



SUOMI-FINLAND
(FI)

(11) (21) Patenttihakemus - Patentansökan 902398
(51) Kv.1k.5 - Int.c1.5
B 60K 23/04
(22) Hakemispäivä - Ansökningsdag 14.05.90
(24) Alkupäivä - Löpdag 14.05.90
(41) Tullut julkiseksi - Blivit offentlig 15.11.91

Patentti- ja rekisterihallitus
Patent- och registerstyrelsen

(71) Hakija - Sökande

1. Valmet Oy, Punanotkonkatu 2, 00130 Helsinki, (FI)

(72) Keksijä - Uppfinnare

1. Huuskonen, Pekka, Lehdonmutka 4, 40420 Jyskä, (FI)

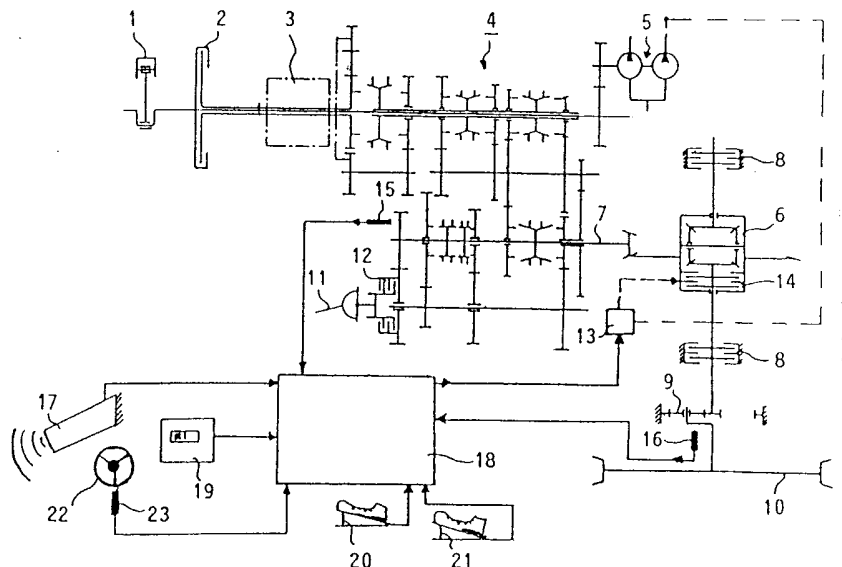
(74) Asiamies - Ombud: Forssén & Salomaa Oy

(54) Keksinnön nimitys - Uppfinningens benämning

Menetelmä ja ohjausjärjestelmä traktorin tai vastaavan työkonteen tasauspyörästön lukon päälle/poiskytkemiseksi
Förfarande och styrarrangemang för till/frånkoppling av differentialspärren av en traktor eller motsvarande arbetsmaskin

(57) Tiivistelmä - Sammandrag

Keksinnön kohteena on menetelmä traktorin tai vastaavan työkonteen tasauspyörästön lukon päälle/poiskytkemiseksi traktorissa tai vastaavassa, jossa ainakin taka-akseli on järjestetty vetäväksi ja varustettu tasauspyörästöön (6) asennetulla tasauspyörästön lukolla (4). Vetävää akselia käytetään traktorin tai vastaavan moottorilla (1) ajokytkimen (2) ja vaihteiston (3) kautta. Menetelmässä mitataan jatkuvasti traktorin tai vastaavan takapyörien (10) keskinäistä pyörimisnopeuseroa, traktorin todellista etenemisnopeutta ja ohjaavien pyörien kääntökulmaa. Mitattuja arvoja verrataan ohjausjärjestelmään kuuluvaan mikroprosessorityyppiseen keskusyksikköön ennalta ohjelmoituihin arvoihin, jolloin mitattujen arvojen ollessa määrättyssä suhteessa ennalta ohjelmoituihin arvoihin kytketään tasauspyörästön lukko (14) päälle/pois päältä automaattisesti. Keksintö koskee myös menetelmää käyttävää ohjausjärjestelmää.



Jatkuu seur. sivulla
Forts. nästa sida

Uppfinningen avser ett förfarande för påkoppling/frånkoppling av differentialsparren av en traktor eller motsvarande arbetsmaskin, där åtminstone den bakre axeln är anordnad att dra och försedd med en differentialspär (14) som monterats i differentialen (6). Man driver den dragande axeln med motorn (1) av traktorn eller motsvarande via en körkoppling (2) och ett växelsystem (4). Vid förfarandet mäter man kontinuerligt den inbördes skillnaden mellan rotationshastigheten av de bakre hjulen (10) av traktorn eller motsvarande, den verkliga framskridningshastigheten av traktorn och svängvinkeln av de styrande hjulen. Man jämför de mätta värdena med värden som på förhand programmerats i en centralenhet av mikroprocessortyp som hör till styrsystemet, varvid differentialsparren (14) påkopplas/frånkopplas automatiskt då de mätta värdena är i ett bestämt förhållande till de på förhand programmerade värdena. Uppfinningen avser också ett styrsystem för användning vid förfarandet.