



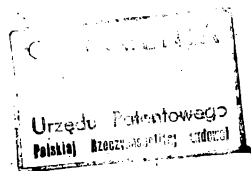
Patent dodatkowy
do patentu nr _____

Zgłoszono: 08.10.76 (P.192932)

Pierwszeństwo: _____

Zgłoszenie ogłoszono: 10.04.78

Opis patentowy opublikowano: 15.03.1982



Int. Cl.²

E21F 13/10

B65G 41/00

Twórcy wynalazku: Stefan Ochabowicz, Stefan Zeifert, Wojciech Skollik, Stanisław Kotlarski, Zdzisław Penar, Józef Wodecki

Uprawniony z patentu: Rybnicka Fabryka Maszyn „Ryfama”, Rybnik (Polska)

**Urządzenie do kotwienia napędu górniczego przenośnika
zgrzeblowego ścianowego**

1

Przedmiotem wynalazku jest urządzenie do kotwienia napędu górniczego przenośnika zgrzeblowego ścianowego w wyrobiskach podziemnych.

Znane dotychczas urządzenia do kotwienia napędów i zwrotni górniczych przenośników zgrzeblowych zainstalowanych w wyrobiskach podziemnych są rozwiązane w ten sposób, że napęd przenośnika posadowiony jest na płycie obejmującej belkę po której płyta wraz z napędem jest przesuwana w miarę postępu wyrobiska ścianowego. Zarówno płyta jak i belka zaopatrzone są w działające niezależnie zespoły stojaków rozporczych umożliwiających przesuw płyty po zakotwionej belce, jak również przesuw belki wewnątrz zakotwionej płyty. Przesuwamy te następują pod wpływem rozpiętych pomiędzy płytą i końcówkami belki przesuwaków hydraulicznych podwójnego działania.

Znane urządzenia do kotwienia napędów przenośników wykazują następujące wady: stosunkowo duża długość belki wpływa niekorzystnie na posługiwanie się tym urządzeniem w ciasnych wyrobiskach podziemnych, oraz uniemożliwia lub poważnie utrudnia ukośne ustawienie napędu, co jest często nieodzowne przy nierównomiernym prowadzeniu wyrobiska ścianowego. Poza tym urządzenie takie cechuje się dużym ciężarem, jak również stosunkowo znaczną wysokością od spągu do kadłuba napędu, co też stwarza trudności

2

w eksploatacji i przeszkadza uniwersalności zastosowania.

Celem wynalazku jest opracowanie urządzenia pozbawionego powyższych wad.

5 Cel ten został osiągnięty przez zastosowanie rozwiązania będącego przedmiotem wynalazku. Polega ono na usadowieniu napędu na saniach stykających się bezpośrednio ze spagiem wyrobiska. Do końcówek saní podłączone są przegubowo przesuwaki hydrauliczne podwójnego działania, 10 przy czym układ ich sterowania dopuszcza możliwość sterowania indywidualnego. Przesuwaki z drugiej strony połączone są również przegubowo ze stopą oporową zespołu stojaków rozporczych stanowiącą punkt zaczepienia i oporu 15 przesuwaków. Oprócz przesuwaków do saní zamocowany jest przegubowo i wysięgnikowo w stronę stopy prowadnik o tym samym przekroju na całej długości. Prowadnik ten jest osadzony suwliwie i przelotowo w stopie oporowej, przy czym 20 końcówka prowadnika wystaje swobodnie ze stopy. Konstrukcja saní może być rozwiązana dowolnie w sposób znany, pod kątem aktualnej potrzeby i konkretnych warunków eksploatacyjnych w tym 25 również dla wymaganej minimalnej odległości od spągu do kadłuba napędu.

Przedstawione urządzenie działa w sposób następujący: w trakcie normalnej pracy w ścianie zakotwione są zarówno sanie jak i stopa oporowa. 30 Przy przesuwaniu napędu na nowe miejsce luzuje

się stojaki sań i działając przesuwakami przesuwają sanie wraz z napędem. Po przesunięciu sań na właściwe miejsce rozpiera się z powrotem stojaki umieszczone na saniach uzyskując przez to gotowość do podjęcia nowego cyklu urabiania. W przypadku maksymalnego wysunięcia tłoczyska suwaka luzuje się stojaki stopy oporowej, a następnie przy odwrotnym kierunku działania przesuwaków przesuwają płytę oporową w ślad za saniami, przy czym tor tego przesunięcia wyznacza osadzone w stopie prowadnik. Po dojściu stopy na nowe miejsce rozpiera się stojaki umieszczone na stopie osiągając poprzedni stan zabezpieczenia napędu. W przypadku konieczności skrócenia osi napędu względem bocznej powierzchni ograniczającej ścianę, uruchamia się przesuwaki ręcznie za pomocą sterowania indywidualnego tak, że opóźniając wysuw jednego przesuwaka względem drugiego osiąga się pożądane skośne ustawienie sań.

Zaletami przedstawionego rozwiązania są: zwartość i lekkość konstrukcji, uniwersalność użytkowania w tym również dla nierównomiernie urabianych ścian, nierównego spągu i różnych wersji zamocowania stopy oporowej, oraz prostota obsługi.

Przedmiot wynalazku przedstawiony jest w przykładzie rozwiązania na rysunku, którego fig. 1 przedstawia urządzenie do kotwienia w widoku bocznym od strony przenośnika, a fig. 2 to samo urządzenie w widoku z góry.

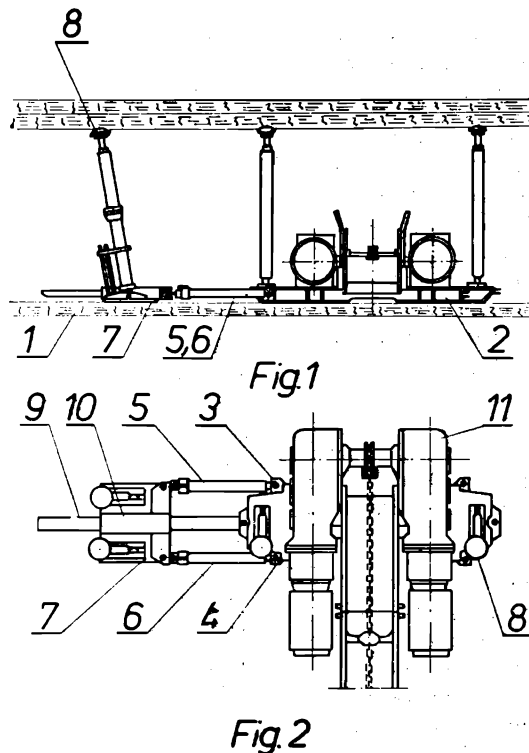
Urządzenie według wynalazku składa się ze spoczywających na spągu 1 sań 2 do których końcówki 3 i 4 podłączone są przegubowo znane hy-

drauliczne przesuwaki 5 i 6 przystosowane do sterowania indywidualnego. Przesuwaki 5 i 6 z drugiej strony są połączone przegubowo z narożami oporowej stopy 7 będącej podstawą dla umieszczonych na niej znanych rozporczych stojaków 8. Pomiędzy przesuwakami 5 i 6 zamocowany jest przegubowo do sań 2 wysięgnikowy prowadnik 9 przechodzący następnie przelotowo i suwliwie przez odpowiednią prowadnicę 10 w stopie 7, przy czym prowadnik 9 zachowuje na całej swej długości ten sam kształt i wielkość przekroju poprzecznego. Na saniach 2 posadowiony jest zespół napędu 11 przenośnika 12, oraz rozporcze stojaki 8.

Urządzenie według wynalazku może mieć zastosowanie przy kotwieniu górniczych przenośników odstawczych, zwłaszcza zgrzeblowych przenośników ścianowych.

Zastrzeżenie patentowe

Urządzenie do kotwienia napędu górniczego przenośnika zgrzeblowego ścianowego, zaopatrzone w rozporcze stojaki i przesuwaki hydrauliczne, **znamiennie tym**, że zespół napędu (11) przenośnika (12) posadowiony jest na saniach (2) spoczywających na spągu (1), które to sanie (2) połączone są przegubowo i przesuwnie za pośrednictwem hydraulicznych przesuwaków (5) i (6) oraz prowadnika (9) z oporową stopą (7), na której osadzone są rozporcze stojaki (8) umieszczone również na saniach (2), przy czym prowadnik (9) zamocowany przegubowo do sań (2) umieszczony jest w prowadnicy 10 stopy (7).



PZGraf. Koszalin D-1150 110 A-4

Cena 45 zł