



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 213780584 U

(45) 授权公告日 2021.07.23

(21) 申请号 202023344095.9

(22) 申请日 2020.12.30

(73) 专利权人 温州市爱氏光学实业有限公司

地址 325000 浙江省温州市沿江工业区67
号地块

(72) 发明人 吴昊 林华成

(74) 专利代理机构 温州冠天知识产权代理事务
所(特殊普通合伙) 33346

代理人 吴冲般

(51) Int.Cl.

G02C 13/00 (2006.01)

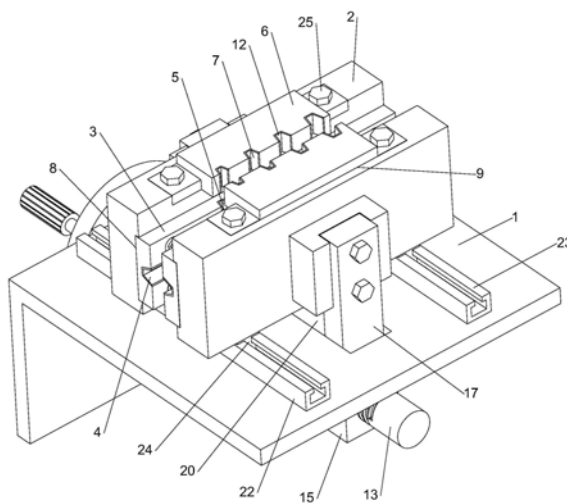
权利要求书1页 说明书4页 附图3页

(54) 实用新型名称

一种镜腿夹持装置

(57) 摘要

本实用新型涉及一种镜腿夹持装置,包括有机座、第一夹持机构以及第二夹持机构,所述第一夹持机构与第二夹持机构呈对称设置在机座的上方,所述机座上设有用于驱动第一夹持机构与第二夹持机构进行相对移动的驱动机构,所述第一夹持机构与第二夹持机构均包括有安装座与第一夹持座,所述第一夹持座固定连接在安装座上,所述第一夹持座上开有呈水平设置的第一夹持槽口,所述第一夹持座上还开有至少两个大小相互不同的下夹持槽口,所述下夹持槽口呈竖直设置在第一夹持槽口的上方,本实用新型适用范围广,可以对不同宽度范围的镜腿进夹持。



1. 一种镜腿夹持装置,其特征在于:包括有机座(1)、第一夹持机构以及第二夹持机构,所述第一夹持机构与第二夹持机构呈对称设置在机座(1)的上方,所述机座(1)上设有用于驱动第一夹持机构与第二夹持机构进行相对移动的驱动机构,所述第一夹持机构与第二夹持机构均包括有安装座(2)与第一夹持座(3),所述第一夹持座(3)固定连接在安装座(2)上,所述第一夹持座(3)上开有呈水平设置的第一夹持槽口(4),所述第一夹持座(3)上还开有至少两个大小相互不同的下夹持槽口(5),所述下夹持槽口(5)呈竖直设置在第一夹持槽口(4)的上方。

2. 根据权利要求1所述一种镜腿夹持装置,其特征在于:所述第一夹持机构与第二夹持机构上均还包括有第二夹持座(6),所述第二夹持座(6)固定连接在安装座(2)上且位于第一夹持座(3)的上方,所述第二夹持座(6)上开有与下夹持槽口(5)位置相对应且形状相同的上夹持槽口(7)。

3. 根据权利要求2所述一种镜腿夹持装置,其特征在于:所述安装座(2)上开有第一安装槽(8)与第二安装槽(9),所述第一夹持座(3)配合设置在第一安装槽(8)内,所述第一夹持座(3)的四角上均开有螺杆开口(10),所述螺杆开口(10)内设有内六角螺杆(11),所述第一夹持座(3)通过内六角螺杆(11)与安装座(2)固定连接,所述第二夹持座(6)配合设置在第二安装槽(9)内并通过螺杆(25)固定连接在安装座(2)上。

4. 根据权利要求2所述一种镜腿夹持装置,其特征在于:所述第一夹持槽口(4)与下夹持槽口(5)的截面均呈等腰梯形状。

5. 根据权利要求4所述一种镜腿夹持装置,其特征在于:所述第一夹持槽口(4)、下夹持槽口(5)以及上夹持槽口(7)内均覆盖有一层弹性层(12)。

6. 根据权利要求1所述一种镜腿夹持装置,其特征在于:所述驱动机构包括有转动机构、丝杆(13)、左丝杆螺母座(14)、右丝杆螺母座(15)、左连接杆(16)以及右连接杆(17),所述丝杆(13)转动连接在机座(1)上,所述转动机构与丝杆(13)相连接可用于驱动丝杆(13)进行转动,所述丝杆(13)上包括有正螺纹段(18)与反螺纹段(19),所述左丝杆螺母座(14)配合设置在正螺纹段(18)上,所述右丝杆螺母座(15)配合设置在反螺纹段(19)上,所述机座(1)上开有滑动口(20),所述左连接杆(16)的下端固定连接在左丝杆螺母座(14)上,所述左连接杆(16)的上端穿过滑动口(20)与第一夹持机构的安装座(2)固定连接,所述右连接杆(17)的下端固定连接在右丝杆螺母座(15)上,所述右连接杆(17)的上端穿过滑动口(20)与第二夹持机构的安装座(2)固定连接。

7. 根据权利要求6所述一种镜腿夹持装置,其特征在于:所述转动机构为转动手轮(21)。

8. 根据权利要求6所述一种镜腿夹持装置,其特征在于:所述机座(1)上设有第一滑轨(22)与第二滑轨(23),所述第一滑轨(22)与第二滑轨(23)呈对称设置在安装座(2)的两侧上,所述第一滑轨(22)与第二滑轨(23)上均配合设置有滑块(24),所述滑块(24)的上端面与安装座(2)固定连接。

一种镜腿夹持装置

技术领域

[0001] 本实用新型涉及夹持装置,特别是一种镜腿夹持装置。

背景技术

[0002] 为了使眼镜框的镜腿在使用中可进一步的弯曲从而延长眼镜框的使用寿命,镜腿一般由镜腿塑料件和插针组成,通常会在镜腿塑料件内插入一根眼镜脚插针,这时候便需要对镜腿进行夹持,由于镜腿的多样性,其横截面宽度也都略有不同,而现有的镜腿夹持装置还只能对一定宽度范围内的镜腿进行夹持,适用范围小。

实用新型内容

[0003] 本实用新型提出一种适用范围广,可以对不同宽度范围的镜腿进夹持的镜腿夹持装置,解决了现有技术中使用过程中存在的上述问题。

[0004] 本实用新型的技术方案是这样实现的:一种镜腿夹持装置,包括有机座、第一夹持机构以及第二夹持机构,所述第一夹持机构与第二夹持机构呈对称设置在机座的上方,所述机座上设有用于驱动第一夹持机构与第二夹持机构进行相对移动的驱动机构,所述第一夹持机构与第二夹持机构均包括有安装座与第一夹持座,所述第一夹持座固定连接在安装座上,所述第一夹持座上开有呈水平设置的第一夹持槽口,所述第一夹持座上还开有至少两个大小相互不同的下夹持槽口,所述下夹持槽口呈竖直设置在第一夹持槽口的上方。

[0005] 通过采用上述技术方案,驱动机构驱动第一夹持机构与第二夹持机构进行相互靠近时,可以通过第一夹持机构与第二夹持机构上第一夹持座的第一夹持槽口来对镜腿进行水平夹持,也可以通过第一夹持座上的下夹持槽口对镜腿进行竖直夹持,两个夹持角度可以方便不同加工习惯的工人进行操作,并且由于下夹持槽口至少设置有两个并且大小相互不同,所以能够对不同宽度范围的镜腿进夹持,适用范围广。

[0006] 本实用新型进一步设置为:所述第一夹持机构与第二夹持机构上均还包括有第二夹持座,所述第二夹持座固定连接在安装座上且位于第一夹持座的上方,所述第二夹持座上开有与下夹持槽口位置相对应且形状相同的上夹持槽口。

[0007] 通过采用上述技术方案,第二夹持座上的上夹持槽口配合第一夹持座上相对应的下夹持槽口一起对镜腿进行夹持,可以增强对镜腿夹持的牢固程度。

[0008] 本实用新型进一步设置为:所述安装座上开有第一安装槽与第二安装槽,所述第一夹持座配合设置在第一安装槽内,所述第一夹持座的四角上均开有螺杆开口,所述螺杆开口内设有内六角螺杆,所述第一夹持座通过内六角螺杆与安装座固定连接,所述第二夹持座配合设置在第二安装槽内并通过螺杆固定连接在安装座上。

[0009] 通过采用上述技术方案,可以将第一夹持座与第二第一夹持座牢固可靠的固定在安装座上,并且拆卸方便,其中内六角螺杆设置在第一夹持座的螺杆开口内,不会对第一夹持机构与第二夹持机构的夹持造成干涉。

[0010] 本实用新型进一步设置为:所述第一夹持槽口与下夹持槽口的截面均呈等腰梯形

状。

[0011] 通过采用上述技术方案,呈等腰梯形状的第一夹持槽口以及下夹持槽口可以更好的对不同形状的镜腿进行夹持。

[0012] 本实用新型进一步设置为:所述第一夹持槽口、下夹持槽口以及上夹持槽口内均覆盖有一层弹性层。

[0013] 通过采用上述技术方案,弹性层有利于保护镜腿结构,使其不会被磨损。

[0014] 本实用新型进一步设置为:所述驱动机构包括有转动机构、丝杆、左丝杆螺母座、右丝杆螺母座、左连接杆以及右连接杆,所述丝杆转动连接在机座上,所述转动机构与丝杆相连接可用于驱动丝杆进行转动,所述丝杆上包括有正螺纹段与反螺纹段,所述左丝杆螺母座配合设置在正螺纹段上,所述右丝杆螺母座配合设置在反螺纹段上,所述机座上开有滑动口,所述左连接杆的下端固定连接在左丝杆螺母座上,所述左连接杆的上端穿过滑动口与第一夹持机构的安装座固定连接,所述右连接杆的下端固定连接在右丝杆螺母座上,所述右连接杆的上端穿过滑动口与第二夹持机构的安装座固定连接。

[0015] 通过采用上述技术方案,当要驱动第一夹持机构与第二夹持机构相互靠近移动进行夹持工作时,转动机构带动丝杆进行转动,丝杆上的正螺纹段与反螺纹段分别驱动左丝杆螺母座与右丝杆螺母座进行靠近移动,其中左丝杆螺母座通过左连接杆带动第一夹持机构的安装座,而右丝杆螺母座通过右连接杆带动第二夹持机构的安装座,从而便完成夹持工作,结构简单实用。

[0016] 本实用新型进一步设置为:所述转动机构为转动手轮。

[0017] 通过采用上述技术方案,转动手轮使工人能够手动转动丝杆。

[0018] 本实用新型进一步设置为:所述机座上设有第一滑轨与第二滑轨,所述第一滑轨与第二滑轨呈对称设置在安装座的两侧上,所述第一滑轨与第二滑轨上均配合设置有滑块,所述滑块的上端面与安装座固定连接。

[0019] 通过采用上述技术方案,安装座通过滑块在第一滑轨与第二滑轨上进行滑动,可以使安装座的移动更加的平稳可靠。

附图说明

[0020] 为了更清楚地说明本实用新型实施例或现有技术中的技术方案,下面将对实施例或现有技术描述中所需要使用的附图作简单地介绍,显而易见地,下面描述中的附图仅仅是本实用新型的一些实施例,对于本领域普通技术人员来讲,在不付出创造性劳动性的前提下,还可以根据这些附图获得其他的附图。

[0021] 图1为本实用新型的整体结构示意图;

[0022] 图2为图1从下方视角进行观测的结构示意图;

[0023] 图3为本实用新型去掉第一夹持机构后的结构示意图。

[0024] 图中:1、机座;2、安装座;3、第一夹持座;4、第一夹持槽口;5、下夹持槽口;6、第二夹持座;7、上夹持槽口;8、第一安装槽;9、第二安装槽;10、螺杆开口;11、内六角螺杆;12、弹性层;13、丝杆;14、左丝杆螺母座;15、右丝杆螺母座;16、左连接杆;17、右连接杆;18、正螺纹段;19、反螺纹段;20、滑动口;21、转动手轮;22、第一滑轨;23、第二滑轨;24、滑块;25、螺杆。

具体实施方式

[0025] 下面将结合本实用新型实施例中的附图1-3,对本实用新型实施例中的技术方案进行清楚、完整地描述,显然,所描述的实施例仅仅是本实用新型一部分实施例,而不是全部的实施例。基于本实用新型中的实施例,本领域普通技术人员在没有作出创造性劳动前提下所获得的所有其他实施例,都属于本实用新型保护的范围。

实施例

[0026] 如图1至图3所示,本实用新型公开了一种镜腿夹持装置,包括有机座1、第一夹持机构以及第二夹持机构,所述第一夹持机构与第二夹持机构呈对称设置在机座1的上方,所述机座1上设有用于驱动第一夹持机构与第二夹持机构进行相对移动的驱动机构,所述第一夹持机构与第二夹持机构均包括有安装座2与第一夹持座3,所述第一夹持座3固定连接在安装座2上,所述第一夹持座3上开有呈水平设置的第一夹持槽口4,所述第一夹持座3上还开有至少两个大小相互不同的下夹持槽口5,所述下夹持槽口5呈竖直设置在第一夹持槽口4的上方,在本实施例中,下夹持槽口5设置有四个,四个下夹持槽口5的大小相互不同,且四个下夹持槽口5的大小也均与第一夹持槽口4不同,在对镜腿进行夹持时,驱动机构驱动第一夹持机构与第二夹持机构进行相互靠近,可以根据镜腿的横截面宽度来选择将镜腿放置在第一夹持槽口4上或四个下夹持槽口5中的其中一个上,本实用新型能够对不同宽度范围的镜腿进夹持,适用范围广,夹持牢固。

[0027] 其中,为了增强对镜腿夹持的牢固程度,所述第一夹持机构与第二夹持机构上均还包括有第二夹持座6,所述第二夹持座6固定连接在安装座2上且位于第一夹持座3的上方,所述第二夹持座6上开有与下夹持槽口5位置相对应且形状相同的上夹持槽口7,在对镜腿进行夹持时,第二夹持座6上的上夹持槽口7配合第一夹持座3上相对应的下夹持槽口5一起对镜腿进行夹持,可以增强对镜腿夹持的牢固程度。

[0028] 而第一夹持座3与第二夹持座6固定连接在安装座2上的连接方式为:所述安装座2上开有第一安装槽8与第二安装槽9,所述第一夹持座3配合设置在第一安装槽8内,所述第一夹持座3的四角上均开有螺杆开口10,所述螺杆开口10内设有内六角螺杆11,所述第一夹持座3通过内六角螺杆11与安装座2固定连接,所述第二夹持座6配合设置在第二安装槽9内并通过螺杆25固定连接在安装座2上。

[0029] 在本实用新型中,所述第一夹持槽口4与下夹持槽口5的截面均呈等腰梯形状,呈等腰梯形状的第一夹持槽口4以及下夹持槽口5可以更好的对不同形状的镜腿进行夹持。

[0030] 并且为了保护镜腿结构,使镜腿在被夹持时不会被磨损,所述第一夹持槽口4、下夹持槽口5以及上夹持槽口7内均覆盖有一层弹性层12。

[0031] 在本实用新型中,所述驱动机构包括有转动手轮21、丝杆13、左丝杆螺母座14、右丝杆螺母座15、左连接杆16以及右连接杆17,所述丝杆13转动连接在机座1上,所述转动手轮21与丝杆13相连接可用于驱动丝杆13进行转动,所述丝杆13上包括有正螺纹段18与反螺纹段19,所述左丝杆螺母座14配合设置在正螺纹段18上,所述右丝杆螺母座15配合设置在反螺纹段19上,所述机座1上开有滑动口20,所述左连接杆16的下端固定连接在左丝杆螺母座14上,所述左连接杆16的上端穿过滑动口20与第一夹持机构的安装座2固定连接,所述右连接杆17的下端固定连接在右丝杆螺母座15上,所述右连接杆17的上端穿过滑动口20与第

二夹持机构的安装座2固定连接。当要驱动第一夹持机构与第二夹持机构相互靠近移动进行夹持工作时,工人通过手动转动驱动机构中的转动手轮21来带动丝杆13进行转动,丝杆13上的正螺纹段18与反螺纹段19分别驱动左丝杆螺母座14与右丝杆螺母座15进行靠近移动,其中左丝杆螺母座14通过左连接杆16带动第一夹持机构的安装座2,而右丝杆螺母15座通过右连接杆17带动第二夹持机构的安装座2,从而便完成夹持工作,结构简单实用。

[0032] 其中为了增强安装座2在进行移动时的稳定性,所述机座1上设有第一滑轨22与第二滑轨23,所述第一滑轨22与第二滑轨23呈对称设置在安装座2的两侧上,所述第一滑轨22与第二滑轨23上均配合设置有滑块24,所述滑块24的上端面与安装座2固定连接。

[0033] 同时需要指出的本实用新型指出的术语,如:“前”、“后”、“竖直”、“水平”、等指示的方位或位置关系为基于附图所示的方位或位置关系,仅是为了便于描述本实用新型和简化描述,而不是指示或暗示所指的装置或元件必须具有特定的方位、以特定的方位构造和操作,因此不能理解为对本实用新型保护范围的限制。

[0034] 以上所述仅为本实用新型的较佳实施例而已,并不用以限制本实用新型,凡在本实用新型的精神和原则之内,所作的任何修改、等同替换、改进等,均应包含在本实用新型的保护范围之内。

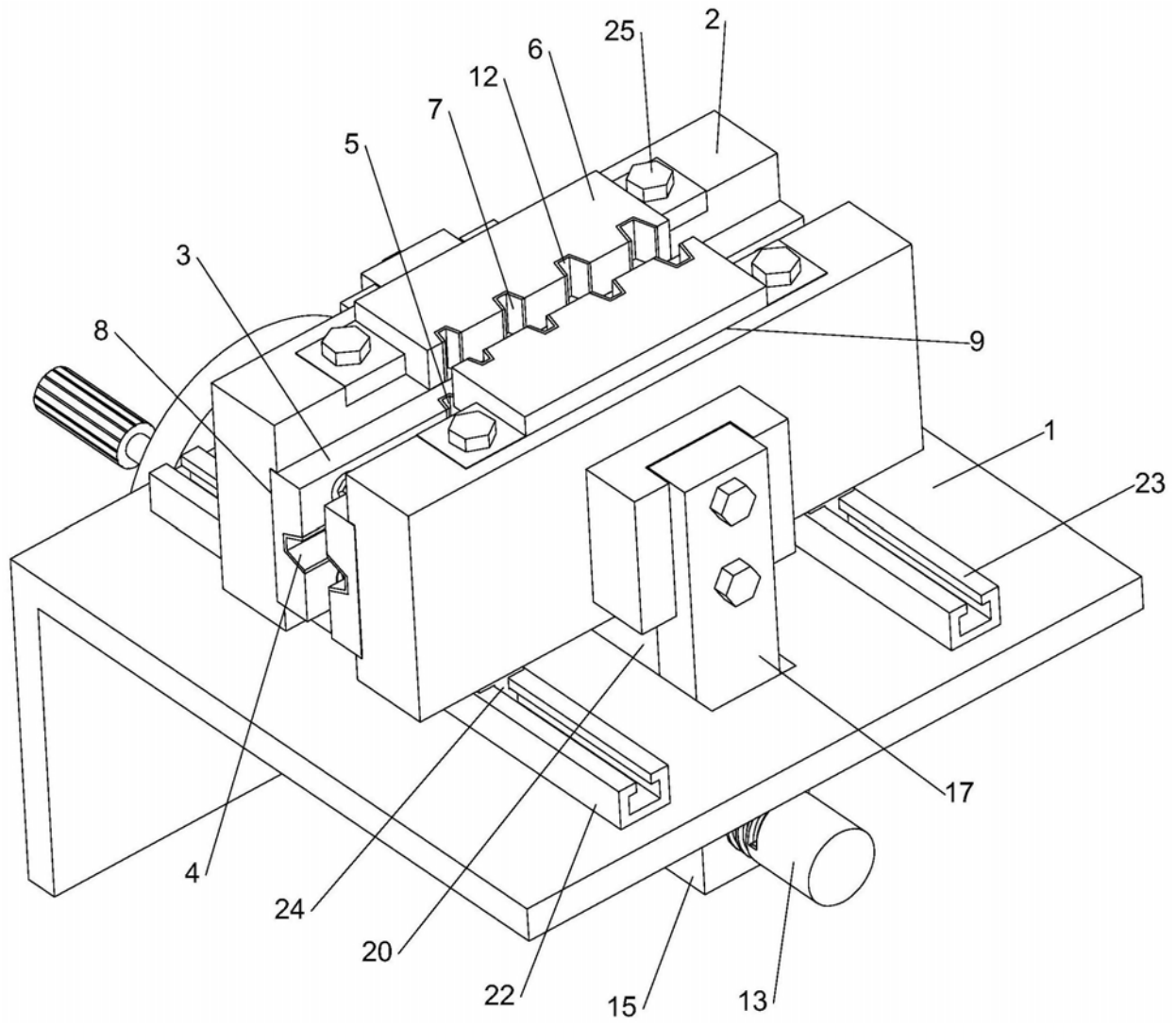


图1

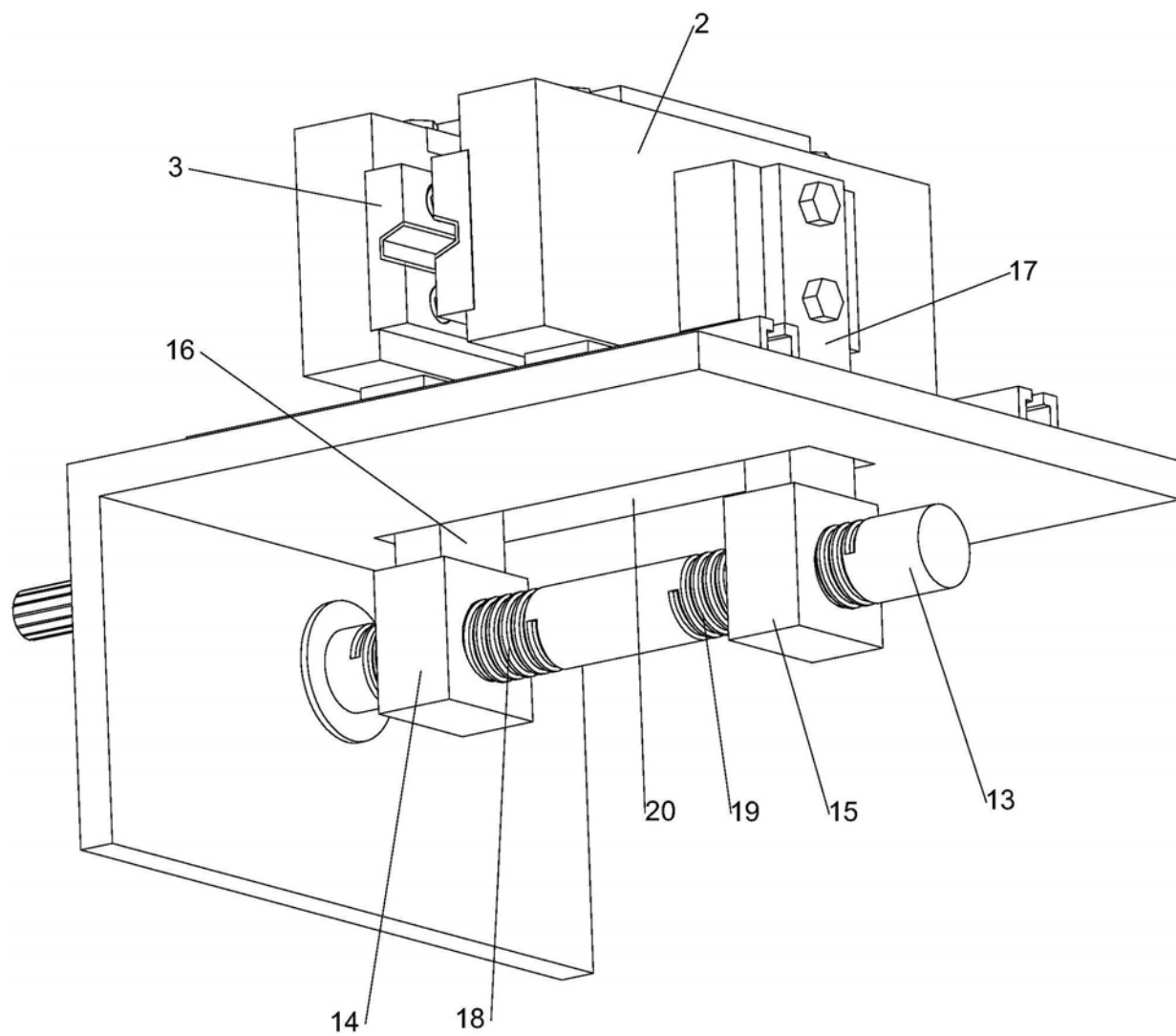


图2

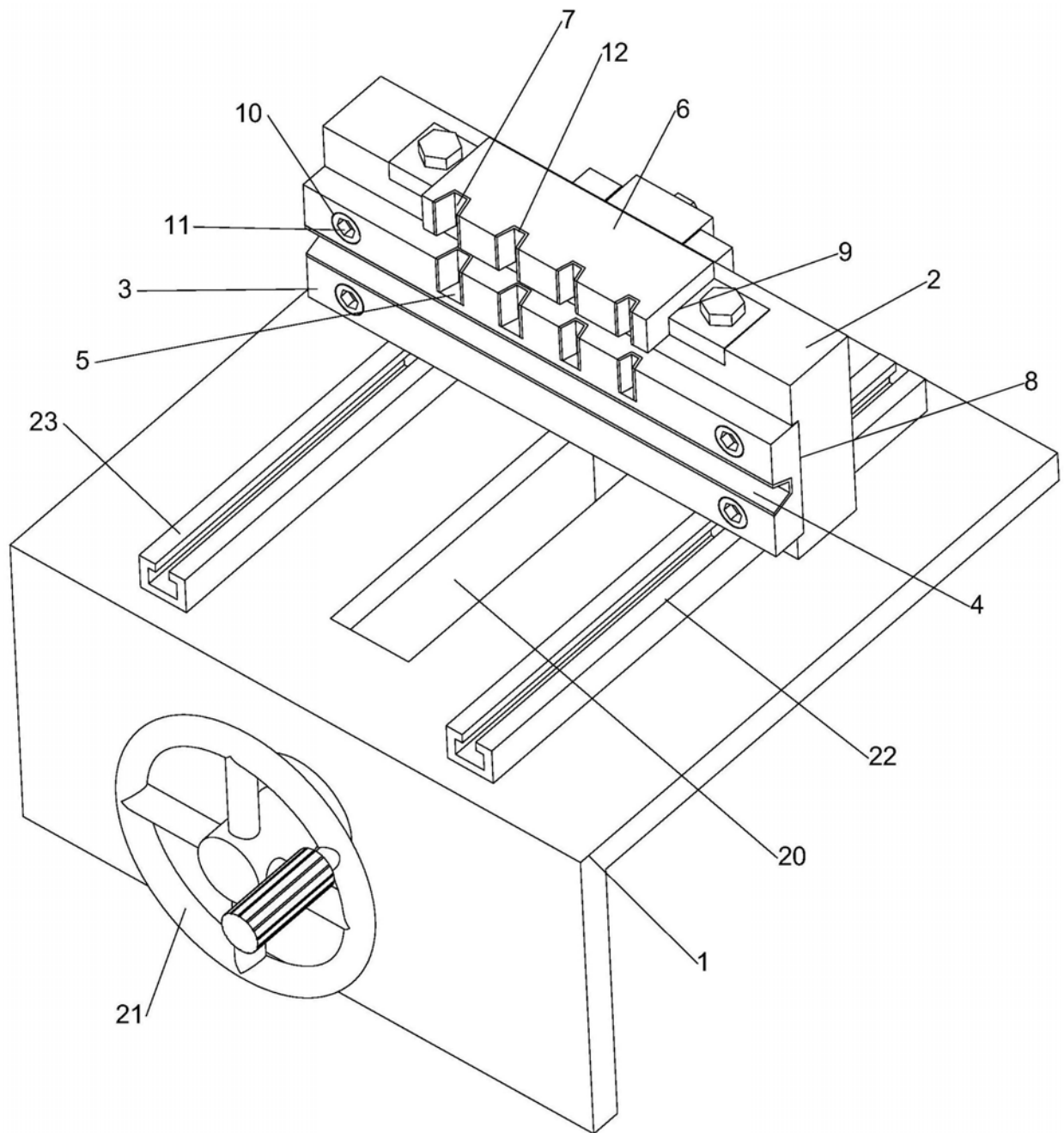


图3