



DEMANDE INTERNATIONALE PUBLIÉE EN VERTU DU TRAITE DE COOPERATION EN MATIÈRE DE BREVETS (PCT)

(51) Classification internationale des brevets ⁶ : G06F 1/00, 9/46	A1	(11) Numéro de publication internationale: WO 99/00718 (43) Date de publication internationale: 7 janvier 1999 (07.01.99)
(21) Numéro de la demande internationale: PCT/FR98/01343 (22) Date de dépôt international: 25 juin 1998 (25.06.98) (30) Données relatives à la priorité: 97/07995 26 juin 1997 (26.06.97) FR (71) Déposant (pour tous les Etats désignés sauf US): BULL CP8 [FR/FR]; 68, route de Versailles, Boîte postale 45, F-78430 Louveciennes (FR). (72) Inventeur; et (75) Inventeur/Déposant (US seulement): UGON, Michel [FR/FR]; 6, rue des Cépages, F-78310 Maurepas (FR). (74) Mandataire: CORLU, Bernard; Bull S.A., PC59C18, 68, route de Versailles, F-78434 Louveciennes Cedex (FR).		(81) Etats désignés: CN, JP, KR, US, brevet européen (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE). Publiée <i>Avec rapport de recherche internationale.</i>

(54) Title: SELF-UNPREDICTABLE MICROPROCESSOR OR MICROCOMPUTER

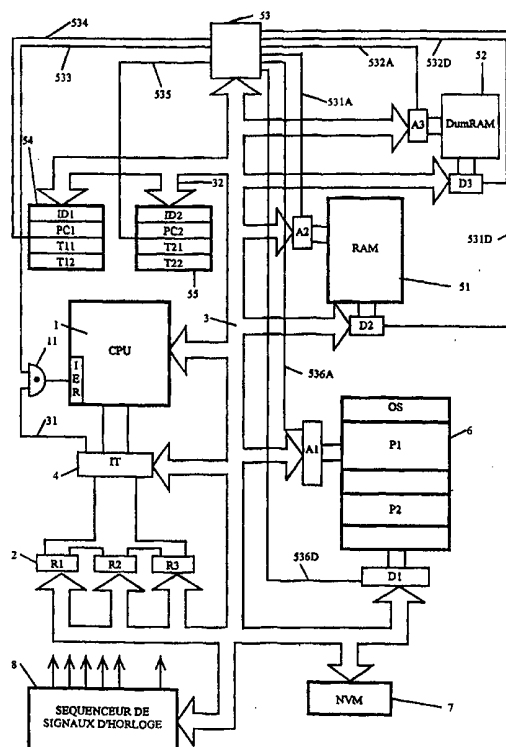
(54) Titre: MICROPROCESSEUR OU MICROCALCULATEUR IMPRÉVISIBLE

(57) Abstract

The invention concerns a self-unpredictable microprocessor or microcomputer, comprising a processor (1), a first working memory (51), a main memory (6) containing an operation system, a main programme (P1) and a secondary programme (P2), characterised in that it further comprises: a second working memory (52); switching means enabling, during the execution of programmes, to switch the working memory function to one of its two working memories (51, 52) while preserving their contents; said switching means comprising at least a block of registers (54) for memorising the context of the programme process flow in the main memory and a switching circuit (53) for validating one of the working memories and access registers (A1-A3), (D1-D3) associated with each memory (51, 52, 6) and controlled by said switching circuit (53).

(57) Abrégé

La présente invention concerne un microprocesseur ou microcalculateur imprévisible, comprenant un processeur (1), une première (51) mémoire de travail, une mémoire principale (6) contenant un système d'exploitation, un programme principal (P1) et un programme secondaire (P2), caractérisé en ce qu'il possède également: une seconde (52) mémoire de travail; des moyens de commutation permettant, pendant l'exécution des programmes, de commuter l'utilisation comme mémoire de travail vers l'une de ses deux mémoires de travail (51, 52), tout en conservant leur contenu; ces moyens de commutation comprenant au moins un bloc de registres (54) de mémorisation du contexte de déroulement des programmes dans la mémoire principale et un circuit d'aiguillage (53) pour la validation d'une des mémoires de travail et des registres d'accès (A1-A3), (D1-D3) associés à chaque mémoire (51, 52, 6) et contrôlés par ledit circuit d'aiguillage (53).



UNIQUEMENT A TITRE D'INFORMATION

Codes utilisés pour identifier les Etats parties au PCT, sur les pages de couverture des brochures publiant des demandes internationales en vertu du PCT.

AL	Albanie	ES	Espagne	LS	Lesotho	SI	Slovénie
AM	Arménie	FI	Finlande	LT	Lituanie	SK	Slovaquie
AT	Autriche	FR	France	LU	Luxembourg	SN	Sénégal
AU	Australie	GA	Gabon	LV	Lettonie	SZ	Swaziland
AZ	Azerbaïdjan	GB	Royaume-Uni	MC	Monaco	TD	Tchad
BA	Bosnie-Herzégovine	GE	Géorgie	MD	République de Moldova	TG	Togo
BB	Barbade	GH	Ghana	MG	Madagascar	TJ	Tadjikistan
BE	Belgique	GN	Guinée	MK	Ex-République yougoslave de Macédoine	TM	Turkménistan
BF	Burkina Faso	GR	Grèce	ML	Mali	TR	Turquie
BG	Bulgarie	HU	Hongrie	MN	Mongolie	TT	Trinité-et-Tobago
BJ	Bénin	IE	Irlande	MR	Mauritanie	UA	Ukraine
BR	Brésil	IL	Israël	MW	Malawi	UG	Ouganda
BY	Bélarus	IS	Islande	MX	Mexique	US	Etats-Unis d'Amérique
CA	Canada	IT	Italie	NE	Niger	UZ	Ouzbékistan
CF	République centrafricaine	JP	Japon	NL	Pays-Bas	VN	Viet Nam
CG	Congo	KE	Kenya	NO	Norvège	YU	Yougoslavie
CH	Suisse	KG	Kirghizistan	NZ	Nouvelle-Zélande	ZW	Zimbabwe
CI	Côte d'Ivoire	KP	République populaire démocratique de Corée	PL	Pologne		
CM	Cameroun	KR	République de Corée	PT	Portugal		
CN	Chine	KZ	Kazakstan	RO	Roumanie		
CU	Cuba	LC	Sainte-Lucie	RU	Fédération de Russie		
CZ	République tchèque	LI	Liechtenstein	SD	Soudan		
DE	Allemagne	LK	Sri Lanka	SE	Suède		
DK	Danemark	LR	Libéria	SG	Singapour		
EE	Estonie						

MICROPROCESSEUR OU MICROCALCULATEUR IMPREVISIBLE

5

La présente invention concerne un microprocesseur ou microcalculateur imprévisible.

Il est connu que les microprocesseurs ou les microcalculateurs exécutent séquentiellement des instructions successives d'un programme enregistré dans une mémoire, en synchronisme avec un ou plusieurs
10 signaux de cadencement référencés par rapport à un des signaux d'horloge fournis au microprocesseur ou au microcalculateur, soit en interne, soit en externe.

Il s'est avéré possible de connaître les différentes phases de cette
15 exécution de programme en fonction du temps puisque l'exécution des instructions s'effectue séquentiellement suivant un processus prédéterminé par ce programme, en général en synchronisme avec les signaux d'horloge qui cadencent régulièrement le processeur. En effet, tout programme se traduit par une suite d'instructions qui doivent être exécutées
20 successivement dans un ordre connu à l'avance, les instants de début et de fin de chaque instruction étant parfaitement connus car elles s'exécutent suivant un processus prédéterminé en fonction du temps. Il est donc en principe possible de savoir quelle est l'instruction qui s'exécute à un moment donné dans l'unité de traitement du processeur puisque le programme qui se
25 déroule est constitué de cette suite prédéterminée d'instructions.

On peut, par exemple déterminer le nombre d'instructions exécutées à partir du lancement du programme, du démarrage de l'unité de traitement, ou encore du temps qui s'est écoulé depuis un événement, un signal de référence externe ou interne, ou encore la remise à zéro du processeur.

30 Cette possibilité de pouvoir observer le déroulement d'un programme dans un microprocesseur ou un microcalculateur est un

inconvenient majeur lorsque ce microprocesseur ou microcalculateur est utilisé dans des applications de haute sécurité. En effet, un individu mal intentionné pourrait ainsi connaître les états successifs dans lesquels se trouve le processeur et tirer parti de ces informations pour connaître certains résultats sensibles de traitement interne.

On peut imaginer, par exemple, qu'une action donnée peut se produire à des instants différents en fonction du résultat d'une opération sécuritaire déterminée, tel que le test d'une information confidentielle interne ou le déchiffrement d'un message, ou encore le contrôle d'intégrité de certaines informations. Selon l'instant considéré, on pourrait, par exemple agir sur le processeur, ou obtenir la valeur de certains registres par investigation physique afin d'obtenir des renseignements sur le résultat ou sur le contenu confidentiel de l'information, et même dans le cas de calculs cryptographiques, sur la clé secrète de chiffrement utilisée.

Il est connu des dispositifs qui apportent un premier perfectionnement aux microcalculateurs sécurisés en les dotant de circuits qui génèrent des impulsions d'horloge aléatoires. De cette manière, l'observation des événements rend particulièrement difficiles les investigations, puisque leur synchronisation devient vite impraticable.

Cependant, ce type de solution présente de nombreux inconvénients:

Tout d'abord, la conception de tels circuits est particulièrement délicate et fastidieuse car il n'est pas possible de simuler un fonctionnement aléatoire dans la totalité d'un circuit aussi complexe qu'un microcalculateur.

Il est encore plus difficile de tester ces circuits en fin de fabrication dans leur comportement brouillé. Une suite aléatoire d'impulsions d'horloge est en effet très difficile à simuler pour la mise au point des circuits, mais il est encore plus difficile de maîtriser tous les comportements de l'ensemble des circuits logiques du processeur, notamment pendant les périodes de commutation des signaux sur les bus internes et dans les registres.

C'est pourquoi un premier perfectionnement, objet de la demande de brevet français N° 9602903 du 07-03-96 de la demanderesse, intitulé "circuit intégré perfectionné, procédé d'utilisation d'un tel circuit intégré", a été apporté pour permettre un fonctionnement normal du processeur pendant
5 les périodes de mise au point et de test avec une horloge périodique habituelle; le processeur étant capable de commuter lui-même le mode protégé ou le mode normal. Pour assurer la sécurité, on peut facilement imaginer que ce mode ne peut être activé par le processeur que sur présentation d'un mot de passe ou d'un message chiffré ad-hoc.

10 En sus des difficultés citées, subsiste celle du diagnostic des pannes lors des séquences sous contrôle d'une horloge aléatoire, c'est-à-dire parfaitement désordonnée. En effet, comment peut-on, dans un tel désordre, attribuer le problème à une partie défailante et déterminer dans quelles conditions exactes il apparaît.

15 On voit que l'utilisation d'une horloge aléatoire, même si elle apporte un perfectionnement théoriquement intéressant, n'apporte pas une solution parfaitement satisfaisante et surtout facile à mettre en oeuvre dans la pratique.

C'est un des buts de l'invention que de doter le processeur de
20 moyens interdisant le type d'investigation décrit plus haut, et plus généralement d'empêcher les observations illicites du comportement interne du processeur tout en utilisant des circuits standards parfaitement maîtrisés, permettant une conception simple et un diagnostic des défauts reposant sur le méthodes classiques.

25 Ce but est atteint par le fait que le microprocesseur ou microcalculateur imprévisible, comprenant un processeur, une première mémoire de travail, une mémoire principale contenant un système d'exploitation, un programme principal et un programme secondaire est caractérisé en ce qu'il possède également :

30 - une seconde mémoire de travail;

- des moyens de commutation permettant, pendant l'exécution des programmes, de commuter l'utilisation comme mémoire de travail vers l'une de ses deux mémoires de travail, tout en conservant leur contenu;

- 5 - ces moyens de commutation comprenant au moins un bloc de registres de mémorisation du contexte de déroulement des programmes dans la mémoire principale et un circuit d'aiguillage pour la validation d'une des mémoires de travail et des registres d'accès associés à chaque mémoire et contrôlés par ledit circuit d'aiguillage

10 Selon une autre particularité, il possède un second bloc de registres de mémorisation du contexte de déroulement du programme secondaire.

 Selon une autre particularité, il possède des moyens de décorrélation du déroulement des programmes par rapport à une horloge isochrone.

15 Un autre but de l'invention est de faire en sorte que la mise en oeuvre de ces moyens soit assurée par le processeur lui-même, de telle sorte que la sécurité supplémentaire créée par les moyens ci-dessus ne dépende que d'une décision du système d'exploitation situé dans le microcalculateur et par conséquent soit imprévisible pour un fraudeur.

20 Ce but est atteint par le fait que le programme principal peut autoriser ou inhiber le ou les mécanismes de commutation, par chargement du circuit de validation des mémoires de travail et des blocs de registres de mémorisation associés à chaque mémoire de travail.

25 Selon une autre particularité, la deuxième mémoire de travail et ses registres d'accès se substituent, dans son utilisation par un programme principal, à la première mémoire et ses propres registres d'accès.

 Un troisième but de l'invention est de rendre le temps d'exécution indépendant du programme lui-même sans pour autant être obligé d'utiliser des signaux d'horloge et de cadencement aléatoires.

30 Ce but est atteint par le fait que les moyens de décorrélation comprennent un générateur aléatoire permettant de déclencher par le circuit

d'interruption une interruption aléatoire de désynchronisation de l'exécution des programmes dans le processeur, par branchement aléatoire sur le programme secondaire.

5 Selon une autre particularité, les moyens de décorrélation comprennent un système de comptage de temps indépendant du processeur 1 permettant à la fin du comptage de temps de déclencher une interruption pour revenir du programme secondaire au programme principal.

10 Selon une autre particularité, le moyen de commutation des mémoires de travail est commandé soit par le processeur et son programme, soit par le système d'interruption aléatoire, soit par un compteur de temps, soit encore par une combinaison quelconque d'au moins deux parmi les trois.

15 Un quatrième but de l'invention est d'éviter que les commutations de registres ne puissent être interprétées pour accéder directement ou indirectement aux informations sensibles.

Ce but est atteint par le fait que le moyen de commutation des mémoires de travail est validé par le chargement à partir du processeur exécutant une séquence du programme principal.

20 Selon une autre particularité, le programme secondaire utilise un espace de travail identique à celui du programme principal dans la mémoire principale.

Selon une autre particularité, le programme secondaire utilise un espace de travail plus petit que celui du programme principal.

25 Selon une autre particularité, le moyen de commutation effectue la substitution des mémoires de travail et des contextes associés, à l'intérieur du cycle d'exécution d'une instruction du microprocesseur.

Selon une autre particularité, le programme secondaire ne modifie pas le contexte général de fonctionnement du programme principal afin de permettre le retour à ce dernier sans avoir à rétablir ce contexte.

30 Selon une autre particularité, le contexte du programme principal est rétabli soit automatiquement par le programme secondaire, soit

automatiquement par le moyen de commutation, avant de redonner le contrôle au programme principal.

Selon une autre particularité, il comporte des moyens de substitution de la mémoire du programme secondaire à la mémoire du programme principal.

Selon une autre caractéristique, le programme principal peut utiliser alternativement ou simultanément la première mémoire de travail et/ou la seconde mémoire de travail.

Selon une autre caractéristique, le chargement du circuit d'aiguillage permet le masquage ou le démasquage des interruptions de décorrélation.

Selon une autre caractéristique, le retour au programme principal s'effectue par une interruption déclenchée par le programme secondaire après que le registre d'aiguillage ait été convenablement chargé, par exécution d'une instruction du programme principal ou du programme secondaire, pour démasquer les interruptions.

Selon une autre particularité, il est réalisé dans un circuit intégré monolithique.

D'autres particularités et avantages de la présente invention apparaîtront plus clairement à la lecture de la description ci-après faite en référence aux dessins annexés dans lesquels :

La figure 1 représente le schéma électronique du circuit intégré selon un des modes de réalisation de l'invention;

La figure 2 représente le diagramme temporel de l'exécution d'instructions lors de l'apparition des interruptions et la prise en compte de l'interruption non masquée;

La figure 3 représente une variante de réalisation du circuit de chargement de l'un des registres de mémorisation du circuit intégré;

La figure 4 représente le logigramme de la partie de programme (P2) permettant le retour au fonctionnement normal du circuit.

La figure 1 représente l'un des modes de réalisation de l'invention. Le microprocesseur ou microcalculateur objet de l'invention appelé SUMIC (Self Unpredictable MICrocomputer) est constitué d'un circuit intégré monolithique comportant une unité de traitement (1), d'une mémoire (6) non volatile contenant les programmes à exécuter, une mémoire RAM (51) avec
5 ses registres d'adresse (A2) et de données (D2) ainsi que d'un générateur de signaux aléatoires ou pseudo-aléatoires (2) qui délivre, par exemple, des impulsions à intervalles irréguliers et imprévisibles, un circuit d'interruption (4), un registre (R2), un timer (R3), un circuit séquenceur (8), une mémoire
10 non volatile (7) (NVM), une mémoire « trompe l'oeil » (dummy memory-DUMRAM) (52) du type volatile avec ses registres d'adressage (A3) et de donnée (D3), deux piles de registres (54, 55) pour mémoriser les paramètres de retour au fonctionnement normal ainsi qu'un circuit d'aiguillage (53) constitué par exemple par un registre ayant le nombre de cellules suffisant
15 pour contrôler le fonctionnement des registres d'adresses (A1) et (A3) et de données (D1) et (D3) et un premier bloc (54) et un deuxième bloc (55) de registres de mémorisation. Ce registre d'aiguillage (53) est chargé par l'unité de traitement (1) à travers le bus (3). L'état de ce registre d'aiguillage (53) permet notamment de valider la RAM et/ou la DUMRAM dans l'espace
20 mémoire de travail du processeur ou hors de cet espace.

Dans ce circuit intégré monolithique, l'unité de traitement est reliée par un bus (3) aux différentes mémoires vers chaque fois un registre d'adresses respectif (A1, A2, A3) et un registre de données respectif (D1, D2, D3), chacun de ces registres d'adresses et de données étant
25 verrouillable par une ligne de commandes (531 A, 532 A, 536 A), respectivement (531 D, 532 D, 536 D), sortant du circuit d'aiguillage (53). Ce circuit d'aiguillage comporte également trois autres lignes de commande, l'une (533) aboutissant à une porte ET (11) à deux entrées, dont la deuxième entrée reçoit une ligne du bus (31) provenant du circuit
30 d'interruption. La sortie de cette porte ET est connectée directement à l'un des bits du registre de validation d'interruption IER (Interrupt enable

register) pour permettre le masquage de l'interruption déclenchée par le circuit d'interruption (4) uniquement lorsque le circuit d'aiguillage n'a pas été activé et lorsque par conséquent la ligne (533) n'est pas active.

Les deux autres lignes (534, 535) verrouillent chacune l'un des deux
5 blocs ou piles de registres de mémorisation (54, 55). Chacun des blocs comporte une pluralité de registres de mémorisation (54), respectivement (55), permettant le stockage des informations qui seront décrites ci-après. Ces registres (54, 55) sont reliés au bus (3) commun aux mémoires. Ce même bus (3) permet le chargement du circuit d'aiguillage (53) avec les
10 valeurs nécessaires pour rendre les lignes (531 A, 532 A, 532 D, 536 A, 536 D, 533, 534, 535) de commande actives ou inactives selon le mode de fonctionnement souhaité. La mémoire non volatile (6) contient le système d'exploitation du circuit (operating system) et un premier programme (P1) d'application, dit programme principal par la suite, ainsi qu'un second
15 programme (P2), dénommé programme secondaire par la suite, le séquenceur (8), les registres (R2), le timer (R3) et le générateur aléatoire (R1) sont également reliés au bus (3) et les trois éléments (R1, R2, R3) sont reliés à un circuit de génération d'interruption (4), lequel est branché sur les entrées d'interruption du processeur (1) en utilisant sur le registre de
20 masquage d'interruption (IER) du processeur un des bits qui, en général, se trouve réservé et disponible pour des applications spécifiques à certains utilisateurs.

Dans un premier mode de réalisation, le programme principal (P1) contenu en mémoire non volatile (6) modifie, lorsque nécessaire, l'état du
25 circuit d'aiguillage (53) par l'intermédiaire du bus (3), ce qui ne présente aucune difficulté de réalisation. Ceci met momentanément hors circuit la mémoire RAM principale de travail (51) ou une partie de cette mémoire en agissant sur l'entrée CE (chip enable) de validation d'un boîtier de mémoire, ainsi que tous les registres nécessaires du premier bloc (54), pour le retour
30 au fonctionnement normal. Ces mémoires et registres pourront être avantageusement du type statique afin d'économiser l'énergie nécessaire à

leur maintien. Le circuit d'aiguillage (53) substitue donc la mémoire « trompe-l'oeil » (52) à la mémoire principale de travail (51) afin que les programmes s'exécutant utilisent exclusivement la mémoire « trompe-l'oeil » à la place de la mémoire principale de travail. Cette mémoire « trompe-l'oeil » (52) peut être située aux mêmes adresses que la mémoire à laquelle elle se substitue, mais peut être située également à une adresse différente. Une solution avantageuse et économique consiste à utiliser une mémoire RAM de très petite taille pour cette mémoire « trompe-l'oeil ». En effet, cette mémoire « trompe-l'oeil » ne jouant aucun rôle fonctionnel pour le programme principal, on peut restreindre l'espace adressable en diminuant tout simplement la longueur du registre d'adressage (A3). On peut aussi « replier » l'adresse sur elle-même en faisant un OU-Exclusif entre plusieurs blocs du registre d'adresse. Ainsi, si l'espace adressable de la mémoire principale de travail est de 512 octets, on peut restreindre la mémoire « trompe-l'oeil » à 32 octets sans aucun problème, ce qui conduit ainsi à une réalisation très économique. Ces 32 octets peuvent correspondre, par exemple, à simplement ajouter une ligne de mémoire RAM dans la matrice de la mémoire principale de travail. Cette ligne aura dans ce cas ses propres registres d'adresse (A3) et de données (D3). Quand le circuit d'aiguillage (53) active la mémoire « trompe-l'oeil » cela peut aussi interdire tout accès en écriture dans la NVM, de façon à ne pas perturber son contenu.

On peut avantageusement, au sens de l'exécution de la commutation, utiliser alternativement deux blocs de registres, un premier bloc (54) et un second bloc (55) contenant chacun tout le contexte nécessaire à l'exécution du programme, et notamment les compteurs de programme respectivement (PC1) pour le premier bloc (54) et (PC2) pour le second bloc (55), les registres de décodage d'instruction (D1) pour le premier et (D2) pour le second ainsi que d'autres registres symbolisés par (T11, T12 et T21, T22). Ces derniers registres (T11, T12, T21 et T22) conservent les paramètres de fonctionnement, tel que par exemple le numéro du cycle machine dans lequel on doit se trouver. Tous ces registres

sont commutés automatiquement par le circuit (53) d'aiguillage. Le changement d'adresse s'effectue dans ce cas instantanément, sans être obligé, comme c'est le cas dans la plupart des microcalculateurs, de sauvegarder, par une instruction spécifique, le contenu du compteur de programme dans une pile de registres. Ainsi la commutation dans les deux sens est très rapide (en général très inférieure à un cycle d'horloge), ce qui augmente considérablement le niveau de sécurité du dispositif. Le même mécanisme peut être utilisé pour les autres registres qui sauvegardent le contexte de fonctionnement du processeur, comme (T11 à T22).

Il faut bien comprendre que lorsque le programme (P1), active par le chargement du registre d'aiguillage le fonctionnement en mode « trompe-l'oeil » du circuit intégré, ce circuit d'aiguillage (53) va bloquer la première pile de registres (54), laquelle conservera les paramètres antérieurs à l'opération « trompe-l'oeil » de fonctionnement du circuit, pour redémarrer là où le programme (P1) avait été interrompu. De son côté, la seconde pile de registres (55) sera utilisée pour permettre le fonctionnement normal du circuit avec la mémoire « trompe-l'oeil » en exécution du programme (P2). Il est bien évident également que dans ce cas le bit du registre IER de masquage des interruptions, correspondant au fonctionnement en mode « trompe-l'oeil », aura été démasqué, ceci de façon à permettre, lors de la génération d'une interruption, soit par le générateur aléatoire, soit par le timer (R3) préalablement chargé par le générateur aléatoire avec un nombre aléatoire et à la fin de l'écoulement du temps représenté par ce nombre, soit par le registre (R2) qui aura été chargé par des informations particulières, de déclencher l'interruption (31) de passage du fonctionnement normal sous le contrôle du programme (P1) au fonctionnement en mode « trompe-l'oeil » sous le contrôle du programme (P2).

La figure 2 illustre le fonctionnement en mode interruption. Le diagramme montre qu'une première impulsion d'interruption IT, émise par le circuit d'interruption sur la ligne (31) vers l'unité de traitement (1), n'est pas prise en compte car elle a été masquée en agissant sur le registre et le

masquage d'interruption par une instruction "MOVE immédiat data to register IER" de chargement de donnée dans le registre de masquage. On suppose que l'instruction en cours démasque l'interruption de déroutement (mais cela peut être fait par toute autre instruction à un instant différent). La

5 deuxième impulsion est cette fois prise en compte par l'unité de traitement (1), ce qui fait commuter le circuit d'aiguillage (53) et par voie de conséquence, le second bloc de registres (55) et la DUMRAM (52) deviennent actifs à la place du premier bloc (54) et de la mémoire « trompe-

10 l'oeil » RAM (51). On notera que la prise en compte de l'interruption ne peut se faire que lors de la transition d'un état à un autre, par exemple entre (S2) et (S3), ceci afin de mémoriser un état stable et cohérent de la machine, et surtout de restituer exactement le même état lors du retour au programme interrompu. Si cette interruption est prise en compte, comme c'est le cas habituel, à la fin d'une instruction, il n'y a pas de problème particulier lors de

15 la reprise du programme interrompu, puisque celle-ci s'opère normalement à l'instruction suivante. Par contre, si cette interruption a lieu en cours d'exécution d'une instruction, par exemple à l'état (S2), il faut, bien entendu, que les circuits de séquençement soient rétablis à l'identique, de façon à enclencher correctement l'état (S3) lors de la reprise du programme interrompu. Ceci peut par exemple être réalisé par une liaison directe entre

20 le registre (T11) et le séquenceur (8) par l'intermédiaire du bus (3) au moment de la reprise. Cette liaison peut également être spécifique sans passer par le bus (S3). On peut aussi avantageusement mettre les registres de mémorisation d'état dans le séquenceur lui-même, ce qui évite la

25 mobilisation du bus pendant cette phase.

De cette manière, par une interruption, le programme principal (P1) peut autoriser et/ou provoquer la commutation sur un programme secondaire (P2) ainsi que décrit plus bas. Quand le programme secondaire n'est plus

30 actif, l'état du circuit d'aiguillage (53) est changé et la mémoire de travail RAM retrouve sa configuration première sans modification, ce qui permet au

programme principal de reprendre son cours exactement au point où il avait été interrompu. On peut aussi faire en sorte que lorsque le programme principal (P1) veut se protéger, il déclenche par déroutement lui-même un programme secondaire (P2) qui engendre un traitement de longueur aléatoire à des instants choisis par lui, soit au début soit en cours de traitement de façon à brouiller les différentes séquences. Le fonctionnement du processeur peut alors être piloté par le programme secondaire (P2) qui peut, par exemple, déclencher une boucle d'attente dont le temps dépend d'un nombre aléatoire issu du générateur (2). Le programme secondaire peut s'exécuter en utilisant les parties de mémoire non utilisées par le programme principal afin que ce dernier puisse reprendre son cours normal soit dès que le programme secondaire lui transmet à nouveau le contrôle soit encore à la prochaine interruption, soit encore en utilisant le timer comme précédemment, ou soit en utilisant une combinaison des deux. Le programme secondaire peut aussi utiliser des ressources communes à condition qu'il rétablisse le contexte du programme principal avant de lui redonner le contrôle.

On pourrait être tenté de dire que ces mécanismes s'apparentent à l'exécution d'un branchement de programme principal vers un programme secondaire avec retour en fin d'exécution de ce dernier mais celui de l'invention est très différent:

- le programme secondaire n'exécute aucune fonction obligatoirement en relation avec le programme principal.
- la taille de la mémoire « trompe-l'oeil » (52) peut être beaucoup plus petite que celle nécessaire au déroulement normal d'un programme.
- le contenu de la mémoire « trompe-l'oeil » (52) n'a aucune importance car elle ne sert qu'à brouiller les pistes.
- il est possible, avec ce mécanisme rapide, d'entrelacer les instructions de programme secondaire avec celles du programme principal.
- il n'est pas nécessaire de sauver le contexte du programme secondaire, puisque ce dernier ne sert qu'à brouiller les pistes.

Dans un deuxième mode de réalisation, lorsque le processeur fait commuter le circuit (53), il active en même temps un timer (R3) initialisé soit à l'aide du générateur aléatoire (2), soit à partir du contenu de la mémoire non volatile NVM (7). Cette NVM du type E2 PROM, par exemple ou ferro-
5 électrique, peut en effet contenir un nombre unique modifié à chaque utilisation de la NVM. Quand le timer (R3) arrive à échéance au bout d'un temps imprévisible, il déclenche le retour au programme principal en commutant aussi le circuit d'aiguillage (53) pour remettre la mémoire principale dans l'espace de travail. Ce mécanisme peut s'exécuter, soit par
10 le biais d'une interruption classique, soit encore par une action directe du timer (R3) sur le circuit d'aiguillage (53) et par action sur les registres (PC1) et (PC2) contrôlant l'exécution des programmes par l'unité de traitement (1) tels que (PC1) et (PC2).

Dans une variante, il est possible d'utiliser pour le programme
15 secondaire (P2), une partie quelconque du programme principal (P1) en pointant au départ sur une adresse au hasard et en réalisant une inversion des octets qui sont issus de l'adresse et/ou en inversant, par exemple, le contenu du registre (ID2) par câblage à l'envers ou encore par un circuit de décalage à gauche du contenu d'une adresse. On aura ainsi l'assurance
20 que ce programme exécutera des instructions complètement fantaisistes.

Une autre variante pour permettre l'exécution d'instructions fantaisistes pourra être constituée par la figure 3 dans laquelle un registre de décodage d'instructions temporaire IDT est relié, d'une part au bus (3) par une portion de bus (33) et d'autre-part, à la seconde pile de registres
25 (55) permettant la mémorisation des états du circuit par une portion de bus (34). La portion de bus (34) est reliée matériellement au registre (ID2) de la pile (55) par un câblage particulier qui relie le bit (B7) du registre IDT au bit (B4) du registre (ID2), le bit (B6) du registre IDT au bit (B1) du registre (ID2), le bit (B5) du registre IDT au bit (B3) du registre (ID2), etc.

30 Enfin, une dernière variante permettant l'exécution (d'instructions) complètement fantaisistes est constituée par le mode de réalisation de la

figure 3B dans lequel le bus (3) est relié par une portion de bus (35) au registre IDT de décodage d'instructions temporaires. Une autre portion (37) de bus relie ce registre IDT à une porte OU-Exclusif (39) à plusieurs entrées. Les autres entrées de cette porte OU étant reliées par un bus (38) à un registre (R'2) chargé par une portion (36) de bus qui le met en relation avec le bus (3). Ce registre (R'2) peut être chargé avec toute information telle que celle provenant du générateur aléatoire (R1), ou du timer, ou de la mémoire non volatile NVM (7) par une instruction "MOVE register (R1) (par exemple) to register (R'2)". Ce type d'instructions de déplacement est bien connu de l'homme de métier du domaine des microprocesseurs et ne pose aucune difficulté de mise en oeuvre. Le OU-Exclusif entre les informations provenant du registre (R'2) et les valeurs chargées dans le registre IDT permet de modifier totalement les instructions du programme (P2) et ainsi d'exécuter des instructions complètement fantaisistes.

On peut aussi utiliser dans le programme (P2) une pluralité de séquences qui seront appelées de façon aléatoire et chacune de ces séquences mettra en oeuvre un ensemble d'instructions différentes qui entraîneront un temps de traitement variable dans chaque branche et des comportements différents du microprocesseur. Les séquences pourront être appelées de façon aléatoire, par exemple, après que le programme principal ait effectué le saut au programme secondaire, ce dernier charge une valeur aléatoire V provenant de la mémoire (7) dans deux registres, par exemple, (T21) et (T22) du microprocesseur (1). Le programme secondaire incrémente cette valeur V, puis le programme commande la mémorisation de cette valeur incrémentée dans la mémoire non volatile (7). Cette valeur mémorisée dans la mémoire non volatile (7) est destinée à une utilisation ultérieure. Le programme secondaire prélève ensuite n bits de poids forts ou faibles dans (T21) afin d'obtenir une valeur r qui permettra de désigner la séquence de programme à exécuter parmi les différentes séquences de programme secondaire.

Dans un troisième mode de réalisation, le générateur aléatoire (2) est interrogeable par le processeur (1) à travers le bus (3) par une instruction de lecture afin de connaître son état, soit en lisant directement une impulsion déterminée, soit en regroupant plusieurs, soit encore en
5 considérant le contenu du registre (R2) chargé à partir du générateur aléatoire (2). Lorsque le programme principal veut se protéger, il passe le contrôle au programme secondaire d'une façon similaire au mécanisme vu précédemment.

Bien entendu, il est possible de combiner les effets des modes de
10 réalisation précédents, en ayant, d'une part une horloge aléatoire et d'autre part, la possibilité d'interrompre le déroulement du programme principal, soit par lui-même, soit par un système d'interruption aléatoire qu'il autorise ou non.

On voit ainsi que le déroulement du programme principal est réalisé
15 selon un séquençement absolument imprévisible qui dépend, soit du générateur aléatoire, soit du programme, soit du timer, soit du programme secondaire, soit encore de deux, trois ou quatre éléments à la fois. Lorsque le programme principal exécute des fonctions non sensibles sur le plan sécuritaire, il peut ainsi recourir au fonctionnement normal, par exemple
20 pour délivrer des résultats au monde extérieur ou encore masquer les interruptions de décorrélation du timer (R3) ou du générateur aléatoire (2) de façon à optimiser le temps de traitement. Dès qu'une fonction sécuritaire est mise en oeuvre, le programme principal (P1) autorise le fonctionnement en mode aléatoire en validant les interruptions de décorrélation afin de
25 "brouiller" le fonctionnement.

Un quatrième mode de réalisation, illustré également par la figure 1 permet d'utiliser les mémoires RAM (51) et (52) en simultanéité. En effet, si l'on suppose que l'on puisse arriver à détecter les commutations des mémoires et des registres associés, on pourrait éventuellement faire une
30 analyse en éliminant les séquences utilisant la mémoire « trompe-l'oeil » (52). Pour éviter cet éventualité, ce mode de réalisation permet de valider

simultanément les mémoires (51) et (52) en parallèle pendant une première phase. Ceci suppose, bien entendu, que la mémoire (52) possède, dans ce cas, une taille au moins égale à celle de la zone utilisée par le programme (P1) dans la mémoire (51) lorsqu'il travaille avec cette dernière. De cette

5 manière, les contenus des deux zones de mémoire utilisées par le programme (P1) respectivement dans les mémoires (51) et (52) sont initialisés et utilisés par ce programme de façon identique pendant cette première phase. Une variante peut consister à ne valider par chargement du circuit d'aiguillage (53) avec la configuration nécessaire que l'un des deux

10 registres (D2) ou (D3) pendant les cycles de lecture, pour éviter les éventuels conflits, mais cela ne change pas fondamentalement l'invention. On ne peut donc distinguer quelle est la mémoire qui sert réellement pendant cette phase. Il est alors possible, pendant une deuxième phase, de commuter les mémoires alternativement et de façon aléatoire par des

15 modifications du registre du circuit d'aiguillage (53), tout en continuant d'exécuter le même programme (P1). On ne pourra donc plus corréler l'exécution d'un programme ou d'un autre avec la RAM ou les registres utilisés. Dans une troisième phase, on commute sur la mémoire « trompe-l'oeil » (52) en passant sur le programme (P2) comme décrit précédemment,

20 et ce, à des instants imprévisibles, le retour à la mémoire principale de travail (51) s'effectue aussi à des instants imprévisibles, le processus pouvant se reproduire à volonté sous le contrôle du programme principal (T1) qui veut se protéger.

Enfin, le dernier problème posé par l'invention consiste à pouvoir

25 quitter le mode « trompe-l'oeil » du programme (P2) pour revenir au mode de fonctionnement normal avec le programme (P1). Juste avant de passer le contrôle au programme (P2), le programme (P1) autorise les interruptions provenant soit du générateur aléatoire, soit du timer, non sans savoir initialisé ce dernier. Pendant le déroulement du programme anarchique (P2),

30 survient alors une interruption par le circuit (4) qui passe la main à un programme d'interruption (PIT). Ce programme, qui est accédé de façon

classique par l'intermédiaire d'un vecteur d'interruption, analyse par exemple le contexte d'exécution du programme en cours. Si (P2) est actif, PIT repasse le contrôle au programme (P1). Ce mécanisme peut s'effectuer de la façon suivante : lors de l'exécution des premières instructions du programme PIT, celui-ci peut par exemple être constitué, comme représenté à la figure 4, par une lecture (41) du contenu du circuit d'aiguillage (53) puis un test (42) pour déterminer si les informations contenues dans le circuit (53) correspondent au fonctionnement en mode « trompe-l'oeil ». Dans l'affirmative, le programme PIT exécute une instruction de retour au programme (P1) représenté par l'étape (43), ce retour est provoqué par l'écriture du registre d'aiguillage (53) selon l'étape (44) qui consiste à modifier les valeurs des lignes (534) et (531). Cette nouvelle écriture (44) dans le registre d'aiguillage (53) permet de revenir en mode normal modifié les valeurs de la ligne (534) et de la ligne (531) de façon à autoriser à nouveau l'utilisation de la pile (54) et de la mémoire de travail principale (51). Cette instruction de retour au programme (P1) peut s'exécuter directement après le test « trompe-l'oeil » (42) ou après l'exécution d'un certain nombre d'autres instructions non représentées qui permettent de générer un temps aléatoire. Dans le cas où le test (42) est négatif, le programme se poursuit à l'étape (45) par une écriture du registre d'aiguillage (53) pour basculer en mode « trompe-l'oeil » de façon à modifier les valeurs des lignes (535) et (532) pour autoriser l'utilisation de la pile de registre (55) et de la mémoire « trompe-l'oeil » et de façon à verrouiller les circuits commandés par les (531) et (534).

On remarquera, que dans tous ces modes de réalisation, il n'est pas nécessaire d'utiliser une horloge aléatoire. Au contraire, la distribution d'horloge peut rester tout à fait classique et isochrone, ce qui permet une conception facile des circuits ainsi que leur simulation et leur test. En fait, la sécurité ne provient plus du fait que le processeur est cadencé aléatoirement, elle se situe au niveau de l'exécution proprement dite des

programmes, et ceci en synchronisme ou non avec une horloge isochrone; c'est l'exécution elle même qui est brouillée.

L'organisation des programmes exécutés par le processeur peut être réalisée de telle manière que le fonctionnement du processeur soit piloté par
5 un véritable système d'exploitation sécuritaire qui décide du type de brouillage à mettre en oeuvre en fonction du type de programme exécuté par la machine. Dans ce cas c'est le système d'exploitation qui gère comme bon lui semble les divers signaux provenant du générateur aléatoire, des interruptions, du lancement des programmes principal et secondaire. Il est
10 clair que le programme secondaire peut être utilisé pour réaliser d'autres fonctions qu'une simple boucle d'attente, notamment des traitements qui peuvent être utiles au programme principal, de façon à tirer parti du temps dédié au programme secondaire, ces traitements pouvant être constitués , par exemple, par des préparations de calculs utilisés ultérieurement par le
15 programme principal. Bien entendu, on peut facilement généraliser les mécanismes de l'invention lorsque le processeur fonctionne en multi-application, les programmes d'application pouvant alors être considérés comme autant de programmes principaux.

Le générateur aléatoire et le timer vus plus haut ne posent pas de
20 problèmes particuliers de réalisation et sont connus de l'homme de l'art lorsqu'ils sont utilisés séparément pour d'autres usages n'ayant aucun lien avec l'invention.

Pour le générateur aléatoire, on peut, par exemple, utiliser des compteurs rebouclés ayant des périodes différentes. ces compteurs étant
25 initialisés par une information d'initialisation stockée en mémoire non volatile (7). Lorsque le processeur démarre, les compteurs prennent en compte la valeur stockée comme valeur de départ. En cours de calcul ou à la fin, la mémoire non volatile est mise à jour avec une nouvelle valeur qui va servir d'information d'initialisation pour initialiser les compteurs à la prochaine
30 initialisation. La génération des impulsions d'interruption vues plus haut peut alors se produire lorsque le nombre généré possède certaines

caractéristiques telles que l'égalité avec certaines données du programme. On peut aussi prendre la valeur d'un ou plusieurs bits d'un ou plusieurs compteurs. Il est également possible de réaliser un très bon générateur aléatoire en utilisant un algorithme cryptographique ou une fonction de hachage, initialisés par l'information d'initialisation vue plus haut. Dans ce cas, le générateur peut être réalisé sous la forme d'un programme mettant en oeuvre l'algorithme. On voit facilement que ce générateur de nombre aléatoire peut être également utilisé pour engendrer les divers nombres aléatoires vus plus haut. Une autre manière de réaliser un tel générateur est d'amplifier la tension engendrée aux bornes d'une diode dite "de bruit " et de mettre en forme les signaux après un filtrage passe bas pour éviter que les impulsions de bruit trop rapide ne perturbent le fonctionnement du microprocesseur.

REVENDICATIONS

1. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible, comprenant un
5 processeur (1), une première (51) mémoire de travail, une mémoire principale (6) contenant un système d'exploitation, un programme principal (P1) et un programme secondaire (P2), caractérisé en ce qu'il possède également :
- une seconde (52) mémoire de travail;
 - 10 - des moyens de commutation permettant, pendant l'exécution des programmes, de commuter l'utilisation comme mémoire de travail vers l'une de ses deux mémoires de travail (51, 52), tout en conservant leur contenu;
 - ces moyens de commutation comprenant au moins un bloc de registres (54) de mémorisation du contexte de déroulement des programmes
15 dans la mémoire principale et un circuit d' aiguillage (53) pour la validation d'une des mémoires de travail et des registres d'accès (A1-A3), (D1-D3) associés à chaque mémoire (51, 52, 6) et contrôlés par ledit circuit d'aiguillage (53).
2. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon la
20 revendication 1, caractérisé en ce qu'il possède un second bloc de registres (55) de mémorisation du contexte de déroulement du programme secondaire.
3. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce qu'il possède des moyens
25 (R1, R2, R3) de décorrélation du déroulement des programmes par rapport à une horloge isochrone.
4. Microprocesseur ou microcalculateur selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que le programme principal peut autoriser ou inhiber le ou les mécanismes de commutation, par
30 chargement du circuit (53) d'aiguillage et de validation des mémoires de

travail (51, 52) et des blocs de registres de mémorisation (54,55) associés à chaque mémoire de travail (51, 52) respective.

5 5. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que la deuxième mémoire de travail (52) et ses registres d'accès (A3, D3) se substituent dans son utilisation par un programme principal, à la première mémoire (51) et ses propres registres d'accès (A2, D2).

10 6. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon la revendication 3, caractérisé en ce que les moyens de décorrélation comprennent un générateur aléatoire (2) permettant de déclencher par le circuit d'interruption (4) une interruption aléatoire de désynchronisation de l'exécution des programmes dans le processeur, par branchement aléatoire sur le programme secondaire (P2).

15 7. Microprocesseur ou microcalculateur selon les revendications 4 ou 6, caractérisé en ce que les moyens de décorrélation comprennent un système de comptage de temps (R3) indépendant du processeur (1) permettant à la fin du comptage de temps de déclencher une interruption pour revenir du programme secondaire au programme principal.

20 8. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon les revendications 4, ou 6, ou 7 ou leur combinaison, caractérisé en ce que le moyen de commutation (53, 54, 55, A2, A3, D2, D3)) des mémoires de travail est commandé, soit par le processeur et son programme, soit par le système d'interruption aléatoire (2, 4), soit par un compteur de temps (R3), soit encore par une combinaison quelconque d'au moins deux parmi les
25 trois.

9. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon l'une des revendications précédentes ou de leur combinaison, caractérisé en ce que le moyen de commutation (53, 54, 55, A2, A3, D2, D3), des mémoires de travail est validé par le chargement à partir du processeur (1) exécutant une
30 séquence du programme principal.

10. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que le programme secondaire (P2) utilise un espace de travail identique à celui du programme principal (P1) dans la mémoire principale (6).

5 11. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon l'une des revendications 1 à 9, caractérisé en ce que le programme secondaire (P2) utilise un espace de travail plus petit que celui du programme principal (P1).

10 12. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que le moyen de commutation effectue la substitution des mémoires de travail (51, 52, 53, 54, 55, A2, A3, D2, D3)) et des contextes associés, à l'intérieur du cycle d'exécution d'une instruction du microprocesseur.

15 13. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que le programme secondaire (P2) ne modifie pas le contexte général de fonctionnement du programme principal (P1) afin de permettre le retour à ce dernier sans avoir à rétablir ce contexte.

20 14. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon la revendication 13, caractérisé en ce que le contexte du programme principal (P1) est rétabli soit automatiquement par le programme secondaire (P2), soit automatiquement par le moyen de commutation (53), avant de redonner le contrôle au programme principal (P1).

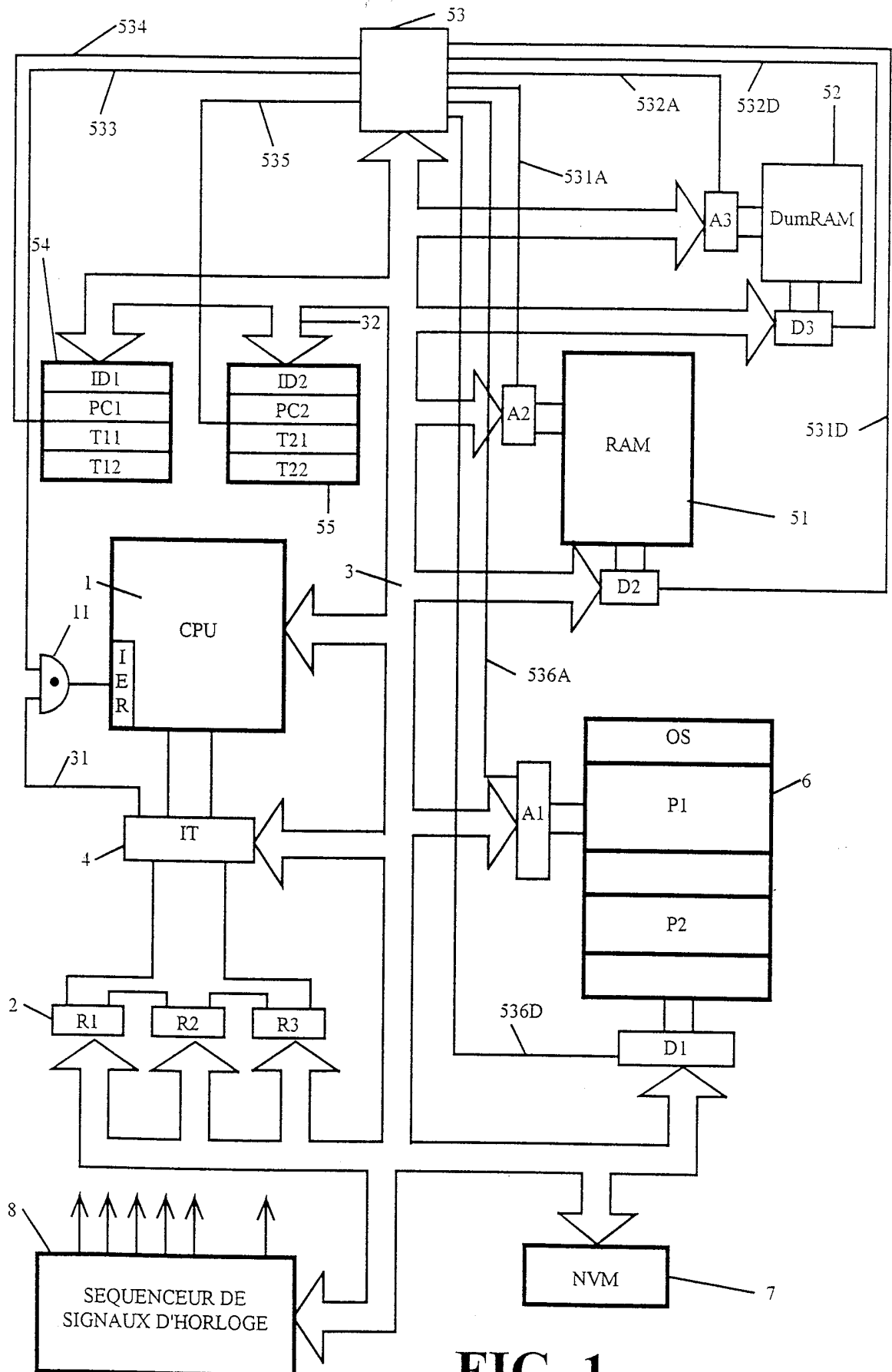
25 15. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce qu'il comporte des moyens de substitution de la mémoire du programme secondaire (P2) à la mémoire du programme principal (P1).

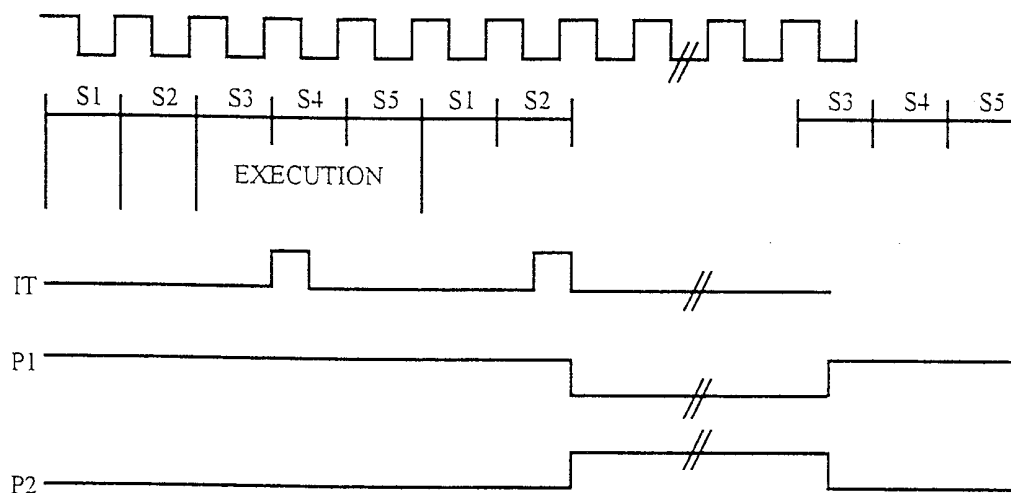
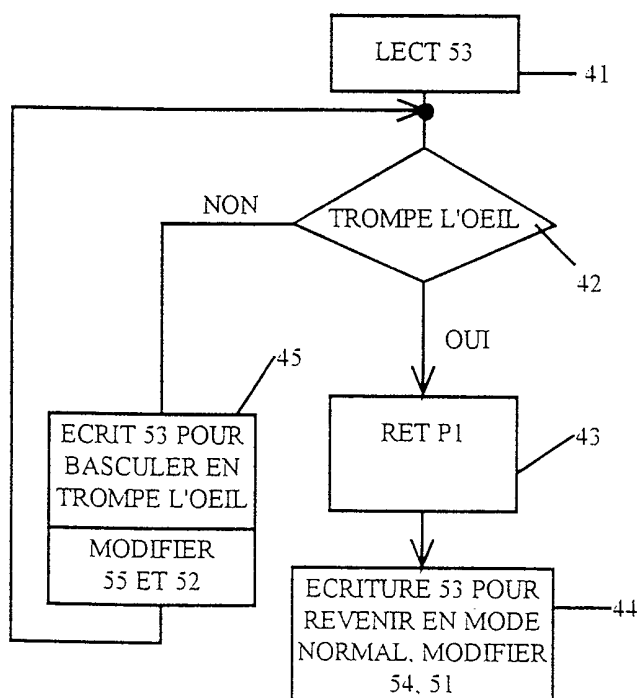
30 16. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible selon l'une des revendications précédentes, caractérisé en ce que le programme principal (P1) peut utiliser alternativement ou simultanément la première mémoire de travail (51) et/ou la seconde mémoire de travail (52).

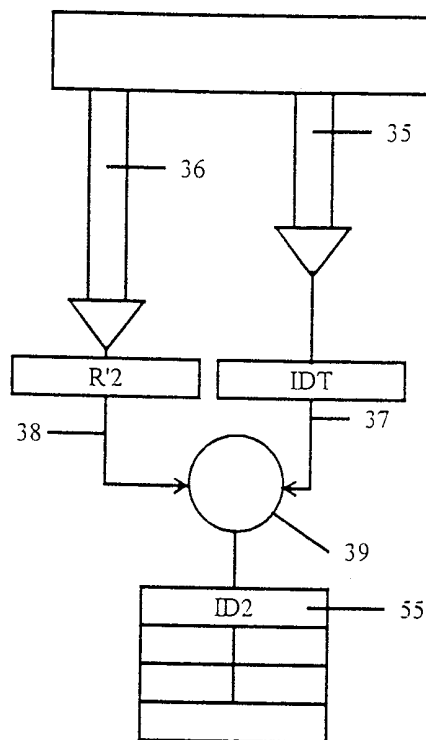
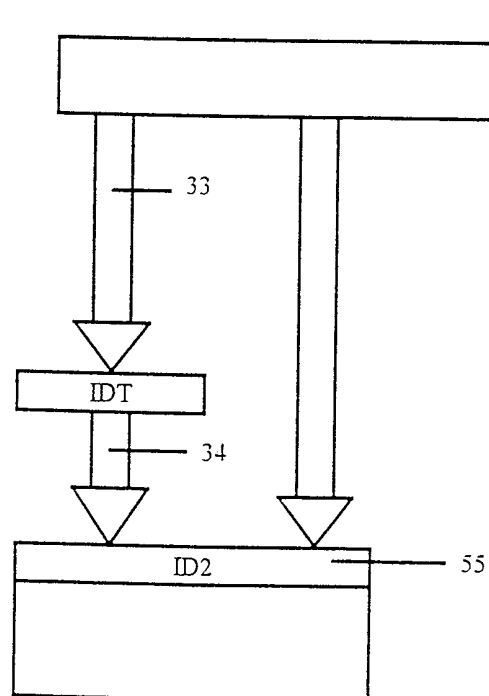
17. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible, caractérisé en ce que le chargement du circuit d'aiguillage (53) permet le masquage ou le démasquage des interruptions de décorrélation.

5 18. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible, caractérisé en ce que le retour au programme principal (P1) s'effectue par une interruption déclenchée par le programme secondaire (P2) après que le registre d'aiguillage (53) ait été convenablement chargé, par exécution d'une instruction du programme principal (P1) ou du programme secondaire (P2), pour démasquer les interruptions.

10 19. Microprocesseur ou microcalculateur imprévisible, caractérisé en ce qu'il est réalisé dans un circuit intégré monolithique.

**FIG. 1**

**FIG. 2****FIG. 4**

**FIG. 3B****FIG. 3A**

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No
PCT/FR 98/01343

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
IPC 6 G06F1/00 G06F9/46

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)
IPC 6 G06F

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category °	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y	EP 0 135 753 A (IBM) 3 April 1985 see abstract; figures see page 5, line 7 - line 28 see page 9, line 13 - page 13, line 6 see claims ---	1-6
Y	EP 0 129 693 A (IBM) 2 January 1985 see abstract; figure 1 see page 1, line 1 - line 8 see page 2, line 26 - page 4, line 6 see page 9, line 19 - line 30 see page 11, line 3 - line 15 ---	1-6
Y	EP 0 448 262 A (GEN INSTRUMENT CORP) 25 September 1991 see abstract see column 1, line 29 - column 3, line 4 see claims 1-3 --- -/--	3,6

☒ Further documents are listed in the continuation of box C.

☒ Patent family members are listed in annex.

° Special categories of cited documents :

"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance
"E" earlier document but published on or after the international filing date
"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)
"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means
"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention
"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone
"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.
"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search

17 September 1998

Date of mailing of the international search report

24/09/1998

Name and mailing address of the ISA

European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,
Fax: (+31-70) 340-3016

Authorized officer

Wiltink, J

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No

PCT/FR 98/01343

C.(Continuation) DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	EP 0 463 855 A (NIPPON ELECTRIC CO) 2 January 1992 see abstract; claims; figures ----	1
A	EP 0 417 817 A (DIGITAL EQUIPMENT CORP) 20 March 1991 see abstract; claims 1-4; figure 1 -----	3,6

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

International Application No

PCT/FR 98/01343

Patent document cited in search report	Publication date	Patent family member(s)	Publication date
EP 0135753 A	03-04-1985	US 4591982 A	27-05-1986
		DE 3485205 A	28-11-1991
		JP 1464934 C	10-11-1988
		JP 60055467 A	30-03-1985
		JP 63013223 B	24-03-1988
EP 0129693 A	02-01-1985	US 4575817 A	11-03-1986
		CA 1204877 A	20-05-1986
		JP 1600728 C	31-01-1991
		JP 2026250 B	08-06-1990
		JP 60008956 A	17-01-1985
EP 0448262 A	25-09-1991	AT 152530 T	15-05-1997
		AU 637677 B	03-06-1993
		AU 7291591 A	26-09-1991
		CA 2037857 A	21-09-1991
		DE 69125881 D	05-06-1997
		DE 69125881 T	14-08-1997
		DK 448262 T	27-10-1997
		ES 2100207 T	16-06-1997
		GR 3023851 T	30-09-1997
		IE 74155 B	02-07-1997
		JP 4223530 A	13-08-1992
		US 5249294 A	28-09-1993
EP 0463855 A	02-01-1992	JP 4054652 A	21-02-1992
		US 5751988 A	12-05-1998
EP 0417817 A	20-03-1991	AU 631246 B	19-11-1992
		AU 6261690 A	21-03-1991
		CA 2025518 A	16-03-1991
		US 5220661 A	15-06-1993

RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

D ide Internationale No
PCT/FR 98/01343

A. CLASSEMENT DE L'OBJET DE LA DEMANDE
CIB 6 G06F1/00 G06F9/46

Selon la classification internationale des brevets (CIB) ou à la fois selon la classification nationale et la CIB

B. DOMAINES SUR LESQUELS LA RECHERCHE A PORTE

Documentation minimale consultée (système de classification suivi des symboles de classement)

CIB 6 G06F

Documentation consultée autre que la documentation minimale dans la mesure où ces documents relèvent des domaines sur lesquels a porté la recherche

Base de données électronique consultée au cours de la recherche internationale (nom de la base de données, et si cela est réalisable, termes de recherche utilisés)

C. DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS

Catégorie °	Identification des documents cités, avec, le cas échéant, l'indication des passages pertinents	no. des revendications visées
Y	EP 0 135 753 A (IBM) 3 avril 1985 voir abrégé; figures voir page 5, ligne 7 - ligne 28 voir page 9, ligne 13 - page 13, ligne 6 voir revendications ----	1-6
Y	EP 0 129 693 A (IBM) 2 janvier 1985 voir abrégé; figure 1 voir page 1, ligne 1 - ligne 8 voir page 2, ligne 26 - page 4, ligne 6 voir page 9, ligne 19 - ligne 30 voir page 11, ligne 3 - ligne 15 ----- -/--	1-6

☒ Voir la suite du cadre C pour la fin de la liste des documents

☒ Les documents de familles de brevets sont indiqués en annexe

° Catégories spéciales de documents cités:

"A" document définissant l'état général de la technique, non considéré comme particulièrement pertinent

"E" document antérieur, mais publié à la date de dépôt international ou après cette date

"L" document pouvant jeter un doute sur une revendication de priorité ou cité pour déterminer la date de publication d'une autre citation ou pour une raison spéciale (telle qu'indiquée)

"O" document se référant à une divulgation orale, à un usage, à une exposition ou tous autres moyens

"P" document publié avant la date de dépôt international, mais postérieurement à la date de priorité revendiquée

"T" document ultérieur publié après la date de dépôt international ou la date de priorité et n'appartenant pas à l'état de la technique pertinent, mais cité pour comprendre le principe ou la théorie constituant la base de l'invention

"X" document particulièrement pertinent; l'invention revendiquée ne peut être considérée comme nouvelle ou comme impliquant une activité inventive par rapport au document considéré isolément

"Y" document particulièrement pertinent; l'invention revendiquée ne peut être considérée comme impliquant une activité inventive lorsque le document est associé à un ou plusieurs autres documents de même nature, cette combinaison étant évidente pour une personne du métier

"&" document qui fait partie de la même famille de brevets

Date à laquelle la recherche internationale a été effectivement achevée

17 septembre 1998

Date d'expédition du présent rapport de recherche internationale

24/09/1998

Nom et adresse postale de l'administration chargée de la recherche internationale

Office Européen des Brevets, P.B. 5818 Patentlaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,
Fax: (+31-70) 340-3016

Fonctionnaire autorisé

Wiltink, J

RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

D ide Internationale No

PCT/FR 98/01343

C.(suite) DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS

Catégorie	Identification des documents cités, avec, le cas échéant, l'indication des passages pertinents	no. des revendications visées
Y	EP 0 448 262 A (GEN INSTRUMENT CORP) 25 septembre 1991 voir abrégé voir colonne 1, ligne 29 - colonne 3, ligne 4 voir revendications 1-3 ----	3,6
A	EP 0 463 855 A (NIPPON ELECTRIC CO) 2 janvier 1992 voir abrégé; revendications; figures ----	1
A	EP 0 417 817 A (DIGITAL EQUIPMENT CORP) 20 mars 1991 voir abrégé; revendications 1-4; figure 1 -----	3,6

RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Renseignements relatifs aux membres de familles de brevets

C n° Internationale No

PCT/FR 98/01343

Document brevet cité au rapport de recherche	Date de publication	Membre(s) de la famille de brevet(s)	Date de publication
EP 0135753 A	03-04-1985	US 4591982 A	27-05-1986
		DE 3485205 A	28-11-1991
		JP 1464934 C	10-11-1988
		JP 60055467 A	30-03-1985
		JP 63013223 B	24-03-1988
EP 0129693 A	02-01-1985	US 4575817 A	11-03-1986
		CA 1204877 A	20-05-1986
		JP 1600728 C	31-01-1991
		JP 2026250 B	08-06-1990
		JP 60008956 A	17-01-1985
EP 0448262 A	25-09-1991	AT 152530 T	15-05-1997
		AU 637677 B	03-06-1993
		AU 7291591 A	26-09-1991
		CA 2037857 A	21-09-1991
		DE 69125881 D	05-06-1997
		DE 69125881 T	14-08-1997
		DK 448262 T	27-10-1997
		ES 2100207 T	16-06-1997
		GR 3023851 T	30-09-1997
		IE 74155 B	02-07-1997
		JP 4223530 A	13-08-1992
		US 5249294 A	28-09-1993
EP 0463855 A	02-01-1992	JP 4054652 A	21-02-1992
		US 5751988 A	12-05-1998
EP 0417817 A	20-03-1991	AU 631246 B	19-11-1992
		AU 6261690 A	21-03-1991
		CA 2025518 A	16-03-1991
		US 5220661 A	15-06-1993