



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 203034805 U

(45) 授权公告日 2013. 07. 03

(21) 申请号 201220497426. 9

(22) 申请日 2012. 09. 25

(73) 专利权人 合肥建工集团有限公司

地址 230000 安徽省合肥市高新区香樟大道
308 号网讯大厦五楼

(72) 发明人 谢月实

(51) Int. Cl.

E04G 17/14 (2006. 01)

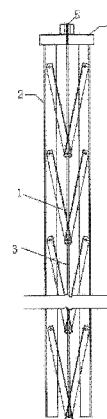
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54) 实用新型名称

双砼墙板模板剪刀型支撑龙骨系统

(57) 摘要

本实用新型公开了双砼墙板模板剪刀型支撑龙骨系统, 铰链杆、主龙骨、中心拉杆和固定挡板, 一对主龙骨铰链接于铰链杆和中心拉杆组成的连杆系统上, 中心拉杆上设有多个铰链杆, 中心拉杆上部设有固定挡板, 中心拉杆上端设有紧固螺丝; 一对主龙骨中心位于拉杆两侧, 铰链接于铰链杆上。本实用新型解决了两面墙体不能同时施工、两墙间的支撑龙骨和模板难以固定及影响工程进度的问题, 支撑系统利用旋转系统中心拉杆上端的螺丝, 使两片墙板之间间距得到很好控制, 能使两片墙板连同本支撑系统形成有机整体。



1. 双砼墙板模板剪刀型支撑龙骨系统, 铰链杆、主龙骨、中心拉杆和固定挡板, 其特征在于: 所述的一对主龙骨铰链接于铰链杆和中心拉杆组成的连杆系统上, 中心拉杆上设有多个铰链杆, 中心拉杆上部设有固定挡板, 中心拉杆上端设有紧固螺丝; 所述的一对主龙骨中心位于拉杆两侧, 铰链接于铰链杆上。

2. 根据权利要求 1 所述的双砼墙板模板剪刀型支撑龙骨系统, 其特征在于: 所述的每对铰链杆呈“剪刀”型。

双砼墙板模板剪刀型支撑龙骨系统

技术领域

[0001] 本实用新型涉及建筑施工技术领域，具体属于双砼墙板模板剪刀型支撑龙骨系统。

背景技术

[0002] 现有对于因设变形缝等原因而设计的两面墙板距离较近在 150mm-500mm 的单栋建筑，由于立模不能进入操作。以往施工均采用先施工一侧墙板，待墙板拆模后再以该侧墙板为支撑施工另一侧墙板。施工技术存在主要质量缺陷为，两面墙体不能同时施工，影响工程进度；第二片墙体施工时，两墙间的支撑龙骨和模板难以固定，拆除难度大，模板及龙骨已落入夹缝底部。

实用新型内容

[0003] 本实用新型的目的是提供了双砼墙板模板剪刀型支撑龙骨系统，解决了两面墙体不能同时施工、两墙间的支撑龙骨和模板难以固定及影响工程进度的问题，支撑系统利用旋转系统中心拉杆上端的紧固螺丝，使两片墙板之间间距得到很好控制，能使两片墙板连同本支撑系统形成有机整体。

[0004] 本实用新型采用的技术方案如下：

[0005] 双砼墙板模板剪刀型支撑龙骨系统，铰链杆、主龙骨、中心拉杆和固定挡板，所述的一对主龙骨铰链接于铰链杆和中心拉杆组成的连杆系统上，中心拉杆上设有多对铰链杆，中心拉杆上部设有固定挡板，中心拉杆上端设有紧固螺丝；所述的一对主龙骨中心位于拉杆两侧，铰链接于铰链杆上。

[0006] 所述的每对铰链杆呈“剪刀”型。

[0007] 与已有技术相比，本实用新型的有益效果如下：

[0008] 本实用新型支撑系统利用旋转系统中心拉杆上端的螺丝，使两片墙板之间间距得到很好控制，能使两片墙板连同本支撑系统形成有机整体，在拆模时利用旋转系统中心拉杆上端的螺丝，使两片墙板模板龙骨间距减小，从上部把龙骨系统吊出，再配合撬棍利用模板面板上预设的吊绳将面板吊出，从而解决了该处模板难以拆除和拆除时模板下落问题。

附图说明

[0009] 图 1 为本实用新型的结构示意图。

具体实施方式

[0010] 参见附图，双砼墙板模板剪刀型支撑龙骨系统，铰链杆 1、主龙骨 2、中心拉杆 3 和固定挡板 4，一对铰链杆 1 铰链接于中心拉杆 3 上，中心拉杆 3 上设有多对铰链杆 1，每对铰链杆 1 呈“剪刀”型，中心拉杆 3 上部设有固定挡板 4，中心拉杆 3 上端设有紧固螺丝 5，中心拉杆 3 两侧设有主龙骨 2，铰链杆 1 另一端铰链接于主龙骨 2，以便将支撑龙骨系统从墙

体之间吊出来。

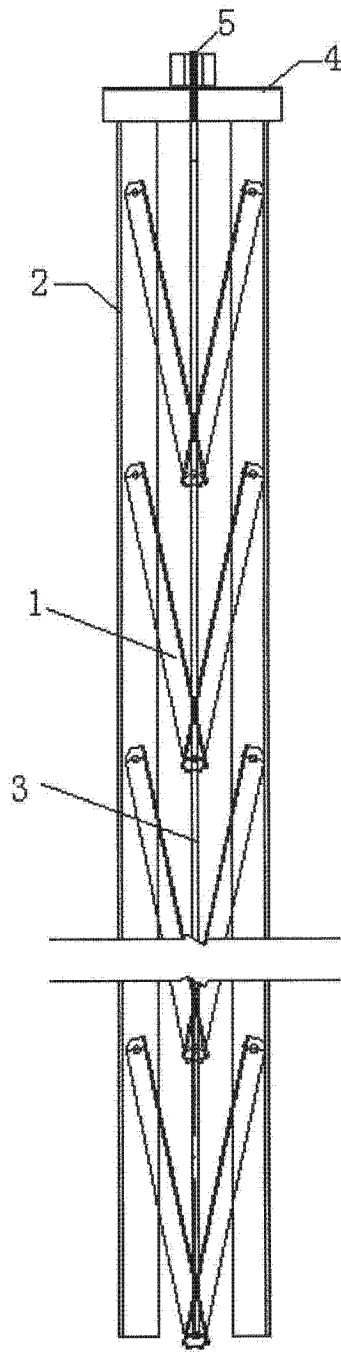


图 1