



ORAD PRO VYNÁLEZY
A OBJEVY

POPIS VYNÁLEZU K AUTORSKÉMU OSVĚDČENÍ

219233
(11) (B1)

(51) Int. Cl.³
C 14 B 17/10

(22) Přihlášeno 12 06 81

(21) (PV 4407-81)

(40) Zveřejněno 26 02 82

(45) Vydáno 15 08 85

(75)

Autor vynálezu

NOVOTNÝ JIŘÍ ing., KRYSTÝN VLASTIMIL ing., DORAZIL KAREL, KRNOV

(54) Prostorové uspořádání dvou nožních ovládačů

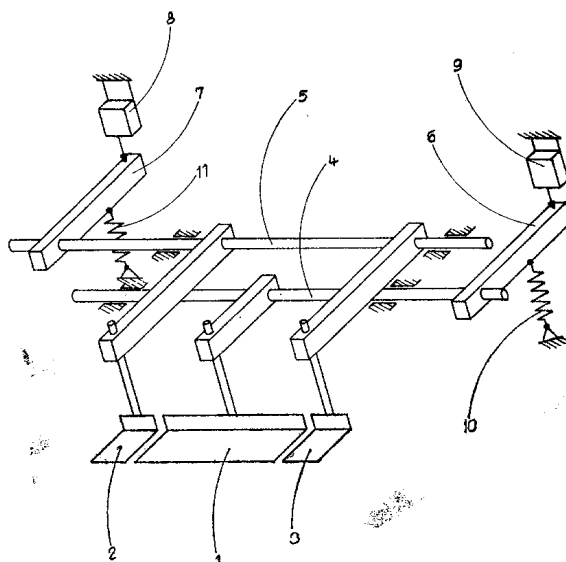
1

Vynález se týká koželužských strojů a zařízení pro koželužny. Řeší ovládání dvou nezávislých úkonů v režimu práce stroje.

Podstata vynálezu spočívá v tom, že jedna nášlapná plocha jednoho ovládače je příčně rozšířená a po obou stranách jsou umístěny dvě nášlapné plochy druhého ovládače.

Vynález může být využit v každém oboru, kde se využívá dvou nožních ovládačů pro změnu režimu práce stroje.

2



Vynález se týká prostorového uspořádání dvou nožních ovládačů, z nichž každý slouží pro jiný úkon stroje.

V současné době se u koželužských strojů používá většinou k ovládání stroje nožních ovládačů, šlapek. V případě jedné funkce se využívá jednoho ovládače, v případě dvou funkcí, například zavírání stroje a rezervace, se používá dvou ovládačů, šlapek, umístěných vedle sebe. Při práci ve stoje, která u koželužských strojů převládá, je použití nožních ovládačů fyziologicky nevýhodné. Podstatného snížení negativních jevů lze dosáhnout, je-li umožněno ovládat nožní ovládače střídavě oběma dolními končetinami. Dosavadní uspořádání dvou šlapek vedle sebe toto neumožňuje, protože při rozdílné četnosti použití některého ovládače je přetěžována jedna z dolních končetin.

Tyto nevýhody odstraňuje zařízení podle vynálezu, jehož podstata spočívá v tom, že nášlapná plocha jednoho ovládače je příčně rozšířena a nášlapné plochy druhého ovládače jsou umístěny po obou stranách středních plochy.

Pokrok dosažený vynálezem spočívá v tom, že prostorové umístění obou ovládačů umožňuje obsluhovat střídavě oběma nohama oba ovládače. Tím i při změně četnosti využití

jednotlivých ovládačů jsou obě dolní končetiny rovnoměrně zatěžovány podle potřeby obsluhy.

Vynález je znázorněn schematicky na přiloženém výkrese.

Na rámu stroje jsou uloženy otočně tyče 4, 5. Na nich jsou pevně uchyceny páky 6, 7, které působí na čidla 8, 9 polohy. Páky 6, 7 jsou spojeny pružinami 10, 11 s rámem stroje. Na tyčích 4, 5 jsou pomocí ramen umístěny nášlapné plochy 1, 2, 3, z nichž jedna je rozšířena. Rozšířenou nášlapnou plochou 1, jež tvoří jeden ovládač, se ovládá jedna pracovní funkce stroje a pomocí nášlapných ploch 2, 3 položených po stranách rozšířené nášlapné plochy 1 a jež tvoří druhý ovládač se realizuje druhý pracovní úkon stroje.

Zařízení pracuje tak, že stlačením nášlapné příčně rozšířené plochy 1 se natočí tyč 4 a přesune se páka 6, která zapůsobí na čidlo 9 polohy, které vydá povel pro splnění žádaného úkonu stroje. Stlačením kterékoliv z nášlapných ploch 2, 3 se natočí tyč s pákou 7, která zapůsobí na čidlo 8 polohy. Tím je vydán povel pro vykonání druhé změny v režimu práce stroje. V horní poloze jsou nášlapné plochy 1, 2, 3 udržovány pružinami 10, 11.

PŘEDMĚT VYNÁLEZU

Prostorové uspořádání dvou nožních ovládačů, z nichž každý slouží pro jiný úkon stroje, vyznačující se tím, že nášlapná plocha (1) jednoho ovládače je příčně rozšířena a ná-

šlapné plochy (2, 3) druhého ovládače jsou umístěny po obou stranách střední příčně rozšířené nášlapné plochy (1).

