(19)国家知识产权局

(12)实用新型专利

(10)授权公告号 CN 221409900 U
(45)授权公告日 2024.07.26

(21)申请号 202323606352.5

(22)申请日 2023.12.27

(73)专利权人 九龙县润德中药材科技有限公司
地址 626200 四川省甘孜藏族自治州九龙县呷尔镇华丘三组

(72)发明人 郑红丽 李想

(74)专利代理机构 成都先导云创知识产权代理事务所(普通合伙) 51321
专利代理师 李坤

(51)Int.Cl.
A01G 9/16(2006.01)
A01G 9/029(2018.01)
A01G 9/08(2006.01)

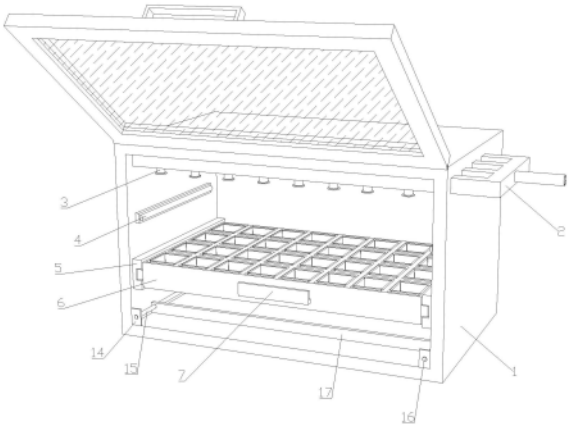
权利要求书1页 说明书3页 附图4页

(54)实用新型名称

一种白芍种植育苗装置

(57)摘要

本申请公开了一种白芍种植育苗装置,包括箱体和育苗盒,所述育苗盒的内部预留有若干组竖直贯通孔,且育苗盒竖直孔洞的内部预留有水平凹槽,育苗盒的外侧水平焊接固定有拉手,育苗盒水平凹槽的两侧焊接固定有二号滑槽,二号滑槽的内部预留有可滑动的挡板,挡板的正上方预留有底板,底板的四周均预留有可旋转的连接轴,连接轴的轴上固定有竖板,每组竖板的内侧焊接有定位块,通过设置有育苗盒、拉手、二号滑槽、挡板、底板、连接轴、竖板和定位块,能够将泥土放置在底板的上方,通过竖板进行对泥土的限位,当需要对某一块底板上方泥土内的苗进行取出的时候,通过拨动下方的挡板方便对底板进行取出。



CN 221409900 U

1.一种白芍种植育苗装置,包括箱体(1)和育苗盒(6),其特征在于:所述育苗盒(6)的内部预留有若干组竖直贯通孔,且育苗盒(6)竖直孔洞的内部预留有水平凹槽,育苗盒(6)的外侧水平焊接固定有拉手(7),育苗盒(6)水平凹槽的两侧焊接固定有二号滑槽(8),二号滑槽(8)的内部预留有可滑动的挡板(9),挡板(9)的正上方预留有底板(10),底板(10)的四周均预留有可旋转的连接轴(11),连接轴(11)的轴上固定有竖板(12),每组竖板(12)的内侧焊接有定位块(13)。

2.根据权利要求1所述的一种白芍种植育苗装置,其特征在于:所述箱体(1)的内部为空心状,箱体(1)的正面预留有贯通孔,箱体(1)的正面上方通过合页连接有可旋转的箱门。

3.根据权利要求2所述的一种白芍种植育苗装置,其特征在于:所述箱体(1)的内顶部下方焊接固定有若干组管道(2),管道(2)的一端穿过箱体(1)的箱壁预留在箱体(1)的外侧,管道(2)的下方间隔固定有若干组喷头(3)。

4.根据权利要求3所述的一种白芍种植育苗装置,其特征在于:所述箱体(1)的左右两侧水平螺栓连接固定有温控灯(4)。

5.根据权利要求4所述的一种白芍种植育苗装置,其特征在于:所述箱体(1)的左右两侧水平焊接固定有一号滑槽(5),且一号滑槽(5)位于温控灯(4)的正下方位置。

6.根据权利要求5所述的一种白芍种植育苗装置,其特征在于:所述箱体(1)的内底部的两侧竖直焊接固定有固定块(14),且固定块(14)的内部居中部位预留有贯通孔,固定块(14)贯通孔内部固定有轴承,左侧固定块(14)的轴承内部固定有螺纹丝杆(15),且螺纹丝杆(15)的另一端固定在箱体(1)的外侧,右侧固定块(14)的内部固定有导向杆(16),且导向杆(16)的另一端焊接在箱体(1)的内壁上。

7.根据权利要求6所述的一种白芍种植育苗装置,其特征在于:所述螺纹丝杆(15)和导向杆(16)上预留有可水平移动的清理板块(17),螺纹丝杆(15)的另一端和电机(18)的输出端所连接。

一种白芍种植育苗装置

技术领域

[0001] 本申请涉及种植技术领域,具体为一种白芍种植育苗装置。

背景技术

[0002] 白芍也称为白花芍药,在我国已有很长的栽培历史,其根可入药,为我国传统中药材,应用历史悠久,具有平肝止痛,养血调经,敛阴止汗等效用。入药部分是毛茛科白芍属植物的干燥根,具有药用价值和观赏价值。

[0003] 现今市场上的白芍种植育苗装置种类繁多,基本可以满足人们的使用需求,但是依然存在一定的问题:传统的白芍种植育苗装置在使用的过程中,由于不同种子之间成苗的速度均不一样,此时将苗从育苗箱取出的时候,需要将泥土跟苗同时取出,传统的育苗箱需要借助工具才能方便的将泥土和苗进行挖出,但是操作不当会对苗的根部造成损伤的问题。

实用新型内容

[0004] 本申请的目的在于提供一种白芍种植育苗装置,以解决上述背景技术中提出的传统的白芍种植育苗装置在使用的过程中,由于不同种子之间成苗的速度均不一样,此时将苗从育苗箱取出的时候,需要将泥土跟苗同时取出,传统的育苗箱需要借助工具才能方便的将泥土和苗进行挖出,但是操作不当会对苗的根部造成损伤的问题。

[0005] 为实现上述目的,本申请提供如下技术方案:一种白芍种植育苗装置,包括箱体和育苗盒,所述育苗盒的内部预留有若干组竖直贯通孔,且育苗盒竖直孔洞的内部预留有水平凹槽,育苗盒的外侧水平焊接固定有拉手,育苗盒水平凹槽的两侧焊接固定有二号滑槽,二号滑槽的内部预留有可滑动的挡板,挡板的正上方预留有底板,底板的四周均预留有可旋转的连接轴,连接轴的轴上固定有竖板,每组竖板的内侧焊接有定位块。

[0006] 通过采用上述技术方案,可以方便后续快速将泥土和苗快速取出。

[0007] 优选的,所述箱体的内部为空心状,箱体的正面预留有贯通孔,箱体的正面上方通过合页连接有可旋转的箱门。

[0008] 通过采用上述技术方案,可以方便进行闭合工作。

[0009] 优选的,所述箱体的内顶部下方焊接固定有若干组管道,管道的一端穿过箱体的箱壁预留在箱体的外侧,管道的下方间隔固定有若干组喷头。

[0010] 通过采用上述技术方案,可以方便液体的输送工作。

[0011] 优选的,所述箱体的左右两侧水平螺栓连接固定有温控灯。

[0012] 通过采用上述技术方案,可以方便进行温度调节工作。

[0013] 优选的,所述箱体的左右两侧水平焊接固定有一号滑槽,且一号滑槽位于温控灯的正下方位置。

[0014] 通过采用上述技术方案,可以方便进行后续水平移动工作。

[0015] 优选的,所述箱体的内底部的两侧竖直焊接固定有固定块,且固定块的内部居中

部位预留有贯通孔,固定块贯通孔内部固定有轴承,左侧固定块的轴承内部固定有螺纹丝杆,且螺纹丝杆的另一端固定在箱体的外侧,右侧固定块的内部固定有导向杆,且导向杆的另一端焊接在箱体的内壁上。

[0016] 通过采用上述技术方案,可以在移动的过程中十分的稳定。

[0017] 优选的,所述螺纹丝杆和导向杆上预留有可水平移动的清理板块,螺纹丝杆的另一端和电机的输出端所连接。

[0018] 通过采用上述技术方案,可以方便的进行带动旋转工作。

[0019] 综上所述,本申请包括以下至少一种有益效果;

[0020] (1)通过设置有育苗盒、拉手、二号滑槽、挡板、底板、连接轴、竖板和定位块,能够将泥土放置在底板的上方,通过竖板进行对泥土的限位,当需要对某一块底板上方泥土内的苗进行取出的时候,通过拨动下方的挡板方便对底板进行取出。

[0021] (2)通过设置有固定块、螺纹丝杆、导向杆、清理板块和电机,由于底板下方预留有孔洞,能够通过清理板块自动化的进行对掉落的泥土颗粒进行清理工作。

附图说明

[0022] 图1为本申请的正面三维结构示意图;

[0023] 图2为本申请的背面三维结构示意图;

[0024] 图3为本申请的仰视三维结构示意图;

[0025] 图4为本申请的图3放大A处结构示意图;

[0026] 图5为本申请的底板、连接轴、竖板和定位块三维结构示意图。

[0027] 图中:1、箱体;2、管道;3、喷头;4、温控灯;5、一号滑槽;6、育苗盒;7、拉手;8、二号滑槽;9、挡板;10、底板;11、连接轴;12、竖板;13、定位块;14、固定块;15、螺纹丝杆;16、导向杆;17、清理板块;18、电机。

具体实施方式

[0028] 下面将结合本申请实施例中的附图,对本申请实施例中的技术方案进行清楚、完整地描述,显然,所描述的实施例仅仅是本申请一部分实施例,而不是全部的实施例。基于本申请中的实施例,本领域普通技术人员在没有做出创造性劳动前提下所获得的所有其他实施例,都属于本申请保护的范围。

[0029] 以下结合附图1-5对本申请实施例作进一步详细说明。

[0030] 结合附图1-图5,本申请提供的一种实施例:一种白芍种植育苗装置,包括箱体1和育苗盒6,育苗盒6的内部预留有若干组竖直贯通孔,方便进行苗的单独存放工作,且育苗盒6竖直孔洞的内部预留有水平凹槽,方便后续结构的位移工作,育苗盒6的外侧水平焊接固定有拉手7,方便进行后续的手动拉动位移,育苗盒6水平凹槽的两侧焊接固定有二号滑槽8,起到了限位的作用,二号滑槽8的内部预留有可滑动的挡板9,能够起到遮挡工作,挡板9的正上方预留有底板10,方便对泥土进行存放,底板10的四周均预留有可旋转的连接轴11,方便进行连接工作,连接轴11的轴上固定有竖板12,方便对泥土进行限位工作,每组竖板12的内侧焊接有定位块13,方便后续在旋转的过程中起到限位的作用。

[0031] 箱体1的内部为空心状,方便进行内部存放工作,箱体1的正面预留有贯通孔,箱体

1的正面上方通过合页连接有可旋转的箱门,方便进行闭合工作。

[0032] 箱体1的内顶部下方焊接固定有若干组管道2,方便进行对液体的输送工作,管道2的一端穿过箱体1的箱壁预留在箱体1的外侧,方便进行连接工作,管道2的下方间隔固定有若干组喷头3,方便将液体进行喷淋工作。

[0033] 箱体1的左右两侧水平螺栓连接固定有温控灯4,方便对箱体1的内部进行温度改变。

[0034] 箱体1的左右两侧水平焊接固定有一号滑槽5,方便后续进行水平的移动工作,且一号滑槽5位于温控灯4的正下方位置,不会影响温控灯4的控温工作。

[0035] 箱体1的内底部的两侧竖直焊接固定有固定块14,方便进行限位固定工作,且固定块14的内部居中部位预留有贯通孔,方便进行限位工作,固定块14贯通孔内部固定有轴承,方便进行固定且不影响旋转工作,左侧固定块14的轴承内部固定有螺纹丝杆15,方便后续在旋转的过程中带动位移工作,且螺纹丝杆15的另一端固定在箱体1的外侧,方便进行后续连接工作,右侧固定块14的内部固定有导向杆16,能够在后续移动的过程中十分的稳定,且导向杆16的另一端焊接在箱体1的内壁上,能够稳定的进行固定工作。

[0036] 螺纹丝杆15和导向杆16上预留有可水平移动的清理板块17,能够方便的进行清理工作,螺纹丝杆15的另一端和电机18的输出端所连接,方便带动进行旋转工作。

[0037] 本申请的一种白芍种植育苗装置的实施原理为:

[0038] 首先,将竖板12通过底部的连接轴11在底板10上进行90°的旋转,使得底板10四周的竖板12成为一个矩形的框架,通过竖板12内侧定位块13和底板10上表面接触能够方便进行角度固定工作,将带苗的泥土放置进底板10和竖板12组成的框架内部,然后将底板10和竖板12组成的框架竖直的放置进育苗盒6预留的贯通孔内部,底板10通过育苗盒6内部二号滑槽8内的挡板9,能够固定在育苗盒6的内部。

[0039] 其次,液体通过输送至管道2的内部,然后管道2内部的液体通过喷头3进行喷淋,启动温控灯4能够方便的进行温度调节工作。

[0040] 最后,当泥土内的苗可以取出种植的时候,通过拉手7拉动育苗盒6在一号滑槽5的内部进行水平移出,手动的将挡板9通过二号滑槽8进行滑动至育苗盒6预留的水平凹槽内部,此时即可将底板10从育苗盒6的底部竖直的取出,竖板12通过连接轴11方便的在底板10上,从90°转变为水平状态,此时即可方便的将底板10上方泥土和内部的苗取出,启动电机18,电机18带动螺纹丝杆15进行旋转,螺纹丝杆15在旋转的过程中带动清理板块17在导向杆16上进行水平位移,此时清理板块17即可方便的对育苗盒6内底部掉落的泥土进行清理工作。

[0041] 对于本领域技术人员而言,显然本申请不限于上述示范性实施例的细节,而且在不背离本申请的精神或基本特征的情况下,能够以其他的具体形式实现本申请。因此,无论从哪一点来看,均应将实施例看作是示范性的,而且是非限制性的,本申请的范围由所附权利要求而不是上述说明限定,因此旨在将落在权利要求的等同要件的含义和范围内的所有变化囊括在本申请内。不应将权利要求中的任何附图标记视为限制所涉及的权利要求。

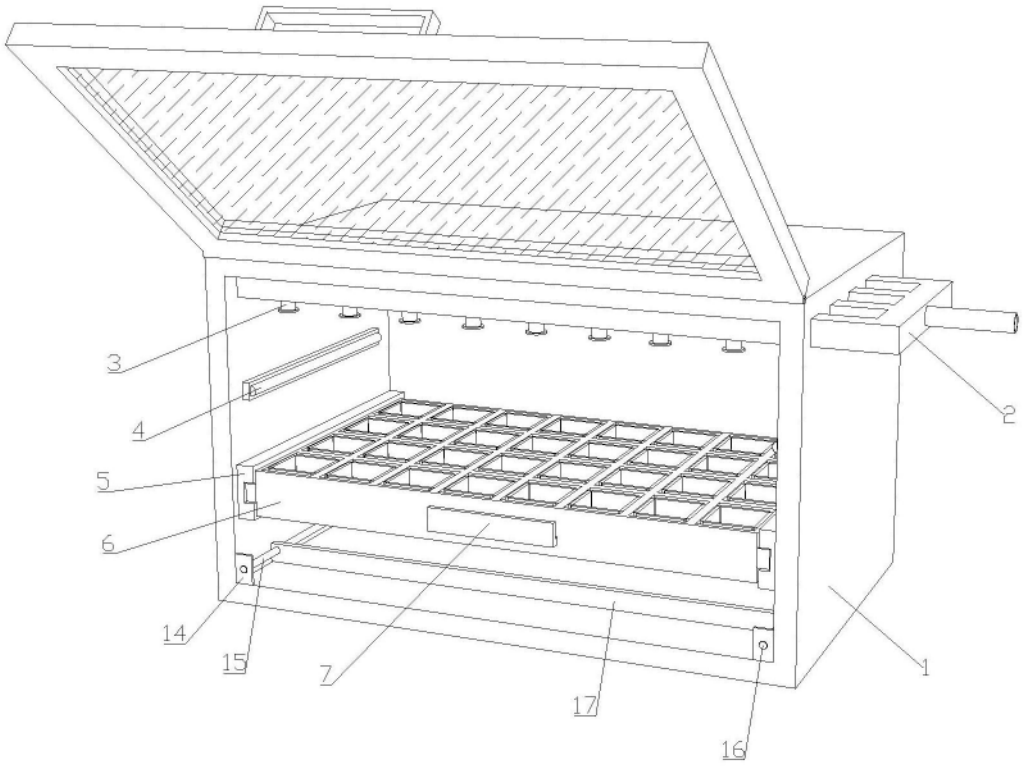


图1

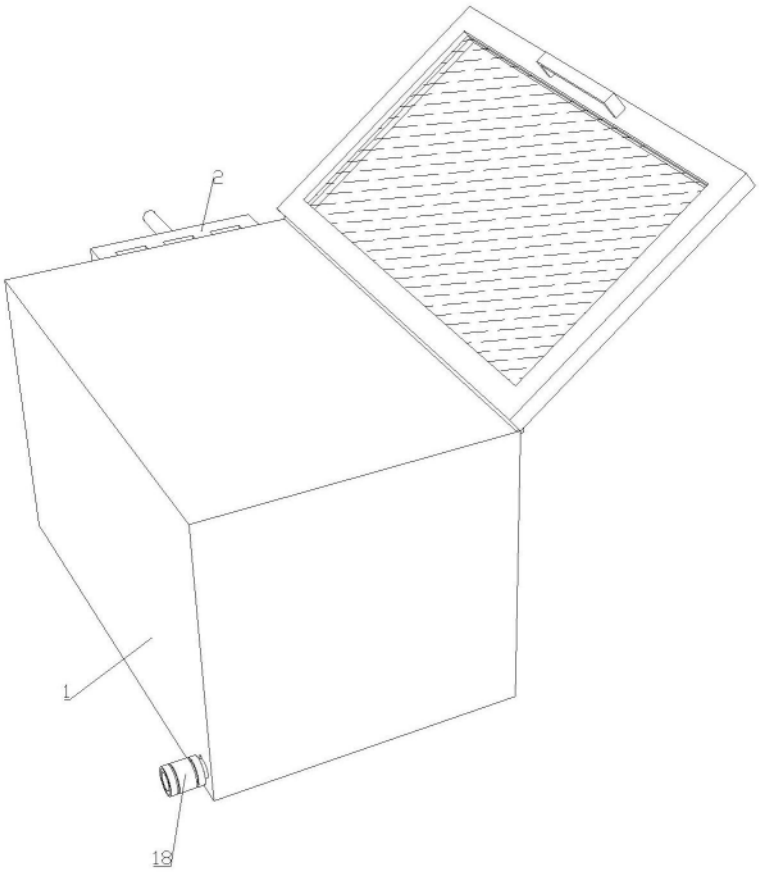


图2

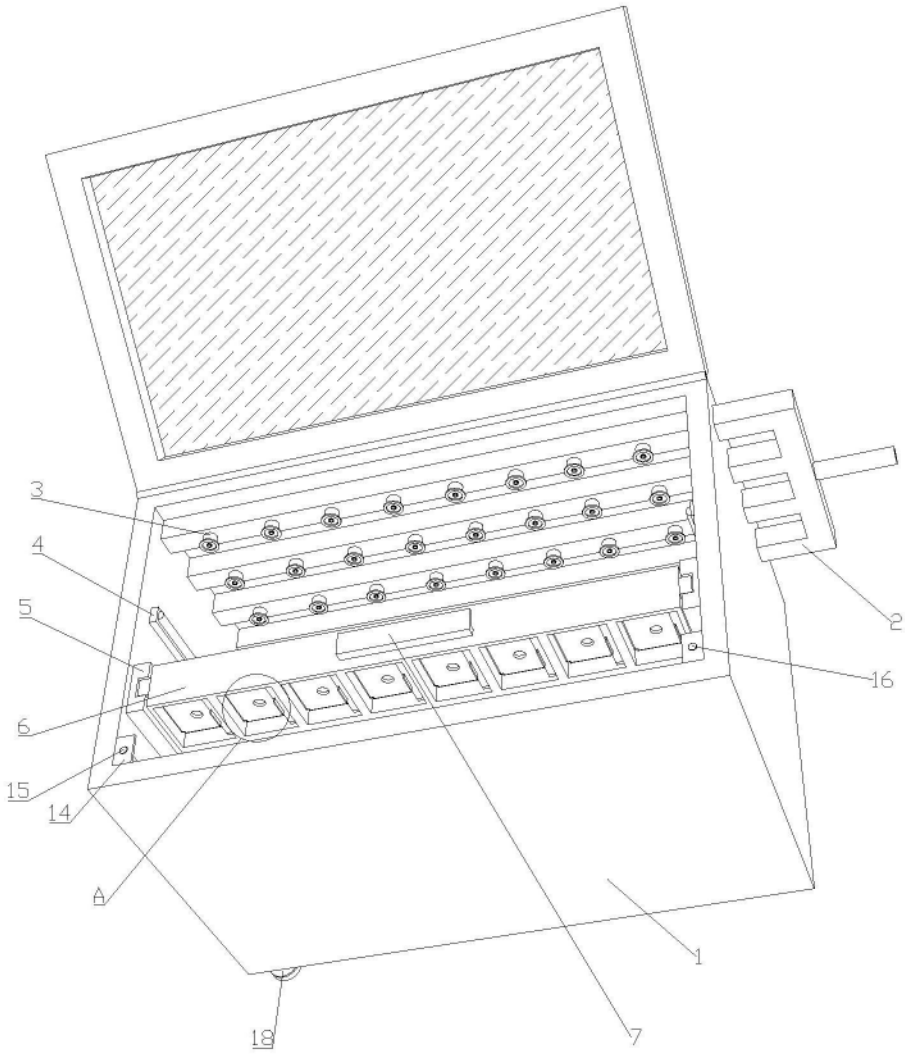


图3

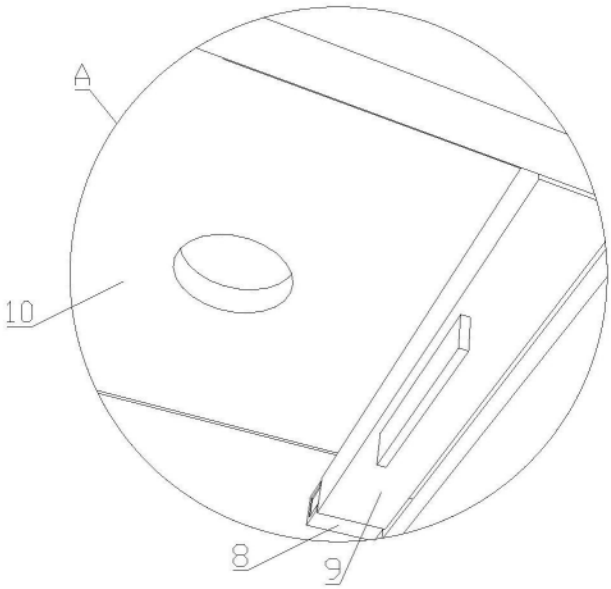


图4

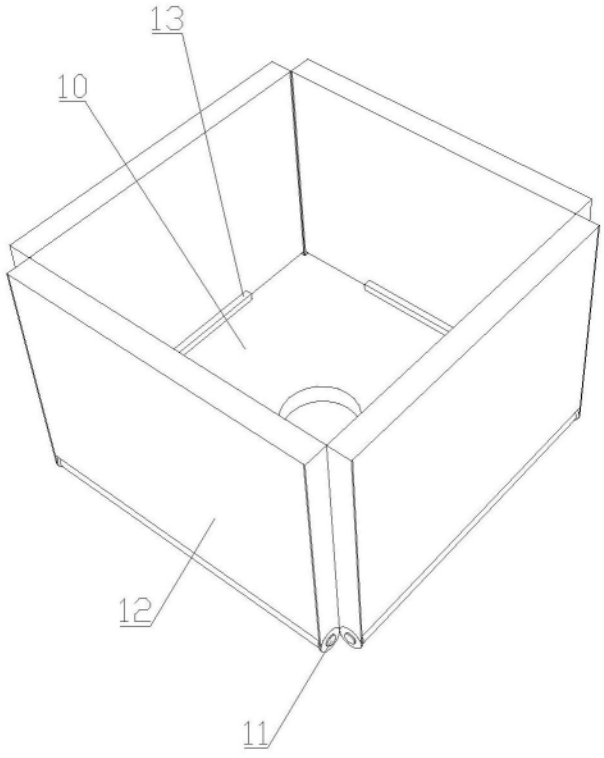


图5