

KOLÇAK MEKANİZMASI

- Taşıt koltuklarında kullanılan kolçağın döner ekseninde birden fazla konumda
5 hareketini sağlayan bir kolçak mekanizması ile ilgilidir.

Şekil 1

İSTEMLER

1. Taşıt koltuklarında kullanılan kolçak yapısında bulunan bir kolun (80) döner ekseninde birden fazla konumda hareketini sağlamak üzere, bahsedilen kolun (80) irtibatlandığı bir braket (10), bahsedilen braketin (10) karşılıklı yan yüzeyleri arasına bir mil (70) vasıtasıyla konumlanan bir sabit dişli (20), bahsedilen sabit dişli (20) çeperi üzerinde sağlanan önceden belirlenen mesafede konumlanan birden fazla dişler (21), bahsedilen dişlerle (21) ilişkilendirilen en az bir eşleştirme dişlisine (34) sahip ve bir pim (31) vasıtasıyla braket (10) irtibatlanan bir hareketli dişliye (30) sahip bir kolçak mekanizması (1) olup **özelligi**;
- 5 bahsedilen hareketli dişli (30) üzerinde sağlanan bir birinci yuva (32) ve bir ikinci yuva (33),
- 15 bahsedilen birinci yuva (32) içine geçerek hareketli dişlinin (30), sabit dişli (20) çeperine dayanarak, bahsedilen diş (21) ile ilişkilenen bahsedilen eşleştirme dişlisinin (34) bir yukarı yönde (II) hareketini sağlayan ve
- 20 bahsedilen ikinci yuva (33) içine geçiş yaparak hareketli dişli (30) üzerinde sağlanan eşleştirme dişlisinin (34), sabit dişli (20) üzerinde sağlanan dişlerden (21) ayrılmasını ve hareketli dişlinin (30) bir aşağı yönde (III) hareketini sağlayan, bir yuva çıkıntısına (41) sahip olan bir pozisyonlama elemanı (40),
- 25 bahsedilen pozisyonlama elemanı (40) üzerinde sağlanan bahsedilen yuva çıkıntısının (41), hareketli dişli (30) üzerinde sağlanan birinci yuvadan (32) ikinci yuvaya (33) geçişini sağlamak üzere, bahsedilen sabit dişli (20) üzerinde sağlanan ve bahsedilen hareketli dişlinin (30) bahsedilen sabit dişlinin (20) bir merkezinden (I) uzaklaşarak bahsedilen pim (31) ekseninde aşağı yönde (III) itilmesini sağlayan bir sıfırlama noktası (22),
- 30 pozisyonlama elemanı (40) üzerinde sağlanan yuva çıkıntısının (41), hareketli dişli (30) üzerinde sağlanan ikinci yuvadan (33) tekrar birinci yuvaya (32) geçişini sağlamak üzere sabit dişli (20) üzerinde sağlanan bir kademe (23) ve bahsedilen kademe (23) tarafından itilerek hareketli dişlinin (30) pim (31) ekseninde yukarı yönde (II) itilmesini

sağlayan hareketli dişli (30) üzerinde sağlanan bir dayanma ucu (35) içermesidir.

2. İstem 1' e göre bir kolçak mekanizması (1) olup **özelliği**; sabit dişli (20) üzerinde sağlanan diş (21) sayısının, kolun (80) en az altı ayrı konumda sabitlenmesini sağlayacak şekilde en az altı adet olmasıdır.
3. İstem 2' ye göre bir kolçak mekanizması (1) olup **özelliği**; bahsedilen kolun (80), yere paralel olan konumuna göre eksi on dört derece, eksi yedi derece, sıfır derece, artı yedi derece, artı on dört derece ve artı yirmi bir derece olmasını sağlayacak şekilde dişlerin (21), sabit dişli (20) üzerinde konumlanmasıdır.
4. İstem 3'e göre bir kolçak mekanizması (1) olup **özelliği**; bahsedilen kolun (80), dizayn pozisyonuna olan konumuna göre artı ve eksi yönlerde farklı derecelerde olmasını sağlayacak şekilde dişlilerin (34), sabit dişli (21) üzerinde konumlanmasıdır.
5. Önceki istemlerden herhangi birine göre bir kolçak mekanizması (1) olup **özelliği**; dişlerin (21) ve dişlere (21) karşılık gelen eşleştirme dişlisinin (34) yapısının, yukarı yönde (II) rahatlıkla hareket sağlarken, aşağı yönde (III) kuvvet uygulandığında kolun (80) tekrar alt pozisyonlara geçişini önleyecek şekilde açılabilir olarak yukarı yönde uzanmalarıdır.

25

30

35

TARİFNAME**KOLÇAK MEKANİZMASI****5 TEKNİK ALAN**

Buluş, taşıt koltuklarında kullanılan kolçağın döner ekseninde birden fazla konumda hareketini sağlayan bir kolçak mekanizması ile ilgilidir.

10 ÖNCEKİ TEKNİK

Otomotivde, özellikle toplu taşıma araçlarında yolcuların ve şoförün koltuklarının yan bölgelerinde konumlandırılmış kolçaklar bulunmaktadır. Kolçaklar güvenli ve konforlu bir yolculuk sağlamaya yardımcı olmaktadır. Kolçaklar gelişen teknoloji ile beraber estetik ve mekanik olarak gelişmeler sağlamış olup, temelde ise bu mekanizmaların ortak özelliği aşağı ve yukarı hareket ettirilebilmeleridir.

Tekniğin bilinen durumunda kolçaklar bir mil vasıtasıyla koltuk yan yüzeyine sabitlenmektedir. Kolçaklar oturma pozisyonuna göre bir kullanım pozisyonu ve bir kapalı pozisyona hareket edebilmektedir. Kolçağın daha fazla pozisyona ayarlanabilmesi için mevcut teknikte mekanizmalı kolçaklarda bulunmaktadır. Mekanizma içeren kolçaklarda, koltuk sırt kısmının açısına göre kolçak açısı belli seviyelerde ayarlanabilmektedir.

Literatürde, US2016052429 numaralı patent başvurusu bulunmaktadır. Bahsedilen başvuru, bir araç koltuğu için bir kol dayanağı ile ilgilidir. Bahsedilen kol dayanağı, bir enjeksiyon kalıplı plastik konsol parçası bir kullanım pozisyonu ve bir dinlenme pozisyonu arasında bir döner eksen etrafında dönebilecek şekilde monte edilen bir kol desteği içermektedir. Konsol kısmı, konsol parçasının karşıt taraflarında bir montaj manşonu içermektedir. Kol desteğinde bir montaj saplaması manşona monte edilmektedir. Montaj manşonuna enjekte edilen bir metal yatak halkası montaj saplamasını halka şeklinde kapatmaktadır, burada montaj manşonlarının her birinde radyal olarak dışarı doğru uzanan bir yatak yüzeyi düzenlenir, yatak halkasına entegre olarak kalıplanmış bir çıkıntı tarafından taşınmaktadır.

Bahsedilen mekanizma da, kullanılan parça sayısı fazla olması nedeniyle üretim maliyetleri yüksek olmaktadır. Ayrıca bahsedilen mekanizma, manşona hareket iletmek üzere dişli parça yapıları üzerinde sağlanan çıkıntılar nedeniyle üç boyutlu bir yapı içermektedir. Bu nedenle üretim teknolojisi olarak normal pres prosesleri ile
5 üretilmemektedir. Bu durum ise kullanılan malzeme maliyetlerinin yüksek olmasına neden olmaktadır.

Sonuç olarak, yukarıda bahsedilen tüm sorunlar, ilgili teknik alanda bir yenilik yapmayı zorunlu hale getirmiştir.
10

BULUŞUN KISA AÇIKLAMASI

Mevcut buluş yukarıda bahsedilen dezavantajları ortadan kaldırmak ve ilgili teknik alana yeni avantajlar getirmek üzere, bir kolçak mekanizması ile ilgilidir.
15

Buluşun bir amacı, taşıt koltuklarında kullanılan kolçak kolunun döner ekseninde birden fazla konumda hareket etmesini sağlamaktır.

Buluşun bir diğer amacı, döner ekseninde birden fazla konumda hareket edebilen
20 kolçak kolunun işçilik ve üretim maliyetlerinin düşürülmesini sağlamaktır.

Yukarıda bahsedilen ve aşağıdaki detaylı anlatımdan ortaya çıkacak tüm amaçları gerçekleştirmek üzere mevcut buluş, taşıt koltuklarında kullanılan kolçak yapısında bulunan bir kolun döner ekseninde birden fazla konumda hareketini sağlamak üzere,
25 bahsedilen kolun irtibatlandığı bir braket, bahsedilen braketin karşılıklı yan yüzeyleri arasına bir mil vasıtasıyla konumlanan bir sabit dişli, bahsedilen sabit dişli çeperi üzerinde sağlanan önceden belirlenen mesafede konumlanan birden fazla dişler, bahsedilen dişlerle ilişkilendirilen en az bir eşleştirme dişlisine sahip ve bir pim vasıtasıyla brakete irtibatlanan bir hareketli dişliye sahip bir kolçak
30 mekanizması ile ilgilidir. Buna göre;

bahsedilen hareketli dişli üzerinde sağlanan bir birinci yuva ve bir ikinci yuva,

- 5 bahsedilen birinci yuva içine geçerek hareketli dişlinin, sabit dişli çeperine dayanarak bahsedilen diş ile ilişkilenen bahsedilen eşleştirme dişlerinin bir yukarı yönde hareketini sağlayan ve bahsedilen ikinci yuva içine geçiş yaparak hareketli dişli üzerinde sağlanan eşleştirme dişlilerinin, sabit dişli üzerinde sağlanan dişlerden ayrılmasını ve hareketli dişlinin bir aşağı yönde hareketini sağlayan, bir yuva çıkıntısına sahip olan bir pozisyonlama elemanı, bahsedilen pozisyonlama elemanı üzerinde sağlanan bahsedilen yuva çıkıntısının, hareketli dişli üzerinde sağlanan birinci yuvadan ikinci yuvaya geçişini sağlamak üzere, bahsedilen sabit dişli üzerinde sağlanan ve bahsedilen hareketli dişlinin bahsedilen sabit dişlinin bir merkezinden uzaklaşarak bahsedilen pim ekseninde aşağı yönde itilmesini sağlayan bir sıfırlama noktası, pozisyonlama elemanı üzerinde sağlanan yuva çıkıntısının, hareketli dişli üzerinde sağlanan ikinci yuvadan tekrar birinci yuvaya geçişini sağlamak üzere sabit dişli üzerinde sağlanan bir kademe ve bahsedilen kademe tarafından itilerek hareketli dişlinin pim ekseninde yukarı yönde itilmesini sağlayan hareketli dişli üzerinde sağlanan bir dayanma ucu,
- 10 20 içermektedir. Böylece taşıt koltuklarında kullanılan kolçak kolunun döner ekseninde birden fazla konumda hareket etmesini sağlanmaktadır.

Buluşun mümkün bir yapılanmasında, sabit dişli üzerinde sağlanan diş sayısının, kolun en az altı ayrı konumda sabitlenmesini sağlayacak şekilde en az altı adet

25 olmaktadır. Böylece kolun altı ayrı konumda sabitlenmesi sağlanmaktadır

Buluşun mümkün bir yapılanmasında, bahsedilen kolun, yere paralel olan konumuna göre eksi on dört derece, eksi yedi derece, sıfır derece, artı yedi derece, artı on dört derece ve artı yirmi bir derece olmasını sağlayacak şekilde dişler, sabit

30 dişli üzerinde konumlanmaktadır.

Buluşun mümkün bir yapılanmasında, dişlerin ve dişlere karşılık gelen eşleştirme dişlisinin yapısının, yukarı yönde rahatlıkla hareket sağlarken, aşağı yönde kuvvet uygulandığında kolun tekrar alt pozisyonlara geçişini önleyecek şekilde açılal

35 olarak yukarı yönde uzanmaktadır.

ŞEKİLİN KISA AÇIKLAMASI

Şekil 1' de buluş konusu kolçak mekanizmasının de-monte halinin temsili bir görünümü verilmiştir.

5

Şekil 2' de buluş konusu kolçak mekanizmasının birinci konumdaki halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmiştir.

Şekil 3' de buluş konusu kolçak mekanizmasının ikinci konumdaki halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmiştir.

10

Şekil 4' de buluş konusu kolçak mekanizmasının üçüncü konumdaki halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmiştir.

Şekil 5' de buluş konusu kolçak mekanizmasının dördüncü konumdaki halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmiştir.

Şekil 6' de buluş konusu kolçak mekanizmasının beşinci konumdaki halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmiştir. ,

20

Şekil 7' de buluş konusu kolçak mekanizmasının altıncı konumdaki halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmiştir.

Şekil 8' de buluş konusu kolçak mekanizmasında kolun, koltuk sırt kısmına doğru ilerleyen halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmiştir.

25

Şekil 9' de buluş konusu kolçak mekanizmasında kolun, koltuk sırt kısmına paralel halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmiştir.

Şekil 10' de buluş konusu kolçak mekanizmasında kolun, aşağı yönde ilerleyen halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmiştir.

30

Şekil 11' de buluş konusu kolçak mekanizmasında kolun, birinci konuma geçmesi için pozisyonlama parçasındaki yuva çıkıntısının ikinci yuvadan birinci yuvaya geçiş aşamasının temsili bir yandan kesit görünümü verilmiştir.

- 5 Şekil 12' de buluş konusu kolçak mekanizmasında kolun, birinci konuma geçmiş halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmiştir.

BULUŞUN DETAYLI AÇIKLAMASI

- 10 Bu detaylı açıklamada buluş konusu kolçak mekanizması (1) sadece konunun daha iyi anlaşılmasına yönelik hiçbir sınırlayıcı etki oluşturmayacak örneklerle açıklanmaktadır.

- Şekil 1' de buluş konusu kolçak mekanizmasının (1) de-monte halinin temsili bir görünümü verilmektedir. Buluş, taşıt koltuklarında kullanılan kolçağın döner ekseninde birden fazla konumda hareketini sağlayan bir kolçak mekanizması (1) ile ilgilidir. Bahsedilen kolçak mekanizmasında (1), bir kol (80) ile irtibatlı bir braket (10) bulunmaktadır. Bahsedilen braketin (10) karşılıklı yan yüzeyleri arasına bir mil (70) vasıtasıyla konumlanan bir sabit dişli (20) bulunmaktadır. Bahsedilen sabit dişli (20) sabit konumlu olup, bahsedilen braket (10) bahsedilen kola (80) uygulanan kuvvet ile bahsedilen milin (70) bir merkezi (I) ekseninde dönme hareket yapabilmektedir. Bahsedilen sabit dişli (20) en az bir hareket dişlisi (30) ile ilişkilendirilmiştir. Bahsedilen kolçak kolunun (80) milin (70) bahsedilen merkezi (I) etrafında önceden belirlenen birden fazla konumda bir yukarı yönde (II) ve bir aşağı yönde (III) hareketini sağlamak üzere, bahsedilen hareketli dişlisinin (30) sabit dişli (20) çeperinde hareket ayarını sağlayan en az bir pozisyonlama elemanı (40) bulunmaktadır.

- Kolçak Mekanizmasında (1), braketin (10) karşılıklı olan yüzeyleri üzerinde birer delik (11) sağlanmaktadır. Sabit dişli (20) üzerinde ise bahsedilen deliğe (11) uygun çapta bir dişli deliği (24) sağlanmaktadır. Kolçak mekanizmasının (1), koltuk yan yüzeyine sabitlenmesi ve sabit dişlinin (20), braket (10) ile ilişkileneceği mil (70) vasıtasıyla sağlanmaktadır. Milin (70) çapı bahsedilen delik (11) ve bahsedilen dişli delik (24) çapı ile uyumludur. Mil (70), braketin (10) bir yan yüzeyindeki delik (11)

içine geçmektedir. Mil (70), delik (11) içine geçtikten sonra sabit dişli (20) üzerinde sağlanan dişli deliğinden (24) geçiş yapmaktadır. Bahsedilen dişli deliğinden (24) geçiş yapan mil (70), braketin (10) diğer yan yüzeyi üzerindeki delikten (11) dışarı yönde uzanmaktadır. Milin (70), braketin (10) yan yüzeyleri üzerinde sağlanan deliklerden (11) geçiş kısmında sürtünmeyi önlemek üzere karşılıklı bulunan deliklerde (11), delik (11) çevresini saran birer sürtünme önleyici (60) konumludur. Bahsedilen sürtünme önleyici (60) braketin (10) mil (70) çevresinde hareketi esnasında sürtünmesini önlemektedir. Milin (70), delik (11) ve dişli deliğinden (24) çıkmasını önlemek üzere, milin (70) braketin (70) dışına uzanan kısmından kilitlenmesini sağlayan en az bir rondela (50) irtibatlanmaktadır.

Sabit dişli (20) ile ilişkilenen hareketli dişli (30) ise brakete (10) bir pim (31) vasıtasıyla irtibatlanmaktadır. Hareketli dişli (30), bahsedilen pim (31) ekseninde hareket edebilmektedir. Hareketli dişli (30) üzerinde ayrıca bir birinci yuva (32) ve bir ikinci yuva (33) sağlanmaktadır. Bahsedilen pozisyonlama elemanının (40) bir ucunda, bahsedilen birinci yuva (32) ve bahsedilen ikinci yuva (33) ile uyumlu bir yapıya sahip olan bir yuva çıkıntısı (41) bulunmaktadır. Bahsedilen yuva çıkıntısı (41), hareketli dişli (30) üzerinde sağlanan birinci yuva (32) ve ikinci yuva (33) içine geçiş yaparak, hareketli dişlinin (30) sabit dişli (20) yüzeyine itilerek yukarı yönde (II) ve hareketli dişlinin (30) sabit dişli (20) yüzeyinden uzaklaşarak aşağı yönde (III) ilerlemesini sağlamak üzere pozisyon ayarını yapmaktadır. Pozisyonlama elemanı (40), braketin (10) karşılıklı yüzeyleri arasında kalan yüzeye irtibatlanmaktadır.

Kolçak mekanizmasında (1), ayrıca braketin (10) dış kısmını örten kapak (90) bulunmaktadır.

Şekil 2' de buluş konusu kolçak mekanizmasının (1) birinci konumdaki halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmektedir. Kolçak mekanizmasındaki (1) kolun (80), milin (70) merkezi (I) ekseninde önceden belirlenen konumlarda hareketini sağlamak üzere sabit dişli (20) üzerinde birden fazla diş (21) sağlanmaktadır. Bahsedilen diş (21) sayısı kolun (80) istenen konum sayısına uyumlu olarak sağlanmaktadır. Bahsedilen dişler (21) hareketli dişli (30) üzerinde sağlanan eşleştirme dişlisi (34) ile ilişkilenebilir. Bahsedilen eşleştirme dişlisi (34), sabit dişli (20) üzerinde bulunan dişin (21) en altındakiler ile ilişkilendirildiğinde

bahsedilen kol (80) birinci konumda olmaktadır. Kolun (80) konum değiştirebilmesi için hareketli dişli (30) üzerindeki eşleştirme dişlisi (34) sabit dişli (20) üzerindeki dişlerden (21) bir kademe üst dişe (21) hareket etmektedir. Birinci konumda kol (80), yere paralel olan konumuna göre eksi on dört derecelik bir konumda yer almaktadır. Bu konumda iken pozisyonlama elemanı (40) üzerinde sağlanan yuva çıkıntısı (41) ise hareketli dişli (30) üzerinde bulunan birinci yuva (32) içinde konumludur.

Şekil 3' de buluş konusu kolçak mekanizmasında (1), kolun (80) ikinci konumdaki halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmektedir. Kolçak mekanizmasının (1) ikinci konumunda ise, kol (80) yere paralel olan konumuna göre eksi yedi derecelik bir konumda yer almaktadır. Kolun (80) bir üst pozisyona geçiş yapabilmesi için uygulanan kuvvet ile pozisyonlama elemanında (40) bulunan yuva çıkıntısı (41), hareketli dişli (30) üzerindeki birinci yuva (32) içinde esnemekte ve bu esnada hareketli dişli (30) üzerindeki eşleştirme dişlilerinin (34) sabit dişli (20) üzerindeki dişlerden (21) bir üst dişe (21) hareket etmesini sağlamaktadır.

Şekil 4' de buluş konusu kolçak mekanizmasında (1), kolun (80) üçüncü konumdaki halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmektedir. Kolçak mekanizmasının (1) üçüncü konumunda ise, kol (80) yere paralel olan konumda yer almaktadır. Bu durumda hareketli dişli (30) üzerindeki eşleştirme dişlisi (34), sabit dişli (20) üzerindeki dişlerden (21) yine bir kademe üst dişe (21) hareket etmektedir. Şekil 5' de kolçak mekanizmasının (1) dördüncü konumdaki hali verilmektedir. Bu konumda kol (80) yere paralel olan konumuna göre artı yedi derecelik bir konumda olmaktadır. Şekil 6' da kolçak mekanizmasının (1) beşinci konumdaki halinde kol (80) yere paralel olan konumuna göre artı on dört derecelik bir konumdadır. Şekil 7' de kolçak mekanizmasının (1) altıncı konumdaki halinde ise kol (80) yere paralel olan konumuna göre artı yirmi bir derecelik bir konumda yer almaktadır. Bu kısma kadar olan tüm süreçte pozisyonlama elemanı (40) üzerinde sağlanan yuva çıkıntısı (41), hareketli dişli (30) üzerinde bulunan birinci yuva (32) içinde konumlu olup, uygulanan kuvvetin etkisiyle yukarı yönde (II) esnemesiyle eşleştirme dişlisinin (34) bir üst dişe (21) geçişini sağlamaktadır.

Sabit dişli (20) üzerinde sağlanan dişlerin (21) yapısı ve hareketli dişli (30) üzerinde sağlanan eşleştirme dişlilerinin (34) yapısı açısal olarak yukarı yönde (II) uzanmakta olup, kuvvet uygulanması ile yukarı yönde (II) rahatlıkla hareket ederken, aşağı yönde (III) kuvvet uygulandığında kol (80) tekrar alt pozisyonlara geçiş yapamamaktadır.

Şekil 8' de buluş konusu kolçak mekanizmasında (1) kolun (80), koltuk sırt kısmına doğru ilerleyen halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmektedir. Kolun (80) koltuk sırt kısmına doğru ilerlemesi aşamasında, hareketli dişli (30) sabit dişli (20) yüzeyi üzerinde sağlanan bir sıfırlama noktasına (22) doğru ilerlemektedir. Bahsedilen sıfırlama noktasında (22), hareketli dişli (30) sabit dişlinin (20) merkezinden (I) uzaklaşmakta olup, bu sayede hareketli dişlinin (30) pim (31) ekseninde aşağı yönde (III) itilmesini sağlamaktadır. Hareketli dişlinin (30), pim (31) ekseninde aşağı yönde (III) itilmesi nedeniyle, pozisyonlama elemanı (40) üzerinde sağlanan yuva çıkıntısı (41), hareketli dişli (30) üzerinde bulunan birinci yuvadan (32), ikinci yuvaya (33) hareket etmektedir. Bu durumda, hareketli dişli (30) üzerindeki eşleştirme dişlileri (34) sabit dişli (20) üzerinde sağlanan dişlilerden (21) uzaklaşarak teması kesilmektedir. Bu aşamadan sonra, istenirse kol (80) tekrar birinci konuma doğru hareket etme özelliği kazanmaktadır. Ayrıca şekil 9' da görüldüğü üzere, kol (80) koltuk sırtına paralel pozisyona ilerletilebilmektedir.

Şekil 10' de buluş konusu kolçak mekanizmasında (1) kolun (80), aşağı yönde ilerleyen halinin temsili bir yandan kesit görünümü verilmektedir. Pozisyonlama elemanında (40) bulunan yuva çıkıntısının (41) hareketli dişli (30) üzerinde sağlanan birinci yuvadan (32) ikinci yuvaya (33) geçişi sayesinde, hareketli dişli (30), sabit dişli (20) üzerindeki dişlere (21) temas etmeden aşağı yönde (III) hareket edebilmektedir.

Kolçak mekanizmasında (1) kolun (80) tekrar birinci konuma geçebilmesi için Şekil 11' de görüldüğü üzere sabit dişli (20) üzerinde sağlanan bir kademe (23) üzerine hareketli dişlinin (30) bir dayanma ucu (35) temas etmektedir. Bu kısımda kola aşağı yönde (III) kuvvet uygulandığında, bahsedilen kademe (23) bahsedilen dayanma ucuna (35) yukarı yönde (II) karşı kuvvet yaratması nedeniyle hareketli dişli (30) pim (31) ekseninde yukarı yönde (II) itilmektedir. Hareketli dişlinin (30) pim

(31) ekseninde yukarı yönde (II) itilmesiyle pozisyonlama elemanı (40) üzerindeki yuva çıkıntısının (41) tekrar ikinci yuvadan (33) birinci yuvaya (32) geçişi sağlanmaktadır. Böylece hareketli dişli (30) üzerinde sağlanan eşleştirme dişlisinin (34) sabit dişli (20) üzerinde sağlanan dişli (21) yüzeylerine temas ederek kolçak mekanizmasının (1) şekil 12' de görüldüğü üzere birinci konuma geçmesi sağlanmaktadır.

Böylece, taşıt koltuklarında kullanılan kolçağın döner ekseninde birden fazla konumda hareket etmesi sağlanmaktadır.

10

Buluşun koruma kapsamı ekte verilen istemlerde belirtilmiş olup kesinlikle bu detaylı anlatımda örnekleme amacıyla anlatılanlarla sınırlı tutulamaz. Zira teknikte uzman bir kişinin, buluşun ana temasından ayrılmadan yukarıda anlatılanlar ışığında benzer yapılanmalar ortaya koyabileceği açıktır.

15

20

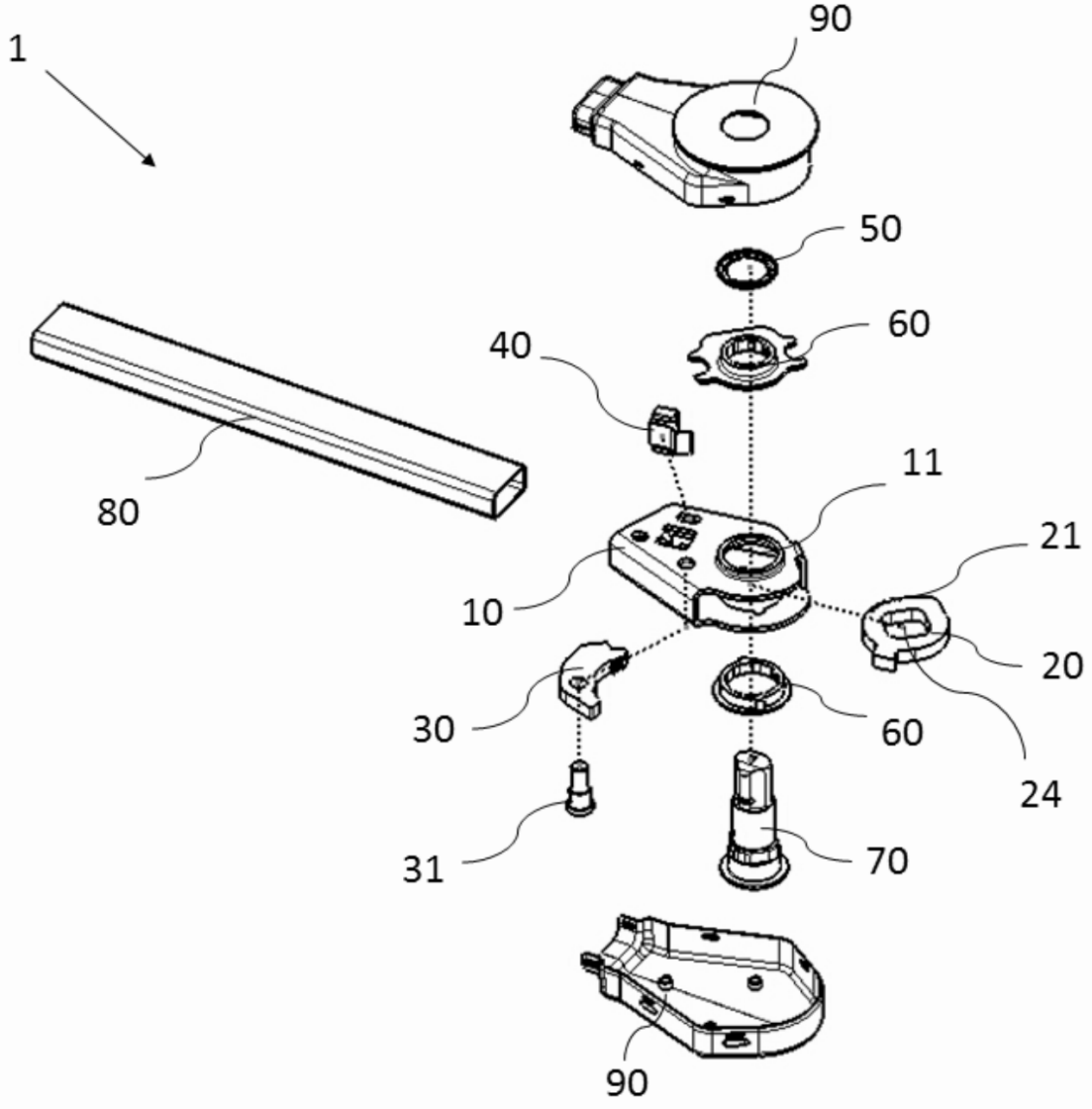
25

30

ŞEKİLDE VERİLEN REFERANS NUMARALARI

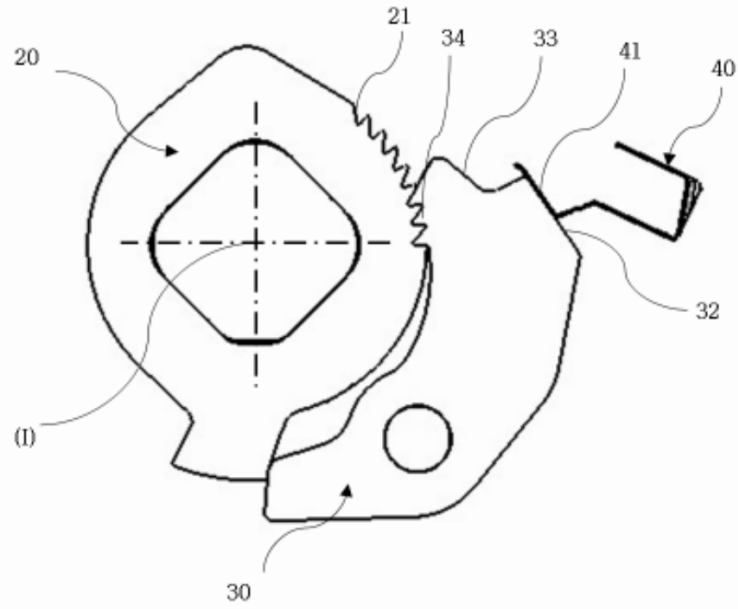
	1 Kolçak mekanizması
	10 Braket
5	11 Delik
	20 Sabit Dişli
	21 Diş
	22 Sıfırlama noktası
10	23 Kademe
	24 Dişli Deliği
	30 Hareketli Dişli
	31 Pim
15	32 Birinci yuva
	33 İkinci yuva
	34 Eşleştirme dişlisi
	35 Dayanma ucu
20	40 Pozisyonlama elemanı
	41 Yuva çıkıntısı
	50 Rondela
	60 sürtünme önleyici
25	70 Mil
	80 Kol
	90 Kapak
	(I) Merkez
30	(II) Yukarı yön
	(III) Aşağı yön

1/9

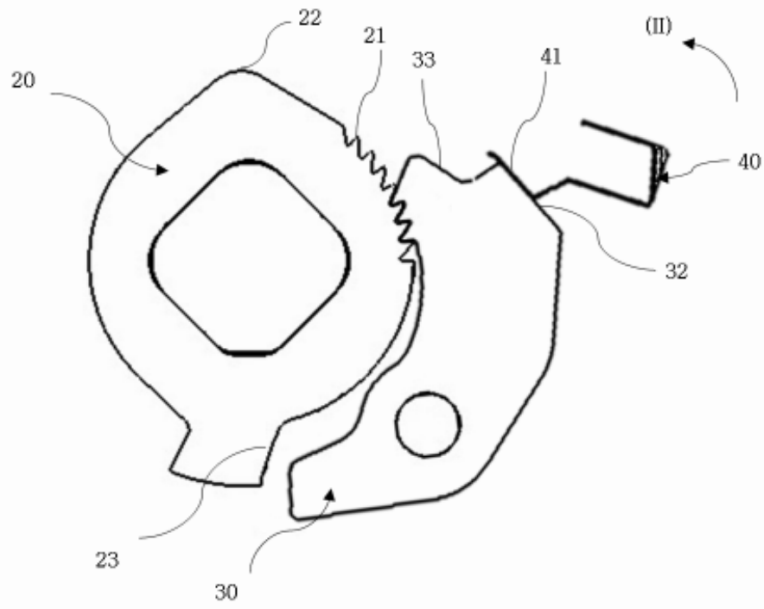


Şekil 1

2/9

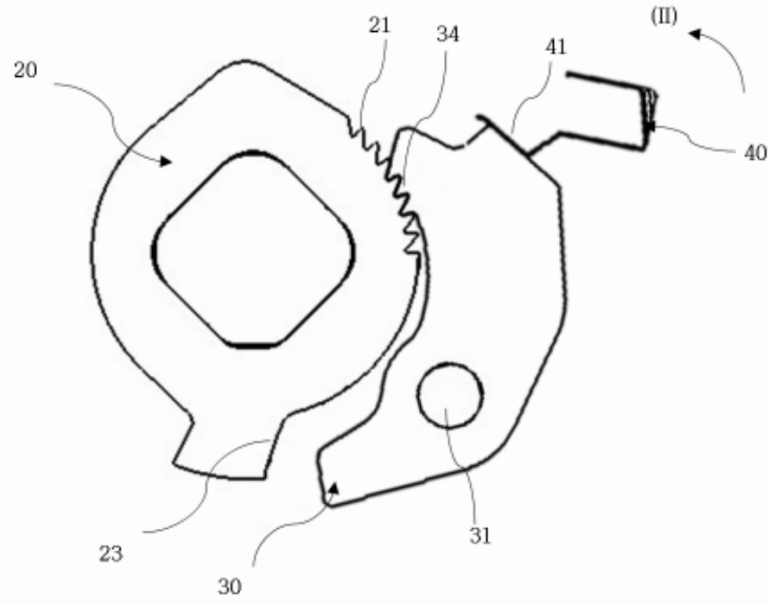


Şekil 2

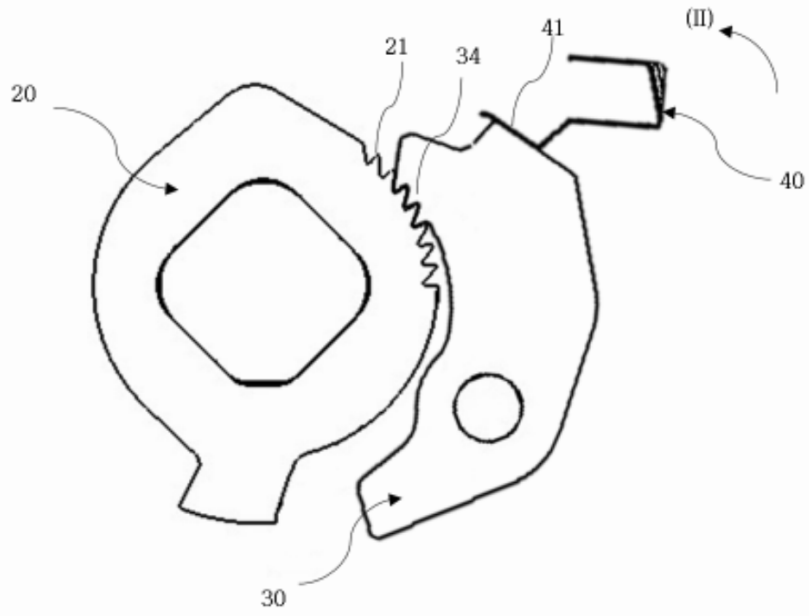


Şekil 3

3/9

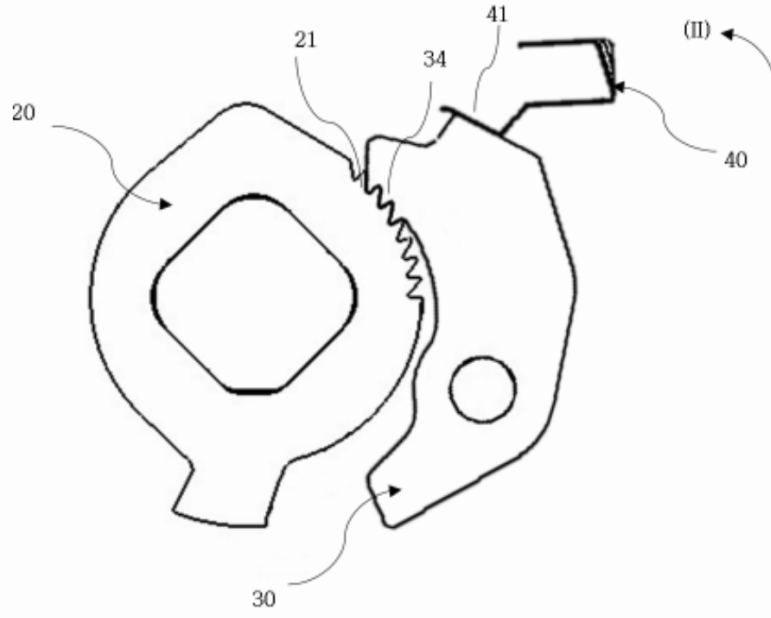


Şekil 4

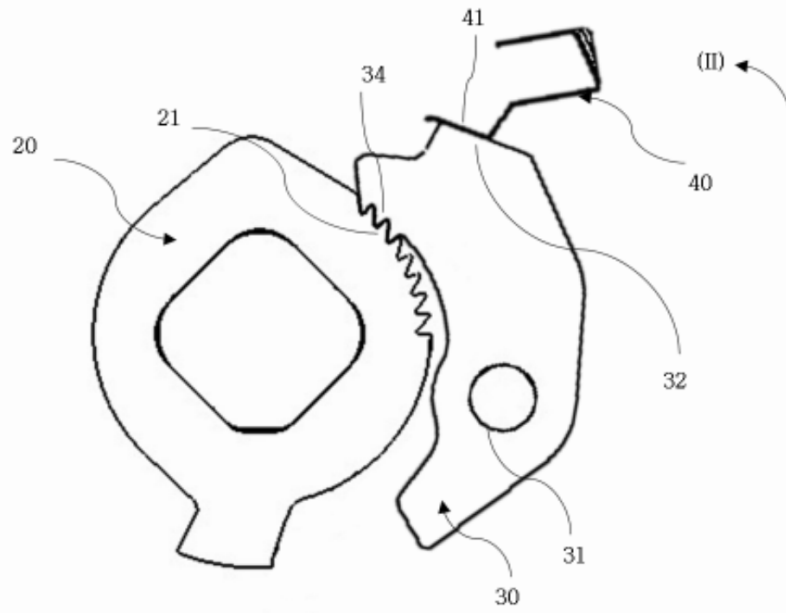


Şekil 5

4/9

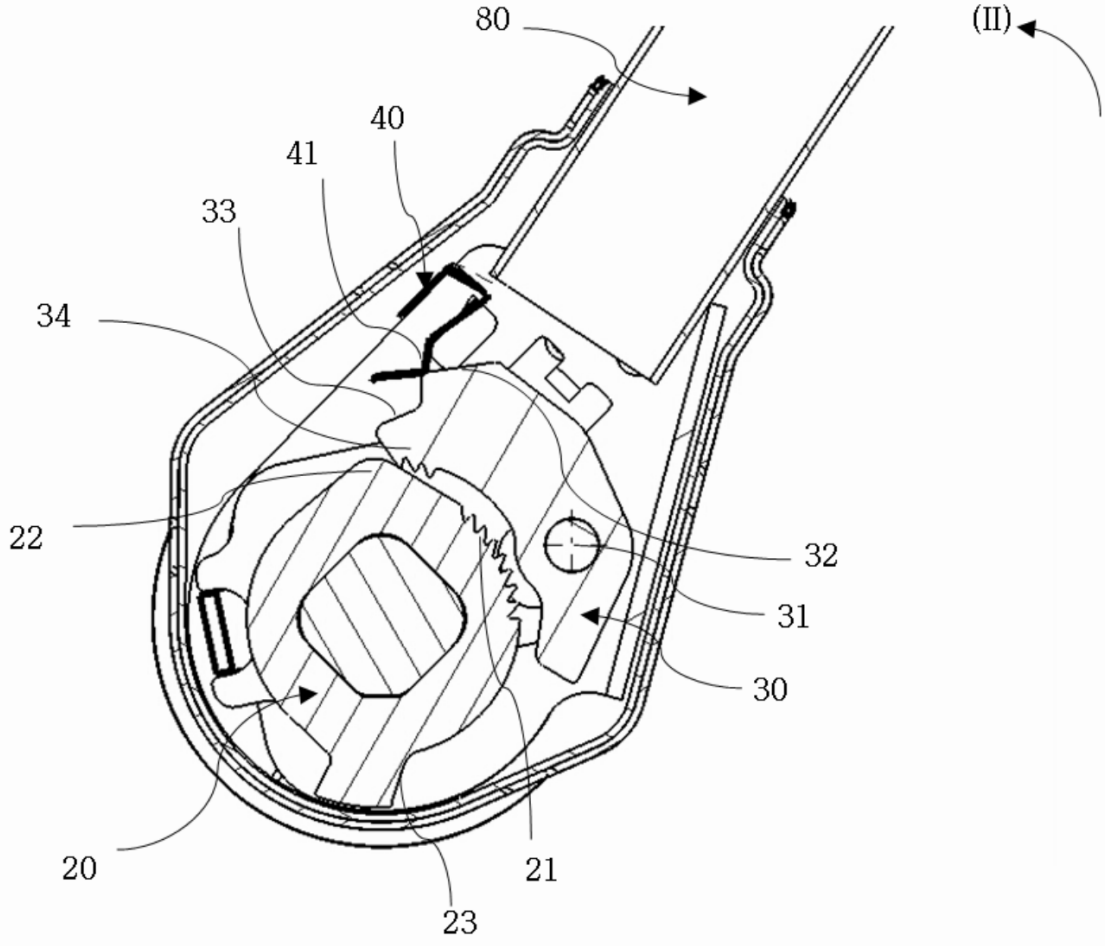


Şekil 6



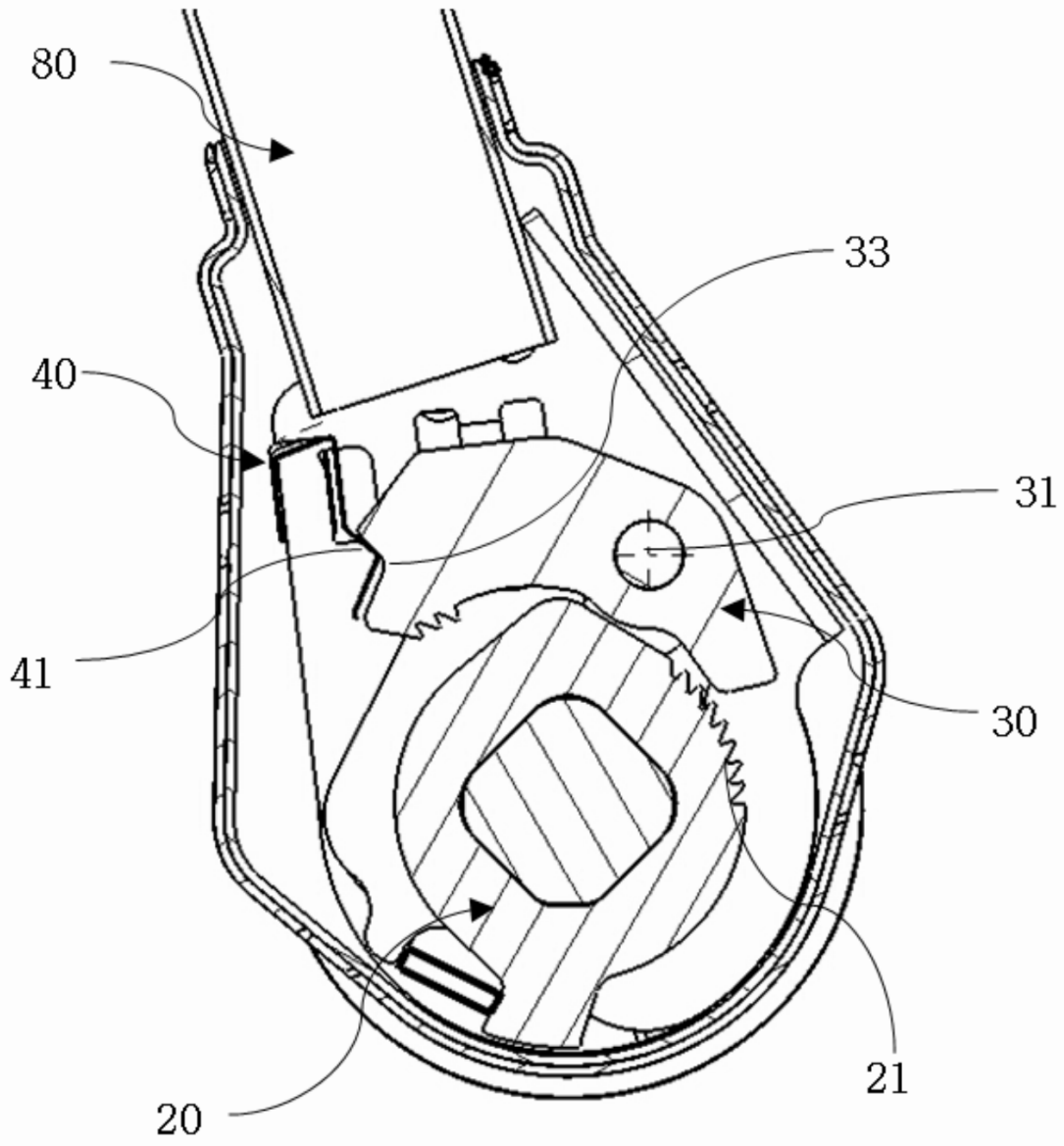
Şekil 7

5/9



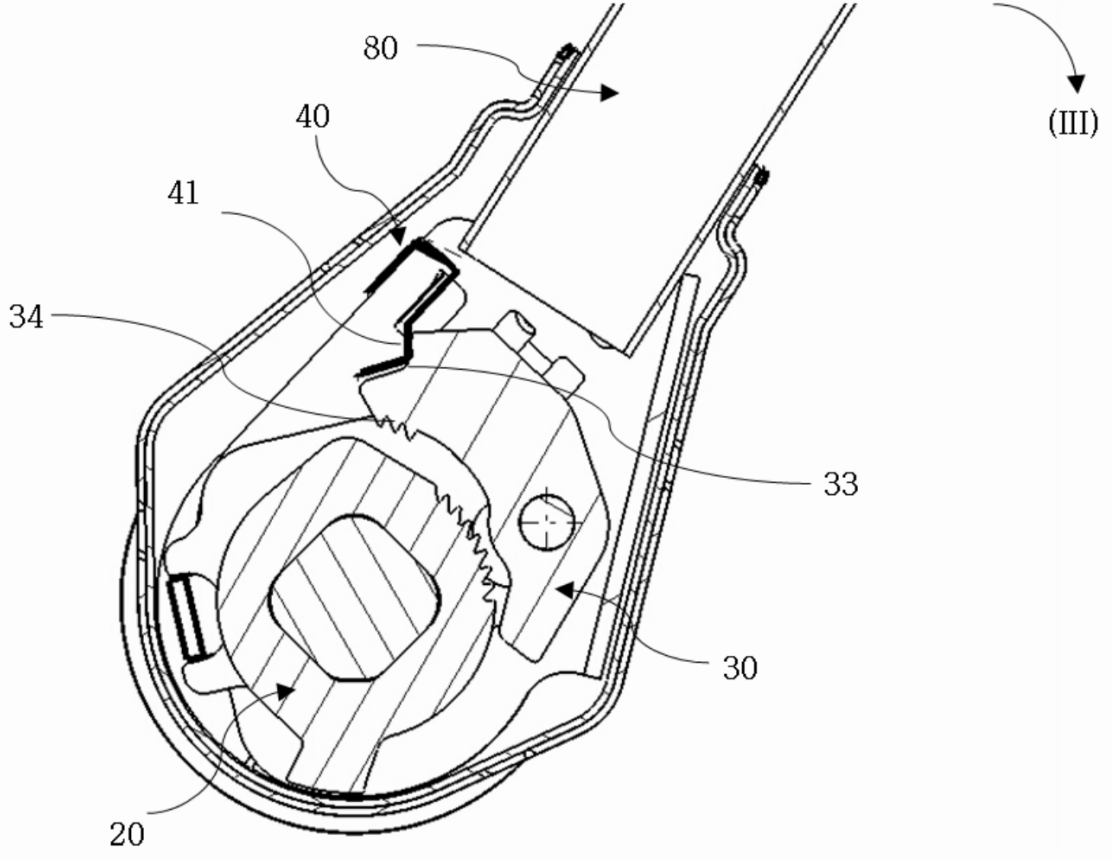
Şekil 8

6/9



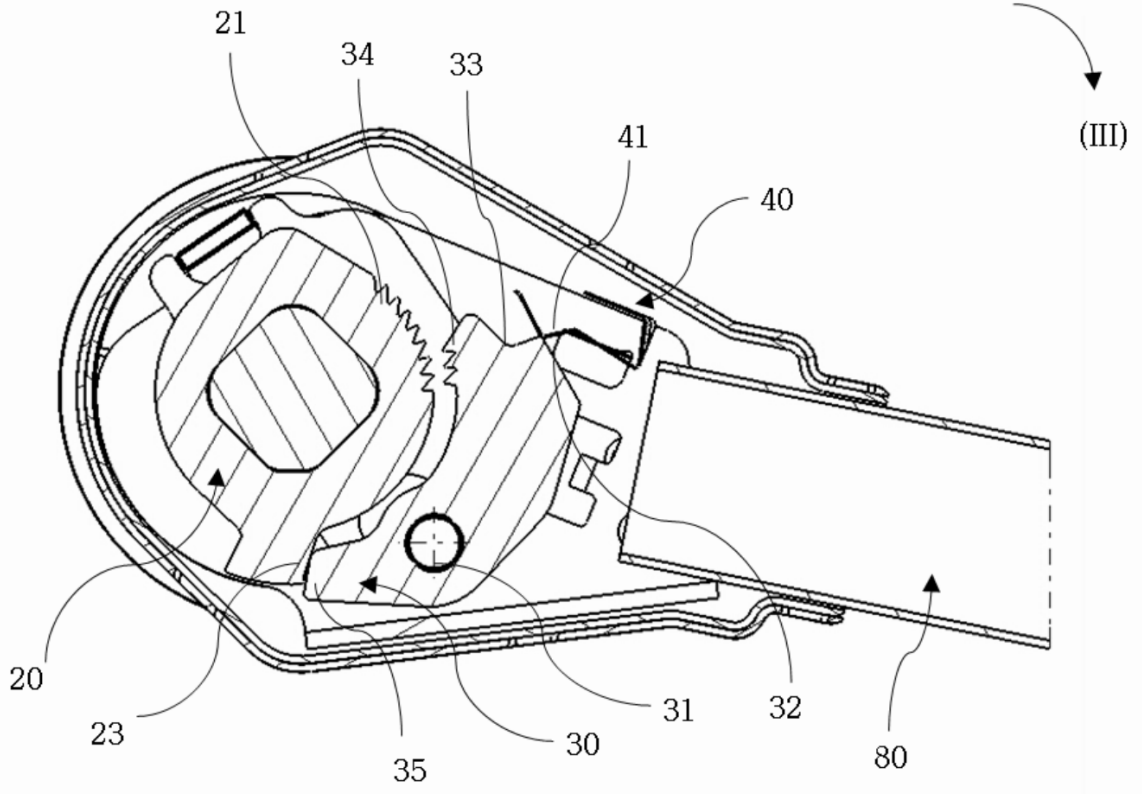
Şekil 9

7/9

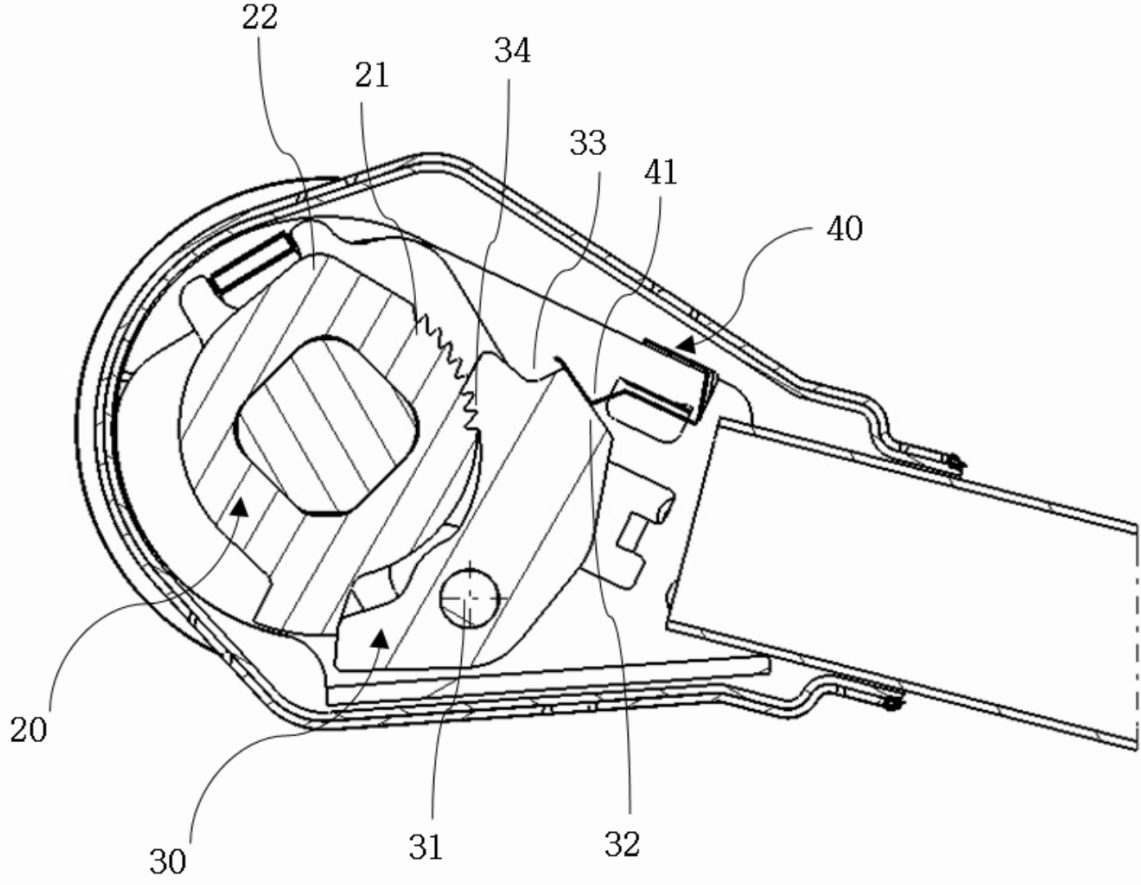


Şekil 10

8/9



9/9



Şekil 12