(12) DEMANDE INTERNATIONALE PUBLIÉE EN VERTU DU TRAITÉ DE COOPÉRATION EN MATIÈRE DE BREVETS (PCT)

(19) Organisation Mondiale de la Propriété Intellectuelle
Bureau international

(43) Date de la publication internationale
30 novembre 2017 (30.11.2017)

WIPO | PCT

(10) Numéro de publication internationale
WO 2017/203022 A1

(51) Classification internationale des brevets :
B41J 11/00 (2006.01) *B65G 54/02* (2006.01)
B41J 11/06 (2006.01) *B65H 5/04* (2006.01)

(21) Numéro de la demande internationale :
PCT/EP2017/062714

(22) Date de dépôt international :
25 mai 2017 (25.05.2017)

(25) Langue de dépôt : français

(26) Langue de publication : français

(30) Données relatives à la priorité :
16305614.6 27 mai 2016 (27.05.2016) EP

(71) Déposants : **MGI DIGITAL TECHNOLOGY** [FR/FR] ; 4 Rue De La Méridienne, 94260 Fresnes (FR). **INKJET ENGINE TECHNOLOGY** [FR/FR] ; 10 Av Du Maréchal Joffre, 92190 Meudon (FR).

(72) Inventeurs : **ABERGEL, Edmond** ; 86 bis cours de Vincennes, 75012 Paris (FR). **GAUTIER LE BOULCH, Louis** ; 10 Ave Du Maréchal Joffre, 92190 Meudon (FR).

(74) Mandataire : **MATHISEN & MACARA LLP** ; Communications House, South Street, Staines Upon Thames Middlesex TW18 4PR (GB).

(81) États désignés *(sauf indication contraire, pour tout titre de protection nationale disponible)* : AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.

(84) États désignés *(sauf indication contraire, pour tout titre de protection régionale disponible)* : ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasien (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), européen (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI

(54) **Title:** DEVICE AND METHOD FOR CONVEYING SUBSTRATES IN A PRINTING MACHINE

(54) **Titre :** DISPOSITIF ET PROCÉDÉ DE TRANSPORT DE SUBSTRATS DANS UNE MACHINE D'IMPRESSION

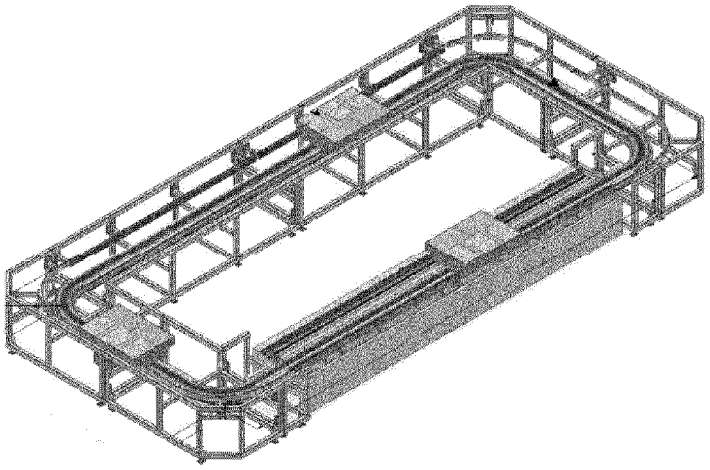


Figure 1

(57) **Abstract:** The invention relates to a novel device and a novel method for conveying printable substrates in a precise manner, adapted to substrates of different types, sizes and thicknesses. In addition, the invention is adapted to printing machines that do not come into contact with the substrate, such as inkjet printing machines.

(57) **Abrégé :** La présente invention a pour objet de proposer un nouveau dispositif et un nouveau procédé permettant de transporter des substrats imprimables de manière précise, adapté à des substrats de divers types, tailles et épaisseur. En outre, l'invention est adaptée aux machines d'impression sans contact avec le substrat, comme les machines d'impression jet d'encre.

WO 2017/203022 A1

[Suite sur la page suivante]

(BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

Déclarations en vertu de la règle 4.17 :

— *relative au droit du déposant de demander et d'obtenir un brevet (règle 4.17(ii))*

— *relative à la qualité d'inventeur (règle 4.17(iv))*

Publiée:

— *avec rapport de recherche internationale (Art. 21(3))*

Dispositif et procédé de transport de substrats dans une machine d'impression

La présente invention se rapporte au domaine de l'impression, en particulier au domaine de l'impression numérique sans contact avec les substrats, et plus particulièrement à un dispositif et un procédé permettant de transporter des substrats imprimables et imprimés sur l'ensemble des postes de traitement compris dans une machine d'impression, le transport des substrats étant réalisé de manière à permettre leur impression dans des conditions optimales.

INTRODUCTION

Le transport des substrats en utilisant un traitement automatisé ou de fabrication industrielle est un défi technique particulier. Une partie de la difficulté réside dans le déplacement d'un substrat le long d'une chaine comprenant plusieurs traitements du dit substrat, en particulier pour son déplacement à partir d'un poste de traitement jusqu'au poste de traitement suivant au cours du processus de fabrication/finition du substrat final. Tout dispositif de traitement d'un substrat, et plus particulièrement tout dispositif de traitement par voie numérique d'un substrat, pourra avantageusement bénéficier des avantages de la présente invention. A titre purement illustratif et non limitatif, le dispositif de traitement d'un substrat est sélectionné parmi des dispositifs de découpe laser, de finition, de séchage, de poinçonnage, de découpage, de pliage, et/ou en particulier d'impression, en particulier d'impression numérique à jet d'encre.

Ce défi technique du transport de substrat est encore plus exacerbé lorsqu'on combine, au sein d'une même machine, différents types d'impression et/ou différents types de séchage. A titre purement illustratif et non limitatif, on citera les impressions d'encres conventionnelles (mono ou polychrome), et/ou de vernis, et/ou l'électronique imprimée, et/ou les séchages comportant par exemple un four de séchage à infrarouge (IR) et/ou à proche-infrarouge (NIR) et/ou à courant d'air chauffé, et/ou un séchage à lampe ultra-violet (UV) et/ou à diode électroluminescente (LED) UV et/ou un procédé photonique. En effet, la combinaison de plusieurs modes d'impressions et de traitements divers au sein d'une même machine requiert un mode de transport de haute précision (par exemple pour répondre aux exigences de l'électronique imprimée), ainsi qu'un transport dont les composants n'interfèrent pas avec les exigences d'efficacités de chacun des postes d'impressions et de

traitements de manière individuelle et/ou en combinaison ; nous citerons à titre illustratif l'impact négatif que pourrait avoir un poste de traitement sur le poste de traitement qui le suit et/ou sur le poste de traitement qui le précède le long du chemin de transport (par exemple pour éviter qu'un poste de séchage n'affecte les performances d'un poste d'impression). De plus, la réalisation doit être telle qu'elle permette d'acheminer les substrats de tailles diverses entre tous les postes de traitement de la meilleure manière possible tout en répondant aux exigences liées aux différentes vitesses de chacun des postes de traitements ainsi qu'à des débits de fabrications suffisants pour permettre une application industrielle efficace et rentable.

ART ANTERIEUR

Il est connu de l'art antérieur, des transports de substrats imprimables réalisés par des courroies d'aspiration, qui ont pour fonction de maintenir un substrat contre lesdites courroies en déplacement. Ce type de solution, bien connue de l'homme du métier, présente néanmoins quelques inconvénients. En particulier, ce type de dispositif, occasionnant des mouvements d'air et des gradients de pression, peut provoquer la déformation des substrats si ces derniers sont de taille importante. La précision de l'impression s'en trouvera donc affectée. D'autre part, l'utilisation de ces courroies d'aspiration avec certaines technologies d'impression très répandues, notamment l'impression jet d'encre, peut occasionner une aspiration accidentelle de l'encre présente dans les têtes d'impression et ainsi provoquer le désamorçage des têtes d'impression. Ce genre d'incident nécessite dans le meilleur des cas un réamorçage des têtes, et dans le pire des cas un remplacement des têtes désamorcées, devenues de fait inutilisables.

Pour pallier à ces problèmes, notamment permettre le déplacement de substrats de manière précise, il existe dans l'art antérieur des techniques utilisant des cylindres comportant une pluralité de pinces saisissant les substrats par le bord avant par rapport au sens de déplacement du substrat. Adapté à des machines d'impression de type jet d'encre, ce type de solution présente néanmoins plusieurs inconvénients. En effet, ce système nécessite un arrangement de toutes les têtes jet d'encre de façon orbitale autour d'un cylindre de grande dimension. De plus, ce type de système pose le problème de la difficulté du réglage de la position des têtes d'impression. En effet, pour une impression de qualité, l'encre éjectée des têtes d'impression doit former un jet dont la direction est

perpendiculaire à la surface du substrat. On comprend dans ce cas que l'utilisation d'un cylindre pour transporter et tendre le substrat, dont la surface n'est par définition pas plane, impose des réglages fastidieux de la position des têtes d'impression. Pour cette même raison, il est difficile d'utiliser des substrats d'épaisseur variable, le changement de substrat imposant un réglage de toutes les têtes d'impression. D'autre part, le pas d'impression, c'est-à-dire la position des pinces sur le cylindre, est fixe, ce qui signifie que la cadence d'impression reste la même quel que soit la taille du substrat.

Il est également connu de l'art antérieur des systèmes de transport de substrat utilisant des chaines ou convoyeurs sur lesquels sont disposés des pinces pour saisir les substrats et les transporter sur un chemin de transport dont une portion est plane, ce qui résout le problème de l'agencement des têtes d'impression. Cependant, ce type de solution présente toujours le problème d'un pas d'impression fixe, qui impose une cadence fixe et, dans ce cas, pose le problème supplémentaire de ne pas permettre d'utiliser des substrats de différentes tailles sans arrêter l'impression et procéder à un réglage fastidieux de la position des pinces.

Plus récemment, la Demanderesse a proposé dans sa demande de brevet WO2013156540 un dispositif et un procédé permettant de transporter des substrats imprimables de manière précise, adapté à des substrats de divers types, tailles et épaisseurs, et permettant de réaliser des impressions à pas variable. Il y est décrit un système de transport de substrats dans une machine d'impression, le long d'un chemin de transport orienté selon un axe longitudinal depuis au moins un magasin d'entrée fournissant les substrats imprimables, jusqu'à au moins un magasin de sortie recevant les substrats, caractérisé en ce qu'il comprend : des moyens de préhension mobiles, comprenant chacun un système d'ouverture/fermeture assurant la libération ou la préhension d'un substrat, lesdits moyens de préhension comprenant des moyens de préhension avant et arrière, saisissant chacun une partie, respectivement, avant et arrière du substrat le long du chemin de transport, des moyens de guidage pour guider les moyens de préhension le long du chemin de transport, au moins un moyen de motorisation assurant un déplacement des moyens de préhension le long des moyens de guidage, de préférence avec un déplacement indépendant entre au moins les moyens de préhension avant et les moyens de préhension arrière, le système de transport de substrats étant ainsi adapté pour saisir chaque substrat de

manière à tendre et déplacer des substrats, même s'ils ont des longueurs variables, le long du chemin de transport, les moyens de guidage, les moyens de préhension et leur système d'ouverture/fermeture associé étant contrôlés par des moyens informatiques.

Bien que le dispositif et le procédé de WO2013156540 répondent déjà de manière très satisfaisante aux besoins de l'homme du métier, la Demanderesse a à présent développé un dispositif et un procédé qui permettent d'améliorer le transport de substrats imprimables et/ou imprimés sur l'ensemble des postes de traitement compris dans une machine d'impression, en particulier une machine d'impression sans contact avec le substrat, comme les machines d'impression à jet d'encre.

EP1977893 (A2) revendique un convoyeur comprenant : un guide allongé définissant un chemin de transport fermé s'étendant à travers une pluralité de stations de traitement, une pluralité de supports mobiles sur le guide le long de la trajectoire et chacun capable de maintenir une pièce à usiner respective, au moins un aimant sur chaque support, une rangée d'électro-aimants pouvant être alimentés individuellement s'étendant le long du chemin et capable d'exercer une force sur les aimants des supports de manière à déplacer les supports respectifs le long du trajet.

US2013293652 revendique un appareil manipulant une feuille de substrat dans un ensemble de marquage, l'appareil comprenant : une piste de support (voie) formant un chemin fermé, une zone de marquage pour marquer une feuille de substrat, et un chariot/plateau mobile le long de la piste de support, le chariot/plateau circulant autour du chemin fermé, le dit chariot acheminant la feuille de substrat dans une direction de processus sur au moins une partie du trajet fermé à travers la zone de marquage. Comme représenté dans la figure 4, le chariot est muni de roulettes de roulement avant et arrière qui supportent le chariot 80 le long des surfaces d'appui de la voie, la dite voie comprenant des parois latérales qui maintiennent le chariot de manière appropriée entre celles-ci grâce aux roues latérales (munies de ressorts 86) qui aident à positionner le chariot latéralement le long de la piste 40. US2013293652 ne donne pas d'explication sur le mode de déplacement des chariots et se contente de citer la possibilité d'avoir un moteur embarqué, une propulsion transmise par un mécanisme inclus dans la piste 40, ou un système

d'entraînement direct utilisant des poulies, des câbles, des chaînes ou d'autres systèmes similaires.

US2015137446 revendique un système de traitement de carte comprenant : un ensemble de traitement comprenant un dispositif de traitement configuré pour traiter séquentiellement des cartes individuelles, une voiture configurée pour contenir une carte individuelle et pour déplacer la carte vers le dispositif de traitement et un ensemble de boucle de transport configurée pour supporter la voiture, la voiture comprenant un rouleau entraîné configuré pour engager la boucle et pour déplacer la voiture le long de celle-ci, le rouleau entraîné étant relié fonctionnellement à un moteur pour provoquer la rotation du rouleau entraîné.

INVENTION - introduction

La présente invention propose ainsi un nouveau dispositif et un nouveau procédé permettant de transporter des substrats imprimables et imprimés de manière précise, adaptés à des substrats de divers types, tailles et épaisseurs. En particulier, l'invention permet de réaliser des impressions à pas variable. En outre, la présente invention est adaptée aux machines d'impression sans contact avec le substrat, comme les machines d'impression à jet d'encre et, plus particulièrement les machines d'impression qui permettent de combiner, au sein d'une même machine, différents types d'impression et/ou différents types de séchage et/ou différents types de prétraitements et/ou différents types de post-traitements (ou de finitions) tels que, à titre purement illustratif et non limitatif, les impressions sans contact d'encres conventionnelles (noir, blanc, mono ou polychrome), et/ou de vernis, et/ou d'encres adaptées à l'électronique imprimée, et/ou d'encres adaptées à l'impression en trois dimensions et/ou d'encres diverses et variées comme par exemple les encres fonctionnelles et/ou les encres isolantes (par exemple les encres isolantes utilisées en aval d'une impression d'encre pour l'électronique imprimée); et/ou les séchages comportant par exemple un four de séchage à infrarouge (IR) et/ou à proche-infrarouge (NIR) et/ou à courant d'air chauffé, et/ou un séchage à lampe ultra-violet (UV) et/ou à diode électroluminescente (LED) UV et/ou un procédé photonique ; et/ou un prétraitement comme par exemple un poste de traitement corona, et/ou un poste de traitement plasma, et/ou un système de nettoyage de bande (rouleau nettoyeur, brosse, etc.), et/ou un poste de coating (flexographie, etc.), et/ou un système de retournement de

feuilles ; et/ou un post-traitement (ou finition) dans un poste de revêtement (par exemple par dépôt d'un revêtement additionnel, par exemple dorure ou autre matière) sur le substrat, par exemple au moyen d'un dispositif de dépôt de « dorure », par exemple en appliquant/pressant une feuille (portant ledit revêtement ou dorure) sur des zones sélectionnées du substrat (par exemple comportant un dépôt d'adhésif selon un motif prédéterminé) de manière à faire adhérer aux zones sélectionnées la partie désirée de la feuille de type dorure ; de plus, cette combinaison de plusieurs modes d'impressions et/ou de traitements divers au sein d'une même machine est rendue possible grâce au mode de transport de haute précision (par exemple pour répondre aux exigences d'impression de l'électronique imprimée) selon la présente invention tout en évitant que les composants du transport n'interfèrent avec les exigences d'efficacités de chacun des postes d'impressions et/ou de traitements de manière individuelle et/ou en combinaison (par exemple pour éviter qu'un poste de séchage n'affecte les performances d'un poste d'impression). La présente invention permet également d'acheminer les substrats de tailles diverses entre tous les postes de traitement tout en répondant aux exigences liées aux différentes vitesses de chacun des postes de traitements ainsi qu'à des débits de fabrications suffisants pour permettre une application industrielle efficace et rentable.

INVENTION – dispositif revendication générique

A cet effet, l'invention concerne un dispositif de transport de substrats dans une machine d'impression comprenant un ou plusieurs postes de traitement dont au moins un poste d'impression, le long d'un chemin de transport depuis au moins une zone (par exemple un magasin) d'entrée fournissant les substrats imprimables et/ou imprimés, jusqu'à au moins une zone (par exemple un magasin) de sortie recevant les substrats traités, comprenant :

1. un convoyeur de substrats (de préférence de type carrousel) permettant de guider et déplacer les substrats au travers des postes de traitement, le dit convoyeur comprenant
    a. un rail fixe qui forme une boucle de transport, et
    b. des chariots qui maintiennent les substrats dans une position immobile (par exemple immobile et à plat) et qui se déplacent sur le dit rail en transportant les substrats et,

2. une zone d'entrée des substrats (par exemple un magasin d'entrée de stockage des substrats),

3. un système de transport optionnel des substrats de la zone d'entrée jusqu'au chariot,

4. un système de transport optionnel des substrats traités du chariot jusqu'à la zone de sortie des substrats (par exemple le magasin de sortie),

5. une zone de sortie des substrats traités (par exemple un magasin de sortie de stockage des substrats traités),

6. une voie de garage optionnelle pour les chariots, la dite voie étant reliée de manière amovible au rail du convoyeur et permettant ainsi d'ajouter et/ou d'enlever un ou plusieurs chariots,

le dispositif de transport de substrats étant ainsi adapté pour mouvoir chaque ensemble chariot/substrat de manière à le déplacer au moyen du chariot sur le rail le long de la boucle de transport et caractérisé en ce que

1. le dispositif de transport de substrats comprend un socle sur lequel au moins une partie du rail est fixée et dont la surface est de préférence plane,

2. le dispositif de transport de substrats comprend un système de motorisation qui permet le déplacement des chariots sur le rail fixe,

3. le chariot comprend une table (de préférence une table aspirante) de maintien du substrat dans une position immobile par rapport à la table (par exemple immobile et à plat), le long de la boucle de transport pendant le(s) traitement(s) du substrat

caractérisé en ce que le système de motorisation est un système de motorisation linéaire basée sur le principe d'une interaction électromagnétique entre un assemblage de bobines (ensemble primaire) et une voie d'aimants permanents (ensemble secondaire), et en ce que l'ensemble primaire moteur de la motorisation linéaire fait partie du chariot mobile et l'ensemble secondaire est constitué d'une voie d'aimants (voie magnétique), la dite voie étant fixée sur le rail fixe et/ou faisant partie intégrante du rail fixe et/ou étant fixée sur le socle et/ou faisant partie intégrante du socle et/ou étant fixée sur une structure rigide de maintien du rail et/ou faisant partie intégrante de cette structure rigide.

D'autres particularités et avantages du dispositif de transport de substrats sont détaillés dans la présente demande. Un objectif supplémentaire de l'invention est de proposer un procédé de transport de substrats imprimables.

INVENTION – procédé revendication générique

A cet effet, l'invention concerne également un procédé de transport de substrats le long d'un chemin de transport, mis en œuvre par le dispositif de transport de substrats selon l'invention. En particulier, l'invention concerne également un procédé de transport de substrats dans une machine d'impression comprenant un ou plusieurs postes de traitement dont au moins un poste d'impression, le long d'un chemin de transport depuis au moins une zone (par exemple un magasin) d'entrée fournissant les substrats imprimables, jusqu'à au moins une zone (par exemple un magasin) de sortie recevant les substrats traités, caractérisé en ce qu'il comporte les étapes suivantes :

1. positionnement optionnel d'un substrat imprimable dans la zone d'entrée (par exemple stockage d'un substrat imprimable dans un magasin d'entrée),
2. transport optionnel du substrat de la zone d'entrée jusqu'au chariot,
3. guidage et déplacement du substrat au travers des postes de traitement par un convoyeur de substrats (de préférence de type carrousel), le dit convoyeur comprenant
    a. un rail fixe qui forme une boucle de transport, et
    b. des chariots qui maintiennent les substrats dans une position immobile (par exemple immobile et à plat) et qui se déplacent sur le dit rail en transportant les substrats et,
4. transport optionnel du substrat traité du chariot jusqu'à la zone de sortie (par exemple jusqu'au magasin de sortie et de stockage des substrats traités),
5. déplacement optionnel de chariots vers une voie de garage, la dite voie étant reliée de manière amovible au rail du convoyeur permettant de parquer et/ou d'ajouter et/ou d'enlever un ou plusieurs chariots du convoyeur,

le procédé de transport de substrats étant ainsi adapté pour mouvoir chaque ensemble chariot/substrat de manière à le déplacer au moyen du chariot sur le rail le long de la boucle de transport et caractérisé en ce que

1. le dispositif de transport de substrats comprend un socle sur lequel au moins une partie du rail est fixée et dont la surface est de préférence plane,
2. le dispositif de transport de substrats comprend un système de motorisation qui permet le déplacement des chariots sur le rail fixe,
3. le chariot comprend une table sur laquelle le substrat est maintenu dans une position immobile par rapport à table (par exemple immobile et à plat) le long de la boucle de transport pendant le(s) traitement(s) du substrat

caractérisé en ce que le système de motorisation est un système de motorisation linéaire basée sur le principe d'une interaction électromagnétique entre un assemblage de bobines (ensemble primaire) et une voie d'aimants permanents (ensemble secondaire), et en ce que l'ensemble primaire moteur de la motorisation linéaire fait partie du chariot mobile et l'ensemble secondaire est constitué d'une voie d'aimants (voie magnétique), la dite voie étant fixée sur le rail fixe et/ou faisant partie intégrante du rail fixe et/ou étant fixée sur le socle et/ou faisant partie intégrante du socle et/ou étant fixée sur une structure rigide de maintien du rail et/ou faisant partie intégrante de cette structure rigide.

Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, le substrat est maintenu à plat dans une position immobile par rapport à la table ; toutefois, comme la présente invention peut également s'appliquer à des substrats de type feuilles mais également à tout autre type d'objet en trois dimensions (par exemple des cylindres , des stylos, des coques de téléphone, etc…), l'homme de l'art comprendra que l'invention pourra avantageusement aussi convenir à ces autres objets sans pour autant qualifier leur positionnement immobile d'étant « à plat » sur la table ; selon une variante de réalisation de la présente invention, la partie supérieure de la table comprendra une matrice comprenant des formes et/ou réceptacles dans lesquels ces autres types d'objets en trois dimensions pourront avantageusement être déposés et/ou fixés.

La présente invention concerne également l'utilisation du dispositif et/ou du procédé de transport de substrats revendiqués dans une machine d'impression comprenant au moins un poste d'impression sans contact, en particulier d'impression numérique à jet d'encre. Plus particulièrement, cette utilisation est effectuée dans une machine d'impression qui comprend au moins deux postes d'impressions sans contact différentes en série, les dites impressions étant sélectionnées parmi la liste suivante : impressions d'encres conventionnelles (noir, blanc, mono et/ou polychrome), et/ou de vernis, et/ou d'encres adaptées à l'électronique imprimée, et/ou d'encres adaptées à l'impression en trois dimensions et/ou d'encres diverses et variées comme par exemple les encres fonctionnelles et/ou les encres isolantes (par exemple les encres isolantes utilisées en aval d'une impression d'encre pour l'électronique imprimée) ; la combinaison en série sur la boucle de transport d'une impression d'encres conventionnelles, d'une impression d'encres adaptées à l'électronique imprimée (comme les encres conductrice à base ou non de nanoparticules) et d'une impression de vernis et/ou d'encres fonctionnelles et/ou d'encres isolantes, le tout étant effectué de préférence sur un même substrat, est une utilisation privilégiée par la présente invention.

De plus, selon un mode d'exécution particulier de la présente invention et, comme décrit plus en détail dans la suite de la description, les dispositif et procédé revendiqués se différencient de l'art antérieur grâce à leur souplesse d'utilisation et grâce à une réduction des temps de fabrication ainsi que des coûts correspondants, ce qui les rend particulièrement attractifs, en particulier pour l'électronique imprimée, par exemple pour la fabrication de circuits imprimés.

D'autres particularités et avantages du procédé de transport de substrats sont détaillés dans la présente demande.

INVENTION - FIGURES

L'invention, avec ses caractéristiques et avantages, ressortira plus clairement à la lecture de la description faite en référence aux dessins annexés dans lesquels :

Les figures 1 à 13 illustrent de manière schématique plusieurs aspects et plusieurs modes de réalisation de l'invention.

La présente invention présente de nombreux avantages par rapport aux techniques de l'art antérieur. Ces avantages apportés par la présente invention seront mis en évidence plus avant dans la description détaillée des figures.

INFORMATIQUE générique

Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, le dispositif de transport (et donc la machine d'impression comprenant un ou plusieurs postes de traitement) est contrôlé par des moyens informatiques qui commandent notamment les différents postes de travail, et également qui collectent les informations des différents capteurs installés dans le dispositif. Ces moyens informatiques n'ont pas à être détaillés dans la présente demande et ils pourront par exemple être intégrés à la machine ou déportés dans un dispositif séparé. Les capteurs donnent par exemple, des informations de positions des substrats, des informations de configurations des substrats et/ou des informations de validation suite à une opération correctement effectuée ou non. Certaines informations nécessaires à la mise en œuvre de l'invention peuvent également être enregistrées au préalable dans les moyens informatiques (par exemple via une saisie sur une interface par un opérateur). De telles informations peuvent par exemple concerner la forme et/ou les dimensions des substrats (par exemple leur épaisseur), la puissance du séchage, l'épaisseur de la couche de l'encre et/ou de vernis etc., mais il est généralement préféré que des capteurs mesurent ou vérifient de telles informations. Les substrats en attente d'impression sont généralement, de façon connue en soi, placés dans au moins une zone d'entrée, par exemple un magasin d'entrée ayant une capacité de stockage définie en fonction de la nature du substrat et des besoins pour l'impression. Dans un exemple de réalisation, un magasin d'entrée est prévu pour accepter plusieurs dizaines, centaines, voire milliers de substrats de nature, d'épaisseur et de dimension variable (par exemple et de façon non limitative d'un format dont les côtés sont de l'ordre du centimètre, par exemple un format type A10, à titre d'exemple plus précis un format type carte de crédit ; jusqu'au format dont les côtés sont de l'ordre de plusieurs mètres, par exemple un format type A0 ou un format de 2 x 2 mètres). Une fois le processus d'impression terminé, les substrats sont dirigés vers une zone de sortie, par exemple stockés dans au moins un magasin de sortie ayant généralement la même capacité de stockage que le magasin d'entrée.

DEPLACEMENT générique

Une caractéristique de la présente invention est donc l'utilisation d'un convoyeur de substrats (de préférence de type carrousel) permettant de guider et déplacer les substrats au travers des postes de traitement, le dit convoyeur comprenant des chariots qui maintiennent les substrats dans une position immobile (par exemple immobile et à plat) et qui se déplacent sur un rail fixe ce qui permet de mouvoir chaque ensemble chariot/substrat sur le rail et étant caractérisé en ce que le déplacement des chariots sur le rail fixe est contrôlé au moyen d'un système de motorisation, de préférence un système de motorisation linéaire. Cette motorisation linéaire est basée sur le principe d'une interaction électromagnétique entre un assemblage de bobines (ensemble primaire) et une voie d'aimants permanents (ensemble secondaire), interaction qui transforme l'énergie électrique en une énergie mécanique linéaire. Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, l'ensemble primaire moteur de la motorisation linéaire fait partie du chariot (mobile) et l'ensemble secondaire est constitué d'une voie d'aimants (appelée aussi voie magnétique), la dite voie étant fixée sur le rail fixe (ou faisant partie intégrante du rail fixe) et/ou étant fixée sur le socle (ou faisant partie intégrante du socle) et/ou étant fixée sur une structure rigide de maintien du rail (ou faisant partie intégrante de cette structure rigide); dans cette configuration, l'ensemble primaire d'un chariot se déplace donc à la même vitesse que le substrat transporté par le dit chariot. Le chariot est donc un chariot qu'on pourra qualifier de chariot intelligent et/ou autonome comme décrit ci-après dans la description.

La longueur de la voie d'aimants est de préférence similaire à la longueur du rail fixe ou de la boucle de transport. On pourra envisager des configurations dans lesquelles la voie d'aimant est située d'un côté ou de l'autre côté (ou de part et d'autre dans une configuration à plusieurs voies) du rail fixe. Ainsi, la longueur totale d'une voie d'aimants pourra avoir une longueur soit identique, soit légèrement supérieure, soit légèrement inférieure à celle du rail fixe ; à titre purement illustratif et non limitatif, la voie d'aimants aura une longueur comprise entre 0,8 fois et 1,2 fois la longueur du rail fixe, de préférence entre 0,9 fois et 1,1 fois la longueur du rail fixe.

Les avantages liés à cette technologie de motorisation sont nombreux. A titre illustratif et non limitatif, nous citerons

- le couplage direct du chariot mobile à la partie mobile du moteur qui élimine le besoin d'éléments de transmission tels que les courroies d'entraînement, les engrenages sur crémaillères ou les engrenages à vis sans fin, les vis à billes, etc.

- il n'y a peu ou pas d'usure mécanique car il n'y a pas de contact avec les pièces en mouvement, ce qui engendre une excellente fiabilité et une longue durée de vie,

- la possibilité de contrôler de manière individuelle la vitesse et/ou l'accélération et/ou la décélération de chaque chariot ; il est aussi important de noter que ce contrôle individuel peut se faire à tout moment et/ou en tout point de la boucle de transport ce qui n'est pas le cas du dispositif revendiqué dans EP1977893 (A2) dont les supports sont contrôlés par section prédéfinie via les électro-aimants disposés le long du chemin de transport ; il est aussi important de noter que ce contrôle individuel peut être différent pour chaque chariot pour un endroit donné,

- la réduction du nombre de composants mécaniques qui permet de minimiser la maintenance et de réduire ainsi le coût à l'utilisation de cette technologie.

La figure 1 illustre de manière schématique une vue d'ensemble du dispositif de transport de substrats selon la présente invention. On peut y apercevoir le convoyeur de substrats de type carrousel permettant de guider et déplacer les substrats, le dit convoyeur comprenant un rail fixe qui forme une boucle de transport fermée (un rectangle à coins arrondis dans la figure) ; des chariots (trois chariots dans la figure) qui maintiennent les substrats (trois substrats rectangulaires par chariot) dans une position immobile (à plat dans la figure) et qui se déplacent sur le dit rail en transportant les substrats ; le rail fixe central ainsi que la voie d'aimants positionné en son centre ; le socle fixe (dont la longueur est légèrement inférieure à une longueur du côté du rectangle formant la boucle de transport dans cette illustration) ; ainsi qu'une vue simplifiée des rails conducteurs d'électricité qui, dans cette configuration forment une boucle fermée (de même forme que la boucle de transport) de longueur supérieure à celle du rail fixe car située à l'extérieur de la boucle formée par le rail. Afin de faciliter la compréhension de cette figure, les postes de traitement n'y ont pas été représentés ; à titre purement illustratif le positionnement des postes d'impression le long de cette boucle de transport coïncidera avec la position du socle afin de bénéficier pleinement des avantages de la présente invention.

La figure 2 illustre de manière schématique une vue de l'ensemble secondaire qui est constitué d'une voie d'aimants (appelée aussi voie magnétique), la dite voie étant dans cette illustration fixée sur le rail fixe. On peut également identifier dans cette figure 2 le socle, les électro-aimants, le double guidage en V aux extrémités du rail fixe, ainsi que les deux glissières situées de part et d'autre du rail fixe, les dites glissières étant détaillées ci-après dans la description.

DISPOSITIF – Vue d'ensemble

La figure 3 illustre de manière schématique une vue d'ensemble du dispositif de transport de substrats dans une machine d'impression comprenant plusieurs postes de traitement selon la présente invention. On peut y apercevoir le convoyeur de substrats de type carrousel permettant de guider et déplacer les substrats au travers des postes de traitement, le dit convoyeur comprenant un rail fixe qui forme une boucle de transport fermée, et des chariots (non illustrés) qui maintiennent les substrats dans une position immobile (par exemple à plat) et qui se déplacent sur le dit rail en transportant les substrats, un magasin d'entrée de stockage des substrats à gauche de la figure, un système de transport des substrats du magasin d'entrée jusqu'au chariot, un système de transport des substrats traités du chariot jusqu'au magasin de sortie, et un magasin de sortie de stockage des substrats traités à droite de la figure. Le bloc « Alphajet » situé en haut à gauche de la figure et positionné dans cette configuration à l'intérieur de la boucle correspond aux postes d'impression et de séchage ; en particulier dans cette configuration une combinaison en série d'une impression d'encres conventionnelles, d'une impression d'encres adaptées à l'électronique imprimée (comme les encres conductrice à base ou non de nanoparticules) et d'une impression de vernis et/ou d'encres fonctionnelles et/ou d'encres isolantes.

BOUCLE DE TRANSPORT

Une caractéristique de la présente invention est donc l'utilisation d'un convoyeur de substrats (de préférence de type carrousel) permettant de guider et déplacer les substrats au travers des postes de traitement, le dit convoyeur comprenant des chariots qui maintiennent les substrats dans une position immobile (par exemple à plat) et qui se déplacent sur un rail fixe qui forme une boucle de transport, par exemple une boucle de transport fermée. La

forme de la boucle de transport pourra être de tout type approprié. Sa longueur sera elle-même déterminée en fonction du nombre de postes de traitement compris dans la machine d'impression. En particulier, la machine d'impression selon la présente invention comprend au moins un poste d'impression sans contact avec le substrat (par exemple deux, trois, quatre ou plus de postes d'impression) et au moins un poste de séchage (par exemple deux, trois, quatre ou plus de postes de séchage); le poste d'impression pouvant avantageusement être sélectionné parmi un poste d'impression à jet d'encres conventionnelles (noir, blanc, mono et/ou polychrome) et/ou un poste d'impression à jet de vernis, et/ou un poste d'impression à jet d'encre adaptée à l'électronique imprimée (par exemple de l'encre conductrice à base ou non de nanoparticules), et/ou un poste d'impression à jet d'encre adaptée à l'impression en trois dimensions et/ou un poste d'impression à jet d'encres diverses et variées comme par exemple les encres fonctionnelles et/ou les encres isolantes (par exemple les encres isolantes utilisées en aval d'une impression d'encre pour l'électronique imprimée) ; le poste de séchage pouvant avantageusement être sélectionné parmi un poste de séchage à infrarouge (IR) et/ou un poste de séchage à proche-infrarouge (NIR) et/ou un poste de séchage à courant d'air chauffé, et/ou un poste de séchage à lampe ultra-violet (UV) et/ou un poste de séchage à diode électroluminescente (LED) UV et/ou un poste de séchage par procédé photonique. On citera à titre illustratif et non limitatif l'utilisation optionnelle d'un ou plusieurs postes de prétraitement comme par exemple un poste de traitement corona, et/ou un poste de traitement plasma, et/ou un système de nettoyage de bande (rouleau nettoyeur, brosse, etc.), et/ou un poste de coating (flexographie, etc.), et/ou un système de retournement de feuilles ; et/ou l'utilisation optionnelle d'un ou plusieurs postes de post-traitement (ou de finition) comme par exemple un système de retournement de feuilles et/ou un poste de revêtement (par exemple par dépôt d'un revêtement additionnel, par exemple dorure ou autre matière) sur le substrat, par exemple au moyen d'un dispositif de dépôt de « dorure », par exemple en appliquant/pressant une feuille (portant ledit revêtement ou dorure) sur des zones sélectionnées du substrat (par exemple comportant un dépôt d'adhésif selon un motif prédéterminé) de manière à faire adhérer aux zones sélectionnées la partie désirée de la feuille de type dorure. Cette combinaison de plusieurs modes d'impressions et/ou de traitements divers au sein d'une même machine est rendue possible grâce au mode de transport de haute précision selon la présente invention tout en évitant que les composants du transport n'interfèrent avec les exigences d'efficacités de chacun des postes

d'impressions et/ou de traitements de manière individuelle et/ou en combinaison. La présente invention permet ainsi d'acheminer les substrats de dimensions/tailles diverses entre tous les postes de traitement tout en répondant aux exigences liées aux vitesses (qu'elles soient différentes ou identiques) requises lors des passages des substrats dans chacun des postes de traitements ainsi qu'à des débits de fabrications suffisants pour permettre une application industrielle efficace et rentable. La technologie de motorisation, en particulier la technologie de motorisation linéaire, utilisée pour le transport des substrats permet de contrôler de manière individuelle la vitesse de chaque chariot ; cela permet ainsi sur demande d'accélérer ou de décélérer la vitesse d'un chariot, ou encore de modifier la vitesse relative d'un chariot par rapport à un autre chariot. Ainsi, dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, au temps « t » la vitesse d'au moins un chariot (de transport des substrats) en mouvement le long de la boucle de transport est différente de la vitesse d'un autre chariot (de transport des substrats) en mouvement le long de la boucle de transport; par exemple, la vitesse d'au moins un chariot de transport des substrats en mouvement au travers d'un poste de traitement est différente de la vitesse d'un chariot de transport des substrats en mouvement soit au travers d'un autre poste de traitement de la boucle de transport, soit au travers d'autres sections de la boucle de transport. Cette possibilité de contrôler de manière individuelle la vitesse et/ou l'accélération et/ou la décélération de chaque chariot lors de son déplacement le long du chemin de transport représente un avantage exceptionnel selon la présente invention. Ceci permet de bénéficier pleinement des performances de chacun des postes de traitement en adaptant la vitesse du chariot au type de traitement souhaité. Dans un mode d'exécution particulier, la présente invention permet donc également de réaliser des impressions et/ou des séchages et/ou des traitements divers à pas variable.

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, la boucle de transport ne comprend pas d'angle droit ; au contraire, sa forme sera préférentiellement sélectionnée de manière à ne comprendre que des parties droites linéaires jointes au moyen de courbes (« arcs ») de forme libre.

D'autres variantes d'exécution sont bien entendu envisageables pour la boucle de transport. On citera à titre illustratif la variante de la figure 4 dans laquelle les chariots n'effectuent pas de courbes (virages) lors de leur déplacement le long du carrousel; on peut

y apercevoir la boucle de type carrousel, six chariots supportant chacun un substrat « A », chaque substrat étant immobile sur son chariot attitré ainsi que le sens de déplacement, représenté par des flèches, de chacun des chariots.

On citera également à titre illustratif la variante de la figure 5 dans laquelle les chariots n'effectuent pas de courbes (virages) lors de leur déplacement et la boucle comprend au moins un rail (par exemple 2 rails parallèles) situé(s) à une certaine hauteur et au moins un rail (par exemple 2 rails parallèles) perpendiculaire(s) au premier rail et situés à une autre hauteur ce qui impliquent l'utilisation d'un système permettant d'élever et/ou de descendre le chariot (comme un ascenseur) pour passer d'un rail à l'autre.

Même si ces variantes ne sont pas privilégiées dans le cadre de la présente invention, elles pourraient néanmoins s'avérer utiles, par exemple dans le cas où on serait limité en matière d'espace disponible pour installer le dispositif de transport et que donc l'encombrement nécessiterait des solutions de transport plus compactes.

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, la boucle de transport est de forme carrée ou rectangle avec des coins arrondis.

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, les postes de traitement, par exemple les postes d'impression et/ou de séchage sont localisés dans une partie droite linéaire de la boucle de transport.

Le sens de rotation habituel des chariots le long de la boucle de transport est en général défini en fonction de l'agencement des postes d'impression et/ou de séchage et/ou d'autres postes de traitement(s) des substrats. Il peut donc être de sens horaire ou antihoraire. Un autre avantage de la technologie à motorisation linéaire selon la présente invention est que le sens de rotation peut être inversé si nécessaire. Ainsi, dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le chariot et le(s) substrat(s) maintenu(s) dans une position immobile (par exemple à plat) sur le chariot peuvent se déplacer dans les deux sens de rotation sur la boucle de transport. Cette caractéristique permet par exemple d'effectuer plus d'un passage dans un poste d'impression et/ou un poste de séchage et/ou un autre poste de traitement des substrats, et/ou dans une combinaison de deux ou plusieurs ou de tous ces postes précités. Cette flexibilité peut s'avérer particulièrement avantageuse

par exemple en cas de performance inférieure temporaire ou en fonction du type de poste de traitement concerné ; à titre illustratif et non limitatif, un poste de traitement peut requérir un passage répété du substrat de manière à atteindre la résolution d'impression désirée (pour un poste d'impression) et/ou la qualité de séchage désirée (par exemple pour un poste de séchage dont on ne désirerait pas augmenter la puissance de séchage) et/ou de devoir effectuer du multi passes alors que d'autres postes de traitement n'en auront pas besoin. Le contrôle des mouvements des chariots de manière autonome constitue donc un avantage considérable de la présente invention. Le chariot est donc un chariot qu'on pourra qualifier de chariot intelligent et/ou autonome comme décrit dans la présente description.

En principe, les substrats n'effectuent sur leur chariot sélectionné que le tour de la boucle depuis leur maintien dans une position immobile (par exemple à plat) sur le chariot à proximité du magasin d'entrée et de stockage des substrats jusqu'à leur point d'enlèvement du même chariot à proximité du magasin de sortie et de stockage des substrats traités.

Toutefois, et ceci représente un avantage additionnel de la présente invention, deux voir même plusieurs tours de la boucle de transport sont envisageables pour le substrat. Ainsi, dans un mode particulier de la présente invention, le substrat peut effectuer plus d'un passage dans un poste d'impression et/ou un poste de séchage et/ou un autre poste de traitement des substrats, et/ou dans une combinaison de deux ou plusieurs ou de tous ces postes précités, sans quitter son chariot. Cette caractéristique peut s'avérer particulièrement utile lorsqu'un poste d'impression et/ou un poste de séchage et/ou un autre poste de traitement des substrats n'atteint pas les performances requises, par exemple en matière de résolution de l'image imprimée pour un poste d'impression ; ainsi, un deuxième passage sous le poste à performance inférieure permettra de résoudre le problème identifié sans devoir changer dans l'urgence le poste défaillant.

SOCLE – RAIL - ROUES

Une caractéristique de la présente invention est donc l'utilisation d'un convoyeur de substrats (de préférence de type carrousel) permettant de guider et déplacer les substrats au travers des postes de traitement, le dit convoyeur comprenant un ou plusieurs chariots qui maintiennent les substrats dans une position immobile (par exemple à plat) et qui se

déplacent sur un rail fixe le long de la boucle de transport pendant les traitements du substrat, et caractérisé en ce qu'au moins une partie du rail est fixée sur un socle dont la surface est de préférence plane ; la longueur du rail fixe étant de préférence identique à celle de la boucle de transport.

La figure 6 illustre de manière schématique cet ensemble socle – rail. On peut y apercevoir à titre illustratif un socle en granite qui constitue la base en gris foncé sur lequel un rail fixe à double guidage en V est fixé ; il y a une pièce de maintien optionnelle qui est fixée sur le rail fixe, pièce sur laquelle sont fixées – sur sa gauche une règle qui sera décrite dans la description ci-dessous – et sur son dessus, la voie d'aimants déjà décrite ci-avant. Cette figure 6 illustre également de manière très schématique des éléments qui seront décrits plus en détail dans la description ci-dessous, à savoir, de part et d'autre du rail fixe des glissières fixées sur le socle et à l'extrémité gauche de la figure un ensemble de rails conducteurs d'électricité surmonté par un câble rayonnant de transfert de données (d'informations).

Les dimensions du socle seront sélectionnées en fonction des besoins et des applications. A titre illustratif et non limitatif, pour les applications industrielles particulièrement visées par le type de dispositif revendiqué, la surface plane supérieure du socle sera disposée à une hauteur du sol comprise entre 50 cm et 80 cm et aura une largeur transversale comprise entre 40 cm et 120 cm, par exemple entre 60 cm et 100 cm, et une longueur comprise entre 200 cm et 1200 cm, par exemple 500 cm et 800 cm.

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, la longueur totale du(des) socle(s) du dispositif de transport est sélectionnée de manière à couvrir tout l'espace situé en-dessous des postes d'impression de la boucle de transport. Plus particulièrement, si la valeur de la longueur totale des postes d'impression est X, la longueur totale du(des) socle(s) du dispositif de transport sera d'au moins X, de manière à garantir la planéité recherchée sous les postes d'impression ; toutefois, comme ce(s) socle(s) représentent un poids et un investissement financier importants, on préfèrera limiter leur longueur totale à des valeurs inférieures à 3 fois X, de préférence inférieures à 2 fois X, par exemple inférieure à 1,5 fois X, voir inférieure à 1,2 fois X.

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, la longueur totale du(des) socle(s) du dispositif de transport est également sélectionnée de manière à couvrir tout l'espace situé en-dessous des postes de séchage de la boucle de transport. Plus particulièrement, si la valeur de la longueur totale des postes de séchage est Y et la valeur de la longueur totale des postes d'impression est X, la longueur totale du(des) socle(s) du dispositif de transport sera d'au moins (X+Y), de manière à garantir la planéité recherchée sous les postes de séchage et d'impression; toutefois, comme ce(s) socle(s) représentent un poids et un investissement financier importants, on préfèrera limiter leur longueur totale à des valeurs inférieures à 3 fois (X+Y), de préférence inférieures à 2 fois (X+Y), par exemple inférieure à 1,5 fois (X+Y), voir inférieure à 1,2 fois (X+Y).

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, la longueur totale du(des) socle(s) du dispositif de transport est également sélectionnée de manière à couvrir tout l'espace situé en-dessous des autres postes de traitement (les postes qui ne sont ni d'impression, ni de séchage) de la boucle de transport comme, à titre illustratif, les postes de pré- et/ou post-traitements. Plus particulièrement, si la valeur de la longueur totale des autres postes de traitement est de Z, la valeur de la longueur totale des postes de séchage est Y et la valeur de la longueur totale des poste d'impression est de X, la longueur totale du(des) socle(s) du dispositif de transport sera d'au moins (X+Y+Z), de manière à garantir la planéité recherchée sous tous les postes de séchage, d'impression et d'autres traitements ; toutefois, comme ce(s) socle(s) représentent un poids et un investissement financier importants, on préfèrera limiter leur longueur totale à des valeurs inférieures à 3 fois (X+Y+Z), de préférence inférieures à 2 fois (X+Y+Z), par exemple inférieure à 1,5 fois (X+Y+Z), voir inférieure à 1,2 fois (X+Y+Z).

Dans une variante de réalisation selon la présente invention, la longueur totale du(des) socle(s) du dispositif de transport est inférieure à la moitié de la longueur de la boucle de transport, inférieure à 0,4 fois la longueur de la boucle de transport, par exemple inférieure au tiers de la longueur de la boucle de transport.

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention et, plus particulièrement, en fonction de la longueur de la boucle de transport et/ou de la disposition

des postes d'impression et/ou de séchage et/ou d'autres traitements, un, deux ou plusieurs socles seront disposés dans le dispositif de transport.

Le socle, sa planéité et ses dimensions représentent donc des caractéristiques importantes selon certaines variantes de la présente invention. Ainsi, le socle constitue la base stable/l'assise solide du rail de la boucle de transport aux endroits les plus critiques comme sous les postes d'impression. Plus particulièrement, la Demanderesse a constaté que le socle permettait de résoudre efficacement les problèmes de vibrations rencontrés avec les dispositifs de transport de l'art antérieur, ce qui permet donc d'améliorer le transport de substrats imprimables et/ou imprimés sur l'ensemble des postes de traitement compris dans une machine d'impression, en particulier une machine d'impression sans contact avec le substrat, comme les machines d'impression à jet d'encre. Ceci explique le choix d'une roche ferme polissable, dénommée de manière générique par du marbre, comme par exemple du granite, et/ou basalte, et/ou porphyre, et/ou serpentinite, … et/ou des gneiss, et/ou des grès, et/ou des brèches, et/ou des calcaires et/ou autres conglomérats, comme élément(s) constitutif(s) d'un socle utilisé dans une variante de réalisation préférée selon la présente invention. Il est évident que l'homme de l'art saura sélectionner d'autres matériaux, similaires ou non au marbre, qui répondront également aux exigences d'absence de vibrations afin de garantir la qualité des impressions ; on citera à titre illustratif le granit (terme générique utilisé dans la construction et désignant tout matériau naturel ayant l'aspect d'une roche qui est en général très dure et très résistante à l'usure), et/ou les pierres composites et/ou les céramiques et/ou les céramiques techniques et/ou la fonte. La Demanderesse a constaté que les rapports de poids entre le socle, le chariot et le(s) substrat(s) constituaient également des caractéristiques importantes permettant de combattre les vibrations du dispositif de transport ; ainsi, dans une variante de réalisation de la présente invention, le rapport entre le poids d'un chariot de longueur L et le poids d'une longueur L du socle sera inférieur à 0,3 , par exemple inférieur à 0,2 ; dans une variante de réalisation de la présente invention, le rapport entre le poids [d'un chariot de longueur L et des substrats disposés sur le dit chariot] et le poids d'une longueur L du socle sera inférieur à 0,3 , par exemple inférieur à 0,2.

Tout système de guidage des chariots sur le rail pourra avantageusement être utilisé dans le cadre de la présente invention. Dans un mode d'exécution particulier de la présente

invention, le système de guidage des chariots sur le rail est sélectionné parmi les systèmes de guidage en V ; de préférence comportant un double guidage en V comme illustré dans les figures 6 (rail dont les extrémités sont en V « mâle ») et la figure 7 (roues en V « femelles » fixées au chariot). Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le chariot comprend au moins une roue en V, de préférence 2 roues en V, plus particulièrement au moins 4 roues en V.

Selon une variante préférée de réalisation de la présente invention, le système de guidage du chariot sur le rail comprend au moins un couple d'éléments de guidage disposés de part et d'autre du rail (par exemple des roues), chaque couple d'éléments de guidage (par exemple couple de roues) disposant d'un mécanisme assurant le guidage du chariot à la fois dans les lignes droites et dans les virages. A titre illustratif et non limitatif, chaque couple d'éléments de guidage comprendra une barre de maintien qui relie les deux éléments de guidage entre eux (par exemple les deux roues entre elles), la dite barre de maintien comprenant un axe pivotant relié au chariot permettant d'assurer un guidage optimal du chariot le long du rail et, en particulier le long des virages formés par la boucle de transport.

Dans un mode particulier de l'invention, le système de guidage du chariot sur le rail comprend 3 éléments de guidage (par exemple 3 roues), 2 d'un côté du rail et 1 de l'autre côté du rail de manière à permettre au chariot de prendre les virages formés par la boucle de transport et également de suivre des directions linéaires.

La figure 7 illustre donc une variante de chariot selon la présente invention, le dit chariot comprenant, une base structurelle représentée en gris clair sur la figure surmontée d'une table (en gris foncé) de support des substrats qui sera détaillée ci-dessous dans la description ; on peut également apercevoir sous la base 2 roues en V entourées par deux patins des glissières qui seront détaillées ci-dessous dans la description et, à gauche de la base, un élément de contact glissant (servant à alimenter en énergie le chariot). Une variante de la figure 7 (non illustrée) sera de disposer les roues en V de telle sorte qu'elles entourent les patins des glissières, ce qui impliquera de préférence que les rails des glissières seront positionnés sur le rail fixe et que la hauteur des patins des glissières sera inférieure à celle des roues en V sous la base du chariot.

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le système de guidage des chariots comprend donc au moins un rail couplé au(x) roue(s) du chariot selon un dispositif de guidage en V ; ceci permet de guider la/les roue(s) en du chariot dans le(s) V du rail; de préférence un rail avec double guidage en V ce qui permet d'y guider les roues en V du chariot. Ainsi, dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le chariot est muni de 4 roues en V placées (de préférence de manière symétrique deux à deux par rapport au centre du chariot), deux des roues étant guidées par le V d'un côté du rail et les deux autres roues étant guidées par le V de l'autre côté du rail.

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le rail est positionné de manière centrale sur la largeur du socle ; ainsi, dans une variante de réalisation de la présente invention le centre de la largeur du rail se trouve à une distance de moins de 20 cm, par exemple de moins de 15 cm du centre de la largeur du socle. Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le centre de la largeur de la voie d'aimants est aligné avec le centre de la largeur du rail fixe.

Ainsi, selon une caractéristique de la présente invention, au moins une partie du rail est fixée sur un socle ou fait partie intégrante du dit socle. On pourrait avantageusement utiliser un socle sur toute la longueur du rail pour sa fixation. Toutefois, comme ces socles et, en particulier les socles définis ci-dessus, représentent un poids et un investissement financier important, on peut aussi prévoir tout type approprié de structure rigide évidée pour la fixation du rail – ou pour l'intégration du rail dans ladite structure - le long du chemin de transport ; nous citerons à titre illustratif un châssis mécano-soudé et/ou un châssis en profilé. Dans un mode d'exécution particulier selon la présente invention, une structure rigide évidée est utilisée pour la fixation du rail (ou pour l'intégration du rail dans ladite structure) en dehors des postes d'impression et/ou des postes de séchage et/ou de tout autre poste de traitement des substrats. Ainsi, dans une variante de réalisation selon la présente invention, la longueur totale de la structure rigide évidée utilisée pour la fixation du rail du dispositif de transport est supérieure ou égale à la moitié de la longueur de la boucle de transport, supérieure ou égale à 0,6 fois la longueur de la boucle de transport, par exemple supérieure ou égale au deux tiers de la longueur de la boucle de transport.

CAPTEUR DE DEPLACEMENT

Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, le dispositif de transport est équipé d'au moins un système de détection (ou capteur) de déplacement, de préférence un système de détection (ou capteur) de déplacement linéaire, pour mesurer le déplacement (position, vitesse, accélération et/ou décélération) du chariot par rapport au rail fixe. Tout système de détection (ou capteur) de déplacement satisfaisant les exigences de précision requises pourra avantageusement être utilisé dans le dispositif selon la présente invention. On citera à titre illustratif et non limitatif un capteur de déplacement comportant une partie mobile et une partie fixe, par exemple une règle optique. Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, la partie fixe du capteur de déplacement (par exemple la règle optique) consiste de préférence en une règle linéaire de préférence positionnée le long de la boucle de transport sous les postes d'impression et/ou les postes de séchage et/ou sous tout autre poste de traitement des substrats nécessitant une précision accrue de mesure de position, vitesse, accélération et/ou décélération du chariot le long de la boucle de transport, de préférence sous les postes d'impression. Cette règle (de préférence linéaire) peut donc avantageusement faire partie intégrante du rail et/ou être fixée sur le rail et/ou être fixée sur le socle du rail et/ou faire partie intégrante du socle du rail et/ou être fixée sur la structure du rail et/ou faire partie intégrante de la structure du rail. La présence de la règle (de préférence linéaire) permet ainsi de déterminer à tout moment le positionnement, la vitesse, l'accélération et/ou la décélération des chariots sur la boucle de transport. Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, le chariot intègre au moins un lecteur (de préférence un lecteur optique) qui constitue la partie mobile du capteur de déplacement.

La figure 1 illustre de manière schématique une vue d'ensemble du dispositif de transport de substrats selon la présente invention. On peut y apercevoir le convoyeur de substrats de type carrousel permettant de guider et déplacer les substrats, le dit convoyeur comprenant un rail fixe qui forme une boucle de transport fermée, et des chariots qui maintiennent les substrats dans une position immobile (par exemple à plat) et qui se déplacent sur le dit rail en transportant les substrats, le contrôle du déplacement étant permis grâce à la règle linéaire qui, sur cette figure 1, est confondue avec le rail fixe. La figure 6 illustre également de manière schématique la règle qui est positionnée dans cette configuration à gauche de la pièce de maintien optionnelle qui est fixée sur le rail fixe.

Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, le dispositif de transport est équipé d'au moins un capteur de déplacement, de préférence un capteur de déplacement linéaire, pour mesurer le déplacement (position, vitesse, accélération et/ou décélération) du chariot par rapport au(x) poste(s) de traitement. Tout capteur de déplacement satisfaisant les exigences de précision requises pourra avantageusement être utilisé dans le dispositif selon la présente invention. On citera à titre illustratif et non limitatif un capteur de déplacement comportant une partie mobile et une partie fixe, par exemple une règle magnétique. Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, la partie mobile du capteur (« mobile » car elle se déplace avec le chariot) de déplacement (par exemple du capteur magnétique) consiste de préférence en une règle linéaire fixée selon un axe longitudinal (c'est-à-dire dans le sens de déplacement du chariot) sur le chariot (ou faisant partie intégrante du chariot). La présence de la règle, de préférence linéaire, permet ainsi de déterminer à tout moment le positionnement, la vitesse, l'accélération et/ou la décélération des chariots sur la boucle de transport par rapport au(x) poste(s) de traitement. Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, au moins un poste de traitement, de préférence au moins un poste d'impression, de préférence tous les postes d'impression, voir même tous les postes de traitement, intègrent au moins un lecteur (de préférence un lecteur magnétique) qui constitue la partie fixe du capteur de déplacement.

Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, le dispositif de transport est équipé d'au moins un capteur « O » de déplacement pour mesurer le déplacement du chariot par rapport au rail et d'au moins capteur « M » de déplacement pour mesurer le déplacement du chariot par rapport au poste de traitement. Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le lecteur du capteur « O » et la règle du capteur « M » se trouvent sur le chariot. Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, la règle du capteur « O » fait partie intégrante du rail et/ou est fixée sur le rail et/ou est fixée sur le socle du rail et/ou fait partie intégrante du socle du rail et/ou est fixée sur la structure du rail et/ou fait partie intégrante de la structure du rail. Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le lecteur du capteur « M » est fixé sur un élément fixe (ou mobile) d'un poste d'impression et/ou d'un poste de séchage et/ou d'un autre poste de traitement. Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le capteur « O » est un capteur de déplacement linéaire optique et le capteur « M » est un capteur de

déplacement linéaire magnétique. En effet, la Demanderesse a découvert, grâce à la combinaison de ces deux capteurs de déplacements, qu'on pouvait atteindre un niveau de précision de mesure exceptionnel (par exemple de l'ordre du micromètre sur les sections critiques de la boucle de transport, par exemple de l'ordre du micromètre sur des longueurs de boucle de transport de l'ordre du mètre) permettant ainsi une gestion optimisée de la gestion du positionnement et/ou de la vitesse et/ou de l'accélération et/ou de la décélération des chariots le long de la boucle de transport. La double gestion de positionnement des lecteurs/capteurs telle que décrite ci-dessus apporte également d'autres avantages essentiels à la présente invention tels que décrits ci-après. En effet, le fait de disposer le lecteur du capteur « O » sur le chariot permet d'éviter tout problème de transmission de l'information mesurée entre le lecteur et les éléments actifs du chariot, par exemple le contrôle de l'ensemble primaire moteur de la motorisation linéaire du chariot mobile ; cette réactivité de contrôle permet d'améliorer le caractère intelligent et/ou autonome du chariot car elle permet de minimiser les délais entre la mesure et l'action induite correspondante. De plus, le fait de disposer la règle du capteur « M » sur le chariot et donc le lecteur correspondant du capteur « M » sur un élément fixe (ou mobile) d'un poste de traitement (par exemple d'un poste d'impression et/ou d'un poste de séchage et/ou d'un autre poste de traitement) permet d'éviter tout problème de transmission de l'information mesurée entre le lecteur et les éléments actifs du poste de traitement (par exemple d'un poste d'impression (par exemple les têtes d'impression du dit poste d'impression) et/ou de séchage et/ou d'autre traitement) le long du chemin de transport. Cette réactivité permet au(x) dit(s) poste(s) d'agir sans retard en fonction de la mesure prise car elle permet de minimiser les délais entre la mesure et l'action induite correspondante ; cette réactivité permet également d'éviter d'avoir un système d'échange d'information entre le chariot et le poste de traitement pour obtenir cette information de positionnement, ce qui réduit par ailleurs les coûts. De plus, la double gestion de positionnement permet d'ajuster les éléments de mesures au(x) besoin(s) du/des chariot(s) et du/des poste(s) de traitement (par exemple, un poste d'impression). En effet, la Demanderesse a constaté que la précision de mesure, et plus particulièrement la connaissance du positionnement de la partie mobile (par exemple, le chariot), peut être différente entre le(s) chariot(s) et le(s) postes de traitement. Ainsi, la précision de mesure entre capteur « O » et capteur « M » peut être différente (inférieure ou supérieure) ou égale. Dans un cas particulier de l'invention, les capteurs peuvent être choisis en fonction du besoin

du poste de traitement (ou du chariot) et peuvent donc être différents d'un poste de travail (ou chariot) à l'autre. Ceci permet aussi une réduction de coûts. En effet, comme il est possible d'ajuster le système de mesure aux besoins du/des chariot(s) et du/des poste(s) de traitement, le coût des pièces nécessaires est optimisé.

GLISSIERE

Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, le dispositif de transport comprend également au moins une glissière, par exemple une glissière disposée de chaque côté du rail fixe central.

Les figures 2, 6 et 7 illustrent de manière schématique les composants de ces glissières de guidage qui, dans cette illustration et ce mode d'exécution, sont constituées de rails et des éléments de guidage (par exemple des patins de guidage) fixés au chariot; dans les figures 2 et 6, les rails des deux glissières sont fixés sur le socle et situés de part et d'autre du rail fixe ; dans la figure 7, les patins des glissières sont disposés sous la base du chariot et ils entourent les roues en V du système de guidage. Pour rappel, une variante de la figure 7 (non illustrée) sera de disposer les roues en V de telle sorte qu'elles entourent les patins des glissières, ce qui impliquera de préférence que les rails des glissières seront positionnés sur le rail fixe et que la hauteur des patins des glissières sera inférieure à celle des roues en V sous la base du chariot ; dans cette configuration, l'utilisation d'un seul rail pour la glissière est envisageable même si cela ne constitue pas une variante préférée selon la présente invention.

Tout type de glissière pourra avantageusement être utilisé selon la présente invention.

Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, la glissière comprend un rail, de préférence deux rails situés de chaque côté du rail (de préférence central), qui sont soit fixés sur le socle ou font partie intégrante du dit socle.

Dans une variante de réalisation selon la présente invention, la glissière comprend un rail, de préférence deux rails qui soit font partie intégrante du rail fixe (de préférence central) et/ou sont fixés sur le rail fixe (de préférence central) et/ou sont fixés sur le socle du rail fixe (de préférence central) et/ou font partie intégrante du socle du rail fixe (de

préférence central) et/ou sont fixés sur la structure du rail fixe (de préférence central) et/ou faire partie intégrante de la structure du rail fixe (de préférence central).

Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, la glissière est lisse et comprend de préférence sur le chariot un ou plusieurs éléments (par exemple des éléments « femelles ») de guidage, de préférence au moins deux, par exemple au moins 4 (comme illustré dans la figure 7), par exemple des patins glissants.

Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, la glissière est une glissière en queue d'aronde.

En fait, sans vouloir être limité par cette explication, la Demanderesse pense que l'utilisation du rail central et son guidage en combinaison avec la glissière susmentionnée permet non seulement de satisfaire aux exigences de déplacement précis du chariot le long de la boucle de transport mais également de permettre un déplacement optimisé lors des courbes de la boucle de transport.

Selon une variante de réalisation de la présente invention, la longueur du(des) rail(s) de(s) glissière(s) peut être identique à la longueur du rail fixe ou de la boucle de transport. Toutefois, et ceci constitue un mode d'exécution préféré selon la présente invention, la longueur totale de ce(s) rail(s) sera de préférence inférieure à celle du rail fixe car on préfèrera ne pas en mettre dans les virages formés par la boucle de transport ; on parlera de longueur totale de rail par glissière, car ledit rail d'une glissière pourra en fait être constitué de plusieurs morceaux de rails le long de la boucle de transport.

Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, la longueur totale du rail d'une glissière du dispositif de transport est sélectionnée de manière à couvrir tout l'espace situé en-dessous des postes d'impression de la boucle de transport. Plus particulièrement, si la valeur de la longueur totale des postes d'impression est X, la longueur totale du rail d'une glissière du dispositif de transport sera d'au moins X, de manière à garantir la planéité recherchée sous les postes d'impression et les exigences de déplacement précis du chariot le long de la boucle de transport. Toutefois, comme la présence de ce rail de glissière n'est pas indispensable en dehors des postes d'impression, la longueur totale du rail d'une glissière du dispositif de transport sera par exemple limitée à des valeurs inférieures à 3 fois X, de

préférence inférieures à 2 fois X, par exemple inférieure à 1,5 fois X, voir inférieure à 1,2 fois X.

Dans une variante de réalisation selon la présente invention, la longueur totale du rail d'une glissière du dispositif de transport est inférieure à la somme des longueurs des parties linéaires de la boucle de transport, par exemple inférieure à la moitié de la longueur de la boucle de transport, inférieure à 0,4 fois la longueur de la boucle de transport, par exemple inférieure au tiers de la longueur de la boucle de transport.

Dans une variante de réalisation selon la présente invention, lorsque la longueur totale du rail d'une glissière du dispositif de transport est inférieure à la longueur de la boucle de transport (et/ou lorsque le dit rail est composé de plusieurs parties de rails le long de la boucle de transport), la largeur de l'extrémité initiale (l'entrée dans le sens du déplacement du chariot) et/ou la largeur de l'extrémité finale (la sortie dans le sens du déplacement du chariot) du dit rail seront avantageusement inférieure à la largeur moyenne du dit rail ; sans vouloir être limité par cette explication, la Demanderesse pense que cela permet d'assurer une insertion (et/ou une sortie) optimale de l'élément de guidage (par exemple du/des patins) dans le rail tout en limitant les usures mécaniques, une dégradation prématurée des rails ainsi que des phénomènes de vibration pouvant interférer avec les objectifs de la présente invention. On citera à titre illustratif une entrée en forme de V et/ou une sortie en forme de V inversé pour le rail d'une glissière du dispositif de transport.

Selon une variante préférée de réalisation de la présente invention, le système de guidage du chariot sur le rail fixe comprend

- au moins un couple d'éléments de guidage disposés de part et d'autre du rail (par exemple des roues), chaque couple d'éléments de guidage (par exemple couple de roues) disposant d'un mécanisme assurant le guidage du chariot à la fois dans les lignes droites et dans les virages, par exemple une barre de maintien qui relie les deux éléments de guidage entre eux (par exemple les deux roues entre elles), la dite barre de maintien comprenant un axe pivotant relié au chariot permettant d'assurer un guidage optimal du chariot le long du rail et, en particulier le long des virages formés par la boucle de transport, et

- au moins une glissière constituée de rail(s) fixe(s) et des éléments de guidage tels que décrits ci-dessus, les dits éléments formant avec le(s) rail(s) une liaison glissière (par exemple des patins).

CHARIOT

Une caractéristique de la présente invention est donc l'utilisation d'un convoyeur de substrats de préférence de type carrousel permettant de guider et déplacer les substrats au travers des postes de traitement, le dit convoyeur comprenant au moins un, de préférence plusieurs chariots qui maintiennent les substrats dans une position immobile (par exemple à plat) et qui se déplacent sur un rail fixe ce qui permet de mouvoir chaque ensemble chariot/substrat sur le rail et étant caractérisé en ce que le dit chariot comprend une table, de préférence une table aspirante, de maintien du substrat dans une position immobile (par exemple à plat) par rapport à la table le long de la boucle de transport pendant les traitements du substrat. La figure 7 représente de manière illustrative le chariot et certains de ses composants, par exemple, une table de maintien des substrats, les roues en V du système de guidage ainsi que les patins des glissières, un élément de contact (électrique) glissant. Les dimensions des chariots et des tables seront sélectionnées en fonction des besoins et des applications tout en tenant compte des facteurs d'encombrement, de poids et d'usinage. A titre illustratif et non limitatif, nous avons conçu des chariots de dimensions (l/L/H) en mm de 800/1250/3000 comprenant des tables (de maintien) de dimensions (l/L/H) en mm de 765/1075/1500.

Dans une variante de réalisation de la présente invention, le chariot est équipé d'un moyen d'identification permettant la "personnalisation" lors du passage du chariot ainsi identifié au travers de n'importe quel poste du dispositif selon la présente invention. La présente invention pourra utiliser n'importe quelle technologie d'identification, de préférence sans contact, des chariots.

A titre illustratif et non limitatif, ce moyen d'identification pourra avantageusement être sélectionné parmi les technologies RFID (Radio Frequency Identification - technologie d'identification d'objets permettant de mémoriser et récupérer des données à distance en utilisant des marqueurs appelés « radio-étiquettes » (ou « tag » ou « transpondeur »), les

code-barres, et/ou toute autre technologie basée sur un principe de reconnaissance, par exemple un émetteur / récepteur optique.

A titre illustratif et non limitatif, on pourra identifier le chariot de maintenance (par exemple le chariot de "nettoyage de tête jet d'encre" inséré dans le flot des chariots mobiles) et éviter ainsi qu'il ne soit soumis à un quelconque traitement concernant les substrats et ceci, comprenant également l'absence de chargement et/ou de déchargement de substrat sur ce chariot de maintenance.

TABLE - MAINTIEN

Selon une variante de réalisation de la présente invention, tout type de table de surface supérieure de préférence plane et tout système de maintien du substrat dans une position immobile (par exemple à plat) sur la dite table pourront avantageusement être utilisés. Ainsi, selon un mode d'exécution particulier de la présente invention, la force de maintien exercée par le système de maintien en position immobile du dit substrat sur la table sera supérieure à toute autre force qui pourrait provoquer le déplacement du substrat lors des traitements du dit substrat et/ou lors des déplacements du chariot. A titre illustratif de système de maintien du substrat dans une position immobile (par exemple à plat) sur la table, nous citerons des moyens de préhension ou de pression du substrat, par exemple des pinces et/ou des réglettes de pincement. Afin de répondre aux objectifs particuliers de la présente invention, les dimensions de la table répondront donc de préférence aux critères suivants : une dimension transversale (c'est-à-dire perpendiculaire à l'axe longitudinal dans le plan du chemin de transport) au moins équivalente à la grandeur transversale du substrat le plus grand utilisé – et une dimension longitudinale au moins équivalente à la dimension longitudinale du substrat le plus grand utilisé ; un avantage additionnel de la présente invention est que plusieurs substrats (identiques ou différents) peuvent être maintenus dans une position immobile (par exemple à plat) sur la table ce qui démontre la flexibilité exceptionnelle qu'apporte le dispositif selon la présente invention. La couche supérieure du chariot illustré dans la figure 7 est une représentation schématique simplifiée de toute la table de maintien (vue de face). Une représentation de trois substrats identiques maintenus en position immobile sur une table de maintien est décrite à titre illustratif dans la figure 8 (vue du dessus).

TABLE ASPIRANTE

Une caractéristique d'un mode particulier et préféré d'exécution de la présente invention est donc l'utilisation comme table de maintien d'une table aspirante qui fait partie du chariot de transport et qui permet de maintenir les substrats dans une position immobile (par exemple à plat) le long de la boucle de transport. Les tables aspirantes et leur fonctionnement sont bien connus par l'homme du métier et ce dernier pourra donc facilement utiliser une table aspirante appropriée à la présente invention. La constitution et les dimensions de la table aspirante ne sont pas critiques pour autant qu'elle remplisse bien son rôle de maintien dans une position immobile (par exemple à plat) du substrat. Ainsi, selon un mode d'exécution particulier de la présente invention, la force de maintien en position immobile du dit substrat sur la table aspirante sera supérieure à toute autre force qui pourrait provoquer le déplacement du substrat lors des traitements du dit substrat et/ou lors des déplacements du chariot; on citera à titre illustratif et non limitatif le cas de l'influence que pourrait avoir un séchage à courant d'air chauffé sur la position du substrat sur la table aspirante, influence qui doit donc être annihilée grâce à la force de maintien de la table aspirante.

SOLE ASPIRANTE

La partie supérieure des tables aspirantes est généralement appelée la sole aspirante, sole qui est habituellement faite majoritairement de métal et/ou de polytétrafluoroéthylène (aussi connu sous le nom de Téflon) percé de multitudes de trous permettant à la table d'exercer l'aspiration et donc le maintien grâce à cette force d'aspiration du substrat sur la sole. Dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, une sole du type décrit ci-dessus n'est pas utilisée comme illustré ci-dessous dans la description des figures.

ZONE D'ASPIRATION ACTIVE

La partie inférieure des tables aspirantes est généralement constituée d'une zone d'aspiration active (ensemble d'aspiration active). Les tables aspirantes et leur fonctionnement sont bien connus par l'homme du métier et ce dernier pourra donc facilement utiliser une table aspirante comprenant une zone d'aspiration active appropriée à la présente invention, à savoir une zone d'aspiration active suffisamment puissante pour pouvoir maintenir le substrat dans une position immobile (par exemple à plat) sur la table aspirante. A titre illustratif, une zone active d'aspiration active est représentée dans la figure 9 ou on peut apercevoir que la zone d'aspiration active comprend cinq aspirations

(représentées dans la figure par des ventilateurs) qui sont de préférence réglables individuellement. Pour rappel, il a déjà été précisé qu'un objectif majeur de la présente invention est d'éviter que les composants du dispositif de transport n'interfèrent avec les exigences d'efficacités de chacun des postes d'impressions et/ou de traitements. Il en va bien évidemment de même pour la table aspirante et on privilégiera dans le cadre de la présente invention un contrôle (par exemple par variation de la puissance d'aspiration), de préférence un contrôle individuel, des éléments d'aspirations constitutifs de la zone d'aspiration active (de l'ensemble d'aspiration active). Afin de faciliter la compréhension de la présente description et des revendications, nous caractériserons l'ensemble d'aspiration active comprenant au moins deux éléments d'aspiration par le terme « compartimenté ». Ainsi, dans un mode d'exécution préféré selon la présente invention, l'ensemble d'aspiration active (la zone d'aspiration active) compartimenté comprendra au moins deux, de préférence au moins trois, de préférence au moins quatre, par exemple au moins cinq éléments d'aspiration dont la puissance est contrôlable, de préférence de manière individuelle. Une représentation de cinq éléments d'aspiration (5 ventilateurs) est décrite à titre illustratif dans la figure 9 (vue du dessous). L'ensemble constitué par la zone d'aspiration active est donc un composant essentiel de la table d'aspiration, le dit ensemble d'aspiration active constituant de préférence la couche inférieure de la table. Dans une variante de réalisation selon la présente invention, cet ensemble d'aspiration active sera attaché à la couche passive située directement au-dessus, par exemple au moyen de clips ; à titre illustratif, cet ensemble d'aspiration active pourra être intégré dans un cadre qui sera de préférence attaché à la couche passive située directement au-dessus, par exemple au moyen de clips. Dans une autre variante de réalisation selon la présente invention, cet ensemble d'aspiration active sera attaché à la base du chariot ou à un élément intermédiaire lui-même attaché à la base du chariot.

ZONE D'ASPIRATION PASSIVE - CHAMBRES

Dans un mode d'exécution préféré selon la présente invention, la table aspirante comprend également une couche structurelle à chambres (zone d'aspiration passive/ensemble d'aspiration passive), située au-dessus de la zone active d'aspiration (entre la zone d'aspiration active et le substrat), qui aide à compartimenter les flux d'aspiration. Cette couche structurelle est de préférence rigide ou semi-rigide. Par exemple,

cette couches structurelle comprend des chambres Ch (ou compartiments Ch), qui sont disposées de préférence en vis-à-vis des compartiments de la zone d'aspiration, afin d'améliorer le contrôle de la puissance et/ou de l'homogénéisation de l'aspiration au sein des chambres. Les dimensions de cette couche structurelle chambres (zone d'aspiration passive/ensemble d'aspiration passive) seront sélectionnées en fonction des besoins et des applications ; les largeurs/longueurs de cette couche structurelle (par exemple un cadre de forme parallélépipède rectangle de hauteur « h ») coïncideront de préférence avec celles de la couche d'aspiration active ; les hauteurs de cette couche (et donc, de préférence, également des chambres) ne sont pas critiques pour autant que la couche remplisse bien son rôle d'homogénéisation et/ou de contrôle de la puissance d'aspiration de la table aspirante ; à titre illustratif et non limitatif nous citerons une hauteur « h » de cette couche structurelle (et donc, de préférence, également des chambres) comprise entre 10 et 50 mm, par exemple entre 15 et 30 mm, par exemple de 20 mm. Cette couche structurelle comprendra avantageusement au moins deux, de préférence au moins trois, de préférence au moins quatre, par exemple au moins cinq chambres. Le nombre de chambres pourra avantageusement correspondre au nombre de compartiments de la zone d'aspiration active. Toutefois, et ceci constitue un mode d'exécution particulier selon la présente invention, la couche structurelle sera amovible (par exemple au moyen de clips) et pourra donc être remplacée en fonction des besoins ; ceci permettra d'utiliser un nombre de chambres approprié aux substrats et/ou aux traitements utilisés sans devoir changer la zone d'aspiration active compartimentée. Selon une variante de réalisation de la présente invention, le nombre de chambres restera inférieur à 20, de préférence inférieur à 10, de manière à éviter un encombrement susceptible d'interférer avec les performances de la zone d'aspiration.

A titre illustratif, une zone d'aspiration passive est représentée dans la figure 10 où on peut apercevoir que la zone d'aspiration passive comprend cinq chambres (représentées dans la figure par des rectangles – vue du dessus) ; des clips peuvent également être aperçus sur les quatre côté de ce cadre.

Ainsi, selon un mode d'exécution préféré selon la présente invention, la table de maintien est une table aspirante qui comprend un ensemble d'aspiration active compartimenté en deux ou plusieurs éléments d'aspiration (par exemple 3, 4, 5, ou plus)

surmontée par un ensemble d'aspiration passive compartimenté en deux ou plusieurs chambres (par exemple 3, 4, 5, ou plus), caractérisée en ce que, de préférence, le nombre et la disposition des chambres coïncident avec les éléments d'aspiration.

Selon une variante de réalisation de la présente invention, la surface de la partie supérieure des chambres sera constituée de grille(s) dont le rôle sera double : ces grilles permettront non seulement de conférer à la partie supérieure de l'ensemble d'aspiration passive une surface plane qui améliorera ainsi le positionnement à plat de la couche suivante et également aideront à bien répartir les flux d'aspiration au sein de chaque chambre. Ainsi, une chambre comprendra avantageusement à sa surface supérieure au moins cinq, de préférence au moins dix, par exemple au moins 15 sous-chambres de surface délimitées par les mailles de la grille. A titre illustratif, la figure 11 décrit une couche structurelle (zone d'aspiration passive/ensemble d'aspiration passive) qui comprend 5 chambres, 3 chambres comprenant chacune 24 sous-chambres de surface et 2 chambres comprenant chacune 18 sous-chambres de surface.

Dans un mode d'exécution préféré selon la présente invention, la couche structurelle à chambres (zone d'aspiration passive/ensemble d'aspiration passive) comprend également des éléments additionnels d'homogénéisation de l'aspiration, éléments préférablement situés aux endroits où le positionnement des ventilateurs risque de causer des pics et/ou tourbillons d'aspiration qui pourraient interférer avec le bon fonctionnement des postes de traitement. A titre illustratif, la figure 11 illustre une couche structurelle (zone d'aspiration passive/ensemble d'aspiration passive) qui comprend 5 éléments additionnels d'homogénéisation d'aspiration (sous la forme de pastilles) qui sont situés en vis-à-vis du centre des éléments d'aspiration de la zone d'aspiration active ce qui permet de pallier à tout effet de tourbillon et/ou de pic d'aspiration que pourraient générer les dits éléments d'aspiration.

Ainsi, selon un mode d'exécution particulier de la présente invention, la table aspirante comprend un ensemble d'aspiration active (zone d'aspiration active) tel que défini ci-dessus en combinaison avec un ensemble d'aspiration passive (zone d'aspiration passive) tel que défini ci-dessus de façon à contrôler la puissance d'aspiration de la table en fonction du positionnement des substrats ; à titre illustratif, ceci permet non seulement

d'équilibrer au mieux l'aspiration quelle que soit la position et la taille des substrats mais également d'être en mesure de limiter l'aspiration dans des zones spécifiques délicates comme lors du passage du chariot en-dessous des têtes d'impression.

TABLE ORIENTABLE – CHARIOT

Dans un mode d'exécution particulier selon la présente invention, un système permettant de varier la hauteur et/ou l'orientation et/ou une translation/rotation de la table de maintien (de préférence la table aspirante) est intégré au chariot, par exemple un système de motorisation et/ou de vérin(s). Ce système (par exemple cette motorisation et/ou ces vérins) additionnel peut s'avérer extrêmement utile par exemple, pour compenser des buses d'impression défaillantes et/ou pour augmenter la résolution des impressions et/ou pour garantir un positionnement optimal des substrats sous les postes de traitement. A titre illustratif et non limitatif, on citera une rotation et/ou une translation de la table permettant l'utilisation d'une buse en remplacement d'une buse défaillante pour la réalisation de l'impression à un endroit précis du substrat. A titre illustratif et non limitatif, on utilisera une motorisation (transversale) micrométrique pour ce type de motorisation ; les déplacements pourront donc avantageusement atteindre une précision de l'ordre du micron et seront de préférence restreints à des valeurs maximales équivalentes au cm dans les trois dimensions de l'espace.

A titre illustratif et non limitatif, la figure 7 illustre la présence de cet élément comprenant une motorisation additionnelle ; on peut en effet y apercevoir un chariot comprenant, une base structurelle représentée en gris clair sur la figure surmontée d'une table de maintien (en gris foncé) et également une pièce intermédiaire entre la table et la base constituant cet élément de motorisation additionnelle, par exemple une motorisation micrométrique permettant le déplacement de la table dans une direction perpendiculaire au sens de déplacement du chariot.

COUCHE NID D'ABEILLE

La Demanderesse a également identifié au cours de la mise au point et des perfectionnements développés pour le dispositif de transport de la présente invention que la température de surface du substrat et donc la température de surface de la partie supérieure de la table de maintien avaient une influence non négligeable non seulement sur la qualité

des impressions (et, en particulier, sur la qualité de l'impression pour l'électronique imprimée) mais également sur les performances du/des postes de séchage. Ainsi, dans un mode d'exécution préféré de la présente invention, la table (de préférence la table aspirante) comprend une couche structurelle à nid d'abeille. La Demanderesse a en effet développé ce mode d'exécution particulier de l'invention car la couche structurelle à nid d'abeille permet non seulement d'homogénéiser la température de surface mais également de mieux dissiper la dite température dans l'ensemble de la table. De plus, cette couche structurelle à nid d'abeille possède plusieurs fonctions/avantages additionnels parmi lesquels nous citerons à titre illustratif et non limitatif

- une surface supérieure suffisamment plane pour le maintien du substrat en position,
- de permettre le passage de l'air de manière à assurer une dépression derrière le substrat et donc un maintien optimal dans l'option table aspirante,
- de limiter les effets de conduction thermique avec le substrat de par sa faible surface de contact,
- de limiter les effets de conduction thermique avec les couches inférieures et supérieures de la table (ce qui s'est avéré particulièrement pertinent pour certains postes de traitement, par exemple le poste de séchage à infra-rouge)
- de participer à l'élimination des problèmes de vibrations rencontrés avec les dispositifs de transport de l'art antérieur,

ce qui permet donc d'améliorer le transport de substrats imprimables et/ou imprimés sur l'ensemble des postes de traitement compris dans une machine d'impression, en particulier une machine d'impression sans contact avec le substrat, comme les machines d'impression à jet d'encre.

De plus, selon un mode d'exécution particulier de la présente invention, les dispositif et procédé revendiqués se différencient de l'art antérieur grâce à leur souplesse d'utilisation et grâce à une réduction des temps de fabrication ainsi que des coûts correspondants, ce qui les rend particulièrement attractifs, en particulier pour l'électronique imprimée, par exemple

pour la fabrication de circuits imprimés. Ainsi, la présente invention ainsi que sa table aspirante revendiquée, avec ses caractéristiques telles que décrites dont nous citerons à titre d'exemple la couche structurelle à nid d'abeille, le treillis optionnel et l'absence de soles à multitude de trous, apportent des avantages très importants dans le domaine de l'impression pour l'électronique imprimée. En effet, la Demanderesse a constaté une amélioration majeure de la qualité et de la précision de l'impression car la table aspirante a une double action bénéfique non seulement sur l'impression mais encore sur le séchage de l'encre imprimée ce qui ouvre des domaines nouveaux à la présente invention telle que l'électronique imprimée et, en particulier, l'électronique imprimée d'étiquette d'identification par fréquence radio (RFID) avec ou sans puce (aussi appelés tags RFID ou tags RFID sans puce) ; sans vouloir être limité par cette explication, la Demanderesse pense que lors du séchage de l'électronique imprimée, par exemple lors du traitement par infrarouge (IR) et/ou par proche-infrarouge (NIR), l'effet localisé du traitement combiné à l'effet de dissipation de la chaleur au travers de la table permettent un meilleur recuit de l'encre qui peut, par exemple, se traduire par une conductivité améliorée. La table aspirante permet aussi d'adapter au mieux (en fonction du substrat et de l'impression/dépôt) la puissance et la vitesse du séchage. De plus, la table aspirante permet de dissiper la chaleur ce qui permet de limiter les déformations de certains substrats, voire de ne pas avoir de répercussions entre les différents postes de traitement (par exemple, le séchage à infrarouge (IR) avec le séchage ultraviolet (UV)).

A titre illustratif et non limitatif, la couche structurelle à nid d'abeille a une épaisseur « e » comprise entre 1 et 100 mm, par exemple entre 5 et 30 mm, de préférence entre 5 et 15 mm, par exemple de 8 mm; la taille des cellules (par exemple des alvéoles) est comprise entre 10 microns et 10 mm, par exemple entre 1 et 8 mm, de préférence entre 2 et 5 mm, par exemple de 3,6 mm ; l'épaisseur des parois des cellules (par exemple des alvéoles) est comprise entre 0,5 micron et 5 mm, par exemple entre 10 et 200 microns, de préférence entre 30 et 100 microns, par exemple de 50µm.

A titre illustratif et non limitatif, la couche structurelle à nid d'abeille est à pavage hexagonal régulier comme illustré sur la figure 12 ; elle est donc constituée de prismes droits à base hexagonale (qui ne comprennent donc de préférence pas de trous dans leurs parois verticales).

Les dimensions de surface de la couche structurelle à nid d'abeille seront sélectionnées en fonction des besoins et des applications et correspondront de préférence au moins à la surface du substrat (ou des substrats s'il y en a plusieurs maintenus sur la même table); nous citerons à titre illustratif des dimensions (l/L) en mm de l'ordre de 760/1070. Les largeurs/longueurs de cette couche structurelle à nid d'abeille (par exemple un cadre de forme parallélépipède rectangle de hauteur correspondant à l'épaisseur « e » susmentionnée) coïncideront de préférence avec celles de la couche d'aspiration passive et, de préférence également avec celles de la couche d'aspiration active.

Ainsi, selon un mode d'exécution particulier de la présente invention, la table (de préférence la table aspirante) comprend une couche structurelle à nid d'abeille telle que définie ci-dessus. L'utilisation de cette couche structurelle à nid d'abeille dans la table (de préférence la table aspirante) a permis de résoudre d'autres problèmes fondamentaux rencontrés dans les dispositifs de l'art antérieur. En effet, les techniques d'impression à jet d'encre (que ce soit au travers d'un poste d'impression d'encre conventionnelle ou spéciale (par exemple conductrice) et/ou un poste d'impression de vernis) requièrent bien souvent un séchage rapide de l'encre (ou du vernis) ce qui explique qu'au moins un poste de séchage suit directement un poste d'impression le long du chemin de transport de substrat. Cette disposition rapprochée est malheureusement peu compatible avec le bon fonctionnement des têtes d'impression car un séchage rapproché risque d'impacter sur les performances des dites têtes, par exemple par un effet de blocage des buses d'impression dû à la solidification intempestive de l'encre dans ces buses. Ainsi, il était nécessaire avec les techniques de l'art antérieur soit d'éloigner le poste de séchage du poste d'impression au risque de nuire à la qualité du rendu d'impression, soit de contrôler scrupuleusement le séchage, par exemple en diminuant la puissance de séchage, au risque de devoir limiter drastiquement les cadences d'impression et de nuire également à la qualité du rendu d'impression. Ces problèmes sont d'autant plus exacerbés pour le domaine de l'électronique imprimée. Ainsi, la Demanderesse a découvert que l'utilisation d'une couche structurelle à nid d'abeille (comme décrite ci-dessus) dans la table (de préférence la table aspirante) permettait de pallier à ces problèmes de l'art antérieur ce qui représente un avantage considérable pour le dispositif de transport selon la présente invention. En fait, sans vouloir être limité par cette explication, la Demanderesse pense que l'utilisation d'une

couche structurelle à nid d'abeille (comme décrit ci-dessus) permet une dissipation optimale de la chaleur générée par le poste de séchage ainsi qu'une diminution drastique des phénomènes de réflexion et de transfert thermiques dans la table et/ou depuis la table vers les têtes d'impression ; à titre illustratif et non limitatif, la Demanderesse pense que l'utilisation d'une couche structurelle à nid d'abeille (comme décrit ci-dessus) permet par exemple de piéger les rayonnements UV du séchage pour qu'ils n'interfèrent pas (par réflexion) avec le bon fonctionnement des têtes d'impression et ne provoquent donc pas de durcissement de l'encre au sein des buses d'impression. De plus, et ceci constitue un autre avantage selon la présente invention, l'utilisation d'une couche structurelle à nid d'abeille (comme décrit ci-dessus) permet de s'affranchir des soles aspirantes de l'art antérieur telles que par exemple celles décrites ci-dessus (soles habituellement faites majoritairement de métal et/ou de polytétrafluoroéthylène (aussi connu sous le nom de Téflon) et percées de multitudes de trous) ; en effet, la couche structurelle à nid d'abeille (comme décrit ci-dessus) peut directement servir de sole de maintien pour les substrats et permettre ainsi à la table d'exercer l'aspiration et donc le maintien des dits substrats sur cette sole.

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, la couche structurelle à nid d'abeille est fixée de manière amovible sur la table ce qui permet de la remplacer et/ou de la changer en fonction, par exemple, des types de substrats utilisés. Tout système de fixation amovible pourra avantageusement être utilisé ; nous citerons à titre illustratif une fixation de type grenouillère et/ou de type clipsable.

Selon une variante de réalisation de la présente invention, la couche structurelle à nid d'abeille est faite en aluminium ; il est évident que l'homme de l'art saura sélectionner d'autres matériaux, similaires ou non à l'aluminium, qui répondront également aux exigences de la présente invention, par exemple de l'acier et/ou toute matière plastique et/ou composite et/ou céramique appropriée.

Selon une variante de réalisation de la présente invention, la couche structurelle à nid d'abeille n'est pas sandwichée, c'est-à-dire ne comprend pas de sous-couche inférieure et/ou supérieure ; cette variante est préférée dans le cas d'une table aspirante pour ne pas perturber l'aspiration au travers des cellules (par exemple des alvéoles).

TREILLIS

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, la table (de préférence la table aspirante) comprend une couche structurelle consistant en un treillis de maintien des substrats. A titre illustratif et non limitatif, ce treillis peut avantageusement être utilisé pour des substrats de faible grammage ; ce qui permet d'éviter tout « marquage » éventuel des dits substrats lors de leur immobilisation sur la table. En fait, sans vouloir être limité par cette explication, la Demanderesse pense que l'utilisation d'un treillis de maintien des substrats permet également de figer et maintenir la couche nid d'abeille dans sa forme originelle tout en, dans la variante d'utilisation de table aspirante, garantissant et améliorant l'homogénéisation de l'aspiration.

A titre illustratif et non limitatif, un treillis de maintien est illustré dans la figure 13.

A titre illustratif et non limitatif, une grille en inox et/ou en fibre céramique pourra avantageusement être utilisée comme treillis. Il est évident que l'homme de l'art saura sélectionner d'autres matériaux, similaires ou non à l'inox et/ou aux fibres céramiques, qui répondront également aux exigences de la présente invention.

A titre illustratif et non limitatif, le maillage du treillis sera sélectionné parmi les maillages fins pour éviter un texturale du papier imprimé.

A titre illustratif et non limitatif, les dimensions d'une maille du treillis seront inférieures à la moitié de la taille de la cellule du nid d'abeille, par exemple inférieures au quart de la taille de la cellule du nid d'abeille.

A titre illustratif et non limitatif, le treillis a

- une épaisseur comprise entre 1 micron et 1 mm, de préférence entre 10 et 500 microns, par exemple entre 25 et 300 microns ; et/ou
- un réseau à maille (carrée, rectangle triangulaire, hexagonale ou autre) dont la longueur la plus grande d'un côté de la maille est comprise entre 1 micron et 1 mm, de préférence entre 50 et 500 microns, par exemple entre 75 et 300 microns ; et/ou
- un diamètre de fil compris entre 1 micron et 1 mm, de préférence entre 10 et 200 microns, par exemple entre 25 et 150 microns.

Les dimensions de surface de la couche structurelle treillis seront sélectionnées en fonction des besoins et des applications et correspondront de préférence à la surface du substrat (ou des substrats s'il y en a plusieurs maintenus sur la même table) augmentée d'une marge de sécurité ; nous citerons à titre illustratif des dimensions (l/L) en mm de l'ordre de 760/1070. Les largeurs/longueurs de ce treillis coïncideront de préférence avec celles de la couche structurelle à nid d'abeille, et optionnellement avec celles de la couche d'aspiration passive, et optionnellement également avec celles de la couche d'aspiration active.

Le treillis sera de préférence constitué d'un réseau de mailles régulières et/ou identiques.

La combinaison d'un treillis tel que défini ci-dessus fixé sur la couche structurelle de type nid d'abeille (comme décrite ci-dessus) constitue un mode d'exécution préféré selon la présente invention en matière de maintien des substrats sur la table (de préférence la table aspirante). En effet, l'utilisation d'une couche structurelle de type nid d'abeille (comme décrite ci-dessus) et du treillis permet de s'affranchir des soles aspirantes de l'art antérieur telles que par exemple celles décrites ci-dessus (soles habituellement faites majoritairement de métal et/ou de polytétrafluoroéthylène (aussi connu sous le nom de Téflon) et percées de multitudes de trous) ; en effet, la couche structurelle de type nid d'abeille (comme décrite ci-dessus) sur laquelle est déposé/fixé un treillis peut directement servir de sole de maintien pour les substrats et permettre ainsi à la table d'exercer l'aspiration et donc le maintien des dits substrats sur cette sole.

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le treillis est fixé de manière amovible sur la table ce qui permet de le remplacer et/ou le changer en fonction, par exemple, des types de substrats utilisés. Tout système de fixation amovible pourra avantageusement être utilisé ; nous citerons à titre illustratif une fixation de type grenouillère et/ou de type clipsable. Dans une variante de réalisation le système de fixation amovible fixe le treillis directement sur la couche nid d'abeille.

Selon une variante de réalisation de la présente invention, des zones de masquage optionnelles peuvent être ajoutées au treillis, par exemple pour empêcher que l'aspiration ne s'effectue dans des zones sans substrat.

COUCHE FILTRE

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, la table (de préférence la table aspirante) comprend une couche optionnelle additionnelle consistant en un filtre qui permet d'améliorer encore l'efficacité de la table en permettant de piéger les rayonnements en évitant qu'ils ne se réfléchissent sur la table. A titre illustratif et non limitatif, ce filtre est un filtre anti-UV.

Les dimensions de surface de la couche filtre seront sélectionnées en fonction des besoins et des applications et correspondront de préférence à la surface du substrat (ou des substrats s'il y en a plusieurs maintenus sur la même table) augmentée d'une marge de sécurité ; nous citerons à titre illustratif des dimensions (l/L) en mm de l'ordre de 760/1070. Les largeurs/longueurs de ce filtre coïncideront de préférence avec celles du treillis et/ou de la couche structurelle à nid d'abeille, et optionnellement avec celles de la couche d'aspiration passive, et optionnellement également avec celles de la couche d'aspiration active.

Dans une variante de réalisation selon la présente invention, cette couche filtre sera placée directement en-dessous et/ou au-dessus de la couche à nid d'abeille et/ou du treillis.

SOUS-COUCHE DE PLANÉITÉ

Il peut arriver que des écarts de hauteur apparaissent entre certains points de la surface des couches susmentionnées dans la table, les dits écarts générant ainsi des différences de hauteur pouvant atteindre à certains endroits un ordre de grandeur de dizaine(s), voire de centaine(s) de microns. Il est préférable d'éviter que ces écarts n'impactent la qualité et/ou le rendement des postes de traitement (en particulier des postes d'impression). De plus, en cas d'écarts importants, il peut y avoir un risque de contact entre certains points de la couche supérieure de la table et le poste de traitement, par exemple les têtes d'impression qui risqueraient ainsi d'être endommagées.

Ainsi, dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, la table (de préférence la table aspirante) comprend des éléments additionnels optionnels (que nous appellerons éléments de sous-couche de planéité) disposés en des endroits précis entre deux des couches sus mentionnées permettant l'amélioration de l'homogénéité/planéité de la table supportant le(s) substrat(s).

Cette sous-couche supplémentaire optionnelle permettra ainsi de niveler les couches situées au-dessus et/ou en-dessous de celle-ci et de rendre la dernière couche de la table bien plane.

A titre illustratif et non limitatif, cette sous-couche de planéité comprendra des plaques de métal (par exemple en aluminium) qui pourront à titre illustratif être disposées :

- soit entre l'ensemble d'aspiration active et l'ensemble d'aspiration passive (couche structurelle à chambres),
- soit entre l'ensemble d'aspiration passive (couche structurelle à chambres) et la couche nid d'abeille.

CHARIOT STRUCTURE & AUTRES

La figure 7 illustre donc une variante de chariot selon la présente invention, le dit chariot comprenant, une base structurelle représentée en gris clair sur la figure surmontée d'une table (en gris foncé) de support des substrats, des roues en V sous la base (pour le guidage en V – rail fixe) et des patins des glissières ; cette figure 7 illustre également de manière schématique un élément de contact conducteur (contact électrique glissant) qui assure la liaison électrique entre le rail de courant (décrit ci-après) et le chariot.

De manière récapitulative et non nécessairement illustrée dans les figures, le chariot selon la présente invention comprend avantageusement

- un cadre de structure, de préférence en aluminium, le dit cadre pouvant faire office de base du chariot, et/ou
- un élément du système de guidage, par exemple un élément du système de guidage en V (par exemple les roues en V), et/ou
- un élément de(s) glissière(s), par exemple l'élément glissant (par exemple le(s) patin(s)), et/ou
- un élément de commande du chariot, par exemple un automate programmable, et/ou

- un système de motorisation permettant d'orienter la table dans les 3 dimensions de l'espace, et/ou
- une table de maintien, et/ou
- une table aspirante, et/ou
- un ensemble d'aspiration active, et/ou
- un ensemble d'aspiration passive, et/ou
- une couche nid d'abeille, et/ou
- un treillis, et/ou
- une couche filtre, et/ou
- une sous-couche de planéité, et/ou
- des éléments des capteurs de déplacement, et/ou
- des éléments de protection des chariots tels que décrits ci-après.

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le chariot comprendra également un dispositif de soulèvement des substrats. En effet, dans certaines situations et, en particulier dans le domaine de l'impression pour l'électronique imprimée, il est nécessaire d'utiliser un système particulier d'alimentation et d'enlèvement des substrats à traiter, le dit système rendant nécessaire l'intégration dans le chariot d'un dispositif autonome de soulèvement des substrats. Tout dispositif de soulèvement autonome pourra avantageusement être utilisé ; nous citerons à titre illustratif un dispositif comprenant des vérins disposés sur le chariot, par exemple disposés dans la table. Ainsi, ce dispositif permettra à la fois

- de réceptionner les substrats à traiter à une élévation suffisante au-dessus de la table lors de l'alimentation en substrat à traiter ; et
- de positionner à une élévation suffisante au-dessus de la table les dits substrats traités,

l'élévation étant dictée par le système particulier d'alimentation et d'enlèvement des substrats.

PROTECTION CHARIOTS

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, la structure du chariot comprend au moins une protection qui permet d'éviter d'endommager les autres composants du chariot en cas de collision inopinée entre deux chariots. Cette protection sera donc idéalement placée sur le bord avant ou sur le bord arrière (dans le sens de défilement) du chariot ou, de préférence, sur les bords avant et arrière du chariot. Comme le dispositif selon la présente invention permet de contrôler de manière individuelle chacun des chariots et donc de connaitre précisément à tout instant leurs positions et leurs vitesses, ces protections ne sont pas indispensables. Toutefois, afin de pallier aux risques éventuels liés par exemple à une coupure de courant et/ou une défaillance en matière de transmission de données (instructions) au chariot, on privilégiera ce type de protection. Toute protection permettant de minimiser et/ou éliminer les problèmes que génèrerait un impact entre chariots pourra avantageusement être utilisée dans le cadre de la présente invention ; on citera à titre illustratif et non limitatif une protection amortissante de type pare-chocs soit à ressorts, soit à déformation.

VOIE DE GARAGE – DE DERIVATION

Une caractéristique optionnelle du dispositif de transport de substrats de la présente invention est donc l'utilisation d'un convoyeur de substrats de type carrousel permettant de guider et déplacer les substrats au travers des postes de traitement, le dit convoyeur comprenant des chariots qui maintiennent les substrats dans une position immobile (par exemple à plat) et qui se déplacent sur un rail fixe qui forme une boucle de transport, caractérisé en ce que le dispositif comporte une voie de garage pour les chariots, la dite voie étant reliée de manière amovible au rail du convoyeur et permettant ainsi d'ajouter et/ou d'enlever un ou plusieurs chariots. A titre illustratif et non limitatif, ce type de voie de garage est similaire à ce qui est utilisé dans le domaine ferroviaire, avec un aiguillage permettant de dévier certains trains et/ou wagons. A titre illustratif et non limitatif, le chariot peut être amené par translation perpendiculaire à la boucle de transport vers la dite voie de garage par tout autre dispositif approprié. Cette voie de garage pourra

avantageusement constituer une voie sans issue et/ou une boucle de dérivation sur la boucle de transport et se situer à tout endroit approprié de la boucle de transport, avec un point d'entrée et de sortie identique et/ou différents sur la boucle

Cette voie de garage est également très utile car elle permet d'effectuer tout acte de maintenance sur les chariots ; nous citerons à titre illustratif et non limitatif

- l'entretien et/ou le remplacement d'un ou plusieurs composants de la table tels que décrit ci-dessus, par exemple la protection et/ou le treillis et/ou la couche nid d'abeille et/ou un élément actif de l'aspiration (par exemple un ventilateur) ;
- l'entretien et/ou le remplacement d'un ou plusieurs composants de la partie active (ou de la partie passive en fonction de la configuration) de la motorisation linéaire ;
- l'entretien et/ou le remplacement d'un ou plusieurs composants des capteurs de déplacement ;
- l'ajout et/ou l'enlèvement de chariot(s) sur la boucle de transport.

Une caractéristique optionnelle du dispositif de transport de substrats de la présente invention est donc l'utilisation d'un convoyeur de substrats de type carrousel permettant de guider et déplacer les substrats au travers des postes de traitement, le dit convoyeur comprenant des chariots qui maintiennent les substrats dans une position immobile (par exemple à plat) et qui se déplacent sur un rail fixe qui forme une boucle de transport, caractérisé en ce que le dispositif comporte une voie de dérivation pour les chariots, la dite voie étant reliée de manière amovible au rail du convoyeur et permettant ainsi de prévoir tout type de traitement additionnel du substrat. A titre illustratif et non limitatif, nous citerons un processus de retournement du substrat sur la table et/ou un poste de revêtement souvent appelé poste de dorure (« foil »), comme décrit ci-avant dans la description ; notons toutefois que ces traitements et/ou processus pourraient également se dérouler sur la boucle de transport principale. Cette voie de dérivation pourra avantageusement constituer une boucle de dérivation sur la boucle de transport et se situer à tout endroit approprié de la boucle de transport, avec un point d'entrée et de sortie identique et/ou avantageusement différents sur la boucle ; par exemple, pour un processus

de retournement de substrat une boucle de dérivation pourra être avantageusement disposée entre les postes de chargement et de déchargement des substrats.

PLATEAU DE MAINTENANCE

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le dispositif de transport de substrats comprend au moins un chariot équipé d'un plateau de maintenance (par exemple un plateau de nettoyage et/ou un plateau de réglage). Ce chariot de maintenance (par exemple chariot « nettoyeur » et/ou « de réglage ») pourra avantageusement se trouver en mode repos sur une voie de garage telle que définie ci-dessus pour être ensuite amené en mode actif sur la boucle de transport de manière à effectuer tout acte de maintenance nécessaire au bon fonctionnement des postes de traitement. Ce chariot nettoyeur et/ou de réglage est très utile car il permet d'effectuer tout acte de maintenance sur les postes de traitement ; nous citerons à titre illustratif et non limitatif

- l'entretien et/ou le remplacement d'un ou plusieurs composants des postes de traitement, par exemple le nettoyage de buses d'impression, etc
- tout acte de réglage des composants des postes de traitement.

PLATEAU DE DIAGNOSTIC

Dans un mode d'exécution particulier de la présente invention, le dispositif de transport de substrats comprend au moins un chariot équipé d'un plateau de diagnostic. Ce chariot de diagnostic pourra avantageusement se trouver en mode repos sur une voie de garage telle que définie ci-dessus pour être ensuite amené en mode actif sur la boucle de transport de manière à effectuer tout acte de diagnostic permettant de vérifier le bon fonctionnement des postes de traitement.

Nous citerons à titre illustratif et non limitatif une analyse des têtes d'impression.

Dans une variante de réalisation selon la présente invention, un chariot pourra comprendre à la fois un plateau de diagnostic et un plateau de maintenance.

DATA & ENERGIE – MATERIEL & GESTION

Une caractéristique de la présente invention est donc l'utilisation d'un convoyeur de substrats (de préférence de type carrousel) permettant de guider et déplacer les substrats au travers des postes de traitement, le dit convoyeur comprenant des chariots qui maintiennent les substrats dans une position immobile (par exemple à plat) et qui se déplacent sur un rail fixe ce qui permet de mouvoir chaque ensemble chariot/substrat sur le rail.

La « partie gestion de la machine d'impression » est la partie du dispositif revendiqué (à l'exception du chariot) permettant la supervision et/ou le contrôle de différents éléments de la dite machine. A titre illustratif et non limitatif, la partie gestion de la machine d'impression peut comprendre la partie communication permettant d'échanger des informations entre les différents éléments de la machine et/ou avec les chariots. A titre illustratif et non limitatif, ces informations sont des ordres, des consignes, des positions, des vitesses, des identifications ou toute autre information utile d'être échangée entre les différents éléments de la machine et/ou avec les chariots. La partie gestion de la machine d'impression peut contenir les moyens de commande de différents actionneurs tels que les moyens de contrôle des postes de traitements. La partie gestion peut aussi contenir la gestion de différents capteurs (par exemple : capteur disposé sur la boucle de transport et/ou dans les postes de traitement, tel que le(s) capteur(s) de positionnement). La partie gestion peut comprendre la gestion des effecteurs. Un effecteur finalise le travail ; il produit l'effet attendu. La partie gestion peut aussi contenir des interfaces telles que des voyants, écran, moyen d'identification et tout autre moyen d'interfaçage. En effet, la Demanderesse ne souhaite pas se limiter aux interfaces Homme Machine. Il est tout à fait envisageable d'avoir une interface Machine Machine. A titre illustratif et non limitatif, une interface Machine Machine peut être un élément sur un poste de traitement (tel qu'un code barre) permettant aux chariots d'identifier ce poste de traitement et d'agir en conséquence. Bien sûr la Demanderesse ne souhaite pas être limitée uniquement à ces éléments cités précédemment. Il est évident pour l'Homme de métier que les automates programmables, circuits électroniques (pouvant contenir des FPGA, et/ou des microprocesseurs), etc … peuvent être inclus dans la partie gestion de la machine d'impression.

Dans une variante de réalisation préférée selon la présente invention, le chariot de transport de substrat peut donc se déplacer de manière autonome le long de la boucle de

transport grâce à un élément moteur actif assurant son déplacement, par exemple, le moteur linéaire décrit ci-dessus (chariot intelligent et/ou autonome). Ce mode d'exécution implique la nécessité d'alimenter le chariot mobile en énergie et également d'assurer le transfert d'informations, de préférence le transfert bidirectionnel d'informations (de préférences d'informations numériques). Dans une variante de réalisation préférée selon la présente invention, cette alimentation sera permanente ; des périodes de veille seront toutefois tolérées lorsque le chariot est situé dans une zone où il peut rester immobile et/ou sans besoin en transfert d'informations.

La « partie gestion du chariot » est la partie du chariot permettant la supervision et/ou le contrôle de différents éléments du chariot. A titre illustratif et non limitatif, la partie gestion du chariot peut comprendre la partie communication permettant d'échanger des informations avec le reste de la machine. A titre illustratif et non limitatif, ces informations sont des ordres, des consignes, des positions, des vitesses, des identifications ou toute autre information utile d'être échangée entre le chariot et le reste de la machine. La partie gestion du chariot peut contenir les moyens de commande de différents actionneurs tels que les moyens de contrôle de l'ensemble primaire moteur. La partie gestion peut aussi contenir la gestion de différents capteurs (par exemple : capteur contenu dans le chariot tel que le(s) capteur(s) de positionnement). La partie gestion peut comprendre la gestion des effecteurs. Un effecteur finalise le travail ; il produit l'effet attendu. La partie gestion peut aussi contenir des interfaces telles que des voyants, écran, moyen d'identification et tout autre moyen d'interfaçage. En effet, la Demanderesse ne souhaite pas se limiter aux interfaces Homme Machine. Il est tout à fait envisageable d'avoir une interface Machine Machine. A titre illustratif et non limitatif, une interface Machine Machine peut être un élément sur le chariot (tel qu'un code barre) permettant aux autres postes de traitement d'identifier ce chariot et d'agir en conséquence. La partie gestion du chariot peut être considérée comme une partie du chariot permettant de rendre le chariot intelligent et/ou autonome. Bien sûr la Demanderesse ne souhaite pas être limitée uniquement à ces éléments cités précédemment. Il est évident pour l'Homme de métier que les automates programmables, circuits électroniques (pouvant contenir des FPGA, et/ou des microprocesseurs), etc … peuvent être inclus dans la partie gestion du chariot. A titre illustratif et non limitatif, la partie gestion peut aussi comprendre les moyens de régulation d'énergie.

Toute solution d'alimentation en énergie du chariot mobile pourra avantageusement être utilisée dans le cadre de la présente invention. Dans une variante de réalisation préférée selon la présente invention, l'alimentation en énergie du chariot mobile (intelligent et/ou autonome) sera suffisante que pour fournir en électricité

- l'ensemble primaire moteur de la motorisation linéaire du chariot, et optionnellement
- la partie gestion du chariot, et/ou
- la table aspirante, et/ou
- le système de détection (ou capteur) de déplacement sur le chariot.

On citera à titre purement illustratif et non limitatif des alimentations de type batterie, pile, panneau solaire, générateur d'électricité (par exemple via essence), mouvement mécanique (par exemple, via des remontoirs à poids), mouvement automatique, et/ou dynamo, etc… Dans une variante de réalisation préférée selon la présente invention, l'alimentation en énergie du chariot mobile comprend un ensemble de rails conducteurs d'électricité qui sont de préférence fixes le long du chemin de transport et un élément de contact glissant qui est de préférence mobile et fixé sur le chariot. A titre illustratif et non limitatif, les figures 1 et 6 illustrent les dits rails conducteurs ; tout le long de la boucle de transport dans la figure 1 et sur la partie gauche de la figure 6, comme déjà décrit précédemment. Dans la figure 6, on peut apercevoir que le système d'alimentation en énergie est fixé sur la sole ; dans la figure 1, il est fixé sur toute la longueur de la sole et ensuite sur la structure porteuse du dispositif (allégé/évidé) de transport selon la présente invention. A titre illustratif et non limitatif, la figure 7 illustre sur la partie gauche de la figure une sorte de peigne correspondant à une représentation simplifiée de l'élément de contact glissant servant à alimenter en énergie le chariot.

Toute solution de transfert d'informations de/vers le chariot mobile pourra avantageusement être utilisée dans le cadre de la présente invention. Dans une variante de réalisation préférée selon la présente invention, un système à câble rayonnant est utilisé. A titre illustratif et non limitatif, la figure 6 illustre le câble rayonnant sur la partie gauche de la figure; dans cette illustration il est placé au-dessus des rails conducteurs.

RAIL CONDUCTEURS

Dans une variante de réalisation selon la présente invention, l'ensemble de rails conducteurs (par exemple de type « troisième rail ») assure la transmission (éventuellement bidirectionnelle) :

1. de l'énergie (électrique) alimentant l'élément moteur actif du chariot et des moyens de contrôle informatique du dispositif de transport ; et/ou

2. de signaux électriques de sécurité (arrêt d'urgence global et signaux d'erreur individuel de chaque chariot mobile) assurant l'arrêt de l'ensemble des chariots mobiles en cas de défaut, par exemple en cas de défaut d'un ou de plusieurs chariots et/ou en cas de défaut d'autres éléments du dispositif de transport et/ou de la machine d'impression ; et/ou

3. de signaux électriques permettant la synchronisation précise des chariots mobiles entre eux et/ou avec un moyen de contrôle informatique centralisé.

A titre illustratif, cette synchronisation précise peut être obtenue en utilisant :

- une horloge centralisée, et/ou

- des signaux de départ / arrêt de cycle centralisé.

A titre illustratif, cette synchronisation précise permet non seulement d'optimiser les temps de cycle de déplacements des chariots et donc de traitement des substrats ; mais elle permet également, dans certains modes de réalisation particuliers selon la présente invention, d'organiser des arrêts simultanés de deux chariots pour assurer respectivement leur chargement et déchargement de substrat(s).

CONTACTS GLISSANTS

Dans une variante de réalisation préférée selon la présente invention, l'alimentation en énergie du chariot mobile comprend donc au moins un élément de contact glissant fixé sur le chariot, le dit contact glissant sur l'ensemble de rails conducteurs décrits ci-dessus. A titre illustratif et non limitatif, la figure 7 illustre sur la partie gauche de la figure une sorte de peigne correspondant à une représentation simplifiée de l'élément de contact glissant servant à alimenter en énergie le chariot, le dit contact étant fixé à la structure du chariot. Dans une variante de réalisation préférée selon la présente invention, chaque chariot mobile est équipé

de plusieurs contacts glissants sur l'ensemble de rails conducteurs, les dits contacts glissant formant un ensemble fixé sur chaque chariot.

Chaque chariot est ainsi alimenté et synchronisé en permanence tout au long du carrousel de transport sans avoir besoin d'être connecté au moyen de câbles à un système d'alimentation centralisé ce qui représente un avantage considérable du système d'alimentation du dispositif de transport selon la présente invention.

COMMUNICATION SANS FIL

Ainsi, dans une variante de réalisation préférée selon la présente invention, le chariot de transport de substrat peut donc se déplacer de manière autonome le long de la boucle de transport ce qui implique la nécessité d'assurer le transfert d'informations vers le chariot, de préférence le transfert bidirectionnel d'informations vers/depuis le chariot (de préférence d'informations numériques).

Comme déjà indiqué, toute solution de transfert, de préférence de transfert bidirectionnel, d'informations sans contact vers/depuis le chariot mobile pourra avantageusement être utilisée dans le cadre de la présente invention, comme par exemple un système à transmission radioélectrique de l'information comme illustré dans la figure 6, en particulier un câble rayonnant.

Dans une variante de réalisation préférée selon la présente invention, l'alimentation en information du chariot mobile est effectuée sans contact, par exemple grâce à l'utilisation du câble rayonnant susmentionné.

Dans un mode d'exécution préféré selon la présente invention, la Demanderesse a développé un système de communication sans contact pour le transfert, de préférence le transfert bidirectionnel, d'informations vers/depuis le chariot. A titre illustratif, nous citerons le choix d'ondes radioélectriques dont la transmission est assurée par une technologie sélectionnée parmi

- Le câble rayonnant, et/ou
- Le guide d'onde, et/ou
- Les antennes.

Dans un mode d'exécution préféré selon la présente invention, la solution privilégiée de communication sans contact pour transférer des informations vers et/ou depuis le chariot mobile comprend un câble rayonnant fixe le long de la boucle de transport pour la transmission des ondes radioélectriques en communication avec au moins une antenne réceptrice des ondes radioélectriques placée sur chacun des chariots.

Ce type de communication sans contact permet à titre illustratif le paramétrage de cycle de déplacement des chariots, le dit paramétrage étant obtenu depuis un moyen informatique de contrôle.

A titre d'illustration, le moyen de communication choisi de ce paramétrage est une communication sans fil via un câble rayonnant électromagnétique placé tout le long du carrousel.

Toute technologie de transmission de l'information sans fil entre le chariot mobile et la partie fixe du dispositif selon la présente invention pourra avantageusement être utilisée. Nous citerons à titre illustratif la technologie LTE et/ou LTE-advanced (normes issues de la téléphonie mobile de générations actuelles (3G /4G) et futures, et/ou la technologie WiMAX (acronyme de Worldwide Interoperability for Microwave Access), et/ou la technologie Wi-Fi (abréviation de Wireless Fidelity), et/ou la technologie des femtocellules, et/ou la technologie sans fil Bluetooth, et/ou la technologie DECT (acronyme de Digital Enhanced Cordless Telecommunication).

Dans une variante de réalisation selon la présente invention, la transmission de l'information sans fil entre le chariot mobile et la partie fixe du dispositif selon la présente invention pourra avantageusement être effectuée au moyen de la technologie Li-Fi (« light fidelity »), en utilisant le principe de transmission de l'information par la lumière, par exemple en modulant la transmission de la lumière très rapidement ; tout type de lampes adaptées actuelles ou futures pourront avantageusement être utilisées (par exemple lampes LED).

Dans une variante de réalisation selon la présente invention, le transfert de l'information sans fil entre le chariot mobile et la partie fixe du dispositif selon la présente invention pourra également être effectué au moyen d'une technologie laser.

Dans une variante de réalisation selon la présente invention, la technologie de transfert (bidirectionnel) de l'information sans contact entre le chariot mobile et la partie fixe du dispositif de transport (par exemple le câble rayonnant) sera basée sur une solution dite « courte distance » de manière à prévenir les risques d'interférence avec l'environnement immédiat du dispositif de transport ; nous citerons à titre illustratif et non limitatif la technologie de communication en champ proche (CCP – aussi connue en anglais par Near Field Communication, NFC).

Dans un mode d'exécution préféré selon la présente invention, la solution privilégiée de communication sans contact pour transférer des informations depuis la boucle de transport vers les chariots comprend un moyen d'émission des informations qui est un élément fixe le long de la boucle de transport (par exemple un câble rayonnant) et, sur chaque chariot mobile, un moyen de réception des dites informations qui est un élément mobile fixé sur chacun des chariots (par exemple une antenne), élément de préférence couplé électro magnétiquement à l'élément fixe susmentionné le long de la boucle (de préférence un câble rayonnant). Cette solution présente l'intérêt :

- d'avoir un champ rayonnant limité à proximité du câble et donc de générer peu de perturbations électromagnétique, et/ou

- d'être immune aux perturbations électromagnétiques pouvant être générées par l'environnement extérieur et/ou générées par le chariot mobile lui-même du fait de l'utilisation possible de moyen de déplacement électromagnétique (moteur linéaire, etc.).

Dans un mode d'exécution préféré selon la présente invention, la communication des informations est bidirectionnelle. Dans cette variante, la solution privilégiée de communication bidirectionnelle comprend un moyen d'émission et de réception des informations qui est un élément fixe le long de la boucle de transport (par exemple un câble rayonnant) et, sur chaque chariot mobile, un moyen de réception et d'émission des informations (par exemple une antenne), élément de préférence couplé électro magnétiquement à l'élément fixe susmentionné le long de la boucle (de préférence un câble rayonnant). Cette solution présente l'intérêt, en plus du paramétrage, de permettre la remontée d'informations de chacun des chariots mobiles vers le "moyen de contrôle" informatique du dispositif revendiqué, par exemple des informations relatives aux

déplacements du chariot (vitesse, position, accélération, décélération) et/ou relatives à des statuts divers et variés (par exemple messages d'erreurs, informations provenant de capteurs, etc.). La transmission, de préférence bidirectionnelle, d'informations entre le moyen de contrôle (par exemple un ordinateur) et le moyen d'émission et de réception des informations du dispositif revendiqué (par exemple l'élément fixe le long de la boucle de transport, de préférence le câble rayonnant) peut être filaire et/ou sans contact au moyen de l'une ou l'autre des technologies sans contact susmentionnées.

CAPTEUR DETECTION CHARIOT

Dans une variante de réalisation préférée selon la présente invention, le dispositif revendiqué comprend également un ensemble de capteurs et de protections assurant la sécurité de déplacement des chariots mobiles, par exemple des capteurs de distance. On citera à titre illustratif la présence sur les chariots d'un capteur de distance pour détecter le chariot qui le précède le long du chemin de transport et/ou un capteur de distance pour détecter le chariot qui le suit le long du chemin de transport ; ainsi chaque chariot peut gérer de manière autonome sa position par rapport aux autres chariots et adapter ainsi sa position, et/ou sa vitesse, et/ou sa décélération et/ou son accélération.

Tout type de capteur de détection de position pourra avantageusement être utilisé dans le cadre de la présente invention ; à titre illustratif et non limitatif des capteurs laser seront privilégiés. L'utilisation des dits capteurs permettra à chaque chariot :

- d'être indépendant et de garantir ainsi son autonomie ;
- d'éviter d'entrer en collision avec les chariots situés devant et/ou derrière et ainsi assurer le respect des opérations (accélération, vitesses continue, etc.)

Dans une variante d'exécution de la présente invention, chaque chariot comprend au moins un capteur de détection tel que décrit ci-dessus, le dit capteur étant positionné à tout endroit approprié sur le bord avant et/ou arrière du chariot (dans le sens de défilement du chariot), par exemple au centre du bord.

Dans une variante d'exécution particulière de la présente invention, chaque chariot comprend au moins un capteur de détection tel que décrit ci-dessus, le dit capteur étant positionné sur le bord avant et/ou arrière du chariot (dans le sens de défilement du chariot)

et caractérisé en ce que sa position sur le bord du chariot est située à proximité du- et/ou sur-le coin extérieur du bord (le terme « extérieur » est utilisé par rapport à la rotation autour de la boucle) ; par exemple, pour un chariot dont le bord (avant ou arrière) est de longueur X, le capteur sera disposé sur le bord (avant ou arrière) à une distance du coin extérieur inférieure à X/2, inférieure à X/4, de préférence inférieur à X/8.

Dans une variante d'exécution préférée de la présente invention, chaque chariot comprendra au moins un capteur de détection tel que décrit ci-dessus sur le bord avant du chariot, et au moins un capteur de détection tel que décrit ci-dessus sur le bord arrière du chariot.

Dans une variante d'exécution de la présente invention, l'onde émise par le capteur positionné sur le bord avant/arrière d'un chariot forme tout angle approprié par rapport au dit bord avant/arrière du chariot, par exemple un angle de 90 degrés.

Dans une variante d'exécution particulière de la présente invention, l'onde émise par le capteur positionné sur le bord avant/arrière d'un chariot forme un angle par rapport au dit bord avant/arrière du chariot compris entre 30 et 90 degrés, par exemple inférieur à 90 degrés, entre 35 et 55 degrés, par exemple entre 40 et 50 degrés, par exemple de l'ordre de 45 degrés.

La présente invention concerne également l'utilisation du dispositif et/ou du procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des variantes de réalisation déjà décrites dans une machine d'impression comprenant au moins deux postes d'impression différente sans contact en série (de préférence impression numérique à jet d'encre) et au moins un poste de séchage le long du chemin de transport ; et, en particulier, la dite utilisation dans une machine d'impression comprenant également un poste de revêtement (par exemple par dépôt d'un revêtement additionnel, par exemple de dorure ou d'autre matière) appliquant/pressant une feuille du dit revêtement sur des zones sélectionnées du substrat (par exemple comportant un dépôt d'adhésif selon un motif prédéterminé) de manière à faire adhérer aux zones sélectionnées la partie désirée de la feuille du dit revêtement.

La présente demande décrit diverses caractéristiques techniques et avantages en référence aux figures et/ou à divers modes de réalisation. L'homme de métier comprendra que les caractéristiques techniques d'un mode de réalisation donné peuvent en fait être combinées avec des caractéristiques d'un autre mode de réalisation à moins que l'inverse ne soit explicitement mentionné ou qu'il ne soit évident que ces caractéristiques sont incompatibles. De plus, les caractéristiques techniques décrites dans un mode de réalisation donné peuvent être isolées des autres caractéristiques de ce mode à moins que l'inverse ne soit explicitement mentionné.

Il doit être évident pour les personnes versées dans l'art que la présente invention permet des modes de réalisation sous de nombreuses autres formes spécifiques sans l'éloigner du domaine d'application de l'invention comme revendiqué. Par conséquent, les présents modes de réalisation doivent être considérés à titre d'illustration, mais peuvent être modifiés dans le domaine défini par la portée des revendications jointes, et l'invention ne doit pas être limitée aux détails donnés ci-dessus.

REVENDICATIONS

1. Dispositif de transport de substrats dans une machine d'impression comprenant un ou plusieurs postes de traitement dont au moins un poste d'impression, le long d'un chemin de transport depuis au moins une zone d'entrée fournissant les substrats imprimables et/ou imprimés, jusqu'à au moins une zone de sortie recevant les substrats traités, comprenant un convoyeur de substrats permettant de guider et déplacer les substrats au travers des postes de traitement, le dit convoyeur comprenant

a. un rail fixe qui forme une boucle de transport, et

b. des chariots qui maintiennent les substrats dans une position immobile et qui se déplacent sur le dit rail en transportant les substrats le long de la boucle de transport, et caractérisé en ce que

1. le dispositif de transport de substrats comprend un socle sur lequel au moins une partie du rail est fixée et dont la surface est de préférence plane,

2. le dispositif de transport de substrats comprend un système de motorisation qui permet le déplacement des chariots sur le rail fixe,

3. le chariot comprend une table de maintien du substrat dans une position immobile par rapport à la table, le long de la boucle de transport pendant le(s) traitement(s) du substrat

caractérisé en ce que le système de motorisation est un système de motorisation linéaire basée sur le principe d'une interaction électromagnétique entre un assemblage de bobines (ensemble primaire) et une voie d'aimants permanents (ensemble secondaire), et en ce que l'ensemble primaire moteur de la motorisation linéaire fait partie du chariot mobile et l'ensemble secondaire est constitué d'une voie d'aimants (voie magnétique), la dite voie étant fixée sur le rail fixe et/ou faisant partie intégrante du rail fixe et/ou étant fixée sur le socle et/ou faisant partie intégrante du socle et/ou étant fixée sur une structure rigide de maintien du rail et/ou faisant partie intégrante de cette structure rigide.

2. Procédé de transport de substrats dans une machine d'impression comprenant un ou plusieurs postes de traitement dont au moins un poste d'impression, le long d'un chemin de

transport depuis au moins une zone d'entrée fournissant les substrats imprimables, jusqu'à au moins une zone de sortie recevant les substrats traités, caractérisé en ce qu'il comporte les étapes suivantes :

1. guidage et déplacement du substrat au travers des postes de traitement par un convoyeur de substrats, le dit convoyeur comprenant

   a. un rail fixe qui forme une boucle de transport, et

   b. des chariots qui maintiennent les substrats dans une position immobile et qui se déplacent sur le dit rail en transportant les substrats le long de la boucle de transport, et caractérisé en ce que

1. le dispositif de transport de substrats comprend un socle sur lequel au moins une partie du rail est fixée et dont la surface est de préférence plane,

2. le dispositif de transport de substrats comprend un système de motorisation qui permet le déplacement des chariots sur le rail fixe,

3. le chariot comprend une table sur laquelle le substrat est maintenu dans une position immobile par rapport à table le long de la boucle de transport pendant le(s) traitement(s) du substrat

caractérisé en ce que le système de motorisation est un système de motorisation linéaire basée sur le principe d'une interaction électromagnétique entre un assemblage de bobines (ensemble primaire) et une voie d'aimants permanents (ensemble secondaire), et en ce que l'ensemble primaire moteur de la motorisation linéaire fait partie du chariot mobile et l'ensemble secondaire est constitué d'une voie d'aimants (voie magnétique), la dite voie étant fixée sur le rail fixe et/ou faisant partie intégrante du rail fixe et/ou étant fixée sur le socle et/ou faisant partie intégrante du socle et/ou étant fixée sur une structure rigide de maintien du rail et/ou faisant partie intégrante de cette structure rigide.

3. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce que la longueur totale du socle du dispositif de transport est sélectionnée de manière à couvrir tout l'espace situé en-dessous des postes d'impression de la boucle de transport.

4. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce que le socle est constitué de marbre et/ou de granite et/ou de granit et/ou de fonte.

5. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce que le système de guidage du chariot sur le rail fixe comprend au moins un couple d'éléments de guidage disposés de part et d'autre du rail (par exemple des roues), chaque couple d'éléments de guidage (par exemple couple de roues) disposant d'un mécanisme assurant le guidage du chariot à la fois dans les lignes droites et dans les virages, par exemple une barre de maintien qui relie les deux éléments de guidage entre eux (par exemple les deux roues entre elles), la dite barre de maintien comprenant un axe pivotant relié au chariot permettant d'assurer un guidage optimal du chariot le long du rail et, en particulier le long des virages formés par la boucle de transport.

6. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon la revendication précédente caractérisé en ce que le système de guidage est un système de guidage en V.

7. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce qu'il comprend au moins une glissière de guidage constituée d'un rail et d'un élément de guidage fixé au chariot (de préférence de deux rails disposés de part et d'autre du rail fixe et de deux éléments de guidage), et en ce que le rail de la glissière fait partie intégrante du rail fixe et/ou est fixé sur le rail fixe et/ou est fixé sur le socle du rail fixe et/ou fait partie intégrante du socle du rail fixe et/ou est fixé sur la structure porteuse du rail fixe et/ou fait partie intégrante de la structure porteuse du rail fixe, et en ce que la longueur totale du rail de la glissière est sélectionnée de manière à couvrir tout l'espace situé en-dessous des postes d'impression de la boucle de transport.

8. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon la revendication précédente caractérisé en ce que la largeur de l'extrémité initiale (l'entrée dans le sens du déplacement du chariot) et/ou la largeur de l'extrémité finale (la sortie dans le sens du déplacement du chariot) du rail de la glissière est inférieure à la largeur moyenne du dit rail.

9. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce qu'il comprend au moins un capteur « O » de

déplacement pour mesurer le déplacement du chariot par rapport au rail fixe et au moins un capteur « M » de déplacement pour mesurer le déplacement du chariot par rapport au poste de traitement.

10. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon la revendication précédente caractérisé en ce que les capteurs comprennent un lecteur et une règle et en ce que le lecteur du capteur « O » et la règle du capteur « M » se trouvent sur le chariot.

11. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon les revendications 10 ou 11 caractérisé en ce que le capteur « O » est un capteur de déplacement linéaire (de préférence optique) et le capteur « M » est un capteur de déplacement linéaire (de préférence magnétique).

12. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce que la table de maintien de substrat dans une position immobile par rapport à la table le long de la boucle de transport pendant les traitements du substrat est une table aspirante comprenant un ensemble d'aspiration active (zone d'aspiration active) en combinaison avec un ensemble d'aspiration passive (zone d'aspiration passive) qui comprend une couche structurelle à nid d'abeille.

13. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon la revendication précédente caractérisé en ce que la couche structurelle à nid d'abeille a une épaisseur « e » comprise entre 1 et 100 mm, une taille des cellules comprise entre 10 microns et 10 mm, et une épaisseur des parois des cellules comprise entre 0,5 micron et 5 mm.

14. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce que le chariot comprend un système permettant de varier la hauteur et/ou l'orientation et/ou une translations/rotation de la table de maintien, par exemple un système de motorisation et/ou de vérin(s).

15. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce que la table de maintien de substrat dans une position immobile par rapport à la table le long de la boucle de transport pendant les traitements du substrat comprend une couche structurelle consistant en un treillis de maintien des substrats.

16. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon la revendication précédente caractérisé en ce que le treillis a une épaisseur comprise entre 1 micron et 1 mm, un réseau à maille dont la longueur la plus grande d'un côté de la maille est comprise entre 1 micron et 1 mm, et un diamètre de fil compris entre 1 micron et 1 mm.

17. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications 12, 13, 15 ou 16, caractérisé en ce que la couche structurelle à nid d'abeille et/ou le treillis sont fixés de manière amovible sur la table.

18. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce que le chariot comprend au moins un dispositif de protection placé sur le bord avant et/ou sur le bord arrière du chariot.

19. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce qu'il comprend une voie de garage pour les chariots, la dite voie étant reliée de manière amovible au rail du convoyeur et permettant ainsi de parquer, d'ajouter et/ou d'enlever un ou plusieurs chariots.

20. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce que le chariot est suffisamment alimenté que pour fournir en électricité l'ensemble primaire moteur de la motorisation linéaire du chariot.

21. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon la revendication précédente caractérisé en ce que le chariot est suffisamment alimenté que pour fournir en électricité

- la table aspirante, et/ou
- le système de détection (ou capteur) de déplacement sur le chariot, et/ou
- la partie gestion du chariot.

22. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce qu'il comprend un dispositif d'alimentation en énergie du chariot mobile comprenant un ensemble de rails conducteurs d'électricité le long de la boucle de transport et un élément de contact glissant fixé sur le chariot.

23. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce qu'il comprend un dispositif de transfert d'informations de/vers le chariot mobile sans contact comprenant un système à câble rayonnant le long de la boucle de transport.

24. Dispositif et/ou procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes caractérisé en ce que le chariot est autonome et comprend un capteur de distance pour détecter le chariot qui le précède le long du chemin de transport et/ou un capteur de distance pour détecter le chariot qui le suit le long du chemin de transport.

25. Utilisation du dispositif et/ou du procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes dans une machine d'impression comprenant au moins deux postes d'impression différente sans contact en série (de préférence impression numérique à jet d'encre) et au moins un poste de séchage le long de la boucle de transport.

26. Utilisation du dispositif et/ou du procédé de transport de substrats selon la revendication précédente dans une machine d'impression comprenant également un poste de revêtement (par exemple par dépôt d'un revêtement additionnel, par exemple de dorure ou d'autre matière) appliquant/pressant une feuille du dit revêtement sur des zones sélectionnées du substrat (par exemple comportant un dépôt d'adhésif selon un motif prédéterminé) de manière à faire adhérer aux zones sélectionnées la partie désirée de la feuille du dit revêtement.

27. Utilisation du dispositif et/ou du procédé de transport de substrats selon l'une quelconque des revendications précédentes pour l'électronique imprimée, de préférence pour l'électronique imprimée d'étiquette d'identification par fréquence radio (RFID) avec ou sans puce (aussi appelés tags RFID).

FIGURES

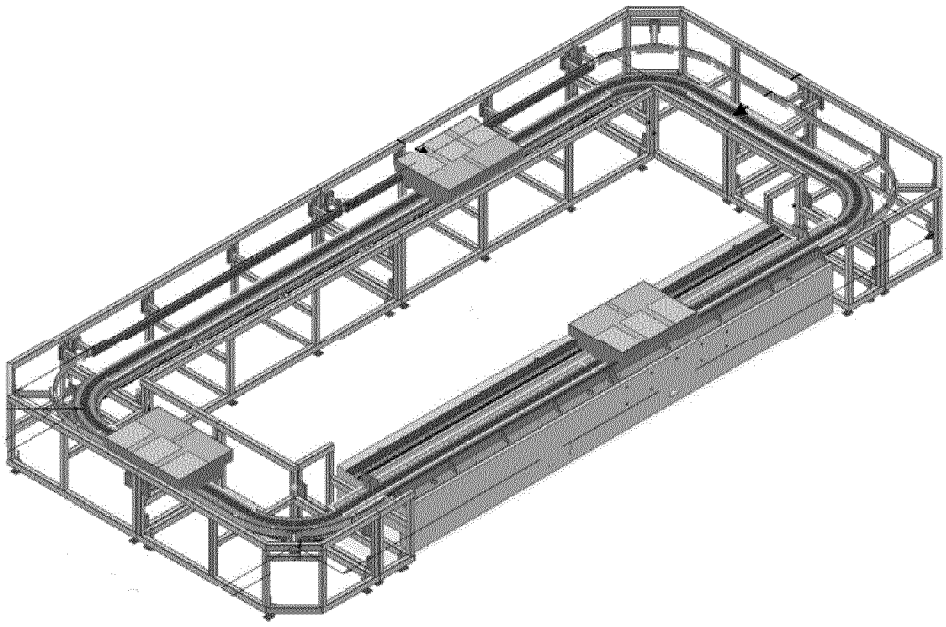


Figure 1

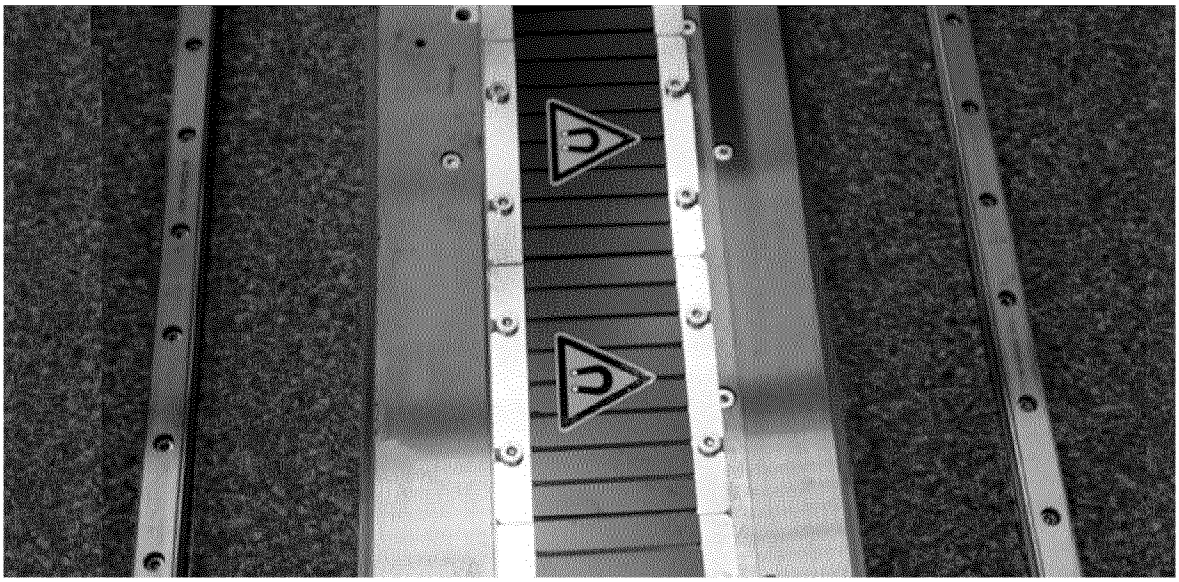


Figure 2

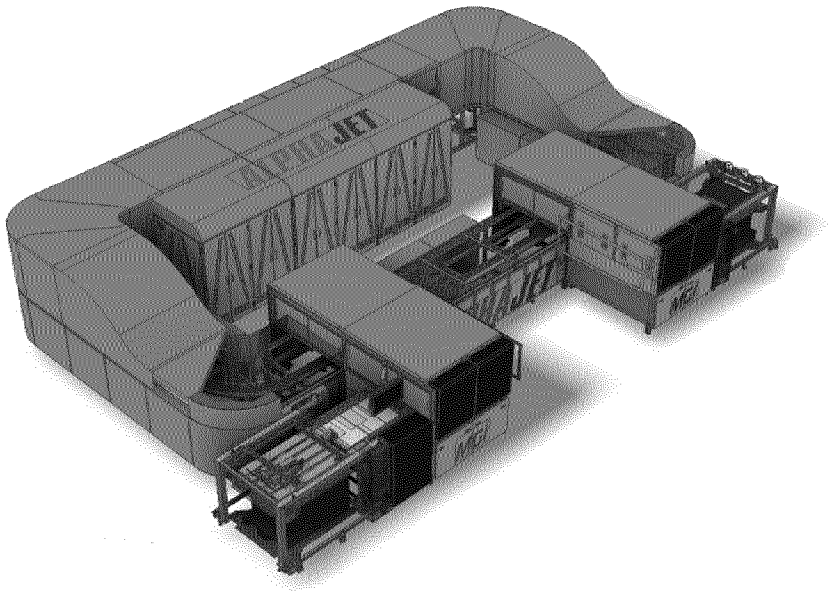


Figure 3

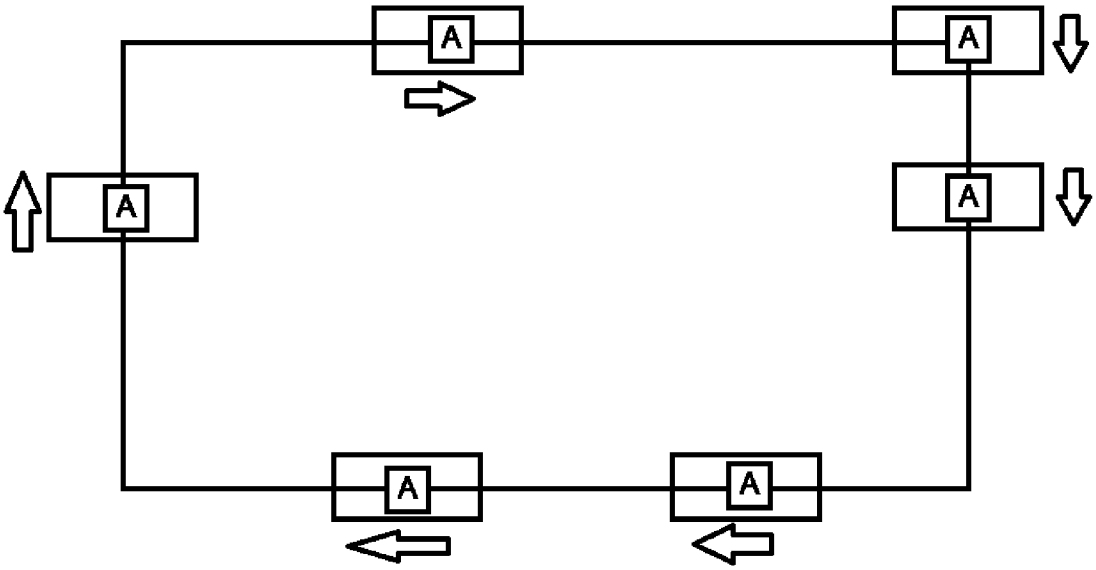


Figure 4

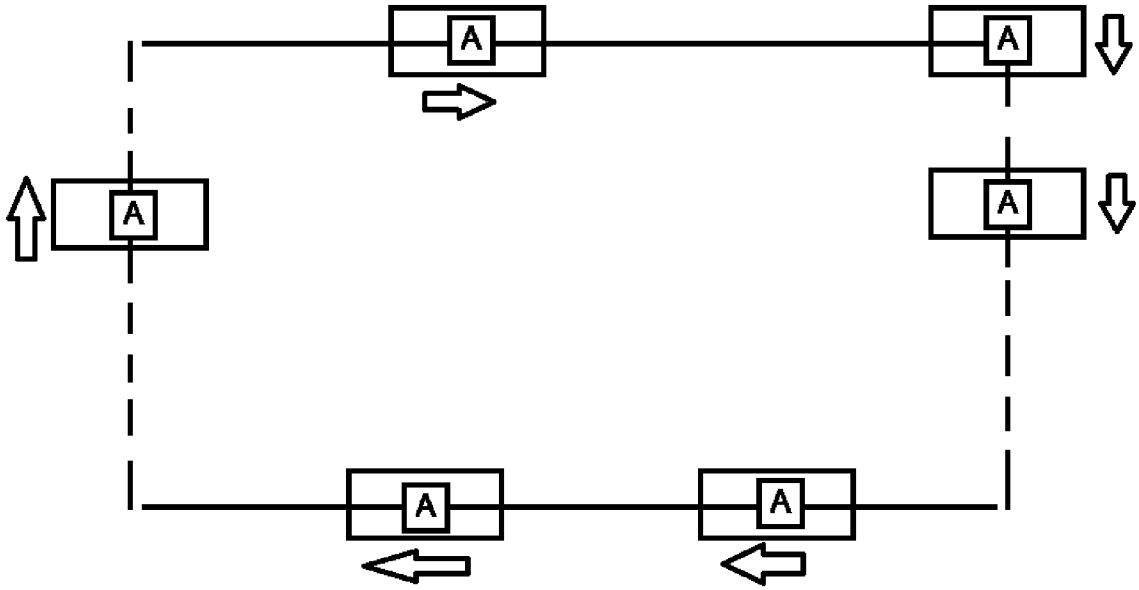


Figure 5

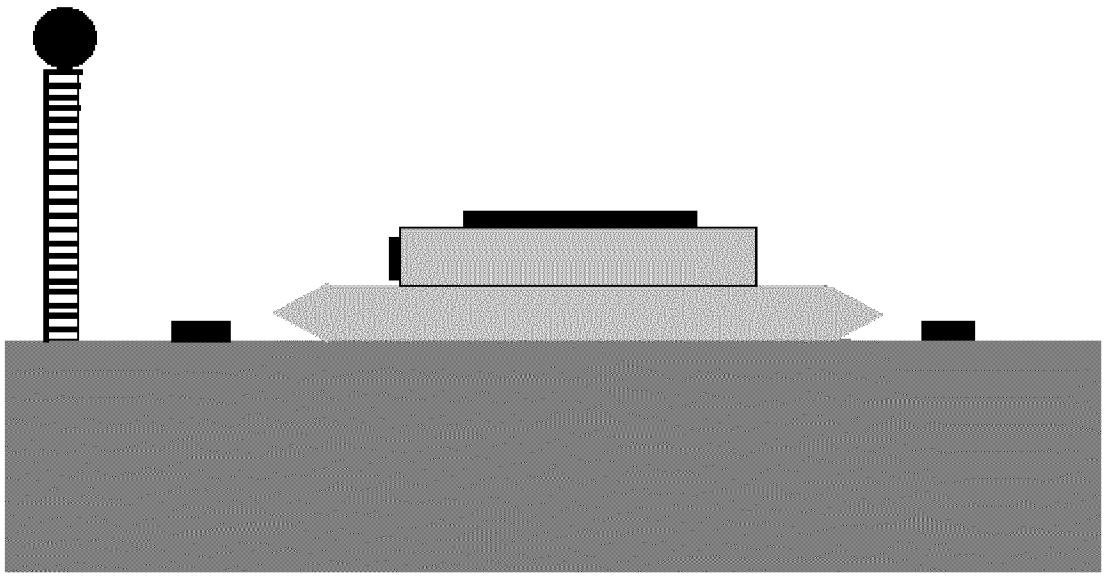


Figure 6

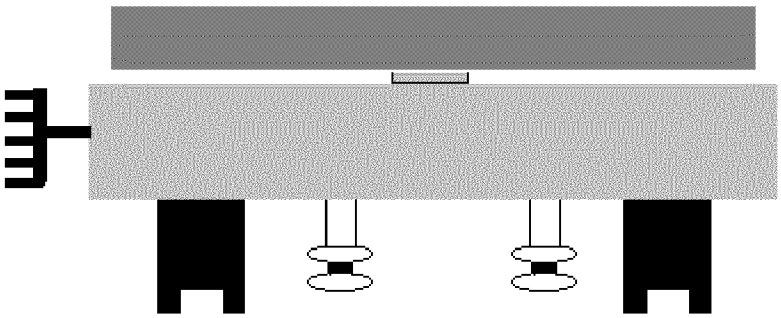


Figure 7

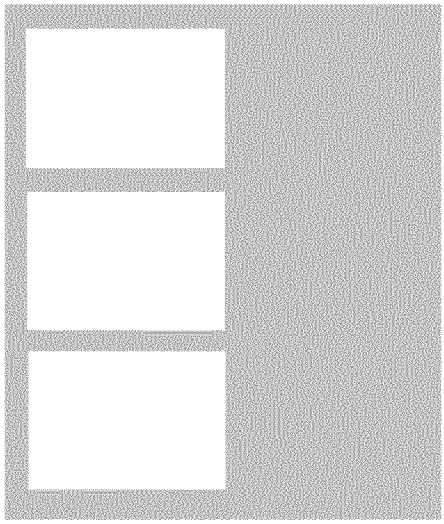


Figure 8

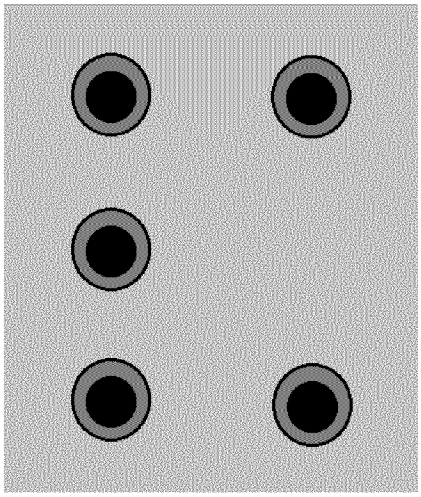


Figure 9

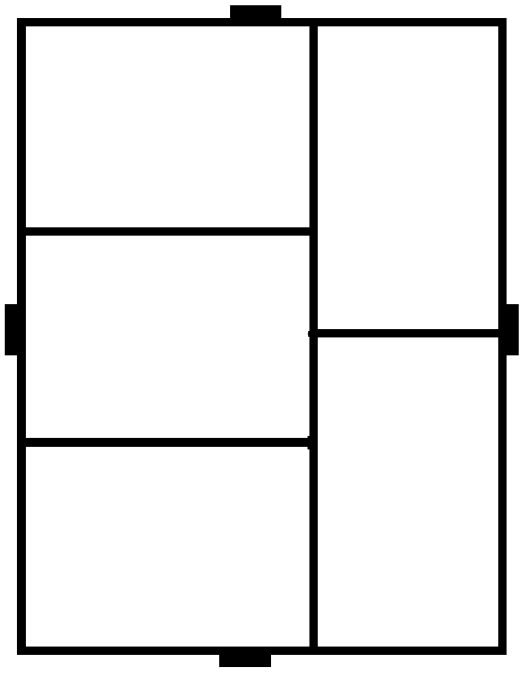


Figure 10

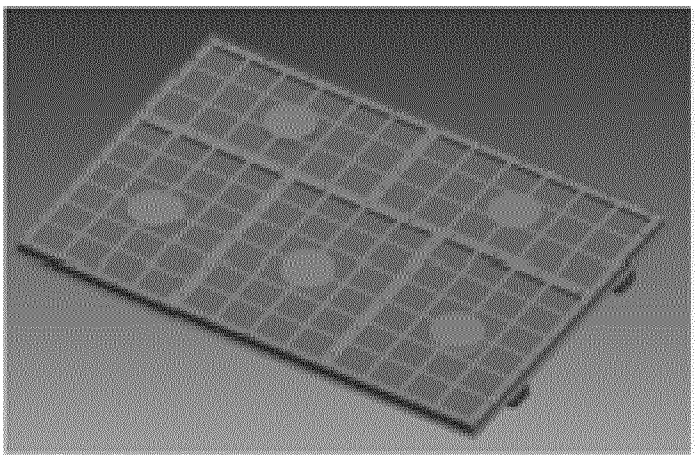


Figure 11

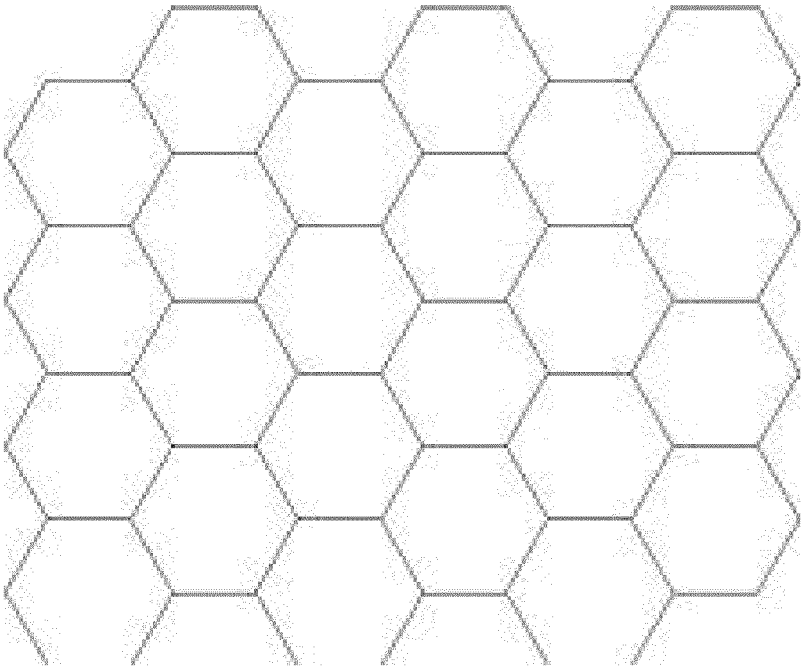


Figure 12

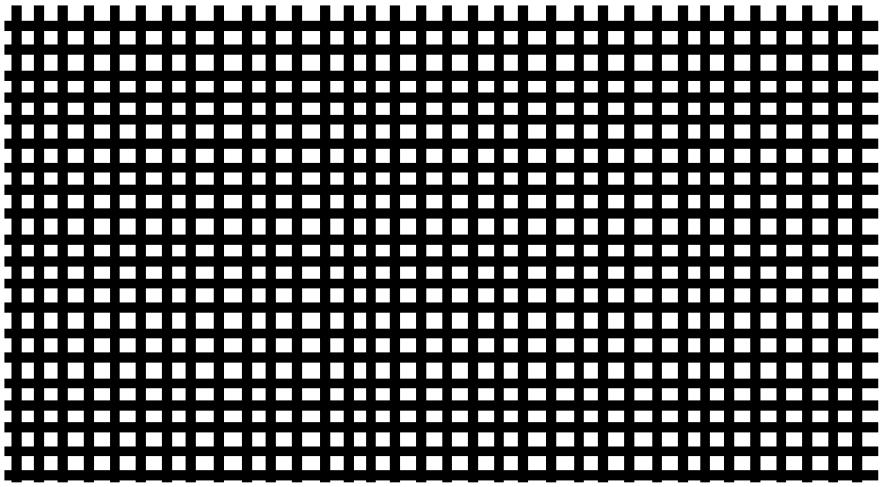


Figure 13

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No
PCT/EP2017/062714

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
INV. B41J11/00 B41J11/06 B65G54/02 B65H5/04
ADD.

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)
B41J B65G B65H H05K B29C

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)
EPO-Internal, WPI Data

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	WO 2014/076704 A1 (VELOX PUREDIGITAL LTD [IL]) 22 May 2014 (2014-05-22) figure 15	1-11, 24-27
X	EP 1 857 287 A2 (KAMMANN MASCHF WERNER [DE]) 21 November 2007 (2007-11-21) paragraph [0015]; claim 9; figure 1	1,2,25
Y	EP 1 977 893 A2 (KBA METRONIC AG [DE]) 8 October 2008 (2008-10-08) paragraph [0012] - paragraph [0076]	1,2, 12-23,25
Y	DE 299 08 095 U1 (COOPER POWER TOOLS GMBH & CO [DE]) 14 September 2000 (2000-09-14) page 14 - page 15; figures 1,3 page 1 - page 4	1,2, 12-23,25

-/--

[X] Further documents are listed in the continuation of Box C.

[X] See patent family annex.

* Special categories of cited documents :

"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance

"E" earlier application or patent but published on or after the international filing date

"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)

"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means

"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art

"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search	Date of mailing of the international search report
27 June 2017	04/07/2017

Name and mailing address of the ISA/	Authorized officer
European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Fax: (+31-70) 340-3016	Curt, Denis

3

Form PCT/ISA/210 (second sheet) (April 2005)

C(Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	DE 10 2009 003443 A1 (HYMMEN THEODOR HOLDING GMBH [DE]) 19 August 2010 (2010-08-19) paragraph [0036] - paragraph [0037]; figures 4-6	1,2,25
A	US 2015/137446 A1 (CARLSON DAVID [US]) 21 May 2015 (2015-05-21) paragraph [0050]	1,2, 25-27
A	US 2013/293652 A1 (SPENCE JAMES JOSEPH [US] ET AL) 7 November 2013 (2013-11-07) paragraph [0041]; figure 7	1,2,25
A	EP 2 351 649 A2 (INTEC CO LTD [KR]) 3 August 2011 (2011-08-03) the whole document	13-18

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

International application No
PCT/EP2017/062714

Patent document cited in search report	Publication date	Patent family member(s)	Publication date
WO 2014076704 A1	22-05-2014	AU 2013346313 A1	04-06-2015
		CA 2891578 A1	22-05-2014
		CN 105008133 A	28-10-2015
		EP 2919994 A1	23-09-2015
		JP 2016504211 A	12-02-2016
		KR 20150085059 A	22-07-2015
		RU 2015119893 A	10-01-2017
		US 2015298467 A1	22-10-2015
		WO 2014076704 A1	22-05-2014
EP 1857287 A2	21-11-2007	AU 2007201457 A1	06-12-2007
		BR PI0702289 A	04-03-2008
		CA 2587231 A1	17-11-2007
		CN 101073955 A	21-11-2007
		DE 102006023349 A1	22-11-2007
		EP 1857287 A2	21-11-2007
		JP 2007307907 A	29-11-2007
		RU 2007118297 A	27-11-2008
		TW 200743581 A	01-12-2007
		US 2007269249 A1	22-11-2007
EP 1977893 A2	08-10-2008	CN 101274712 A	01-10-2008
		DE 102007014876 A1	02-10-2008
		EP 1977893 A2	08-10-2008
		US 2008236996 A1	02-10-2008
DE 29908095 U1	14-09-2000	DE 29908095 U1	14-09-2000
		EP 1175363 A1	30-01-2002
		US 2002085900 A1	04-07-2002
		WO 0068123 A1	16-11-2000
DE 102009003443 A1	19-08-2010	NONE	
US 2015137446 A1	21-05-2015	US 2015137446 A1	21-05-2015
		WO 2015077218 A1	28-05-2015
US 2013293652 A1	07-11-2013	BR 102013011073 A2	30-06-2015
		CN 103381713 A	06-11-2013
		DE 102013207377 A1	07-11-2013
		JP 5963707 B2	03-08-2016
		JP 2013233800 A	21-11-2013
		KR 20130124431 A	13-11-2013
		US 2013293652 A1	07-11-2013
EP 2351649 A2	03-08-2011	CN 102177027 A	07-09-2011
		CN 104260563 A	07-01-2015
		EP 2351649 A2	03-08-2011
		JP 5344265 B2	20-11-2013
		JP 2012505093 A	01-03-2012
		KR 20100040693 A	20-04-2010
		US 2011193921 A1	11-08-2011
		WO 2010041911 A2	15-04-2010

RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Demande internationale n°
PCT/EP2017/062714

A. CLASSEMENT DE L'OBJET DE LA DEMANDE
INV. B41J11/00 B41J11/06 B65G54/02 B65H5/04
ADD.

Selon la classification internationale des brevets (CIB) ou à la fois selon la classification nationale et la CIB

B. DOMAINES SUR LESQUELS LA RECHERCHE A PORTE

Documentation minimale consultée (système de classification suivi des symboles de classement)
B41J B65G B65H H05K B29C

Documentation consultée autre que la documentation minimale dans la mesure où ces documents relèvent des domaines sur lesquels a porté la recherche

Base de données électronique consultée au cours de la recherche internationale (nom de la base de données, et si cela est réalisable, termes de recherche utilisés)
EPO-Internal, WPI Data

C. DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS

Catégorie*	Identification des documents cités, avec, le cas échéant, l'indication des passages pertinents	no. des revendications visées
X	WO 2014/076704 A1 (VELOX PUREDIGITAL LTD [IL]) 22 mai 2014 (2014-05-22) figure 15	1-11, 24-27
X	EP 1 857 287 A2 (KAMMANN MASCHF WERNER [DE]) 21 novembre 2007 (2007-11-21) alinéa [0015]; revendication 9; figure 1	1,2,25
Y	EP 1 977 893 A2 (KBA METRONIC AG [DE]) 8 octobre 2008 (2008-10-08) alinéa [0012] - alinéa [0076]	1,2, 12-23,25
Y	DE 299 08 095 U1 (COOPER POWER TOOLS GMBH & CO [DE]) 14 septembre 2000 (2000-09-14) page 14 - page 15; figures 1,3 page 1 - page 4	1,2, 12-23,25

-/--

[X] Voir la suite du cadre C pour la fin de la liste des documents

[X] Les documents de familles de brevets sont indiqués en annexe

* Catégories spéciales de documents cités:

"A" document définissant l'état général de la technique, non considéré comme particulièrement pertinent
"E" document antérieur, mais publié à la date de dépôt international ou après cette date
"L" document pouvant jeter un doute sur une revendication de priorité ou cité pour déterminer la date de publication d'une autre citation ou pour une raison spéciale (telle qu'indiquée)
"O" document se référant à une divulgation orale, à un usage, à une exposition ou tous autres moyens
"P" document publié avant la date de dépôt international, mais postérieurement à la date de priorité revendiquée
"T" document ultérieur publié après la date de dépôt international ou la date de priorité et n'appartenant pas à l'état de la technique pertinent, mais cité pour comprendre le principe ou la théorie constituant la base de l'invention
"X" document particulièrement pertinent; l'invention revendiquée ne peut être considérée comme nouvelle ou comme impliquant une activité inventive par rapport au document considéré isolément
"Y" document particulièrement pertinent; l'invention revendiquée ne peut être considérée comme impliquant une activité inventive lorsque le document est associé à un ou plusieurs autres documents de même nature, cette combinaison étant évidente pour une personne du métier
"&" document qui fait partie de la même famille de brevets

Date à laquelle la recherche internationale a été effectivement achevée	Date d'expédition du présent rapport de recherche internationale
27 juin 2017	04/07/2017

Nom et adresse postale de l'administration chargée de la recherche internationale	Fonctionnaire autorisé
Office Européen des Brevets, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL - 2280 HV Rijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Fax: (+31-70) 340-3016	Curt, Denis

3

C(suite). DOCUMENTS CONSIDERES COMME PERTINENTS

Catégorie*	Identification des documents cités, avec, le cas échéant, l'indication des passages pertinents	no. des revendications visées
A	DE 10 2009 003443 A1 (HYMMEN THEODOR HOLDING GMBH [DE]) 19 août 2010 (2010-08-19) alinéa [0036] - alinéa [0037]; figures 4-6	1,2,25
A	US 2015/137446 A1 (CARLSON DAVID [US]) 21 mai 2015 (2015-05-21) alinéa [0050]	1,2, 25-27
A	US 2013/293652 A1 (SPENCE JAMES JOSEPH [US] ET AL) 7 novembre 2013 (2013-11-07) alinéa [0041]; figure 7	1,2,25
A	EP 2 351 649 A2 (INTEC CO LTD [KR]) 3 août 2011 (2011-08-03) le document en entier	13-18

3

RAPPORT DE RECHERCHE INTERNATIONALE

Renseignements relatifs aux membres de familles de brevets

Demande internationale n°
PCT/EP2017/062714

Document brevet cité au rapport de recherche	Date de publication	Membre(s) de la famille de brevet(s)	Date de publication
WO 2014076704 A1	22-05-2014	AU 2013346313 A1	04-06-2015
		CA 2891578 A1	22-05-2014
		CN 105008133 A	28-10-2015
		EP 2919994 A1	23-09-2015
		JP 2016504211 A	12-02-2016
		KR 20150085059 A	22-07-2015
		RU 2015119893 A	10-01-2017
		US 2015298467 A1	22-10-2015
		WO 2014076704 A1	22-05-2014
EP 1857287 A2	21-11-2007	AU 2007201457 A1	06-12-2007
		BR PI0702289 A	04-03-2008
		CA 2587231 A1	17-11-2007
		CN 101073955 A	21-11-2007
		DE 102006023349 A1	22-11-2007
		EP 1857287 A2	21-11-2007
		JP 2007307907 A	29-11-2007
		RU 2007118297 A	27-11-2008
		TW 200743581 A	01-12-2007
		US 2007269249 A1	22-11-2007
EP 1977893 A2	08-10-2008	CN 101274712 A	01-10-2008
		DE 102007014876 A1	02-10-2008
		EP 1977893 A2	08-10-2008
		US 2008236996 A1	02-10-2008
DE 29908095 U1	14-09-2000	DE 29908095 U1	14-09-2000
		EP 1175363 A1	30-01-2002
		US 2002085900 A1	04-07-2002
		WO 0068123 A1	16-11-2000
DE 102009003443 A1	19-08-2010	AUCUN	
US 2015137446 A1	21-05-2015	US 2015137446 A1	21-05-2015
		WO 2015077218 A1	28-05-2015
US 2013293652 A1	07-11-2013	BR 102013011073 A2	30-06-2015
		CN 103381713 A	06-11-2013
		DE 102013207377 A1	07-11-2013
		JP 5963707 B2	03-08-2016
		JP 2013233800 A	21-11-2013
		KR 20130124431 A	13-11-2013
		US 2013293652 A1	07-11-2013
EP 2351649 A2	03-08-2011	CN 102177027 A	07-09-2011
		CN 104260563 A	07-01-2015
		EP 2351649 A2	03-08-2011
		JP 5344265 B2	20-11-2013
		JP 2012505093 A	01-03-2012
		KR 20100040693 A	20-04-2010
		US 2011193921 A1	11-08-2011
		WO 2010041911 A2	15-04-2010