



(12) 发明专利申请

(10) 申请公布号 CN 112456385 A

(43) 申请公布日 2021.03.09

(21) 申请号 202011324556.8

(22) 申请日 2020.11.12

(71) 申请人 张希红

地址 056802 河北省邯郸市魏县泊口乡张庄西村利民街040

(72) 发明人 张希红

(51) Int. Cl.

B66F 9/06 (2006.01)

B66F 9/075 (2006.01)

B66F 9/12 (2006.01)

B66F 9/24 (2006.01)

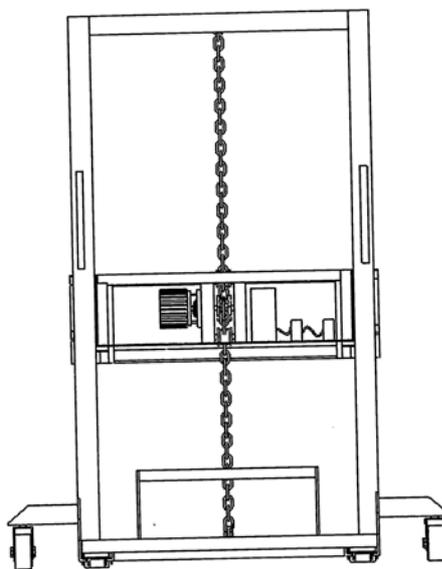
权利要求书1页 说明书2页 附图6页

(54) 发明名称

遥控电动爬车随车叉车

(57) 摘要

本发明公开了一种遥控电动爬车随车叉车：遥控器控制电机，电机连接机械刹车，机械刹车连接减速齿轮箱，减速齿轮连接货叉，减速齿轮箱连接导链轮驱动，遥控电机装卸货物，遥控电机爬车下车，遥控电机原地刹车。本发明叉车机构，新颖简捷，没有液压随车叉车，那种繁琐笨重的机构，在传统叉机构不变下，增加了遥控功能，爬车下车功能，在举重高度不变下，还降低了整车重量，适用环境更广泛。本发明解决了液压随车叉车，笨重的结构，不灵活，不易操作，小型货车箱不能使用的技术问题，本发明独特的独链技术设计，减化了整体的重量，操作简单，不用折叠，轻便灵活，工作效率更高。



1. 遥控电动爬车随车叉车,其特征在于包括:

导链轮结构,角钢【18】连接圆钢固定板【19】,导链轮【20】导链轮连接两端圆钢固定板【19】,滑轮【21】连接两端角钢固定【18】,圆钢固定板【19】连接减速齿轮箱【22】,.减速齿轮箱【22】连接机械刹车【23】,机械刹车【23】连接电机【24】。

2. 机械刹车齿轮轴杆【35】连接棘轮底座【34】,棘轮底第二机械刹车齿轮轴杆【35】连接棘轮底座【34】,棘轮底座【34】连接平面推力滚针轴【33】,平面推力滚针轴承【33】连接棘轮【28】.棘轮【28】连接棘爪【29】.棘轮【28】连接钢刹车片【27】.钢刹车片【27】连接刹车压盘【26】.刹车压盘【26】连接窜销螺丝帽【25座【34】连接平面推力滚针轴【33】,平面推力滚针轴承【33】连接棘轮【28】.棘轮【28】连接棘爪【29】.棘轮【28】连接钢刹车片【27】.钢刹车片【27】连接刹车压盘【26】.刹车压盘【26】连接窜销螺丝帽【25】。

遥控电动爬车随车叉车

技术领域：

[0001] 本发明涉及一种遥控器控制电动升降驱动装置，安装在货叉上，能装卸货物，能爬车，能下车，原地刹车，便携带叉车，属于升降机构叉车领域。

技术背景：

[0002] 我国是有世界最大的物流市场，叉车在物流中广泛使用，以大型叉车和中小型传统液压叉车为主，近几年有出现了液压随车叉车，液压随车叉车机构笨重，不灵活，不易操作，液压随车叉车升起货物时，多出一截液压杆的高度，提升货物的高度没有提高，不能在小型车厢里作业。鉴于以上背景本申请提供了一种遥控电动爬车随车叉车。

发明内容：

[0003] 本发明解决了液压随车叉车，笨重的结构，不灵活，不易操作，小型货车箱不能使用的技术问题，本发明独特的独链技术设计，减化了整体的重量，操作简单，不用折叠，轻便灵活，工作效率更高。5为实现上述目的，

附图说明：

[0004] 为了更清楚地说明，本发明充分公开了一种独特的技术结构。本发明详细说明附图上的技术结构，都是本发明保护的范围内，本发明所述与附图结合，普通技术人员都能实施，

[0005] 图1 叉车总图

[0006] 图2 电驱动总成

[0007] 图3 导链结构侧剖图

[0008] 图4 刹车分解图

[0009] 图5 叉车背面图

[0010] 图6 叉车侧面升起图

一、具体实施方式：

[0011] 1:门架5连接叉车底座17.，货叉2.连接配重块1，货叉2连接滑道轴承4，货叉2连接驱动总成7.，驱动总7成装货叉固定架中间，驱动总成7连接导链6.，链6连接门架中间固定5，链6下连接叉车底座17中间固定，底座17链接万向轮13，底座17链接伸缩支腿10，伸缩10支腿连接前支轮15，伸缩腿10连接手把8，

[0012] 二、实施方案如权利书上所述

[0013] 1.导链轮的装置结构

[0014] 角钢【18】连接圆钢固定板【19】，导链轮【20】导链轮连接两端圆钢固定板【19】，滑轮【21】连接两端角钢固定【18】，圆钢固定板【19】连接减速齿轮箱【22】，减速齿轮箱【22】连接机械刹车【23】，机械刹车【23】连接电机【24】

[0015] 2. 机械刹车装置结构

[0016] 齿轮轴杆【35】连接棘轮底座【34】，棘轮底座【34】连接平面推力滚针轴【33】，平面推力滚针轴承【33】连接棘轮【28】，棘轮【28】连接棘爪【29】，棘轮【28】连接钢刹车片【27】，钢刹车片【27】连接刹车压盘【26】，刹车压盘【26】连接窜销螺丝帽【25】

[0017] 三、电控制系统实施方案如下

[0018] 电池_遥控信号接受器_变电器_12v接触器_钥匙开关_断电停止开关,按照依次顺序正极负极连接。

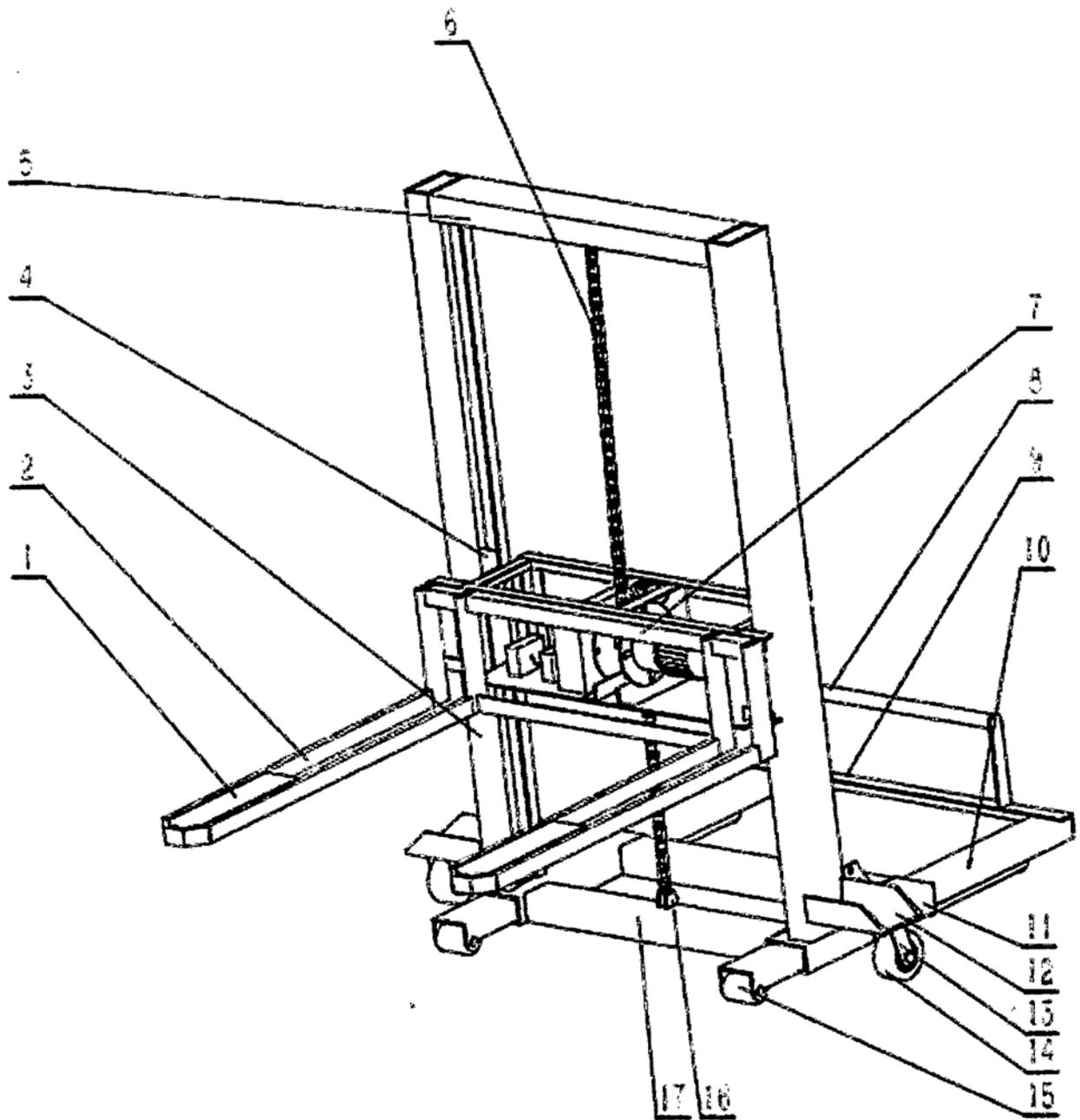


图1

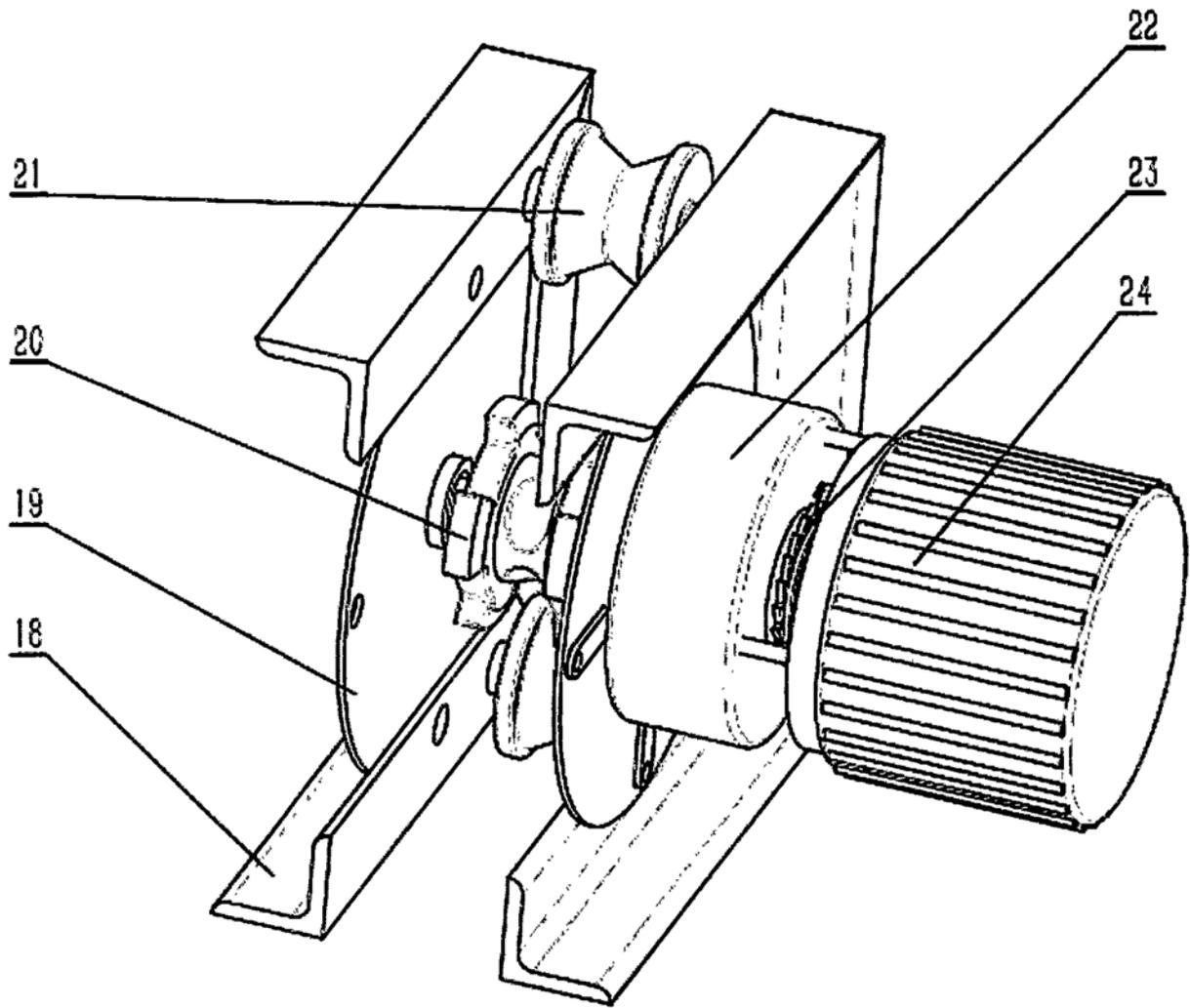


图2

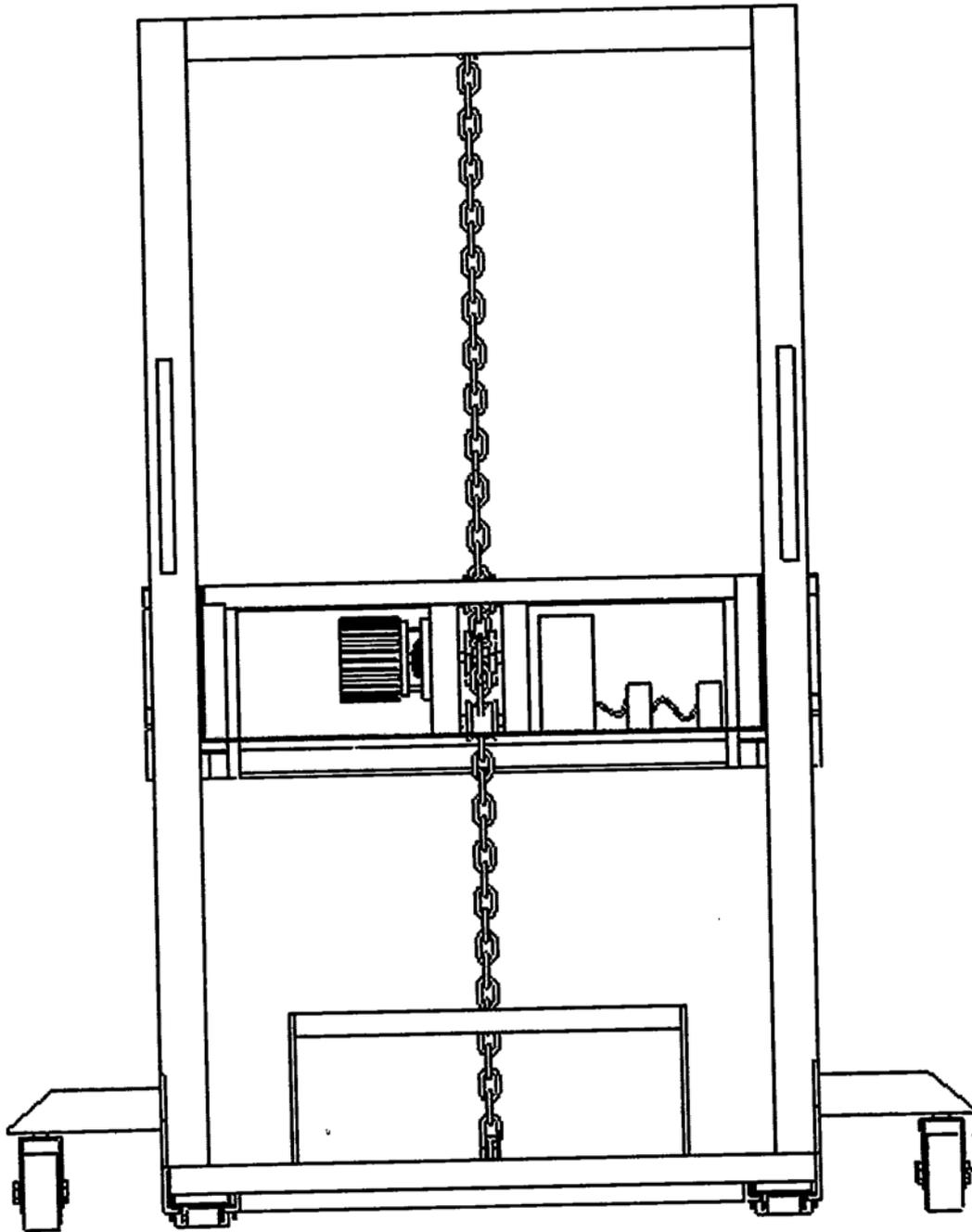


图3

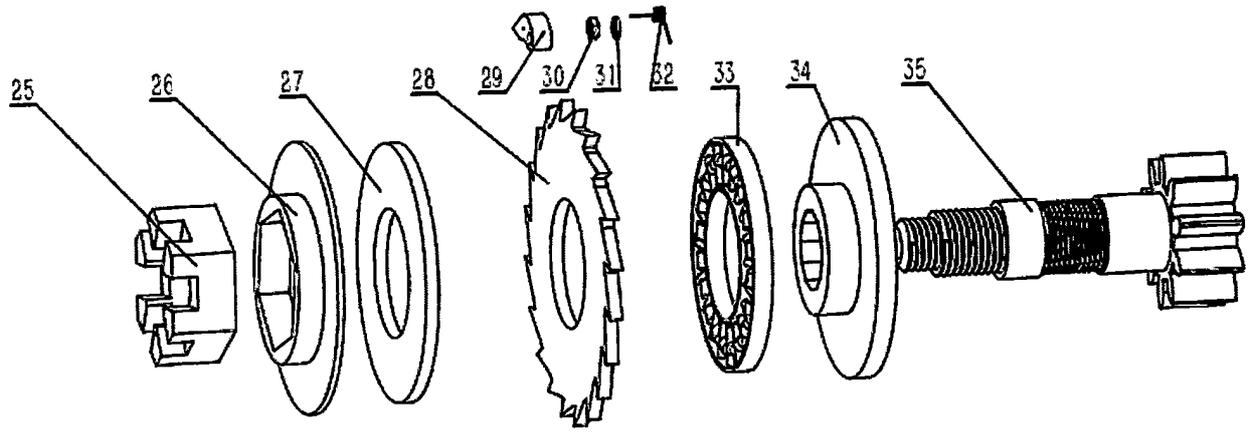


图4

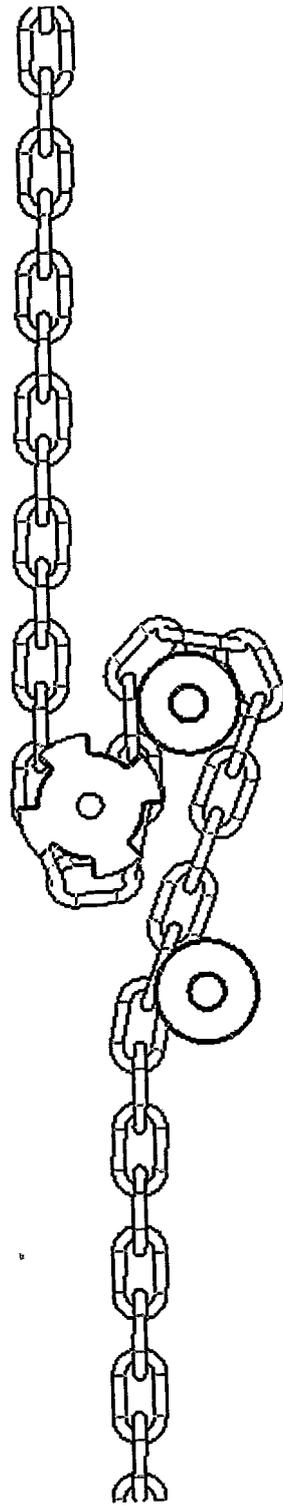


图5

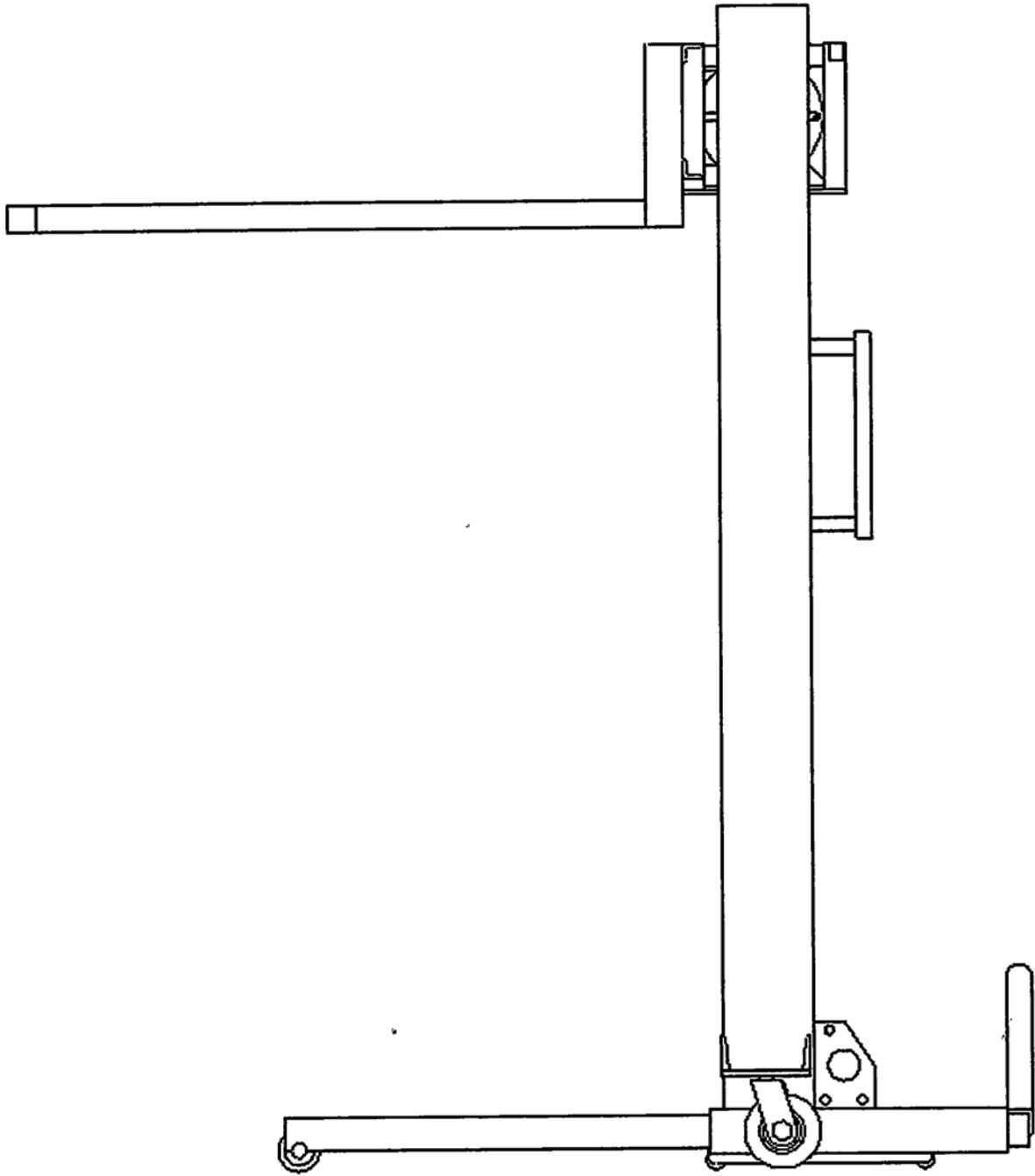


图6