



(12)发明专利申请

(10)申请公布号 CN 105852397 A

(43)申请公布日 2016.08.17

(21)申请号 201610365075.9

(22)申请日 2016.05.30

(71)申请人 苏州速腾电子科技有限公司

地址 215129 江苏省苏州市高新技术产业
开发区华山路158号枫桥工业园内

(72)发明人 周天毫

(74)专利代理机构 南京纵横知识产权代理有限
公司 32224

代理人 董建林

(51)Int.Cl.

A46B 7/10(2006.01)

A46B 13/08(2006.01)

A46B 17/02(2006.01)

B08B 9/087(2006.01)

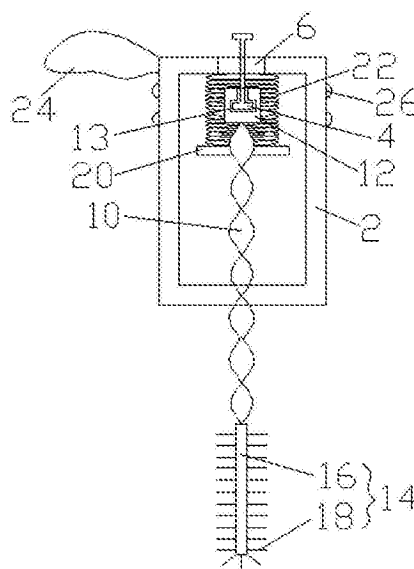
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54)发明名称

手持式清洗机构

(57)摘要

本发明涉及一种手持式清洗机构,包括筒体、驱动件,筒体内部中空,筒体的顶端设置有通孔,筒体的底端设置有螺纹孔,螺纹孔连接有螺杆,所述螺杆的一端开设有台阶槽,另一端伸出筒体外且固定有清洗组件,清洗组件包括刷杆、固定在刷杆上的刷毛,螺杆上套设有挡板、弹性件,所述挡板与螺杆固定,弹性件位于所述挡板与筒体的内顶壁之间,所述驱动件呈工字形,所述驱动件部分置入所述台阶槽内。本发明结构简单、使用方便,刷毛伸入待清洁部件的内部,通过腕带套在手腕上,手指勾住驱动件,带动螺杆旋转上升,而螺杆旋转下降则由弹性件的回复力驱动,省时省力,刷毛在内壁不停旋转移动,将内壁上残留的杂质刷掉,清洗彻底,清洗效率高。



1. 一种手持式清洗机构,其特征在于:包括筒体、驱动件,所述筒体内部中空,所述筒体的顶端设置有第一通孔,所述筒体的底端设置有第二通孔,所述第二通孔由两个向外凸起的第一弧形段和两个向内凹陷的第二弧形段围合而成,所述第二通孔穿设有螺杆,所述螺杆的一端固定有支座,所述支座内开设有台阶槽,另一端伸出所述筒体外且固定有清洗组件,所述清洗组件包括刷杆、固定在所述刷杆上的刷毛,所述螺杆上套设有挡板、弹性件,所述挡板与螺杆固定,所述弹性件位于所述挡板与筒体的内顶壁之间,所述驱动件呈工字形,所述驱动件部分置入所述台阶槽内。

2. 根据权利要求1所述的手持式清洗机构,其特征在于:所述第一通孔呈圆形。

3. 根据权利要求2所述的手持式清洗机构,其特征在于:所述第一通孔的孔径大于所述螺杆的直径。

4. 根据权利要求1所述的手持式清洗机构,其特征在于:所述筒体的顶端固定有腕带。

5. 根据权利要求1所述的手持式清洗机构,其特征在于:所述筒体的外壁设置有多多个凸起。

6. 根据权利要求1所述的手持式清洗机构,其特征在于:所述弹性件为弹簧。

手持式清洗机构

技术领域

[0001] 本发明涉及一种清洗机构,尤其涉及一种手持式清洗机构。

背景技术

[0002] 在一些孔槽、瓶子或者试管的内壁容易存在一些杂质,而且这些杂质紧紧粘固在内壁上而无法清除,现有虽然出现了清洗装置,但是其只是简单的对槽内部、瓶内部或者管内部进行冲洗,清洗不彻底,而且过程繁琐、费时、效率低下,给使用带来一定的不便。

发明内容

[0003] 本发明克服了现有技术的不足,提供一种结构简单的手持式清洗机构。

[0004] 为达到上述目的,本发明采用的技术方案为:一种手持式清洗机构,包括筒体、驱动件,所述筒体内部中空,所述筒体的顶端设置有第一通孔,所述筒体的底端设置有第二通孔,所述第二通孔由两个向外凸起的第一弧形段和两个向内凹陷的第二弧形段围合而成,所述第二通孔穿设有螺杆,所述螺杆的一端固定有支座,所述支座内开设有台阶槽,另一端伸出所述筒体外且固定有清洗组件,所述清洗组件包括刷杆、固定在所述刷杆上的刷毛,所述螺杆上套设有挡板、弹性件,所述挡板与螺杆固定,所述弹性件位于所述挡板与筒体的内顶壁之间,所述驱动件呈工字形,所述驱动件部分置入所述台阶槽内。

[0005] 本发明一个较佳实施例中,手持式清洗机构进一步包括所述第一通孔呈圆形。

[0006] 本发明一个较佳实施例中,手持式清洗机构进一步包括所述第一通孔的孔径大于所述螺杆的直径。

[0007] 本发明一个较佳实施例中,手持式清洗机构进一步包括所述筒体的顶端固定有腕带。

[0008] 本发明一个较佳实施例中,手持式清洗机构进一步包括所述筒体的外壁设置有多多个凸起。

[0009] 本发明一个较佳实施例中,手持式清洗机构进一步包括所述弹性件为弹簧。

[0010] 本发明解决了背景技术中存在的缺陷,本发明结构简单、使用方便,刷毛伸入待清洁部件的内部,通过腕带套在手腕上,手指勾住驱动件,带动螺杆旋转上升,而螺杆旋转下降则由弹性件的回复力驱动,省时省力,刷毛在内壁不停旋转移动,将内壁上残留的杂质刷掉,清洗彻底,清洗效率高。

附图说明

[0011] 下面结合附图和实施例对本发明进一步说明。

[0012] 图1是本发明的优选实施例的结构示意图;

图2是本发明的优选实施例的筒体的仰视图。

具体实施方式

[0013] 现在结合附图和实施例对本发明作进一步详细的说明,这些附图均为简化的示意图,仅以示意方式说明本发明的基本结构,因此其仅显示与本发明有关的构成。

[0014] 如图1、图2所示,一种手持式清洗机构,包括筒体2、驱动件4,筒体2内部中空,筒体2的顶端设置有第一通孔6,筒体2的底端设置有第二通孔7,第二通孔7由两个向外凸起的第一弧形段8和两个向内凹陷的第二弧形段9围合而成,第二通孔7穿设有螺杆10,螺杆10的一端固定有支座12,支座12内开设有台阶槽13,另一端伸出筒体2外且固定有清洗组件14,清洗组件14包括刷杆16、固定在刷杆16上的刷毛18,螺杆10上套设有挡板20、弹性件22,优选挡板20呈圆形,挡板20与螺杆10固定,所弹性件22位于挡板20与筒体2的内顶壁之间,驱动件4呈工字形,驱动件4部分置入台阶槽12内。

[0015] 本发明优选通孔6呈圆形,但并不局限于圆形,也可以为椭圆形、方形。进一步优选通孔6的孔径大于螺杆10的直径,延长螺杆10能够上升的高度,便于适用不同深度的孔的清洗,清洗彻底。

[0016] 本发明优选筒体2的顶端固定有腕带24,使用时可将筒体2通过腕带24套在手腕上,避免筒体2的滑落。进一步优选筒体2的外壁设置有多多个凸起26,避免手握时的打滑,提高手持的稳固性,提高清洗的可靠性。

[0017] 本发明优选弹性件22为弹簧。

[0018] 优选筒体2和螺杆10均采用塑胶材质制成。

[0019] 本发明在使用时,在孔槽、瓶子或者试管的内部倒入水、清洗液之类的,刷毛18伸入待清洁部件的内部,腕带24套在手腕上,手指勾住驱动件4的顶端,带动螺杆10旋转上升,当需要下降时,在弹性件22的回复力作用下,驱动螺杆10旋转下降,不需要用手驱动,从而带动刷毛18在内壁不停旋转移动,将内壁上残留的杂质刷掉。

[0020] 以上依据本发明的理想实施例为启示,通过上述的说明内容,相关人员完全可以在不偏离本项发明技术思想的范围内,进行多样的变更以及修改。本项发明的技术性范围并不局限于说明书上的内容,必须要根据权利要求范围来确定技术性范围。

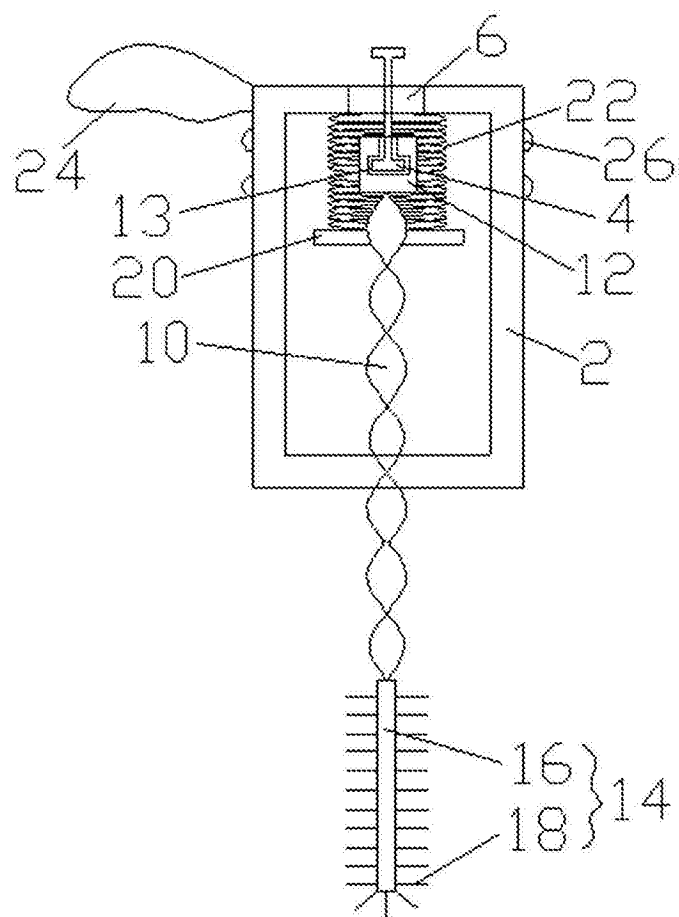


图1

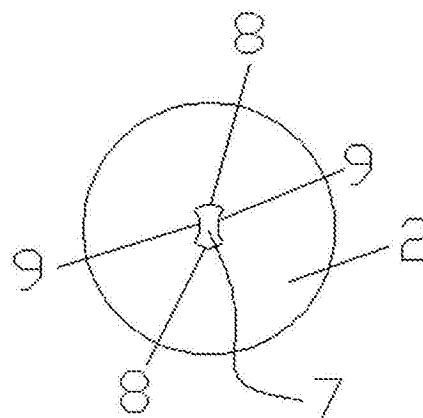


图2