



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 201856214 U

(45) 授权公告日 2011.06.08

(21) 申请号 201020245150.6

(22) 申请日 2010.06.29

(73) 专利权人 上海师范大学附属第二外国语学  
校

地址 201300 上海市浦东新区惠南镇拱极路  
2151 号

(72) 发明人 陈晨

(74) 专利代理机构 上海天翔知识产权代理有限  
公司 31224

代理人 吕伴

(51) Int. Cl.

B25B 23/16 (2006.01)

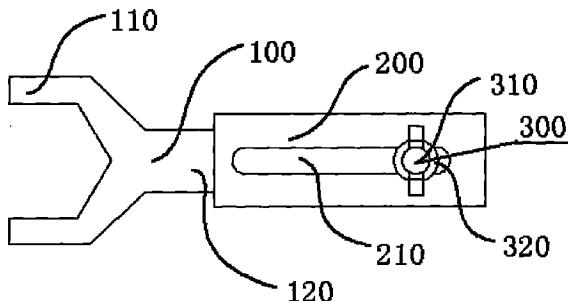
权利要求书 1 页 说明书 2 页 附图 1 页

(54) 实用新型名称

一种手柄可伸缩的扳手

(57) 摘要

本实用新型公开了一种手柄可伸缩的扳手，由传统结构的单头扳手与便于所述单头扳手伸缩使用的外层壳体组成，其中，外层壳体一端设置有一组与所述单头扳手手柄相配合的安装槽；在单头扳手底部设置有一组固定装置，且该所述单头扳手的手柄伸缩滑动的装配在所述安装槽中，并通过所述固定装置在所述外层壳体上定位固定。本实用新型在使用时，嵌套在外层壳体中的传统的单手扳手，可以自由的进行手柄部位长度的伸缩调节，来满足使用者在不同工作环境下的需要；且外层壳体由不锈钢金属材质制成，从而极大的增加了本实用新型的耐用性能；而由螺栓与蝴蝶螺母组成的固定装置，由于其可以被使用者手动调节的特性，大大的方便了本实用新型的使用。



1. 一种手柄可伸缩的扳手，包括一组传统结构的单头扳手，其特征在于，所述带伸缩柄的扳手还包括一便于所述单头扳手伸缩使用的外层壳体，所述外层壳体一端设置有一组与所述单头扳手手柄相配合的安装槽；所述单头扳手底部设置有一组固定装置，所述单头扳手的手柄伸缩滑动的装配在所述安装槽中，并通过所述固定装置在所述外层壳体上定位固定。

2. 根据权利要求 1 所述的一种手柄可伸缩的扳手，其特征在于，所述外层壳体为一组由不锈钢金属材质制成的手柄状壳体。

3. 根据权利要求 1 所述的一种手柄可伸缩的扳手，其特征在于，所述固定装置由一组螺栓与蝴蝶螺母组成。

## 一种手柄可伸缩的扳手

### 技术领域

[0001] 本实用新型涉及劳动工具领域,特别涉及的是一种手柄部位长度可以调节伸缩的扳手。

### 背景技术

[0002] 扳手是一种常用的手工工具之一,主要由碳素结构钢或合金结构钢制造而成。在使用时,往往利用杠杆原理拧转螺栓、螺钉、螺母和其他螺纹紧持螺栓或螺母的开口或套孔固件。扳手通常由手柄以及设置在手柄一端或两端处的工作端组成,由于扳手可以作为一种动力臂大于阻力臂的省力杠杆,其转动支点设置在工作端附近,为此只需通过工作端夹持所要拧转的外物,然后手柄较为靠后的部位处沿螺纹旋转方向施加一组较小的外力,这样便可以实现使用较小的力来拧转螺栓或螺母持螺栓或螺母的开口或套孔的功能,从而极大的提高了人们手工作业时的工作效率。

[0003] 目前,在生活中常用的扳手主要包括以下几种类型:1、呆扳手;2、梅花扳手;3、两用扳手;4、活扳手;5、钩形扳手;6、套筒扳手;7、内六角扳手;8、扭力扳手。虽然现在所使用的扳手种类繁多,可以很好的满足使用者在不同工作领域的需要。但,有一个问题是,在使用中常遇到用于充当动力臂的扳手手柄部位不够长,以至于是一些腕力较弱的使用者,带来无法扳动使用的尴尬。虽然,有些扳手在手柄的长度上进行了人性化的加长,这样又会造成在狭小空间中使用不便与不便于携带的麻烦。

### 实用新型内容

[0004] 本实用新型所要解决的技术问题在于针对现有技术的不足而提供一种手柄可伸缩的扳手,以解决现有扳手所存在的诸多不足之处。

[0005] 为了实现上述目的,本实用新型是通过如下的技术方案来实现:

[0006] 一种手柄可伸缩的扳手,包括一组传统结构的单头扳手,所述带伸缩柄的扳手还包括一便于所述单头扳手伸缩使用的外层壳体,所述外层壳体一端设置有一组与所述单头扳手手柄相配合的安装槽;所述单头扳手底部设置有一组固定装置,所述单头扳手的手柄伸缩滑动的装配在所述安装槽中,并通过所述固定装置在所述外层壳体上定位固定。

[0007] 所述外层壳体为一组由不锈钢金属材质制成的手柄状壳体。

[0008] 所述固定装置由一组螺栓与蝴蝶螺母组成。

[0009] 本实用新型结构简单、使用方便,嵌套在外层壳体中的传统的单手扳手,可以自由的进行手柄部位长度的伸缩调节,来满足使用者在不同工作环境下的需要;且外层壳体由不锈钢金属材质制成,从而极大的增加了本实用新型的耐用性能;而由螺栓与蝴蝶螺母组成的固定装置,由于其可以被使用者手动调节的特性,大大的方便了本实用新型的使用。

[0010] 附图说明

[0011] 下面结合附图和具体实施方式来详细说明本实用新型;

[0012] 图1为本实用新型的俯视图。

[0013] 图 2 为本实用新型的主视图。

[0014] 具体实施方式

[0015] 为使本实用新型实现的技术手段、创作特征、达成目的与功效易于明白了解，下面结合具体实施方式，进一步阐述本实用新型。

[0016] 本实用新型为一种手柄可伸缩的扳手，主要用于解决现有扳手，由于扳手手柄部位的长度往往设计成便于携带使用的长度，以至于在使用时，会遇到充当动力臂的手柄不够长，而影响到使用者使用的问题。

[0017] 参考图 1、2，为本实用新型中所涉及的一种手柄可伸缩的扳手，主要包括一组传统结构的单头扳手 100，且在该单头扳手 100 的基础上还需设计上一款便于该单头扳手 100 手柄部位 120 自由伸缩使用的外层壳体 200，该外层壳体 200 可以设计成一款由不锈钢金属材质制成的手柄状壳体，在其一端设置有一组与所述单头扳手 100 手柄部位 120 相配合的安装槽 210；且在该单头扳手 100 的底部还需安装有一组固定装置 300。

[0018] 考虑到本实用新型使用时的便捷性与整个产品的性价比，固定装置 300 可以设计成螺栓安装结构的固定件，比如在本实施例中固定装置 300 便有一组普通螺栓 310 与一组蝴蝶螺母 320 组成。

[0019] 为此，本实用新型在安装时，单头扳手 100 的手柄部位 120 可以沿着安装槽 210 可伸缩滑动的装配在外层壳体 200 中，并通过普通螺栓 310 与蝴蝶螺母 320 进行卡扣定位。

[0020] 本实用新型在使用时，由于普通螺栓 310 与蝴蝶螺母 320 起到对手柄部位 120 进行卡扣定位的作用，在使用前，使用者只需先拧松紧扣在普通螺栓 310 上的蝴蝶螺母 320，从而便可以沿着安装槽 210，通过手柄部位 120 在安装槽 210 中的滑动伸出，来进行裸露在外层壳体 200 外部的手柄部位 120 长度的调节。当使用者根据所需动力臂的长度，从而将手柄部位 120 调节到合适的位置时，便可以拧紧蝴蝶螺母 320，使手柄部位 120 继续被牢牢的卡扣定位该位置处，然后使用者便可以像使用普通扳手一样，通过工作端 110 扣在需要转动的螺母或螺栓上，在外层壳体 200 较为靠后的部位处沿螺纹旋转方向施加一组较小的外力，便可以达到螺母或螺栓快速安装与拆卸的目的。当安装结束后，使用者便可以在拧松蝴蝶螺母 320 的基础上，将手柄部位 120 滑动至安装槽 210 的底部位置，从而使该手柄部位 120 完全收缩在外层壳体 200 中，最后只需拧紧蝴蝶螺母 320，从而使手柄部位 120 卡扣定位在该位置处，便可以满足便于携带的目的。

[0021] 以上显示和描述了本实用新型的基本原理和主要特征和本实用新型的优点。本行业的技术人员应该了解，本实用新型不受上述实施例的限制，上述实施例和说明书中描述的只是说明本实用新型的原理，在不脱离本实用新型精神和范围的前提下，本实用新型还会有各种变化和改进，这些变化和改进都落入要求保护的本实用新型范围内。本实用新型要求保护范围由所附的权利要求书及其等效物界定。

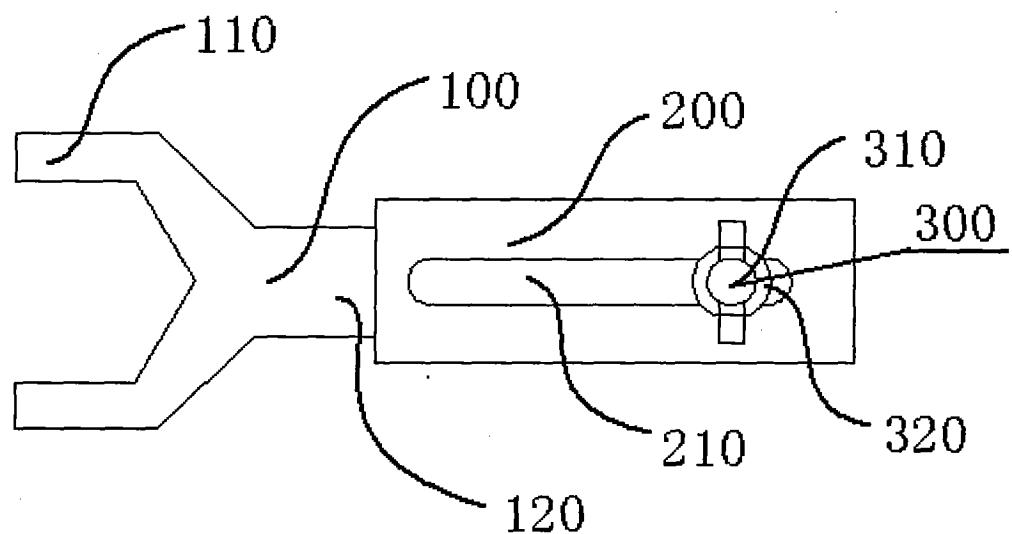


图 1

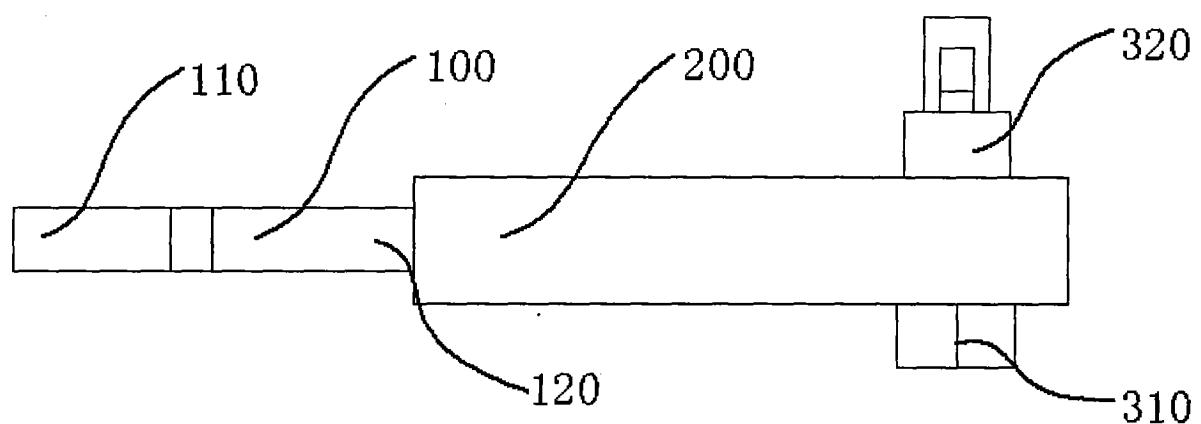


图 2