

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載

【部門区分】第2部門第3区分

【発行日】平成26年5月29日(2014.5.29)

【公開番号】特開2012-236246(P2012-236246A)

【公開日】平成24年12月6日(2012.12.6)

【年通号数】公開・登録公報2012-051

【出願番号】特願2011-105925(P2011-105925)

【国際特許分類】

*B 25 J 15/08 (2006.01)*

【F I】

*B 25 J 15/08 C*

【手続補正書】

【提出日】平成26年4月15日(2014.4.15)

【手続補正1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】

複数の指部と、

前記複数の指部が取り付けられた掌部と、

前記掌部に設けられた工具と

を備え、

前記工具は、前記複数の指部の間に配置され、摺動可能に設けられていることを特徴とするロボットハンド。

【請求項2】

前記工具は、回転可能であることを特徴とする請求項1に記載のロボットハンド。

【請求項3】

前記工具は、回転可能な回転部を介して、前記掌部に設けられていることを特徴とする請求項2に記載のロボットハンド。

【請求項4】

請求項1ないし請求項3の何れか一項に記載のロボットハンドを備えることを特徴とするロボット。