



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 201721574 U

(45) 授权公告日 2011.01.26

(21) 申请号 201020237509.5

(22) 申请日 2010.06.24

(73) 专利权人 张卫

地址 610015 四川省成都市青羊区上翔街
31号1栋2单元1号

(72)发明人 张卫

(51) Int. Cl.

B62K 17/00 (2006.01)

B62M 1/14 (2006.01)

(ESM) 同样的发明创造已同日申请发明专利

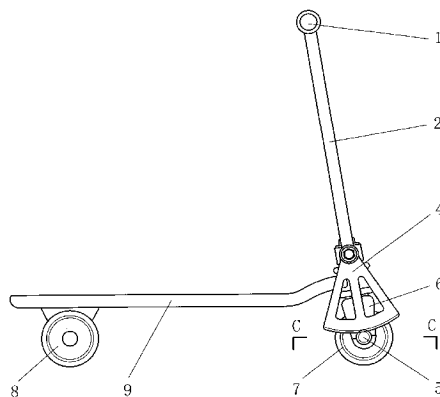
权利要求书 1 页 说明书 2 页 附图 2 页

(54) 实用新型名称

手驱式滑板车

(57) 摘要

一种能通过手动式驱动杆来驱动滑板车前行的手驱式滑板车。转向手柄垂直连接在左右驱动杆的上端,在左右驱动杆的下端分别连接有左右驱动齿轮,左右驱动齿轮的轮心分别与横轴的左右两端轴连接。驱动轴的左右两端均设置为齿轮头,驱动轴的棘爪和驱动轮的棘轮构成定向离合器。转向轴的上端头与横轴垂直连接,左右驱动齿轮分别与驱动轴的左右齿轮头啮合。使用中,当向后拉动驱动杆时,驱动杆通过驱动齿轮和齿轮头使驱动轴旋转,驱动轴就通过棘爪、棘轮和驱动轮使滑板车向前行驶,当向前推动驱动杆时,由于棘爪和棘轮的作用,驱动轴可自由回转。在转动转向手柄时,转向手柄就能通过驱动杆、横轴、转向轴和轮叉使驱动轮转向。



1. 一种手驱式滑板车,它包括转向手柄、驱动杆、横轴、驱动齿轮、齿轮头、轮叉、驱动轮、滑轮、踏板、轴套、转向轴、驱动轴、棘轮和棘爪,其特征是:转向手柄垂直连接在左右驱动杆的上端,在左右驱动杆的下端分别连接有左右驱动齿轮,左右驱动齿轮的轮心分别与横轴的左右两端轴连接,踏板的前端与轴套连接,在踏板的后端设置有滑轮,驱动轴的左右两端均设置为齿轮头,在驱动轴上设置有棘爪,在驱动轮上设置有棘轮,驱动轴与驱动轮轴连接,驱动轴的棘爪和驱动轮的棘轮构成定向离合器,转向轴的下端设置为轮叉,轮叉的左右叉头分别与驱动轮左右两侧的驱动轴轴连接,转向轴由下向上插入轴套中并与轴套轴连接,转向轴的上端头与横轴垂直连接,左右驱动齿轮分别与驱动轴的左右齿轮头啮合。

2. 根据权利要求1所述的手驱式滑板车,其特征是:所述的驱动杆和驱动齿轮构成的驱动机构可设置成一组或左右两组。

3. 根据权利要求1所述的手驱式滑板车,其特征是:所述的滑轮可设置为一个或多个。

手驱式滑板车

技术领域

[0001] 本实用新型涉及一种滑板车,尤其是能通过手动式驱动杆来驱动滑板车前行的手驱式滑板车。

背景技术

[0002] 目前,公知的滑板车是通过直接蹬踏地面的方式来驱动滑板车前行,但是蹬踏地面的驱动方式不仅效率低并且不方便。

发明内容

[0003] 为了克服现有的滑板车是通过直接蹬踏地面的方式来驱动滑板车前行的不足,本实用新型提供一种手驱式滑板车,该手驱式滑板车能通过手动式驱动杆来驱动滑板车前行,既高效又方便。

[0004] 本实用新型解决其技术问题所采用的技术方案是:本实用新型包括转向手柄、驱动杆、横轴、驱动齿轮、齿轮头、轮叉、驱动轮、滑轮、踏板、轴套、转向轴、驱动轴、棘轮和棘爪。转向手柄垂直连接在左右驱动杆的上端,在左右驱动杆的下端分别连接有左右驱动齿轮,驱动杆和驱动齿轮构成的驱动机构可设置成一组或左右两组,左右驱动齿轮的轮心分别与横轴的左右两端轴连接。踏板的前端与轴套连接,在踏板的后端设置有滑轮,滑轮可设置为一个或多个。驱动轴的左右两端均设置为齿轮头,在驱动轴上设置有棘爪,在驱动轮上设置有棘轮,驱动轴与驱动轮轴连接,驱动轴的棘爪和驱动轮的棘轮构成定向离合器。转向轴的下端设置为轮叉,轮叉的左右叉头分别与驱动轮左右两侧的驱动轴轴连接,转向轴由下向上插入轴套中并与轴套轴连接,转向轴的上端头与横轴垂直连接,左右驱动齿轮分别与驱动轴的左右齿轮头啮合。使用中,当向后拉动驱动杆时,驱动杆通过驱动齿轮和齿轮头使驱动轴旋转,驱动轴就通过棘爪、棘轮和驱动轮使滑板车向前行驶,当向前推动驱动杆时,由于棘爪和棘轮的作用,驱动轴可自由回转。在转动转向手柄时,转向手柄就能通过驱动杆、横轴、转向轴和轮叉使驱动轮转向。

[0005] 本实用新型的有益效果是,能通过手动式驱动杆来驱动滑板车前行,既高效又方便。

附图说明

[0006] 下面结合附图和实施例对本实用新型进一步说明。

[0007] 图1是本实用新型的主视图。

[0008] 图2是图1的侧视图。

[0009] 图3是图1的A-A剖面图。

[0010] 图4是图1的B-B剖面图。

[0011] 图5是图2的C-C剖面图。

[0012] 图中:1. 转向手柄。2. 驱动杆。3. 横轴。4. 驱动齿轮。5. 齿轮头。6. 轮叉。

7. 驱动轮。8. 滑轮。9. 踏板。10. 轴套。11. 转向轴。12. 驱动轴。13. 棘轮。14. 棘爪。

具体实施方式

[0013] 在图 1、图 2、图 3 中,转向手柄 1 垂直连接在左右驱动杆 2 的上端,在左右驱动杆 2 的下端分别连接有左右驱动齿轮 4,驱动杆 2 和驱动齿轮 4 构成的驱动机构可设置成一组或左右两组,左右驱动齿轮 4 的轮心分别与横轴 3 的左右两端轴连接。踏板 9 的前端与轴套 10 连接,在踏板 9 的后端设置有滑轮 8,滑轮 8 可设置为一个或多个。

[0014] 在图 2、图 4、图 5 中,驱动轴 12 的左右两端均设置为齿轮头 5,在驱动轴 12 上设置有棘爪 14,在驱动轮 7 上设置有棘轮 13,驱动轴 12 与驱动轮 7 轴连接,驱动轴 12 的棘爪 14 和驱动轮 7 的棘轮 13 构成定向离合器。转向轴 11 的下端设置为轮叉 6,轮叉 6 的左右叉头分别与驱动轮 7 左右两侧的驱动轴 12 轴连接,转向轴 11 由下向上插入轴套 10 中并与轴套 10 轴连接,转向轴 11 的上端头与横轴 3 垂直连接,左右驱动齿轮 4 分别与驱动轴 12 的左右齿轮头 5 啮合。

[0015] 使用中,当向后拉动驱动杆 2 时,驱动杆 2 通过驱动齿轮 4 和齿轮头 5 使驱动轴 12 旋转,驱动轴 12 就通过棘爪 14、棘轮 13 和驱动轮 7 使滑板车向前行驶,当向前推动驱动杆 2 时,由于棘爪 14 和棘轮 13 的作用,驱动轴 12 可自由回转。在转动转向手柄 1 时,转向手柄 1 就能通过驱动杆 2、横轴 3、转向轴 11 和轮叉 6 使驱动轮 7 转向。

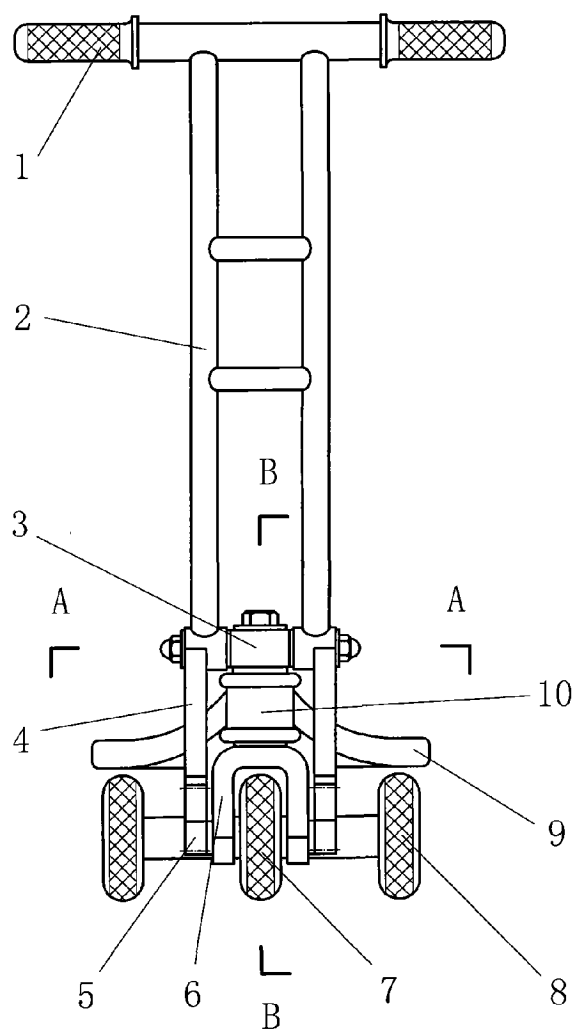


图 1

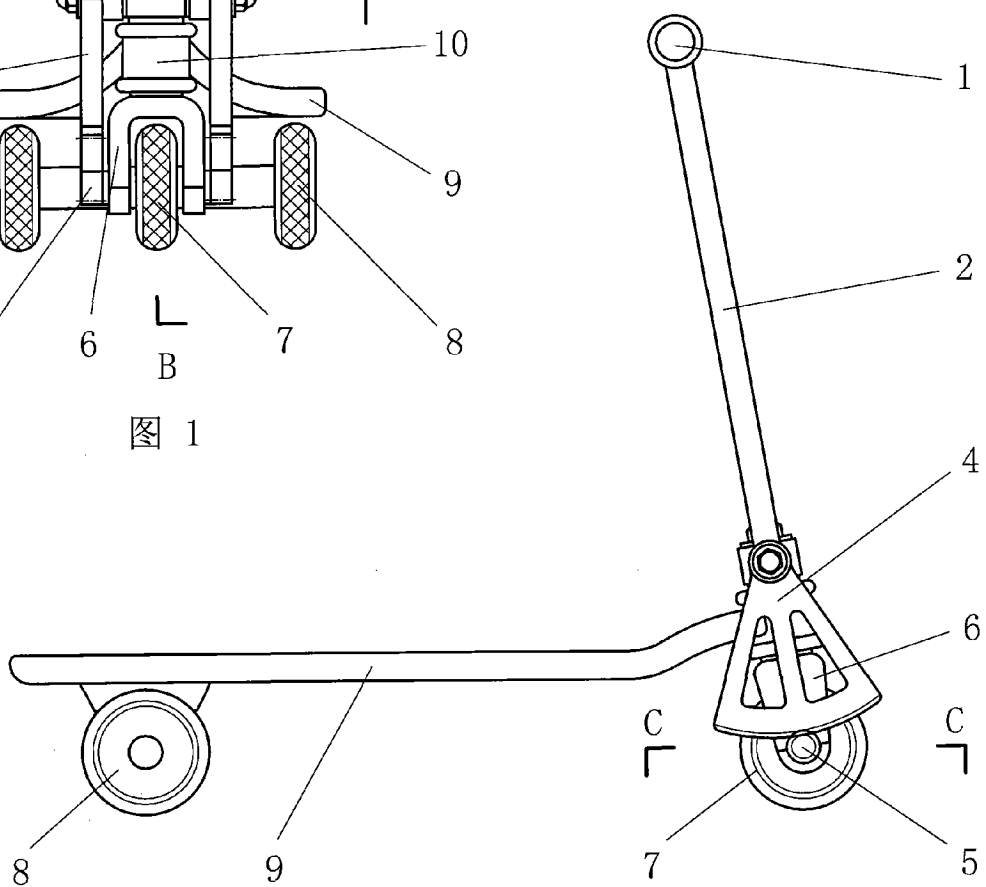


图 2

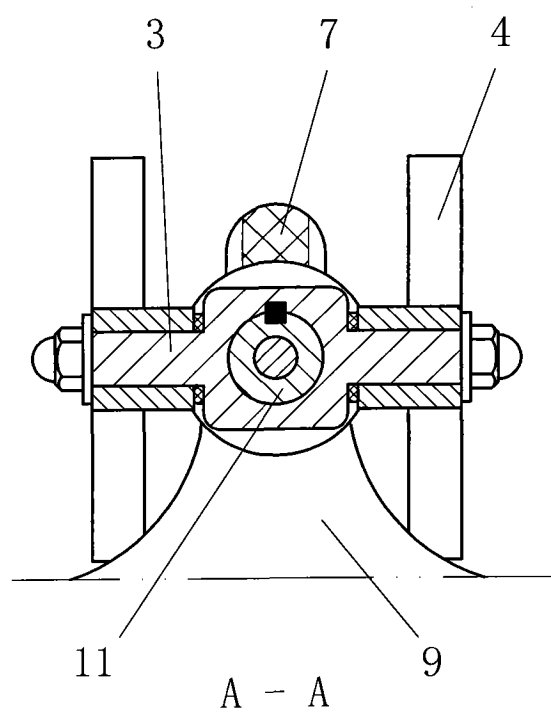


图 3

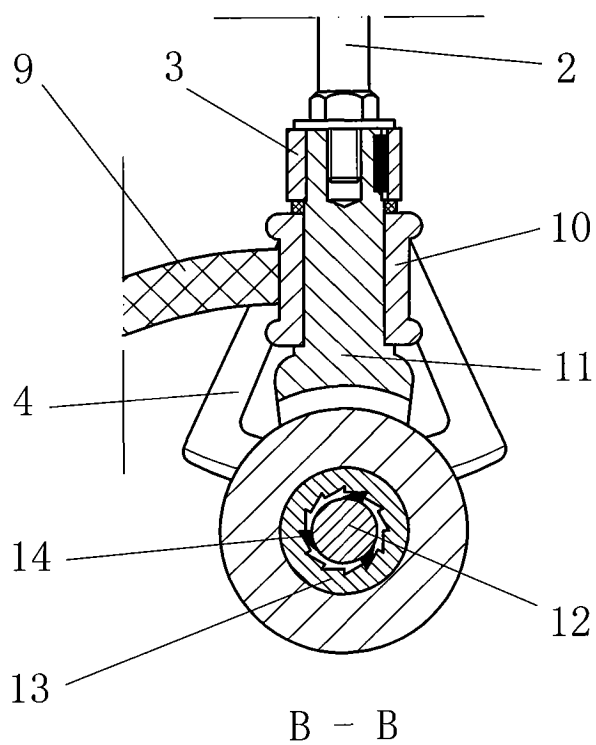


图 4

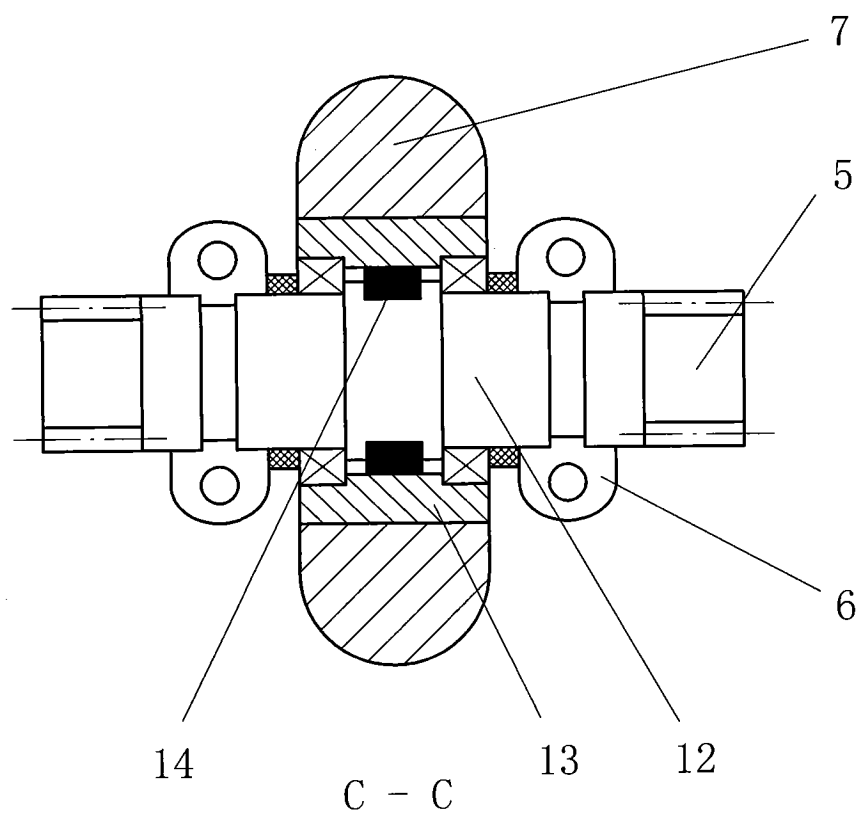


图 5