

【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載

【部門区分】第2部門第5区分

【発行日】平成28年4月14日(2016.4.14)

【公表番号】特表2015-514033(P2015-514033A)

【公表日】平成27年5月18日(2015.5.18)

【年通号数】公開・登録公報2015-033

【出願番号】特願2015-501840(P2015-501840)

【国際特許分類】

B 6 0 R 16/02 (2006.01)

G 0 1 C 21/26 (2006.01)

【F I】

B 6 0 R 16/02 6 6 0 U

G 0 1 C 21/26 A

【手続補正書】

【提出日】平成28年2月23日(2016.2.23)

【手続補正1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】全文

【補正方法】変更

【補正の内容】

【特許請求の範囲】

【請求項1】

車両において少なくとも1つのプロセスを開始するための方法であって、

前記車両の概算の位置を決定することと、

前記車両の前記概算の位置に対する前記車両の登録されたドライバの決定された概算の位置に基づいて、最短の時間期間を決定することと、

前記決定された時間期間に基づいて、前記車両内の前記少なくとも1つのプロセスを開始すべきかどうかを決定することと、  
を備える方法。

【請求項2】

前記車両の前記登録されたドライバの位置を受信することをさらに備え、前記最短の時間期間を決定することは、前記車両の前記決定された概算の位置を前記登録されたドライバの前記受信された位置と比較することを備える、請求項1に記載の方法。

【請求項3】

前記車両の前記登録されたドライバが、サーバに登録されたドライバであり、前記登録されたドライバの前記位置が前記サーバから受信される、または、

前記方法は、前記車両のドライバを登録することをさらに備え、前記登録されたドライバの前記位置が、前記登録されたドライバを有するワイヤレスデバイスから受信される、請求項2に記載の方法。

【請求項4】

前記登録されたドライバの前記位置は、所定の時間間隔で受信される、および/または

前記登録されたドライバの第1の位置は、前記車両の最後の概算の位置が決定された後の時間の所定の期間に受信される、請求項2に記載の方法。

【請求項5】

前記登録されたドライバの前記受信された位置から、前記車両に対する近接に達するための前記登録されたドライバの移動スピードを推定することをさらに備え、前記最短の時間期間は、前記登録されたドライバの前記推定された移動スピードにさらに基づいて決定

される、および好ましくは、

前記登録されたドライバの前記移動スピードは、(i) 利用可能な移動のモード；(ii) 陸路で移動するのか、海路で移動するのか、飛行機で移動するのか；(iii) トライフィック；(iv) 前記利用可能な移動のモードに関連付けられた内在する遅延；または(v) 前記登録されたドライバの以前の移動スピード履歴、のうちの少なくとも1つに基づいて推定される、請求項2に記載の方法。

#### 【請求項6】

前記登録されたドライバの前記受信された位置から、前記車両に対する近接に達するための前記登録されたドライバの移動遅延を推定することをさらに備え、前記最短の時間期間は、前記登録されたドライバの前記推定された移動遅延にさらに基づいて決定される、および好ましくは、

前記登録されたドライバの前記移動遅延は、(i) 時間帯、(ii) 前記登録されたドライバのスケジュール、または(iii) 前記登録されたドライバの以前の移動遅延履歴のうちの少なくとも1つに基づいて推定される、請求項2に記載の方法。

#### 【請求項7】

前記少なくとも1つのプロセスを完了するためのプロセス時間期間を決定することをさらに備え、および好ましくは、

前記決定された最短の時間期間から前記プロセス時間期間を引いたものにおおよそ等しい休眠時間期間のための休眠モードに入ることと、

前記少なくとも1つのプロセスが、前記決定された最短の時間期間の満了の前に完了されるように、前記少なくとも1つのプロセスを開始するために前記休眠時間期間の満了に基づいて始動することと、をさらに備え、および/または、

前記車両に、前記決定された最短の時間期間から前記プロセス時間期間を引いたものにおおよそ等しい休眠時間期間のための休眠モードに入るように要求することと、

前記車両に、前記少なくとも1つのプロセスが、前記決定された最短の時間期間の満了の前に完了されるように、前記少なくとも1つのプロセスを開始するために前記休眠時間期間の満了に基づいて始動するように要求することと、

をさらに備える、請求項1に記載の方法。

#### 【請求項8】

前記少なくとも1つのプロセスは、前記車両のエンジンまたはモータのうちの少なくとも1つを温めること、前記車両のバッテリを温めること、前記車両の室内を温めることまたは冷やすこと、前記車両の前記バッテリを充電すること、前記車両のドアまたはコンパートメントをロックすること、前記車両の灯りをオフにすること、データをダウンロードすること、データをアップロードすること、前記車両におけるメモリをデフラグメントすること、データを同期すること、またはシステムテストを行うこと、のうちの少なくとも1つを備える、請求項1に記載の方法。

#### 【請求項9】

前記少なくとも1つのプロセスは、前記車両の室内を温めることまたは冷やすこと、および前記登録されたドライバのユーザ選好に基づいて温めるプロファイルあるいは冷やすプロファイルを選択することを備える、および/または、

前記車両の前記概算の位置は、オフにされている前記車両を進ませるために使用されるエンジンまたはモータのうちの少なくとも1つに基づいて決定される前記車両の停止された位置である、請求項1に記載の方法。

#### 【請求項10】

前記車両を進ませるために使用されるエンジンまたはモータのうちの少なくとも1つがオンにされている間、周期的に前記車両の位置を決定することをさらに備え、前記車両の前記概算の位置は、前記車両の前記エンジンおよび前記モータのうちの前記少なくとも1つがオフにされるすぐ前に決定される前記車両の前記位置である、および/または、

前記少なくとも1つのプロセスは、前記車両のバッテリを充電することを備え、前記方法はさらに、前記決定された時間期間に基づいて前記バッテリを充電するスピードを決定

することを備える、請求項 1 に記載の方法。

【請求項 1 1】

前記車両のバッテリにおける電力の残りの分量を決定することをさらに備え、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すべきかどうかを決定することは、前記バッテリにおける前記決定された電力の残りの分量にさらに基づく、およびより好ましくは、

前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すべきかどうかを決定することは、前記車両がバッテリ充電ステーションのしきい値の距離内にあるかどうかにさらに基づく、およびより好ましくは、

前記方法は、前記車両がバッテリ充電ステーションのしきい値の距離内にあるとき、前記バッテリにおける前記電力の前記残りの分量に関わらず、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すると決定することをさらに備える、請求項 1 に記載の方法。

【請求項 1 2】

前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すると決定したことに基づいて、前記車両内の前記少なくとも 1 つのプロセスを開始することをさらに備え、および / または、

前記車両に、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すると決定したことに基づいて、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始するように要求することをさらに備える、請求項 1 に記載の方法。

【請求項 1 3】

前記概算の位置を決定することは、前記車両から前記概算の位置を受信することを備える、および / または、

前記車両内の前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すべきかどうかを決定することは、前記少なくとも 1 つのプロセスがしきい値の時間期間内に開始されているかどうかにさらに基づき、前記方法はさらに、前記少なくとも 1 つのプロセスが前記しきい値の時間期間内に開始されていないとき、前記決定された時間期間に関わらず、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すると決定することを備える、請求項 1 に記載の方法。

【請求項 1 4】

車両において少なくとも 1 つのプロセスを開始するための装置であって、

前記車両の概算の位置を決定するための手段と、

前記車両の前記概算の位置に対する前記車両の登録されたドライバの決定された概算の位置に基づいて、最短の時間期間を決定するための手段と、

前記決定された時間期間に基づいて、前記車両内の前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すべきかどうかを決定するための手段と、

を備える装置。

【請求項 1 5】

車両において少なくとも 1 つのプロセスを開始するためのコンピュータプログラム製品であって、

請求項 1 - 1 3 のいずれか一項に記載の前記方法を実行するためのコードを備える、コンピュータ可読媒体、

を備えるコンピュータプログラム製品。

【手続補正 2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 0 4 8

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0 0 4 8】

[0060] 先の説明は、いずれの当業者もここで記述された様々な態様を実施できるように提供されている。これらの態様への様々な変更は当業者には容易に明らかになり、ここで定義される包括的な本質は他の態様に適用されうる。これにより、特許請求の範囲は、ここで図示された態様を限定するように意図されたものではなく、特許請求の範囲の記載と一貫した最大範囲を付与されるべきであり、単数での要素への言及は、そのように特別に

述べられない限りは「1および1だけ」を意味するのではなく、むしろ「1または複数」を意味するように意図されている。他の方法で特に述べられていない限り、「いくつか」という用語は、1または複数を称する。当業者に既知である、あるいは後に既知となる本開示全体で記述された様々な態様の要素に対する全ての構造的および機能的な均等物は、参照によってここで明確に組み込まれ、請求項によって包含されるように意図されている。さらに、ここで開示されたものはどれも、そのような開示が特許請求の範囲において明示的に記載されているかどうかに関わらず公共に寄与されるようには意図されていない。どの特許請求の範囲の要素も、要素が明確に「ための手段」という表現を使用して記載されていない限り、ミーンズプラスファンクション(means plus function)として解釈されるべきではない。

以下に、本願出願の当初の特許請求の範囲に記載された発明を付記する。

[ C 1 ]

車両において少なくとも1つのプロセスを開始するための方法であって、前記車両の概算の位置を決定することと、前記車両の登録されたドライバが前記車両に近接する前記決定された概算の位置に基づいて、最短の時間期間を決定することと、前記決定された時間期間に基づいて、前記車両内の前記少なくとも1つのプロセスを開始すべきかどうかを決定することと、を備える方法。

[ C 2 ]

前記車両の前記登録されたドライバの位置を受信することをさらに備え、前記最短の時間期間を決定することは、前記車両の前記決定された概算の位置を前記登録されたドライバの前記受信された位置と比較することを備える、C 1 に記載の方法。

[ C 3 ]

前記車両の前記登録されたドライバが、サーバに登録されたドライバであり、前記登録されたドライバの前記位置が前記サーバから受信される、C 2 に記載の方法。

[ C 4 ]

前記車両のドライバを登録することをさらに備え、前記登録されたドライバの前記位置が、前記登録されたドライバを有するワイヤレスデバイスから受信される、C 2 に記載の方法。

[ C 5 ]

前記登録されたドライバの前記位置は、所定の時間間隔で受信される、C 2 に記載の方法。

[ C 6 ]

前記登録されたドライバの第1の位置は、前記車両の最後の概算の位置が決定された後の時間の所定の期間に受信される、C 2 に記載の方法。

[ C 7 ]

前記登録されたドライバの前記受信された位置から、前記車両に対する前記近接に達するための前記登録されたドライバの移動スピードを推定することをさらに備え、前記最短の時間期間は、前記登録されたドライバの前記推定された移動スピードに基づいて決定される、C 2 に記載の方法。

[ C 8 ]

前記登録されたドライバの前記移動スピードは、(i) 利用可能な移動のモード；(ii) 陸路で移動するのか、海路で移動するのか、飛行機で移動するのか；(iii) トランジット；(iv) 前記利用可能な移動のモードに関連付けられた内在する遅延；または(v) 前記登録されたドライバの以前の移動スピード履歴、のうちの少なくとも1つに基づいて推定される、C 7 に記載の方法。

[ C 9 ]

前記登録されたドライバの前記受信された位置から、前記車両に対する前記近接に達するための前記登録されたドライバの移動遅延を推定することをさらに備え、前記最短の時

間期間は、前記登録されたドライバの前記推定された移動遅延にさらに基づいて決定される、C 2 に記載の方法。

[ C 1 0 ]

前記登録されたドライバの前記移動遅延は、( i ) 時間帯、( i i ) 前記登録されたドライバのスケジュール、または( i i i ) 前記登録されたドライバの以前の移動遅延履歴のうちの少なくとも 1 つに基づいて推定される、C 9 に記載の方法。

[ C 1 1 ]

前記少なくとも 1 つのプロセスを完了するためのプロセス時間期間を決定することをさらに備える、C 1 に記載の方法。

[ C 1 2 ]

前記決定された最短の時間期間から前記プロセス時間期間を引いたものにおおよそ等しい休眠時間期間のための休眠モードに入ることと、

前記少なくとも 1 つのプロセスが、前記決定された最短の時間期間の満了の前に完了されるように、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始するために前記休眠時間期間の満了に基づいて始動することと、

をさらに備える、C 1 1 に記載の方法。

[ C 1 3 ]

前記車両に、前記決定された最短の時間期間から前記プロセス時間期間を引いたものにおおよそ等しい休眠時間期間のための休眠モードに入るように要求することと、

前記車両に、前記少なくとも 1 つのプロセスが、前記決定された最短の時間期間の満了の前に完了されるように、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始するために前記休眠時間期間の満了に基づいて始動することと、

をさらに備える、C 1 1 に記載の方法。

[ C 1 4 ]

前記少なくとも 1 つのプロセスは、前記車両のエンジンまたはモータのうちの少なくとも 1 つを温めること、前記車両のバッテリを温めること、前記車両の室内を温めることまたは冷やすこと、前記車両の前記バッテリを充電すること、前記車両のドアまたはコンパートメントをロックすること、前記車両の灯りをオフにすること、データをダウンロードすること、データをアップロードすること、前記車両におけるメモリをデフラグメントすること、データを同期すること、またはシステムテストを行うこと、のうちの少なくとも 1 つを備える、C 1 に記載の方法。

[ C 1 5 ]

前記少なくとも 1 つのプロセスは、前記車両の室内を温めることまたは冷やすこと、および前記登録されたドライバのユーザ選好に基づいて温めるプロファイルあるいは冷やすプロファイルを選択することを備える、C 1 に記載の方法。

[ C 1 6 ]

前記車両の前記概算の位置は、オフにされている前記車両を進ませるために使用されるエンジンまたはモータのうちの少なくとも 1 つに基づいて決定される前記車両の停止された位置である、C 1 に記載の方法。

[ C 1 7 ]

前記車両を進ませるために使用されるエンジンまたはモータのうちの少なくとも 1 つがオンにされている間、周期的に前記車両の位置を決定することをさらに備え、前記車両の前記概算の位置は、前記車両の前記エンジンおよび前記モータのうちの前記少なくとも 1 つがオフにされるすぐ前に決定される前記車両の前記位置である、C 1 に記載の方法。

[ C 1 8 ]

前記少なくとも 1 つのプロセスは、前記車両のバッテリを充電することを備え、前記方法はさらに、前記決定された時間期間に基づいて前記バッテリを充電するスピードを決定することを備える、C 1 に記載の方法。

[ C 1 9 ]

前記車両のバッテリにおける電力の残りの分量を決定することをさらに備え、前記少な

くとも 1 つのプロセスを開始すべきかどうかを決定することは、前記バッテリにおける前記決定された電力の残りの分量にさらに基づく、C 1 に記載の方法。

[ C 2 0 ]

前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すべきかどうかを決定することは、前記車両がバッテリ充電ステーションのしきい値の距離内にあるかどうかにさらに基づく、C 1 9 に記載の方法。

[ C 2 1 ]

前記車両がバッテリ充電ステーションのしきい値の距離内にあるとき、前記バッテリにおける前記電力の前記残りの分量に関わらず、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すると決定することをさらに備える、C 2 0 に記載の方法。

[ C 2 2 ]

前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すると決定したことに基づいて、前記車両内の前記少なくとも 1 つのプロセスを開始することをさらに備える、C 1 に記載の方法。

[ C 2 3 ]

前記車両に、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すると決定したことに基づいて、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始するように要求することをさらに備える、C 1 に記載の方法。

[ C 2 4 ]

前記概算の位置を決定することは、前記車両から前記概算の位置を受信することを備える、C 1 に記載の方法。

[ C 2 5 ]

前記車両内の前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すべきかどうかを決定することは、前記少なくとも 1 つのプロセスがしきい値の時間期間内に開始されているかどうかにさらに基づき、前記方法はさらに、前記少なくとも 1 つのプロセスが前記しきい値の時間期間内に開始されていないとき、前記決定された時間期間に関わらず、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すると決定することを備える、C 1 に記載の方法。

[ C 2 6 ]

車両において少なくとも 1 つのプロセスを開始するための装置であって、

前記車両の概算の位置を決定するための手段と、

前記車両の登録されたドライバが前記車両に近接する前記決定された概算の位置に基づいて、最短の時間期間を決定するための手段と、

前記決定された時間期間に基づいて、前記車両内の前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すべきかどうかを決定するための手段と、

を備える装置。

[ C 2 7 ]

前記車両の前記登録されたドライバの位置を受信するための手段をさらに備え、前記最短の時間期間を決定するための手段は、前記車両の前記決定された概算の位置を前記登録されたドライバの前記受信された位置と比較するようにさらに構成される、C 2 6 に記載の装置。

[ C 2 8 ]

前記車両の前記登録されたドライバが、サーバに登録されたドライバであり、前記登録されたドライバの前記位置が前記サーバから受信される、C 2 7 に記載の装置。

[ C 2 9 ]

前記車両のドライバを登録するための手段をさらに備え、前記登録されたドライバの前記位置が、前記登録されたドライバを有するワイヤレスデバイスから受信される、C 2 7 に記載の装置。

[ C 3 0 ]

前記登録されたドライバの前記位置は、所定の時間間隔で受信される、C 2 7 に記載の装置。

[ C 3 1 ]

前記登録されたドライバの第1の位置は、前記車両の最後の概算の位置が決定された後の時間の所定の期間に受信される、C27に記載の装置。

[C32]

前記登録されたドライバの前記受信された位置から、前記車両に対する前記近接に達するための前記登録されたドライバの移動スピードを推定するための手段をさらに備え、前記最短の時間期間は、前記登録されたドライバの前記推定された移動スピードにさらに基づいて決定される、C27に記載の装置。

[C33]

前記登録されたドライバの前記移動スピードは、(i)利用可能な移動のモード；(ii)陸路で移動するのか、海路で移動するのか、飛行機で移動するのか；(iii)トラフィック；(iv)前記利用可能な移動のモードに関連付けられた内在する遅延；または(v)前記登録されたドライバの以前の移動スピード履歴、のうちの少なくとも1つに基づいて推定される、C32に記載の装置。

[C34]

前記登録されたドライバの前記受信された位置から、前記車両に対する前記近接に達するための前記登録されたドライバの移動遅延を推定するための手段をさらに備え、前記最短の時間期間は、前記登録されたドライバの前記推定された移動遅延にさらに基づいて決定される、C27に記載の装置。

[C35]

前記登録されたドライバの前記移動遅延は、(i)時間帯、(ii)前記登録されたドライバのスケジュール、または(iii)前記登録されたドライバの以前の移動遅延履歴のうちの少なくとも1つに基づいて推定される、C34に記載の装置。

[C36]

前記少なくとも1つのプロセスを完了するためのプロセス時間期間を決定するための手段をさらに備える、C26に記載の装置。

[C37]

前記決定された最短の時間期間から前記プロセス時間期間を引いたものにおおよそ等しい休眠時間期間のための休眠モードに入るための手段と、

前記少なくとも1つのプロセスが、前記決定された最短の時間期間の満了の前に完了されるように、前記少なくとも1つのプロセスを開始するために前記休眠時間期間の満了に基づいて始動するための手段と、

をさらに備える、C36に記載の装置。

[C38]

前記車両に、前記決定された最短の時間期間から前記プロセス時間期間を引いたものにおおよそ等しい休眠時間期間のための休眠モードに入るよう要求するための手段と、

前記車両に、前記少なくとも1つのプロセスが、前記決定された最短の時間期間の満了の前に完了されるように、前記少なくとも1つのプロセスを開始するために前記休眠時間期間の満了に基づいて始動するよう要求するための手段と、

をさらに備える、C36に記載の装置。

[C39]

前記少なくとも1つのプロセスは、前記車両のエンジンまたはモータのうちの少なくとも1つを温めること、前記車両のバッテリを温めること、前記車両の室内を温めることまたは冷やすこと、前記車両の前記バッテリを充電すること、前記車両のドアまたはコンパートメントをロックすること、前記車両の灯りをオフにすること、データをダウンロードすること、データをアップロードすること、前記車両におけるメモリをデフラグメントすること、データを同期すること、またはシステムテストを行うこと、のうちの少なくとも1つを備える、C26に記載の装置。

[C40]

前記少なくとも1つのプロセスは、前記車両の室内を温めることまたは冷やすこと、および前記登録されたドライバのユーザ選好に基づいて温めるプロファイルあるいは冷やす

プロファイルを選択することを備える、C 2 6 に記載の装置。

[ C 4 1 ]

前記車両の前記概算の位置は、オフにされている前記車両を進ませるために使用されるエンジンまたはモータのうちの少なくとも1つに基づいて決定される前記車両の停止された位置である、C 2 6 に記載の装置。

[ C 4 2 ]

前記車両の前記位置を決定するための手段はさらに、前記車両を進ませるために使用されるエンジンまたはモータのうちの少なくとも1つがオンにされている間、周期的に前記車両の位置を決定するように構成され、前記車両の前記概算の位置は、前記車両の前記エンジンおよび前記モータのうちの前記少なくとも1つがオフにされるすぐ前に決定される前記車両の前記位置である、C 2 6 に記載の装置。

[ C 4 3 ]

前記少なくとも1つのプロセスは、前記車両のバッテリを充電することを備え、前記方法はさらに、前記決定された時間期間に基づいて前記バッテリを充電するスピードを決定することを備える、C 2 6 に記載の装置。

[ C 4 4 ]

前記車両のバッテリにおける電力の残りの分量を決定するための手段をさらに備え、前記少なくとも1つのプロセスを開始すべきかどうかを決定するための手段は、前記バッテリにおける前記決定された電力の残りの分量に基づいて前記決定を行う、C 2 6 に記載の装置。

[ C 4 5 ]

前記少なくとも1つのプロセスを開始すべきかどうかを決定するための手段は、前記車両がバッテリ充電ステーションのしきい値の距離内にあるかどうかにさらにに基づいて前記決定を行う、C 4 4 に記載の装置。

[ C 4 6 ]

前記車両がバッテリ充電ステーションのしきい値の距離内にあるとき、前記バッテリにおける前記電力の前記残りの分量に関わらず、前記少なくとも1つのプロセスを開始すると決定するための手段をさらに備える、C 4 5 に記載の装置。

[ C 4 7 ]

前記少なくとも1つのプロセスを開始すると決定したことに基づいて、前記車両内の前記少なくとも1つのプロセスを開始するための手段をさらに備える、C 2 6 に記載の装置。

[ C 4 8 ]

前記車両に、前記少なくとも1つのプロセスを開始すると決定したことに基づいて、前記少なくとも1つのプロセスを開始するように要求するための手段をさらに備える、C 2 6 に記載の装置。

[ C 4 9 ]

前記概算の位置を決定するための手段は、前記車両から前記概算の位置を受信するようさらに構成される、C 2 6 に記載の装置。

[ C 5 0 ]

前記車両内の前記少なくとも1つのプロセスを開始すべきかどうかを決定するための手段は、前記少なくとも1つのプロセスがしきい値の時間期間内に開始されているかどうかにさらにに基づいて前記決定を行い、前記装置はさらに、前記少なくとも1つのプロセスが前記しきい値の時間期間内に開始されていないとき、前記決定された時間期間に関わらず、前記少なくとも1つのプロセスを開始すると決定するための手段を備える、C 2 6 に記載の装置。

[ C 5 1 ]

車両において少なくとも1つのプロセスを開始するための装置であって、前記車両の概算の位置を決定し、

前記車両の登録されたドライバが前記車両に近接する前記決定された概算の位置に基づ

いて、最短の時間期間を決定し、

前記決定された時間期間に基づいて、前記車両内の前記少なくとも1つのプロセスを開始すべきかどうかを決定する、

ように構成されたプロセッサシステム  
を備える装置。

[ C 5 2 ]

前記処理システムはさらに、前記車両の前記登録されたドライバの位置を受信するよう構成され、前記最短の時間期間を決定することは、前記車両の前記決定された概算の位置を前記登録されたドライバの前記受信された位置と比較することを備える、C 5 1に記載の方法。

[ C 5 3 ]

前記車両の前記登録されたドライバが、サーバに登録されたドライバであり、前記登録されたドライバの前記位置が前記サーバから受信される、C 5 2に記載の装置。

[ C 5 4 ]

前記処理システムはさらに、前記車両のドライバを登録するように構成され、前記登録されたドライバの前記位置が、前記登録されたドライバを有するワイヤレスデバイスから受信される、C 5 2に記載の装置。

[ C 5 5 ]

前記登録されたドライバの前記位置は、所定の時間間隔で受信される、C 5 2に記載の装置。

[ C 5 6 ]

前記登録されたドライバの第1の位置は、前記車両の最後の概算の位置が決定された後の時間の所定の期間に受信される、C 5 2に記載の装置。

[ C 5 7 ]

前記処理システムは、前記登録されたドライバの前記受信された位置から、前記車両に対する前記近接に達するための前記登録されたドライバの移動スピードを推定するようにさらに構成され、前記最短の時間期間は、前記登録されたドライバの前記推定された移動スピードに基づいて決定される、C 5 2に記載の装置。

[ C 5 8 ]

前記登録されたドライバの前記移動スピードは、(i) 利用可能な移動のモード；(ii) 陸路で移動するのか、海路で移動するのか、飛行機で移動するのか；(iii) トランフィック；(iv) 前記利用可能な移動のモードに関連付けられた内在する遅延；または(v) 前記登録されたドライバの以前の移動スピード履歴、のうちの少なくとも1つに基づいて推定される、C 5 7に記載の装置。

[ C 5 9 ]

前記処理システムは、前記登録されたドライバの前記受信された位置から、前記車両に対する前記近接に達するための前記登録されたドライバの移動遅延を推定するようにさらに構成され、前記最短の時間期間は、前記登録されたドライバの前記推定された移動遅延に基づいて決定される、C 5 2に記載の装置。

[ C 6 0 ]

前記登録されたドライバの前記移動遅延は、(i) 時間帯、(ii) 前記登録されたドライバのスケジュール、または(iii) 前記登録されたドライバの以前の移動遅延履歴、のうちの少なくとも1つに基づいて推定される、C 5 9に記載の装置。

[ C 6 1 ]

前記処理システムは、前記少なくとも1つのプロセスを完了するためのプロセス時間期間を決定するようにさらに構成される、C 5 1に記載の装置。

[ C 6 2 ]

前記処理システムはさらに、

前記決定された最短の時間期間から前記プロセス時間期間を引いたものにおおよそ等しい休眠時間期間のための休眠モードに入り、

前記少なくとも1つのプロセスが、前記決定された最短の時間期間の満了の前に完了されるように、前記少なくとも1つのプロセスを開始するために前記休眠時間期間の満了に基づいて始動する、

ように構成される、C 6 1に記載の装置。

[ C 6 3 ]

前記処理システムはさらに、

前記車両に、前記決定された最短の時間期間から前記プロセス時間期間を引いたものにおおよそ等しい休眠時間期間のための休眠モードに入るように要求し、

前記車両に、前記少なくとも1つのプロセスが、前記決定された最短の時間期間の満了の前に完了されるように、前記少なくとも1つのプロセスを開始するために前記休眠時間期間の満了に基づいて始動するように要求する、

ように構成される、C 6 1に記載の装置。

[ C 6 4 ]

前記少なくとも1つのプロセスは、前記車両のエンジンまたはモータのうちの少なくとも1つを温めること、前記車両のバッテリを温めること、前記車両の室内を温めることまたは冷やすこと、前記車両の前記バッテリを充電すること、前記車両のドアまたはコンパートメントをロックすること、前記車両の灯りをオフにすること、データをダウンロードすること、データをアップロードすること、前記車両におけるメモリをデフラグメントすること、データを同期すること、またはシステムテストを行うこと、のうちの少なくとも1つを備える、C 5 1に記載の装置。

[ C 6 5 ]

前記少なくとも1つのプロセスは、前記車両の室内を温めることまたは冷やすこと、および前記登録されたドライバのユーザ選好に基づいて温めるプロファイルあるいは冷やすプロファイルを選択することを備える、C 5 1に記載の装置。

[ C 6 6 ]

前記車両の前記概算の位置は、オフにされている前記車両を進ませるために使用されるエンジンまたはモータのうちの少なくとも1つに基づいて決定される前記車両の停止された位置である、C 5 1に記載の装置。

[ C 6 7 ]

前記処理システムはさらに、前記車両を進ませるために使用されるエンジンまたはモータのうちの少なくとも1つがオンにされている間、周期的に前記車両の位置を決定するよう構成され、前記車両の前記概算の位置は、前記車両の前記エンジンおよび前記モータのうちの前記少なくとも1つがオフにされるすぐ前に決定される前記車両の前記位置である、C 5 1に記載の装置。

[ C 6 8 ]

前記少なくとも1つのプロセスは、前記車両のバッテリを充電することを備え、前記方法はさらに、前記決定された時間期間に基づいて前記バッテリを充電するスピードを決定することを備える、C 5 1に記載の装置。

[ C 6 9 ]

前記処理システムはさらに、前記車両のバッテリにおける電力の残りの分量を決定するよう構成され、前記処理システムは、前記バッテリにおける前記決定された電力の残りの分量にさらにに基づいて、前記少なくとも1つのプロセスを開始すべきかどうかを決定するよう構成される、C 5 1に記載の装置。

[ C 7 0 ]

前記処理システムは、前記車両がバッテリ充電ステーションのしきい値の距離内にあるかどうかにさらにに基づいて、前記少なくとも1つのプロセスを開始すべきかどうかを決定するよう構成される、C 6 9に記載の装置。

[ C 7 1 ]

前記処理システムは、前記車両がバッテリ充電ステーションのしきい値の距離内にあるとき、前記バッテリにおける前記電力の前記残りの分量に関わらず、前記少なくとも1つ

のプロセスを開始すると決定するように構成される、C 7 0 に記載の装置。

[ C 7 2 ]

前記処理システムはさらに、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すると決定したことに基づいて、前記車両内の前記少なくとも 1 つのプロセスを開始するように構成される、C 5 1 に記載の装置。

[ C 7 3 ]

前記処理システムはさらに、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すると決定したことに基づいて、前記車両に、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始するように要求するように構成される、C 5 1 に記載の装置。

[ C 7 4 ]

前記処理システムは、前記車両から前記概算の位置を受信することによって、前記概算の位置を決定するように構成される、C 5 1 に記載の装置。

[ C 7 5 ]

前記処理システムは、前記少なくとも 1 つのプロセスがしきい値の時間期間内に開始されているかどうかにさらに基づいて前記車両内の前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すべきかどうかを決定するように構成され、前記処理システムはさらに、前記少なくとも 1 つのプロセスが前記しきい値の時間期間内に開始されていないとき、前記決定された時間期間に関わらず、前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すると決定するように構成される、C 5 1 に記載の装置。

[ C 7 6 ]

車両において少なくとも 1 つのプロセスを開始するためのコンピュータプログラム製品であって、

前記車両の概算の位置を決定することと、

前記車両の登録されたドライバが前記車両に近接する前記決定された概算の位置に基づいて、最短の時間期間を決定することと、

前記決定された時間期間に基づいて、前記車両内の前記少なくとも 1 つのプロセスを開始すべきかどうかを決定することと、

そのためのコードを備える、コンピュータ可読媒体、

を備えるコンピュータプログラム製品。