

(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES  
PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges  
Eigentum

Internationales Büro

(43) Internationales  
Veröffentlichungsdatum  
1. August 2013 (01.08.2013)



(10) Internationale Veröffentlichungsnummer  
**WO 2013/110554 A1**

- (51) Internationale Patentklassifikation:  
**G01N 35/02** (2006.01) **G01N 35/04** (2006.01)
- (21) Internationales Aktenzeichen: PCT/EP2013/050933
- (22) Internationales Anmeldedatum:  
18. Januar 2013 (18.01.2013)
- (25) Einreichungssprache: Deutsch
- (26) Veröffentlichungssprache: Deutsch
- (30) Angaben zur Priorität:  
12152830.1 27. Januar 2012 (27.01.2012) EP
- (71) Anmelder: **GLP SYSTEMS GMBH** [DE/DE];  
Großmoorkelhe 4, 21079 Hamburg (DE).
- (72) Erfinder: **HECHT, Robert**; Bergstraße 6, 82418  
Seehausen (DE).
- (74) Anwälte: **VON EICHEL-STREIBER, Caspar** et al.;  
Raffay & Fleck Patentanwälte, Große Bleichen 8, 20354  
Hamburg (DE).

(81) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare nationale Schutzrechtsart): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KM, KN, KP, KR, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, ZA, ZM, ZW.

(84) Bestimmungsstaaten (soweit nicht anders angegeben, für jede verfügbare regionale Schutzrechtsart): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ, NA, RW, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), eurasisches (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), europäisches (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

(54) Title: ACCOMMODATING MAGAZINE

(54) Bezeichnung : AUFNAHMEMAGAZIN

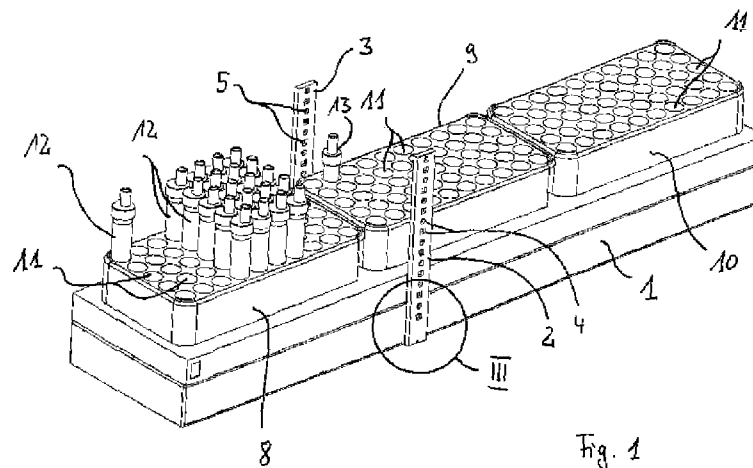


Fig. 1

(57) Abstract: The invention relates to an accommodating magazine for accommodating a plurality of, in particular substantially cylindrical sample carriers that are elongated along a longitudinal axis, in at least one sample holder that is designed to accommodate several sample carriers of said type and that is designed for the automated handling of individual sample carriers of said type, in particular for removing from and/or introducing into the sample holder, in particular for use in an input area or output area of an automated sample handling device. Said accommodating magazine comprises the following: a magazine panel, which can be moved essentially horizontally in a drawer-like manner between a ready position, in which the accommodating magazine is ready for the automated handling of the individual samples carriers, and a loading position, in which sample carriers and/or sample holders can be manually inserted or removed, and on which the at least one sample holder is or can be arranged, characterized by a detection device for detecting whether the magazine panel is filled with sample holder(s) and/or sample carriers during the movement of the magazine panel between the loading position and the ready position, comprising the following components: at least one detector that operates without contact for detecting the presence of objects in a sensor area, which detector is arranged in a movement path of sample holders and/or sample carriers located on the magazine panel in such a way that the detector can detect sample holders and/or sample carriers that are arranged on the magazine panel and

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]



WO 2013/110554 A1

**Veröffentlicht:**

— mit internationalem Recherchenbericht (Artikel 21 Absatz 3)

---

pass through the sensor area of the detector; a path sensor, which detects a displacement path or a current position of the magazine panel during the displacement of the magazine panel between the loading position and the ready position; and an evaluating unit in which the detector data and the path sensor data are merged and are evaluated in correlation with a certain path position of the displacement path regarding the presence of at least one sample holder and/or sample carrier.

**(57) Zusammenfassung:** Aufnahmemagazin zur Aufnahme einer Vielzahl von entlang einer Längsachse langgestreckten, insbesondere im Wesentlichen zylinderförmigen, Probenträgern in wenigstens einem zur Aufnahme mehrerer solcher Probenträger eingerichteten Probenhalter für die automatisierte Handhabung einzelner solcher Probenträger, insbesondere Entnahme aus und/oder Verbringung in die Probenhalter, insbesondere zur Verwendung in einem Eingangs- oder einem Ausgangsbereich einer automatisierten Probenhandhabungsvorrichtung, wobei das Aufnahmemagazin folgendes umfasst: ein zwischen einer Bereitschaftsstellung, in der das Aufnahmemagazin für die automatisierte Handhabung der einzelnen Probenträger bereit steht, und einer Ladestellung, in der Probenträger und/oder Probenhalter manuell eingebracht bzw. entnommen werden können, schubladenartig im Wesentlichen horizontal verschiebbares Magazintableau, auf dem der wenigstens eine Probenhalter angeordnet bzw. anordbar ist, gekennzeichnet durch eine Bestückungsdetektionseinrichtung zum Erkennen einer Bestückung des Magazintableaus mit Probenhalter(n) und/oder Probenträgern beim Bewegen des Magazintableaus zwischen Lade- und Bereitschaftsstellung mit folgenden Komponenten: wenigstens einem berührungslos arbeitenden Detektor zum Detektieren des Vorhandenseins von Gegenständen in einem Sensorbereich, der in einem Bewegungsweg von auf dem Magazintableau befindlichen Probenhaltern und/oder Probenträgern derart angeordnet ist, dass er auf dem Magazintableau angeordnete, seinen Sensorbereich passierende Probenhalter und/oder Probenträger detektieren kann; einem Wegsensor, der einen Verschiebeweg bzw. eine aktuelle Position des Magazintableaus beim Verschieben desselben zwischen der Ladestellung und der Bereitschaftsstellung erfasst und einer Auswerteeinheit, in der die Daten des Detektors und des Wegsensors zusammengeführt und hinsichtlich des Vorhandenseins wenigstens eines Probenhalters und/oder Probenträgers korreliert zu einer bestimmten Wegposition des Verschiebeweges ausgewertet werden.

## Beschreibung

### Aufnahmemagazin

#### Technisches Gebiet

[0001] Die Erfindung betrifft ein Aufnahmemagazin zur Aufnahme einer Vielzahl von entlang einer Längsachse langgestreckten, insbesondere im Wesentlichen zylinderförmigen Probenträgern gemäß dem Oberbegriff des Patentanspruchs 1. Sie betrifft ferner ein Verfahren zum Überwachen des Vorhandenseins von Probenträgern und/oder Probenhaltern auf einem Magazintableau gemäß Anspruch 8.

#### Stand der Technik

- [0002] Es ist bekannt, in verschiedentlichen Einrichtungen, so insbesondere in diagnostischen Medizinlaboren, aber auch in anderen Laboren und Einrichtungen, die Umgang mit Proben pflegen, in Probenträgern eingefüllte Proben zumindest über Teile eines Verfahrensablaufes automatisiert zu behandeln und bewegen.
- [0003] So ist z.B. ein Probensortierer bekannt und in der DE 199 12 211 A1 beschrieben, mit dem in röhrenförmigen Probenträgern befindliche Proben, z.B. Proben von Körperflüssigkeiten von Patienten, automatisiert sortiert werden können. Der dort offenbarte Probensortierer umfasst einen Eingangsbereich sowie einen Ausgangsbereich, wobei in beiden Bereichen tableauartige Auszugstische vorhanden sind, die mit Probenhaltern, dort auch als Racks bezeichnet, bestückt werden können, welche Probenhalter zum Aufnahmen der Probenträger ausgebildet sind. Zum manuellen Bestücken der Auszugstische mit Probenhaltern bzw. der auf den Auszugstischen befindlichen Probenhaltern mit Probenträgern kann der Auszugstisch in eine Ladestellung ausgezogen werden, in der ein manuelles Bestücken möglich ist. Anschließend wird der Auszugstisch in eine Bereitschaftsstellung verbracht, in der die einzelnen Probenträger mit einem Robotergreifer erfasst und sortiert werden können.
- [0004] Eine derartige automatisierte Sortierung reduziert nicht nur den Personalaufwand in einem entsprechenden Labor, sie verringert auch die Fehleranfälligkeit und kann Abläufe beschleunigen. Entsprechende Automatisierungen beschränken sich aber nicht allein auf in einer einzigen

Einrichtung manifestierte Probensortierer, wie sie in der DE 199 12 211 A1 offenbart sind, auch ist es denkbar, ähnliche Aufnahmemagazine in automatisierten Analyseanlagen zu positionieren, von wo aus beispielsweise eine automatische Analysestrecke mit einzelnen Proben beschickt wird bzw. wo am Ende einer automatisierten Analysestrecke Proben, die diese durchlaufen haben, eingesammelt und vor einer manuellen Entnahme zwischengelagert werden.

- [0005] Typischerweise werden derartige Aufnahmemagazine, wie sie der bekannte Probensortierer gemäß DE 199 12 211 A1 in seinem Eingangsbereich bzw. seinem Ausgangsbereich aufweist, manuelle bestückt bzw. entleert, wozu eine Bedienperson die in der DE 199 12 211 A1 als Auszugstischchen bezeichneten verschiebbaren Magazintableaus aus der Bereitschaftsstellung in die Ladestellung verbringt (entweder mechanisch aufzieht oder motorisch angetrieben verfährt), um dann entsprechend Probenhalter einzustellen oder zu entnehmen oder aus den auf dem Magazintableau verbleibenden Probenhaltern Probenträger zu entnehmen oder in diese entsprechende Probenträger einzustellen.
- [0006] Diese manuelle Bestückung stellt wie jeder menschliche Eingriff eine Fehlerquelle dar. So kann beispielsweise eine Bedienperson bei einem zu entleerenden Magazintableau die Entnahme eines oder mehrerer Probenhalter bzw. von darauf angeordneten Probenträger oder Probenträgern versäumen und das Magazintableau verfrüht in die Bereitschaftsstellung zurück verfahren. Ebenso ist es denkbar, dass z.B. bei einer manuellen Eingabe der erfolgten Bestückung eines Magazintableaus in einem Bereich, in dem Probenträger in ein automatisiertes System eingespeist werden, falsche Angaben gemacht werden, bestimmte Plätze für Probenträger oder Probenhalter als nicht besetzt angegeben werden, an denen sich Probenträger oder Probenhalter befinden, bzw. umgekehrt. All dies kann unweigerlich zu Fehlern eines sich daran anschließenden automatisierten Ablaufes führen, indem zu manipulierende Probenhalter von einem automatisierten System nicht ergriffen werden können, wenn die entsprechenden Positionen als „nicht besetzt“ ausgewiesen sind bzw. indem auf als vermeintlich nicht

besetzte Position in einem Abstellbereich geführte Positionen, in denen versehentlich Probenträger verblieben sind, ein weiterer Probenträger abgestellt wird, was zu einer Kollision, schlimmstenfalls zu einer Zerstörung des Probenträgers und damit z.B. im Falle eines automatisierten medizinischen Diagnosesystems zu einer Kontamination dieses Systems mit beispielsweise einer Blutprobe, einer Urinprobe oder dgl. und damit einem Systemstillstand für eine durchzuführende Dekontamination führen kann. Auch ist es umgekehrt möglich, dass in einem Bereich, in dem Proben abgestellt werden sollen, ein Probenträger in einem vermeintlich dort vorhandenen Probenhalter abgestellt werden soll, ohne dass der Probenhalter dort tatsächlich befindlich ist. Dabei würde der Probenträger nicht sicher aufgenommen werden, es könnte auch hier zu einer Verunfallung und schlimmstenfalls einer Kontamination des Systems führen.

- [0007] Da in insbesondere modernen medizinischen Laboranalysen für die einzelne Analyse gezahlte Honorare äußerst gering sind, kann ein medizinisches Labor nur dann wirtschaftlich arbeiten, wenn es einen hohen Durchsatz an Proben fährt. Ein Ausfall eines automatisierten Analysesystems bedeutet dort einen besonders hohen wirtschaftlichen Schaden.

#### **Darstellung der Erfindung**

- [0008] Dieser oben geschilderten Problematik soll mit der Erfindung begegnet werden, indem eine einfache und zuverlässige Detektionsmöglichkeit geschaffen wird, mit der das Vorhandensein von Probenhaltern bzw. Probenträgern auf dem Magazintableau erfasst werden und mit erwarteten Werten abgeglichen werden kann.
- [0009] Diese Aufgabe wird hinsichtlich der Vorrichtung gelöst durch ein Aufnahmemagazin mit den Merkmalen des Patentanspruchs 1. Vorteilhafte Weiterbildungen eines solchen Aufnahmemagazins sind in den abhängigen Ansprüchen 2 bis 7 charakterisiert. Ein weiterer Aspekt der Lösung dieser Aufgabe besteht in einem Verfahren zum Überwachen des Vorhandenseins von Probenträgern und/oder Probenhaltern auf einem Magazintableau mit den Merkmalen des Anspruchs 8.

Weiterbildungen des Verfahrens sind in den abhängigen Ansprüchen 9 bis 12 aufgezeigt.

- [0010] Der wesentliche Ansatz der Erfindung besteht nun darin, für die Überwachung des Vorhandenseins von Probenhalter(n) bzw. Probenträger(n) wenigstens einen ortsfest am Aufnahmemagazin (insbesondere in Bezug auf das verschiebbare Magazintableau) angeordneten berührungslos arbeitenden Detektor zum Detektieren des Vorhandenseins von Gegenständen anzubringen, der mit einem Sensorbereich denjenigen Bereich abdeckt, der beim Verschieben des Magazintableaus von Probenhalter(n) bzw. Probenträger(n) überstrichen wird. Zudem wird ein Wegsensor vorgesehen, der einen Verschiebeweg bzw. eine aktuelle Position des Magazintableaus beim Verschieben desselben zwischen der Ladestellung und der Bereitschaftsstellung erfasst. Die von dieser Sensorkombination, also dem Detektor und dem Wegsensor, erfassten Daten werden korreliert in einer Auswerteeinheit. So kann mit der erfindungsgemäßen Lösung eine Aussage über eine Position auf dem Magazintableau getroffen werden, an der ein Probenhalter bzw. Probenträger von dem Detektor festgestellt worden ist.
- [0011] Die Korrelation der Daten kann entweder unmittelbar durch Zusammenführen der von dem Detektor erfassten Daten mit den zugleich von dem Wegsensor wahrgenommenen Werten zu einem Wertetupel erfolgen, dies kann aber auch unter Zwischenschaltung weiterer Parameter erfolgen, z.B. eines Zeitwertes, der von der Auswerteeinheit oder einer Steuerung getaktet vorgegeben den jeweiligen Daten des Detektors bzw. Wegsensors zugeordnet wird, wobei über gleiche Zeitwerte dann in der Auswerteeinheit eine Korrelation zwischen den Werten bzw. Datenausgaben des Detektors und des Wegsensors hergestellt wird.
- [0012] Der berührungslos arbeitende Detektor kann insbesondere eine Lichtschranke sein, mit Vorteil eine transmittive Lichtschranke (wobei grundsätzlich aber auch eine reflektive Lichtschranke möglich ist). Eine Lichtschranke stellt eine besonders einfache, kostengünstig und platzsparend herzustellende und in das System des Aufnahmemagazins

integrierbare Möglichkeit eines solchen Detektors dar.

- [0013] Der Wegsensor kann ein insbesondere optisch oder magnetisch detektierender Inkrementalsensor sein. Auch diese Art der Ausgestaltung des Wegsensors stelle eine kostengünstig zu realisierende und einfach in das Aufnahmemagazin integrierbare Realisierung dar. Es können aber auch andere Formen von Wegsensoren Verwendung finden, wie elektrische Sensoren (z.B. Potentiometer oder Absolutwertgeber). Auch ist es generell möglich, den Wegsensor in einen Antrieb zu integrieren, wenn das schubladenartige Magazintableau motorisch angetrieben verfährt.
- [0014] Um insbesondere in einem einzigen Messvorgang sowohl hinsichtlich des Vorhandenseins von Probenhaltern als auch hinsichtlich des Vorhandenseins von Probenträgern einer Aussage treffen zu können oder alternativ Aussagen über Höhererstreckungen der genannten Elemente fällen zu können, ist es von Vorteil, wenn wenigstens zwei, insbesondere aber eine Vielzahl von in einem Detektionsbereich vertikal übereinander angeordneten berührungslosen Detektoren vorgesehen sind, in einer Positionierung wie in Anspruch 5 angegeben. Insbesondere dann, wenn hierbei ein engmaschiges Raster von Detektoren vorgesehen ist, lässt sich mit den Messwerten dieser Detektoren mit Hilfe einer entsprechend eingerichteten Auswerteeinheit ein Profil von auf dem Magazintableau angeordneten Probenträgern bzw. -haltern aufnehmen, welches spezifischere Aussagen über die Art der Bestückung des Magazintableaus ermöglicht. So können beispielsweise anhand geometrischer Abmessungen bestimmte Probenhalter identifiziert werden, wenn unterschiedliche auf dem Magazintableau einsetzbare Probenhalter unterschiedliche geometrische Abmessungen in Richtung des Verschiebeweges des Magazintableaus oder aber in vertikaler Richtung aufweisen. Auch ist es grundsätzlich möglich, unterschiedlich bemessene Probenträger zu erkennen und darüber möglicherweise Rückschlüsse auf bestimmte Proben, wenn diese in Probenträgern bestimmter Abmessungen typischerweise befindlich sind, zu nehmen.
- [0015] Typische Probenträger, wie sie insbesondere in medizinischen Analysen- und Diagnoselabors Verwendung finden, sind zylindrische

Aufnahmerörchen, insbesondere aus Kunststoff. Diese erstrecken sich mit ihrer Längsachse in entsprechenden Probenhaltern in vertikaler Richtung, so dass mit einem wie gemäß der beschriebenen vorteilhaften Weiterbildung bevorzugt vorgesehenen Raster aus mehreren vertikal übereinander angeordneten Detektoren z.B. deren Länge, wie auch möglicherweise bei unterschiedlicher Breite deren Breite erfasst werden kann. Dabei ist es auch möglich, mehrere Reihen von vertikal übereinander angeordneten Detektoren nebeneinander anzuordnen, um ein noch dichteres Sensorbild zu erhalten.

[0016] Grundsätzlich ist es möglich, durch beispielsweise Vorgabe einer bestimmten Bestückung des Magazintableaus mit Probenhaltern bzw. Probenträgern, bei einer mittels der erfindungsgemäßen Sensorik festgestellten abweichenden tatsächlich existierenden Bestückung einen Alarm auszugeben, so dass eine Bedienperson den Beladungszustand des Aufnahmemagazins kontrollieren und ggf. anpassen bzw. dem System die korrekte Bestückung mitteilen kann. Auf diese Weise können Kollisionen oder sonstige Fehlfunktionen eines automatisierten Systems, in welches das erfindungsgemäße Aufnahmemagazin integriert ist, zuverlässig verhindert werden.

[0017] Auch wenn die erfindungsgemäße Lösung eine Auflösung der Detektion hinsichtlich einer im Wesentlichen horizontalen, quer zur Verschieberichtung des Magazintableaus verlaufenden Richtung nicht ergeben kann, gleichermaßen lediglich eine Projektion wahrnimmt, so schafft sie dennoch eine besonders einfache und für die praktische Anwendung ausreichende zusätzliche Kontrolle, die mit einfachen Mitteln hilft, Fehler zu erkennen und damit Folgeschäden bzw. in der Folge auftretende Funktionsstörungen eines mit dem Aufnahmemagazin versehenen automatisierten Systems zu verhindern.

#### **Kurze Beschreibung der Zeichnungen**

[0018] Weitere Vorteile und Merkmale der Erfindung ergeben sich aus der Beschreibung eines Ausführungsbeispiels anhand der beigefügten Figuren. Dabei zeigen:

[0019] Fig. 1 in einer perspektivischen Ansicht wesentliche Bestandteile eines



Ausführungsbeispiels für ein erfindungsgemäßes Aufnahmemagazin;

[0020] Fig. 2 ein durch Auswertung der Messergebnisse des berührungslos arbeitenden Detektors zum Detektieren des Vorhandenseins von Gegenständen in seinem Sensorbereich sowie des Wegsensors in der Auswerteeinheit erhaltenes Messprofil; und

[0021] Fig. 3 einen vergrößerten Ausschnitt der Darstellung aus Fig. 1 in einem dort mit III bezeichneten Bereich.

#### **Weg(e) zur Ausführung der Erfindung**

[0022] In den Figuren sind zu einem Ausführungsbeispiel gehörend schematisch einige der wesentlichen Komponenten eines erfindungsgemäßen Aufnahmemagazins dargestellt. Im Nachfolgenden werden diese Figuren und anhand derselben ein Ausführungsbeispiel für eine mögliche Umsetzung eines erfindungsgemäßen Aufnahmemagazins beschrieben.

[0023] In Fig. 1 sind als wesentliche Bestandteile eines erfindungsgemäßen Aufnahmemagazins in einer möglichen Ausführungsvariante ein schubladenartig im Wesentlichen horizontal verschiebbares Magazintableau 1 und ein ortsfest an einer entsprechenden Basis des Aufnahmemagazins angeordnetes Paar aus einander in im Wesentlichen zu der Längserstreckungs- und Bewegungsrichtung des Magazintableaus 1 senkrecht gelegener Richtung gegenüberliegenden, sich im Wesentlichen vertikal erstreckenden Sensorleisten 2 und 3 gezeigt. Diese Sensorleisten 2, 3 sind, wie bereits ausgeführt, starr und ortsfest mit einer Basis des Aufnahmemagazins, die hier nicht näher gezeigt ist, verbunden; relativ zu dieser Basis ist das Magazintableau 1 schubladenartig und im Wesentlichen horizontal verschiebbar.

[0024] In den Sensorleisten 2, 3 sitzen in darin ausgebildeten, in vertikaler Richtung übereinander geordneten Öffnungen 4 bzw. 5 entsprechende Elemente einer Detektoranordnung, die in diesem Ausführungsbeispiel eine Lichtschrankenanordnung ist. Hierzu sind paarweise in horizontal zueinander ausgerichteten Öffnungen 4 bzw. 5 der Sensorleisten 2 bzw. 3 jeweils optischer Sender und ein optischer Empfänger bzw. ein optischer Sender/Empfänger und ein Reflektor angeordnet. Mit diesen Elementen kann so in später noch zu beschreibender Weise in Höhenprofil von

detektierten Gegenständen aufgenommen werden.

- [0025] In einem in der Fig. 3 vergrößert dargestellten unteren Abschnitt weist das Magazintableau 1 eine Vielzahl von äquidistant angeordneten Markierungen 6 auf, die beispielsweise aus hochreflektierenden Elementen, aus dort in das Material des Magazintableaus eingebrachten Vertiefungen oder dgl. bestehen können. Vertikal einen Bereich dieser Markierungen 6 überdeckend ist in der Sensorleiste 2 eine Öffnung 7 zu erkennen, in welcher ein entsprechender Sensor angeordnet ist, der mit einem Detektionsabschnitt in Richtung der Markierungen 6 weist und diese erfassen kann. Mit dieser Anordnung ist ein Wegsensor realisiert, der bei einer Relativverschiebung des Magazintableaus 1 gegenüber der Sensorleiste 2 die vorbei streichenden Markierungen erfasst und damit einen fortschreitenden Verschiebeweg des Magazintableaus 1 detektiert.
- [0026] Auf dem Magazintableau 1 sind in der Fig. 1 insgesamt drei hintereinander angeordnete Probenträger 8, 9, 10 dargestellt. Dabei handelt es sich um frei auf das Magazintableau 1 aufsetzbare, mit Halteöffnungen 11 versehene Aufnahmeblöcke für röhrenförmige Probenhalter. Die Probenträger 8, 9 und 10 sind in der gezeigten Darstellung auf unterschiedliche Weise mit Probenhaltern bestückt. So ist auf dem Probenträger 8 eine Vielzahl von Probenhaltern 12 einer ersten Bauart angeordnet, wobei in einer in der Figur links dargestellten ersten Reihe lediglich im hinteren Bereich ein einziger Probenhalter angeordnet ist, zwei nachfolgende Reihen von Halteöffnungen frei von Probenträgern, also unbestückt sind, vier nachfolgende Reihen vollständig mit Probenhaltern 12 bestückt und im Anschluss drei weitere Reihen mit Halteöffnungen unbestückt sind.
- [0027] Auf dem folgenden Probenträger 9 ist hingegen lediglich in einer hinteren Position der zweiten Reihe mit Halteöffnungen 11 ein Probenhalter 13 angeordnet. Der Probenhalter 13 ist verglichen mit den Probenhaltern 12 von unterschiedlichen Abmessungen, insbesondere in seiner Längserstreckung kürzer, ragt mithin weniger hoch aus der Halteöffnung 11 heraus.
- [0028] Der Probenträger 10 ist gänzlich unbestückt.

- [0029] Zwischen den Probenträgern 8, 9 und 10 ist jeweils stirnseitig ein Abstand belassen.
- [0030] Das in dem Ausführungsbeispiel mit wesentlichen Komponenten gezeigte Aufnahmemagazin arbeitet nun wie folgt:
- [0031] Wird das Magazintableau 1 relativ zu der hier nicht näher dargestellten Basis und damit auch relativ zu den Sensorleisten 2 bzw. 3 in horizontaler Richtung verschoben, beispielsweise aus einer Ladestellung, in der die Probenhalter und/oder Probenträger manuell beladen werden können (diese Ladestellung kann beispielsweise bei vollständig ausgezogenem Magazintableau 1, wenn dieses in Fig. 1 vollständig gegenüber den Sensorleisten 2 und 3 in der in der Figur rechts dargestellten Richtung verschoben ist, liegen) in eine Bereitschaftsstellung (dann in der Fig. 1 bei vollständiger Verlagerung in den links liegenden Bereich relativ zu den Sensorleisten 2, 3) so erfassen die in den Öffnungen 4 bzw. 5 der Sensorleisten 2 bzw. 3 angeordneten Detektoren, hier Lichtschranken, jeweils Signale der in ihrem Sensorweg befindlichen Gegenstände Probenhalter 8, 9, 10 bzw. Probenträger 12, 13. Zugleich wird mittels des oben bereits näher beschriebenen Zusammenspiels in der Öffnung 7 der Sensorleiste 2 angeordneten Sensors mit den auf dem Magazintableau angebrachten Markierungen 6 eine zurückgelegte Wegstrecke des Magazintableaus ermittelt. Wegen der Anordnung von einer Vielzahl von Sensorelementen in vertikaler Richtung übereinander angeordnet an den Sensorleisten 2, 3 geben bei unterschiedlicher Höhe der erfassten Gegenstände jeweils unterschiedliche Anzahlen der Sensoren ein Signal aus. Bei flacheren Gegenständen werden die höher Gelegenen Sensoren gerade kein Signal ausgeben.
- [0032] Die jeweils erfassten Signale der in den Öffnungen 4, 5 angeordneten Sensoren und des Wegsensors werden zueinander korreliert einer hier nicht näher dargestellten Auswerteeinheit zugeführt, dort zu einem Bestückungsprofil kombiniert, wie dies für die in der Fig. 1 dargestellte Situation in Fig. 2 gezeigt ist. Schematisch sind hier im unteren Abschnitt die Einzelsignale 14, die der in der Öffnung 7 angeordnete Sensor bei Detektion einer jeweils in seinem Detektionsfeld vorbeistreichenden

Markierung 6 wahrnimmt, dargestellt, wobei diese Darstellung hier nicht mit dem tatsächlichen Maßstab übereinstimmt, sondern lediglich schematisch ist. Tatsächlich sind erheblich mehr Markierungen 6 angeordnet, als hier Einzelsignale 14 veranschaulicht sind.

- [0033] Die Detektorauswertung bzw. das Profil in Fig. 2 ist in derselben Ausrichtung gezeigt, wie sie für das ausgewertete Bestückungsmuster des Magazintableaus 1 in Fig. 1 gegeben ist. D.h. der linksseitige Beginn des Profilverlaufes in Fig. 2 entspricht dem in der Fig. 1 links gezeigten Kantenbereich des Magazintableaus 1 und der darauf angeordneten Bestückung mit Probenhaltern und Probenträgern. In der Fig. 2 ganz links zu erkennen und mit 15 bezeichnet ist das Profil für die Vorderkante des Magazintableaus 1. Dann stellt die Lichtschrankenanordnung als Detektor für das Vorhandensein von Gegenständen die Vorderkante des ersten Probenhalters 8 fest, was sich in dem Profilabschnitt 16 zeigt. Bei 17 nehmen dann auch die vertikal höher angeordneten Lichtschrankensensoren auf den Sensorleisten 2 und 3 das Vorhandensein eines Gegenstandes wahr, dieser Signalabschnitt 17 entspricht dem am weitesten links angeordneten Probenhalter 12. Im Anschluss erfasst der Profilverlauf wiederum die Kontur des Probenträgers 8 und geht im Bereich 18 erneut aufwärts, d.h. die in vertikaler Höhe angeordneten Lichtschrankenelemente in den Sensorleisten 2 und 3 detektieren dort die vier hintereinander folgenden Reihen von Probenträgern 12 auf dem Probenhalter 8 mit einem vertikalen Profilabfall in den jeweiligen Zwischenräumen.
- [0034] Im Abschnitt 19 fällt der Profilverlauf vertikal weiter ab, d.h. weitere vertikal höher angeordnete Lichtschrankensensoren, die zuvor aufgrund des Probenträgers 8 angeschlagen haben, geben kein Signal, da dort Zwischenraum zwischen den Stirnseiten des Probenträgers 8 und des Probenträgers 9 liegt. Der nachfolgende vertikale Anstieg des Profils zeigt das Vorhandensein des Probenhalters 9 an, wobei im Abschnitt 20 ein weiterer vertikaler Anstieg das Vorhandensein des Probenträgers 13 anzeigt, wobei in der Fig. 2 hier ein Profilverlauf gezeigt ist für eine etwas abweichende Anordnung des Probenträgers 13 gegenüber der Fig. 1,

nämlich anstelle für einen in der zweiten Reihe mit Öffnungen 11 in der ersten, ganz links gelegenen Reihe dieses Probenhalters 9 angeordneten Probenträger 13.

[0035] Im weiteren Verlauf folgt das Profil, welches die Detektoreinheit aus Lichtschranken in den Sensorleisten 2 und 3 in Kombination mit dem von dem Wegsensor erfassten Wegverlauf ausgeben, dem tatsächlichen Höhenprofil des Probenhalters 9. In einem weiteren Abschnitt 21 erfolgt dann ein weiterer vertikaler Profileinbruch, der dem Zwischenraum zwischen dem Probenhalter 9 und dem Probenhalter 10 geschuldet ist. Der nachfolgende Anstieg des Profils zeigt den Probenhalter 10 und sein Profil, wobei der gradlinige detektierte Profilverlauf anzeigt, dass der Probenhalter 10 keine Probenträger beinhaltet.

[0036] In der Auswerteeinheit kann dieser Profilverlauf bzw. dieses detektierte Profilbild weiter ausgewertet und für entsprechende Anweisungen an eine automatische Bestückung und Entladung der Probenhalter z.B. in einem Eingangs- oder Ausgangsbereich einer automatisierten Probenhandhabungsvorrichtung, die insbesondere einen Roboter zum Erfassen und Verlagern einzelner Probenträger aufweisen kann, genutzt werden. So erkennt bei dem hier aufgenommenen Profilbild die Steuerung zunächst, dass auf dem Magazintableau 1 insgesamt drei Probenhalter angeordnet sind mit Probenträgern auf dem ersten Probenhalter 8 und dem zweiten Probenhalter 9 und einem nicht mit Proben bestückten weiteren Probenhalter 10. Ferner kann das System jedenfalls die quer zur Verschieberichtung des Magazintableaus 1 gelegene Position von bestückten und nicht bestückten Reihen mit Halteöffnungen bestimmen sowie aufgrund der unterschiedlichen Profilhöhen verschiedene Typen von Probenhaltern 12 und 13 unterscheiden, die sich in der in Fig. 2 gezeigten Profilhöhe des Profilverlaufes 17 und im Bereich 18 einerseits und im Abschnitt 20 andererseits äußern. Diese Informationen können nun genutzt werden, um entsprechend unbestückte Reihen von Halteöffnungen auf Probenträgern freizugeben, eine Störung auszugeben, wenn beispielsweise in einem zur Beladung vorgesehenen Abschnitt kein Probenhalter angeordnet ist und dgl.

[0037] Wenn die Sensoreinrichtung in den Sensorleisten 2 und 3 dabei nicht lediglich wie in Fig. 2 gezeigt ein Profil aufnimmt, sondern zugleich durch eine Abstandsmessung zu den jeweiligen detektierten Probenträgern feststellt, in welcher Position in Querrichtung zu der Verschieberichtung des Magazintableaus 1 gesehen ein Probenträger 12, 13 angeordnet ist, was in dem gezeigten Ausführungsbeispiel insbesondere dann von beiden seitlichen Rändern her möglich ist, wenn die Lichtschrankenelemente jeweils wechselseitig in den Öffnungen 4 bzw. 5 angeordnet sind, d.h. jeweils einem Sender bzw. Senderempfänger nachfolgend und vertikal oberhalb desselben einen Empfänger bzw. Reflektor und umgekehrt. Somit können weitere Informationen gewonnen werden, die für eine genauere Steuerung des Systems und zur Verhinderung von Fehlern ausgewertet werden können.

[0038] Das gezeigte Ausführungsbeispiel dient allein der Erläuterung der Erfindung und ist nicht etwa als beschränkend anzusehen. 1

[0039] **Bezugszeichenliste**

- 1 Magazintableau
- 2 Sensorleiste
- 3 Sensorleiste
- 4 Öffnung
- 5 Öffnung
- 6 Markierung
- 7 Öffnung
- 8 Probenträger
- 9 Probenträger
- 10 Probenträger
- 11 Halteöffnung
- 12 Probenhalter
- 13 Probenhalter
- 14 Einzelsignale
- 15 Profil
- 16 Profillabschnitt
- 17 Profillabschnitt

18 Bereich

19 Abschnitt

20 Abschnitt

21 Abschnitt

## Ansprüche

1. Aufnahmemagazin zur Aufnahme einer Vielzahl von entlang einer Längsachse langgestreckten, insbesondere im Wesentlichen zylinderförmigen, Probenträgern (12, 13) in wenigstens einem zur Aufnahme mehrerer solcher Probenträger eingerichteten Probenhalter (8, 9, 10) für die automatisierte Handhabung einzelner solcher Probenträger (12, 13), insbesondere Entnahme aus und/oder Verbringung in die Probenhalter, insbesondere zur Verwendung in einem Eingangs- oder einem Ausgangsbereich einer automatisierten Probenhandhabungsvorrichtung, wobei das Aufnahmemagazin folgendes umfasst:

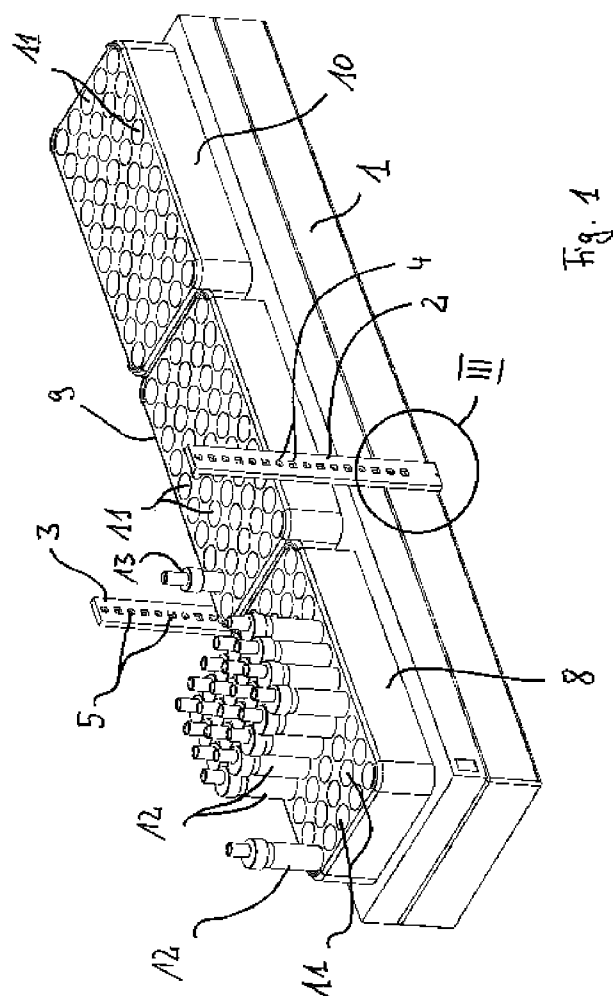
ein zwischen einer Bereitschaftsstellung, in der das Aufnahmemagazin für die automatisierte Handhabung der einzelnen Probenträger (12, 13) bereit steht, und einer Ladestellung, in der Probenträger (12, 13) und/oder Probenhalter (8, 9, 10) manuell eingebracht bzw. entnommen werden können, schubladenartig im Wesentlichen horizontal verschiebbares Magazintableau (1), auf dem der wenigstens eine Probenhalter (8, 9, 10) angeordnet bzw. anordbar ist, **gekennzeichnet durch** eine Bestückungsdetektionseinrichtung zum Erkennen einer Bestückung des Magazintableaus (1) mit Probenhalter(n) (8, 9, 10) und/oder Probenträgern (12, 13) beim Bewegen des Magazintableaus (1) zwischen Lade- und Bereitschaftsstellung mit folgenden Komponenten:
2. wenigstens einem berührungslos arbeitenden Detektor zum Detektieren des Vorhandenseins von Gegenständen in einem Sensorbereich, der in einem Bewegungsweg von auf dem Magazintableau (1) befindlichen Probenhaltern (8, 9, 10) und/oder Probenträgern (12, 13) derart angeordnet ist, dass er auf dem Magazintableau (1) angeordnete, seinen Sensorbereich passierende Probenhalter (8, 9, 10) und/oder Probenträger (12, 13) detektieren kann;
3. einem Wegsensor, der einen Verschiebeweg bzw. eine aktuelle Position des Magazintableaus (1) beim Verschieben desselben zwischen der Ladestellung und der Bereitschaftsstellung erfasst und
4. einer Auswerteeinheit, in der die Daten des Detektors und des Wegsensors zusammengeführt und hinsichtlich des Vorhandenseins wenigstens eines Probenhalters (8, 9, 10) und/oder Probenträgers (12, 13) korreliert zu einer bestimmten Wegposition des Verschiebeweges ausgewertet werden.



5. Aufnahmemagazin nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass der berührungslos arbeitende Detektor eine Lichtschranke ist.
6. Aufnahmemagazin nach Anspruch 2, dadurch gekennzeichnet, dass der berührungslos arbeitende Detektor eine transmittive Lichtschranke ist.
7. Aufnahmemagazin nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der Wegsensor ein insbesondere optisch oder magnetisch detektierender Inkrementalsensor ist.
8. Aufnahmemagazin nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass sie wenigstens zwei, insbesondere eine Vielzahl von in einem Detektionsbereich vertikal übereinander angeordneten berührungslosen Detektoren aufweist, die an Positionen angeordnet sind, die in der Projektion von beim Verschieben des Magazintableaus (1) von auf diesem angeordneten Probenhaltern (8, 9, 10) und Probenträgern (12, 13) überstrichen werden.
9. Aufnahmemagazin nach Anspruch 5, dadurch gekennzeichnet, dass die Auswerteeinheit zum Aufnehmen eines Profils von auf dem Magazintableau (1) angeordneten, mittels der von den vertikal übereinander angeordneten Detektoren erfassten Probenträger (12, 13) und –halter (8, 9, 10) eingerichtet ist.
10. Aufnahmemagazin nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass die Auswerteeinheit zum Ausgeben eines Alarmsignals, wenn abweichend von einer vorbestimmten Vorgabe einer bestimmten Position korrelierend ein Probenhalter (8, 9, 10) bzw. Probenträger (12, 13) detektiert oder nicht detektiert wird, eingerichtet ist.
11. Verfahren zum Überwachen des Vorhandenseins von entlang einer Längsachse langgestreckten, insbesondere im Wesentlichen zylinderförmigen, Probenträgern und/oder von Probenhaltern zur Aufnahme derartiger Probenträger auf einem zwischen einer Bereitschaftsstellung und einer Ladestellung schubladenartig im Wesentlichen horizontal verschiebbaren Magazintableau eines Aufnahmemagazins zur Aufnahme einer Vielzahl solcher Probenträger in wenigstens einem Probenhaltern, wobei mittels wenigstens eines berührungslos arbeitenden Detektors zum Detektieren des Vorhandenseins von Gegenständen in einem Sensorbereich beim

Verschieben des Magazintableaus dessen Sensorbereich passierende Probenhalter und/oder Probenträger detektiert werden, wobei ferner mittels eines Wegsensor der Verschiebeweg des Magazintableaus beim seinem Verschieben festgestellt wird und wobei der Verschiebeweg und die Detektion des Detektors derart korreliert werden, dass eine Wegposition, an der das Vorhandensein eines Probenhalters und/oder Probenträgers festgestellt ist, mit dem Detektionssignal des festgestellten Probenhaltes und/oder Probenträgers miteinander zu einem Datensatz verknüpft werden.

12. Verfahren nach Anspruch 8, dadurch gekennzeichnet, dass mit zwei oder mehr Detektoren während des Verschiebens des Magazintableaus ein Projektionsprofil der darauf angeordneten Probenhalter und/oder Probenträger aufgenommen und mit einer über den Wegsensor festgestellten Position des Magazintableaus entlang des Verschiebeweges korreliert wird.
13. Verfahren nach Anspruch 9, dadurch gekennzeichnet, dass ein Projektionsprofil der auf dem Magazintableau angeordneten Probenhalter aufgenommen und anhand der geometrischen Abmessungen des Projektionsprofils einer erkannten Projektion eines Probenhalters und Abgleich dieser Abmessungen mit bekannten Abmessungen verschiedener Typen von auf dem Magazintableau anordbaren Probenhaltern, der Typ dieses Probenhalters bestimmt wird.
14. Verfahren nach einem der Ansprüche 9 oder 10, dadurch gekennzeichnet, dass ein Projektionsprofil der auf dem Magazintableau angeordneten Probenträger aufgenommen und anhand der geometrischen Abmessungen des Projektionsprofils einer erkannten Projektion eines Probenträgers und Abgleich dieser Abmessungen mit bekannten Abmessungen verschiedener Typen von auf dem Magazintableau anordbaren Probenträgern, der Typ dieses Probenträgers bestimmt wird.
15. Verfahren nach einem der Ansprüche 8 bis 11, dadurch gekennzeichnet, dass bei gegenüber einer Vorgabe unerwartetem Vorhandensein und/oder nicht Vorhandensein eines Probenhalters und/oder eines Probenträgers ein Alarm ausgegeben wird.



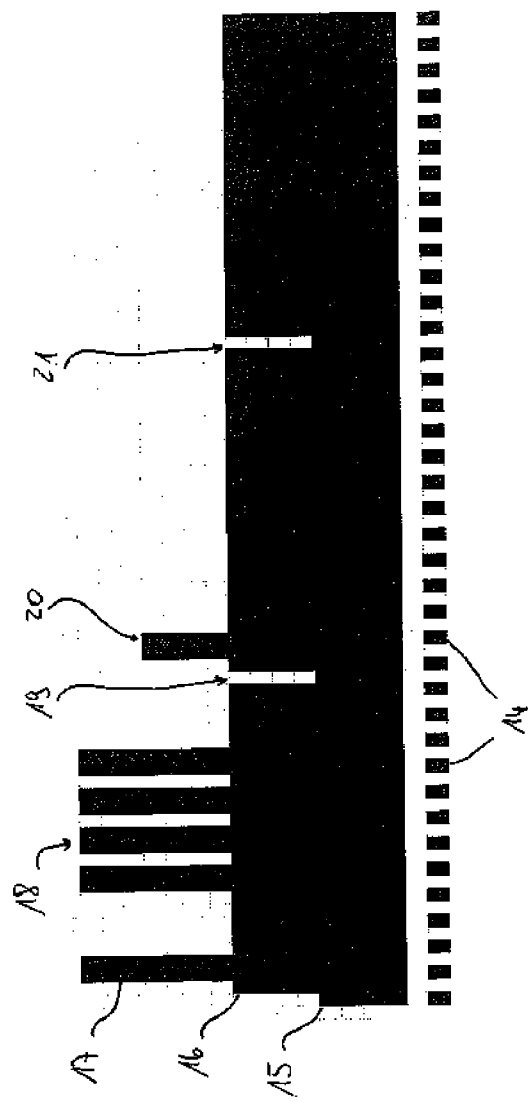
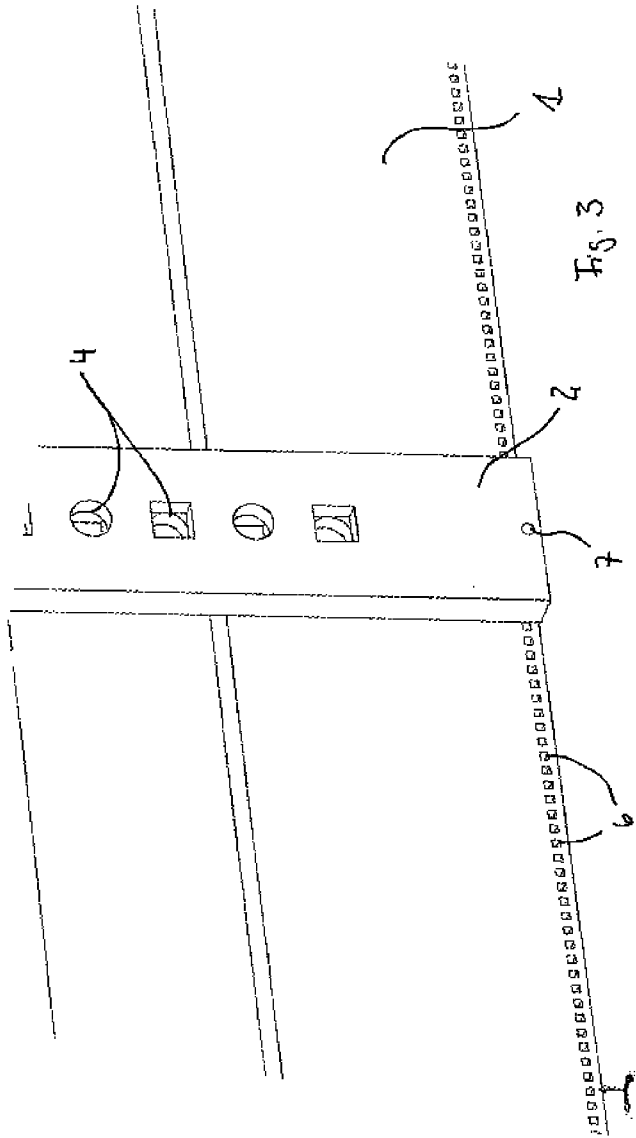


Fig. 2



## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No  
PCT/EP2013/050933

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER  
INV. G01N35/02 G01N35/04  
ADD.

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

## B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)  
G01N

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

EPO-Internal, WPI Data

## C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
X	US 2011/115610 A1 (HUGHES THOMAS FERGUS [GB]) 19 May 2011 (2011-05-19)	1,7,8, 10-12
Y	abstract figures 1,2 paragraphs [0022] - [0024]	2-6,9
Y	US 5 923 428 A (WOODWORTH MARK R [US]) 13 July 1999 (1999-07-13) abstract figures 5-7,9 column 2, lines 55-67	2-6,9
A	DE 199 12 211 A1 (HECHT ROBERT [DE] OLYMPUS LIFE AND MATERIAL SCIE [DE]) 13 December 2001 (2001-12-13) abstract figures 1, 3 paragraphs [0002], [0005]	1-12
	----- -/-	



Further documents are listed in the continuation of Box C.



See patent family annex.

\* Special categories of cited documents :

"A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance

"E" earlier application or patent but published on or after the international filing date

"L" document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)

"O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means

"P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art

"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search

9 April 2013

Date of mailing of the international search report

16/04/2013

Name and mailing address of the ISA/

European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2  
NL - 2280 HV Rijswijk  
Tel. (+31-70) 340-2040,  
Fax: (+31-70) 340-3016

Authorized officer

Seifter, Achim

## INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No

PCT/EP2013/050933

C(Continuation). DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	US 6 255 614 B1 (YAMAKAWA NOBUYOSHI [JP] ET AL) 3 July 2001 (2001-07-03) the whole document -----	1-12

# INTERNATIONAL SEARCH REPORT

Information on patent family members

International application No

PCT/EP2013/050933

Patent document cited in search report	Publication date	Patent family member(s)	Publication date
US 2011115610	A1	19-05-2011	AU 2009269760 A1 14-01-2010
			EP 2307143 A1 13-04-2011
			US 2011115610 A1 19-05-2011
			WO 2010004331 A1 14-01-2010
US 5923428	A	13-07-1999	US 5699161 A 16-12-1997
			US 5923428 A 13-07-1999
			US 5991041 A 23-11-1999
			US 6137577 A 24-10-2000
DE 19912211	A1	13-12-2001	NONE
US 6255614	B1	03-07-2001	JP 4136187 B2 20-08-2008
			JP 2000321287 A 24-11-2000
			US 6255614 B1 03-07-2001



A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES  
INV. G01N35/02 G01N35/04  
ADD.

Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPC) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPC

B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchierter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole)  
G01N

Recherchierte, aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Während der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

EPO-Internal, WPI Data

C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN

Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
X	US 2011/115610 A1 (HUGHES THOMAS FERGUS [GB]) 19. Mai 2011 (2011-05-19)	1,7,8,10-12
Y	Zusammenfassung Abbildungen 1,2 Absätze [0022] - [0024]	2-6,9
Y	----- US 5 923 428 A (WOODWORTH MARK R [US]) 13. Juli 1999 (1999-07-13) Zusammenfassung Abbildungen 5-7,9 Spalte 2, Zeilen 55-67	2-6,9
A	----- DE 199 12 211 A1 (HECHT ROBERT [DE] OLYMPUS LIFE AND MATERIAL SCIE [DE]) 13. Dezember 2001 (2001-12-13) Zusammenfassung Abbildungen 1, 3 Absätze [0002], [0005] ----- -/-	1-12



Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu entnehmen



Siehe Anhang Patentfamilie

\* Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen :

"A" Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist

"E" frühere Anmeldung oder Patent, die bzw. das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist

"L" Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt)

"O" Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht

"P" Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist

"T" Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden Theorie angegeben ist

"X" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden

"Y" Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheliegend ist

"&" Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist

Datum des Abschlusses der internationalen Recherche

9. April 2013

Absendedatum des internationalen Recherchenberichts

16/04/2013

Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde  
Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2  
NL - 2280 HV Rijswijk  
Tel. (+31-70) 340-2040,  
Fax: (+31-70) 340-3016

Bevollmächtigter Bediensteter

Seifter, Achim

C. (Fortsetzung) ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN		
Kategorie*	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
A	US 6 255 614 B1 (YAMAKAWA NOBUYOSHI [JP] ET AL) 3. Juli 2001 (2001-07-03) das ganze Dokument -----	1-12

# INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

Internationales Aktenzeichen

PCT/EP2013/050933

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument		Datum der Veröffentlichung	Mitglied(er) der Patentfamilie		Datum der Veröffentlichung
US 2011115610	A1	19-05-2011	AU	2009269760 A1	14-01-2010
			EP	2307143 A1	13-04-2011
			US	2011115610 A1	19-05-2011
			WO	2010004331 A1	14-01-2010
-----					
US 5923428	A	13-07-1999	US	5699161 A	16-12-1997
			US	5923428 A	13-07-1999
			US	5991041 A	23-11-1999
			US	6137577 A	24-10-2000
-----					
DE 19912211	A1	13-12-2001	KEINE		
-----					
US 6255614	B1	03-07-2001	JP	4136187 B2	20-08-2008
			JP	2000321287 A	24-11-2000
			US	6255614 B1	03-07-2001
-----					