

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載

【部門区分】第 6 部門第 2 区分

【発行日】平成26年11月6日 (2014.11.6)

【公開番号】特開2013-11697(P2013-11697A)

【公開日】平成25年1月17日 (2013.1.17)

【年通号数】公開・登録公報2013-003

【出願番号】特願2011-143442(P2011-143442)

【国際特許分類】

G 1 0 K 11/178 (2006.01)

B 6 0 R 11/02 (2006.01)

F 1 6 F 15/02 (2006.01)

【F I】

G 1 0 K 11/16 H

B 6 0 R 11/02 S

F 1 6 F 15/02 B

【手続補正書】

【提出日】平成26年9月22日 (2014.9.22)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】請求項 3

【補正方法】変更

【補正の内容】

【請求項 3】

請求項 1 または 2 において、

前記振幅更新項 $a(n+1)$ は、式 (2) の項を含み、

前記位相更新項 $(n+1)$ は、式 (3) の項を含む能動型振動騒音抑制装置。

【数 2】

$$a1 \cdot e_{(n)} \cdot \sin\left(\omega \cdot t_{(n)} + \frac{\phi_{(n)}}{m} + \phi1\right) \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \quad (2)$$

$e_{(n)}$: 残留信号

$a1$: 振幅係数

$\phi1$: 位相係数

m : 安定化係数 ($m \geq 1$)

【数 3】

$$a2 \cdot e_{(n)} \cdot \cos\left(\omega \cdot t_{(n)} + \frac{\phi_{(n)}}{m} + \phi2\right) \quad \cdot \quad \cdot \quad \cdot \quad (3)$$

$a2$: 振幅係数

$\phi2$: 位相係数