



Patent dodatkowy  
do patentu nr \_\_\_\_\_

Zgłoszono: 19.01.71 (P.165056)

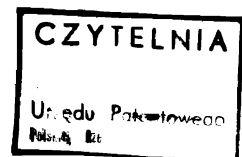
Pierwszeństwo: \_\_\_\_\_

Zgłoszenie ogłoszono: 01.10.74

Opis patentowy opublikowano: 30.07.1977

MKP  
B66c 9/02

Int. Cl.<sup>2</sup>  
B66C 9/02



Twórca wynalazku: Zbigniew Korycki

Uprawniony z patentu: Biuro Projektów Konstrukcji Metalowych i Urządzeń  
Przemysłowych „Mostostal”, Zabrze (Polska)

## Mechanizm jazdy wózka z kabiną sterowniczą

1

Przedmiotem wynalazku jest mechanizm jazdy wózka z kabiną sterowniczą.

W dotychczas znanych rozwiązaniach kabiny sterownicze są umieszczone na moście suwnicy lub przyłączone do konstrukcji nóg względnie związane z wózkiem suwnicowym.

W pierwszych dwóch rozwiązaniach kabina ustawiona jest w odpowiednim miejscu suwnicy tylko w czasie jej montażu, natomiast w trzecim rozwiązaniu ma możliwość zmiany położenia wzdłuż dźwigara nośnego suwnicy, ale zawsze wraz z wózkiem suwnicowym. Natomiast w przypadku suwnic wyposażonych w kabiny przejezdne dotychczas stosuje się układy indywidualnych napędów to znaczy, że kabiny posiadają własne, specjalnie w tym celu wykonane układy napędowe.

Celem rozwiązania według wynalazku było skonstruowanie mechanizmu pozwalającego na swobodne przestawianie kabiny sterowniczej na dźwigarze nośnym, niezależnie od ruchu wózka suwnicowego. Mechanizm jazdy wózka z kabiną sterowniczą według wynalazku charakteryzuje się tym, że mechanizmem napędowym wózka jest mechanizm wodzenia udźwigu pomocniczego, natomiast mechanizm sterowania jest ręczny i stanowi go śruba i znajdująca się w kabinie korba oraz suwak prowadzony w tulei zabudowanej w korpusie wózka z kabiną sterowniczą. Przez pokręcenie śruby korba otrzymuje się ruch posuwisty suwaka. Mechanizm jazdy wózka zaopatrzony jest w urządzenie blokujące. Urządzenie blokujące wózek przy skrajnym górnym położeniu suwaka składa się z ruchomej szczęki zaciskowej na belce związanej z dźwigarem.

2

Urządzenie blokujące przy skrajnym dolnym położeniu suwaka zaopatrzone jest w szczęki zaciskane na linie mechanizmu wodzenia udźwigu pomocniczego, co przy włączonym napędzie powoduje przemieszczenie wózka wraz z kabiną wzdłuż dźwigara suwnicy.

Mechanizm według wynalazku przedstawiono w przykładzie wykonania na rysunku. Składa się on ze śruby 1, korby 2 znajdującej się w kabinie sterowniczej oraz suwaka 3 prowadzonego w tulei 4, zabudowanej w korpusie wózka kabiny 5. Pokręcenie śruby 1, korba 2, powoduje ruch posuwisty suwaka 3. W środkowej części suwaka 3 mocowane są na przegubie dźwignie dolne 6, połączone przegubowo z dźwigniami górnymi 7, osadzonymi także przegubowo w punkcie stałym 8 związanym z korpusem wózka. W dolnym skrajnym położeniu suwaka 3, związane z górnymi dźwigniami 7, szczęki 9, zakleszczając się na linie wodzącej 10, powodują przesuwanie się kabiny wzdłuż dźwigara nośnego 11 wraz z przesuwem liny wodzącej 10. Zablokowanie kabiny 5 przy górnym położeniu suwaka 3 następuje poprzez nacisk rowkowanej szczęki 12 na belkę 13. Jak widać z opisu ruch posuwisty kabiny zrealizowany jest za pomocą prostych mechanizmów sterowanych ręcznie, a sam przesuw za pomocą obcego w tym przypadku mechanizmu napędowego, co w efekcie daje bardzo niski koszt realizacji wyżej wymienionych ruchów i prostotę mechanizmów.

### Zastrzeżenia patentowe

1. Mechanizm jazdy wózka z kabiną sterowniczą wodzonego liną i napędzanego mechanicznie, **znamienny tym**, że

mechanizm napędowy wózka (5) jest połączony z mechanizmem wodzenia udźwigu pomocniczego za pomocą szczęk (9) zaciskanych na linie wodzącej (10), przy czym mechanizm sterowania wózka stanowi śruba (1) i znajdująca się w kabinie korba (2) oraz przemieszczany ruchem obrotowym korby i śruby suwak (3) prowadzony w tulei (4) zabudowanej w korpusie wózka (5) i połączony z urządzeniami blokującymi położenie kabiny.

2. Mechanizm według zastrz. 1, **znamienny tym**, że urządzenie blokujące wózek (5) przy skrajnym górnym położeniu suwaka (3), składa się z ruchomej szczęki (12) zaciskanej na belce (13), związanej z dźwigarem (11), a urządzenie blokujące przy skrajnym dolnym położeniu suwaka (3), ma szczęki (9) zaciskane na linie (10) mechanizmu wodzenia, co przy włączonym napędzie, powoduje przemieszczenie wózka (5) wraz z kabiną wzdłuż dźwigara (11) suwnicy.

