

(12) 特許協力条約に基づいて公開された国際出願

(19) 世界知的所有権機関
国際事務局

(43) 国際公開日
2021年3月11日(11.03.2021)



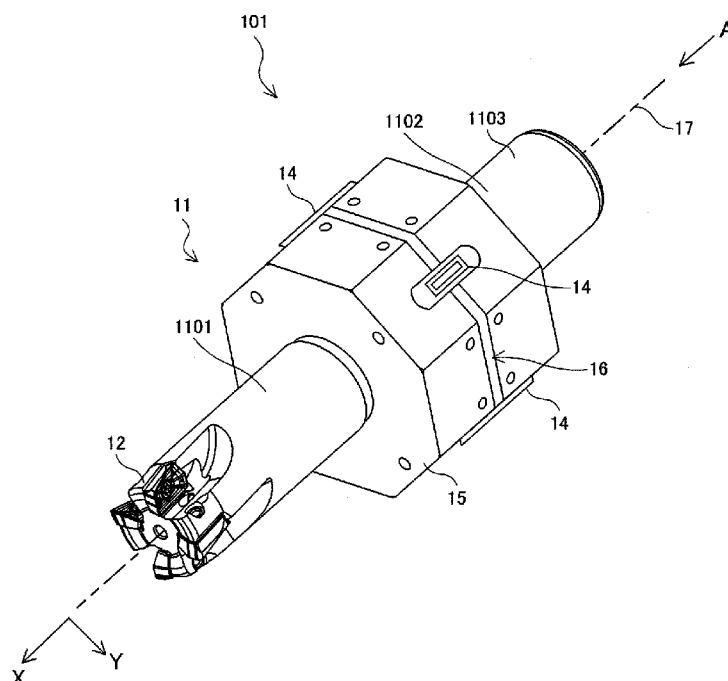
(10) 国際公開番号

WO 2021/044989 A1

- (51) 国際特許分類:
B23B 27/00 (2006.01) *B23B 51/00* (2006.01)
B23C 9/00 (2006.01) *B23Q 17/09* (2006.01)
- (21) 国際出願番号: PCT/JP2020/032804
- (22) 国際出願日: 2020年8月31日(31.08.2020)
- (25) 国際出願の言語: 日本語
- (26) 国際公開の言語: 日本語
- (30) 優先権データ:
特願 2019-160746 2019年9月3日(03.09.2019) JP
- (71) 出願人: 住友電気工業株式会社
(SUMITOMO ELECTRIC INDUSTRIES, LTD.)
[JP/JP]; 〒5410041 大阪府大阪市中央区北浜
四丁目5番33号 Osaka (JP).
- (72) 発明者: 小池雄介(KOIKE, Yusuke); 〒5410041
大阪府大阪市中央区北浜四丁目5番33号
住友電気工業株式会社内 Osaka (JP).
- (74) 代理人: 特許業務法人ワンディー・IPパー
トナース(ONEDEE IP PARTNERS); 〒5320003
大阪府大阪市淀川区宮原四丁目1番4号
KDX新大阪ビル Osaka (JP).
- (81) 指定国(表示のない限り、全ての種類の国内保
護が可能): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ,
BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH,
CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ,
EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN,
HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, IT, JO, JP, KE, KG, KH,
KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY,
MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ,

(54) Title: CUTTING TOOL, MODULE, CUTTING TOOL UNIT, AND CUTTING SYSTEM

(54) 発明の名称: 切削工具、モジュール、切削工具ユニットおよび切削システム



(57) Abstract: This cutting tool is provided with a shaft, wherein the shaft includes an expanded diameter part having a greater diameter than the other portions in the shaft, and the expanded diameter part has a recess part formed in the peripheral surface of the expanded diameter part.

(57) 要約: 切削工具は、シャフト部を備え、前記シャフト部は、前記シャフト部のうちの他の部分よりも径が太い拡径部を含み、前記拡径部は、前記拡径部の周面に形成された凹部を有する。

[続葉有]

NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT,
QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL,
ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG,
US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW.

- (84) 指定国(表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類：

- 一 国際調査報告 (条約第21条(3))

明 細 書

発明の名称：

切削工具、モジュール、切削工具ユニットおよび切削システム

技術分野

[0001] 本開示は、切削工具、モジュール、切削工具ユニットおよび切削システムに関する。

この出願は、2019年9月3日に提出された日本出願特願2019-160746号を基礎とする優先権を主張し、その開示のすべてをここに取り込む。

背景技術

[0002] 特許文献1（特開2010-105095号公報）には、以下のような切削工具が開示されている。すなわち、切削工具は、本体部の先端に切れ刃を設け、さらに、本体部の外周に前記切れ刃に沿った位置から本体部の背面に至る切屑溝を設けたヘッドピースを有しており、そのヘッドピースを、切屑排出用の気流が内部に通される中空シャフトの先端に連結した切屑回収式切削工具において、前記ヘッドピースに、本体部の後部外径を変化させる段部とその段部よりも後方に配置される小径部を設け、前記小径部を前記中空シャフトの先端側で貫通孔に嵌合させ、さらに、前記段部を前記中空シャフトの先端に当接させたものである。

先行技術文献

特許文献

[0003] 特許文献1：特開2010-105095号公報

発明の概要

[0004] 本開示の切削工具は、シャフト部を備え、前記シャフト部は、前記シャフト部のうちの他の部分よりも径が太い拡径部を含み、前記拡径部は、前記拡径部の周面に形成された凹部を有する。

[0005] 本開示の切削工具は、シャフト部を備え、前記シャフト部は、前記シャフ

ト部の周面に形成された凹部と、前記凹部近傍に設けられ、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含む。

[0006] 本開示のモジュールは、シャフト部を備える切削工具の前記シャフト部に取付可能なモジュールであって、前記シャフト部が挿通可能な円筒形状を有し、内周面が前記シャフト部の周面を覆うように前記シャフト部に取付可能な本体を備え、前記本体は、前記本体の外周面に形成された凹部を有する。

[0007] 本開示のモジュールは、シャフト部を備える切削工具の前記シャフト部に取付可能なモジュールであって、前記シャフト部の軸方向に沿って前記シャフト部に取付可能な柱状の本体を備え、前記本体は、前記本体の周面に形成された凹部と、前記凹部近傍に設けられ、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含む。

[0008] 本開示の切削工具ユニットは、シャフト部を含む切削工具と、前記シャフト部に取付可能なモジュールとを備え、前記モジュールは、前記シャフト部が挿通可能な円筒形状を有し、内周面が前記シャフト部の周面を覆うように前記シャフト部に取付可能な本体を含み、前記本体はその外周面に凹部を有する。

[0009] 本開示の切削工具ユニットは、シャフト部を含む切削工具と、前記シャフト部に取付可能なモジュールとを備え、前記モジュールは、前記シャフト部の軸方向に沿って前記シャフト部に取付可能な柱状の本体を含み、前記本体は、前記本体の周面に形成された凹部と、前記凹部近傍に設けられ、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含む。

[0010] 本開示の切削システムは、切削工具と、管理装置とを備え、前記切削工具は、シャフト部を含み、前記シャフト部は、前記シャフト部のうちの他の部分よりも径が太い拡径部を有し、前記拡径部はその周面に凹部を有し、前記切削工具は、さらに、前記シャフト部に取り付けられた歪センサを含み、前記切削工具は、前記歪センサの計測結果を示すセンサ情報を送信し、前記管理装置は、前記切削工具から前記センサ情報を受信し、受信した前記センサ情報が示す計測結果を処理する。

[0011] 本開示の切削システムは、切削工具ユニットと、管理装置とを備え、前記切削工具ユニットは、シャフト部を有する切削工具と、前記シャフト部に取付可能なモジュールとを含み、前記モジュールは、前記シャフト部が挿通可能な円筒形状を有し、内周面が前記シャフト部の周面を覆うように前記シャフト部に取付可能な本体を有し、前記本体はその外周面に凹部を有し、前記切削工具ユニットは、さらに、前記モジュールに取り付けられた歪センサを含み、前記切削工具ユニットは、前記歪センサの計測結果を示すセンサ情報を送信し、前記管理装置は、前記切削工具ユニットから前記センサ情報を受信し、受信した前記センサ情報が示す計測結果を処理する。

[0012] 本開示の切削システムは、切削工具ユニットと、管理装置とを備え、前記切削工具ユニットは、シャフト部を有する切削工具と、前記シャフト部に取付可能なモジュールとを含み、前記モジュールは、前記シャフト部の軸方向に沿って前記シャフト部に取付可能な柱状の本体を有し、前記本体は、前記本体の周面に形成された凹部と、前記凹部近傍に設けられ、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含み、前記切削工具ユニットは、さらに、前記モジュールに取り付けられた歪センサを含み、前記切削工具ユニットは、前記歪センサの計測結果を示すセンサ情報を送信し、前記管理装置は、前記切削工具ユニットから前記センサ情報を受信し、受信した前記センサ情報が示す計測結果を処理する。

[0013] 本開示の切削工具は、刃取付部と、前記刃取付部につながるシャフト部とを備え、前記シャフト部は、前記シャフト部の中心軸に垂直な断面において、円形または多角形の周面を持つ棒形状であり、前記シャフト部は、前記中心軸方向に沿った一部である第1区間と、前記中心軸方向において前記第1区間の一方側に隣り合う第2区間と、前記中心軸方向において前記第1区間の他方側に隣り合う第3区間とを含み、前記第1区間の剛性は、第2区間の剛性および第3区間の剛性よりも低い。

[0014] 本開示の切削工具は、シャフト部を備え、前記シャフト部は、前記シャフト部のうちの他の部分よりも径が太い拡径部を含み、前記拡径部は、前記拡

径部の内部に形成された空洞部を含む。

[0015] 本開示の切削工具は、シャフト部を備え、前記シャフト部は、前記シャフト部の内部に形成された空洞部と、前記シャフト部の周面において、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含み、前記センサ取付部は、前記シャフト部の中心軸方向に垂直な方向において前記空洞部を前記シャフト部の周面に投影した場合に、前記空洞部と重なる。

図面の簡単な説明

[0016] [図1]図1は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の構成を示す斜視図である。

[図2]図2は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具における歪の増幅について説明する模式図である。

[図3]図3は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具における歪の増幅について説明する模式図である。

[図4]図4は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の構成を示す側面図である。

[図5]図5は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具における拡張部を、歪センサを取り外した状態で示す側面図である。

[図6]図6は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の構成を示す図である。

[図7]図7は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具における凹部の機能について説明するための図である。

[図8]図8は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具における凹部の機能について説明するための図である。

[図9]図9は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の構成を示す図である。

[図10]図10は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の構成の他の例を示す図である。

[図11]図11は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の構成の他の例

を示す図である。

[図12]図12は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具における歪センサの一例を示す図である。

[図13]図13は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の構成を示す図である。

[図14]図14は、本開示の第1の実施の形態に係る切削システムの構成を示す図である。

[図15]図15は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具についてのシミュレーション結果を示すグラフである。

[図16]図16は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具についてのシミュレーション結果を示すグラフである。

[図17]図17は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の凹部の形状についてのシミュレーション結果を示すグラフである。

[図18]図18は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の凹部の形状についてのシミュレーション結果を示すグラフである。

[図19]図19は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の凹部の形状についてのシミュレーション結果を示すグラフである。

[図20]図20は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の凹部の形状についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。

[図21]図21は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の変形例1を示す斜視図である。

[図22]図22は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の変形例1を示す矢視図である。

[図23]図23は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の変形例1を示す側面図である。

[図24]図24は、本開示の第1の実施の形態の変形例1に係る切削工具の構成を示す部分断面図である。

[図25]図25は、本開示の第1の実施の形態の変形例1に係る切削工具の他

の例を示す部分断面図である。

[図26]図26は、本開示の第1の実施の形態の変形例1に係る切削工具の他の例を示す部分断面図である。

[図27]図27は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の変形例2を示す側面図である。

[図28]図28は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の変形例2を分割した状態で示す側面図である。

[図29]図29は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の変形例3を示す側面図である。

[図30]図30は、図29における拡径部付近を拡大して示す側面図である。

[図31]図31は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の構成を示す斜視図である。

[図32]図32は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の構成を示す側面図である。

[図33]図33は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の構成を示す矢視図である。

[図34]図34は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の構成の他の例を示す側面図である。

[図35]図35は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の構成の他の例を示す斜視図である。

[図36]図36は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の構成の他の例を示す側面図である。

[図37]図37は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の構成の他の例を示す側面図である。

[図38]図38は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の変形例1を示す斜視図である。

[図39]図39は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の変形例1を示す側面図である。

[図40]図40は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の変形例1を示す矢視図である。

[図41]図41は、本開示の第3の実施の形態に係る切削工具ユニットの構成を示す斜視図である。

[図42]図42は、本開示の第3の実施の形態に係る切削工具ユニットの構成を示す矢視図である。

[図43]図43は、本開示の第4の実施の形態に係る切削工具ユニットの構成を示す斜視図である。

[図44]図44は、本開示の第4の実施の形態に係る切削工具ユニットを分割した状態で示す側面図である。

[図45]図45は、本開示の第4の実施の形態に係る切削工具を示す斜視図である。

[図46]図46は、本開示の第5の実施の形態に係る切削工具の構成を示す斜視図である。

[図47]図47は、図46の切削工具をシャフト部の中心軸を含む面で切断した断面図である。

[図48]図48は、本開示の第5の実施の形態に係る切削工具についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。

[図49]図49は、本開示の第5の実施の形態に係る切削工具についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。

[図50]図50は、本開示の第5の実施の形態に係る切削工具の空洞部の形状についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。

[図51]図51は、本開示の第5の実施の形態に係る切削工具の空洞部の形状についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。

[図52]図52は、本開示の第5の実施の形態に係る切削工具の空洞部の形状についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。

[図53]図53は、本開示の第5の実施の形態に係る切削工具の空洞部の形状についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。

[図54]図 5 4 は、本開示の第 5 の実施の形態の変形例 1 に係る切削工具の構成を示す斜視図である。

[図55]図 5 5 は、本開示の第 5 の実施の形態の変形例 1 に係る切削工具をシャフト部の中心軸を含む面で切断した断面図である。

[図56]図 5 6 は、本開示の第 2 の実施の形態に係る切削工具の別例を示す側面図である。

発明を実施するための形態

[0017] 従来、たとえばフライスカッターおよびドリルのような切削工具が開発されている。

[0018] [本開示が解決しようとする課題]

切削によって生じる切削工具の歪を計測することにより、たとえば切削抵抗を把握することができる。このような歪を計測可能な優れた技術が望まれる。

[0019] 本開示は、上述の課題を解決するためになされたもので、その目的は、切削によって生じる切削工具の歪を精度よく計測することが可能な切削工具、モジュール、切削工具ユニットおよび切削システムを提供することである。

[0020] [本開示の効果]

本開示によれば、切削によって生じる切削工具の歪を精度よく計測することができる。

[0021] [本開示の実施形態の説明]

最初に、本開示の実施形態の内容を列記して説明する。

[0022] (1) 本開示の実施の形態に係る切削工具は、シャフト部を備え、前記シャフト部は、前記シャフト部のうちの他の部分よりも径が太い拡径部を含み、前記拡径部は、前記拡径部の周面に形成された凹部を有する。

[0023] このように、シャフト部が拡径部を含み、拡径部が凹部を有する構成により、拡径部の剛性を局所的に低下させることができる。これにより、切削時において生じる歪が局所的に増大する。したがって、剛性が局所的に低下した箇所に歪センサを取り付けることにより、切削によって生じる切削工具の

歪を精度よく計測することができる。

[0024] (2) 本開示の実施の形態に係る切削工具は、シャフト部を備え、前記シャフト部は、前記シャフト部の周面に形成された凹部と、前記凹部近傍に設けられ、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含む。

[0025] このように、シャフト部にセンサ取付部を設けることで、凹部および凹部周辺において生じる歪を歪センサにより検出可能になる。また、このような構成により、たとえばシャフト部全体の剛性が一定程度確保されている場合にシャフト部の剛性を局所的に低下させることができる。これにより、切削時において生じる歪が局所的に増大する。したがって、剛性が局所的に低下した箇所に歪センサを取り付けることにより、切削によって生じる切削工具の歪を精度よく計測することができる。

[0026] (3) 好ましくは、前記凹部は、前記シャフト部の周方向に沿って形成され、前記シャフト部の中心軸を含む断面視で矩形である。

[0027] このような構成により、シャフト部の周方向における剛性の調節を行いやすくなるため、周方向における歪の調節を行いやすくなる。また、凹部の加工は比較的容易である。したがって、切削工具の歪計測の精度確保の両立をより確実に行うことができる。

[0028] (4) 好ましくは、前記凹部は、前記シャフト部の中心軸を法線とする平面において、前記中心軸と前記平面との交点に対して点対称をなす形状を有する。

[0029] このような構成により、異方性のある歪の発生を抑制することができるため、たとえば、シャフト部の周面に複数の歪センサが取り付けられる場合に、切削工具の状態を各歪センサの計測値により正確に反映させることができる。

[0030] (5) 好ましくは、前記シャフト部は、前記シャフト部の中心軸を法線とする平面において、前記中心軸と前記平面との交点に対して点対称をなす位置に設けられた少なくとも1組の前記凹部を有する。

[0031] このような構成により、異方性のある歪の発生を抑制することができる

め、たとえば、シャフト部の周面に複数の歪センサが取り付けられる場合に、切削工具の状態を各歪センサの計測値により正確に反映させることができる。

[0032] (6) より好ましくは、前記1組の前記凹部は、互いに、幅が同じであり、かつ深さが同じである。

[0033] このような構成により、異方性のある歪の発生をより確実に抑制することができるため、たとえば、シャフト部の周面に複数の歪センサが取り付けられる場合に、切削工具の状態を各歪センサの計測値にさらに正確に反映させることができる。

[0034] (7) 好ましくは、前記シャフト部の中心軸を含む断面における前記凹部の底面の形状が丸みを帯びている。

[0035] このような構成により、凹部の底面付近に必要な以上の応力集中が生じることを抑制することができるため、切削工具の耐久性を向上させることができる。

[0036] (8) 好ましくは、前記シャフト部に、歪センサを取り付ける位置を示す目印が設けられる。

[0037] このような構成により、ユーザは、シャフト部の適切な位置に歪センサを取り付けることができる。したがって、歪センサの取付位置のズレにより計測値への影響が生じることを抑制することができる。

[0038] (9) 好ましくは、前記凹部の底面から前記シャフト部の中心軸までの距離は、前記シャフト部における前記拡径部以外の部分の半径以上である。

[0039] このような構成により、凹部の深さが刃先の変位に及ぼす影響を小さくすることができるため、切削時における刃先の変位量を小さく保つことができる。

[0040] (10) 好ましくは、前記凹部の底面から前記シャフト部の中心軸までの距離は、前記シャフト部における前記拡径部以外の部分の半径より小さい。

[0041] このような構成により、切削時に局所的に生じる歪の増大が促進されるため、歪をより一層精度よく計測することができる。

- [0042] (11) 好ましくは、前記切削工具は、さらに、前記シャフト部に取り付けられた歪センサを備える。
- [0043] このような構成により、歪センサを用いて、切削時にシャフト部において生じる歪を精度よく計測することができる。
- [0044] (12) より好ましくは、前記歪センサは、前記凹部を跨ぐように前記シャフト部に取り付けられる。
- [0045] このような構成により、歪がより大きく現れやすい部分に歪センサを配置することができるため、切削によって生じる切削工具の歪をさらに精度よく計測することができる。
- [0046] (13) 好ましくは、前記凹部の幅は、0.1 mm以上かつ10 mm以下である。
- [0047] このような構成により、凹部の幅による以下の効果を奏することができる。すなわち、このような幅を採用することにより、凹部の幅が刃先の変位に及ぼす影響を小さくすることができるため、切削時における刃先の変位量を小さく保つことができる。また、切削時において凹部の相対向する壁面が互いに接触する可能性を低くすることができる。また、歪センサが凹部を跨ぐように取り付けられる、つまり歪センサが橋状に取り付けられる場合、歪センサの比較的広い範囲が宙に浮いた状態となるため、歪センサの中央付近における応力分布が均一に近くなり、歪センサの取付位置のズレによる計測値への影響を小さくすることができる。
- [0048] (14) 好ましくは、前記凹部の深さは、2 mm以上かつ40 mm以下である。
- [0049] このような構成により、凹部の深さによる以下の効果を奏することができる。すなわち、このような深さを採用することにより、凹部の深さが刃先の変位に及ぼす影響を小さくすることができるため、切削時における刃先の変位量を小さく保つことができる。また、歪の増幅効果が大きくなるため、歪をより一層精度よく計測することができる。
- [0050] (15) 本開示の実施の形態に係るモジュールは、シャフト部を備える切

削工具の前記シャフト部に取付可能なモジュールであって、前記シャフト部が挿通可能な円筒形状を有し、内周面が前記シャフト部の周面を覆うように前記シャフト部に取付可能な本体を備え、前記本体は、前記本体の外周面に形成された凹部を有する。

[0051] このように、シャフト部の周面に取付可能である円筒状の本体を備え、本体に凹部が形成される構成により、モジュールの剛性が局所的に低下する。このため、モジュールをシャフト部に取り付けた状態で切削を行うことにより、切削時にモジュールにおいて生じる歪が局所的に増大する。したがって、剛性が局所的に低下した箇所に歪センサを取り付けることにより、切削によって生じる歪を精度よく計測することができる。

[0052] (16) 本開示の実施の形態に係るモジュールは、シャフト部を備える切削工具の前記シャフト部に取付可能なモジュールであって、前記シャフト部の軸方向に沿って前記シャフト部に取付可能な柱状の本体を備え、前記本体は、前記本体の周面に形成された凹部と、前記凹部近傍に設けられ、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含む。

[0053] このように、シャフト部に取付可能な柱状の本体を備え、本体の周面に凹部が形成される構成により、モジュールの剛性が局所的に低下する。このため、モジュールをシャフト部に取り付けた状態で切削を行うことにより、切削時にモジュールにおいて生じる歪が局所的に増大する。したがって、剛性が局所的に低下した箇所に歪センサを取り付けることにより、切削によって生じる歪を精度よく計測することができる。

[0054] (17) 本開示の実施の形態に係る切削工具ユニットは、シャフト部を含む切削工具と、上記(15)に記載のモジュールとを備える。

[0055] このように、シャフト部の周面に取付可能である筒状の本体を含み、本体に凹部が形成されたモジュールを備える構成により、モジュールの剛性が局所的に低下する。このため、モジュールをシャフト部に取り付けた状態で切削を行うことにより、切削時にモジュールにおいて生じる歪が局所的に増大する。したがって、剛性が局所的に低下した箇所に歪センサを取り付けるこ

とにより、切削によって生じる歪を精度よく計測することができる。

[0056] (18) 本開示の実施の形態に係る切削工具ユニットは、シャフト部を含む切削工具と、上記(16)に記載のモジュールとを備える。

[0057] このように、シャフト部に取付可能な柱状の本体を含み、本体の周面に凹部が形成されたモジュールを備える構成により、モジュールの剛性が局所的に低下する。このため、モジュールをシャフト部に取り付けた状態で切削を行うことにより、切削時にモジュールにおいて生じる歪が局所的に増大する。したがって、モジュールにおいて剛性が局所的に低下した箇所に歪センサを取り付けることにより、切削によって生じる歪を精度よく計測することができる。

[0058] (19) 本開示の実施の形態に係る切削システムは、上記(11)に記載の切削工具と、管理装置とを備え、前記切削工具は、前記歪センサの計測結果を示すセンサ情報を送信し、前記管理装置は、前記切削工具から前記センサ情報を受信し、受信した前記センサ情報が示す計測結果を処理する。

[0059] このように、センサ情報が示す計測結果を処理する構成により、たとえば、シャフト部における歪が生じている位置および歪の大きさに基づいて、刃部に破損が生じているか否か、および刃部の寿命を推定することができる。

[0060] (20) 本開示の実施の形態に係る切削システムは、上記(17)または上記(18)に記載の切削工具ユニットと、管理装置とを備え、前記切削工具ユニットは、さらに、前記モジュールに取り付けられた歪センサを含み、前記切削工具ユニットは、前記歪センサの計測結果を示すセンサ情報を送信し、前記管理装置は、前記切削工具ユニットから前記センサ情報を受信し、受信した前記センサ情報が示す計測結果を処理する。

[0061] このように、センサ情報が示す計測結果を処理する構成により、たとえば、モジュールにおける歪が生じている位置および歪の大きさに基づいて、刃部に破損が生じているか否か、および刃部の寿命を推定することができる。

[0062] (21) 本開示の実施の形態に係る切削工具は、刃取付部と、前記刃取付部につながるシャフト部とを備え、前記シャフト部は、前記シャフト部の中

心軸に垂直な断面において、円形または多角形の周面を持つ棒形状であり、前記シャフト部は、前記中心軸方向に沿った一部である第 1 区間と、前記中心軸方向において前記第 1 区間の一方側に隣り合う第 2 区間と、前記中心軸方向において前記第 1 区間の他方側に隣り合う第 3 区間とを含み、前記第 1 区間の剛性は、第 2 区間の剛性および第 3 区間の剛性よりも低い。

[0063] このように、シャフト部が第 1 区間を備える構成により、シャフト部の剛性を局所的に低下させることができる。これにより、切削時において生じる歪が局所的に増大する。したがって、剛性が局所的に低下した箇所に歪センサを取り付けることにより、切削によって生じる切削工具の歪を精度よく計測することができる。

[0064] (22) 好ましくは、前記シャフト部は、前記刃取付部に連続する切削側区間と、前記刃取付部側の端部とは異なる端部を含む把持側区間と、前記切削側区間と前記把持側区間との間に位置する中間区間とを含み、前記中間区間は、前記切削側区間および前記把持側区間よりも太い形状を有し、前記第 1 区間、前記第 2 区間および前記第 3 区間は、前記中間区間に設けられている。

[0065] このような構成により、シャフト部において他の部分よりも拡張した中間区間の剛性を局所的に低下させることができる。これにより、切削時において生じる歪が局所的に増大する。したがって、剛性が局所的に低下した箇所に歪センサを取り付けることにより、切削によって生じる切削工具の歪を精度よく計測することができる。

[0066] (23) 好ましくは、前記第 1 区間は、前記第 1 区間の周面に形成された凹部と、前記凹部近傍に設けられ、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含む。

[0067] このように、シャフト部にセンサ取付部を設けることで、凹部および凹部周辺において生じる歪を歪センサにより検出可能になる。また、このような構成により、たとえばシャフト部全体の剛性が一定程度確保されている場合にシャフト部の剛性を局所的に低下させることができる。これにより、切削

時において生じる歪が局所的に増大する。したがって、剛性が局所的に低下した箇所に歪センサを取り付けることにより、切削によって生じる切削工具の歪を精度よく計測することができる。

[0068] (24) 好ましくは、前記第1区間は、前記第1区間の周面に形成された凹部を有する。

[0069] このように、シャフト部における第1区間が凹部を有する構成により、シャフト部の剛性を局所的に低下させることができる。これにより、切削時において生じる歪が局所的に増大する。したがって、剛性が局所的に低下した箇所に歪センサを取り付けることにより、切削によって生じる切削工具の歪を精度よく計測することができる。

[0070] (25) 好ましくは、前記第1区間は、前記第1区間の内部に形成された空洞部を含む。

[0071] このように、第1区間の内部に空洞部が形成されるため、加工熱は、シャフト部の内部において空洞部を避けるように伝わり、シャフト部の周面近傍を伝わる。したがって、シャフト部の周面の温度を測定することで、シャフト部に生じる熱歪を把握することができ、より正確に歪を測定することができる。

[0072] (26) 本開示の実施の形態に係る切削工具は、シャフト部を備え、前記シャフト部は、前記シャフト部のうちの他の部分よりも径が太い拡径部を含み、前記拡径部は、前記拡径部の内部に形成された空洞部を含む。

[0073] このように、拡径部の内部に空洞部が形成されるため、加工熱は、拡径部の内部において空洞部を避けるように伝わり、拡径部の周面近傍を伝わる。したがって、拡径部の周面の温度を測定することで、拡径部に生じる熱歪を把握することができ、より正確に歪を測定することができる。

[0074] (27) 本開示の実施の形態に係る切削工具は、シャフト部を備え、前記シャフト部は、前記シャフト部の内部に形成された空洞部と、前記シャフト部の周面において、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含み、前記センサ取付部は、前記シャフト部の中心軸方向に垂直な方向において前記空洞部

を前記シャフト部の周面に投影した場合に、前記空洞部と重なる。

[0075] このように、シャフト部の内部に空洞部が形成されるため、加工熱は、シャフト部の内部において空洞部を避けるように伝わり、シャフト部の周面近傍を伝わる。したがって、シャフト部の周面の温度を測定することで、シャフト部に生じる熱歪を把握することができ、より正確に歪を測定することができる。

[0076] 以下、本開示の実施の形態について図面を用いて説明する。なお、図中同一または相当部分には同一符号を付してその説明は繰り返さない。また、以下に記載する実施の形態の少なくとも一部を任意に組み合わせてもよい。

[0077] <第1の実施の形態>

図1は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の構成を示す斜視図である。

[0078] 切削工具101は、たとえば、フライス盤等において使用されるエンドミルであり、金属等からなる切削対象物を切削するために使用される。

[0079] 図1を参照して、切削工具101は、シャフト部11と、刃取付部12と、図示しない刃部と、歪センサ14とを備える。なお、切削工具101は、刃部を備えていない構成であってもよい。また、刃部は、刃取付部12に一体に固定されたものであってもよいし、刃取付部12に着脱可能に取り付けられるものであってもよい。

[0080] 図4に示す例では、シャフト部11と刃取付部12との境界を二点鎖線41により示している。

[0081] シャフト部11は、その中心軸17に垂直な断面において、円形または多角形の周面を持つ棒形状である。シャフト部11の基材は、たとえば、切削工具用の超硬合金または金型用鋼により構成されている。

[0082] [課題]

切削によって生じる切削工具の歪を計測することにより、たとえば切削抵抗を把握することができる。このような歪を計測可能な優れた技術が望まれる。しかしながら、切削工具は剛性が高く製造されているため、発生する歪

が小さく、そのままでは歪を計測することが困難な場合がある。

[0083] このような課題を解決するために、切削工具の剛性を意図的に低下させることが考えられる。しかしながら、単に切削工具の剛性を低下させるだけでは、切削抵抗による切削工具の変位が大きくなるため、精密な切削加工が困難になるとともに、切削工具の耐久性が低下する可能性がある。

[0084] そこで、本開示の実施の形態に係る切削工具では、以下のような構成により、このような課題を解決する。

[0085] シャフト部 1 1 は、シャフト部 1 1 のうちの他の部分よりも径が太い拡径部 1 5 を含む。

[0086] 詳細には、シャフト部 1 1 において、切削工具 1 0 1 の軸方向、具体的には長手方向 X に沿った一部の領域（中間区間）に、長手方向 X と直交する方向である直交方向 Y にシャフト部 1 1 の径を拡大する拡径部 1 5 が設けられる。

[0087] シャフト部 1 1 において、中間区間である拡径部 1 5 の刃取付部 1 2 側には切削側区間 1 1 0 1 が設けられる。切削側区間 1 1 0 1 は、拡径部 1 5 から刃取付部 1 2 に向かって延び、シャフト部 1 1 の一方側の端部、すなわち刃取付部 1 2 側の端部を含む。刃取付部 1 2 側の端部において、シャフト部 1 1 は刃取付部 1 2 とつながる。

[0088] シャフト部 1 1 において、中間区間である拡径部 1 5 の刃取付部 1 2 側と反対側には把持側区間 1 1 0 2 が設けられる。把持側区間 1 1 0 2 は、拡径部 1 5 から切削側区間 1 1 0 1 とは逆方向に延び、シャフト部 1 1 の他方側の端部、すなわち刃取付部 1 2 側の端部とは異なる端部を含む。把持側区間 1 1 0 2 において、シャフト部 1 1 の端部から所定の距離の部分はシャンク 1 1 0 3 を構成する。

[0089] 切削工具 1 0 1 の長手方向 X は、シャフト部 1 1 の長手方向に沿っている。たとえば、切削工具 1 0 1 の長手方向 X およびシャフト部 1 1 の長手方向は、互いに平行である。

[0090] 拡径部 1 5 は、たとえば多角柱状、具体的には正多角柱状に形成されてい

る。拡張部 15 の中心軸は、シャフト部 11 の中心軸 17 上に位置している。

[0091] より具体的には、たとえば、拡張部 15 は八角柱状に形成されている。なお、拡張部 15 は、八角柱状であるのが好ましいが、たとえば、四角柱状、六角柱状、十角柱状、または十二角柱状等であってもよい。また、拡張部 15 は、円柱状であってもよい。

[0092] 拡張部 15 は、シャフト部 11 の径を、シャフト部 11 の周方向全体にわたり拡大している。つまり、拡張部 15 の径は、シャフト部 11 における拡張部 15 以外の部分の径よりも大きい。換言すれば、拡張部 15 は、シャフト部 11 における拡張部 15 以外の部分よりも太い。なお、拡張部 15 の径は、中心軸 17 方向視で、中心軸 17 を通り、拡張部 15 の周面上に両端がある線分のうち最大のものを言う。図 1 に示す例では、拡張部 15 の径は、八角柱の端面における対角線に相当する。

[0093] 拡張部 15 は、シャフト部 11 の剛性を高める部分である。シャフト部 11 に歪センサ 14 を取り付けのためにシャフト部 11 の長さを延ばしたとしても、拡張部 15 を設けることにより、シャフト部 11 の剛性の低下を抑えることができる。

[0094] 拡張部 15 は、その周面（外周面）に凹部 16 を有する。この場合、凹部 16 は、シャフト部 11 の中心軸 17 に向かって凹となるように形成される。

[0095] 図 1 に示す例では、凹部 16 は、シャフト部 11 の周方向に沿って形成され、シャフト部 11 の中心軸 17 を含む断面視で矩形である。凹部 16 は、たとえば、シャフト部 11 の周方向全体にわたり連続的に形成されている。なお、シャフト部 11 の周方向は、シャフト部 11 の中心軸 17 を法線とする平面上にシャフト部 11 を投影した場合に、シャフト部 11 の周面に沿う方向を意味する。

[0096] このような構成により、シャフト部 11 の周方向における剛性の調節を行いやすくなるため、周方向における歪の調節を行いやすくなる。また、凹部

16の加工は比較的容易である。これにより、切削工具101の剛性の確保および切削工具101の歪計測の精度確保の両立をより確実に行うことができる。

[0097] 凹部16は、シャフト部11の中心軸17方向において、拡張部15の中央部分（第1区間）に形成される。拡張部15において、第1区間に隣接する部分のうち、シャンク1103側の部分は第2区間であり、刃取付部12側の部分は第3区間である。

[0098] 凹部16は、拡張部15において生じる歪を局所的に増大させる機能を有する部分である。具体的には、凹部16は、（i）拡張部15の第1区間の剛性を第2区間および第3区間の剛性よりも低下させる、つまり拡張部15の剛性を局所的に低下させ、（ii）シャフト部11の中心軸17から歪センサ14が取り付けられる位置までの距離を、シャフト部11の中心軸17から拡張部15における凹部16の底面までの距離よりも大きくし、（iii）拡張部15に局所的に応力集中を生じさせる部分である。

[0099] すなわち、上記（i）に関しては、拡張部15の断面係数を局所的に小さくすることで、拡張部15の剛性を局所的に小さくし、これにより、拡張部15において発生する歪を局所的に大きくすることができる。したがって、拡張部15の凹部16または凹部16近傍に歪センサ14を取り付けることで、歪センサ14は、シャフト部11における拡張部15以外の位置に取り付けられる場合と比べて、より大きな値の歪を計測することができる。

[0100] 歪センサ14は、たとえば、凹部16を跨ぐように、すなわち橋状にシャフト部11に取り付けられる。この場合、歪センサ14は、シャフト部11の中心軸17に沿って凹部16を跨いでもよいし、シャフト部11の中心軸17に対して傾斜する方向に凹部16を跨いでもよい。傾斜角度は、たとえば、シャフト部11の中心軸17に対して45°とすることができる。

[0101] なお、歪センサ14は、凹部16を跨がないようにシャフト部11に取り付けられてもよい。この場合、歪センサ14は、たとえば、シャフト部11における、凹部16近傍に取り付けられる。

- [0102] 上記（i i）に関しては、拡径部15の周面に歪センサ14を取り付けることにより、歪センサ14の取付位置および切削工具101の中心軸17間の距離が、拡径部15における凹部16の底および切削工具101の中心軸17間の距離よりも大きくなる。以下、具体的に説明する。
- [0103] 図2は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具における歪の増幅について説明する模式図である。詳細には、図2は、切削工具101の中心軸17からの距離に応じて、切削工具101において生じる歪の大きさが異なることを模式的に示す図である。
- [0104] 図2を参照して、シャフト部11において生じる歪は、中心軸17からの距離が大きいほど大きくなる。つまり、中心軸17から遠い位置の歪 εa は、中心軸17から近い位置の歪 εb より大きい。したがって、拡径部15の周面に歪センサ14を取り付けることで、歪センサ14は、より大きな値の歪を計測することができる。
- [0105] 図3は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具における歪の増幅について説明する模式図である。具体的には、拡径部15において凹部16の周辺に応力集中が生じる様子を力の流れにより模式的に示す図である。
- [0106] 上記（i i i）に関しては、図3に示すように、拡径部15における凹部16近傍において、力の流れを示す流線30の密度が高く、または流線30が曲がっている。このような箇所には応力集中が生じるため、歪が大きくなり易い。特に、凹部16の底付近の部分40では、流線30の密度が高く、かつ流線30が曲がっている。したがって、凹部16または凹部16近傍に歪センサ14を取り付けることで、歪センサ14は、より大きな歪を計測することができる。
- [0107] このように、凹部16が有する上記（i）～（i i i）の機能により、歪を増幅、すなわち凹部16および凹部16近傍において歪が局所的に大きく現れるようにする。剛性が局所的に低下した箇所に歪センサ14を取り付けることにより、切削工具101の剛性を確保しながら、切削によって生じる切削工具101の歪、たとえば切削抵抗によって生じる歪を精度よく計測す

ることができる。

[0108] 歪センサ 14 は、凹部 16 を跨ぐようにシャフト部 11 に取り付けられた場合には、凹部 16 を跨がないようにシャフト部 11 に取り付けられた場合と比べて、より増幅された歪を計測することができるため、計測の精度をより高めることができる。

[0109] 刃取付部 12 は、たとえば、シャフト部 11 と一体に形成されている。刃取付部 12 の基材は、たとえば、切削工具用の超硬合金または金型用鋼により構成されている。

[0110] 刃取付部 12 は、刃部を着脱可能に取り付けることが可能に構成されている。具体的には、たとえば、刃取付部 12 および刃部には、ネジ穴がそれぞれ形成されている。刃取付部 12 および刃部の各ネジ穴を位置合わせした状態において、各ネジ穴にネジを螺合することにより、刃取付部 12 に刃部を取り付けることができる。

[0111] 図 4 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具の構成を示す側面図である。

[0112] 拡張部 15 をシャフト部 11 の中心軸 17 を通る平面 20 で切断したときの凹部 16 の断面の大きさおよび形状は、シャフト部 11 の周方向全体にわたり同じになっている。なお、図 4 においては、平面 20 を想像線である二点鎖線により示している。

[0113] なお、凹部 16 は、シャフト部 11 の周方向に沿って断続的に形成されてもよい。すなわち、複数の凹部 16 が、互いに不連続の状態で作成されてもよい。

[0114] 図 5 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具における拡張部を、歪センサを取り外した状態で示す側面図である。

[0115] 図 5 を参照して、シャフト部 11 には、歪センサ 14 を取り付け示す位置を示す目印（センサ取付部）21 が設けられる。目印 21 は、たとえば、歪センサ 14 が取り付けられる領域を示す輪郭線である。

[0116] このような構成により、ユーザは、シャフト部 11 の適切な位置に歪セン

サ 1 4 を取り付けることができる。したがって、歪センサ 1 4 の取付位置のズレにより計測値への影響が生じることを抑制することができる。

[0117] 図 6 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具の構成を示す図である。詳細には、図 6 は、図 1 における A 方向から見た矢視図である。

[0118] 図 6 を参照して、凹部 1 6 は、シャフト部 1 1 の中心軸 1 7 を法線とする平面 1 8 において、中心軸 1 7 と平面 1 8 との交点 1 9 に対して点対称をなす形状を有する。なお、図 6 においては、平面 1 8 を想像線である二点鎖線により示している。

[0119] このような構成により、異方性のある歪の発生を抑制することができるため、たとえば、シャフト部 1 1 の周面に複数の歪センサ 1 4 が取り付けられる場合に、切削工具 1 0 1 を各歪センサ 1 4 の計測値により正確に反映させることができる。

[0120] 図 7 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具における凹部の機能について説明するための図である。詳細には、図 7 は、図 1 に示す切削工具を片持ち梁とみなした場合の切削工具の模式的断面図である。

[0121] 図 7 を参照して、切削工具 1 0 1 は、以下の係数および変数を有する片持ち梁であるとする。また、図 7 に示す例では、凹部 1 6 は、外径部 1 5 の周方向に沿って形成され、シャフト部 1 1 の中心軸 1 7 を含む断面視で矩形であるとする。また、凹部 1 6 の底面は円筒状の面であるとする。そして、切削工具 1 0 1 の長手方向 X における先端部 4 5 に荷重、すなわち切削抵抗 F [N] が加えられた場合、凹部 1 6 の底面において生じる歪 ε_1 [ε]、および凹部 1 6 の開口部付近において生じる歪 ε_2 [ε] は、それぞれ、以下の式 (1) および式 (2) により表される。なお、歪 ε_1 および歪 ε_2 はいずれも無名数である。しかしながら、本明細書では、 ε_1 および ε_2 が歪であることを明示するために、 ε_1 および ε_2 の後に [ε] を記載する。

[0122] [数 1]

$$\varepsilon_1 = \frac{M}{EZ} = \frac{32FL}{E\pi D^3} \quad \dots \dots (1)$$

[0123] [数2]

$$\varepsilon_2 = \varepsilon_1 \times \frac{e}{D/2} a = \frac{64FLea}{E\pi D^4} \dots \dots (2)$$

[0124] ここで、Eはヤング係数 [MPa] であり、Zは断面係数 [mm³] であり、Mは曲げモーメント [Nmm] であり、eは歪センサ14の取付位置と切削工具101の中心軸17との距離 [mm] である。Dは、シャフト部11において凹部16が形成されて細くなっている部分、すなわちくびれている部分であるくびれ部の直径である。くびれ部は、言い換えれば、シャフト部11の幅が局所的に狭くなっている幅狭部である。Fは切削工具の先端部45に加えられる荷重、すなわち切削抵抗 [N] であり、Lは切削工具の先端部45と凹部16の長手方向Xにおける中心位置との距離 [mm] であり、aは応力集中による歪増大の度合いを示す係数である。なお、シミュレーションの結果によると、凹部16の幅が3mm以上である場合、aは1.5である。また、演算子「^」は、べき乗を表す。

[0125] 図8は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具における凹部の機能について説明するための図である。詳細には、図8は、凹部16が形成されていない拡径部15を有する切削工具を片持ち梁とみなした場合の切削工具の模式的断面図である。

[0126] 図8を参照して、切削工具101Aは、拡径部15が四角柱状である片持ち梁であるとする。具体的には、拡径部15において、切削工具101の長手方向Xと直交する断面は、正形状である。切削工具101Aの先端部に荷重Fすなわち切削抵抗が加えられた場合、拡径部15の周面において生じる歪 ε_{origin} [ε] は、以下の式(3)により表される。なお、歪 ε_{origin} は無名数である。しかしながら、本明細書では、 ε_{origin} が歪であることを明示するために、 ε_{origin} の後に [ε] を記載する。

[0127]

[数3]

$$\varepsilon_{origin} = \frac{M}{EZ} = \frac{6FL}{EH^3} \cdot \cdot \cdot \cdot (3)$$

[0128] ここで、Eはヤング係数 [MPa]、Zは断面係数 [mm³]、Mは曲げモーメント [Nm]、eは歪センサ14の取付位置と切削工具101の中心軸17との距離 [mm]、Hは、拡径部15において、切削工具101の長手方向Xと直交する正形状の断面の一辺の長さ [mm]、Fは切削工具の先端部に加えられる荷重、すなわち切削抵抗 [N]、Lは切削工具の長手方向Xにおける切削工具の先端部と歪センサ14との距離 [mm] である。

[0129] 式(2)および式(3)から、歪 ε_2 [ε] は、以下の式(4)により表される。

[0130] [数4]

$$\varepsilon_2 = \frac{6FL}{EH^3} \times \frac{32H^3ea}{3\pi D^4} = \frac{32H^3ea}{3\pi D^4} \times \varepsilon_{origin} \cdot \cdot \cdot \cdot (4)$$

[0131] すなわち、 ε_{origin} [ε] に対する ε_2 [ε] の倍率 α は、以下の式(5)により表される。

[0132] [数5]

$$\alpha = \frac{32H^3ea}{3\pi D^4} \cdot \cdot \cdot \cdot (5)$$

[0133] 式(5)を参照して、拡径部15に凹部16を形成することにより、歪が α 倍に増大することがわかる。また、式(2)において、 $e/(D/2)$ の値が大きいほど、 ε_2 [ε] の値が大きくなることから、凹部16の深さが大きいほど、 ε_2 [ε] の値が大きくなることがわかる。

[0134] 図9は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の構成を示す図である。詳細には、図9は、シャフト部の一部を、シャフト部の中心軸を含む平面

で切断した状態で示す部分断面図である。

- [0135] 図9を参照して、凹部16の幅W1について説明する。凹部16の幅W1は、凹部16における2つの開口端間の中心軸17方向の距離である。図9に示す例では、凹部16の幅W1は、シャフト部11の周方向にわたって一定である。なお、凹部16の幅W1が一定ではない場合、凹部16の幅W1は、凹部16における2つの開口端間の中心軸17方向の距離のうち、最長のものとする。また、凹部16が、シャフト部11の周面に円形状に開口する円筒状の孔または四角形状に開口する四角筒状の孔である場合、凹部16の幅W1は、凹部16の開口縁のさし渡し長さのうち、最長のものとする。
- [0136] 凹部16の幅W1が小さいほど、刃先の剛性への影響が小さくなるため、切削作業時における刃先の変位量を小さく保つことができる。その一方で、切削抵抗による変形により凹部16が閉じる方向に大きく変位し、凹部16を形成する、相対向する壁面が互いに接触する可能性が高くなる。また、凹部16および凹部16周辺における応力分布内における応力変化が大きくなり、歪センサ14の取付位置のズレによる計測値への影響が大きくなる。
- [0137] また、幅W1が大きいほど、凹部16において生じる応力集中の度合いが高まって、歪センサ14の感度が高くなる。また、たとえば、凹部16を跨ぐように、つまり橋状に歪センサ14を取り付ける場合、歪センサ14の比較的広い範囲が宙に浮いた状態となるため、歪センサ14の中央位置における応力分布が均一に近くなり、歪センサ14の取付位置のズレによる計測値への影響が小さくなる。その一方で、刃先の剛性への影響が大きくなるため、切削作業時における刃先の変位量が大きくなる。
- [0138] 凹部16の幅W1の大小による、このようなメリットおよびデメリットを比較考量して、幅W1が適切に設定される。幅W1は、たとえば、0.1mm以上かつ10mm以下であり、好ましくは、0.5mm以上かつ4mm以下であり、より好ましくは、1mm以上かつ3mm以下である。なお、幅W1は、0.1mm未満であってもよいし、10mmより大きくてもよい。
- [0139] このような構成により、凹部16の幅による以下の効果を奏することがで

きる。すなわち、このような幅を採用することにより、凹部 16 の幅が刃先の変位に及ぼす影響を小さく抑えることができるため、切削時における刃先の変位量を小さく保つことができる。また、切削時において凹部 16 の相対向する壁面が互いに接触する可能性を低くすることができる。また、歪センサ 14 が凹部 16 を跨ぐように取り付けられる、つまり歪センサ 14 が橋状に取り付けられる場合、歪センサ 14 の比較的広い範囲が宙に浮いた状態となるため、歪センサ 14 の中央付近における応力分布が均一に近くなり、歪センサ 14 の取付位置のズレによる計測値への影響を小さくすることができる。

[0140] 次に、凹部 16 の深さ D_{e1} について説明する。凹部 16 の深さ D_{e1} は、シャフト部 11 の半径方向に沿った、拡張部 15 の周面から凹部 16 の底面 34 までの距離である。図 9 に示す例では、凹部 16 の深さ D_{e1} は、シャフト部 11 の周方向にわたって一定である。凹部 16 がシャフト部 11 の拡張部 15 以外の部分に設けられる場合、凹部 16 の深さ D_{e1} はシャフト部 15 の周面から凹部 16 の底面 34 までの距離となる。要するに、凹部 16 の深さ D_{e1} は、シャフト部 11 の半径方向に沿った、凹部 16 が開口するシャフト部 11 の面から凹部 16 の底面 34 までの距離である。なお、凹部 16 の底面 34 が湾曲している場合、凹部 16 の深さ D_{e1} は、凹部 16 が開口するシャフト部 11 の面から凹部 16 の底面 34 までの距離のうち、最長のものとする。

[0141] 凹部 16 の深さ D_{e1} が小さいほど、刃先の剛性への影響が小さくなるため、切削作業時における刃先の変位量を小さく保つことができる。その一方で、断面二次モーメントの低減による効果と、切削工具 101 の中心軸 17 からシャフト部 11 における拡張部 15 以外の部分の周面までの距離に比べて、中心軸 17 から歪センサ 14 の位置までの距離が大きいことによる効果とが小さくなるため、歪量の増幅効果が小さくなる。すなわち、歪センサ 14 の感度が低くなる。

[0142] また、凹部 16 の深さ D_{e1} が大きいほど、断面二次モーメントの低減に

よる効果と、切削工具 101 の中心軸 17 からシャフト部 11 における拡径部 15 以外の部分の周面までの距離に比べて、中心軸 17 から歪センサ 14 の位置までの距離が大きいことによる効果とが大きくなり、また、凹部 16 において生じる応力集中の度合いが高まるため、歪量の増幅効果が大きくなる。すなわち、歪センサ 14 の感度が高くなる。その一方で、刃先の剛性への影響が大きくなるため、切削作業時における刃先の変位量が大きくなる。

[0143] 凹部 16 の深さ $D_e 1$ の大小による、このようなメリットおよびデメリットを比較考量して、深さ $D_e 1$ が適切に設定される。深さ $D_e 1$ は、たとえば、2 mm 以上かつ 40 mm 以下であり、好ましくは、2 mm 以上かつ 20 mm 以下であり、より好ましくは、2.5 mm 以上かつ 10 mm 以下である。なお、深さ $D_e 1$ は、2 mm 未満であってもよいし、40 mm より大きくてもよい。

[0144] このような構成により、凹部 16 の深さによる以下の効果を奏することができる。すなわち、このような深さを採用することにより、凹部 16 の深さが刃先の変位に及ぼす影響を小さく抑えることができるため、切削時における刃先の変位量を小さく保つことができる。また、歪量の増幅効果が高くなるため、歪をより一層精度よく計測することができる。

[0145] また、拡径部 15 をシャフト部 11 の中心軸 17 を通る平面 20 で切断したときの、平面 20 上における凹部 16 の底面 34 の形状は、図 9 に示すように、直線状となっている。

[0146] また、凹部 16 の底面 34 からシャフト部 11 の中心軸 17 までの距離 $D 1$ は、たとえば、シャフト部 11 における拡径部 15 以外の部分の半径 $r 1$ 以上である。なお、凹部 16 の底面 34 の形状が円弧状等の直線状ではない場合、距離 $D 1$ は凹部 16 の底面 34 からシャフト部 11 の中心軸 17 までの距離のうち、最短のものとする。

[0147] このような構成により、凹部 16 の深さが刃先の変位に及ぼす影響を小さく抑えることができるため、切削時における刃先の変位量を小さく保つことができる。

- [0148] 図10は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の構成の他の例を示す図である。詳細には、図10は、シャフト部の一部を、切削工具の中心軸を含む平面で切断した状態で示す部分断面図である。
- [0149] 拡径部15をシャフト部11の中心軸17を通る平面で切断したときの、平面20上における凹部16の底面34の形状は、直線状に限定されるものではなく、たとえば、図10に示すように、丸みを帯びた形状、具体的には、円弧状等であってもよい。
- [0150] このような構成により、凹部16の底面付近に必要な以上の応力集中が生じることを抑制することができるため、切削工具101の耐久性を向上させることができる。
- [0151] 図11は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の構成の他の例を示す図である。具体的には、シャフト部の一部を、切削工具の中心軸を含む平面で切断した状態で示す部分断面図である。
- [0152] 図11を参照して、距離D1は、半径r1より小さくてもよい。
- [0153] このような構成により、切削時に局所的に生じる歪の増大が促進されるため、歪をより一層精度よく計測することができる。
- [0154] 図12は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具における歪センサの一例を示す図である。
- [0155] 図12を参照して、歪センサ14は、たとえば、半導体チップ31と、支持部32と、取付部33とを含む。
- [0156] 半導体チップ31は、たとえば、センサ素子、制御回路、アンプ回路およびA/D (Analog to Digital) コンバータが集積された1つの半導体集積回路である。
- [0157] 支持部32は、半導体チップ31を支持する金属製で板状の台座である。半導体チップ31および支持部32は、合成樹脂により封止されている。
- [0158] 取付部33は、半導体チップ31および支持部32を、取付対象物であるシャフト部11に接着して取り付けるためのシート状の部材である。
- [0159] 歪センサ14は、接着剤等により、シャフト部11に取り付けられる。具

体的には、たとえば、ユーザは、シャフト部 11 において目印 21 によって示される取付位置に、歪センサ 14 を取り付けることができる。

[0160] このような構成により、歪センサ 14 を用いて、切削時にシャフト部 11 において生じる歪を精度よく計測することができる。

[0161] 歪センサ 14 は、たとえば、凹部 16 を跨ぐように、すなわち橋状に拵径部 15 に取り付けられる。この場合、歪センサ 14 は、凹部 16 と直交する方向に沿って、すなわち切削工具 101 の長手方向 X に沿って取り付けられる。歪センサ 14 は、歪センサ 14 の重心がシャフト部 11 の半径方向において凹部 16 と対向する位置に取り付けられるのが好ましい。なお、歪センサ 14 は、凹部 16 を跨がないように拵径部 15 に取り付けられてもよい。この場合、歪センサ 14 は、たとえば、拵径部 15 における、凹部 16 近傍に取り付けられる。より詳細には、歪センサ 14 は、凹部 16 から中心軸 17 方向に 5 mm 以内の位置に取り付けられる。

[0162] 歪センサ 14 は、凹部 16 を跨ぐように拵径部 15 に取り付けられた場合には、凹部 16 を跨がないように拵径部 15 に取り付けられた場合と比べて、より増幅された歪を計測することができるため、計測の精度をより高めることができる。

[0163] 歪センサ 14 は、たとえば、切削工具 101 が切削対象物を切削しているときに、シャフト部 11 において生じる引張歪および圧縮歪を計測することができる。

[0164] 歪センサ 14 としては、たとえば、グローセル社製のものを使用することができる。

[0165] 図 13 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具の構成を示す図である。詳細には、図 13 は、切削工具が、図 2 に示す構成要素に加えて、さらに、電池、無線通信装置およびハウジングを備えた状態を示す図である。なお、図 13 においては、電池、無線通信装置およびハウジングを想像線である二点鎖線により示している。

[0166] 図 13 を参照して、切削工具 101 は、図 4 に示す構成に加えて、さらに

、電池 2 2 と、無線通信装置 2 3 と、ハウジング 2 4 とを備える。

[0167] 電池 2 2 は、図示しない電力線を介して、歪センサ 1 4 および無線通信装置 2 3 と接続されている。電池 2 2 は、電力線を介して、歪センサ 1 4 および無線通信装置 2 3 へ電力を供給する。電力線には、電力供給のオンおよびオフを切り替えるスイッチが設けられている。

[0168] 無線通信装置 2 3 は、図示しない信号線を介して、歪センサ 1 4 と接続されている。歪センサ 1 4 は、シャフト部 1 1 に生じた歪を示す計測信号を信号線を経由して無線通信装置 2 3 へ出力する。

[0169] 無線通信装置 2 3 は、歪センサ 1 4 から計測信号を受けると、受けた計測信号の示す計測結果を無線信号に含めて外部のパーソナルコンピュータ等の後述の管理装置へ送信する。管理装置は、たとえば、受信した計測結果を蓄積し、蓄積した計測結果を解析する。なお、管理装置は、計測結果の解析に限らず、他の種類の処理を行ってもよい。

[0170] ハウジング 2 4 は、底板部 2 5 と、側壁部 2 6 とを含む。

[0171] ハウジング 2 4 は、たとえば、拡張部 1 5 の下面に固定される。ハウジング 2 4 は、拡張部 1 5、電池 2 2、無線通信装置 2 3、電力線および信号線を収容した状態、具体的には、拡張部 1 5 および電池 2 2 等をこれらの下方および側方から覆った状態において、電池 2 2 および無線通信装置 2 3 を保持する。

[0172] 底板部 2 5 は、たとえば、円板状に形成されている。底板部 2 5 には、拡張部 1 5 に対応する位置に、図示しない複数のネジ穴が形成されている。また、拡張部 1 5 の下面にも複数のネジ穴が形成されている。

[0173] 底板部 2 5 のネジ穴と拡張部 1 5 のネジ穴とを位置合わせした状態において、底板部 2 5 および拡張部 1 5 の各ネジ穴にネジを螺合することにより、底板部 2 5 を拡張部 1 5 に固定することができる。

[0174] 側壁部 2 6 は、たとえば、円筒状に形成されている。側壁部 2 6 の下端部には、底板部 2 5 の周縁部に対応する位置に、図示しない複数のネジ穴が形成されている。また、底板部 2 5 の周縁部にも複数のネジ穴が形成されてい

る。

[0175] 底板部 2 5 のネジ穴と側壁部 2 6 のネジ穴とを位置合わせした状態において、底板部 2 5 および側壁部 2 6 の各ネジ穴にネジを螺合することにより、側壁部 2 6 を底板部 2 5 に固定することができる。

[0176] 図 1 4 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削システムの構成を示す図である。

[0177] 図 1 4 を参照して、切削システム 2 1 0 は、フライス盤等の切削装置 2 1 1 と、管理装置 2 1 3 とを備える。

[0178] 切削装置 2 1 1 は、切削工具 1 0 1 と、図示しない駆動部と、駆動部を制御する図示しない制御部とを含む。駆動部は、切削工具 1 0 1 を駆動するモータ等である。制御部は、駆動部の回転数等を制御する。

[0179] 切削工具 1 0 1 は、歪センサ 1 4 の計測結果を示すセンサ情報を含む無線信号を送信する。

[0180] 管理装置 2 1 3 は、切削工具 1 0 1 からセンサ情報を含む無線信号を受信し、受信したセンサ情報が示す計測結果を処理する。

[0181] 具体的には、管理装置 2 1 3 は、無線通信部 2 1 4 と、制御部 2 1 5 と、記憶部 2 1 6 と、操作入力部 2 1 7 と、表示部 2 1 8 とを含む。

[0182] 無線通信部 2 1 4 は、切削工具 1 0 1 の無線通信装置 2 3 と無線による通信を行う。具体的には、無線通信部 2 1 4 は、切削工具 1 0 1 の無線通信装置 2 3 から、センサ情報を含む無線信号を受信する。

[0183] 操作入力部 3 6 は、キーボードおよびマウス等のユーザインタフェースを含む。操作入力部 2 1 7 は、ユーザからの指示およびデータ入力を受け付ける。

[0184] 記憶部 2 1 6 は、たとえば、HDD (Hard Disk Drive) 等の記憶装置を含む。また、たとえば、記憶部 2 1 6 は、CD-ROM (Compact Disc Read Only Memory)、DVD-ROM (Digital Versatile Disk Read Only Memory) またはBD-ROM (Blu-ray (登録商標)

Disc Read Only Memory)等の補助記憶装置を含む。
また、たとえば、記憶部216は、RAM(Random Access Memory)およびROM(Read Only Memory)等の半導体メモリを含む。

[0185] 記憶部216には、制御部215を動作させるためのプログラムおよびデータ、無線通信部214が切削工具101から受信した計測結果、ならびに制御部215の解析結果等が保存される。

[0186] 制御部215は、たとえば、CPU(Central Processing Unit)を含む。制御部215は、歪センサ14の計測結果を解析する。詳細には、制御部215は、記憶部216に蓄積された計測結果を解析する。また、制御部215は、管理装置213における各ユニットの制御を行う。

[0187] 具体的には、たとえば、制御部215は、シャフト部11における歪が生じている位置および歪の大きさに基づいて、刃部に破損が生じているか否か、および刃部の寿命を推定する。

[0188] 表示部218は、たとえば、ディスプレイである。表示部218は、制御部215の解析結果を表示する。なお、表示部218は、管理装置213の外部に設けられてもよい。

[0189] また、切削システム210は、切削装置211および管理装置213間の距離が長い等の理由により、両者の間において無線信号の送受信を直接行うことが困難である場合には、両者の間に中継装置を備えてもよい。この場合、切削装置211は、無線信号を中継装置経由で管理装置213へ送信する。

[0190] [使用方法]

図13および図14を参照して、切削工具101の使用方法について説明する。

[0191] まず、切削工具101のシャンク1103を、たとえば、フライス盤における、アーバ等のホルダに固定する。

- [0192] 次に、電力線に設けられたスイッチをオフからオンへ切り替えることにより、電池 2 2 から歪センサ 1 4 および無線通信装置 2 3 へ電力を供給する。
- [0193] 次に、切削工具 1 0 1 を回転駆動することにより、切削工具 1 0 1 は、切削対象物の切削を開始する。
- [0194] 切削が開始されると、切削工具 1 0 1 が切削対象物から受ける切削抵抗により、刃部、刃取付部 1 2 およびシャフト部 1 1 に応力が生じて歪が生じる。
- [0195] 歪センサ 1 4 は、シャフト部 1 1 に生じた歪を示す計測信号を無線通信装置 2 3 へ出力する。
- [0196] 次に、無線通信装置 2 3 は、歪センサ 1 4 から受けた計測信号を示すセンサ情報を無線信号に含めて外部の管理装置 2 1 3 へ送信する。
- [0197] 管理装置 2 1 3 において、無線通信部 2 1 4 は、無線通信装置 2 3 から受信した無線信号に含まれるセンサ情報の示す計測結果を記憶部 2 1 6 に保存する。記憶部 2 1 6 は、無線通信部 2 1 4 が切削工具 1 0 1 から受信した計測結果を蓄積する。制御部 2 1 5 は、ユーザから操作入力部 2 1 7 を介して入力された指示に応じて、記憶部 2 1 6 に蓄積された計測結果を解析する。表示部 2 1 8 は、解析結果を表示する。
- [0198] なお、凹部 1 6 は上述した矩形、すなわち、拵径部 1 5 の周方向に沿って形成され、シャフト部 1 1 の中心軸 1 7 を含む断面視で矩形でなくてもよい。具体的には、たとえば、凹部 1 6 は、円形状に開口する円筒状の孔、四角形状に開口する四角筒状の孔等であってもよい。
- [0199] また、歪センサ 1 4 は、凹部 1 6 に対して斜めの方向、すなわち切削工具 1 0 1 の長手方向 X に対して斜めの方向に沿って、拵径部 1 5 に取り付けられてもよい。具体的には、たとえば、歪センサ 1 4 は、長手方向 X に対して 45° の角度をなす方向に沿って拵径部 1 5 に取り付けられてもよい。
- [0200] また、複数の歪センサ 1 4 が設けられる場合、一部の歪センサ 1 4 は、凹部 1 6 に対して直交する方向、すなわち切削工具 1 0 1 の長手方向 X に沿った方向に取り付けられ、他の歪センサ 1 4 は、凹部 1 6 に対して傾斜する方

向に沿って、拡張部 15 に取り付けられてもよい。

[0201] 具体的には、たとえば、4つの歪センサ 14 が設けられる場合、2つの歪センサ 14 は、凹部 16 に対して直交する方向に沿って取り付けられ、他の2つの歪センサ 14 は、凹部 16 に対して傾斜する方向に沿って拡張部 15 に取り付けられる。

[0202] また、凹部 16 は、シャフト部 11 の周方向に沿って形成されていなくてもよい。凹部 16 は、シャフト部 11 の周方向に対して傾いた方向に沿って形成されてもよい。すなわち、シャフト部 11 の中心軸 17 を法線とする平面と交差するように形成されていてもよい。

[0203] また、凹部 16 は、シャフト部 11 の中心軸 17 を法線とする平面 18 において、中心軸 17 と平面 18 との交点 19 に対して点対称でない形状を有してもよい。具体的には、たとえば、シャフト部 11 の周方向において深さおよび幅の少なくともいずれか一方が均一でない凹部 16 が、シャフト部 11 の周方向に沿って形成されてもよい。

[0204] また、シャフト部 11 は、シャフト部 11 の中心軸 17 を法線とする平面 18 において、中心軸 17 と平面 18 との交点 19 に対して点対称をなさない位置に設けられた少なくとも1組の凹部を有してもよい。具体的には、たとえば、3つの凹部 16 が、拡張部 15 の周面において、それぞれ、交点 19 を中心として 0° , 120° , 240° をなす位置に設けられてもよい。

[0205] 図 15 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。詳細には、図 15 は、第 1 の実施の形態に係る切削工具である3つの実施例 1～3、および2つの比較例 1, 2 を片持ち梁であるとみなして、それぞれ、先端部に同一の荷重を加えた場合における片持ち梁全体の変位を示している。図 15 において、実施例 1～3 および比較例 1, 2 は、それぞれ、グラフ G 1～G 5 に対応している。

[0206] 3つの実施例 1～3、および比較例 1, 2 の条件は以下の通りである。比較例 1 は、拡張部 15 および凹部 16 が形成されていない切削工具である。具体的には、シャフト部 11 の長さおよび直径は、それぞれ、65 mm およ

び25mmである。比較例2は、歪センサ14を取り付ける領域の長さとして、比較例1と比べて全長を40mm延長したものである。

[0207] 実施例1では、歪センサ14を取り付けるための領域の長さとして、比較例1と比べて長さが40mm延長されるとともに、延長された部分が四角柱状に拡張された拡張部15となっている。拡張部15は、1辺が55mmの正形状の断面を有している。また、実施例1は、拡張部15の周方向に沿って幅3mmの凹部16が形成されたものである。シャフト部11において凹部16が形成されて細くなっている部分であるくびれ部の直径は、35mmである。

[0208] 実施例2は、実施例1と比べて、くびれ部の直径が25mmである。実施例3は、実施例1と比べて、くびれ部の直径が20mmである。

[0209] 図15を参照して、比較例2のように全長を40mm延長すると、比較例1と比べて剛性が大きく低下して、刃先での変位が大きくなることが分かる。また、実施例1～3のように拡張部15を設けると、剛性が高まり、比較例2と比べて刃先の変位が小さく抑えられていることが分かる。

[0210] ここで、本発明者らは、一例として、実施例2および比較例2における切削工具の剛性を計算によって求め、比較した。具体的には、まず、3次元スキャナを用いて、実施例2の切削工具の寸法を計測した。次に、計測結果に基づき、実施例2の切削工具に対応する3次元CAD (Computer Aided Design) モデルを作成した。作成したCADモデルから凹部16を有する拡張部15を除く処理を行い、比較例2の切削工具に対応するCADモデルを作成した。これらのCADモデルそれぞれの剛性を有限要素法によって算出した。

[0211] その結果、実施例2に対応するCADモデルの剛性は、比較例2に対応するCADモデルの剛性の2.54倍であった。これより、凹部16を有する拡張部15が設けられた切削工具の剛性は、当該拡張部15が設けられない切削工具の剛性の1.1倍以上であるのが好ましく、より好ましくは1.5倍以上であり、さらに好ましくは2.0倍以上である。

[0212] 図16は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。詳細には、図16は、上記実施例1～3および比較例1, 2について、それぞれ、先端部に同一の荷重を加えた場合にシャフト部11において生じる歪を示している。図16において、実施例1～3および比較例1, 2は、それぞれ、グラフG21～G25に対応している。

[0213] 図16を参照して、実施例1～3のように、シャフト部11に拡張部15を形成すると、剛性が高まり、歪が小さくなることが分かる。また、実施例1～3のように、拡張部15に凹部16を形成すると、拡張部15の剛性が局所的に低下して、歪が大きくなることが分かる。また、実施例1～3のようにくびれ部の直径を変更すると、歪の大きさを制御できることが分かる。たとえば、実施例1～3のように、くびれ部の直径が小さくなるにつれて、つまり凹部16の深さが大きくなるにつれて、歪が大きくなることが分かる。たとえば、実施例3のくびれ部は、実施例1のくびれ部と比べて直径が小さいため、実施例1のくびれ部と比べて剛性が低い。このため、実施例の3のくびれ部では、実施例1のくびれ部と比べて、歪の増幅度合いが大きい。

[0214] 図17は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の凹部の形状についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。詳細には、図17は、第1の実施の形態に係る切削工具である3つの実施例4～9を片持ち梁であるとみなして、それぞれ、先端部に同一の荷重を加えた場合に、凹部16の幅が歪センサ14の応力分布に及ぼす影響の度合いを示している。ここで、歪センサ14は、凹部16を跨ぐように拡張部15に取り付けられるものとする。

[0215] 図17における横軸および縦軸は、それぞれ、歪センサ14において凹部16を跨いでいる部分、すなわち凹部16上の部分における片持ち梁の先端部側の端部から根本側への複数のサンプリング位置までの距離、ならびに当該複数のサンプリング位置において発生する応力を示している。図17において、実施例4～9は、それぞれ、グラフG31～G36に対応している。

- [0216] 図7は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具における凹部および歪センサの一部を拡大した状態で示している。詳細には、図7は、歪センサ14における複数のサンプリング位置Pの一例を示している。
- [0217] 図7を参照して、サンプリング位置Pは、歪センサ14における凹部16を跨いでいる部分において、片持ち梁の先端部側の端部141より根本側の或る位置をサンプリング位置Pの始点として、当該始点から根本側へ0.25mmおきに設けられる。すなわち、上記始点を含む複数の位置にサンプリング位置Pが設けられる。上記始点は、たとえば、端部141から根本側へ0.25mm離れた位置である。
- [0218] なお、サンプリング位置Pは、端部141をサンプリング位置Pの始点として、当該始点から根本側へ0.25mmおきに設けられてもよい。すなわち、端部141にサンプリング位置Pが設けられてもよい。
- [0219] 6つの実施例4～9の条件は以下の通りである。実施例4～9では、拡径部15は、正八角柱状に形成されている。正八角柱の互いに対向する面同士の距離は、56mmである。実施例4～9は、拡径部15の周方向に沿って凹部16が形成されたものである。
- [0220] シャフト部11において凹部16が形成されて細くなっている部分であるくびれ部の直径は、32mmである。正八角柱の各側面と凹部16の底面との距離、すなわち凹部16の深さは、12mmである。
- [0221] 実施例4～9の凹部16の幅は、それぞれ、0.5mm, 1mm, 2mm, 3mm, 6mm, 10mmである。
- [0222] 図17を参照して、凹部16の幅が0.5mm～1mmの範囲では、幅が狭いことにより、応力のばらつきが大きい。平均すると、19MPa～28MPa程度であり、幅が広がるにつれて応力が大きくなっている。ただし、幅が3mm以上の範囲では、応力が30MPa程度で飽和している。このため、幅を0.5mmから10mmに広げた場合の応力の増加は、約1.5倍となっている。
- [0223] 図18は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の凹部の形状につい

てシミュレーションを行った結果を示すグラフである。詳細には、図 18 は、第 1 の実施の形態に係る切削工具である 6 つの実施例 4 ~ 9 を片持ち梁であるとみなして、それぞれの先端部に同一の荷重を加えたときの当該先端部における剛性を比較した場合に、凹部の幅が当該先端部の剛性比に及ぼす影響の度合いを示している。図 18 は、横軸および縦軸は、それぞれ、凹部の幅および剛性比を示している。

[0224] 図 18 を参照して、凹部 16 の幅を 0.5 mm から 10 mm に変更した場合、剛性比は約 5 % 低下する。

[0225] 図 19 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具の凹部の形状についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。詳細には、図 19 は、第 1 の実施の形態に係る切削工具である 4 つの実施例 10 ~ 13 を片持ち梁であるとみなして、それぞれの先端部に同一の荷重を加えた場合に、凹部 16 の深さが歪センサ 14 の応力分布に及ぼす影響の度合いを示している。ここで、歪センサ 14 は、凹部 16 を跨ぐように拵径部 15 に取り付けられるものとする。

[0226] 図 19 における横軸および縦軸は、それぞれ、歪センサ 14 において凹部 16 を跨いでいる部分、すなわち凹部 16 上の部分における片持ち梁の先端部側の端部から根本側への複数のサンプリング位置までの距離、ならびに当該複数のサンプリング位置において発生する応力を示している。図 19 において、実施例 10 ~ 13 は、それぞれ、グラフ G41 ~ G44 に対応している。

[0227] 図 7 に示すように、サンプリング位置 P は、歪センサ 14 における凹部 16 を跨いでいる部分において、片持ち梁の先端部側の端部 141 より根本側の或る位置をサンプリング位置 P の始点として、当該始点から根本側へ 0.25 mm おきに設けられる。すなわち、上記始点を含む複数の位置にサンプリング位置 P が設けられる。上記始点は、たとえば、端部 141 から根本側へ 0.25 mm 離れた位置である。

[0228] なお、サンプリング位置 P は、端部 141 をサンプリング位置 P の始点と

して、当該始点から根本側へ0.25mmおきに設けられてもよい。すなわち、端部141にサンプリング位置Pが設けられてもよい。

[0229] 4つの実施例10～13の条件は以下の通りである。実施例10～13の凹部16の深さは、それぞれ、0.5mm, 5.5mm, 12mm, 15.5mmである。また、実施例10～13の凹部16の幅は3mmである。なお、実施例10～13における凹部16の底の直径は、それぞれ、55mm, 45mm, 32mm, 25mmである。

[0230] 図19を参照して、凹部16の深さが0.5mmである場合、応力は2MPa程度である。これに対し、凹部16の深さが15.5mmである場合、応力は31MPa程度となる。つまり、凹部16の深さを0.5mmから15.5mmへ変更すると、応力が約15倍に増幅される。

[0231] 図20は、本開示の第1の実施の形態に係る切削工具の凹部の形状についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。詳細には、図20は、第1の実施の形態に係る切削工具である4つの実施例10～13を片持ち梁であるとみなして、それぞれの先端部に同一の荷重を加えたときの当該先端部における剛性を比較した場合に、凹部の深さが当該先端部の剛性比に及ぼす影響の度合いを示している。図20では、縦軸は剛性比を示している。また、横軸は、凹部の底の直径および凹部の深さを示している。

[0232] 図20を参照して、凹部16の深さを0.5mmから15.5mmへ増加させても、剛性比は約4%しか低下しない。

[0233] 以上の結果から、凹部16の幅および深さを比較すると、凹部16の幅よりも凹部16の深さの方が、剛性比の変化量に対する応力の増加率が高いことが分かる。つまり、片持ち梁の先端部における剛性の低下を抑えつつ、シャフト部11の剛性を低下させて、歪を増幅させるには、凹部16の幅を大きくするよりも、凹部16の深さを大きくする方が効果的であることが分かる。

[0234] なお、切削工具101は、歪センサ14を備えず、シャフト部11が歪センサ14を着脱可能な構成であってもよい。

[0235] [変形例 1]

図 2 1 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具の変形例 1 を示す斜視図である。

[0236] 図 2 1 を参照して、変形例 1 に係る切削工具 2 0 1 は、図 1 に示す凹部 1 6 の代わりに、複数の凹部 1 6 1 を備える。

[0237] 図 2 1 に示す例では、凹部 1 6 1 は、円形状に開口する孔部である。凹部 1 6 1 は、シャフト部 1 1 の中心軸 1 7 に向かって凹となるように形成されている。なお、凹部 1 6 1 は、円形状以外の形状に開口する孔部であってもよい。たとえば、凹部 1 6 1 は、四角形状に開口する孔部であってもよい。

[0238] 図 2 1 に示す例では、複数の凹部 1 6 1 が、シャフト部 1 1 の周方向に沿って互いに間隔をあけて形成されている。具体的には、凹部 1 6 1 の数は、4 つである。4 つの凹部 1 6 1 のうち、2 つの凹部 1 6 1 は、シャフト部 1 1 の中心軸 1 7 を介して互いに反対の位置に設けられている。また、他の 2 つの凹部 1 6 1 は、シャフト部 1 1 の中心軸 1 7 を介して互いに反対の位置に設けられている。また、各凹部 1 6 1 は、シャフト部 1 1 の周方向に沿って等間隔で並ぶ位置に設けられている。なお、凹部 1 6 1 の数は、4 つに限定されず、たとえば、1 つ、2 つ、3 つ、または 5 つ以上であってもよい。

[0239] 図 2 2 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具の変形例 1 を示す矢視図である。詳細には、図 2 2 は、図 2 1 における A 方向から見た矢視図である。

[0240] 図 2 2 を参照して、拡張部 1 5 は、シャフト部 1 1 の中心軸 1 7 を法線とする平面 1 8 において、中心軸 1 7 と平面 1 8 との交点 1 9 に対して点対称をなす位置に設けられた少なくとも 1 組の凹部 1 6 1 を有する。図 2 2 に示す例では、拡張部 1 5 は、2 組の凹部 1 6 1 を有する。

[0241] 具体的には、当該位置に設けられた少なくとも 1 組の凹部 1 6 1 は、互いに、幅が同じであり、かつ深さが同じである。

[0242] また、拡張部 1 5 を平面 1 8 で切断したときの各凹部 1 6 1 の断面の大きさおよび形状は、同じになっている。また、拡張部 1 5 を平面 1 8 で切断し

たときの、平面 18 上における凹部 161 の底面 191 の形状は、直線状となっている。

[0243] 図 23 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具の変形例 1 を示す側面図である。

[0244] 図 23 を参照して、拡径部 15 をシャフト部 11 の中心軸 17 を通る平面 20 で切断したときの各凹部 161 の断面の大きさおよび形状は、同じになっている。

[0245] また、拡径部 15 を平面 20 で切断したときの、平面 20 上における凹部 161 の底面 191 の形状は、直線状となっている。

[0246] 図 24 は、本開示の第 1 の実施の形態の変形例 1 に係る切削工具の構成を示す図である。詳細には、図 24 は、シャフト部の一部を、切削工具の中心軸を含む平面で切断した状態で示す部分断面図である。

[0247] 図 24 を参照して、凹部 161 の深さ $D_e 2$ は、たとえば、図 5 における凹部 16 の深さ $D_e 1$ と同じ範囲内の値に設定される。

[0248] また、凹部 161 における、深さ方向と直交する方向の長さ、具体的には径 $D_i 1$ は、たとえば、図 9 における凹部 16 の幅 $W 1$ と同じ範囲内の値に設定される。

[0249] また、凹部 161 の底面 191 からシャフト部 11 の中心軸 17 までの距離 $D 2$ は、たとえば、シャフト部 11 における拡径部 15 以外の部分の半径 $r 1$ 以上である。

[0250] 図 25 は、本開示の第 1 の実施の形態の変形例 1 に係る切削工具の他の例を示す図である。詳細には、図 25 は、シャフト部の一部を、切削工具の中心軸を含む平面で切断した状態で示す部分断面図である。

[0251] 拡径部 15 をシャフト部 11 の中心軸 17 を通る平面 20 で切断したときの、平面 20 上における凹部 161 の底面 191 の形状は、直線状に限定されるものではなく、たとえば、図 25 に示すように、円弧状であってもよい。

[0252] 図 26 は、本開示の第 1 の実施の形態の変形例 1 に係る切削工具の他の例

を示す図である。詳細には、図 26 は、シャフト部の一部を、切削工具の中心軸を含む平面で切断した状態で示す部分断面図である。

[0253] 図 26 を参照して、距離 D_2 は、半径 r_1 より小さくてもよい。

[0254] なお、拡張部 15 が有する凹部 161 の対の数は、2 組に限定されるものではなく、たとえば、1 組または 3 組以上であってもよい。

[0255] その他の構成は、上述した切削工具 101 と同様であるため、ここでは詳細な説明を繰り返さない。

[0256] 凹部 161 が、シャフト部 11 の中心軸 17 に向かって凹となるように形成される構成により、シャフト部 11 において歪が大きく現れやすいシャフト部 11 の周面、具体的には、たとえば拡張部 15 の周面に凹部 16 を形成して、シャフト部 11 の剛性をより一層低下させることができる。したがって、切削によって生じる切削工具 101 の歪をさらに精度よく計測することができる。

[0257] 拡張部 15 が、中心軸 17 と平面 18 との交点 19 に対して点対称をなす位置に設けられた少なくとも 1 組の凹部 161 を有する構成により、異方性のある歪の発生を抑制することができるため、たとえば、シャフト部 11 の周面に複数の歪センサ 14 が取り付けられる場合に、切削工具 101 の状態を各歪センサ 14 の計測値により正確に反映させることができる。

[0258] [変形例 2]

図 27 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具の変形例 2 を示す側面図である。図 28 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具の変形例 2 を分割した状態で示す側面図である。

[0259] 図 27 および図 28 を参照して、変形例 2 に係る切削工具 301 のシャフト部 11 は、シャフト部 11 の長手方向 X に分割可能に構成されている。

[0260] 具体的には、たとえば、シャフト部 11 は、拡張部 15 よりも刃取付部 12 側の位置において、刃取付部 12 側の部分である刃側部分 111 と、刃取付部 12 とは反対側の部分である反刃側部分 114 とに分割可能に構成されている。

[0261] 刃側部分 1 1 1 における、刃取付部 1 2 とは反対側の端部には、雄ネジ部 1 1 1 A が設けられている。また、反刃側部分 1 1 4 における、刃取付部 1 2 側の端部には、雌ネジ部 1 1 4 A が設けられている。雄ネジ部 1 1 1 A と雌ネジ部 1 1 4 A とが螺合することにより、刃側部分 1 1 1 と反刃側部分 1 1 4 とが連結される。また、雄ネジ部 1 1 1 A と雌ネジ部 1 1 4 A との螺合を解除することにより、刃側部分 1 1 1 と反刃側部分 1 1 4 とが分割される。

[0262] なお、刃側部分 1 1 1 における、刃取付部 1 2 とは反対側の端部に雌ネジ部が設けられるとともに、反刃側部分 1 1 4 における、刃取付部 1 2 側の端部に雄ネジ部が設けられてもよい。

[0263] また、シャフト部 1 1 は、たとえば、拡径部 1 5 よりも刃取付部 1 2 とは反対側の位置において、刃取付部 1 2 側の部分と、刃取付部 1 2 とは反対側の部分とに分割可能に構成されてもよい。

[0264] その他の構成は、上述した切削工具 1 0 1 と同様であるため、ここでは詳細な説明を繰り返さない。

[変形例 3]

図 2 9 は、本開示の第 1 の実施の形態に係る切削工具の変形例 3 を示す側面図である。

[0265] 図 2 9 を参照して、変形例 3 に係る切削工具 4 0 1 の拡径部 1 5 は、歪センサ 1 4 が取り付けられる位置に凹部 2 7 を有している。以下、凹部 2 7 を取付凹部 2 7 とも称する。図 2 9 に示す例では、取付凹部 2 7 は、拡径部 1 5 における、凹部 1 6 と直交する位置に形成されている。

[0266] 取付凹部 2 7 は、シャフト部 1 1 の中心軸 1 7 に向かって凹となるように形成されている。取付凹部 2 7 の開口部および底面は、各々、歪センサ 1 4 よりも大きい。具体的には、取付凹部 2 7 の開口部および底面は、各々、たとえば、歪センサ 1 4 を相似的に拡大したような形状を有している。取付凹部 2 7 の深さは、たとえば、凹部 1 6 の深さと同じである。

[0267] 図 3 0 は、図 2 9 における拡径部付近を拡大して示す側面図である。なお

、図30では、便宜上、歪センサを図示していない。

[0268] 図30を参照して、取付凹部27の底面には、目印21が設けられている。ユーザは、目印21によって示される取付位置に、歪センサ14を取り付けることができる。

[0269] その他の構成は、上述した切削工具101と同様であるため、ここでは詳細な説明を繰り返さない。

[0270] 次に、本開示の他の実施の形態について図面を用いて説明する。なお、図中同一または相当部分には同一符号を付してその説明は繰り返さない。

[0271] <第2の実施の形態>

本開示の第2の実施の形態は、第1の実施の形態に係る切削工具101と比べて凹部の形状を変更した切削工具に関する。以下で説明する内容以外は第1の実施の形態に係る切削工具101と同様である。

[0272] 図31は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の構成を示す斜視図である。図32は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の構成を示す側面図である。図33は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の構成を示す図である。詳細には、図33は、図21におけるA方向から見た矢視図である。

[0273] 図31～図33を参照して、切削工具501は、図1に示す切削工具101と比較して、シャフト部11の代わりに、シャフト部110を備えている。また、シャフト部110には拡径部が形成されていない。また、シャフト部110の周面には、図1に示す凹部16の代わりに、凹部162が形成されている。凹部162近傍には歪センサ14を取付可能なセンサ取付部21が設けられている。

[0274] 図32に示す例では、シャフト部110と刃取付部12との境界を二点鎖線41により示している。

[0275] 凹部162は、シャフト部110のセンサ取付部21に歪センサ14が取り付けられた状態において切削工具501による切削が行われた場合に、凹部162および凹部162周辺の少なくともいずれか一方において生じる歪

を歪センサ 1 4 により検出可能に形成されている。

[0276] 図 3 1 ～図 3 3 に示す例では、凹部 1 6 2 は、シャフト部 1 1 0 の周方向に沿って形成される。

[0277] 凹部 1 6 2 は、シャフト部 1 1 0 の周方向全体にわたり連続的に形成されている。図 3 3 においては、凹部 1 6 2 を破線で示している。なお、凹部 1 6 2 は、シャフト部 1 1 0 の周方向に沿って断続的に形成されてもよい。すなわち、複数の凹部 1 6 2 が、互いに不連続の状態でも形成されてもよい。

[0278] シャフト部 1 1 0 は、一定程度の剛性を有するものであれば、シャフト部 1 1 0 に拡張部が形成されていなくても、高い剛性を確保できることから、凹部 1 6 2 の形成による剛性低下の影響を小さくすることができる。これにより、歪センサ 1 4 による歪の計測を可能にしながら、切削抵抗によるシャフト部 1 1 0 の変位を小さく抑えることができる。

[0279] 図 3 4 ～図 3 7 は、それぞれ、本開示の第 2 の実施の形態に係る切削工具の構成の他の例を示す側面図である。

[0280] 図 3 1 に示す例は、凹部 1 6 2 が転削工具の一種であるエンドミルに形成される構成であるが、これに限定されるものではない。たとえば、図 3 4 を参照して、凹部 1 6 2 は、転削工具の一種であるドリル 5 0 2 におけるシャフト部の一例であるボディ部 1 2 5 に形成されてもよい。

[0281] 図 3 4 に示す例では、シャフト部 1 1 0、ボディ部 1 2 5 および刃取付部 1 2 が、この順序で並んで一体に形成されている。ボディ部 1 2 5 と刃取付部 1 2 との境界を二点鎖線 4 2 により示している。

[0282] また、図 3 5 および図 3 6 を参照して、凹部 1 6 2 は、転削工具の一種であるフライスカッター 5 0 3 におけるシャフト部の一例であるボス部 1 2 0 に形成されてもよい。

[0283] 図 3 5 および図 3 6 に示す例では、ボス部 1 2 0 および刃取付部 1 2 が一体に形成されている。図 3 6 において、ボス部 1 2 0 と刃取付部 1 2 との境界を二点鎖線 4 3 により示している。

[0284] 図 3 5 および図 3 6 に示す例では、ボス部 1 2 0 における刃取付部 1 2 と

は反対側の端部に、シャフト部 1 2 1 が連結されている。なお、シャフト部 1 2 1 は、ボス部 1 2 0 に連結されなくてもよい。

[0285] また、図 3 7 を参照して、凹部 1 6 2 は、旋削工具の一種であるバイト 5 0 4 において、シャフト部 1 2 2 に形成されてもよい。

[0286] 図 3 7 に示す例では、シャフト部 1 2 2 および刃取付部 1 2 が一体に形成されている。シャフト部 1 2 2 と刃取付部 1 2 との境界を二点鎖線 4 4 により示している。

[0287] [変形例 1]

図 3 8 は、本開示の第 2 の実施の形態に係る切削工具の変形例 1 を示す斜視図である。図 3 9 は、本開示の第 2 の実施の形態に係る切削工具の変形例 1 を示す側面図である。

[0288] 図 3 8 および図 3 9 を参照して、変形例 1 に係る切削工具 6 0 1 は、図 3 2 に示す凹部 1 6 2 の代わりに、複数の凹部 1 6 3 を含む。

[0289] 図 3 8 および図 3 9 に示す例では、凹部 1 6 3 は、円形状に開口する孔部である。凹部 1 6 3 は、シャフト部 1 2 3 の中心軸 1 7 に向かって凹となるように形成されている。なお、凹部 1 6 3 は、円形状以外の形状に開口する孔部であってもよい。たとえば、凹部 1 6 3 は、四角形状に開口する孔部であってもよい。

[0290] 図 3 8 および図 3 9 に示す例では、複数の凹部 1 6 3 が、シャフト部 1 2 3 の周方向に沿って互いに間隔をあけて形成されている。具体的には、凹部 1 6 3 の数は、4 つである。4 つの凹部 1 6 3 のうち、2 つの凹部 1 6 3 は、シャフト部 1 2 3 の中心軸 1 7 を介して互いに反対の位置に設けられている。

[0291] また、他の 2 つの凹部 1 6 3 が、シャフト部 1 2 3 の中心軸 1 7 を介して互いに反対の位置に設けられている。また、各凹部 1 6 3 は、シャフト部 1 2 3 の周方向に沿って等間隔で並ぶ位置に設けられている。なお、凹部 1 6 3 の数は、4 つに限定されず、たとえば、2 つ、3 つ、または 5 つ以上であってもよい。

[0292] 図40は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の変形例1を示す図である。詳細には、図40は、図38におけるA方向から見た矢視図である。

[0293] 図40を参照して、シャフト部123は、シャフト部123の中心軸17を法線とする平面18において、中心軸17と平面18との交点19に対して点対称をなす位置に設けられた少なくとも1組の凹部163を有する。図40に示す例では、シャフト部123は、2組の凹部163を有する。

[0294] また、シャフト部123を平面18で切断したときの各凹部163の断面の大きさおよび形状は、同じになっている。また、シャフト部123を平面18で切断したときの、平面18上における凹部163の底面191の形状は、直線状となっている。

[0295] なお、シャフト部123が有する凹部163の対の数は、2組に限定されるものではなく、たとえば、1組または3組以上であってもよい。

[0296] その他の構成は、上述した切削工具501と同様であるため、ここでは詳細な説明を繰り返さない。

[0297] このように、シャフト部110に形成された凹部162が、凹部162および凹部162周辺の少なくともいずれか一方において生じる歪を歪センサ14により検出可能に形成されている構成により、たとえばシャフト部110全体の剛性が一定程度確保されている場合にシャフト部110の剛性を局所的に低下させることができる。これにより、切削時において生じる歪が局所的に増大する。

[0298] したがって、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具では、剛性が局所的に低下した箇所に歪センサ14を取り付けることにより、切削工具501の剛性を確保しながら、切削によって生じる切削工具501の歪を精度よく計測することができる。

[0299] 次に、本開示の他の実施の形態について図面を用いて説明する。なお、図中同一または相当部分には同一符号を付してその説明は繰り返さない。

[0300] <第3の実施の形態>

本開示の第3の実施の形態は、第1の実施の形態に係る切削工具101と比べて、切削工具に拡径部が設けられておらず、拡径部の代わりに拡径モジュールを備える切削工具ユニットに関する。以下で説明する内容以外は第1の実施の形態に係る切削工具101と同様である。

[0301] 図41は、本開示の第3の実施の形態に係る切削工具ユニットの構成を示す斜視図である。

[0302] 図41を参照して、切削工具ユニット701は、切削工具801と、拡径モジュール150とを備える。

[0303] 切削工具801は、シャフト部であるシャフト部113と、シャフト部113の端部に設けられる刃取付部12または刃部を含む。

[0304] シャフト部113は、図1に示す拡径部15を含まない。また、シャフト部113には、図31に示す凹部162が形成されていない。

[0305] 拡径モジュール150は、シャフト部113に取付可能に構成されている。すなわち、切削工具ユニット701は、図1に示す切削工具101と比較して、拡径部15の代わりに、拡径モジュール150を備える。

[0306] 具体的には、拡径モジュール150は、本体151と、図示しない連結機構と、歪センサ14とを含む。

[0307] 本体151は、円筒状に形成されている。また、本体151は、シャフト部113が挿通可能な円筒形状を有し、内周面がシャフト部113の周面を覆うようにシャフト部113に取付可能である。また、本体151の周面には、凹部160が形成されている。

[0308] 凹部160は、たとえば、図1に示す凹部16と同じ形状および寸法を有する。

[0309] 図42は、本開示の第3の実施の形態に係る切削工具ユニットの構成を示す図である。詳細には、図42は、拡径モジュールを取り外した状態の切削工具、および拡径モジュールを、図41におけるA方向から見た矢視図である。

[0310] 図42を参照して、本体151は、周方向において複数の部分に分割可能

に構成されている。図42に示す例では、本体151は、2つの部分、すなわちA方向から見て略半円状をなす2つの弧状部151a、151bに分割可能に構成されている。

[0311] 弧状部151aおよび弧状部151bは、図示しない連結機構により互いに連結される。具体的には、たとえば、弧状部151aおよび弧状部151bは、ボルトおよびナットにより連結される。弧状部151aおよび弧状部151bは、互いに連結された状態においてシャフト部113の周面に密着して固定されるような寸法を有する。

[0312] 歪センサ14は、本体151に対して、図1に示す歪センサ14と同様の位置に取り付けられる。

[0313] 切削工具ユニット701は、上述の連結機構による連結および連結解除を行うことにより、拡張モジュール150をシャフト部113に着脱することができる。拡張モジュール150をシャフト部113に取り付けた後、切削工具ユニット701を、図1に示す切削工具101と同様の方法により使用することができる。

[0314] なお、切削工具801は、エンドミル以外の他の種類の切削工具であってもよい。たとえば、切削工具801は、転削工具の一種であるドリルであってもよい。また、切削工具801は、旋削工具の一種であるバイトであってもよい。

[0315] このように、シャフト部113の周面に取付可能である筒状の本体151を備え、本体151に凹部160が形成される構成により、拡張モジュール150の剛性が局所的に低下する。このため、拡張モジュール150をシャフト部113に取り付けた状態で切削を行うことにより、切削時に拡張モジュール150において生じる歪が局所的に増大する。

[0316] また、シャフト部113の周面に取付可能である筒状の本体151を含み、本体151に凹部160が形成された拡張モジュール150を備える構成により、拡張モジュール150の剛性が局所的に低下する。このため、拡張モジュール150をシャフト部113に取り付けた状態で切削を行うことに

より、切削時に拡径モジュール１５０において生じる歪が局所的に増大する。

[0317] したがって、本開示の第３の実施の形態に係る切削工具ユニットでは、剛性が局所的に低下した箇所歪センサ１４を取り付けることにより、切削に必要な剛性を確保しながら、切削によって生じる歪、たとえば切削抵抗によって生じる歪を精度よく計測することができる。

[0318] その他の構成は、上述した切削工具１０１と同様であるため、ここでは詳細な説明を繰り返さない。

[0319] なお、切削工具ユニット７０１は、図４１に示す構成に加えて、さらに、図１３に示すような電池２２、無線通信装置２３、およびハウジング２４を備えた構成であってもよい。ハウジング２４は、たとえば、ねじ等の固定部材により拡径モジュール１５０に固定される。

[0320] また、切削工具ユニット７０１を備えた切削システムを構築してもよい。具体的には、たとえば、本開示の第３の実施の形態に係る切削システムは、図１４に示す切削システム２１０と比べて、図４に示す切削工具１０１の代わりに、図４１に示す切削工具ユニット７０１を備える。

[0321] 次に、本開示の他の実施の形態について図面を用いて説明する。なお、図中同一または相当部分には同一符号を付してその説明は繰り返さない。

[0322] ＜第４の実施の形態＞

本開示の第４の実施の形態は、第２の実施の形態の他の例に係る切削工具であるフライスカッター５０３と比べて、フライスカッターに凹部が形成されておらず、さらに取付モジュールを備える切削工具ユニットに関する。以下で説明する内容以外は第２の実施の形態の他の例に係るフライスカッター５０３と同様である。

[0323] 図４３は、本開示の第４の実施の形態に係る切削工具ユニットの構成を示す斜視図である。図４４は、本開示の第４の実施の形態に係る切削工具ユニットを分割した状態で示す側面図である。図４５は、本開示の第４の実施の形態に係る切削工具を示す斜視図である。

- [0324] 図43～図45を参照して、切削工具ユニット902は、切削工具901と、取付モジュール1123とを備える。
- [0325] 切削工具901は、シャフト部112と、シャフト部112の端部に設けられる刃取付部12または図示しない刃部とを含む。切削工具901は、図45に示す例では、フライスカッターである。
- [0326] シャフト部112は、シャフト部112の軸方向、具体的には回転軸方向X1に分割可能に構成されている。具体的には、シャフト部112は、刃取付部12側の部分である刃側部分1121と、刃取付部12とは反対側の部分である反刃側部分1122とに分割可能に構成されている。図43～図45に示す例では、刃側部分1121はボス部であり、反刃側部分1122はシャフト部である。
- [0327] 詳細には、刃側部分1121における、刃取付部12とは反対側の端部には、刃取付部12側に凹む凹部1121Bが形成されている。また、反刃側部分1122における、刃取付部12側の端部には、刃取付部12側へ突出する凸部1122Bが形成されている。
- [0328] 矢印B1で示すように、凹部1121Bと凸部1122Bとが係合することにより、刃側部分1121と反刃側部分1122とが連結される。つまり、切削工具901が構成される。一方、凹部1121Bと凸部1122Bとの螺合を解除することにより、シャフト部112は、刃側部分1121と反刃側部分1122とに分割される。
- [0329] 取付モジュール1123は、シャフト部112に取付可能な部材である。具体的には、取付モジュール1123は、本体1123Cと、本体1123Cをシャフト部112に取り付ける取付部である凸部1123Aおよび凹部1123Bとを含む。
- [0330] 本体1123Cは、刃側部分1121の軸方向に沿って、具体的には回転軸170に沿って刃側部分1121に取付可能な柱状の部材である。
- [0331] 具体的には、取付モジュール1123における、刃取付部12側の端部には、刃取付部12側へ突出する凸部1123Aが形成されている。また、取

付モジュール 1 1 2 3 における、刃取付部 1 2 とは反対側の端部には、刃取付部 1 2 側へ凹む凹部 1 1 2 3 B が形成されている。

[0332] 矢印 B 2 で示すように、凹部 1 1 2 1 B と凸部 1 1 2 3 A とが係合することにより、刃側部分 1 1 2 1 と取付モジュール 1 1 2 3 とが連結される。また、矢印 B 3 で示すように、凹部 1 1 2 3 B と凸部 1 1 2 2 B とが係合することにより、取付モジュール 1 1 2 3 と反刃側部分 1 1 2 2 とが連結される。つまり、切削工具ユニット 9 0 2 が構成される。

[0333] 一方、凹部 1 1 2 1 B と凸部 1 1 2 3 A との係合を解除し、凹部 1 1 2 3 B と凸部 1 1 2 2 B との係合を解除することにより、切削工具ユニット 9 0 2 は、刃側部分 1 1 2 1、取付モジュール 1 1 2 3 および反刃側部分 1 1 2 2 に分割される。

[0334] 取付モジュール 1 1 2 3 の周面には、凹部 1 6 2 0 が形成されている。凹部 1 6 2 0 は、取付モジュール 1 1 2 3 がシャフト部 1 1 2 に取り付けられ、かつ取付モジュール 1 1 2 3 に歪センサ 1 4 が取り付けられた状態において切削工具ユニット 9 0 2 による切削が行われた場合に、凹部 1 6 2 0 または凹部 1 6 2 0 周辺において生じる歪を歪センサ 1 4 により検出可能に形成されている。

[0335] 図 4 3 および図 4 4 に示す例では、凹部 1 6 2 0 は、取付モジュール 1 1 2 3 の周方向に沿って形成される。

[0336] 凹部 1 6 2 0 は、取付モジュール 1 1 2 3 の周方向全体にわたり連続的に形成されている。なお、凹部 1 6 2 0 は、取付モジュール 1 1 2 3 の周方向に沿って断続的に形成されてもよい。すなわち、複数の凹部 1 6 2 0 が、互いに不連続の状態で形成されてもよい。

[0337] なお、刃側部分 1 1 2 1 における、刃取付部 1 2 とは反対側の端部に凸部が形成されるとともに、取付モジュール 1 1 2 3 における、刃取付部 1 2 側の端部に凹部が形成されてもよい。また、取付モジュール 1 1 2 3 における、刃取付部 1 2 とは反対側の端部に凸部が形成されるとともに、反刃側部分 1 1 2 2 における、刃取付部 1 2 側の端部に凹部が形成されてもよい。

- [0338] その他の構成は、上述したフライスカッター５０３と同様であるため、ここでは詳細な説明を繰り返さない。
- [0339] なお、切削工具９０１は、フライスカッター以外の他の種類の切削工具であってもよい。たとえば、切削工具９０１は、転削工具の一種であるドリルであってもよい。また、切削工具９０１は、旋削工具の一種であるバイトであってもよい。
- [0340] このように、取付モジュール１１２３が、シャフト部１１２に取付可能な柱状の本体１１２３Ｃを備え、本体１１２３Ｃの周面に凹部１６２０が形成される構成により、取付モジュール１１２３の剛性が局所的に低下する。このため、取付モジュール１１２３をシャフト部１１２に取り付けた状態で切削を行うことにより、切削時に取付モジュール１１２３において生じる歪が局所的に増大する。
- [0341] また、シャフト部１１２に取付可能な柱状の本体１１２３Ｃを含み、本体１１２３Ｃの周面に凹部１６２０が形成された取付モジュール１１２３を備える構成により、取付モジュール１１２３の剛性が局所的に低下する。このため、取付モジュール１１２３をシャフト部１１２に取り付けた状態で切削を行うことにより、切削時に取付モジュール１１２３において生じる歪が局所的に増大する。
- [0342] したがって、本開示の第４の実施の形態に係る切削工具ユニットでは、取付モジュール１１２３において剛性が局所的に低下した箇所に歪センサ１４を取り付けることにより、切削に必要な剛性を確保しながら、切削によって生じる歪、たとえば切削抵抗によって生じる歪を精度よく計測することができる。
- [0343] なお、切削工具ユニット９０２は、図４３に示す構成に加えて、さらに、図１３に示すような電池２２、無線通信装置２３、およびハウジング２４を備えた構成であってもよい。ハウジング２４は、たとえば、ねじまたはボルト等の固定部材により取付モジュール１１２３に固定される。
- [0344] また、切削工具ユニット９０２を備えた切削システムを構築してもよい。

具体的には、たとえば、本開示の第４の実施の形態に係る切削システムは、図１４に示す切削システム２１０と比べて、図４に示す切削工具１０１の代わりに、図４３に示す切削工具ユニット９０２を備える。

[0345] 次に、本開示の他の実施の形態について図面を用いて説明する。なお、図中同一または相当部分には同一符号を付してその説明は繰り返さない。

[0346] ＜第５の実施の形態＞

本開示の第５の実施の形態は、第１の実施の形態に係る切削工具１０１における凹部に代えて空洞部が形成される切削工具に関する。以下で説明する内容以外は第１の実施の形態に係る切削工具１０１と同様である。

[0347] 図４６は、本開示の第５の実施の形態に係る切削工具の構成を示す斜視図である。

[0348] 図４６を参照して、切削工具１００１は、シャフト部１３０と、刃取付部１２と、図示しない刃部と、歪センサ１４とを備える。

[0349] シャフト部１３０は、シャフト部１３０のうちの他の部分よりも径が太い拡径部１５２を含む。拡径部１５２は、たとえば八角柱形状である。拡径部１５２の周面には、凹部は形成されておらず、周面を構成する８つの面は概ね平坦である。

[0350] 拡径部１５２の周面には、歪センサ１４を取り付ける位置を示す目印（センサ取付部）２１が設けられる。より詳細には、拡径部１５２の周面を構成する８つの面の各々には、センサ取付部２１が設けられる。センサ取付部２１は、たとえば、歪センサ１４が取り付けられる領域を示す輪郭線である。各歪センサ１４は、中心軸１７に対して点対称に配置される。

[0351] 図４７は、図４６の切削工具をシャフト部の中心軸を含む面で切断した断面図である。

[0352] 図４７を参照して、拡径部１５２は、拡径部１５２の内部に形成された空洞部２８を含む。空洞部２８は、拡径部１５２の内部に形成された概略円柱形状の密閉空間である。ただし、空洞部２８は、拡径部１５２の内部に形成された概略多角柱形状の密閉空間であってもよく、その形状は特に限定され

ない。

- [0353] 空洞部 28 の中心軸は、シャフト部 130 の中心軸 17 と一致する。中心軸 17 方向において、空洞部 28 の長さは、拡径部 152 の長さよりも短い。空洞部 28 は、中心軸 17 方向において、拡径部 152 の中央部分に形成される。拡径部 152 の中央部分は、第 1 区間に相当する。すなわち、拡径部 152 における第 1 区間は、第 1 区間の内部に形成された空洞部 28 を含む。第 1 区間は、拡径部 152 において、径方向の内側に空洞部 28 が形成される部分であり、拡径部 152 のうち、空洞部 28 の一方の端面から他方の端面までの部分である。
- [0354] 拡径部 152 において、第 1 区間に隣接する部分のうち、シャンク 110 3 側の部分は第 2 区間であり、刃取付部 12 側の部分は第 3 区間である。
- [0355] 歪センサ 14 は、拡径部 152 の周面において、第 1 区間を跨ぐように取り付けられる。歪センサ 14 は、空洞部 28 を中心軸 17 に垂直な方向、すなわち拡径部 152 の径方向に沿って拡径部 152 の周面に投影した場合、投影された空洞部 28 と重複する。歪センサ 14 および空洞部 28 は、第 1 区間において、中心軸 17 を法線とする平面と交差する。
- [0356] 歪センサ 14 は、中心軸 17 に対して傾斜する方向に第 1 区間を跨いでもよいし、第 1 区間を跨がないように拡径部 152 に取り付けられてもよい。ただし、歪センサ 14 は、拡径部 152 の周面において、第 1 区間の近傍に設けられる。より詳細には、歪センサ 14 は、空洞部 28 を拡径部 152 の径方向に沿って拡径部 152 の周面に投影した場合、投影された空洞部 28 から中心軸 17 方向に 5 mm 以内の位置に取り付けられる。
- [0357] 空洞部 28 は、拡径部 152 の第 1 区間の断面二次モーメントを低減し、第 1 区間の剛性を第 2 区間および第 3 区間の剛性よりも低下させる。拡径部 152 の断面二次モーメントを局所的に低減することで、拡径部 152 において発生する歪を局所的に大きくすることができる。したがって、歪センサ 14 は、シャフト部 130 における拡径部 152 の第 1 区間以外の位置に取り付けられる場合と比べて、より大きな値の歪を計測することができる。

- [0358] また、空洞部 28 は、拡張部の剛性を局所的に低下させつつ、シャフト部 130 の中心軸 17 から歪センサ 14 が取り付けられる位置までの距離を長くする。中心軸 17 から遠い位置の歪は、中心軸 17 から近い位置の歪より大きいため、歪センサ 14 は、より大きな値の歪を計測することができる。
- [0359] さらに、切削加工により生じた熱は、刃部からシャフト部 130 へ伝達される。この加工熱は、シャフト部が中実の場合、シャフト部の中心軸近傍部分を主として伝わるため、シャフト部の中心軸近傍部分と、歪センサが取り付けられるシャフト部の周面とでは温度が異なる。そのため、歪センサが取り付けられるシャフト部の周面において、シャフト部の周面の温度を測定しても、シャフト部に生じる熱歪を正確に把握することは難しい。
- [0360] これに対し、第 5 の実施の形態に係る切削工具 1001 では、拡張部 152 の内部に空洞部 28 が形成されるため、加工熱は、図 47 中に矢印で示すように空洞部 28 を避けるように伝わり、拡張部 152 の周面近傍を通る。したがって、シャフト部 130 の周面の温度を測定すれば、シャフト部 130 に生じる熱歪を把握することができ、より正確に歪を測定することができる。なお、切削工具 1001 は、たとえば金属三次元プリンタによって製造することができる。
- [0361] 図 48 は、本開示の第 5 の実施の形態に係る切削工具についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。詳細には、図 48 は、第 5 の実施の形態に係る切削工具 1001 である実施例 14、第 1 の実施の形態に係る切削工具 101 である実施例 1、および 3 つの比較例 1～3 を片持ち梁であるとみなして、それぞれ、先端部に同一の荷重を加えた場合における片持ち梁全体の変位を示している。なお、実施例 1、14 および比較例 1～3 のいずれにおいても、計算の簡素化のため、切削工具は、拡張部も含めて四角柱形状のシャフト部を有するものとした。図 48 において、実施例 1、14 および比較例 1～3 は、それぞれ、グラフ G51～G55 に対応している。なお、実施例 1 の変位および比較例 3 の変位は僅かな差であるため、グラフ G51 および G55 は図面上重なっている。

[0362] 実施例 1 および比較例 1, 2 の条件は、第 1 の実施の形態における条件と同じである。実施例 1 4 および比較例 3 の条件は以下の通りである。比較例 3 は、歪センサ 1 4 を取り付けするための領域の長さとして、比較例 1 と比べて長さが 4 0 m m 延長されるとともに、延長された部分が四角柱状に拡張された拡張部となっている。拡張部は、1 辺が 5 5 m m の正形状の断面を有している。ただし、拡張部には、凹部および空洞部は形成されていない。

[0363] 実施例 1 4 では、歪センサ 1 4 を取り付けするための領域の長さとして、比較例 1 と比べて長さが 1 5 m m 延長されるとともに、延長された部分が四角柱状に拡張された拡張部 1 5 2 となっている。拡張部 1 5 2 は、1 辺が 3 0 m m の正形状の断面を有している。また、実施例 1 4 は、凹部に代えて拡張部 1 5 2 の内部に円柱形状の空洞部 2 8 が形成されている。空洞部 2 8 の中心軸 1 7 方向の長さは 3 m m であり、直径は 2 5 m m である。

[0364] 図 4 8 を参照して、実施例 1 4 では、拡張部 1 5 2 に空洞部 2 8 を形成しても、実施例 1 とほぼ同等に、刃先の変位がおよそ 0. 0 4 m m と小さく抑えられていることが分かる。

[0365] 図 4 9 は、本開示の第 5 の実施の形態に係る切削工具についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。詳細には、図 4 9 は、上記実施例 1, 1 4 および比較例 1 ~ 3 について、それぞれ、先端部に同一の荷重を加えた場合にシャフト部において生じる歪を示している。図 4 9 において、実施例 1, 1 4 および比較例 1 ~ 3 は、それぞれ、グラフ G 6 1 ~ G 6 5 に対応している。

[0366] 図 4 9 を参照して、実施例 1 4 のように空洞部 2 8 を形成すると、実施例 1 よりも歪の数値変動が大きい。歪の増幅効果は、歪の絶対値ではなく、歪の変化の比率に依存するため、実施例 1 4 の方が実施例 1 よりも歪の増幅効果は大きいことが分かる。また、実施例 1 4 の歪は、実施例 1 の歪よりも大きいことが分かる。

[0367] 図 5 0 は、本開示の第 5 の実施の形態に係る切削工具の空洞部の形状についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。詳細には、図 5 0

は、第5の実施の形態に係る切削工具である実施例15～20を片持ち梁であるとみなして、それぞれ、先端部に同一の荷重を加えた場合に、空洞部28の中心軸17方向の長さが歪センサ14の応力分布に及ぼす影響の度合いを示している。ここで、歪センサ14は、内部に空洞部28が形成されている第1区間を跨ぐように拡張部152に取り付けられるものとする。

[0368] 図50における横軸および縦軸は、それぞれ、歪センサ14において第1区間を跨いでいる部分、すなわち第1区間上の部分における片持ち梁の先端部側の端部から根本側への複数のサンプリング位置までの距離、ならびに当該複数のサンプリング位置において発生する応力を示している。図50において、実施例15～20は、それぞれ、グラフG71～G76に対応している。実施例15～20の条件は以下の通りである。

[0369] 実施例15では、歪センサ14を取り付けるための領域の長さとして、上述の比較例1と比べて長さが40mm延長されるとともに、延長された部分が四角柱状に拡張された拡張部152となっている。拡張部152は、1辺が55mmの正方形の断面を有している。また、実施例15は、凹部に代えて拡張部152の内部に円柱形状の空洞部28が形成されている。空洞部28の中心軸17方向の長さは3mmであり、直径は45mmである。

[0370] 実施例16～20では、拡張部152は、正四角柱形状である。拡張部152の周面における互いに対向する面同士の距離は、55mmである。実施例16～20は、拡張部152の内部に円柱形状の空洞部28が形成されたものである。実施例16～20における空洞部28の直径は、実施例14と同じく、45mmである。

[0371] 実施例16は空洞部28の中心軸17方向の長さが0.5mm、実施例17は空洞部28の中心軸17方向の長さが1.0mm、実施例18は空洞部28の中心軸17方向の長さが2.0mm、実施例19は空洞部28の中心軸17方向の長さが6.0mm、実施例20は空洞部28の中心軸17方向の長さが10.0mmである。実施例15～20において、その他の条件は同じである。

[0372] 図50を参照して、実施例15を基準に、たとえば距離0mmにおける実施例16～20の歪の大きさを見ると、実施例16～20における歪の大きさはそれぞれ、実施例15に対して約5%以内となっている。すなわち、実施例16～20における歪の増幅度合いは、実施例15と概ね同程度であることが分かる。

[0373] 図51は、本開示の第5の実施の形態に係る切削工具の空洞部の形状についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。詳細には、図51は、第5の実施の形態に係る切削工具1001である6つの実施例15～20を片持ち梁であるとみなして、それぞれの先端部に同一の荷重を加えたときの当該先端部における剛性を比較した場合に、空洞部28の中心軸17方向の長さが当該先端部の剛性比に及ぼす影響の度合いを示している。図51は、横軸および縦軸は、それぞれ、空洞部28の中心軸17方向の長さおよび実施例15を基準とした剛性比を示している。

[0374] 図51を参照して、実施例16～20における切削工具の剛性は、実施例15における切削工具の剛性とほとんど同じであった。

[0375] 図52は、本開示の第5の実施の形態に係る切削工具の空洞部の形状についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。詳細には、図52は、第5の実施の形態に係る切削工具1001である4つの実施例15, 21～23を片持ち梁であるとみなして、それぞれの先端部に同一の荷重を加えた場合に、円柱形状の空洞部28の直径が歪センサ14の応力分布に及ぼす影響の度合いを示している。ここで、歪センサ14は、内部に空洞部28が形成されている第1区間を跨ぐように拡張部152に取り付けられるものとする。

[0376] 図52における横軸および縦軸は、それぞれ、歪センサ14において第1区間を跨いでいる部分、すなわち拡張部152の第1区間上の部分における片持ち梁の先端部側の端部から根本側への複数のサンプリング位置までの距離、ならびに当該複数のサンプリング位置において発生する応力を示している。図52において、実施例15, 21～23は、それぞれ、グラフG81

～G 8 4 に対応している。

[0377] 実施例 1 5 の条件は、上述の通りである。実施例 2 1 ～ 2 3 の条件は以下の通りである。実施例 2 1 ～ 2 3 の空洞部 2 8 の直径は、それぞれ、3 5 m m、4 0 m m、5 0 m m である。また、実施例 1 5、2 1 ～ 2 3 の空洞部 2 8 の中心軸 1 7 方向の長さは 3 m m である。実施例 1 5、2 1 ～ 2 3 において、その他の条件は同じである。

[0378] 図 5 2 を参照して、空洞部 2 8 の直径が 3 5 m m である場合、応力は約 3 . 2 M P a であり、歪センサ 1 4 の一端部から他端部まで概ね一定であった。空洞部 2 8 の直径が 4 0 m m である場合、応力は約 3 . 1 M P a ～ 3 . 5 M P a であり、歪センサ 1 4 の一端部から他端部まで大きな変化はなかった。空洞部 2 8 の直径が 4 0 m m である場合、応力は約 3 . 8 M P a ～ 4 . 0 M P a であり、歪センサ 1 4 の一端部から他端部まで大きな変化はなかった。空洞部 2 8 の直径が 5 0 m m である場合、応力は約 4 . 7 M P a ～ 4 . 9 M P a であり、歪センサ 1 4 の一端部から他端部まで大きな変化はなかった。また、空洞部 2 8 の直径を 3 5 m m から 5 0 m m へ変更すると、応力が約 1 . 5 倍に増幅される。

[0379] 図 5 3 は、本開示の第 5 の実施の形態に係る切削工具の空洞部の形状についてシミュレーションを行った結果を示すグラフである。詳細には、図 5 3 は、第 5 の実施の形態に係る切削工具 1 0 0 1 である 4 つの実施例 1 5、2 1 ～ 2 3 を片持ち梁であるとみなして、それぞれの先端部に同一の荷重を加えたときの当該先端部における剛性を比較した場合に、空洞部 2 8 の直径が当該先端部の剛性比に及ぼす影響の度合いを示している。図 5 3 では、縦軸は実施例 1 5 を基準とする剛性比を示している。また、横軸は、空洞部 2 8 の直径を示している。

[0380] 図 5 3 を参照して、実施例 2 1 ～ 2 3 における切削工具の剛性は、実施例 1 5 における切削工具の剛性とほとんど同じであった。

[0381] 以上の結果から、拡径部 1 5 3 の内部に空洞部 2 8 が形成された切削工具 1 0 0 1 は、拡径部 1 5 2 の周面に凹部が形成された切削工具と同等の剛性

を有することが分かる。ただし、実施例 15 の歪の大きさの変動は、実施例 1 の歪の大きさの変動よりも大きい。そのため、空洞部 28 が形成された切削工具の方が、凹部が形成された切削工具よりもひずみの絶対値が大きく、歪増幅効果が大きいことが分かる。

[0382] [変形例 1]

図 5 4 は、本開示の第 5 の実施の形態の変形例 1 に係る切削工具の構成を示す斜視図である。

[0383] 図 5 4 を参照して、切削工具 1002 は、図 4 6 に示す切削工具 1001 と比較して、シャフト部 130 の代わりに、シャフト部 131 を備えている。また、シャフト部 131 には拡径部が形成されていない。

[0384] 図 5 5 は、本開示の第 5 の実施の形態の変形例 1 に係る切削工具をシャフト部の中心軸を含む面で切断した断面図である。

[0385] 図 5 5 を参照して、シャフト部 131 は、シャフト部 131 の内部に形成された空洞部 28 と、シャフト部 131 の周面において、歪センサ 14 を取付可能なセンサ取付部 21 とを含む。

[0386] センサ取付部 21 は、シャフト部 131 の中心軸 17 方向に垂直な方向において空洞部 28 をシャフト部 131 の周面に投影した場合に、空洞部 28 と重なる。空洞部 28 の詳細は、上述と同様であるので、ここでは詳細な説明は行わない。要するに、第 5 の実施の形態の変形例 1 に係る切削工具 1002 は、第 2 の実施の形態に係る切削工具における凹部を空洞部 28 に置き換えたものである。

[0387] このような構成であっても、上述と同様に、シャフト部 131 の断面二次モーメントを局所的に低減することで、シャフト部 131 において発生する歪を局所的に大きくすることができる。また、加工熱がシャフト部 131 の周面近傍を通るため、シャフト部 131 の周面の温度を測定すれば、シャフト部 131 に生じる熱歪を把握することができ、より正確に歪を測定することができる。

[0388] 上記実施の形態は、すべての点で例示であって制限的なものではないと考

えられるべきである。本発明の範囲は、上記説明ではなく請求の範囲によって示され、請求の範囲と均等の意味および範囲内でのすべての変更が含まれることが意図される。

[0389] たとえば、第2の実施の形態に係る切削工具において、シャフト部は、ホルダと一体となってもよい。

[0390] 図56は、本開示の第2の実施の形態に係る切削工具の別例を示す側面図である。図56を参照して、切削工具505は、ホルダ部115と、シャフト部116と、刃取付部12とを備える。

[0391] ホルダ部115は、切削装置の主軸29に取り付けられる。ホルダ部115の上部は円錐台形状を有し、ホルダ部115の下部は中央がくびれた円筒形状を有する。

[0392] シャフト部116は、八角柱形状を有し、中心軸方向における中央にシャフト部116の周方向に沿って形成された凹部164を含む。シャフト部116の一端側は、ホルダ部115に接続される。シャフト部116は、ホルダ部115にねじ等によって固定され、ホルダ部115と一体となっている。シャフト部116の径、すなわち八角柱の端面における対角線は、ホルダ部115の直径と同じかまたは小さい。なお、図56では、シャフト部116とホルダ部115との境界を二点鎖線46により示している。

[0393] 刃取付部12は、シャフト部116の他端側にねじ等によって固定される。刃取付部12におけるシャフト部116との接続部分は、円柱形状を有する。刃取付部12の接続部分の直径は、シャフト部116の径と同じかまたは大きい。

[0394] 以上の説明は、以下に付記する特徴を含む。

[付記1]

切削工具であって、

シャフト部を備え、

前記シャフト部は、前記シャフト部のうちの他の部分よりも径が太い拡径部を含み、

前記拡径部は、前記拡径部の周面に形成された凹部を有し、
前記凹部は、前記拡径部の周方向に沿って形成され、
前記切削工具は、さらに、
前記シャフト部に取り付けられる歪センサを備え、
前記歪センサは、前記凹部を跨ぐように取り付けられる、切削工具。

[0395] [付記 2]

切削工具であって、
シャフト部を備え、
前記シャフト部は、
前記シャフト部の周面に形成された凹部と、
前記凹部近傍に設けられ、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含み、
前記凹部は、前記拡径部の周方向に沿って形成され、
前記切削工具は、さらに、
前記センサ取付部に取り付けられる歪センサを備え、
前記歪センサは、前記凹部を跨ぐように取り付けられる、切削工具。

[0396] [付記 3]

シャフト部を備える切削工具の前記シャフト部に取付可能なモジュールであって、

前記シャフト部が挿通可能な円筒形状を有し、内周面が前記シャフト部の周面を覆うように前記シャフト部に取付可能な本体を備え、
前記本体は、前記本体の外周面に形成された凹部を有し、
前記モジュールは、さらに、
前記モジュールに取り付けられる歪センサを備え、
前記歪センサは、前記凹部を跨ぐように取り付けられる、モジュール。

[0397] [付記 4]

シャフト部を備える切削工具の前記シャフト部に取付可能なモジュールであって、

前記シャフト部の軸方向に沿って前記シャフト部に取付可能な柱状の本体

を備え、

前記本体は、

前記本体の周面に形成された凹部と、

前記凹部近傍に設けられ、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含み、

前記モジュールは、さらに、

前記モジュールに取り付けられる歪センサを備え、

前記歪センサは、前記凹部を跨ぐように取り付けられる、モジュール。

[0398] [付記 5]

シャフト部を含む切削工具と、

付記 3 または付記 4 に記載のモジュールとを備え、

前記歪センサは、前記凹部を跨ぐように取り付けられる、切削工具ユニット。

[0399] [付記 6]

付記 1 または付記 2 に記載の切削工具と、

管理装置とを備え、

前記切削工具は、前記歪センサの計測結果を示すセンサ情報を送信し、

前記管理装置は、前記切削工具から前記センサ情報を受信し、前記センサ情報が示す計測結果を解析し、

前記歪センサは、前記凹部を跨ぐように取り付けられる、切削システム。

[0400] [付記 7]

付記 5 または付記 6 に記載の切削工具ユニットと、

解析装置とを備え、

前記切削工具は、前記歪センサの計測結果を示すセンサ情報を送信し、

前記解析装置は、前記切削工具から前記センサ情報を受信し、受信した前記センサ情報が示す計測結果を解析し、

前記歪センサは、前記凹部を跨ぐように取り付けられる、切削システム。

[0401] [付記 8]

シャフト部を備え、

前記シャフト部は、軸方向に沿った一部の領域に、前記シャフト部の径を前記軸方向と直交する方向に拡大する拡径部を含み、

前記拡径部は、前記拡径部の周面に形成された凹部を有する、切削工具。

符号の説明

- [0402] 1 1, 1 1 0 ~ 1 1 3, 1 2 1 ~ 1 2 3, 1 3 0 シャフト部
- 1 1 0 1 切削側区間
- 1 1 0 2 把持側区間
- 1 1 0 3 シャンク
- 1 2 刃取付部
- 1 4 歪センサ
- 1 5, 1 5 2 拡径部
- 1 6, 1 6 1, 1 6 2, 1 6 2 0 凹部
- 1 7 中心軸
- 1 8, 2 0 平面
- 1 9 交点
- 2 1 目印（センサ取付部）
- 2 2 電池
- 2 3 無線通信装置
- 2 4 ハウジング
- 2 5 底板部
- 2 6 側壁部
- 2 7 凹部
- 2 8 空洞部
- 1 0 1, 2 0 1, 3 0 1, 4 0 1, 5 0 1 ~ 5 0 4, 6 0 1, 9 0 1, 1 0 0 1, 1 0 0 2 切削工具
- 1 1 2 シャフト部
- 1 2 0 ボス部
- 1 2 5 ボディ部

1 4 1 歪センサにおける凹部上の部分における片持ち梁の先端部側の
端部

1 5 0 拡径モジュール

1 5 1, 1 1 2 3 C 本体

2 1 0 切削システム

2 1 1 切削装置

2 1 3 管理装置

2 1 4 無線通信部

2 1 5 制御部

2 1 6 記憶部

2 1 7 操作入力部

2 1 8 表示部

1 1 2 1 刃側部分

1 1 2 1 B, 1 1 2 3 B 凹部

1 1 2 2 反刃側部分

1 1 2 2 B, 1 1 2 3 A 凸部

1 1 2 3 取付モジュール

7 0 1, 8 0 1 切削工具ユニット

P サンプルング位置

請求の範囲

- [請求項1] シャフト部を備え、
前記シャフト部は、前記シャフト部のうちの他の部分よりも径が太い拡径部を含み、
前記拡径部は、前記拡径部の周面に形成された凹部を有する、切削工具。
- [請求項2] シャフト部を備え、
前記シャフト部は、
前記シャフト部の周面に形成された凹部と、
前記凹部近傍に設けられ、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含む、切削工具。
- [請求項3] 前記凹部は、前記シャフト部の周方向に沿って形成され、前記シャフト部の中心軸を含む断面視で矩形である、請求項1または請求項2に記載の切削工具。
- [請求項4] 前記凹部は、前記シャフト部の中心軸を法線とする平面において、前記中心軸と前記平面との交点に対して点対称をなす形状を有する、請求項1から請求項3のいずれか1項に記載の切削工具。
- [請求項5] 前記シャフト部は、前記シャフト部の中心軸を法線とする平面において、前記中心軸と前記平面との交点に対して点対称をなす位置に設けられた少なくとも1組の前記凹部を有する、請求項1から請求項4のいずれか1項に記載の切削工具。
- [請求項6] 前記1組の前記凹部は、互いに、幅が同じであり、かつ深さが同じである、請求項5に記載の切削工具。
- [請求項7] 前記シャフト部の中心軸を含む断面における前記凹部の底面の形状が丸みを帯びている、請求項1から請求項6のいずれか1項に記載の切削工具。
- [請求項8] 前記シャフト部に、歪センサを取り付ける位置を示す目印が設けられる、請求項1から請求項7のいずれか1項に記載の切削工具。

- [請求項9] 前記凹部の底面から前記シャフト部の中心軸までの距離は、前記シャフト部における前記拡径部以外の部分の半径以上である、請求項1に記載の切削工具。
- [請求項10] 前記凹部の底面から前記シャフト部の中心軸までの距離は、前記シャフト部における前記拡径部以外の部分の半径より小さい、請求項1に記載の切削工具。
- [請求項11] 前記切削工具は、さらに、
前記シャフト部に取り付けられた歪センサを備える、請求項1から請求項10のいずれか1項に記載の切削工具。
- [請求項12] 前記歪センサは、前記凹部を跨ぐように前記シャフト部に取り付けられる、請求項11に記載の切削工具。
- [請求項13] 前記凹部の幅は、0.1mm以上かつ10mm以下である、請求項3に記載の切削工具。
- [請求項14] 前記凹部の深さは、2mm以上かつ40mm以下である、請求項3または請求項13に記載の切削工具。
- [請求項15] シャフト部を備える切削工具の前記シャフト部に取付可能なモジュールであって、
前記シャフト部が挿通可能な円筒形状を有し、内周面が前記シャフト部の周面を覆うように前記シャフト部に取付可能な本体を備え、
前記本体は、前記本体の外周面に形成された凹部を有する、モジュール。
- [請求項16] シャフト部を備える切削工具の前記シャフト部に取付可能なモジュールであって、
前記シャフト部の軸方向に沿って前記シャフト部に取付可能な柱状の本体を備え、
前記本体は、
前記本体の周面に形成された凹部と、
前記凹部近傍に設けられ、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを

含む、モジュール。

- [請求項17] シャフト部を含む切削工具と、
請求項15に記載のモジュールとを備える、切削工具ユニット。
- [請求項18] シャフト部を含む切削工具と、
請求項16に記載のモジュールとを備える、切削工具ユニット。
- [請求項19] 請求項11に記載の切削工具と、
管理装置とを備え、
前記切削工具は、前記歪センサの計測結果を示すセンサ情報を送信し、
前記管理装置は、前記切削工具から前記センサ情報を受信し、受信した前記センサ情報が示す計測結果を処理する、切削システム。
- [請求項20] 請求項17または請求項18に記載の切削工具ユニットと、
管理装置とを備え、
前記切削工具ユニットは、さらに、
前記モジュールに取り付けられた歪センサを含み、
前記切削工具ユニットは、前記歪センサの計測結果を示すセンサ情報を送信し、
前記管理装置は、前記切削工具ユニットから前記センサ情報を受信し、受信した前記センサ情報が示す計測結果を処理する、切削システム。
- [請求項21] 刃取付部と、
前記刃取付部につながるシャフト部とを備え、
前記シャフト部は、前記シャフト部の中心軸に垂直な断面において、円形または多角形の周面を持つ棒形状であり、
前記シャフト部は、前記中心軸方向に沿った一部である第1区間と、
前記中心軸方向において前記第1区間の一方側に隣り合う第2区間と、

前記中心軸方向において前記第 1 区間の他方側に隣り合う第 3 区間とを含み、

前記第 1 区間の剛性は、第 2 区間の剛性および第 3 区間の剛性よりも低い、切削工具。

[請求項22]

前記シャフト部は、

前記刃取付部に連続する切削側区間と、

前記刃取付部側の端部とは異なる端部を含む把持側区間と、

前記切削側区間と前記把持側区間との間に位置する中間区間とを含み、

前記中間区間は、前記切削側区間および前記把持側区間よりも太い形状を有し、

前記第 1 区間、前記第 2 区間および前記第 3 区間は、前記中間区間に設けられている、請求項 2 1 に記載の切削工具。

[請求項23]

前記第 1 区間は、

前記第 1 区間の周面に形成された凹部と、

前記凹部近傍に設けられ、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含む、請求項 2 1 に記載の切削工具。

[請求項24]

前記第 1 区間は、前記第 1 区間の周面に形成された凹部を有する、請求項 2 2 に記載の切削工具。

[請求項25]

前記第 1 区間は、前記第 1 区間の内部に形成された空洞部を含む、請求項 2 1 または請求項 2 2 に記載の切削工具。

[請求項26]

シャフト部を備え、

前記シャフト部は、前記シャフト部のうちの他の部分よりも径が太い拡径部を含み、

前記拡径部は、前記拡径部の内部に形成された空洞部を含む、切削工具。

[請求項27]

シャフト部を備え、

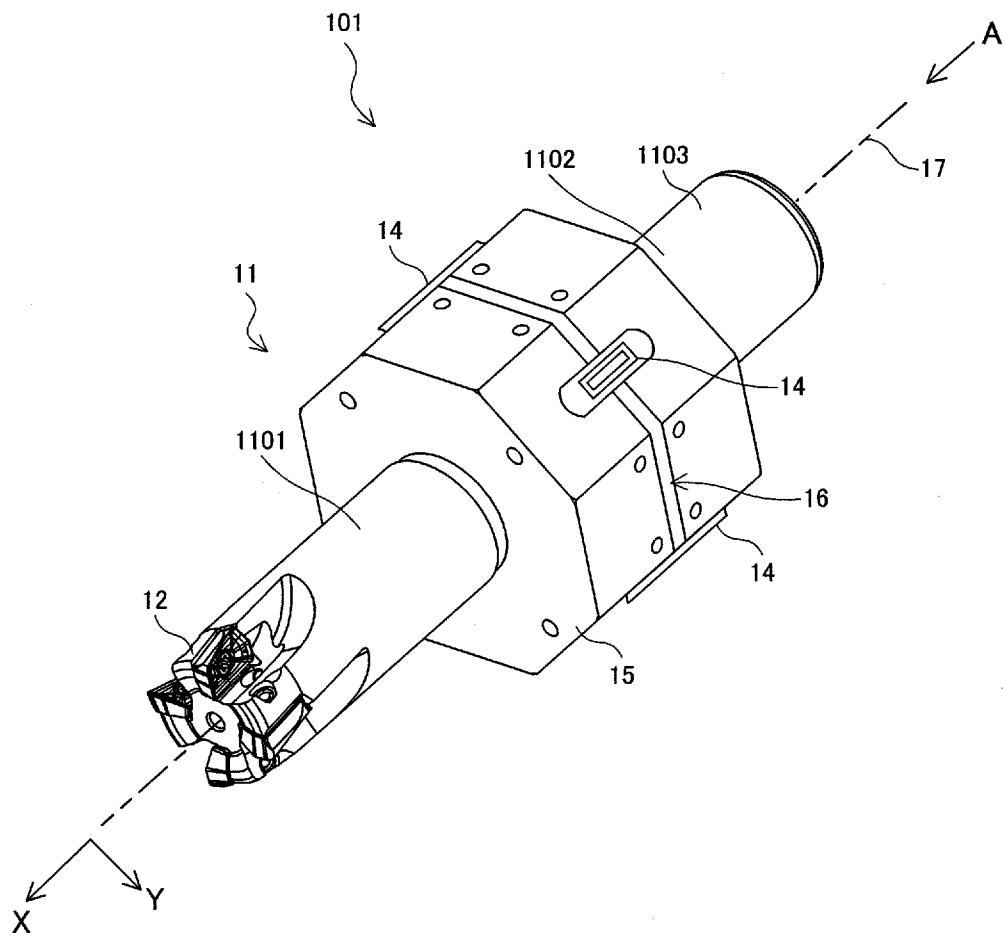
前記シャフト部は、

前記シャフト部の内部に形成された空洞部と、

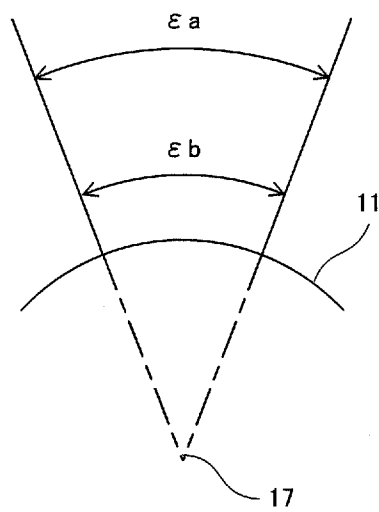
前記シャフト部の周面において、歪センサを取付可能なセンサ取付部とを含み、

前記センサ取付部は、前記シャフト部の中心軸方向に垂直な方向において前記空洞部を前記シャフト部の周面に投影した場合に、前記空洞部と重なる、切削工具。

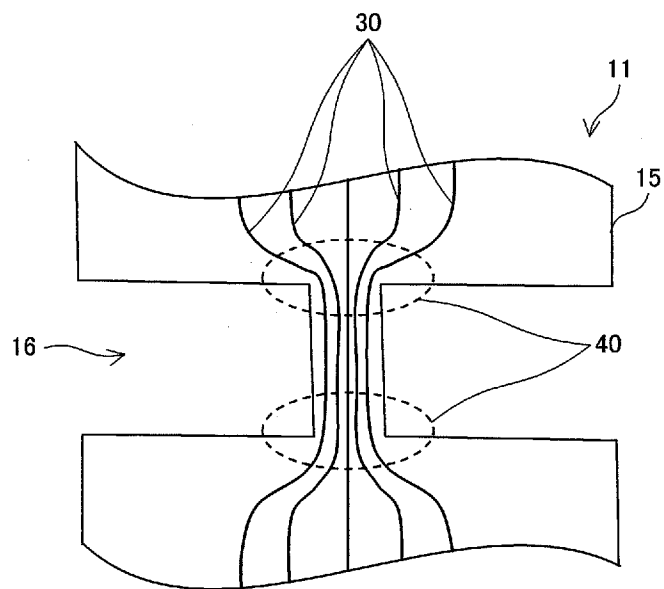
[図1]



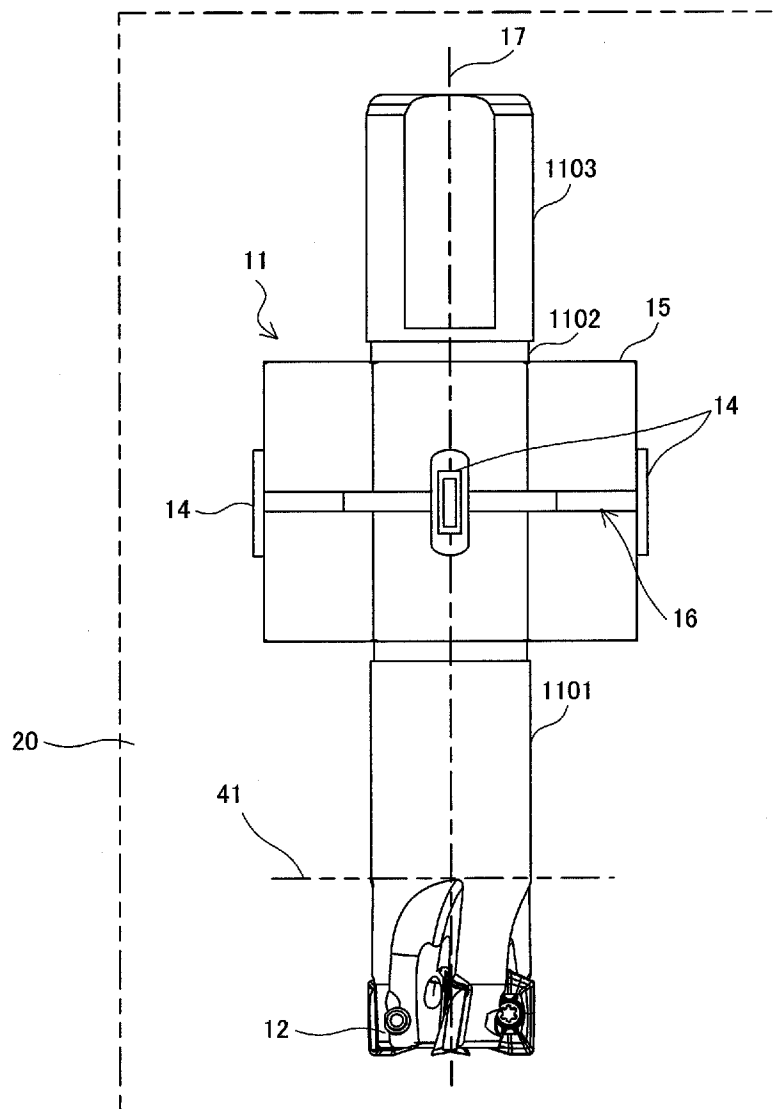
[図2]



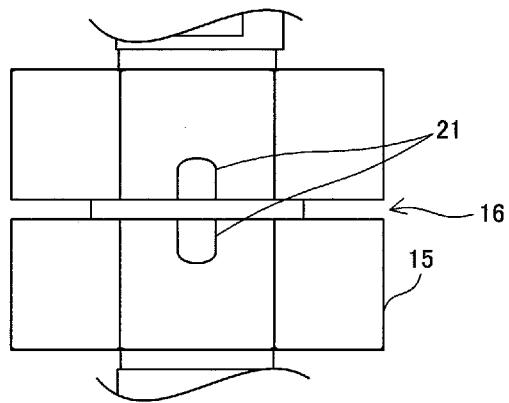
[図3]



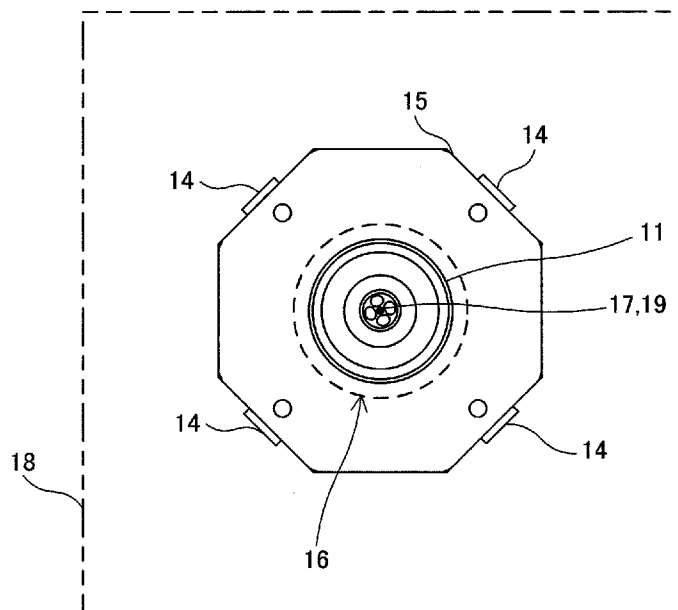
[図4]



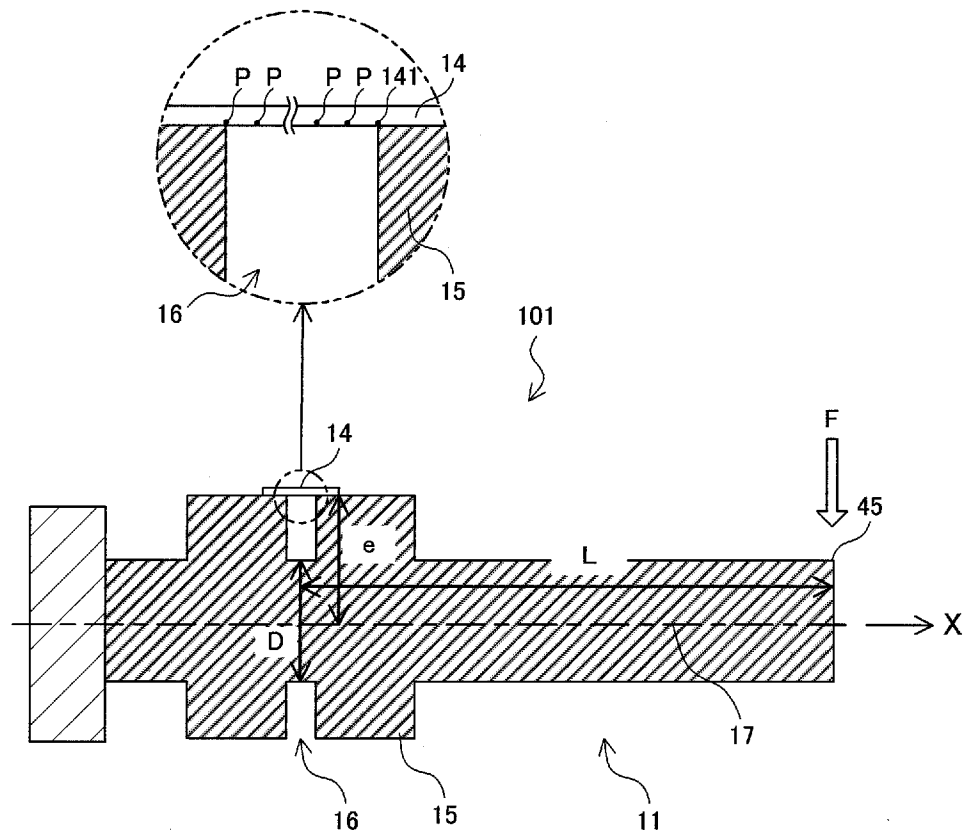
[図5]



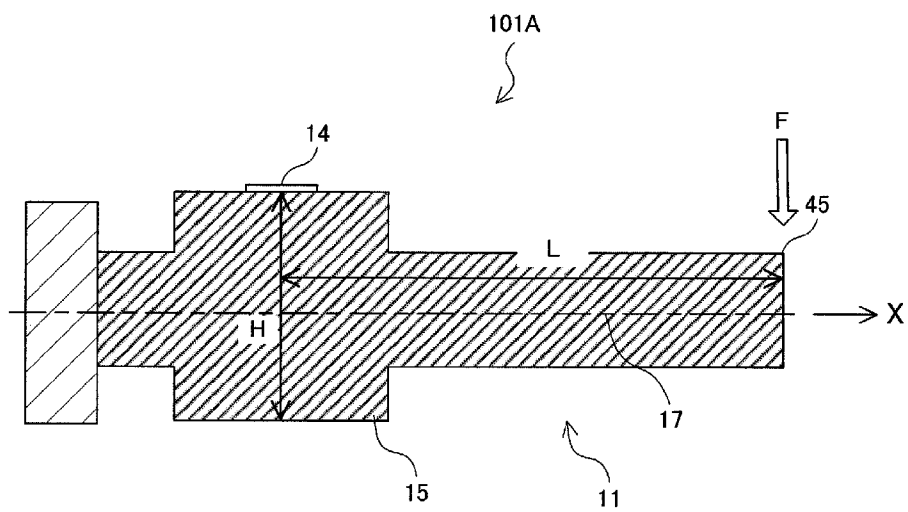
[図6]



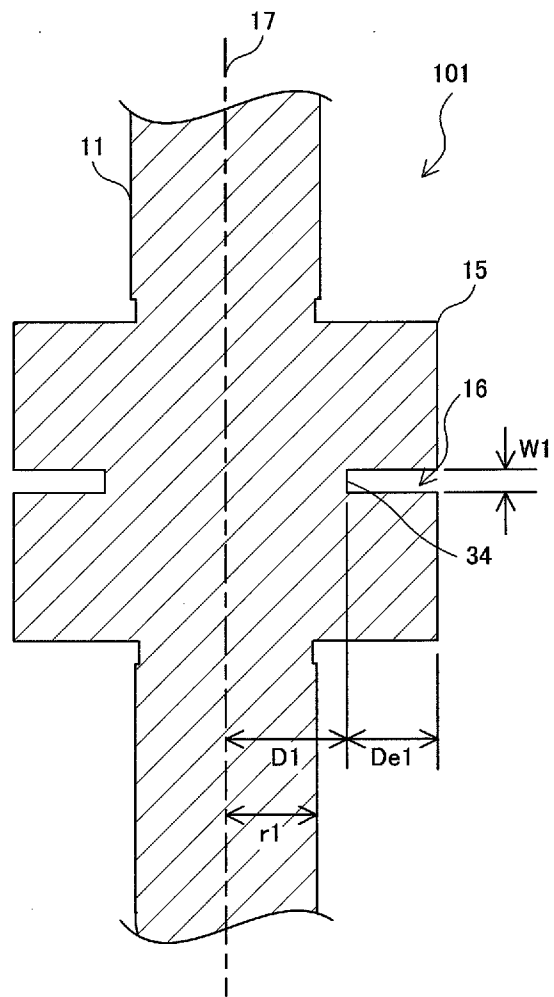
[図7]



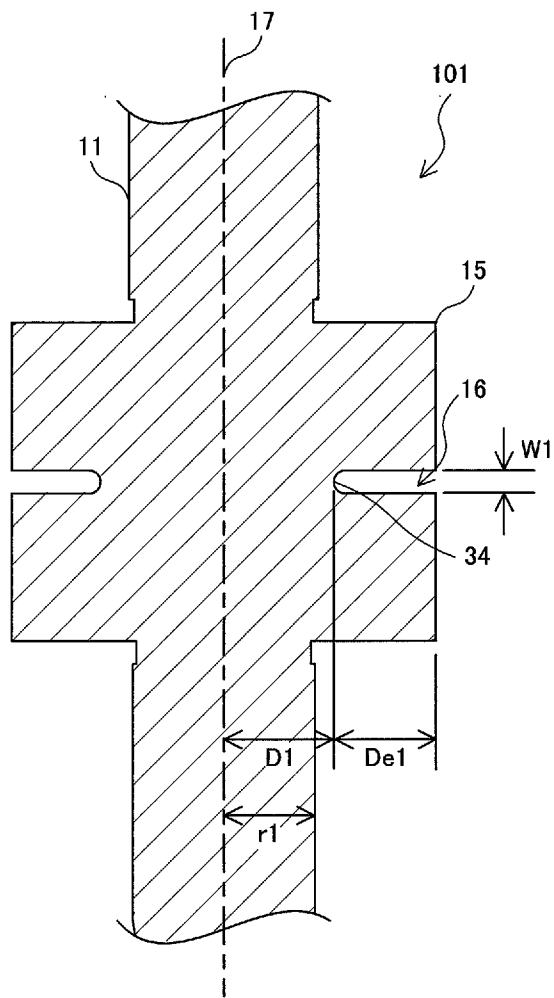
[図8]



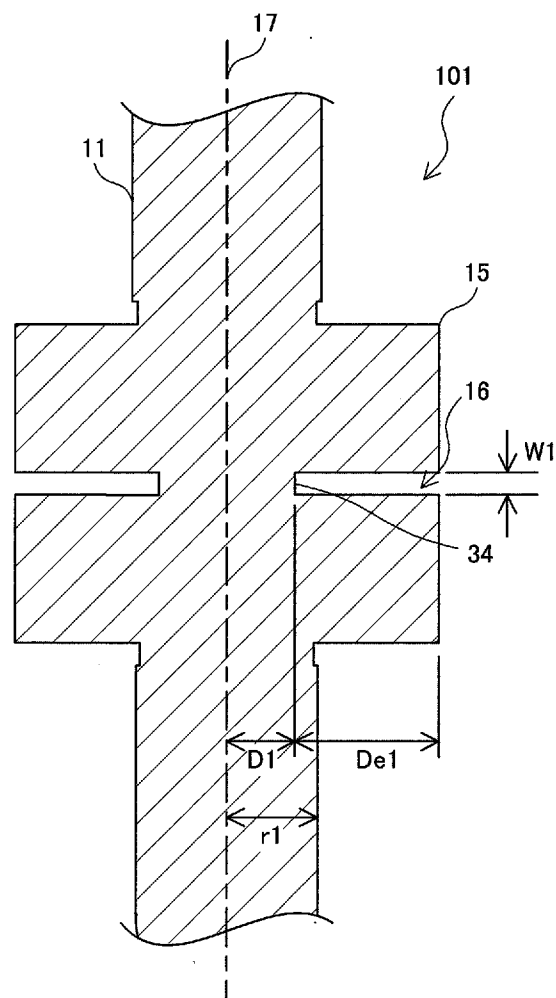
[図9]



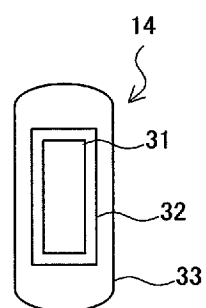
[図10]



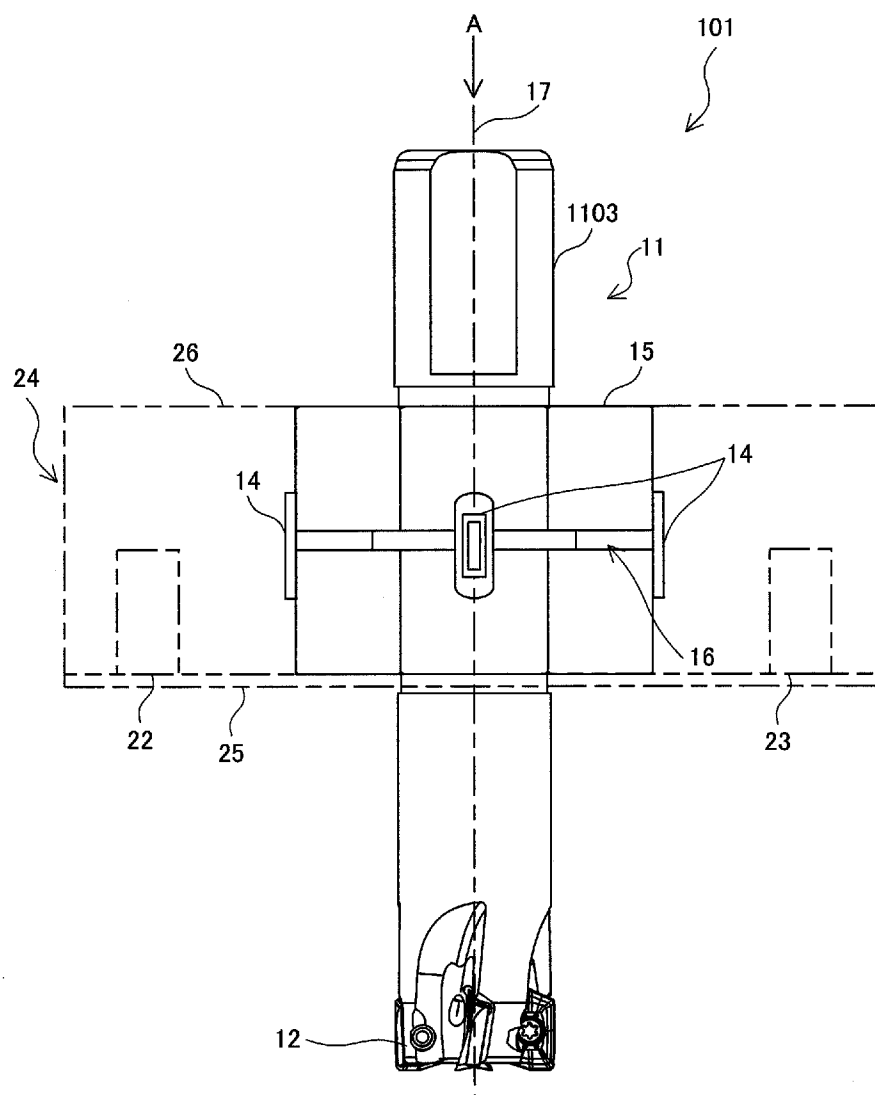
[図11]



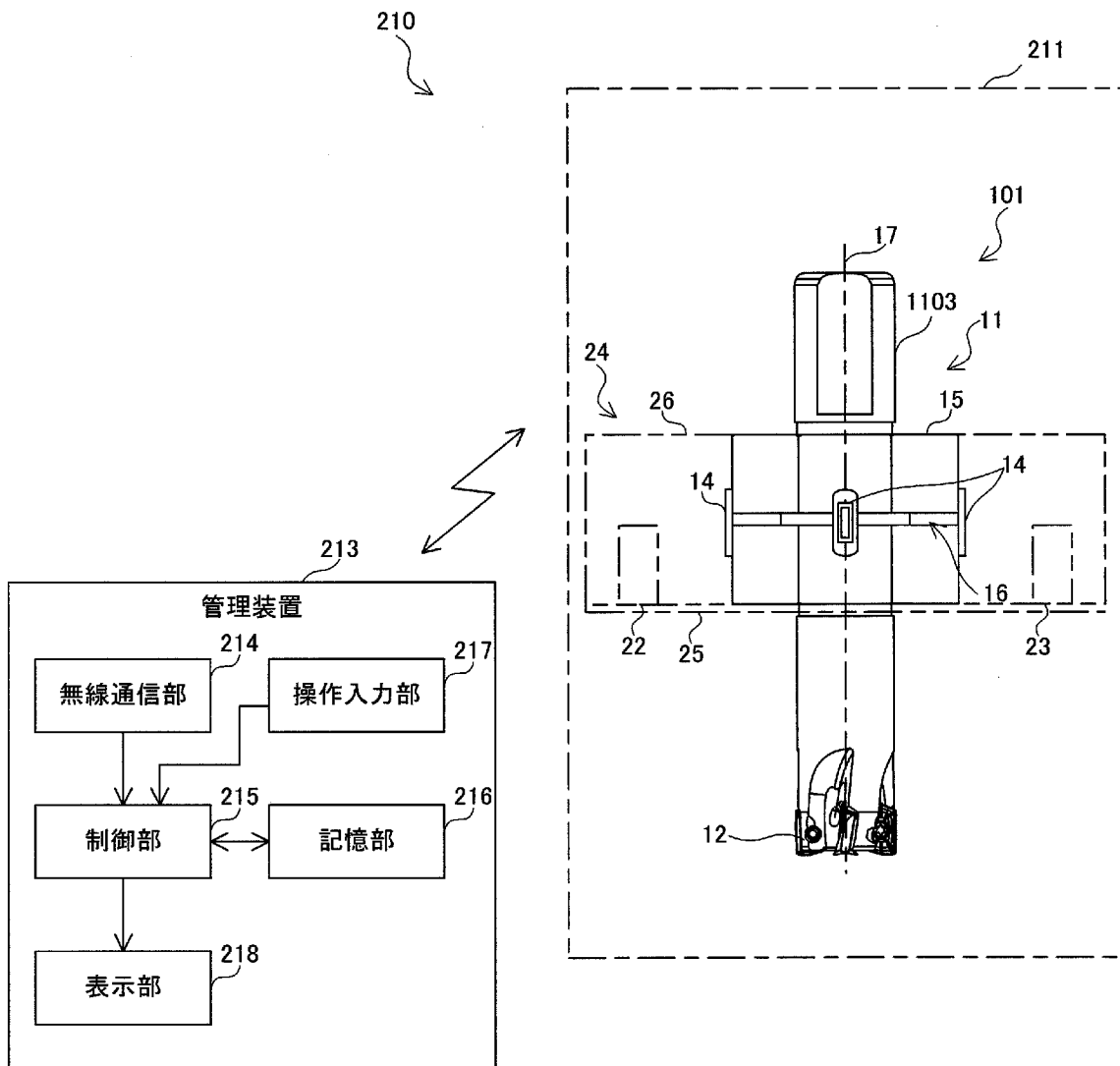
[図12]



[図13]

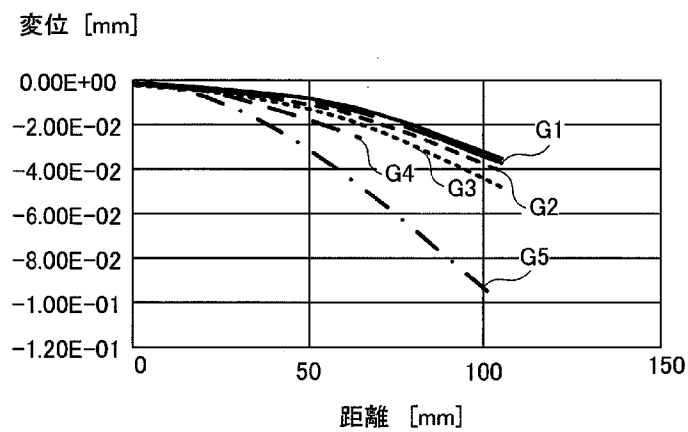


[図14]

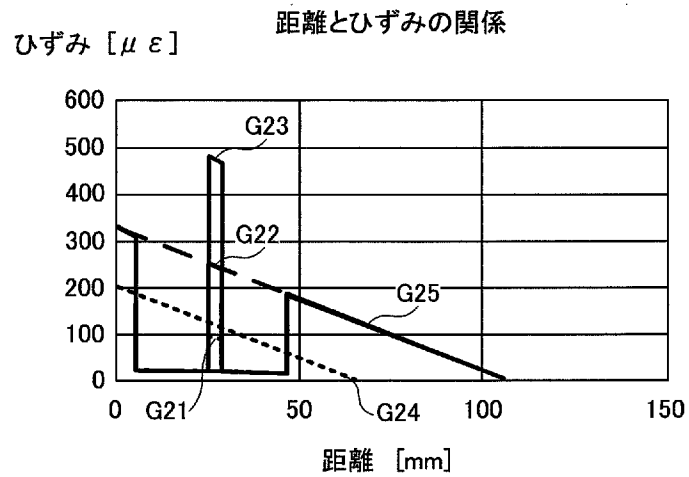


[図15]

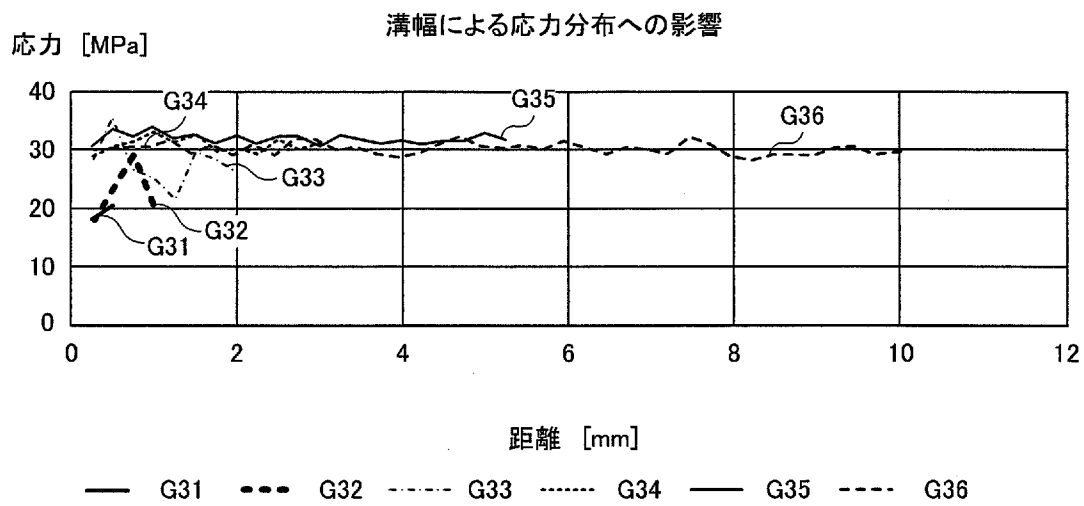
距離と変位の関係



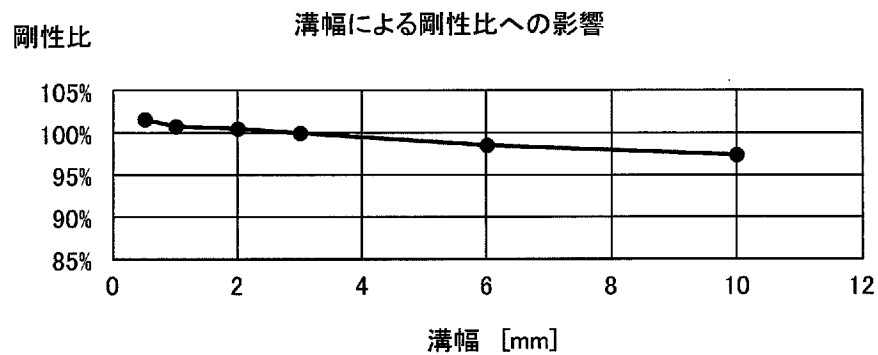
[図16]



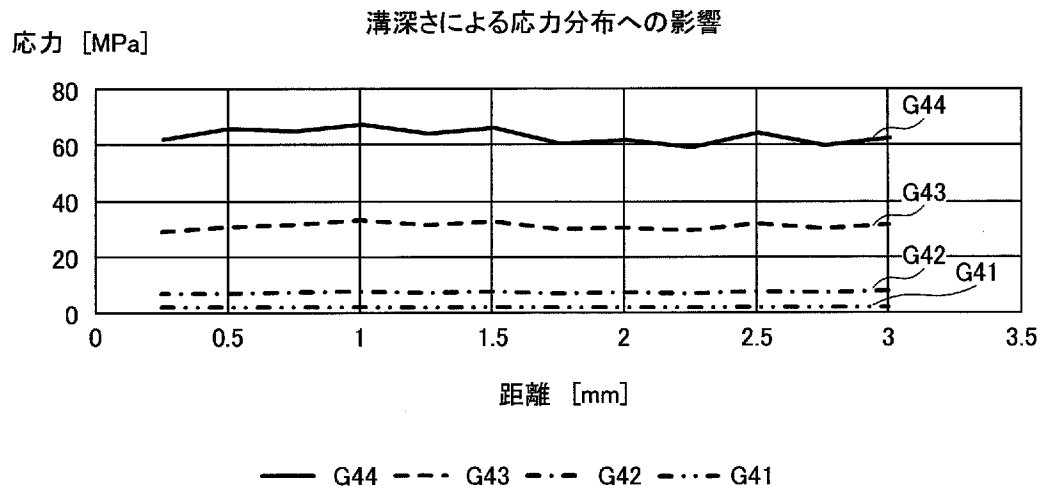
[図17]



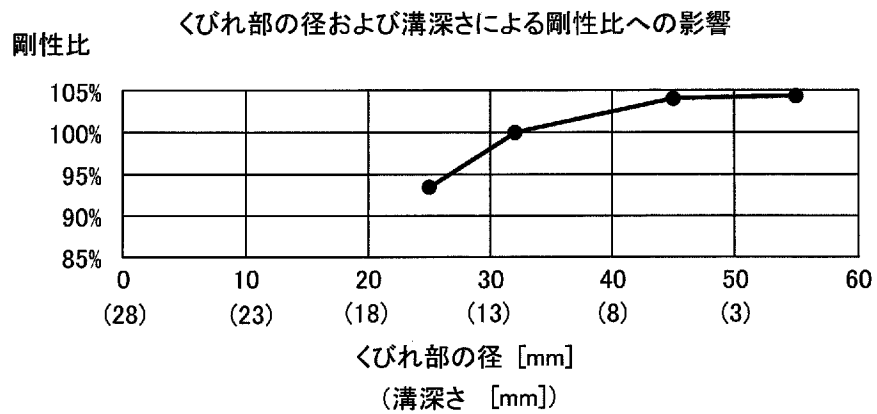
[図18]



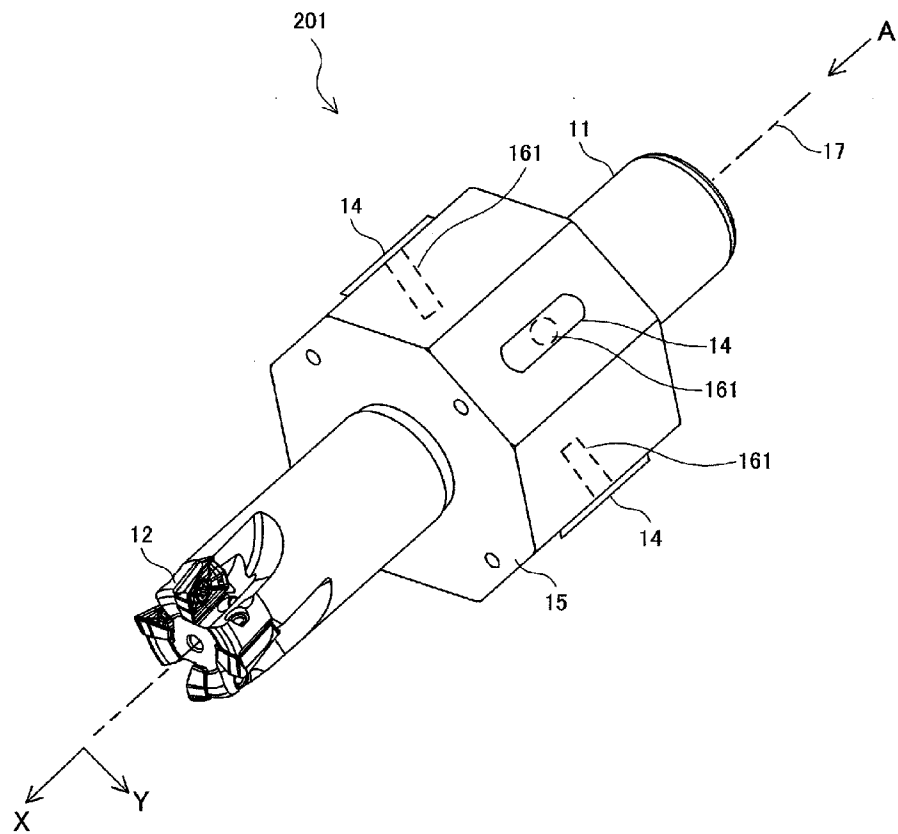
[図19]



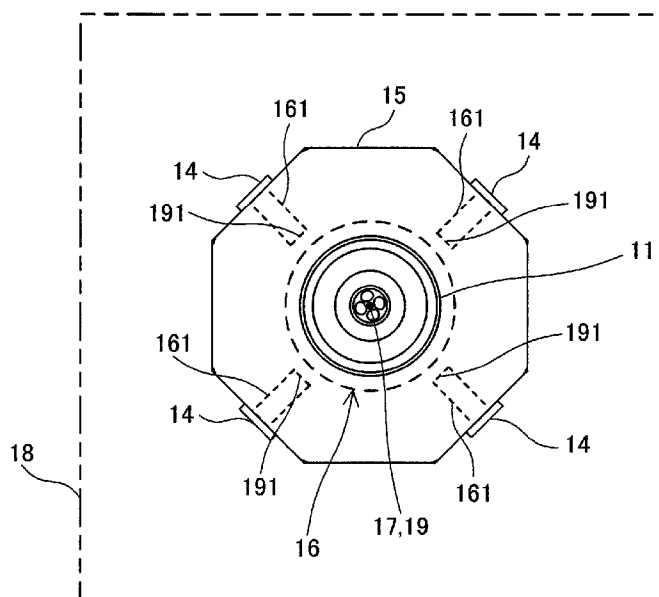
[図20]



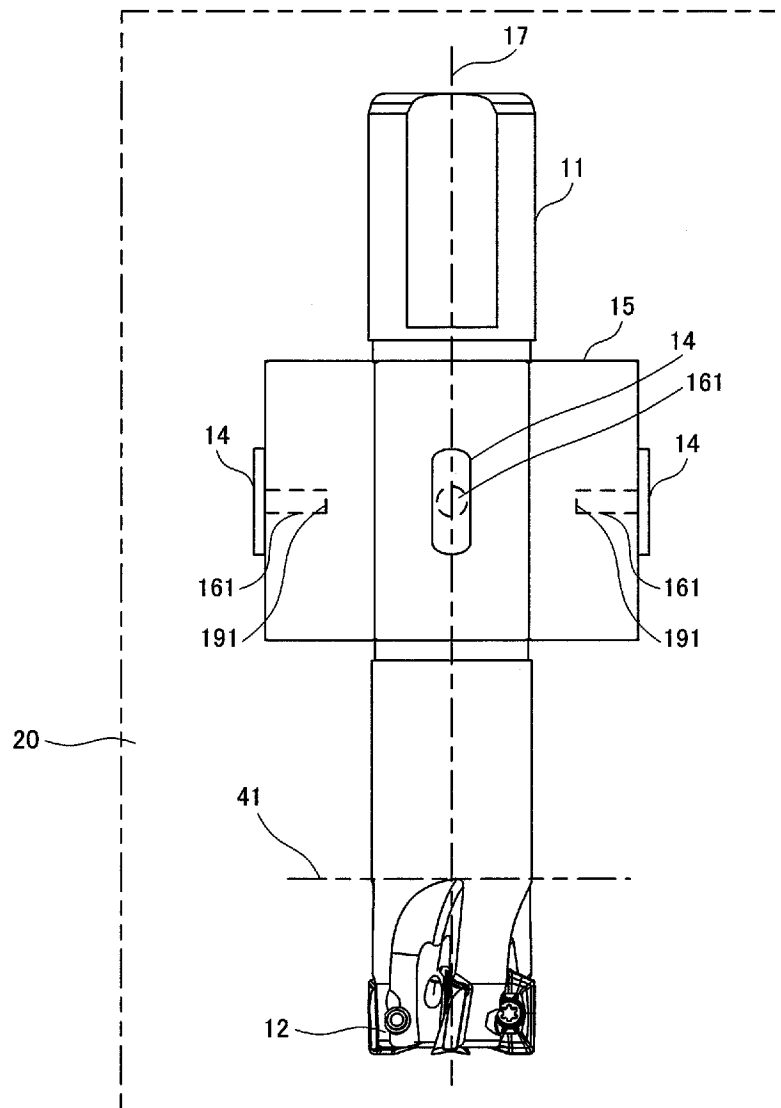
[図21]



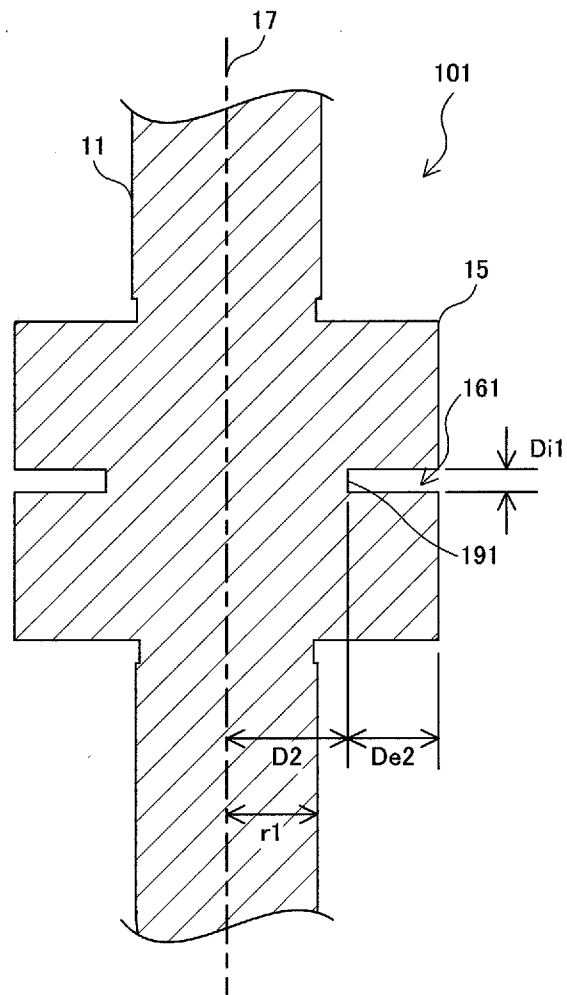
[図22]



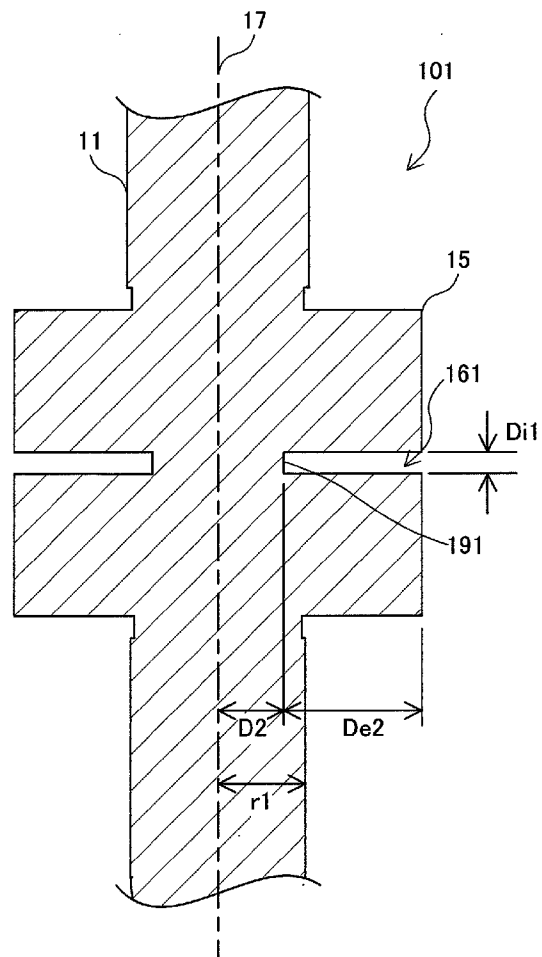
[図23]



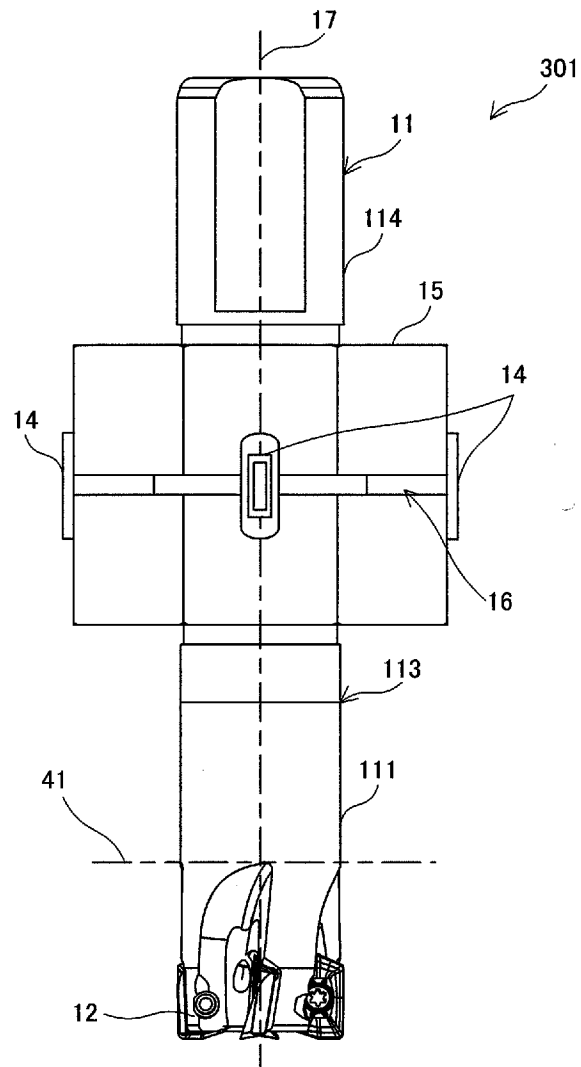
[図24]



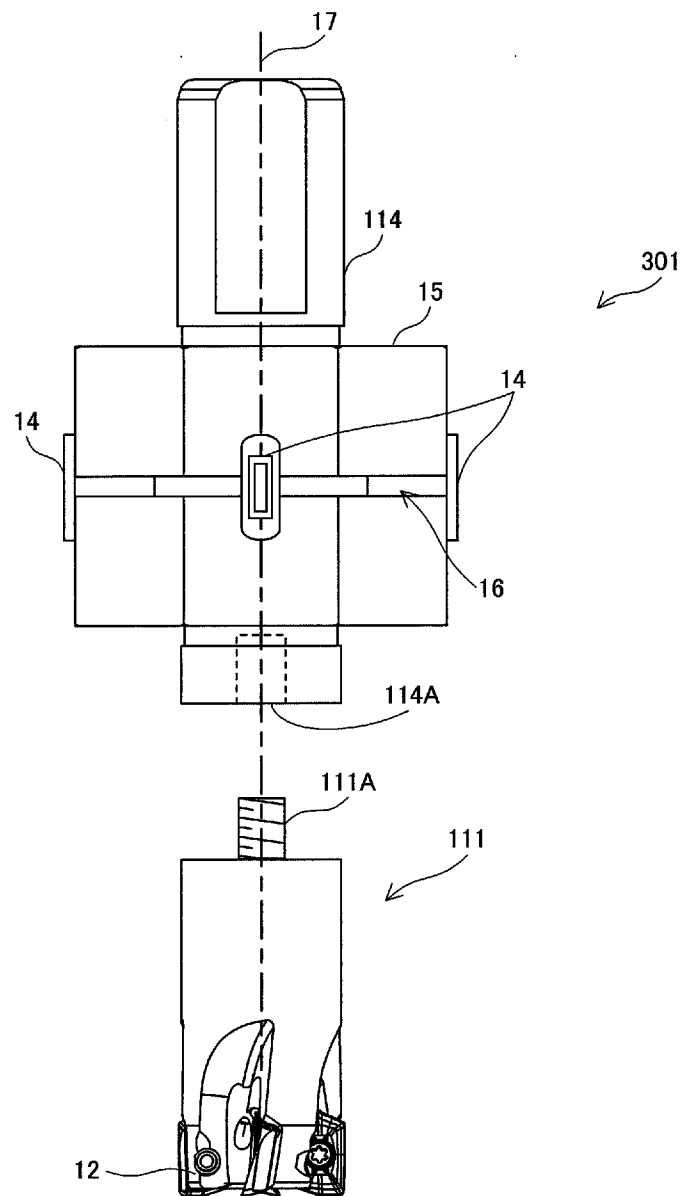
[図26]



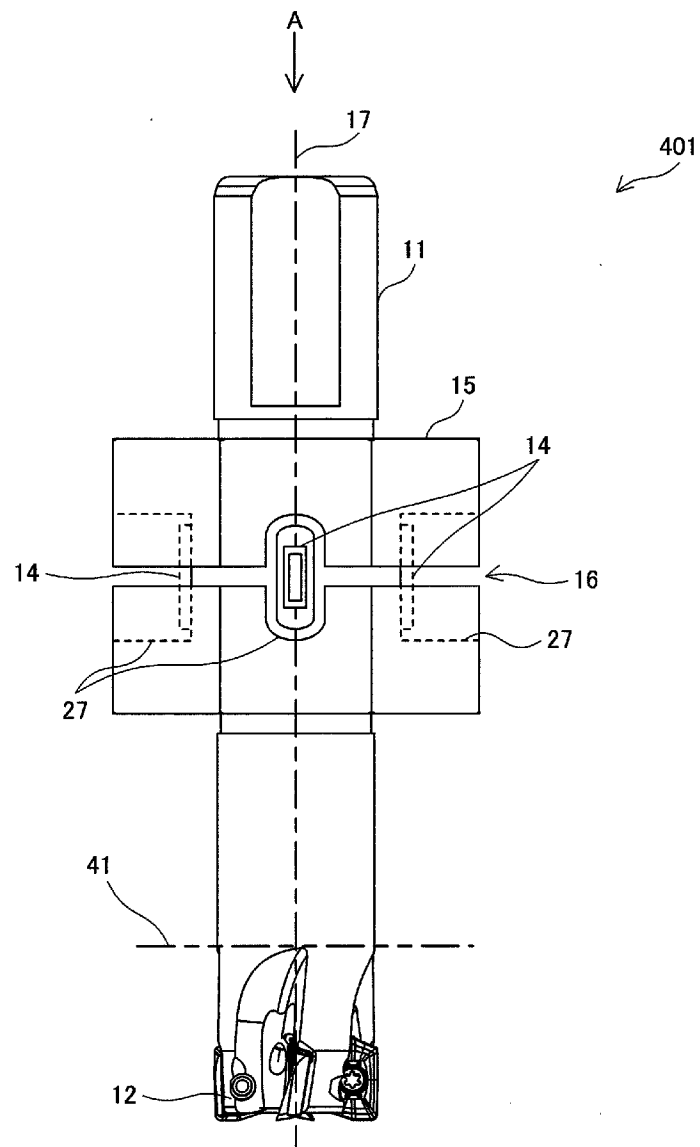
[図27]



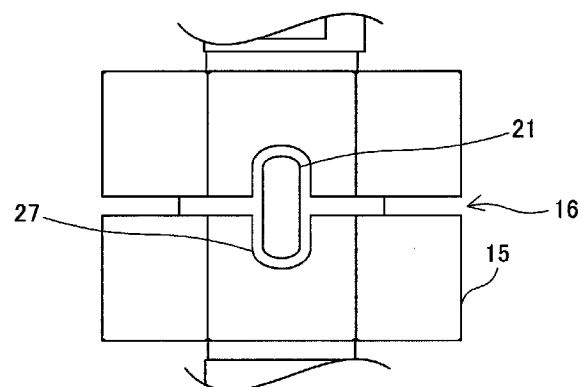
[図28]



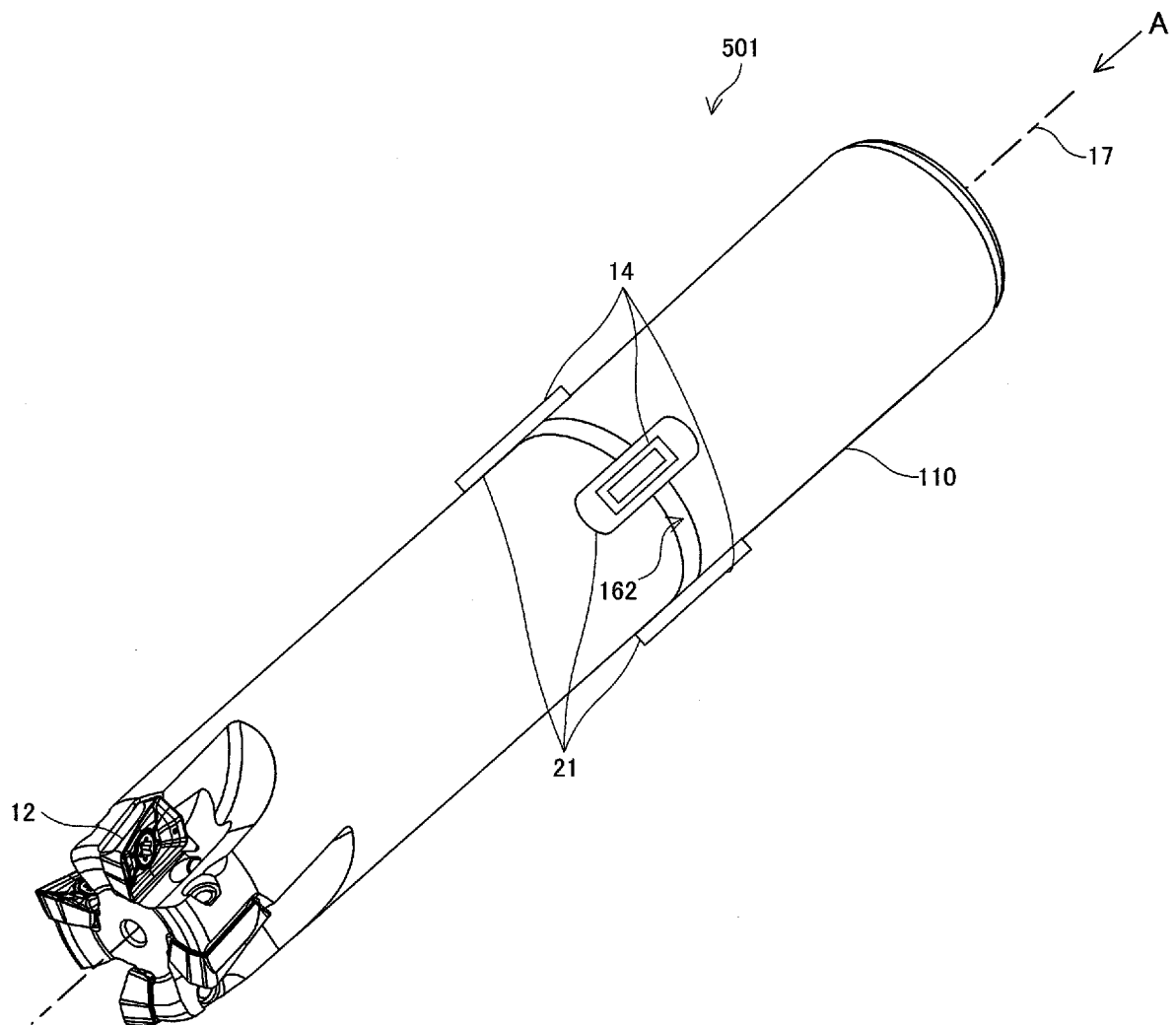
[図29]



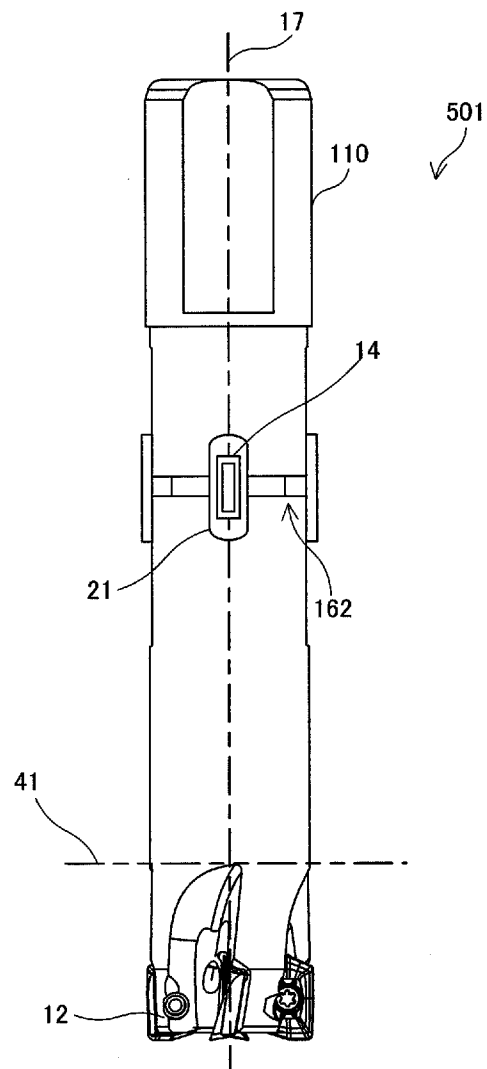
[図30]



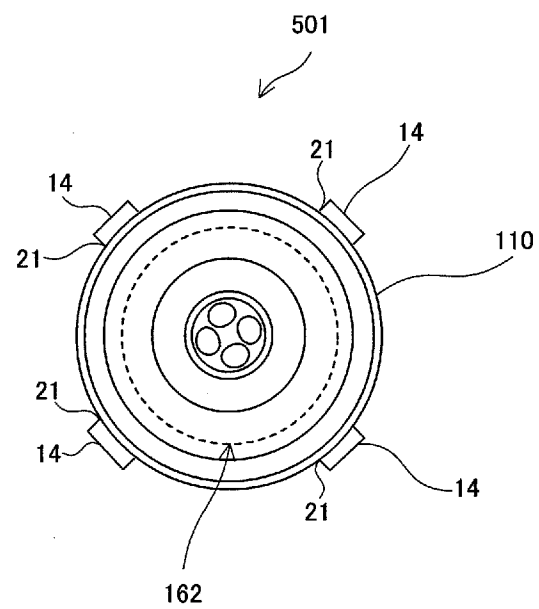
[図31]



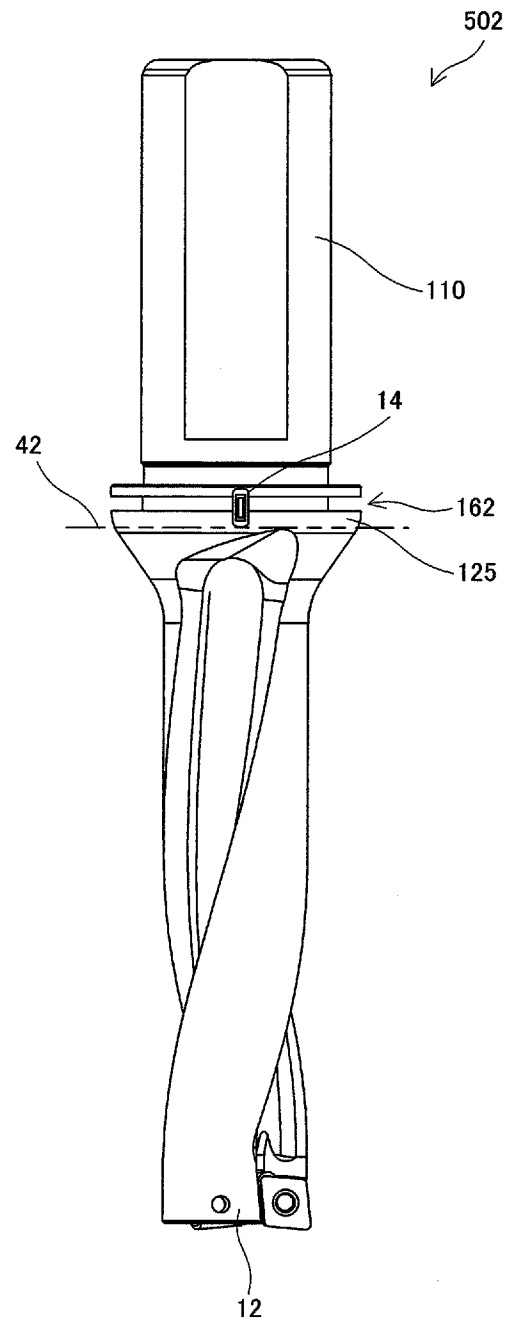
[図32]



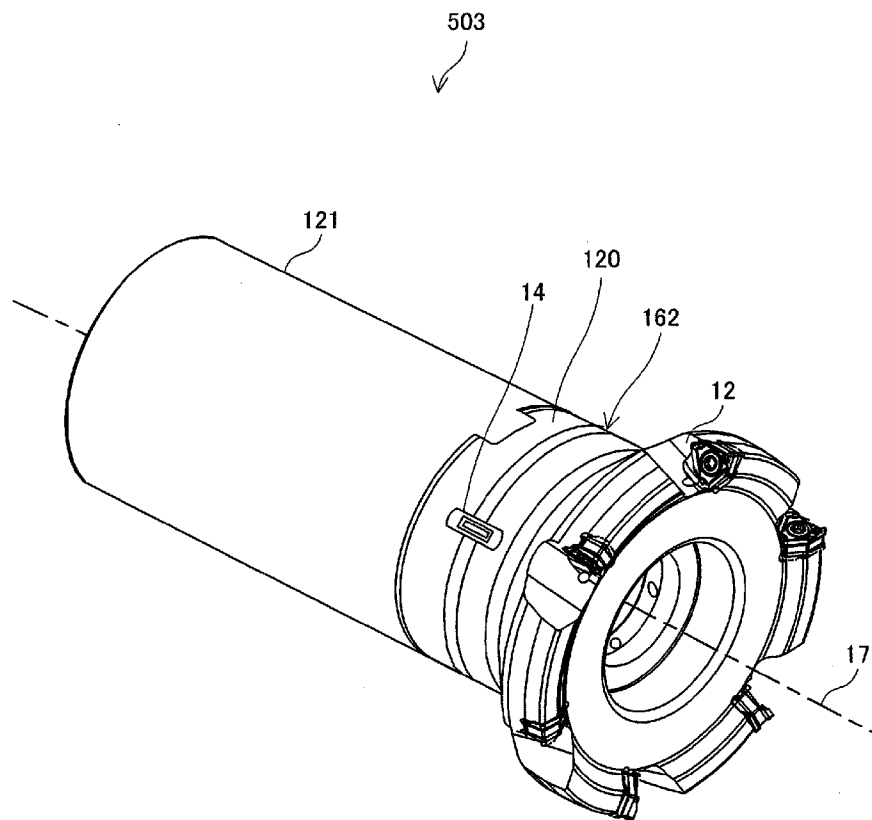
[図33]



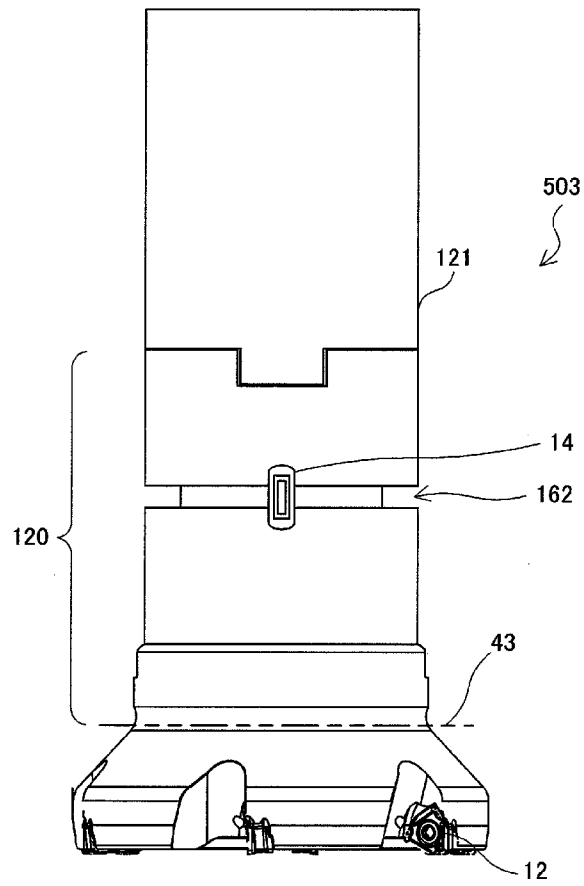
[図34]



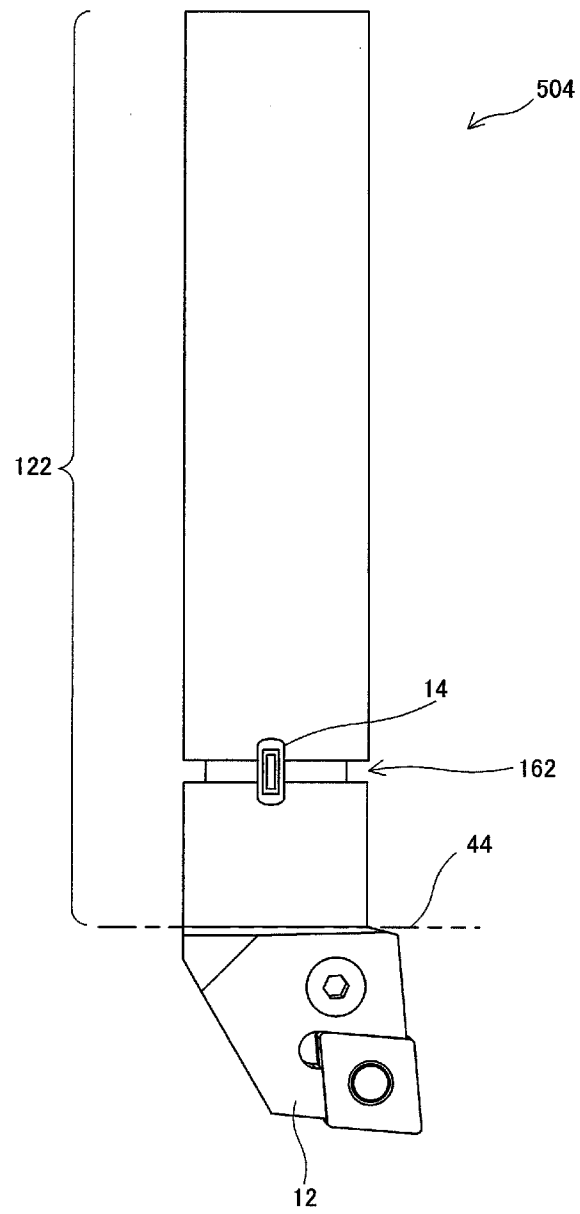
[図35]



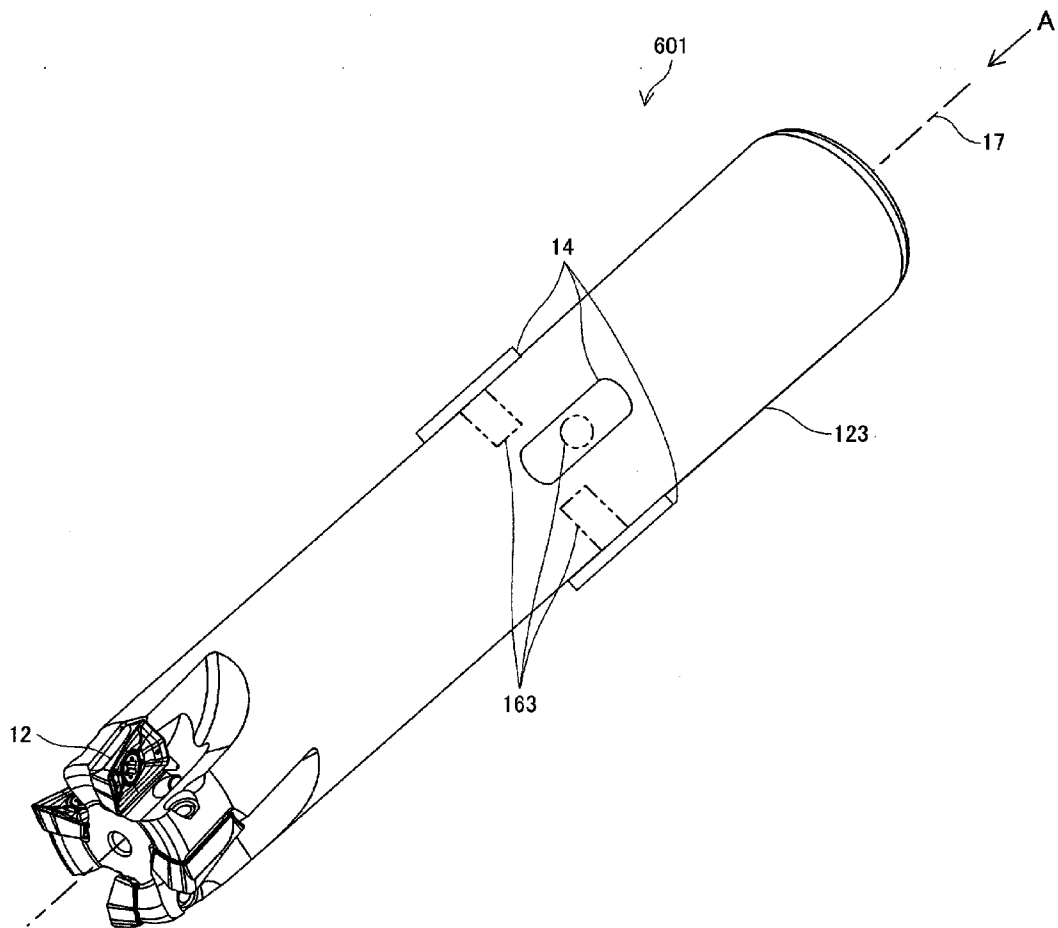
[図36]



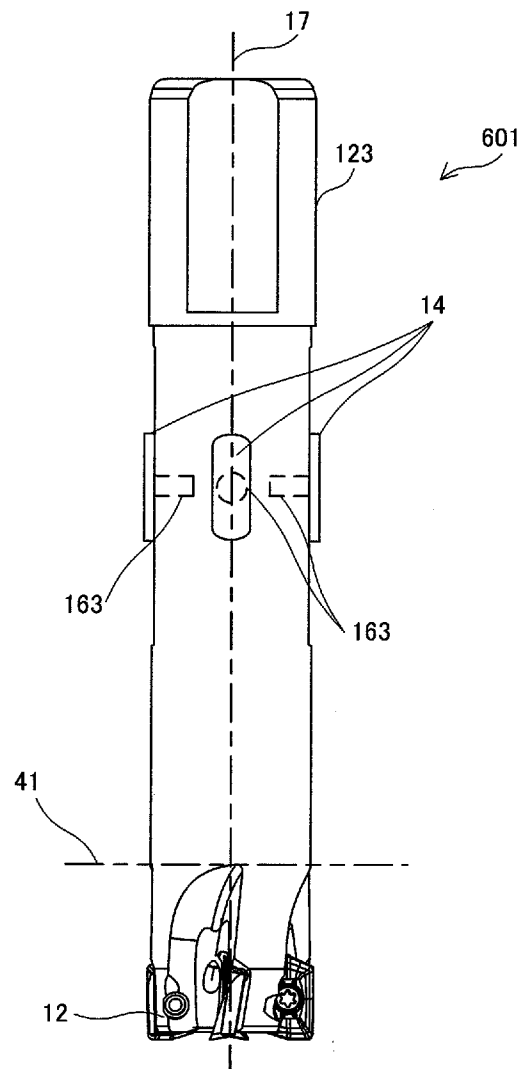
[図37]



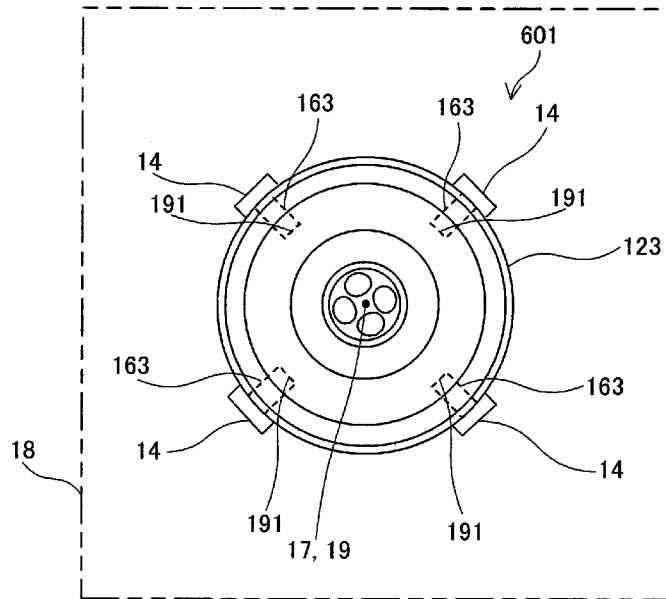
[図38]



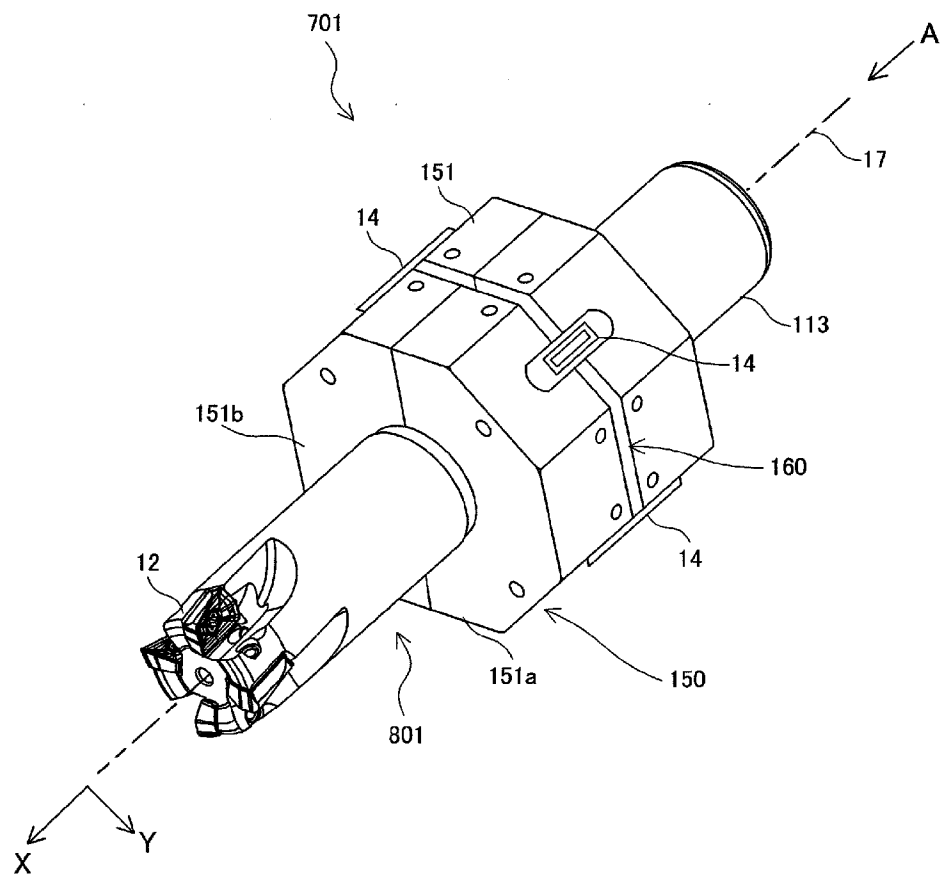
[図39]



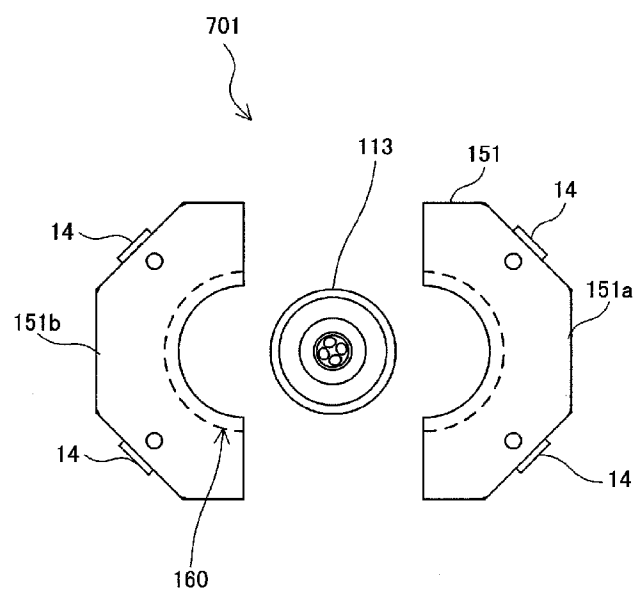
[図40]



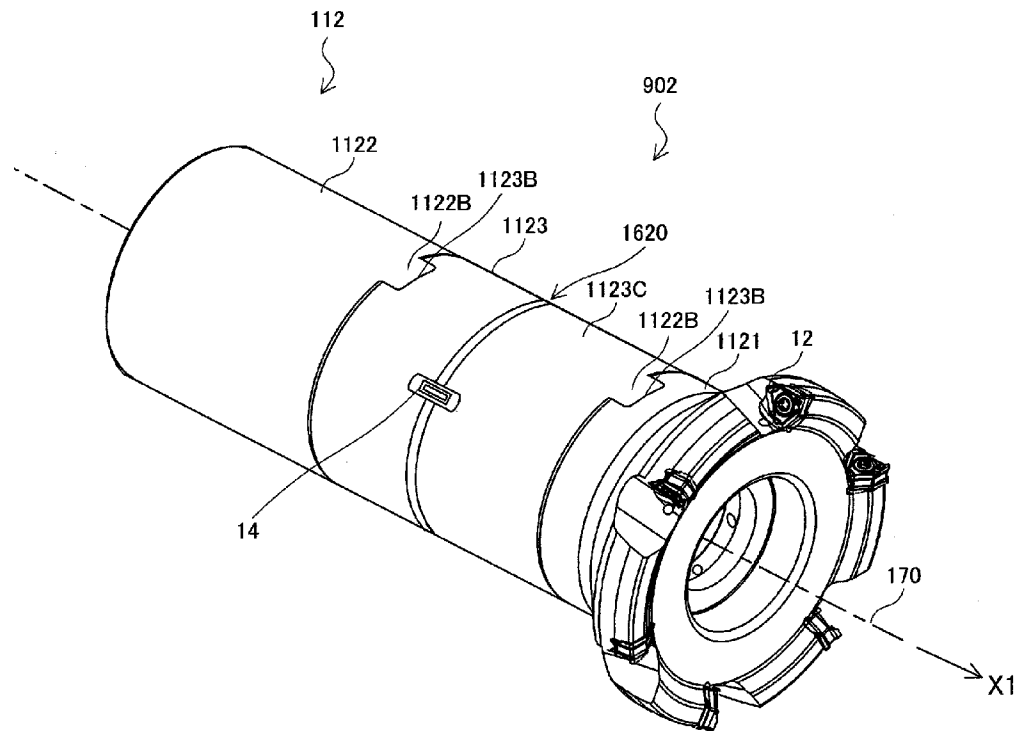
[図41]



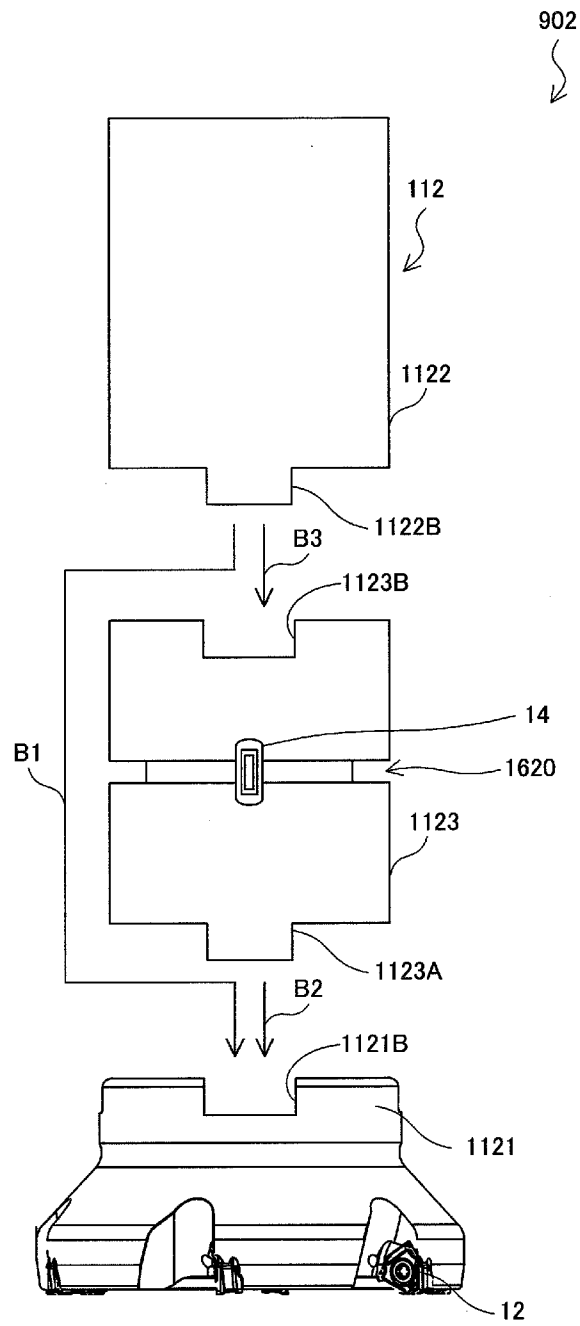
[図42]



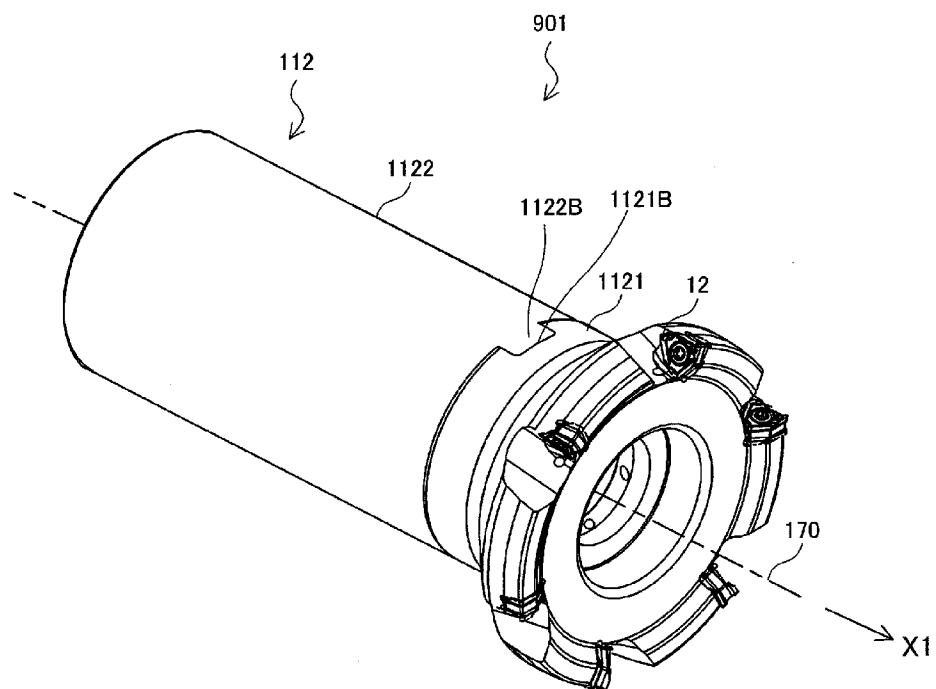
[図43]



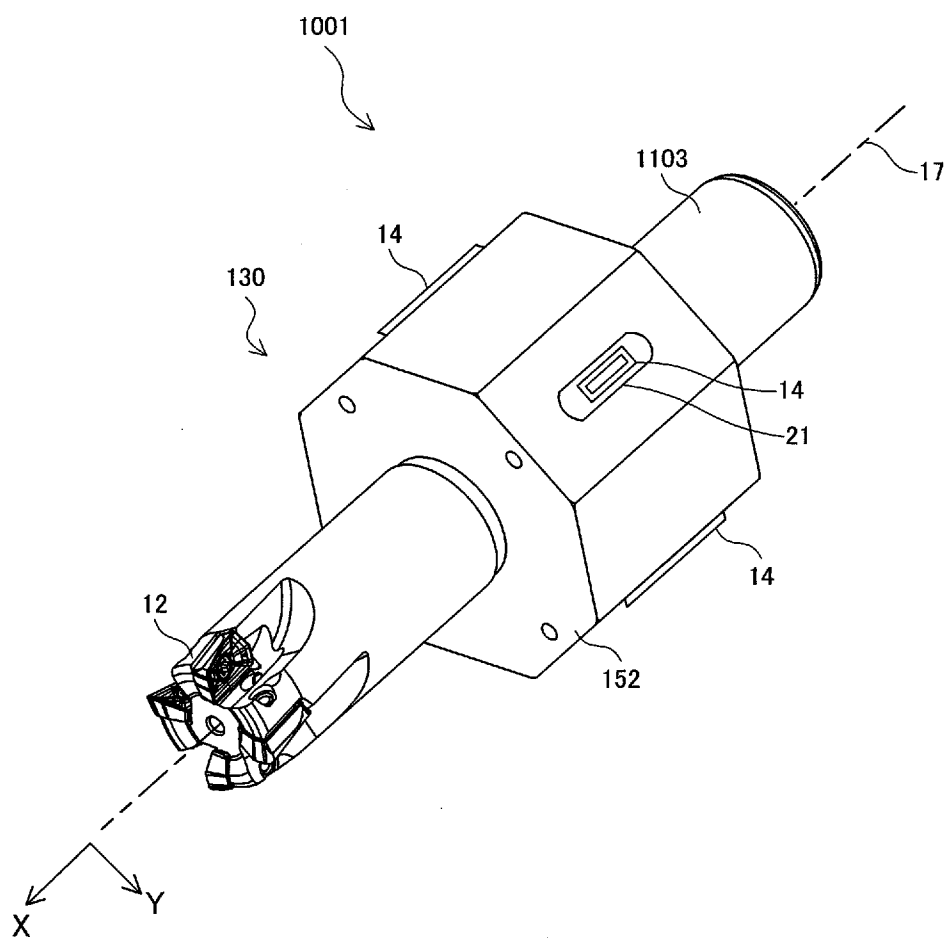
[図44]



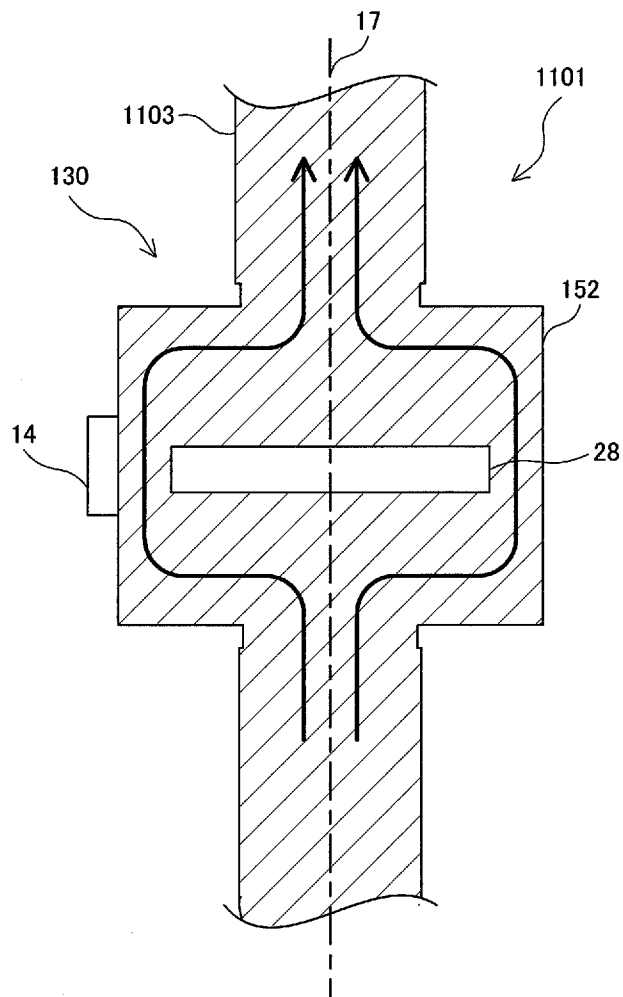
[図45]



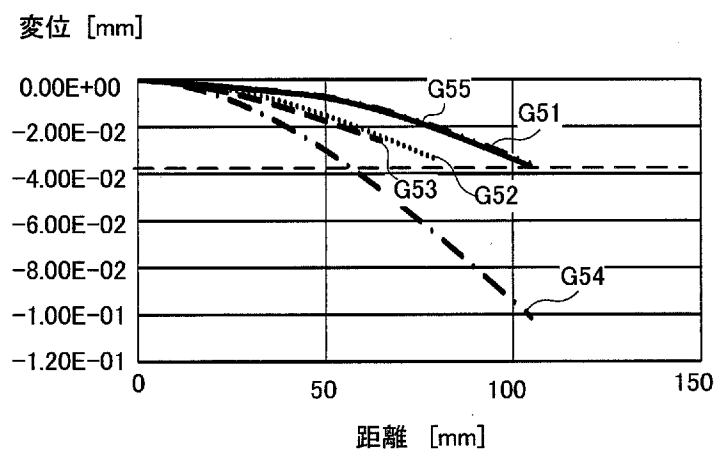
[図46]



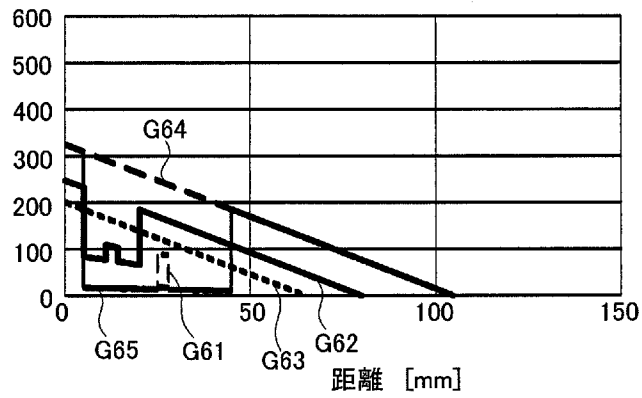
[図47]



[図48]

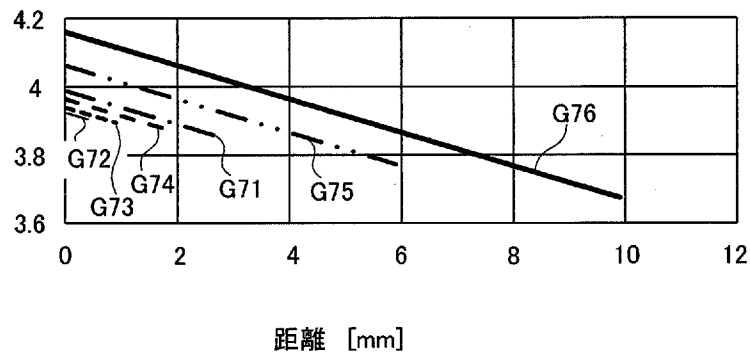


[図49]

ひずみ [$\mu\epsilon$]

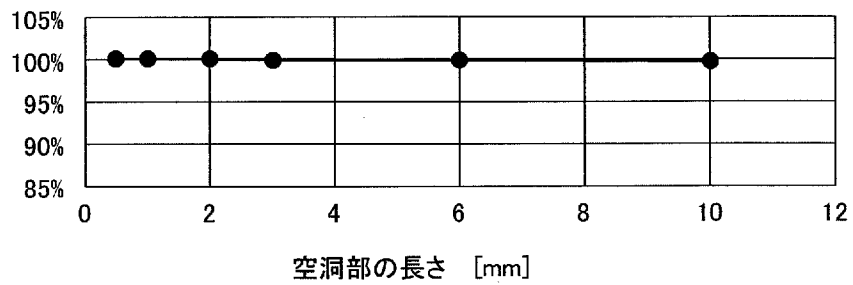
[図50]

応力 [Mpa]

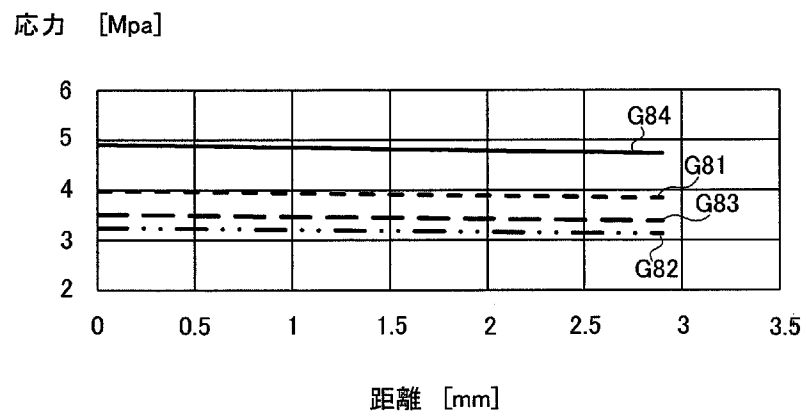


[図51]

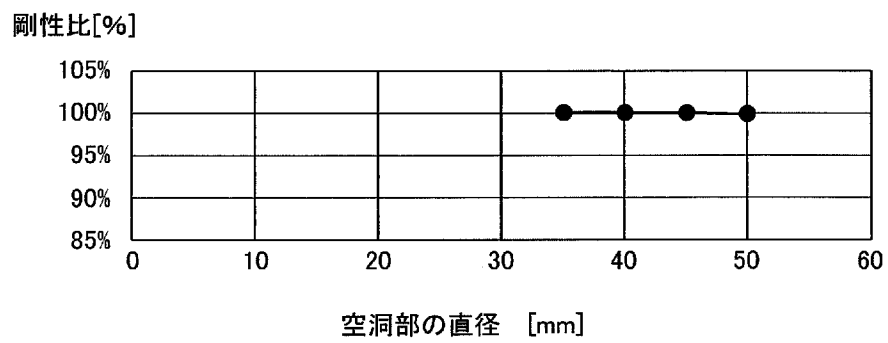
剛性比[%]



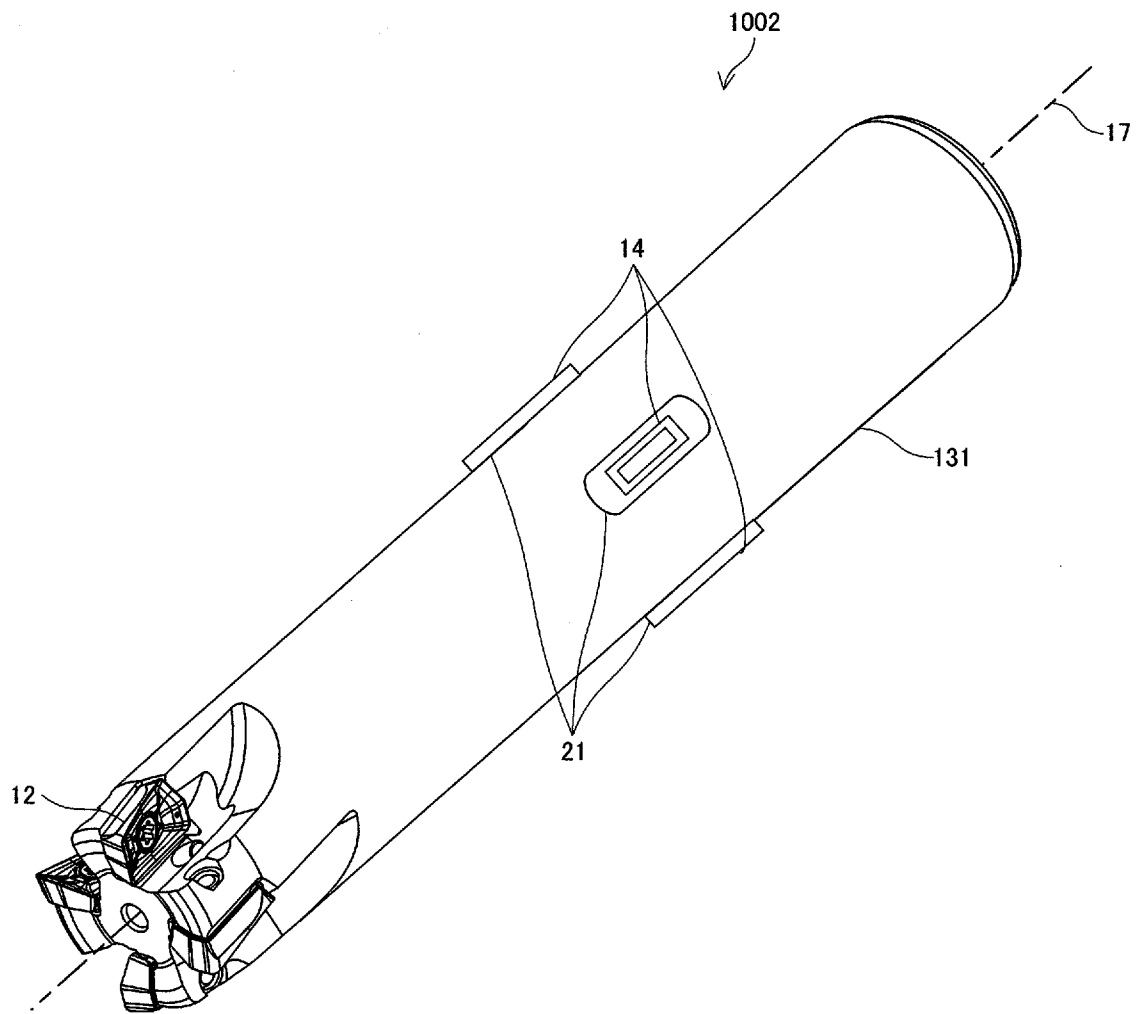
[図52]



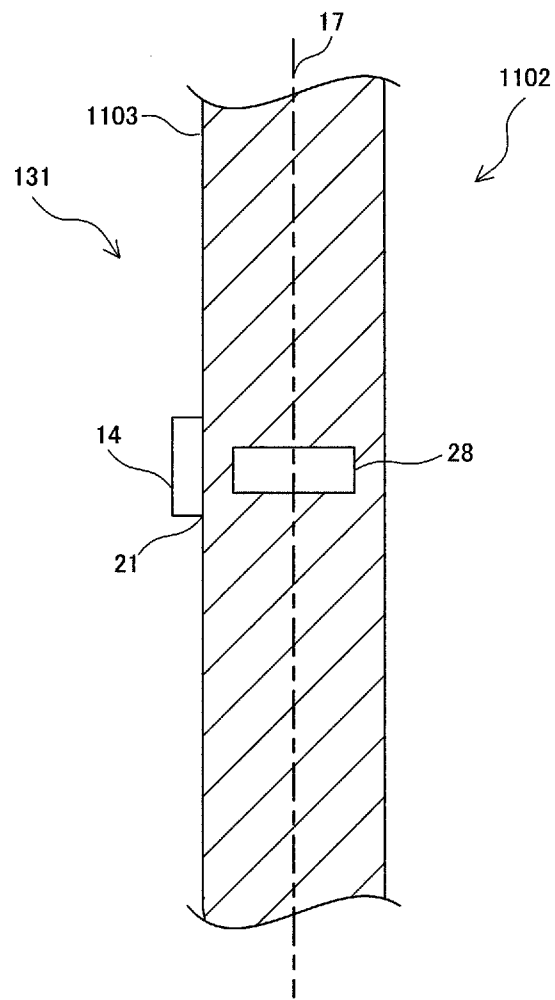
[図53]



[図54]

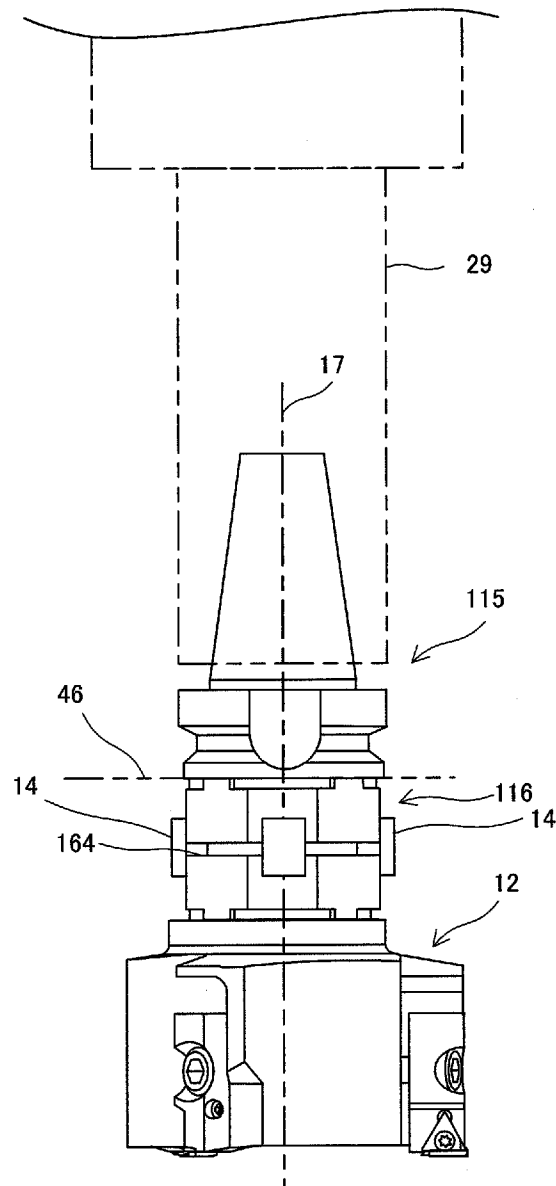


[図55]



[図56]

505



INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2020/032804

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

B23B 27/00 (2006.01) i; B23C 9/00 (2006.01) i; B23B 51/00 (2006.01) i; B23Q 17/09 (2006.01) i

FI: B23C9/00 Z; B23Q17/09 B; B23Q17/09 C; B23B27/00 D; B23B51/00 Z; B23Q17/09 H

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

B23B27/00; B23C9/00; B23Q17/09; B23B51/00

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Published examined utility model applications of Japan	1922-1996
Published unexamined utility model applications of Japan	1971-2020
Registered utility model specifications of Japan	1996-2020
Published registered utility model applications of Japan	1994-2020

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X Y	CN 106112694 A (UNIV YANSHAN) 16 November 2016 (2016-11-16) paragraphs [0007], [0019]-[0020], [0026], fig. 1-5, 9	1-4, 7-11, 15, 17, 19-25 2-8, 11-14, 20
Y	JP 2012-4490 A (TOKYO ELECTRON LTD.) 05 January 2012 (2012-01-05) paragraph [0045]	2-8, 11-14
X Y	JP 59-500429 A (CAMTECH INC.) 15 March 1984 (1984-03-15) page 16, upper right column, line 17 to page 18, upper left column, line 2, fig. 16-17	16, 18 20
A	JP 9-174384 A (MITSUBISHI MATERIALS CORP.) 08 July 1997 (1997-07-08) fig. 1	1-2, 15-16
A	CN 104139322 A (HARBIN INST OF TECHNOLOGY) 12 November 2014 (2014-11-12) fig. 1	1-2
A	CN 110103076 A (BEIJING INSTITUTE TECH) 09 August 2019 (2019-08-09) fig. 1-4	1-2

☐ Further documents are listed in the continuation of Box C.

☒ See patent family annex.

* Special categories of cited documents:

"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance

"E" earlier application or patent but published on or after the international filing date

"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)

"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means

"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art

"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search
27 October 2020 (27.10.2020)

Date of mailing of the international search report
10 November 2020 (10.11.2020)

Name and mailing address of the ISA/
Japan Patent Office
3-4-3, Kasumigaseki, Chiyoda-ku,
Tokyo 100-8915, Japan

Authorized officer

Telephone No.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2020/032804

Box No. II Observations where certain claims were found unsearchable (Continuation of item 2 of first sheet)

This international search report has not been established in respect of certain claims under Article 17(2)(a) for the following reasons:

1. ☐ Claims Nos.:
because they relate to subject matter not required to be searched by this Authority, namely:

2. ☐ Claims Nos.:
because they relate to parts of the international application that do not comply with the prescribed requirements to such an extent that no meaningful international search can be carried out, specifically:

3. ☐ Claims Nos.:
because they are dependent claims and are not drafted in accordance with the second and third sentences of Rule 6.4(a).

Box No. III Observations where unity of invention is lacking (Continuation of item 3 of first sheet)

This International Searching Authority found multiple inventions in this international application, as follows:
See extra sheet

1. ☐ As all required additional search fees were timely paid by the applicant, this international search report covers all searchable claims.
2. ☐ As all searchable claims could be searched without effort justifying additional fees, this Authority did not invite payment of additional fees.
3. ☐ As only some of the required additional search fees were timely paid by the applicant, this international search report covers only those claims for which fees were paid, specifically claims Nos.: 1-25

4. ☐ No required additional search fees were timely paid by the applicant. Consequently, this international search report is restricted to the invention first mentioned in the claims; it is covered by claims Nos.:

Remark on Protest

- ☐ The additional search fees were accompanied by the applicant's protest and, where applicable, the payment of a protest fee.
- ☐ The additional search fees were accompanied by the applicant's protest but the applicable protest fee was not paid within the time limit specified in the invitation.
- ☒ No protest accompanied the payment of additional search fees.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT
Information on patent family members

International application No.

PCT/JP2020/032804

Patent Documents referred in the Report	Publication Date	Patent Family	Publication Date
CN 106112694 A	16 Nov. 2016	(Family: none)	
JP 2012-4490 A	05 Jan. 2012	(Family: none)	
JP 59-500429 A	15 Mar. 1984	US 4444061 A column 20, line 51 to column 23, line 18, fig. 16-17 WO 1983/003471 A1	
JP 9-174384 A	08 Jul. 1997	(Family: none)	
CN 104139322 A	12 Nov. 2014	(Family: none)	
CN 110103076 A	09 Aug. 2019	(Family: none)	

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2020/032804

<Continuation of Box No. III>

Document 1: CN 106112694 A (UNIV YANSHAN) 16 November 2016 (2016-11-16)
paragraph [0019], fig. 2 (Family: none)

Claims are classified into the following five inventions.

(Invention 1) Claim 1, claims 5-6 and 9-10, claims 3-4, 7-8, 11-14, and 19 referring to claim 1, and claims 7-8, 11-12, and 19 referring to claim 2 and claim 5

Document 1 discloses a cutting tool provided with a shaft part (see fig. 2), wherein the shaft part includes an expanded diameter portion (a portion having an annular groove 1a) having a larger diameter than other portions of the shaft part, the expanded diameter portion has a recess (an annular groove 1a) formed on a circumferential surface of the expanded diameter portion, the recess is formed along a circumferential direction of the shaft part and has a rectangular shape (see fig. 2) in a cross-sectional view including the central axis of the shaft part, and in a plane having the central axis of the shaft part as the normal, the recess is a point symmetric shape (the annular groove 1a has an annular shape and thus can be considered to have a point symmetric shape) about an intersection point between the central axis and the plane. Accordingly, claim 1 and claims 3-4 referring to claim 1 lack novelty in light of document 1, and thus do not have a special technical feature. However, claim 5 dependent on claim 1 has the special technical feature of a "cutting tool, wherein, in a plane having a central axis of a shaft part as the normal, the shaft part has at least a pair of recesses provided at a position where point symmetry is formed about an intersection point between the central axis and the plane." Also, claim 6, claims 7-8, 11-12, and 19 referring to claim 1 and claim 5, claim 5 referring to claim 2, and claims 7-8, 11-12, and 19 referring to claim 2 and claim 5 have the same technical feature as claim 5 referring to claim 1.

Thus, claim 1, claims 3-6 referring to claim 1, claims 7-8, 11-12, and 19 referring to claim 1 and claim 5, claims 5-6 referring to claim 2, claims 7-8, 11-12, and 19 referring to claim 2 and claim 5 are classified as invention 1.

Also, claims 9-10, claims 13-14 referring to claim 1, and claims 7-8, 11-12, and 19 referring to claim 1 but not referring to claim 5 are dependent on claim 1. Thus, all these claims are inventively associated with claim 1, and are thus classified as invention 1.

(Invention 2) Claim 2, and parts which are not classified as invention 1 in claims 3-4, 7-8, 11-14, and 19

It cannot be said that claim 2 and parts which are not classified as invention 1 in claims 3-4, 7-8, 11-14, and 19 have a technical feature identical or corresponding to that of claim 5 classified as invention 1.

Also, claim 2 and parts which are not classified as invention 1 in claims 3-4, 7-8, 11-14, and 19 are not substantially identical or equivalent to any of the claims classified as invention 1.

Thus, claim 2 and parts which are not classified as invention 1 in claims 3-4, 7-8, 11-14, and 19 cannot be classified as invention 1.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2020/032804

Also, claim 2 and claims 3-4 referring to claim 2 lack novelty in light of document 1 (in particular, see fig. 2), and thus do not have a special technical feature. However, claim 7 dependent on claim 2 has the special technical feature of a "cutting tool, wherein a bottom surface of a recess has a roundish shape in a cross-section including a central axis of a shaft part." Also, parts which are not classified as invention 1 in claims 8, 11-12, and 19 referring to claim 7 have the same technical feature as claim 7 referring to claim 2.

Thus, claim 2, claims 3-4 and 7 referring to claim 2, and parts which are not classified as invention 1 in claims 8, 11-12, and 19 referring to claim 7 are classified as invention 2.

Also, parts which are not classified as invention 1 in claims 8, 11-12, and 19 not referring to claim 7 are dependent on claim 2. Thus, the parts are inventively associated with claim 2, and are thus classified as invention 2.

(Invention 3) Claims 15-18 and 20

It cannot be said that claims 15-18 and 20 have a technical feature identical or corresponding to that of claim 5 classified as invention 1 or claim 7 classified as invention 2.

Also, claims 15-18 and 20 are not substantially identical or equivalent to any of the claims classified as invention 1 or invention 2.

Thus, claims 15-18 and 20 cannot be classified as either invention 1 or invention 2.

Also, claims 15-18 and 20 have the special technical feature of a "module mountable to a shaft part of a cutting tool provided with the shaft part, the module having a cylindrical shape and being provided with a main body mountable to the shaft part, wherein the main body has a recess formed on an outer circumferential surface of the main body," and are thus classified as invention 3.

(Invention 4) Claims 21-25

It cannot be said that claims 21-25 have a technical feature identical or corresponding to the special technical feature of claim 5 classified as invention 1, the special technical feature of claim 7 classified as invention 2, and the special technical feature of invention 3 representing a "module mountable to a shaft part of a cutting tool provided with the shaft part, the module having a cylindrical shape and being provided with a main body mountable to the shaft part, wherein the main body has a recess formed on an outer circumferential surface of the main body".

Also, claims 21-25 are not substantially identical or equivalent to any of the claims classified as invention 1, invention 2, or invention 3.

Thus, claims 21-25 cannot be classified as any of invention 1, invention 2, or invention 3.

Also, claims 21-25 have the special technical feature of a "cutting tool, wherein a shaft part comprises: a first section which is a portion of the shaft part following a direction of a central axis; a second section which is adjacent to one side of the first section in the direction of the central axis; and a third section which is adjacent to the other side of the first section in the direction of the central axis, wherein the rigidity of the first section is lower than the rigidity of the second section and the rigidity of the third section," and are thus classified as invention 4.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/JP2020/032804

(Invention 5) Claims 26-27

It cannot be said that claims 26-27 have a technical feature identical or corresponding to the special technical features of claim 5 classified as invention 1, the special technical feature of claim 7 classified as invention 2, the special technical feature of invention 3 representing a "module mountable to a shaft part of a cutting tool provided with the shaft part, the module having a cylindrical shape and being provided with a main body mountable to the shaft part, wherein the main body has a recess formed on an outer circumferential surface of the main body," and the special technical feature of invention 4 representing a "cutting tool, wherein a shaft part comprises: a first section which is a portion of the shaft part following a direction of a central axis; a second section which is adjacent to one side of the first section in the direction of the central axis; and a third section which is adjacent to the other side of the first section in the direction of the central axis, wherein the rigidity of the first section is lower than the rigidity of the second section and the rigidity of the third section."

Also, claims 26-27 are not substantially identical or equivalent to any of the claims classified as invention 1, invention 2, invention 3, or invention 4.

Thus, claims 26-27 cannot be classified as any of invention 1, invention 2, invention 3, or invention 4.

Also, claims 26-27 have the special technical feature of a "cutting tool provided with a shaft part, wherein the shaft part includes a cavity portion formed therein," and are thus classified as invention 5.

A. 発明の属する分野の分類（国際特許分類（IPC）） B23B 27/00(2006.01)i; B23C 9/00(2006.01)i; B23B 51/00(2006.01)i; B23Q 17/09(2006.01)i FI: B23C9/00 Z; B23Q17/09 B; B23Q17/09 C; B23B27/00 D; B23B51/00 Z; B23Q17/09 H		
B. 調査を行った分野 調査を行った最小限資料（国際特許分類（IPC）） B23B27/00; B23C9/00; B23Q17/09; B23B51/00 最小限資料以外の資料で調査を行った分野に含まれるもの 日本国実用新案公報 1922-1996年 日本国公開実用新案公報 1971-2020年 日本国実用新案登録公報 1996-2020年 日本国登録実用新案公報 1994-2020年 国際調査で使用した電子データベース（データベースの名称、調査に使用した用語）		
C. 関連すると認められる文献		
引用文献の カテゴリー*	引用文献名 及び一部の箇所が関連するときは、その関連する箇所の表示	関連する 請求項の番号
X	CN 106112694 A (UNIV YANSHAN) 16.11.2016 (2016 - 11 - 16) [0007], [0019]-[0020], [0026], 図1-5, 9	1-4, 7-11, 15, 17, 19-25
Y		2-8, 11-14, 20
Y	JP 2012-4490 A (東京エレクトロン株式会社) 05.01.2012 (2012 - 01 - 05) [0045]	2-8, 11-14
X	JP 59-500429 A (カムテック・インコーポレイテッド) 15.03.1984 (1984 - 03 - 15) 第16頁右上欄第17行-第18頁左上欄第2行, 第16-17図	16, 18
Y		20
A	JP 9-174384 A (三菱マテリアル株式会社) 08.07.1997 (1997 - 07 - 08) 図1	1-2, 15-16
A	CN 104139322 A (HARBIN INST OF TECHNOLOGY) 12.11.2014 (2014 - 11 - 12) 図1	1-2
A	CN 110103076 A (BEIJING INSTITUTE TECH) 09.08.2019 (2019 - 08 - 09) 図1-4	1-2
☐ C欄の続きにも文献が列挙されている。 ☒ パテントファミリーに関する別紙を参照。		
* 引用文献のカテゴリー “A” 特に関連のある文献ではなく、一般的な技術水準を示すもの “E” 国際出願日前の出願または特許であるが、国際出願日以後に公表されたもの “L” 優先権主張に疑義を提起する文献又は他の文献の発行日若しくは他の特別な理由を確立するために引用する文献（理由を付す） “O” 口頭による開示、使用、展示等に言及する文献 “P” 国際出願日前で、かつ優先権の主張の基礎となる出願の日の後に公表された文献 “T” 国際出願日又は優先日後に公表された文献であって出願と抵触するものではなく、発明の原理又は理論の理解のために引用するもの “X” 特に関連のある文献であって、当該文献のみで発明の新規性又は進歩性がないと考えられるもの “Y” 特に関連のある文献であって、当該文献と他の1以上の文献との、当業者にとって自明である組合せによって進歩性がないと考えられるもの “&” 同一パテントファミリー文献		
国際調査を完了した日 27.10.2020		国際調査報告の発送日 10.11.2020
名称及びあて先 日本国特許庁(ISA/JP) 〒100-8915 日本国 東京都千代田区霞が関三丁目4番3号		権限のある職員（特許庁審査官） 久保田 信也 3C 3628 電話番号 03-3581-1101 内線 3324

第III欄 発明の単一性が欠如しているときの意見（第1ページの3の続き）

次に述べるようにこの国際出願に二以上の発明があるところの国際調査機関は認めた。

文献1：CN 106112694 A (UNIV YANSHAN) 16.11.2016(2016-11-16) [0019], 図2（ファミリーなし）

請求の範囲は、以下の5つの発明に区分される。

（発明1）請求項1、請求項5-6, 9-10、請求項1を引用する請求項3-4, 7-8, 11-14, 19、請求項2及び請求項5を引用する請求項7-8, 11-12, 19

文献1には、シャフト部（図2参照）を備え、前記シャフト部は、前記シャフト部のうちの他の部分よりも径が太い拡径部（環状溝1aが設けられている部分）を含み、前記拡径部は、前記拡径部の周面に形成された凹部（環状溝1a）を有し、凹部は、前記シャフト部の周方向に沿って形成され、前記シャフト部の中心軸を含む断面視で矩形（図2参照）であり、凹部は、前記シャフト部の中心軸を法線とする平面において、前記中心軸と前記平面との交点に対して点対称をなす形状（環状溝1aは、環状なので、点対称をなす形状であるといえる。）を有する、切削工具が記載されており、請求項1、請求項1を引用する請求項3-4は、文献1により新規性が欠如しているため、特別な技術的特徴を有しない。しかしながら、請求項1の従属請求項である請求項5は、「シャフト部は、前記シャフト部の中心軸を法線とする平面において、前記中心軸と前記平面との交点に対して点対称をなす位置に設けられた少なくとも1組の凹部を有する切削工具」という特別な技術的特徴を有しており、請求項6、請求項1及び請求項5を引用する請求項7-8, 11-12, 19、請求項2を引用する請求項5、請求項2及び請求項5を引用する請求項7-8, 11-12, 19も、請求項1を引用する請求項5と同一の技術的特徴を有している。

したがって、請求項1、請求項1を引用する請求項3-6、請求項1及び請求項5を引用する請求項7-8, 11-12, 19、請求項2を引用する請求項5-6、請求項2及び請求項5を引用する請求項7-8, 11-12, 19を発明1に区分する。

また、請求項9-10、請求項1を引用する請求項13-14、請求項1を引用するが請求項5を引用しない7-8, 11-12, 19は、請求項1の従属請求項であり、請求項1に対して発明の関連を有しているので、発明1に区分する。

（発明2）請求項2、請求項3-4, 7-8, 11-14, 19のうち発明1に区分されない部分

請求項2、請求項3-4, 7-8, 11-14, 19のうち発明1に区分されない部分は、発明1に区分された請求項5と、同一の又は対応する技術的特徴を有しているとはいえない。

また、請求項2、請求項3-4, 7-8, 11-14, 19のうち発明1に区分されない部分は、発明1に区分されたいずれの請求項に対しても実質同一又はそれに準ずる関係にはない。

したがって、請求項2、請求項3-4, 7-8, 11-14, 19のうち発明1に区分されない部分は発明1に区分できない。

そして、請求項2、請求項2を引用する請求項3-4は、文献1（特に、図2参照）により新規性が欠如しているため、特別な技術的特徴を有しない。しかしながら、請求項2の従属請求項である請求項7は、「シャフト部の中心軸を含む断面における凹部の底面の形状が丸みを帯びている切削工具」という特別な技術的特徴を有しており、請求項7を引用する請求項8, 11-12, 19のうち発明1に区分されない部分も、請求項2を引用する請求項7と同一の技術的特徴を有している。

したがって、請求項2、請求項2を引用する請求項3-4, 7、請求項7を引用する請求項8, 11-12, 19のうち発明1に区分されない部分を発明2に区分する。

また、請求項7を引用しない請求項8, 11-12, 19のうち発明1に区分されない部分は、請求項2の従属請求項であり、請求項2に対して発明の関連を有しているので、発明2に区分する。

（発明3）請求項15-18, 20

請求項15-18, 20は、発明1に区分された請求項5又は発明2に区分された請求項7と、同一の又は対応する技術的特徴を有しているとはいえない。

また、請求項15-18, 20は、発明1又は発明2に区分されたいずれの請求項に対しても実質同一又はそれに準ずる関係にはない。

したがって、請求項15-18, 20は発明1及び発明2のいずれにも区分できない。

そして、請求項15-18, 20は、「シャフト部を備える切削工具の前記シャフト部に取付可能なモジュールであって、円筒形状を有し、前記シャフト部に取付可能な本体を備え、前記本体は、前記本体の外周面に形成された凹部を有する」という特別な技術的特徴を有しているので、発明3に区分する。

（発明4）請求項21-25

第III欄 発明の単一性が欠如しているときの意見（第1ページの3の続き）

請求項21-25は、発明1に区分された請求項5、発明2に区分された請求項7、発明3の「シャフト部を備える切削工具の前記シャフト部に取付可能なモジュールであって、円筒形状を有し、前記シャフト部に取付可能な本体を備え、前記本体は、前記本体の外周面に形成された凹部を有する」という特別な技術的特徴と、同一の又は対応する技術的特徴を有しているとはいえない。

また、請求項21-25は、発明1、発明2又は発明3に区分されたいずれの請求項に対しても実質同一又はそれに準ずる関係にはない。

したがって、請求項21-25は発明1、発明2及び発明3のいずれにも区分できない。

そして、請求項21-25は、「シャフト部は、中心軸方向に沿った一部である第1区間と、前記中心軸方向において前記第1区間の一方側に隣り合う第2区間と、前記中心軸方向において前記第1区間の他方側に隣り合う第3区間とを含み、前記第1区間の剛性は、第2区間の剛性および第3区間の剛性よりも低い切削工具」という特別な技術的特徴を有しているので、発明4に区分する。

（発明5）請求項26-27

請求項26-27は、発明1に区分された請求項5、発明2に区分された請求項7、発明3の「シャフト部を備える切削工具の前記シャフト部に取付可能なモジュールであって、円筒形状を有し、前記シャフト部に取付可能な本体を備え、前記本体は、前記本体の外周面に形成された凹部を有する」という特別な技術的特徴、発明4の「シャフト部は、中心軸方向に沿った一部である第1区間と、前記中心軸方向において前記第1区間の一方側に隣り合う第2区間と、前記中心軸方向において前記第1区間の他方側に隣り合う第3区間とを含み、前記第1区間の剛性は、第2区間の剛性および第3区間の剛性よりも低い切削工具」という特別な技術的特徴と、同一の又は対応する技術的特徴を有しているとはいえない。

また、請求項26-27は、発明1、発明2、発明3又は発明4に区分されたいずれの請求項に対しても実質同一又はそれに準ずる関係にはない。

したがって、請求項26-27は発明1、発明2、発明3及び発明4のいずれにも区分できない。

そして、請求項26-27は、「シャフト部を備え、前記シャフト部は、内部に形成された空洞部を含む切削工具」という特別な技術的特徴を有しているので、発明5に区分する。

1. ☐ 出願人が必要な追加調査手数料をすべて期間内に納付したので、この国際調査報告は、すべての調査可能な請求項について作成した。
2. ☐ 追加調査手数料を要求するまでもなく、すべての調査可能な請求項について調査することができたので、追加調査手数料の納付を求めなかった。
3. ☒ 出願人が必要な追加調査手数料を一部のみしか期間内に納付しなかったため、この国際調査報告は、手数料の納付のあった次の請求項のみについて作成した。 請求項1-25
4. ☐ 出願人が必要な追加調査手数料を期間内に納付しなかったため、この国際調査報告は、請求の範囲の最初に記載されている発明に係る次の請求項について作成した。

追加調査手数料の異議の
申立てに関する注意

- ☐ 追加調査手数料及び、該当する場合には、異議申立手数料の納付と共に、出願人から異議申立てがあった。
- ☐ 追加調査手数料の納付と共に出願人から異議申立てがあったが、異議申立手数料が納付命令書に示した期間内に支払われなかった。
- ☒ 追加調査手数料の納付はあったが、異議申立てはなかった。

国際調査報告
 パテントファミリーに関する情報

国際出願番号

PCT/JP2020/032804

引用文献			公表日	パテントファミリー文献	公表日
CN	106112694	A	16.11.2016	(ファミリーなし)	
JP	2012-4490	A	05.01.2012	(ファミリーなし)	
JP	59-500429	A	15.03.1984	US 4444061 A 第20欄第51行-第23欄第18 行, 第16-17図 WO 1983/003471 A1	
JP	9-174384	A	08.07.1997	(ファミリーなし)	
CN	104139322	A	12.11.2014	(ファミリーなし)	
CN	110103076	A	09.08.2019	(ファミリーなし)	