

**POLSKA
RZECZPOSPOLITA
LUDOWA**



**URZĄD
PATENTOWY
PRL**

OPIS PATENTOWY PATENTU TYMCZASOWEGO

113255

Patent tymczasowy dodatkowy
do patentu nr _____

Int. Cl.²

AOID 51/00

Zgłoszono: 21.06.78 (P. 207815)

Pierwszeństwo: _____

Zgłoszenie ogłoszono: 18.06.79

Opis patentowy opublikowano: 30.12.1981



Twórcy wynalazku: Józef Fleszar, Leon Kukielka

Uprawniony z patentu tymczasowego: Wyższa Szkoła Inżynierska,
Koszalin (Polska)

Maszyna do zbioru ziemniaków, uprzednio wykopanych kopaczką

Przedmiotem wynalazku jest maszyna do zbioru ziemniaków uprzednio wykopanych kopaczką.

Zbiór ziemniaków odbywa się dotychczas kombajnami. Kombajn do ziemniaków zbudowany jest z lemieszem podkopującym, przenośników odsiewających glebę, podnośnika bębnowego, stołu selekcyjnego, separatorów zanieczyszczeń oraz zasobnika i przenośnika wynoszącego ziemniaki na przyczepę. Ziemniaki podkopywane są z redlinami przez lemiesze podkopujące i podawane na przenośniki odsiewające, gdzie następuje odsianie gleby od ziemniaków. Z przenośnika ziemniaki podawane są podnośnikiem bębnowym z łopatkami na stół selekcyjny. Na stole tym następuje ręczne oddzielanie zanieczyszczeń w postaci kamieni i grud ziemi od ziemniaków. Stosuje się także automatyczne oddzielanie zanieczyszczeń od ziemniaków. Ziemniaki spadają do zasobnika a stamtąd przenośnikiem wynoszącym podawane są na środki transportowe.

Maszyna do zbioru ziemniaków według wynalazku przeznaczona jest do zbioru ziemniaków uprzednio wykopanych kopaczkami i znajdujących się na powierzchni pola.

Maszyna wyposażona jest w podbieracz palcowy współpracujący z osłoną stanowiącą prowadnicę wstępną ziemniaków. Osłona ta przechodzi w ruszt prętowy nad którym umieszczony jest przenośnik zgarniakovy. Ruszt prętowy podparty jest wibratorem wstrząsającym. W korzystnym rozwiązaniu pręty przenośnika rozstawione są w rzędach w tej samej odległości co palce podbieracza oraz przesunięte względem prętów rusztu i palców podbieracza o połowę podziałki, przechodząc wzajemnie względem siebie.

Przedmiot wynalazku jest uwidoczniony w przykładzie wykonania na rysunku, który przedstawia schemat maszyny do zbioru ziemniaków.

Maszyna zbudowana jest z podbieracza palcowego 1, którego palce przymocowane są do wału napędowego 11, współpracującego z osłoną 2, która przechodzi w ruszt prętowy 4 podparty od spodu wibratorem wstrząsającym 5 i pochylony względem podłoża pod kątem α . Nad rusztem prętowym 4 usytuowany jest prętowy przenośnik zgarniakovy 3, a za rusztem prętowym 4 znajduje się podnośnik bębnowy 6 wewnątrz którego usytuowany jest oddzielacz łętów 7. Wewnątrz podnośnika bębnowego 6 nad oddzielaczem łętów 7 znajduje się także oddzielacz resztek porostu 8 współpracujący ze stołem selekcyjnym 9 za którym usytuowany jest przenoś-

nik wyładowujący 10. Przenośnik zgarniakowy prętowy 3 ma pręty rozstawione w rzędach w takiej samej odległości co palce podbieracza palcowego 1 lecz przesunięte względem nich, a także względem prętów rusztu prętowego 4, o połowę podziałki i przechodzące wzajemnie względem siebie. Maszyna przyczepiana jest do ciągnika, który porusza się w kierunku określonym strzałką z prędkością V.

Wykopane kopaczką ziemniaki ułożone są w rzędzie, z którego zabierane są przez palce podbieracza 1 i przesuwane są po osłonie 2 z której są zabierane przez przenośnik zgarniakowy 3. Przenośnik zgarniakowy 3 przesuwa ziemniaki po ruszcie prętowym 4 wstrząsanym wibratorem 5 w celu odsiania resztek ziemi. Na końcu rusztu prętowego 4 ziemniaki zrzucane są do podnośnika bębnowego 6 poprzez oddzielacz łętów 7. Palce podbieracza palcowego zagłębiają się w glebie do głębokości $a = 50-60$ mm w celu podbierania ziemniaków częściowo zagłębionych w glebie.

Zastrzeżenia patentowe

1. Maszyna do zbioru ziemniaków uprzednio wykopanych kopaczką, z n a m i e n n a t y m, że posiada podbieracz palcowy (1) współpracujący z osłoną (2) stanowiącą prowadnicę wstępną ziemniaków, przy czym osłona (2) przechodzi w ruszt prętowy (4), nad którym umieszczony jest przenośnik zgarniakowy prętowy (3).

2. Maszyna według zastrz. 1, z n a m i e n n a t y m, że ruszt prętowy (4) podparty jest wibratorem wstrząsającym (5).

3. Maszyna według zastrz. 1, z n a m i e n n a t y m, że pręty przenośnika (3) rozstawione są w rzędach w tej samej odległości co palce podbieracza (1), oraz są przesunięte względem prętów rusztu (4) i palców podbieracza o połowę podziałki, przechodząc wzajemnie względem siebie.

