

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公 開 特 許 公 報(A)

(11) 特許出願公開番号  
特開2007-243136  
(P2007-243136A)

(43) 公開日 平成19年9月20日(2007.9.20)

|                               |                |             |
|-------------------------------|----------------|-------------|
| (51) Int. Cl.                 | F I            | テーマコード (参考) |
| HO 1 F 27/24 (2006.01)        | HO 1 F 27/24 K |             |
| HO 1 F 37/00 (2006.01)        | HO 1 F 37/00 C |             |
|                               | HO 1 F 37/00 M |             |
|                               | HO 1 F 27/24 H |             |
|                               | HO 1 F 27/24 E |             |
| 審査請求 未請求 請求項の数 5 O L (全 25 頁) |                |             |

|              |                              |          |                            |
|--------------|------------------------------|----------|----------------------------|
| (21) 出願番号    | 特願2006-211499 (P2006-211499) | (71) 出願人 | 390005223                  |
| (22) 出願日     | 平成18年8月2日 (2006.8.2)         |          | 株式会社タムラ製作所                 |
| (31) 優先権主張番号 | 特願2006-33079 (P2006-33079)   |          | 東京都練馬区東大泉 1 丁目 1 9 番 4 3 号 |
| (32) 優先日     | 平成18年2月9日 (2006.2.9)         | (74) 代理人 | 100098279                  |
| (33) 優先権主張国  | 日本国 (JP)                     |          | 弁理士 栗原 聖                   |
|              |                              | (72) 発明者 | 中津 良                       |
|              |                              |          | 埼玉県坂戸市千代田 5 - 5 - 3 0 株式会  |
|              |                              |          | 社タムラ製作所埼玉事業所内              |
|              |                              | (72) 発明者 | 前野 謙介                      |
|              |                              |          | 埼玉県坂戸市千代田 5 - 5 - 3 0 株式会  |
|              |                              |          | 社タムラ製作所埼玉事業所内              |

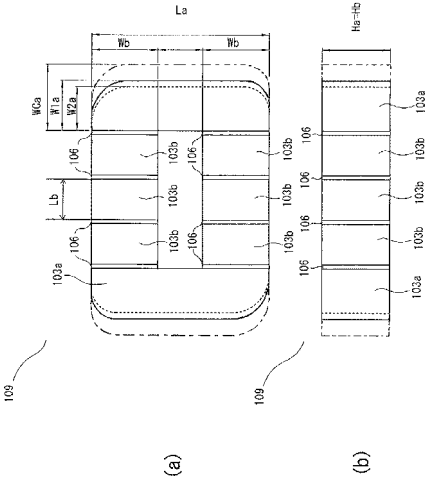
(54) 【発明の名称】 リアクトル部品

(57) 【要約】

【課題】リアクトルのコア形状を小型化しながらも高電流値の直流重畳特性を向上させ、且つコア形状の小型化によりリアクトル全体としての小型化・低コスト化も可能とする。

【解決手段】リアクトルのコア 1 0 9 において、巻線が巻回されない非巻回部を構成する 2 個の磁性体のブロック 1 0 3 a それぞれの断面積  $W 1 a * H a$  を巻回部を構成する各個の磁性体のブロック 3 b それぞれの磁路と直交する方向の断面積  $W b * H b$  に対して約 2 4 % ~ 約 3 3 % 小さくする。

【選択図】 図 4



## 【特許請求の範囲】

## 【請求項 1】

少なくとも、巻線と磁性体のコアを備え、前記コアは前記巻線が巻回される巻回部と、前記巻線が巻回されない非巻回部とを含み、前記巻回部に前記巻線が巻回されて形成されるリアクトル部品において、

前記コアの非巻回部の磁路と直交する方向の断面積を前記巻回部の磁路と直交する方向の断面積に対して小さくしたことを特徴とするリアクトル部品。

## 【請求項 2】

請求項 1 に記載のリアクトル部品において、前記非巻回部の断面積を前記巻回部の断面積の約 0.76 倍～約 0.67 倍にしたことを特徴とするリアクトル部品。

10

## 【請求項 3】

少なくとも、巻線と磁性体のコアを備え、前記コアは前記巻線が巻回される巻回部と、前記巻線が巻回されない非巻回部とを含み、前記巻回部に前記巻線が巻回されて形成されるリアクトル部品において、前記巻回部は少なくとも 2 つの矩形平面形状を有する磁性体ブロックが間隔を有して平行に配置され、前記非巻回部は 2 つの略台形又は略三角形の平面形状を有する磁性体ブロックが前記巻回部を構成する磁性体ブロックをそれぞれの略台形又は略三角形の底部側で挟んで対向して配置されて成り、且つ、前記非巻回部を構成する磁性体ブロックの略台形又は略三角形の頂部における磁路と直交する方向の断面積を前記巻回部を構成する磁性体ブロックの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくしたことを特徴とするリアクトル部品。

20

## 【請求項 4】

請求項 1 乃至 3 に記載のリアクトル部品において、前記コアは、磁気ギャップを含む 8 分割型に構成されていることを特徴とするリアクトル部品。

## 【請求項 5】

請求項 1 乃至 4 に記載のリアクトル部品において、該リアクトル部品は車載用のリアクトルに用いられることを特徴とするリアクトル部品。

## 【発明の詳細な説明】

## 【技術分野】

## 【0001】

本発明は、リアクトル部品のコアの形状を小型化しながらも高電流値の直流重畳特性を向上させることができ、且つ小型化によりリアクトル部品全体としての小型化・軽量化・低コスト化が可能なリアクトル部品に関する。

30

## 【背景技術】

## 【0002】

リアクトルは、多種多様の用途に使用されている。代表的なリアクトルとして、電動機回路に直列に接続し短絡時の電流を制限する直列リアクトル、並列回路間の電流分担を安定させる並列リアクトル、短絡時の電流を制限しこれに接続される機械を保護する限流リアクトル、電動機回路に直列に接続して始動電流を制限する始動リアクトル、送電線路に並列接続されて進相無効電力の補償や異常電圧を抑制する分路リアクトル、中性点と大地間に接続して電力系統の地絡事故時に流れる地絡電流を制限する為に使用する中性点リアクトル、三相電力系統の 1 線地絡時に発生するアークを自動的に消滅させる消弧リアクトルなどがある。

40

## 【0003】

リアクトルを含めたトランスやチョークコイル等の電気部品は、使用される電気回路等との関係上、電気的な所定の仕様を満足することを要求される。特に、リアクトルが高電流回路の昇圧リアクトル等を使用される場合等には、高電流値の直流重畳特性がその仕様を満足することが重要視される。

## 【0004】

図 1 は、従来のリアクトル部品のコアを示す斜視図である。図 1 に示すように、従来のコア 9 は、例えば、数個の磁性体のブロック 3a 及び 3b と各ブロック間に磁気ギャップ

50

として挿入されるシート材 6 から形成されている。このコア 9 の形状は、全体として略リング状になっており、磁性体のブロック 3 b から成る直線部は 2 ヶ所あり、各直線部にボビン（図示せず）の巻枠部を介して巻線（図示せず）が巻回され、所定の電気特性が得られる。磁性体のブロック 3 a は各直線部と結合し、このコア 9 を略リング状にしている。

【 0 0 0 5 】

そして、この従来のコア 9 では、磁路に対し均一なコア断面積を有するコア形状を構成している（例えば、特許文献 1 参照）。即ち、図 1 に示すコア 9 では、磁性体のブロック 3 a の高さ  $H_a$  と磁性体のブロック 3 b の高さ  $H_b$  が同一の寸法に形成されると共に磁性体のブロック 3 a の幅  $W_a$  と磁性体のブロック 3 b の幅  $W_b$  も同一の寸法に形成されていた

10

。従って、巻線が巻回される巻回部を構成する磁性体のブロック 3 b と巻線が巻回されない非巻回部を構成する磁性体のブロック 3 a が共に磁路と直交する方向の断面積が同じになるようなコア形状を構成していた。

【 0 0 0 6 】

【特許文献 1】特開 2 0 0 3 - 1 2 4 0 3 9 号公報

【発明の開示】

【発明が解決しようとする課題】

【 0 0 0 7 】

上述した従来のリアクトル部品では、図 1 に示したように、磁路に対し均一なコア断面積を有するコア形状を構成していたので、コア 9 の形状が大きくなり、コストも高くなるという問題があった。コア 9 の形状が大きければリアクトル全体の小型化・軽量化は困難となり、また、コアは、リアクトルの部品の中でも最も高価な材料であるために、リアクトル全体の低コスト化を困難にしてしまう。

20

【 0 0 0 8 】

本発明の第 1 の目的は、リアクトル部品のコア形状を小型化することによりリアクトル全体としての小型化・軽量化・低コスト化も可能とする技術を提供することにある。

【 0 0 0 9 】

また、本発明の第 2 の目的は、リアクトル部品のコア形状を小型化しながらも高電流領域における直流重畳特性を向上させることができ、且つコア形状の小型化によりリアクトル全体としての小型化・軽量化・低コスト化も可能とする技術を提供することにある。

30

【課題を解決するための手段】

【 0 0 1 0 】

リアクトル部品のコアの設計において、従来、同一断面形状で磁路を設計することが一般的に行われていたが、本発明者は、殆ど磁束の通らない部分を削減することにより、高電流領域における直流重畳特性を向上させることができる上にコア形状の小型化を達成可能な最適なコア形状を実現することを見出した。

【 0 0 1 1 】

即ち、上記目的を達成するため、本発明のリアクトル部品は、少なくとも、巻線と磁性体のコアを備え、前記コアは前記巻線が巻回される巻回部と、前記巻線が巻回されない非巻回部とを含み、前記巻回部に前記巻線が巻回されて形成されるリアクトル部品において、前記コアの非巻回部の磁路と直交する方向の断面積を前記巻回部の磁路と直交する方向の断面積に対して小さくしたことを特徴とする。

40

【 0 0 1 2 】

かかる構成により、リアクトル部品のコア形状を小型化することによりリアクトル全体としての小型化・軽量化・低コスト化も可能となる。また、リアクトル部品のコア形状を小型化しながらも高電流領域における直流重畳特性を向上させることができる。

【 0 0 1 3 】

この場合、前記コアの非巻回部の磁路と直交する方向の断面積を前記巻回部の磁路と直交する方向の断面積に対して小さくしたことで、前記非巻回部の方が前記巻回部よりも先に磁気飽和することが考えられ、この結果、高電流領域での直流重畳特性が向上するもの

50

と考えられる。

【0014】

また、前記非巻回部の断面積を前記巻回部の断面積の約0.76倍～約0.67倍にすることが可能である。かかる構成により、リアクトル部品としてのコアひいてはリアクトルの小型化・軽量化・低コスト化が図れる上に、高電流領域において直流重畳特性を向上させることが可能である。

【0015】

また、本発明は、少なくとも、巻線と磁性体のコアを備え、前記コアは前記巻線が巻回される巻回部と、前記巻線が巻回されない非巻回部とを含み、前記巻回部に前記巻線が巻回されて形成されるリアクトル部品において、前記巻回部は少なくとも2つの矩形平面形状を有する磁性体ブロックが間隔を有して平行に配置され、前記非巻回部は2つの略台形又は略三角形の平面形状を有する磁性体ブロックが前記巻回部を構成する磁性体ブロックをそれぞれの略台形又は略三角形の底部側で挟んで対向して配置されて成り、且つ、前記非巻回部を構成する磁性体ブロックの略台形又は略三角形の頂部における磁路と直交する方向の断面積を前記巻回部を構成する磁性体ブロックの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくしたことを特徴とする。かかる構成によれば、前記非巻回部をU字型や矩型の磁性体ブロックにより形成する場合に比べて非巻回部を構成する各磁性体ブロックそのものの体積をより小さくすることができる。従って、リアクトル部品としてのコアひいてはリアクトルの更なる小型化・軽量化・低コスト化を図ることが可能である。

10

【0016】

尚、前記コアは、磁気ギャップを含む8分割型に構成されていても良い。かかる構成により、前記非巻回部の断面積の削減量に応じた直流重畳特性の向上が顕著になる。

20

【0017】

また、本発明のリアクトル部品は車載用のリアクトルに用いるのが好適である。車両事故等が生じた場合に回路が故障して車載用のリアクトルに大電流が流れる虞があるため、本発明のリアクトル部品を車載用のリアクトルに用いることで、高電流領域において高いインダクタンス値が得られるため、安全性を向上させることができる。

【発明を実施するための最良の形態】

【0018】

本発明の第1の実施形態に係るリアクトル部品について図面を参照して詳細に説明する。図2は、本実施形態のリアクトル部品を含む一例としてのリアクトルの斜視図である。

30

【0019】

図2に示すリアクトル10は、例えば、強制冷却手段を有する機器の電気回路に使用され、巻線2をボビン4に巻回し、ボビン4に後述するコア109（図4参照）を挿入して形成されたリアクトル部品を熱伝導性ケース1に収納した後、充填材8を流し込み固定している。リード部5は巻線2の被覆を剥離し、導体を剥き出しにしており、図示しない圧着端子等を設けて他の電気部品等と接続する。尚、熱伝導性ケース1のリード部用切欠き12は、リード部5と熱伝導性ケース1が干渉しないように形成されており、熱伝導性ケース1は一般的に金属製なので、リード部5を熱伝導性ケース1と絶縁させるため、リード部用切欠き12には絶縁物を挿入している。また、熱伝導性ケース1の4隅にあるリアクトル固定用穴13は、熱伝導性ケース1を例えば、強制冷却された筐体等に固定するためのネジ穴である。

40

【0020】

図3は、図2に示したリアクトルの分解斜視図である。図3に示すように、熱伝導性ケース1は熱伝導性ケース底面11と、熱伝導性ケース底面11よりも浅く、段差を有して形成される熱伝導性ケース底面14を含んでいる。図2のリアクトルは熱伝導性ケース底面11に絶縁シート7を敷き、巻線2をボビン4に巻回し、ボビン4にコア109（詳細は図4参照）を挿入して形成されたリアクトル部品を収納している。収納後、熱伝導性ケース底面11は絶縁シート7を介してリアクトル部品の巻線2の図示していない裏面と、熱伝導性ケース底面14はコア109のブロック裏面と、それぞれ接触する。絶縁シート

50

7は、熱伝導性ケース1と巻線2を電氣的に絶縁するために、熱伝導性ケース底面11と巻線2間に挿入されている。収納後、充填材8を流し込み、リアクトル部品を熱伝導性ケース1に固定している。

#### 【0021】

図4は、本実施形態のリアクトル部品のコア109の形状を示す図であり、(a)はその平面図、(b)はその側面図である。図4(a)及び(b)に示すように、本実施形態のリアクトル部品のコア109は、2個の磁性体のブロック103a及び6個の磁性体のブロック103bと各ブロック間に磁気ギャップとして挿入されるシート材106から形成されている。即ち、本実施形態では、コア109は、巻線2(図2及び図3参照)が巻回される巻回部を構成する6個の磁性体のブロック103bと、巻線2が巻回されない非巻回部を構成する2個の磁性体のブロック103aとを含んでおり、巻回部を構成する6個の磁性体のブロック103bに図2及び図3に示したボビン4を介して巻線2が巻回されてリアクトル部品を形成する。図4(a)及び(b)に示すように、このリアクトル部品のコア109の形状は、全体として略リング状になっており、上述した巻回部を構成する6個の磁性体のブロック103bは、それぞれ3個の磁性体のブロック103bから成る2ヶ所の直線部を形成し、各直線部にボビン4の巻枠部を介して巻線2が巻回され、所定の電気特性が得られる。上述した非巻回部を構成する2個の磁性体のブロック103aは、3個の磁性体のブロック103bから成る各直線部とそれぞれ結合し、このコア109を略リング状にしている。尚、シート材106は、磁性体のブロック103b同士の結合部及び磁性体のブロック103aと磁性体のブロック103bとの結合部に磁気ギャップ用に挿入されている。

#### 【0022】

さて、このリアクトル部品のコア109では、図4(a)及び(b)に示すように、磁性体のブロック103bは均一なコア断面積を有しているが、磁性体のブロック103aは磁性体のブロック103bに対して均一なコア断面積を有していない。即ち、リアクトル部品のコアの設計において、図1に示した従来のリアクトル部品のコア9では、同一断面形状で磁路を設計していたが、本実施形態のリアクトル部品のコア109では、各磁性体のブロック103aにおける殆ど磁束の通らない部分を削減するようにし、コア109の非巻回部を構成する2個の磁性体のブロック103aにおける磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する各個の磁性体のブロック103bの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくした。

#### 【0023】

ここで、本実施形態におけるコア109を形成する各磁性体のブロックの寸法を述べる。各磁性体のブロック103bは、図4(a)に示すコア(ブロック)幅 $W_b$ が27.0mm、ブロック長さ $L_b$ が16.5mmに形成した。一方、磁性体のブロック103aは、図4(a)に示すブロック長さ $L_a$ は72.0mm、コア(ブロック)幅 $W_{1a}$ を20.5mm~18.0mmの範囲内に形成した。また、磁性体のブロック103aの高さ $H_a$ と磁性体のブロック103bの高さ $H_b$ は、図4(b)に示すように、共に27.5mmであり、同一の寸法に形成されている。従って、巻線が巻回される巻回部を構成する磁性体のブロック103bの磁路と直交する方向の断面積 $W_b * H_b$ は742.5mm<sup>2</sup>であるのに対し、巻線が巻回されない非巻回部を構成する磁性体のブロック103aの断面積 $W_{1a} * H_a$ は563.75mm<sup>2</sup>~495.0mm<sup>2</sup>である。従って、非巻回部を構成する磁性体のブロック103aの磁路と直交する方向の断面積 $W_{1a} * H_a$ は、巻回部を構成する磁性体のブロック103bの磁路と直交する方向の断面積 $W_b * H_b$ の約76%~約67%(約0.76倍~約0.67倍)に留まっている。換言すれば、非巻回部を構成する磁性体のブロック103aの断面積 $W_{1a} * H_a$ を巻回部を構成する磁性体のブロック103bの断面積 $W_b * H_b$ よりも約24%~約33%小さくしている。尚、図4(a)及び(b)に示すように、磁性体のブロック103aは、その両角部を除いて主要部分が略この断面積 $W_{1a} * H_a$ にて形成されているので、断面積 $W_{1a} * H_a$ を小さくすれば磁性体のブロック103aの体積が大幅に削減される。従って、2個の磁性体のブロッ

ク 1 0 3 a の体積がそれぞれ削減されることにより、コア 1 0 9 全体の小型化・低コスト化が達成される。

【 0 0 2 4 】

尚、図 4 ( a ) 及び ( b ) に一点鎖線で示しているのは、磁性体のブロック 1 0 3 a のコア ( ブロック ) 幅  $W C a$  を、磁性体のブロック 1 0 3 b のコア ( ブロック ) 幅  $W b$  と同一の 2 7 . 0 mm とした場合、即ち、非巻回部を構成する磁性体のブロック 1 0 3 a の断面積  $W C a * H a$  を巻回部を構成する磁性体のブロック 1 0 3 b の断面積  $W b * H b$  に対して小さくしない場合のコア形状である。また、図 4 ( a ) 及び ( b ) に点線で示しているのは、磁性体のブロック 1 0 3 a のコア ( ブロック ) 幅  $W 2 a$  を更に小さくする、後述する本発明の第 2 の実施形態におけるコア形状である。

10

【 0 0 2 5 】

図 5 は、上述したように、磁性体のブロック 1 0 3 a のコア ( ブロック ) 幅  $W 1 a$  を 2 0 . 5 mm ~ 1 8 . 0 mm の範囲内で変えてコア 1 0 9 を含むリアクトル部品を形成し、そのリアクトル部品を含んだリアクトルについて、それぞれ各電流値 ( A ) に対するインダクタンス値 (  $\mu H$  ) を測定し、表にまとめたものである。尚、比較例として、磁性体のブロック 1 0 3 a のコア ( ブロック ) 幅  $W C a$  を、従来例と同様に、磁性体のブロック 1 0 3 b のコア ( ブロック ) 幅  $W b$  と同じ 2 7 . 0 mm とした場合について測定した同様の値を示す。また、図 6 は、これらの関係をグラフに示したものである。

【 0 0 2 6 】

図 5 及び図 6 においては、図 4 に示した磁性体のブロック 1 0 3 a のコア ( ブロック ) 幅  $W 1 a$  を、2 0 . 5 mm ( 実施例 1 )、2 0 . 0 mm ( 実施例 2 )、1 9 . 5 mm ( 実施例 3 )、1 9 . 0 mm ( 実施例 4 )、1 8 . 5 mm ( 実施例 5 )、1 8 . 0 mm ( 実施例 6 ) というように、2 0 . 5 mm から 1 8 . 0 mm までの範囲内で 0 . 5 mm 単位で変えたコア 1 0 9 を用いたリアクトル部品を含むリアクトルについて、それぞれ電流値が 0 ( A ) から 4 5 0 ( A ) まで 1 4 段階の電流値に対して各インダクタンス値 (  $\mu H$  ) が示されている。

20

【 0 0 2 7 】

特に、図 6 のグラフから明瞭なように、実施例 1 から実施例 6 までの全てのコア ( ブロック ) 幅のケースで、0 ( A ) から 1 6 0 ( A ) までの範囲の電流値に対して各インダクタンス値 (  $\mu H$  ) は、比較例のケースと略同様の値である 2 5 0 (  $\mu H$  ) 前後の値を示している。従って、本実施形態のようにコア ( ブロック ) 幅  $W 1 a$  を 2 0 . 5 mm ~ 1 8 . 0 mm の範囲内で削減するのであれば、かかる 5 0 ( A ) から 1 6 0 ( A ) までの比較的低電流の領域において、全く削減しない場合 [ コア ( ブロック ) 幅  $W C a$  が 2 7 . 0 mm の場合 ] と同様に高いインダクタンス値が得られる。これにより、本実施形態のようにコア ( ブロック ) 幅  $W 1 a$  を 2 0 . 5 mm ~ 1 8 . 0 mm の範囲内で削減するのであれば、全く削減しない場合と同様に 0 ( A ) から 1 6 0 ( A ) までの比較的低電流の領域においてリアクトルとしての機能を十分に果たせることを確認できた。

30

【 0 0 2 8 】

ところで、図 6 のグラフから明瞭なように、実施例 1 から実施例 6 までの全てのコア ( ブロック ) 幅のケースで、3 0 0 ( A ) 以上 [ 3 0 0 ( A ) から 4 5 0 ( A ) まで ] の比較的高電流の領域において、各インダクタンス値 (  $\mu H$  ) は、比較例のケースと同等又はそれ以上の高い値を示している。従って、本実施形態のようにコア ( ブロック ) 幅  $W 1 a$  を 2 0 . 5 mm ~ 1 8 . 0 mm の範囲内で削減するのであれば、かかる 3 0 0 ( A ) 以上の比較的高電流の領域において、全く削減しない場合 [ コア ( ブロック ) 幅  $W C a$  が 2 7 . 0 mm の場合 ] 以上の高いインダクタンス値が得られる。これにより、本実施形態のようにコア ( ブロック ) 幅  $W 1 a$  を 2 0 . 5 mm ~ 1 8 . 0 mm の範囲内で削減するのであれば、全く削減しない場合に比べ、3 0 0 ( A ) 以上の比較的高電流領域において直流重畳特性が著しく改善されることを確認できた。即ち、3 0 0 ( A ) 以上の比較的高電流が流れる場合でも、全く削減しない場合よりも更にリアクトルとしての安全性が高まることを確認できた。従って、本実施形態のようにコア ( ブロック ) 幅  $W 1 a$  をコア ( ブロック

40

50

幅  $W_b$  の約 0.76 倍～約 0.67 倍の範囲内にすることにより、上述したようにリアクトルの小型化・低コスト化が図れる上に 300 (A) 以上の比較的高電流領域において直流重畳特性を向上させることが可能である。尚、この場合、コア 109 の非巻回部を構成する磁性体のブロック 103 a の磁路と直交する方向の断面積  $W_{1a} \cdot H_a$  を巻回部を構成する磁性体のブロック 103 b の磁路と直交する方向の断面積  $W_b \cdot H_b$  に対して小さくすることで、非巻回部の方が巻回部よりも先に磁気飽和することが考えられ、この結果、高電流領域での直流重畳特性が向上するものと考えられる。

#### 【0029】

例えば、本実施形態のようなリアクトルを車載用（ハイブリッド車に流れるモータ電流の制御等の用途）に用いる場合、上述した 0 (A) から 160 (A) までの比較的低電流の領域が通常の使用領域となることが多い。また、車両事故等が生じた場合に回路が故障して車載用のリアクトルにも瞬間的に大電流が流れる虞があるため、安全性の観点から 300 (A) 以上の比較的高電流の領域において高いインダクタンス値が得られることは大変望ましい。従って、本実施形態のようにコア（ブロック）幅  $W_{1a}$  を 20.5 mm～18.0 mm の範囲内で削減することにより、かかる車載用のリアクトルに最適なリアクトル部品としてのコアを提供することができる。

#### 【0030】

次に、本発明の第 2 の実施形態に係るリアクトル部品について説明する。本実施形態のリアクトル部品及び該リアクトル部品を含むリアクトルの基本的構成は、図 2 乃至図 4 に示した第 1 の実施形態のものと同様である。従って、この第 2 の実施形態においても、コア 109 は第 1 の実施形態と同様に全体として 8 分割に構成されている。一方、この第 2 の実施形態では、上述したコア 109 の非巻回部の磁路と直交する方向の断面積を巻回部の磁路と直交する方向の断面積に対して小さくするための削減量を第 1 の実施形態よりも更に多くしたことを特徴としている。即ち、本実施形態においては、磁性体のブロック 103 a の図 4 (a) に示したコア（ブロック）幅  $W_{2a}$  を 15.0 mm～5.0 mm の範囲内に形成した。

#### 【0031】

図 7 は、上述したように、磁性体のブロック 103 a のコア（ブロック）幅  $W_{2a}$  を 15.0 mm～5.0 mm の範囲内で変えてコア 109 を含むリアクトル部品を形成し、そのリアクトル部品を含むリアクトルについて、それぞれ各電流値 (A) に対するインダクタンス値 ( $\mu H$ ) を測定し、上述した第 1 の実施形態における実施例 1～実施例 6 に追加する実施例 7、実施例 8 及び実施例 9 として表にまとめたものである。また、第 1 の実施形態において測定した磁性体のブロック 103 a のコア（ブロック）幅  $W_{Ca}$  を 27.0 mm とした比較例の値も同様に示す。図 8 は、これらの関係をグラフに示したものである。

#### 【0032】

図 7 及び図 8 においては、図 4 に示した磁性体のブロック 103 a のコア（ブロック）幅  $W_{2a}$  を、15.0 mm（実施例 7）、10.0 mm（実施例 8）、5.0 mm（実施例 9）というように、15.0 mm から 5.0 mm の範囲内で 5 mm 単位で変えたコア 109 を用いたリアクトル部品を含むリアクトルについて、それぞれ電流値が 0 (A) から 450 (A) まで 14 段階の電流値に対して各インダクタンス値 ( $\mu H$ ) が示されている。

#### 【0033】

特に、図 7 の表から明瞭なように、本実施形態における実施例 9 のコア（ブロック）幅のケースで、非駆動時である 0 (A) は除いて駆動時である 50 (A) からすぐにインダクタンス値 ( $\mu H$ ) が低下する。また、実施例 8 のコア（ブロック）幅のケースで、130 (A) からインダクタンス値 ( $\mu H$ ) がかなり低下する。更に、実施例 7 のコア（ブロック）幅のケースで、200 (A) からインダクタンス値 ( $\mu H$ ) がかなり低下する。一方、図 8 のグラフから明瞭なように、本実施形態における実施例 7、実施例 8 及び実施例 9 の全てのコア（ブロック）幅のケースで、300 (A) 以上 [300 (A) から 450

10

20

30

40

50

(A)まで]の比較的高電流の領域において、各インダクタンス値( $\mu\text{H}$ )は、比較例のケースよりも大幅に高い値を示している。従って、本実施形態のようにコア(ブロック)幅 $W2a$ を $15.0\text{mm} \sim 5.0\text{mm}$ の範囲内で削減するのであれば、かかる $300(\text{A})$ 以上の比較的高電流の領域において、全く削減しない場合[コア(ブロック)幅 $WCa$ が $27.0\text{mm}$ の場合]よりも大幅に高いインダクタンス値が得られる。これにより、本実施形態のようにコア(ブロック)幅 $W2a$ を $15.0\text{mm} \sim 5.0\text{mm}$ の範囲内で削減するのであれば、全く削減しない場合に比べ、 $300(\text{A})$ 以上の比較的高電流領域において直流重畳特性が改善されることを確認できた。即ち、 $300(\text{A})$ 以上の比較的高電流が流れる場合でも、全く削減しない場合よりも更にリアクトルとしての安全性が高まることを確認できた。従って、本実施形態のようにコア(ブロック)幅 $W2a$ をコア(ブ

10

#### 【0034】

尚、実施例7のコア(ブロック)幅のケースで、 $0(\text{A})$ から $130(\text{A})$ までの比較的低電流領域では、 $240(\mu\text{H})$ 以上の値を示している。従って、実施例7のようにコ

20

#### 【0035】

続いて、本発明の第3の実施形態に係るリアクトル部品について説明する。本実施形態のリアクトル部品及び該リアクトル部品を含むリアクトルの基本的構成を図9及び図10

30

#### 【0036】

さて、このリアクトル部品のコア119では、図9に示すように、磁性体のブロック113bは均一なコア断面積を有しているが、磁性体のブロック113aは磁性体のブロック113bに対して均一なコア断面積を有していない。即ち、従来のかかるコアでは、同一断面形状で磁路を設計していたが、本実施形態のリアクトル部品のコア119では、各磁性体のブロック113aにおける殆ど磁束の通らない部分を削減するようにし、コア119の非巻回部を構成する2個の磁性体のブロック113aにおける磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する2個の磁性体のブロック113bの磁路と直交する方向の断

40

50

面積に対して小さくした。

#### 【0037】

ここで、本実施形態においては、磁性体のブロック113bのコア(ブロック)幅 $W3b$ が15.0mmであるのに対し、磁性体のブロック113aのコア(ブロック)幅 $W3a$ を同様の15.0mmから12.5mmと10.0mmに削減して形成した。尚、図9には示さないが、磁性体のブロック113aの高さ $H3a$ と磁性体のブロック113bの高さ $H3b$ は同一寸法である。従って、巻線が巻回される巻回部を構成する磁性体のブロック113bの磁路と直交する方向の断面積 $W3b \times H3b$ に対し、巻線が巻回されない非巻回部を構成する磁性体のブロック113aの断面積 $W3a \times H3a$ は、それぞれ約0.83倍、約0.67倍に留まっている。換言すれば、非巻回部を構成する磁性体のブロック113aの断面積 $W3a \times H3a$ を巻回部を構成する磁性体のブロック113bの断面積 $W3b \times H3b$ よりも、それぞれ約17%、約33%削減している。尚、磁性体のブロック113aは、その長さ方向に亘ってこの断面積 $W3a \times H3a$ にて形成されているので、断面積 $W3a \times H3a$ を削減すれば磁性体のブロック113aの体積が削減される。従って、2個の磁性体のブロック113aの体積がそれぞれ削減されることにより、コア119全体の小型化・低コスト化が達成される。

#### 【0038】

尚、図9に破線で示しているのは、磁性体のブロック113aのコア(ブロック)幅 $W3Ca$ を、磁性体のブロック113bのコア(ブロック)幅 $W3b$ と同一の15.0mmとした場合、即ち、非巻回部を構成する磁性体のブロック113aの断面積 $W3Ca \times H3a$ を巻回部を構成する磁性体のブロック113bの断面積 $W3b \times H3b$ に対して小さくしない場合のコア形状である。

#### 【0039】

図11は、上述したように、磁性体のブロック113aのコア(ブロック)幅 $W3a$ を12.5mm(実施例10)、10.0mm(実施例11)と変えてコア119を含むリアクトル部品を形成し、そのリアクトル部品を、図10に示したように用いたリアクトルに関し、No.1、No.2及びNo.3の3個の試料を製作し、それぞれ電流値(20A)に対するインダクタンス値( $\mu H$ )を測定し、表にまとめたものである。尚、比較例として、磁性体のブロック113aのコア(ブロック)幅 $W3Ca$ を従来例と同様に15.0mmとした場合について測定した同様の値を示す。

#### 【0040】

図11においては、図9に示した磁性体のブロック113aのコア(ブロック)幅 $W3a$ を、12.5mm(実施例10)、10.0mm(実施例11)としたコア119を用いたリアクトル110について、No.1、No.2及びNo.3の3個の試料について、それぞれ10KHz、1V、DC20(A)の測定条件で各インダクタンス値( $\mu H$ )を測定した。図11から明瞭なように、磁性体のブロック113aのコア(ブロック)幅 $W3a$ を12.5mmとした実施例10においては、No.1、No.2及びNo.3の全ての試料において、各インダクタンス値( $\mu H$ )は、比較例のケースと略同様の値を示している[3個の試料平均でインダクタンス値( $\mu H$ )は0.4%低下した]。従って、本実施形態のようにコア(ブロック)幅 $W3a$ を12.5mmまで削減するのであれば、かかる条件下において、全く削減しない場合[コア(ブロック)幅 $W3Ca$ が15.0mmの場合]と同様のインダクタンス値が得られる。これにより、本実施形態のようにコア(ブロック)幅 $W3a$ を12.5mmまで削減するのであれば、全く削減しない場合と同様に図10に示したリアクトルとしての機能を十分に果たせることを確認できた。

#### 【0041】

図12は、図11の場合と同様に、磁性体のブロック113aのコア(ブロック)幅 $W3a$ を12.5mm(実施例10)、10.0mm(実施例11)と変えてコア119を含むリアクトル部品を形成し、そのリアクトル部品を、図10に示したように用いたリアクトルを駆動した場合に、図10に示す(1)コイル間、(2)コイル表面、(3)リアクトル上面、(4)周囲温度の4点に関し、それぞれの温度上昇の度合いを比較して表にま

とめたものである。尚、比較例として、磁性体のブロック 113a のコア（ブロック）幅 W3Ca を従来例と同様に 15.0 mm とした場合について測定した同様の値を示す。

【0042】

図 12 においては、図 9 に示した磁性体のブロック 113a のコア（ブロック）幅 W3a を、12.5 mm（実施例 10）、10.0 mm（実施例 11）としたコア 119 を用いたリアクトル 110 について、図 11 の測定条件で駆動した場合の（1）コイル間、（2）コイル表面、（3）リアクトル上面、（4）周囲温度の 4 点に関し、それぞれの温度（ ）と、非駆動時からの温度上昇分  $\Delta t$ （ ）を測定した。図 12 から明瞭なように、磁性体のブロック 113a のコア（ブロック）幅 W3a を 12.5 mm とした実施例 10 においては、温度上昇値は比較例のケースと略同様の値を示している〔平均で比較例よりも 1.4 % 程度大きく上昇した〕。従って、本実施形態のようにコア（ブロック）幅 W3a を 12.5 mm まで削減するのであれば、かかる条件下において、全く削減しない場合〔コア（ブロック）幅 W3Ca が 15.0 mm の場合〕と同様の温度特性が得られる。

10

【0043】

更に、以上と同様に、磁性体のブロック 113a のコア（ブロック）幅 W3a を 12.5 mm（実施例 10）、10.0 mm（実施例 11）と変えてコア 119 を含むリアクトル部品を形成し、そのリアクトル部品を、図 10 に示したように用いたリアクトルを駆動した場合に生じる騒音をそれぞれ測定した。比較例として、磁性体のブロック 113a のコア（ブロック）幅 W3Ca を従来例と同様に 15.0 mm とした場合についても、同様の騒音を測定した。図 13 は、15.0 mm とした比較例の騒音データの測定結果、図 14 は、12.5 mm とした実施例 10 の騒音データの測定結果、図 15 は、10.0 mm とした実施例 11 の騒音データの測定結果をそれぞれ示す。

20

【0044】

図 13 及び図 14 から分かるように、12.5 mm とした実施例 10 では、15.0 mm とした場合と比較して騒音の差は殆ど無い。これに対して、図 13 及び図 15 から分かるように、10.0 mm とした実施例 11 では、15.0 mm とした場合と比較して、2 KHz ~ 6 KHz の周波数領域でのノイズが増加する等、騒音がやや悪化している。これは、10.0 mm とした実施例 11 では、断面積が小さくなった分、磁束が集中し、電磁吸引力によるコアの振動による騒音が増加したものと考えられる。

30

【0045】

次に、本発明の第 4 の実施形態に係るリアクトル部品について説明する。本実施形態のリアクトル部品のコアの構成を図 16 乃至図 22 に示し、更に、対応するコアの磁束分布状態を図 23 乃至図 28 に示す。

【0046】

本実施形態の特徴は、上述した第 1 乃至第 3 の実施形態と同様に、巻回部は少なくとも 2 つの矩形平面形状を有する磁性体ブロックが間隔を有して平行に配置されて成るが、非巻回部は 2 つの略台形又は略三角形の平面形状を有する磁性体ブロックが巻回部を構成する磁性体ブロックをそれぞれの略台形又は略三角形の底部側で挟んで対向して配置されて成り、且つ、非巻回部を構成する磁性体ブロックの略台形又は略三角形の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する磁性体ブロックの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくしたことを特徴とする。かかる構成によれば、非巻回部を U 字型の磁性体ブロックや矩形の磁性体ブロックにより形成する場合に比べて、非巻回部を構成する各磁性体ブロックそのものの体積をより小さくすることができる。従って、リアクトル部品としてのコアひいてはリアクトルの更なる小型化・軽量化・低コスト化を図ることが可能である。

40

【0047】

この第 4 の実施形態においても、従来、同一断面形状で磁路を設計することが一般的に行われていたのに対し、殆ど磁束の通らない部分を削減することにより、高電流領域における直流重畳特性を確保しつつ、小型化を達成可能なコア形状の最適化を図るということが発明の本質となっており、第 1 乃至第 3 の実施形態と同様の技術思想に基づいている。

50

## 【 0 0 4 8 】

即ち、この第4の実施形態の実施例1及び変形例1乃至5においても、上述した第1乃至第3の実施形態と同様に、巻線2（図2及び図3参照）や112（図10参照）が巻回されない非巻回部を構成する2個の磁性体のブロック123aそれぞれの幅W<sub>a</sub>を巻回部を構成する各個の磁性体のブロック123bの幅W<sub>b</sub>よりも狭くなるように削減することで、コア129の非巻回部を構成する2個の磁性体のブロック123aにおける磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する2個の磁性体のブロック123bの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくしている。しかしながら、この第4の実施形態の実施例1及び変形例1乃至5においては、第1乃至第3の実施形態と異なり、非巻回部を構成する2個の磁性体のブロック123aそれぞれを第1及び第2の実施形態のようなU字型の磁性体ブロックや第3の実施形態のような矩形の磁性体ブロックではなく、略台形又は略三角形の平面形状を有する磁性体ブロックにより形成し、それぞれの略台形又は略三角形の底部側で巻回部を構成する2個の磁性体のブロック123bを挟んで対向して配置されて成ることにより、非巻回部を構成する磁性体ブロック123aの略台形又は略三角形の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する磁性体ブロック123bの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくしている。

## 【 0 0 4 9 】

かかる構成により、非巻回部をU字型の磁性体ブロックや矩形の磁性体ブロックにより形成する場合に比べて、コア129全体の長さは同じだとしても、非巻回部を構成する各磁性体ブロック123aそのものの体積をより小さくすることができる。従って、リアクトル部品としてのコアひいてはリアクトルの更なる小型化・軽量化・低コスト化を図ることが可能である。

## 【 0 0 5 0 】

尚、本実施形態は、上述した第1及び第2の実施形態と比較した場合、上述した第1及び第2の実施形態における2個のU字型の磁性体ブロック103aそれぞれの両角部（ラウンド状の両角部）が平面状になるようにカットしたのと同様の関係にあることから、上述した第1及び第2の実施形態における非巻回部のコア幅等の最適値等をそのまま使用する（換言すれば、略台形又は略三角形の高さ〔略台形又は略三角形の頂部におけるコア幅〕をこの最適値に設計する）ことにより実現することができる。

## 【 0 0 5 1 】

本発明者は、上述したように殆ど磁束の通らない部分を削減することにより小型化を達成可能なコア形状の最適化を図るという観点から、本実施形態において、図16に示す実施例1の他に同図（a）に示す寸法W<sub>m</sub>を変化させた変形例1乃至5に係るリアクトル部品のコアを設計し、それぞれの磁束分布状態をシュミレーションにより観測し、非巻回部を構成する各磁性体のブロック123aの略台形又は略三角形における最適な形状を求めようとした。

## 【 0 0 5 2 】

まず、本実施形態の実施例1のリアクトル部品のコアの構成を詳細に説明する。図16は、本発明の第4の実施形態の実施例1に係るリアクトル部品のコアの形状を示す図であり、（a）はその平面図、（b）はその斜視図である。本実施形態の実施例1のリアクトル部品のコアは、図16（a）及び（b）に示すように、コア129は全体として8分割に構成されている。本実施形態のリアクトル部品のコア129は、2個の磁性体のブロック123a及び6個の磁性体のブロック123bと各ブロック間に磁気ギャップとして挿入されるシート材（図示せず）から形成されている。そして、巻線2が巻回されない非巻回部を2つの略台形の平面形状を有する磁性体ブロック123aから構成し、その略台形の底部側で巻回部を構成する各3個の磁性体ブロック123bを挟んで対向して配置することにより、非巻回部を構成する磁性体ブロック123aの略台形の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する各個の磁性体ブロック123bの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくなるようにしている。

## 【 0 0 5 3 】

尚、このリアクトル部品のコア 1 2 9 の形状は、全体として略リング状であるがリングの 4 つのラウンド部が平面状にカットされたような形状になっており、上述した巻回部を構成する 6 個の磁性体のブロック 1 2 3 b は、それぞれ 3 個の磁性体のブロック 1 2 3 b から成る 2 ヶ所の直線部を形成し、各直線部に図 3 に示したようなボビン 4 の巻枠部を介して巻線 2 が巻回され、所定の電気特性が得られる。

#### 【 0 0 5 4 】

ここで、本実施形態の実施例 1 におけるコア 1 2 9 を形成する各磁性体のブロックの寸法を述べる。各磁性体のブロック 1 2 3 b は、図 1 6 ( a ) に示すコア ( ブロック ) 幅  $W_b$  が 27 . 0 mm、ブロック長さ  $L_b$  が 16 . 5 mm に形成した。一方、磁性体のブロック 1 2 3 a は、図 1 6 ( a ) に示すブロック長さ  $L_a$  は 72 . 0 mm、略台形状の頂部 ( 頂辺 ) におけるコア ( ブロック ) 幅  $W_a$  を 18 . 0 mm に形成した。また、図 1 6 ( b ) に示す磁性体のブロック 1 2 3 a の高さ  $H_a$  と磁性体のブロック 1 2 3 b の高さ  $H_b$  は、共に 27 . 5 mm であり、同一の寸法に形成されている。

#### 【 0 0 5 5 】

以上により、この第 4 の実施形態の実施例 1 においては、巻線が巻回される巻回部を構成する磁性体のブロック 1 2 3 b の磁路と直交する方向の断面積  $W_b * H_b$  は 742 . 5  $\text{mm}^2$  であるのに対し、巻線が巻回されない非巻回部を構成する磁性体のブロック 1 2 3 a の略台形状の頂部 ( 頂辺 ) における断面積  $W_a * H_a$  は 495 . 0  $\text{mm}^2$  である。このように、本実施例 1 においても、上述した第 1 乃至第 3 の実施形態と同様に、コアの非巻回部の磁路と直交する方向の断面積を巻回部の磁路と直交する方向の断面積に対して小さくしている。具体的には、第 1 の実施形態の実施例 6 と同様に、非巻回部を構成する磁性体のブロック 1 2 3 a の磁路と直交する方向の断面積  $W_a * H_a$  は、巻回部を構成する磁性体のブロック 1 2 3 b の磁路と直交する方向の断面積  $W_b * H_b$  の約 67 % ( 約 0 . 67 倍 ) に留まっている。換言すれば、非巻回部を構成する磁性体のブロック 1 2 3 a の断面積  $W_a * H_a$  を巻回部を構成する磁性体のブロック 1 2 3 b の断面積  $W_b * H_b$  よりも約 33 % 小さくしている。

#### 【 0 0 5 6 】

更に、この第 4 の実施形態の実施例 1 においては、図 1 6 ( a ) 及び ( b ) に示すように、非巻回部を構成する各磁性体ブロック 1 2 3 a が略台形に形成されているので、上記の断面積  $W_a * H_a$  ( 495 . 0  $\text{mm}^2$  ) は略台形状の頂部 ( 頂辺 ) における断面積であり、この頂部 ( 頂辺 ) における断面積が巻回部を構成する磁性体のブロック 1 2 3 b の磁路と直交する方向の断面積  $W_b * H_b$  ( 742 . 5  $\text{mm}^2$  ) に対して小さくなっている。このように、非巻回部を構成する各磁性体ブロック 1 2 3 a が略台形に形成されていることから、各磁性体ブロック 1 2 3 a の体積は、U 字型の磁性体ブロックを用いた第 1 の実施形態の実施例 6 に比べて、更に約 30 % 削減されている。従って、各磁性体のブロック 1 2 3 a の体積が大幅に削減される結果、コア 1 2 9 全体の更なる小型化・低コスト化が達成される。尚、図 1 6 ( a ) において、 $W_a$ 、 $W_b$ 、 $W_n$ 、 $W_m$  の寸法比は、 $W_a = W_b \times 2 / 3$  ( 約 0 . 67 )、 $W_n = W_a$  ( 一定 )、 $W_m = W_b$  となるように形成されている。即ち、この実施例 1 では、 $W_m = W_b$  となるように形成されており、パラメータとしての寸法  $W_m$  は、巻回部を構成する磁性体のブロック 1 2 3 b のコア幅である  $W_b$  と同じ (  $W_m = W_b \times 1$  ) に設定されている。

#### 【 0 0 5 7 】

ここで、U 字型の磁性体ブロックを用いた第 1 の実施形態の実施例 6 と対比して考察すれば、本実施形態の実施例 1 のリアクトル部品のコア 1 2 9 では、殆ど磁束の通らない部分を削減するために、巻線の非巻回部を構成する 2 個の磁性体のブロック 1 2 3 a の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する 2 個の磁性体のブロック 1 2 3 b の磁路と直交する方向の断面積に対して小さくしたのは同じであるが、更に、上述した第 1 の実施形態の実施例 6 では 2 個の磁性体のブロック 1 0 3 a における両角部がラウンド状に形成されていたのを当該ラウンド部を平面状にカットするようにして削減したのと同様の関係にある。即ち、第 1 の実施形態の実施例 6 における 2 個の磁性体のブロック 1

10

20

30

40

50

03aのラウンド状の両角部も殆ど磁束の通らない部分であることが確認できたことから、この両角のラウンド部を平面状にカットして削減したのと同様のコア形状を考案し、かかるコア形状として非巻回部を構成する各磁性体ブロック123aを略台形状に形成することを見出したのである。

#### 【0058】

図17(a)は、第1の実施形態の実施例6のリアクトル部品のコアの磁束分布状態をシュミレーションにより観測した図であり、図17(b)は、この第4の実施形態の実施例1のリアクトル部品のコアの磁束分布状態をシュミレーションにより観測した図である。図17(a)に示すように、第1の実施形態の実施例6における2個の磁性体のブロック103aのラウンド状の両角部は殆ど磁束の通らない部分であることが確認できる。そして、図17(b)に示すように、非巻回部を構成する各磁性体ブロック123aを略台形の平面形状を有する磁性体ブロックにより形成することで、これらラウンド状の両角部を平面状にカットして削減したのと同様の関係になり、殆ど磁束の通らない部分を更に削減することが可能になり、2個の磁性体のブロック123aそれぞれにつき更にこれらカットした部分に相当する体積を削減することが可能である。これにより、第1の実施形態の実施例6に比べてリアクトル部品のコア129全体の更なる小型化・軽量化・低コスト化を図ることができる。

10

#### 【0059】

上述したように、本発明者は、本実施形態において、図16に示す実施例1の他に同図(a)に示す寸法 $W_m$ を変化させた変形例1乃至5に係るリアクトル部品のコアをも設計し、それぞれの磁束分布状態をシュミレーションにより観測し、非巻回部を構成する各磁性体のブロック123aの略台形又は略三角形における最適な形状を求めるようにした。以下に、これら変形例1乃至5に係るリアクトル部品のコアの構成について説明する。

20

#### 【0060】

まず、変形例1に係るリアクトル部品のコアについて述べる。この変形例1に係るリアクトル部品のコアにおいては、巻回部は6つの矩形平面形状を有する磁性体ブロックが間隔を有して平行に配置されて成るが、非巻回部は2つの略台形の平面形状を有する磁性体ブロックが巻回部を構成する磁性体ブロックをそれぞれの略台形の底部側で挟んで対向して配置されて成り、且つ、非巻回部を構成する磁性体ブロックの略台形の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する磁性体ブロックの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくするようにした点は、上述した実施例1に係るコアと同様であるが、その非巻回部を構成する磁性体ブロックの台形形状が実施例1とは異なる形状に形成されている。

30

#### 【0061】

即ち、この第4の実施形態の変形例1においては、図18(a)及び(b)に示すように、2つの磁性体ブロック123aのそれぞれが実施例1よりもその頂部(頂辺)の寸法が大きくなるように形成されている。具体的には、図18(a)において、 $W_a$ 、 $W_b$ 、 $W_n$ 、 $W_m$ の寸法比は、 $W_a = W_b \times 2/3$ (約0.67)、 $W_n = W_a$ (一定)、 $W_m = W_b \times 0.25$ となるように形成されている。即ち、この変形例1では、 $W_m = W_b \times 0.25$ となるように形成されており、パラメータとしての寸法 $W_m$ は、巻回部を構成する磁性体のブロック123bのコア幅である $W_b$ の1/4に設定されている。

40

#### 【0062】

このように、本変形例1のリアクトル部品のコア129でも、巻線の非巻回部を構成する2個の磁性体のブロック123aの頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する2個の磁性体のブロック123bの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくした上に、更に、上述した第1の実施形態の実施例6では2個の磁性体のブロック103aにおける両角部がラウンド状に形成されていたのを当該ラウンド部を平面状にカットするようにして削減したのと同様の関係にある。従って、2個の磁性体のブロック123aそれぞれにつき更にこれらカットした部分に相当する体積を削減することが可能である。これにより、第1の実施形態の実施例6に比べてリアクトル部品のコア129全体の更

50

なる小型化・軽量化・低コスト化を図ることができる。

【0063】

次に、変形例2に係るリアクトル部品のコアについて述べる。この変形例2に係るリアクトル部品のコアにおいては、巻回部は6つの矩形平面形状を有する磁性体ブロックが間隔を有して平行に配置されて成るが、非巻回部は2つの略台形の平面形状を有する磁性体ブロックが巻回部を構成する磁性体ブロックをそれぞれの略台形の底部側で挟んで対向して配置されて成り、且つ、非巻回部を構成する磁性体ブロックの略台形の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する磁性体ブロックの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくするようにした点は、上述した実施例1に係るコアと同様であるが、その非巻回部を構成する磁性体ブロックの台形形状が実施例1及び変形例1とは異なる形状に形成されている。 10

【0064】

即ち、この第4の実施形態の変形例2においては、図19(a)及び(b)に示すように、2つの磁性体ブロック123aのそれぞれは、その頂部(頂辺)の寸法が実施例1よりも大きい変形例1よりは小さくするように形成されている。具体的には、図19(a)において、 $W_a$ 、 $W_b$ 、 $W_n$ 、 $W_m$ の寸法比は、 $W_a = W_b \times 2/3$ (約0.67)、 $W_n = W_a$ (一定)、 $W_m = W_b \times 0.5$ となるように形成されている。即ち、この変形例1では、 $W_m = W_b \times 0.5$ となるように形成されており、パラメータとしての寸法 $W_m$ は、巻回部を構成する磁性体のブロック123bのコア幅である $W_b$ の1/2に設定されている。 20

【0065】

このように、本変形例2のリアクトル部品のコア129でも、巻線の非巻回部を構成する2つの磁性体のブロック123aの頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する2つの磁性体のブロック123bの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくした上に、更に、上述した第1の実施形態の実施例6では2つの磁性体のブロック103aにおける両角部がラウンド状に形成されていたのを当該ラウンド部を平面状にカットするようにして削減したのと同様の関係にある。従って、2つの磁性体のブロック123aそれぞれにつき更にこれらカットした部分に相当する体積を削減することが可能である。これにより、第1の実施形態の実施例6に比べてリアクトル部品のコア129全体の更なる小型化・軽量化・低コスト化を図ることができる。 30

【0066】

続いて、変形例3に係るリアクトル部品のコアについて述べる。この変形例3に係るリアクトル部品のコアにおいては、巻回部は6つの矩形平面形状を有する磁性体ブロックが間隔を有して平行に配置されて成るが、非巻回部は2つの略台形の平面形状を有する磁性体ブロックが巻回部を構成する磁性体ブロックをそれぞれの略台形の底部側で挟んで対向して配置されて成り、且つ、非巻回部を構成する磁性体ブロックの略台形の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する磁性体ブロックの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくするようにした点は、上述した実施例1に係るコアと同様であるが、その非巻回部を構成する磁性体ブロックの台形形状が実施例1及び変形例1並びに2とは異なる形状に形成されている。 40

【0067】

即ち、この第4の実施形態の変形例3においては、図20(a)及び(b)に示すように、2つの磁性体ブロック123aのそれぞれは、その頂部(頂辺)の寸法が実施例1よりも大きい変形例2よりも小さくするように形成されている。具体的には、図20(a)において、 $W_a$ 、 $W_b$ 、 $W_n$ 、 $W_m$ の寸法比は、 $W_a = W_b \times 2/3$ (約0.67)、 $W_n = W_a$ (一定)、 $W_m = W_b \times 0.75$ となるように形成されている。即ち、この変形例1では、 $W_m = W_b \times 0.75$ となるように形成されており、パラメータとしての寸法 $W_m$ は、巻回部を構成する磁性体のブロック123bのコア幅である $W_b$ の3/4に設定されている。

【0068】

このように、本変形例 3 のリアクトル部品のコア 1 2 9 でも、巻線の非巻回部を構成する 2 個の磁性体のブロック 1 2 3 a の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する 2 個の磁性体のブロック 1 2 3 b の磁路と直交する方向の断面積に対して小さくした上に、更に、上述した第 1 の実施形態の実施例 6 では 2 個の磁性体のブロック 1 0 3 a における両角部がラウンド状に形成されていたのを当該ラウンド部を平面状にカットするようにして削減したのと同様の関係にある。従って、2 個の磁性体のブロック 1 2 3 a それぞれにつき更にこれらカットした部分に相当する体積を削減することが可能である。これにより、第 1 の実施形態の実施例 6 に比べてリアクトル部品のコア 1 2 9 全体の更なる小型化・軽量化・低コスト化を図ることができる。

【0069】

10

次に、変形例 4 に係るリアクトル部品のコアについて述べる。この変形例 4 に係るリアクトル部品のコアにおいては、巻回部は 6 つの矩形平面形状を有する磁性体ブロックが間隔を有して平行に配置されて成るが、非巻回部は 2 つの略台形の平面形状を有する磁性体ブロックが巻回部を構成する磁性体ブロックをそれぞれの略台形の底部側で挟んで対向して配置されて成り、且つ、非巻回部を構成する磁性体ブロックの略台形の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する磁性体ブロックの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくなるようにした点は、上述した実施例 1 に係るコアと同様であるが、その非巻回部を構成する磁性体ブロックの台形形状が実施例 1 及び変形例 1 乃至 3 とは異なる形状に形成されている。

【0070】

20

即ち、この第 4 の実施形態の変形例 4 においては、図 2 1 ( a ) 及び ( b ) に示すように、2 つの磁性体ブロック 1 2 3 a のそれぞれは、その頂部 ( 頂辺 ) の寸法が実施例 1 よりも小さくなるように形成されている。具体的には、図 2 1 ( a ) において、 $W_a$ 、 $W_b$ 、 $W_n$ 、 $W_m$  の寸法比は、 $W_a = W_b \times 2 / 3$  ( 約 0 . 6 7 )、 $W_n = W_a$  ( 一定 )、 $W_m = W_b \times 1 . 2 5$  となるように形成されている。即ち、この変形例 4 では、 $W_m = W_b \times 1 . 2 5$  となるように形成されており、パラメータとしての寸法  $W_m$  は、巻回部を構成する磁性体のブロック 1 2 3 b のコア幅である  $W_b$  の 5 / 4 に設定されている。

【0071】

このように、本変形例 4 のリアクトル部品のコア 1 2 9 でも、巻線の非巻回部を構成する 2 個の磁性体のブロック 1 2 3 a の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する 2 個の磁性体のブロック 1 2 3 b の磁路と直交する方向の断面積に対して小さくした上に、更に、上述した第 1 の実施形態の実施例 6 では 2 個の磁性体のブロック 1 0 3 a における両角部がラウンド状に形成されていたのを当該ラウンド部を平面状にカットするようにして削減したのと同様の関係にある。従って、2 個の磁性体のブロック 1 2 3 a それぞれにつき更にこれらカットした部分に相当する体積を削減することが可能である。これにより、第 1 の実施形態の実施例 6 に比べてリアクトル部品のコア 1 2 9 全体の更なる小型化・軽量化・低コスト化を図ることができる。

30

【0072】

更に、変形例 5 に係るリアクトル部品のコアについて述べる。この変形例 5 に係るリアクトル部品のコアにおいては、巻回部は 6 つの矩形平面形状を有する磁性体ブロックが間隔を有して平行に配置されて成るが、非巻回部は 2 つの略三角形の平面形状を有する磁性体ブロックが巻回部を構成する磁性体ブロックをそれぞれの略三角形の底部側で挟んで対向して配置されて成り、且つ、非巻回部を構成する磁性体ブロックの略三角形の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する磁性体ブロックの磁路と直交する方向の断面積に対して小さくなるようにしている。即ち、その非巻回部を構成する磁性体ブロックの形状が実施例 1 及び変形例 1 乃至 4 の台形形状とは異なり、三角形形状に形成されている。

40

【0073】

しかして、この第 4 の実施形態の変形例 5 においては、図 2 2 ( a ) 及び ( b ) に示すように、2 つの磁性体ブロック 1 2 3 a のそれぞれは、その頂部は三角形の頂点を形成し

50

ている。具体的には、図 22 (a) において、 $W_a$ 、 $W_b$ 、 $W_n$ 、 $W_m$ の寸法比は、 $W_a = W_b \times 2 / 3$  (約 0.67)、 $W_n = W_a$  (一定)、 $W_m = W_b \times 1.425$  となるように形成されている。即ち、この変形例 5 では、 $W_m = W_b \times 1.425$  となるように形成されており、パラメータとしての寸法  $W_m$  は、巻回部を構成する磁性体のブロック 123b のコア幅である  $W_b$  の  $57 / 40$  に設定されている。

#### 【0074】

このように、本変形例 5 のリアクトル部品のコア 129 でも、巻線の非巻回部を構成する 2 個の磁性体のブロック 123a の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する 2 個の磁性体のブロック 123b の磁路と直交する方向の断面積に対して小さくした上に、更に、上述した第 1 の実施形態の実施例 6 では 2 個の磁性体のブロック 103a における両角部がラウンド状に形成されていたのを当該ラウンド部を三角形の底辺以外の 2 辺で平面状にカットするようにして削減したのと同様の関係にある。従って、2 個の磁性体のブロック 123a それぞれにつき更にこれらカットした部分に相当する体積を削減することが可能である。これにより、第 1 の実施形態の実施例 6 に比べてリアクトル部品のコア 129 全体の更なる小型化・軽量化・低コスト化を図ることができる。尚、本変形例 5 では、上述したように、 $W_m = W_b \times 1.425$  となるように形成したが、この  $W_m$  と  $W_b$  の比に関する数値は一例としての数値であり、コイル幅等が変化すれば、上記 1.425 の数値 (コア形状) も変化するのとは勿論である。

10

#### 【0075】

以上に述べた第 4 の実施形態の実施例 1 及び変形例 1 乃至 5 において、第 1 の実施形態の実施例 6 に対するカットして削減した部分の削減量という点では、図 16 乃至図 22 から明らかなように、実施例 1、変形例 4 及び変形例 5 の削減量が比較的多い。従って、これら実施例 1、変形例 4 及び変形例 5 では、2 個の磁性体のブロック 123a の体積を大幅に削減することが可能であり、リアクトル部品のコア 129 の更なる小型化・低コスト化の点では有利である。

20

#### 【0076】

一方、図 23 乃至図 28 は、上述したように、本実施形態において、パラメータとしての寸法  $W_m$  を変化させた実施例 1 及び変形例 1 乃至 5 に係るリアクトル部品のコアを設計し、それぞれの磁束分布状態をシュミレーションにより観測した結果、対応するコアの磁束分布状態を示す図である。

30

#### 【0077】

図 23 乃至図 28 においては、上述したように磁性体のブロック 123a の寸法  $W_m$  を、 $W_m = W_b \times 1$  (実施例 1)、 $W_m = W_b \times 0.25$  (変形例 1)、 $W_m = W_b \times 0.5$  (変形例 2)、 $W_m = W_b \times 0.75$  (変形例 3)、 $W_m = W_b \times 1.25$  (変形例 4)、 $W_m = W_b \times 1.425$  (変形例 5) というように変えたコア 129 を用いたリアクトル部品のコアについて、定格使用時におけるコアの磁束分布状態が色分けにより示されている。

#### 【0078】

特に、図 23 から明瞭なように、実施例 1 のコアで、磁気飽和も無く、最もバランスの良い磁束分布状態を示している。また、図 24 乃至図 28 から分かるように、変形例 1 乃至 5 のコアでも、磁気飽和が限界に達している箇所は見られず、十分に使用可能な磁束分布状態を示していることを確認できた。

40

#### 【0079】

以上に述べたように、本発明の第 4 の実施形態によれば、非巻回部を 2 つの略台形又は略三角形の平面形状を有する磁性体ブロックにより形成し、巻回部を構成する磁性体ブロックをそれぞれの略台形又は略三角形の底部側で挟んで対向して配置し、非巻回部を構成する 2 個の磁性体のブロック 123a の頂部における磁路と直交する方向の断面積を巻回部を構成する 2 個の磁性体のブロック 123b の磁路と直交する方向の断面積に対して小さくしたので、上述した第 1 乃至第 3 の実施形態に比べて、殆ど磁束の通らない部分を更に削減して更なる低コスト化・小型化・軽量化が可能となる。

50

## 【 0 0 8 0 】

尚、本発明の第 4 の実施形態は、圧粉（ダスト）コアなら、略台形又は略三角形の型を作って粉を入れ加圧すれば良いので製作が簡単である。このため、低コスト化の点では圧粉（ダスト）コアで高い効果が得られる。但し、小型化・軽量化の点では圧粉コアでも積層（ラミネーション）コアでも同じように高い効果が得られるのは勿論である。

## 【 0 0 8 1 】

尚、本発明の第 4 の実施形態のコアも、図 2 に示したのと同様の熱伝導性ケース 1 に収納されて用いられる。この場合、本発明の第 4 の実施形態のリアクトル部品のコアでは、非巻回部が略台形又は略三角形の平面形状を有する磁性体ブロックにより形成されているので、U 字型のコアのようなラウンド状の角部が無いことで、熱伝導性ケース 1 に押し付けられる面が増えるので、放熱性が向上する。また、U 字型のコアのラウンド状の角部が無く、リアクトル部品のコアの角部が平面で構成されているので、ケース内のデッドスペースが減少し、スペース効率も向上する。

10

## 【 0 0 8 2 】

尚、上述した第 1、第 2 及び第 4 の実施形態におけるコアは磁気ギャップを含む 8 分割型、第 3 の実施形態におけるコアは磁気ギャップを含む 4 分割型に構成されているが、本発明は、分割されていない一体型のコアにも適用可能である。また、例えば、図 1 に示した従来例の 6 分割型のコア等、4 分割、8 分割以外の分割数による分割型のコアにも勿論適用可能である。但し、第 1 及び第 3 の実施形態におけるインダクタンス値の測定結果等からも、分割数が多い程、コアの非巻回部の磁路と直交する方向の断面積の削減量を多く

20

## 【 0 0 8 3 】

以上、本発明について実施の形態をもとに説明したが、本発明は上記実施形態に限定されるものではなく、特許請求の範囲の要旨を逸脱しない範囲で種々変更することができる。

## 【産業上の利用可能性】

## 【 0 0 8 4 】

本発明は、少なくとも、巻線と磁性体のコアを備え、当該コアは巻線が巻回される巻回部と巻線が巻回されない非巻回部とを含み、巻回部に巻線が巻回されて形成されるリアクトル部品のコアであれば、広く適用可能である。

30

## 【図面の簡単な説明】

## 【 0 0 8 5 】

【図 1】従来のリアクトル部品のコアの斜視図である。

【図 2】本発明の第 1 の実施形態に係るリアクトル部品のコアを用いたリアクトルの一例を示す斜視図である。

【図 3】図 2 に示したリアクトルの分解斜視図である。

【図 4】本発明の第 1 の実施形態に係るリアクトル部品のコアの形状を示す図であり、（a）はその平面図、（b）はその側面図である。

【図 5】本発明の第 1 の実施形態に係るリアクトル部品のコア（ブロック）幅を変化させたリアクトルについての各電流値（A）に対するインダクタンス値（ $\mu\text{H}$ ）の測定結果を表にまとめた図である。

40

【図 6】図 5 に示した測定結果を示すグラフである。

【図 7】本発明の第 2 の実施形態に係るリアクトル部品のコア（ブロック）幅を変化させたリアクトルについての各電流値（A）に対するインダクタンス値（ $\mu\text{H}$ ）の測定結果を表にまとめた図である。

【図 8】図 7 に示した測定結果を示すグラフである。

【図 9】本発明の第 3 の実施形態に係るリアクトル部品のコアの形状を示す平面図である。

【図 10】図 9 に示したコアを含むリアクトルを示す図である。

【図 11】本発明の第 3 の実施形態に係るリアクトル部品のコア（ブロック）幅を変化さ

50

せたリアクトルについての各電流値（A）に対するインダクタンス値（ $\mu\text{H}$ ）の測定結果を表にまとめた図である。

【図 1 2】本発明の第 3 の実施形態に係るリアクトル部品のコア（ブロック）幅を変化させたリアクトルをそれぞれ駆動した場合の（1）コイル間、（2）コイル表面、（3）リアクトル上面、（4）周囲温度の 4 点に関する温度上昇の測定結果を表にまとめた図である。

【図 1 3】本発明の第 3 の実施形態に対する比較例として、コア（ブロック）幅を 15.0 mm としたリアクトルを駆動した場合の騒音データの測定結果を示す図である。

【図 1 4】本発明の第 3 の実施形態に係るリアクトル部品のコア（ブロック）幅を 12.5 mm としたリアクトルを駆動した場合の騒音データの測定結果を示す図である。

10

【図 1 5】本発明の第 3 の実施形態に係るリアクトル部品のコア（ブロック）幅を 10.0 mm としたリアクトルを駆動した場合の騒音データの測定結果を示す図である。

【図 1 6】本発明の第 4 の実施形態に係るリアクトル部品のコアの形状を示す図であり、（a）はその平面図、（b）はその斜視図である。

【図 1 7】（a）は本発明の第 1 の実施形態の実施例 6 に係るリアクトル部品のコアの磁束分布状態を示す図であり、（b）は本発明の第 4 の実施形態の実施例 1 に係るリアクトル部品のコアの磁束分布状態を示す図である。

【図 1 8】本発明の第 4 の実施形態の変形例 1 に係るリアクトル部品のコアの形状を示す図であり、（a）はその平面図、（b）はその斜視図である。

【図 1 9】本発明の第 4 の実施形態の変形例 2 に係るリアクトル部品のコアの形状を示す図であり、（a）はその平面図、（b）はその斜視図である。

20

【図 2 0】本発明の第 4 の実施形態の変形例 3 に係るリアクトル部品のコアの形状を示す図であり、（a）はその平面図、（b）はその斜視図である。

【図 2 1】本発明の第 4 の実施形態の変形例 4 に係るリアクトル部品のコアの形状を示す図であり、（a）はその平面図、（b）はその斜視図である。

【図 2 2】本発明の第 4 の実施形態の変形例 5 に係るリアクトル部品のコアの形状を示す図であり、（a）はその平面図、（b）はその斜視図である。

【図 2 3】本発明の第 4 の実施形態の実施例 1 に係るリアクトル部品のコアの磁束分布状態を示す図である。

【図 2 4】本発明の第 4 の実施形態の変形例 1 に係るリアクトル部品のコアの磁束分布状態を示す図である。

30

【図 2 5】本発明の第 4 の実施形態の変形例 2 に係るリアクトル部品のコアの磁束分布状態を示す図である。

【図 2 6】本発明の第 4 の実施形態の変形例 3 に係るリアクトル部品のコアの磁束分布状態を示す図である。

【図 2 7】本発明の第 4 の実施形態の変形例 4 に係るリアクトル部品のコアの磁束分布状態を示す図である。

【図 2 8】本発明の第 4 の実施形態の変形例 5 に係るリアクトル部品のコアの磁束分布状態を示す図である。

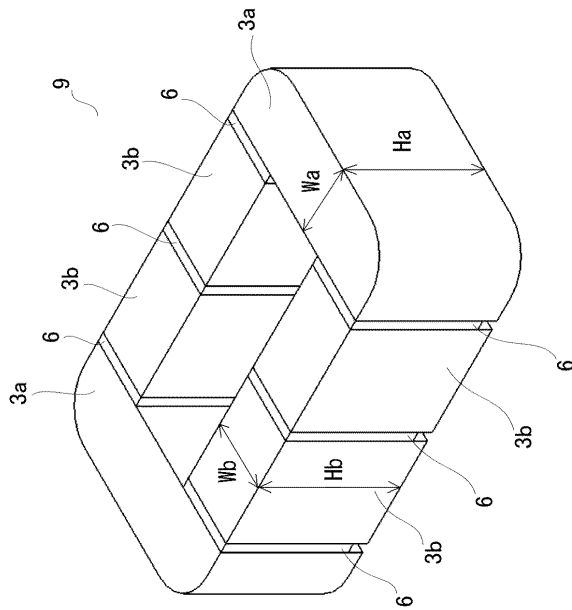
【符号の説明】

40

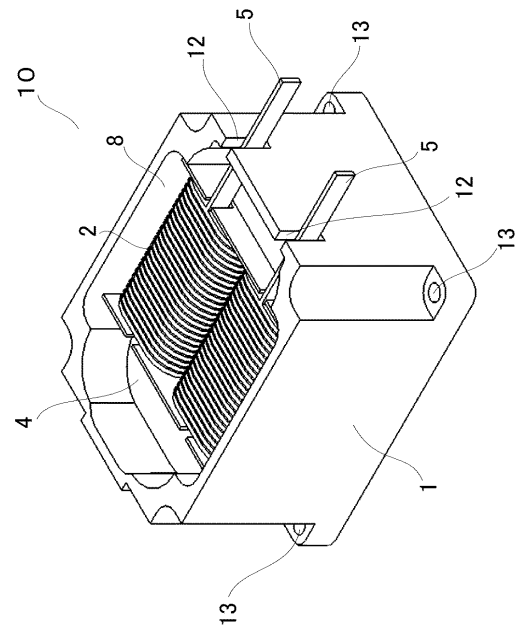
【0086】

1 熱伝導性ケース、 2 巻線、 3 a、3 b、103 a、103 b、113 a、113 b、123 a、123 b 磁性体のブロック、 4 ボビン、 6、106 シート材、 7 絶縁シート、 8 充填材、 10 リアクトル、W a、W1 a、W2 a、W3 a、W C a、W3 C a、W b コア（ブロック）幅、 H a、H b コア（ブロック）高さ、 9、109、119、129 コア

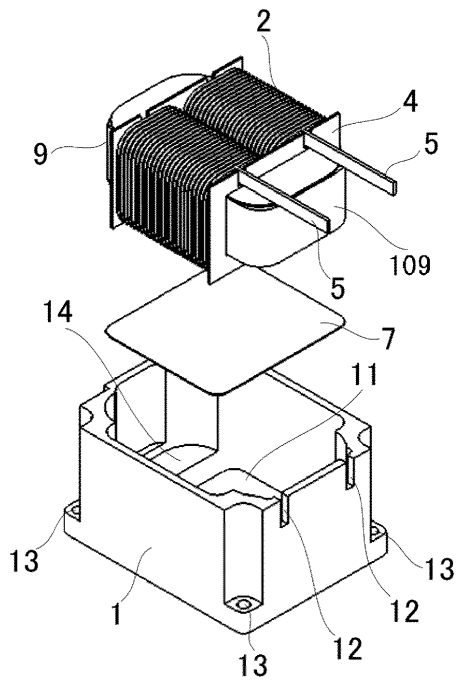
【図 1】



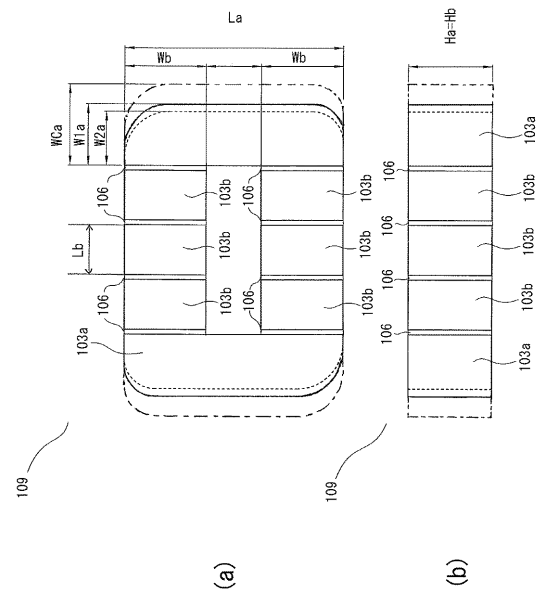
【図 2】



【図 3】



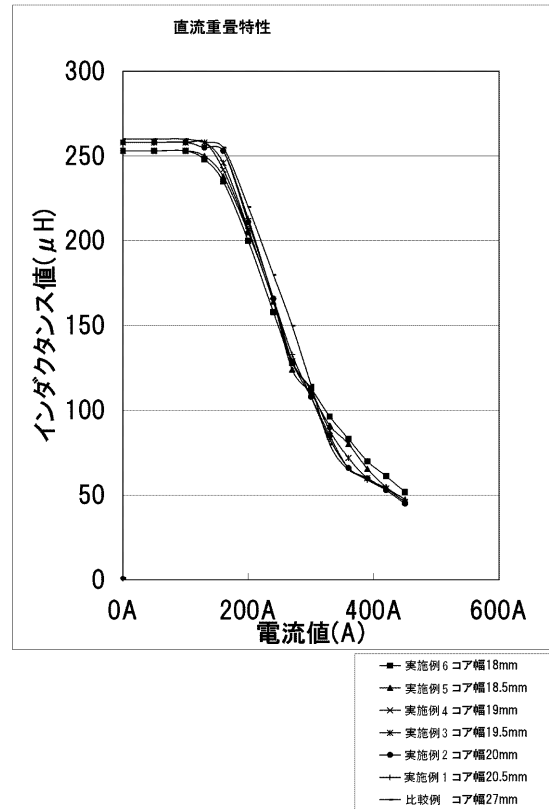
【図 4】



【図 5】

|                  | 0A  | 50A | 100A | 150A | 200A | 240A | 270A | 300A | 330A | 360A | 390A | 420A | 450A |
|------------------|-----|-----|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| 実施例 6 コア幅 18mm   | 253 | 253 | 253  | 248  | 200  | 158  | 128  | 113  | 95   | 83   | 70   | 61   | 51   |
| 実施例 5 コア幅 18.5mm | 253 | 253 | 253  | 250  | 205  | 164  | 124  | 110  | 91   | 80   | 68   | 54   | 47   |
| 実施例 4 コア幅 19mm   | 258 | 258 | 258  | 258  | 242  | 206  | 164  | 128  | 112  | 88   | 72   | 60   | 46   |
| 実施例 3 コア幅 19.5mm | 258 | 258 | 258  | 258  | 246  | 207  | 164  | 129  | 112  | 88   | 72   | 60   | 46   |
| 実施例 2 コア幅 20mm   | 258 | 258 | 258  | 258  | 246  | 207  | 164  | 129  | 112  | 88   | 72   | 60   | 46   |
| 実施例 1 コア幅 20.5mm | 258 | 258 | 258  | 258  | 246  | 207  | 164  | 129  | 112  | 88   | 72   | 60   | 46   |
| 比較例 コア幅 27mm     | 260 | 260 | 260  | 258  | 220  | 180  | 150  | 115  | 80   | 65   | 50   | 35   | 25   |

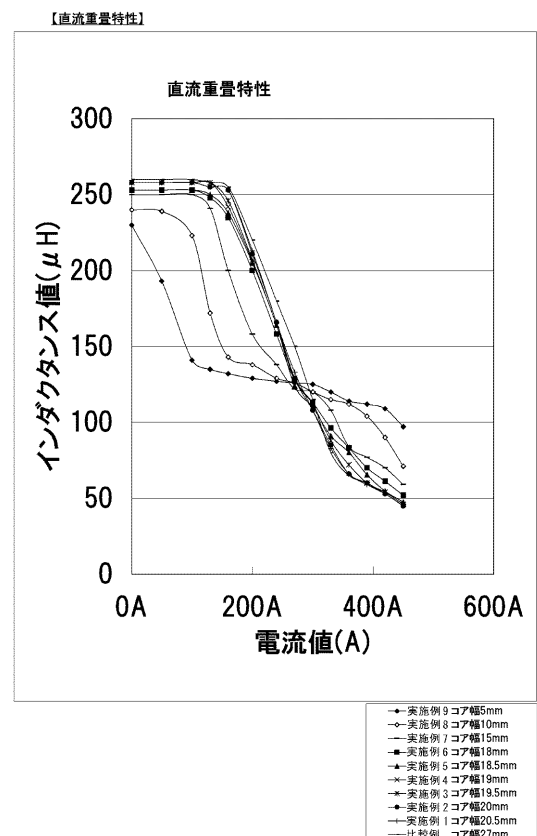
【図 6】



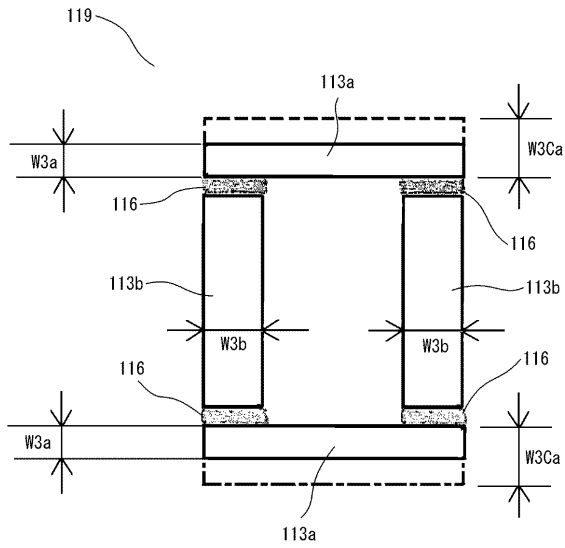
【図 7】

|                  | 0A  | 50A | 100A | 130A | 160A | 200A | 240A | 270A | 300A | 330A | 360A | 390A | 420A | 450A |
|------------------|-----|-----|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|------|
| 実施例 9 コア幅 5mm    | 240 | 193 | 141  | 135  | 132  | 129  | 121  | 116  | 115  | 114  | 112  | 109  | 106  | 97   |
| 実施例 8 コア幅 10mm   | 240 | 239 | 223  | 172  | 143  | 138  | 129  | 126  | 120  | 115  | 112  | 104  | 90   | 71   |
| 実施例 7 コア幅 15mm   | 250 | 250 | 250  | 241  | 200  | 158  | 138  | 122  | 120  | 108  | 84   | 71   | 60   | 59   |
| 実施例 6 コア幅 18mm   | 253 | 253 | 253  | 248  | 200  | 158  | 138  | 122  | 113  | 96   | 83   | 70   | 61   | 51   |
| 実施例 5 コア幅 18.5mm | 253 | 253 | 253  | 248  | 200  | 158  | 138  | 122  | 113  | 96   | 83   | 70   | 61   | 51   |
| 実施例 4 コア幅 19mm   | 258 | 258 | 258  | 250  | 205  | 164  | 124  | 110  | 91   | 80   | 68   | 54   | 47   | 45   |
| 実施例 3 コア幅 19.5mm | 258 | 258 | 258  | 258  | 246  | 207  | 164  | 129  | 112  | 88   | 72   | 60   | 54   | 46   |
| 実施例 2 コア幅 20mm   | 258 | 258 | 258  | 258  | 246  | 207  | 164  | 129  | 112  | 88   | 72   | 60   | 54   | 46   |
| 実施例 1 コア幅 20.5mm | 258 | 258 | 258  | 258  | 246  | 207  | 164  | 129  | 112  | 88   | 72   | 60   | 54   | 46   |
| 比較例 コア幅 27mm     | 260 | 258 | 258  | 255  | 253  | 211  | 166  | 133  | 108  | 83   | 66   | 59   | 53   | 45   |

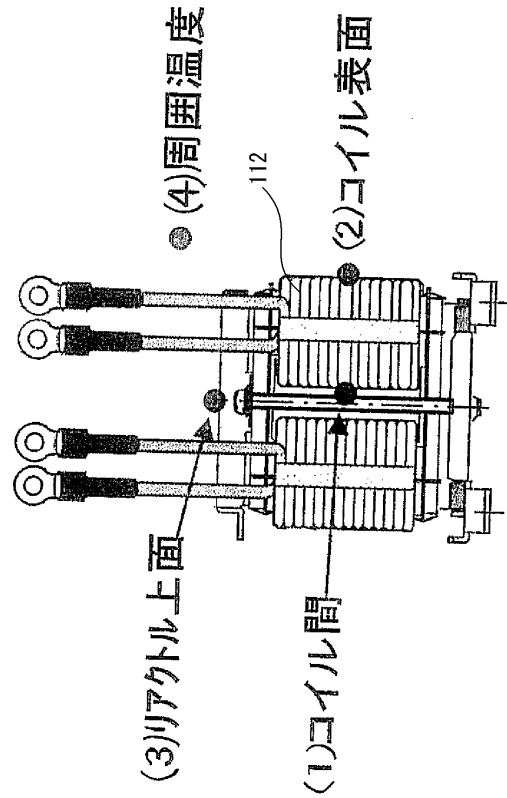
【図 8】



【図 9】



【図 10】



【図 11】

【インダクタンス比較】

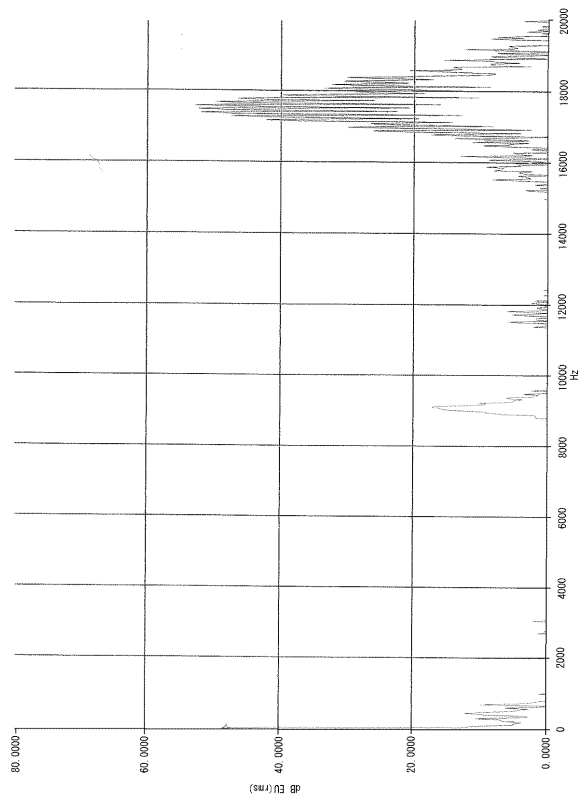
| インダクタンス  | 15mm幅      | 12.5mm幅    | 10mm幅      |
|----------|------------|------------|------------|
|          | ( $\mu$ H) | ( $\mu$ H) | ( $\mu$ H) |
| 試料 No. 1 | 625        | 620        | 591        |
| 試料 No. 2 | 630        | 628        | 593        |
| 試料 No. 3 | 628        | 628        | 590        |
| 平均       | 627.7      | 625.3      | 591.3      |

【図 12】

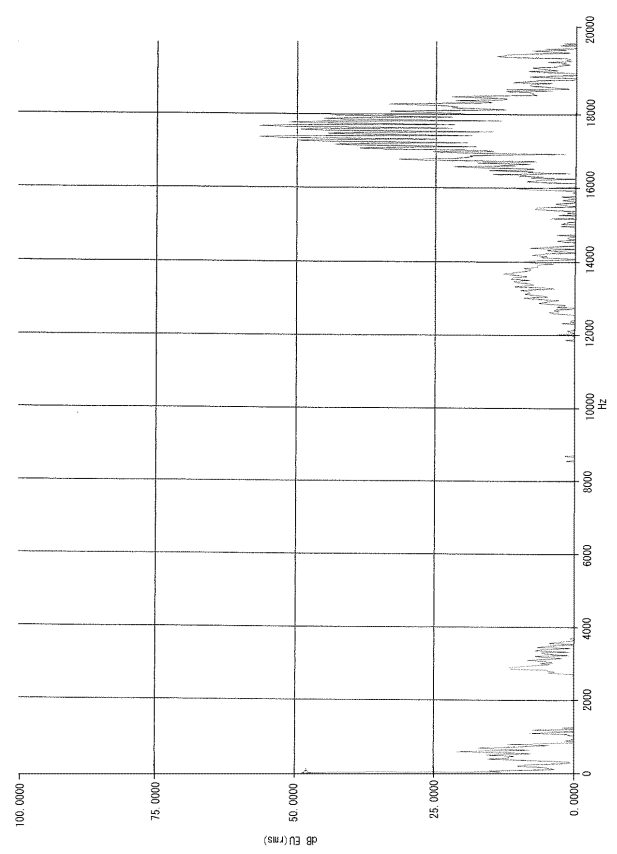
【温度上昇比較】

| 温度上昇        | 15mm幅   | 12.5mm幅 | 10mm幅   |
|-------------|---------|---------|---------|
|             | 測定値(°C) | 測定値(°C) | 測定値(°C) |
| (1) コイル間    | 105.4   | 104.0   | 112.9   |
| (2) コイル表面   | 98.7    | 93.6    | 107.9   |
| (3) リアクトル上面 | 87.5    | 85.8    | 93.6    |
| (4) 周囲温度    | 31.5    | 27.9    | 29.0    |

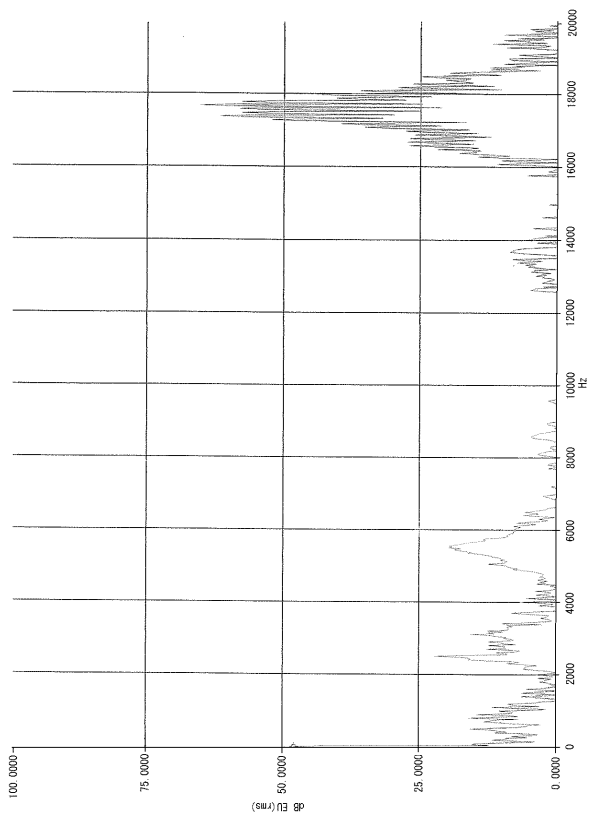
【図 13】



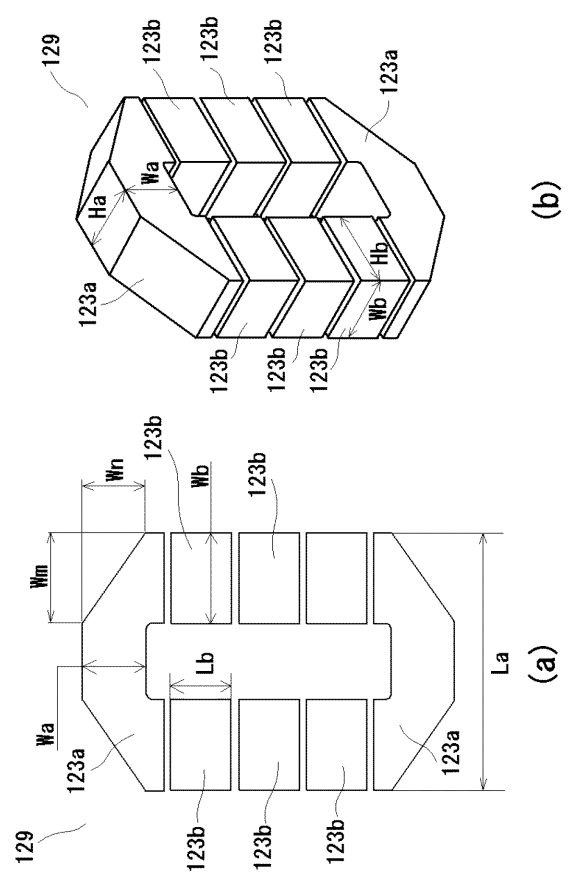
【図 14】



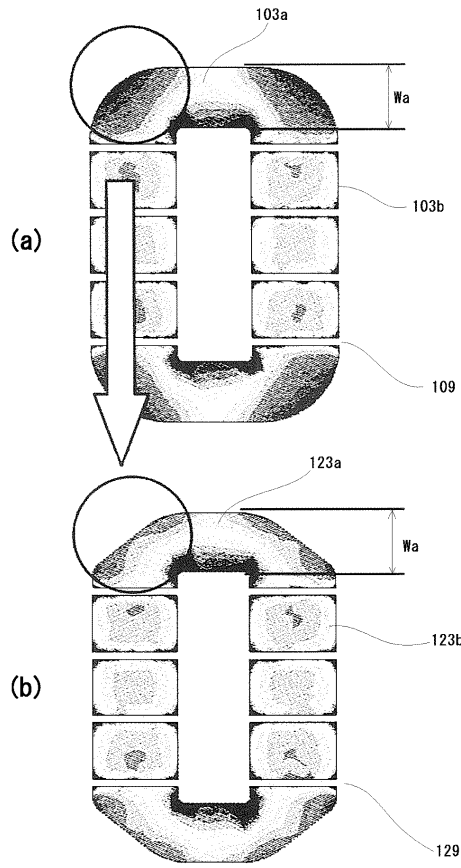
【図 15】



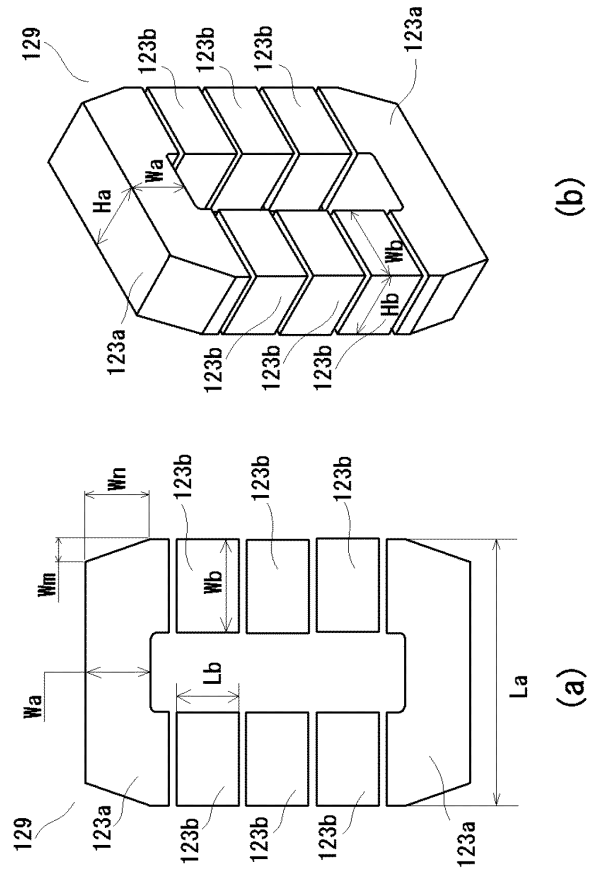
【図 16】



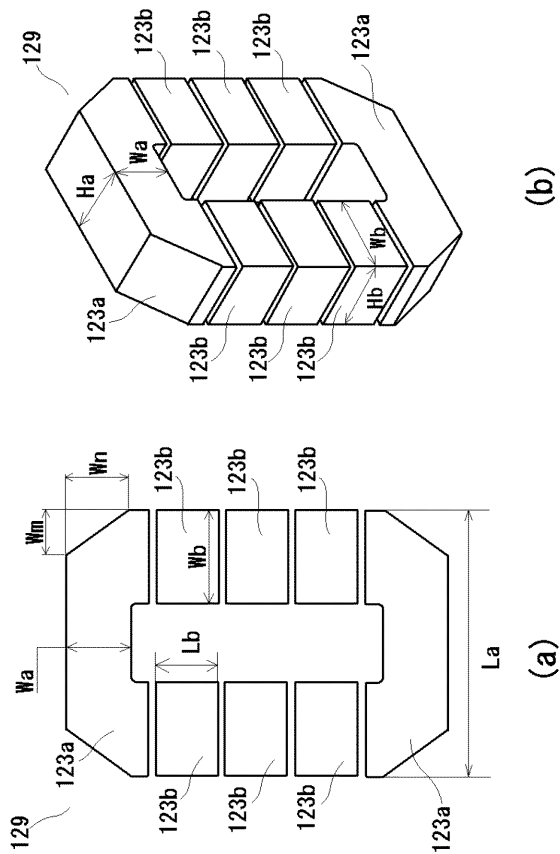
【図 17】



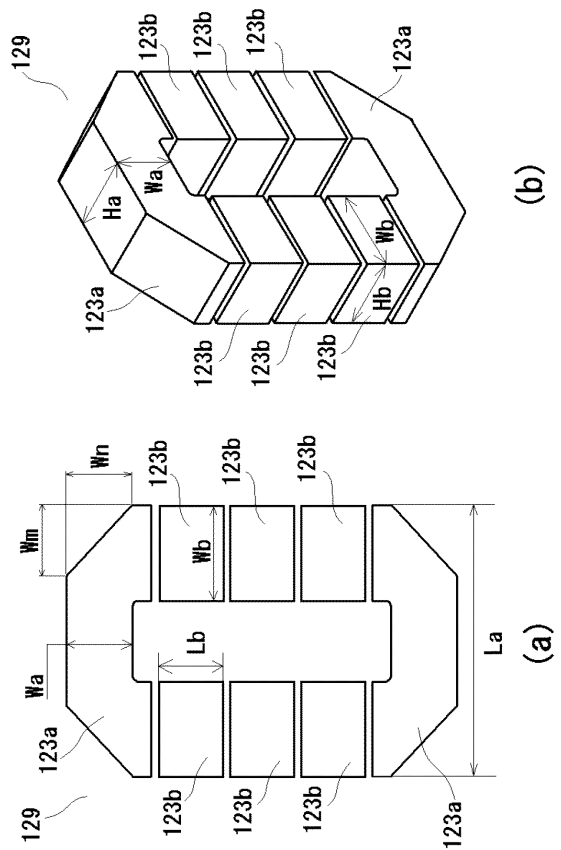
【図 18】



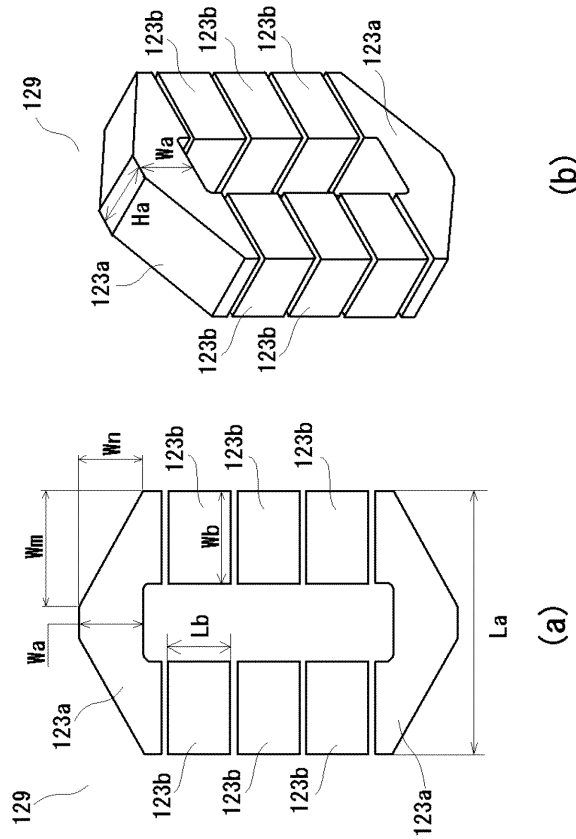
【図 19】



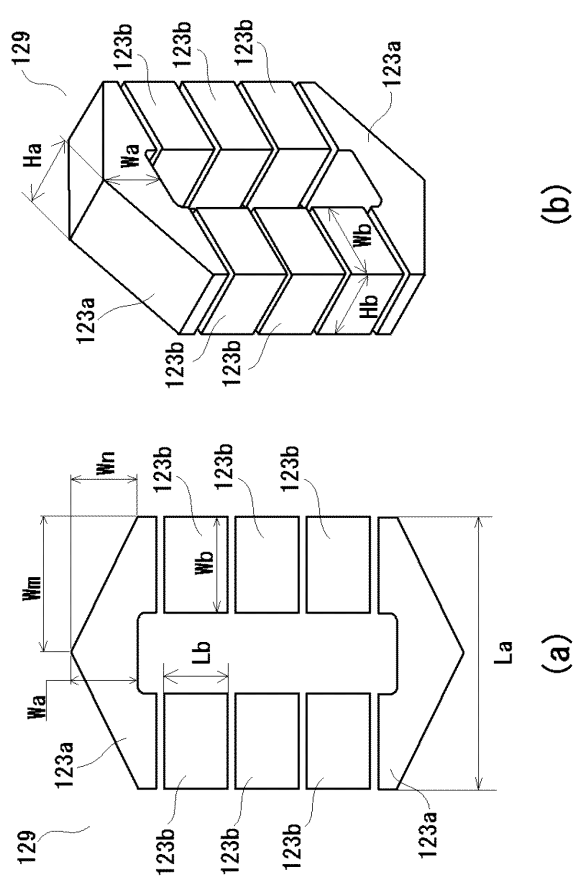
【図 20】



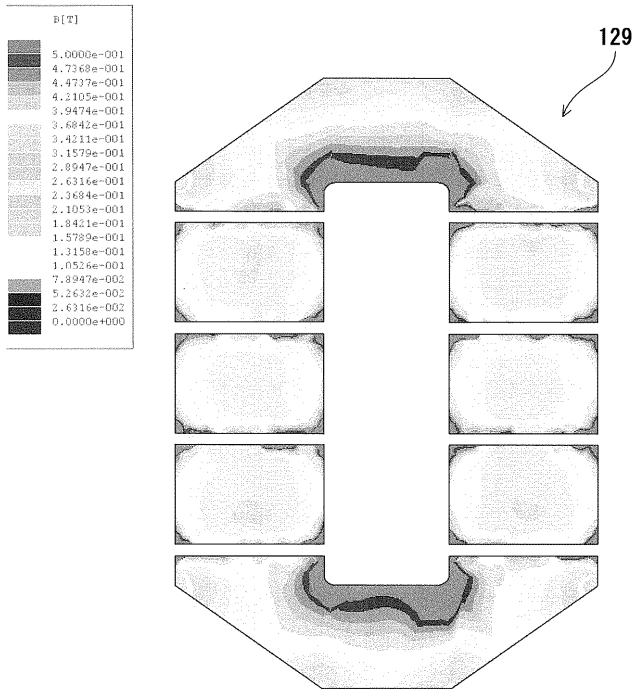
【図 2 1】



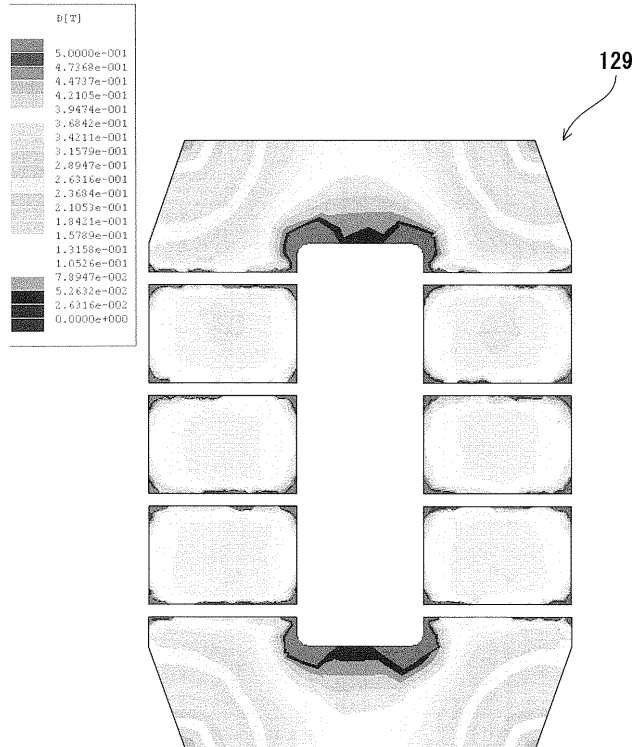
【図 2 2】



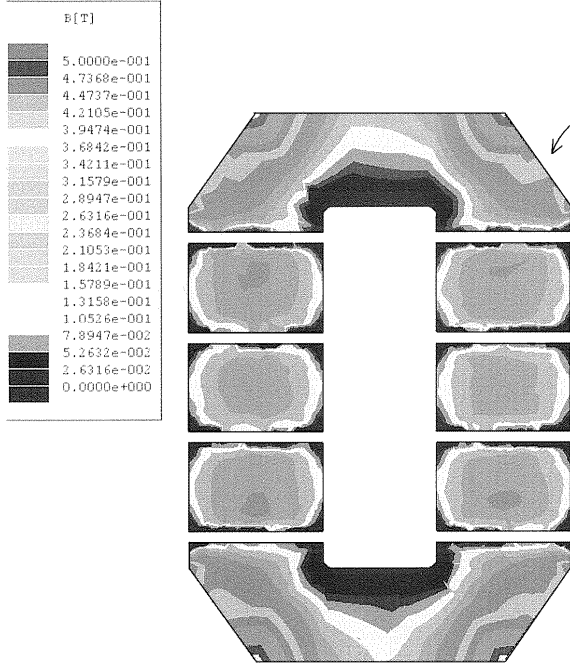
【図 2 3】



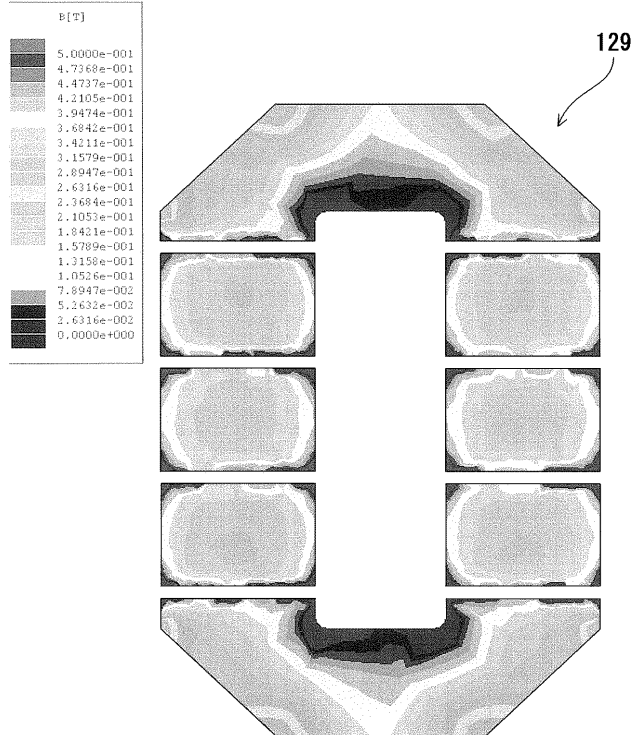
【図 2 4】



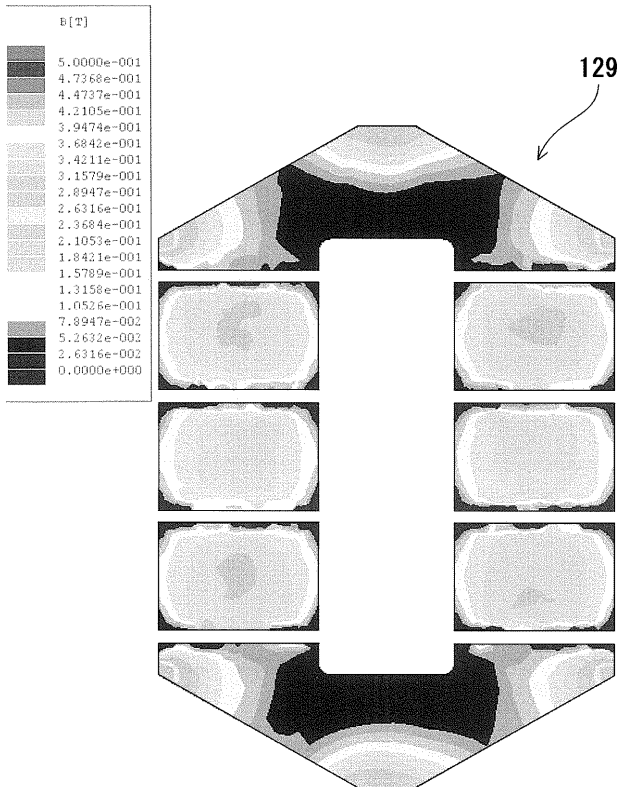
【図 25】



【図 26】



【図 27】



【図 28】

