



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 202262366 U

(45) 授权公告日 2012. 06. 06

(21) 申请号 201120401028. 8

(22) 申请日 2011. 10. 20

(73) 专利权人 湖北瑞邦生物科技有限公司  
地址 434000 湖北省荆州市东方大道 18 号

(72) 发明人 凌海军 尹晓清 魏辉平 胡军

(74) 专利代理机构 荆州市技经专利事务所  
42219

代理人 韩志刚

(51) Int. Cl.

A22C 25/02 (2006. 01)

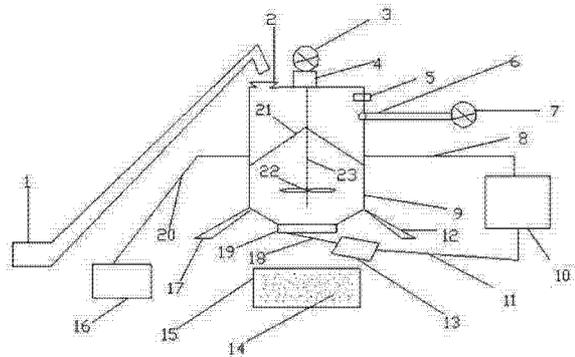
权利要求书 1 页 说明书 2 页 附图 1 页

(54) 实用新型名称

一种鱼皮清洗装置

(57) 摘要

本实用新型提供了一种鱼皮清洗装置。该装置的物料传输机的出料端对准清洗罐上端的物料入口,清洗罐上端装有搅拌电机,搅拌电机与减速机相连接,搅拌杆伸入到清洗罐内部,搅拌杆的端部装有搅拌叶片,搅拌杆的中部装有支架,清洗罐的上部装有水位限制器,还装有进水管,进水管与水泵相连接,清洗罐的中间装有 1 号空气管道和 2 号空气管道,1 号空气管道和 2 号空气管道分别与 1 号空气压缩机和 2 号空气压缩机相连接,1 号空气压缩机的另一端装有气缸空气管道,气缸空气管道与气缸相连接,气缸上装有气缸伸缩臂,气缸伸缩臂与装在清洗罐底部的气动仓门相连接,清洗罐底部装有清洗罐脚架,清洗罐脚架的下面有带滤网的滑动物料接收箱。



1. 一种鱼皮清洗装置,包括物料传输机(1)、搅拌电机(3)、减速机(4)、水位限制器(5)、水泵(7)、清洗罐(9)、1号空气压缩机(10)、气缸(13)、带滤网的滑动物料接收箱(14)、2号空气压缩机(15)和气动仓门(17),其特征在于:物料传输机(1)的出料端对准清洗罐(9)上端的物料入口(3),清洗罐(9)上端装有搅拌电机(3),搅拌电机(3)的下部与减速机(4)相连接,搅拌杆(21)伸入到清洗罐(9)内部,在搅拌杆(21)的端部装有搅拌叶片(20),搅拌杆(21)的中部装有支架(19),支架(19)与清洗罐(9)的内壁相连接,清洗罐(9)的上部装有水位限制器(5),同时还装有进水管(6),进水管(6)与水泵(7)相连通,清洗罐(9)的中间装有1号空气管道(8)和2号空气管道(18),1号空气管道(8)和2号空气管道(18)分别与1号空气压缩机(10)和2号空气压缩机(15)相连通,1号空气压缩机(10)的另一端装有气缸空气管道(11),气缸空气管道(11)与气缸(13)相连接,气缸(13)上装有气缸伸缩臂(16),气缸伸缩臂(16)与装在清洗罐(9)底部的气动仓门(17)相连接,清洗罐(9)底部装有清洗罐脚架(12),清洗罐脚架(12)的下面有带滤网的滑动物料接收箱(14)。

## 一种鱼皮清洗装置

### 技术领域

[0001] 本实用新型涉及到机械领域,特别涉及到鱼皮清洗装置。

### 背景技术

[0002] 鱼皮是生产胶原蛋白的一种重要原材料,目前许多生产企业在用鱼皮生产胶原蛋白时,首先是将鱼皮进行清洗,以除去杂质和灰尘,其采用的方法为在地面修一水池,然后将鱼皮放入水池中,用水将水池灌满,然后操作人员手拿工具站在鱼池边缘,对水池中的鱼皮进行搅动清洗,这种方式既费时、费力,而且鱼皮清洗质量不高,许多粘在鱼片上的杂质不易除去。

### 发明内容

[0003] 本实用新型的目的在于提供一种利用搅拌设备、空气压缩设备使鱼皮清洗机械化的鱼皮清洗装置。

[0004] 为实现上述目的,本实用新型的技术方案为:

[0005] 一种鱼皮清洗装置,包括物料传输机、搅拌电机、减速机、水位限制器、水泵、清洗罐、1号空气压缩机、气缸、带滤网的滑动物料接收箱、2号空气压缩机和气动仓门,该装置的物料传输机的出料端对准清洗罐上端的物料入口,清洗罐上端装有搅拌电机,搅拌电机的下部与减速机相连接,搅拌杆伸入到清洗罐内部,在搅拌杆的端部装有搅拌叶片,搅拌杆的中部装有支架,支架与清洗罐内壁相连接,清洗罐的上部装有水位限制器,同时还装有进水管,进水管与水泵相连通,清洗罐的中间装有1号空气管道和2号空气管道,1号空气管道和2号空气管道分别与1号空气压缩机和2号空气压缩机相连通,1号空气压缩机的另一端装有气缸空气管道,气缸空气管道与气缸相连接,气缸上装有气缸伸缩臂,气缸伸缩臂与装在清洗罐底部的气动仓门相连接,清洗罐底部装有清洗罐脚架,清洗罐脚架的下面有带滤网的滑动物料接收箱。

[0006] 本实用新型的有益效果为:该装置在原有的基础上使物料清洗的更干净,同时降低了劳动强度,提高了生产效率,减少了操作人员,从而降低了生产成本,提高了产品质量。

### 附图说明

[0007] 图1、鱼皮清洗装置结构示意图。

### 具体实施方式

[0008] 下面结合附图进一步说明本实用新型的具体实施方式。

[0009] 参见图1,物料由物料传输机1经物料入口2送入清洗罐9内,当清洗罐9的物料装满后,开启水泵7,通过进水管6将水送入清洗罐9内,当水位达到装在清洗罐9上部的水位限制器5时,水位限制器5将信号传给控制装置,控制装置控制水泵7停止工作,然后开启搅拌电机3,搅拌电机3带动搅拌杆21和装在搅拌杆21端部的搅拌叶片一起转动,搅拌

杆 21 上安装的支架 19 是防止搅拌杆 21 在工作时抖动或甩动,并且用减速机 4 来控制搅拌速度,同时打开 1 号空气压缩机 10 和 2 号空气压缩机 15,通过 1 号空气管道 8 和 2 号空气管道 18 将压缩空气送入清洗罐 9 内,使罐内物料达到更好的翻转效果。清洗完成后,关闭搅拌电机 3 停止罐内物料的搅拌,同时关闭 1 号空气压缩机 10 和 2 号空气压缩机 15,停止向罐内吹入压缩空气,然后开启 1 号空气压缩机 10 控制压缩空气经气缸空气管道 11 进入气缸 13,气缸 13 在压缩空气的作用下,拉动气缸伸缩臂 16 打开气动仓门 17,罐内物料经气动仓门 17 和水一起放到带滤网的滑动物料接收箱 14 内,接收箱内的滤网将水和杂质滤掉,最后用带滤网的滑动物料接收箱 14 把清洗完的物料运走。

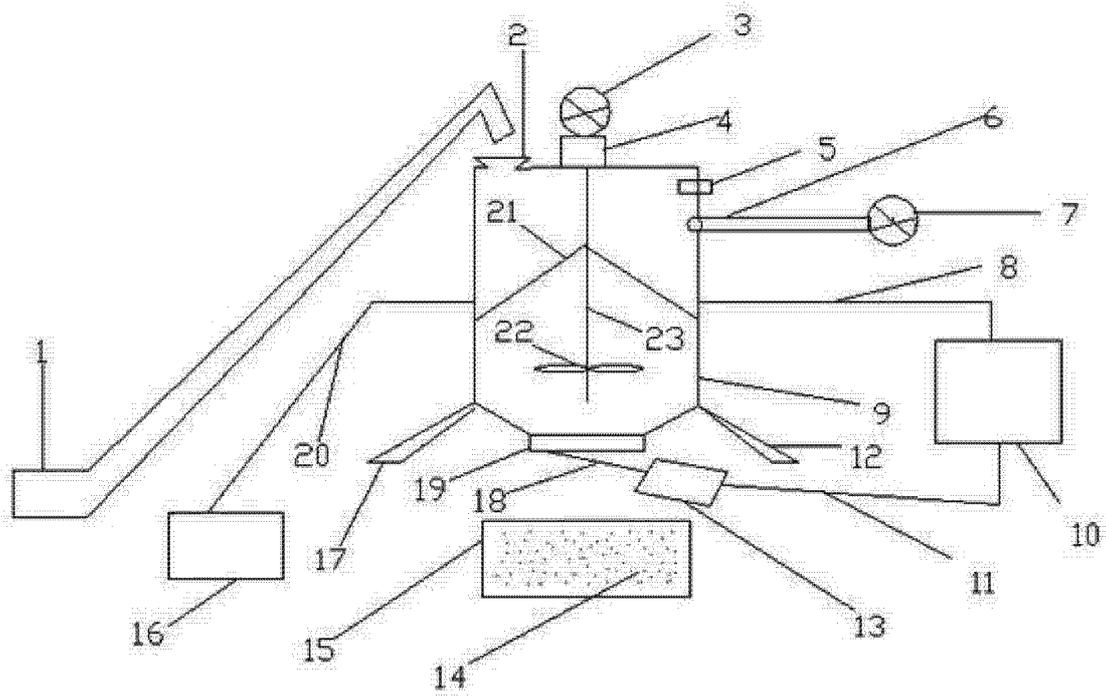


图 1