

B 23 K

Ans.nr.: 5249/83

Indleveret: 16 nov 1983

Løbedag: 16 nov 1983

Alm. tilgængelig: 17 maj 1985

Prioritet: -

*HITACHI Zosen CORPORATION; Osaka, JP.

Opfinder: Teruo *Nakano; JP, Hideji *Ohtani;

JP, Kunio *Miyawaki; JP, Shigeo *Mogi; JP.

Fuldmægtig: Internationalt Patent-Bureau

Automatisk svejseapparat

SAMMENDRAG

5249-83

Apparatet har en robot (1), der omfatter en basis (8), en understøtning (9), der er drejeligt monteret på basisen (8), to første arm (11a, 11b), der er indrettet til at dreje sammen, og som begge i deres ene ende er understøttet af den drejelige understøtning (9), en anden arm (12), der på et sted nær sin ene ende understøttes drejeligt af de første armer (11a, 11b) andre ender, samt en hånd (13), der er forbundet til den anden ende af den anden arm (12) og drejelig om to indbyrdes vinkelrette akser. Et på robotens (1) hånd (13) fastgjort svejsehoved (2) forsynes af en føder (5) med svejsetråd (4). En styreindretning styrer robotens (1) bevægelse, drift af svejsetrådsføderen (5) samt svejsehovedets (2) strømforsyning. Når forenden af svejsehovedet (2) med tilbagetrukket svejsetråd (4) kommer i kontakt med det emne (7), der skal svejdes, detekteres den resulterende kortslutning, og emnets (7) position detekteres. Den længde svejsetråd, der skal fremføres fra hovedet (2), styres i afhængighed af positionen af det detekterede arbejdstykke (7).

FIG. 3

