

(12) 发明专利申请

(10) 申请公布号 CN 103284754 A

(43) 申请公布日 2013.09.11

(21) 申请号 201310037550.6

(22) 申请日 2013.01.31

(30) 优先权数据

13/362,890 2012.01.31 US

(71) 申请人 通用电气公司

地址 美国纽约州

(72) 发明人 K. 克里斯托菲尔森 G. 海于根

M. L. 海于根 A. R. 瑟纳斯

(74) 专利代理机构 中国专利代理(香港)有限公司 72001

代理人 叶晓勇 朱海煜

(51) Int. Cl.

A61B 8/00 (2006.01)

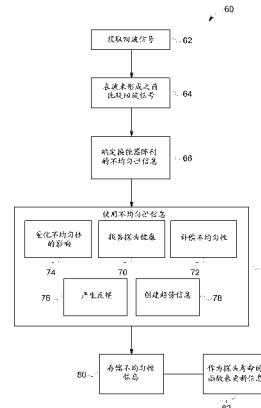
权利要求书2页 说明书15页 附图8页

(54) 发明名称

用于监测超声系统中的换能器阵列的方法和系统

(57) 摘要

本发明的名称为：用于监测超声系统中的换能器阵列的方法和系统。提供一种用于监测超声探头中的换能器阵列的方法和系统。一种方法(60)包括在成像操作模式期间使用超声探头来获取(62)超声数据，其中，超声数据包括回波信息。方法进一步包括在成像操作模式期间比较(64)来自超声探头的换能器阵列的多个换能器元件的回波信息，其中，回波信息是非波束成形信号数据。方法还包括在成像操作模式期间使用经比较回波信息来确定(66)换能器阵列的不均匀性信息。



1. 一种超声系统 (30,200), 包括 :

超声探头 (32), 具有用于在成像操作模式期间获取包括回波信息的超声数据的换能器阵列 (40) ;

存储器 (214), 用于存储接收到的回波信息 ; 以及

监测模块 (44), 用于在所述成像操作模式期间比较来自所述超声探头的所述换能器阵列的多个换能器元件 (42) 的所述回波信息, 所存储的回波信息是非波束成形信号数据, 所述监测模块还在所述成像操作模式期间使用经比较回波信息来确定所述换能器阵列的不均匀性信息。

2. 根据权利要求 1 所述的超声系统 (30,200), 其中, 所述监测模块 (44) 进行以下步骤中的至少一个 : (i) 使用先验响应数据来预测图像质量恶化, (ii) 使用所确定的不均匀性信息来确定所述超声探头 (32) 的探头健康, (iii) 使用所确定的不均匀性信息来补偿所述多个换能器元件中的一个或多个换能器元件 (42) 中的不均匀性, (iv) 使用所确定的不均匀性信息来量化不均匀性 (74) 的影响 ; (v) 使用所确定的不均匀性信息来产生反馈 (76) 信息, 或者 (vi) 使用所确定的不均匀性信息来创建趋势信息 (78) 。

3. 根据权利要求 1 所述的超声系统 (30,200), 其中, 所述存储器 (214) 存储所确定的不均匀性信息, 并且允许不提供不均匀性信息的超声控制台访问所存储的确定的不均匀性信息。

4. 根据权利要求 1 所述的超声系统 (30,200), 其中, 所述监测模块 (44) 比较所述多个换能器元件 (42) 的至少一子集的信号幅度信息。

5. 一种用于监测超声探头的换能器阵列的方法 (60), 所述方法包括 :

在成像操作模式期间使用超声探头来获取 (62) 超声数据, 所述超声数据包括回波信息 ;

在所述成像操作模式期间比较 (64) 来自所述超声探头的换能器阵列的多个换能器元件的所述回波信息, 所述回波信息是非波束成形信号数据 ; 以及

在所述成像操作模式期间使用经比较回波信息来确定 (66) 所述换能器阵列的不均匀性信息。

6. 根据权利要求 5 所述的方法 (60), 进一步包括使用阈值来确定用于比较 (64) 的有效超声数据。

7. 根据权利要求 5 所述的方法 (60), 进一步包括在确定时间段里对获取的超声数据的函数取均值, 其中, 所述函数包括相对通道灵敏度。

8. 根据权利要求 5 所述的方法 (60), 进一步包括以下步骤中的至少一个 : 使用所确定 (66) 的不均匀性信息来确定所述超声探头的探头健康 (70) ; 使用所确定的不均匀性信息来补偿 (72) 所述多个换能器元件中的一个或多个换能器元件中的不均匀性 ; 使用所确定的不均匀性信息来量化 (74) 不均匀性的影响 ; 使用所确定的不均匀性信息来产生 (76) 反馈信息 ; 以及使用所确定的不均匀性信息来创建 (78) 趋势信息。

9. 根据权利要求 8 所述的方法 (60), 其中, 所述反馈信息部分地基于检测到的探头事件, 所述检测到的探头事件是过度加速事件。

10. 根据权利要求 5 所述的方法 (60), 进一步包括使用所确定的不均匀性信息来确定所述超声探头的健康状态或性能指数中的一个, 以及将所确定的健康状态或性能指数存储

在存储器中，其中，所确定的健康状态或性能指数链接到所述超声探头。

用于监测超声系统中的换能器阵列的方法和系统

背景技术

[0001] 诊断医学成像系统典型地包括扫描部分和具有显示器的控制部分。例如，超声成像系统通常包括超声扫描装置，诸如超声探头，其具有连接到超声系统上的换能器，以通过执行各种超声扫描（例如对体积或身体成像）来控制超声数据的获取。超声系统是可控制成在不同的操作模式中操作，以执行不同的扫描。在探头处接收到的信号然后被传送并且在后端被处理。

[0002] 医学超声探头中的换能器典型地包含具有大量换能器元件的阵列（一个或多个），换能器元件可包括相关联的逐个元件的电子电路。探头在机械上可能是易坏的，所以一些元件在探头的寿命期间经历退化或甚至故障是常见的。失效的一个原因是机械冲击，例如如果探头掉在地上。失效的其它原因可为电气互连失效、换能器透镜或其它声学层有部分剥离、压电材料局部退极化等。元件退化将使由探头产生的图像的质量恶化。在传统系统中，在不使用特殊测试装备和/或系统的测试模式的情况下，诊断探头的阵列均匀性（或“健康状态”）是困难或不可行的。这些已知的系统包括使用特殊测试电路，使用特殊测试对象，或者使用特殊测试模式。在一些系统中，可在控制台上设置特殊测试软件，例如包括仅使用探头的单个元件来“成像”以及使操作者在一次测试一个元件的情况下逐步通过阵列。这个测试不方便，而且，虽然它能用来示出有缺陷的元件的存在，但难以从测试中得到定量信息。典型地，这种测试将由维修技术员执行，而不是由声谱仪操作员执行。因而，即使可执行，这些已知的诊断方法也非常耗时，而且费用高昂。

发明内容

[0003] 根据一个实施例，提供一种用于在超声探头执行其正常成像操作时监测超声探头的换能器阵列的方法。该方法包括在成像操作模式期间使用超声探头来获取超声数据，其中，超声数据包括回波信息。方法进一步包括在成像操作模式期间比较来自超声探头的换能器阵列的多个换能器元件的回波信息，其中，回波信息是非波束成形信号数据。方法还包括在成像操作模式期间使用经比较的回波信息来确定换能器阵列的不均匀性信息。

[0004] 根据另一个实施例，提供一种超声系统，其包括：超声探头，其具有用于在成像操作模式期间获取包括回波信息的超声数据的换能器阵列；以及用于存储接收到的回波信息的存储器。超声系统进一步包括用于在成像操作模式期间比较来自超声探头的换能器阵列的多个换能器元件的回波信息的监测模块，其中，存储的回波信息是非波束成形信号数据。监测模块还在成像操作模式期间使用经比较的回波信息来确定换能器阵列的不均匀性信息。

[0005] 根据又一个实施例，提供一种非暂时性的计算机可读存储介质，其用于在成像操作模式期间使用处理器来监测超声探头的换能器阵列。非暂时性的计算机可读存储介质包括用以命令处理器进行以下步骤的指令：在成像操作模式期间比较来自超声探头的换能器阵列的多个换能器元件的回波信息，其中，回波信息是非波束成形信号数据。非暂时性的计算机可读存储介质包括用以进一步命令处理器进行以下步骤的指令：在成像操作模式期间

使用经比较的回波信息来确定换能器阵列的不均匀性信息。

附图说明

- [0006] 图 1 是根据各种实施例而形成的超声系统的简化框图；
 图 2 是示出根据各种实施例而执行的超声处理工作流的框图；
 图 3 是根据各种实施例的用于监测换能器阵列的方法的流程图；
 图 4 是可根据各种实施例提供的示例性曲线图；
 图 5 是可根据各种实施例提供的示例性报告的简图；
 图 6 是各种实施例可与其结合起来实现的超声系统的框图；
 图 7 是根据各种实施例而形成的图 6 的超声系统的超声处理器模块的框图；
 图 8 是示出其中可实现各种实施例的微型超声系统的简图；
 图 9 是示出其中可实现各种实施例的手拿式或袖珍型超声成像系统的简图；
 图 10 是示出其中可实现各种实施例的控制台型超声成像系统的简图。

[0007] 部件列表

| | | | |
|-----|----------------|-----|---------|
| 30 | 超声系统 | 250 | 超声控制器 |
| 32 | 探头 | 252 | 模块 |
| 34 | 前端 | 254 | 模块 |
| 36 | 后端 | 256 | 模块 |
| 38 | 通道 | 258 | 模块 |
| 40 | 5-19 :具有换能器阵列 | 260 | 模块 |
| 40 | 换能器阵列 | 262 | 模块 |
| 42 | 换能器元件 | 264 | 模块 |
| 44 | 监测模块 | 270 | 超声数据 |
| 48 | 超声处理工作流 | 272 | 彩色流数据 |
| 50 | 超声数据 | 274 | 多普勒数据 |
| 52 | 通道 | 276 | B 模式数据 |
| 54 | 阵列响应 | 278 | 多普勒数据 |
| 60 | 方法 | 280 | M 模式数据 |
| 62 | 获取回波信号 | 282 | ARFI 数据 |
| 64 | 在波束形成之前比较回波信号 | 284 | 多普勒数据 |
| 66 | 确定换能器阵列的不均匀性信息 | 290 | 存储器 |
| 68 | 使用不均匀性信息 | 292 | 子模块 |
| 70 | 报告探头健康 | 294 | 处理器子模块 |
| 72 | 补偿不均匀性 | 295 | 超声图像帧 |
| 74 | 量化不均匀性的影响 | 296 | 总线 |
| 76 | 产生反馈 | 298 | 帧 |
| 78 | 创建趋势信息 | 300 | 微型超声系统 |
| 80 | 存储不均匀性信息 | 330 | 超声系统 |
| 82 | 作为探头寿命的函数来更新信息 | 332 | 探头 |
| 90 | 曲线图 | 334 | 用户接口 |
| 92 | 曲线 | 336 | 集成显示器 |
| 94 | 曲线部分 | 338 | 外部装置 |
| 96 | 点 | 340 | 无线网络 |
| 100 | 报告 | 350 | 超声成像系统 |
| 104 | 元件阵列 | 352 | 显示器 |
| 118 | 显示器 | 354 | 用户接口 |
| 124 | 用户接口 | 356 | 超声探头 |
| 200 | 超声系统 | 380 | 打字机型键盘 |

| | | | |
|-----|---------|-----|--------|
| 201 | 前端 | 382 | 按钮 |
| 202 | 发送器 | 384 | 多功能控制 |
| 203 | 后端 | 386 | 标签显示区域 |
| 204 | 元件 | 388 | 控制 |
| 206 | 探头 | 390 | 医学图像 |
| 208 | 接收器 | 392 | 标签 |
| 210 | ADC | 394 | 文本显示区域 |
| 212 | 解调器 | 400 | 超声成像系统 |
| 214 | 存储器 | 402 | 可动基座 |
| 216 | 处理器 | 404 | 显示器 |
| 218 | 显示器 | 406 | 用户接口 |
| 222 | 存储器 | 408 | 控制按钮 |
| 223 | 存储器 | 410 | 键盘 |
| 224 | 用户接口 | 412 | 跟踪球 |
| 230 | 波束形成器 | 414 | 多功能控制 |
| 236 | 超声处理器模块 | | |

具体实施方式

[0008] 当结合附图来阅读时,将更好地理解前述概述以及某些实施例的以下详细描述。就图示出各种实施例的功能框的简图而言,功能框未必指示硬件电路之间的分割。因而,例如,可在单件硬件(例如通用信号处理器或一块随机存取存储器、硬盘等)或多件硬件中实施功能框中的一个或多个(例如处理器或存储器)。类似地,程序可为独立的程序,可结合成操作系统中的例程,可为安装好的软件包中的函数等。应当理解,各种实施例不限于图中显示的布置和工具。

[0009] 如本文所用,以单数叙述或以词语“一个”或“一种”开头的要素或步骤应理解为不排除所述要素或步骤的复数,除非明确陈述了这种排除。此外,对“一个实施例”的引用不意于被解释为排除也结合了所叙述的特征的另外的实施例的存在。除非明确陈述了相反的情况,否则“包括”、“包含”或“具有”具有特定属性的要素或多个要素的实施例可包括不具有那个属性的另外的这样的要素。

[0010] 各种实施例提供一种用于在正常扫描人体期间使用超声控制台来监测超声探头的单独的换能器元件(或元件组)的响应的系统和方法。通过实践各种实施例,并且可提供至少一个实施例的技术效果,即,在不使用特殊测试电路/测试模式或测试体模(phantom)的情况下,监测和/或诊断超声换能器阵列。

[0011] 应当注意,本文描述的产生或形成图像的各种实施例可包括用于形成图像的处理,在一些实施例中,处理包括波束形成,而在其它实施例中,处理不包括波束形成。例如,诸如通过用系数矩阵乘以解调数据矩阵而使得乘积为图像,在没有波束形成的情况下能形成图像,以及其中,处理不形成任何“波束”。而且,可使用可源自不止一个发送事件的通道组合(例如合成孔径技术)来执行图像的形成。

[0012] 在各种实施例中,以软件、硬件或它们的组合来执行用以形成图像的超声处理,例如,包括超声波束形成,诸如接收波束形成。在图1中示出根据各种实施例而形成的、具有软件波束形成器体系结构的超声系统的一个实现,图1示出超声系统30的简化框图。超声系统30配置成使用具有换能器阵列40(其具有多个换能器元件42)的探头32来获取超声数据,其中,前端34提供发送和接收功能性,诸如发送和接收超声信号。在另一个实施例

中,探头 32 可包含例如用于对相邻元件组执行部分波束形成(诸如使用 SAP- 子阵列处理器)的电子器件和 / 或发送器电子器件。在示出的实施例中,前端 34 不包括由硬件实现的接收波束形成器。但是,应当注意,可选地可提供由硬件实现的接收波束形成器,以(例如)对成组的通道数据 38 执行部分波束形成。前端 34 大体包括可用例如特定用途集成电路(ASIC)或现场可编程门阵列(FPGA)来实现的发送器 / 接收器。

[0013] 换能器元件 42 可具有一维、二维或三维布置。另外,可提供不同类型的换能器阵列 40,诸如线性阵列或弓形阵列。

[0014] 前端 34 例如通过一个或多个通信线路 38 连接到后端 36 上,一个或多个通信线路 38 可包括一个或多个总线,诸如外围构件互连高速(PCIe)总线或其它总线(例如典型地具有几 GB/ 秒的传递速率的高带宽总线)。备选地,通信通道可为无线链路。通信线路(一个或多个)38 将超声数据从前端 34 传送到后端 36,并且可包括一个或多个数据通道。从前端 34 传送到后端 36 的数据大体为如探头 32 获取的那样的通道数据的数字化且可选地经变换的版本。变换可包括例如滤波 / 抽选、复解调,或者其它标准的信号处理操作。

[0015] 后端 36 大体包括处理单元,处理单元包括由软件实现的波束形成器和 IQ/RF 处理器,如下面更加详细地描述的那样。处理功能可由通用 CPU 或 GPU 执行。

[0016] 在各种实施例中,从前端 34 发送到后端 36 的数据用来实时地监测换能器元件 42,例如,在探头 32 正在操作时,诸如在扫描关注的对象时。如在本文中更详细地描述的那样,数据用来实时地(例如在正常扫描操作期间)监测换能器阵列 40 的阵列响应或均匀性。特别地,各种实施例可使用换能器元件 42 的全部或其子集的信号来对换能器阵列 40 执行实时分析。

[0017] 在一些实施例中,超声系统 30 进行操作来执行同时或并发地发送和 / 或获取多个波束的实时三维(3D)或四维(4D)扫描。在各种实施例中,超声系统 30 包括在通用处理器(例如 CPU 或 GPU)中实现的软件波束形成器,通用处理器接收来自对应于换能器元件 42 的多个通道 38 的数据。因而,在一些实施例中,提供来自通道 38 的全部或子集的数据传递,以用于监测或分析换能器 40,这可由后端 36 中的监测模块 44 执行。然后可用通用处理器对传递的数据进行波束成形,通用处理器使用任何适当的波束形成方法执行例如波束形成计算。

[0018] 应当注意,软件波束形成包括执行任何类型的波束形成技术,这可包括在能在硬件中执行的软件中执行波束形成技术。还应当注意的是,当在本文中参照波束形成技术时,这大体指的是可由超声系统执行的任何类型的图像形成。因此,不管波束有没有形成,都可结合形成图像来实现各种实施例。

[0019] 图 2 示出根据各种实施例而执行的、用于监测或分析换能器阵列 40 的换能器元件 42 的操作的超声处理工作流 48。特别地,通过多个接收通道 52 接收获取的超声数据 50。在各种实施例中,获取的超声数据 50 是非波束成形数据(或可选地子阵列波束成形数据),可暂时存储该数据,诸如按照大约对准不同的信号通道的波阵面所需的期限(例如 1-15 微秒),以用于执行监测和分析操作。之后,使用软件波束形成器对获取的超声数据 50 进行波束成形。

[0020] 暂时存储的获取的超声数据 50 用来监测阵列响应,以实时地确定阵列均匀性。例如,在一个实施例中,在探头 32 的正常扫描操作期间(诸如在扫描患者时),监测单独的换

能器元件 42(或成组 / 群的换能器元件 42, 或来自与换能器阵列 40 的一个或多个元件相关联的电子器件的输出) 的响应。响应的监测大体包括分析来自换能器元件 42 的全部或其子集的回波信号。在各种实施例中, 分析包括比较来自相邻换能器元件 42 的幅度。通过使用比较, 以及如在本文中更详细地描述的那样, 监测阵列响应 54, 诸如有以确定阵列均匀性。

[0021] 使用回波响应来监测换能器阵列 40 可包括使用先验响应数据来预测图像质量恶化, 如在本文中更详细地描述的那样。另外, 可改变分析 (例如, 对响应数据取均值) 的时间段, 并且可使用阈值来确定何时检测到适合于分析的有效输出信号。被监测的换能器阵列 40 的结果可用来提供不同的输出, 或者可用作对其他过程的输入。例如, 监测结果可用来产生报告, 或者提供在评价探头 32 的状况以及例如换能器元件 42 的任何失效是否可能是由于误用而引起 (例如过度加速事件, 诸如探头 32 掉落或被撞) 中有用的反馈。另外, 监测结果可用来提供自适应补偿, 以在阵列不均匀性显著的情况下改进成像性能, 或者甚至完全修正成像性能。也可存储监测结果供今后使用, 诸如定趋势。大体上, 可用任何方式使用分析的结果 (例如对检测器元件 42 的响应的比较) 来评价探头操作, 或者补偿检测器阵列 40 中的不均匀性。在一些情况下, 诸如在压电体意外脱芯时, 各种实施例可结合一些探头修复能力。例如, 可提供结合了对与关于相关安全规章的探头特性变化相关联的潜在风险的全部 (或其子集) 的控制的修正软件。

[0022] 各种实施例提供如图 3 中示出的那样用于监测换能器阵列 (例如换能器阵列 40) 的方法 60, 方法 60 包括分析换能器阵列的换能器元件的操作。在探头的成像操作模式期间, 例如, 当探头执行正常成像操作时, 执行包括监测换能器阵列的方法 60。因而, 在各种实施例中, 方法 60 允许在探头执行特定操作时监测探头, 例如, 当连接到超声控制台上以扫描组织 (例如人体组织) 和产生图像时进行监测。因此, 在各种实施例中, 不需要或未使用测试模式或特殊测试对象。

[0023] 方法 60 包括在 62 处获取超声数据, 这包括获取来自超声探头 (例如探头 32) 的回波信号。在各种实施例中, 获取的回波信号是如探头获取的那样的信号, 使得超声数据处于非波束成形状态和 / 或非图像形成状态。在一个实施例中, 例如, 超声数据是直接接收自换能器阵列的换能器元件的信号, 或者那些信号的一些转变版本。因而, 获取超声数据的探头不对数据进行波束形成 (除了在探头中可使用子阵列波束形成的一些实施例; 在这样的情况下, 超声数据对应于来自探头内的子阵列处理器的输出)。在被波束成形, 或者另外由软件波束形成器处理之前, 超声数据改为暂时存储, 以在方法 60 中使用。

[0024] 在一个实施例中, 在分析信号之前, 方法 60 预处理接收到的原始信号, 如下面描述的那样。例如, 预处理原始信号, 以确定换能器何时正提供适合于检测的有效输出。在一个实施例中, 自动对信号电平进行阈值处理, 或者通过操作者输入人工地进行阈值处理, 这用来识别超过例如最小信号幅度的信号, 使得信号是有效回波信号而不是例如噪声或串音。在一个实施例中, 对于人工识别, 操作者可在存在“良好”信号时按按钮。备选地, 超声控制台可在操作者执行某些操作 (例如选中“存储图像”按钮) 时确定存在良好信号。备选地, 可使用美国专利 8,002,704 中描述的方法作为与身体有良好的探头接触且因此是有效回波数据的指示。又一个示例是使用来自换能器 / 透镜振铃 (ringdown) 的回波, 诸如美国专利 5,517,994 中描述的那样。这些回波一直存在, 但对于可靠监测是有挑战性的, 因为回波如此接近大的发送脉冲地发生。在一些高级的前端配置换能器中, 还可监测阻抗。

[0025] 之后,分析获取的回波信号,例如,处理回波信号,以在探头扫描时实时地监测阵列均匀性。例如,在一个实施例中,比较回波信号,其为原始信号。因而,在波束形成之前比较获取的信号。特别地,在正常扫描期间,实时地比较来自多个或全部探头元件的回波信号,而不使用特殊测试对象来测量和监测阵列均匀性。在一个实施例中,比较来自相邻探头元件的回波信号。

[0026] 因而,在各种实施例中,通过与软件波束形成器一起使用超声系统,主回波处理单元能够实时访问来自换能器元件的单独的信号,并且方法 60 在正常扫描期间监测来自单独的元件的信号(例如,比较来自不同的换能器元件的信号)。预期处于理想工作状况的探头具有在正常扫描期间产生类似的幅度和可预测的延迟 / 相特性的信号的换能器元件。因此,可在正常扫描期间比较来自任何给定元件的信号与来自邻近元件或相邻元件的信号,以确定偏差。

[0027] 例如,比较来自相邻探头元件的信号的幅度,诸如以确定是否有任何信号的幅度超过预先确定的差别偏差。备选地,对于包含子阵列波束形成器的探头(也称为“智能探头”),比较来自对应于子阵列波束形成器(SAP)的输出的一组探头元件的信号。应当注意,虽然与没有 SAP 的探头结合起来描述方法 60,但可类似地对具有 SAP 的探头使用方法 60。

[0028] 在一些实施例中,可使用选择的关注区域的平均回波幅度的简单比较来执行比较。备选地,在一些实施例中,可在来自相邻元件的信号之间使用相互关联技术。在这种情况下,以及如下面更加详细地描述的那样,在执行相互关联之前,可针对来自空间中的某些点的信号的期望渡越时间(time-of-flight)差(也称为波束形成延迟)来修正元件信号。作为另一种变形,可在相互关联的结果上执行这个修正的全部或一部分。相互关联分析可用来提取探头的系统性渡越误差等。

[0029] 可用不同的方式执行由方法 60 执行的、包括比较回波信号的测量。例如,可以较短的平均时间执行 64 处的比较,或者可在多个测量会话内对原始测量结果取平均数,这能改进可靠性。与机器的日常使用相比,能在非常大的时间窗里计算平均幅度、信号幅度的累积总和或单独的通道信号的其它统计测量,例如以使不同的扫描视角的效果、不同的对象或不同的机器设置有效地达到平均,使得能更容易地识别通道缺陷。应当注意,还可在非常大的时间标度里累加对所有通道加总而得到的整体增益水平,并且可监测在这个“历史”时间标度里的累加值或滑动平均值,以识别整体探头信号的一般衰减。在各种实施例中使用的统计窗口都具有使得能假设扫描不同的对象或者在空气中扫描达到平均的时间段。还应当注意的是,在各种实施例中,可使数据(通道数据)的一些函数取均值,诸如相对通道灵敏度或与阵列灵敏度有关的其它函数。

[0030] 因而,通过在 64 处使用比较,在 66 处确定换能器阵列的不均匀性信息。例如,可随时间的推移跟踪阵列均匀性的变化,从而允许超声控制台自适应地改变探头受控制的方式,如下面更加详细地描述的那样。因此,可减小或最小化由阵列特性变化引入的图像质量的恶化。

[0031] 然后在 68 处使用不均匀性信息来提供一个或多个输出,或者执行额外的操作。因而,能够测量和比较探头元件数据的各种实施例的超声系统可按不同的方式使用数据,现在将结合方法 60 的各种示例性额外步骤来对此进行描述。

[0032] 例如,可在 70 处报告探头健康。例如,可将探头健康的变化作为状态报告给操作

者。在一个实施例中,可产生警告(例如可听或可视通知),或者数量信息(例如数字或曲线图),并且在例如超声系统的显示器上将其呈现给操作者。

[0033] 方法 60 还可包括在 72 处补偿确定的不均匀性。例如,备选地或者另外地,可通过改变扫描仪设置来提供对元件不均匀性的自适应补偿。在一个实施例中,可通过在波束形成时改变发送或接收延迟(tx 和 / 或 rx 延迟)来补偿延迟误差。例如,弱元件可在接收时被应用增益增加,并且 / 或者在发送时使用较强的激励信号。备选地,如果换能器元件不工作,未恰当地工作,或者“死机”,则紧邻的换能器元件的增益可增加,诸如例如美国专利 5,676,149 中描述的那样。

[0034] 方法另外可包括在 74 处量化不均匀性的影响。例如,对单独的阵列元件的响应的了解可选地允许预测与那个性能相关联的图像质量恶化。在一个实施例中,可使用适当的模拟软件和 / 或决策准则,使得可作出“智能决策”,以确定当前探头健康是否使得应当更换探头。应当注意,对单独的元件响应的了解还可使得控制台能够自适应地补偿阵列不均匀性的变化(如上面结合步骤 72 描述的那样),从而减小或最小化源自给定的探头健康状态的图像质量恶化。

[0035] 例如,备选地或者另外地,数据(得到或没有得到来自步骤 72 和 74 的补偿)可用作软件模拟器的输入,软件模拟器量化给定的探头健康状态对发送和 / 或接收换能器的波束响应的影响。模拟器结果可用来识别失效,失效表示图像质量恶化,并且还具有较大的干扰探头的整体诊断用途的可能性。

[0036] 应当注意,可将探头在特定的患者检查时的健康状态或者与探头 / 系统组合有关的一些性能指数(其中已经考虑到补偿机制)可选地存储为患者检查报告中的区域。这可用作例如在系统处于良好工作状况时执行调查的证据。

[0037] 测量数据也可与其它信息结合起来在 76 处提供反馈。例如,探头可包含加速度或冲击传感器,例如美国专利申请公开 2006/0004290 中描述的那样,传感器可为任何适当的和 / 或在商业可获得的装置。在这个实施例中,如果超声控制台检测到:

a. 探头掉落(根据冲击传感器的状态,可选地结合关于何时发生冲击的时间信息),以及

b. 这个掉落与阵列均匀性的恶化相符,则可将此信息作为反馈(例如视觉通知)提供给操作者,这可降低今后有类似事件的可能性。如果在探头的保修期内发生这种事件,可得出探头滥用的结论,并且使探头的保证无效。

[0038] 另外,方法 60 可包括在 78 处创建趋势信息。例如,确定的不均匀性信息还可存储在超声控制台中以及 / 或者在探头组件中的存储器装置上,以供今后使用。因此,可创建即使探头在不同的控制台之间移动也随时间的推移跟踪探头的性能的趋势信息。

[0039] 而且,实现方法 60 的控制台可自适应地使用补偿技术来减小或最小化随着探头的使用时间而形成的阵列不均匀性的图像质量影响。

[0040] 在 80 处可存储不均匀性信息,诸如以供后续使用(如上面描述的那样),或者供稍后取回。在一个实施例中,存储信息,使得例如通过包括或结合探头类型与探头序列号信息或一些其它唯一的标识标签,该信息唯一地链接到被监测、测试或调查的探头。例如,维修技术员可在网络上访问(例如远程地访问)存储的不均匀性信息(例如探头健康信息)。另外,在 82 处可存储作为探头寿命的函数而更新的信息,诸如更新的不均匀性信息。

[0041] 可用任何适当的方式编译和 / 或呈现不均匀性信息。例如,如图 4 中示出的那样,可产生曲线图 90,可对用户显示曲线图 90。x 轴对应于时间,而 y 轴对应于探头属性,诸如失效的可能性、在绝对标度或相对标度上的探头成像性能等。曲线图 90 包括曲线 92,曲线 92 对应于失效的可能性的变化(过去)和使用确定的不均匀性信息和方法 60 来预测的失效的可能性(今后)。曲线图 90 还可包括表示和示出预测的探头属性(例如使用寿命)的变化的曲线部分 94。在这种情况下,曲线部分 94 示出探头失效的可能性在提高的轨迹上,并且还标识曲线 92 上的对应于识别事件或记录事件的点 96。在这种情况下,事件可为探头掉落,在此之后,失效的可能性更快速地增加,这可能是由于一些换能器元件受损(这可基于不均匀性信息确定)引起的。

[0042] 作为另一个示例,如图 5 中示出的那样可在报告 100 中呈现不均匀性信息。可显示报告 100,或者其可呈硬拷贝的形式。报告 100 可包括根据测得的不均匀性信息而得出或确定的任何信息。例如,报告可标识失效换能器元件的数量、被补偿的换能器元件的数量、探头的预计剩余寿命等。大体上,可提供任何期望的或需要的信息。

[0043] 因而,各种实施例可提供超声控制台,超声控制台在正常扫描期间监测单独的换能器元件(或换能器元件组)的响应,而不使用特殊测试电路或测试体模。探头健康可以可选地以例如显示器上的指示符的形式报告给超声操作者,或者作为对操作者的警告(如果探头性能降到预先确定的合格阈值之下的话),作为如本文描述的那样的性能趋势与时间的函数,或者其它适当的格式。备选地,基于测得的换能器不均匀性的探头健康信息可用来产生能由维修技术员访问的信息。例如在计划维护会话期间,或者可在本地或者可通过网络访问这个信息。而且,关于单独的探头的性能和 / 或性能趋势的信息也可存储在存储器装置内,存储器装置或者位于系统中,并且 / 或者作为探头组件的一部分。后一种方法允许可能不具有各种实施例的监测能力的其它系统访问和使用信息。

[0044] 应当注意,各种实施例也可与特殊测试对象(例如体模)或测试电路结合起来使用。而且,应当注意,在各种实施例中,一开始就校准探头的接收器通道和发送器通道。例如,将所有接收器通道的增益校准到确定的容差或偏差内,诸如在小量 dB 内。例如,可在超声系统的制造期间校准接收器增益。备选地,增益特性可存储在控制台(例如在制造期间生成)上,并且在阵列测量和修正波束形成的期间将增益特性考虑在内。应当注意,可在发送侧上执行类似的修正。

[0045] 可如图 6 中示出的那样在超声系统 200 中实现各种实施例。应当注意,可在超声系统 200 的不同部分或构件中实现各种实施例。

[0046] 具体而言,图 6 是示出超声系统 200 的框图,根据本文描述的一个或多个实施例,超声系统 200 进行操作来执行换能器阵列监测,而且还包括软件波束形成。监测操作和软件波束形成可由例如在有形非暂时性计算机可读介质上执行指令的处理器实现。超声系统 200 配置成使用探头 206 来获取超声数据,其中,超声信号的发送和接收由前端 201 提供,如示出的那样,前端 201 不包括由硬件实现的接收波束形成器。但是,应当注意,可选地可提供由硬件实现的接收波束形成器,以执行一些波束形成,例如部分波束形成。前端 201 通过多个数据通道连接到后端 203 上,数据通道将超声元件数据从前端 201 传送到后端 203。

[0047] 超声系统 200 能够以电或机械的方式使声音波束(诸如在 3D 空间中)转向,并且可配置成获取对应于对象或患者体内的关注区域(ROI)的多个 2D 表示或图像(或可选地

3D 和 4D 图像) 的信息, 可如在本文中更详细地描述的那样限定或调节关注区域。超声系统 200 可配置成获取例如在一个或多个定向平面上的 2D 图像。

[0048] 超声系统 200 包括发送器 202, 在波束形成器 (发送波束形成器) 的引导下, 发送器 202 驱动探头 206 内的成阵列的元件 204 (例如压电元件), 以将脉冲超声信号发送到人体中。可使用多种几何结构。超声信号从人体中的结构 (例如血细胞或肌肉组织) 向后散射, 以产生回到元件 204 的回波。回波由接收器 208 接收, 并且然后传送到 ADC 210 和解调器 212, ADC 210 和解调器 212 可为不同的构件, 或者在单个构件中实现, 例如在 ASIC 中。复解调器 212 执行数字解调, 并且如在本文中更详细地描述的那样可选地滤波和抽选。经解调 (抽样) 的超声数据可存储在存储器 214 中, 诸如供监测模块 44 暂时访问, 以执行本文描述的一个或多个实施例。在另一个实施例中, 监测模块 44 可为波束形成器模块 230 的集成部分。

[0049] 复解调器 212 解调 RF 信号, 以形成表示回波信号的 IQ 数据对, 在各种实施例中, 回波信号具有比 ADC 210 的传递速率减小的数据传递速率。备选地, 复解调器 212 可去除或被一些其它信号处理算法替代。然后 RF 或 IQ 元件数据可直接发送到存储器 214 供存储。在一些实施例中, 可选地可在前端 201 中提供硬件接收波束形成器。在备选实施例中, 探头 206 可选地包括具有在探头的内部的子孔接收波束形成的 1D 或 2D 阵列。

[0050] 针对多个扫描平面或不同的扫描型式, 中间处理器 236 可将来自波束形成器 230 的输出信号处理成不同的数据类型, 例如 B- 模式、颜色多普勒 (速度 / 功率 / 偏差)、组织多普勒 (速度) 和多普勒能量。在一个实施例中 (如示出的那样), 中间处理器 236 作为 I、Q/RF 处理器和图像处理器包含在软件中。处理器 236 可产生多扫描平面的组织多普勒数据。处理器 236 还可搜集与多个数据片有关的信息 (例如 I、Q 数据对、B- 模式、颜色多普勒、组织多普勒和多普勒能量信息), 并且将数据信息存储在存储器 214 中, 数据信息可包括时间戳和定向 / 旋转信息。

[0051] 超声系统 200 还包括处理器 216, 以进一步处理处理器 236 的输出, 以及准备用于显示在显示器 218 上的超声信息帧, 在一些实施例中, 图像质量或分辨率得到改进, 如在本文中更详细地描述的那样。处理器 216 适于根据多个可选择的超声模态对获取的超声数据执行一个或多个处理操作。处理器 216 还使用波束形成器 230 来执行波束形成操作, 在一个实施例中 (如示出的那样), 波束形成器 230 是软件。处理器 216 连接到用户接口 224 (其可包括鼠标、键盘、触摸板等) 上, 用户接口 224 可控制处理器 216 的操作, 如下面更加详细地阐明的那样。显示器 218 包括一个或多个监测器, 监测器对用户呈现用于诊断和分析的患者信息 (包括诊断超声图像), 以及本文描述的监测信息。存储器 214、存储器 223 (图 7 中示出) 和存储器 222 中的一个、两个或全部可存储对应于超声数据的二维 (2D) 或三维 (3D) 数据集的数据, 其中, 访问这样的 2D 和 3D 数据集, 以呈现可处于不同的处理状态的 2D (和 / 或 3D 或 4D 图像)。可修改图像, 并且也可使用用户接口 224 来手动地调节显示器 218 的显示设置。

[0052] 被示出为连接到处理器 216 上的波束形成器 230 可为在处理器 216 上运行的软件, 或者设置为处理器 216 的一部分的硬件。波束形成器 230 如在本文中更详细地描述的那样执行接收波束形成, 并且输出 I、Q 数据对的信号。波束形成器 230 可使各个元件信号发生相移、延迟、变迹 (apodize), 并且使各个元件信号与其它元件信号相加。相加的信号表

示来自超声波束或线路的回波。

[0053] 应当注意,虽然可结合超声系统来描述各种实施例,但方法和系统不限于超声成像或它们的特定配置。各种实施例可与不同类型的成像系统结合起来实现,包括例如,多模态成像系统,其具有超声成像系统,以及 x 光成像系统、磁共振成像 (MRI) 系统、计算机断层扫描 (CT) 成像系统、正电子发射断层扫描 (PET) 成像系统等等中的一个。另外,各种实施例可在非医学成像系统中实现,例如,非破坏性测试系统,诸如焊接超声测试系统或机场行李扫描系统。

[0054] 图 7 示出超声处理器模块 236 的示例性框图,超声处理器模块 236 可体现为图 6 的处理器 216 或其一部分。超声处理器模块 236 概念性地示出为一系列子模块,但可利用专用硬件板、DSP、处理器等的任何组合来实现超声处理器模块 236。备选地,可利用具有单个处理器或多个处理器的成品 PC 来实现图 7 的子模块,功能操作分布在例如还包括图形处理器单元 (GPU) 的处理器之间。作为另外的选择,可利用混合配置来实现图 7 的子模块,在该混合配置中,利用专用硬件来执行某些模块功能,而其余的模块功能则利用成品 PC 等执行。子模块也可实现为处理单元内的软件模块。

[0055] 图 7 中示出的子模块的操作可由本地超声控制器 250 或处理器模块 236 控制。子模块 252-164 执行中间处理器操作。超声处理器模块 236 可接收呈若干种形式中的一种的超声数据 270。在图 9 的实施例中,接收到的超声数据 270 组成表示与各个数据样本相关联的实部和虚部的 I、Q 数据对。将 I、Q 数据对提供给彩色流子模块 252、功率多普勒子模块 254、B- 模式子模块 256、谱多普勒子模块 258 和 M- 模式子模块 260 中的一个或多个。可选地,可包括其它子模块,诸如除了别的之外的声辐射力脉冲 (ARFI) 子模块 262 和组织多普勒 (TDE) 子模块 264。

[0056] 子模块 252-264 中的各个配置成以相应的方式处理 I、Q 数据对,以产生彩色流数据 272、功率多普勒数据 274、B- 模式数据 276、谱多普勒数据 278、M- 模式数据 280、ARFI 数据 282 和组织多普勒数据 284,在后续处理之前,它们全部都可暂时存储在存储器 290 (或图 8 中示出的存储器 214 或存储器 222) 中。例如,诸如在双平面或三平面图像获取中,B- 模式子模块 256 可产生 B- 模式数据 276,B- 模式数据 276 包括多个 B- 模式图像平面,如在本文中更详细地描述的那样。

[0057] 数据 272-284 可存储在存储器 290 中作为例如多组向量数据值,其中,各个组限定单独的超声图像帧。大体基于极坐标系统来组织向量数据值。备选地或者另外地,数据可作为波束成形的 I、Q 数据存储在存储器 223 中。

[0058] 扫描转换器子模块 292 访问存储器 290 和从存储器 290 中得到与图像帧相关联的向量数据值,并且将该组向量数据值转换成笛卡尔坐标,以产生经格式化的超声图像帧 294 供显示。可将由扫描转换器模块 292 产生的超声图像帧 295 提供回给存储器 290 供随后处理,或者可将其提供给存储器 214 或存储器 222。

[0059] 一旦扫描转换器子模块 292 产生与例如 B- 模式图像数据等相关联的超声图像帧 295,图像帧就可再次存储在存储器 290 中,或者经由总线 296 传送到数据库 (未示出)、存储器 214、存储器 222 和 / 或其它处理器。

[0060] 经扫描转换的数据可转换成用于视频显示的 X、Y 格式,以产生超声图像帧。经扫描转换的超声图像帧被提供给显示器控制器 (未示出),显示器控制器可包括视频处理

器,视频处理器将视频映射成灰度映射,以便进行视频显示。灰度映射可表示原始图像数据到显示的灰度级的转移函数。一旦视频数据映射到灰度值,显示器控制器就控制显示器 218(在图 6 中示出),控制显示器 218 可包括显示器的一个或多个监测器或窗口,以显示图像帧。用数据的图像帧产生显示器 118 中显示的图像,其中各个数据指示显示器中的相应的像素的强度或亮度。

[0061] 再次参照图 7,2D 视频处理器子模块 294 结合根据不同类型的超声信息而产生的帧中的一个或多个。例如,2D 视频处理器子模块 294 可通过将一种类型的数据映射成灰度图,以及将其它类型的数据映射到用于视频显示的颜色图,来结合不同的图像帧。在最后显示的图像中,彩色像素数据可叠加在灰度像素数据上,以形成单个多模式图像帧 298(例如功能图像),这再次存储在存储器 290 中或者经由总线 296 传送。连续的图像帧可作为电影循环(cine loop)存储在存储器 290 或存储器 222(在图 6 中示出)中。电影循环表示先入先出的循环的图像缓冲区,以捕捉显示给用户的图像数据。用户可通过在用户接口 224 处输入冻结命令来冻结电影循环。用户接口 224 可包括例如键盘和鼠标,以及与输入到超声系统 200(在图 8 中示出)中的信息相关联的其它输入控制。

[0062] 3D 处理器子模块 300 也由用户接口 124 控制,并且访问存储器 290,以得到 3D 超声图像数据,以及通过诸如已知的容积渲染或表面渲染算法来产生三维图像。可利用各种成像技术(诸如光线投射法、最大强度像素投影等)产生三维图像。

[0063] 图 6 的超声系统 200 可包含在小型系统中,诸如膝上型计算机或袖珍型系统,而且包含在较大的控制台型系统中。图 8 和 9 示出小型系统,而图 10 则示出较大型的系统。

[0064] 图 8 示出具有探头 332 的支持 3D 的微型超声系统 300,探头 332 可配置成获取 3D 超声数据或多平面超声数据。例如,探头 332 可具有元件 104 的 2D 阵列,如前面关于图 6 的探头 206 所论述的那样。提供用户接口 334(还可包括集成式显示器 336),以接收来自操作者的命令。如本文所用,“微型”表示超声系统 330 意为手持式或手拿式装置,或者配置成在人手、口袋、公文包大小的盒子或背包中携带。例如,超声系统 330 可为具有典型的膝上型计算机的大小的手拿式装置。超声系统 330 容易由操作者携带。集成式显示器 336(例如内部显示器)配置成显示例如一个或多个医学图像。

[0065] 超声数据可通过有线或无线网络 340(或者直接连接,例如,通过串行或并行线缆或 USB 端口)发送到外部装置 338。在一些实施例中,外部装置 338 可为具有显示器的计算机或工作站,或者各种实施例的 DVR。备选地,外部装置 338 可为能够接收来自手拿式超声系统 330 的图像数据且显示或打印可比集成式显示器 336 具有更高的分辨率的图像的独立的外部显示器或打印机。

[0066] 图 9 示出手拿式或袖珍型超声成像系统 350,其中,显示器 352 和用户接口 354 形成单个单元。以示例的方式,袖珍型超声成像系统 350 可为大约 2 英寸宽、大约 4 英寸长以及大约 0.5 英寸深以及不到 3 盎司重的袖珍型或手大小的超声系统。袖珍型超声成像系统 350 大体包括显示器 352、用户接口 354,用户接口 354 可包括或可不包括键盘型接口,以及用于连接到扫描装置(例如超声探头 356)上的输入 / 输出(I/O)端口。显示器 352 可为例如 320×320 像素的彩色 LCD 显示器(医学图像 390 可显示在其上)。可在用户接口 354 中可选地包括打字机型的、例如按钮 382 的键盘 380。

[0067] 多功能控制 384 可根据系统操作的模式而各自分配功能(例如显示不同的视图)。

因此,多功能控制 384 中的各个可配置成提供多个不同的动作。在显示器 352 上可如需要的那样包括与多功能控制 384 相关联的标签显示区域 386。系统 350 也可具有用于特殊目的功能的额外的键和 / 或控制 388,特殊目的功能可包括(但不限于)“冻结”、“深度控制”、“增益控制”、“彩色模式”、“打印”和“存储”。

[0068] 标签显示区域 386 中的一个或多个可包括用以指示被显示的视图或者允许用户选择成像对象的不同视图以进行显示的标签 392。也可通过相关联的多功能控制 384 来提供对不同视图的选择。显示器 352 还可具有用于显示与显示的图像视图有关的信息(例如与显示的图像相关联的标签)的文本显示区域 394。

[0069] 应当注意,各种实施例可与具有不同尺寸、重量和功率消耗的微型或小型超声系统结合起来实现。例如,袖珍型超声成像系统 350 和微型超声系统 300 可提供与系统 200(在图 6 中示出)相同的扫描和处理功能性。

[0070] 图 10 示出设置在可动基座 402 上的超声成像系统 400。便携式超声成像系统 400 也可称为基于推车的系统。提供显示器 404 和用户接口 406,并且应当理解,显示器 404 可独立于或者能够独立于用户接口 406。用户接口 406 可选地可为触摸屏,从而允许操作者通过触摸显示的图形、图标等来选择选项。

[0071] 用户接口 406 还包括控制按钮 408,控制按钮 408 可用来如期望或需要的那样,以及 / 或者如典型地提供的那样控制便携式超声成像系统 400。用户接口 406 提供多个接口选项,用户在物理上可操纵接口选项,以与超声数据和可显示的其它数据交互,以及输入信息,以及设定和改变扫描参数和视角等。例如,可提供键盘 410、跟踪球 412 和 / 或多功能控制 414。

[0072] 本发明提供以下的方法、系统和装置:

(1) 一种用于监测超声探头的换能器阵列的方法,包括:

在成像操作模式期间使用超声探头来获取超声数据,所述超声数据包括回波信息;

在所述成像操作模式期间比较来自所述超声探头的换能器阵列的多个换能器元件的所述回波信息,所述回波信息是非波束成形信号数据;以及

在所述成像操作模式期间使用经比较的回波信息来确定所述换能器阵列的不均匀性信息。

[0073] (2) 根据(1)所述的方法,进一步包括使用阈值来确定用于比较的有效超声数据。

[0074] (3) 根据(1)所述的方法,进一步包括在确定时间段里对获取的超声数据的函数取均值。

[0075] (4) 根据(3)所述的方法,其中,所述函数包括相对通道灵敏度。

[0076] (5) 根据(1)所述的方法,进一步包括使用所确定的不均匀性信息来确定所述超声探头的探头健康。

[0077] (6) 根据(1)所述的方法,进一步包括使用所确定的不均匀性信息来补偿所述多个换能器元件中的一个或多个换能器元件中的不均匀性。

[0078] (7) 根据(1)所述的方法,进一步包括使用所确定的不均匀性信息来量化不均匀性的影响。

[0079] (8) 根据(1)所述的方法,进一步包括使用所确定的不均匀性信息来产生反馈信

息。

- [0080] (9) 根据 (8) 所述的方法,其中,所述反馈信息部分地基于检测到的探头事件。
- [0081] (10) 根据 (9) 所述的方法,其中,所述检测到的探头事件是过度加速事件。
- [0082] (11) 根据 (1) 所述的方法,进一步包括使用所确定的不均匀性信息来创建趋势信息。
- [0083] (12) 根据 (1) 所述的方法,进一步包括存储所确定的不均匀性信息,以及允许不提供不均匀性信息的超声控制台访问所存储的确定的不均匀性信息。
- [0084] (13) 根据 (1) 所述的方法,进一步包括作为探头寿命的函数,使用所确定的不均匀性信息来更新探头信息。
- [0085] (14) 根据 (1) 所述的方法,其中,比较回波信息包括比较所述多个换能器元件的至少一子集的信号幅度信息。
- [0086] (15) 根据 (1) 所述的方法,其中,在所述成像操作模式期间确定所述不均匀性信息包括在超声数据获取期间执行所述确定。
- [0087] (16) 根据 (1) 所述的方法,其中,对包括处于非波束成形状态或非图像形成状态的数据的超声数据执行所述比较。
- [0088] (17) 根据 (1) 所述的方法,进一步包括使用所确定的不均匀性信息来确定所述超声探头的健康状态或性能指数中的一个,以及将所确定的健康状态或性能指数存储在存储器中,其中,所确定的健康状态或性能指数链接到所述超声探头。
- [0089] (18) 一种超声系统,包括:

超声探头,其具有用于在成像操作模式期间获取包括回波信息的超声数据的换能器阵列;

用于存储接收到的回波信息的存储器;以及

监测模块,其用于在所述成像操作模式期间比较来自所述超声探头的所述换能器阵列的多个换能器元件的所述回波信息,所存储的回波信息是非波束成形信号数据,所述监测模块还在所述成像操作模式期间使用经比较的回波信息来确定所述换能器阵列的不均匀性信息。

[0090] (19) 根据 (18) 所述的超声系统,其中,所述监测模块进行以下步骤中的至少一个:(i) 使用先验响应数据来预测图像质量恶化,(ii) 使用所确定的不均匀性信息来确定所述超声探头的探头健康,(iii) 使用所确定的不均匀性信息来补偿所述多个换能器元件中的一个或多个换能器元件中的不均匀性,(iv) 使用所确定的不均匀性信息来量化不均匀性的影响;(v) 使用所确定的不均匀性信息来产生反馈信息,或者(vi) 使用所确定的不均匀性信息来创建趋势信息。

[0091] (20) 根据 (18) 所述的超声系统,其中,所述存储器存储所确定的不均匀性信息,并且允许不提供不均匀性信息的超声控制台访问所存储的确定的不均匀性信息。

[0092] (21) 根据 (18) 所述的超声系统,其中,所述监测模块比较所述多个换能器元件的至少一子集的信号幅度信息。

[0093] (22) 一种非暂时性的计算机可读存储介质,其用于在成像操作模式期间使用处理器来监测超声探头的换能器阵列,所述非暂时性的计算机可读存储介质包括用以命令所述处理器进行以下步骤的指令:

在所述成像操作模式期间比较来自超声探头的换能器阵列的多个换能器元件的回波信息，所述回波信息是非波束成形信号数据；以及

在所述成像操作模式期间使用经比较的回波信息来确定所述换能器阵列的不均匀性信息。

[0094] 应当注意，各种实施例可在硬件、软件或它们的组合中实现。各种实施例和 / 或构件（例如，其中的模块或构件和控制器）也可实现为一个或多个计算机或处理器的一部分。计算机或处理器可包括计算装置、输入装置、显示器单元，以及用于例如访问互联网的接口。计算机或处理器可包括微处理器。微处理器可连接到通信总线上。计算机或处理器还可包括存储器。存储器可包括随机存取存储器 (RAM) 和只读存储器 (ROM)。计算机或处理器另外可包括存储装置，存储装置可为硬盘驱动器或可移动的存储器驱动器、固态驱动器、光盘驱动器等。存储装置也可为用于将计算机程序或其它指令加载到计算机或处理器中的其它类似的器件。

[0095] 如本文所用，用语“计算机”或“模块”可包括任何基于处理器或基于微处理器的系统，包括使用微控制器、精简指令集计算机 (RISC)、ASIC、逻辑电路以及能够执行本文描述的功能任何其它电路或处理器的系统。以上示例仅是示例性的，并且从而无论如何不意于限制用语“计算机”的定义和 / 或含义。

[0096] 计算机或处理器执行存储在一个或多个存储器元件中的一组指令，以便处理输入数据。存储元件也可如期望或需要的那样存储数据或其它信息。存储元件可为处理机内的信息源或物理存储器元件的形式。

[0097] 该组指令可包括指导计算机或处理器作为处理机来执行特定操作（诸如各种本发明的实施例的方法和过程）的各种命令。该组指令可为软件程序的形式。软件可为各种形式，诸如系统软件或应用软件，并且它们可体现为有形且非暂时性的计算机可读介质。另外，软件可为一组独立的程序或模块、较大的程序内的程序模块或程序模块的一部分的形式。软件还可包括呈面向对象编程的形式的模块化程序。处理机可响应于操作者命令，或者响应于前面处理的结果，或者响应于另一个处理机器所作的请求，来处理输入数据。

[0098] 如本文所用，用语“软件”和“固件”是可互换的，并且包括存储在存储器（其包括 RAM 存储器、ROM 存储器、EPROM 存储器、EEPROM 存储器和非易失性 RAM (NVRAM) 存储器）中供计算机执行的任何计算机程序。以上存储器类型仅是示例性的，并且从而不限制可用于存储计算机程序的存储器的类型。

[0099] 要理解的是，以上描述意于为示例性，而不是限制性的。例如，上面描述的实施例（和 / 或它们的各方面）可与彼此结合起来使用。另外，可在不偏离各种实施例的范围的情况下作出许多修改，以使具体情况或内容适于各种实施例的教导。虽然本文描述的材料的尺寸和类型意于限定各种实施例的参数，但实施例决不是限制性的，而是示例性实施例。在审阅以上描述之后，许多其它实施例对本领域技术人员将是显而易见的。因此，应当参照所附权利要求以及这样的权利要求所涵盖的等效体的全部范围来确定各种实施例的范围。在所附权利要求中，用语“包括”和“在其中”用作相应的用语“包含”和“其中”的易懂语言等效体。此外，在所附权利要求中，用语“第一”、“第二”和“第三”等仅作为标记使用，并且它们不意于对它们的对象施加数字要求。另外，不以手段加功能的格式来书写所附权利要求的限制，并且不意于基于 35 U.S.C § 112 第六款来解释权利要求的限制，除非且直到这样

的权利要求限制清楚地使用短语“用于…的手段”，跟随没有另外的结构的功能陈述。

[0100] 本书面描述使用示例来公开各种实施例，包括最佳模式，并且还使本领域任何技术人员能够实践各种实施例，包括制造和使用任何装置或系统，以及实行任何结合的方法。各种实施例的可取得专利的范围由权利要求限定，并且可包括本领域技术人员想到的其它示例。如果这样的其它示例具有不异于权利要求的字面语言的结构要素，或者如果它们包括与权利要求的字面语言无实质性差异的等效结构要素，则它们意于处在权利要求的范围之内。

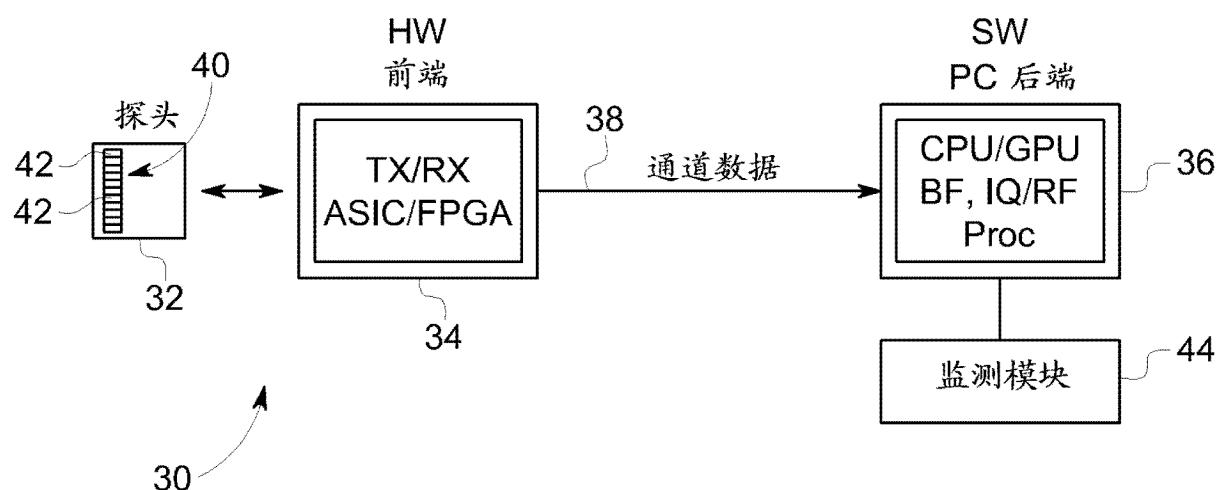


图 1

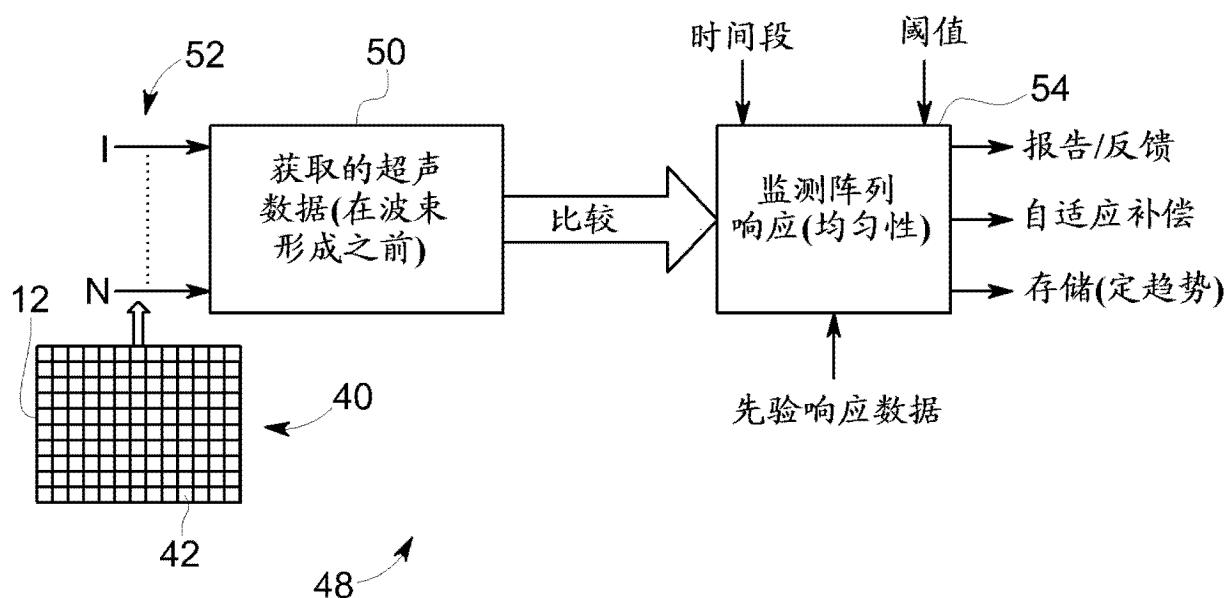


图 2

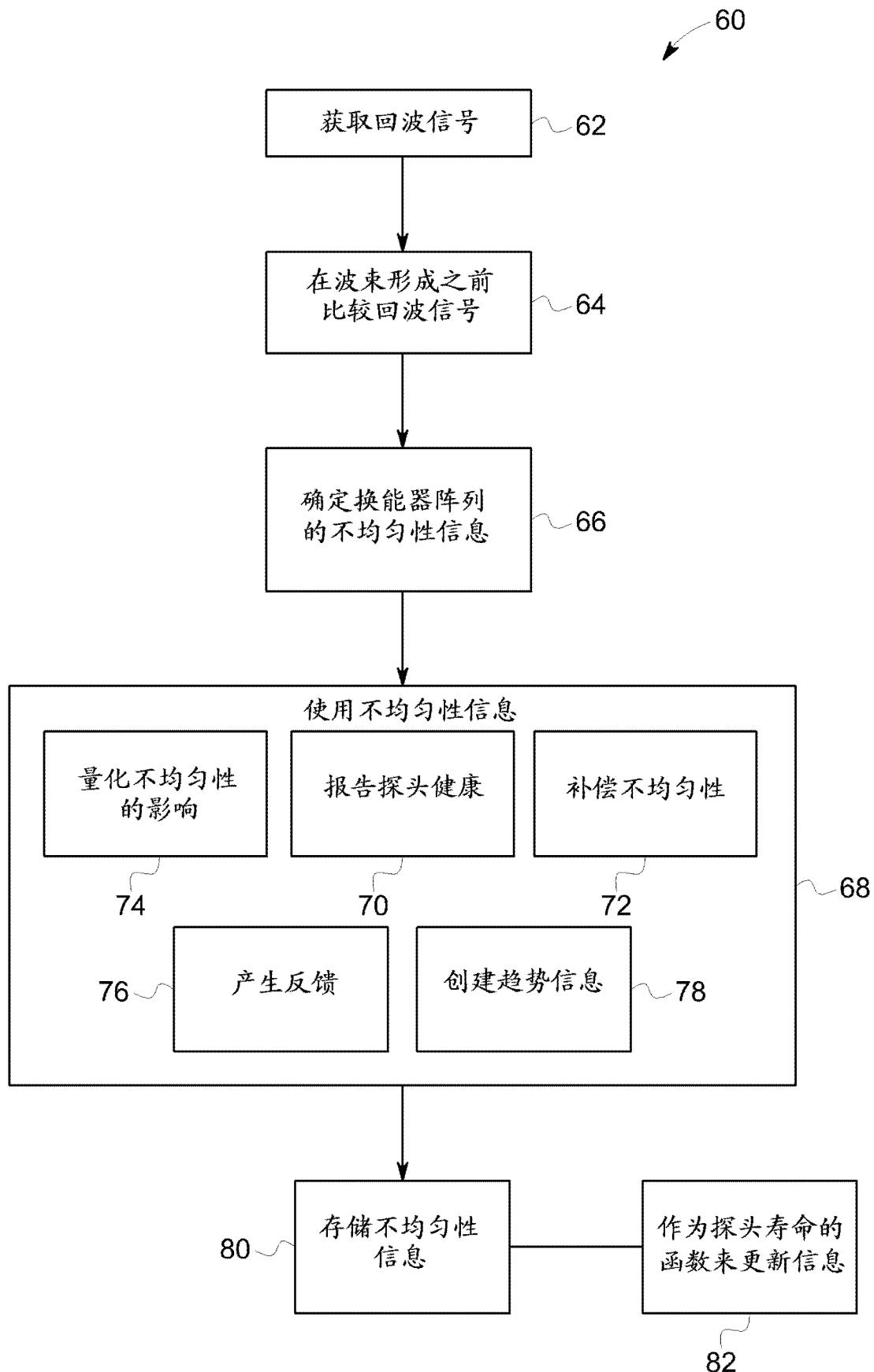


图 3

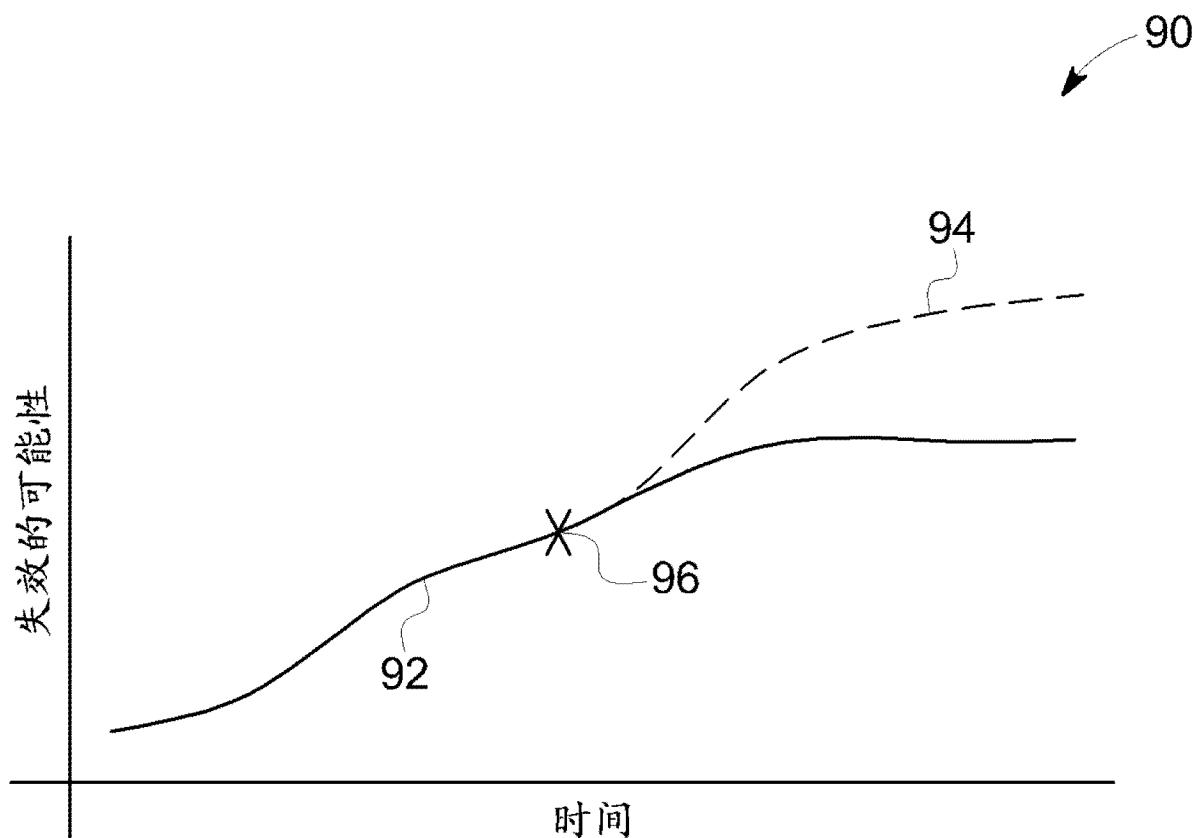


图 4

| | |
|-------------|-------|
| 失效元件数 : | _____ |
| 经补偿的元件 : | _____ |
| 预计的剩余探头寿命 : | _____ |
| ： | _____ |

100

图 5

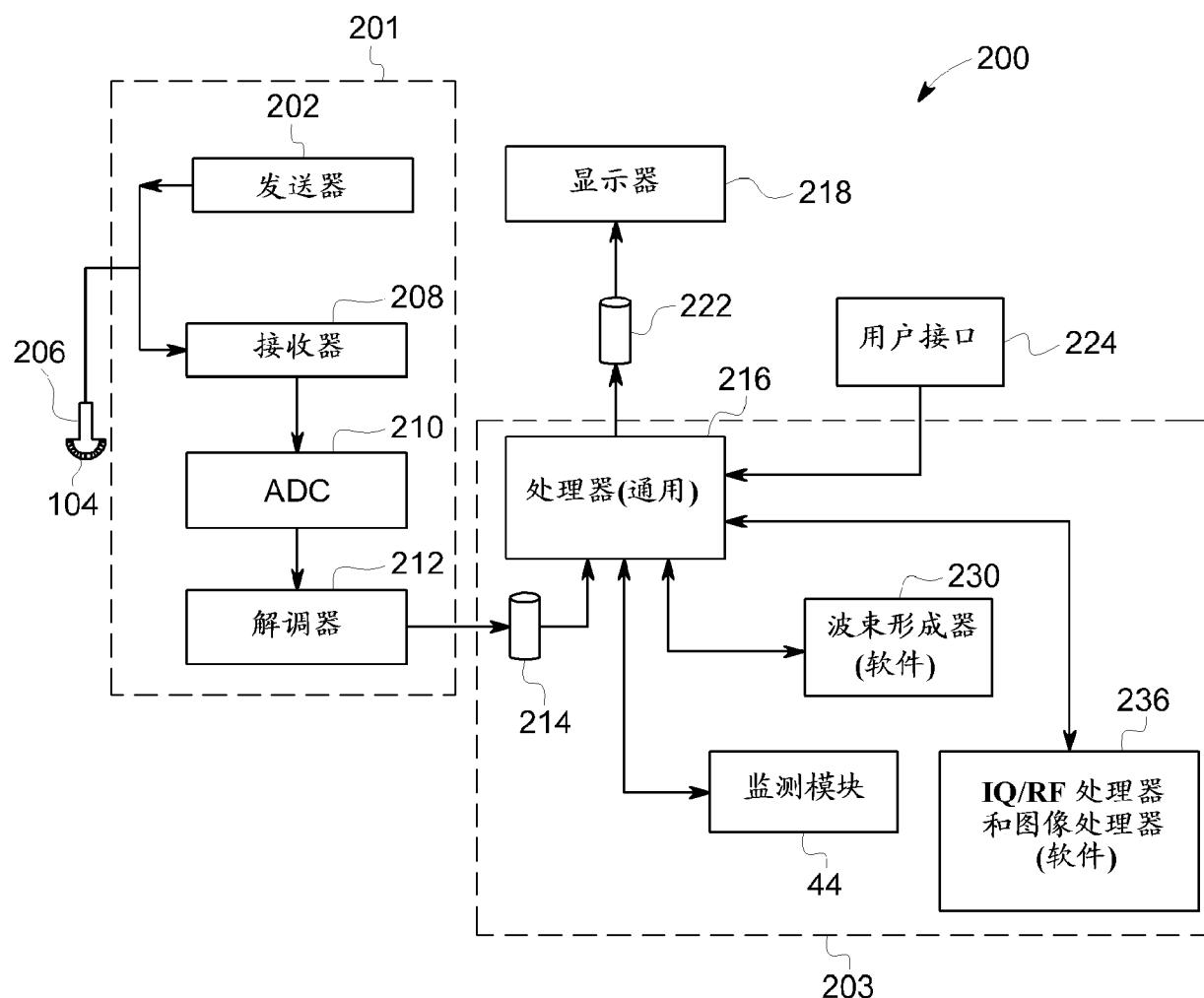


图 6

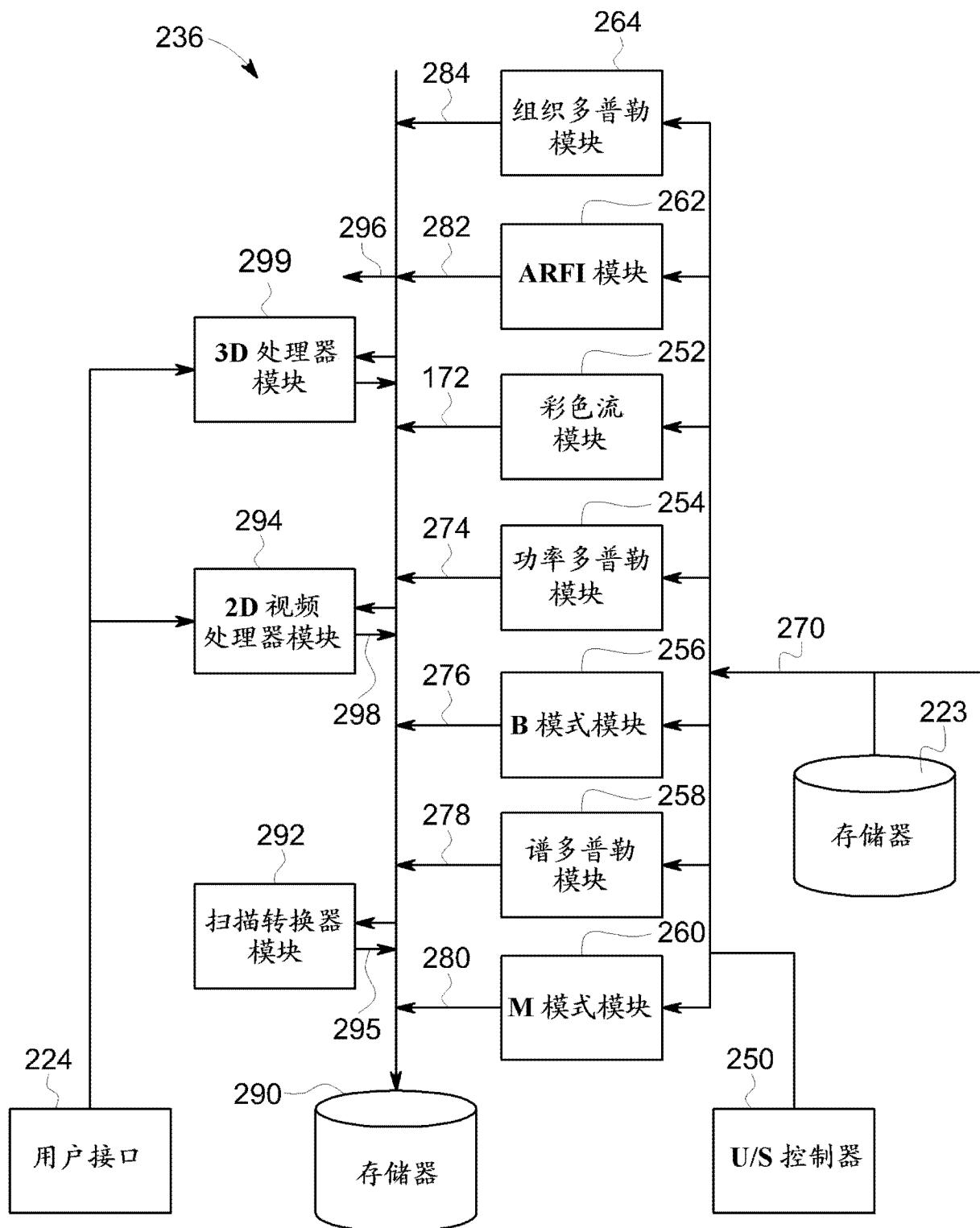


图 7

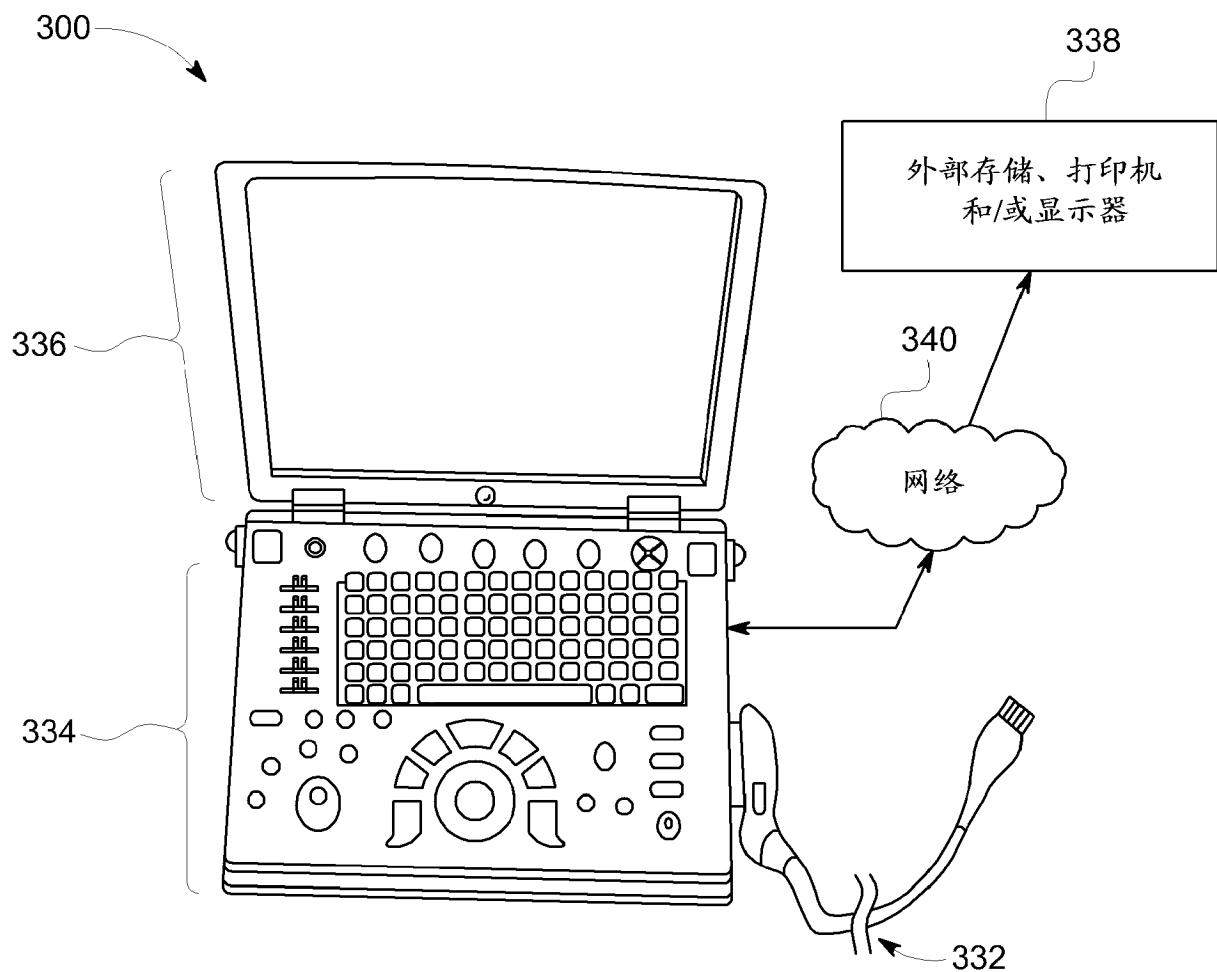


图 8

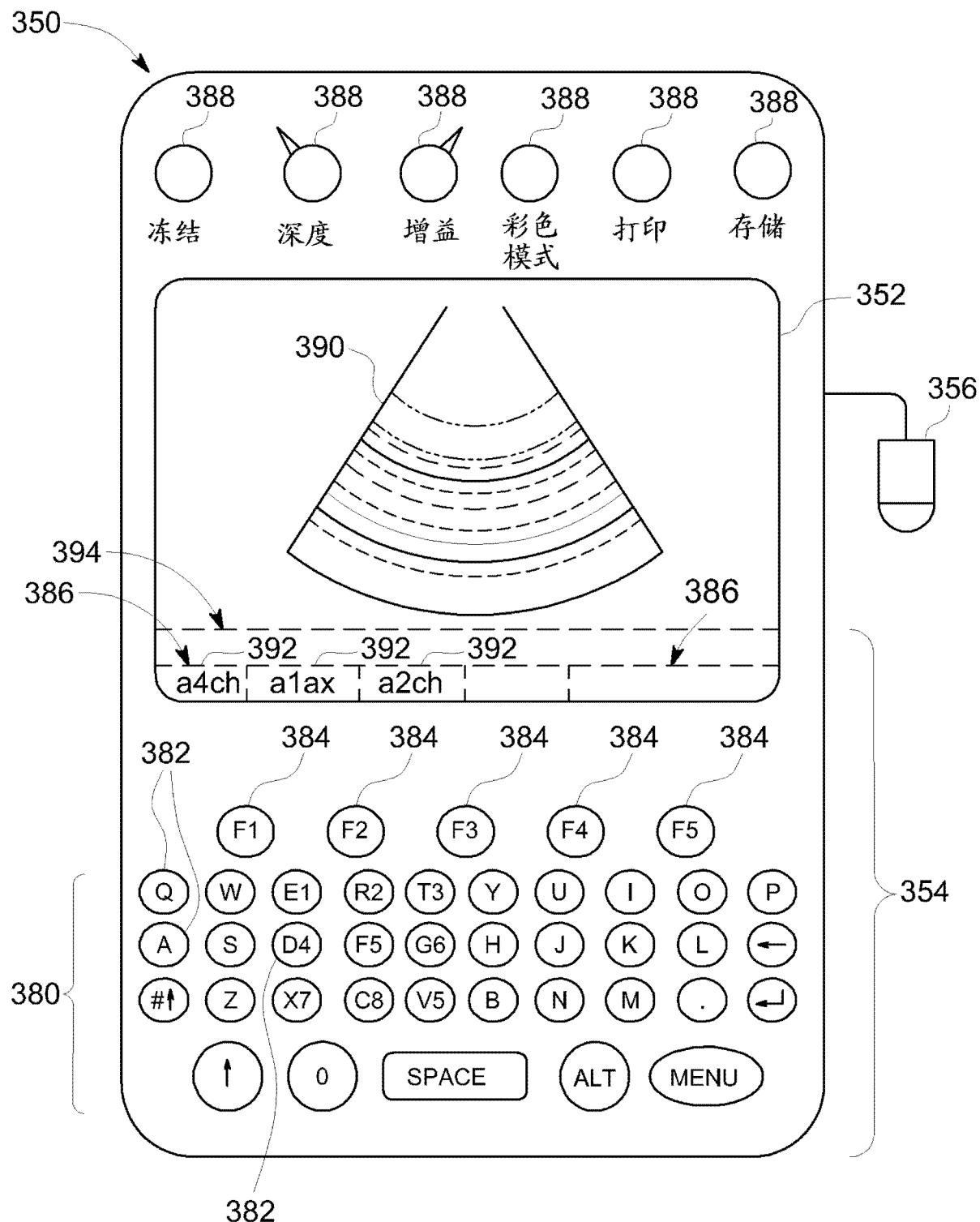


图 9

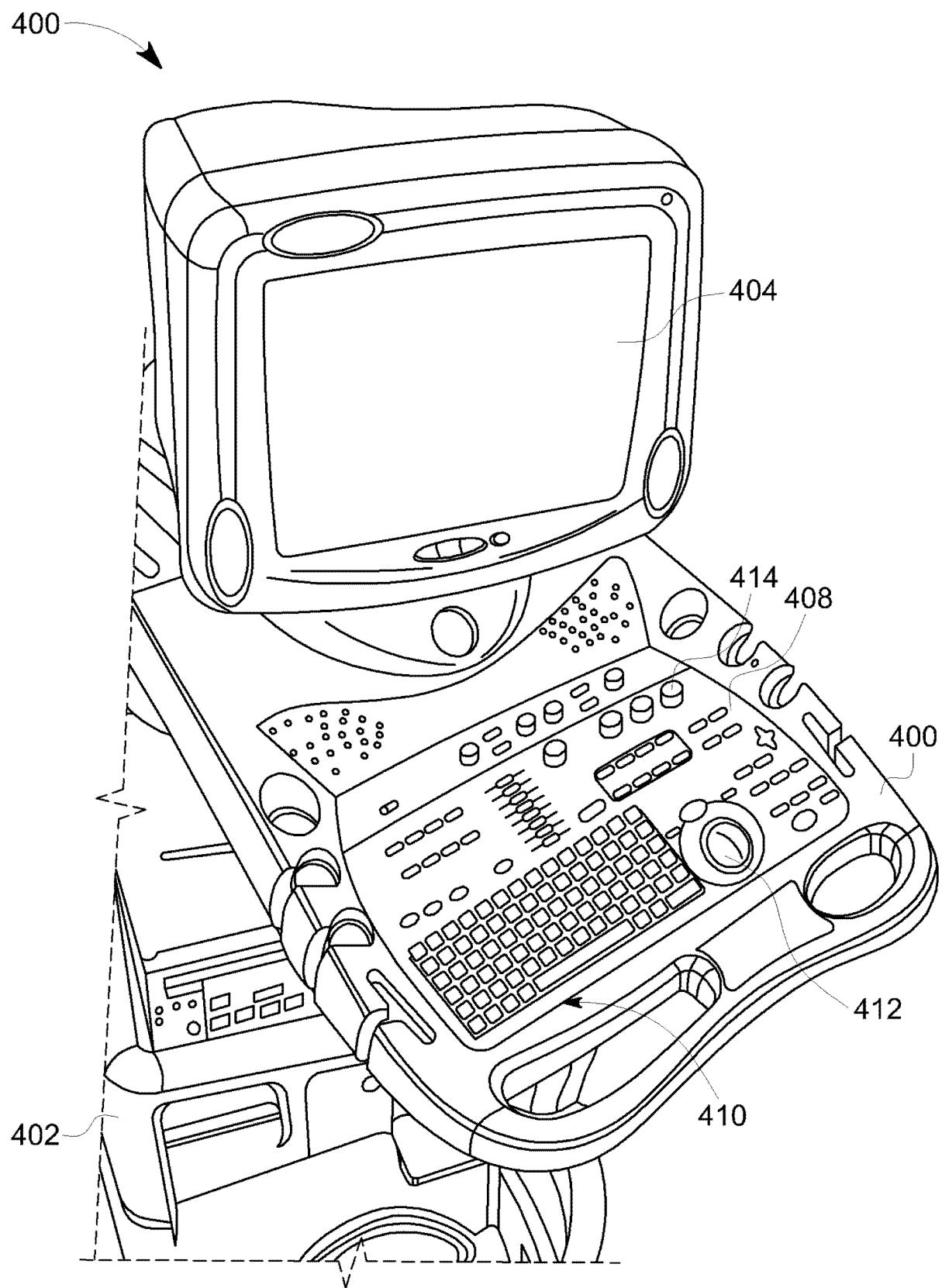


图 10