

B 25 J 11/00

Ans.nr.: 1647/86

Indleveret: 11 apr 1986

Løbedag: 11 apr 1986

Alm. tilgængelig: 11 nov 1986

Prioritet: 10 maj 1985 SE 8502327

*NEOS PRODUCTS HB; Norrtaelje, SE.

Opfinder: Karl-Erik *Neumann; SE.

Fuldmægtig: Patentbureauet Hofman-Bang &
Boutard

Robot

SAMMENDRAG

1647-86

Robotten omfatter et positioneringshoved (7), som bevæges til ønsket stilling ved hjælp af indstillingsorganer (1), som kan forlænges og forkortes. Hvert indstillingsorgan (1) er fikseret via et første led (4) i et fast stativ (5), så at hvert indstillingsorgan (1) er svingeligt i alle retninger i forhold til stativet. Hvert indstillingsorgan (1) er via et andet led (6) forbundet med positioneringshovedet (7). En arm (8), som udgår fra positioneringshovedet (7), er anbragt mellem indstillingsorganerne og strækker sig gennem midteråbningen til et af stativet (5) understøttet universalled (11). Armen er forskydeligt anbragt i aksial retning i forhold til leddet (11) og er samtidigt styret i radial retning af dette og kan stilles i forskellige vinkler i forhold til stativet (5).

1647-86

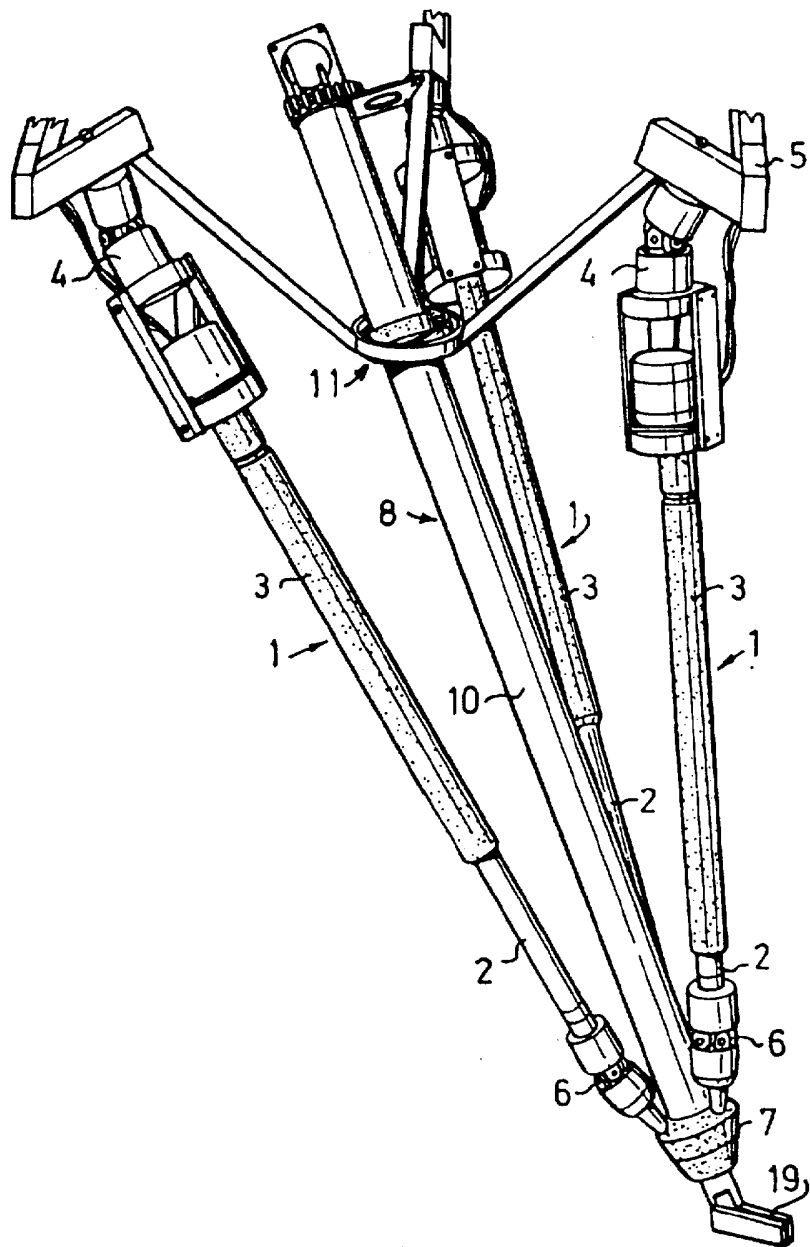


FIG. 1