

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 特 許 公 報(B2)

(11) 特許番号
特許第5156682号
(P5156682)

(45) 発行日 平成25年3月6日(2013.3.6)

(24) 登録日 平成24年12月14日(2012.12.14)

(51) Int.Cl.

G 0 6 F 3 / 0 6 (2 0 0 6 . 0 1)

F I

G O 6 F 3 / 0 6 3 O 4 F

請求項の数 9 (全 33 頁)

(21) 出願番号	特願2009-104645 (P2009-104645)	(73) 特許権者	000005108
(22) 出願日	平成21年4月23日 (2009. 4. 23)		株式会社日立製作所
(65) 公開番号	特開2010-257096 (P2010-257096A)		東京都千代田区丸の内一丁目6番6号
(43) 公開日	平成22年11月11日 (2010. 11. 11)	(74) 代理人	100100310
審査請求日	平成23年9月15日 (2011. 9. 15)		弁理士 井上 学
		(74) 代理人	100098660
			弁理士 戸田 裕二
		(72) 発明者	入澤 美沙子
			神奈川県川崎市麻生区王禅寺1099番地
			株式会社日立製作所システム開発研究所
			内
		(72) 発明者	牧 晋広
			神奈川県川崎市麻生区王禅寺1099番地
			株式会社日立製作所システム開発研究所
			内
			最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 ストレージシステムにおけるバックアップ方法

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

計算機システムであって、
アプリケーションを実行する第1のホスト計算機と、
第2のホスト計算機と、
前記第1のホスト計算機と前記第2のホスト計算機に接続し、前記アプリケーションに
割り当てられる第1のボリュームを含む複数のボリュームを形成する複数の記憶装置を有
するストレージシステムと、
前記第1のホスト計算機、前記第2のホスト計算機と前記ストレージシステムに接続し
、前記第1のボリュームのバックアップを開始する第1の時間を管理するバックアップス
ケジュール情報と、バックアップ結果に関する情報を管理するバックアップカタログ情報
とを保持する、管理計算機と、を有し
前記管理計算機は、前記バックアップスケジュール情報を参照し、前記第1の時間に前
記ストレージシステムに対し第1の指示を発行し、前記第1の指示発行後に前記第2のホ
スト計算機に第2の指示を発行し、
前記ストレージシステムは、前記第1の指示に応じて、前記第1のホスト計算機の前記
アプリケーションの処理の継続中に、前記第1の時間に前記第1のボリュームを第2のボ
リュームにバックアップし、
前記第2のホスト計算機は、前記第2の指示に応じて、前記第2のボリュームのデータ
を読み出し、前記アプリケーションがリカバリ可能な時間である第2の時間を取得し、

10

20

前記管理計算機は、前記第 1 のボリュームのバックアップの識別情報と前記第 2 の時間を前記バックアップカタログ情報に格納し、

前記管理計算機は、さらに、前記識別情報と前記第 2 の時間とを出力する出力装置を含み、

前記第 1 のホスト計算機は、さらにアプリケーションを実行するためのオペレーティングシステムを有し、

前記第 2 のホスト計算機は、前記第 1 のホスト計算機が保持する前記アプリケーション及び前記オペレーティングシステムを有し、前記アプリケーションがリカバリ可能な時間である前記第 2 の時間を取得する際に前記アプリケーション及び前記オペレーティングシステムを使用し、

10

前記第 1 のホスト計算機は、アプリケーションを実行する仮想サーバを制御する仮想サーバ制御プログラムを有し、

前記第 2 のホスト計算機は、前記第 1 のホスト計算機が有する前記仮想サーバ制御プログラムを有し、前記アプリケーションがリカバリ可能な時間である前記第 2 の時間を取得する際に前記仮想サーバ制御プログラムを使用する、ことを特徴とする計算機システム。

【請求項 2】

請求項 1 に記載の計算機システムであって、

前記管理計算機は、前記第 2 のホスト計算機が、前記第 2 の指示に応じて、前記第 2 のボリュームを読み出して、前記アプリケーションのリカバリができなかった場合、前記バックアップカタログ情報に含まれる前記識別情報に関する情報を削除する、ことを特徴とする計算機システム。

20

【請求項 3】

請求項 2 に記載の計算機システムであって、

前記管理計算機は、前記第 2 のホスト計算機が、前記第 2 の指示に応じて、前記第 2 のボリュームを読み出して、前記アプリケーションのリカバリができなかった場合、さらに、前記ストレージシステムに対して前記第 2 のボリュームのバックアップデータの削除の指示を発行する、ことを特徴とする計算機システム。

【請求項 4】

請求項 1 乃至請求項 3 のいずれか 1 つに記載の計算機システムであって、

前記第 2 のホスト計算機は、前記第 2 の指示に応じて、前記第 2 のボリュームを読み出して、前記アプリケーションのリカバリを実行する場合、リカバリしたデータを前記ストレージシステムの第 3 のボリュームに書き込む、ことを特徴とする計算機システム。

30

【請求項 5】

請求項 1 乃至請求項 4 のいずれか 1 つに記載の計算機システムであって、

前記管理計算機は、前記第 2 の時間にあらかじめ設定された RPO 値を加算した第 3 の時間を、前記第 1 の時間後に前記第 1 のボリュームを第 4 のボリュームにバックアップする時間とし、前記バックアップスケジュール情報に格納する、ことを特徴とする計算機システム。

【請求項 6】

請求項 1 乃至請求項 5 のいずれか 1 つに記載の計算機システムであって、

前記第 1 のホスト計算機は、さらに、データを一時的に格納するキャッシュメモリを含み、

40

前記管理計算機は、前記第 2 の時間が、前記第 1 の時間以前に前記第 1 のボリュームより他のボリュームにバックアップされたデータを用いて前記アプリケーションがリカバリ可能な時間と一致する場合、前記キャッシュメモリから前記第 1 のボリュームへデータを移動する時間間隔をあらかじめ設定された RPO の時間内に収まるよう修正する、ことを特徴とする計算機システム。

【請求項 7】

請求項 1 乃至請求項 6 のいずれか 1 つに記載の計算機システムであって、

前記第 2 のホスト計算機は、複数のホスト計算機を含み、

50

前記管理計算機は、前記複数のホスト計算機の使用状況を管理する情報を有し、前記複数のホスト計算機のうち、使用されていないホスト計算機に対して第２の指示を発行し、

前記使用されていないホスト計算機が、前記第２の指示に応じて、前記第２のボリュームのデータを読み出し、前記アプリケーションがリカバリ可能な時間である前記第２の時間を取得する、ことを特徴とする計算機システム。

【請求項８】

アプリケーションを実行する第１のホスト計算機と、第２のホスト計算機と、前記アプリケーションに割り当てられる第１のボリュームを含む複数のボリュームを形成する複数の記憶装置を含むストレージシステムと、に接続される管理計算機によるバックアップ方法であって、

10

前記第１のボリュームのバックアップを開始する第１の時間を管理するバックアップスケジュール情報と、バックアップ結果に関する情報を管理するバックアップカタログ情報とを保持し、

前記ストレージシステムに対して、前記第１のホスト計算機の前記アプリケーションの処理の継続中に、前記第１の時間に前記第１のボリュームを第２のボリュームにバックアップする指示を出し、

前記第２のホスト計算機より、前記第２のホスト計算機が前記第２のボリュームのデータを読み出し、取得された前記アプリケーションがリカバリ可能な時間である第２の時間を取得し、

前記第１のボリュームのバックアップの識別情報と前記第２の時間とを前記バックアップカタログ情報に格納し、

20

前記第２のホスト計算機が、前記第２の指示に応じて、前記第２のボリュームを読み出して、前記アプリケーションのリカバリができなかった場合、前記バックアップカタログ情報に含まれる前記識別情報に関連する情報を削除し、

前記第２のホスト計算機が、前記第２の指示に応じて、前記第２のボリュームを読み出して、前記アプリケーションのリカバリができなかった場合、さらに、前記ストレージシステムに対して前記第２のボリュームのバックアップデータの削除の指示を発行する、ことを特徴とするバックアップ方法。

【請求項９】

請求項８に記載のバックアップ方法であって、

30

前記第２のホスト計算機に対して、前記第２の指示に応じて、前記第２のボリュームを読み出して、前記アプリケーションのリカバリを実行する場合、リカバリしたデータを前記ストレージシステムの第３のボリュームに書き込む指示を発行する、ことを特徴とするバックアップ方法。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【０００１】

本発明は、ストレージシステムに関し、特に、計算機システムにおけるアプリケーションによって使用されるデータのバックアップ方法に関する。

【背景技術】

40

【０００２】

「ストレージ装置の障害」、「コンピュータウィルスによるデータ破壊」、「ユーザによる誤操作」などによって、ホスト計算機におけるアプリケーション（以下、「ＡＰ」とよぶ）によって使用されるデータを喪失してしまうことがある。ストレージ装置においては、該データを喪失する場合に備え、該データをコピーして保存する「バックアップ」を実施している。ＡＰによって使用されるデータが喪失した場合には、ストレージ装置はバックアップしたデータを復旧する「リカバリ」を実行する。

【０００３】

データのバックアップ手法として様々な方法がある。その１つに、バックアップによる業務ホストへの影響を抑えるために、ストレージ装置のコピー機能を用いるバックアップ

50

方法がある。該コピー機能により、ＡＰにより使用されているストレージ装置の主記録領域にデータの書き込みが発生した場合、同じ書き込みデータを同じストレージ装置内の副記録領域へ書き込む。つまり、常に、主記録領域に格納されるデータに対応するデータを格納する副記憶領域を作成することができる。そして、ある時点で該コピー機能を停止すると、主記憶領域に格納されるデータに関して、副記録領域にコピー機能停止した時点でのバックアップのデータを作成することができる。

【０００４】

リカバリ時点におけるデータを回復するためには、データの整合性が保たれた状態を保存しなければならない。一般的に整合性を保つためには、ＡＰを「静止化」する。ＡＰの「静止化」とは、該当ＡＰに関連する新規トランザクションの受け付けを停止してから、メモリ内の更新情報をディスクに強制出力する処理である。この処理には、ＡＰ特有の処理が必要になるため、バックアップ対象のＡＰと連携したバックアップソフトウェアを用意しなければならない。さらに、ＡＰを「静止化」させることにより、一定時間の業務処理もあわせて停止しなければならず、業務効率が低下する。

【０００５】

リカバリして回復できるＡＰの時刻（以下、「リカバリ可能時刻」とよぶ）は、バックアップした時刻に依存する。通常、バックアップした時刻は、バックアップ対象を静止化した時刻である。この時刻により、障害時にシステムが停止した時に、Recovery Point Objective（以下、「RPO」と呼ぶ）を管理することができる。RPOとは、データが喪失しシステム停止時に、どの時点までのデータが回復できるか、という目標時点の意味する。

【０００６】

ＡＰの静止化を行わずにバックアップを取得する手段の一つとして、サーバ仮想化技術を用いた手法がある。サーバ仮想化技術は、一台のサーバコンピュータによって、一台以上の仮想的なコンピュータ（以下、「仮想サーバ」又は「Virtual Machine（VM）」とよぶ）を構築する技術である。そして、複数の仮想サーバ上では、それぞれ異なるＯＳやＡＰを動作させることができる。VM単位でバックアップを行う場合には、ＡＰ同様にVMの静止化機能を使用してバックアップを行う。そのため、サーバ仮想化技術を用いてVMのバックアップを取得するとVM上に存在するＡＰのデータをＡＰ特有のバックアップソフトを使用することなくバックアップすることができる。

【先行技術文献】

【特許文献】

【０００７】

【特許文献１】米国特許第７３７０２３３号明細書

【非特許文献】

【０００８】

【非特許文献１】「Understanding VMware Consolidated Backup」、VMware、２００７年

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【０００９】

従来技術のようにVM単位でバックアップを行う場合には、VM上のＡＰは静止化されていないため、ＡＰに関するトランザクション処理が途中の状態で行われる場合がある。その場合、リカバリ時にＡＰの回復処理（例えば、ロールバック）によりトランザクション処理のやり直し等が発生し、VMのバックアップ時刻とＡＰのリカバリ時刻が異なることがある。

【００１０】

これまでユーザはバックアップカタログを参照して、戻りたい時刻のデータを示すことで、ＡＰのリカバリを行っていた。しかし、ＡＰを静止させずにVM単位でバックアップする場合には、バックアップカタログを参照してもVMのバックアップ時刻のみしか管理

10

20

30

40

50

できず、A Pのリカバリ時刻を把握することができない問題があった。よって、ユーザにとって、A Pのリカバリ時刻によるリカバリ管理ができないなどの、リカバリ時刻に依存した処理ができないという課題が発生する。

【0011】

同様に、V M単位でバックアップを実行する場合に限らず、A Pを静止化せずにバックアップを実行した場合には、バックアップ開始時刻とA Pのリカバリ時刻とが異なることがある。そのため、ユーザにとって、A Pのリカバリ時刻によるリカバリ管理ができないなどの、リカバリ時刻に依存した処理ができないという課題が発生する。

【課題を解決するための手段】

【0012】

上記課題を解決するための計算機システムは、アプリケーションを実行する第1のホスト計算機と、第2のホスト計算機と、前記第1のホスト計算機と前記第2のホスト計算機に接続し、前記アプリケーションに割り当てられる第1のボリュームを含む複数のボリュームを形成する複数の記憶装置を有するストレージシステムと、前記第1のホスト計算機、前記第2のホスト計算機と前記ストレージシステムを管理し、前記ストレージシステムに対し第1の指示を発行し、前記第2のホスト計算機に第2の指示を発行する管理計算機と、を有し、前記ストレージシステムは、前記第1の指示に応じて、前記第1のホスト計算機の前記アプリケーションの処理の継続中に、前記第1の時間に前記第1のボリュームを第2のボリュームにバックアップし、前記第2のホスト計算機は、前記第2の指示に応じて、前記第2のボリュームのデータを読み出し、前記アプリケーションがリカバリ可能な時間である第2の時間を取得し、管理計算機は、前記バックアップと前記第2の時間との関係をバックアップカタログ情報に格納する、ことを特徴とする計算機システムである。

【0013】

また、上記課題を解決するためのバックアップ方法は、アプリケーションを実行する第1のホスト計算機と、第2のホスト計算機と、前記アプリケーションに割り当てられる第1のボリュームを含む複数のボリュームを形成する複数の記憶装置を含むストレージシステムと、に接続される管理計算機によるバックアップ方法であって、前記ストレージシステムに対して、前記第1のホスト計算機の前記アプリケーションの処理の継続中に、前記第1の時間に前記ボリュームを第2のボリュームにバックアップする指示を出し、前記第2のホスト計算機より、前記第2の計算機が前記第2のボリュームのデータを読み出し、取得された前記アプリケーションがリカバリ可能な時間である第2の時間を取得し、前記バックアップと前記第2の時間との関係を管理するバックアップカタログ情報に格納する、ことを特徴とするバックアップ方法である。

【発明の効果】

【0014】

A Pを静止化せずにバックアップしたときに、A Pのリカバリ可能時刻を把握することができる。

【図面の簡単な説明】

【0015】

【図1】第1の実施形態における計算機システム1の構成の一例を示す図である。

【図2】本実施形態におけるバックアップスケジュール情報の一例を示す図である。

【図3】本実施形態におけるバックアップカタログ情報の一例を示す図である。

【図4】本実施形態におけるA P構成情報の一例を示す図である。

【図5】本実施形態におけるストレージ管理情報の一例を示す図である。

【図6】本実施形態におけるバックアップ管理のフローチャートの一例を示す図である。

【図7】本実施形態におけるバックアップ条件設定処理のフローチャートの一例を示す図である。

【図8】本実施形態におけるバックアップ条件の設定画面の一例を示す図である。

【図9】本実施形態におけるバックアップ処理のフローチャートの一例を示す図である。

10

20

30

40

50

【図 10】本実施形態における事前リカバリ処理のフローチャートの一例を示す図である。

【図 11】本実施形態における RPO 補正処理のフローチャートの一例を示す図である。

【図 12】本実施形態におけるリカバリ処理のフローチャートの一例を示す図である。

【図 13】本実施形態におけるリカバリの設定画面の一例を示す図である。

【図 14】第 2 の実施形態における計算機システムの構成の一例を示す図である。

【図 15】第 2 の実施形態におけるバックアップ処理のフローチャートの一例を示す図である。

【図 16】第 3 の実施形態における計算機システムの構成の一例を示す図である。

【図 17】第 3 の実施形態におけるバックアップスケジュール情報の一例を示す図である 10

。

【図 18】第 3 の実施形態におけるバックアップカタログ情報の一例を示す図である。

【図 19】第 3 の実施形態における AP 構成情報の一例を示す図である。

【図 20】第 3 の実施形態におけるバックアップ条件設定処理のフローチャートの一例を示す図である。

【図 21】第 3 の実施形態におけるバックアップ処理のフローチャートの一例を示す図である。

【図 22】第 3 の実施形態における事前リカバリ処理のフローチャートの一例を示す図である。

【図 23】第 4 の実施形態におけるバックアップ条件設定処理のフローチャートの一例を示す図である。 20

【図 24】第 4 の実施形態におけるバックアップ処理のフローチャートの一例を示す図である。

【図 25】第 5 の実施形態における代替用ホスト計算機情報の一例を示す図である。

【発明を実施するための形態】

【0016】

以下、図面を参照しつつ実施の形態について説明する。

< 第 1 の実施形態 >

まず、本発明の第 1 の実施形態について、図 1 を用いて説明する。

【0017】 30

図 1 は、本発明の第 1 の実施形態に係る計算機システムの構成を示す図の一例である。

【0018】

第 1 の実施形態の計算機システム 1 は、ストレージシステム 110 と、ホスト計算機（業務サーバ）130 と、代替用ホスト計算機 140 と、管理計算機 150 にて構成される。第 1 の実施形態では、ストレージシステム 110 に加えて、ストレージシステム 125 がホスト計算機（業務サーバ）130、代替用ホスト計算機 140、管理計算機 150 に接続されている。しかし、計算機システム 1 は、該ストレージシステムの構成に限定されるものではない。計算機システム 1 は、少なくとも 1 つ以上のストレージシステムにより構成されていれよい。さらに、第 1 の実施形態の計算機システム 1 は、ホスト計算機 130 と管理計算機 150 とを別々の計算機により構成する。しかし、この構成に限定されるものではなく、ホスト計算機 130 と管理計算機 150 とを同一の計算機に同様の機能を搭載する構成としてもよい。ストレージシステム 110 と、ホスト計算機 130 と、代替用ホスト計算機 140 と、管理計算機 150 は、各々のネットワークインターフェイス（以下、I/F）（ストレージシステム 110 の I/F 115、ホスト計算機 130 の I/F 133、代替用ホスト計算機 140 の I/F 143、管理計算機 150 の I/F 155）から、例えば LAN などのネットワークを介して接続される。 40

【0019】

ストレージシステム 110 は、データを格納するストレージ装置 111 と、ストレージシステム 110 を制御するコントローラ 112 とを含む。ストレージ装置 111 は、ストレージ I/F 118 を介して、コントローラ 112 と接続する。 50

【 0 0 2 0 】

ストレージ装置 1 1 1 は、少なくとも 1 以上の記憶装置 1 1 4 を含む。記憶装置 1 1 4 は典型的にはハードディスクドライブであるが、これに限定されるものではなく、フラッシュメモリなど他の記憶メディアであってもよい。記憶装置は、計算機（例えば、ホスト計算機 1 3 0）によって読み書きされるデータを格納する物理的な記憶領域を有する。ボリューム 1 1 3 は、物理的な記憶領域を割り当てられた論理的な記憶領域であって、ホスト計算機に提供される（ホスト計算機が認識可能な）記録領域である。例えば、複数台の記憶装置により R A I D グループを構成し、R A I D グループに含まれる記憶領域を割り当てて、ボリューム 1 1 3 を実現してもよいが、これに限定されるものではない。また、本実施例では、このボリュームには、ホスト計算機 1 3 0 上の A P 1 3 4 で使用されているデータなどが格納されている。

10

【 0 0 2 1 】

コントローラ 1 1 2 は、データの読み書きに関する I / O (I n p u t / O u t p u t) リクエストを発行するホスト計算機 1 3 0 やストレージシステムを管理する管理計算機 1 5 0 などに接続する I / F 1 1 5 と、メモリ 1 1 7 と、I / O リクエストを制御する C P U 1 1 6 と、ストレージ装置 1 1 1 に接続され通信を行うためのストレージ I / F 1 1 8 と、を含む。ここで、I / O リクエストとは、読み出し要求と、書き込み要求を含み、書き込み要求には書き込みデータを含むものとする。本実施形態においては、I / F 1 1 5 は、1 台の I / F により構成されている。しかし、I / F 1 1 5 は、通信形態（例えば管理計算機 1 5 0 との通信が I P (I n t e r n e t P r o t o c o l)、ホスト計算機 1 3 0 との通信が F C (F i b r e C h a n n e l) ）ごとに別々に配置してもよい。また、同じ通信形態であっても、管理計算機 1 5 0 と接続し通信する I / F と、ホスト計算機 1 3 0 と接続し通信する I / F とを別々に配置してもよい。メモリ 1 1 7 には、ストレージマイクロプログラム 1 1 9 と、ストレージマイクロプログラム 1 1 9 が管理するストレージ管理情報 1 2 0 が格納される。C P U 1 1 6 は、メモリ 1 1 7 に格納されたプログラムを実行するプロセッサである。C P U 1 1 6 は、ストレージマイクロプログラム 1 1 9 を読み出して実行し、ストレージ装置 1 1 1 の構成を管理する。例えば、ボリューム 1 1 3 に格納されるデータを他のボリュームにコピーをする機能や、論理的な記憶領域であるボリューム 1 1 3 を I / F 1 1 5 経由でホスト計算機 1 3 0 に認識させる機能などを実現する。ストレージ管理情報 1 2 0 は、ストレージのシステム構成情報など、ストレージマイクロプログラム 1 1 9 が利用する情報などであり、例えばテーブルなどで管理される。ストレージ管理情報 1 2 0 の一例を、図 5 にて説明する。

20

30

【 0 0 2 2 】

ホスト計算機 1 3 0 は、ストレージシステム 1 1 0 の論理的な記憶領域であるボリューム 1 1 3 を認識することができ、該ボリュームに対して I / F 1 3 3 を介して I / O リクエストを発行する。ホスト計算機 1 3 0 は、C P U 1 3 1、メモリ 1 3 2、I / F 1 3 3、及びキャッシュ 1 3 8 を含む。C P U 1 3 1 は、メモリ 1 3 2 に格納されたプログラムを実行するプロセッサである。メモリ 1 3 2 には、アプリケーション（以下、A P）1 3 4、オペレーティングシステム（以下、O S）1 3 5、O S 静止化プログラム 1 3 6、エージェント 1 3 7 が格納される。A P 1 3 4 は、ホスト計算機 1 3 0 上で動作し、業務を実行するプログラムである。メモリ 1 3 2 には、少なくとも 1 つ以上の A P 1 3 4 が格納される。O S 1 3 5 は、ホスト計算機 1 3 0 上で動作する計算機全体を管理する基本ソフトウェアである。O S 静止化プログラム 1 3 6 は、O S の静止化を行うプログラムである。O S の静止化とは、該当 O S に関連する新規トランザクションの受け付けを停止してから、メモリ内の更新情報をディスクに強制出力する処理である。この処理を行うことによって、O S の整合性を保つことができる。エージェント 1 3 7 は、ホスト計算機 1 3 0 上の A P の構成と A P が使用しているボリュームを特定し管理計算機へ通知する機能を持つ。I / F 1 3 3 は、ネットワークを介してストレージシステム 1 1 0 と、後述する代替用ホスト計算機 1 4 0、及び管理計算機 1 5 0 に接続される。I / F 1 3 3 は、通信形態（例えば管理計算機 1 5 0 や代替用ホスト計算機 1 4 0 との通信は T C P / I P、ストレージシ

40

50

ステム 110 との通信は F C) ごとに別々に配置してもよい。また、同じ通信形態であっても、管理計算機 150 と接続し通信する I / F と、代替用ホスト計算機 140 と接続し通信する I / F と、ストレージシステム 110 と接続し通信する I / F と、を別々に配置してもよい。キャッシュ 138 は、メモリ 132 上の AP 134 のデータを変更されたときストレージシステム 110 のボリューム 113 にデータを格納する前に、一時保存しておく記憶領域である。

【0023】

代替用ホスト計算機 140 は、ホスト計算機 130 の A P により使用されストレージシステム 110 のボリュームに格納されるデータをバックアップした後に、リカバリして検証するための計算機である。代替用ホスト計算機 140 は、C P U 141、メモリ 142、及び I / F 143 を備える。C P U 141 は、メモリ 142 に格納されたプログラムを実行するプロセッサである。メモリ 142 には、ホスト計算機 130 のメモリ 132 に格納される A P 134 や O S 135 に対応し、同じ種類の A P 144 と O S 145 が格納される。したがって、代替用ホスト計算機 140 は、ホスト計算機 130 と同様の A P 及び O S の条件を提供することができる。メモリ 142 には、バックアップデータをリカバリする際に、A P の回復処理を行う A P 回復処理プログラム 146 と、A P の最終更新時刻を確認する A P 時刻確認プログラム 147 が格納される。

【0024】

管理計算機 150 は、C P U 151、メモリ 152、入力装置 153、表示装置 154、及び I / F 155 を含む。入力装置 153 は、ユーザ（管理者）がデータを入力するための装置であり、例えば、キーボードやマウス等である。表示装置 154 は、ユーザに対してバックアップ条件設定画面（図 8）やリカバリ設定画面（図 13）などを表示する画面であり、例えば、C R T 等の画面表示装置である。C P U 151 は、メモリ 152 に格納されたプログラムを実行するプロセッサである。メモリ 152 には、バックアッププログラム 156、リカバリプログラム 157、R P O 補正プログラム 158、バックアップスケジュール情報 159、バックアップカタログ情報 160、および A P 構成情報 161 が格納される。

【0025】

バックアッププログラム 156 は、A P 134 により使用されるボリューム 113 を副ボリュームにバックアップし、バックアップカタログ情報などを作成するプログラムである。リカバリプログラム 157 は、代替用ホスト計算機 140 上の A P 回復処理プログラムを使用して、A P 134 によって使用されるボリューム 113 に格納されるデータのバックアップデータをリカバリするプログラムである。R P O 補正プログラムは、代替用ホスト計算機 140 上の A P 時刻確認プログラムを使用して、設定されている R P O を修正するプログラムである。なお、これらのプログラムの動作は、フローチャートなどを用いて以下に詳述する。

【0026】

次に、本実施形態において参照される各情報について説明する。

【0027】

図 2 に、管理計算機 150 のメモリ 152 に格納されるバックアップスケジュール情報 159 の一例を示す。なお、図 2 に記載のバックアップスケジュール情報 159 のフォーマットは一例であって、図 2 に示したフォーマットに限定されるものではない。バックアップスケジュール情報 159 は、管理計算機 150 で実行されるバックアッププログラム 156 などによって参照される。

【0028】

バックアップスケジュール情報 159 には、スケジュール I D 15901、バックアップ開始時刻 15902、O S I D 15903、コピーペア I D 15904 が格納される。スケジュール I D 15901 には、各バックアップスケジュールを識別する情報（例えば、識別子）が格納される。バックアップ開始時刻 15902 には、バックアップの開始時間が格納される。O S I D 15903 には、バックアップ対象ボリュームを使用する O S

10

20

30

40

50

を識別する情報（例えば、識別子）が格納される。コピーペアID 15904には、正副ボリュームのコピーペアを識別する情報（例えば、識別子）が格納される。コピーペアIDを用いて、ストレージ管理情報120（図5）に含まれるコピーペア情報1202を参照することにより、コピーペアで使用されている正副ボリュームIDを取得することができる。

【0029】

図3に、管理計算機150のメモリ152に格納されるバックアップカタログ情報160の一例を示す。なお、図3に記載のバックアップカタログ情報160のフォーマットは一例であって、図3に示したフォーマットに限定されるものではない。バックアップカタログ情報160は、管理計算機150で実行されるバックアッププログラム156、およびリカバリプログラム157などによって参照される。

10

【0030】

バックアップカタログ情報160には、バックアップID 16001、OSID 16002、バックアップ時刻16003、APID 16004、APのリカバリ可能時刻16005、バックアップデータ格納ボリュームID 16006が格納される。バックアップID 16001には、各バックアップを識別する情報（例えば、識別子）が格納される。OSID 16002には、バックアップ対象ボリュームを使用するOSを識別する情報（例えば、識別子）が格納される。バックアップ開始時刻16003には、バックアップの開始時間が格納される。APID 16004には、バックアップ対象ボリュームを使用するAPを識別する情報（例えば、識別子）が格納される。APのリカバリ可能時刻16005には、ホスト計算機130がバックアップした副ボリュームを使用してAPをリカバリする場合に、リカバリ可能な時間を格納する。バックアップデータ格納ボリュームID 16006には、バックアップ対象ボリュームをバックアップしたデータを格納するボリューム（副ボリューム）を識別する情報（例えば、識別子）を格納する。

20

【0031】

バックアップ時刻16003だけでなく、APのリカバリ可能時刻16005を管理することで、APを静止化せずにバックアップをした場合であっても、ユーザ（管理者）が、正確なAPのリカバリ可能時刻を把握して運用することができる。

【0032】

図4に、管理計算機150のメモリ152に格納されるAP構成情報161の一例を示す。なお、図4に記載のAP構成情報161のフォーマットは一例であって、図4に示したフォーマットに限定されるものではない。AP構成情報161は、管理計算機150で実行されるバックアッププログラム156によって参照される。

30

【0033】

AP構成情報161は、APID 16101、ホストID 16102、OSID 16103、静止化プログラム有無16104、ストレージID 16105、使用VOLID 16106、RPO 16107、RPO補正有無16108、事前リカバリ処理優先度16109、リカバリデータ保存有無16110が格納される。APID 16101には、アプリケーションを識別する情報（例えば、識別子）が格納される。ホストID 16102には、APが実行されるホスト計算機を識別する情報（例えば、識別子）が格納される。OSID 16103には、APが実行される基盤となるOSを識別する情報（例えば、識別子）が格納される。静止化プログラム有無16104には、アプリケーションが実行される基盤となるOSを静止化するためのプログラムの有無を示す情報が格納される。使用VOLID 16106には、アプリケーションにより使用されるボリュームを識別する情報（例えば、識別子）が格納される。RPO 16107には、どの時点までのデータを保証する情報であるRPOが格納される。この時間が、アプリケーションにより使用されるボリュームのバックアップをとる時間間隔となる。RPO補正有無16108には、図11に示すRPO補正処理を実行するか否かの情報が格納される。事前リカバリ処理優先度16109には、複数のAPが同時にバックアップされた場合、事前リカバリ処理を行う順番の優先度が格納される。リカバリデータ保存有無16110には、図10に示す事前

40

50

リカバリ処理を実行するか否かの情報が格納される。

【 0 0 3 4 】

A P 構成情報 1 6 1 に格納される情報はホスト計算機 1 3 0 上のエージェント 1 3 7 によって取得され、管理計算機 1 5 0 のメモリ 1 5 2 に格納される。更に、図 8 に示す「バックアップ条件の設定」画面よりユーザが入力した情報を基に、R P O 1 6 1 0 7 と、R P O 補正有無 1 6 1 0 8 と、事前リカバリ処理優先度 1 6 1 0 9 と、リカバリデータ保存有無 1 6 1 1 0 を格納する。これらの R P O 1 6 1 0 7 と R P O 補正有無 1 6 1 0 8 と事前リカバリ処理優先度 1 6 1 0 9 と、リカバリデータ保存有無 1 6 1 1 0 は、事前に指定されてもよい。

【 0 0 3 5 】

また、A P 構成情報 1 6 1 に格納される情報の取得方法は一例であって、これに限定されるものではない。

【 0 0 3 6 】

図 5 に、ストレージシステム 1 1 0 のメモリ 1 1 2 に格納されるストレージ管理情報 1 2 0 の一例を示す。なお、図 5 に記載のストレージ管理情報 1 2 0 のフォーマットは一例であって、図 5 に示したフォーマットに限定されるものではない。ストレージ管理情報 1 2 0 は、ストレージシステム 1 1 0 にて実行されるストレージマイクロプログラムや管理計算機 1 5 0 で実行されるバックアッププログラム 1 5 6 などによって参照される。ストレージ管理情報 1 2 0 には、ボリューム情報 1 2 0 1 とコピーペア情報 1 2 0 2 とが含まれる。

【 0 0 3 7 】

ボリューム情報 1 2 0 1 には、ストレージ装置 I D 1 2 0 1 1、ボリューム I D 1 2 0 1 2、使用可否 1 2 0 1 3 により構成される。ストレージ装置 I D 1 2 0 1 1 には、ストレージ装置 1 1 1 を識別する情報（例えば、識別子）が格納される。ボリューム I D 1 2 0 1 2 は、ストレージ装置 1 1 1 に含まれるボリュームを識別する情報（以下、識別子）が格納される。使用可否 1 2 0 1 3 には、ボリュームが使用可能であるか否かを示す情報が格納される。使用可否 1 2 0 1 3 では、例えば何にも使われていない、すなわち現在いずれの A P によっても使用されていないボリュームに対しては、「可」を示す情報を格納する。未使用のボリュームだけでなく、使用履歴があっても現在は使用されていないボリュームも含まれる。「可」を示す情報が格納されるボリュームは、新しくコピーペア構築が指示されたときの副ボリュームとして使用することができる。

【 0 0 3 8 】

コピーペア情報 1 2 0 2 には、コピーペア I D 1 2 0 2 1、正ストレージ装置 I D 1 2 0 2 2、正 V O L I D 1 2 0 2 3、副ストレージ装置 I D 1 2 0 2 4、副 V O L I D 1 2 0 2 5、コピー種別 1 2 0 2 6 とが含まれる。コピーペア I D 1 2 0 2 1 には、正副ボリュームのコピーペアを識別する情報（例えば、識別子）が格納される。正ストレージ装置 I D 1 2 0 2 2 には、コピーペアにおける正ストレージ装置を識別する情報（例えば、識別子）が格納される。正 V O L I D 1 2 0 2 3 には、コピーペアにおける正ボリュームを識別する情報（例えば、識別子）が格納される。副ストレージ装置 I D 1 2 0 2 4 には、コピーペアにおける副ストレージ装置を識別する情報（例えば、識別子）が格納される。副 V O L I D 1 2 0 2 5 には、コピーペアにおける副ボリュームを識別する情報（例えば、識別子）が格納される。コピー種別 1 2 0 2 6 には、コピーペア間のコピーの種別を示す情報が格納される。

< バックアップ管理処理 >

次に、本実施形態に係るバックアップ管理処理について図 6 乃至図 1 3 を用いて説明する。

【 0 0 3 9 】

図 6 は、A P の静止化を行わずにバックアップを取得する場合に、A P のバックアップ時刻を管理する処理の一例を示すフローチャートである。A P の「静止化」とは、該当 A P に関連する新規トランザクションの受付を停止してから、メモリ内の更新情報をディ

10

20

30

40

50

スクに強制出力する処理である。

【 0 0 4 0 】

図 6 において、ステップ 6 0 1 からステップ 6 0 7 の処理は、管理計算機 1 5 0 のメモリ 1 5 2 に格納されるバックアッププログラム 1 5 6 を C P U 1 5 1 により実行することにより実現される処理である。但し、ステップ 6 0 1 からステップ 6 1 1 の各処理においては、以下に示すプログラムによる処理も含む。各メモリに格納されるプログラムの処理は、C P U がメモリから各プログラムを読み出して実行することにより実現される。以下、プログラムを主語にして説明する場合もあるが、実際にはそのプログラムを実行する処理部である C P U が該プログラムを実行し、処理を行う。

【 0 0 4 1 】

ステップ 6 0 3 では、ホスト計算機 1 3 0 のメモリ 1 3 2 に格納される O S 静止化プログラム 1 3 6 によって処理される。ステップ 6 0 5 では、管理計算機 1 5 0 のメモリ 1 5 2 に格納されるリカバリプログラム 1 5 7 と、代替用ホスト計算機 1 4 0 のメモリ 1 4 2 に格納される A P 回復処理プログラム 1 4 6 と、A P 時刻確認プログラム 1 4 7 によって処理される。ステップ 6 1 1 では、管理計算機 1 5 0 のメモリ 1 5 2 に格納されるリカバリプログラム 1 5 7 によって処理される。ステップ 6 0 9 では、管理計算機 1 5 0 のメモリ 1 5 2 に格納される R P O 補正プログラム 1 5 8 によって処理される。

【 0 0 4 2 】

但し、具体的にどの処理ステップが、どのプログラムによって実現されるかは、システム設計上の要請等により適宜決定されるものであり、これに限定されるものではない。

【 0 0 4 3 】

ステップ 6 0 1 のバックアップ条件設定処理では、バックアップを実行する際の条件を設定する。ステップ 6 0 1 については、図 7 にて詳細な動作を説明する。

【 0 0 4 4 】

ステップ 6 0 3 のバックアップ処理では、ステップ 6 0 1 にて設定されたバックアップ条件にもとづきバックアップを実行する。ステップ 6 0 3 については、図 9 にて詳細な動作を説明する。

【 0 0 4 5 】

ステップ 6 0 5 の事前リカバリ処理では、代替用ホスト計算機 1 4 0 を利用して、バックアップしたデータを事前にリカバリする。そして、A P のリカバリ可能時刻を確認し、バックアップカタログ情報 1 6 0 を修正する。ステップ 6 0 5 については、図 1 0 にて詳細な動作を説明する。

【 0 0 4 6 】

ステップ 6 0 7 のリカバリ処理では、ユーザによって指定されたバックアップ I D を参照し、バックアップデータをリカバリする。ステップ 6 0 7 については、図 1 2 にて詳細な動作を説明する。

< バックアップ条件設定処理 >

図 7 に、バックアップ時に使用するバックアップ条件の設定処理（条件設定処理）フローの一例を示す。バックアッププログラム 1 5 6 は、ユーザからのバックアップの要求を受けて、バックアップ条件の設定画面を表示し、処理を開始する。

【 0 0 4 7 】

ステップ 7 0 1 では、バックアッププログラム 1 5 6 は、バックアップ条件の設定画面から、ユーザによって入力された A P I D 、コピー種別、R P O などの情報を取得する。そして、取得した情報に基づき、A P 構成情報 1 6 1 を修正する。

【 0 0 4 8 】

バックアップ条件の設定画面の一例を図 8 に示す。なお、図 8 に記載のバックアップ条件の設定画面のフォーマットは一例であって、図 8 に示したフォーマットに限定されるものではない。バックアップ条件の設定画面は、バックアップ対象とする「A P I D」（A P を識別する情報）を指定する項目 8 0 1 と、バックアップポリシーを入力する項目 8 0 2 と、設定ボタン 8 0 8 と、バックアップ条件設定を中止するキャンセルボタン 8 0 9 を

10

20

30

40

50

含む。

【 0 0 4 9 】

バックアップ対象とする「A P I D」(A Pを識別する情報)を指定する項目8 0 1には、ユーザがバックアップ対象とするA P I Dを選択する。実際には、バックアップ対象のA Pにより使用されるボリュームをバックアップすることとなる。バックアップポリシー8 0 2には、コピー種別8 0 3と、R P O 8 0 4と、R P O補正処理有無8 0 5と、事前リカバリ処理優先度8 0 6と、事前リカバリデータ保存処理有無8 0 7の各項目を含む。コピー種別8 0 3には、「フルコピー」や「差分コピー」などのコピー種別を入力する。R P O 8 0 4には、A P I D 8 0 1で指定されたA PのR P Oを入力する。R P O補正処理有無8 0 5には、図1 1に示すR P Oの補正処理を行うか否かを入力する。事前リカバリ処理優先度8 0 6には、複数のA Pが同時にバックアップされた場合、事前リカバリ処理を行う順番の優先度を入力する。事前リカバリデータ8 0 7では、図1 0において事前リカバリ処理のデータの保存の有無を入力する。

10

【 0 0 5 0 】

図8のバックアップ条件の設定画面の例では、「A P __ 0 2が使用するボリュームを10分間隔でフルコピーのバックアップを行い、R P O補正処理も行う。事前リカバリ処理優先度は2である。事前リカバリ処理でリカバリした状態のデータを保存する。」と、条件が設定される。そして、図4のA P構成情報1 6 1のA P I D 1 6 1 0 1のA P __ 0 2を参照し、条件の変更がある場合には、R P O 1 6 1 0 7と、R P O補正有無1 6 1 0 8、事前リカバリ処理優先度1 6 1 0 9と、リカバリデータ保存有無1 6 1 1 0項目を修正する。

20

【 0 0 5 1 】

ステップ7 0 3では、バックアッププログラム1 5 6が、A P構成情報1 6 1を使用して、ステップ7 0 1で取得したA P I Dに対応するA P I Dを検索する。そして、A P構成情報1 6 1の使用V O L I D 1 6 1 0 6を参照し、検索されたA P I Dによって使用されるボリュームを特定する。図8のようにバックアップ条件の設定画面によりA P __ 0 2が指定された場合には、A P構成情報1 6 1のA P I D 1 6 1 0 1及び対応する使用V O L I D 1 6 1 0 6を参照し、A P __ 0 2により使用されるボリュームはV O L __ 0 2であると特定される。

【 0 0 5 2 】

30

ステップ7 0 5では、ストレージシステム1 1 0のストレージマイクロプログラム1 1 9が、コピーペアの構築を行う。このペアの構築では、ストレージマイクロプログラム1 1 9がペア機能を操作するための設定ファイルを作成する。具体的には、ストレージマイクロプログラム1 1 9が、ステップ7 0 3で特定されたA Pにより使用されるボリュームを正ボリューム(バックアップ元ボリューム)とし、図5のボリューム情報1 2 0 1の使用可否1 2 0 1 3から「可」のボリュームを検索し、検索されたボリュームを副ボリューム(バックアップ先ボリューム)とする。ここで、副ボリュームはユーザにより指定されてもよい。そして、コピーペア情報1 2 0 2に、ストレージマイクロプログラム1 1 9によって構築された新規コピーペアの情報を追加する。さらに、副ボリュームとして設定されたボリュームに関して、ボリューム情報1 2 0 1の使用可否1 2 0 1 3の情報を「否」とする。図8の例では、コピーペア情報1 2 0 2に例えばP A I R __ 0 4を追加する。さらに、ボリューム情報1 2 0 1のボリュームI D 1 2 0 1 2のV o l __ 0 6の使用可否1 2 0 1 3を「可」から「否」へ変更する。

40

【 0 0 5 3 】

正ボリュームと副ボリュームのコピーペアが構築されると、ホスト計算機1 3 0のA Pにより正ボリューム内のデータに書き込み処理などが実行され、正ボリューム内のデータに更新があった時に、正ボリュームの変更されたデータが副ボリュームにコピーされる。

【 0 0 5 4 】

ステップ7 0 7、バックアッププログラム1 5 6がコピーペアの情報を取得し、バックアップスケジュール情報1 5 9に、新規スケジュールを追加する。図8の例では、バック

50

アップスケジュール情報 159 のスケジュール ID 15901 に、SC__04 を新規スケジュールとして追加する。OS ID 15903 には、バックアップ条件の設定画面において指定された AP の基盤となる OS を、AP 構成情報 161 の OS ID 16103 を参照して特定し、OS__02 を示す情報を格納する。コピーペア ID 15904 には、ステップ 705 にて新たに追加された PAIR として特定された、PAIR__04 を示す情報を格納する。

< バックアップ処理 >

図 9 に、本実施形態におけるバックアップ処理フローの一例を示す。ステップ 601 で設定したバックアップ条件にそって、バックアッププログラム 156 がバックアップの処理を行う。各バックアップ処理は、バックアップスケジュール情報 159 のバックアップ開始時刻 15901 になると、実行される。但し、オンデマンドで実行してもよい。

【 0055 】

ステップ 901 では、バックアッププログラム 156 は、バックアップ対象の AP が動作する OS を確認する。具体的には、図 2 のバックアップスケジュール情報 159 から OS ID 15903 より OS を特定する。

【 0056 】

ステップ 903 では、特定された OS に、OS 静止化プログラム 136 が存在するかを確認する。具体的には、バックアッププログラム 156 が、AP 構成情報 161 の静止化プログラム有無 16104 を参照して確認する。OS 静止化プログラムが存在する場合（ステップ 903 が YES の場合）はステップ 905 へ進む。OS 静止化プログラムが存在しない場合（ステップ 903 が NO の場合）は、ステップ 907 へ進む。

【 0057 】

ステップ 905 では、ステップ 901 で特定した OS に対して OS 静止化プログラム 136 を使用して静止化を行う。

【 0058 】

ステップ 907 では、ストレージマイクロプログラム 119 により、バックアップスケジュール情報 200 のコピーペア ID 204 が示すコピーペアのスプリットを行う。スプリットとは、コピーペアが構築され正ボリュームのデータ変更を副ボリュームへコピーする処理の実行を停止することを示す。コピー機能は、AP が利用しているストレージの記録領域にデータの書き込みが発生したとき、同じデータを同ストレージ内の他記録領域へ書き込む。そうすることで、常に同じデータが格納されている領域を作成することができる。そのため、スプリットを行うと、スプリットされた時点での正ボリュームのデータをバックアップデータとして副ボリュームに保存することができ、コピー先の記録領域にその時点のバックアップのデータが作成できたこととなる。

【 0059 】

ここで、コピーペアのスプリット前には、AP の「静止化」は実行されない。AP を「静止化」しないことにより、AP ごとの静止化プログラムを保持する必要がない。また、コピーペアスプリット時に、AP の静止化を実行する必要がないため、AP による業務を継続して実行できる。

【 0060 】

ステップ 909 では、バックアップデータが保存されたボリュームである副ボリュームに関する情報などを、図 3 のバックアップカタログ情報 160 に追加する。具体的には、バックアップカタログ情報 160 に、バックアップ ID 16001 と、OS ID 16002、バックアップ時刻 16003 と、AP ID 16004、バックアップデータ格納ボリューム ID 16006 を追加する。

【 0061 】

例えば、バックアップスケジュール情報 159 より、スケジュール ID 15901 の SC__01 が、2008/12/04 の 12:00:00 に開始されたとする。ステップ 903 にて OS 静止化プログラムが存在する場合、ステップ 905 にて OS ID 15903 から OS__01 を静止化する。ステップ 907 では、コピーペア ID 15904 から PAIR

10

20

30

40

50

__01の正ボリュームと副ボリュームとをスプリットする。スプリット終了後、バックアップカタログ情報160に、新規バックアップID16001としてBK__01を追加し、OSID16002にOS__01、バックアップ時刻16003に2008/12/04の12:00:00、APIDにAP__01、バックアップ格納ボリュームID16006にコピーペア情報520のPAIR__01から特定したVol__03を格納する。

【0062】

ステップ911では、ステップ905にて、OSが静止化されているか否かを判断する。OSが静止化されている場合（ステップ911がYESの場合）はステップ913へ、静止化されていない場合（ステップ911がNOの場合）はバックアップ処理を終了する。

10

【0063】

ステップ913では、OSの静止化の解除を行う。この処理を行うことで、ステップ905にて停止していたトランザクションの受付を開始させる。

<事前リカバリ処理>

図10に、本実施形態における事前リカバリ処理フローの一例を示す。ステップ603でバックアップした副ボリュームのデータを代替用ホスト計算機140のAP144を用いて実行して、APの検証を実行する。事前リカバリ処理は、バックアッププログラム156が、バックアップ処理が終了したことを検出した後に、リカバリプログラム157に事前リカバリ処理を行うことを指示することによって開始される。

【0064】

ステップ1001にて、リカバリプログラム157は、バックアップカタログ情報160のバックアップ格納ボリュームID16006から特定した副ボリュームを代替用ホスト計算機140にマウントする。「副ボリュームを代替用ホスト計算機にマウントする」とは、代替用ホスト計算機から副ボリュームを認識可能な状態とすることを意味する。

20

【0065】

ステップ1003にて、リカバリプログラム157により、マウントした副ボリュームのデータを参照してAP144を実行し、APを再開する。

【0066】

ステップ1005では、APの回復処理が発生するか否かを判断する。本実施形態では、APの使用するボリュームをバックアップする場合に、APの業務を止めないで行うため、APを静止化せずにバックアップする。したがって、APの回復処理が発生する場合がある。APの回復処理が発生するか否かについては、APが、APの回復処理の発生有無をAPのログで判断する。APのログには、APの履歴とAPにより書き出されたデータの情報が記載されている。発生した場合（ステップ1005YESの場合）ステップ1007の処理を実行する。発生しない場合は（ステップ1005NOの場合）、ステップ1029の処理を実行する。

30

【0067】

ステップ1007では、管理計算機150のリカバリプログラム157より指示を受けた、代替用ホスト計算機140のAP回復処理プログラム146が、クラッシュリカバリやロールバックなどのAPの回復処理を行う。AP回復処理とは、アプリケーションが、データの変更履歴を保存している場合に、この履歴を用いて整合性が保たれた状態まで修復する処理である。

40

【0068】

ステップ1009では、APの回復処理が成功したか否かの判定を行う。例えば、APの回復処理が成功したか否かの判定するために、APのログを確認する。AP回復処理プログラム146がAPを回復できなかった場合（ステップ1009：NOの場合）は、ステップ1011を実行する。AP回復処理プログラム146によりAPを回復できた場合（ステップ1009：YESの場合）は、ステップ1017を実行する。

【0069】

まず、ステップ1009でAPを回復できたと判断した場合（ステップ1009：YE

50

S の場合) の処理について説明する。

【 0 0 7 0 】

ステップ 1 0 1 7 では、バックアッププログラム 1 5 6 から代替用ホスト計算機 1 4 0 上の A P 時刻確認プログラム 1 4 7 に指示を出し、クラッシュリカバリやロールバックなどの A P の回復処理により回復することのできた時刻 (リカバリ可能時刻) を取得する。

【 0 0 7 1 】

ステップ 1 0 1 9 では、バックアッププログラム 1 5 6 により、ステップ 1 0 1 7 にて取得したリカバリ可能時刻を、バックアップカタログ情報 1 5 9 の A P リカバリ可能時刻 1 6 0 0 5 に更新する。例えば、バックアップ I D 1 6 0 0 1 の B K _ 0 1 の場合、A P のリカバリ可能時刻 1 6 0 0 5 に 2 0 0 8 / 1 2 / 0 4 1 1 : 5 8 を記載する。バックアップを開始する時刻とは別に A P のリカバリ可能な時刻を管理することで、A P のリカバリ時刻によるリカバリ管理ができる。

10

【 0 0 7 2 】

ステップ 1 0 2 1 では、ステップ 1 0 1 7 で取得した A P のリカバリ可能時刻と、リカバリ対象の A P が使用するボリュームを前回 (過去) バックアップしたときの A P のリカバリ可能時刻を比較する。具体的には、バックアップカタログ情報の B K _ 0 5 の事前リカバリ処理をする場合には、同じ A P が使用する、同じボリュームのバックアップである B K _ 0 1 を参照し、B K _ 0 5 のリカバリ可能時刻と B K _ 0 1 のリカバリ可能時刻を比較する。一致する場合 (ステップ 1 0 2 1 : Y E S の場合) はステップ 1 0 2 3 を実行する。一致しない場合 (ステップ 1 0 2 1 : N O の場合) は 1 0 2 5 を実行する。

20

【 0 0 7 3 】

ステップ 1 0 2 3 では、リカバリプログラム 1 5 7 が、R P O の時間内にチェックポイントが発生するように、チェックポイントの時間間隔の修正を通知する。アプリケーションのデータに変更があった場合、キャッシュ 1 3 8 にデータを一時保存して、チェックポイントでボリュームに格納している。そのため、チェックポイントでは、コミットされた全ての処理がボリュームに反映されていることを保証する。A P の回復処理の結果 A P のデータが前回のバックアップした時刻と同じ時刻に戻ってしまった原因として、ユーザが指定した R P O の時間内に処理がデータファイルに反映されていないためと考えられる。チェックポイント間隔の修正により、R P O の時間内で、A P により使用されるボリュームのバックアップを格納することができる。なお、ステップ 1 0 2 1 及びステップ 1 0 2 3 は行わなくてもよい。

30

【 0 0 7 4 】

チェックポイントの時間間隔の修正を通知する代わりに、バックアップデータが前回と同じため R P O を長めに修正したほうがよいことを通知してもよい。

【 0 0 7 5 】

ステップ 1 0 2 5 では、A P の R P O を補正するか否かを判断する。具体的には、A P 構成テーブル 1 6 1 の R P O 補正有無 1 6 1 0 8 を確認し、「有」を示す情報が格納される場合には Y E S と判断し、「無」を示す情報が格納される場合には N O と判断する。A P の R P O 補正処理を行う場合 (ステップ 1 0 2 5 : Y E S の場合) は、ステップ 1 0 2 7 を実行する。A P の R P O 補正処理を行わない場合 (ステップ 1 0 2 5 : N O の場合) は、ステップ 1 0 2 9 を実行する。

40

【 0 0 7 6 】

ステップ 1 0 2 7 では、事前リカバリ処理 (ステップ 6 0 5) で確認した A P のリカバリ可能時刻と、ユーザによって指定された A P の R P O から、次にバックアップを開始する時刻を算出して、バックアップスケジュール情報 1 5 9 を修正する。ステップ 1 0 2 7 については、図 1 1 にて詳細な動作を説明する。

【 0 0 7 7 】

ステップ 1 0 2 7 では、図 1 1 の R P O 補正処理のステップ 1 1 0 1 へ進む。R P O 補正処理は、管理計算機 1 5 0 の R P O 補正プログラム 1 5 8 によって実行される。

【 0 0 7 8 】

50

ステップ1101では、AP構成情報161を参照して、バックアップしたボリュームを使用するすべてのAPを検索する。そして、バックアップカタログ情報160を参照して、検索されたAPのリカバリ可能時刻を取得する。

【0079】

ステップ1103では、ステップ1101で取得した各APのリカバリ可能時刻に対して、AP構成情報161のRPO16107から特定されるRPOを加算した時刻を算出する。

【0080】

ステップ1105では、ステップ1103に算出した次のバックアップ開始時刻のうち、もっとも早い時刻を選択する。そして、選択された時刻を次のバックアップ開始時刻として、バックアップスケジュール情報159のバックアップ開始時刻202に格納する。RPO補正処理により、APに回復処理が発生して、リカバリ可能時刻が古くなった場合にも、バックアップ開始時刻を早めることで、RPOを守ることができる。

【0081】

例えば、図4のAP構成情報161の使用VOLID16106からVOL__02上に、APID16101のAP__02, AP__03, AP__04の3つのAPに使用されるデータが格納されることがわかる。また、RPO補正有無16108から、AP__02とAP__04の2つのAPについてRPOの補正処理が必要であることがわかる。

【0082】

そして、バックアップカタログ情報160のAPのリカバリ可能時刻16005に、AP構成情報161のRPO16107を加算する。この場合、AP__02は、2008: / 12 / 04 12:19プラス10分で2008: / 12 / 04 12:29、AP__04は2008: / 12 / 04 12:16プラス20分で2008: / 12 / 04 12:36になる。両者を比較すると、最も早い時刻は、2008: / 12 / 04 12:29となる。そこで、スケジュールID15902のSC_05のバックアップ開始時刻15902を12:30から12:29に修正する。修正後、図10の事前リカバリ処理のステップ1027に戻り、ステップ1029へ進む。

【0083】

ステップ1029では、ステップ1007でAPを回復した状態（事前リカバリした状態）を保存するかどうかを判断する。具体的には、AP構成情報161のリカバリデータ保存有無16108を参照し、「有」の場合にはYES、「無」の場合にはNOと判断する。APを回復した状態を保存する場合（ステップ1029: YESの場合）には、ステップ1031を実行する。APを回復した状態を保存しない場合（ステップ1029: NOの場合）には、ステップ1033を実行する。

【0084】

ステップ1031では、リカバリプログラム157は、APを回復した状態を例えばボリューム情報510より使用可否513が「可」のボリュームに保存する。APを回復した状態を保存することにより、実際のリカバリ処理を行うときに回復処理を行う必要がないため、高速に復旧することができる。

【0085】

次に、ステップ1009でAPが回復できないと判断された場合（ステップ1009: NOの場合）の処理について説明する。APが回復できないため、バックアップ処理は失敗である。

【0086】

ステップ1011では、ステップ909で追加したバックアップカタログ情報160のデータを削除する。さらに、バックアップデータが格納される副ボリュームのデータも同時に削除してもよい。バックアップカタログ情報160よりデータを削除することにより、ユーザは該バックアップのリカバリを選択できなくすることができる。そして、APの回復ができないボリュームを誤って選択してしまうことを防止できる。また、リカバリできないボリュームは以後使用することができないため、格納されているデータを削除する

10

20

30

40

50

ことで、ボリュームの領域を有効に活用することができる。

【 0 0 8 7 】

ステップ 1 0 1 3 では、A P の R P O を補正するか否かを判断する。具体的には、A P 構成テーブル 1 6 1 の R P O 補正有無 1 6 1 0 8 を確認し、「有」を示す情報が格納される場合には Y E S と判断し、「無」を示す情報が格納される場合には N O と判断する。A P の R P O 補正処理を行う場合（ステップ 1 0 1 3 : Y E S の場合）は、ステップ 1 0 1 5 へ進む。既に、この時点で R P O が保証されていないが、少しでもリカバリ可能時刻を R P O に近づけるために、ステップ 1 0 1 5 では、バックアップ処理を再開させる。よって、バックアップ処理（ステップ 9 0 1 ）へ戻る。A P の R P O 補正処理を行わない場合（ステップ 1 0 1 3 : N O の場合）は、ステップ 1 0 3 3 へ進む。

10

【 0 0 8 8 】

ステップ 1 0 3 3 では、バックアップ終了を通知し、バックアップ処理を終了する。

【 0 0 8 9 】

ここで、同時にバックアップ処理が終了したボリュームが複数存在する場合、A P 構成情報 1 6 1 の事前リカバリ処理優先度 1 6 1 0 9 を参照し、優先度の高い順に事前リカバリ処理を実行してもよい。ただし、優先度を設定せずに順に処理してもよい。例えば、図 4 の例では、事前リカバリ処理優先度 4 0 9 が、A P __ 0 1 では 1 で、A P __ 0 2 では 2 である。A P __ 0 1 と A P __ 0 2 が同時にバックアップ終了した場合、事前リカバリ処理優先度 4 0 9 が高い A P __ 0 1 が先に事前リカバリ処理を行う。優先度を用いて処理を行うことにより、ユーザにより設定された重要度が高いボリュームについて優先的に事前リカバリ処理を行うことができる。

20

< リカバリ処理 >

図 1 2 に、本実施形態における、リカバリ処理フローの一例を示す。ユーザが、例えば図 1 3 に示すリカバリ設定画面に入力するなどして、副ボリュームを利用した A P のリカバリを要求した場合、管理計算機 1 5 0 のリカバリプログラム 1 5 7 によりリカバリ処理を開始する。

【 0 0 9 0 】

ステップ 1 2 0 1 では、リカバリ設定画面に、リカバリする A P I D を入力してもらうことで、リカバリプログラム 1 5 7 は A P の情報を取得する。

【 0 0 9 1 】

30

ステップ 1 2 0 3 では、バックアップカタログ情報 1 6 0 の A P I D 3 0 4 から、指定された A P と一致するバックアップ I D を検索し、一致したものをバックアップカタログリストとして表示する。

【 0 0 9 2 】

ここで、本実施形態における、リカバリ設定画面の一例を図 1 3 に示す。なお、図 1 3 に記載のリカバリ設定画面のフォーマットは一例であって、図 1 3 に示したフォーマットに限定されるものではない。図 1 3 の画面は、リカバリ対象とする A P I D を指定する項目 1 3 0 1 と、バックアップカタログリスト 1 3 0 2 と、リカバリボタン 1 3 0 6 と、リカバリ処理を中止するキャンセルボタン 1 3 0 7 を含む。

【 0 0 9 3 】

40

リカバリ対象とする A P I D を指定する項目 1 3 0 1 には、ユーザがリカバリしたい A P を識別する情報を入力する。バックアップカタログリスト 1 3 0 2 には、リカバリ可能なバックアップ I D 1 3 0 4 と、その A P のリカバリ可能時刻 1 3 0 5 と、事前リカバリデータ有無 1 3 0 6 と、リカバリするバックアップカタログを選択するためのチェック項目 1 3 0 3 とを含む。バックアップカタログリスト 1 3 0 2 は、リカバリプログラム 1 5 7 より、バックアップカタログ情報 1 6 0 と A P 構成情報 1 6 1 を参照して作成される。図 1 3 の例では、リカバリ対象の A P I D 1 3 0 1 として A P __ 0 1 が指定されるため、バックアップカタログ情報 1 6 0 の A P I D 1 6 0 0 4 を参照し、一致した A P __ 0 1 のバックアップ I D 3 0 1 の B K __ 0 1 , B K __ 0 2 , B K __ 0 3 を表示している。事前リカバリデータ有無 1 3 0 6 は、A P 構成情報 4 0 0 のリカバリデータ保存有無 4 1 0 より

50

参照している。

【0094】

ステップ1205では、リカバリ設定画面のバックアップカタログリスト1302よりユーザが選択したリカバリ対象のバックアップIDの情報を取得する。図13の例では、チェック1303により選択されている、BK__03がリカバリ対象のバックアップIDとなる。

【0095】

ステップ1207では、図10のステップ1025でAPを回復した状態を保存しているか否かを判断する。APを回復した状態を保存している場合（ステップ1207：YESの場合）にはステップ1209を実行する。APを回復した状態を保存していない場合（ステップ1207：NOの場合）はステップ1211を実行する。

10

【0096】

ステップ1209では、図10のステップ1025にて保存したデータを用いて、ホスト計算機130上にリカバリしてデータを復元する。

【0097】

ステップ1211では、事前リカバリ処理でリカバリしたデータを保存していないため再度、ホスト計算機130上でリカバリする必要がある。

【0098】

ステップ1213では、指定されたバックアップIDのデータをリカバリし、AP回復処理プログラム146を使用してAPの回復処理を行う。

20

【0099】

図13の例では、2008/12/04 12:19のAPのデータに戻ることができる。

【0100】

最後に、ステップ1215ではリカバリ終了通知を行い、処理を終了する

<<第2実施形態>>

次に、本発明の第2の実施形態について説明する。本実施形態は、第1の実施形態の計算機システムに含まれるストレージシステムにおいて、NAS(Network Attached Storage)を含む点が異なる。本実施形態では、図1の構成との差異を中心にNAS条件におけるAPに使用されるボリュームのバックアップ管理に本発明を適用した場合について説明する。

30

【0101】

NASは、ストレージシステム上のNAS1413のメモリ1413にNAS OSが格納されており、ファイルサーバとして機能する。

【0102】

図14に、本実施形態に係るNAS1413を備えた計算機システム1'のシステム構成図の一例を示す。図14に示すように、本実施形態の計算機システム1'は、図1と同様に、ストレージシステム1410と、ホスト計算機130と、代替用ホスト計算機140と、管理計算機150とで構成される。以下、図1と異なるストレージシステム1410について説明する。

40

【0103】

ストレージシステム1410は、ストレージ装置1411と、コントローラ1412に加えて、NAS1413とを備える。

【0104】

ストレージ装置1411は図1のストレージ装置111と同様である。

【0105】

コントローラ1412は図1のコントローラ112と同様である。

【0106】

NAS1413は、ネットワークを介してホスト計算機130と接続されるI/F1414、CPU1415、メモリ1416、及びコントローラ1412と接続されるI/F

50

1417で構成される。メモリ1416には、NASのためのOS(NASOS)1418と、NASOSのNASOS静止化プログラム1419が格納される。NASOS1418は、ホスト計算機130に、例えばディスクドライブのように記憶領域を提供することができる。NASOS静止化プログラム1419は、第1の実施形態のOS静止化プログラム136と同様にNASOS1418の「静止化」を行う。NASOS静止化プログラム1419は、CPU1415によって読み出され実行されることによりその機能が実現される。NAS1413は、図14のようにストレージシステム1410上にあってもよいし、他の計算機上にあってもよい。

【0107】

次に、本実施形態において参照される各情報について説明する。本実施形態で用いる各種情報は、第1実施形態に関する図2から図5までに示した各情報に記録されていた情報と同様である。但し、本実施例で指すOSは、NAS1413上にあるNASOS1418のこととし、OS静止化プログラムはNAS1413上にあるNASOS静止化プログラム1420のこととする。具体的には、バックアップスケジュール情報159のOSID15903と、バックアップカタログ160のOSID16002と、AP構成情報161のOSID16103は、NAS1413上にあるNASOS1418を示す。また、AP構成情報161のOS静止化プログラム有無16104は、NASOS静止化プログラム1420の有無を示す。

【0108】

次に、本実施形態に係るバックアップ管理処理について説明する。

【0109】

本実施形態におけるバックアップ管理の処理は、図14に示す計算機システム1'と、上述して各情報を用い、第1実施形態と同様の図6の処理で実現可能である。ステップ601からステップ607の処理は、本実施形態によるバックアッププログラム156によって実現される処理である。但し、本実施例では、ステップ603では、ストレージシステム1410のNAS1413上のOS静止化プログラム1419による処理を含む。

【0110】

すなわち、第1実施形態に関して図6乃至図8、図10乃至図13に示したフローチャート及び画面例は同様のものを用いることができる。

【0111】

但し、第1実施形態ではホスト計算機130上にあるOS135とOS静止化プログラム136に加えて、本実施例ではストレージシステム1410のNAS1413上にNASOS1418とNASOS静止化プログラム1419存在する。そこで、バックアップ処理は図15に示すように、まずホスト上のOS静止化プログラムを用いてOSの静止化を行い、その後、NAS上のNASOS静止化プログラムを用いてNASOSを静止化する。

【0112】

そのため、管理計算機150の操作対象の装置は、ホスト計算機1430からストレージ装置1410へ変更となる。よって、管理計算機150上のバックアッププログラム156は、ホスト計算機1430上にあるエージェント1436からホスト計算機1430と、NAS1416を含むストレージシステム1410の構成情報を取得し、AP構成情報を作成する。

【0113】

バックアップ管理処理は、第1の実施形態と同様に、ステップ601にて管理計算機150上のバックアッププログラム156は、バックアップの条件設定処理を実行する。

【0114】

ステップ603にて、ステップ601にて設定したバックアップ条件を利用してバックアップ処理を行う。図15に、本実施形態におけるバックアップ処理の一例を示す。第一の実施例との差異を以下に説明する。

【0115】

10

20

30

40

50

ステップ 2 2 0 1 では、バックアッププログラム 1 5 6 は、N A S O S を確認する。

【 0 1 1 6 】

ステップ 2 2 0 3 では、特定された N A S O S に、N A S O S 静止化プログラム 1 3 6 が存在するか否かを確認する。N A S O S 静止化プログラムが存在する場合（ステップ 2 2 0 3 が Y E S の場合）はステップ 2 2 0 5 へ進む。O S 静止化プログラムが存在しない場合（ステップ 2 2 0 3 が N O の場合）は、ステップ 9 0 7 へ進む。

【 0 1 1 7 】

ステップ 2 2 0 5 では、ステップ 2 2 0 1 で特定した N A S O S に対して N A S O S 静止化プログラム 1 3 6 を使用して静止化を行う。

【 0 1 1 8 】

さらに、ステップ 2 2 1 7 では、ステップ 2 2 0 5 で静止化された N A S O S の静止化を解除する。

【 0 1 1 9 】

ステップ 6 0 5 では、代替用ホスト計算機 1 4 0 を利用して、バックアップデータを事前にリカバリ処理を行う。代替用ホスト計算機 1 4 0 は、第 1 の実施形態と同様にホスト計算機 1 4 3 0 上の A P 1 4 3 4 と O S 1 4 3 5 と同様のものが搭載されている。そして、A P のリカバリ可能時刻を確認し、バックアップカタログを修正する。

【 0 1 2 0 】

ステップ 6 0 9 では、A P の R P O 補正処理を行う場合は、ステップ 6 0 5 で確認した時刻と指定された A P の R P O から次にバックアップを開始する時刻を算出して、バックアップスケジュールを修正する。

【 0 1 2 1 】

ステップ 6 1 1 では、リカバリ処理は、ユーザがバックアップカタログから A P のリカバリ可能時刻を参照し、バックアップデータをリカバリする。

< < 第 3 の実施形態 > >

第 3 の実施形態は、第 1 の実施形態における計算機システムと比較し、ホスト計算機に仮想サーバ（V M）を構築する点が異なる。つまり、第 3 の実施形態において、仮想サーバ（V M）にて実行される A P のバックアップ方法を示す。

【 0 1 2 2 】

図 1 6 に、本実施形態における計算機システム 1 " のシステム構成図の一例を示す。図 1 6 に示すように、本実施形態の計算機システムは、図 1 と同様に、ストレージシステム 1 1 0 と、ホスト計算機 1 5 3 0 と、代替用ホスト計算機 1 5 4 5 と、管理計算機 1 5 0 で構成されている。以下、図 1 と異なるホスト計算機 1 5 3 0 と代替用ホスト計算機 1 5 4 5 について説明する。

【 0 1 2 3 】

ホスト計算機 1 5 3 0 は、C P U 1 5 3 1 と、メモリ 1 5 3 2 と、I / F 1 5 3 3 とで構成される。

【 0 1 2 4 】

C P U 1 5 3 1 は、メモリ 1 5 3 2 に格納されたプログラムを実行するプロセッサである。

【 0 1 2 5 】

メモリ 1 5 3 2 には、仮想サーバ（V M）1 5 3 4、仮想サーバ制御プログラム 1 5 3 5 と、仮想サーバ静止化プログラム 1 5 3 6 と、エージェント 1 5 3 7 が格納される。

【 0 1 2 6 】

仮想サーバ制御プログラム 1 5 3 5 は、V M 1 5 3 4 を制御するプログラムである。メモリ 1 5 3 2 上に一つ以上の V M 1 5 3 4 を動作させることができる。実際には、V M のイメージを格納したファイルが、ストレージのボリュームに格納される。V M イメージには、アプリケーションや O S の実行プログラムも格納されている。そして、仮想サーバ制御プログラム 1 5 3 5 が該ファイルを読み出し、V M をホスト計算機のメモリ上に構築する。

10

20

30

40

50

【 0 1 2 7 】

仮想サーバ静止化プログラム 1 5 3 6 は、V M 1 5 3 4 を静止化するプログラムである。V M をバックアップするときは、バックアップ対象の V M を、V M 単位で静止化することができる。

【 0 1 2 8 】

エージェントは、第 1 実施形態と同様にホスト計算機 1 5 3 0 とストレージシステム 1 1 0 の情報を取得し、また A P の情報も取得し管理計算機 1 5 0 に情報を通知する機能を持つ。

【 0 1 2 9 】

V M 1 5 3 4 上には、A P 1 5 3 8 と、O S 1 5 3 9 と、O S 静止化プログラム 1 5 4 0 と、A P 回復処理プログラム 1 5 4 1 と、A P 時刻確認プログラム 1 5 4 2 とが構築される。本実施形態の V M 1 5 3 4 上の A P 1 5 3 8 と O S 1 5 3 9 と O S 静止化プログラム 1 5 4 0 は、それぞれ、第 1 実施形態の A P 1 3 4 と O S 1 3 5 と O S 静止化プログラム 1 3 6 とに対応している。A P 回復処理プログラム 1 5 4 1 と A P 時刻確認プログラム 1 5 4 2 は、第 1 の実施形態の代替用ホスト計算機 1 4 0 上の A P 回復処理プログラム 1 4 6 と A P 時刻確認プログラム 1 4 7 とに対応している。

【 0 1 3 0 】

A P 1 5 3 8 は、ホスト計算機 1 5 3 0 の V M 1 5 3 4 上で動作し、業務を実行するプログラムである。一つの V M 1 5 3 4 上に A P は一つでもよいし、複数存在してもよい。O S 1 5 3 9 は、V M 1 5 3 4 上で動作し V M 全体を管理する基本ソフトウェアである。O S 静止化プログラム 1 5 4 0 は、O S の整合性を保つために、O S 1 5 3 9 を静止化するプログラムである。A P 回復処理プログラム 1 5 4 1 は、A P の回復処理を行うプログラムである。A P 時刻確認プログラム 1 5 4 2 は、A P の最終更新時刻を確認するプログラムである。

【 0 1 3 1 】

代替用ホスト計算機 1 5 4 5 は、C P U 1 5 4 6 と、メモリ 1 5 4 7 と、I / F 1 5 4 8 とで構成されている。

【 0 1 3 2 】

C P U 1 5 4 6 は、メモリ 1 5 4 7 に格納されたプログラムを実行するプロセッサである。

【 0 1 3 3 】

メモリ 1 5 4 7 には、仮想サーバ制御プログラム 1 5 4 9 が格納される。仮想サーバ制御プログラム 1 5 4 9 は、ホスト計算機 1 5 3 0 上の仮想サーバ制御プログラム 1 5 3 5 と同様に V M を制御するプログラムであり、一つ以上の V M 1 5 3 4 を動作させることができる。具体的には、仮想サーバ制御プログラム 1 5 4 9 は、ボリュームに格納される V M のデータファイルを読み出し、代替用ホスト計算機 1 5 4 5 のメモリ 1 5 4 7 上に V M を構築する。

【 0 1 3 4 】

リカバリの際には、ボリュームにコピーされたファイルを同一のホスト計算機または代替用ホスト計算機の仮想サーバ制御プログラムにより読み出し再現することで、バックアップした条件と同じ O S や A P が構築された状態で再開できる。したがって、第 1 の実施形態や第 2 の実施形態のように、代替用ホスト計算機のメモリに仮想サーバ制御プログラムが格納されていればよく、ホスト計算機と同じ O S や A P を格納する必要はない。

【 0 1 3 5 】

また、仮想サーバ条件を使用した本実施形態では、代替用ホスト計算機 1 5 4 5 とホスト計算機 1 5 3 0 は、同一の計算機を使用してもよい。

【 0 1 3 6 】

次に、本実施形態において参照される各情報について説明する。

【 0 1 3 7 】

図 1 7 に、本実施形態におけるバックアップスケジュール情報 1 5 9 の一例を示す。な

10

20

30

40

50

お、図 17 に記載のバックアップスケジュール情報 159 のフォーマットは一例であって、図 17 に示したフォーマットに限定されるものではない。図 17 は、第 1 の実施形態の図 2 に VMID15905 を追加している点で異なる。したがって、スケジュールID15901、バックアップ開始時刻15902、OSID15903、コピーペアID15904、VMID15905 にて構成される。VMID15905 には、バックアップ対象の VM を識別する情報（例えば、識別子）が格納される。

【0138】

図 18 に、本実施形態におけるバックアップカタログ情報 160 の一例を示す。なお、図 18 に記載のバックアップカタログ情報 160 のフォーマットは一例であって、図 18 に示したフォーマットに限定されるものではない。図 18 は、第 1 の実施形態の図 3 に VMID16007 を追加している点で異なる。したがって、バックアップID16001、OSID16002、VMID16007、バックアップ時刻16003、APID16004、APのリカバリ可能時刻16005、バックアップデータ格納ボリュームID16006 から構成されている。ここで、バックアップID16001と、APID16004と、APのリカバリ可能時刻16005と、バックアップデータ格納ボリュームID16006 は第 1 の実施形態の図 3 と同様に取得する。VMID16007 は、図 17 のバックアップスケジュール情報 159 の VMID15904 から情報を取得する。バックアップ時刻15904 は、図 17 のバックアップスケジュール情報 159 のバックアップ開始時刻15902 から情報を取得する。また、バックアップ時に、OSの静止化のみを実行する場合にはOSの静止化の時刻とし、VMの静止化のみを実行する場合にはVMの静止化の時刻とし、OSとVMの静止化を実行する場合にはVMの静止化の時刻としてもよい。OSとVMの静止化を実行する場合には、VMの静止化の時刻をバックアップ時刻15904としたのは、通常はOSの静止化後にVMの静止化を実行するためである。

【0139】

図 19 (A) (B) に、本実施形態における AP 構成情報 161 の一例を示す。図 19 (A) (B) に記載の AP 構成情報 161 のフォーマットは一例であって、図 19 (A) (B) に示したフォーマットに限定されるものではない。図 19 (A) (B) は、第 1 の実施形態の図 4 に VMID16111 と VM 静止化プログラム有無16112 を追加している点で異なる。したがって、APID16101と、ホストID16102と、OSID16103と、OS 静止化プログラム16104と、VMID16111と、VM 静止化プログラム有無16112と、ストレージID16105と、使用VOLID16106と、RPO16107と、RPO補正有無16108と、リカバリデータ保存有無16109 から構成される。VMID16111 には、バックアップ対象の VM を識別する情報（例えば、識別子）を格納する。VM 静止化プログラム有無16112 には、バックアップ対象の VM を静止化するためのプログラムである仮想サーバ静止化プログラム1536 を有するか否かを示す情報を格納する。VMID16111 と VM 静止化プログラム有無16112 の情報は、バックアッププログラムが、ホスト計算機上1530上のエージェント1537より取得し、格納する。

【0140】

ストレージシステム 110 のメモリに格納されるストレージ管理情報 120 は、図 5 と同様であり、管理計算機 150 で実行されるバックアッププログラム 156 によって参照される。

< バックアップ処理 >

次に、本実施形態に係るバックアップ処理について説明する。

【0141】

本実施形態におけるバックアップ処理は、図 16 に示す計算機システムと、図 17 のバックアップスケジュール情報 159、図 18 のバックアップカタログ情報 160、図 19 の AP 構成情報 161、を用いて、第 1 の実施形態と同様の図 6 の処理で実現される。図 6 において、ステップ 601 からステップ 607 の処理は、本実施形態によるバックアッププログラム 156 によって実現される処理である。但し、第 1 実施形態との差異として

、ステップ603では、ホスト計算機130上のOS静止化プログラム1540と、仮想サーバ静止化プログラム1536による処理を含む。ステップ605では、代替用ホスト計算機1541上の仮想サーバプログラム1545と、AP回復処理プログラム1546と、AP時刻確認プログラム1547の処理を含む。

【0142】

図20に、本実施形態におけるバックアップ条件設定処理の一例を示す。本実施形態においては、バックアップ対象としてAPを指定されてもよいし、VMを指定されてもよい。例えば、ユーザがバックアップ対象としてAPを指定した場合には、APが実行されるVMを検索し、そのVMのイメージファイルが格納されるボリュームのバックアップが実行される。また、ユーザがバックアップ対象としてVMを指定した場合には、そのVMのイメージファイルが格納されるボリュームのバックアップが実行される。図20は、第1の実施形態の図7と比較してステップ1901とステップ1902とが異なる。異なるステップについて以下に説明する。

10

【0143】

ステップ1901では、バックアッププログラム156は、バックアップ条件の設定画面から、ユーザによって入力されたAPID又はVMID、コピー種別、RPOなどの情報を取得する。そして、取得した情報に基づき、AP構成情報161を修正する。

【0144】

ステップ1903では、ステップ1901にてバックアップ対象としてAPが指定された場合には、バックアッププログラム156が、AP構成情報161を使用して、ステップ1903で取得したAPIDに対応するAPIDを検索する。そして、AP構成情報161の使用VOLID16106を参照し、検索されたAPIDが実行されるVMのイメージファイルの格納されるボリュームを特定する。また、ステップ1901にてバックアップ対象としてVMが指定された場合には、バックアッププログラム156が、AP構成情報161を使用して、ステップ1903で取得したVMIDに対応するVMIDを検索する。そして、AP構成情報161の使用VOLID16106を参照し、検索されたVMIDのVMのイメージファイルが格納されるボリュームを特定する。

20

【0145】

図21に、本実施形態におけるバックアップ処理の一例を示す。バックアッププログラム156は、ステップ601で設定した条件と、バックアップスケジュール情報159に基づき、バックアップ処理を行う。各バックアップ処理は、バックアップスケジュール情報159のバックアップ開始時刻15901になると、実行される。但し、オンデマンドで実行してもよい。第1実施形態と比較すると、バックアップ対象のAPが実行されるVM又はバックアップ対象のVMを特定し、VMの静止化処理を実行する点異なる。異なるステップについて以下に説明する。

30

【0146】

ステップ2101では、バックアッププログラム156が、バックアップ対象のAPが実行されるVMまたはバックアップ対象のVMを確認する。具体的には、バックアップスケジュール情報160のVMID15905より静止化するVMを特定する。

【0147】

ステップ2103では、ステップ2001で特定したVMに対してVM静止化プログラム136を使用して静止化を行う。VM静止化処理を行わないと、ファイルが使用中になるため代替用ホスト計算機1545で再開できなくなり、リカバリ処理を行うことができない。

40

【0148】

ステップ2105では、ステップ2003にてVMが静止化されているVMの静止化を解除する。

【0149】

図22に、本実施形態における事前リカバリ処理の一例を示す。第1の実施形態の図10と比較すると、ステップ2203のみ異なる。異なるステップについて以下に説明する

50

。

【 0 1 5 0 】

ステップ 2 2 0 3 では、仮想サーバ制御プログラム 1 5 4 9 が、副ボリュームに格納された V M のイメージファイルを読み出して、V M を構築（再開）する。V M の場合、バックアップされた V M イメージに、A P の処理が記載されているログも格納される。A P のトランザクション処理が途中の状態で行われた場合でも、V M を再開したときに途中の状態からトランザクション処理が再開することがある。この場合、A P はトランザクション処理を完了させ、A P のバックアップ時刻より未来の時刻で整合性がとれた状態になる。バックアッププログラムは、この時刻をリカバリ可能時刻としてバックアップカタログ情報の A P のリカバリ可能時刻 1 6 0 0 5 を更新してもよい。

10

【 0 1 5 1 】

第 3 の実施形態では、A P が仮想サーバ上で実行されるホスト計算機を有する計算機システムにおいて、本発明のバックアップ処理を適用した場合を示した。

< 第 4 の実施形態 >

第 4 の実施形態は、第 3 の実施形態と比較すると、V M のファイルレベルのコピー機能を適用した計算機システム構成を採用している点異なる。

【 0 1 5 2 】

本実施形態の計算機システムは、第 3 実施形態のシステム構成を示した図 1 6 と同様である。但し、仮想サーバ制御プログラム 1 5 3 5 は、ホストベースのコピー機能を有する。

20

【 0 1 5 3 】

本実施形態でのバックアップ構成構築処理に使用される各種情報について、第 3 実施形態における図 5 及び図 1 7 から図 1 9 までの各情報に記録されている情報と異なる部分を説明する。主な差異部分は、ボリューム指定ではなく、ファイル指定となり、ストレージのコピー機能ではなく、ホストベースのコピー機能を用いる点である。

【 0 1 5 4 】

具体的には、図 5 のストレージ管理情報 1 2 0 のうちボリューム情報 1 2 0 1 のボリューム I D 1 2 0 1 2 にファイル I D が格納される。また、コピーペア情報 1 2 0 2 の、正 V O L I D 1 2 0 2 3 に正ファイル I D が格納され、副 V O L I D 1 2 0 2 5 に副ファイル I D が格納される。

30

【 0 1 5 5 】

図 1 8 のバックアップカタログ情報 1 6 0 のバックアップデータ格納ボリューム I D 1 6 0 0 7 にはバックアップデータ格納ファイル I D が格納される。

【 0 1 5 6 】

図 1 9 の A P 構成情報 1 6 1 の使用 V O L I D 1 6 1 0 8 には、使用ファイル I D が格納される。

【 0 1 5 7 】

次に、本実施形態に係るバックアップ処理について説明する。本実施形態におけるバックアップ管理の処理は、第 3 実施形態と同様である。

【 0 1 5 8 】

図 2 3 に、本実施形態におけるバックアップ条件設定処理フローの一例を示す。バックアッププログラム 1 5 6 は、ユーザからのバックアップの要求を受けて、バックアップ条件の設定画面を表示し、処理を開始する。

40

【 0 1 5 9 】

ステップ 2 0 0 1 では、バックアッププログラム 1 5 6 は、バックアップ環境の設定画面から、入力された A P I D 、R P O の情報を取得する。バックアップ先ファイルはユーザによって指定されたファイル先でもよいし、自動でバックアップ先を選択しても良い。取得した情報に基づき、A P 構成テーブル 1 6 1 を修正する。

【 0 1 6 0 】

バックアップ条件の設定画面の一例である図 8 との差異について示す。図 8 のバックア

50

アップ対象とするAPIDを指定する項目801と、バックアップポリシーを入力する情報802と、設定ボタン808と、バックアップ条件設定を中止するキャンセルボタン809を含んだ構成は同じである。バックアップポリシー情報802には、コピー種別803の項目は削除され、RPO804と、RPO補正処理有無805と、事前リカバリデータ保存処理有無806の各項目を備えている。ここで、バックアップ先ファイルの項目を追加しても良い。

【0161】

ステップ2003では、AP構成情報161を使用して、取得したAPIDから使用ファイルID405項目を参照し、VMのイメージファイルが格納されるファイルを特定する。本実施形態ではホストベースによるコピー機能を使用するため、コピーペア構築は行わずにバックアップ元とバックアップ先のファイルを指定する。

10

【0162】

図24に、本実施形態におけるバックアップ処理の一例をしめす。第3の実施形態の図19の処理フローとは、ステップ2301のみ異なる。バックアッププログラム156が、図23のバックアップ条件設定処理フローで作成した条件と、バックアップスケジュール情報159を参照し、バックアップ処理を行う。具体的には、バックアップスケジュール情報159のバックアップ開始時刻15902に、バックアップ処理が実行される。但し、オンデマンドで実行してもよい。以下、図21の処理フローと異なる点について説明する。

【0163】

20

ステップ2301にて、コピースプリット処理ではなく、管理計算機150のバックアッププログラム156を使用して、指定されたファイルを指定されたバックアップ先に対してホストベースのデータコピーを実行する。

【0164】

事前リカバリ処理は、第3実施形態と同様である。但し、ステップ1001では副ボリュームではなく、バックアップ先ファイルとなる。

<<第5の実施形態>>

第5の実施形態は、第3実施形態と比較すると、事前リカバリ処理を行う代替用ホスト計算機1545を複数台有する点が異なる。

【0165】

30

計算機システム構成は図16と同様であるが、代替用ホスト計算機が複数台ある点となる。この場合、事前リカバリ処理を実行できる代替用ホスト計算機が複数存在するため、利用可能な代替用ホスト計算機を管理する。

【0166】

本実施形態で使用される各種情報は、図17、図18、図19と同様である。本実施形態では、さらに、管理計算機150のメモリ152に、代替用ホスト計算機情報が格納される。

【0167】

図25に、本実施形態の代替用ホスト計算機情報2300の一例を示す。代替用ホスト計算機情報2300は、ホストID2301と、VM有無2302と、使用状況2303が格納される。ホストID2301には、代替用ホスト計算機を識別する情報が格納される。VM有無2302には、代替用ホスト計算機が仮想サーバ制御プログラムを有しているか否かを示す情報が格納される。使用状況2303には、代替用ホスト計算機が事前リカバリ処理のために使用されているか否かの情報が格納される。

40

【0168】

以下、事前リカバリ処理において、第3の実施形態と異なる点を説明する。

【0169】

図22に示す、事前リカバリ処理のフローのうち、ステップ1001が異なる。

【0170】

ステップ1001では、代替用ホスト計算機情報2300を参照し、VM有無2302

50

に仮想サーバ制御プログラムが「有」である情報が格納されており、かつ、使用状況 2 3 0 3 が「空き」である情報が格納されている代替用ホスト計算機を検索する。そして、検索された代替用ホスト計算機に副ボリュームをマウントする。

【 0 1 7 1 】

このように、代替用ホスト計算機を複数台有し、その使用状況を管理することにより、複数代の代替用ホスト計算機に対して事前リカバリ処理の割り当て、負荷を平準化することが可能となる。

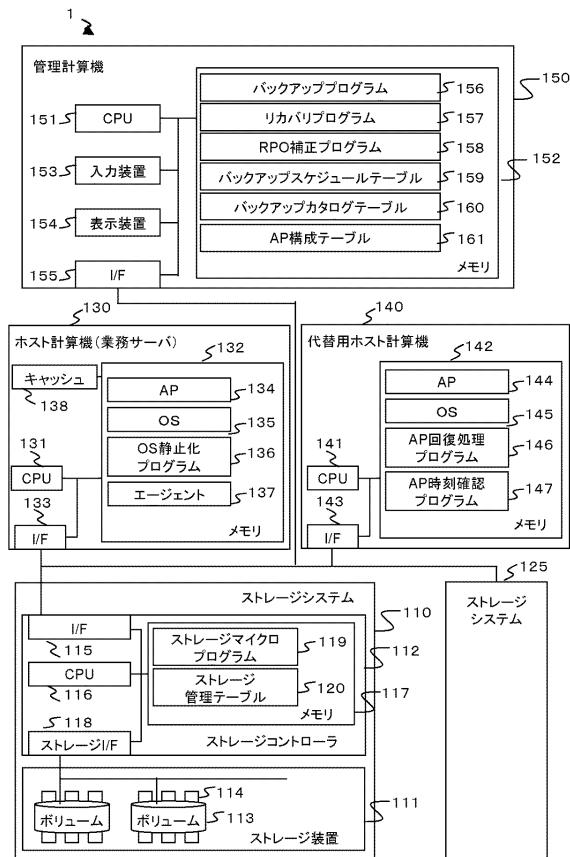
【符号の説明】

【 0 1 7 2 】

1、1'、1"	計算機システム	10
1 1 0、1 2 5	ストレージシステム	
1 1 1	ストレージ装置	
1 1 2	コントローラ	
1 1 3	ボリューム	
1 1 4	ディスク	
1 1 5	I / F	
1 1 6	C P U	
1 1 7	メモリ	
1 1 8	ストレージ I / F	
1 1 9	ストレージマイクロプログラム	20
1 2 0	ストレージ管理情報	
1 3 0	ホスト計算機	
1 3 1	C P U	
1 3 2	メモリ	
1 3 3	I / F	
1 3 4・1 4 4	A P	
1 3 5・1 4 5	O S	
1 3 6	O S 静止化プログラム	
1 3 7	エージェント	
1 4 0	代替用ホスト計算機	30
1 4 1	C P U	
1 4 2	メモリ	
1 4 3	I / F	
1 4 6	A P 回復処理プログラム	
1 4 7	A P 時刻確認プログラム	
1 5 0	管理計算機	
1 5 1	C P U	
1 5 2	メモリ	
1 5 3	入力装置	
1 5 4	表示装置	40
1 5 5	I / F	
1 5 6	バックアッププログラム	
1 5 7	リカバリプログラム	
1 5 8	R P O 補正プログラム	
1 5 9	バックアップスケジュール情報	
1 6 0	バックアップカタログ情報	
1 6 1	A P 構成情報	

【 図 1 】

【図1】



【 図 2 】

【図2】

スケジュールID	バックアップ開始時刻	OSID	コピーペアID
SC_01	2008/12/04 12:00:00	OS_01	PAIR_01
SC_02	2008/12/04 12:10:00	OS_01	PAIR_02
SC_03	2008/12/04 12:20:00	OS_01	PAIR_03
SC_04	2008/12/04 12:20:00	OS_02	PAIR_04
SC_05	2008/12/04 12:29:00	OS_02	PAIR_04
...

【 図 3 】

【図3】

バックアップID	OSID	バックアップ時刻	APID	APのリカバリ可能時刻	バックアップデータ格納ボリュームID
BK_01	OS_01	2008/12/04 12:00	AP_01	2008/12/04 11:58	Vol_03
BK_02	OS_01	2008/12/04 12:10	AP_01	2008/12/04 12:05	Vol_04
BK_03	OS_01	2008/12/04 12:20	AP_01	2008/12/04 12:19	Vol_05
BK_04	OS_02	2008/12/04 12:20	AP_02	2008/12/04 12:19	Vol_06
			AP_03	2008/12/04 12:15	Vol_06
			AP_04	2008/12/04 12:16	Vol_06
BK_05	OS_01	2008/12/04 12:30	AP_01	2008/12/04 12:30	Vol_07
...	

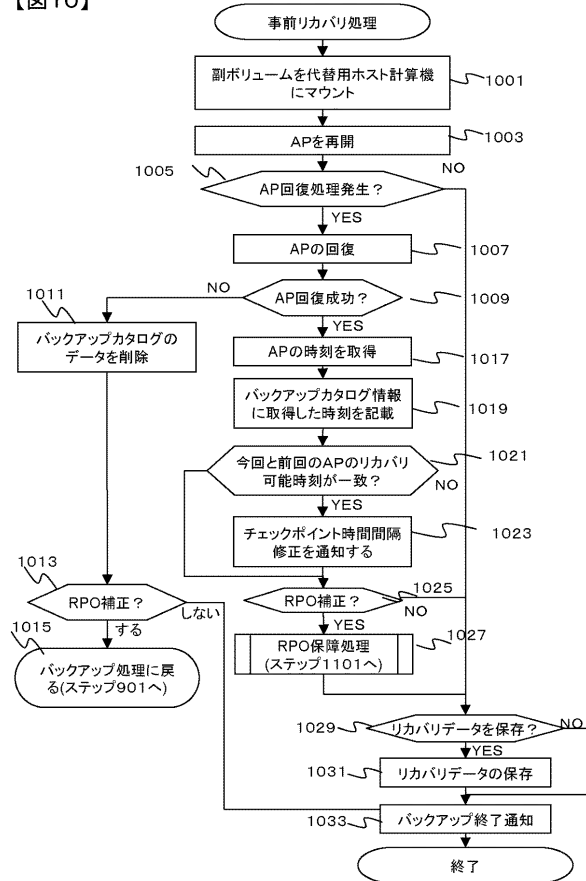
【圖 4】

【図4】

[illegible]

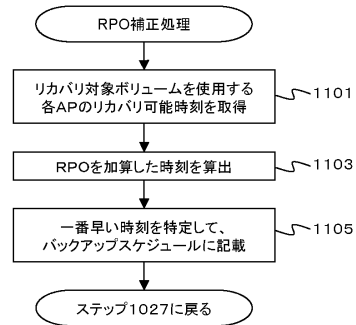
【図10】

【図10】



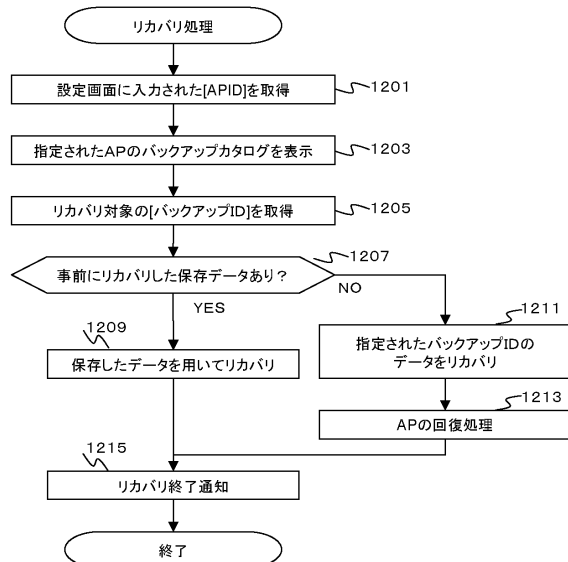
【図11】

【図11】



【図12】

【図12】



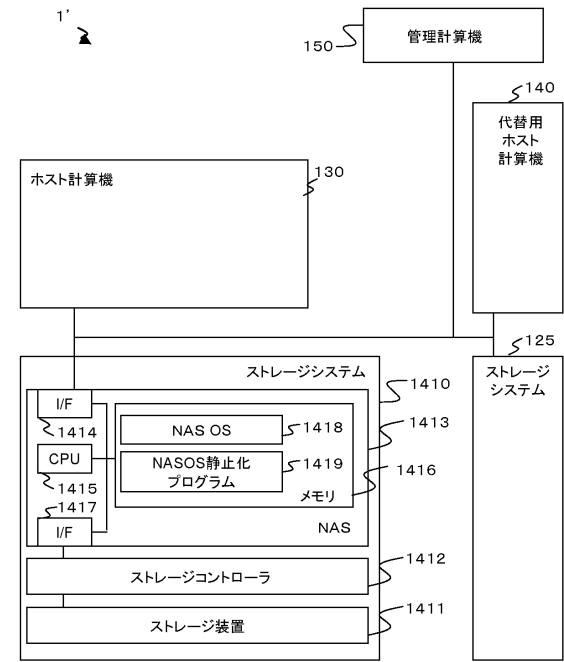
【図13】

【図13】

リカバリ設定 画面			
<リカバリ対象>			
APID		AP_01	
<バックアップカタログリスト>			
チェック	バックアップID	APのリカバリ可能時刻	事前リカバリデータ有無
<input type="checkbox"/>	BK_01	2008/12/04 11:58	有
<input type="checkbox"/>	BK_02	2008/12/04 12:05	有
<input checked="" type="checkbox"/>	BK_03	2008/12/04 12:19	有
リカバリ		キャンセル	

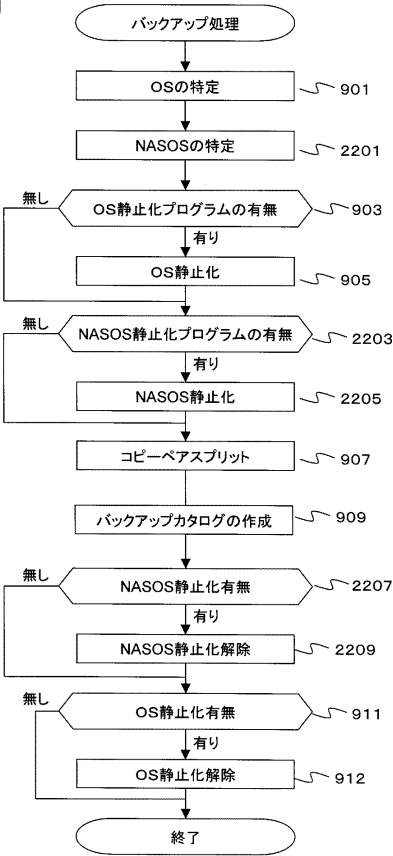
【図14】

【図14】



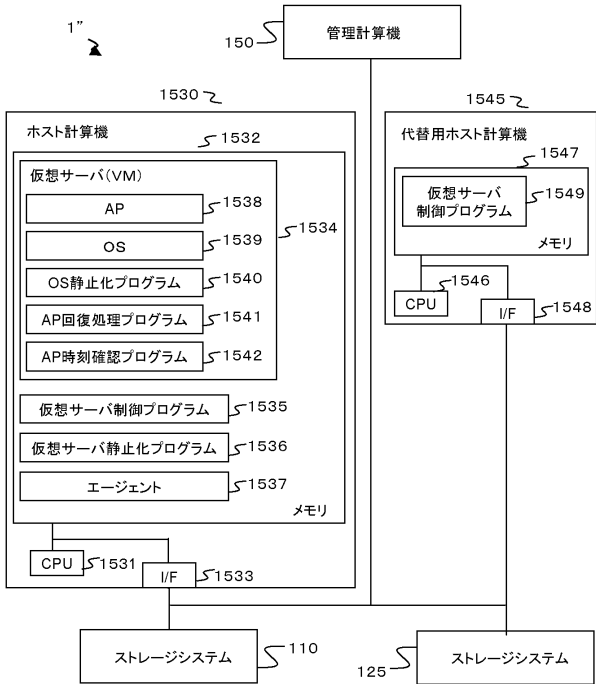
【図15】

【図15】



【図16】

【図16】



【図17】

【図17】

スケジュールID	バックアップ開始時刻	OSID	VMID	コピーベアID
SC_01	2008/12/04 12:00:00	OS_01	VM_01	PAIR_01
SC_02	2008/12/04 12:10:00	OS_01	VM_01	PAIR_02
SC_03	2008/12/04 12:20:00	OS_01	VM_01	PAIR_03
...

【図 18】

【図18】

バックアップID	OSID	VMID	バックアップ時刻	APID	APのリカバリ可能時刻	バックアップデータ格納ボリュームID
BK_01	OS_01	VM_01	2008/12/04 12:00	AP_01	2008/12/04 11:58	Vol_03
BK_02	OS_01	VM_01	2008/12/04 12:10	AP_01	2008/12/04 12:05	Vol_04
BK_03	OS_01	VM_01	2008/12/04 12:20	AP_01	2008/12/04 12:19	Vol_05
BK_04	OS_02	VM_02	2008/12/04 12:20	AP_02	2008/12/04 12:19	Vol_06
BK_04	OS_02	VM_02	2008/12/04 12:20	AP_03	2008/12/04 12:15	Vol_06
BK_04	OS_02	VM_02	2008/12/04 12:20	AP_04	2008/12/04 12:16	Vol_06
...

【図 19】

【図19】

(A)

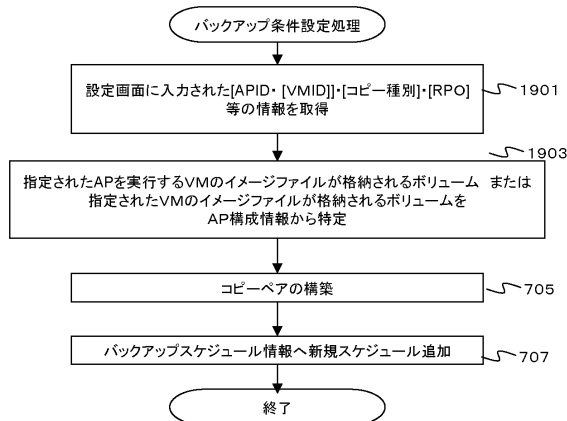
APID	ホストID	OSID	OS静止化プログラム有無	VMID	VM静止化プログラム有無
AP_01	HOST_01	OS_01	有	VM_01	有
AP_02	HOST_02	OS_02	有	VM_01	有
AP_03	HOST_02	OS_02	有	VM_01	有
AP_04	HOST_02	OS_02	有	VM_01	有
AP_05	HOST_02	SO_02	有	VM_01	有
...

(B)

APID	ストレージID	使用VOLID	RPO	RPO補正有無	事前リカバリ処理優先度	リカバリデータ保存有無
AP_01	ST_01	VOL_01	10分	有	有	有
AP_02	ST_02	VOL_02	10分	有	有	有
AP_03	ST_02	VOL_02	60分	無	有	有
AP_04	ST_02	VOL_02	20分	有	有	有
AP_05	ST_02	VOL_03	10分	有	有	有
...

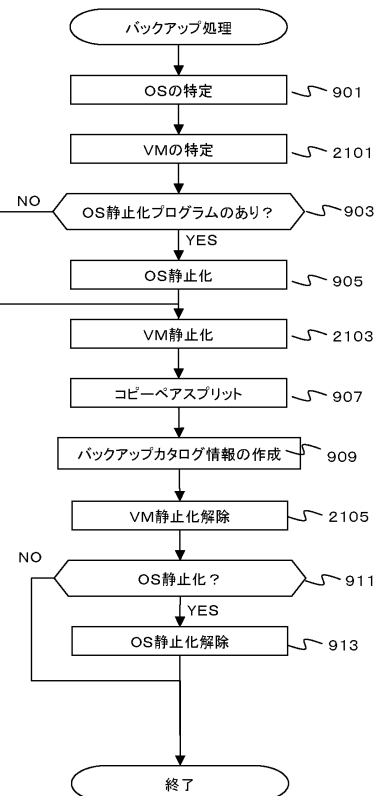
【図 20】

【図20】



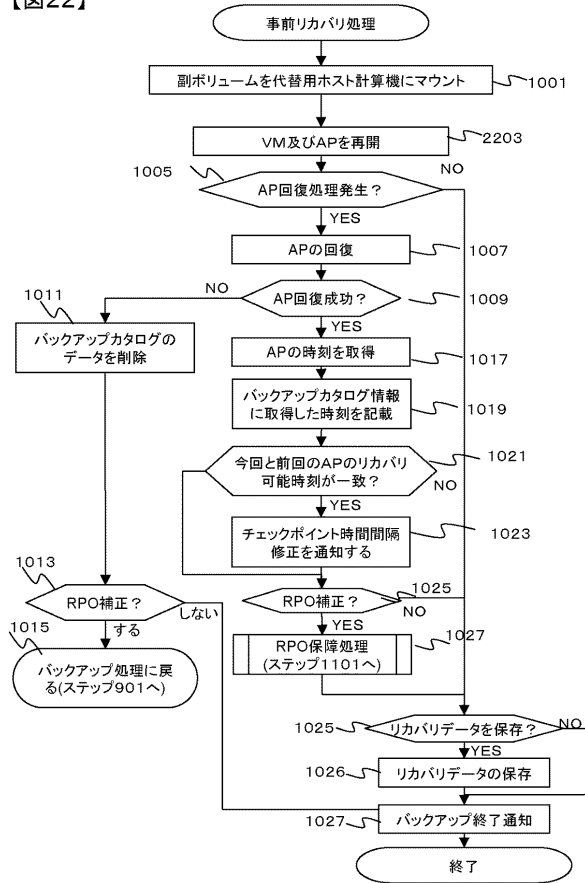
【図 21】

【図21】



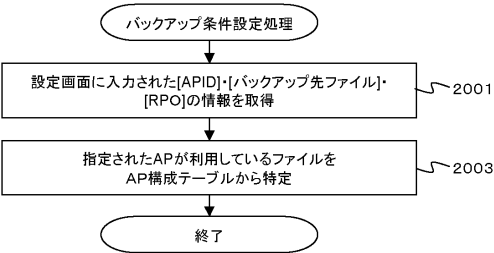
【図 2 2】

【図22】



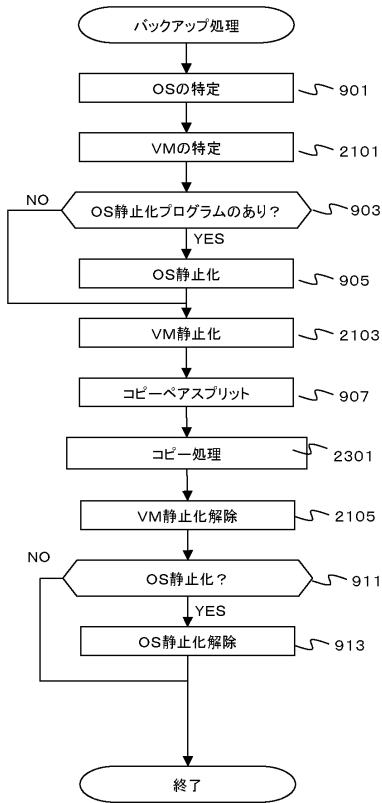
【図 2 3】

【図23】



【図 2 4】

【図24】



【図 2 5】

【図25】

2100 ホストID	2101 VM有無	2102 使用状況
HOST_01	有	使用中
HOST_02	有	空き
HOST_03	無	空き
HOST_04	有	使用中
...

フロントページの続き

(72)発明者 岡田 渡

神奈川県川崎市麻生区王禅寺 1 0 9 9 番地 株式会社日立製作所システム開発研究所内

(72)発明者 江丸 裕教

神奈川県川崎市麻生区王禅寺 1 0 9 9 番地 株式会社日立製作所システム開発研究所内

審査官 古河 雅輝

(56)参考文献 特開 2 0 0 5 - 1 0 0 3 7 3 (J P , A)

特開平 1 0 - 2 8 3 2 1 0 (J P , A)

特開 2 0 0 6 - 3 3 1 0 8 3 (J P , A)

特開 2 0 0 7 - 1 4 0 7 7 7 (J P , A)

特開昭 6 2 - 2 7 8 6 6 1 (J P , A)

(58)調査した分野(Int.Cl. , D B 名)

G 0 6 F 3 / 0 6 - 3 / 0 8

G 0 6 F 1 2 / 0 0

G 0 6 F 1 3 / 1 0 - 1 3 / 1 4