

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載
 【部門区分】第 2 部門第 2 区分
 【発行日】平成 17 年 9 月 22 日 (2005.9.22)

【公開番号】特開 2001-162379(P2001-162379A)
 【公開日】平成 13 年 6 月 19 日 (2001.6.19)
 【出願番号】特願 平 11-349767
 【国際特許分類第 7 版】

B 2 3 K 11/11

B 2 3 K 11/24

【F I】

B 2 3 K 11/11 5 2 0

B 2 3 K 11/11 5 5 0 Z

B 2 3 K 11/11 5 6 0 Z

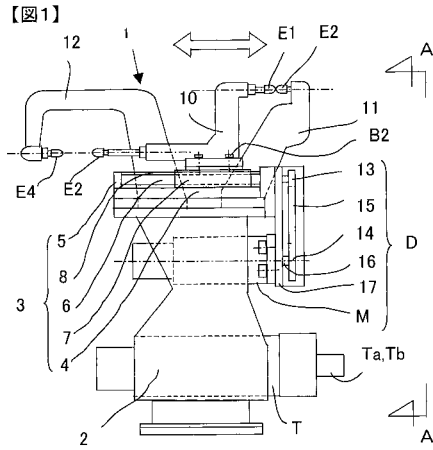
B 2 3 K 11/24 3 4 0

【手続補正書】
 【提出日】平成 17 年 4 月 21 日 (2005.4.21)
 【手続補正 1】
 【補正対象書類名】明細書
 【補正対象項目名】0 0 2 6
 【補正方法】変更
 【補正の内容】
 【0 0 2 6】

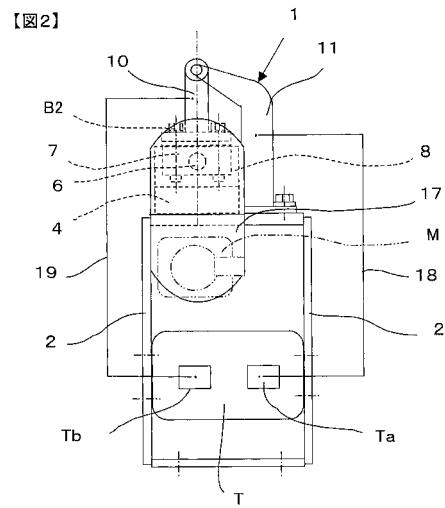
本発明の複式ガン 1 は産業用ロボットに搭載される。複式ガンを支持するためのガンブラケット 2 はロボットのアーム先端の手首軸に支持される。前記ガンブラケット 2 には図 3 で示すようにリニアガイドユニット 3 のベース 4 がボルトで着脱可能に取り付けられている。前記ベース 4 には断面凹型のレール本体 8 がボルトによって着脱可能に取り付けられている。前記レール本体の凹型溝内にはボール b r が循環して転動するボール軌道面 9 (溝を含む) が精密な平行度を維持しライン状に形成されている。

【手続補正 2】
 【補正対象書類名】図面
 【補正対象項目名】全図
 【補正方法】変更
 【補正の内容】

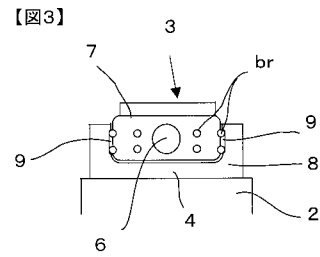
【図 1】



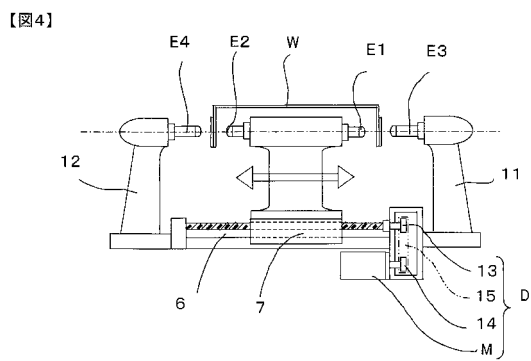
【図 2】



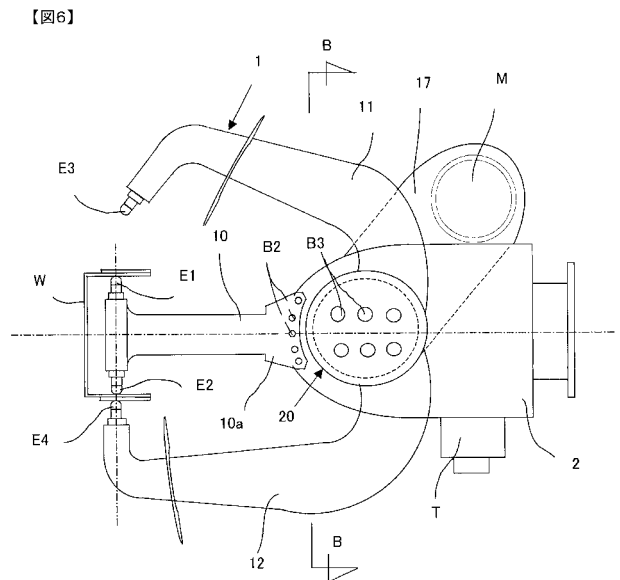
【図 3】



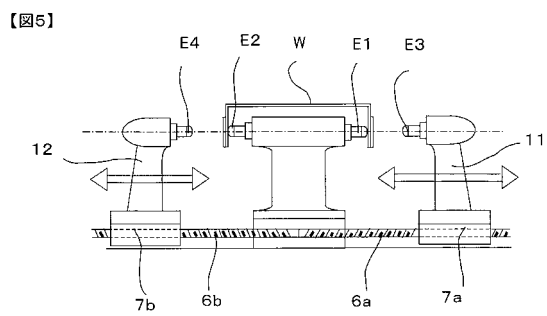
【図 4】



【図 6】



【図 5】



【 図 8 】

