

(12) 按照专利合作条约所公布的国际申请

(19) 世界知识产权组织
国际局

(43) 国际公布日
2021 年 11 月 4 日 (04.11.2021)



(10) 国际公布号
WO 2021/218924 A1

(51) 国际专利分类号:
H04N 9/68 (2006.01)

(21) 国际申请号: PCT/CN2021/089981

(22) 国际申请日: 2021 年 4 月 26 日 (26.04.2021)

(25) 申请语言: 中文

(26) 公布语言: 中文

(30) 优先权:
202010365696.3 2020 年 4 月 30 日 (30.04.2020) CN

(71) 申请人: 华为技术有限公司 (HUAWEI TECHNOLOGIES CO., LTD.) [CN/CN]; 中国广东省深圳市龙岗区坂田华为总部办公楼, Guangdong 518129 (CN)。

(72) 发明人: 徐巍伟 (XU, Weiwei); 中国广东省深圳市龙岗区坂田华为总部办公楼, Guangdong 518129 (CN)。余全合 (YU, Quanhe); 中国广东省深圳市龙岗区坂田华为总部办公楼, Guangdong 518129 (CN)。陈虎 (CHEN, Hu); 中国广东省深圳市龙岗区坂田华为总部办公楼, Guangdong 518129 (CN)。王弋川 (WANG,

Yichuan); 中国广东省深圳市龙岗区坂田华为总部办公楼, Guangdong 518129 (CN)。

(74) 代理人: 北京润泽恒知识产权代理有限公司 (BEIJING RUN ZEHENG INTELLECTUAL PROPERTY LAW FIRM); 中国北京市海淀区中关村南大街 31 号神舟大厦 702, Beijing 100081 (CN)。

(81) 指定国 (除另有指明, 要求每一种可提供的国家保护): AE, AG, AL, AM, AO, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BH, BN, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CL, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DJ, DK, DM, DO, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, GT, HN, HR, HU, ID, IL, IN, IR, IS, IT, JO, JP, KE, KG, KH, KN, KP, KR, KW, KZ, LA, LC, LK, LR, LS, LU, LY, MA, MD, ME, MG, MK, MN, MW, MX, MY, MZ, NA, NG, NI, NO, NZ, OM, PA, PE, PG, PH, PL, PT, QA, RO, RS, RU, RW, SA, SC, SD, SE, SG, SK, SL, ST, SV, SY, TH, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, WS, ZA, ZM, ZW。

(84) 指定国 (除另有指明, 要求每一种可提供的地区保护): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LR, LS, MW, MZ,

(54) Title: DYNAMIC RANGE MAPPING METHOD AND APPARATUS

(54) 发明名称: 动态范围映射的方法和装置

900

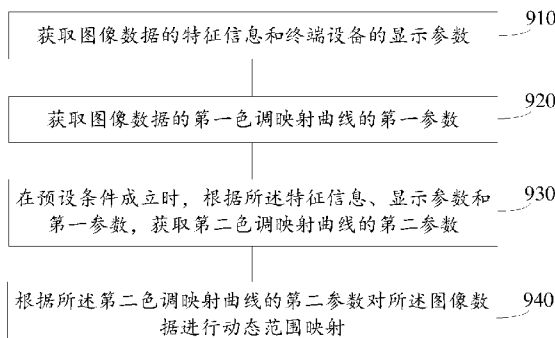


图 9

910 Acquire feature information of image data and a display parameter of a terminal device
920 Acquire a first parameter of a first tone mapping curve of the image data
930 When a preset condition is established, according to the feature information, the display parameter and the first parameter, acquire a second parameter of a second tone mapping curve
940 Perform dynamic range mapping on the image data according to the second parameter of the second tone mapping curve

(57) Abstract: Provided are a dynamic range mapping method and apparatus, which help to avoid the anomalous phenomenon where the brightness of pixels of a terminal device after mapping is higher than that of an original image when the maximum display brightness of the image is close to the maximum display brightness of a display device. The dynamic range mapping method comprises: acquiring a display parameter of a terminal device, and acquiring feature information of image data (910); acquiring a first parameter of a first tone mapping curve of the image data (920); when a preset condition is established, according to the first parameter, the display parameter of the terminal device and the feature information of the image data, obtaining a second parameter of a second tone mapping curve (930), wherein the output brightness at a first point on the second tone mapping curve is not higher than the input brightness of the first point on the second tone mapping curve; and performing dynamic range mapping on the image data according to the second parameter of the second tone mapping curve (940).

NA, RW, SD, SL, ST, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), 欧亚 (AM, AZ, BY, KG, KZ, RU, TJ, TM), 欧洲 (AL, AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HR, HU, IE, IS, IT, LT, LU, LV, MC, MK, MT, NL, NO, PL, PT, RO, RS, SE, SI, SK, SM, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, KM, ML, MR, NE, SN, TD, TG)。

本国际公布：

— 包括国际检索报告(条约第21条(3))。

(57) 摘要：本申请提供了动态范围映射的方法和装置，有助于在图像的最大显示亮度与显示设备的最大显示亮度接近时，避免出现映射之后的终端设备的像素的亮度比原始的图像还要亮的异常现象。该动态范围映射的方法，包括：获取终端设备的显示参数，获取图像数据的特征信息（910）；获取图像数据的第一色调映射曲线的第一参数（920）；在预设条件成立时，根据第一参数、终端设备的显示参数和图像数据的特征信息，得到第二色调映射曲线的第二参数（930），其中，第二色调映射曲线上第一点处的输出亮度不高于第二色调映射曲线上的第一点的输入亮度；根据第二色调映射曲线的第二参数对图像数据进行动态范围映射（940）。

动态范围映射的方法和装置

本申请要求于 2020 年 4 月 30 日提交中国专利局、申请号为 202010365696.3、申请名称为“动态范围映射的方法和装置”的中国专利申请的优先权，其全部内容通过引用结合在本申请中。

技术领域

本申请涉及显示技术领域，并且更具体地，涉及一种动态范围映射的方法和装置。

背景技术

动态范围（dynamic range, DR）在很多领域用来表示某个变量的最大值和最小值的比率。在数字图像中，动态范围表征了在图像可显示范围内的最大亮度与最小亮度之间的比率，也就是图像从“最亮”到“最暗”之间灰度划分的等级数，其单位为坎德拉每平方米（cd/m²），也可以表示为尼特（nits）。一个图像的动态范围越大，它所能表示的亮度层次越丰富，图像的视觉效果越逼真。由于真实世界中自然场景的动态范围在 10^{-3} 到 10^6 之间，动态范围非常大，因此称之为高动态范围（high dynamic range, HDR）。相对于高动态范围图像，普通图像的动态范围为标准动态范围（standard dynamic range, SDR）或低动态范围（low dynamic range, SDR）。

现阶段的显示设备，一般把动态范围不足 0.1 到 400nits 的称为 SDR 显示设备；把动态范围超过 0.01 到 540nits 的称为 HDR 显示设备。不同的高动态范围显示设备显示动态范围也不同，如 0.01 到 540nits 的 HDR 显示设备，0.005 到 1000nits 的 HDR 显示设备等。动态范围的映射的方法主要应用在前端 HDR 信号和后端 HDR 的显示设备的适配过程中，包括从高到低的色调映射（tone-mapping）过程，以及从低到高的色调映射过程。例如，前端是采集到的 4000nit 的光照信号，而后端显示设备的 HDR 显示能力只有 500nit，因此将 4000nit 的光照信号映射到 500nit 的显示设备上，是一种从高到低的映射过程。又例如，前端是采集到的 100nit 的 SDR 光照信号，而后端显示设备的 HDR 显示能力为 2000nit，因此将 100nit 的光照信号映射到 2000nit 的显示设备上，是一种从低到高的映射过程。

现有技术中，在图像的最大亮度小于显示设备的最大显示亮度的情况下，可以采用基于“S”型曲线的动态范围的映射算法，将高动态范围图像调整到显示设备所能显示的动态范围内进行显示。但是，在图像的最大亮度与显示设备的最大显示亮度接近的情况下，若果仍然使用上述方案，会导致映射之后的显示设备的像素的亮度比原始的图像还要亮的异常现象，影响用户体验。

发明内容

本申请提供一种动态范围映射的方法和装置，有助于在图像的最大显示亮度与显示设备的最大显示亮度接近时，避免出现映射之后的终端设备的像素的亮度比原始的图像还要亮的异常现象。

第一方面，提供了一种动态范围映射的方法，包括：

获取终端设备的显示参数；

获取图像数据的特征信息；

获取所述图像数据的第一色调映射曲线的第一参数；

5 在预设条件成立时，根据所述第一参数、所述终端设备的显示参数和所述图像数据的特征信息，得到第二色调映射曲线的第二参数，其中，所述第二色调映射曲线上第一点处的输出亮度不高于所述第二色调映射曲线上的所述第一点的输入亮度；

根据所述第二色调映射曲线的第二参数对所述图像数据进行动态范围映射。

因此，本申请实施例通过对第一色调映射曲线的参数进行进一步的调整，使得调整后
10 的曲线参数（即第二参数）对应的色调映射曲线（即第二色调映射曲线）上的某一点的输出亮度不高于该点对应的输入亮度，从而有助于在图像的最大显示亮度与显示设备的最大显示亮度接近时，避免出现映射之后的终端设备的像素的亮度比原始的图像还要亮的异常现象。

本申请实施例可以应用于终端设备，该终端设备例如为显示端设备。显示端设备的产
15 品形态可以为机顶盒、电视显示设备、手机显示设备，以及网络直播、视频应用的转换设备等电子设备。作为示例，在机顶盒、电视显示设备或手机显示设备上，本申请实施例提供的方案可以以硬件芯片的形态实现，在网络直播或视频播放设备上，本申请实施例提供的方案主要以软件程序代码的形态实现，但是本申请实施例并不限于此。

示例性的，图像数据，例如可以为 HDR 源或 SDR 源等，例如为图像中的像素数据，
20 比如每个像素点的亮度和颜色数据等。

示例性的，图像数据的特征信息例如可以从图像数据的元数据 M 中获取，元数据 M
例如可以包括该图像数据对应的曲线参数 M_{curve} 、目标系统显示实际峰值亮度 M_{TPL} (targeted system display actual peak luminance)、图像数据的内容的亮度的最大值 $MaxSource$ （所有像素的 Y 分量的最大、或者所有像素 RGB 分量的最大值的最大值）、最小值 $MinSource$
25 （所有像素的 Y 分量的最小、或者所有像素 RGB 分量的最大值的的最小值）、平均值（所有像素的 Y 分量的平均值、或者所有像素 RGB 分量的最大值的平均值）、显示内容的变化范围等，本申请实施例对此不作限定。

一些实施例中，还可以从图像数据 V 的像素信息中获取该图像数据的特征信息；或者使用预设值的图像数据的特征信息值，本申请实施例对此不作限定。

30 示例性的，终端设备的显示参数 M_{TPL} 可以包括终端设备的最大显示亮度 $MaxDisplay$ 和/或最小显示亮度 $MinDisplay$ ，或者其他参数，本申请实施例对此不作限定。

结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，符合下列任意之一的条件时，则所述预设条件成立：

根据所述第一参数对于图像数据进行色调映射时，所述第一色调映射曲线上第二点处
35 的输出亮度高于所述第一色调映射曲线上的所述第二点处的输入亮度；或者

所述第一参数中的参数 p_{p1} 大于第一值 T_p ，其中，所述第一值 T_p 是根据所述第一参数中的 a_{p1} ，以及预设的 a_{p1} 与 p_{p1} 的对应关系获得的，其中， T_p 表示曲线参数 p 的阈值。当第一参数 p_{p1} 超过了 T_p 时，就有可能出现第二色调映射曲线上的某一点处输出亮度高于输入亮度的现象；或者

所述第一参数中的参数 a_{p1} 大于第二值 Ta ，其中，所述第二值 Ta 是根据所述第一参数中的 p_{p1} ，以及预设的 a_{p1} 与 p_{p1} 的对应关系获得的其中， Ta 表示曲线参数 a 的阈值，当第一参数 a_{p1} 超过了 Ta 时，就有可能出现第二色调映射曲线上的某一点处输出亮度高于输入亮度的现象；或者

5 所述第一参数中的参数 a_{p1} 与参数 p_{p1} 的乘积大于第三值 Tap ，其中，所述第三值 Tap 为预设的有理数，当第一参数中的参数 a_{p1} 与参数 p_{p1} 的乘积超过了 Tap 时，就有可能出现第二色调映射曲线上的某一点处输出亮度高于输入亮度的现象。示例性的，该第三值 Tap 可以为 3~4 之间的有理数，例如 3.2 或 3.4，本申请实施例对此不作限定。

10 因此，本申请实施例能够在上述预设条件成立，即按照第一色调映射曲线对于图像数据进行色调映射，会造成第一色调映射曲线上的某一点的输出亮度高于该第一色调映射曲线上的该点的输入亮度时，执行生成上述第二色调映射曲线的第二参数的过程。

结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，所述第二参数包括第一次样条曲线参数，所述第一一次样条曲线参数包括所述第二色调映射曲线中的第一次样条的斜率 $MB[0][0]$ 和/或所述第一一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3[0]$ 和/或所述第一一次样条与纵坐标轴交点 $base_offset$ 。

20 本申请实施例中，在根据第二参数对图像数据进行动态范围映射时，在图像数据的暗区可以使用该直线部分（即第一次样条）进行色调映射，这样可以控制亮度的增益，同时更方便控制第二参数从直线逐渐变化到 $y=x$ 的直线，其中 $y=x$ 的直线相当于色调映射曲线上的任一点的输出亮度等于输入亮度，因此本申请实施例对于亮度渐变的内容不容易引起闪烁的现象。

结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，所述第一参数包括第二次样条曲线参数，所述第二一次样条曲线参数包括所述第一色调映射曲线中的第二次样条的斜率 $MB_mid[0][0]$ 和/或所述第二一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3_mid[0]$ ，所述显示参数包括所述终端设备的最大显示亮度 $MaxDisplay$ ，所述特征信息包括所述图像数据的最大亮度校正值 max_lum ；

其中，所述根据所述第一参数、所述显示参数和所述特征信息，获取第二色调映射曲线的第二参数，包括：

根据所述最大显示亮度 $MaxDisplay$ 、所述最大亮度校正值 max_lum ，对所述曲线参数 $MB_mid[0][0]$ 和 $TH3_mid[0]$ 进行调整，获取所述曲线参数 $MB[0][0]$ 和 $TH3[0]$ 。

30 因此，本申请实施例可以根据第一色调映射曲线中的第二次样条的斜率 $MB_mid[0][0]$ 和该第二次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3_mid[0]$ ，以及终端设备的最大显示亮度 $MaxDisplay$ 和图像数据的最大亮度校正值 max_lum ，来获取该第二色调映射曲线的第一一次样条的斜率 $MB[0][0]$ 和第一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3[0]$ 。

35 结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，所述曲线参数 $MB_mid[0][0]$ 和 $TH3_mid[0]$ ，以及所述曲线参数 $MB[0][0]$ 和 $TH3[0]$ ，满足以下公式：

$$MB[0][0] = \min(\max(MB_mid[0][0] + (1 - MB_mid[0][0]) * (WA)^{N_1}, MB_mid[0][0]), 1)$$

$$TH3[0] = \min(\max(TH3_mid[0] + (max_lum - TH3_mid[0]) * (WA)^{N_2}, TH3_mid[0]), 1)$$

其中，

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{max_lum}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}$$

或者,

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{Max_lum}} - \frac{H(\text{Max_lum}, m_a_T)}{\text{Max_lum}}}{1 - \frac{H(\text{Max_lum}, m_a_T)}{\text{Max_lum}}}$$

$$\text{其中 } G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L-m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L-m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

5 或者

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

其中, L 为输入信号, G(L) 为色调映射曲线对应的函数 H(L) 的逆函数, m_a、m_b、m_m、m_n、k1、k2、k3 为曲线参数, G(L, m_a_T) 表示 G(L) 的参数 M_a 取值为 m_a_T 时输入变量 L 对应的 G(L) 值 N1、N2 为有理数, max(a, b) 表示求 a 和 b 中较大的一个值, min(a, b) 表示求 a 和 b 中较小的一个值, H(L) 为

$$H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m} + m_b$$

$$\text{或者, } H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m}。$$

结合第一方面, 在第一方面的某些实现方式中, 所述第一参数包括第二一次样条曲线参数, 所述第二一次样条曲线参数包括所述第一色调映射曲线中的第二一次样条的斜率 MB_mid[0][0] 和/或所述第二一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 TH3_mid[0] 和/或所述第一次样条与纵坐标轴交点 base_offset_mid, 所述显示参数包括所述终端设备的最大显示亮度 MaxDisplay, 所述特征信息包括所述图像数据的最大亮度校正 max_lum;

其中, 所述根据所述第一参数、所述显示参数和所述特征信息, 获取第二色调映射曲线的第二参数, 包括:

20 根据所述最大显示亮度 MaxDisplay、所述最大亮度校正 max_lum, 对所述曲线参数 MB_mid[0][0]、TH3_mid[0] 和/或 base_offset_mid 进行调整, 获取所述曲线参数 MB[0][0]、TH3[0] 和/或 base_offset。

结合第一方面, 在第一方面的某些实现方式中, 所述曲线参数 MB_mid[0][0]、TH3_mid[0] 和/或 base_offset_mid, 以及所述曲线参数 MB[0][0]、TH3[0] 和/或 base_offset, 25 满足以下公式:

$$MB[0][0] = \min(\max(MB_mid[0][0] + (1 - MB_mid[0][0]) * (WA)^{N1}, MB_mid[0][0]), 1)$$

TH3[0]=min(max(TH3_mid[0]+(max_lum-TH3_mid[0]*(WA)^{N₂}, TH3_mid[0]),1)

base_offset=min(max(base_offset_mid*(1-(WA)^{N₃}), 0), base_offset_mid)

其中,

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{max_lum}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}$$

5

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

或者

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

10 其中, L 为输入信号, G(L)为色调映射曲线对应的函数 H(L)的逆函数, m_a、m_b、m_m、m_n、k1、k2、k3 为曲线参数, G(L,m_a_T)表示 G(L)的参数 M_a 取值为 m_a_T 时输入变量 L 对应的 G(L)值 N1、N2、N3 为有理数, max(a, b)表示求 a 和 b 中较大的一个值, min(a, b)表示求 a 和 b 中较小的一个值, H(L)为

$$H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m} + m_b$$

$$\text{或者, } H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m}。$$

15 结合第一方面,在第一方面的某些实现方式中,所述第二参数包括三次样条曲线参数,所述三次样条曲线参数包括所述第二色调映射曲线上的三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1],其中,TH1[1]表示所述三次样条的第一区间像素点的亮度值的最小值,TH2[1]表示所述三次样条的第一区间像素点的亮度值的最大值和所述三次样条的第二区间像素点的亮度值的最小值,TH3[1]表示所述三次样条的第二区间像素点的亮度值的最大值。

20 结合第一方面,在第一方面的某些实现方式中,所述三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]是根据所述第一参数中第二一次样条曲线参数 TH3[0]和三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]的计算相关值的预设偏移值得到的,如下所示:

$$TH1[1] = TH3[0];$$

$$TH2[1] = TH1[1] + B;$$

$$25 \quad TH3[1] = TH2[1] + C \times TH2[1] - D \times TH1[1];$$

其中, B、C 和 D 为所述三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]计算相关值的预设值, B 为暗区过渡区像素点的亮度值对应的预设偏移值, C 和 D 为亮区像素点的亮度值对应的预设加权系数。

因此,本申请实施例根据该第一参数中的第二一次样条曲线参数和三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]的计算相关值的预设偏移值,可以得到第二参数中的三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]。

结合第一方面,在第一方面的某些实现方式中,所述三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]是根据所述第一参数中第二一次样条曲线参数 TH3[0]和三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]的计算相关值得到的,如下所示:

TH1[1]=3Spline_TH [i][0][w];

TH2[1]=3Spline_TH [i][0][w]+3Spline_TH_Delta1[i][1][w];

TH3[1]=3Spline_TH[i][0][w]+3Spline_TH_Delta1[i][1][w] + 3Spline_TH_Delta1[i][2][w];

其中, 3Spline_TH [i][0][w]、3Spline_TH_Delta1[i][1][w]、3Spline_TH_Delta1[i][2][w]为从元数据中提取的三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]计算相关值。

因此,本申请实施例根据该第一参数中的第二一次样条曲线参数和从元数据中提取的该三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]的计算相关值,可以得到第二参数中的三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]。

结合第一方面,在第一方面的某些实现方式中,所述第二色调映射曲线中的一次样条在 TH3[0]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的三次样条在 TH1[1]处的 Y 坐标相同,且所述一次样条在 TH3[0]处的一阶导数与所述三次样条在 TH1[1]处的一阶导数相同。

这样,能够使得第二色调映射曲线中的一次样条曲线与第二色调映射曲线中的三次样条曲线在 TH[1]处是连续的。

结合第一方面,在第一方面的某些实现方式中,所述第二色调映射曲线中的第一三次样条在 TH2[1]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH2[1]处的 Y 坐标相同,且所述第一三次样条在 TH2[1]处的一阶导数与所述第二三次样条在 TH2[1]处的一阶导数相同。

这样,能够使得第二色调映射曲线中的第一三次样条曲线与第二三次样条曲线在 TH[2]处是连续的。

结合第一方面,在第一方面的某些实现方式中,所述第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH3[1]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的第三色调映射函数在 TH3[1]处的 Y 坐标相同,且所述第二三次样条在 TH3[1]处的一阶导数与所述第三色调映射函数在 TH3[1]处的一阶导数相同。

这样,能够使得第二色调映射曲线中的第二三次样条曲线与第三色调映射函数的曲线在 TH[3]处是连续的。

结合第一方面,在第一方面的某些实现方式中,所述获取所述图像数据的第一色调映射曲线的第一参数,包括:

获取所述图像数据的元数据;

根据所述元数据以及所述显示参数,确定所述第一色调映射曲线的第一参数。

例如,显示端设备可以根据元数据 M 中的图像数据 V 的内容的亮度的平均值 average_maxrgb,和/或亮度的最大值 MaxSource,和/或亮度的最小值 MinSource,和/或显示端设备的最大显示亮度 MaxDisplay,和/或显示端设备的最小显示亮度 MinDisplay,和/或曲线参数 M_{curve} (p₁,p₂,...),和其他数据,获得该第一色调映射曲线的第一参数,该

第一参数例如可表示为 $P1_{curve}(X, p1, p2, \dots)$ 。其中, X 为输入亮度值, $p1, p2, \dots$ 为曲线参数值。

结合第一方面, 在第一方面的某些实现方式中, 所述第二参数还包括一次样条曲线参数, 所述一次样条曲线参数包括所述第二色调映射曲线中的第一一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C$, 以及所述第一一次样条的斜率 $Dark$ 。

本申请实施例中, 在根据第二参数对图像数据进行动态范围映射时, 在图像数据的暗区可以使用该直线部分(即第一一次样条)进行色调映射, 这样可以控制亮度的增益, 同时更方便控制第二参数从直线逐渐变化到 $y=x$ 的直线, 其中 $y=x$ 的直线相当于色调映射曲线上的任一点的输出亮度等于输入亮度, 因此本身实施例对于亮度渐变的内容不容易引起闪烁的现象。

结合第一方面, 在第一方面的某些实现方式中, 还包括:

获取所述第一一次样条的初始区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C0$;

获取所述第一一次样条的初始斜率 $Dark0$;

根据所述初始区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C0$, 确定所述区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C$;

根据所述初始斜率 $Dark0$, 确定所述斜率 $Dark$ 。

结合第一方面, 在第一方面的某些实现方式中, 所述获取所述第一一次样条的初始区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C0$, 包括:

根据第一参数, 确定所述初始区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C0$, 其中, 所述第一参数包括所述第一色调映射曲线中的第二一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3[0]$; 或者

根据预设值, 确定所述初始区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C0$, 该预设值例如暗视觉与亮视觉的分解, 即人眼视锥细胞与视杆细胞相应强弱发生变化的亮度, 比如 $1nit$; 或者

根据所述图像数据的元数据, 确定所述初始区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C0$, 其中, 所述元数据包括直方图暗区像素数量的特征数据。

结合第一方面, 在第一方面的某些实现方式中, 所述获取所述第一一次样条的初始斜率 $Dark0$, 包括:

根据第一参数, 确定所述初始斜率 $Dark0$, 其中, 所述第一参数包括所述第一色调映射曲线中的第二一次样条的斜率 $MB[0][0]$; 或者

根据第四值和所述区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C$ 的比值, 确定所述初始斜率 $Dark0$, 其中所述第四值为所述第一色调映射曲线在所述区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C$ 处的输出值; 或者

根据所述第一色调映射曲线在 0 至所述区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C$ 之间预设输入值的斜率值, 确定所述初始斜率 $Dark0$ 。

结合第一方面, 在第一方面的某些实现方式中, 所述初始区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C0$ 、所述区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C$ 、初始斜率 $Dark0$ 和所述斜率 $Dark$ 满足以下公式:

$$TH3C = TH3C0 + (MaxSource - TH3C0) * (WA)^{N2},$$

$$\text{Dark}=\text{Dark0}+(1-\text{Dark0})\cdot(\text{WA})^{N1},$$

$$\text{WA} = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{MaxSource}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay})}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay})}}$$

或

$$\text{WA} = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{MaxSource}} - \frac{H(\text{MaxSource})}{\text{MaxSource}}}{1 - \frac{H(\text{MaxSource})}{\text{MaxSource}}}$$

5 其中，TH3C 大于 TH3C0，且小于 MaxSource，TH3C0 小于 MaxSource，N1 和 N2 为大于 0 的有理数，H(L) 为色调映射曲线、G(L) 为所述 H(L) 的逆函数。

结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，所述初始区间像素点的亮度值的最大值 TH3C0、所述区间像素点的亮度值的最大值 TH3C、初始斜率 Dark0 和所述斜率 Dark 满足以下公式：

$$10 \quad \text{TH3C}=\text{TH3C0}+(\text{MaxLum}-\text{TH3C0})\cdot(\text{WA})^{N2},$$

$$\text{DARK}=\text{DARK0}+(1-\text{DARK0})\cdot(\text{WA})^{N1},$$

$$\text{WA} = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{max_lum}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay})}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay})}}$$

或

$$\text{WA} = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{Max_lum}} - \frac{H(\text{MaxSource})}{\text{Max_lum}}}{1 - \frac{H(\text{MaxSource})}{\text{Max_lum}}}$$

15

其中，MaxLum 为图像数据最大亮度的调整值，TH3C 大于 TH3C0，且小于 MaxSource，TH3C0 小于 MaxSource，N1 和 N2 为大于 0 的有理数，H(L) 为色调映射曲线函数、G(L) 为所述 H(L) 的逆函数。

20 结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，所述第二参数还包括三次样条曲线参数，所述三次样条曲线参数中包括所述第二色调映射曲线的第一三次样条的第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D；

所述方法还包括：

根据所述第二色调映射曲线中的第一三次样条的区间像素点的亮度值的最大值 TH3C，确定所述第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D。

25 结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，所述第二参数还包括三次样条曲线参数，所述三次样条曲线参数中包括所述第二色调映射曲线的第一三次样条的第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D；

所述方法还包括：

根据所述第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D，确定所述第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D。

结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，所述根据所述第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D，确定所述第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D，包括：

5 根据所述第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D 和所述第一参数，确定所述第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D；或者

根据所述第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D 和预设有理数值，确定所述第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D；或者

10 根据所述第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D 和所述图像数据的元数据，确定所述第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D。

结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，所述第二色调映射曲线的第一三次样条的第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D 与所述第一一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 TH3C 相同，所述第二色调映射曲线中的一次样条和所述第一三次样条在 TH1D 处的输出值相同，且所述第二色调曲线中的一次样条和所述第一三次样条在 TH1D 处的一阶导数相同。

15 这样，能够使得第二色调映射曲线中的一次样条曲线与第二色调映射曲线中的三次样条曲线在 TH1D 处是连续的。

结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，所述三次样条曲线参数还包括所述第二色调映射曲线的第二三次样条的第二区间像素点的亮度值的最大值 TH3D；

20 所述方法还包括：

根据所述第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D 和所述第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D，确定所述第二区间像素点的亮度值的最大值 TH3D。

结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，所述根据所述第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D 和所述第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D，确定所述第二区间像素点的亮度值的最大值 TH3D，包括：

25 根据所述第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D、所述第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D 和所述第一参数，确定所述第三最大输入亮度 TH3D；或者

根据所述第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D、所述第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D 和预设有理数，确定所述第三最大输入亮度 TH3D；或者

30 根据所述第一区间像素点的亮度值的最小值 TH1D、所述第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D 和所述图像数据的元数据，确定所述第三最大输入亮度 TH3D。

结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，所述第二三次样条的第二区间像素点的亮度值的最小值与所述第一三次样条的第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D 相同，所述第一三次样条和所述第二三次样条在所述区间像素点的亮度值的最大值 TH2D 处的输出值相同，且所述第一三次样条和所述第二三次样条在所述区间像素点的亮度值的最大值 TH2D 处的一阶导数相同。

35 这样，能够使得第二色调映射曲线中的第一三次样条曲线与第二三次样条曲线在 TH2D 处是连续的。

结合第一方面，在第一方面的某些实现方式中，所述第二参数还包括所述第二色调映

射曲线的色调映射子函数的曲线参数, 所述色调映射子函数的第三区间像素点的亮度值的最小值与所述第二区间像素点的亮度值的最大值 TH3D 相同, 所述第二三次样条和所述色调映射子函数在所述第二区间像素点的亮度值的最大值 TH3D 处的输出值相同, 且所述第二三次样条和所述色调映射子函数在所述第二区间像素点的亮度值的最大值 TH3D 处的一阶导数相同。

这样, 能够使得第二色调映射曲线中的第二三次样条曲线与色调映射子函数的曲线在 TH3D 处是连续的。

结合第一方面, 在第一方面的某些实现方式中, 所述第一参数中包括 a_{p1} 、 p_{p1} , 所述根据所述第一参数、所述显示参数和所述特征信息, 获取第二色调映射曲线的第二参数, 包括:

根据 a_{p1} 以及预设的 a_{p1} 与 p_{p1} 的对应关系, 获得第一值 T_p ;

如果 p_{p1} 大于 T_p , 则将所述第一参数中的 p_{p1} 替换为 T_p ;

将替换后的所述第一参数作为所述第二参数。

因此, 通过将第一参数中的 p_{p1} 替换为 T_p , 并将替换后的该第一参数作为第二参数, 能够有助于使得第二色调映射曲线上第一点处的输出亮度不高于第二色调映射曲线上的该第一点的输入亮度。

结合第一方面, 在第一方面的某些实现方式中, 所述第一参数中包括 a_{p1} 、 p_{p1} , 所述根据所述第一参数、所述显示参数和所述特征信息, 获取第二色调映射曲线的第二参数, 包括:

根据 p_{p1} 以及预设的 a_{p1} 与 p_{p1} 的对应关系获得第二值 T_a ;

如果 a_{p1} 大于 T_a , 则将所述第一参数中的 a_{p1} 替换为 T_a ;

将替换后的所述第一参数作为所述第二参数。

因此, 通过将第一参数中的 a_{p1} 替换为 T_a , 并将替换后的该第一参数作为第二参数, 能够有助于使得第二色调映射曲线上第一点处的输出亮度不高于第二色调映射曲线上的该第一点的输入亮度。

结合第一方面, 在第一方面的某些实现方式中, 所述第一参数中包括 a_{p1} 、 p_{p1} , 所述根据所述第一参数、所述显示参数和所述特征信息, 获取第二色调映射曲线的第二参数, 包括:

如果 $a_{p1} * p_{p1}$ 大于第三值 T_{ap} , 则将所述第一参数中的 p_{p1} 替换为 T_{ap}/a_{p1} , 或者将所述第一参数中的 a_{p1} 替换为 T_{ap}/p_{p1} ;

将替换后的所述第一参数作为所述第二参数。

因此, 通过将第一参数中的 p_{p1} 替换为 T_{ap}/a_{p1} , 或者将第一参数中的 a_{p1} 替换为 T_{ap}/p_{p1} , 并将替换后的该第一参数作为第二参数, 能够有助于使得第二色调映射曲线上第一点处的输出亮度不高于第二色调映射曲线上的该第一点的输入亮度。

第二方面, 提供了一种动态范围映射的装置, 包括获取单元, 处理单元和映射单元。

获取单元, 用于获取终端设备的显示参数;

所述获取单元还用于获取图像数据的特征信息;

所述获取单元还用于获取所述图像数据的第一色调映射曲线的第一参数;

处理单元, 用于在预设条件成立时, 根据所述第一参数、所述终端设备的显示参数和

所述图像数据的特征信息,得到第二色调映射曲线的第二参数,其中,所述第二色调映射曲线上第一点处的输出亮度不高于所述第二色调映射曲线上的所述第一点的输入亮度;

映射单元,用于根据所述第二色调映射曲线的第二参数对所述图像数据进行动态范围映射。

5 结合第二方面,在第二方面的某些实现方式中,符合下列任意之一的条件时,则所述预设条件成立:

根据所述第一参数对于图像数据进行色调映射时,所述第一色调映射曲线上第二点处的输出亮度高于所述第一色调映射曲线上的所述第二点处的输入亮度;或者

10 所述第一参数中的参数 p_{P1} 大于第一值 T_p ,其中,所述第一值 T_p 是根据所述第一参数中的 a_{P1} ,以及预设的 a_{P1} 与 p_{P1} 的对应关系获得的;或者

所述第一参数中的参数 a_{P1} 大于第二值 T_a ,其中,所述第二值 T_a 是根据所述第一参数中的 p_{P1} ,以及预设的 a_{P1} 与 p_{P1} 的对应关系获得的;或者

所述第一参数中的参数 a_{P1} 与参数 p_{P1} 的乘积大于第三值 T_{ap} ,其中,所述第三值 T_{ap} 为预设的有理数。

15 结合第二方面,在第二方面的某些实现方式中,所述第二参数包括第一一次样条曲线参数,所述第一一次样条曲线参数包括所述第二色调映射曲线中的第一一次样条的斜率 $MB[0][0]$ 和/或所述第一一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3[0]$ 和/或所述第一一次样条与纵坐标轴交点 $base_offset$ 。

20 结合第二方面,在第二方面的某些实现方式中,所述第一参数包括第二一次样条曲线参数,所述第二一次样条曲线参数包括所述第一色调映射曲线中的第二一次样条的斜率 $MB_mid[0][0]$ 和/或所述第二一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3_mid[0]$,所述显示参数包括所述终端设备的最大显示亮度 $MaxDisplay$,所述特征信息包括所述图像数据的最大亮度校正值 max_lum ;

其中,处理单元具体用于:

25 根据所述最大显示亮度 $MaxDisplay$ 、所述最大亮度校正值 max_lum ,对所述曲线参数 $MB_mid[0][0]$ 和 $TH3_mid[0]$ 进行调整,获取所述曲线参数 $MB[0][0]$ 和 $TH3[0]$ 。

结合第二方面,在第二方面的某些实现方式中,所述曲线参数 $MB_mid[0][0]$ 和 $TH3_mid[0]$,以及所述曲线参数 $MB[0][0]$ 和 $TH3[0]$,满足以下公式:

30 $MB[0][0] = \min(\max(MB_mid[0][0] + (1 - MB_mid[0][0]) * (WA)^{N_1}, MB_mid[0][0]), 1)$

$TH3[0] = \min(\max(TH3_mid[0] + (max_lum - TH3_mid[0]) * (WA)^{N_2}, TH3_mid[0]), 1)$

其中,

$$WA = \frac{\frac{MaxDisplay}{max_lum} - \frac{MaxDisplay}{G(MaxDisplay, m_a_T)}}{1 - \frac{MaxDisplay}{G(MaxDisplay, m_a_T)}}$$

或者

$$WA = \frac{\frac{MaxDisplay}{max_lum} - \frac{H(max_lum, m_a_T)}{max_lum}}{1 - \frac{H(max_lum, m_a_T)}{max_lum}}$$

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

或者

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

- 5 其中, L 为输入信号, $G(L)$ 为色调映射曲线对应的函数 $H(L)$ 的逆函数, m_a 、 m_b 、 m_m 、 m_n 、 $k1$ 、 $k2$ 、 $k3$ 为曲线参数, $G(L, m_a_T)$ 表示 $G(L)$ 的参数 M_a 取值为 m_a_T 时输入变量 L 对应的 $G(L)$ 值 $N1$ 、 $N2$ 为有理数, $\max(a, b)$ 表示求 a 和 b 中较大的一个值, $\min(a, b)$ 表示求 a 和 b 中较小的一个值, $H(L)$ 为

$$H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m} + m_b$$

- 10 或者, $H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m}$ 。

结合第二方面, 在第二方面的某些实现方式中, 所述第一参数包括第二一次样条曲线参数, 所述第二一次样条曲线参数包括所述第一色调映射曲线中的第二一次样条的斜率 $MB_mid[0][0]$ 和/或所述第二一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3_mid[0]$ 和/或所述第一一次样条与纵坐标轴交点 $base_offset_mid$, 所述显示参数包括所述终端设备的最大显示亮度 $MaxDisplay$, 所述特征信息包括所述图像数据的最大亮度校正值 max_lum ;

- 15 其中, 处理单元具体用于:

根据所述最大显示亮度 $MaxDisplay$ 、所述最大亮度校正值 max_lum , 对所述曲线参数 $MB_mid[0][0]$ 、 $TH3_mid[0]$ 和/或 $base_offset_mid$ 进行调整, 获取所述曲线参数 $MB[0][0]$ 、 $TH3[0]$ 和/或 $base_offset$ 。

- 20 结合第二方面, 在第二方面的某些实现方式中, 所述曲线参数 $MB_mid[0][0]$ 、 $TH3_mid[0]$ 和/或 $base_offset_mid$, 以及所述曲线参数 $MB[0][0]$ 、 $TH3[0]$ 和/或 $base_offset$, 满足以下公式:

$$MB[0][0] = \min(\max(MB_mid[0][0] + (1 - MB_mid[0][0]) \times (WA)^{N_1}, MB_mid[0][0]), 1)$$

$$TH3[0] = \min(\max(TH3_mid[0] + (max_lum - TH3_mid[0]) \times (WA)^{N_2}, TH3_mid[0]), 1)$$

- 25 $base_offset = \min(\max(base_offset_mid \times (1 - (WA)^{N_3}), 0), base_offset_mid)$

其中,

$$WA = \frac{\frac{MaxDisplay}{max_lum} - \frac{MaxDisplay}{G(MaxDisplay, m_a_T)}}{1 - \frac{MaxDisplay}{G(MaxDisplay, m_a_T)}}$$

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

或者

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

其中, L 为输入信号, $G(L)$ 为色调映射曲线对应的函数 $H(L)$ 的逆函数, m_a 、 m_b 、 m_m 、 m_n 、 $k1$ 、 $k2$ 、 $k3$ 为曲线参数, $G(L, m_a_T)$ 表示 $G(L)$ 的参数 M_a 取值为 m_a_T 时输入变量 L 对应的 $G(L)$ 值 $N1$ 、 $N2$ 、 $N3$ 为有理数, $\max(a, b)$ 表示求 a 和 b 中较大的一个值, $\min(a, b)$ 表示求 a 和 b 中较小的一个值, $H(L)$ 为

$$H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m} + m_b$$

或者, $H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m}$ 。

结合第二方面, 在第二方面的某些实现方式中, 所述第二参数包括三次样条曲线参数, 所述三次样条曲线参数包括所述第二色调映射曲线上的三次样条的插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$, 其中, $TH1[1]$ 表示所述三次样条的第一区间像素点的亮度值的最小值, $TH2[1]$ 表示所述三次样条的第一区间像素点的亮度值的最大值和所述三次样条的第二区间像素点的亮度值的最小值, $TH3[1]$ 表示所述三次样条的第二区间像素点的亮度值的最大值。

结合第二方面, 在第二方面的某些实现方式中, 所述三次样条的插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$ 是根据所述第一参数中第二一次样条曲线参数 $TH3[0]$ 、所述插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$ 的预设偏移值得到的, 如下所示:

$$TH1[1] = TH3[0];$$

$$TH2[1] = TH1[1] + B;$$

$$TH3[1] = TH2[1] + C \times TH2[1] - D \times TH1[1];$$

其中, B 、 C 和 D 为所述三次样条的插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$ 计算相关值的预设值, B 为暗区过渡区像素点的亮度值对应的预设偏移值, C 和 D 为亮区像素点的亮度值对应的预设加权系数。

结合第二方面, 在第二方面的某些实现方式中, 所述三次样条的插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$ 是根据所述第一参数中第二一次样条曲线参数 $TH3[0]$ 、所述插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$ 的计算相关值计算得到的, 如下所示:

$$TH1[1] = 3Spline_TH[i][0][w];$$

$$TH2[1] = 3Spline_TH[i][0][w] + 3Spline_TH_Delta1[i][1][w];$$

$$TH3[1] = 3Spline_TH[i][0][w] + 3Spline_TH_Delta1[i][1][w] + 3Spline_TH_Delta1[i][2][w];$$

其中, $3Spline_TH[i][0][w]$ 、 $3Spline_TH_Delta1[i][1][w]$ 、 $3Spline_TH_Delta1[i][2][w]$ 为从元数据中提取的所述插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$ 的计算相关值。

结合第二方面，在第二方面的某些实现方式中，所述第二色调映射曲线中的一次样条在 TH3[0]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的三次样条在 TH1[1]处的 Y 坐标相同，且所述一次样条在 TH3[0]处的一阶导数与所述三次样条在 TH1[1]处的一阶导数相同。

5 结合第二方面，在第二方面的某些实现方式中，所述第二色调映射曲线中的第一三次样条在 TH2[1]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH2[1]处的 Y 坐标相同，且所述第一三次样条在 TH2[1]处的一阶导数与所述第二三次样条在 TH2[1]处的一阶导数相同。

结合第二方面，在第二方面的某些实现方式中，所述第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH3[1]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的第三色调映射函数在 TH3[1]处的 Y 坐标相同，且所述第二三次样条在 TH3[1]处的一阶导数与所述第三色调映射函数在 TH3[1]处的一阶导数相同。

结合第二方面，在第二方面的某些实现方式中，所述获取单元具体用于：

获取所述图像数据的元数据；

根据所述元数据以及所述显示参数，确定所述第一色调映射曲线的第一参数。

15 第三方面，提供了一种计算机可读存储介质，所述计算机可读存储介质中存储有指令，当其在计算机上运行时，使得计算机执行上述第一方面所述的方法。

第四方面，提供了一种包含指令的计算机程序产品，当其在计算机上运行时，使得计算机执行上述第一方面所述的方法。

第五方面，提供了一种电子设备，包括上述第二方面所述的处理媒体数据的装置。

20 应理解，本申请的第二至第五方面及对应的实现方式所取得的有益效果参见本申请的第一方面及对应的实现方式所取得的有益效果，不再赘述。

附图说明

图 1 为 PQ 光电转移函数的图像。

25 图 2 为 HLG 光电转移函数的图像。

图 3 为 SLF 光电转移函数的图像。

图 4 为本申请实施例提供的高动态范围图像的动态范围调整曲线的示意图。

图 5 示出了 sigmoid 曲线的示意图。

图 6 示出了贝塞尔曲线的示意图。

30 图 7 为图像的最大亮度与显示设备的最大显示亮度相同时的映射曲线的示例。

图 8 示出了本申请实施例提供的系统架构的示意图。

图 9 示出了本申请实施例提供的动态范围映射的方法的示意性流程图。

图 10 示出了本申请实施例提供了一种动态范围映射的装置的示意性框图。

图 11 示出了本申请实施例提供的另一种动态范围映射的装置的示意性框图。

35

具体实施方式

下面将结合附图，对本申请中的技术方案进行描述。

首先，对本申请实施例中涉及的相关概念和技术作简单介绍。

1、动态范围（dynamic range）在很多领域用来表示某个变量最大值与最小值的比率。

在数字图像中，动态范围表示了图像可显示的范围内最大亮度值和最小亮度值之间的比率。自然界的动态范围是非常大的。例如，星空下的夜景亮度约为 0.001cd/m^2 ，太阳本身亮度高达 $1000,000,000\text{cd/m}^2$ 。其中， cd/m^2 （坎德拉每平方米）是衡量亮度的国际单位制导出单位。这样，自然界的动态范围达到了 $1000,000,000/0.001=10^{13}$ 的数量级。

但是，在自然界真实的场景当中，太阳的亮度和星光的亮度不会同时得到。对真实世界中的自然场景来说，动态范围在 10^{-3} 到 10^6 范围内。由于这是一个非常大的动态范围，因此，我们通常将其称为高动态范围（high dynamic range, HDR）。相对于高动态范围，普通图片上的动态范围称之为低动态范围（low dynamic range, LDR）或标准动态范围（standard dynamic range, SDR）。由此可以理解的是，数码相机的成像过程实际上就是真实世界的高动态范围到相片的低动态范围的映射。图 1 示出了由真实世界的高动态范围到显示设备的低动态映射的一个示例。

图像的动态范围越大，表明图像显示的场景细节越多，亮度的层次越丰富，视觉效果越逼真。传统的数字图像一般采用一个字节，即 8 比特的空间来存储一个像素值，而高动态范围采用浮点数多字节来存储一个像素值，因此，能够表示出自然场景的高动态范围。

光学数字成像的过程（例如，数码相机的成像过程）是将真实场景的光辐射通过图像传感器转化为电信号，并以数字图像的方式保存下来。而图像显示的目的是通过显示设备重现一幅数字图像所描述的真实场景。两者的最终目标是使用户获得与其直接观察真实场景相同的视觉感知。

而光辐射（光信号）所能展示的真实场景中的亮度层次几乎是线性的，因此也将光信号称为线性信号。但是，光学数字成像在将光信号转换为电信号的过程中，并不是每一个光信号都对应着一个电信号，转换得到的电信号是非线性的。因此，也将电信号称为非线性信号。

2、光电转移函数（optical electro transfer function, OETF）表示图像像素的线性信号到非线性信号转换关系。

在可拍摄 HDR 图像的摄像机出现前，传统相机只能通过控制曝光值将拍摄的光信息记录在一定的范围内。由于显示设备的最大照度信息并不能达到真实世界的亮度信息，并且我们通过显示设备来浏览图像，因此需要光电转移函数。早期的显示设备是阴极射线管（cathode ray tube, CRT）显示器，其光电转移函数就是 Gamma 函数。在国际电信联盟无线通信组（international telecommunications union-radio communications sector, ITU-R）recommendation BT.1886 标准当中定义了这个基于“Gamma”函数的光电转移函数，如下公式（1）所示。

$$\begin{aligned} V &= 1.099L^{0.45} - 0.099 \text{ for } 1 \geq L \geq 0.018 \\ V &= 4.500 \text{ for } 0.018 > L \geq 0 \end{aligned} \quad (1)$$

通过上述转换在量化成 8 比特后的图像就是传统的 SDR 图像。SDR 图像和上述公式（1）中的转移函数在传统的显示设备（照度在 100cd/m^2 左右）上表现良好。

随着显示设备的不断升级，相对于传统的显示设备，现阶段的显示设备所能显示动态范围不断增大。现有的消费者级的 HDR 显示器可达到 600cd/m^2 ，高端 HDR 显示器能达到 2000cd/m^2 ，已经远远超出了传统 SDR 显示设备的显示范围。因此，ITU-R BT.1886 标准协议中，与传统 SDR 显示设备相适应的光电转移函数不再能够很好地表达现阶段 HDR

显示设备的显示性能。因此，需要对光电转移函数进行改进，以适应 HDR 显示设备的升级。

HDR 光电转移函数 OETF 主要有如下三种：感知量化（perceptual quantizer, PQ）光电转移函数、混合对数伽马（hybrid log-Gamma, HLG）光电转移函数和场景亮度保真（scene luminance fidelity, SLF）光电转移函数。这三种光电转移函数为音视频编码标准（audio video coding standard, AVS）标准规定的光电转移函数。

PQ 光电转移函数是根据人眼的亮度感知模型提出的感知量化光电转移函数。参见图 2，图 2 为 PQ 光电转移函数的图像。

PQ 光电转移函数表示图像像素的线性信号值到 PQ 域非线性信号值的转换关系，PQ 光电转移函数可以表示为公式（2）：

$$\begin{cases} R' = PQ_TF\left(\max\left(0, \min\left(R/10000, 1\right)\right)\right) \\ G' = PQ_TF\left(\max\left(0, \min\left(G/10000, 1\right)\right)\right) \\ B' = PQ_TF\left(\max\left(0, \min\left(B/10000, 1\right)\right)\right) \end{cases} \quad (2)$$

其中，式（2）中各参数的计算如下：

$$L' = PQ_TF(L) = \left(\frac{c_1 + c_2 L^{m_1}}{1 + c_3 L^{m_1}} \right)^{m_2},$$

其中，L 表示线性信号值，其值归一化为[0, 1]，L' 表示非线性信号值，其值取值范围为[0, 1]， m_1 、 m_2 、 c_1 、 c_2 、 c_3 为 PQ 光电转移系数， $m_1 = \frac{2610}{4096} \times \frac{1}{4} = 0.1593017578$ ， $m_2 = \frac{2523}{4096} \times 128 = 78.84375$ ， $c_1 = c_3 - c_2 + 1 = \frac{3424}{4096} = 0.8359375$ ， $c_2 = \frac{2413}{4096} \times 32 = 18.8515625$ ， $c_3 = \frac{2392}{4096} \times 32 = 18.6875$ 。

HLG 光电转移函数是在传统的 Gamma 曲线的基础上改进得到的。参见图 3，图 3 为 HLG 光电转移函数的图像。

HLG 光电转移函数在低段应用传统的 Gamma 曲线，在高段补充了 log 曲线。HLG 光电转移函数表示图像像素的线性信号值到 HLG 域非线性信号值的转换关系，HLG 光电转移函数可表示为公式（3）：

$$L' = HLG_TF(L) = \begin{cases} \sqrt{L}/2, 0 \leq L \leq 1 \\ a \ln(L - b) + c, 1 < L \end{cases} \quad (3)$$

其中，L 表示线性信号值，其取值范围为[0, 12]，L' 表示非线性信号值，其取值范围为[0, 1]，a、b、c 为 HLG 光电转移系数， $a = 0.17883277$ ， $b = 0.28466892$ ， $c = 0.55991073$ 。

SLF 光电转移函数是在满足人眼光学特性的前提下，根据 HDR 场景亮度分布获得的最优曲线。参见图 4，图 4 为 SLF 光电转移函数的图像。

SLF 光电转移曲线表示图像像素的线性信号值到 SLF 域非线性信号值的转换关系。图像像素的线性信号值到 SLF 域非线性信号值的转换关系如公式（4）所示：

$$\begin{cases} R' = SLF_TF\left(\max\left(0, \min\left(R/10000, 1\right)\right)\right) \\ G' = SLF_TF\left(\max\left(0, \min\left(G/10000, 1\right)\right)\right) \\ B' = SLF_TF\left(\max\left(0, \min\left(B/10000, 1\right)\right)\right) \end{cases} \quad (4)$$

其中, SLF 光电转移函数可以表示为公式 (5):

$$L' = SLF_TF(L) = a \times \left(\frac{p \times L}{(p-1) \times L} \right)^m + b \quad (5)$$

其中, L 表示线性信号值, 其值归一化为 [0, 1], L' 表示非线性信号值, 其值取值范围为 [0, 1], p、m、a、b 为 SLF 光电转移系数, p=2.3, m=0.14, a=1.12762, b=-0.12762。

3、动态范围的映射方法主要应用在前端 HDR 信号和后端 HDR 的显示设备的适配过程中, 包括从高到低的色调映射 (tone-mapping) 过程, 以及从低到高的 tone-mapping 过程。例如, 前端是采集到的 4000nit 的光照信号, 而后端显示设备 (例如电视剧、平板电脑等) 的 HDR 显示能力只有 500nit, 因此将 4000nit 的光照信号映射到 500nit 的显示设备上, 是一种从高到低的 tone-mapping 过程。又例如, 前端是采集到的 100nit 的 SDR 光照信号, 而后端显示设备的 HDR 显示能力为 2000nit, 因此将 100nit 的光照信号映射到 2000nit 的显示设备上, 是一种从低到高的 tone-mapping 过程。

动态范围的映射方法可以分为静态的动态范围映射和动态的动态范围映射。静态的动态范围映射方法是根据同一个视频内容或者同一个硬盘内容, 由单一的数据进行整体的色调映射过程, 也就是同一个视频内容或者硬盘内容的处理曲线通常是一样的。这种方法的好处是携带的信息较少, 并且处理流程比较简单。这种方法的缺点是每一个场景都使用同一曲线进行色调映射, 这样在有一些场景会导致信息丢失。例如如果曲线重点保护的是亮区, 那么在一些极其暗的场景会丢掉一些细节, 或者干脆看不见, 这样会影响用户体验。

动态的映射方法是根据特定区域, 每一个场景或者根据每一帧的内容进行动态的调整。这种方法的好处是可以根据特定区域, 每一场景或者每一帧进行不同的曲线处理, 这样处理的图像显示结果会更好。但是, 缺点是需要每一帧或者每一场景来携带相关的场景信息, 携带的信息量较大。

目前, 主要有以下五种 tone-mapping 技术。下面对这五种 tone-mapping 技术进行描述。

技术一为主要由杜比提出的基于 sigmoid 曲线的 tone-mapping 过程。图 5 示出了 sigmoid 曲线的示意图。参见图 5, 横坐标表示输入亮度, 即动态范围调整前 HDR 图像的亮度, 纵坐标表示输出亮度, 即动态范围调整后图像的亮度。其中, 该 sigmoid 曲线的形状为 “S” 型, 曲线的斜率先上升后下降。例如, 以该 sigmoid 曲线上的调整点为例, 通过该 sigmoid 曲线, 可以将亮度约为 300cd/m² 的源调整等级 (source adaptation level) 映射为亮度约为 30cd/m² 的目标调整等级 (target adaptation level)。

技术二为基于贝塞尔曲线的 tone-mapping 过程。图 6 示出了贝塞尔曲线的示意图。其中, 图 6 中横坐标表示输入亮度, 即动态范围调整前 HDR 图像的亮度, 纵坐标表示输出亮度, 即动态范围调整后图像的亮度。其中, 该贝塞尔曲线在输入亮度为 0 至 K_s 的范围内为线性映射过程, 输入亮度为 K_s 至 1 的范围内为 “S” 型曲线, 曲线的斜率先上升后下降。

技术三是一种基于人眼感知的 S 型曲线的 tone-mapping 过程。该曲线的形式如下公式

(6) 所示:

$$L' = F(L) = a \times \left(\frac{p \times L^n}{(k_1 \times p - k_2) \times L^n + k_3} \right)^m + b \quad (6)$$

其中, L 和 L' 表示归一化的电信号或光信号, a 的取值范围为在 0.0~1.0 之间, b 的取值范围在 0.0~1.0 之间, p、n 和 m 的取值范围在 0.1~N 之间, N 为大于 0.1 的有理数, L' 为范围是 0.0~1.0 的有理数, L 为范围是 0.0~1.0 的有理数, k1、k2、k3 为有理数。。

技术四是一种结合三次样条和直线的 S 型曲线的 tone-mapping 过程。其中, 部分的曲线的形式为如下公式 (7) 所示:

$$L' = F(L) = \begin{cases} MB0 \times L, & L < TH1[0] \\ MD1[i] \times (L - TH1[i])^3 + MC1[i] \times (L - TH1[i])^2 + MB1[i] \times (L - TH1[i]) + MA1[i], & TH1[i] \leq L \leq TH2[i] \\ MD2[i] \times (L - TH2[i])^3 + MC2[i] \times (L - TH2[i])^2 + MB2[i] \times (L - TH2[i]) + MA2[i], & TH2[i] \leq L \leq TH3[i] \\ a \times \left(\frac{p \times L^n}{(k_1 \times p - k_2) \times L^n + k_3} \right)^m + b, & \text{其余} \end{cases} \quad (7)$$

其中, L 和 L' 为归一化的电信号或者光信号。其中 a 的取值范围在 0.0~1.0 之间, b 的取值范围在 0.0~1.0 之间, p、n 和 m 的取值范围在 0.1~N 之间, N 为大于 0.1 的有理数。L' 为范围是 0.0~1.0 的有理数, L 为范围是 0.0~1.0 的有理数, k1、k2、k3 为有理数, k1、k2 不同时为 0, K3 不为 0。TH1[i]、TH2[i]、TH3[i] 为范围是 0.0~1.0 的有理数。

技术五是另一种结合三次样条和直线的 S 型曲线的 tone-mapping 过程。其中, 部分的曲线的形式为如下公式 (8) 所示:

$$L' = F(L) = \begin{cases} MB0 \times L, & L < TH1[0] \\ MD1[i] \times (L - TH1[i])^3 + MC1[i] \times (L - TH1[i])^2 + MB1[i] \times (L - TH1[i]) + MA1[i], & TH1[i] \leq L \leq TH2[i] \\ MD2[i] \times (L - TH2[i])^3 + MC2[i] \times (L - TH2[i])^2 + MB2[i] \times (L - TH2[i]) + MA2[i], & TH2[i] \leq L \leq TH3[i] \\ a \times \left(\frac{p \times L^n}{(k_1 \times p - k_2) \times L^n + k_3} \right)^m + b, & L < LT \\ MB3 \times L, & L \geq \text{MAX}(TH[i], LT) \end{cases} \quad (8)$$

其中, L 和 L' 为归一化的电信号或者光信号。其中 a 的取值范围在 0.0~1.0 之间, b 的取值范围在 0.0~1.0 之间, p、n 和 m 的取值范围在 0.1~N 之间, N 为大于 0.1 的有理数。L' 为范围是 0.0~1.0 的有理数, L 为范围是 0.0~1.0 的有理数, k1、k2、k3 为有理数。LT 为预设有理数, 范围是 0.0~1.0 的有理数。TH1[i]、TH2[i]、TH3[i] 为范围是 0.0~1.0 的有理数。

在动态元数据中会发送与曲线参数相关的元数据。

对于技术一而言, 在 St2094-10 杜比相关的动态元数据定义中, 不单发送最大值 (maximum PQ-encoded maxRGB)、最小值 (minimum PQ-encoded maxRGB)、平均值 (average PQ-encoded maxRGB) 这些统计值, 还发送色调映射偏移 (tone mapping offset)、色调映射增益 (tone mapping gain) 和色调映射伽马 (tone mapping gamma) 等这些 sigmoid 曲线相关的参数。

对于技术 2 而言, 在 St2094-40 相关的动态元数据定义中包含了直方图信息 (distribution

MaxRGB)，同时也包含了贝塞尔曲线参数（Bezier curve anchors）用于直接生成曲线。

而且 St2094 系列的标准中，元数据中都包含了目标系统显示实际峰值亮度（targeted system display actual peak luminance）。

对于技术三、技术四和技术五而言，元数据中可以传递最大值、最小值、平均值等信息，也可以传递 p、m、a、b、n、K1、K2、K3 等曲线参数。

在图像的最大亮度小于显示设备的最大显示亮度的情况下，可以采用上述技术一至技术五的动态范围的映射算法，将高动态范围图像调整到显示设备所能显示的动态范围内进行显示。但是，在图像的最大亮度与显示设备的最大显示亮度接近的情况下，若果仍然使用上述技术一至技术五的动态范围的映射算法，会导致映射之后的显示设备的像素的亮度比原始的图像还要亮的异常现象。

图 7 示出了图像的最大亮度与显示设备的最大显示亮度相同（例如均为 500cd/m^2 ）时的 tone-mapping 曲线的示例。请参考图 7，其中 $y=x$ 的直线（两个端点分别为 A（500,500）和 B（0,0））对应于将输入亮度与输出亮度相同的 tone-mapping 曲线。根据该 $y=x$ 的直线，显示设备设备上的像素的亮度与原始图像的亮度相同。例如，对于 $y=x$ 上面的 D 点而言，输入亮度与输出亮度均为 450cd/m^2 。

继续参考图 7，对于“S”型曲线（两个端点分别为 A（500,500）和 B（0,0）例如技术一种的 sigmoid 曲线），则在输入亮度接近 500cd/m^2 的情况下，在输入亮度相同的情况下，通过“S”型曲线进行 tone-mapping 的输出亮度高于通过 $y=x$ 进行 tone-mapping 的输出亮度。例如，对于与 D 点输入亮度相同的“S”型曲线上的 E 点，其输出亮度为 480cd/m^2 。

有鉴于此，本申请提供一种动态范围映射的方法，在图像的最大亮度与显示设备的最大显示亮度接近的情况下，通过对原始的色调映射曲线的参数进行调整，使得调整后的参数对应的色调映射曲线的输出亮度不高于其输入亮度，从而有助于避免出现映射之后的显示设备的像素的亮度比原始的图像还要亮的异常现象。这里，该原始的色调映射曲线可以根据图像数据的元数据中的目标系统显示实际峰值亮度调整好的固定曲线，例如上述技术一至技术五种的色调映射曲线。

图 8 示出了本申请实施例提供的动态范围映射的方法的系统架构的示意图。参见图 8，前端通过采集和制作可以获取 HDR 内容，并将该 HDR 内容和该 HDR 内容的元数据经传输层发送给显示端。显示端可以包括 HDR 显示设备进而 SDR 显示设备。作为示例，当显示端包括 HDR 显示设备时，可以实现将 HDR 内容映射到 HDR 显示设备上，当显示端包括 SDR 显示设备时，可以实现将 HDR 内容映射到 SDR 显示设备上。

示例性的，显示端的产品形态可以为机顶盒、电视显示设备、手机显示设备，以及网络直播、视频应用的转换设备等电子设备。

作为示例，在机顶盒、电视显示设备或手机显示设备上，本申请实施例提供的方案可以以硬件芯片的形态实现，在网络直播或视频播放设备上，本申请实施例提供的方案主要以软件程序代码的形态实现，但是本申请实施例并不限于此。

需要说明的是，本申请实施例仅以图 7 中的应用场景为例进行描述，但是应用于本申请实施例的系统架构并不限于此。例如，前端还可以获取 SDR 内容，此时当显示端包括 HDR 显示设备，可以实现将 SDR 内容映射到 HDR 显示设备上。

图 9 为本申请实施例提供的动态范围映射的方法 900 的示意性流程图。方法 900 适用于图 8 中提供的应用场景，例如由图 8 中所示的显示端执行。参见图 9，方法 900 包括如下步骤 910 至 940。

5 910，获取图像数据的特征信息和本地显示设备的显示参数。这里，该图像数据（可表示为 V ）可以为 HDR 图像数据，或者 SDR 图像数据，本申请实施例对此不作限定。

示例性的，显示端设备可以从前端接收视频源，其中主要包含图像数据 V ，例如像素数据等。一个具体的例子，对于一个 4K 的视频源，其可以包括 3840×2160 个的像素点的亮度和颜色数据等。

需要说明的是，本申请实施例不对该图像数据 V 的格式做限定。例如，从像素数据的色彩空间来说，该图像数据 V 可以是 Y (luminance) UV (chrominance) 空间的图像数据，也可以是 RGB 像素空间的图像数据。又例如，从像素数据的位宽来说，该图像数据 V 可以是 8 位的位宽，也可以说 10 位，或者 12 位的位宽。

10 一些实施例中，在获取图像数据 V 的同时，还可以获取该图像数据的特征信息，例如从元数据 (metadata) M 中获取。其中，图像数据 V 的元数据 M 用于表示该图像数据的数据特征，例如可以包含图像数据的格式，或者该图像数据 V 对应的曲线参数 M_{curve} 、目标系统显示实际峰值亮度 M_{TPL} (targeted system display actual peak luminance)、图像数据的内容的亮度的最大值 MaxSource (所有像素的 Y 分量的最大、或者所有像素 RGB 分量的最大值的最大值)、最小值 MinSource (所有像素的 Y 分量的最小、或者所有像素 RGB 分量的最大值的最大值)、平均值 (所有像素的 Y 分量的平均值、或者所有像素 RGB 分量的最大值的平均值)、显示内容的变化范围等等，本申请实施例对此不作限定。

20 一些实施例中，还可以从图像数据 V 的像素信息中获取该图像数据的特征信息；或者使用预设值的图像数据的特征信息值，本申请实施例对此不作限定。

需要说明的是，当元数据 M 中包括曲线参数 M_{curve} 时，本申请实施例不对曲线参数 M_{curve} 的格式进行限定。例如，对于上文中的技术三而言，元数据中包括的曲线参数 M_{curve} 25 可以是 p 、 m 、 a 、 b 、 n 、 $K1$ 、 $K2$ 、 $K3$ 等。

一些实施例中，元数据包括动态元数据和静态元数据，可参见标准 ST2094-1 dynamic metadata for color volume transform 或静态元数据的相关标准 (static metadata)。示例性的，元数据可以跟随图像一起打包，例如包含不同文件格式，不同编码标准的 SEI 包，包括硬件的 HDMI 相关的一些包结构等。

30 一些实施例中，显示端设备还可以获取该显示端设备（即实际终端设备 P ，或本地显示设备）的显示参数 M_{TPL} （也可以称为显示亮度参数）。示例性的，显示参数 M_{TPL} 可以包括显示端设备的最大显示亮度 MaxDisplay 和显示端设备的最小显示亮度 MinDisplay ，或者其他参数，本申请实施例对此不作限定。

920，获取图像数据的第一色调映射曲线的第一参数。

35 示例性的，显示端设备可以根据图像数据 V 的元数据 M 和显示端设备的显示参数 M_{TPL} ，获取该图像数据 V 的第一色调映射曲线的第一参数。例如，根据元数据 M 中的图像数据 V 的内容的亮度的平均值 average_maxrgb ，和/或亮度的最大值 MaxSource ，和/或亮度的最小值 MinSource ，和/或显示端设备的最大显示亮度 MaxDisplay ，和/或显示端设备的最小显示亮度 MinDisplay ，和/或曲线参数 M_{curve} ($p1, p2, \dots$)，和/或其他数据，获得第一色调映射

曲线的第一参数,可表示为 $P1_{curve}(X, p1, p2, \dots)$ 。其中, X 为输入亮度值, $p1, p2, \dots$ 为曲线参数值。

需要说明的是,本申请实施例中对第一色调映射曲线的第一参数 $P1_{curve}$ 的形式不作限定。另外,本申请实施例对生成该第一参数 $P1_{curve}$ 时所使用的数据,或者生成该第一参数 $P1_{curve}$ 时的算法也不作限定。例如,生成第一参数 $P1_{curve}$ 的数据可以是元数据,和/或显示端设备的显示参数,也可以是其他预设数据。

作为一个具体的例子,对于上文中的技术五而言,曲线参数 M_{curve} 例如包括参数值(p 、 m 、 a 、 b 、 n 、 $K1$ 、 $K2$ 、 $K3$)和($TH1[i]$ 、 $TH2[i]$ 、 $TH3[i]$ 、 $MB0$) ,可以根据该曲线参数 M_{curve} 获得第一色调映射曲线的第一参数 $P1_{curve}$,例如为($pp1$ 、 $mp1$ 、 $ap1$ 、 $bp1$ 、 $np1$ 、 $K1P1$ 、 $K2P1$ 、 $K3P1$ 、 $TH1[i]$ 、 $TH2[i]$ 、 $TH3[i]$ 、 $MD1[i]$ 、 $MC1[i]$ 、 $MB1[i]$ 、 $MA1[i]$ 、 $MD2[i]$ 、 $MC2[i]$ 、 $MB2[i]$ 、 $MA2[i]$ 、 $MB3$)。

作为另一个具体的例子,对于上文中的技术四而言,曲线参数 M_{curve} 例如包括参数值(p 、 m 、 a 、 b 、 n 、 $K1$ 、 $K2$ 、 $K3$)和($TH1[i]$ 、 $TH2[i]$ 、 $TH3[i]$ 、 $MB0$) ,可以根据该曲线参数 M_{curve} 获得第一色调映射曲线的第一参数 $P1_{curve}$,例如为($pp1$ 、 $mp1$ 、 $ap1$ 、 $bp1$ 、 $np1$ 、 $K1P1$ 、 $K2P1$ 、 $K3P1$ 、 $TH1[i]$ 、 $TH2[i]$ 、 $TH3[i]$ 、 $MD1[i]$ 、 $MC1[i]$ 、 $MB1[i]$ 、 $MA1[i]$ 、 $MD2[i]$ 、 $MC2[i]$ 、 $MB2[i]$ 、 $MA2[i]$)。

需要说明的是,本申请实施例中的第一色调映射曲线为上述原始色调映射曲线的一个示例,包括但不限于技术一、技术二、技术三、技术四和技术五中使用的色调映射曲线。本申请中的第一映射曲线的第一参数包括但不限于技术一、技术二、技术三、技术四、和技术五中使用的色调映射曲线相关的参数。

930,在预设条件成立时,根据所述特征信息、显示参数和第一参数,获取第二色调映射曲线的第二参数。其中,第二色调映射曲线上第一点处的输出亮度不高于所述第二色调映射曲线上的该第一点处的输入亮度。也就是说,在第二色调映射曲线的输入亮度范围内,根据该第二色调映射曲线对任意一个输入亮度进行映射得到的输出亮度,都不高于该输入亮度。第二参数用于对图像数据进行动态范围映射,可以表示为 R_{curve} 。

作为示例,色调映射曲线的输入亮度可以是线性光,也可以是非线性值,还有可能是线性关系经过归一化后的值(例如10000作为1,或者内容的最大亮度作为1),本申请实施例对此不作限定。

示例性的,可以根据第一参数 $P1_{curve}$,以及图像数据 V 的内容的亮度的平均值 $average_maxrgb$,和/或亮度的最大值 $MaxSource$,和/或亮度的最小值 $MinSource$,和/或显示端设备的最大显示亮度 $MaxDisplay$,和/或显示端设备的最小显示亮度 $MinDisplay$,和/或其他数据,获取上述第二色调映射曲线的第二参数 R_{curve} 。

示例性的,第二参数 R_{curve} 可以具有以下公式(9)所示的形态:

$$L' = F(L)$$

$$= \begin{cases} Dark \times L, & L < TH3C \\ MD1D \times (L - TH1D)^3 + MC1D \times (L - TH1D)^2 + MB1D \times (L - TH1D) + MA1D, & TH1D \leq L < TH2D \\ MD2D \times (L - TH2D)^3 + MC2D \times (L - TH2D)^2 + MB2D \times (L - TH2D) + MA2D, & TH2D \leq L < TH3D \\ T_{curve}(L), & \text{其余} \end{cases}$$

(9)

其中, L 和 L' 为归一化的电信号或者光信号, Dark、TH3C、TH2D、TH3D、MD1D、MC1D、MB1D、MA1D、MD2D、MC2D、MB2D、MA2D 为有理数。

5 在一些实施例中, 该预设条件, 例如为按照第一色调映射曲线对于图像数据进行色调映射, 会造成第一色调映射曲线上的某一点的输出亮度高于该第一色调映射曲线上的该点的输入亮度。

需要说明的是, 本申请实施例中, 在色调映射曲线的输出亮度与输入亮度相差在第一范围之内的情况下, 可以认为该输出亮度与输入亮度是基本相同的。也就是说, 在色调映射曲线的输出亮度高于输入亮度的部分在第一范围之内时, 可以认为二者是基本相同的。
10 反之, 在色调映射曲线的输出亮度高于输入亮度的部分超出第一范围时, 可以认为输出亮度高于输入亮度。

当满足预设条件, 即按照第一参数对图像数据进行色调映射, 会造成第一色调映射曲线的输出亮度高于第一色调映射曲线的输入亮度时, 执行生成上述第二色调映射曲线的第二参数 R_{curve} 的过程。

15 作为一种可能的实现方式, 上述预设条件可以为第一参数中的参数 pp_1 大于第一值 Tp , 其中, 所述第一值 Tp 是根据所述第一参数中的 ap_1 , 以及预设的 ap_1 与 pp_1 的对应关系获得的。其中, Tp 表示技术三或技术四或技术五中的曲线参数 p 的阈值。当第一参数 pp_1 超过了 Tp 时, 就有可能出现第二色调映射曲线上的某一点处输出亮度高于输入亮度的现象。

作为一个具体的例子, 对于上文中的技术四或技术五而言, 第一参数 $P1_{curve}$ 中包括 ap_1 、 pp_1 等参数。此时, 可以将 ap_1 作为 Ta , 查找表 $Tpa(Tp, Ta)$ 得到对应的第一值 Tp 。这里, 该表 $Tpa(Tp, Ta)$ 即为预设的 ap_1 与 pp_1 的对应关系的一个示例。其中, Ta 表示技术三或技术四或技术五中的曲线参数 a 的阈值。

如果 pp_1 大于 Tp , 则满足预设条件。可选的, 此时可以将第一参数 $P1_{curve}$ 中 pp_1 替换为查表获得的该第一值 Tp 。这样, 替换后的该第一参数 $P1_{curve}$ 即可以为上述第二参数 R_{curve} 。

25 如果 pp_1 小于或等于 Tp , 则不需要执行生成第二色调映射曲线的第二参数 R_{curve} 的过程。

作为另一种可能的实现方式, 上述预设条件可以为第一参数中的参数 ap_1 大于第二值 Ta , 其中, 所述第二值 Ta 是根据所述第一参数中的 pp_1 , 以及预设的 ap_1 与 pp_1 的对应关系获得的。当第一参数 ap_1 超过了 Ta 时, 就有可能出现第二色调映射曲线上的某一点处输出亮度高于输入亮度的现象。
30

作为一个具体的例子, 对于上文中的技术四或技术五而言, 第一参数 $P1_{curve}$ 中包括 ap_1 、 pp_1 等参数。此时, 可以将 pp_1 作为 Tp , 查找表 $Tpa(Tp, Ta)$ 得到对应的第二值 Ta 。这里, 该表 $Tpa(Tp, Ta)$ 即为预设的 ap_1 与 pp_1 的对应关系的一个示例。

35 如果 ap_1 大于 Ta , 则满足预设条件。可选的, 此时可以将第一参数 $P1_{curve}$ 中的 ap_1 替换为查表获得的第二值 Ta 。这样, 替换后的该第一参数中即可以为上述第二参数 R_{curve} 。

如果 ap_1 小于或等于 Ta , 则不需要执行生成第二色调映射曲线的第二参数 R_{curve} 的过程。

在上面的示例中, 表 $Tpa(Tp, Ta)$ 为预设的有理数组合, 例如 $(3.5, 0.879)$, $(4.5, 0.777)$ 等。需要说明的是, 对于表中未出现的值, 可以使用线性差值、临近值, 或者临近值的加

权平均值等方式生成该值。另外，本申请实施例对表 Tpa (Tp, Ta) 的具体形式不作限定，例如表 Tpa (Tp, Ta) 还可以表示为 Tp 与 Ta 之间的函数关系。

5 作为另一种可能的实现方式，上述预设条件为第一参数中的参数 a_{P1} 与参数 p_{P1} 的乘积大于第三值 Tap，其中，该第三值 Tap 为预设的有理数。示例性的，该第三值 Tap 可以为 3~4 之间的有理数，例如 3.2 或 3.4，本申请实施例对此不作限定。

作为一个具体的例子，对于上文中的技术四或技术五而言，第一参数 $P1_{curve}$ 中包括 a_{P1} 、 p_{P1} 等参数。此时，可以判断参数 a_{P1} 与参数 p_{P1} 的乘积 $a_{P1} * p_{P1}$ 是否大于预设值 Tap。

10 如果 $a_{P1} * p_{P1}$ 大于 Tap，则满足预设条件。可选的，此时可以将第一参数 $P1_{curve}$ 中的 p_{P1} 替换为 Tap/a_{P1} ，或者将所述第一参数中的 a_{P1} 替换为 Tap/p_{P1} 。这样，替换后的该第一参数中即可以为上述第二参数 R_{curve} 。

如果 $a_{P1} * p_{P1}$ 小于或等于 Tap，则不需要执行生成第二色调映射曲线的第二参数 R_{curve} 的过程。

15 在另一些实施例中，还可以将第一色调映射曲线对应的第一参数 $P1_{curve}$ 转换到绝对亮度空间，例如线性空间，或者 PQ、HLG 等非线性空间，此时需要保证 y 和 x 相同大小的值亮度相同。然后，可以根据该第一色调映射曲线与 $y=x$ 直线是否有交点来判断第一色调映射曲线存在高于 $y=x$ 的部分。例如，当第一色调映射曲线与 $y=x$ 直线有交点时，可以确定第一色调映射曲线存在高于 $y=x$ 的部分，当第一色调映射曲线与 $y=x$ 没有交点时，可以确定第一色调映射曲线不存在高于 $y=x$ 的部分。

20 因此，本申请实施例通过对第一色调映射曲线的参数进行进一步的调整，使得调整后的曲线参数（即第二参数）对应的色调映射曲线（即第二色调映射曲线）上的某一点的输出亮度不高于该点对应的输入亮度，从而有助于在图像的最大显示亮度与显示设备的最大显示亮度接近时，避免出现映射之后的终端设备的像素的亮度比原始的图像还要亮的异常现象。

25 在一些可选的实施例中，上述第二参数还包括一次样条曲线参数，该一次样条曲线参数包括该第二色调映射曲线中的一次样条（可以记为第一次样条）的区间像素点的亮度值的最大值 TH3C（也可以称为第一最大输入亮度 TH3C），以及该第一次样条的斜率 Dark。示例性的，第一次样条例如为上文公式（9）中的输入亮度小于 TH3C 的色调映射曲线，即 $Dark \times L$ ， $L < TH3C$ 。其中， $L < TH3C$ 为该第一次样条的区间像素点。

30 可选的，显示端设备可以获取该第一次样条的初始区间像素点的亮度值的最大值 TH3C0（也可以称为初始第一最大输入亮度 TH3C0），和初始斜率 Dark0，然后根据该初始第一最大输入亮度 TH3C0，确定上述第一最大输入亮度 TH3C，以及根据该初始斜率 Dark0，确定斜率 Dark。

以下是本申请实施例提供的三种获取初始第一最大输入亮度 TH3C0 的方法。

方法一

35 显示端设备可以根据第一参数 $P1_{curve}$ ，确定上述初始第一最大输入亮度 TH3C0。示例性的，当第一色调映射曲线存在一次样条（可以记为第二次样条，例如上文中的技术二、技术四或技术五）时，可以确定初始第一最大输入亮度 TH3C0 为第二次样条的区间像素点的亮度值的最大值。

方法二

显示端设备根据预设值，确定所述初始第一最大输入亮度 TH3C0。示例性的，该预设值可以为暗视觉与亮视觉的分解，即人眼视锥细胞与视杆细胞相应强弱发生变化的亮度，比如 1nit。

方法三

- 5 显示端设备根据图像数据 V 的元数据 M，确定所述初始第一最大输入亮度 TH3C0。其中，该元数据 M 包括直方图暗区像素数量的特征数据，例如直方图暗区像素数量的特征亮度位置，或者暗区像素从暗到亮像素数/累计像素数显著变化的亮度，或者从 0 到特征亮度累计的像素数占总像素大于预设比例。

以下是本申请实施例提供的三种获取初始斜率 Dark0 的方法。

- 10 方法一

显示端设备可以根据第一参数 P1_{curve}，确定该初始斜率 Dark0。示例性的，当第一色调映射曲线存在一次样条（例如第二一次样条）时，可以确定初始斜率 Dark0 为该第二一次样条的斜率，例如技术四或技术五中的 MB0。

方法二

- 15 显示端设备可以根据第四值和上述第一最大输入亮度 TH3C 的比值，确定该初始斜率 Dark0，其中所述第四值为所述第一色调映射曲线在所述第一最大输入亮度 TH3C 处的输出值，例如第四值可以表示为 V_{dark}=P1_{curve}（TH3C），此时该初始斜率 Dark0 可以表示为（V_{dark}/TH3C）。

方法三

- 20 显示端设备可以根据所述第一色调映射曲线在 0 至所述第一最大输入亮度 TH3C 之间预设输入值的斜率值，确定所述初始斜率 Dark0。例如可以为 0 至所述第一最大输入亮度 TH3C 之间的斜率值的平均值，或者最大值，或者中间值等，本申请对此不作限定。

- 需要说明的是，以上获取初始最大输入亮度 TH3C0，或者初始斜率 Dark0 的方式仅作为示例，并不对本申请实施例构成限定，例如通过与上述方法类似的方式，或者通过对上述方法进行惯用手段的置换获得的初始最大输入亮度 TH3C0，或者初始斜率 Dark0 的方式也在本申请实施例的保护范围之内。

以下是本申请实施例提供的两种根据初始第一最大输入亮度 TH3C0 和初始斜率 Dark0，获取第二目标色调映射曲线的第一最大输入亮度 TH3C 和斜率 Dark 的方法。

方法一

- 30 可以根据以下公式（10）和（11），确定上述第一最大输入亮度 TH3C 和斜率 Dark，即第一初始最大输入亮度 TH3C0、第一最大输入亮度 TH3C、初始斜率 Dark0 和斜率 Dark 满足下面公式（10）和（11）。

$$\text{TH3C} = \text{TH3C0} + (\text{MaxSource} - \text{TH3C0}) * (\text{WA})^{N2} \quad (10)$$

$$\text{Dark} = \text{Dark0} + (1 - \text{Dark0}) * (\text{WA})^{N1} \quad (11)$$

- 35 其中，

$$\text{WA} = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{MaxSource}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay})}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay})}}$$

或

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{MaxSource}} - \frac{H(\text{MaxSource})}{\text{MaxSource}}}{1 - \frac{H(\text{MaxSource})}{\text{MaxSource}}}$$

其中，N1 和 N2 为大于 0 的有理数，H(L) 为色调映射曲线、G(L) 为所述 H(L) 的逆函数。

方法二

可以根据以下公式 (12) 和 (13)，确定第一最大输入亮度 TH3C 和斜率 Dark，即第一初始最大输入亮度 TH3C0、第一最大输入亮度 TH3C、初始斜率 Dark0 和斜率 Dark 满足下面公式 (12) 和 (13)。

$$TH3C = TH3C0 + (\text{MaxLum} - TH3C0) * (WA)^{N2} \quad (12)$$

$$\text{Dark} = \text{Dark0} + (1 - \text{Dark0}) * (WA)^{N1} \quad (13)$$

其中，

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{max_lum}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay})}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay})}}$$

或

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{Max_lum}} - \frac{H(\text{Max_lum})}{\text{Max_lum}}}{1 - \frac{H(\text{Max_lum})}{\text{Max_lum}}}$$

其中，MaxLum 为图像数据最大亮度 MaxSource 的调整值，H(L) 为色调映射曲线函数，G(L) 为所述 H(L) 的逆函数。需要说明的是，对于由 MaxSource 到 MaxLum 的调整方式，本申请实施例不做限定。

示例性的，对于下面公式 (14-1) 中的色调映射曲线而言，其逆函数 G(L) 为公式 (15-1) 所示。

$$L' = F(L) = a \times \left(\frac{p \times L^n}{(k_1 \times p - k_2) \times L^n + k_3} \right)^m + b \quad (14-1)$$

$$G(L) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L-b}{a} \right)^{\frac{1}{m}}}{p - (K1 \times p - K2) \times \left(\frac{L-b}{a} \right)^{\frac{1}{m}}} \right)^{\frac{1}{n}} \quad (15-1)$$

示例性的，对于下面公式 (14-2) 中的色调映射曲线而言，其逆函数 G(L) 为公式 (15-2) 所示。

$$L' = F(L) = a \times \left(\frac{p \times L^n}{(k_1 \times p - k_2) \times L^n + k_3} \right)^m \quad (14-2)$$

$$G(L) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L}{a} \right)^{\frac{1}{m}}}{p - (K1 \times p - K2) \times \left(\frac{L}{a} \right)^{\frac{1}{m}}} \right)^{\frac{1}{n}} \quad (15-2)$$

5 本申请实施例中，在根据第二参数对图像数据进行动态范围映射时，在图像数据的暗区可以使用该直线部分进行色调映射，这样可以控制亮度的增益，同时更方便控制第二参数从直线逐渐变化到 $y=x$ 的直线，其中 $y=x$ 的直线相当于色调映射曲线上任一点的输出亮度等于输入亮度，因此本身实施例对于亮度渐变的内容不容易引起闪烁的现象。

10 在一些可选的实施例中，上述第二色调映射曲线还包括三次样条曲线，该第二参数 R_{curve} 中还包括第二色调映射曲线的第一三次样条的第一区间像素点的亮度值的最小值。此时，显示端设备可以根据第二色调映射曲线中的一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3C$ ，即上述第一最大输入亮度 $TH3C$ ，确定该第一三次样条的第一区间像素点的亮度值的最大值 $TH1D$ 。示例性的，该第一区间像素点的亮度值的最大值 $TH1D$ 可以等于第一最大输入亮度 $TH3C$ ，即 $TH1D=TH3C$ 。

15 示例性的，该第一三次样条对应的色调映射曲线可以为上文公式(9)中输入亮度范围为大于或等于 $TH3C$ 且小于 $TH2D$ 的色调映射曲线，即 $MD1D \times (L - TH1D)^3 + MC1D \times (L - TH1D)^2 + MB1D \times (L - TH1D) + MA1D$ ， $TH1D \leq L < TH2D$ ，其中， $TH1D \leq L < TH2D$ 为该第一区间像素点。

20 其中，第二参数 R_{curve} 中还包括该第一三次样条的第一区间像素点的亮度值的最大值 $TH2D$ ，也可以称为第二最大输入亮度 $TH2D$ 。示例性的，可以根据上文中的第一区间像素点的亮度值的最大值 $TH1D$ ，确定该第二最大输入亮度 $TH2D$ 。

25 在一些可选的实施例中，第二参数 R_{curve} 中还包括第二色调映射曲线的第二三次样条的第二区间像素点的亮度值的最大值 $TH3D$ ，也可以称为第三最大输入亮度 $TH3D$ 。可选的，该第二区间像素点的亮度值的最小值可以为上述 $TH2D$ 。示例性的，该第二三次样条对应的色调映射曲线为可以上文公式(9)中输入亮度范围为大于或等于 $TH2D$ 且小于 $TH3D$ 的色调映射曲线，即 $MD2D \times (L - TH2D)^3 + MC2D \times (L - TH2D)^2 + MB2D \times (L - TH2D) + MA2D$ ， $TH2D \leq L \leq TH3D$ ，其中， $TH2D \leq L \leq TH3D$ 为该第二区间像素点。

示例性的，显示端设备可以根据上述第一区间像素点的亮度值的最大值 $TH1D$ 和第二最大输入亮度 $TH2D$ ，确定第三最大输入亮度 $TH3D$ 。

30 以下是本申请实施例提供的三种确定第二最大输入亮度 $TH2D$ 和第三最大输入亮度 $TH3D$ 的方法。

方法一

35 显示端设备可以根据所述第一区间像素点的亮度值的最大值 $TH1D$ 和所述第一参数中的 $TH1[0]$ 、 $TH2[0]$ 、 $TH3[0]$ (或者元数据 M 中包含的参数 $TH1[0]$ 、 $TH2[0]$ 、 $TH3[0]$)，确定该第二最大输入亮度 $TH2D$ 。示例性的， $TH2D$ 和 $TH3D$ 可以分别满足以下公式(16-1)

和公式 (17-1) :

$$TH2D=TH1D+ TH2[0]-TH1[0] \quad (16-1)$$

$$TH3D=TH2D+TH3[0]-TH2[0] \quad (17-1)$$

方法二

5 显示端设备可以根据所述第一区间像素点的亮度值的最大值 TH1D 和所述第一参数中的 $\Delta TH2[0]$ 、 $\Delta TH3[0]$ (或者元数据 M 中包含的参数 $\Delta TH2[0]$ 、 $\Delta TH3[0]$) , 确定该第二最大输入亮度 TH2D。示例性的, TH2D 和 TH3D 可以分别满足以下公式 (16-2) 和公式 (17-2) :

$$TH2D=TH1D+ \Delta TH2[0] \quad (16-2)$$

$$10 \quad TH3D=TH2D+\Delta TH3[0] \quad (17-2)$$

方法三

显示端设备可以根据 TH1D 和预设值, 确定 TH2D 和 TH3D。示例性的, TH2D 和 TH3D 可以分别满足以下公式 (18) 和公式 (19) :

$$15 \quad TH2D=TH1D+B \quad (18)$$

$$TH3D= TH2D+C* TH2D- D*TH1D \quad (19)$$

其中, B 为大于 0 的有理数, 例如可以为暗区过渡区像素点的亮度值对应的偏移值, 默认值可以为 0.15; C 和 D 为大于 0 的有理数, 例如为亮区像素点的亮度值对应的加权系数, 默认值可以为 0.5。

20 可选的, 可以确定第二参数 R_{curve} 中 (即公式 (9) 中) 的 MD1D、MC1D、MB1D、MA1D、MD2D、MC2D、MB2D、MA2D 等参数。示例性的, 可以根据以下公式 (14) 至 (19) 来确定这些参数。

25 在一些实施例中, 上述第二色调映射曲线的第一三次样条的第一区间像素点的亮度的最小值 TH1D 与上述第一最大输入亮度 TH3C (即第一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 TH3C) 相同。这样, 能够使得第二色调映射曲线的一次样条的区间像素点与第一三次样条的第一区间像素点连续。并且该第二色调映射曲线中的第一次样条和第一三次样条在 TH1D 处的输出值相同, 且该第二色调曲线中的第一次样条和第一三次样条在 TH1D 处的一阶导数相同, 即该第二色调映射曲线在 TH1D 处连续。

30 示例性的, 对于公式 (9) 中的 R_{curve} 参数而言, 当第二色调映射曲线在 TH1D 处连续时, MA1D、Dark、TH3C、MB1D 满足以下公式 (20) 和 (21) :

$$Dark \times TH3C = MA1D \quad (20)$$

$$Dark = MB1D \quad (21)$$

35 在一些实施例中, 上述第二三次样条的第二区间像素点的亮度值的最大值与第一三次样条的第一区间像素点的亮度值的最大值 TH2D, 即第二最大输入亮度 TH2D 相同, 该第二三次样条和第一三次样条在 TH2D 处的输出值相同。这样, 能够使得第二色调映射曲线的第一三次样条的第一区间像素点与第二三次样条的第二区间像素点连续。并且该第二三次样条和第一三次样条在 TH2D 处的一阶导数相同, 即第二色调映射曲线在 TH2D 处连续。

示例性的, 对于公式 (9) 中的 R_{curve} 参数而言, 当第二色调映射曲线在 TH2D 处连续时, MD1D、TH3C、MC1D、MB1D、MA1D、MD2D、TH2D、MB2D、MA2D 满足以下

公式 (22) 和 (23)

$$MD1D \times (TH2D - TH3C)^3 + MC1D \times (TH2D - TH3C)^2 + MB1D \times (TH2D - TH3C) + MA1D = MA2D \quad (22)$$

$$3 \times MD1D \times (TH2D - TH3C)^3 + 2 \times MC1D \times (TH2D - TH3C) + MB1D = MB2D \quad (23)$$

5 在一些实施例中, 第二参数还包括第二色调映射曲线的色调映射子函数的曲线参数, 该色调映射子函数的第三区间像素点的亮度值的最小值与上述第二三次样条的第二区间像素点的亮度值的最大值 TH3D, 即第三最大输入亮度 TH3D 相同。这样, 能够使得第二色调映射曲线的第二三次样条的第二区间像素点与色调映射子函数对应的第二区间像素点连续。并且, 该第二三次样条和色调映射子函数在所述 TH3D 处的输出值相同, 且该第
10 二三次样条和色调映射子函数在 TH3D 处的一阶导数相同, 即第二色调映射曲线在 TH3D 处连续。

示例性的, 对于公式 (9) 中的 R_{curve} 参数而言, 当第二色调映射曲线在 TH3D 处连续时, MD2D、TH3D、TH2D、MC2D、MB2D、MA2D、MD2D、MC2D、MB2D 满足以下公式 (24) 和 (25)

$$15 \quad MD2D \times (TH3D - TH2D)^3 + MC2D \times (TH3D - TH2D)^2 + MB2D \times (TH3D - TH2D) + MA2D = P_{curve}(TH3D) \quad (24)$$

$$3 \times MD2D \times (TH3D - TH2D)^2 + 2 \times MC2D \times (TH3D - TH2D) + MB2D = \frac{d(P_{curve}(TH3D))}{dL} \quad (25)$$

另外, 一些实施例中, 可以根据预设策略获取上述两段三次样条 (即第一三次样条和第二三次样条) 在 TH2D 处的值。例如, 这两段三次样条在 TH2D 处的值可以是第二色调映射曲线上的输入亮度为 TH1D 和 TH3D 的两个点连线的中间点的值。

本申请实施例中, 第二色调映射曲线中的三次样条曲线, 一方面可以平滑连接一次样条曲线和基础曲线, 另一方面可以有助于方便控制与直线部分相邻的部分的增益。

需要说明的是, 本申请实施例中, 可以只包含获取第二参数中的一次样条参数的过程, 而并不需要涉及获得第二参数中除该一次样条参数之外的参数的过程。
25

940, 根据所述第二色调映射曲线的第二参数对所述图像数据进行动态范围映射。示例性的, 在获取第二参数之后, 可以获取第二色调映射曲线, 用于对图像数据进行动态范围映射。

示例性的, 根据上述公式 (9), 可以获得从归一化的 HDR/SDR 源数据映射到归一化的 HDR/SDR 显示数据之间的映射关系。例如, 可以根据显示端设备的最大显示能力、最小显示能力 (例如为 0), 将映射值 L' 反向归一化到显示端设备的最大显示能力、最小显示能力之间。需要说明的是, 上面的反向归一化计算可以是 PQ 的非线性空间, 也可以是归一化 0~1 的线性空间。另外, 反向归一化可以是 0-10000nit, 也可以是 0.0001-100000nit 等。本申请实施例对于 HDR/SDR 映射数据 L' 的反向归一化范围和过程不作限定。
30

需要说明的是, 在获取第二色调映射曲线之后, 后续显示适配处理不但包含色调映射 (tone-mapping), 在显示之前还可以对其进行进一步调整以调整其饱和度处理, 和/或色域变换处理, 和/或去噪处理, 和/或锐化处理等等, 本申请实施例对此不做限定。
35

还需要说明的是, 显示端设备的最大显示能力可以根据设备的参数或者生产商的信息获取。显示端设备的最小值显示能力, 通常为 0nit, 也可以为 1nit, 本申请实施例对此不做

限定。

因此，本申请实施例通过对色调映射曲线的参数进行进一步的调整，使得调整后的曲线参数对应的色调映射曲线的输出亮度不高于该色调映射曲线的输入亮度，从而有助于在图像的最大显示亮度与显示设备的最大显示亮度接近时，避免出现映射之后的显示设备的像素的亮度比原始的图像还要亮的异常现象。因此，本申请实施例对于不同亮度的终端显示设备均能提供较大的灵活性，从而在合理调整参数的情况下达到较好的呈现效果。

在本申请一些可选的实施例中，所述第二参数中的一次样条曲线参数（可以记为第一次样条曲线参数），可以包括第二色调映射曲线中的第一次样条的斜率（例如可以表示为 MB[0][0]）和该第一次样条的区间像素点的亮度值的最大值（例如可以表示为 TH3[0]）。

在本申请一些可选的实施例中，所述第二参数中的一次样条曲线参数（可以记为第一次样条曲线参数），可以包括第二色调映射曲线中的第一次样条的斜率（例如可以表示为 MB[0][0]）和该第一次样条的区间像素点的亮度值的最大值（例如可以表示为 TH3[0]）以及该第一次样条与纵坐标轴交点 base_offset。

在该实施例中，上述第一参数中包括的一次样条曲线参数（可以记为第二次样条曲线参数），可以包括所述第一色调映射曲线中的第二次样条的斜率（例如可以表示为 MB_mid[0][0]）和/或该第二次样条的区间像素点的亮度值的最大值（例如可以表示为 TH3_mid[0]）。

此时，在预设条件成立时，根据所述第一参数、所述显示参数和所述特征信息，获取第二色调映射曲线的第二参数的一种实现方式可以为：根据最大显示亮度 MaxDisplay、最大亮度校正 max_lum，对曲线参数 MB_mid[0][0] 和 TH3_mid[0] 进行调整，获取曲线参数 MB[0][0] 和 TH3[0]。

示例性的，如果参数 m_a（即色调映射曲线参数 a）大于 Tm_ap（m_p），则执行生成第二参数的过程，即根据 max_lum/MaxDisplay 来调整 MB[0][0] 和 TH3[0]。其中，Tm_ap 可以是根据预设 m_p_T 与 m_a_T 的映射关系，例如查表（m_p_T, m_a_T）获得的，m_p 对应色调映射曲线参数 p，将根据 m_p 获得的 m_a 的预设值 Tm_ap（m_p）为 m_a_T。

示例性的，在对曲线参数 MB_mid[0][0] 和 TH3_mid[0] 进行调整时，输入可以为显示端设备的显示亮度范围的最高显示亮度 MaxDisplay（PQ 域的值），待处理帧的最大亮度校正 max_lum，元数据中的 targeted_system_display_maximum_luminance（如果元数据中不存在 targeted_system_display_maximum_luminance，则 targeted_system_display_maximum_luminance 等于 MaxDisplay）；原始一次样条曲线（即第一色调映射曲线中的一次样条曲线）参数，MB[0][0]，TH3[0]；色彩信号映射曲线参数 Ptone_mapping，包含 m_p、m_m、m_n、m_a、m_b、k1、k2、k3。输出可以为一次样条曲线（即第二色调映射曲线的一次样条）参数，MB[0][0]，TH3[0]。

作为一种可能的实现方式，曲线参数 MB_mid[0][0] 和 TH3_mid[0]，以及曲线参数 MB[0][0] 和 TH3[0]，满足以下公式（26）和（27）：

$$TH3[0] = TH3_mid[0] + (MaxSource - TH3_mid[0]) * (WA)^{N2} \quad (26)$$

$$MB[0][0] = MB_mid[0][0] + (1 - MB_mid[0][0]) * (WA)^{N1} \quad (27)$$

其中，

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{MaxSource}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay})}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay})}}$$

或者

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{Max_lum}} - \frac{H(\text{Max_lum})}{\text{Max_lum}}}{1 - \frac{H(\text{Max_lum})}{\text{Max_lum}}}$$

其中 N1 和 N2 为大于 0 的有理数, G(L) 为映射曲线参数 T_{curve} 的逆函数。

5 作为另一种可能的实现方式, 曲线参数 MB_{mid}[0][0]和 TH3_{mid}[0], 以及曲线参数 MB[0][0]和 TH3[0], 满足以下公式 (28) 和 (29):

$$\text{TH3}[0] = \text{TH3_mid}[0] + (\text{MaxLum} - \text{TH3_mid}[0]) * (WA)^{N2} \quad (28)$$

$$\text{MB}[0][0] = \text{MB_mid}[0][0] + (1 - \text{MB_mid}[0][0]) * (WA)^{N1} \quad (29)$$

其中,

$$10 \quad WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{max_lum}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay})}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay})}}$$

或者

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{Max_lum}} - \frac{H(\text{Max_lum})}{\text{Max_lum}}}{1 - \frac{H(\text{Max_lum})}{\text{Max_lum}}}$$

其中 MaxLum 为最大亮度校正值 (MaxSource 的调整值), G(L) 为映射曲线参数 T_{curve} 的逆函数。

15 作为另一种可能的实现方式, 曲线参数 MB_{mid}[0][0]和 TH3_{mid}[0], 以及曲线参数 MB[0][0]和 TH3[0], 满足以下公式 (30) 和 (31):

$$\text{MB}[0][0] = \min(\max(\text{MB_mid}[0][0] + (1 - \text{MB_mid}[0][0]) * (WA)^{N1}, \text{MB_mid}[0][0]), 1) \quad (30)$$

$$20 \quad \text{TH3}[0] = \min(\max(\text{TH3_mid}[0] + (\text{max_lum} - \text{TH3_mid}[0]) * (WA)^{N2}, \text{TH3_mid}[0]), 1) \quad (31)$$

其中,

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{max_lum}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}$$

或者

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{Max_lum}} - \frac{H(\text{Max_lum}, m_a_T)}{\text{Max_lum}}}{1 - \frac{H(\text{Max_lum}, m_a_T)}{\text{Max_lum}}}$$

其中

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

或者

$$5 \quad G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

其中, L 为输入信号, G(L) 为色调映射曲线对应的函数 H(L) 的逆函数, m_a、m_b、m_m、m_n、k1、k2、k3 为曲线参数, G(L, m_a_T) 表示 G(L) 的参数 M_a 取值为 m_a_T 时输入变量 L 对应的 G(L) 值, H(L, m_a_T) 同理, N1、N2 为有理数, 例如 N1、N2 的默认值可以为 0。max(a, b) 表示求 a 和 b 中较大的一个值; min(a, b) 表示求 a 和 b 中较小的一个值。

在一些实施例中, k1、k2 不同时为 0, K3 不为 0。

示例性的, H(L) 为以下几种示例:

$$H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m} + m_b$$

或者

$$15 \quad H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m}$$

在本申请一些可选的实施例中, 上述第一参数可以包括第二一次样条曲线参数, 该第二一次样条曲线参数包括该第一色调映射曲线中的第二一次样条的斜率 MB_mid[0][0] 和/或该第二一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 TH3_mid[0] 和/或该第一一次样条与纵坐标轴交点 base_offset_mid, 该显示参数包括该终端设备的最大显示亮度 MaxDisplay, 该特征信息包括该图像数据的最大亮度校正 max_lum。

其中, 根据所述第一参数、所述显示参数和所述特征信息, 获取第二色调映射曲线的第二参数, 包括: 根据所述最大显示亮度 MaxDisplay、所述最大亮度校正 max_lum, 对所述曲线参数 MB_mid[0][0]、TH3_mid[0] 和/或 base_offset_mid 进行调整, 获取所述曲线参数 MB[0][0]、TH3[0] 和/或 base_offset。

25 作为一种可能的实现方式, 曲线参数 MB_mid[0][0]、TH3_mid[0] 和/或 base_offset_mid, 以及曲线参数 MB[0][0]、TH3[0] 和/或 base_offset, 满足以下公式:

$$\begin{aligned} MB[0][0] &= \min(\max(MB_mid[0][0] + (1 - MB_mid[0][0]) * (WA)^{N_1}, MB_mid[0][0]), 1) \\ TH3[0] &= \min(\max(TH3_mid[0] + (\max_lum - TH3_mid[0]) * (WA)^{N_2}, TH3_mid[0]), 1) \end{aligned}$$

base_offset = min(max(base_offset_mid * (1 - (WA)^{N3}), 0), base_offset_mid)

其中,

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{max_lum}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}$$

$$5 \quad G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

或者

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

10 其中, L 为输入信号, G(L) 为色调映射曲线对应的函数 H(L) 的逆函数, m_a、m_b、m_m、m_n、k1、k2、k3 为曲线参数, G(L, m_a_T) 表示 G(L) 的参数 M_a 取值为 m_a_T 时输入变量 L 对应的 G(L) 值 N1、N2、N3 为有理数, max(a, b) 表示求 a 和 b 中较大的一个值, min(a, b) 表示求 a 和 b 中较小的一个值, H(L) 为

$$H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m} + m_b$$

$$\text{或者, } H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m}。$$

15 需要说明的是, 本申请实施例中, 可以只包含获取第二参数中的一次样条参数的过程, 而并不需要涉及获得第二参数中除该一次样条参数之外的参数的过程, 即可以不需要涉及以下处理过程。

20 在一些可选的实施例中, 所述第二参数包括三次样条曲线参数, 所述三次样条曲线参数包括所述第二色调映射曲线上的三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1], 其中, TH1[1] 表示所述三次样条的第一区间像素点的亮度值的最小值, TH2[1] 表示所述三次样条的第一区间像素点的亮度值的最大值和所述三次样条的第二区间像素点的亮度值的最小值, TH3[1] 表示所述三次样条的第二区间像素点的亮度值的最大值。示例性的, TH1[1] 可以为 TH1D 的一个示例, TH2[1] 可以为 TH2D 的一个示例, TH3[1] 可以为 TH3D 的一个示例。

25 作为一种可能的实现方式, 上述三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 可以根据所述第一参数中第二一次样条曲线参数 TH3[0] 和三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 的计算相关值的预设偏移值, 计算得到。示例性的, TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 满足如下公式 (32) 至 (34):

$$\text{TH1[1]} = \text{TH3[0]} \quad (32)$$

$$\text{TH2[1]} = \text{TH1[1]} + B \quad (33)$$

$$TH3[1]=TH2[1]+C*TH2[1]-D*TH1[1] \quad (34)$$

其中, B, C 和 D 为所述三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 计算相关值的预设值, B 为暗区过渡区像素点的亮度值对应的预设偏移值, C 和 D 为亮区像素点的亮度值对应的预设加权系数。示例性的, B 的默认值可以为 0.15, C 和 D 的默认值可以为 0.5。

5 作为另一种可能的实现方式, 上述三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 可以根据所述第一参数中第二一次样条曲线参数 TH3[0] 和三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 的计算相关值, 计算得到。示例性的, TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 满足如下公式 (35) 至 (37):

$$TH1[1]=3Spline_TH[i][0][w] \quad (35)$$

$$10 \quad TH2[1]=3Spline_TH[i][0][w]+3Spline_TH_Delta1[i][1][w] \quad (36)$$

$$TH3[1]=3Spline_TH[i][0][w]+3Spline_TH_Delta1[i][1][w]+3Spline_TH_Delta1[i][2][w] \quad (37)$$

其中, 3Spline_TH[i][0][w]、3Spline_TH_Delta1[i][1][w]、3Spline_TH_Delta1[i][2][w] 为从元数据中提取的三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 计算相关值。

15 在一些可选的实施例, 可以获取在第二色调映射曲线中 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 对应的坐标 (例如 Y 坐标), 例如分别可以表示为 VA1、VA2 和 VA3。其中, 所述第二色调映射曲线中的一次样条在 TH3[0] 处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的三次样条在 TH1[1] 处的 Y 坐标相同, 且所述一次样条在 TH3[0] 处的一阶导数与所述三次样条在 TH1[1] 处的一阶导数相同。

20 在一些可选的实施例, 所述第二色调映射曲线中的第一三次样条在 TH2[1] 处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH2[1] 处的 Y 坐标相同, 且所述第一三次样条在 TH2[1] 处的一阶导数与所述第二三次样条在 TH2[1] 处的一阶导数相同。

25 在一些可选的实施例, 其特征在于, 所述第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH3[1] 处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的第三色调映射函数在 TH3[1] 处的 Y 坐标相同, 且所述第二三次样条在 TH3[1] 处的一阶导数与所述第三色调映射函数在 TH3[1] 处的一阶导数相同。

示例性的, 可以根据上述第二色调映射曲线中的一次样条, 获得公式 (38):

$$F(L)=MB[0][0] \times L \quad (38)$$

然后, 将 L 设置为 TH[1], 计算得到 TH[1] 的坐标 VA1, 满足下式 (39):

$$30 \quad VA1=MB[0][0] \times TH[1] \quad (39)$$

接下来, 根据上述第二色调映射曲线中的第一三次样条, 获取 MA[0][1], MA[1][1], 满足下式 (40) 和 (41):

$$MA[0][1]=VA1 \quad (40)$$

$$MA[1][1]=VA2 \quad (41)$$

35 然后, 计算第二色调映射曲线中的第一三次样条的一阶导数 GD1, 使 MB[0][1]=GD1, 并计算第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH3[1] 处的一阶导数 GD3, 满足下式 (42) 和 (43):

$$MB[0][1]=GD1=MB[0][0] \quad (42)$$

$$GD3=m_a \times m_m \times m_p \times K3 \times m_n \times TH3[1]^{m_m-1} \times DGD3(L) \quad (43)$$

$$\text{其中, DGD3(L)} = \left(\frac{m_p \times \text{TH3}[1]^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times \text{TH3}[1]^{m_n + K3}} \right)^{m_m + 1} \times \left(\frac{1}{\text{TH3}[1]^{m_n \times m_p}} \right)^2$$

之后, 计算第二色调映射曲线中第一个三次样条 (即第一三次样条) 曲线在 TH2[1] 处的数值 VA2[0], 计算第二个三次样条 (即第二三次样条) 曲线在 TH3[1] 处的数值 VA3[0], 并使得 VA3[0] = VA3。

5 计算第二个三次样条曲线在 TH3[1] 处的导数 GD3[0], 使得 GD3[0] = GD3。

计算该第一个三次样条曲线和第二个三次样条曲线分别在 TH2[1] 的一阶导数 GD2[0], GD2[1], 使得 GD2[0] = GD2[1]。

计算两个三次样条曲线在 TH2[1] 处的二阶导数 GGD2[0], GGD2[1], 使 GGD2[0] = GGD2[1]。

10 综上所述可得以下公式 (44) :

$$\begin{cases} \text{MD}[0][1] \times (\text{DTH2})^3 + \text{MC}[0][1] \times (\text{DTH2})^2 + \text{MB}[0][1] \times (\text{DTH2})^1 + \text{MA}[0][1] = \text{VA2} \\ \text{MD}[1][1] \times (\text{DTH3})^3 + \text{MC}[1][1] \times (\text{DTH3})^2 + \text{MB}[1][1] \times (\text{DTH3})^1 + \text{MA}[1][1] = \text{VA3} \\ 3 \times \text{MD}[1][1] \times (\text{DTH3})^2 + 2 \times \text{MC}[1][1] \times (\text{DTH3})^1 + \text{MB}[1][1] = \text{GD3} \\ 3 \times \text{MD}[0][1] \times (\text{DTH2})^2 + 2 \times \text{MC}[0][1] \times (\text{DTH2})^1 + \text{MB}[0][1] = \text{GD2}[0] \\ 3 \times \text{MD}[1][1] \times (\text{DTH3})^2 + 2 \times \text{MC}[1][1] \times (\text{DTH3})^1 + \text{MB}[1][1] = \text{GD2}[1] \\ 6 \times \text{MD}[0][1] \times (\text{DTH2})^1 + 2 \times \text{MC}[0][1] = \text{GGD2}[0] \\ 6 \times \text{MD}[1][1] \times (\text{DTH3})^1 + 2 \times \text{MC}[1][1] = \text{GGD2}[1] \end{cases} \quad (44)$$

其中, $\text{DTH2} = (\text{TH2}[1] - \text{TH1}[1])$, $\text{DTH3} = (\text{TH3}[1] - \text{TH2}[1])$ 。

15 通过上述计算, 结合其他条件可以获得第二参数中的 MC[0][1], MD[0][1], MB[1][1], MC[1][1], MD[1][1] 等参数。

因此, 本申请实施例通过对第一色调映射曲线的参数进行进一步的调整, 使得调整后的曲线参数 (即第二参数) 对应的色调映射曲线 (即第二色调映射曲线) 上的某一点的输出亮度不高于该点对应的输入亮度, 从而有助于在图像的最大显示亮度与显示设备的最大显示亮度接近时, 避免出现映射之后的终端设备的像素的亮度比原始的图像还要亮的异常现象。

20 上文结合图 9 对本申请实施例的动态范围映射的方法进行了详细的描述, 下面结合图 10 和图 11 对本申请实施例的动态范围映射的装置进行描述, 应理解, 图 10 和图 11 所描述的动态范围映射的装置能够执行图 9 所示的动态范围映射的方法的各个步骤, 上文图 9 中对各个步骤的限定同样适用于图 10 和图 11 所示的装置, 因此, 下面在描述图 10 和图 25 11 所示的装置时, 为了简洁, 适当省略重复的描述。

图 10 是本申请实施例的动态范围映射的装置 1000 的示意性框图。装置 1000 包括获取单元 1010, 处理单元 1020 和映射单元 1030。

获取单元 1010, 用于获取终端设备的显示参数。

所述获取单元 1010 还用于获取图像数据的特征信息。

30 所述获取单元 1010 还用于获取所述图像数据的第一色调映射曲线的第一参数。

处理单元 1020, 用于在预设条件成立时, 根据所述第一参数、所述终端设备的显示参数和所述图像数据的特征信息, 得到第二色调映射曲线的第二参数, 其中, 所述第二色调映射曲线上第一点处的输出亮度不高于所述第二色调映射曲线上的所述第一点的输入亮

度。

映射单元 1030, 用于根据所述第二色调映射曲线的第二参数对所述图像数据进行动态范围映射。

在本申请某些实现方式中, 符合下列任意之一的条件时, 则所述预设条件成立:

5 根据所述第一参数对于图像数据进行色调映射时, 所述第一色调映射曲线上第二点处的输出亮度高于所述第一色调映射曲线上的所述第二点处的输入亮度; 或者

所述第一参数中的参数 $pP1$ 大于第一值 Tp , 其中, 所述第一值 Tp 是根据所述第一参数中的 $aP1$, 以及预设的 $aP1$ 与 $pP1$ 的对应关系获得的; 或者

10 所述第一参数中的参数 $aP1$ 大于第二值 Ta , 其中, 所述第二值 Ta 是根据所述第一参数中的 $pP1$, 以及预设的 $aP1$ 与 $pP1$ 的对应关系获得的; 或者

所述第一参数中的参数 $aP1$ 与参数 $pP1$ 的乘积大于第三值 Tap , 其中, 所述第三值 Tap 为预设的有理数。

15 在本申请某些实现方式中, 所述第二参数包括第一次样条曲线参数, 所述第一一次样条曲线参数包括所述第二色调映射曲线中的第一次样条的斜率 $MB[0][0]$ 或所述第一一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3[0]$ 。

20 在本申请某些实现方式中, 所述第一参数包括第二次样条曲线参数, 所述第二一次样条曲线参数包括所述第一色调映射曲线中的第二次样条的斜率 $MB_mid[0][0]$ 和所述第二一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3_mid[0]$, 所述显示参数包括所述终端设备的最大显示亮度 $MaxDisplay$, 所述特征信息包括所述图像数据的最大亮度校正

其中, 处理单元 1020 具体用于:

根据所述最大显示亮度 $MaxDisplay$ 、所述最大亮度校正 max_lum , 对所述曲线参数 $MB_mid[0][0]$ 和 $TH3_mid[0]$ 进行调整, 获取所述曲线参数 $MB[0][0]$ 和 $TH3[0]$ 。

25 在本申请某些实现方式中, 所述曲线参数 $MB_mid[0][0]$ 和 $TH3_mid[0]$, 以及所述曲线参数 $MB[0][0]$ 和 $TH3[0]$, 满足以下公式:

$$MB[0][0] = \min(\max(MB_mid[0][0] + (1 - MB_mid[0][0]) * (WA)^{N_1}, MB_mid[0][0]), 1)$$

$$TH3[0] = \min(\max(TH3_mid[0] + (max_lum - TH3_mid[0]) * (WA)^{N_2}, TH3_mid[0]), 1)$$

其中,

$$WA = \frac{\frac{MaxDisplay}{max_lum} - \frac{MaxDisplay}{G(MaxDisplay, m_a_T)}}{1 - \frac{MaxDisplay}{G(MaxDisplay, m_a_T)}}$$

30 或者

$$WA = \frac{\frac{MaxDisplay}{Max_lum} - \frac{H(Max_lum, m_a_T)}{Max_lum}}{1 - \frac{H(Max_lum, m_a_T)}{Max_lum}}$$

其中

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

或者

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

其中, L 为输入信号, $G(L)$ 为色调映射曲线对应的函数 $H(L)$ 的逆函数, m_a 、 m_b 、 m_m 、 m_n 、 $k1$ 、 $k2$ 、 $k3$ 为曲线参数, $G(L, m_a_T)$ 表示 $G(L)$ 的参数 M_a 取值为 m_a_T 时输入变量 L 对应的 $G(L)$ 值, 同理 $H(L, m_a_T)$, $N1$ 、 $N2$ 为有理数, $\max(a, b)$ 表示求 a 和 b 中较大的一个值, $\min(a, b)$ 表示求 a 和 b 中较小的一个值, $H(L)$ 为

$$H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m} + m_b$$

$$\text{或者, } H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m}.$$

在本申请某些实现方式中, 所述第二参数包括三次样条曲线参数, 所述三次样条曲线参数包括所述第二色调映射曲线上的三次样条的插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$, 其中, $TH1[1]$ 表示所述三次样条的第一区间像素点的亮度值的最小值, $TH2[1]$ 表示所述三次样条的第一区间像素点的亮度值的最大值和所述三次样条的第二区间像素点的亮度值的最小值, $TH3[1]$ 表示所述三次样条的第二区间像素点的亮度值的最大值。

在本申请某些实现方式中, 所述三次样条的插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$ 是根据所述第一参数中第二一次样条曲线参数 $TH3[0]$ 、所述插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$ 的预设偏移值得到的, 如下所示:

$$TH1[1] = TH3[0];$$

$$TH2[1] = TH1[1] + B;$$

$$TH3[1] = TH2[1] + C \times TH2[1] - D \times TH1[1];$$

其中, B 、 C 和 D 为所述三次样条的插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$ 计算相关值的预设值, B 为暗区过渡区像素点的亮度值对应的预设偏移值, C 和 D 为亮区像素点的亮度值对应的预设加权系数。

在本申请某些实现方式中, 所述三次样条的插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$ 是根据所述第一参数中第二一次样条曲线参数 $TH3[0]$ 、所述插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$ 的计算相关值计算得到的, 如下所示:

$$TH1[1] = 3Spline_TH[i][0][w];$$

$$TH2[1] = 3Spline_TH[i][0][w] + 3Spline_TH_Delta1[i][1][w];$$

$$TH3[1] = 3Spline_TH[i][0][w] + 3Spline_TH_Delta1[i][1][w] + 3Spline_TH_Delta1[i][2][w];$$

其中, $3Spline_TH[i][0][w]$ 、 $3Spline_TH_Delta1[i][1][w]$ 、 $3Spline_TH_Delta1[i][2][w]$ 为从元数据中提取的所述插点值 $TH1[1]$ 、 $TH2[1]$ 、 $TH3[1]$ 的计算相关值。

在本申请某些实现方式中，所述第二色调映射曲线中的一次样条在 TH3[0]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的三次样条在 TH1[1]处的 Y 坐标相同，且所述一次样条在 TH3[0]处的一阶导数与所述三次样条在 TH1[1]处的一阶导数相同。

5 在本申请某些实现方式中，所述第二色调映射曲线中的第一三次样条在 TH2[1]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH2[1]处的 Y 坐标相同，且所述第一三次样条在 TH2[1]处的一阶导数与所述第二三次样条在 TH2[1]处的一阶导数相同。

在本申请某些实现方式中，所述第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH3[1]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的第三色调映射函数在 TH3[1]处的 Y 坐标相同，且所述第二三次样条在 TH3[1]处的一阶导数与所述第三色调映射函数在 TH3[1]处的一阶导数相同。

10

在本申请某些实现方式中，所述获取单元 1010 具体用于：

获取所述图像数据的元数据；

根据所述元数据以及所述显示参数，确定所述第一色调映射曲线的第一参数。

图 11 是本申请实施例的动态范围映射的装置 1100 的硬件结构示意图。图 11 所示的装置 1100 可以看成是一种计算机设备，装置 1100 可以作为本申请实施例的动态范围映射的装置的一种实现方式，也可以作为本申请实施例的动态范围映射的方法的一种实现方式，装置 1100 包括处理器 1101、存储器 1102、输入/输出接口 1103 和总线 1105，还可以包括通信接口 1104。其中，处理器 1101、存储器 1102、输入/输出接口 1103 和通信接口 1104 通过总线 1105 实现彼此之间的通信连接。

15

20 处理器 1101 可以采用通用的中央处理器（central processing unit, CPU），微处理器，应用专用集成电路（application specific integrated circuit, ASIC），或者一个或多个集成电路，用于执行相关程序，以实现本申请实施例的处理媒体数据的装置中的模块所需执行的功能，或者执行本申请方法实施例的处理媒体数据的方法。处理器 1101 可能是一种集成电路芯片，具有信号的处理能力。在实现过程中，上述方法的各步骤可以通过处理器 701 中的硬件的集成逻辑电路或者软件形式的指令完成。上述的处理器 1101 可以是通用处理器、数字信号处理器（digital signal processing, DSP）、专用集成电路（ASIC）、现场可编程门阵列（field programmable gate array, FPGA）或者其他可编程逻辑器件、分立门或者晶体管逻辑器件、分立硬件组件。可以实现或者执行本申请实施例中的公开的各方法、步骤及逻辑框图。通用处理器可以是微处理器或者该处理器也可以是任何常规的处理器等。结合

25

30 本申请实施例所公开的方法的步骤可以直接体现为硬件译码处理器执行完成，或者用译码处理器中的硬件及软件模块组合执行完成。软件模块可以位于随机存储器，闪存、只读存储器，可编程只读存储器或者电可擦写可编程存储器、寄存器等本领域成熟的存储介质中。该存储介质位于存储器 1102，处理器 1101 读取存储器 1102 中的信息，结合其硬件完成本申请实施例的处理媒体数据的装置中包括的模块所需执行的功能，或者执行本申请方法实施例的处理媒体数据的方法。

35

存储器 1102 可以是只读存储器（read only memory, ROM），静态存储设备，动态存储设备或者随机存取存储器（random access memory, RAM）。存储器 1102 可以存储操作系统以及其他应用程序。在通过软件或者固件来实现本申请实施例的处理媒体数据的装置中包括的模块所需执行的功能，或者执行本申请方法实施例的处理媒体数据的方法时，用

于实现本申请实施例提供的技术方案的技术方案的程序代码保存在存储器 1102 中，并由处理器 1101 来执行处理媒体数据的装置中包括的模块所需执行的操作，或者执行本申请方法实施例提供的处理媒体数据的方法。

输入/输出接口 1103 用于接收输入的数据和信息，输出操作结果等数据。

5 通信接口 1104 使用例如但不限于收发器一类的收发装置，来实现装置 1100 与其他设备或通信网络之间的通信。可以作为处理装置中的获取模块或者发送模块。

总线 1105 可包括在装置 1100 各个部件（例如处理器 1101、存储器 1102、输入/输出接口 1103 和通信接口 1104）之间传送信息的通路。

10 应注意，尽管图 11 所示的装置 1100 仅仅示出了处理器 1101、存储器 1102、输入/输出接口 1103、通信接口 1104 以及总线 1105，但是在具体实现过程中，本领域的技术人员应当明白，装置 1100 还包括实现正常运行所必须的其他器件，例如还可以包括显示器，用于显示要播放的视频数据。同时，根据具体需要，本领域的技术人员应当明白，装置 1100 还可包括实现其他附加功能的硬件器件。此外，本领域的技术人员应当明白，装置 1100 也可仅仅包括实现本申请实施例所必须的器件，而不必包括图 11 中所示的全部器件。

15 本领域普通技术人员可以意识到，结合本文中所公开的实施例描述的各示例的单元及算法步骤，能够以电子硬件、或者计算机软件和电子硬件的结合来实现。这些功能究竟以硬件还是软件方式来执行，取决于技术方案的特定应用和设计约束条件。专业技术人员可以对每个特定的应用来使用不同方法来实现所描述的功能，但是这种实现不应认为超出本申请的范围。

20 本申请实施例还提供了一种计算机可读存储介质，所述计算机可读存储介质中存储有指令，当其在计算机上运行时，使得计算机执行上述动态范围映射的方法。

本申请实施例还提供了一种包含指令的计算机程序产品，当其在计算机上运行时，使得计算机执行上述动态范围映射的方法。

25 本领域普通技术人员可以意识到，结合本文中所公开的实施例描述的各示例的单元及算法步骤，能够以电子硬件、或者计算机软件和电子硬件的结合来实现。这些功能究竟以硬件还是软件方式来执行，取决于技术方案的特定应用和设计约束条件。专业技术人员可以对每个特定的应用来使用不同方法来实现所描述的功能，但是这种实现不应认为超出本申请的范围。

30 所属领域的技术人员可以清楚地了解到，为描述的方便和简洁，上述描述的系统、装置和单元的具体工作过程，可以参考前述方法实施例中的对应过程，在此不再赘述。

在本申请所提供的几个实施例中，应该理解到，所揭露的系统、装置和方法，可以通过其它的方式实现。例如，以上所描述的装置实施例仅仅是示意性的，例如，所述单元的划分，仅仅为一种逻辑功能划分，实际实现时可以有另外的划分方式，例如多个单元或组件可以结合或者可以集成到另一个系统，或一些特征可以忽略，或不执行。另一点，所显示或讨论的相互之间的耦合或直接耦合或通信连接可以是通过一些接口，装置或单元的间接耦合或通信连接，可以是电性，机械或其它的形式。

所述作为分离部件说明的单元可以是或者也可以不是物理上分开的，作为单元显示的部件可以是或者也可以不是物理单元，即可以位于一个地方，或者也可以分布到多个网络单元上。可以根据实际的需要选择其中的部分或者全部单元来实现本实施例方案的目的。

另外，在本申请各个实施例中的各功能单元可以集成在一个处理单元中，也可以是各个单元单独物理存在，也可以两个或两个以上单元集成在一个单元中。

5 所述功能如果以软件功能单元的形式实现并作为独立的产品销售或使用，可以存储在一个计算机可读取存储介质中。基于这样的理解，本申请的技术方案本质上或者说对现有技术做出贡献的部分或者该技术方案的部分可以以软件产品的形式体现出来，该计算机软件产品存储在一个存储介质中，包括若干指令用以使得一台计算机设备（可以是个人计算机，服务器，或者网络设备）执行本申请各个实施例所述方法的全部或部分步骤。而前述的存储介质包括：U 盘、移动硬盘、只读存储器（read-only memory, ROM）、随机存取存储器（random access memory, RAM）、磁碟或者光盘等各种可以存储程序代码的介
10 质。

以上所述，仅为本申请的具体实施方式，但本申请的保护范围并不局限于此，任何熟悉本技术领域的技术人员在本申请揭露的技术范围内，可轻易想到变化或替换，都应涵盖在本申请的保护范围之内。因此，本申请的保护范围应以所述权利要求的保护范围为准。

权 利 要 求 书

1.一种动态范围映射的方法，其特征在于，包括：

获取终端设备的显示参数；

获取图像数据的特征信息；

5 获取所述图像数据的第一色调映射曲线的第一参数；

在预设条件成立时，根据所述第一参数、所述终端设备的显示参数和所述图像数据的特征信息，得到第二色调映射曲线的第二参数，其中，所述第二色调映射曲线上第一点处的输出亮度不高于所述第二色调映射曲线上的所述第一点的输入亮度；

根据所述第二色调映射曲线的第二参数对所述图像数据进行动态范围映射。

10 2.根据权利要求1所述的方法，其特征在于，符合下列任意之一的条件时，则所述预设条件成立：

根据所述第一参数对于图像数据进行色调映射时，所述第一色调映射曲线上第二点处的输出亮度高于所述第一色调映射曲线上的所述第二点处的输入亮度；或者

15 所述第一参数中的参数 p_{p1} 大于第一值 T_p ，其中，所述第一值 T_p 是根据所述第一参数中的 a_{p1} ，以及预设的 a_{p1} 与 p_{p1} 的对应关系获得的；或者

所述第一参数中的参数 a_{p1} 大于第二值 T_a ，其中，所述第二值 T_a 是根据所述第一参数中的 p_{p1} ，以及预设的 a_{p1} 与 p_{p1} 的对应关系获得的；或者

所述第一参数中的参数 a_{p1} 与参数 p_{p1} 的乘积大于第三值 T_{ap} ，其中，所述第三值 T_{ap} 为预设的有理数。

20 3.根据权利要求1或2所述的方法，其特征在于，所述第二参数包括第一一次样条曲线参数，所述第一一次样条曲线参数包括所述第二色调映射曲线中的第一一次样条的斜率 $MB[0][0]$ 和/或所述第一一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3[0]$ 和/或所述第一一次样条与纵坐标轴交点 $base_offset$ 。

25 4.根据权利要求1-3任意之一所述的方法，其特征在于，所述第一参数包括第二一次样条曲线参数，所述第二一次样条曲线参数包括所述第一色调映射曲线中的第二一次样条的斜率 $MB_mid[0][0]$ 和/或所述第二一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3_mid[0]$ ，所述显示参数包括所述终端设备的最大显示亮度 $MaxDisplay$ ，所述特征信息包括所述图像数据的最大亮度校正值 max_lum ；

30 其中，所述根据所述第一参数、所述显示参数和所述特征信息，获取第二色调映射曲线的第二参数，包括：

根据所述最大显示亮度 $MaxDisplay$ 、所述最大亮度校正值 max_lum ，对所述曲线参数 $MB_mid[0][0]$ 和 $TH3_mid[0]$ 进行调整，获取所述曲线参数 $MB[0][0]$ 和 $TH3[0]$ 。

5.根据权利要求4所述的方法，其特征在于，所述曲线参数 $MB_mid[0][0]$ 和 $TH3_mid[0]$ ，以及所述曲线参数 $MB[0][0]$ 和 $TH3[0]$ ，满足以下公式：

35 $MB[0][0] = \min(\max(MB_mid[0][0] + (1 - MB_mid[0][0]) * (WA)^{N_1}, MB_mid[0][0]), 1)$

$TH3[0] = \min(\max(TH3_mid[0] + (max_lum - TH3_mid[0]) * (WA)^{N_2}, TH3_mid[0]), 1)$

其中，

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{max_lum}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}$$

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

或者

$$5 \quad G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

其中, L 为输入信号, G(L) 为色调映射曲线对应的函数 H(L) 的逆函数, m_a、m_b、m_m、m_n、k1、k2、k3 为曲线参数, G(L, m_a_T) 表示 G(L) 的参数 M_a 取值为 m_a_T 时输入变量 L 对应的 G(L) 值 N1、N2 为有理数, max(a, b) 表示求 a 和 b 中较大的一个值, min(a, b) 表示求 a 和 b 中较小的一个值, H(L) 为

$$10 \quad H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m} + m_b$$

$$\text{或者, } H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m}。$$

6. 根据权利要求 1-5 任意之一所述的方法, 其特征在于, 所述第二参数包括三次样条曲线参数, 所述三次样条曲线参数包括所述第二色调映射曲线上的三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1], 其中, TH1[1] 表示所述三次样条的第一区间像素点的亮度值的最小值, TH2[1] 表示所述三次样条的第一区间像素点的亮度值的最大值和所述三次样条的第二区间像素点的亮度值的最小值, TH3[1] 表示所述三次样条的第二区间像素点的亮度值的最大值。

7. 根据权利要求 6 所述的方法, 其特征在于, 所述三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 是根据所述第一参数中第二一次样条曲线参数 TH3[0]、所述插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 的预设偏移值得到的, 如下所示:

$$\text{TH1[1]} = \text{TH3[0]};$$

$$\text{TH2[1]} = \text{TH1[1]} + B;$$

$$\text{TH3[1]} = \text{TH2[1]} + C * \text{TH2[1]} - D * \text{TH1[1]};$$

其中, B、C 和 D 为所述三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 计算相关值的预设值, B 为暗区过渡区像素点的亮度值对应的预设偏移值, C 和 D 为亮区像素点的亮度值对应的预设加权系数。

8. 根据权利要求 6 所述的方法, 其特征在于, 所述三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 是根据所述第一参数中第二一次样条曲线参数 TH3[0]、所述插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1] 的计算相关值计算得到的, 如下所示:

TH1[1]=3Spline_TH [i][0][w];

TH2[1]=3Spline_TH [i][0][w]+3Spline_TH_Delta1[i][1][w];

TH3[1]=3Spline_TH[i][0][w]+3Spline_TH_Delta1[i][1][w] + 3Spline_TH_Delta1[i][2][w];

其中, 3Spline_TH [i][0][w]、3Spline_TH_Delta1[i][1][w]、3Spline_TH_Delta1[i][2][w]

5 为从元数据中提取的所述插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]的计算相关值。

9.根据权利要求 8 所述的方法, 其特征在于, 所述第二色调映射曲线中的一次样条在 TH3[0]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的三次样条在 TH1[1]处的 Y 坐标相同, 且所述一次样条在 TH3[0]处的一阶导数与所述三次样条在 TH1[1]处的一阶导数相同。

10.根据权利要求 8 或 9 所述的方法, 其特征在于, 所述第二色调映射曲线中的第一三次样条在 TH2[1]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH2[1]处的 Y 坐标相同, 且所述第一三次样条在 TH2[1]处的一阶导数与所述第二三次样条在 TH2[1]处的一阶导数相同。

11.根据权利要求 8-10 任意之一所述的方法, 其特征在于, 所述第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH3[1]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的第三色调映射函数在 TH3[1]处的 Y 坐标相同, 且所述第二三次样条在 TH3[1]处的一阶导数与所述第三色调映射函数在 TH3[1]处的一阶导数相同。

12.根据权利要求 1-11 任意之一所述的方法, 其特征在于, 所述获取所述图像数据的第一色调映射曲线的第一参数, 包括:

获取所述图像数据的元数据;

20 根据所述元数据以及所述显示参数, 确定所述第一色调映射曲线的第一参数。

13.根据权利要求 1-12 任意之一所述的方法, 其特征在于, 所述第一参数包括第二一次样条曲线参数, 所述第二一次样条曲线参数包括所述第一色调映射曲线中的第二一次样条的斜率 MB_mid[0][0]和/或所述第二一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 TH3_mid[0] 和/或所述第一一次样条与纵坐标轴交点 base_offset_mid, 所述显示参数包括所述终端设备的最大显示亮度 MaxDisplay, 所述特征信息包括所述图像数据的最大亮度校正 max_lum;

其中, 所述根据所述第一参数、所述显示参数和所述特征信息, 获取第二色调映射曲线的第二参数, 包括:

30 根据所述最大显示亮度 MaxDisplay、所述最大亮度校正 max_lum, 对所述曲线参数 MB_mid[0][0]、TH3_mid[0]和/或 base_offset_mid 进行调整, 获取所述曲线参数 MB[0][0]、TH3[0]和/或 base_offset。

14.根据权利要求 13 所述的方法, 其特征在于, 所述曲线参数 MB_mid[0][0]、TH3_mid[0]和/或 base_offset_mid, 以及所述曲线参数 MB[0][0]、TH3[0] 和/或 base_offset, 满足以下公式:

35 $MB[0][0]=\min(\max(MB_mid[0][0]+(1-MB_mid[0][0])*(WA)^{N_1}, MB_mid[0][0]), 1)$

$TH3[0]=\min(\max(TH3_mid[0]+(\max_lum-TH3_mid[0]*(WA)^{N_2}, TH3_mid[0]), 1)$

$base_offset=\min(\max(base_offset_mid*(1-(WA)^{N_3}), 0), base_offset_mid)$

其中,

$$WA = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{max_lum}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}$$

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

或者

$$5 \quad G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

其中, L 为输入信号, $G(L)$ 为色调映射曲线对应的函数 $H(L)$ 的逆函数, m_a 、 m_b 、 m_m 、 m_n 、 $k1$ 、 $k2$ 、 $k3$ 为曲线参数, $G(L, m_a_T)$ 表示 $G(L)$ 的参数 M_a 取值为 m_a_T 时输入变量 L 对应的 $G(L)$ 值 $N1$ 、 $N2$ 、 $N3$ 为有理数, $\max(a, b)$ 表示求 a 和 b 中较大的一个值, $\min(a, b)$ 表示求 a 和 b 中较小的一个值, $H(L)$ 为

$$10 \quad H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m} + m_b$$

$$\text{或者, } H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m}.$$

15. 一种动态范围映射的装置, 其特征在于, 包括:

获取单元, 用于获取终端设备的显示参数;

所述获取单元还用于获取图像数据的特征信息;

15 所述获取单元还用于获取所述图像数据的第一色调映射曲线的第一参数;

处理单元, 用于在预设条件成立时, 根据所述第一参数、所述终端设备的显示参数和所述图像数据的特征信息, 得到第二色调映射曲线的第二参数, 其中, 所述第二色调映射曲线上第一点处的输出亮度不高于所述第二色调映射曲线上的所述第一点的输入亮度;

20 映射单元, 用于根据所述第二色调映射曲线的第二参数对所述图像数据进行动态范围映射。

16. 根据权利要求 15 所述的装置, 其特征在于, 符合下列任意之一的条件时, 则所述预设条件成立:

根据所述第一参数对于图像数据进行色调映射时, 所述第一色调映射曲线上第二点处的输出亮度高于所述第一色调映射曲线上的所述第二点处的输入亮度; 或者

25 所述第一参数中的参数 pp_1 大于第一值 Tp , 其中, 所述第一值 Tp 是根据所述第一参数中的 ap_1 , 以及预设的 ap_1 与 pp_1 的对应关系获得的; 或者

所述第一参数中的参数 ap_1 大于第二值 Ta , 其中, 所述第二值 Ta 是根据所述第一参数中的 pp_1 , 以及预设的 ap_1 与 pp_1 的对应关系获得的; 或者

所述第一参数中的参数 ap_1 与参数 pp_1 的乘积大于第三值 Tap ，其中，所述第三值 Tap 为预设的有理数。

17.根据权利要求 15 或 16 所述的装置，其特征在于，所述第二参数包括第一一次样条曲线参数，所述第一一次样条曲线参数包括所述第二色调映射曲线中的第一一次样条的斜率 $MB[0][0]$ 和/或所述第一一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3[0]$ 和/或所述第一一次样条与纵坐标轴交点 $base_offset$ 。

18.根据权利要求 15-17 任意之一所述的装置，其特征在于，所述第一参数包括第二一次样条曲线参数，所述第二一次样条曲线参数包括所述第一色调映射曲线中的第二一次样条的斜率 $MB_mid[0][0]$ 和/或所述第二一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 $TH3_mid[0]$ ，所述显示参数包括所述终端设备的最大显示亮度 $MaxDisplay$ ，所述特征信息包括所述图像数据的最大亮度校正值 max_lum ；

其中，处理单元具体用于：

根据所述最大显示亮度 $MaxDisplay$ 、所述最大亮度校正值 max_lum ，对所述曲线参数 $MB_mid[0][0]$ 和 $TH3_mid[0]$ 进行调整，获取所述曲线参数 $MB[0][0]$ 和 $TH3[0]$ 。

19.根据权利要求 18 所述的装置，其特征在于，所述曲线参数 $MB_mid[0][0]$ 和 $TH3_mid[0]$ ，以及所述曲线参数 $MB[0][0]$ 和 $TH3[0]$ ，满足以下公式：

$$MB[0][0] = \min(\max(MB_mid[0][0] + (1 - MB_mid[0][0]) * (WA)^{N_1}, MB_mid[0][0]), 1)$$

$$TH3[0] = \min(\max(TH3_mid[0] + (max_lum - TH3_mid[0]) * (WA)^{N_2}, TH3_mid[0]), 1)$$

其中，

$$WA = \frac{\frac{MaxDisplay}{max_lum} - \frac{MaxDisplay}{G(MaxDisplay, m_a_T)}}{1 - \frac{MaxDisplay}{G(MaxDisplay, m_a_T)}}$$

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

或者

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

其中， L 为输入信号， $G(L)$ 为色调映射曲线对应的函数 $H(L)$ 的逆函数， m_a 、 m_b 、 m_m 、 m_n 、 k_1 、 k_2 、 k_3 为曲线参数， $G(L, m_a_T)$ 表示 $G(L)$ 的参数 M_a 取值为 m_a_T 时输入变量 L 对应的 $G(L)$ 值 N_1 、 N_2 为有理数， $\max(a, b)$ 表示求 a 和 b 中较大的一个值， $\min(a, b)$ 表示求 a 和 b 中较小的一个值， $H(L)$ 为

$$H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m} + m_b$$

$$\text{或者, } H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m}。$$

20.根据权利要求 15-19 任意之一所述的装置,其特征在于,所述第二参数包括三次样条曲线参数,所述三次样条曲线参数包括所述第二色调映射曲线上的三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1],其中,TH1[1]表示所述三次样条的第一区间像素点的亮度值的最小值,TH2[1]表示所述三次样条的第一区间像素点的亮度值的最大值和所述三次样条的第二区间像素点的亮度值的最小值,TH3[1]表示所述三次样条的第二区间像素点的亮度值的最大值。

21.根据权利要求 20 所述的装置,其特征在于,所述三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]是根据所述第一参数中第二一次样条曲线参数 TH3[0]、所述插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]的预设偏移值得到的,如下所示:

$$TH1[1] = TH3[0];$$

$$TH2[1] = TH1[1] + B;$$

$$TH3[1] = TH2[1] + C * TH2[1] - D * TH1[1];$$

其中,B,C和D为所述三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]计算相关值的预设值,B为暗区过渡区像素点的亮度值对应的预设偏移值,C和D为亮区像素点的亮度值对应的预设加权系数。

22.根据权利要求 20 所述的装置,其特征在于,所述三次样条的插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]是根据所述第一参数中第二一次样条曲线参数 TH3[0]、所述插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]的计算相关值计算得到的,如下所示:

$$TH1[1] = 3Spline_TH[i][0][w];$$

$$TH2[1] = 3Spline_TH[i][0][w] + 3Spline_TH_Delta1[i][1][w];$$

$$TH3[1] = 3Spline_TH[i][0][w] + 3Spline_TH_Delta1[i][1][w] + 3Spline_TH_Delta1[i][2][w];$$

其中,3Spline_TH[i][0][w]、3Spline_TH_Delta1[i][1][w]、3Spline_TH_Delta1[i][2][w]为从元数据中提取的所述插点值 TH1[1]、TH2[1]、TH3[1]的计算相关值。

23.根据权利要求 22 所述的装置,其特征在于,所述第二色调映射曲线中的一次样条在 TH3[0]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的三次样条在 TH1[1]处的 Y 坐标相同,且所述一次样条在 TH3[0]处的一阶导数与所述三次样条在 TH1[1]处的一阶导数相同。

24.根据权利要求 22 或 23 所述的装置,其特征在于,所述第二色调映射曲线中的第一三次样条在 TH2[1]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH2[1]处的 Y 坐标相同,且所述第一三次样条在 TH2[1]处的一阶导数与所述第二三次样条在 TH2[1]处的一阶导数相同。

25.根据权利要求 22-24 任意之一所述的装置,其特征在于,所述第二色调映射曲线中的第二三次样条在 TH3[1]处的 Y 坐标与所述第二色调映射曲线中的第三色调映射函数在 TH3[1]处的 Y 坐标相同,且所述第二三次样条在 TH3[1]处的一阶导数与所述第三色调映射函数在 TH3[1]处的一阶导数相同。

26.根据权利要求 15-25 任意之一所述的装置,其特征在于,所述获取单元具体用于:获取所述图像数据的元数据;

根据所述元数据以及所述显示参数,确定所述第一色调映射曲线的第一参数。

27.根据权利要求 15-26 任意之一所述的装置,其特征在于,所述第一参数包括第二一次样条曲线参数,所述第二一次样条曲线参数包括所述第一色调映射曲线中的第二一次样条的斜率 MB_mid[0][0]和/或所述第二一次样条的区间像素点的亮度值的最大值 TH3_mid[0] 和/或所述第一一次样条与纵坐标轴交点 base_offset_mid,所述显示参数包括所述终端设备的最大显示亮度 MaxDisplay,所述特征信息包括所述图像数据的最大亮度校正

5 所述终端设备的最大显示亮度 MaxDisplay,所述特征信息包括所述图像数据的最大亮度校正

正值 max_lum;

其中,处理单元具体用于:

根据所述最大显示亮度 MaxDisplay、所述最大亮度校正 max_lum,对所述曲线参数 MB_mid[0][0]、TH3_mid[0]和/或 base_offset_mid 进行调整,获取所述曲线参数 MB[0][0]、

10 TH3[0]和/或 base_offset。

28.根据权利要求 27 所述的装置,其特征在于,所述曲线参数 MB_mid[0][0]、TH3_mid[0]和/或 base_offset_mid,以及所述曲线参数 MB[0][0]、TH3[0] 和/或 base_offset,满足以下公式:

$$\text{MB}[0][0] = \min(\max(\text{MB_mid}[0][0] + (1 - \text{MB_mid}[0][0]) \cdot (\text{WA})^{N_1}, \text{MB_mid}[0][0]), 1)$$

$$\text{TH3}[0] = \min(\max(\text{TH3_mid}[0] + (\text{max_lum} - \text{TH3_mid}[0]) \cdot (\text{WA})^{N_2}, \text{TH3_mid}[0]), 1)$$

$$\text{base_offset} = \min(\max(\text{base_offset_mid} \cdot (1 - (\text{WA})^{N_3}), 0), \text{base_offset_mid})$$

其中,

$$\text{WA} = \frac{\frac{\text{MaxDisplay}}{\text{max_lum}} - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}{1 - \frac{\text{MaxDisplay}}{G(\text{MaxDisplay}, m_a_T)}}$$

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L - m_b}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

或者

$$G(L, m_a) = \left(\frac{K3 \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}}{m_p - (K1 \times m_p - K2) \times \left(\frac{L}{m_a} \right)^{\frac{1}{m_m}}} \right)^{\frac{1}{m_n}}$$

其中, L 为输入信号, G(L)为色调映射曲线对应的函数 H(L)的逆函数, m_a、m_b、m_m、m_n、k1、k2、k3 为曲线参数, G(L, m_a_T)表示 G(L)的参数 M_a 取值为 m_a_T 时输入变量 L 对应的 G(L)值 N1、N2、N3 为有理数, max(a, b)表示求 a 和 b 中较大的一个值, min(a, b)表示求 a 和 b 中较小的一个值, H(L)为

$$H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m} + m_b$$

$$\text{或者, } H(L) = m_a \times \left(\frac{m_p \times L^{m_n}}{(K1 \times m_p - K2) \times L^{m_n} + K3} \right)^{m_m}。$$

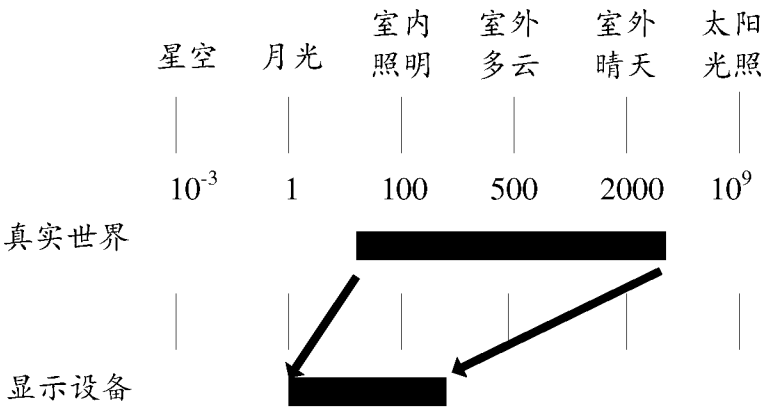


图 1

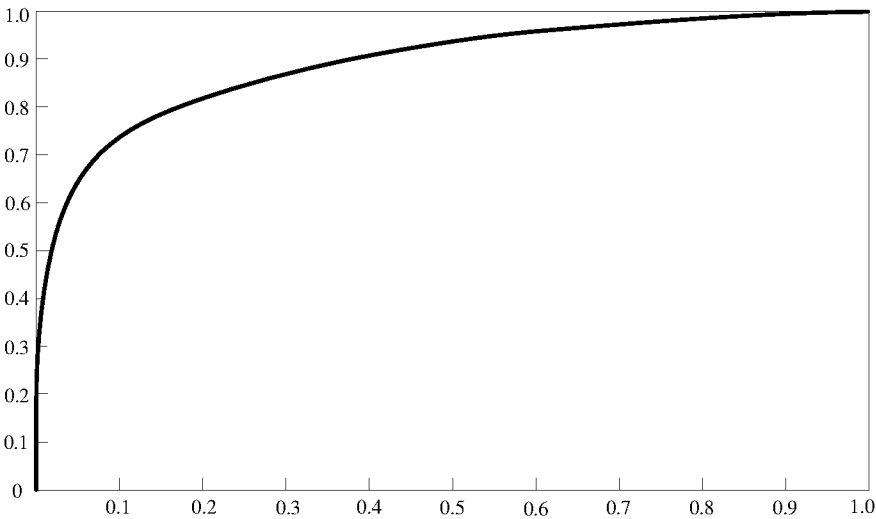


图 2

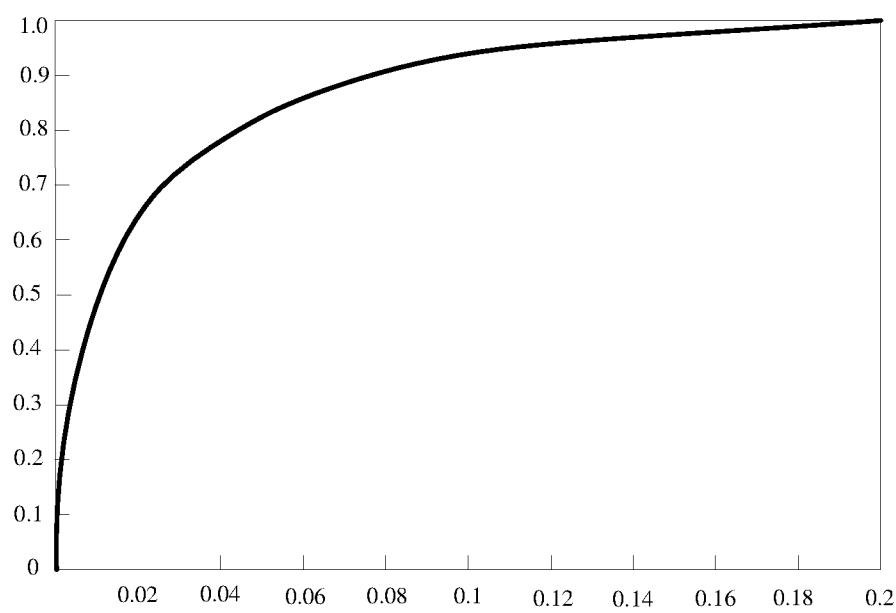


图 3

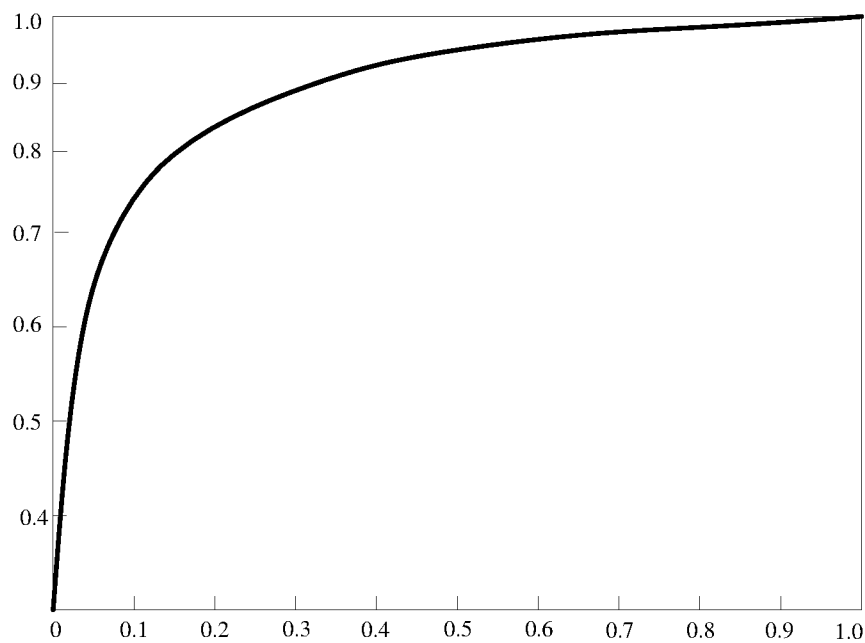


图 4

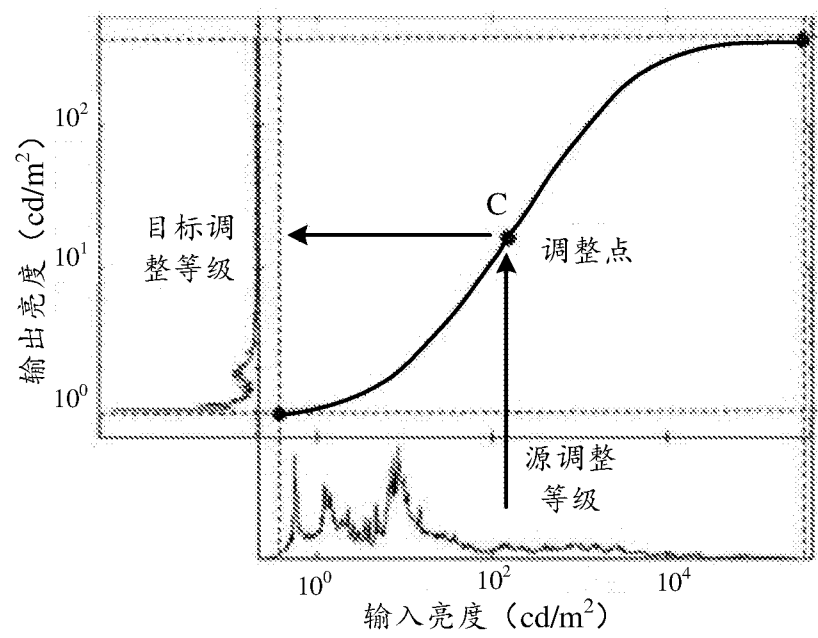


图 5

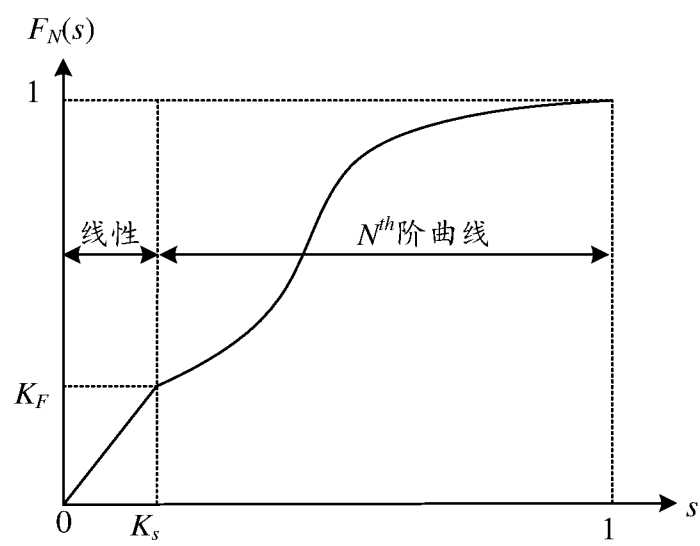


图 6

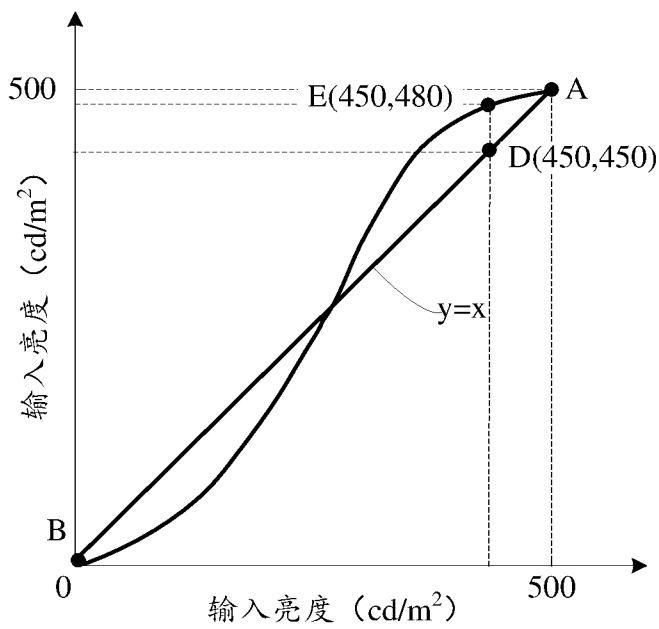


图 7

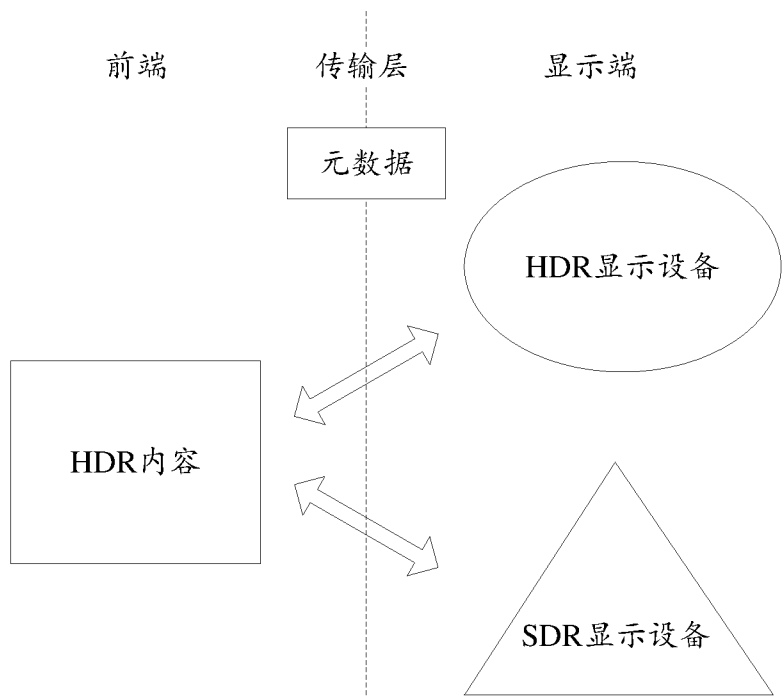


图 8

900

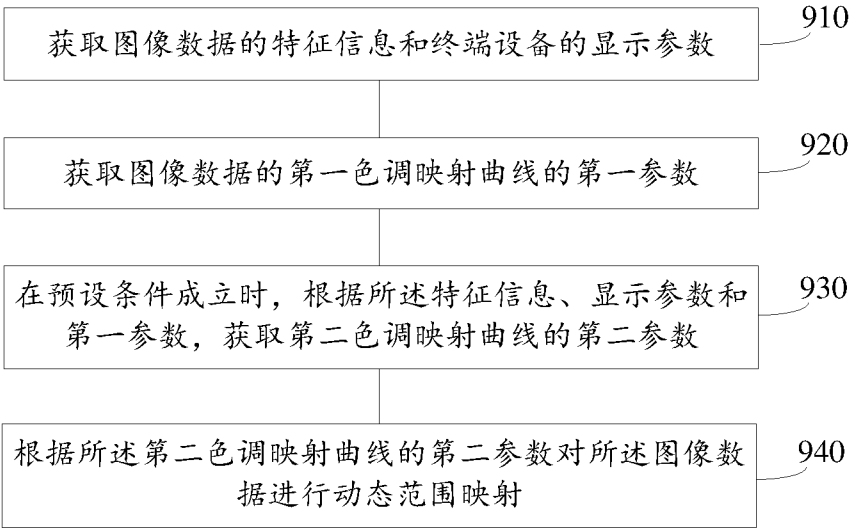


图 9

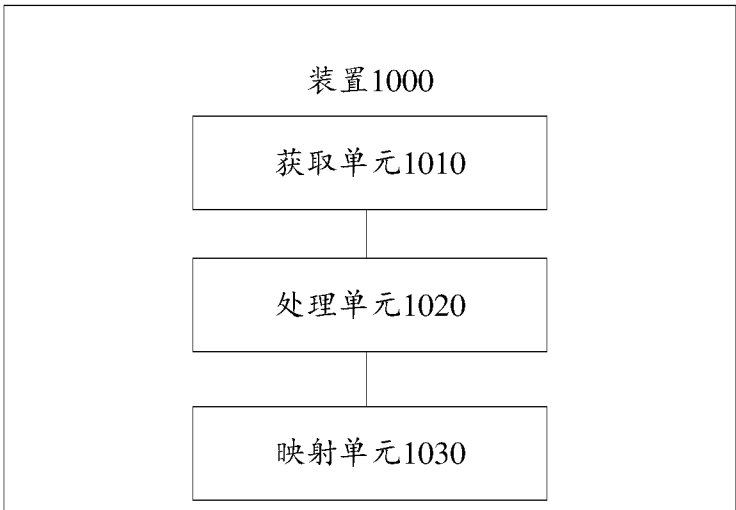


图 10

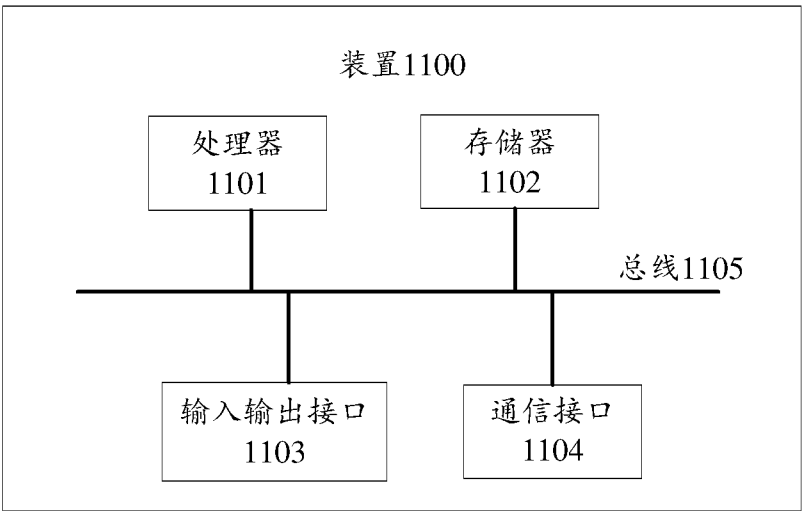


图 11

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International application No.

PCT/CN2021/089981

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER

H04N 9/68(2006.01)i

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)

H04N

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practicable, search terms used)

CNABS; CNTXT; CNKI; VEN; WOTXT; USTXT; EPTXT; 色调, 映射, 动态范围, 显示, 最大, 亮度, 样条, 插值, 输入, 输出, 曲线, 图像, 帧, 调整, 修正, 剪切, 截止, tone, map, dynamic range, DR, display, max+, light, bright+, lum+, spline, interpolat+, input, output, curve, image?, frame?, adjust+, rectif+, cut+

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category*	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
A	CN 109155844 A (LG ELECTRONICS INC.) 04 January 2019 (2019-01-04) description, paragraphs 0094-0115, figures 7-9	1-28
A	CN 1645942 A (KONICA MINOLTA PHOTO IMAGING INC.) 27 July 2005 (2005-07-27) entire document	1-28
A	CN 107211182 A (PANASONIC INTELLECTUAL PROPERTY CORPORATION OF AMERICA) 26 September 2017 (2017-09-26) entire document	1-28
A	WO 2008136629 A1 (MTEKVISION CO., LTD.) 13 November 2008 (2008-11-13) entire document	1-28
A	US 2017034520 A1 (CANON K. K.) 02 February 2017 (2017-02-02) entire document	1-28



Further documents are listed in the continuation of Box C.



See patent family annex.

* Special categories of cited documents:

“A” document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance

“E” earlier application or patent but published on or after the international filing date

“L” document which may throw doubts on priority claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)

“O” document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means

“P” document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

“T” later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

“X” document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

“Y” document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art

“&” document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search

15 June 2021

Date of mailing of the international search report

30 July 2021

Name and mailing address of the ISA/CN

China National Intellectual Property Administration (ISA/
CN)
No. 6, Xitucheng Road, Jimenqiao, Haidian District, Beijing
100088
China

Facsimile No. (86-10)62019451

Authorized officer

Telephone No.

INTERNATIONAL SEARCH REPORT
Information on patent family members

International application No.

PCT/CN2021/089981

Patent document cited in search report			Publication date (day/month/year)	Patent family member(s)			Publication date (day/month/year)
CN	109155844	A	04 January 2019	WO	2017200149	A1	23 November 2017
				US	10275865	B2	30 April 2019
				US	2017330312	A1	16 November 2017
				KR	20170129004	A	24 November 2017
				EP	3459242	A1	27 March 2019
				EP	3459242	A4	15 January 2020
CN	1645942	A	27 July 2005	US	2005168596	A1	04 August 2005
				JP	2005210370	A	04 August 2005
				US	7436995	B2	14 October 2008
				EP	1558019	A2	27 July 2005
CN	107211182	A	26 September 2017	EP	3306944	A1	11 April 2018
				US	2018061026	A1	01 March 2018
				US	2019340734	A1	07 November 2019
				JP	2016225965	A	28 December 2016
				CN	111447425	A	24 July 2020
				EP	3306944	B1	04 September 2019
				JP	6663214	B2	11 March 2020
				EP	3595322	A1	15 January 2020
				CN	107211182	B	28 April 2020
				US	10891722	B2	12 January 2021
				EP	3306944	A4	06 June 2018
				US	10402953	B2	03 September 2019
				MX	371402	B	29 January 2020
				MX	2017014707	A	25 January 2018
				WO	2016189774	A1	01 December 2016
				ID	201805956	A	08 June 2018
WO	2008136629	A1	13 November 2008	US	8731322	B2	20 May 2014
				KR	20080097870	A	06 November 2008
				KR	20080097859	A	06 November 2008
				KR	888429	B1	11 March 2009
				KR	892078	B1	06 April 2009
				US	2011206280	A1	25 August 2011
US	2017034520	A1	02 February 2017	AU	2015207818	A1	16 February 2017
				US	10841599	B2	17 November 2020

国际检索报告

国际申请号

PCT/CN2021/089981

A. 主题的分类 H04N 9/68(2006.01) i 按照国际专利分类(IPC)或者同时按照国家分类和IPC两种分类																				
B. 检索领域 检索的最低限度文献(标明分类系统和分类号) H04N 包含在检索领域中的除最低限度文献以外的检索文献 在国际检索时查阅的电子数据库(数据库的名称, 和使用的检索词(如使用)) CNABS;CNTXT;CNKI;VEN;WOTXT;USTXT;EPTXT;色调, 映射, 动态范围, 显示, 最大, 亮度, 样条, 插值, 输入, 输出, 曲线, 图像, 帧, 调整, 修正, 剪切, 截止, tone, map, dynamic range, DR, display, max+, light, bright+, lum+, spline, interpolat+, input, output, curve, image?, frame?, adjust+, rectif+, cut+																				
C. 相关文件 <table border="1"> <thead> <tr> <th>类 型*</th> <th>引用文件, 必要时, 指明相关段落</th> <th>相关的权利要求</th> </tr> </thead> <tbody> <tr> <td>A</td> <td>CN 109155844 A (LG 电子株式会社) 2019年 1月 4日 (2019 - 01 - 04) 说明书第0094-0115段, 附图7-9</td> <td>1-28</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>CN 1645942 A (柯尼卡美能达影像株式会社) 2005年 7月 27日 (2005 - 07 - 27) 全文</td> <td>1-28</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>CN 107211182 A (松下电器美国知识产权公司) 2017年 9月 26日 (2017 - 09 - 26) 全文</td> <td>1-28</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>WO 2008136629 A1 (MTEKVISION CO LTD) 2008年 11月 13日 (2008 - 11 - 13) 全文</td> <td>1-28</td> </tr> <tr> <td>A</td> <td>US 2017034520 A1 (CANON KK) 2017年 2月 2日 (2017 - 02 - 02) 全文</td> <td>1-28</td> </tr> </tbody> </table>			类 型*	引用文件, 必要时, 指明相关段落	相关的权利要求	A	CN 109155844 A (LG 电子株式会社) 2019年 1月 4日 (2019 - 01 - 04) 说明书第0094-0115段, 附图7-9	1-28	A	CN 1645942 A (柯尼卡美能达影像株式会社) 2005年 7月 27日 (2005 - 07 - 27) 全文	1-28	A	CN 107211182 A (松下电器美国知识产权公司) 2017年 9月 26日 (2017 - 09 - 26) 全文	1-28	A	WO 2008136629 A1 (MTEKVISION CO LTD) 2008年 11月 13日 (2008 - 11 - 13) 全文	1-28	A	US 2017034520 A1 (CANON KK) 2017年 2月 2日 (2017 - 02 - 02) 全文	1-28
类 型*	引用文件, 必要时, 指明相关段落	相关的权利要求																		
A	CN 109155844 A (LG 电子株式会社) 2019年 1月 4日 (2019 - 01 - 04) 说明书第0094-0115段, 附图7-9	1-28																		
A	CN 1645942 A (柯尼卡美能达影像株式会社) 2005年 7月 27日 (2005 - 07 - 27) 全文	1-28																		
A	CN 107211182 A (松下电器美国知识产权公司) 2017年 9月 26日 (2017 - 09 - 26) 全文	1-28																		
A	WO 2008136629 A1 (MTEKVISION CO LTD) 2008年 11月 13日 (2008 - 11 - 13) 全文	1-28																		
A	US 2017034520 A1 (CANON KK) 2017年 2月 2日 (2017 - 02 - 02) 全文	1-28																		
☐ 其余文件在C栏的续页中列出。 ☒ 见同族专利附件。																				
<table border="0"> <tr> <td> * 引用文件的具体类型: “A” 认为不特别相关的表示了现有技术一般状态的文件 “E” 在国际申请日的当天或之后公布的在先申请或专利 “L” 可能对优先权要求构成怀疑的文件, 或为确定另一篇引用文件的公布日而引用的或者因其他特殊理由而引用的文件(如具体说明的) “O” 涉及口头公开、使用、展览或其他方式公开的文件 “P” 公布日先于国际申请日但迟于所要求的优先权日的文件 </td> <td> “T” 在申请日或优先权日之后公布, 与申请不相抵触, 但为了理解发明之理论或原理的在后文件 “X” 特别相关的文件, 单独考虑该文件, 认定要求保护的发明不是新颖的或不具有创造性 “Y” 特别相关的文件, 当该文件与另一篇或者多篇该类文件结合并且这种结合对于本领域技术人员为显而易见时, 要求保护的发明不具有创造性 “&” 同族专利的文件 </td> </tr> </table>			* 引用文件的具体类型: “A” 认为不特别相关的表示了现有技术一般状态的文件 “E” 在国际申请日的当天或之后公布的在先申请或专利 “L” 可能对优先权要求构成怀疑的文件, 或为确定另一篇引用文件的公布日而引用的或者因其他特殊理由而引用的文件(如具体说明的) “O” 涉及口头公开、使用、展览或其他方式公开的文件 “P” 公布日先于国际申请日但迟于所要求的优先权日的文件	“T” 在申请日或优先权日之后公布, 与申请不相抵触, 但为了理解发明之理论或原理的在后文件 “X” 特别相关的文件, 单独考虑该文件, 认定要求保护的发明不是新颖的或不具有创造性 “Y” 特别相关的文件, 当该文件与另一篇或者多篇该类文件结合并且这种结合对于本领域技术人员为显而易见时, 要求保护的发明不具有创造性 “&” 同族专利的文件																
* 引用文件的具体类型: “A” 认为不特别相关的表示了现有技术一般状态的文件 “E” 在国际申请日的当天或之后公布的在先申请或专利 “L” 可能对优先权要求构成怀疑的文件, 或为确定另一篇引用文件的公布日而引用的或者因其他特殊理由而引用的文件(如具体说明的) “O” 涉及口头公开、使用、展览或其他方式公开的文件 “P” 公布日先于国际申请日但迟于所要求的优先权日的文件	“T” 在申请日或优先权日之后公布, 与申请不相抵触, 但为了理解发明之理论或原理的在后文件 “X” 特别相关的文件, 单独考虑该文件, 认定要求保护的发明不是新颖的或不具有创造性 “Y” 特别相关的文件, 当该文件与另一篇或者多篇该类文件结合并且这种结合对于本领域技术人员为显而易见时, 要求保护的发明不具有创造性 “&” 同族专利的文件																			
国际检索实际完成的日期	国际检索报告邮寄日期																			
2021年 6月 15日	2021年 7月 30日																			
ISA/CN的名称和邮寄地址	授权官员																			
中国国家知识产权局(ISA/CN) 中国北京市海淀区蓟门桥西土城路6号 100088	谢雅婷																			
传真号 (86-10)62019451	电话号码 (86-27)59371646																			

国际检索报告
关于同族专利的信息

国际申请号

PCT/CN2021/089981

检索报告引用的专利文件			公布日 (年/月/日)	同族专利			公布日 (年/月/日)
CN	109155844	A	2019年 1月 4日	WO	2017200149	A1	2017年 11月 23日
				US	10275865	B2	2019年 4月 30日
				US	2017330312	A1	2017年 11月 16日
				KR	20170129004	A	2017年 11月 24日
				EP	3459242	A1	2019年 3月 27日
				EP	3459242	A4	2020年 1月 15日
CN	1645942	A	2005年 7月 27日	US	2005168596	A1	2005年 8月 4日
				JP	2005210370	A	2005年 8月 4日
				US	7436995	B2	2008年 10月 14日
				EP	1558019	A2	2005年 7月 27日
CN	107211182	A	2017年 9月 26日	EP	3306944	A1	2018年 4月 11日
				US	2018061026	A1	2018年 3月 1日
				US	2019340734	A1	2019年 11月 7日
				JP	2016225965	A	2016年 12月 28日
				CN	111447425	A	2020年 7月 24日
				EP	3306944	B1	2019年 9月 4日
				JP	6663214	B2	2020年 3月 11日
				EP	3595322	A1	2020年 1月 15日
				CN	107211182	B	2020年 4月 28日
				US	10891722	B2	2021年 1月 12日
				EP	3306944	A4	2018年 6月 6日
				US	10402953	B2	2019年 9月 3日
				MX	371402	B	2020年 1月 29日
				MX	2017014707	A	2018年 1月 25日
				WO	2016189774	A1	2016年 12月 1日
				ID	201805956	A	2018年 6月 8日
WO	2008136629	A1	2008年 11月 13日	US	8731322	B2	2014年 5月 20日
				KR	20080097870	A	2008年 11月 6日
				KR	20080097859	A	2008年 11月 6日
				KR	888429	B1	2009年 3月 11日
				KR	892078	B1	2009年 4月 6日
				US	2011206280	A1	2011年 8月 25日
US	2017034520	A1	2017年 2月 2日	AU	2015207818	A1	2017年 2月 16日
				US	10841599	B2	2020年 11月 17日