

(19)



(11)

**EP 3 635 704 B2**

(12)

**NEUE EUROPÄISCHE PATENTSCHRIFT**  
Nach dem Einspruchsverfahren

(45) Veröffentlichungstag und Bekanntmachung des  
Hinweises auf die Entscheidung über den Einspruch:  
**19.03.2025 Patentblatt 2025/12**

(45) Hinweis auf die Patenterteilung:  
**28.07.2021 Patentblatt 2021/30**

(21) Anmeldenummer: **18731031.3**

(22) Anmeldetag: **07.06.2018**

(51) Internationale Patentklassifikation (IPC):  
**G08C 17/00 (2006.01)**

(52) Gemeinsame Patentklassifikation (CPC):  
**G08C 17/00; A47L 5/28; A47L 7/0095;  
A47L 9/2884; A47L 9/2894**

(86) Internationale Anmeldenummer:  
**PCT/EP2018/065102**

(87) Internationale Veröffentlichungsnummer:  
**WO 2018/224629 (13.12.2018 Gazette 2018/50)**

(54) **ELEKTRISCHES GERÄT ALS SYSTEMKOMPONENTE ZUR ANSTEUERUNG EINES  
STAUBSAUGERS**

ELECTRICAL DEVICE AS A SYSTEM COMPONENT FOR CONTROLLING A VACUUM CLEANER  
DISPOSITIF ÉLECTRIQUE EN TANT QUE COMPOSANT DE SYSTÈME POUR COMMANDER UN  
ASPIRATEUR

(84) Benannte Vertragsstaaten:  
**AL AT BE BG CH CY CZ DE DK EE ES FI FR GB  
GR HR HU IE IS IT LI LT LU LV MC MK MT NL NO  
PL PT RO RS SE SI SK SM TR**

(30) Priorität: **08.06.2017 DE 102017112707**  
**29.12.2017 DE 102017131462**

(43) Veröffentlichungstag der Anmeldung:  
**15.04.2020 Patentblatt 2020/16**

(60) Teilanmeldung:  
**21179320.3 / 3 901 933**

(73) Patentinhaber: **Festool GmbH**  
**73240 Wendlingen (DE)**

(72) Erfinder: **CASPAR, Moritz**  
**70188 Stuttgart (DE)**

(74) Vertreter: **Patentanwälte Bregenzer und Reule**  
**Partnerschaftsgesellschaft mbB**  
**Neckarstraße 47**  
**73728 Esslingen (DE)**

(56) Entgegenhaltungen:  
**EP-A2- 2 628 431 WO-A1-2016/179271**  
**DE-A1- 102012 003 073 DE-A1- 102012 003 073**  
**US-A1- 2010 199 453**

- **DIN 1EC/TS 61851-3 4, German and English,  
February 2016**
- **EN 50325-4. December 2002**

**EP 3 635 704 B2**

## Beschreibung

**[0001]** Die Erfindung betrifft ein elektrisches Gerät als eine erste oder zweite Systemkomponente für ein System, gemäß dem Oberbegriff des Anspruchs 1.

**[0002]** Ein Staubsauger sowie ein Energiespeichermodul dieser Art gehen beispielsweise aus DE 10 2012 003 073 A1 und EP 2 628 431 A1 hervor. Bei dem bekannten elektrischen Gerät handelt es sich also beispielsweise um einen Akkupack oder eine Werkzeugmaschine, die durch eine Steckbetätigung miteinander verbindbar bzw. voneinander trennbar sind. Über den Akkupack bzw. das Energiespeichermodul ist es möglich, einen von dem elektrischen Gerät entfernt angeordneten Staubsauger anzusteuern, so dass dieser beispielsweise eingeschaltet oder ausgeschaltet werden kann.

**[0003]** Für eine günstige Herstellung der Steuerverbindung oder deren Trennung sind jedoch keine einfachen Methoden beschrieben.

**[0004]** Es ist daher die Aufgabe der vorliegenden Erfindung, ein einfaches Bedienkonzept für ein elektrisches Gerät der eingangs genannten Art bereit zu stellen.

**[0005]** Zur Lösung der Aufgabe sind ein elektrisches Gerät gemäß Anspruch 1 und ein Verfahren gemäß Anspruch 13 vorgesehen.

**[0006]** Bei dem elektrischen Gerät handelt es sich um ein Energiespeichermodul oder eine Werkzeugmaschine. Die Werkzeugmaschine oder der Staubsauger sind durch das Energiespeichermodul mit elektrischer Energie versorgbar. Durch eine einfache Verbindung oder Trennung des Energiespeichermoduls mit der Werkzeugmaschine werden zur Herstellung oder zur Beendigung der Steuerverbindung vorgesehene Funktionen ausgelöst bzw. ausgeübt. Es ist zwar möglich, jedoch nicht unbedingt notwendig, dass ein Bediener eine zusätzliche Bedienhandlung ausführt, beispielsweise auf eine zu einer Autorisierung oder Anmeldung der Steuerverbindung geeignete oder eine solche Autorisierung oder Anmeldung auslösende Taste drückt oder dergleichen. Allein das Anstecken oder Entfernen des Energiespeichermoduls (der zweiten Systemkomponente) von der Werkzeugmaschine oder dem Staubsauger (der ersten Systemkomponente) löst die entsprechenden Vorgänge aus.

**[0007]** Wenn das elektrische Gerät sozusagen die steuernde Komponente ist, nämlich die Werkzeugmaschine oder die die Werkzeugmaschine mit Strom versorgende Einrichtung, nämlich das Energiespeichermodul, führt der Übergang vom Trennungszustand in den Betriebszustand beispielsweise unmittelbar dazu, dass das elektrische Gerät eine Anmeldenachricht zum Aufbau der Steuerverbindung an den Staubsauger sendet. Auch die Trennung der Systemkomponenten voneinander kann in diesem Zusammenhang vorteilhaft sein, nämlich wenn beispielsweise das Energiespeichermodul von der Werkzeugmaschine getrennt wird. In diesem Fall

sendet dann beispielsweise das Energiespeichermodul oder die Werkzeugmaschine eine Trennungsnachricht zur Trennung der Steuerverbindung an die empfangende Komponente, hier den Staubsauger. Vorteilhaft ist in diesem Zusammenhang auch, wenn beispielsweise das Saugaggregat des Staubsaugers ausschaltet. Somit wird ein unnötiger Betrieb oder Weiterbetrieb des Staubsaugers vermieden.

**[0008]** Die erste Systemkomponente, nämlich die Werkzeugmaschine, hat vorteilhaft einen Sauganschluss zum Anschließen eines Saugschlauchs.

**[0009]** Wenn die erste Systemkomponente eine Werkzeugmaschine ist, ist diese zur Ansteuerung eines Staubsaugers ausgestaltet, der an sich nicht einen Bestandteil des Systems bildet.

**[0010]** An dieser Stelle sei aber erwähnt, dass ein erfindungsgemäßes System vorteilhaft ein elektrisches Gerät sowie die jeweils andere Systemkomponente umfasst, so dass beispielsweise eine Kombination aus Werkzeugmaschine und Energiespeichermodul gebildet ist. Ein derartiges System kann erweitert sein, um den über die Steuerverbindung ansteuernden Staubsauger umfassen.

**[0011]** Bei dem elektrischen Gerät ist vorteilhaft vorgesehen, dass es mindestens einen Sensor zur Erfassung des Betriebszustands und/oder des Trennungszustands der Geräteschnittstelle aufweist.

**[0012]** Bei dem mindestens einen Sensor kann es sich um verschiedene Arten von Sensoren handeln. So kann beispielsweise ein Abstandssensor zur Erfassung eines Abstands der Systemkomponenten voneinander vorgesehen sein. Wenn also die Geräteschnittstellen in einem vorbestimmten Abstand zueinander angeordnet sind, kann der Abstandssensor, beispielsweise ein Ultraschall-Sensor, ein Tastsensor oder dergleichen, diesen Abstand erkennen. Auch eine Steckbewegung beim Anstecken der Geräteschnittstellen aneinander bzw. der Systemkomponenten aneinander kann durch einen derartigen Abstandssensor abgetastet oder erfasst werden. Wenn also die Steckbewegung abgeschlossen ist, ist ein Abstand ein anderer wie bei einer noch nicht vorgenommenen Steckbewegung.

**[0013]** Weiterhin kann der Sensor einen Bewegungssensor zur Erfassung einer Relativbewegung der Systemkomponenten zueinander umfassen. Wenn also beispielsweise die Systemkomponenten nicht mehr zueinander beweglich sind oder nur ein vorbestimmtes Bewegungsspiel aufweisen, wird dies von dem Sensor erfasst. Auf diesem Weg ist aber auch eine Ansteckbewegung der Geräteschnittstellen aneinander erfassbar. Wenn also beispielsweise die Geräteschnittstellen zueinander hin bewegt werden, insbesondere im Rahmen einer Steckbewegung, kann der Bewegungssensor eine derartige Relativbewegung erfassen. An dieser Stelle sei erwähnt, dass vorteilhaft die erste und die zweite Systemkomponente einen derartigen Bewegungssensor aufweisen. Wenn die Bewegungssensoren das gleiche Bewegungsmuster erfassen, können sie bei-

spielsweise die Bewegung der Geräteschnittstellen zueinander hin und somit eine Befestigung der ersten und der zweiten Systemkomponente aneinander erfassen. Bei der Relativbewegung, die der Bewegungssensor erfasst, kann es sich beispielsweise um eine Rotationsbewegung und/oder eine lineare Bewegung handeln. Der Bewegungssensor kann beispielsweise ein Beschleunigungssensor sein.

**[0014]** Der mindestens eine Sensor kann aber auch eine optischen Sensor zur Erfassung der jeweils anderen Systemkomponente umfassen oder dadurch gebildet sein. So ist beispielsweise möglich, dass dann, wenn die Geräteschnittstellen sich sozusagen wechselseitig verschatten oder abdecken, der optische Sensor den Betriebszustand erkennt.

**[0015]** Weiterhin ist es vorteilhaft, wenn der mindestens eine Sensor einen durch eine Befestigung der Systemkomponenten aneinander betätigbaren elektrischen Schalter, beispielsweise ein Druckschalter, Tastschalter oder dergleichen, umfasst. Somit ist ein einfaches Betätigungskonzept möglich, d.h., dass beispielsweise die eine Systemkomponente den Schalter, welcher an der anderen Systemkomponente ist angeordnet ist, betätigt. Das kann beispielsweise im Rahmen einer Steckbewegung geschehen.

**[0016]** An dieser Stelle sei erwähnt, dass selbstverständlich ein redundantes Sensor-Konzept vorteilhaft ist. Wenn mehrere Sensoren den gleichen Verbindungszustand der Geräteschnittstellen aneinander bzw. der Systemkomponenten aneinander melden, also beispielsweise den Betriebszustand oder den Trennungszustand, ist dadurch eine eindeutige und in der Praxis belastbare Information aus mindestens zwei redundanten Sensorsignalen ermittelbar.

**[0017]** Die Geräteschnittstellen sind zweckmäßigerweise anhand einer Fixiereinrichtung aneinander fixierbar. Die Fixiereinrichtung kann mehrere Komponenten umfassen, beispielsweise eine Rasteinrichtung, eine Klemmeinrichtung, eine Verriegelungseinrichtung oder dergleichen.

**[0018]** Vorteilhaft ist ein mechanisches Betätigungselement, beispielsweise eine Drucktaster, ein Schiebepaster oder eine Schiebe-Betätigungselement oder dergleichen, vorgesehen, um die Fixiereinrichtung zu betätigen. Die Fixiereinrichtung, beispielsweise eine Verriegelungseinrichtung, ist durch das Betätigungselement zwischen einer Fixierstellung und einer Lösestellung betätigbar. Bevorzugt ist das Betätigungselement in Richtung der Fixierstellung der Fixiereinrichtung bzw. der die Systemkomponenten aneinander fixierenden Stellung der Fixiereinrichtung betätigbar.

**[0019]** An einem derartigen mechanischen Betätigungselement, beispielsweise einem Entriegelungstaster oder dergleichen, ist zweckmäßigerweise mindestens ein Sensor zur Erfassung eines Betätigungszustands des Betätigungselements angeordnet. Eine Betätigung des Betätigungselements in Richtung eines Löseens der Fixiereinrichtung wird von dem elektrischen

Gerät als ein Übergang von dem Betriebszustand in den Trennungszustand gewertet oder ermittelt. Mithin ist also der Sensor zur Erfassung des Betriebszustandes oder des Trennungszustandes der Geräteschnittstellen vorgesehen. Wenn der Bediener also die Fixiereinrichtung löst, also von der Fixierstellung in die Lösestellung betätigt, wird diese vom Sensor erfasst und gleichzeitig als ein Signal für einen Übergang vom Betriebszustand in den Trennungszustand ausgewertet. Dann wird beispielsweise eine Abmeldenachricht zur Beendigung der Steuerverbindung gesendet und/oder ein Abschalt-signal für ein Saugaggregat des Staubsaugers gesendet. Bei dem Sensor kann es sich beispielsweise um einen elektrischen Schalter, einen optischen Sensor, einen Drucksensor oder dergleichen handeln. Jedes sensorische Konzept, welches sich eignet, den Betätigungszustand des Betätigungselementes zu ermitteln, ist als derartiger Sensor möglich.

**[0020]** Vorzugsweise ist vorgesehen, dass die Geräteschnittstellen anhand von Formschlusskonturen, beispielsweise Steckvorsprüngen und Steckaufnahmen, Vertiefungen und Vorsprüngen oder dergleichen aneinander fixierbar sind. Beispielsweise kann eine Steckaufnahme an der einen Systemkomponente für einen Steckvorsprung an der anderen Systemkomponente vorgesehen sein.

**[0021]** Bei dem elektrischen Gerät ist vorteilhaft vorgesehen, dass die eine Geräteschnittstelle Steck-Formschlusskonturen zum Anstecken an Steck-Gegen-Formschlusskonturen der anderen Geräteschnittstelle entlang einer Steckachse sowie elektrische Kontakte zur Kontaktierung mit elektrischen Gegenkontakten der anderen Geräteschnittstelle zu einer elektrischen Verbindung der Systemkomponenten aufweist, die bei einer Steckmontage der Steck-Formschlusskonturen und der Steck-Gegen-Formschlusskonturen in elektrischen Kontakt miteinander gelangen. Somit gelangen die elektrischen Kontakte, beispielsweise Energieversorgungs-kontakte und/oder Datenkontakte, bei der Steckmontage unmittelbar in Kontakt miteinander. Bei den Kontakten kann es sich beispielsweise um Federkontakte, Kontaktzungen, Kontaktflächen oder dergleichen handeln. Die Steck-Formschlusskonturen und die Gegen-Steck-Formschlusskonturen umfassen beispielsweise Führungsrippen, Steckaufnahmen und Steckvorsprünge, Führungsnuten und/oder dergleichen. Kombinationen sind ohne weiteres möglich.

**[0022]** Bevorzugt ist es, wenn die Geräteschnittstelle eine Datenschnittstelle, insbesondere eine Busschnittstelle, umfasst. Bei der Datenschnittstelle handelt es sich beispielsweise um eine Busschnittstelle, insbesondere eine I<sup>2</sup>C-Schnittstelle. Über die Datenschnittstelle kann das Energiespeichermodul mit der Werkzeugmaschine oder dem Staubsauger Daten austauschen. So kann über die Datenschnittstelle beispielsweise eine Anzahl von Speicherzellen, eine maximal verfügbare elektrische Leistung, eine elektrische Kapazität oder ein Ladezustand oder dergleichen abgefragt werden. Auch Schalt-

signale, insbesondere zum Abschalten des Energiespeichers oder der Werkzeugmaschine oder des Staubsaugers können über die Datenschnittstelle bequem übertragen werden. Die Datenschnittstelle kann aber auch eine parallele Datenschnittstelle umfassen, d.h., dass mehrere, jeweils dediziert für eine Information vorgesehene Datenkontakte vorgesehen sind.

**[0023]** Erfindungsgemäß ist vorgesehen, dass das elektrische Gerät zur Erkennung des Betriebszustandes und/oder Trennungszustandes, also eines Verbindungszustandes der Geräteschnittstellen aneinander, anhand eines Datenverkehrs über die Datenschnittstelle ausgestaltet ist. Wenn also beispielsweise das Energiespeichermodul von der Werkzeugmaschine oder dem Staubsauger bei einem Betriebsbeginn sozusagen gefragt wird, welche elektrischen Kenndaten vorhanden sind, so dass der spätere Betrieb des Staubsaugers oder der Werkzeugmaschine optimal gestaltet werden kann, ist dies ein Signal für eine Herstellung des Betriebszustandes. Dies kann beispielsweise vom als Bestandteil der Werkzeugmaschine dienenden Energiespeichermodul dazu genutzt werden, die Steuerverbindung aufzubauen. Wenn der Datenverkehr jedoch unterbrochen ist, beispielsweise aufgrund einer Trennung von Energiespeichermodul und Staubsauger oder Werkzeugmaschine, kann dies ebenfalls ein Indiz ausgewertet werden, nämlich für einen beginnenden oder schon begonnenen Trennungszustand. In diesem Fall baut das erfindungsgemäße Gerät die Steuerverbindung beispielsweise ab und/oder sendet ein Abschaltsignal für das Saugaggregat des Staubsaugers oder dergleichen.

**[0024]** Der Datenverkehr kann auch ein gezielt zur Überwachung des Trennungszustandes vorgesehener Datenverkehr sein.

**[0025]** Vorzugsweise ist zur Erkennung des Betriebszustands oder Trennungszustands oder beiden mindestens eine Überprüfungsnachricht, insbesondere ausschließlich zur Überprüfung geeignete Überprüfungsnachricht, vorgesehen. Die Überprüfungsnachricht kann eine unidirektional gesendete Nachricht sein, beispielsweise eine vom Staubsauger oder der Werkzeugmaschine gesendete Überprüfungsnachricht, anhand derer das Energiespeichermodul erkennen kann, ob es an den Staubsauger bzw. die Werkzeugmaschine angeschlossen ist. Für das Senden der Überprüfungsnachricht kann ein dediziertes Kommunikationsmittel, beispielsweise ein spezieller Controllervorgesehen sein. Es ist auch möglich, dass beispielsweise das eine Gerät eine Überprüfungsnachricht sendet, insbesondere das Energiespeichermodul, und anhand einer Antwort auf die Überprüfungsnachricht erkennt, dass es an ein jeweils anderes Gerät, beispielsweise einen Staubsauger oder eine Werkzeugmaschine, angeschlossen ist. Mithin ist also der Trennungszustand oder Betriebszustand dadurch überprüfbar, dass sowohl eine Überprüfungsnachricht als auch eine Antwort auf die Überprüfungsnachricht gesendet und empfangen werden. Die mindestens eine Überprüfungsnachricht wird vorzugsweise zyklisch un-

d/oder in vorbestimmten Zeitabständen versendet.

**[0026]** Bevorzugt ist es, wenn das elektrische Gerät beim Aufbau der Steuerverbindung zu einer Authentifizierung ausgestaltet ist. Die Authentifizierung umfasst beispielsweise das Senden eines Identifizierungsparameters, eines Zugangspasswortes oder dergleichen.

**[0027]** Weiterhin ist es vorteilhaft, wenn die Kommunikationsschnittstelle zu einer verschlüsselten Kommunikation über die Steuerverbindung ausgestaltet ist. Die Verschlüsselung kann beispielsweise eine Diffi-Hellmann-Verschlüsselung sein.

**[0028]** Die Kommunikationsschnittstelle ist beispielsweise eine Bluetooth-Schnittstelle, eine WLAN-Schnittstelle oder dergleichen. Insbesondere ist eine Kommunikation in einem abgegrenzten Raum, beispielsweise im Bereich bis ca. 10m oder 20m, also der typischen Länge eines Saugschlauches oder einer Saugverbindung, vorteilhaft.

**[0029]** Vorzugsweise ist vorgesehen, dass das das Energiespeichermodul ein Modulgehäuse und einen in dem Modulgehäuse aufgenommenen Energiespeicher, insbesondere eine Anordnung mit mindestens einer wiederaufladbaren elektrischen Speicherzelle, zur Bereitstellung elektrischer Energie zur Energieversorgung der Werkzeugmaschine oder des Staubsaugers vorgesehenen Versorgungskontakten aufweist. Die elektrischen Speicherzellen, insbesondere eine Aggregation oder eine Anordnung mehrerer elektrischer Speicherzellen, sind beispielsweise durch ein Ladegerät aufladbar. Es ist aber auch möglich, dass der Energiespeicher beispielsweise eine Brennstoffzelle oder dergleichen anderen elektrischen Speicher oder chemischen Speicher, welcher elektrische Energie am Ende bereitstellen kann, aufweist.

**[0030]** Das Energiespeichermodul weist zweckmäßigerweise ein Modulgehäuse mit einer Geräteschnittstelle zur lösbaren Verbindung mit der Werkzeugmaschine auf. Die Geräteschnittstellen des Energiespeichermoduls zu der Werkzeugmaschine oder des Staubsaugers haben zueinander passende Versorgungskontakte zur Übertragung von elektrischer Energie und/oder Datenkontakte, insbesondere Buskontakte, zur Übertragung von Daten.

**[0031]** Die Werkzeugmaschine ist eine Staub und/oder Partikel erzeugende Werkzeugmaschine, beispielsweise eine Sägemaschine, eine Bohrmaschine, eine Fräsmaschine, eine Schleifmaschine oder dergleichen. Insbesondere ist die Werkzeugmaschine eine Hand-Werkzeugmaschine. Die Werkzeugmaschine weist zweckmäßigerweise einen Saugauslass, zum Beispiel einen Anschlussstutzen, zum Anschließen eines Saugschlauchs auf.

**[0032]** Der Staubsauger könnte auch allgemein als Sauggerät bezeichnet werden. Der Staubsauger kann selbst verständlich nicht nur Staub, sondern auch größere Partikel, die die Werkzeugmaschine erzeugt, saugen.

**[0033]** Bevorzugt ist es, wenn die Steuerungsverbin-

nung nur dann herstellbar ist oder hergestellt wird, wenn der Staubsauger und die Werkzeugmaschine anhand des Saugschlauchs oder eines Saugschlauchs miteinander strömungsverbunden sind.

**[0034]** An der Werkzeugmaschine und/oder dem Staubsauger können Sensoren oder Erkennungsmittel vorgesehen sein, die den Anschluss des Saugschlauchs erkennen. Nur dann, wenn tatsächlich ein Saugschlauch angeschlossen ist, wird die Steuerverbindung hergestellt.

**[0035]** Bei dem Energiespeichermodul ist es vorteilhaft, wenn es beim Übergang vom Trennungszustand in den Betriebszustand über eine Datenschnittstelle der Geräteschnittstelle, zum Beispiel eine Bus-Schnittstelle, von der anderen Systemkomponente, dem Staubsauger oder der Werkzeugmaschine, eine oder mehrere Empfangsinformationen erhält. Beispielsweise kann das Energiespeichermodul bei der Werkzeugmaschine oder dem Staubsauger die Empfangsinformationen abfragen oder die Werkzeugmaschine oder der Staubsauger kann die Empfangsinformationen ohne vorherige Abfrage an das Energiespeichermodul senden. Bevorzugt umfassen die Empfangsinformationen mindestens eine Statusinformation, zum Beispiel eine Fehlerinformation, eine Schaltstellung eines Schalters, zum Beispiel eines Potentiometers, eines Einschalters oder Ausschalters oder dergleichen, des Staubsaugers oder der Werkzeugmaschine und/oder mindestens eine Identifizierungsinformation, zum Beispiel eine Seriennummer, des Staubsaugers oder der Werkzeugmaschine.

**[0036]** Eine oder mehrere vorbestimmte von dem Staubsauger oder der Werkzeugmaschine über die Datenschnittstelle empfangene Empfangsinformationen, insbesondere nicht-sicherheitsrelevante und/oder nicht geheimzuhaltende Empfangsinformationen, können ohne weiteres, insbesondere unverschlüsselt, im Rahmen einer Broadcast-Kommunikation, Advertising-Kommunikation oder dergleichen von dem Energiespeichermodul über seine Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle versendet werden. So kann beispielsweise ein Smartphone oder eine andere Extern-Kommunikationsvorrichtung Statusinformationen, mindestens eine Identifizierungsinformation oder dergleichen des Staubsaugers oder der Werkzeugmaschine über das Energiespeichermodul empfangen.

**[0037]** Nachfolgend werden Ausführungsbeispiele der Erfindung anhand der Zeichnung erläutert. Es zeigen:

Figur 1 eine perspektivische Schrägansicht eines erfindungsgemäßen Systems umfassend eine Hand-Werkzeugmaschine sowie einen Staubsauger,

Figur 2 eine Teilansicht etwa entsprechend einem Detail D1 des Staubsaugers gemäß Figur 1,

Figur 3 eine perspektivische Schrägansicht eines Kommunikationsmoduls des Staubsaugers

gemäß Figur 1,

Figur 4 eine Geräteschnittstelle einer Werkzeugmaschine gemäß Figur 1,

Figur 5 ein Energiespeichermodul des Systems gemäß Figur 1 perspektivisch schräg dargestellt,

Figur 6 das Energiespeichermodul gemäß Figur 5 von der anderen Seite perspektivisch dargestellt,

Figur 7 ein Ladegerät zum Aufladen des Energiespeichermodul gemäß Figuren 5, 6

Figur 8 ein Kommunikationsmodul des Systems gemäß Figur 1 in perspektivischer Schrägansicht,

Figur 9 das Kommunikationsmodul gemäß Figur 8, jedoch mit einer Befestigungseinrichtung zur Befestigung an einem schematisch dargestellten Saugschlauch,

Figur 10 eine schematische Funktionsdarstellung des Kommunikationsmoduls gemäß Figur 9, 10,

Figur 11 ein schematisches Schaltbild des Energiespeichermoduls sowie einer Hand-Werkzeugmaschine und eines Kommunikationsmoduls gemäß Figur 1,

Figur 12 ein schematisches Schaltbild des Energiespeichermoduls gemäß Figur 4 in Zusammenarbeit mit dem Ladegerät gemäß Figur 7,

Figur 13 eine perspektivische Darstellung des anderen Energiespeichermoduls gemäß Figur 1 im auf das Ladegerät gemäß Figur 7 aufgesetzten Zustand,

Figur 14 ein Kommunikationsdiagramm zwischen dem Staubsauger gemäß Figur 1 und einem Energiespeichermodul,

Figur 15 ein schematisch dargestelltes System mit einem in einer Transportbox angeordneten und einem Energiespeicher betreibbaren Staubsauger,

Figur 16 ein Diagramm mit einer Relation zwischen einer Signalstärke Information und einer Antwortzeit.

**[0038]** Gleiche und gleichartige Komponenten sind

nachfolgend teilweise mit denselben oder durch Hinzufügung von A, B etc. kenntlich gemachte ähnliche Bezugszeichen versehen.

**[0039]** Ein in Figur 1 teilweise schematisch dargestelltes System 10 umfasst Werkzeugmaschinen 20A, 20B die von Energiespeichermodule 40A, 40B mit elektrischer Energie versorgt wird. Die Werkzeugmaschine 20A, 20B sind Staub oder Partikel erzeugende Werkzeugmaschinen und insbesondere Hand-Werkzeugmaschinen. Bei der Werkzeugmaschine 20B handelt es sich beispielsweise um ein Schleifgerät, bei der Werkzeugmaschine 20A um eine Säge, insbesondere eine Stichsäge, wobei auch eine Oberfräse oder dergleichen andere Staub erzeugende oder Partikel erzeugende elektrische Werkzeugmaschine oder Hand-Werkzeugmaschine ohne weiteres möglich wäre.

**[0040]** In einem Maschinengehäuse 21A, 21B der Werkzeugmaschine 20A, 20B ist ein Antriebsmotor 22 angeordnet, der zum Antreiben einer Werkzeugaufnahme 23A, 23B und somit eines an der Werkzeugaufnahme 23A, 23B angeordneten Werkzeugs 38A, 38B vorgesehen ist. Bei dem Werkzeug 38A handelt es sich beispielsweise um ein Sägewerkzeug, bei dem Werkzeug 38B um ein Schleifpad. Der Antriebsmotor 22 kann das Werkzeug 238A, 38B direkt oder über ein Getriebe antreiben, z.B. ein Getriebe 22A für eine Oszillationsbewegung.

**[0041]** Die Werkzeugmaschine 20A, 20B kann anhand eines Schaltelements 24, beispielsweise eines Einschalters/Ausschalters, eingeschaltet und ausgeschaltet werden. Ein weiteres Schaltelement 25 ist beispielsweise als ein Drehzahlregler oder Drehzahlsteller ausgestaltet. Möglich ist eine Ausführungsform, bei der beispielsweise durch einen entsprechenden Betätigungshub des Schaltelements 24 die Drehzahl des Antriebsmotors 22 veränderbar ist.

**[0042]** Die Hand-Werkzeugmaschine 20A, 20B weist eine Steuerungseinrichtung 26 zur Ansteuerung des Antriebsmotors 22 auf. Die Steuerungseinrichtung 26 umfasst beispielsweise einen Prozessor 27 und einen Speicher 28. In dem Speicher 27 ist ein Programmmodul oder sind mehrere Programmmodule 29 gespeichert, deren Programmcode durch den Prozessor 27 ausführbar ist, um die Hand-Werkzeugmaschine 20A, 20B zu steuern und/oder mit den Energiespeichermodule 40A, 40B zu kommunizieren..

**[0043]** Die Werkzeugmaschine 20A, 20B weist einen Absauganschluss oder Saugauslass 39 zum Anschluss eines Saugschlauches 15 auf, über den beim Betrieb des Werkzeugs 38A, 38B anfallender Staub abgesaugt werden kann. Der Saugauslass 39, beispielsweise ein Anschlussstutzen, kommuniziert mit an oder in dem Werkzeug 38B angeordneten Absaugöffnungen, die man in der Zeichnung nicht sieht. Somit kann in an sich bekannter und üblicher Weise Staub vom Werkzeug 38A, 38B unmittelbar weg abgesaugt werden.

**[0044]** Ein Staubsauger 70 des Systems 10 weist ein Saugergehäuse 71 auf, welches beispielsweise auf Rollen 71A, 71B auf einem Untergrund abstellbar und/oder

abrollbar ist. Das Sauggerät 70 ist ein mobiles Sauggerät. Der Staubsauger 70 könnte aber auch die Gestalt eines stapelbaren Staubsaugers aufweisen, mithin ein Stapelgehäuse aufweisen, und/oder eine kastenförmige Gestalt haben. Die Rollen 71A, 71B sind optional.

**[0045]** Der Staubsauger 70 weist an der Frontseite des Staubsaugergehäuses 71 einen Saugeinlass 72 auf, an die der Saugschlauch 15 anschließbar ist. Der Saugschlauch 15 erstreckt sich mit einem Längsende 16, das an den Saugauslass 39A angeschlossen ist, und einem anderen Längsende 17, das an den Saugeinlass 72 angeschlossen ist, zwischen der Werkzeugmaschine 20A und dem Staubsauger 70. Die Werkzeugmaschine 20B ist über eine Verzweigung 18 des Saugschlauches 15 an den Staubsauger 70 angeschlossen. Die Verzweigung 18 verzweigt zu dem Längsende 16 und zu einem Längsende 19, welches an den Saugauslass 39A der Werkzeugmaschine 20B angeschlossen ist. Selbstverständlich ist die Verzweigung 18 des Saugschlauches 15 optional. In an sich bekannter Weise kann auch ein Saugschlauch vorgesehen sein, der sich direkt zwischen einem Saugauslass 39 und dem Saugeinlass 72 erstreckt, ohne eine Verzweigung aufzuweisen.

**[0046]** In dem Saugergehäuse 71 ist ein Schmutzsammelraum 73 vorgesehen, in den aus einem Saugstrom S, der über den Saugauslass 72 eingesaugt wird, absonderter Staub und sonstige Partikel aufgenommen werden können. Oberhalb des Schmutzsammelraums 73 ist vorzugsweise ein Filter 74 vorgesehen. Im Schmutzsammelraum 73 kann aber auch zusätzlich oder anstelle des Filters 74 ein Filtersack angeordnet sein, der zum Sammeln von Schmutz und Partikeln geeignet ist. Der bereits Saugstrom S, der durch den Saugeinlass 72 eingesaugt wird, ist durch ein Saugaggregat 75 erzeugbar. Das Saugaggregat 75 wird beispielsweise anhand einer Netzanschlusseinrichtung 76 mit elektrischem Strom versorgt. Die Netzanschlusseinrichtung 76 umfasst beispielsweise ein Anschlusskabel und einen Anschlussstecker zum Anschluss an ein elektrisches Versorgungsnetz EV, insbesondere mit 220 V oder 110 V Wechselstrom.

**[0047]** Die Funktionen des Staubsaugers 70 sind durch eine Bedienelementanordnung 77 steuerbar. Die Bedienelementanordnung umfasst beispielsweise ein Schaltelement 78, mit dem der Staubsauger eingeschaltet oder ausgeschaltet oder in einen Automatik-Betrieb geschaltet werden kann, bei dem beispielsweise ein über eine Steckdose 79 führender Stromfluss zum Einschalten und Ausschalten des Saugaggregats 75 führt. Die Steckdose 79 ist zweckmäßigerweise an der Bedienelementanordnung 77 vorgesehen. In die Steckdose 79 kann ein elektrischer Verbraucher, vorzugsweise eine elektrische Hand-Werkzeugmaschine 20C angeschlossen werden.

**[0048]** Die Steckdose 79 weist Kontakte 80, insbesondere Buchsen, auf, in die Kontakte 32C eines Steckers 31C der Hand-Werkzeugmaschine 20C einsteckbar sind. Der Stecker 31C ist an einem Anschlusskabel an-

geordnet, welches ein Bestandteil einer Netzanschlusseinrichtung 30C ist. Wenn einem Bediener ein Schaltelement 24 der Hand-Werkzeugmaschine 20C zum Bestromen von deren Antriebsmotor 22, mit dem beispielsweise ein Sägeblatt antriebsbar ist, betätigt, fließt Strom über die Netzanschlusseinrichtung 30C, der vom Staubsauger 70 über die Steckdose 79 bereitgestellt wird. Dieser Stromfluss ist durch einen Stromsensor 81 in an sich bekannter Weise erfassbar. Eine Steuerungseinrichtung 86 des Staubsaugers 70 schaltet bei einem Stromfluss über die Steckdose 79 in an sich bekannter Weise das Saugaggregat 75 ein und bei einem Ende des Betriebs der Hand-Werkzeugmaschine 20C, also wenn der Stromsensor 81 kein Stromfluss mehr ermittelt, das Saugaggregat 25 ab, zweckmäßigerweise mit einer Nachlaufzeit.

**[0049]** Der Stromsensor 82 ist beispielsweise an eine Ein-/Ausgabeschnittstelle 82 der Steuerungseinrichtung 80 angeschlossen. Die Ein-/Ausgabeschnittstelle 82, beispielsweise eine leistungselektronische Schnittstelle, dient weiterhin zur Ansteuerung des Saugaggregats 75.

**[0050]** Die Steuerungseinrichtung 86 weist weiterhin einen Prozessor 87 sowie einen Speicher 88 auf, in dem eines oder mehrere Programmmodule 89 gespeichert sind. Das mindestens eine Programmmodul 89 weist einen Programmcode auf, der durch den Prozessor 87 ausführbar ist und unter anderem eine oder mehrere der nachfolgenden Funktionen ermöglicht.

**[0051]** Die Steckdose 79 ist über den Staubsauger 70 an das Versorgungsnetz EV anschließbar oder auch direkt an das Versorgungsnetz EV anschließbar, nämlich anhand der Netzanschlusseinrichtung 30C.

**[0052]** Die Werkzeugmaschinen 20A, 20C hingegen sind für einen leitungslosen oder drahtlosen Betrieb ausgestattet. Sie sind nämlich anhand der Energiespeichermodule 40A, 40B mit elektrischem Strom versorgbar.

**[0053]** Die Energiespeichermodule 40A, 40B sind funktional ähnlich aufgebaut, wobei mechanische Unterschiede und/oder elektrische Unterschiede hinsichtlich der Stromversorgungskapazität, Spannung oder dergleichen, ohne weiteres existieren können.

**[0054]** Die Energiespeichermodule 40A, 40B weisen Modulgehäuse 41A, 41B auf, in denen Energiespeicher 42 angeordnet sind. Die Energiespeicher 42 weisen eine oder mehrere Speicherzellen 43, insbesondere eine Speicherzellenanordnung mit mehreren Speicherzellen 43, auf, die wiederaufladbar sind.

**[0055]** Anhand einer Anzeigeeinrichtung 44, die optional bei dem Energiespeichermodul 40A vorhanden ist, kann ein Ladezustand des Energiespeichers 42 ausgegeben werden, beispielsweise akustisch und/oder optisch. Die Anzeigeeinrichtung 44 umfasst beispielsweise einen Lautsprecher 44A, der einen niederen Ladezustand signalisieren kann, z.B. anhand eines Warntons. Bevorzugt ist bei der Anzeigeeinrichtung 44 eine Anordnung von einer oder mehreren Leuchten 45, beispielsweise Leuchten 45A, 45B, 45C und 45D. Bei den Leuchten 45A-45D handelt es sich vorzugsweise um LEDs.

**[0056]** Die Funktionen der Energiespeichermodule 40A, 40B sind durch Steuerungseinrichtungen 46 steuerbar.

**[0057]** Die Steuerungseinrichtungen 46 können unmittelbar durch den Energiespeicher 42 und/oder eine oder mehrere der Speicherzellen 43 mit elektrischer Energie versorgbar sein. Beispielsweise können zwischen dem Energiespeicher 42 und der Steuerungseinrichtung 46 Versorgungsleitungen 42X vorgesehen sein. Eine Steuerungseinrichtung 46 kann zudem noch ein Versorgungsmodul 46X zur Adaption einer von dem Energiespeicher 42 bereitgestellten Spannung bzw. einem von dem Energiespeicher 42 bereitgestellten Versorgungsstrom aufweisen. Somit ist eine jeweilige Steuerungseinrichtung 46 lokal mit elektrischer Energie versorgbar, unabhängig davon, ob das Energiespeichermodul 40 mit einem elektrischen Gerät, beispielsweise einem Ladegerät oder einer Werkzeugmaschine oder einem Staubsauger, verbunden ist.

**[0058]** Die Steuerungseinrichtungen 46 weisen beispielsweise einen Prozessor 47 einen Speicher 48 auf, in welchem mindestens ein Programmmodul 49 gespeichert ist. Beispielsweise kann die Steuerungseinrichtung 46 mit der Steuerungseinrichtung 26 der Hand-Werkzeugmaschine 20A, 20B kommunizieren. Der Prozessor 47 kann Programmcode der Programmmodule 49 ausführen, unter anderem um die nachfolgend noch im Detail erläuterten Funktionen zu realisieren.

**[0059]** Die Energiespeichermodule 40A, 40B sind lösbar mit den Werkzeugmaschinen 20A, 20B anhand von Geräteschnittstellen 30 der Werkzeugmaschinen 20A, 20B sowie Geräteschnittstellen 50 der Energiespeichermodule 40A, 40B miteinander verbindbar.

**[0060]** Die Werkzeugmaschinen 20A, 20B bilden erste Systemkomponenten 11, die Energiespeichermodule 40A, 40B zweite Systemkomponenten 12, die fest miteinander verbindbar sind, so dass sie jeweils ein System bilden.

**[0061]** Die Geräteschnittstellen 30, 50 umfassen zu diesem Zweck formschlüssig zueinander passende Konturen, beispielsweise zu einer Drehverriegelung geeignete Formschlusskonturen oder wie im vorliegenden Fall Steck-Formschlusskonturen 51 an der Geräteschnittstelle 50, die mit Steck-Gegen-Formschlusskonturen 31 den Geräteschnittstellen 30 formschlüssig in Eingriff bringbar sind, nämlich im Rahmen einer Steckbewegung.

**[0062]** Anhand dieser Steckbewegung gelangen Geräte-Versorgungskontakte 32 der Geräte-Schnittstelle 30 mit Versorgungskontakten 52 der Geräteschnittstelle 50 in Kontakt, so dass vom Energiespeicher 42 elektrische Energie über die Versorgungskontakte 52, 32 für die jeweilige Werkzeugmaschine 20A, 20B, insbesondere deren Antriebsmotor 22, bereitgestellt werden kann.

**[0063]** Die Geräteschnittstellen 30, 50 umfassen weiterhin Datenkontakte 33, 53 von Datenschnittstellen 34, 54, so dass auch eine Datenkommunikation, vorliegend insbesondere eine Bus-Kommunikation zwischen den

Systemkomponenten 11, 12 möglich ist.

**[0064]** Für einen zusätzlichen Halt zu dem Formschlusskonzept anhand der Steck-Formschlusskonturen 51, 31 sorgt eine Fixiereinrichtung 55, mit denen die Systemkomponenten 11, 12 aneinander fixierbar sind. Die Fixiereinrichtung 55 umfasst beispielsweise ein Fixierelement 56, insbesondere eine Raste, ein Riegeelement oder dergleichen, welches mit einer Fixierkontur 35 in Eingriff bringbar ist. Die Fixierkontur 35 und das Fixierelement 56 sind an der ersten Systemkomponenten 11 und der zweiten Systemkomponente 12 angeordnet, wobei auch die umgekehrte Konfiguration ohne weiteres möglich ist. Die Fixiereinrichtung 55 bildet vorliegend eine Verriegelungseinrichtung und/oder Rasteinrichtung. Das Fixierelement 56 kann anhand eines Betätigungselements 57 außer Eingriff, optional auch in Eingriff, mit der Fixierkontur 35 gebracht werden. Beispielsweise handelt es sich bei dem Fixierelement 56 um einen Fixiervorsprung/Verriegelungsvorsprung, welche in Eingriff mit der als Fixieraufnahme oder Vertiefung ausgestalteten Fixierkontur 35 bringbar ist. Wenn die Fixiereinrichtung 55 ihre Fixierstellung oder Verriegelungsstellung einbringt, bleiben die Steck-Formschlusskonturen 51 in Eingriff mit den Steck-Gegen-Formschlusskonturen 31, d.h. eine Relativbewegung der Systemkomponenten 11, 12 entlang der Steckachse der Steck-Formschlusskonturen 51, 31 ist nicht möglich.

**[0065]** Das Betätigungselement 57 und/oder das Fixierelement 56 sind durch eine Federanordnung (nicht sichtbar) in die Fixierstellung bzw. Verriegelungsstellung federbelastet. Somit kann durch eine einfache Druckbetätigung oder Tastbetätigung des Betätigungselements 57 die Fixiereinrichtung 55 aus der Fixierstellung in die Lösestellung verstellt werden. Am Energiespeichermodul 40A sind bevorzugt aneinander entgegengesetzten Seiten jeweils ein Fixierelement 56 vorgesehen, zudem auch jeweils ein Betätigungselement 57, während beim Energiespeichermodul 40B lediglich eine einzige Drucktaste oder eine einziges Betätigungselement 57 notwendig ist.

**[0066]** Die Energiespeichermodule 40A, 40B können anhand eines Ladegeräts 220 aufgeladen werden. Das Ladegerät 220 weist ein Ladegerätgehäuse 221 auf, an welchem eine Geräteschnittstelle 230 vorgesehen ist. Die Geräteschnittstelle 230 weist Steck-Gegen-Formschlusskonturen 231 auf, die mit den Steck-Formschlusskonturen 51 der Energiespeichermodule 40A, 40B formschlüssig kompatibel sind. Eine Verriegelung ist für den stationären Betrieb nicht notwendig. Passend zu der Geräteschnittstelle 50 weist das Ladegerät 220 weiterhin Geräte-Versorgungskontakte 232 sowie Datenkontakte 233 einer Datenschnittstelle 234, vorzugsweise einer Bus-Schnittstelle auf. In dem Ladegerät 220 ist vorzugsweise ein Spannungswandler 235 angeordnet, der anhand einer Netzanschlusseinrichtung 236 mit elektrischem Strom versorgbar ist und an den Geräte-Versorgungskontakten 232 eine Gleichspannung zum Aufladen des Energiespeichers 42 bereitstellt. Der An-

schlussstecker 237 bildet einen Bestandteil einer Netzanschlusseinrichtung 236 und kann unmittelbar am Ladegerätgehäuse 221 angeordnet oder über eine Leitung, die schematisch dargestellt ist, mit dem Ladegerätgehäuse 221 verbunden sein. Der Anschlussstecker 237 ist an das Versorgungsnetz EV anschließbar.

**[0067]** Die Datenschnittstellen 34, 54 sowie 234 sind vorliegend Busschnittstellen. Beispielsweise handelt es sich bei den Busschnittstellen oder Datenschnittstellen 34, 54, 234 um I<sup>2</sup>C-Busschnittstellen. Die Busschnittstellen umfassen eine Taktleitung CL, eine Datenleitung D sowie eine Versorgungsleitung VD, der Datenkontakte 33A, 53A und 234A zugeordnet sind, eine Taktleitung CL, der Datenkontakte 33B, 53B, 233B zugeordnet sind, sowie eine Datenleitung D, der Datenkontakte 33C, 53C, 234C zugeordnet sind. Die Versorgungsleitung VD dient dazu, dass die Geräteschnittstelle 30 oder 230 der Geräteschnittstelle 50 eine elektrische Versorgungsspannung, beispielsweise eine Busspannung UB, bereitstellt. Über die Taktleitung CL wird ein Bustakt des an den Datenschnittstellen 34, 54, 234 realisierten Busses BU bereitgestellt. Über die Datenleitung D werden Daten übertragen, vorzugsweise bidirektional vom Energiespeichermodul 40 zur Werkzeugmaschine 20 und umgekehrt und/oder vom Energiespeichermodul 40 zum Ladegerät 220 und umgekehrt.

**[0068]** Wenn die Systemkomponenten 11, 12 miteinander verbunden sind, stellt das Energiespeichermodul 40 eine Versorgungsspannung UV an den Versorgungskontakten 52A, 52B bereit, die zum Betreiben des Antriebsmotors 22 geeignet ist. Die Versorgungsspannung UV ist beispielsweise eine Gleichspannung von 15 Volt oder 18 Volt, kann aber auch jederzeit eine andere Spannung sein. An dieser Stelle sei erwähnt, dass ein Energieversorgungsmodul selbstverständlich auch eine Wechselspannung bereitstellen könnte. Darauf kommt es nicht an. Die Steuerungseinrichtung 26 der Werkzeugmaschine 20A, 20B, nachfolgend vereinfacht als Werkzeugmaschine 20 bezeichnet, steuert in Abhängigkeit von einer Betätigung des Schaltelements 24 den Antriebsmotor 22 an, wobei sie beispielsweise einen Schalter 24A öffnet oder schließt. Anstelle des Schalters 24A kann auch eine Leistungselektronik, beispielsweise eine Bestromungseinrichtung für einen elektronisch kommutierten Antriebsmotor 22, vorgesehen sein. Weiterhin ist es denkbar, dass das Schaltelement 24 unmittelbar in den Stromkreis des Antriebsmotors 22 geschaltet ist und somit diesen Einschalten und Ausschalten kann. Wenn der Schalter 24A geschlossen ist, fließt Strom vom Energiespeicher 42 über eine Leitung L1 zum Antriebsmotor 22 und von diesem wieder zurück über eine Leitung L2 zum Energiespeicher 42.

**[0069]** Bei einem Ladevorgang ist dieses Stromflusskonzept gerade umgekehrt, was anhand von Figur 12 deutlich wird. Ein Ladestrom IL fließt in diesem Fall von dem Spannungswandler 235 über die Leitung L1 zum Energiespeicher 42. Der Versorgungskontakt 232B ist ebenso wie der Versorgungskontakt 52 einer Leitung L2,



beispielsweise einer Masseleitung zugeordnet. Der Ladevorgang wird vorzugsweise durch eine Steuerungseinrichtung 226 des Ladegeräts 220 gesteuert. Die Steuerungseinrichtung 226 kann beispielsweise den Schalter 238 ansteuern, um den Ladevorgang zu beginnen oder zu beenden. Zur Überwachung des Ladevorgangs kommuniziert auch das Ladegerät 220 mit dem Energiespeichermodul 40, nämlich über die Datenschnittstelle 234 und den diesen zugeordneten Datenkontakten 233A, 233B und 233C für die Versorgungsleitung VD, die Taktleitung CL und die Datenleitung D. Durch eine entsprechende Kommunikation auf dem Bus BU zwischen dem Ladegerät 220 und dem Energiespeichermodul 40 können beispielsweise der Ladezustand des Energiespeichers 42, dessen Nennspannung und dergleichen abgefragt werden. Zur Steuerung und Überwachung des Ladevorgangs hat das Ladegerät 234 beispielsweise einen Prozessor 27, der Steuerbefehle oder Programmcode eines Programmmoduls 229 zur Steuerung des Ladevorgangs ausführen kann. Der Prozessor 227 ist mit einem Speicher 228 der Steuerungseinrichtung 226 des Ladegeräts 220 verbunden, in welchem das Programmmodul 229 gespeichert ist.

**[0070]** Der Staubsauger 70 ist drahtlos oder leitungslos ansteuerbar. Dazu weist der Staubsauger 70 eine integrale oder vorzugsweise als ein Modul ausgestaltete Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 auf. Die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 ist lösbar in einer Modulaufnahme 90 des am Staubsaugergehäuse 71 anordenbar. Die Modulaufnahme 90 ist beispielsweise im Bereich der Bedienelementanordnung 77, insbesondere einer Frontwand 95, an der die Bedienelementanordnung 77 vorgesehen ist, angeordnet. Wenn das Kommunikationsmodul in Gestalt der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 in die Modulaufnahme 90 eingesteckt wird, gelangen Kontakte von Kontaktanordnungen 90, 101 der Modulaufnahme 90 und der Kommunikationsvorrichtung 100 in Kontakt miteinander. Somit können Daten, Informationen, elektrische Versorgungsspannung und dergleichen übertragen werden. Beispielsweise versorgt die Steuerungseinrichtung 86 über die Kontaktanordnung die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 mit der elektrischen Versorgungsspannung.

**[0071]** Weiterhin sind eine Datenschnittstelle 83 der Steuerungseinrichtung 86 und eine Daten-Schnittstelle 108 der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 anhand der Kontaktanordnungen 101 und 91 miteinander in Kontakt. Die Datenschnittstellen 83, 108 umfassen beispielsweise eine Busschnittstelle, über die die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 und die Steuerungseinrichtung 86 Daten und Informationen kommunizieren können.

**[0072]** Die Datenschnittstellen 108, 83 realisieren beispielsweise eine Busverbindung, insbesondere eine I<sup>2</sup>C-Busverbindung. Andere Buskommunikationen sind auch möglich. Weiterhin können die Datenschnittstellen 83, 108 auch einzelne Datenkontakte, beispielsweise für eine parallele Datenübertragung, umfassen.

**[0073]** Die Modulaufnahme 90 umfasst Seitenwände

92, die sich von einem Boden 93 der Modulaufnahme 90 zur Frontwand 50 erstrecken. In die Modulaufnahme 90, also in den Innenraum zwischen den Seitenwänden 92 und dem Boden 93, kann die von einer Rückseite 103 einer Frontwand 105 der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 abstehende Kontaktanordnung 101 in die am Boden 93 der Modulaufnahme 90 angeordnete Kontaktanordnung 91 eingreifen oder in Kontakt mit derselben gelangen. Dann sind Seitenwandflächen 101 der Frontwand 105 fluchtend mit den Seitenwänden 92, so dass eine Vorderseite oder die Frontwand 105 der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100, wie in Figur 1 dargestellt, mit der Frontwand 95 fluchtet. Allein schon die Steckverbindung des Moduls der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 in der Modulaufnahme 90 sorgt für einen zuverlässigen Halt. Zu einer weiteren Fixierung ist vorzugsweise eine Fixiereinrichtung, beispielsweise eine in der Zeichnung nicht dargestellte Rasteinrichtung, Klemmeinrichtung oder dergleichen vorgesehen. Vorliegend ist eine Verschraubung vorgesehen. Beispielsweise sind an der Modulaufnahme 90 eine oder zwei Schraubenaufnahmen 94 vorgesehen, die mit Schraubenaufnahmen 104 der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 fluchten, wenn diese in der Modulaufnahme 90 aufgenommen ist. In die Schraubenaufnahmen 104, 94 können in Figur 1 angedeutete Schrauben eingeschraubt werden.

**[0074]** Der Staubsauger 70 kann anhand der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 drahtlos und/oder leitungslos angesteuert werden, beispielsweise durch eine Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 des Energiespeichermoduls 40A oder 40B.

**[0075]** An dieser Stelle sei erwähnt, dass die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 exemplarisch für eine drahtlose Ansteuerung der Systeme umfassend die Systemkomponenten 11 und 12, nämlich jeweils ein Energiespeichermodul und eine Werkzeugmaschine, zu verstehen ist. So kann beispielsweise die Werkzeugmaschine 20C mit einer Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60C ausgestattet sein, um eine oder mehrere der nachfolgend noch beschriebenen Kommunikationsfunktionen direkt zu leisten, d.h. ohne ein jeweiliges Energiespeichermodul 40, welches eine Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle, drahtlos mit dem Staubsauger 70 kommunizieren.

**[0076]** Die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 kann anhand eines Anmelde-Bedienelements 160 aus einem Arbeitsmodus, in welchem keine Steuerverbindung mit der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 neu herstellbar oder wiederherstellbar ist, in einen Bereitschaftsmodus geschaltet werden.

**[0077]** Der Bereitschaftsmodus oder der Arbeitsmodus werden von der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 optisch und/oder akustisch signalisiert. Beispielsweise ist eine Anzeigeeinrichtung 114 vorgesehen, die verschiedene Betriebsmodi der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 signalisieren kann. Die Anzeigeeinrichtung 114 umfasst beispielsweise eine Leuchtanzeige, insbesondere eine ringförmige Leuchtanzeige. Die

Anzeigeeinrichtung 114 ist beispielsweise um oder an dem Anmelde-Bedienelement 106 angeordnet. Das Anmelde-Bedienelement 106 ist beispielsweise ein Taster 107, um den sich vorzugsweise die Anzeigeeinrichtung 114 ringförmig erstreckt.

**[0078]** Wenn die Anzeigeeinrichtung 114 dauerhaft leuchtet, signalisiert sie eine etablierte Steuerverbindung, also den Status "verbunden". Wenn die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 anhand des Anmelde-Bedienelements 106 aus dem Arbeitsmodus in den Bereitschaftsmodus geschaltet wird, leuchtet die Anzeigeeinrichtung 114 beispielsweise in einer anderen Farbe oder mit einem anderen Bewegungsmuster, insbesondere mit einem langsam kreisenden Bewegungsmuster. Dieses Bewegungsmuster oder die Farbe der Anzeigeeinrichtung 114 kann abhängig von der Art der Steuerverbindung sein. Wenn eine Steuerverbindung wie nachfolgend noch erläutert eine aktuell herzustellende und/oder bereits hergestellte temporäre Steuerverbindung ist, kann beispielsweise die Anzeigeeinrichtung 114 eine langsam kreisende Leucht-Darstellung haben. Wenn jedoch eine Steuerverbindung dauerhaft etabliert oder herzustellen ist, d. h. der Bereitschaftsmodus zur Herstellung einer dauerhaften Steuerverbindung geeignet ist, leuchtet die Anzeigeeinrichtung 114 anders. Beispielsweise erfolgt das kreisförmige Leuchten der Anzeigeeinrichtung 114 dann mit höherer Frequenz.

**[0079]** Für eine dauerhafte Steuerverbindung ist ein z.B. Kommunikationsmodul 300 vorgesehen, das vorzugsweise einen Systembestandteil des Staubsaugers 70 bildet, mit der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 verbunden ist.

**[0080]** Das Kommunikationsmodul 300 ist ein außerhalb des Saugergehäuses 71 angeordnetes oder anordenbares Kommunikationsmodul. Das Kommunikationsmodul 100 dient zur Aufrechterhaltung und/oder Herstellung einer Steuerverbindung des elektrischen Geräts in Gestalt einer der Systemkomponenten 11 und/oder 12 mit dem Staubsauger 70, insbesondere der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100.

**[0081]** Das Kommunikationsmodul 300 weist ein Modulgehäuse 301 auf, welches am Saugschlauch 15 platzierbar ist. Das Modulgehäuse 301 hat an seiner Oberseite 302 zweckmäßigerweise ein Schaltelement 334, mit dem das Saugaggregat 75 einschaltbar und/oder ausschaltbar ist. Das Schaltelement 334 nimmt ergonomisch günstig einen Großteil der Oberseite 302 ein, so dass es leicht bedienbar bzw. betätigbar ist. Das Schaltelement 334 ist beispielsweise ein Drucktaster, Wipptaster oder dergleichen.

**[0082]** Das Modulgehäuse 301 hat eine an den Saugschlauch 15 angepasste Gestalt. Beispielsweise hat eine Unterseitenwand 306, die im am Saugschlauch 15 montierten Zustand des Kommunikationsmoduls 300 an dessen Außenumfang zu liegen kommt, eine gerundete, an den runden Außenumfang des Saugschlauchs 15 angepasste Kontur. Zwischen der Unterseitenwand 306 und der Oberseite oder Oberseitenwand 302 erstrecken sich

eine Vorderseitenwand 303, eine Rückseitenwand 304 sowie Längsseitenwände 305. Diese begrenzen einen Innenraum, in welchem eine Steuerungseinrichtung 336 des Kommunikationsmodul 300 geschützt angeordnet ist.

**[0083]** Die Steuerungseinrichtung 336 weist beispielsweise einen Prozessor 337, einen Speicher 338 sowie mindestens ein Programmmodul 339 auf, welches Programmcode umfasst, der vom Prozessor 337 zur Ausführung der Funktionen des Kommunikationsmoduls 300, die später noch erläutert werden, ausführen kann.

**[0084]** Zur Montage des Kommunikationsmoduls 300 am Saugschlauch 15 sind Haken 301 an den Längsseitenwänden 305 vorgesehen. Mithin hat also das Modulgehäuse 301 an einander entgegengesetzten Seiten jeweils einen Haken 307. Jeder Haken 307 weist einen Hakenvorsprung 308 und eine Hakenvertiefung 309 auf. Die Haken 307 dienen zur Befestigung einer Schlauchhalterung 320 (70, 870igur 8), beispielsweise einer Klemmschelle 321. Die Schlauchhalterung 320 weist an ihren Längsendbereichen 322 jeweils Hakenaufnahmen 323 auf, die in Eingriff mit den Haken 307 gebracht werden können. Selbstverständlich sind auch andere Befestigungstechnologien möglich, beispielsweise mittels eines Klettbands oder dergleichen. Denkbar kann auch eine Integration eines Kommunikationsmoduls 300 an den Längsenden 16 und/oder 17 des Saugschlauchs 15 sein, beispielsweise wenn dort entsprechende Rohrkörper, vorgesehen sind, z.B. Anschlussstücke oder Anschlussstutzen aus Gummi, Kunststoff oder dergleichen. Das Kommunikationsmodul 300 kann aber auch an den Saugschlauch 15 angeklebt, angeschweißt oder dergleichen anderweitig mit dem Saugschlauch 15 verbunden sein. Für die Kommunikationsfunktionen des Kommunikationsmoduls 300 spielt dies jedoch keine wesentliche Rolle. Allerdings ist die ergonomisch günstige Anordnung am Saugschlauch 15 vorteilhaft.

**[0085]** Zum Schalten der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 aus dem Arbeitsmodus in den Bereitschaftsmodus ist ein Anmelde-Bedienelement 316 vorgesehen. Das Anmelde-Bedienelement 316 umfasst beispielsweise einen Taster 317. Die Funktionen des Anmelde-Bedienelements 316 entsprechen denjenigen des Anmelde-Bedienelements 106, so dass der Bediener sozusagen ein gleiches Bedienkonzept vorfindet.

**[0086]** Dementsprechend ist auch eine Anzeigeeinrichtung 314 gleich oder ähnliche ausgestaltet wie die Anzeigeeinrichtung 114. Die Anzeigeeinrichtung 314 umfasst beispielsweise eine Leuchtanzeige, die Informationen in Zusammenhang mit der Herstellung und/oder dem Vorhandensein einer Steuerverbindung zwischen dem Kommunikationsmodul 300 und der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 signalisiert.

**[0087]** Wenn ein Bediener beispielsweise das Anmelde-Bedienelement 316 betätigt, insbesondere den Taster 317 drückt, sendet eine Kommunikationsschnittstelle 311, insbesondere eine Bluetooth-Schnittstelle, eine WLAN-Schnittstelle oder dergleichen, an die Kommuni-

kationsschnittstelle 110 ein entsprechendes Steuersignal, insbesondere eine Schaltsnachricht SN zum Schalten in den Bereitschaftsmodus. Dadurch wird die Extern-Kommunikationsvorrichtung 110 in einen Bereitschaftsmodus geschaltet, was die Anzeigeeinrichtung 314 signalisiert. Eine Betätigung des Anmelde-Bedienelements 316 führt also dazu, dass die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 vom Arbeitsmodus in den Bereitschaftsmodus schaltet. Zum Senden des Steuersignals ist vorzugsweise eine verschlüsselte und/oder authentifizierte Verbindung zwischen dem Kommunikationsmodul 300 und der Extern-Kommunikationsschnittstelle 110 vorgesehen.

**[0088]** Bei Betätigung des Schaltelements 334 sendet das Kommunikationsmodul 300 einen Startbefehl oder Einschaltbefehl für das Saugaggregat 75 an die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 und mithin an die Steuerungseinrichtung 86 des Staubsaugers 70. Anhand eines Schaltelements 335, beispielsweise eines Drehelements, eines Schiebeelements oder dergleichen, kann das Kommunikationsmodul 300 zum Senden eines Steuerbefehls an die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 und somit an den Staubsauger 70 senden, mit dem beispielsweise die Drehzahl des Saugaggregats 75 und/oder dessen Leistung einstellbar ist. Mithin ist kann das Kommunikationsmodul 300 als eine Fernsteuerung für das Saugaggregat 75 dienen. Auch für die Fernsteuerungsfunktionen ist eine gesicherte und/oder verschlüsselte Steuerverbindung zwischen dem Kommunikationsmodul 300 und der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 vorteilhaft.

**[0089]** Da das Kommunikationsmodul 300 eine Systemkomponente des Staubsaugers 70 bildet, ist eine Steuerverbindung vom Kommunikationsmodul 300 zur Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 eine sozusagen dauerhafte Steuerverbindung. Eine derartige Steuerverbindung erfordert einen höheren Schwierigkeitsgrad zu ihrer Herstellung als eine Steuerverbindung zwischen einer Systemkomponente 11 oder 12 und dem Staubsauger 70. Dementsprechend ist beispielsweise das Anmelde-Bedienelement 106 und/oder 316 länger zu betätigen, um das Kommunikationsmodul 300 beim Staubsauger 70 bzw. der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 zu autorisieren oder anzumelden. Eine Anmeldeprozedur zur Herstellung einer Steuerverbindung zwischen einer der Systemkomponenten 11 oder 12, beispielsweise dem Energiespeichermodul 40 und der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 dagegen ist leichter herzustellen, beispielsweise anhand einer kürzeren Betätigung des Anmelde-Bedienelements 106 und/oder 316.

**[0090]** Die Werkzeugmaschinen 20A, 20B kommunizieren anhand der Energiespeichermodule 40A, 40B mit dem Staubsauger 70 und können diesen über Steuerverbindungen S1 und S2 ansteuern. Allerdings können Steuerbefehle über die Steuerverbindungen S1, S2 nicht unmittelbar, sondern erst nach einer vorherigen Anmeldung / Autorisierung der Werkzeugmaschinen 20A, 20B

bei der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 gesendet werden. Mithin muss also die jeweilige Steuerverbindung S1, S2 zunächst hergestellt werden, bevor sie zur Übertragung von Steuerbefehlen und/oder Meldesignalen zwischen den voneinander entfernten Komponenten 20A, 70 bzw. 20B, 70 zur Verfügung steht.

**[0091]** Die Konfiguration ist dabei so getroffen, dass die Werkzeugmaschinen 20A, 20B nicht direkt drahtlos mit dem Staubsauger 70 kommunizieren, sondern anhand der ihnen zugeordneten und an sie angebauten Energiespeichermodule 40A, 40B. Allerdings ist durchaus möglich, dass die nachfolgend im Zusammenhang mit der Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 beschriebene Kommunikation auch mit einer bei der Werkzeugmaschine 20B realisierbar ist, nämlich beispielsweise direkt (nicht dargestellt), ähnlich wie die Steuerverbindung S2, oder indirekt über die Kommunikationsmodule 300B und 300C, wie noch deutlicher wird.

**[0092]** Grundsätzlich bilden die Energiespeichermodule 40A, 40B sozusagen Gateways für die Werkzeugmaschinen 20A, 20B für drahtlose Kommunikation, insbesondere in Steuerrichtung, d.h. von der Werkzeugmaschine 20A, 20B zum Staubsauger 70. Aber auch die umgekehrte Kommunikationsrichtung vom Staubsauger 70 zu den Werkzeugmaschinen 20A, 20B ist über die "Gateways" 40A, 40B möglich.

**[0093]** Damit diese Funktionen besonders einfach realisierbar sind, haben die Energiespeichermodule 20A, 20B eine Intelligenz derart, dass sie beispielsweise erkennen können, ob sie an ein die drahtlose Kommunikation mit dem Staubsauger 70 benötigendes oder diese überhaupt realisierendes Gerät angeschlossen sind oder an ein anderes Gerät, beispielsweise eine Werkzeugmaschine, die für den Staubsaugerbetrieb nicht geeignet ist, zum Beispiel ein Schraubgerät, eine Klebmaschine oder dergleichen. Insbesondere können die Energiespeichermodule 40A, 40B detektieren, ob sie mit dem Ladegerät 220 verbunden sind.

**[0094]** Das Ladegerät 220 sendet nämlich beispielsweise über die Busschnittstelle BU eine Abfragenachricht 700 an die Steuerungseinrichtung 46, mit der sie den aktuellen Ladezustand des Energiespeichers 42, den Zustand und/oder die maximale Ladespannung für die Speicherzellen 43, maximale Ladeströme oder dergleichen abfragt. Die Steuerungseinrichtung 46 antwortet mit einer Antwortnachricht 701, in der die entsprechenden Informationen gespeichert sind. Anhand der Qualität der Abfragenachricht 700, nämlich beispielsweise der Tatsache, dass eine Höhe eines maximal zulässigen Ladestroms abgefragt wird, kann das Energiespeichermodul 40 erkennen, dass es an eine Ladegerät angeschlossen ist und nicht an einen elektrischen Verbraucher in der Art der Werkzeugmaschine 20A oder 20B, der eine drahtlose Kommunikationsverbindung mit einem Staubsauger benötigt.

**[0095]** Aber auch andere Informationen können vom Energiespeichermodul 40 dazu ausgewertet werden, um den Anschluss an ein Ladegerät in der Art des Lade-

gerätes 220 zu erkennen. So ist beispielsweise eine Ladespannung UL, die vom Ladegerät 220 bereitgestellt wird, höher als eine Versorgungsspannung UV, die beim Anschluss eines elektrischen Verbrauches zwischen den Leitungen L1 und L2 oder den Versorgungskontakten 52A, 52B anliegt.

**[0096]** Die Steuerungseinrichtung 46 wird über die Busschnittstelle oder Datenschnittstelle 54 mit elektrischer Energie versorgt. Die an der Versorgungsleitung VD oder dem Datenkontakt 53A anliegende Versorgungsspannung UB2, welche vom Ladegerät 220 bereitgestellt wird, unterscheidet sich in ihrer Spannungshöhe von der Versorgungsspannung UB1, die die elektrische Handwerkzeugmaschine 220 am Datenkontakt 53A bereitstellt. Die Versorgungsspannung UB1 beträgt beispielsweise 3 Volt, die Versorgungsspannung UB2 5 Volt.

**[0097]** An der Datenschnittstelle 54 ist zur Erfassung der unterschiedlichen Spannungshöhen der Spannungen UB1 und UB2 beispielsweise eine Spannungsmesseinrichtung 61, insbesondere eine Spannungssensor, eine Widerstandsbeschaltung oder dergleichen vorgesehen, so dass die Steuerungseinrichtung 46 erkennen kann, ob sie an ein Ladegerät (Ladegerät 220) oder an einen elektrischen Verbraucher bzw. ein elektrische Werkzeugmaschine in der Art der Werkzeugmaschinen 20A, 20B angeschlossen ist.

**[0098]** Es ist möglich, dass die Steuerungseinrichtung 46 in Abhängigkeit davon, ob das Energiespeichermodule 40 an eine Werkzeugmaschine 20 oder an das Ladegerät 220 angeschlossen ist, einen Betriebsmodus der Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 ändert. Beispielsweise aktiviert die Steuerungseinrichtung 46 die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60, wenn das Energiespeichermodule 40 an eine Werkzeugmaschine 20 angeschlossen ist, während sie die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 deaktiviert, wenn das Energiespeichermodule 40 an das Ladegerät 220 angeschlossen ist.

**[0099]** Es ist auch möglich, dass die Steuerungseinrichtung 46 die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60, wenn das Energiespeichermodule 40 an das Ladegerät 220 angeschlossen ist, nicht deaktiviert sondern den Kommunikationsmodus ändert. So kann die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 beispielsweise zu einer Kommunikation mit der noch zu erläuternden Konfigurationseinrichtung 500, insbesondere einem Smartphone, aktiv bleiben, wenn das Energiespeichermodule 40 nicht an die Werkzeugmaschine 20 angeschlossen ist, beispielsweise mit dem Ladegerät 220 verbunden ist oder keine derartige Verbindung hat. Anhand der Konfigurationseinrichtung 500, beispielsweise des Smartphones, können beispielsweise Programmdateien oder dergleichen zu dem Energiespeichermodule 40 übertragen werden, auch wenn dieses nicht mit der Werkzeugmaschine 20 verbunden ist.

**[0100]** Wenn jedoch das Energiespeichermodule 40A oder 40B mit der Werkzeugmaschine 20A oder 20B verbunden ist, ist die drahtlose Kommunikation mit dem Staubsauger 70, insbesondere dessen Extern-Kommu-

nikationsvorrichtung 100, problemlos und einfach möglich.

**[0101]** Ein Funktions- und Kommunikationsablauf 400 beginnt beispielsweise mit einer Bedienung 401 eines Bedieners N. Der Bediener N des Systems 10 schließt beispielsweise den Staubsauger 70 an das Versorgungsnetz EV an oder betätigt den Schalter oder das Schaltelement 78 derart, dass der Staubsauger grundsätzlich betriebsbereit ist, also eine Funktion 410 "Zustand im Betrieb" hat.

**[0102]** Eine Steuerungseinrichtung 117 der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 schaltet daraufhin in einen Zustand 411, in welchem die Extern-Kommunikationsvorrichtung nach bereits zur Ansteuerung des Staubsaugers 70 autorisierten Geräten. Dieser Zustand 411 dauert beispielsweise eine vorbestimmte Zeit, insbesondere eine Minute oder zwei Minuten, worauf er wieder endet. Diese zeitliche Beschränkung ist eine Option, die das Risiko eines nicht autorisierten Zugriffs auf den Staubsauger 70 absenkt.

**[0103]** Zur Ausführung dieser Funktionalität und der nachfolgenden Funktionalitäten weist die Steuerungseinrichtung 116 beispielsweise einen Prozessor 117 zur Ausführung vom Programmcode eines Programmmoduls 119 auf, der in einem Speicher 118 der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 gespeichert ist.

**[0104]** Eine Funktion 412 des Programmmoduls 119 ermöglicht beispielsweise das Erfassen von Informationen des Anmelde-Bedienelementes 106. Wenn also der Bediener beispielsweise in einem Schritt 413 das Anmeldebedienelement 106 betätigt, insbesondere drückt, meldet dies die Funktion 412 anhand eines Ausgabebefehls 414 an den Bediener N zurück, indem sie nämlich die Anzeigeeinrichtung 114 dazu ansteuert, dass der Bediener sieht, dass die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 und somit der Staubsauger 70 zur Herstellung neuer Steuerverbindungen bereit ist. Die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 geht in einen Zustand 415, nämlich in einen Betriebsbereitschaftsmodus, in welchem eine Steuerverbindung mit der Extern-Konfigurationsvorrichtung 100 herstellbar ist.

**[0105]** Das Kommunikationsmodul 40 ist am Anfang des Funktions- und Kommunikationsablaufs 400 in einem Zustand 430 "Schlafen", also inaktiv. Ausgehend davon sind mehrere Szenarien zur Herstellung einer der Steuerverbindungen S1 oder S2 möglich, von denen nachfolgend eine erste beschrieben ist:

**[0106]** Der Bediener N betätigt beispielsweise das Schaltelement 24 der Werkzeugmaschine 20A, um diese einzuschalten. Noch ist die Werkzeugmaschine 20A bzw. das zugeordnete Energiespeichermodule 40A jedoch nicht zur Ausgabe von Schaltbefehlen oder Steuerbefehlen zum Einschalten des Saugaggregats 75 autorisiert. Eine derartige Anmeldung oder Autorisierung geschieht jedoch sozusagen automatisch, wenn der Bediener N lediglich das Schaltelement 24 betätigt.

**[0107]** Wenn der Bediener N das Schaltelement 24 betätigt, wird die Kommunikationsbeziehung zwischen

der Werkzeugmaschine 20A und dem Energiespeichermodul 40A aktiv geschaltet und/oder hergestellt. Das Energiespeichermodul 40, also jedes der Energiespeichermodule 40A, 40B, erkennt an durch die Betätigung des Schaltelementes 24 ausgelösten Betriebsinformationen, dass ein zur Herstellung und Nutzung einer Steuerverbindung geeignetes Gerät an die Geräteschnittstelle 50 angeschlossen ist.

**[0108]** Das Energiespeichermodul 40 kann also beispielsweise anhand der Versorgungsspannung UV erkennen, dass ein elektrischer Verbraucher angeschlossen ist. Die Spannung UV unterscheidet sich von der Spannung UL des Ladegerätes 220.

**[0109]** Eine weitere Betriebsinformation kann beispielsweise auch die Versorgungsspannung UB1 sein, die von der Steuerungseinrichtung 26 an der Versorgungsleitung VD oder dem Datenkontakt 53a bereitgestellt wird. Die Versorgungsspannung UB2 des Ladegerätes 220, ist insbesondere niedriger als diese. Somit bildet also auch die Versorgungsspannung UB1 einen Indikator für eine Betätigung des Schaltelementes 24.

**[0110]** Weiterhin kann eine Initialisierungskommunikation auf dem Bus BU von der Steuerungseinrichtung 46 als Indikator für die Aktivierung der Datenschnittstelle 54 durch ein den Staubsauger 70 ansteuerndes Gerät, also die Werkzeugmaschine 20A oder 20B (nachfolgend nur als Werkzeugmaschine 20 bezeichnet), ausgewertet werden. So kann beispielsweise eine Anfragenachricht 750 von der Steuerungseinrichtung 26 an die Steuerungseinrichtung 46 gesendet werden, mit der beispielsweise eine bereitstellbare Versorgungsspannung UV des Energiespeichermoduls 40 abgefragt wird. In der Anfragenachricht 750 können aber auch das elektrische Gerät bzw. die Werkzeugmaschine 20 identifizierende Daten enthalten sein, zum Beispiel eine Kennung 751, die die Werkzeugmaschine 20A, 20B als eine Staubabsaugung benötigende Werkzeugmaschine charakterisiert. Die Anfragenachricht 750 stellt beispielsweise eine Betriebsbereitschaftsinformation der Werkzeugmaschine 20 dar. Mit einer Antwortnachricht 752 beantwortet die Steuerungseinrichtung 46 die Anfragenachricht 750 und stellt die angefragten und/oder Informationen, beispielsweise Ladezustand des Energiespeichermoduls etc., zur Verfügung.

**[0111]** Ausgelöst also durch die Betätigung des Schaltelementes 24 sendet das Energiespeichermodul 40 über die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 in einer Funktion 431, beispielsweise des Programmmoduls 419, im Rahmen eines Sendevorgangs 432 eine Anmeldenachricht 440 an die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100.

**[0112]** Die Anmeldenachricht 440 umfasst beispielsweise eine Broadcast-Senderkennung 44x, d.h. eine Anmeldenachricht, die an mehrere grundsätzlich empfangsbereite Staubsauger, nicht nur den Staubsauger 70, gerichtet ist. Weiterhin ist in der Anmeldenachricht 440 optional ein Autorisierungsparameter 442 angege-

ben. Der Autorisierungsparameter 442 umfasst beispielsweise eine grundsätzliche Systemkompatibilität des Energiespeichermoduls 40 oder der Werkzeugmaschine 20 mit dem Staubsauger 70. Der Autorisierungsparameter 442 kann beispielsweise eine Herstellerkennung oder dergleichen umfassen.

**[0113]** Die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 empfängt mit einer Funktion 416 die Anmeldenachricht 440. Die Funktion 416 ist für eine vorbestimmte Zeitspanne aktiv, beispielsweise 500 msec bis 1000 msec, weil in dieser Zeit die Anmeldeprozedur mit dem anmeldenden Energiespeichermodul 40 abgeschlossen sein muss. Mit einer Anmeldebestätigungsnachricht 445 bestätigt, die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 die Anmeldung des Energiespeichermoduls 40. Die Anmeldebestätigungsnachricht 445 wird in einem Schritt oder Sendevorgang 417 versendet. Die Anmeldebestätigungsnachricht 445 umfasst beispielsweise die Adressenkennung 446 des Energiespeichermoduls 40 als Absenderadresse. Optional können weitere Informationen 447 in der Anmeldebestätigungsnachricht 445 enthalten sein, beispielsweise ein Zugangsschlüssel, ein Passwort oder dergleichen. Die Informationen 447 können aber auch beispielsweise eine benötigte oder einzustellende Saugleistung des Saugaggregats 75 kennzeichnen oder dergleichen andere für den späteren Betrieb günstige Informationen.

**[0114]** Die Anmeldung des Energiespeichermoduls 40 bei der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 ist jedoch nur eine temporäre Anmeldung, die für einen aktuellen Betrieb notwendig ist. Dementsprechend ist vorteilhaft in der Anmeldenachricht 440 eine Temporärkennung 443 enthalten, so dass die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 sozusagen weiß, dass nur eine temporäre Anmeldung bzw. temporäre Steuerverbindung gewünscht ist.

**[0115]** An dieser Stelle wird auch ein Unterschied zur sozusagen dauerhaften Anmeldung beispielsweise des Kommunikationsmoduls 300 deutlich. Zur Anmeldung des Kommunikationsmoduls 300 ist nämlich eine umständlichere oder schwierigere Bedienhandlung des Bedieners N notwendig, nämlich beispielsweise ein längere Betätigung des Anmelde-Bedienelementes 106 als bei einer temporären Anmeldung. Bei einem Bereitschaftsmodus für eine dauerhafte Steuerverbindung oder Kommunikationsbeziehung gibt die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 beim Ausgabebefehl 414 ein gegenüber der Anmeldung für eine temporäre Steuerverbindung verschiedenes Signal zur Ausgabe an der Anzeigeeinrichtung 114, beispielsweise zu einem schnelleren Blinken der LEDs bzw. einem Blinken der LEDs mit kürzerer Frequenz. Schließlich gibt das Kommunikationsmodul 300 in einer mit der Anmeldenachricht 440 vergleichbaren Anmeldenachricht nicht die Temporär-Kennung 443 an, sondern eine Dauer-Kennung.

**[0116]** Wenn die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 bzw. der Energiespeicher 40 erfolgreich bei dem Staubsauger 70 oder der Extern-Kommunikationsvor-

richtung 100 angemeldet ist, gehen beide Komponenten in einen Zustand 418 "Verbunden". Auch das dauerhaft angemeldete Kommunikationsmodul 300 würde diesen Zustand einnehmen. Nachzutragen ist noch, dass die Funktion 431 vorteilhaft eine Zeitbegrenzung umfasst. Wenn nicht innerhalb einer vorbestimmten oder einstellbaren Zeit, beispielsweise 500 bis 1000 msec, nach Einschalten des Schaltelementes 24 und/oder nach Versenden der Anmeldenachricht 440 keine Anmeldebestätigungsnachricht 445 eintrifft, ist der Anmeldeversuch sozusagen gescheitert.

**[0117]** Ausgehend vom Zustand 418 "Verbunden" ist vorteilhaft eine Authentifizierungsprozedur und/oder eine Verschlüsselungsprozedur vorgesehen. Die nachfolgend etablierte Steuerverbindung S1 oder S2 soll nämlich vorteilhaft authentifiziert und/oder verschlüsselt vonstattengehen.

**[0118]** Beispielsweise sendet die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 mit einem Verschlüsselungsparameter 451. Wenn nämlich bereits eine frühere Verschlüsselung bzw. frühere Kommunikation zwischen der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 und einem der Energiespeichermodule 40A, 40B existiert hat, greift die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 auf bereits bestehende Parameter zurück. Beispielsweise sind in dem Speicher 118 der Extern-Kommunikationsvorrichtung die Adresskennung 446 sowie diesen zugeordnet der Verschlüsselungsparameter 451 von einer bereits früher existierenden Steuerverbindung zu dem Energiespeichermodul 40A, 40B gespeichert.

**[0119]** Exemplarisch ist erwähnt, dass auch andere Adresskennungen und zugeordnete Verschlüsselungsparameter in dem Speicher 118 gespeichert sein können, beispielsweise eine Adresskennung 446C der Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60C sowie ein Verschlüsselungsparameter 451C für eine Steuerverbindung zwischen der Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60C der Werkzeugmaschine 20B und der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100.

**[0120]** An dieser Stelle sei noch erwähnt, dass die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 dann, wenn keine Verschlüsselungsparameter für das jeweilige Energiespeichermodul 40 bekannt sind, anhand einer Nachricht 455 den Verschlüsselungsparameter 451 oder einen neuen, anderen Verschlüsselungsparameter 456 versendet, so dass eine verschlüsselte Kommunikation zwischen den Komponenten 100, 40 möglich ist und somit der Zustand 421 "verschlüsselte Verbindung" erreicht wird.

**[0121]** Optional steuert die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100, insbesondere deren Steuerungseinrichtung 116, die Anzeigeeinrichtung 114 an (Schritt 423A), so dass diese die vorhandene, verschlüsselte Verbindung signalisiert. Beispielsweise leuchtet dann die Anzeigeeinrichtung 114 dauerhaft.

**[0122]** Es ist auch möglich, dass bei einem Energiespeichermodul mehrere Adresskennungen und/oder Verschlüsselungsparameter gespeichert sind. So kann

beispielsweise bei dem Energiespeichermodul 40 bzw. der Steuerungsvorrichtung 46 vorgesehen sein, dass sie Adressdaten und Verschlüsselungsdaten eines weiteren, in der Zeichnung nicht dargestellten Staubsaugers gespeichert hat, nämlich beispielsweise eine Adresskennung 441B und einen Verschlüsselungsparameter 451B dieses weiteren Staubsaugers. Somit kann auch das Energiespeichermodul 40 bei Bedarf sozusagen auf einen anderen Staubsauger unmittelbar zugreifen.

**[0123]** Zurückkommend auf den Funktions-Kommunikationsablauf 400 verläuft die weitere Kommunikation dann beispielsweise wie folgt:

**[0124]** In einer Funktion 433 "Einschalten" sendet das Energiespeichermodul 40 in einem Sendevorgang 434 beispielsweise die Steuerungseinrichtung 46 beispielsweise einen Steuerbefehl 460, welcher eine Einschaltkennung 461 enthält. Zudem aktiviert die Steuerungseinrichtung 46 in einem Aktivierungsschritt 435 die Anzeigeeinrichtung 44 zur Anzeige der etablierten Steuerverbindung S1 oder S2. Beispielsweise leuchten die Leuchten 445 dann blau oder in einem anderen Muster als zur Anzeige eines Ladezustandes.

**[0125]** Nach Erhalt des Steuerbefehls 460 steuert die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 beispielsweise die Steuerungseinrichtung 86 an, so dass diese in einem Schritt 422 das Saugaggregat 75 einschaltet. Zudem steuert die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100, insbesondere deren Steuerungseinrichtung 116, die Anzeigeeinrichtung 114 an (Schritt 423), so dass diese das Einschalten des Saugaggregats 75 signalisiert. Beispielsweise leuchtet dann die Anzeigeeinrichtung 114 dauerhaft.

**[0126]** Wenn der Bediener N das Schaltelement 24 loslässt, wird beispielsweise der Stromfluss über den Antriebsmotor 22 beendet. Dies kann die Steuerungseinrichtung 46 erfassen, beispielsweise anhand eines entsprechenden Stromsensors 62. Auch die Versorgungsspannung oder Busspannung UB1 ist in diesem Fall niedriger oder kleiner. Weiterhin ist es möglich, dass das Energiespeichermodul 40 über die Datenschnittstellen oder Busschnittstellen 34, 54 eine Nachricht 753 "Motor ausgeschaltet" aktiv sendet. Eines oder mehrere dieser Auslöseereignisse, die durch den Bedienschritt 403 des Bedieners N ausgelöst werden, führen zu einer Funktion 436 "Ausschalten" des Energiespeichermoduls 40. Diese sendet dann in einem Sendevorgang 437 einen Steuerbefehl 462 zum Ausschalten des Saugaggregats 75, vorzugsweise nach einer vorbestimmten Nachlaufzeit für das Saugaggregat 75, wobei die Nachricht oder der Steuerbefehl 462 eine Ausschaltkennung 463 enthält. In der Ausschaltkennung 463 kann beispielsweise eine Nachlaufzeit für den Staubsauger 70 bzw. das Saugaggregat 75 angegeben sein.

**[0127]** Die Anfragenachricht 750 und die Nachricht 753 bilden Empfangsinformationen EM, die das Energiespeichermodul 40 an der Datenschnittstelle 54 empfängt, um in Abhängigkeit davon Sendesignale SII, nämlich beispielsweise die Anmeldenachricht 440 an der

Drahtlos-Kommunikationsstelle 60 auszugeben.

**[0128]** Die Antwortnachricht 445 ist zum Beispiel ein Empfangssignal ESI, anhand dessen das Energiespeichermodul 40 an der Datenschnittstelle 54 die Antwortnachricht 752 als eine Sendeinformation SM ausgibt.

**[0129]** In einer Funktion 427 "Ausschalten" steuert die Kommunikationsvorrichtung 100 direkt oder unter Ansteuerung der Steuerungseinrichtung 86 das Saugaggregat 75 zum Abschalten und die Anzeigeeinrichtung 114 zur Anzeige der beendeten Ansteuerung an. Beispielsweise gibt die Funktion 427 einen Ansteuerungsbefehl 425 an das Saugaggregat 75 direkt oder über die Steuerungseinrichtung 86, nämlich die Datenschnittstellen 83 und 108.

**[0130]** Wenn das Schaltelement 24 der Werkzeugmaschine 20 wieder betätigt wird, kann das Energiespeichermodul 40 weitere nachfolgende Steuerbefehle 460 und 462 senden, um das Saugaggregat 75 einzuschalten und auszuschalten. Vorteilhafterweise ist vorgesehen, dass nach einer vorbestimmten Zeit die jeweilige Steuer-  
verbindung zwischen Energiespeichermodul und Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 beendet ist, so dass beispielsweise die Extern-Kommunikationsvorrichtung in einen Zustand 428 (entsprechend dem Zustand 411) übergeht und zur Herstellung einer Steuerverbindung autorisierte Geräte sucht. Das Energiespeichermodul 40 hingegen geht in einen Zustand 439, nämlich einen Zustand "Schlafen", entsprechend dem Zustand 430. Wenn die Steuerverbindung vom Energiespeichermodul 40 zur Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 oder dem Staubsauger 70 beendet ist, gibt die Funktion 436 zweckmäßigerweise an der Anzeigeeinrichtung 44 diesen neuen Betriebszustand aus, beispielsweise indem die Anzeigeeinrichtung 44 anhand einer Ansteuerung in einem Deaktivierungsschritt 438 zur Signalisierung der beendeten Steuerverbindung angesteuert wird. Die Leuchten 45 leuchten dann beispielsweise nicht mehr blau, sondern grün und signalisieren den Ladezustand des Energiespeichers 42.

**[0131]** Weiterhin ist es möglich, dass die Werkzeugmaschine 20 eine Konfigurationsnachricht 754 über den Bus BU an das Energiespeichermodul 40 sendet. In der Konfigurationsnachricht 754 sind beispielsweise Konfigurationsdaten 755 zur Einstellung des Staubsaugers 70 angegeben, zum Beispiel eine notwendige Saugleistung des Saugaggregats 75, eine typische Partikelmenge in dem von der Werkzeugmaschine 20 erzeugten Staub etc. Das Energiespeichermodul 40 leitet diese Daten vorzugsweise über die Drahtlos-Kommunikations-schnittstelle 60 an die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 zur Konfiguration des Staubsaugers 70 weiter, zum Beispiel als Konfigurationsnachricht 465. Die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 leitet die Konfigurationsdaten 755 an die Steuerungseinrichtung 86 zur weiteren Verarbeitung, insbesondere geeigneten Ansteuerung des Saugaggregats 75 weiter, z.B. anhand eines Sendevorgangs 437'.

**[0132]** Bevorzugt ist es, wenn die Steuerungseinrich-

tung 86 und/oder die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 die Konfigurationsdaten 755 dauerhaft und der jeweiligen Werkzeugmaschine 20A und 20B zugeordnet speichern, beispielsweise im Speicher 88 und/oder 118.

**[0133]** Weiterhin vorteilhaft ist es, wenn ein Bediener die gespeicherte Konfiguration sozusagen übersteuern kann, beispielsweise durch eine Betätigung der Bedienelementanordnung 77. So kann beispielsweise an einem Schaltelement 78A eine Saugleistung des Saugaggregats 75 einstellbar sein.

**[0134]** Möglich ist es, dass von einem Bediener am Staubsauger direkt eingestellte Saugparameter, insbesondere am Schaltelement 78A oder sonstigen Bedienelementen der Bedienelementanordnung 77 eingestellte Sauparameter, von der Steuerungseinrichtung 86 und/oder der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 dauerhaft und der jeweiligen Werkzeugmaschine 20A und 20B zugeordnet gespeichert werden, beispielsweise im Speicher 88 und/oder 118, wenn der Staubsauger aktuell durch die jeweilige Werkzeugmaschine angesteuert wird, beispielsweise eine der Werkzeugmaschinen 20A oder 20B. Bei diesem Szenario ist es zwar möglich, jedoch nicht unbedingt notwendig, dass die Konfigurationsdaten 755 oder Saugparameter drahtlos von der Werkzeugmaschine 20A oder 20B gesendet werden.

**[0135]** Eine Herstellung einer Steuerverbindung kann aber auch sozusagen automatisch dann geschehen, wenn ein Energiespeichermodul 40 und eine Werkzeugmaschine 20 miteinander verbunden werden. Nachfolgend wird dies am Beispiel eines der Energiespeichermodule 40 erläutert. Es ist aber auch möglich, dass beispielsweise die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60C in dieser Art sozusagen automatisch eine jeweilige Steuerverbindung zum Staubsauger 70 oder der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 herstellt, wenn die Energieversorgung durch das Energiespeichermodul 40 sozusagen beginnt bzw. dieses an der Geräteschnittstelle 30 angeordnet wird.

**[0136]** So können beispielsweise das Energiespeichermodul 40 und/oder die Werkzeugmaschine 20 Kapazitätssensoren 66, 36 aufweisen, mit denen Kapazitäten C1 und C2 zwischen den Versorgungskontakten 32A, 32B bzw. 52A, 52B messbar sind. Die kapazitiven Verhältnisse ändern sich nämlich zwischen den Leitungen L1 und L2, also an den energiever sorgenden Kontakten oder den energiever sorgenden Leitungen dann, wenn ein jeweiliges Energiespeichermodul 40 an einer Werkzeugmaschine 20 befestigt ist. Die Sensoren 36, 66 sind mit den Steuerungseinrichtungen 26, 46 verbunden oder kommunizieren mit diesen. So kann also beispielsweise die Steuerungseinrichtung 46 dann, wenn der Sensor 66 erkennt, dass die Werkzeugmaschine 20 angeschlossen ist, also ein Betriebszustand erzielt ist, automatisch die Anmeldenachricht 440 senden.

**[0137]** Zur Erkennung eines Trennungszustands/oder eines Betriebszustandes zwischen einem Energiespei-

chermodul 40 und einer Werkzeugmaschine 20 und/oder einem Staubsauger kann mindestens eine, insbesondere ausschließlich, zur Überprüfung des Betriebszustands oder Trennungszustands vorgesehene Überprüfungs-  
nachricht an einer Datenschnittstelle, beispielsweise  
der die Busschnittstelle BU, vorgesehen sein. Beispiels-  
weise kann eine Art Ping-Nachricht dafür vorgesehen  
sein. Der Prozessor 27 und/oder ein speziell für den  
vorgenannten Zweck vorgesehener Prozessor 27A der  
Werkzeugmaschine 20 oder des Ladegeräts 220 können  
insbesondere zyklisch eine Überprüfungs-  
nachricht CK senden, anhand derer das Energiespeichermodul 40  
beispielsweise erkennt, dass es an die Werkzeugma-  
schine 20 oder das Ladegerät 220 angeschlossen ist  
oder keine Verbindung zu einem derartigen Gerät be-  
steht. Es ist möglich, dass zum Empfang der Überprü-  
fungsnachricht CK der Prozessor 47 oder ein speziell für  
diese Nachricht vorgesehener Prozessor 47A beim  
Energiespeichermodul 40 vorhanden ist. Der Prozessor  
47 und/oder 47A kann als Antwort auf die Überprüfungs-  
nachricht CK beispielsweise eine Antwortnachricht RP  
versenden.

**[0138]** Auch auf anderem Wege kann sensorisch er-  
fasst werden, ob ein Energiespeichermodul 40 und eine  
Werkzeugmaschine 20 in einem Trennungszustand oder  
einem miteinander verbundenen Betriebszustand sind,  
wenn nämlich die Geräteschnittstellen 30, 50 miteinan-  
der verbunden sind.

**[0139]** So kann beispielsweise ein Sensor 58 eine  
Betätigung des Betätigungselementes 57 der Fixierein-  
richtung 55 abtasten. Wenn ein Bediener das Betäti-  
gungselement 57 drückt, mithin also die Fixierung der  
Fixiereinrichtung 55 lösen will, wird dies als ein Übergang  
vom Betriebszustand in den Trennungszustand gewer-  
tet. Das Energiespeichermodul 40, insbesondere die  
Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60, kann in die-  
sem Fall beispielsweise die Steuerverbindung S1 oder  
S2 automatisch beenden. Dazu sendet die Drahtlos-  
Kommunikationsschnittstelle 60 beispielsweise einen  
entsprechenden Trennungsbefehl oder eine Trennungs-  
nachricht. Besonders bevorzugt ist es, wenn durch Betä-  
tigung des Betätigungselementes 57 auch der Staub-  
sauger 70 abgeschaltet werden kann, weil ja die Kom-  
ponenten 20 und 40 voneinander getrennt werden. Bei-  
spielsweise sendet die Steuerungseinrichtung 46 bei  
Betätigung des Betätigungselementes 57, was durch  
den Sensor 58 erfassbar ist, den Steuerbefehl 462.

**[0140]** Es ist aber auch möglich, dass beispielsweise  
einer oder mehrere Bewegungssensoren vorgesehen  
sind, nämlich beispielsweise ein Bewegungssensor 59  
beim Energiespeichermodul 40 und ein Bewegungssen-  
sor 59B bei der Werkzeugmaschine 20. Wenn die Bewe-  
gungssensoren 59, 59B gleichförmige Bewegungen sig-  
nalisieren, können die Steuerungseinrichtungen 46, 26  
dies miteinander kommunizieren und dadurch erkennen,  
dass der Energiespeicher 40 und die Werkzeugmaschi-  
ne 20 im Betriebszustand, d.h. im aneinander befestigten  
Zustand, sind.

**[0141]** Weiterhin ist es möglich, dass beispielsweise  
ein optischer Sensor 68 oder ein sonstiger Näherungs-  
sensor erfasst, wenn die Geräteschnittstelle 30 an der  
Geräteschnittstelle 50 befestigt ist. Der optische Sensor  
oder Näherungssensor 68 ist beispielhaft beim Energie-  
speichermodul 40A gemäß Figur 5 eingezeichnet, könn-  
te aber ohne weiteres auch an der Geräteschnittstelle 30  
der Werkzeugmaschine 20 vorgesehen sein (siehe Figur  
4).

**[0142]** Ähnlich wie die Näherungssensoren oder opti-  
schen Sensoren 68 (es können beispielsweise auch  
Ultraschall-Sensoren, magnetische Sensoren oder der-  
gleichen, vorgesehen sein), wird auch ein elektrischer  
Schalter 68, insbesondere ein Druckschalter oder Tast-  
schalter, dann betätigt, wenn die Steck-Formschlusskon-  
turen 51 und 31 in Eingriff miteinander sind, d.h., wenn  
die Geräteschnittstellen 30, 50 mechanisch miteinander  
verbunden sind. Auch der elektrische Schalter 69 kann  
somit den Betriebszustand vom Trennungszustand der  
Geräteschnittstellen 30, 50 unterscheiden und dazu füh-  
ren, dass die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60C  
oder das Energiespeichermodul 40, die Anmeldenach-  
richt 440 senden.

**[0143]** Es ist auch möglich, dass das Energiespeicher-  
modul 40 im Rahmen der Empfangsinformationen EM  
mindestens eine Statusinformation, insbesondere eine  
Fehlerinformation und/oder eine Schaltstellung eines  
Schalters, des elektrischen Geräts und/oder mindestens  
eine Identifizierungsinformation, zum Beispiel eine Se-  
rienummer, des elektrischen Geräts, empfängt. So  
kann beispielsweise das Energiespeichermodul 40 eine  
Fehlerinformation als eine Statusinformation 29C und  
eine Identifizierungsinformation 29D, zum Beispiel einen  
eindeutigen Identifizierer oder eine Seriennummer der  
Werkzeugmaschine 20, von der Werkzeugmaschine 20  
empfangen. Dabei ist es möglich, dass die Werkzeug-  
maschine 20 diese Empfangsinformationen EM spontan  
über die Datenschnittstelle 54 sendet, d. h. ohne vor-  
herige Abfrage durch das Energiespeichermodul 40 bei  
der Werkzeugmaschine 20, oder dass das Energiespei-  
chermodul 40 diese Empfangsinformationen EM bei der  
Werkzeugmaschine 20 abfragt. Die Fehlerinformation  
kann beispielsweise eine Überhitzung oder elektrische  
Überlastung der Werkzeugmaschine 20 repräsentieren.  
Die Identifizierungsinformation 29D kann auch eine Typ-  
kennung umfassen, sodass beispielsweise die Art der  
Werkzeugmaschine 20, insbesondere Schraubgerät,  
Sägemaschine oder dergleichen, anhand der Identifizie-  
rungsinformation 29D erkennbar ist.

**[0144]** Die vorgenannten Empfangsinformationen EM  
sind beispielsweise nicht sicherheitsrelevant oder ge-  
heim zu halten. Insbesondere dann ist es vorteilhaft,  
wenn das Energiespeichermodul 40 diese Empfangs-  
informationen EM im Rahmen einer Broadcast-Kommu-  
nikation oder Advertising-Kommunikation zyklisch oder  
periodische und/oder beim Übergang vom Trennungs-  
zustand in den Betriebszustand, d. h. beim Anschließen  
an die Werkzeugmaschine 20, insbesondere unver-



schlüsselt, versendet. Selbstverständlich kann auch eine verschlüsselte Kommunikation stattfinden, wenn beispielsweise Verschlüsselungsparameter zwischen dem Energiespeichermodul 40 und der Konfigurationsvorrichtung 500 oder einem sonstigen empfangenden Gerät bereits ausgetauscht sind. In allen vorgenannten Szenarien kann beispielsweise die Konfigurationsvorrichtung 500 die Identifizierungsinformation 29D und/oder die Statusinformation 29C von dem Energiespeichermodul 40 empfangen.

**[0145]** Der Staubsauger 70 kann wie erläutert eine oder mehrere Kommunikationsmodule 300 aufweisen. Die Anordnung mit mehreren Konfigurationsmodulen 300A, 300B und 300C ist optional, d.h. es könnte beispielsweise nur eines dieser Kommunikationsmodule vorgesehen sein oder gar keines. Dennoch würde der Staubsauger 70 funktionieren.

**[0146]** Die Kommunikationsmodule 300A können anhand ihrer Kommunikationsschnittstellen 311 dazu genutzt werden, eine Steuerverbindung aufrechtzuerhalten oder herzustellen. So kann beispielsweise eine Steuer-  
verbindung S6 von der Hand-Werkzeugmaschine 20B oder dem Energiespeichermodul 40B zum Staubsauger 70 bzw. der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 hergestellt werden, die zumindest teilweise durch die Kommunikationsmodule 300B und 300C hergestellt und/oder aufrechterhalten wird.

**[0147]** So kann beispielsweise die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60C der Werkzeugmaschine 20A oder die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 des Energiespeichermoduls 40B auf einem Abschnitt S61 zunächst mit dem Kommunikationsmodul 300 kommunizieren, beispielsweise um den Steuerbefehl 460 und/oder 462 zu senden, d.h. das Saugaggregat 75 einzuschalten und auszuschalten. Auf einem Kommunikationsabschnitt oder Verbindungsabschnitt S6.2 kommuniziert das Kommunikationsmodul 300 diese Information oder diesen Steuerbefehl zu dem Kommunikationsmodul 300B, welches seinerseits wiederum den empfangenen Steuerbefehl oder die empfangene Information auf einem Verbindungsabschnitt S63 an die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 oder den Staubsauger 70 weiterleitet. Da die Kommunikationsmodule 300B und 300C nur in kurzem Abstand zu den Systemkomponenten 20B / 40B einerseits und andererseits dem Staubsauger 70 bzw. der Kommunikationseinrichtung 100 angeordnet sind, sind die Verbindungsabschnitte S61 und S63 kurz. Dementsprechend kann die Sendeleistung der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 und der Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 / 60C besonders klein sein.

**[0148]** Insbesondere ist auf einem kurzen Übertragungsweg zwischen dem jeweiligen Kommunikationsmodul 300B und der Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60, 60C oder dem Kommunikationsmodul 300C und der Extern-Kommunikationseinrichtung 100 nicht nur die Sendeleistung besonders gering, sondern auch der Sicherheitsaspekt besonders günstig. Beispielsweise können die Empfangsreichweiten der Kommunika-

tionsmodule 300B und 300C derart kurz ausgestaltet sein, dass eine Störinformation eines Dritten oder ein störender Steuerbefehl gar nicht erst von den Kommunikationsmodulen 300B und 300C empfangen und weitergeleitet wird.

**[0149]** Selbstverständlich können die Kommunikationsmodule 300B und 300C auch vom Staubsauger 70 gesendete Informationen zu dem Energiespeichermodul 40B oder der Werkzeugmaschine 20B weiterleiten, d.h. sie können unidirektional entweder vom Staubsauger zur Werkzeugmaschine oder umgekehrt von der Werkzeugmaschine zum Staubsauger oder eben bidirektional arbeiten. Die Gateway-Funktion ist zweckmäßigerweise bidirektional. So kann der Staubsauger 70 beispielsweise über die Steuerverbindung S6, die in diesem Fall eine Meldeverbindung ist, beispielsweise einen Füllstand des Schmutzsammelraums 73 mitteilen, so dass gegebenenfalls die Werkzeugmaschine 20B ihren Betrieb einstellt, wenn eine Staubabfuhr nicht mehr möglich ist.

**[0150]** Ohne weiteres können auch die Kommunikationsmodule 300A und 300B eine Gateway-Funktion in Zusammenhang mit der Werkzeugmaschine 22A und dem Staubsauger 70 in dieser Weise realisieren.

**[0151]** Es ist nicht unbedingt notwendig, dass für die Realisierung der Gateway-Funktion zwei Kommunikationsmodule vorgesehen sind, von denen eines näher beim Staubsauger und das andere näher bei der Werkzeugmaschine oder deren Energiespeichermodul angeordnet ist. Beispielsweise ist es möglich, dass ein Kommunikationsmodul 300, beispielsweise das Kommunikationsmodul 300A, als Gateway zwischen der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 und dem Energiespeichermodul 40A dient.

**[0152]** Auch bei der Herstellung von Kommunikationsbeziehungen und insbesondere Steuerverbindungen können die Kommunikationsmodule 300 unterstützen. Weiterhin kann auf die nachfolgende Weise ein Kommunikationsmodul 300 auch für die steuernde oder kommunizierende Drahtlosverbindung mit der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 autorisiert werden.

**[0153]** Beispielsweise hat die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 eine Kommunikationsschnittstelle 109 nach einem zweiten Standard, der sich von der Kommunikationsschnittstelle 110 unterscheidet. Beispielsweise handelt es sich bei dem ersten Standard der Kommunikationsschnittstelle 110 um einen Bluetooth-WLAN oder dergleichen anderen Standard, während der zweite Standard der Kommunikationsschnittstelle 109 für eine Nahfeld-Kommunikation ausgerichtet ist, beispielsweise eine RFID-Kommunikationsschnittstelle ist oder eine NFC-Kommunikationsschnittstelle ist.

**[0154]** Auch weitere Komponenten des Systems 10 haben zweckmäßigerweise weitere Kommunikationsschnittstellen diese zweiten Standards. So ist beispielsweise bei dem Kommunikationsmodul 300 eine derartige Kommunikationsschnittstelle 318 vorhanden. Auch das Energiespeichermodul 40 kann eine derartige Kommu-

nikationsschnittstelle des zweiten Standards haben, nämlich eine Kommunikationsschnittstelle 67. Schließlich kann die Kommunikationsschnittstelle des zweiten Standards auch direkt am oder im Saugergehäuse 71 vorgesehen sein, insbesondere als eine Kommunikationsschnittstelle 84.

**[0155]** Die Kommunikationsschnittstellen des zweiten Standards, beispielsweise des Nahfeld-Kommunikationsstandards, dienen dazu, Kommunikationsparameter zu speichern und/oder zu übertragen, die für die Steuerverbindungen oder Meldeverbindung S1, S2 notwendig sind. Auch Steuerverbindungen S3 und S4 der Kommunikationsmodule 300A und 300B, mit denen diese den Staubsauger 70 ansteuern, beispielsweise das Saugaggregat 75 einschalten und ausschalten, können auf diesem Wege sozusagen autorisiert oder parametrierbar werden. Schließlich kann auf die Gateway-Funktion, d.h. die Steuerverbindung S6, anhand der Kommunikationsschnittstellen des zweiten Standards eingestellt werden.

**[0156]** Nachfolgend werden einige Varianten vorgestellt:

Beispielsweise sind bei der Kommunikationsschnittstelle 84 und/oder Kommunikationsschnittstelle 109 als Kommunikationsparameter 85 die Adresskennung 441 des Staubsaugers 70 und der Verschlüsselungsparameter 451 gespeichert, die zur Herstellung einer Steuerverbindung mit dem Staubsauger 70 oder der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 notwendig sind. Wenn eines der Kommunikationsmodule 300A, 300B oder 300C mit seiner Kommunikationsschnittstelle 318 in den Sendebereich der Kommunikationsschnittstelle 109 und/oder der Kommunikationsschnittstelle 84 gelangt, kann es die Kommunikationsparameter 85 auslesen. Auch die umgekehrte Vorgehensweise ist möglich, dass beispielsweise die Kommunikationsparameter des Kommunikationsmoduls 300 bei diesem gespeichert sind und durch eine oder beide der Kommunikationsschnittstellen 109, 84 auslesbar sind.

**[0157]** Auf diese Weise können aber auch die Drahtlos-Kommunikationsschnittstellen 60 oder 60C konfiguriert werden. So kann beispielsweise die Kommunikationsschnittstelle 37 der Werkzeugmaschine 20 die Kommunikationsparameter 85 auslesen, wenn sie in der Nähe der Kommunikationsschnittstelle 84 ist. Auch ein jeweiliges Energiespeichermodul 40 kann anhand seiner Kommunikationsschnittstelle 67 die Kommunikationsparameter 85 von der Kommunikationsschnittstelle 84 und/oder 109 auslesen bzw. von dieser empfangen.

**[0158]** Zur Herstellung einer Steuerverbindung des Kommunikationsmoduls 300 und/oder des Energiespeichermoduls 40B zur Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 kann auch beispielsweise eine Kommunikationsschnittstelle 909 in Gestalt beispielsweise eines NFC-Senders oder RFID-Senders realisiert werden. Die Kommunikationsschnittstelle 909 ist beispielsweise am Längsendbereich 17 des Saugschlauchs 15 angeordnet. Beispielsweise umfasst die Kommunikationsschnittstelle

909 Kommunikationsparameter für den ersten Standard, die von einer entsprechenden lesenden Kommunikationsschnittstelle 910 des Staubsaugers 70 oder 870 auslesbar ist. Bei der Kommunikationsschnittstelle 909 kann es sich beispielsweise um einen RFID-Tag, NFC-Tag oder dergleichen handeln. Bei der Kommunikationsschnittstelle 909 können auch weitere Parameter 911 gespeichert sein, zum Beispiel eine Schlauchgeometrie des Saugschlauchs 15, insbesondere dessen Länge und/oder Durchmesser etc., wobei diese weiteren Parameter 911 durch die Kommunikationsschnittstelle 910 auslesbar sind.

**[0159]** Es ist weiterhin möglich, dass eine oder mehrere der Kommunikationsschnittstellen des zweiten Standards sozusagen als Transfer-Kommunikationsparameter dienen. Beispielsweise kann das Kommunikationsmodul 300B die Kommunikationsparameter 85 direkt am Saugergehäuse 71 auslesen, nämlich an der Kommunikationsschnittstelle 84 und/oder 109, und diese dann zu der Werkzeugmaschine 20B und/oder dem Energiespeichermodul 40B übertragen. Das Kommunikationsmodul 300B ist in diesem Fall sozusagen ein Zwischenspeicher für die Kommunikationsparameter 85.

**[0160]** Eine weitere Möglichkeit, die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 bzw. den Staubsauger 70 in den Bereitschaftsmodus zur Herstellung einer Steuerverbindung zu schalten, wird beispielsweise durch einen Beschleunigungssensor oder Bewegungssensor 312 realisiert. Der Beschleunigungssensor 312 sendet Beschleunigungssignale an die Steuerungseinrichtung 336, welche anhand der Bewegungssignale oder Meldesignale des Beschleunigungssensors 312 eine typische Ansteckbewegung oder Montagebewegung des Saugschlauchs 15 an der Handwerkzeugmaschine 20A, 20B erkennt. Beispielsweise erkennt die Steuerungseinrichtung 336 anhand des Beschleunigungssensors 312 eine typische Steckbewegung, die eine Linearbewegung und/oder Rotationsbewegung darstellt, die eine vorbestimmte Länge hat, nämlich den Steckweg beim Anstecken des Saugschlauchs 15 an einen der Saugauslässe 39.

**[0161]** Weiterhin ist es möglich, dass anhand eines weiteren Bewegungssensors, der an Bord des Energiespeichermoduls oder der Werkzeugmaschine ist, ein Bewegungsmuster erkannt wird. So kann beispielsweise der Bewegungssensor 59 des Energiespeichermoduls 40 ein Bewegungsmuster erfassen und dieses über die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 an das Kommunikationsmodul 300 übertragen. Das Kommunikationsmodul 300 vergleicht das Bewegungsmuster des Bewegungssensors 59 mit einem Bewegungsmusters des Bewegungssensors oder Beschleunigungssensors 312. Sind beide Bewegungsmuster identisch, ist dies in Indiz dafür, dass der Saugschlauch 15 an der Werkzeugmaschine 20 befestigt ist oder befestigt wird, beispielsweise wenn die Bewegungsmuster gleich gerichtet, jedoch gegenläufig sind. Anhand dieser Information kann das Kommunikationsmodul 300 beispielsweise die

Steuerverbindung S1 oder S2 aufbauen. Die Erkennung des Bewegungsmusters des Beschleunigungssensors 312 und/oder 59 kann also beispielsweise die Herstellung einer jeweiligen Steuerverbindung S1 oder S2 und/oder die Pairing-Funktion auslösen, insbesondere das Senden der Anmeldenachricht 360.

**[0162]** Zur Konfiguration und/oder Steuerung kann auch ein außerhalb des Systems Werkzeugmaschine, Energiespeichermodule, Saugschlauch und Staubsauger stehendes Gerät zum Einsatz kommen, nämlich beispielsweise eine Konfigurationsvorrichtung 500. Die Konfigurationsvorrichtung 500 ist beispielsweise ein Computer, insbesondere ein Smartphone, eine Smartwatch, ein Tablet-Computer oder dergleichen. Die Konfigurationsvorrichtung 500 weist ein Gehäuse 501 auf, welche mobil und unabhängig vom Saugschlauch 15 und Staubsauger 70 ist. Das Gehäuse 501 ist weiterhin nicht Bestandteil einer der Werkzeugmaschinen 20 oder der Energiespeichermodule 40. Denkbar wäre aber, dass beispielsweise an dem Staubsauger 70 eine Modulaufnahme 96 vorhanden ist, in die die auch als Fernbedienung geeignete Konfigurationsvorrichtung 500 einsteckbar ist. Die Konfigurationsvorrichtung 500 weist eine Anzeigeeinrichtung 502 sowie Eingabemittel 503 zur Ausgabe von Informationen für den Bediener N sowie zur Eingabe von Befehlen. Die Eingabemittel 503 können Bestandteil der Anzeigeeinrichtung 502 sein, beispielsweise in der Art eines Touchpads.

**[0163]** Die Konfigurationseinrichtung 500 weist eine Steuerungseinrichtung 506 mit einem Prozessor 507 sowie einem Speicher 508 auf. Im Speicher 508 sind eines oder mehrere Programmmodule 509 gespeichert, deren Programmcode vom Prozessor 507 ausführbar ist. Weiterhin ist in dem Speicher 508 ein Konfigurationsmodul 510 gespeichert, welches zur Konfiguration der Steuerverbindungen S1 - S4 geeignet sein kann. Das Konfigurationsmodul 510 weist Programmcode auf, der vom Prozessor 507 ausführbar ist. Die Konfigurationsvorrichtung 500 kann in der Art der Kommunikationsmodule 300 den Staubsauger 70 direkt ansteuern. Dazu ist beispielsweise eine Kommunikationsschnittstelle 511 vorgesehen, insbesondere eine Bluetooth-Schnittstelle, WLAN-Schnittstelle oder dergleichen, die direkt mit der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 kommunizieren kann. Beispielsweise ist eine Eingabe an den Eingabemitteln 503 in der Art einer Betätigung eines der Anmelde-Bedienelemente 316 oder 106, möglich. Die Konfigurationsvorrichtung 500 führt dann beispielsweise Programmcode des Konfigurationsmodules 510 aus, um die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 in den Bereitschaftsmodus zu schalten, in welchem die Energiespeichermodule 40 oder die Werkzeugmaschine 20 zur Herstellung der Steuerverbindung autorisierbar sind.

**[0164]** Weiterhin weist die Konfigurationsvorrichtung 500 zweckmäßigerweise eine Konfigurationsschnittstelle 512 mit dem zweiten Standard auf, beispielsweise eine RFID-Schnittstelle. Somit kann die Konfigurationsvorrichtung 500 beispielsweise die Konfigurationsparame-

ter 85 auslesen und/oder senden.

**[0165]** An dieser Stelle sei noch nachgetragen, dass selbstverständlich die Werkzeugmaschinen 20 mit ihren Kommunikationsschnittstellen 37 des zweiten Standards und/oder die Energiespeichermodule 40 mit ihren Kommunikationsschnittstellen 67 unmittelbar in die Nähe des Saugergehäuses 71 und/oder der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 gebracht werden können, um die Kommunikationsparameter 85 auszulesen und/oder ihre Kommunikationsparameter dorthin zu senden.

**[0166]** An dieser Stelle sei noch nachgetragen, dass selbstverständlich die Werkzeugmaschinen 20 mit ihren Kommunikationsschnittstellen 37 des zweiten Standards und/oder die Energiespeichermodule 40 mit ihren Kommunikationsschnittstellen 67 unmittelbar in die Nähe des Saugergehäuses 71 und/oder der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 gebracht werden können, um die Kommunikationsparameter 85 auszulesen und/oder ihre Kommunikationsparameter dorthin zu senden. Somit bilden auch die Werkzeugmaschinen 20 und die Energiespeichermodule 40 ebenso wie der Staubsauger 70 Konfigurationsmodule mit einer jeweils einer Kommunikationsschnittstelle des ersten und des zweiten Kommunikationsstandards.

**[0167]** Weiterhin eignet sich die Konfigurationsvorrichtung 500 beispielsweise dazu, eine Software oder mindestens eine Programmmodul, Konfigurationsdaten oder dergleichen in eines der Energiespeichermodule 40 und/oder eine der Werkzeugmaschinen 20 zu laden. Die Drahtlos-Kommunikationsschnittstellen 60, 60C kommunizieren dabei vorzugsweise direkt mit der Kommunikationsschnittstelle 511 der Konfigurationsvorrichtung 500. Auf diesem Wege kann beispielsweise ein Programmmodul 49 zu einem Energiespeichermodule 40 oder ein Programmmodul 29 zu einer Werkzeugmaschine 20 übertragen werden. Weiterhin können so beispielsweise Konfigurationsdaten 29A, zum Beispiel Betriebsparameter und/oder Maschineneinstellungen (Maximaldrehzahlen, maximale Leistungen, Nutzungsdauer-Begrenzungen oder dergleichen), für die Werkzeugmaschine 20 übertragen werden. Ein Programmmodul 29 kann direkt beispielsweise über die Kommunikationsschnittstelle 60 zu der Werkzeugmaschine 20 oder indirekt über ein Energiespeichermodule 40, also dessen Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60, und über die miteinander kommunizierenden Datenschnittstellen 34, 54 vom Energiespeichermodule 40 weiter zur Werkzeugmaschine 20, insbesondere deren Steuerungseinrichtung 26 übertragen werden.

**[0168]** Selbstverständlich ist auch eine Gateway-Funktion einer Werkzeugmaschine zum Energiespeichermodule hin möglich, d.h. dass beispielsweise die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60C ein Programmmodul 49 für ein Energiespeichermodule 40 empfängt und über die Datenschnittstellen 34, 54 an das Energiespeichermodule 40 überträgt.

**[0169]** In umgekehrter Richtung können beispielsweise von dem Energiespeichermodule 40 Daten der Werk-

zeugmaschine 20 empfangen und an die Konfigurationsvorrichtung 500 übertragen werden, so zum Beispiel Protokolldaten 29B, insbesondere Daten eines Fehlerspeichers, einer Log-Datei oder dergleichen. In dem Fehlerspeicher können beispielsweise beim Betrieb der Werkzeugmaschine 20 aufgetretene Fehler, insbesondere Temperaturüberschreitungen oder dergleichen, enthalten sein. Die Log-Datei enthält beispielsweise Daten über die Nutzung der Werkzeugmaschine 20. Unter Nutzung des Energiespeichermoduls 40, das sozusagen als Gateway arbeitet, können beispielsweise Nutzungsdauer, Fehlersituationen oder dergleichen aus der Werkzeugmaschine 20 anhand der Konfigurationsvorrichtung 500 ausgelesen werden. Die Werkzeugmaschine 20 braucht keine eigene Funkschnittstelle oder sonstige Drahtlos-Schnittstelle.

**[0170]** Auf den Steuerverbindungen S1 - S6 können steuernde Informationen versendet werden, beispielsweise Schaltbefehle für das Saugaggregat 75, Staubklasse, Drehzahlstellung, Leistungsaufnahme, Anpressdruck und Partikelauflösung oder Staubaufkommen einer jeweiligen Werkzeugmaschine 20. Ferner ist eine Konfiguration des Staubsaugers 70 möglich, d.h. dass über eine oder mehrere der Steuerverbindungen S1 - S6 Konfigurationsdaten oder Meldedaten von der Werkzeugmaschine 20 und/oder der Energiespeichermodule 40 zum Staubsauger 70 übertragen werden, beispielsweise Nachlaufzeit nach Ausschalten des Saugaggregats, benötigte Leistung des Saugaggregats oder dergleichen.

**[0171]** Die Konfigurationsvorrichtung 500 könnte sich gemäß dem Funktions- und Kommunikationsablauf 400 temporär bei der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 anmelden. Bevorzugt ist jedoch eine dauerhafte Anmeldung in der Art der Kommunikationsmodule 300. Zur Autorisierung bzw. Anmeldung der Konfigurationsvorrichtung 500 beim Staubsauger 70 oder der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 ist beispielsweise das Anmelde-Bedienelement 106 lange zu drücken. Auf diesem Wege wird sichergestellt, dass nur ein autorisiertes und berechtigtes Gerät angemeldet ist.

**[0172]** Nachfolgend wird noch ein Priorisierungs- und Sicherungskonzept vorgestellt:

Zu einer vorrangigen Ansteuerung des Staubsaugers 70 sind die dauerhaft bei dem Staubsauger 70 zur Steuerung angemeldeten Komponenten des Systems 10 vorgesehen, z.B. die netzgebundene Werkzeugmaschine 20C und die Kommunikationsmodule 300 sowie die Konfigurationsvorrichtung 500. Wenn von einer dieser Komponenten ein Einschaltsignal oder Ausschaltsignal für das Saugaggregat 75 kommt, wird dies von dem Staubsauger 70, insbesondere dessen Steuerungseinrichtung 86, vorrangig vor einem entsprechenden Steuerbefehl der mit Energiespeichermodule 40 ausgestatteten Werkzeugmaschinen 20A und 20C behandelt.

**[0173]** Weiterhin ist eine Bedienung an einem der Bedienelemente der Bedienelementanordnung 77 vorrangig. Wenn also beispielsweise das Schaltelement 78

betätigt wird, ist jede andere Steuerverbindung nachrangig.

**[0174]** Bei den Fernbedienungen, also beispielsweise den Kommunikationsmodulen 300 oder der Konfigurationsvorrichtung 500, ist eine Eins-zu-eins-Beziehung zu dem Staubsauger 70 vorgesehen. Somit kann eine Fernbedienung nicht irrtümlich einen anderen Staubsauger ansteuern. Ebenfalls ist immer vorteilhaft, wenn immer nur eine Werkzeugmaschine mit Energiespeichermodule beim Staubsauger 70 autorisiert und kann diesen ansteuern. Sobald eine weitere oder andere Werkzeugmaschine autorisiert wird, wird die Autorisierung der vorher autorisierten Maschine gelöscht. Somit ist also immer nur eine der Steuerverbindungen S1 oder S2 beim konkreten Ausführungsbeispiel möglich.

**[0175]** Anstelle der Stromerfassung der Steckdose 79 oder in Ergänzung dazu könnte auch eine Druckluft-Erfassung vorgesehen sein. Somit kann beispielsweise ein mit Druckluft betriebenes Gerät, beispielsweise eine Schleifmaschine oder Poliermaschine, an den Staubsauger 70 angeschlossen werden. Wird diese eingeschaltet oder ausgeschaltet, läuft das Saugaggregat 75 oder wird wieder ausgeschaltet. Ein entsprechender Druckluftsensor ist in diesem Fall an der Anschlusseinrichtung vorhanden. Die Anschlusseinrichtung kann eine Durchfluss-Einrichtung sein, d.h. dass Druckluft einerseits in den Staubsauger 70 eingespeist und andererseits von der in der Zeichnung nicht dargestellten Druckluftmaschine sozusagen abgegriffen wird. Wird eine Druckluftmaschine oder Netzmaschine (Werkzeugmaschine 20C) eingeschaltet und ist mit dem Staubsauger 70 verbunden, hat dies höchste Priorität. Eine mittlere Priorität haben die Kommunikationsmodule 300 und die Konfigurationsvorrichtung 500 ebenso wie das Schaltelement 78.

**[0176]** Die niedrigste Priorität haben die Akkumaschinen bzw. mit Energiespeichermodule versehenen Werkzeugmaschinen 20A, 20C.

**[0177]** Zur Aufhebung einer Autorisierung bzw. zum Beenden einer Steuerverbindung S1 - S6 kann vorteilhaft vorgesehen sein, dass dies durch eine Beendigung der jeweiligen Energieversorgung ausgelöst wird. Wenn also beispielsweise ein Energiespeichermodule 40A, 40B von der der Werkzeugmaschine 20A, 20B getrennt wird, werden die Steuerverbindungen S1 oder S2 automatisch beendet. Auch beim Entfernen der Energieversorgung 310 des Konfigurationsmoduls 300 wird automatisch die Autorisierung bei dem Staubsauger 70 aufgehoben. Vorteilhaft ist es dabei, wenn das Energiespeichermodule 40 oder die Werkzeugmaschine 20 bei einer derartigen Trennung noch einen Schaltbefehl zum Ausschalten des Saugaggregats 75 sendet.

**[0178]** Eine Fernbedienung, beispielsweise das Kommunikationsmodule 300 oder die Konfigurationsvorrichtung 500, meldet sich zweckmäßigerweise mit einer neuen Identität bei der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 oder der Drahtlos-Schnittstelle 60 an, wenn die Energieversorgung beendet ist, beispielsweise die Ener-

gieversorgung 310 entfernt wurde. Somit kann beispielsweise eine neue Verschlüsselung eingerichtet werden. Wenn eine neue Identität vorhanden ist, d.h. beispielsweise eine neue Adresskennung vorhanden ist, sind beide Kommunikationspartner bereit, neue Verschlüsselungsparameter auszuhandeln. Wenn miteinander konkurrierende Drahtlos-Kommunikationsschnittstellen 60, 60C eine Steuerverbindung mit dem Staubsauger 70 oder der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 herstellen wollen, wird beispielsweise die jeweils erste sich anmeldende Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 akzeptiert. Wenn also beispielsweise das Schaltelement 24 der Werkzeugmaschine 20A vor dem Schaltelement 24 der Werkzeugmaschine 20C während des Bereitschaftsmodus der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 gedrückt wird, wird die Steuerverbindung S1 vorrangig hergestellt.

**[0179]** Weiterhin ist es vorteilhaft, dass bei konkurrierenden Maschinen diejenige die Steuerverbindung herstellen kann, welche näher bei der empfangenden Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 ist. Im Ausführungsbeispiel gemäß Figur 1 könnte beispielsweise dies das Energiespeichermodule 40A sein, welches die Steuerverbindung S1 herstellen will. Beispielsweise kann die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60 in die Anmeldenachricht 440 eine Signalstärkeninformation 448 mit der Signalstärke schreiben, mit der sie die Anmeldenachricht 440 sendet.

**[0180]** Anhand eines die Signalstärke messenden Sensors 111 kann die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 die Stärke des Signals, mit der die Anmeldenachricht 440 empfangen wird, messen und mit der Signalstärkeninformation 448 vergleichen. Daraus lässt sich die Steuerungseinrichtung 86 dann ein Wert für einen Abstand zwischen den Komponenten 40A und 100 ermitteln.

**[0181]** Die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle 60C oder das Energiespeichermodule 40B sind jedoch weiter von der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 entfernt, werden also nachrangig behandelt.

**[0182]** Es ist auch möglich, dass keine Signalstärkeninformation 448 in der Anmeldenachricht 440 enthalten ist. In dieser Situation kann der Sensor 111 die Signalstärke der Anmeldenachricht 440 beispielsweise mit einem Schwellwert vergleichen.

**[0183]** Weiterhin ist es möglich, dass der Sensor 111 beispielsweise die Signalstärken der Anmeldenachrichten 440 der Energiespeichermodule 40A und 40B direkt miteinander vergleicht und ausschließlich oder früher, d. h. mit einer kürzeren Antwortzeit, auf diejenige Anmeldenachricht 440 reagiert, die eine größere Signalstärke aufweist.

**[0184]** Eine Priorisierung von näher bei der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 angeordneten Kommunikationspartnern kann beispielsweise vorsehen, dass die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 unterschiedliche Antwortzeiten einstellt. Das ist in Figur 16 angedeutet. Beispielsweise ist eine Antwortzeit AS(t) in

Abhängigkeit von einer Signalstärke S, die der Sensor 111 misst, größer oder kleiner. So kann beispielsweise die Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 auf die Anmeldenachricht 440 des Energiespeichermodule 40A, welche eine größere Signalstärke aufweist, schneller reagieren und eine Antwortnachricht senden, beispielsweise die Anmeldebestätigungsnachricht 445, als auf eine entsprechende Anmeldenachricht 440 des Energiespeichermodule 40B.

**[0185]** Bevorzugt ist es, wenn die im Speicher 118 der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 gespeicherten Kommunikationsparameter, beispielsweise die Adresskennungen 446 und 446C und die zugeordneten Verschlüsselungsparameter 451, 451C, nach einem vorbestimmten Zeit und/oder nach vollständiger Trennung des von einer Energieversorgung gelöscht werden. Auch bei dem mobilen Gerät, nämlich beispielsweise dem Energiespeichermodule 40A, 40B, ist es vorteilhaft, wenn die Kommunikationsparameter aus dem Speicher 48 nach einem vorbestimmten Zeit und/oder nach dem Trennen einer Energieversorgung gelöscht werden.

**[0186]** Weiterhin ist es möglich, dass eine Autorisierung eines mobilen Geräts, nämlich einer Werkzeugmaschine 20 oder eines Energiespeichermodule 40, bei der die Extern-Kommunikationsvorrichtung gelöscht wird, d.h. dass die Steuerverbindungen S1, S2 als gelöscht gelten, wenn zwar die jeweilige Werkzeugmaschine 20, deren Energiespeichermodule 40 den Staubsauger 70 eingeschaltet hat, jedoch eine andere Funktion, beispielsweise das Schaltelement 78 oder die Netz-Werkzeugmaschine 20C den Staubsauger wieder ausgeschaltet hat.

**[0187]** Weiterhin ist es zweckmäßig, wenn die Kommunikationsparameter bei einem mobilen Gerät, welches eine Steuerverbindung aufbauen kann, in Zusammenhang mit einem Ladevorgang zurückgesetzt werden, wenn also beispielsweise das Energiespeichermodule 40 an das Ladegerät 220 angeschlossen wird, werden die Parameter 441, 451, gelöscht.

**[0188]** Durch eine entsprechende Betätigung des Anmelde-Bedienelements 316 des Kommunikationsmoduls 300, beispielsweise ein entsprechend langes Drücken, kann auch eine Drahtlos-Kommunikationsverbindung zwischen dem Kommunikationsmodul 300 und der Konfigurationsvorrichtung 500 hergestellt werden, z.B. für einen Software-Update oder dergleichen.

**[0189]** Ein in der Figur 15 dargestelltes System umfasst eine Werkzeugmaschine 20D, welche eine netzgebundene Werkzeugmaschine oder mit einem Energiespeichermodule 40D betreibbare Werkzeugmaschine ist. Das Energiespeichermodule 40D sowie ein weiteres Energiespeichermodule 840, welches zum Betrieb eines Staubsaugers 870 geeignet ist, entsprechen funktional beispielsweise dem Energiespeichermodule 40B. Auch die Bauform ist erkennbar aus der Zeichnung dieselbe.

**[0190]** Bei der Werkzeugmaschine 20D handelt es sich beispielsweise um ein Schleifgerät zum Schleifen eines Werkstücks W. Anhand des Saugschlauchs 15 und

des Anschlussstücks 17 ist die Werkzeugmaschine 20D an den Staubsauger 870 anschließbar, nämlich an einen Saugeinlass 872.

**[0191]** Der Staubsauger 870 ist ein stapelbarer und einer Stapelbox angeordneter Staubsauger. Beispielsweise hat er ein kastenförmiges Saugergehäuse 871, welches auf, unter oder in einen Stapel auf-, unter- oder ein stapelbar ist, der beispielsweise auch Behälter zur Aufbewahrung von Handwerkzeugen, Werkzeugmaschinen, z.B. der Werkzeugmaschine 20D und dergleichen umfasst. Auf die Verbindungskomponenten zur Bildung derartiger Stapel soll nicht näher eingegangen werden. Man erkennt beispielsweise an der Frontseite des Saugergehäuses 871 eine Mehrzahl von Koppellementen 801, beispielsweise Laschen, Riegel oder dergleichen, zur Koppelung mit einem aufgestapelten und/oder untergestapelten Behälter.

**[0192]** In Innenraum des Saugergehäuses 871, welches durch einen Deckel verschließbar ist, ist ein Saugaggregat 875 in der Art des Saugaggregats 75 angeordnet. Ferner befinden sich dort auch ein Filter 874 sowie ein Schmutzsammelraum 873, insbesondere in einem aus dem Saugergehäuse 871 herausnehmbaren Behälter. An der Außenseite oder im Innenraum des Saugergehäuses 871 ist eine Geräteschnittstelle 830 vorgesehen, die mit der Geräteschnittstelle 50 des Energiespeichermoduls 840 kompatibel ist, so dass der Staubsauger 870 mit dem Energiespeichermodul 840 betreibbar ist.

**[0193]** Das Energiespeichermodul 840 kann nun direkt mit dem Energiespeichermodul 40D kommunizieren. So kann die Werkzeugmaschine 20D über ihr Energiespeichermodul 40D das Energiespeichermodul 840D ansteuern, welches seinerseits wiederum den Staubsauger 870 zum Einschalten und/oder Ausschalten des Saugaggregats 875 ansteuert. Dabei erfolgt die Kommunikation über die bereits erläuterten Datenschnittstellen 34, 54 zwischen den jeweiligen ersten und zweiten Systemkomponenten, nämlich der Werkzeugmaschine 20D und dem Energiespeichermodul 40D sowie dem Staubsauger 870 und dem Energiespeichermodul 840. An dieser Stelle sei erwähnt, dass die Anmeldung anhand beispielsweise der Anmeldenachricht 440 auch bei dem System gemäß Figur 15 möglich ist. Es ist aber auch möglich, dass die Energiespeichermodule 40D und 840 bereits ein Kommunikationspaar darstellen, welches zur wechselseitigen Kommunikation autorisiert ist. Somit sind keinerlei Bedieneingriffe notwendig, um die Steuerverbindung zwischen dem Staubsauger und der Werkzeugmaschine herzustellen.

**[0194]** Es ist möglich, dass die Werkzeugmaschine 20 und/oder das Ladegerät 220 die Versorgungsspannung UB1 oder Versorgungsspannung UB2 periodisch oder zyklisch einschalten, sodass das Energiespeichermodul 40 erkennt, dass es mit der Werkzeugmaschine 20 bzw. dem Ladegerät 220 verbunden ist, insbesondere um im Falle der Verbindung mit der Werkzeugmaschine 20 auch dann, wenn diese abgeschaltet ist, eine entspre-

chende Steuerverbindung mit beispielsweise dem Staubsauger 60 aufrecht zu erhalten oder im Falle der Verbindung mit dem Ladegerät 220 eine derartige Steuerverbindung nicht herzustellen.

**[0195]** Eine bevorzugtes Konzept sieht vor, dass ein Energiespeichermodul 40 und/oder die Konfigurationsvorrichtung 500 und/oder mindestens ein Kommunikationsmodul 300 dann, wenn bereits eine Autorisierung bei einem Staubsauger 60 oder der Extern-Kommunikationsvorrichtung 100 besteht, zunächst eine Verbindung mit diesem sozusagen gespeicherten Staubsauger erneut aufgenommen wird. Eine Autorisierung ist in diesem Fall bereits vorhanden. In diesem Fall entfällt sozusagen die Anmeldenachricht 440 mit der Broadcast-Senderkennung 44x, d.h. eine Anmeldenachricht, die an mehrere grundsätzlich empfangsbereite Staubsauger, nicht nur den Staubsauger 70, gerichtet ist. Vorteilhaft enthält eine Anmeldenachricht 440 in diesem Fall zweckmäßigerweise eine Adresskennung des Staubsaugers 70.

## Patentansprüche

1. Elektrisches Gerät als eine erste oder zweite Systemkomponente (11, 12) für ein System, welches als eine erste Systemkomponente (11) eine Werkzeugmaschine (20) und als eine zweite Systemkomponente (12) ein elektrisches Energiespeichermodul (40) zur Bereitstellung elektrischer Energie für die erste Systemkomponente (11) umfasst, wobei die Systemkomponenten (11, 12) zueinander passende Geräteschnittstellen zur lösbaren Befestigung aneinander und zur Übertragung von elektrischer Energie von dem Energiespeichermodul (40) zu der Werkzeugmaschine (20) aufweisen, wobei das elektrische Gerät eine Kommunikationsschnittstelle für eine drahtlose Steuerverbindung (S1, S2) zu oder von einem Staubsauger (70, 870) zum Ansteuern des Staubsaugers (70, 870) aufweist, der zur Absaugung von durch die Werkzeugmaschine (20) erzeugten Staubs vorgesehen ist und ein von den Systemkomponenten (11, 12) separater Staubsauger (70, 870) ist, und wobei die Geräteschnittstellen in einem Trennungszustand elektrisch und/oder mechanisch voneinander getrennt sind und in einem Betriebszustand elektrisch und/oder mechanisch miteinander verbunden sind, wobei das elektrische Gerät bei einem Übergang von dem Trennungszustand in den Betriebszustand zum Senden oder Empfangen mindestens einer Anmeldenachricht (440) zum Aufbau der Steuerverbindung (S1, S2) und/oder bei einem Übergang von dem Betriebszustand in den Trennungszustand zum Beenden der Steuerverbindung (S1, S2) und/oder zum Senden eines Abschaltsignals für ein Saugaggregat (75) des Staubsaugers (70, 870) ausgestaltet ist, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Geräteschnittstelle eine Datenschnittstelle, insbesondere eine Busschnitt-

stelle, umfasst und dass das elektrische Gerät zur Erkennung des Betriebszustands und/oder Trennungszustands anhand eines Datenverkehrs über die Datenschnittstelle ausgestaltet ist.

2. Elektrisches Gerät nach Anspruch 1, **dadurch gekennzeichnet, dass** es mindestens einen Sensor zur Erfassung des Betriebszustands und/oder des Trennungszustands der Geräteschnittstelle aufweist.
3. Elektrisches Gerät nach Anspruch 2, **dadurch gekennzeichnet, dass** der mindestens eine Sensor einen Sensor zur Erfassung mindestens einer elektrischen Größe, insbesondere einer elektrischen Kapazität, der jeweils anderen Systemkomponente (11, 12) umfasst oder dadurch gebildet ist und/oder dass der mindestens eine Sensor einen Abstandsensor zur Erfassung eines Abstands der Systemkomponenten (11, 12) voneinander und/oder einen Bewegungssensor zur Erfassung einer Relativbewegung der Systemkomponenten (11, 12) zueinander und/oder einen optischen Sensor zur Erfassung der jeweils anderen Systemkomponente (11, 12) umfasst oder dadurch gebildet ist.
4. Elektrisches Gerät nach Anspruch 2 oder 3, **dadurch gekennzeichnet, dass** der mindestens eine Sensor einen durch eine Befestigung der Systemkomponenten (11, 12) aneinander betätigbaren elektrischen Schalter, insbesondere eine Druckschalter oder Tastschalter, umfasst.
5. Elektrisches Gerät nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, dass** es ein mechanisches Betätigungselement, insbesondere einen Drucktaster, zur Betätigung einer Fixiereinrichtung, insbesondere einer Verriegelungseinrichtung, zur Fixierung der Systemkomponenten (11, 12) aneinander aufweist, wobei vorteilhaft vorgesehen ist, dass es mindestens einen Sensor zur Erfassung eines Betätigungszustandes des Betätigungselements aufweist, wobei das elektrische Gerät eine Betätigung des Betätigungselements in Richtung eines LöSENS der Fixiereinrichtung als einen Übergang von dem Betriebszustand in den Trennungszustand wertet.
6. Elektrisches Gerät nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, dass** die eine Geräteschnittstelle Steck-Formschlusskonturen (51) zum Anstecken an Steck-Gegen-Formschlusskonturen der anderen Geräteschnittstelle entlang einer Steckachse sowie elektrische Kontakte zur Kontaktierung mit elektrischen Gegenkontakten der anderen Geräteschnittstelle zu einer elektrischen Verbindung der Systemkomponenten (11, 12) aufweist, die bei einer Steckmontage der Steck-

Formschlusskonturen (51) und der Steck-Gegen-Formschlusskonturen in elektrischen Kontakt miteinander gelangen.

7. Elektrisches Gerät nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, dass** das Energiespeichermodule (40) ein Modulgehäuse (41) und einen in dem Modulgehäuse (41) aufgenommenen Energiespeicher, insbesondere eine Anordnung mit mindestens einer wiederaufladbaren elektrischen Speicherzelle (43), zur Bereitstellung elektrischer Energie zur Energieversorgung der Werkzeugmaschine (20) oder des Staubsauger (70, 870) vorgesehenen Versorgungskontakten (52) aufweist.
8. Elektrisches Gerät nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, dass** zur Erkennung des Betriebszustands und/oder Trennungszustands mindestens eine, insbesondere ausschließlich, zur Überprüfung des Betriebszustands oder Trennungszustands vorgesehene Überprüfungsnachricht umfasst.
9. Elektrisches Gerät nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, dass** es beim Aufbau der Steuerverbindung (S1, S2) zu einer Authentifizierung ausgestaltet ist.
10. Elektrisches Gerät nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, dass** die Kommunikationsschnittstelle zu einer verschlüsselten Kommunikation über die Steuerverbindung (S1, S2) ausgestaltet ist.
11. Elektrisches Gerät nach einem der vorhergehenden Ansprüche, **dadurch gekennzeichnet, dass** es die zweite Systemkomponente (12) und somit ein elektrisches Energiespeichermodule (40) bildet und zum Empfangen mindestens einer Empfangsinformation (EM) von der ersten Systemkomponente (11) im Zusammenhang mit einem Übergang von dem Trennungszustand in den Betriebszustand ausgestaltet ist, und dass es zum, insbesondere unverschlüsselten, Versenden der mindestens einen Empfangsinformation (EM) über seine Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle (60) ausgestaltet ist, wobei vorteilhaft vorgesehen ist, dass es zum Senden der mindestens einen Empfangsinformation (EM) als Broadcast-Information oder Advertising-Information über die Drahtlos-Kommunikationsschnittstelle (60) ausgestaltet ist.
12. System (10) umfassend ein elektrisches Gerät einem der vorhergehenden Ansprüche und die jeweils andere Systemkomponente (11, 12), sodass eine Systemkombination aus Energiespeichermodule (40) und Werkzeugmaschine (20) gebildet ist, wobei

vorteilhaft vorgesehen ist, dass es die über die Steuerverbindung (S1, S2) ansteuernde Werkzeugmaschine (20) oder den über die Steuerverbindung (S1, S2) ansteuernden Staubsauger (70, 870) umfasst.

13. Verfahren für ein System mit einem elektrischen Gerät, welches als eine erste Systemkomponente (11) eine Werkzeugmaschine (20) und als eine zweite Systemkomponente (12) ein elektrisches Energiespeichermodul (40) zur Bereitstellung elektrischer Energie für die erste Systemkomponente (11) umfasst, wobei die Systemkomponenten (11, 12) zueinander passende Geräteschnittstellen zur lösbaren Befestigung aneinander und zur Übertragung von elektrischer Energie von dem Energiespeichermodul (40) zu der Werkzeugmaschine (20) aufweisen, wobei das elektrische Gerät eine Kommunikationsschnittstelle für eine drahtlose Steuerverbindung (S1, S2) zu oder von einem Staubsauger (70, 870) zum Ansteuern des Staubsaugers (70, 870) aufweist, der zur Absaugung von durch die Werkzeugmaschine (20) erzeugten Staub vorgesehen ist und ein von den Systemkomponenten (11, 12) separater Staubsauger (70, 870) ist, und wobei die Geräteschnittstellen in einem Trennungszustand elektrisch und/oder mechanisch voneinander getrennt sind und in einem Betriebszustand elektrisch und/oder mechanisch miteinander verbunden sind, wobei das Verfahren umfasst:

- Senden oder Empfangen mindestens einer Anmeldenachricht (440) zum Aufbau der Steuerverbindung (S1, S2) durch das elektrische Gerät bei einem Übergang von dem Trennungszustand in den Betriebszustand und/oder
- bei einem Übergang von dem Betriebszustand in den Trennungszustand Beenden der Steuerverbindung (S1, S2) und/oder Senden eines Abschaltsignals für ein Saugaggregat (75) des Staubsaugers (70, 870) durch das elektrische Gerät, wobei die Geräteschnittstelle eine Datenschnittstelle, insbesondere eine Busschnittstelle, umfasst und das elektrische Gerät den Betriebszustand und/oder den Trennungszustand anhand eines Datenverkehrs über die Datenschnittstelle erkennt.

## Claims

1. Electric apparatus as a first or second system component (11, 12) for a system comprising as a first system component (11) a machine tool (20) and as a second system component (12) an electric energy storage module (40) for providing electric energy for the first system component (11), wherein the system components (11, 12) have matching apparatus inter-

faces for releasable mutual attachment and for transmitting electric energy from the energy storage module (40) to the machine tool (20), wherein the electric apparatus has a communication interface for a wireless control connection (S1, S2) to or from a vacuum cleaner (70, 870) to activate the vacuum cleaner (70, 870), which is provided for extracting dust generated by the machine tool (20) and is a separate vacuum cleaner (70, 870), and wherein the apparatus interfaces are electrically and/or mechanically disconnected from each other in a disconnection state and electrically and/or mechanically connected to each other in an operating state, wherein the electric apparatus is, at a transition from the disconnection state to the operating state, equipped for sending or receiving at least one log-in message (440) for building up the control connection (S1, S2) and/or, at a transition from the operating state to the disconnection state, equipped for terminating the control connection (S1, S2) and/or for sending a disabling signal for a suction unit (75) of the vacuum cleaner (70, 870), **characterised in that** the apparatus interface comprises a data interface, in particular a bus interface, and **in that** the electric apparatus is equipped for the identification of the operating state and/or the disconnection state using a data traffic via the data interface.

2. Electric apparatus according to claim 1, **characterised in that** it has at least one sensor for detecting the operating state and/or the disconnection state of the apparatus interface.
3. Electric apparatus according to claim 2, **characterised in that** the least one sensor comprises or is represented by a sensor for the detection of at least one electric variable, in particular an electric capacitance, of the respectively other system component (11, 12), and/or **in that** the least one sensor comprises or is represented by a distance sensor for the detection of a mutual distance of the system components (11, 12) and/or a motion sensor for the detection of a movement of the system components (11, 12) relative to each other and/or an optical sensor for the detection of the respectively other system component (11, 12).
4. Electric apparatus according to claim 2 or 3, **characterised in that** the least one sensor comprises an electric switch, in particular a pressure switch or pushbutton, which can be actuated by attaching the system components (11, 12) to each other.
5. Electric apparatus according to any of the preceding claims, **characterised in that** it has a mechanical actuating element, in particular a pushbutton, for actuating a fixing device, in particular a locking device, for fixing the system components (11, 12) to



each other, wherein it is advantageously provided that it has at least one sensor for the detection of an actuation state of the actuating element, wherein the electric apparatus rates an actuation of the actuating element towards a release of the fixing device as a transition from the operating state to the disconnection state.

6. Electric apparatus according to any of the preceding claims, **characterised in that** the one apparatus interface has plug-in positive-locking contours (51) for affixing to mating plug-in positive-locking contours of the other apparatus interface along a plug-in axis and electric contacts for contacting mating contacts of the other apparatus interface for an electric connection of the system components (11, 12), which come into contact with each other at a plugging-together of the plug-in positive-locking contours (51) and the mating plug-in positive-locking contours. 5 10
7. Electric apparatus according to any of the preceding claims, **characterised in that** the energy storage module (40) has a module housing (41) and an energy store accommodated in the module housing (41), in particular an assembly with at least one rechargeable electric storage cell, for the provision of electric energy for the energy supply of supply contacts (52) provided on the machine tool (20) or the vacuum cleaner (70, 870). 25 30
8. Electric apparatus according to any of the preceding claims, **characterised in that** it comprises at least one checking message, in particular exclusively provided for checking the operating state or the disconnection state for the identification of the operating state and/or the disconnection state. 35
9. Electric apparatus according to any of the preceding claims, **characterised in that** it is equipped for an authentication when building up the control connection (S1, S2). 40
10. Electric apparatus according to any of the preceding claims, **characterised in that** the communication interface is equipped for an encrypted communication via the control connection (S1, S2). 45
11. Electric apparatus according to any of the preceding claims, **characterised in that** it forms the second system component (12) and thus an electric energy storage module (40) and is equipped for the reception of at least one reception information (EM) from the first system component (11) in connection with a transition from the disconnection state to the operating state, and **in that** it is equipped for the in particular encrypted sending of the at least one reception information (EM) as broadcast information or adver-

tising information via the wireless communication interface (60).

12. System (10) comprising an electric apparatus according to any of the preceding claims and the respectively other system component (11, 12), so that a system combination of energy storage module (40) and machine tool (20) is formed, wherein it is advantageously provided that it comprises the machine tool (20) activated via the control connection (S1, S2) or the vacuum cleaner (70, 870) activated via the control connection (S1, S2). 50
13. Method for a system with an electric apparatus comprising as a first system component (11) a machine tool (20) and as a second system component (12) an electric energy storage module (40) for providing electric energy for the first system component (11), wherein the system component (11, 12) have matching apparatus interfaces for releasable mutual attachment and for transmitting electric energy from the energy storage module (40) to the machine tool (20), wherein the electric apparatus has a communication interface for a wireless control connection (S1, S2) to or from a vacuum cleaner (70, 870) to activate the vacuum cleaner (70, 870), which is provided for extracting dust generated by the machine tool (20) and is a separate vacuum cleaner (70, 870), and wherein the apparatus interfaces are electrically and/or mechanically disconnected from each other in a disconnection state and electrically and/or mechanically connected to each other in an operating state, wherein the method comprises:
  - sending or receiving, at a transition from the disconnection state to the operating state, at least one log-in message (440) for building up the control connection (S1, S2) by the electric apparatus and/or,
  - at a transition from the operating state to the disconnection state, by terminating the control connection (S1, S2) and/or sending a disabling signal for a suction unit (75) of the vacuum cleaner (70, 870) by the electric apparatus, wherein the apparatus interface comprises a data interface, in particular a bus interface, and wherein the electric apparatus identifies the operating state and/or the disconnection state using a data traffic via the data interface.

## Revendications

1. Appareil électrique en tant que premier ou deuxième composant de système (11, 12) pour un système, lequel comporte en tant que premier composant de système (11) une machine-outil (20) et en tant que deuxième composant de système (12) un module

accumulateur d'énergie (40) électrique pour la fourniture d'énergie électrique pour le premier composant de système (11), dans lequel les composants de système (11, 12) présentent des interfaces d'appareil adaptées les unes aux autres à fixer de manière détachable les unes sur les autres et pour la transmission d'énergie électrique du module accumulateur d'énergie (40) à la machine-outil (20), dans lequel l'appareil électrique présente une interface de communication pour une liaison de commande (S1, S2) sans fil vers ou à partir d'un aspirateur (70, 870) pour la commande de l'aspirateur (70, 870), qui est prévu pour l'aspiration de poussière produite par la machine-outil (20) et est un aspirateur (70, 870) séparé des composants de système (11, 12), et dans lequel les interfaces d'appareil dans un état de séparation sont séparées les unes des autres électriquement et/ou mécaniquement et dans un état de fonctionnement sont reliées les unes aux autres électriquement et/ou mécaniquement, dans lequel l'appareil électrique est conçu lors d'un passage de l'état de séparation dans l'état de fonctionnement pour envoyer ou recevoir au moins une déclaration de connexion (440) pour l'établissement de la liaison de commande (S1, S2) et/ou lors d'un passage de l'état de fonctionnement dans l'état de séparation pour interrompre la liaison de commande (S1, S2) et/ou pour envoyer un signal de désactivation pour un groupe d'aspiration (75) de l'aspirateur (70, 870), **caractérisé en ce que** l'interface d'appareil comprend une interface de données, en particulier une interface de bus et ce l'appareil électrique est conçu pour l'identification de l'état de fonctionnement et/ou l'état de séparation sur la base d'un trafic de données par l'intermédiaire de l'interface de données.

2. Appareil électrique selon la revendication 1, **caractérisé en ce qu'il** présente au moins un capteur pour la détection de l'état de fonctionnement et/ou de l'état de séparation de l'interface d'appareil.
3. Appareil électrique selon la revendication 2, **caractérisé en ce que** l'au moins un capteur comprend un capteur pour la détection d'au moins une grandeur électrique, en particulier d'une capacité électrique, de l'autre composant de système (11, 12) respectif ou est formé de cette manière et/ou que l'au moins un capteur comprend un capteur de distance pour la détection d'une distance des composants de système (11, 12) l'un par rapport à l'autre et/ou un capteur de mouvement pour la détection d'un mouvement relatif des composants de système (11, 12) l'un par rapport à l'autre et/ou un capteur optique pour la détection de l'autre composant de système (11, 12) respectif ou est formé de cette façon.
4. Appareil électrique selon la revendication 2 ou 3,

**caractérisé en ce que** l'au moins un capteur comprend un commutateur électrique pouvant être actionné par une fixation des composants de système (11, 12) l'un sur l'autre, en particulier un interrupteur à pression ou interrupteur à poussoir.

5. Appareil électrique selon l'une quelconque des revendications précédentes, **caractérisé en ce qu'il** présente un élément d'actionnement mécanique, en particulier un interrupteur à pression, pour l'actionnement d'un dispositif de fixation, en particulier d'un dispositif de verrouillage, pour la fixation des composants de système (11, 12) l'un sur l'autre, dans lequel il est prévu de manière avantageuse qu'il présente au moins un capteur pour la détection d'un état d'actionnement de l'élément d'actionnement, dans lequel l'appareil électrique évalue un actionnement de l'élément d'actionnement en direction d'un détachement du dispositif de fixation comme un passage de l'état de fonctionnement dans l'état de séparation.
6. Appareil électrique selon l'une quelconque des revendications précédentes, **caractérisé en ce que** l'une des interfaces d'appareil présente des contours de complémentarité de formes enfichables (51) à enficher sur des contours de complémentarité de formes complémentaires enfichables de l'autre interface d'appareil le long d'un axe d'enfichage ainsi que des contacts électriques pour la mise en contact avec des contacts complémentaires électriques de l'autre interface d'appareil pour une liaison électrique des composants de système (11, 12), qui parviennent en contact électrique l'un avec l'autre lors d'un montage par enfichage des contours de complémentarité de formes enfichables (51) et des contours de complémentarité de formes complémentaires enfichables.
7. Appareil électrique selon l'une quelconque des revendications précédentes, **caractérisé en ce que** le module accumulateur d'énergie (40) présente un boîtier de module (41) et un accumulateur d'énergie reçu dans le boîtier de module (41), en particulier un ensemble avec au moins une cellule accumulatrice électrique (43) rechargeable, des contacts d'alimentation (52) prévus pour la fourniture d'énergie électrique pour l'alimentation en énergie de la machine-outil (20) ou de l'aspirateur (70, 870).
8. Appareil électrique selon l'une quelconque des revendications précédentes, **caractérisé en ce qu'il** comprend au moins une déclaration de contrôle prévue pour l'identification de l'état de fonctionnement et/ou l'état de séparation en particulier exclusivement, pour le contrôle de l'état de fonctionnement ou l'état de séparation.
9. Appareil électrique selon l'une quelconque des re-

vendications précédentes, **caractérisé en ce qu'il** est conçu lors de l'établissement de la liaison de commande (S1, S2) pour une authentification.

10. Appareil électrique selon l'une quelconque des revendications précédentes, **caractérisé en ce que** l'interface de communication est conçue pour une communication chiffrée par l'intermédiaire de la liaison de commande (S1, S2). 5
11. Appareil électrique selon l'une quelconque des revendications précédentes, **caractérisé en ce qu'il** forme le deuxième composant de système (12) et par conséquent un module accumulateur d'énergie (40) électrique et est conçu pour recevoir au moins une information de réception (EM) du premier composant de système (11) en relation avec un passage de l'état de séparation dans l'état de fonctionnement, et en outre est conçu pour l'envoi, en particulier chiffré, de l'au moins une information de réception (EM) par l'intermédiaire de son interface de communication (60) sans fil, dans lequel il est prévu de manière avantageuse qu'il soit conçu pour l'envoi de l'au moins une information de réception (EM) en tant qu'information de diffusion ou information de publicité par l'intermédiaire de l'interface de communication (60) sans fil. 10 15 20 25
12. Système (10) comprenant un appareil électrique l'une quelconque des revendications précédentes et l'autre composant de système (11, 12) respectif, de sorte qu'une combinaison de système composée du module accumulateur d'énergie (40) et de la machine-outil (20) est formée, dans lequel il est prévu de manière avantageuse qu'il comporte la machine-outil (20) commandant par l'intermédiaire de la liaison de commande (S1, S2) ou l'aspirateur (70, 870) commandant par l'intermédiaire de la liaison de commande (S1, S2). 30 35 40
13. Procédé pour un système avec un appareil électrique, lequel comporte en tant que premier composant de système (11) une machine-outil (20) et en tant que deuxième composant de système (12) un module accumulateur d'énergie (40) électrique pour la fourniture d'énergie électrique pour le premier composant de système (11), dans lequel les composants de système (11, 12) présentent des interfaces d'appareil adaptées les unes aux autres à fixer de manière détachable les unes sur les autres et pour la transmission d'énergie électrique du module accumulateur d'énergie (40) à la machine-outil (20), dans lequel l'appareil électrique présente une interface de communication pour une liaison de commande (S1, S2) sans fil vers ou à partir d'un aspirateur (70, 870) pour la commande de l'aspirateur (70, 870), qui est prévu pour l'aspiration de poussière produite par la machine-outil (20) et est un aspirateur (70, 870) 45 50 55

séparé des composants de système (11, 12), et dans lequel les interfaces d'appareil dans un état de séparation sont séparées les unes des autres électriquement et/ou mécaniquement et dans un état de fonctionnement sont reliées les unes aux autres électriquement et/ou mécaniquement, le procédé comprenant:

- l'envoi ou la réception d'au moins une déclaration de connexion (440) pour l'établissement de la liaison de commande (S1, S2) par l'appareil électrique lors d'un passage de l'état de séparation dans l'état de fonctionnement et/ou
- lors d'un passage de l'état de fonctionnement dans l'état de séparation l'interruption de la liaison de commande (S1, S2) et/ou l'envoi d'un signal de désactivation pour un groupe d'aspiration (75) de l'aspirateur (70, 870) par l'appareil électrique, l'interface d'appareil comprenant une interface de données, en particulier une interface de bus et

l'appareil électrique identifiant l'état de fonctionnement et/ou l'état de séparation sur la base d'un trafic de données par l'intermédiaire de l'interface de données.

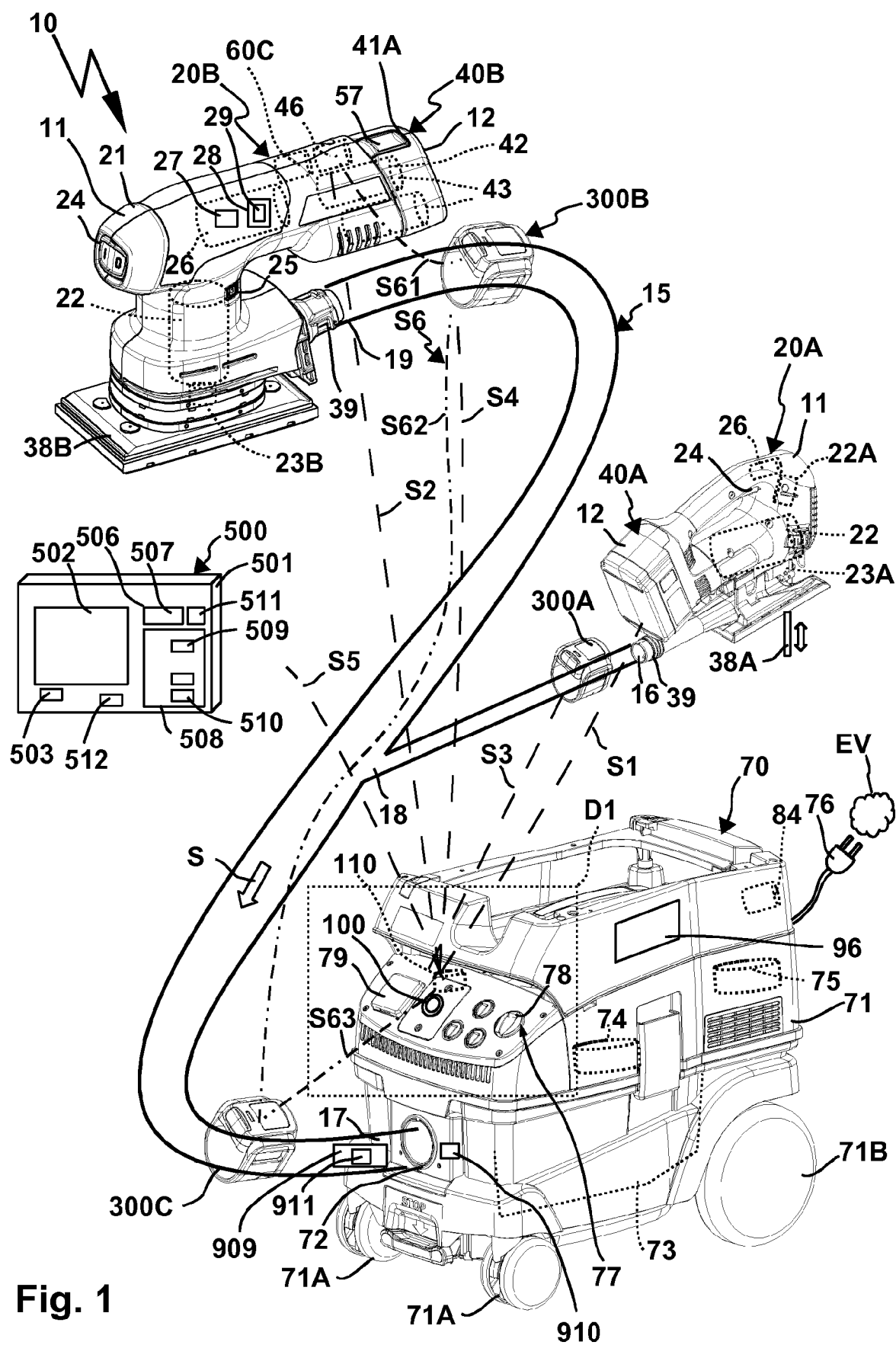


Fig. 1

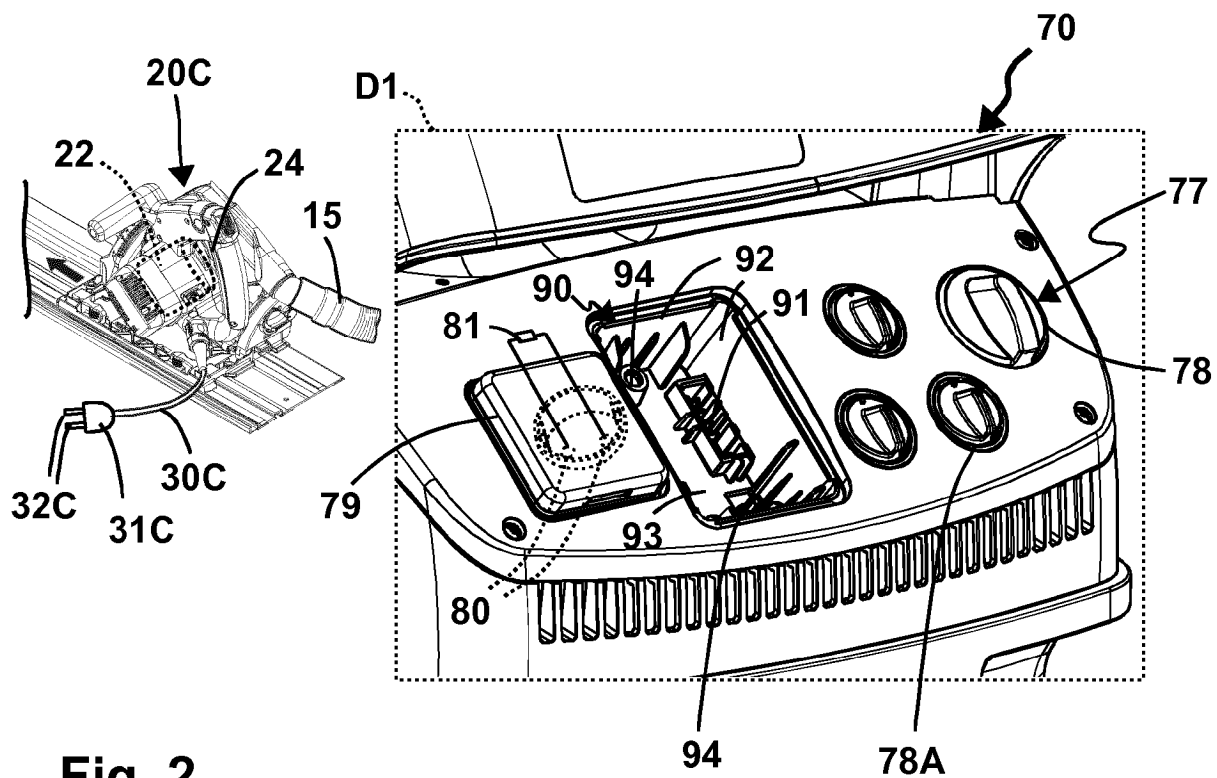


Fig. 2

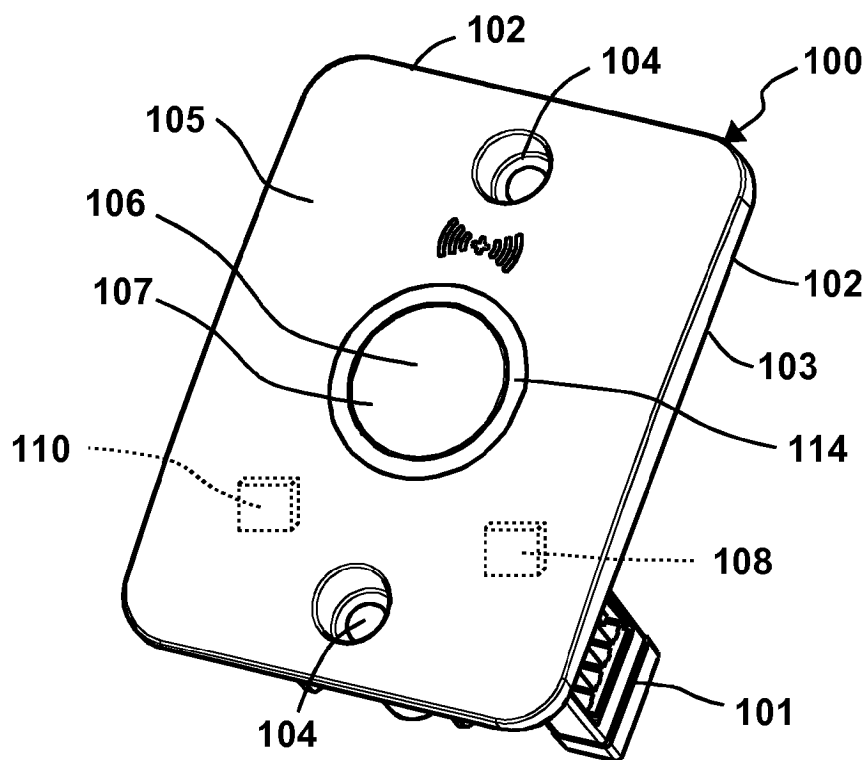


Fig. 3

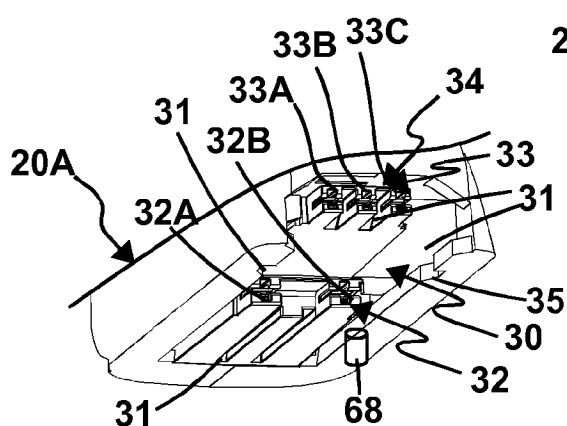


Fig. 4

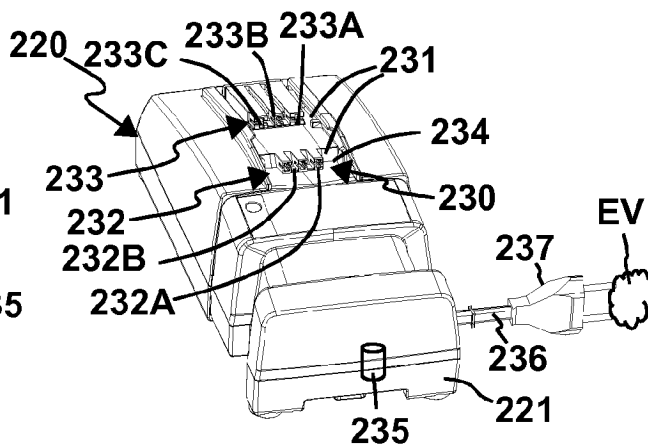


Fig. 7

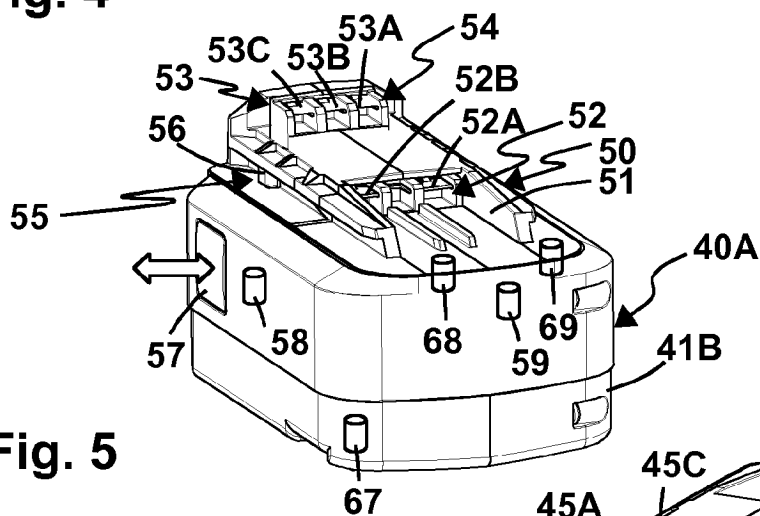


Fig. 5

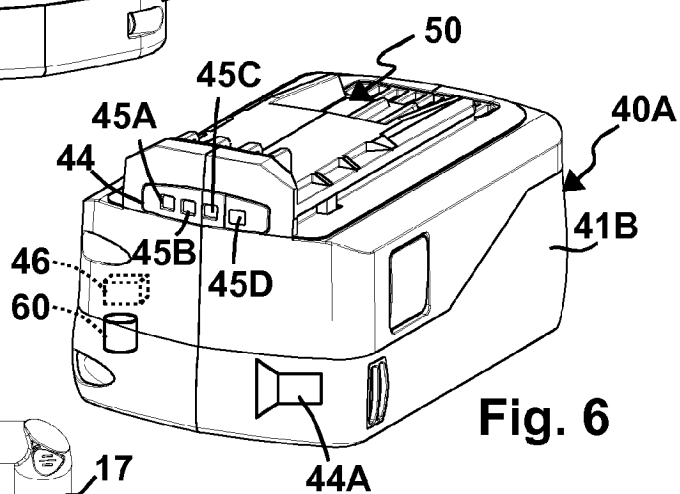


Fig. 6

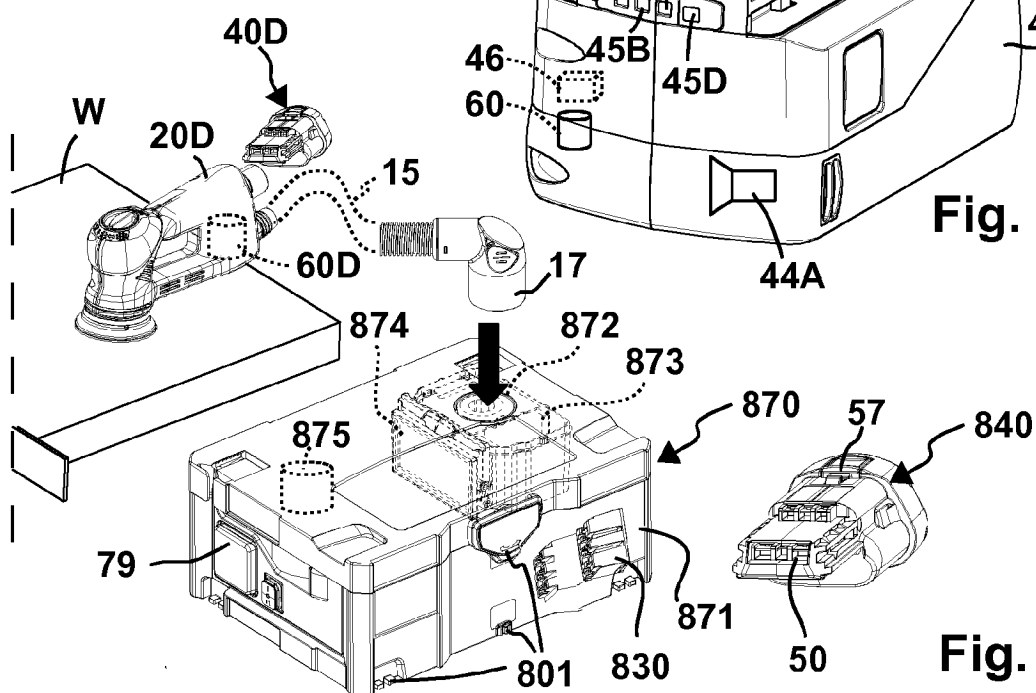
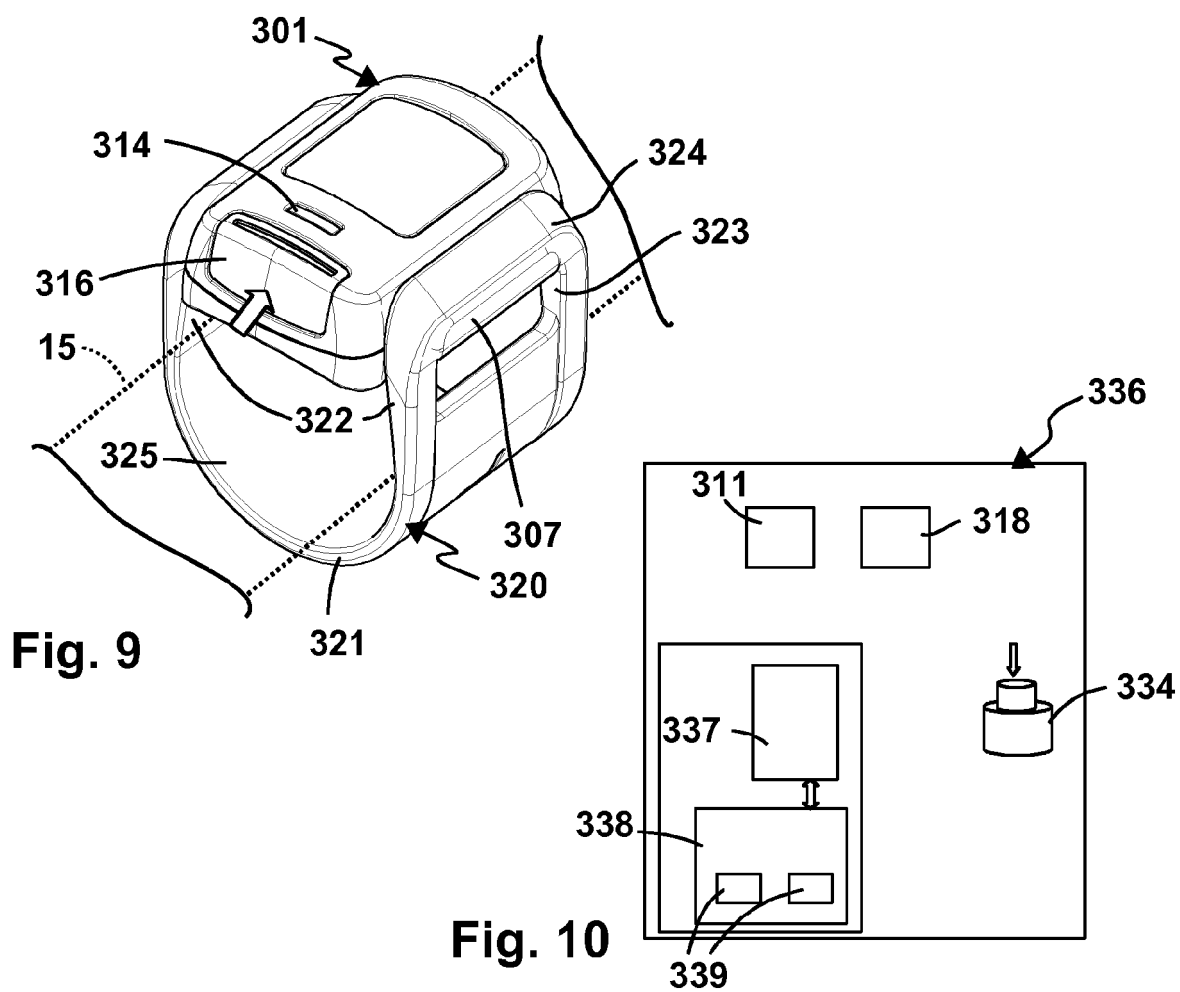
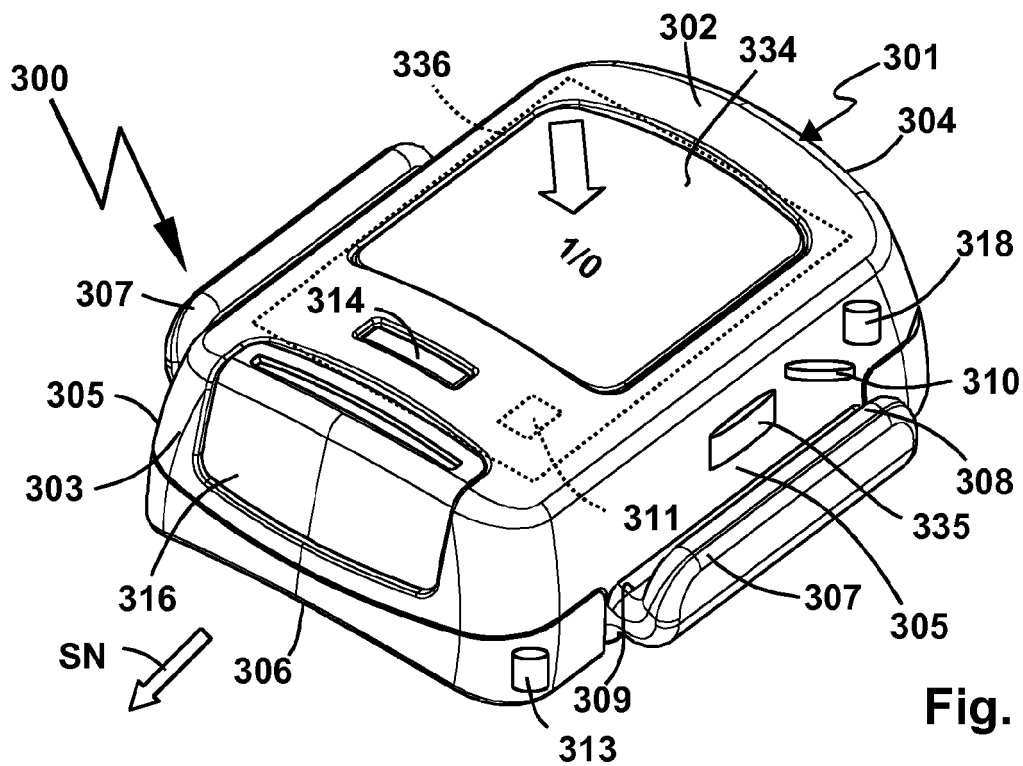
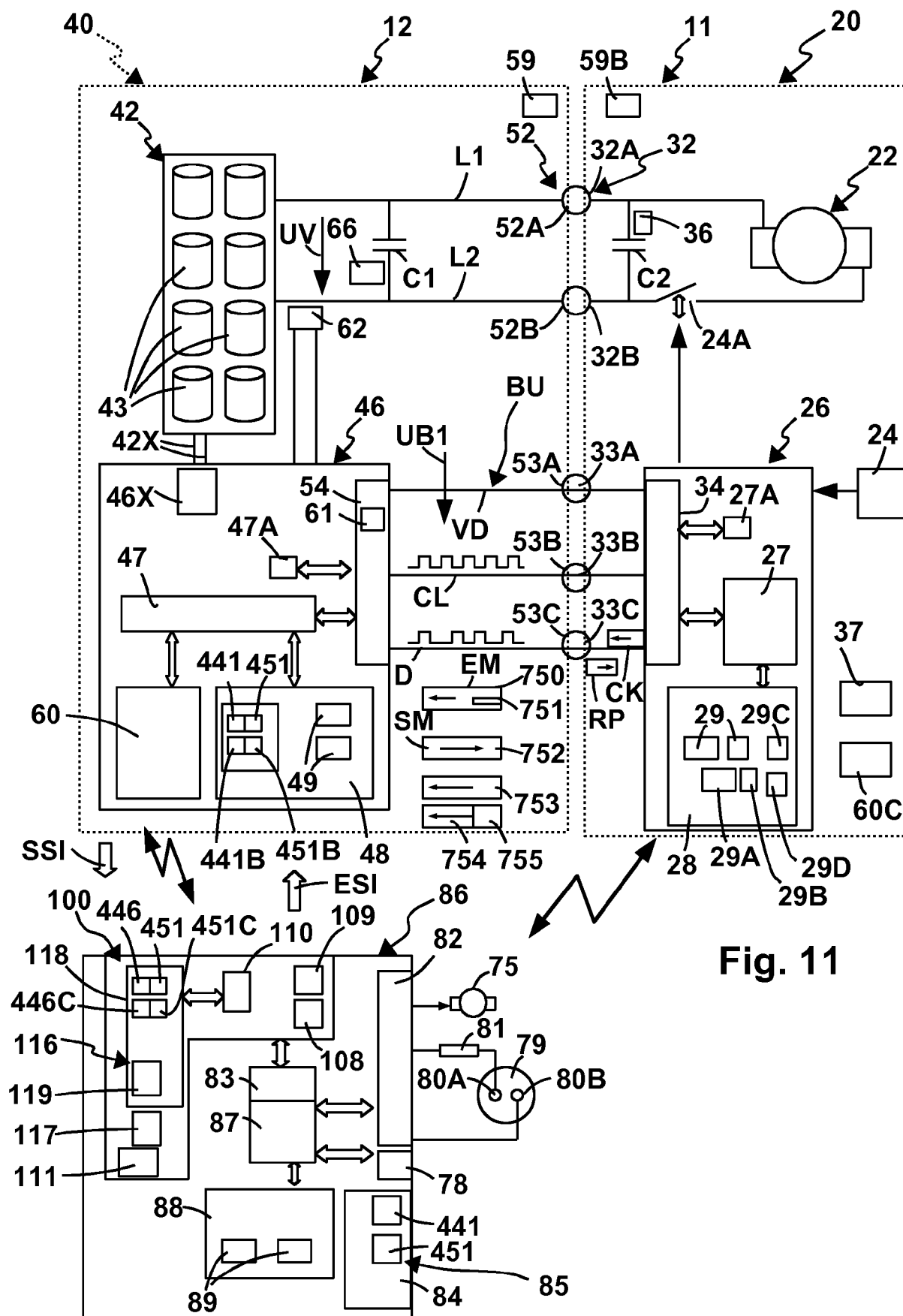


Fig. 15







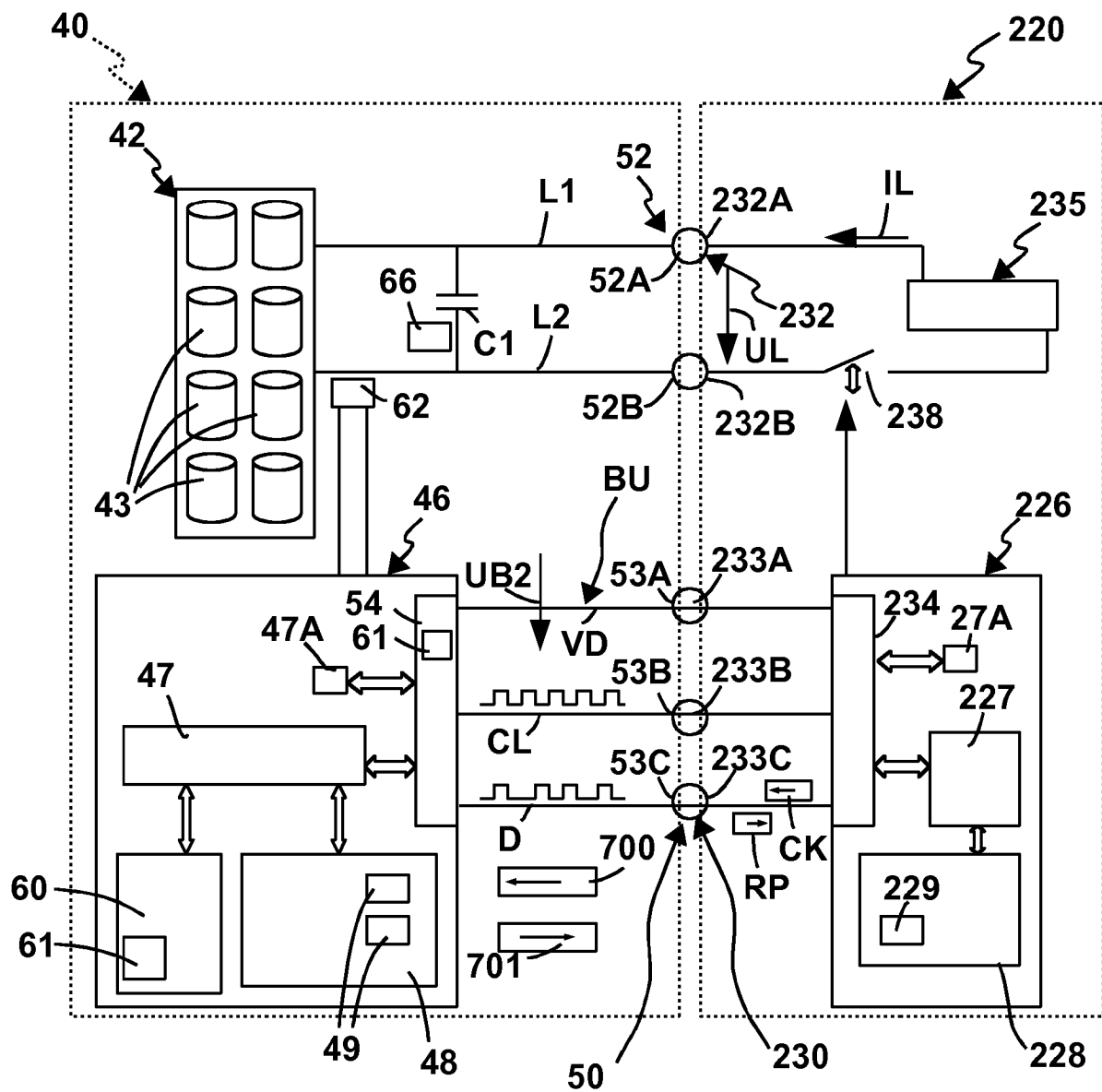


Fig. 12

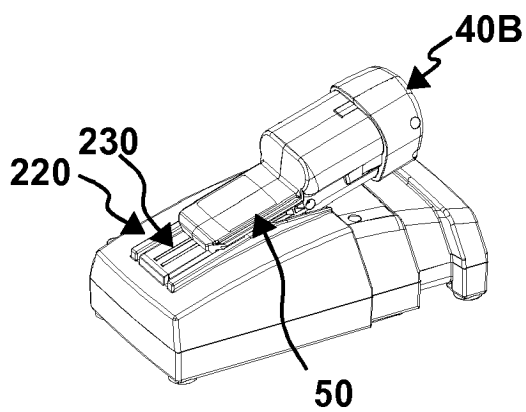


Fig. 13

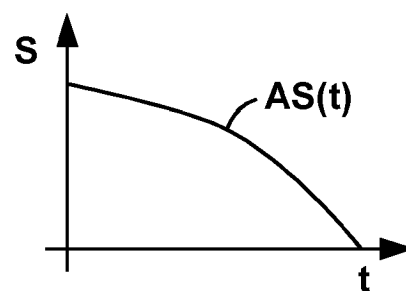


Fig. 16

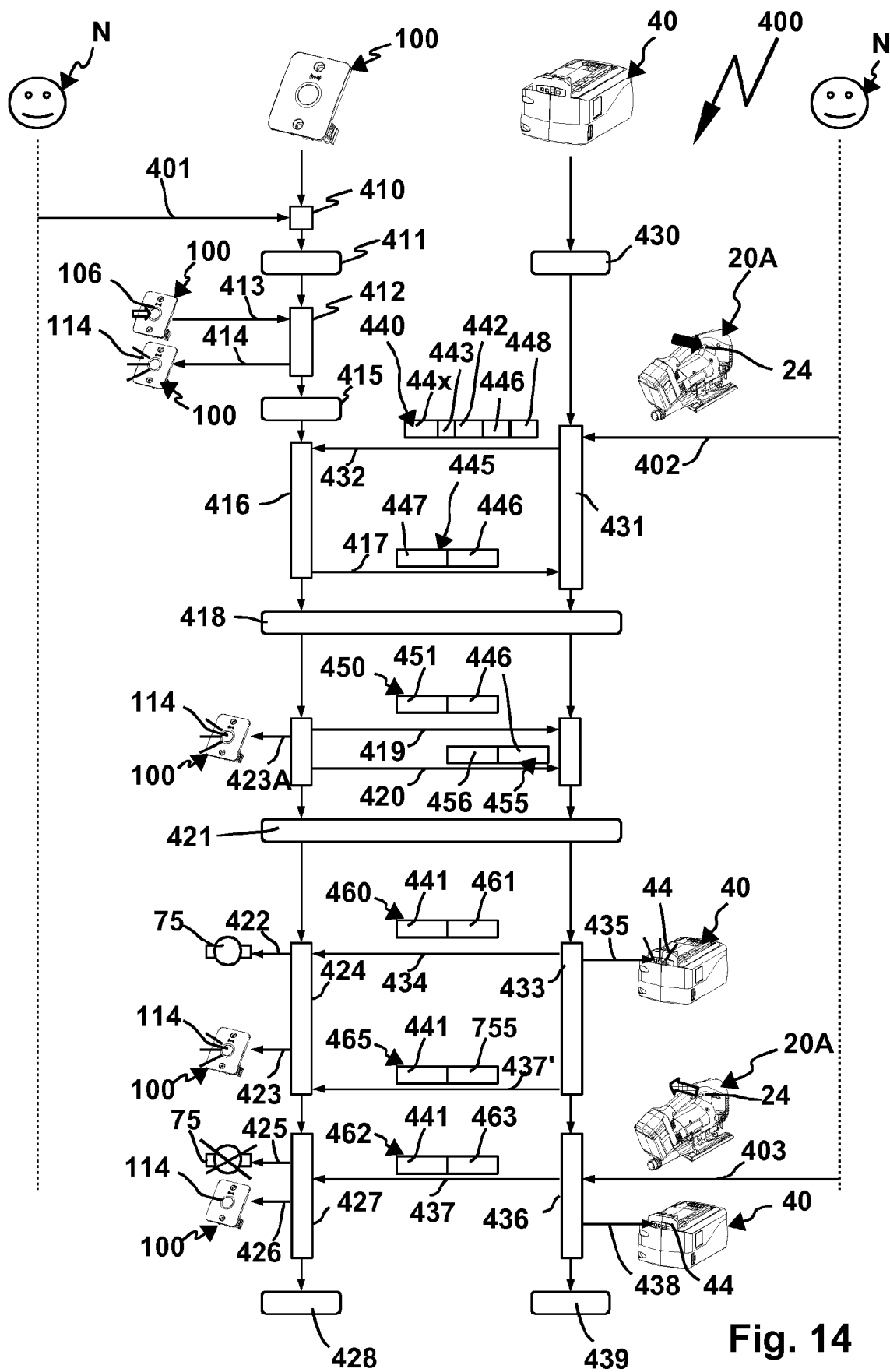


Fig. 14

**IN DER BESCHREIBUNG AUFGEFÜHRTE DOKUMENTE**

*Diese Liste der vom Anmelder aufgeführten Dokumente wurde ausschließlich zur Information des Lesers aufgenommen und ist nicht Bestandteil des europäischen Patentdokumentes. Sie wurde mit größter Sorgfalt zusammengestellt; das EPA übernimmt jedoch keinerlei Haftung für etwaige Fehler oder Auslassungen.*

**In der Beschreibung aufgeführte Patentdokumente**

- DE 102012003073 A1 [0002]
- EP 2628431 A1 [0002]