



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 204098465 U

(45) 授权公告日 2015.01.14

(21) 申请号 201420376134.9

(22) 申请日 2014.07.09

(73) 专利权人 成都绿迪科技有限公司

地址 610000 四川省成都市锦江区下东大街
18-32 号 1 幢 5 层 517

(72) 发明人 梁枫

(51) Int. Cl.

E04G 3/30(2006.01)

E04G 3/32(2006.01)

(ESM) 同样的发明创造已同日申请发明专利

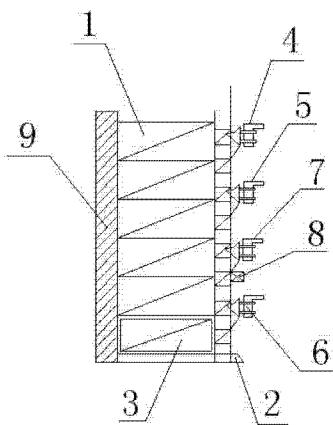
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54) 实用新型名称

一种框架导轨式降着升降脚手架

(57) 摘要

本实用新型公开了一种框架导轨式降着升降脚手架，包括框架，以及安装在框架上的底座；所述底座上端设置有水平衍架；所述框架一侧依次安装有第一附墙支座、第二附墙支座和第三附墙支座；所述第二附墙支座和第三附墙支座之间设置有提升挂座；所述提升挂座下方设置有电动葫芦；本实用新型通过电动葫芦升降，不仅不占用垂直运输设备，而且还不需要倒运材料，升降全自动化；其结构简单合理，使用方便，既节省了材料，又节省人工劳动强度，同时独立性强，缩短了施工的工期，安全可靠。



1. 一种框架导轨式降着升降脚手架,其特征在于:包括框架,以及安装在框架上的底座;所述底座上端设置有水平衍架;所述框架一侧依次安装有第一附墙支座、第二附墙支座和第三附墙支座;所述第二附墙支座和第三附墙支座之间设置有提升挂座;所述提升挂座下方设置有电动葫芦。

2. 根据权利要求 1 所述的框架导轨式降着升降脚手架,其特征在于:所述框架高度设置为 4-5 倍的楼层高度。

3. 根据权利要求 1 所述的框架导轨式降着升降脚手架,其特征在于:所述框架另一侧设置有防护网。

4. 根据权利要求 1 所述的框架导轨式降着升降脚手架,其特征在于:所述底座上安装有防坠器。

5. 根据权利要求 1 所述的框架导轨式降着升降脚手架,其特征在于:所述电动葫芦的上吊点设置在提升挂座的下端,其下吊点设置在底座的上端。

一种框架导轨式降着升降脚手架

技术领域

[0001] 本实用新型涉及一种框架导轨式降着升降脚手架，属于建筑工具领域。

背景技术

[0002] 现有的脚手架有多种形式，如落地架、挂架、悬挑架、爬架。落地架：成本高，高空作业多，材料量多、损耗大，安全性低，人、物坠落率大；另外现场管理不易，架体与外模板配合每层需吊下、占用塔吊时间周期长，风险大、安全性低，从而不利于主体施工进度。挂架：成本较高，每层拆装高空作业多，两点一片断口多，防护不严，安全性差，材料周转用工多，塔吊忙；另外现场管理时间多，外模版每次需使用塔吊吊下，施工难道大，装修阶段无法使用，影响施工进度。悬挑架：成本高，搭拆次数多，人、物坠落率大，剪力墙位置搭拆安全性低，另外主体施工进度快，挑架不利于工期进度，挑架悬空安全性能低，内架拆除与外架有时间差。

发明内容

[0003] (一) 要解决的技术问题

[0004] 为解决上述问题，本实用新型提出了一种安全可靠，成本低的框架导轨式降着升降脚手架。

[0005] (二) 技术方案

[0006] 本实用新型的框架导轨式降着升降脚手架，包括框架，以及安装在框架上的底座；所述底座上端设置有水平衍架；所述框架一侧依次安装有第一附墙支座、第二附墙支座和第三附墙支座；所述第二附墙支座和第三附墙支座之间设置有提升挂座；所述提升挂座下方设置有电动葫芦。

[0007] 进一步地，所述框架高度设置为4-5倍的楼层高度。

[0008] 进一步地，所述框架另一侧设置有防护网。

[0009] 进一步地，所述底座上安装有防坠器。

[0010] 进一步地，所述电动葫芦的上吊点设置在提升挂座的下端，其下吊点设置在底座的上端。

[0011] (三) 有益效果

[0012] 本实用新型与现有技术相比较，其具有以下有益效果：本实用新型的框架导轨式降着升降脚手架，通过电动葫芦升降，不仅不占用垂直运输设备，而且还不需要倒运材料，升降全自动化；其结构简单合理，使用方便，既节省了材料，又节省人工劳动强度，同时独立性强，缩短了施工的工期，安全可靠。

附图说明

[0013] 图1是本实用新型的结构示意图。

[0014] 1-框架；2-底座；3-水平衍架；4-第一附墙支座；5-第二附墙支座；6-第三附墙

支座；7- 提升挂座；8- 电动葫芦；9- 防护网。

具体实施方式

[0015] 如图 1 所示的一种框架导轨式降着升降脚手架，包括框架 1，以及安装在框架 1 上的底座 2；所述底座 2 上端设置有水平衍架 3；所述框架 1 一侧依次安装有第一附墙支座 4、第二附墙支座 5 和第三附墙支座 6；所述第二附墙支座 5 和第三附墙支座 6 之间设置有提升挂座 7；所述提升挂座 7 下方设置有电动葫芦 8。

[0016] 其中，所述框架 1 高度设置为 4-5 倍的楼层高度；所述框架 1 另一侧设置有防护网 9；所述底座 2 上安装有防坠器（未图示）；所述电动葫芦 8 的上吊点设置在提升挂座 7 的下端，其下吊点设置在底座 2 的上端。

[0017] 本实用新型的框架导轨式降着升降脚手架，通过电动葫芦升降，不仅不占用垂直运输设备，而且还不需要倒运材料，升降全自动化；其结构简单合理，使用方便，既节省了材料，又节省人工劳动强度，同时独立性强，缩短了施工的工期，安全可靠。

[0018] 上面所述的实施例仅仅是对本实用新型的优选实施方式进行描述，并非对本实用新型的构思和范围进行限定。在不脱离本实用新型设计构思的前提下，本领域普通人员对本实用新型的技术方案做出的各种变型和改进，均应落入到本实用新型的保护范围，本实用新型请求保护的技术内容，已经全部记载在权利要求书中。

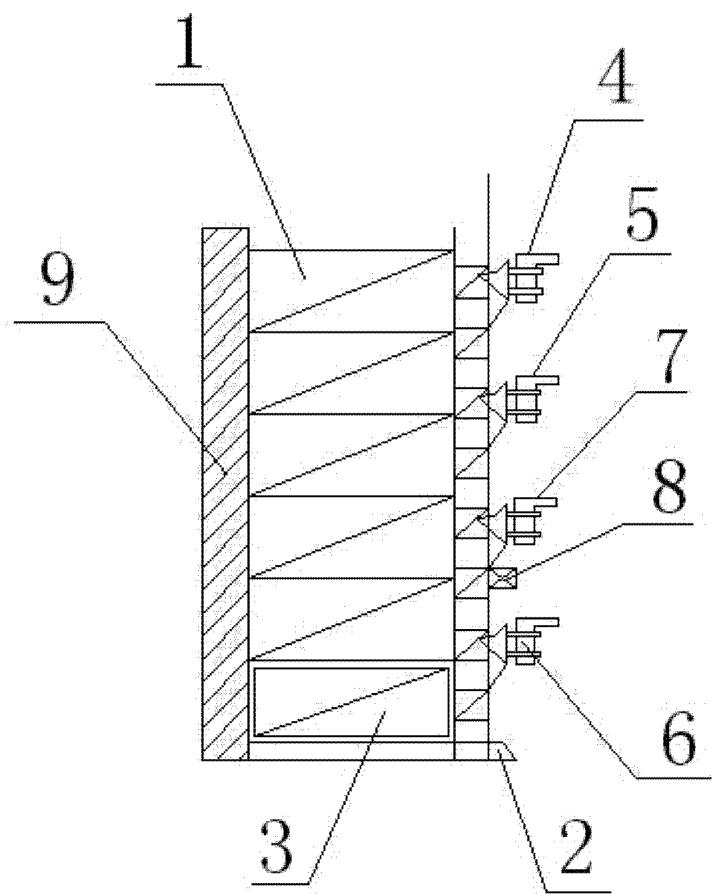


图 1