



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 204542366 U

(45) 授权公告日 2015. 08. 12

(21) 申请号 201520041328. 8

(22) 申请日 2015. 01. 21

(73) 专利权人 无锡市第二人民医院
地址 214001 江苏省无锡市崇安区中山路
68 号

(72) 发明人 王清 秦琦珑 鲁晓杰

(74) 专利代理机构 无锡市大为专利商标事务所
(普通合伙) 32104

代理人 殷红梅

(51) Int. Cl.
A61B 19/00(2006. 01)

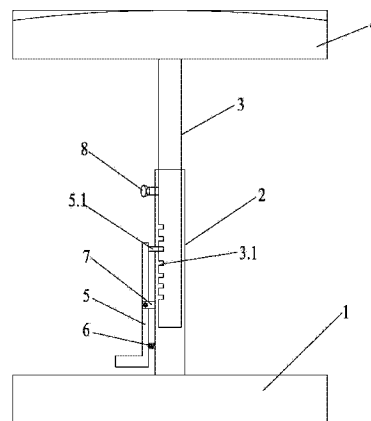
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54) 实用新型名称

神经外科手术用手臂支撑架

(57) 摘要

本实用新型属于医疗器械设备领域,涉及一种神经外科手术用手臂支撑架,包括底座,所述底座上表面固定连接支撑杆,支撑杆内孔中设置有升降杆,升降杆表面沿竖直方向均布设置若干定位孔,升降杆顶端固定连接支撑平台;所述支撑杆表面固定设置安装座,安装座上转动设置脚踏开关,脚踏开关下部内侧面连接有复位弹簧,所述复位弹簧另一端与支撑杆固定连接,支撑杆上部内侧面固定有定位栓,所述定位栓从支撑杆表面的通孔伸入支撑杆内腔后与定位孔相配合。本实用新型产品结构简单、造价低廉,在临床手术中可以给医生手臂起到支撑作用,缓解医生长时间手术造成手臂疲劳的问题,达到增加手术稳定性的目的。



1. 一种神经外科手术用手臂支撑架,其特征在于:包括底座(1),所述底座(1)上表面固定连接有支撑杆(2),支撑杆(2)内孔中设置有升降杆(3),升降杆(3)表面沿竖直方向均布设置若干定位孔(3.1),升降杆(3)顶端固定连接有支撑平台(4);所述支撑杆(2)表面固定设置安装座(7),安装座(7)上转动设置脚踏开关(5),脚踏开关(5)下部内侧面连接有复位弹簧(6),所述复位弹簧(6)另一端与支撑杆(2)固定连接,支撑杆(2)上部内侧面固定有定位栓(5.1),所述定位栓(5.1)从支撑杆(2)表面的通孔伸入支撑杆(2)内腔后与定位孔(3.1)相配合。

2. 如权利要求1所述的神经外科手术用手臂支撑架,其特征在于:所述支撑杆(2)上部表面旋设有锁紧旋钮(8),锁紧旋钮(8)内端部压紧于升降杆(3)上。

3. 如权利要求1所述的神经外科手术用手臂支撑架,其特征在于:所述支撑平台(4)上设置有弧面(4.1)。

神经外科手术用手臂支撑架

技术领域

[0001] 本实用新型属于医疗器械设备领域,涉及一种神经外科手术用手臂支撑架。

背景技术

[0002] 在临床上,神经外科手术通常要持续很长时间,有时一台手术需要持续一整天,手术过程中,医生手臂部位需要维持在一个近乎固定的姿态,以确保手部动作精准,但是不论医生多么敬业,手臂在长时间悬空同时又要保持在近乎不动的状态,对医生的心理和体力都是极大考验。为了缓解医生进行神经外科手术时,手臂部位的疲劳,最近也出现了一些支撑台架,用于给医生的手臂进行支撑,以缓解手臂的疲劳感。这些支撑台架一般为进口设备,产品造价高昂,给医院增加很大采购成本。

发明内容

[0003] 本实用新型的目的在于克服现有技术中存在的不足,提供一种结构简单、巧妙、合理的神经外科手术用手臂支撑架,该手臂支撑架结构简单,造价成本低廉。

[0004] 按照本实用新型提供的技术方案:一种神经外科手术用手臂支撑架,特征在于:包括底座,所述底座上表面固定连接有支撑杆,支撑杆内孔中设置有升降杆,升降杆表面沿竖直方向均布设置若干定位孔,升降杆顶端固定连接有支撑平台;所述支撑杆表面固定设置安装座,安装座上转动设置脚踏开关,脚踏开关下部内侧面连接有复位弹簧,所述复位弹簧另一端与支撑杆固定连接,支撑杆上部内侧面固定有定位栓,所述定位栓从支撑杆表面的通孔伸入支撑杆内腔后与定位孔相配合。

[0005] 作为本实用新型的进一步改进,所述支撑杆上部表面旋设有锁紧旋钮,锁紧旋钮内端部压紧于升降杆上。

[0006] 作为本实用新型的进一步改进,所述支撑平台上设置有弧面。

[0007] 本实用新型与现有技术相比,优点在于:本实用新型产品结构简单、造价低廉,在临床手术中可以给医生手臂起到支撑作用,缓解医生长时间手术造成手臂疲劳的问题,达到增加手术稳定性的目的。

附图说明

[0008] 图1为本实用新型的结构示意图。

[0009] 图2为图1中支撑平台的结构示意图。

具体实施方式

[0010] 下面结合具体附图和实施例对本实用新型作进一步说明。

[0011] 如图1、图2所示,包括底座1、支撑杆2、升降杆3、定位孔3.1、支撑平台4、弧面4.1、脚踏开关5、定位栓5.1、复位弹簧6、安装座7、锁紧旋钮8等。

[0012] 如图1、2所示,本实用新型一种神经外科手术用手臂支撑架,包括底座1,所述底

座 1 上表面固定连接有支撑杆 2, 支撑杆 2 内孔中设置有升降杆 3, 升降杆 3 表面沿竖直方向均布设置若干定位孔 3.1, 升降杆 3 顶端固定连接有支撑平台 4; 所述支撑杆 2 表面固定设置安装座 7, 安装座 7 上转动设置脚踏开关 5, 脚踏开关 5 下部内侧面连接有复位弹簧 6, 所述复位弹簧 6 另一端与支撑杆 2 固定连接, 支撑杆 2 上部内侧面固定有定位栓 5.1, 所述定位栓 5.1 从支撑杆 2 表面的通孔伸入支撑杆 2 内腔后与定位孔 3.1 相配合。

[0013] 所述支撑杆 2 上部表面旋设有锁紧旋钮 8, 锁紧旋钮 8 内端部压紧于升降杆 3 上。

[0014] 所述支撑平台 4 上设置有弧面 4.1。

[0015] 本实用新型的工作原理如下: 在进行长时间神经外科手术时, 将本产品放置于手术室内合适的位置, 在手术前, 首先调节好支撑平台 4 的竖直高度, 用脚踩住脚踏开关 5, 脚踏开关 5 下部压缩复位弹簧 6 直至定位栓 5.1 从定位孔 3.1 中拔出, 保持脚踏开关 5 位置不动, 双手向上拉动支撑平台 4 至合适的高度后, 松开脚踏开关 5, 脚踏开关 5 在复位弹簧 6 的作用下带动定位栓 5.1 伸入相对应的定位孔 3.1 中, 即实现支撑平台 4 高度固定的目的。为了确保支撑平台 4 定位稳定可靠, 本产品中还特别加设了锁紧旋钮 8, 可以通过锁紧旋钮 8 实现进一步固定升降杆 3 的目的, 确保手术过程中, 支撑平台 4 保持位置不动。为了提高手臂放置于支撑平台 4 上的舒适性, 将支撑平台 4 一侧设置为弧面 4.1, 这样手臂搭在上面就舒适自然, 不会有搭在直角边上的不适感。

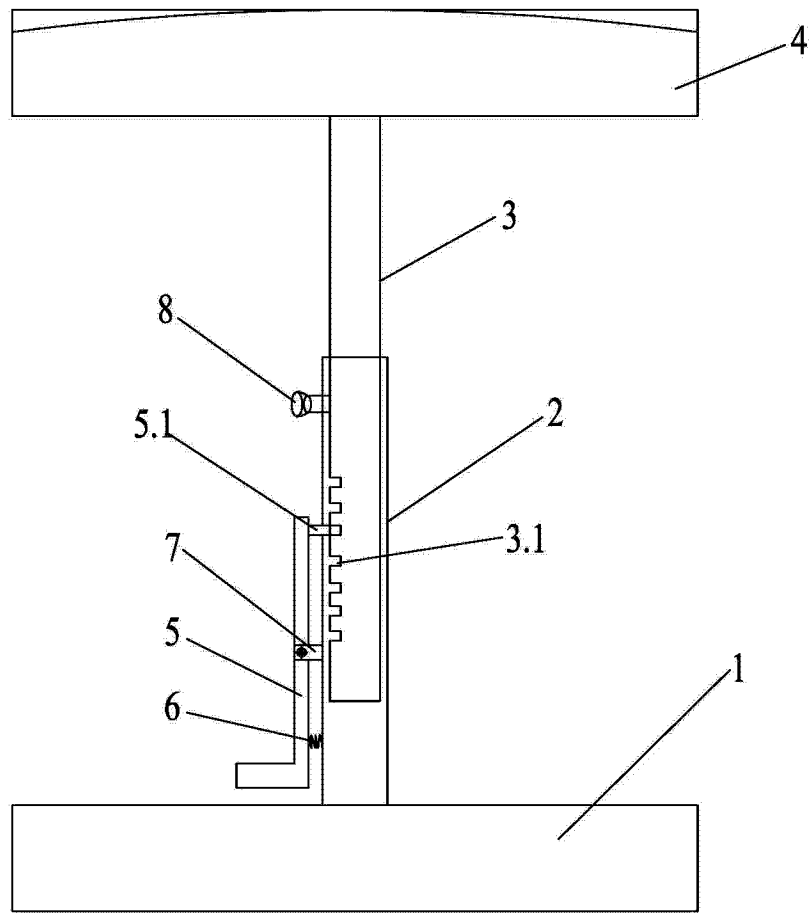


图 1

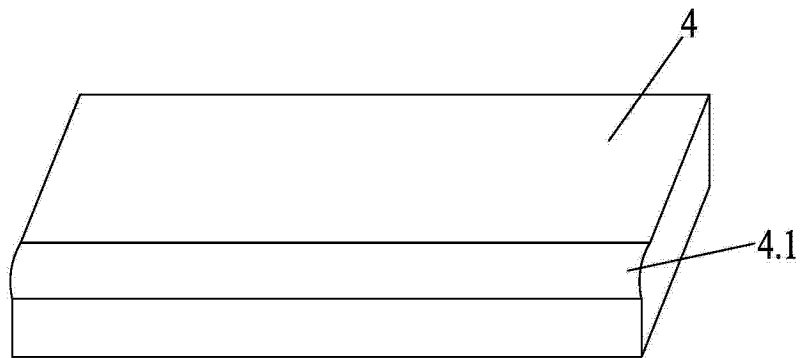


图 2