

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載

【部門区分】第 2 部門第 7 区分

【発行日】平成26年1月30日(2014.1.30)

【公表番号】特表2013-523560(P2013-523560A)

【公表日】平成25年6月17日(2013.6.17)

【年通号数】公開・登録公報2013-031

【出願番号】特願2013-501886(P2013-501886)

【国際特許分類】

B 6 5 H 3/08 (2006.01)

B 6 5 H 1/00 (2006.01)

B 3 1 B 1/06 (2006.01)

B 3 1 B 1/12 (2006.01)

【F I】

B 6 5 H 3/08 3 1 0 A

B 6 5 H 1/00 5 0 1 C

B 3 1 B 1/06 3 0 1

B 3 1 B 1/12 3 0 1

【手続補正書】

【提出日】平成25年12月3日(2013.12.3)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】特許請求の範囲

【補正対象項目名】請求項 1 4

【補正方法】変更

【補正の内容】

【請求項 1 4】

前記最上部の前記カットアウトが、前記ロボットアームにより垂直軸に沿って移動される吸引カップによって、4 m/s ~ 6 m/sを含む移送速度で、前記形成ステーションに運ばれる、

ことを特徴とする請求項 1 ~ 1 3 のいずれか一項に記載の方法。