



(19) REPUBLIKA HRVATSKA
DRŽAVNI ZAVOD ZA
INTELEKTUALNO VLASNIŠTVO

(10) Identifikator
dokumenta:

HR P20191066 T1



HR P20191066 T1

(12) **PRIJEVOD PATENTNIH ZAHTEVA
EUROPSKOG PATENTA**

(51) MKP:

H04N 19/91 (2014.01)

H04N 19/70 (2014.01)

H04N 19/68 (2014.01)

(46) Datum objave prijevoda patentnih zahtjeva: 20.09.2019.

(21) Broj predmeta: P20191066T

(22) Datum podnošenja zahtjeva u HR: 13.06.2019.

(86) Broj međunarodne prijave: PCT/KR2014000093
Datum podnošenja međunarodne prijave: 06.01.2014.

(96) Broj europske prijave patenta: EP 14735308.0
Datum podnošenja europske prijave patenta: 06.01.2014.

(87) Broj međunarodne objave: WO 2014107065
Datum međunarodne objave: 10.07.2014.

(97) Broj objave europske prijave patenta: EP 2940999 A1
Datum objave europske prijave patenta: 04.11.2015.

(97) Broj objave europskog patenta: EP 2940999 B1
Datum objave europskog patenta: 12.06.2019.

(31) Broj prve prijave: 201361748964 P (32) Datum podnošenja prve prijave: 04.01.2013. (33) Država ili organizacija podnošenja prve prijave: US

(73) Nositelj patenta:

Samsung Electronics Co., Ltd, 129, Samsung-ro, Yeongtong-gu, Suwon-si, 443-742 Gyeonggi-do, KR

(72) Izumitelji:

Tammy Lee, A-707, 57 Hyoryeong-ro 72-gil, Seocho-gu, 137-824 Seoul, KR

Byeong-doo Choi, 842-1303, 26 Yeongtong-ro 290beon-gil, Yeongtong-gu, Suwon-si, 443-725 Gyeonggi-do, KR

(74) Zastupnik:

PRODUCTA d.o.o., 10000 Zagreb, HR

(54) Naziv izuma:

POSTUPAK ZA ENTROPIJSKO DEKODIRANJE SEGMENTA ODSJEČKA

HR P20191066 T1

PATENTNI ZAHTJEVI

1. Postupak za dekodiranje trenutne slike videa koji sadrži:

dobivanje, iz skupa parametara slike (PPS) trenutne slike u toku bitova, prve informacije koja pokazuje da li se ovisni segment odsječka može koristiti u trenutnoj slici;

entropijsko dekodiranje elemenata sintakse trenutne najveće jedinice kodiranja (LCU) u prvom segmentu odsječka trenutne slike;

dobivanje, iz toka bitova, druge informacije koja ukazuje je li trenutna LCU posljednja LCU u prvom odsječku segmenta trenutne slike;

pohranjivanje varijabli konteksta za trenutnu LCU kada se dekodira posljednji element sintakse trenutne LCU ako prva informacija ukazuje da se ovisni segment odsječka može koristiti u trenutnoj slici i druga informacija ukazuje da je trenutna LCU posljednja LCU u prvom segmentu odsječka trenutne slike;

određivanje broja ulaznih točaka podskupova koji su uključeni u prvi segment odsječka na temelju treće informacije dobivene iz zaglavlja segmenta odsječka prvog segmenta odsječka u toku bitova;

određivanje položaja ulaznih točaka na temelju pomaka koji je 1 veći od broja naznačenog četvrtom informacijom dobivenom iz toka bitova;

dekodiranje trenutne slike na temelju pohranjenih varijabli konteksta i ulaznih točaka.