

(19) 日本国特許庁(JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11) 特許出願公開番号

特開2013-15575
(P2013-15575A)

(43) 公開日 平成25年1月24日(2013.1.24)

(51) Int.Cl.			F I			テーマコード (参考)
G03G	21/00	(2006.01)	G03G	21/00	510	2H270
G03G	15/01	(2006.01)	G03G	15/01	Y	2H300
H04N	1/23	(2006.01)	H04N	1/23	103C	5C074
H04N	1/60	(2006.01)	H04N	1/40	D	5C077
H04N	1/46	(2006.01)	H04N	1/46	Z	5C079

審査請求 未請求 請求項の数 18 O L (全 30 頁)

(21) 出願番号 特願2011-146478 (P2011-146478)
(22) 出願日 平成23年6月30日 (2011. 6. 30)

(71) 出願人 000001007
キヤノン株式会社
東京都大田区下丸子3丁目30番2号
(74) 代理人 100076428
弁理士 大塚 康德
(74) 代理人 100112508
弁理士 高柳 司郎
(74) 代理人 100115071
弁理士 大塚 康弘
(74) 代理人 100116894
弁理士 木村 秀二
(74) 代理人 100130409
弁理士 下山 治
(74) 代理人 100134175
弁理士 永川 行光

最終頁に続く

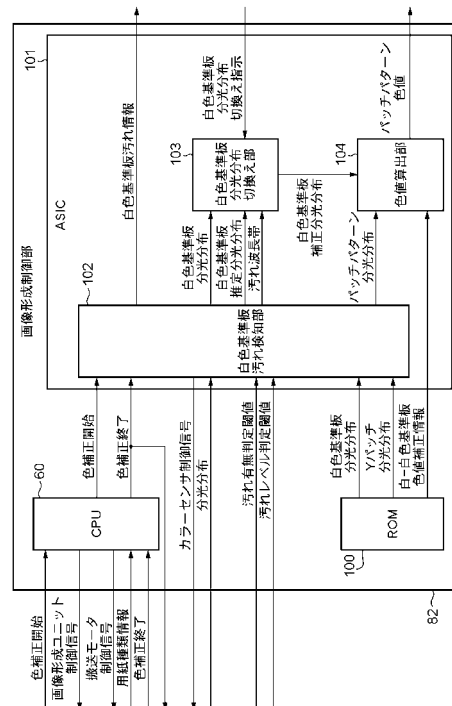
(54) 【発明の名称】 画像形成装置、およびその制御方法

(57) 【要約】

【課題】 既知の色値を有する基準紙を用いず、簡易な構成で正しく白色基準板の汚れを検知でき、色値補正を行うことが可能な画像形成装置を提供する。

【解決手段】 記録材に転写された色剤および基準板における、濃度もしくは色値を検知する色検知手段を備え、前記色検知手段の検知結果に基づき画像形成を行う際の色剤量の補正を行う画像形成装置であって、予め前記色検知手段が検知した前記色剤および前記基準板それぞれの検知結果を基準値として記憶する記憶手段と、前記記憶手段に記憶された前記色剤および前記基準板それぞれの基準値と前記色検知手段による前記色剤の検知結果との関係に基づき前記基準板に対する検知結果を推定し、当該推定された検知結果と前記色検知手段による前記基準板の検知結果との差が、所定値より大きい場合、前記基準板に汚れがあると検知する汚れ検知手段とを有する。

【選択図】 図1



【特許請求の範囲】**【請求項 1】**

記録材に転写された色剤および基準板における、濃度もしくは色値を検知する色検知手段を備え、前記色検知手段の検知結果に基づき画像形成を行う際の色剤量の補正を行う画像形成装置であって、

予め前記色検知手段が検知した前記色剤および前記基準板それぞれの検知結果を基準値として記憶する記憶手段と、

前記記憶手段に記憶された前記色剤および前記基準板それぞれの基準値と前記色検知手段による前記色剤の検知結果との関係に基づき前記基準板に対する検知結果を推定し、当該推定された検知結果と前記色検知手段による前記基準板の検知結果との差が、所定値より大きい場合、前記基準板に汚れがあるとして検知する汚れ検知手段とを有することを特徴とする画像形成装置。

10

【請求項 2】

前記汚れ検知手段は、汚れがあるとして検知した場合に、前記差に対する複数の閾値を用いて、前記基準板の汚れ度合いを検知することを特徴とする請求項 1 に記載の画像形成装置。

【請求項 3】

前記汚れ検知手段は、単一種類の色剤を用いて汚れの検知を行うことを特徴とする請求項 1 に記載の画像形成装置。

【請求項 4】

前記汚れ検知手段は、複数種類の色剤を用いて汚れの検知を行うことを特徴とする請求項 1 に記載の画像形成装置。

20

【請求項 5】

前記汚れ検知手段は、複数種類の色剤を用いて汚れの検知を行う際に、前記複数種類の色剤それぞれの基準値および前記色検知手段による検知結果を用いて前記基準板に対する検知結果を推定し、当該推定された検知結果と前記色検知手段による前記基準板の検知結果との差が所定値より大きい色剤が 1 以上ある場合、前記基準板に汚れがあるとして検知することを特徴とする請求項 4 に記載の画像形成装置。

【請求項 6】

前記所定値は、前記複数種類の色剤それぞれに設定されることを特徴とする請求項 5 に記載の画像形成装置。

30

【請求項 7】

前記色検知手段は、記録材に転写された色剤の波長帯毎の光強度を検知し、

前記汚れ検知手段は、前記推定された検知結果と、前記色検知手段による前記基準板の検知結果との波長帯毎の差の総和、もしくは前記波長帯毎の差のうちのいずれかの大きさが、所定値より大きい場合、前記基準板に汚れがあるとして検知ことを特徴とする請求項 1 に記載の画像形成装置。

【請求項 8】

前記色検知手段は、記録材に転写された色剤の波長帯毎の光強度を検知し、

前記汚れ検知手段は、

40

前記色検知手段が検知した前記複数種類の色剤の検知結果の中から波長帯毎に他の色剤よりも光強度が高い色剤の検知結果を選択し、

当該選択された色剤の検知結果を用いて前記基準板に対する検知結果を推定し、当該推定された検知結果と前記色検知手段による前記基準板の検知結果との差が所定値より大きい場合は、前記基準板に汚れがあるとして検知することを特徴とする請求項 4 乃至 6 のいずれか一項に記載の画像形成装置。

【請求項 9】

前記汚れ検知手段は、前記色検知手段が検知した前記複数種類の色剤の検知結果の中から波長帯毎に他の色剤よりも光強度が高い色剤の 2 つ以上の検知結果を選択することを特徴とする請求項 8 に記載の画像形成装置。

50

【請求項 10】

前記汚れ検知手段は、前記色検知手段の前記転写された色剤の検知結果と、前記記憶手段に記憶された前記色剤および前記基準板の基準値との比率から、前記色検知手段による前記基準板の検知結果を推定し、

当該推定された検知結果を用いて、前記記録材に転写する色剤量を補正するための補正值を算出する算出手段を更に有することを特徴とする請求項 1 に記載の画像形成装置。

【請求項 11】

前記色検知手段は、前記記録材に転写された色剤の波長帯毎の光強度を検知し、

前記算出手段は、前記汚れ検知手段が前記基準板の汚れを検知した波長帯に対しては前記推定された検知結果を用いて前記補正值を算出し、汚れを検知しない波長帯に対しては前記色検知手段が検知した検知結果を用いて前記補正值を算出することを特徴とする請求項 10 に記載の画像形成装置。

10

【請求項 12】

前記記憶手段は、予め記録材の同一箇所にて複数回にて重畳して転写された前記色剤に対する前記色検知手段の検知結果を基準値として記憶し、

前記色検知手段は、色剤量の補正時に、記録材の同一箇所にて複数回にて重畳して転写された色剤の濃度もしくは色値を検知することを特徴とする請求項 1 に記載の画像形成装置。

【請求項 13】

前記記憶手段は、予め記録材の同一箇所の両面にて転写された前記色剤に対する前記前記色検知手段の検知結果を基準値として記憶し、

前記色検知手段は、色剤量の補正時に、記録材の同一箇所の両面にて転写された色剤の濃度もしくは色値を検知することを特徴とする請求項 1 に記載の画像形成装置。

20

【請求項 14】

前記記憶手段は、予め記録材に転写された複数種類の色剤それぞれに対する前記色検知手段の検知結果を基準値として記憶し、

前記色検知手段は、色剤量の補正時に、記録材に転写された複数種類の色剤それぞれの濃度もしくは色値を検知することを特徴とする請求項 1 に記載の画像形成装置。

【請求項 15】

前記色検知手段にて検知される記録材に転写される色剤は、転写される位置もしくは重畳回数に応じて、転写タイミングを制御されることを特徴とする請求項 12 乃至 14 のいずれか一項に記載の画像形成装置。

30

【請求項 16】

色剤が転写される記録材の種類に応じて、色剤量の補正時において前記色検知手段にて検知する際の、前記記録材に転写される色剤の種類、転写される位置、重畳回数が決定されることを特徴とする請求項 12 乃至 14 のいずれか一項に記載の画像形成装置。

【請求項 17】

前記汚れ検知手段が検知した検知結果に応じて、前記基準板の汚れに関する情報を報知する報知手段を更に有することを特徴とする請求項 1 乃至 16 のいずれか一項に記載の画像形成装置。

40

【請求項 18】

記録材に転写された色剤および基準板における、濃度もしくは色値を検知する色検知手段を備え、前記色検知手段の検知結果に基づき画像形成を行う際の色剤量の補正を行う画像形成装置における制御方法であって、

記憶手段が、予め前記色検知手段が検知した前記色剤および前記基準板それぞれの検知結果を基準値として記憶部に記憶する記憶工程と、

汚れ検知手段が、前記記憶部に記憶された前記色剤および前記基準板それぞれの基準値と前記色検知手段による前記色剤の検知結果との関係に基づき前記基準板に対する検知結果を推定し、当該推定された検知結果と前記色検知手段による前記基準板の検知結果との差が、所定値より大きい場合、前記基準板に汚れがあるとして検知する汚れ検知工程と

50

を有することを特徴とする画像形成方法。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、記録材上に形成した画像の濃度もしくは色値の検知し、検知結果に応じた画像を形成する画像形成装置に関する。

【背景技術】

【0002】

近年、カラープリンタやカラー複写機等のカラー画像形成装置において、出力画像の高画質化が求められている。特に、出力画像の濃度の階調とその安定性は、画像の品質を決める重要な要素となっている。

10

【0003】

ところが、カラー画像形成装置は、環境変動や長時間の使用による装置各部の変動要因により、出力画像の濃度や色味が変化してしまう。特に電子写真方式のカラー画像形成装置の場合、わずかな環境変動でも出力画像の濃度や色味の変化が生じ、画像形成特性を崩す恐れがあるので、常に一定の濃度を保つための手段を備える必要がある。そのような手段の1つとして、色値を検出するセンサ（以下、カラーセンサ）を用いる手段がある。これは、記録材上に形成、定着させた色値検知用の各色トナー画像（以下、パッチ）の色値をカラーセンサで検知し、検知結果に応じて記録材に転写するトナー量を調整/補正するものである。

20

【0004】

ここで、カラーセンサを用いてパッチの色値を検知する際、白色基準板を用いて基準となる白の色値（白基準）を検知し、検知結果に応じてカラーセンサの出力を校正する必要がある。これは、例えば、カラーセンサを構成する発光部や受光部の経時劣化、周囲温度の変化、記録材がセンサ付近を通過すること等に起因した紙粉やトナー等がセンサ表面への付着などにより、同じパッチを用いてもセンサの出力が異なってしまうからである。このようにパッチの色値検知時は、白色基準板を用いて白基準を取得し、取得した白基準を用いてパッチの検知結果を補正することで、センサ出力値の変化に依存せずパッチの色値を取得することができる。

【0005】

30

しかし、センサ同様、この白色基準板に紙粉やトナー等が付着してしまうと、センサ出力校正用の基準板として使用できなくなってしまうという問題がある。このような問題への対策として、色値が既知である特定の基準紙の色値をカラーセンサで検知することで、白色基準板の汚れを検知する手法が特許文献1に記載されている。この手法では、白色基準板を用いて校正したセンサで検知した基準紙の色値と、既知である基準紙の色値とを比較することにより、白色基準板の汚れを検知する。

【先行技術文献】

【特許文献】

【0006】

【特許文献1】特開2008-278215号公報

40

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0007】

しかしながら、上記従来の方法では、色値が既知の基準紙を必ず用いる必要があった。基準紙でない紙や、汚れた基準紙等、既知である基準紙の色値と異なる色値の紙を用いてしまうと白色基準板の汚れを正しく検知できず、色補正を正しく行うことができなくなるという問題があった。

【0008】

本発明は、色値が既知の基準紙を用いずに、簡易な構成で正しく白色基準板の汚れを検知し、色補正を行うことが可能な画像形成装置を提供する。

50

【課題を解決するための手段】

【0009】

上記課題を解決するため、本発明は、以下の構成を有する。すなわち、記録材に転写された色剤および基準板における、濃度もしくは色値を検知する色検知手段を備え、前記色検知手段の検知結果に基づき画像形成を行う際の色剤量の補正を行う画像形成装置であって、予め前記色検知手段が検知した前記色剤および前記基準板それぞれの検知結果を基準値として記憶する記憶手段と、前記記憶手段に記憶された前記色剤および前記基準板それぞれの基準値と前記色検知手段による前記色剤の検知結果との関係に基づき前記基準板に対する検知結果を推定し、当該推定された検知結果と前記色検知手段による前記基準板の検知結果との差が、所定値より大きい場合、前記基準板に汚れがあるとして検知する汚れ検知手段とを有する。

10

【発明の効果】

【0010】

本発明によれば、予め色値が既知の基準紙を用いず、基準板の汚れを安定して検知することが可能な画像形成装置を提供できる。

【図面の簡単な説明】

【0011】

【図1】第一実施形態に係る色補正システムブロック図。

【図2】画像形成装置の概略構成図。

【図3】画像形成装置の制御構成を簡略化したブロック図。

20

【図4】カラーセンサの構成を示す図。

【図5】カラーセンサが検出するパッチの分光分布の一例を示す図。

【図6】白色基準板を用いたカラーセンサ出力値校正方法を説明する図。

【図7】第一実施形態に係る白色基準板の汚れ検出に使用するパッチを示す図。

【図8】第一実施形態に係る白色基準板が汚れている時の白色基準板とパッチの分光分布の一例を示す図。

【図9】第一実施形態に係る色補正シーケンス図。

【図10】第二実施形態に係る白色基準板の汚れ検出に使用するパッチを示す図。

【図11】第二実施形態に係る白色基準板が汚れている時の白色基準板とパッチの分光分布の一例を示す図。

30

【図12】第二実施形態に係る色補正システムブロック図。

【図13】第二実施形態に係る色補正シーケンス図。

【図14】第三実施形態に係る記録材の種類に応じた形成パッチの一例を示す図。

【図15】第三実施形態に係る色補正システムブロック図。

【図16】第三実施形態に係る記録材の種類に応じた白色基準板の汚れを判定する閾値の一例を示す図。

【図17】第三実施形態に係る色補正シーケンス図。

【発明を実施するための形態】

【0012】

< 第一実施形態 >

40

[機器構成]

本発明に係る画像形成装置の第一実施形態を説明する。図2は、本発明の実施形態に係る画像形成装置の一例である、電子写真方式を採用したカラー画像形成装置を示す。画像形成装置1は、供給部(不図示)から供給された記録材9を、供給部搬送ローラ12、15で搬送する。メディアセンサ14は、供給部搬送路13上の検知位置13aにて搬送される記録材9の種類を検知する。また、画像形成装置1は、中間転写体4と、画像形成ユニット3Y、3M、3C、3Kと、二次転写器5と、定着器6と、カラーセンサ7とを有する。画像形成ユニット3Y、3M、3C、3Kはそれぞれ、中間転写体4上にイエロー(Y)、マゼンタ(M)、シアン(C)、ブラック(K)のトナー(色剤)を用いてトナー像を形成する。二次転写器5は、搬送された記録材9上に中間転写体4上のトナー像を

50

転写する。定着器 6 は、記録材 9 上のトナー像を定着する。カラーセンサ 7 は、色検知手段であり、記録材 9 上に形成された定着後のトナー像を定着部搬送路 2 上の検出位置 2 a にて測色する。

【0013】

画像形成ユニット 3 C、3 M、3 Y、3 K は、それぞれ同様の構成を有しており、感光体ドラム 3 0 と、帯電器 3 1 と、露光ユニット 3 2 と、現像器 3 3 と、一次転写器 3 4 とを備える。感光体ドラム 3 0 は、駆動モータ（不図示）によって回転する。帯電器 3 1 は、感光体ドラム 3 0 の表面を一様に帯電させる。露光ユニット 3 2 は、対応する色の画像信号に基づいて一様に帯電された感光体ドラム 3 0 の表面を露光して静電潜像を形成する。現像器 3 3 は、対応する色のトナーで感光体ドラム 3 0 の表面に形成された静電潜像を現像する。一次転写器 3 4 は、感光体ドラム 3 0 上の現像されたトナー像を中間転写体 4 上に転写する。また、現像器 3 3 はメモリ 3 5 を備えており、メモリ 3 5 には現像器 3 3 内に含まれているトナーの記録材 9 への定着性の製造ばらつき等、現像器 3 3 固有の情報が記憶されている。

10

【0014】

トナー像が定着された記録材 9 は、排出部ローラ 1 6、1 7、スイッチバックローラ 1 8 を経由して排出される。記録材 9 の両面にトナー像を転写する場合は、記録材の後端が排出部ローラ 1 6、1 7 を通過した後に、スイッチバックローラ 1 8 及び排出部ローラ 1 6、1 9 が逆回転し、記録材 9 は後退搬送路 2 2 へ搬送される。後退搬送路 2 2 へ搬送された記録材 9 は、後退搬送ローラ 2 0、2 1、給紙部搬送ローラ 1 5 を経由して、裏返した状態で搬送される。ここで、二次転写器 5 でトナー像を転写することにより、記録材 9 の裏面にトナー像が転写される。

20

【0015】

[制御機構]

図 3 は、本実施形態に係る画像形成装置 1 の制御構成を簡略化して示したブロック図である。画像形成装置 1 は、画像形成装置 1 に対して通信可能に接続されたパーソナルコンピュータ（PC）等の外部機器 8 0 からの画像信号（RGB 信号）を受信する。画像処理部 8 1 は、受信した RGB 信号を CMYK 信号に変換し、補正テーブル生成部 8 7 により濃度、階調特性の補正を加えた後に、図 2 に示す露光ユニット 3 2 用の画像信号を生成する。ここで用いられる補正值により、色剤量（トナー量）を調整することとなる。

30

【0016】

画像形成制御部 8 2 は CPU 6 0 を有し、CPU 6 0 が画像形成に係る各動作のタイミング、及び各機器間の通信を制御する。画像形成制御部 8 2 は、各色の画像形成ユニット 3 を制御し、画像処理部 8 1 が生成した画像信号に基づいたトナー画像を形成する。搬送モータ 8 4 は、画像形成制御部 8 2 からの指示により、記録材 9 を所定のタイミングで画像形成装置 1 内にて搬送させる駆動手段であり、本実施形態では複数の駆動手段（不図示）により記録材 9 の搬送を行う。また、画像形成制御部 8 2 は、メディアセンサ 1 4 が検出した記録材 9 の種類に応じて、最適な量のトナーを定着できるように記録材 9 の搬送速度を制御する。

40

【0017】

カラーセンサ 7 は、画像形成制御部 8 2 の指示を受けて、記録材 9 上に形成されたパッチパターンの分光分布を検出する。画像形成制御部 8 2 は、カラーセンサ 7 で検出したパッチパターンの分光分布からパッチパターンの色値を算出し、算出した色値を画像処理部 8 1 の補正テーブル生成部 8 7 にフィードバックすることで、色補正を行う。色補正処理の開始は、情報入力部 8 8 を介してユーザから指示される。また、色補正の実行結果は、情報報知部 8 9 によりユーザに報知される。なお、この色補正の実行結果は、外部機器 8 0 を介してユーザに報知されても良い。

【0018】

[カラーセンサ]

図 4 は、本実施形態に係るカラーセンサ 7 に対する図 2 に示す検出位置 2 a の拡大図、

50

及びカラーセンサ7の構成を示す。また、図5は、カラーセンサ7で検出したあるパッチの分光分布の一例を示す。カラーセンサ7は、定着されたトナー像の分光分布を検出できるように記録材9の画像形成面に対向して配置されている。そして記録材9上に形成された定着後の色補正用パッチパターン10の分光分布を、記録材9を搬送させながら検出できるように構成されている。また、検出位置2aのカラーセンサ7から見た対向面には白色基準板11が設けられている。すなわち、カラーセンサ7と白色基準板11とが対向し、その間を記録材9が搬送されることとなる。

【0019】

カラーセンサ7は、白色LED71と、スリット72と、反射型の回折格子73と、複数個の受光部を1列に配置したラインセンサ74により構成される。白色LED71は、定着後の色補正用パッチパターン10が形成された記録材9に対して斜め45度より光を入射させる。スリット72は、記録材9の表面に対して90度方向から入射されるパッチの反射光を通過させる。回折格子73は、スリット72を通過したパッチからの反射光を波長に応じた光に分光する。ラインセンサ74は、各受光部が分光された波長に応じた光の強度を検出する。検出範囲 $1 \sim L_{max} [nm]$ (L_{max} : 受光部の総数) に対して、波長 λ における光強度を $V(\lambda)$ とすると、分光分布は $V(\lambda)$ ($\lambda = \lambda_1, \dots, \lambda_L, \dots, \lambda_{L_{max}}$) で表される。

【0020】

[カラーセンサ出力値校正方法]

図6は、色剤量の補正時における白色基準板11を用いたカラーセンサ出力値校正方法を説明するための図である。カラーセンサ7を用いて記録材9上の色補正用パッチパターン10の色値を算出する場合、まず、カラーセンサ7で検知した白色基準板11の分光分布を白基準とする。そして、この白基準とカラーセンサ7で検知した色補正用パッチパターン10の分光分布とから、色補正用パッチパターン10の色値を算出する。この白色基準板11の分光分布の検知は、色補正の実行時に毎回行う必要がある。これは、カラーセンサ7の発光部や受光部の経時劣化、周囲温度の変化、記録材9がセンサ付近を通過することに起因した紙粉やトナー等がセンサ表面への付着等により、同じ色補正用パッチパターン10を用いてもカラーセンサ7の出力が異なってしまうからである。

【0021】

図6における $V(\lambda)_{white_ref}$ は、画像形成装置の出荷時にカラーセンサ7で検知した白色基準板11の分光分布である。つまり、カラーセンサ7に汚れ等が付着していない状態で検知された白色基準板11の分光分布である。 $V(\lambda)_{white}$ は、画像形成装置の出荷後の色補正時において、経時劣化やトナー付着等が発生したカラーセンサ7で検知した白色基準板11の分光分布である。 $V(\lambda)_{patch}$ は、画像形成装置の出荷後の色補正時において、経時劣化やトナー付着等が発生したカラーセンサ7で検知したあるパッチの分光分布である。ここで、パッチの色値を算出するためには、経時劣化やトナー付着等が発生していないカラーセンサ7で検知したパッチの分光分布が必要となる。

【0022】

ここで、経時劣化やトナー付着等が発生したカラーセンサ7を用いた場合、白色基準板11とパッチの分光分布は同じように影響を受ける。つまり、経時劣化やトナー付着等があるカラーセンサ7による分光分布の光強度低下率は、白色基準板11とパッチとで同じになる。そのため、画像形成装置の出荷時にカラーセンサ7で検知した場合のパッチの分光分布を $V(\lambda)_{patch_ref}$ とすると、以下の式(1)が成立する。

【0023】

$$V(\lambda)_{white} / V(\lambda)_{white_ref} = V(\lambda)_{patch} / V(\lambda)_{patch_ref} \dots (1)$$

よって、経時劣化やトナー付着等がないカラーセンサ7で検知した場合のパッチの分光分布 $V(\lambda)_{patch_modify}$ は、 $V(\lambda)_{white}$ 、 $V(\lambda)_{white_ref}$ 、 $V(\lambda)_{patch}$ を用いて以下の式(2)のように算出できる。

10

20

30

40

50

【0024】

$$V(\quad) \text{ patch_modify} = V(\quad) \text{ patch} \times (V(\quad) \text{ white_ref} / V(\quad) \text{ white}) \dots (2)$$

この算出した $V(\quad) \text{ patch_modify}$ に対し、更に白色基準板11の色値と、検知された白の色値との差を補正することで、経時劣化やトナー付着等がないカラーセンサ7にて検出された場合のパッチの色値を算出できる。このように、色補正実行毎に白色基準板11の分光分布を検知することで、経時劣化やトナー付着等が発生したカラーセンサ7を用いても正しく色補正を行うことができる。

【0025】

しかし、ここで白色基準板11が何らかの理由により汚れてしまうと白基準値を正しく取得できず、色補正を正しく行うことができなくなる。色値が既知である基準紙を用いれば白色基準板11の汚れを検知できるものの、この場合は色値が既知の基準紙を必ず用いる必要があり、基準紙と異なる色値の紙を用いてしまうと白色基準板11の汚れを正しく検知できなくなる。

10

【0026】

そこで本実施形態では、載り量の多いトナーを用いた汚れ検知用パッチを用紙(記録材9)上に形成し、カラーセンサ7で汚れ検知用パッチの分光分布を検知することで白色基準板11の汚れを検知する。載り量の多いトナーを用いた汚れ検知用パッチを形成することで、汚れ検知用パッチの分光分布は用紙の色値や薄さによる影響を受けにくくなり、用紙の種類に依存せず安定して分光分布を取得することができる。また、汚れ検知用パッチの分光分布は安定して検知できる為、白色基準板11が大きく汚れている場合は汚れ検知用パッチの分光分布を用いて色補正する。これにより、汚れている白色基準板11を用いるよりも精度の良い色補正を行うことができる。

20

【0027】

本実施形態では汚れ検知用パッチとして、図2における画像形成ユニット3Yで形成されるYトナー像を、図7に示すように記録材9に2回重ねて転写することで形成した2回転写Yパッチ23を用いる。よって、Yの色のみのトナーを複数回にて重畳した単一種類のパッチを用いる。図2のスイッチバックローラ18、排出部ローラ16、19を用いて記録材9の搬送を2回繰り返せば記録材9を2回裏返すことになり、記録材9の同一箇所にパッチを2回重ねて転写することができる。パッチを2回転写することでより多くのトナー量を記録材9に転写できる為、色値や薄さ、トナーの定着性等が異なる用紙を用いてもパッチの分光分布は影響を受けにくくなり、安定してパッチの分光分布を取得することができる。

30

【0028】

[汚れ検出方法、および色補正方法]

図8を用いて本実施形態における白色基準板11の汚れ検出方法、及び色補正方法を説明する。図8(a)に示す $V(\quad) \text{ white_ref}$ 、及び $V(\quad) \text{ Y patch_ref}$ は、画像形成装置の出荷時に記憶したカラーセンサ7で検知した白色基準板11、及び2回転写Yパッチ23の分光分布である。この情報は、予め画像形成装置1内の記憶部であるROM100にて記憶されているものとする。

40

【0029】

図8(b)に示す $V(\quad) \text{ white}$ 、及び $V(\quad) \text{ Y patch}$ は、画像形成装置の出荷後の色補正実行時において、経時劣化やトナー付着等が発生したカラーセンサ7で検知した、汚れのある白色基準板11、及び2回転写Yパッチ23の分光分布である。図8(b)に示すように画像形成装置の出荷後にカラーセンサ7に経時劣化やトナー付着等が発生すると、白色基準板11、及び2回転写Yパッチ23の分光分布の光強度は低下する。

【0030】

しかし、この光強度低下がカラーセンサ7の経時劣化やトナー付着によるものであれば、白色基準板11、及び2回転写Yパッチ23の分光分布は同様に影響を受ける。つまり

50

、白色基準板 11 に汚れがなければ、 $V(\)white_ref$ に対する $V(\)white$ の低下率と、 $V(\)Ypatch_ref$ に対する $V(\)Ypatch$ の低下率とはほぼ同じになる。よって、 $V(\)white$ の低下率が、 $V(\)Ypatch$ の低下率より大きい波長帯があれば、白色基準板 11 が汚れていると判断することができる。

【0031】

本実施形態では、カラーセンサ 7 で検知した 2 回転写 Y パッチ 23 の分光分布と、画像形成装置の出荷時の白色基準板 11 および 2 回転写 Y パッチ 23 の分光分布とから、白色基準板 11 の推定分光分布 $V(\)white_estimate$ を求める。本実施形態では、以下の式 (3) を用いて算出することで、白色基準板 11 の汚れを検出する。

10

【0032】

$$V(\)white_estimate = V(\)Ypatch \times (V(\)white_ref / V(\)Ypatch_ref) \dots (3)$$

本実施形態では、この白色基準板 11 の推定分光分布 $V(\)white_estimate$ と、カラーセンサ 7 で検知した白色基準板 11 の分光分布 $V(\)white$ とを波長帯毎に比較する。そして、その差が予め設定された所定値である汚れ有無判定閾値 $Terr$ より大きい波長帯は、白色基準板 11 の汚れの影響を受けていると判定する。従って、推定分光分布と、カラーセンサ 7 で検知した白色基準板の分光分布とで波長帯毎の差があれば、推定分光分布から算出する色値と、カラーセンサ 7 で検知した白色基準板の分光分布から算出する色値との間にも差が生じることになる。この色値の差がカラーセンサ 7 の色値検知精度以上に大きければ、白色基準板 11 は汚れていると判断することができる。

20

【0033】

本実施形態では、1 つの波長帯の差によって、色値の差がカラーセンサ 7 の色値検知精度以上に大きくなってしまふような波長帯差の値を汚れ有無判定閾値として設定している。更に、汚れ有無判定閾値 $Terr$ には、Y パッチの記録材 9 への定着性の製造ばらつきを考慮し、現像器毎に異なる値が設定されている。本実施形態では、汚れの影響を受けている波長帯が 1 つでも存在すれば、ユーザに白色基準板 11 の汚れを報知し、白色基準板 11 の交換、もしくは清掃を要求する。

【0034】

また、 $V(\)white_estimate$ と、 $V(\)white$ との波長帯毎の差を合計し、合計値の大きさに応じて白色基準板 11 の汚れ度合いもユーザに報知する。本実施形態では、予め設定された所定値である 2 つの汚れレベル判定閾値 $Terr_high$ 、 $Terr_low$ ($Terr_high > Terr_low$) を用いて 3 レベルの汚れ度合いをユーザに報知する。なお、以下の式 (4) の \sum は、 $\lambda = 1 \sim Lmax$ における総和を表す。

30

【0035】

レベル 1 :

$$\sum (V(\)white_estimate - V(\)white) < Terr_low$$

40

レベル 2 :

$$Terr_low < \sum (V(\)white_estimate - V(\)white) < Terr_high$$

レベル 3 :

$$\sum (V(\)white_estimate - V(\)white) > Terr_high \dots (4)$$

ここで用いられる汚れレベル判定閾値には、波長帯毎の差の合計値が、 $V(\)white_estimate$ から算出した色値と、 $V(\)white$ から算出した色値との差に与える影響を考慮した値が設定されている。なお、本実施形態において、汚れ有無判

50

定閾値 $Terr$ および汚れレベル判定閾値 $Terr_high$ 、 $Terr_low$ は、メモリ 35 に予め記憶されているものとする。

【0036】

また、白色基準板の交換や清掃が困難な時等、ユーザから白色基準板が汚れた状態において 2 回転写 Y パッチ 23 を用いた色補正を指示された場合は、分光分布の値を 2 回転写 Y パッチ 23 から推定した白色基準板の推定分光分布の値に切換えて色補正を行う。この時、汚れの影響を受けている波長帯は白色基準板 11 の推定分光分布 $V(\)white_estimate$ を用いて補正分光分布 $V(\)white_modify$ を算出する。また、汚れの影響を受けていない波長帯はカラーセンサ 7 で検知した白色基準板 11 の分光分布 $V(\)white$ を用いて補正分光分布 $V(\)white_modify$ を算出する。

10

【0037】

この白色基準板 11 の補正分光分布 $V(\)white_modify$ とカラーセンサ 7 で検知した色補正用パッチパターン 10 の分光分布 $V(\)patch$ とから、経時劣化やトナー付着等がないカラーセンサ 7 で検知した色補正用パッチパターン 10 の分光分布 $V(\)patch_modify$ を以下の式 (5) を用いて算出する。

【0038】

$$V(\)patch_modify = V(\)patch \times (V(\)white_ref / V(\)white_modify) \dots (5)$$

この算出した色補正用パッチパターン 10 の補正分光分布 $V(\)patch_modify$ に対し、白色基準板 11 の色値と、白の色値との差を補正することで色補正用パッチパターン 10 の色値を算出する。このような制御を行うことで、白色基準板 11 が大きく汚れている場合、2 回転写 Y パッチ 23 の分光分布を用いることで、汚れている白色基準板 11 を用いるよりも精度の良い色補正を行うことができる。

20

【0039】

[色補正システムの構成]

図 1 に本実施形態に係る色補正システムの構成例となるブロック図を示す。画像形成制御部 82 における CPU 60 は、図 3 における情報入力部 88 を介してユーザから色補正の開始を指示されると、画像形成ユニット 3、及び搬送モータ 84 を制御し、2 回転写 Y パッチ 23、及び色補正用パッチパターン 10 を記録材 9 上に形成する。また CPU 60 は、メディアセンサ 14 が検知した記録材 9 の種類に応じて、最適な量のトナーを定着できるように記録材 9 の搬送速度を制御している。

30

【0040】

ASIC 101 は、CPU 60 から色補正の開始を指示されると、白色基準板汚れ検知部 102 がカラーセンサ 7 を制御し、白色基準板 11、2 回転写 Y パッチ 23、及び色補正用パッチパターン 10 の分光分布を検知結果として順次取得する。ROM 100 には、画像形成装置の出荷時にカラーセンサ 7 で検知した白色基準板 11、2 回転写 Y パッチ 23 の分光分布、及び白色基準板 11 の色値と白の色値との差を補正する為の情報が記憶されている。

【0041】

白色基準板汚れ検知部 102 には、図 2 における現像器 33 が備えたメモリ 35 に記憶されているトナーの定着特性や製造ばらつき等を考慮した汚れ有無判定閾値 $Terr$ と、汚れレベル判定閾値 $Terr_high$ 、 $Terr_low$ が入力される。白色基準板汚れ検知部 102 は、カラーセンサ 7 で検知した 2 回転写 Y パッチの分光分布と、ROM 100 に記憶された白色基準板 11 および 2 回転写 Y パッチ 23 の分光分布とから、白色基準板 11 の推定分光分布を算出する。この推定した白色基準板 11 の推定分光分布、カラーセンサ 7 で検知した白色基準板 11 の分光分布、汚れ有無判定閾値、および汚れレベル判定閾値より、白色基準板汚れ検知部 102 は白色基準板汚れの有無、及び汚れ度合いを判定する。そして、白色基準板汚れ検知部 102 は、白色基準板汚れ情報として、図 3 における情報報知部 89 を介してユーザに報知する。

40

50

【 0 0 4 2 】

また、白色基準板汚れ検知部 1 0 2 は、推定した白色基準板 1 1 の推定分光分布、カラーセンサ 7 で検知した白色基準板 1 1 の分光分布、及び汚れの影響を受けている波長帯の情報を白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 へ出力する。ユーザは、情報報知部 8 9 で報知されている白色基準板の汚れ情報から色補正を続行するか判断し、情報入力部 8 8 を介して CPU 6 0 に色補正を終了するか、継続するかを指示することができる。色補正を続行する場合、ユーザは、カラーセンサ 7 で検知した白色基準板 1 1 の分光分布を、推定した白色基準板の推定分光分布に切換えて色補正を実施するか否かを、情報入力部 8 8 を介して白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 に指示することができる。

【 0 0 4 3 】

切換えを指示された場合、白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 は、汚れの影響を受けている波長帯は 2 回転写 Y パッチ 2 3 から推定した白色基準板の推定分光分布を白色基準板補正分光分布として色値算出部 1 0 4 へ算出する。同様に、白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 は、影響を受けていない波長帯はカラーセンサ 7 で検知した白色基準板の分光分布を白色基準板の補正分光分布として色値算出部 1 0 4 へ出力する。また、白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 は、切換えを指示されなかった場合、白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 は、カラーセンサ 7 で検知した白色基準板の分光分布を白色基準板の補正分光分布として色値算出部 1 0 4 へ出力する。白色基準板汚れ検知部 1 0 2 は、カラーセンサ 7 で検知した色補正用パッチパターン 1 0 の分光分布を色値算出部 1 0 4 に出力する。

【 0 0 4 4 】

色値算出部 1 0 4 は、白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 から出力される白色基準板補正の分光分布と、白色基準板汚れ検知部 1 0 2 から出力される色補正用パッチパターンの分光分布と、ROM 1 0 0 に予め記憶された白色基準板 1 1 の色値と白の色値との比情報から、色補正用パッチパターン 1 0 の色値を算出する。そして、色値算出部 1 0 4 は、算出した色補正用パッチパターン 1 0 の色値を図 3 に示す画像処理部 8 1 へ出力する。画像処理部 8 1 は、色補正用パッチパターン 1 0 の色値を補正テーブル生成部 8 7 へ反映し、色補正の終了を CPU 6 0 に報知する。CPU 6 0 は色補正の終了を報知されると、白色基準板汚れ検知部 1 0 2 に色補正の終了を指示すると共に、情報報知部 8 9 を介してユーザに色補正の終了を報知する。

【 0 0 4 5 】

[色補正処理]

図 9 に本実施形態に係る色補正シーケンスを示す。CPU 6 0 は、ユーザから色補正の開始を指示されたら (S 1 0 0 1 にて Y E S)、A S I C 1 0 1 に色補正の開始を指示し、2 回転写 Y パッチ 2 3、色補正用パッチパターン 1 0 を記録材 9 へ転写する (S 1 0 0 2)。A S I C 1 0 1 内の白色基準板汚れ検知部 1 0 2 は、CPU 6 0 から色補正の開始を指示されるとカラーセンサ 7 を用いて、白色基準板 1 1、2 回転写 Y パッチ 2 3、および色補正用パッチパターン 1 0 それぞれの分光分布を取得する (S 1 0 0 3)。白色基準板汚れ検知部 1 0 2 は、取得した 2 回転写 Y パッチ 2 3 の分光分布と、ROM 1 0 0 に記憶されている出荷時における白色基準板 1 1、2 回転写 Y パッチ 2 3 の分光分布から、白色基準板 1 1 の推定分光分布を算出する (S 1 0 0 4)。

【 0 0 4 6 】

白色基準板汚れ検知部 1 0 2 は、白色基準板 1 1 が汚れているかを判断する (S 1 0 0 5)。ここでは、推定した白色基準板 1 1 の推定分光分布と、取得した白色基準板 1 1 の分光分布とを波長帯毎に比較し、その差がメモリ 3 5 に記憶された閾値 T_{err} より大きい波長帯が 1 つでもあれば、白色基準板 1 1 が汚れていると判定する。汚れがない場合 (S 1 0 0 5 にて N O)、白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 は、白色基準板の補正分光分布として、取得した白色基準板の分光分布を使用する (S 1 0 0 6)。

【 0 0 4 7 】

汚れがある場合 (S 1 0 0 5 にて Y E S)、白色基準板汚れ検知部 1 0 2 は、推定した白色基準板の推定分光分布と取得した白色基準板の分光分布との差の合計値と、メモリ 3

10

20

30

40

50

5に記憶された閾値 $Terr_low$ を比較する (S1007)。差の合計値が $Terr_low$ 以下であれば (S1007にてYES)、白色基準板汚れ検知部102は、情報報知部89を介してレベル1の白色基準板11の汚れをユーザに報知する (S1008)。差の合計値が $Terr_high$ 以上であれば (S1009にてYES)、白色基準板汚れ検知部102は、情報報知部89を介してレベル3の白色基準板11の汚れをユーザに報知する (S1010)。差の合計値が $Terr_low$ より大きく、 $Terr_high$ より小さければ (S1007にてNOかつS1009にてNO)、白色基準板汚れ検知部102は、情報報知部89を介してレベル2の白色基準板11の汚れをユーザに報知する (S1011)。

【0048】

白色基準板11の汚れを報知後、ユーザから情報入力部88を介して色補正の終了を指示されれば (S1012にてNO)、CPU60は、ASIC101の白色基準板汚れ検知部102に色補正終了を指示し、色補正を終了する (S1020)。また、CPU60は、情報報知部89を介して、色補正の終了をユーザに報知する (S1021)。

【0049】

ユーザから情報入力部88を介して色補正の続行を指示され、かつ2回転写Yパッチ23から推定した白色基準板の推定分光分布を用いた色補正を指示されなければ (S1012にてYESかつS1013にてNO)、白色基準板分光分布切換え部103は、白色基準板の補正分光分布として、取得した白色基準板の分光分布を使用する (S1006)。

【0050】

2回転写Yパッチ23から推定した白色基準板の推定分光分布を用いた色補正を指示されれば (S1013にてYES)、白色基準板分光分布切換え部103は、白色基準板の汚れの有無を波長帯毎に判定する (S1014)。汚れのある波長帯であれば (S1014にてYES)、白色基準板分光分布切換え部103は、白色基準板の補正分光分布として、取得した白色基準板の分光分布を推定した白色基準板の推定分光分布へ切換える (S1015)。汚れのない波長帯であれば (S1014にてNO)、白色基準板分光分布切換え部103は、白色基準板の補正分光分布として、取得した白色基準板の分光分布を使用する (S1016)。

【0051】

全ての波長帯について上記切換え (S1014～S1016) が完了後 (S1017にてYES)、色値算出部104は、白色基準板の補正分光分布、取得した色補正用パッチパターン10の分光分布、および予め設定された白色基準板11の色値と白の色値との比情報から、色補正用パッチパターン10の色値を算出する (S1018)。

【0052】

画像処理部81は、算出した色補正用パッチパターン10の色値に基づき補正テーブル生成部87が生成した補正テーブルを用いて色補正を実施する (S1019)。画像処理部81は、色補正が終了するとCPU60に色補正終了を報知する。CPU60は、画像処理部81から色補正終了を報知されると、ASIC101の白色基準板汚れ検知部102に色補正終了を指示して色補正を終了する (S1020)。そして、CPU60は、情報報知部89を介して、色補正の終了をユーザに報知する (S1021)。

【0053】

尚、この色補正シーケンスにおいて、本実施形態では色補正用パッチパターン10全ての分光分布を取得した後に白色基準板11の補正分光分布を算出したが、白色基準板の補正分光分布を算出した後に色補正用パッチパターン10の分光分布を取得しても良い。また、この場合において、色補正用パッチパターン10の各パッチの分光分布を取得する度にパッチの色値を算出しても良い。

【0054】

以上、本実施形態における制御を行うことで、色値が既知である基準紙を用いずとも白色基準板の汚れを検知できる。更に、白色基準板が大きく汚れている場合は、汚れている白色基準板を用いずに色補正を行うことができる。

10

20

30

40

50

【 0 0 5 5 】

尚、本実施形態では、Yパッチを2回記録材に転写して白色基準板の汚れを検知している。しかし、所望のトナー量のパッチを形成できれば転写回数（重畳回数）は2回に限らず3回以上でも良く、また、1回の転写で十分厚くトナーを転写できる構成の画像形成装置であれば1回でも良い。すなわち、上述した方法に限定するものではなく、安定した分光分布を得ることができれば、他の方法を用いても構わない。

【 0 0 5 6 】

尚、本実施形態では、予め検出した基準値となる白色基準板およびパッチの分光分布と、補正時にカラーセンサにて検知したパッチの分光分布の値を用いて、白色基準板の推定分光分布を求めている。ここで、図6に示すように、基準値、検知結果、推定値の関係が成り立てば、どのように推定分光分布を求めても構わない。つまり、白色基準板における基準値と推定分光分布との関係（低下率）、およびパッチにおける基準値と検知結果との関係（低下率）の組み合わせによる対応関係から、白色基準板の推定分光分布を求めてもよい。また、基準値における白色基準板とパッチとの分光分布の関係（比率）、および白色基準板の推定分光分布とパッチの検出結果との関係（比率）の組み合わせによる対応関係から、白色基準板の推定分光分布を算出してもよい。

10

【 0 0 5 7 】

また、本実施形態ではYパッチを用いて白色基準板の汚れを検知した。しかし、他の色（C、M等）のパッチを用いて白色基準板の汚れを検知しても良い。

【 0 0 5 8 】

また、本実施形態では白色基準板の推定分光分布と、取得した白色基準板の分光分布との差が閾値 T_{err} より大きい波長帯が1つでもあれば白色基準板の汚れと判断した。しかし、閾値 T_{err} より大きい波長帯が予め設定された個数より多い場合や、差の合計値が予め設定された値より大きい場合に白色基準板の汚れと判断しても良い。この場合の汚れ有無判定閾値も、白色基準板の推定分光分布から算出する色値と、カラーセンサで検知した白色基準板の分光分布から算出する色値との差が、カラーセンサの色値検知精度以上に大きい場合に白色基準板の汚れと判定できる値が設定される。なお、判定に用いられる閾値は、色値に対する光強度の値でも良いし、比率として定義されても良い。

20

【 0 0 5 9 】

また、本実施形態では白色基準板の推定分光分布と、取得した白色基準板の分光分布の差の合計値を用いて白色基準板の汚れ度合いを判定した。しかし、差が閾値 T_{err} より大きい波長帯の数を用いて白色基準板の汚れ度合いを判定しても良い。この時における汚れレベル判定閾値も、本実施形態同様、差が閾値 T_{err} より大きい波長帯の数が、白色基準板の推定分光分布から算出した色値と、カラーセンサで検知した白色基準板の分光分布から算出した色値との差に与える影響を考慮した値が設定される。また、本実施形態では、汚れレベルの判定において、3段階として記載した。しかし、これに限定するものではなくより詳細なレベル分けを行っても良い。更には、汚れレベルに応じてユーザに対し、実施してもらいたい作業を提示しても構わない。

30

【 0 0 6 0 】

また、本実施形態では白色基準板の汚れを検知した波長帯に対してのみ、取得した白色基準板の分光分布を2回転写Yパッチから白色基準板の推定分光分布に切替えた。しかし、全ての波長帯に対して、取得した白色基準板の分光分布を2回転写Yパッチから白色基準板の推定分光分布に切替えても良い。

40

【 0 0 6 1 】

また、本実施形態ではカラーセンサとして波長帯毎の光強度が取得可能な分光センサを用いた。しかし、濃度もしくは色値を算出可能なセンサであれば分光センサでなくても良い。

【 0 0 6 2 】

< 第二実施形態 >

本発明に係る第二実施形態を説明する。本実施形態に係る画像形成装置の構成、及び力

50

ラーセンサの構成は第一実施形態と同様であるため説明を省略する。本実施形態では、YパッチとCパッチの2種類のパッチを用いて白色基準板の汚れ検知、及び色補正を行う点と、用紙の両面にパッチを転写する点が第一実施形態と異なる。

【0063】

本実施形態では、図10に示すように記録材9の同一位置に対して両面から転写した両面転写Yパッチ24と、両面転写Cパッチ25を用いて白色基準板の汚れ検知、及び色補正を行う。よって、YとCの2つの色(複数種類)のパッチを用いる。図2におけるスイッチバックローラ18、排出部ローラ16、19を用いた記録材9の搬送を1回行うと記録材9を1回裏返すことができる為、記録材9の両面にパッチを転写することができる。ここで、記録材9の同一箇所に対して両面から同一種類のパッチを転写させる為に、記録材9の表面に対してはYパッチ、Cパッチの順、裏面に対してはCパッチ、Yパッチの順でパッチを転写させる。また、記録材9の同一箇所の両面に同一種類のパッチを転写させる為に、記録材9の先端位置からパッチを転写するまでの転写タイミングも記録材の表裏で異ならせる。パッチを記録材9の両面に転写することで、片面1回転写より多くのトナー量を記録材9に転写できる為、色値や薄さ、トナーの定着性等が異なる用紙を用いてもパッチの分光分布は影響を受けにくく、安定してパッチの分光分布を取得することができる。また、画像形成装置で記録材9を裏返す回数が1回で良い為、記録材9の表面に2回パッチを転写する場合よりも、色補正の実行時間を短縮することができる。

10

【0064】

[汚れ検知方法、及び色補正方法]

20

図11を用いて本実施形態における白色基準板11の汚れ検知方法、及び色補正方法を説明する。本実施形態では、両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25の2種類のパッチを用いて白色基準板11の汚れ検知、及び色補正を行う。図11(a)に示すV() white_ref、V() Y patch_ref、及びV() C patch_refはそれぞれ、画像形成装置の出荷時の白色基準板11、両面転写Yパッチ24、及び両面転写Cパッチ25の分光分布である。

【0065】

図11(b)に示すV() white、V() Y patch、及びV() C patchはそれぞれ、画像形成装置の出荷後の色補正実行時において、経時劣化やトナー付着が発生したカラーセンサ7で検知した、汚れのある白色基準板11、両面転写Yパッチ24、及び両面転写Cパッチ25の分光分布である。画像形成装置の出荷後にカラーセンサ7に経時劣化やトナー付着等が発生すると、図11(b)に示すように白色基準板11、両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25の分光分布の光強度は低下する。

30

【0066】

しかし、この光強度低下がカラーセンサ7の経時劣化やトナー付着によるものであれば、白色基準板11、両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25の分光分布は同様に影響を受ける。つまり、白色基準板11に汚れがなければ、白色基準板11、両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25それぞれの出荷時の分光分布に対する出荷後の分光分布の低下率は全て同じになる。よって、白色基準板11の出荷時の分光分布に対する出荷後の分光分布の低下率が、両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25の出荷時の分光分布に対する出荷後分光分布の低下率より大きい波長帯があれば、白色基準板11が汚れていると判定することができる。

40

【0067】

本実施形態では、両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25の2種類のパッチのうち、波長帯毎に光強度が大きいパッチを選択する。そして、選択したパッチから以下の式(6)を用いて白色基準板11の推定分光分布V() white_estimateを算出して白色基準板11の汚れを検出する。

【0068】

・ : “ C光強度 Y光強度 ” の波長帯

$$V() \text{ white_estimate} = V() \text{ C patch} \times (V() \text{ whi} \quad 50$$

$t e_r e f / V () C p a t c h_r e f)$

・ : “ C 光強度 < Y 光強度 ” の波長帯

$V () w h i t e_e s t i m a t e = V () Y p a t c h \times (V () w h i t e_r e f / V () Y p a t c h_r e f)$

・・・ (6)

光強度の大きなパッチ、つまりカラーセンサ7が検知する光強度のダイナミックレンジが広いパッチを用いた方が、白色基準板の推定分光分布における推定誤差を小さくできる為、本実施形態では波長帯毎に光強度の大きいパッチを選択している。例えば、白色基準板11がトナーの付着等によって汚れてしまった場合は、分光分布の一部の波長帯のみ光強度が低下してしまう可能性がある。このような場合、波長帯毎に光強度の大きなパッチを選択できるようにしておけば、汚れによってどの波長帯の光強度が低下したとしても、誤差の少ない白色基準板の推定分光分布を推定することができる。

10

【 0 0 6 9 】

一方、白色基準板11が埃の付着等によって汚れてしまった場合は、分光分布は波長帯によらず一様に低下する為、第一実施形態のように1種類のパッチを用いても正しく白色基準板11の汚れを検知することができる。埃やトナー等、白色基準板11が汚れる要因は画像形成装置の構成によって異なる為、汚れ検知用パッチの種類と数は画像形成装置の構成によって決定すれば良い。

【 0 0 7 0 】

白色基準板の推定分光分布 $V () w h i t e_e s t i m a t e$ と、カラーセンサ7で検知した白色基準板の分光分布 $V () w h i t e$ とを波長帯毎に比較する。そして、その差が予め設定された汚れ判定閾値より大きい波長帯は、白色基準板の汚れの影響を受けていると判定する。この汚れ判定閾値は、Cパッチ光強度がYパッチ光強度以上の波長帯であればCパッチ用汚れ有無判別閾値 $T c_e r r$ 、Yパッチの光強度がCパッチ光強度より大きければYパッチ用汚れ有無判別閾値 $T y_e r r$ が選択して用いられる。

20

【 0 0 7 1 】

・ : “ C 光強度 Y 光強度 ” の波長帯

$(V () w h i t e_e s t i m a t e - V () w h i t e) > T c_e r r$

白色基準板に汚れあり

$(V () w h i t e_e s t i m a t e - V () w h i t e) \leq T c_e r r$

白色基準板に汚れなし

30

・ : “ C 光強度 < Y 光強度 ” の波長帯

$(V () w h i t e_e s t i m a t e - V () w h i t e) > T y_e r r$

白色基準板に汚れあり

$(V () w h i t e_e s t i m a t e - V () w h i t e) \leq T y_e r r$

白色基準板に汚れなし

本実施形態では、1つの波長帯の差により、白色基準板11の推定分光分布から算出した色値と白色基準板11のカラーセンサ7による検知分光分布から算出した色値との差が、カラーセンサ7の色値検知精度以上に大きくなる波長帯差の値を汚れ有無判定閾値として設定する。更に、Cパッチ用汚れ有無判定閾値 $T c_e r r$ 、Yパッチ用汚れ有無判定閾値 $T y_e r r$ には、Cパッチ、Yパッチの記録材9への定着性の製造ばらつきを考慮し、現像器毎に異なる値が設定されている。これらの閾値は、本実施形態において、メモリ35にて記憶されているものとする。

40

【 0 0 7 2 】

本実施形態では、汚れの影響を受けている波長帯が1つでも存在すれば、ユーザに白色基準板11の汚れを報知し、白色基準板11の交換、もしくは清掃を要求する。また、白色基準板の分光分布の推定分光分布 $V () w h i t e_e s t i m a t e$ と、カラーセンサ7で検知した白色基準板の分光分布 $V () w h i t e$ との波長帯毎の差を合計し、合計値の大きさに応じて白色基準板11の汚れ度合いもユーザに報知する。

【 0 0 7 3 】

50

本実施形態では、予め設定されたCパッチ用汚れレベル判定閾値 Tc_err_high 、 Tc_err_low ($Tc_err_high > Tc_err_low$)、Yパッチ用汚れレベル判定閾値 Ty_err_high 、 Ty_err_low ($Ty_err_high > Ty_err_low$) を用いて3レベルの汚れ度合いをユーザに報知する。なお、次式(7)の $\sum_{l=1}^{Lmax}$ は、 $l = 1 \sim Lmax$ における総和を表す。

【0074】

レベル1： $(V(\quad)white_estimate - V(\quad)white) / (Tc_err_low + Ty_err_low)$

レベル2： $(Tc_err_low + Ty_err_low) < (V(\quad)white_estimate - V(\quad)white) < (Tc_err_high + Ty_err_high)$

レベル3： $(Tc_err_high + Ty_err_high) < (V(\quad)white_estimate - V(\quad)white)$

・・・(7)

この汚れレベル判定閾値には、波長帯毎の差の合計値が、白色基準板の推定分光分布から算出した色値と、カラーセンサ7で検知した白色基準板の分光分布から算出した色値との差に与える影響を考慮した値が設定される。また、汚れレベル判定閾値は、 $Tc_err_low + Ty_err_low$ 、及び $Tc_err_high + Ty_err_high$ の値が最適な閾値となるように設定される。具体的には、汚れレベル判定閾値は、“C光強度 > Y光強度”の波長帯と、“C光強度 < Y光強度”の波長帯との比を考慮した値が設定される。例えば、“C光強度 > Y光強度”の波長帯と、“C光強度 < Y光強度”の波長帯との比率が1:3の場合、 Tc_err_low と Ty_err_low との比率、及び Tc_err_high と Ty_err_high との比率もおよそ1:3となる値が設定される。

【0075】

また、白色基準板の交換や清掃が困難な時等、ユーザから白色基準板が汚れたままの状態を両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25を用いた色補正を指示された場合を想定する。この場合には、カラーセンサ7で検知した白色基準板の分光分布を、両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25から推定した白色基準板の推定分光分布に切換えて色補正を行う。この時、汚れの影響を受けている波長帯は、白色基準板の推定分光分布 $V(\quad)white_estimate$ を用いて補正分光分布 $V(\quad)white_modify$ を算出する。また、汚れの影響を受けていない波長帯は、カラーセンサ7で検知した白色基準板の分光分布 $V(\quad)white$ を用いて、補正分光分布 $V(\quad)white_modify$ を算出する。

【0076】

この白色基準板11の補正分光分布 $V(\quad)white_modify$ と、カラーセンサ7で検知した色補正用パッチパターン10の分光分布 $V(\quad)patch$ とから、色補正用パッチパターン10の分光分布 $V(\quad)patch_modify$ を以下の式(8)を用いて算出する。

【0077】

$V(\quad)patch_modify = V(\quad)patch \times (V(\quad)white_ref / V(\quad)white_modify)$ ・・・(8)

この算出した色補正用パッチパターン10の分光分布 $V(\quad)patch_modify$ に対して、白色基準板11の色値と、白の色値との差を補正することで色補正用パッチパターン10の色値を算出する。上記制御により、白色基準板11が大きく汚れている場合、両面転写Yパッチ24および両面転写Cパッチ25の分光分布を用いることで、汚れている白色基準板11を用いるよりも精度の良い色補正を行うことができる。

【0078】

[システム構成]

図12に本実施形態における色補正システムブロック図を示す。画像形成制御部282

10

20

30

40

50

のCPU260は、情報入力部88を介して色補正の開始を指示されると、画像形成ユニット3及び搬送モータ84を制御し、両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25、及び色補正用パッチパターン10を記録材9上に形成する。

【0079】

ASIC2101は、CPU260から色補正の開始を指示されると、白色基準板汚れ検知部2102がカラーセンサ7を制御し、白色基準板11、両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25、及び色補正用パッチパターン10の分光分布を順次取得する。ROM2100には、画像形成装置出荷時にカラーセンサ7で検知した白色基準板11、両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25の分光分布、及び白色基準板11の色値と白の色値との差を補正する為の情報記憶されている。

10

【0080】

また、白色基準板汚れ検知部2102には、Yパッチ、Cパッチ用汚れ有無判定閾値 T_{y_err} 、 T_{c_err} 、及びYパッチ、Cパッチ用汚れレベル判定閾値 $T_{y_err_high}$ 、 $T_{y_err_low}$ 、 $T_{c_err_high}$ 、 $T_{c_err_low}$ がそれぞれ入力される。ここで入力される各値は、図2の画像形成ユニット3Y、3C内の現像器がそれぞれ備えたメモリ35に記憶されており、トナーの定着特性や製造ばらつき等を考慮した値である。白色基準板汚れ検知部2102は、カラーセンサ7で検知した両面転写Yパッチの分光分布、両面転写Cパッチの分光分布と、ROM2100に記憶された白色基準板11、両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25の分光分布とから、白色基準板11の推定分光分布を算出する。この白色基準板の推定分光分布、カラーセンサ7で検知した白色基準板の分光分布、及び汚れ有無判定閾値、汚れレベル判定閾値より、白色基準板汚れの有無、及び汚れの度合いを検知し、白色基準板汚れ情報として、情報報知部89を介してユーザに報知する。

20

【0081】

また、白色基準板汚れ検知部2102は、白色基準板の推定分光分布、カラーセンサ7で検知した白色基準板の分光分布、及び汚れの影響を受けている波長帯情報を白色基準板分光分布切換え部103へ出力している。ユーザは、情報報知部89で報知されている白色基準板11の汚れ情報から色補正を続行するか判断し、情報入力部88を介してCPU260に色補正を終了するか、継続するかを指示することができる。

【0082】

30

色補正を継続する場合、ユーザは、カラーセンサ7で検知した白色基準板の分光分布を、両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25から推定した白色基準板の推定分光分布に切換えて色補正を実施するか否かを、指示することができる。この指示は、情報入力部88を介して白色基準板分光分布切換え部103に行うことができる。切換えを指示された場合、白色基準板分光分布切換え部103は、汚れの影響を受けている波長帯は両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25から推定した白色基準板の推定分光分布を、白色基準板の補正分光分布として色値算出部104へ出力する。また、汚れの影響を受けていない波長帯はカラーセンサ7で検知した白色基準板の分光分布を白色基準板の補正分光分布として色値算出部104へ出力する。切換えを指示されなかった場合、白色基準板分光分布切換え部103は、カラーセンサ7で検知した白色基準板の分光分布を白色基準板の補正分光分布として色値算出部104へ出力する。

40

【0083】

白色基準板汚れ検知部2102は、カラーセンサ7で検知した色補正用パッチパターン10の分光分布を色値算出部104へ出力している。色値算出部104は、白色基準板分光分布切換え部103から出力される白色基準板の補正分光分布、白色基準板汚れ検知部2102から出力されるパッチパターンの分光分布、および予めROM2100に記憶された白色基準板11の色値と白の色値との比情報から、色補正用パッチパターン10の色値を算出する。そして、色値算出部104は、図3に示す画像処理部81へ出力する。画像処理部81は、パッチパターン色値を補正テーブル生成部87へ反映し、色補正の終了をCPU260に報知する。CPU260は色補正の終了を報知されると、色補正の終了

50

を白色基準板汚れ検知部 2 1 0 2 に指示すると共に、情報報知部 8 9 を介してユーザに色補正の終了を報知する。

【 0 0 8 4 】

[色補正処理]

図 1 3 に本実施形態における色補正シーケンスを示す。CPU 2 6 0 は、ユーザから色補正の開始を指示されたら (S 2 0 0 1 にて Y E S)、A S I C 2 1 0 1 に色補正の開始を指示し、両面転写 Y パッチ 2 4、両面転写 C パッチ 2 5、色補正用パッチパターン 1 0 を記録材 9 へ転写する (S 2 0 0 2)。A S I C 2 1 0 1 内の白色基準板汚れ検知部 2 1 0 2 は、CPU 2 6 0 から色補正の開始を指示されるとカラーセンサ 7 を用いて、白色基準板 1 1、両面転写 Y パッチ 2 4、両面転写 C パッチ 2 5、色補正用パッチパターン 1 0 の分光分布を取得する (S 2 0 0 3)。

10

【 0 0 8 5 】

白色基準板汚れ検知部 2 1 0 2 は、波長 として 1 を選択し (S 2 0 0 4)、ROM 2 1 0 0 に記憶されている両面転写 Y パッチの分光分布と両面転写 C パッチの分光分布とから、Y パッチと C パッチどちらの光強度が大きいかを判断する (S 2 0 0 5)。C パッチの光強度が Y パッチ光強度以上であれば (S 2 0 0 5 にて Y E S)、白色基準板汚れ検知部 2 1 0 2 は、白色基準板 1 1 の推定分光分布を算出する (S 2 0 0 6)。ここでは、取得した両面転写 C パッチ 2 5 の分光分布と、出荷時に ROM 2 1 0 0 に記憶された白色基準板 1 1、両面転写 C パッチ 2 5 の分光分布とから、推定分光分布を算出する。Y パッチの光強度が C パッチ光強度より大きければ (S 2 0 0 5 にて N O)、白色基準板汚れ検知部 2 1 0 2 は、白色基準板 1 1 の推定分光分布を算出する (S 2 0 0 7)。ここでは、取得した両面転写 Y パッチ 2 4 の分光分布と、出荷時に ROM 2 1 0 0 に記憶された白色基準板 1 1、両面転写 Y パッチ 2 4 の分光分布とから、推定分光分布を算出する。

20

【 0 0 8 6 】

白色基準板汚れ検知部 2 1 0 2 は、次の波長を選択し (S 2 0 0 8)、全波長帯に対して白色基準板 1 1 の推定分光分布の算出が完了するまで、上記処理 (S 2 0 0 5 ~ S 2 0 0 8) を繰り返す。全波長帯に対して、白色基準板 1 1 の推定分光分布の算出が完了後 (S 2 0 0 9 にて Y E S)、白色基準板汚れ検知部 2 1 0 2 は、白色基準板 1 1 の推定分光分布と、取得した白色基準板 1 1 の分光分布とを波長帯毎に比較する (S 2 0 1 0)。ここでは、取得した白色基準板の分光分布と白色基準板の推定分光分布との差が、現像器内のメモリに記憶された閾値より大きい波長帯が 1 つでもあれば、白色基準板が汚れていると判定する (S 2 0 1 0 にて Y E S)。

30

【 0 0 8 7 】

この閾値は、C パッチの光強度が Y パッチ光強度以上の波長帯であり、かつ C パッチ用汚れ有無判別閾値 T_{c_err} 、Y パッチの光強度が C パッチ光強度より大きければ、Y パッチ用汚れ有無判別閾値 T_{y_err} が選択される。汚れがない場合 (S 2 0 1 0 にて N O)、白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 は、白色基準板の補正分光分布として、取得した白色基準板の分光分布を使用する (S 2 0 1 1)。

【 0 0 8 8 】

汚れがある場合 (S 2 0 1 0 にて Y E S)、白色基準板汚れ検知部 2 1 0 2 は、白色基準板 1 1 の推定分光分布と取得した白色基準板 1 1 の分光分布との差の合計値と、現像器内のメモリに記憶された C パッチ、Y パッチ用汚れレベル判定閾値の合計値 “ $T_{c_err_low} + T_{y_err_low}$ ” とを比較する (S 2 0 1 2)。差の合計値が “ $T_{c_err_low} + T_{y_err_low}$ ” 以下であれば (S 2 0 1 2 にて Y E S)、白色基準板汚れ検知部 2 1 0 2 は、情報報知部 8 9 を介してレベル 1 の白色基準板 1 1 の汚れをユーザに報知する (S 2 0 1 3)。

40

【 0 0 8 9 】

差の合計値が “ $T_{c_err_high} + T_{y_err_high}$ ” 以上であれば (S 2 0 1 4 にて Y E S)、白色基準板汚れ検知部 2 1 0 2 は、情報報知部 8 9 を介してレベル 3 の白色基準板 1 1 の汚れをユーザに報知する (S 2 0 1 5)。差の合計値が “ $T_{c_$

50

err_low+Ty_err_low”より大きく、“Tc_err_high+Ty_err_high”より小さければ(S2012にてNO、かつS2014にてNO)、白色基準板汚れ検知部2102は、情報報知部89を介してレベル2の白色基準板11の汚れをユーザに報知する(S2016)。

【0090】

白色基準板11の汚れを報知後、ユーザから情報入力部88を介して色補正の終了を指示されれば(S2017にてNO)、CPU260は、ASIC2101の白色基準板汚れ検知部2102に色補正終了を指示し、色補正を終了する(S2027)。また、CPU260は、情報報知部89を介して、色補正の終了をユーザに報知する(S2028)。

10

【0091】

ユーザから色補正の続行を指示され、かつ両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25から推定した白色基準板の推定分光分布を用いた色補正を指示されなければ(S2017にてYESかつS2018にてNO)、白色基準板分光分布切換え部103は、白色基準板の補正分光分布として、取得した白色基準板の分光分布を使用する(S2011)。両面転写Yパッチ24、両面転写Cパッチ25から推定した白色基準板の推定分光分布を用いた色補正を指示されれば(S2018にてYES)、白色基準板分光分布切換え部103は、波長として1を選択する(S2019)。そして、白色基準板分光分布切換え部103は、白色基準板の汚れの有無を判定する(S2020)。汚れのある波長帯であれば(S2020にてYES)、白色基準板分光分布切換え部103は、白色基準板の補正分光分布として、取得した白色基準板の分光分布を白色基準板の推定分光分布へ切換える(S2021)。汚れのない波長帯であれば(S2020にてNO)、白色基準板分光分布切換え部103は、白色基準板の補正分光分布として、取得した白色基準板の分光分布を使用する(S2022)。

20

【0092】

白色基準板分光分布切換え部103は、次の波長を選択し(S2023)、全波長帯に対して切換えが完了するまで、上記処理(S2020～S2023)を繰り返す。全ての波長帯について切換えが完了後(S2024にてYES)、色値算出部104は、白色基準板の補正分光分布、取得したパッチパターン10の分光分布、および予め設定された白色基準板11の色値と白の色値との比情報から、色補正用パッチパターン10の色値を算出する(S2025)。図3に示した画像処理部81は、算出した色補正用パッチパターン10の色値を用いて補正テーブル生成部87により反映された補正テーブルを用いて色補正を実施する(S2026)。

30

【0093】

画像処理部81は、色補正が終了するとCPU260に色補正終了を報知する。CPU260は、画像処理部81から色補正終了を報知されると、ASIC2101の白色基準板汚れ検知部2102に色補正終了を指示して色補正を終了する(S2027)。そして、CPU260は、情報報知部89を介して、色補正の終了をユーザに報知する(S2028)。

【0094】

尚、この色補正シーケンスにおいて、本実施形態では色補正用パッチパターン10全ての分光分布を取得した後に白色基準板の補正分光分布を算出した。しかし、白色基準板の補正分光分布を算出した後に色補正用パッチパターン10の分光分布を取得しても良い。また、この場合において、色補正用パッチパターン10の各パッチの分光分布を取得する度にパッチの色値を算出しても良い。

40

【0095】

以上、本実施形態の制御を行うことで、トナーの付着等によって白色基準板の一部の波長帯のみ光強度が低下してしまった場合においても、波長帯毎に光強度の大きなパッチを用いている為、精度良く白色基準板の分光分布を推定することができる。また、記録材の両面に対してパッチを形成する際に記録材の裏返しを1回で良い為、記録材の片面にパツ

50

チを2回転写する場合に比べて色補正の実行時間を短縮することができる。

【0096】

また、本実施形態ではYパッチとCパッチを用いて白色基準板の汚れを検知している。しかし、他の色(M、K等)の組み合わせによる複数パッチを用いて白色基準板の汚れを検知しても良い。

【0097】

また、本実施形態では白色基準板の推定分光分布と、取得した白色基準板の分光分布との差が閾値 T_{c_err} 、 T_{y_err} より大きい波長帯が1つでもあれば白色基準板の汚れと判断した。しかし、閾値 T_{c_err} 、 T_{y_err} より大きい波長帯が予め設定された個数より多い場合や、差の合計値が予め設定された値より大きい場合に白色基準板の汚れと判断しても良い。この場合、汚れ有無判定閾値も、白色基準板の推定分光分布から算出する色値と、カラーセンサで検知した白色基準板の分光分布から算出する色値との差が、カラーセンサの色値検知精度以上に大きい場合に白色基準板の汚れと判定できるような値が設定される。

10

【0098】

また、本実施形態では白色基準板の推定分光分布と、取得した白色基準板の分光分布の差の合計値を用いて白色基準板の汚れ度合いを判定した。しかし、その差が閾値 T_{c_err} 、 T_{y_err} より大きい波長帯の数を用いて白色基準板の汚れ度合いを判定しても良い。この場合、汚れレベル判定閾値も、差が閾値 T_{c_err} 、 T_{y_err} より大きい波長帯の数が、白色基準板の推定分光分布から算出した色値と、カラーセンサで検知した白色基準板の分光分布から算出した色値との差に与える影響を考慮した値が設定される。

20

【0099】

また、本実施形態では、2つのパッチ(Y、C)の中から、波長帯毎に1つのパッチを選択して白色基準板の推定分光分布を算出した。しかし、複数のパッチ(Y、M、C等)を用いて、2以上の白色基準板の推定分光分布を算出し、取得した白色基準板の分光分布との波長帯毎の差の合計が閾値より大きい推定値が1以上ある場合に白色基準板の汚れと判定しても良い。この場合、汚れ有無判定閾値も、白色基準板の推定分光分布から算出する色値と、カラーセンサで検知した白色基準板の分光分布から算出する色値との差が、カラーセンサの色値検知精度以上に大きい場合に白色基準板の汚れと判定できるような値が設定される。

30

【0100】

また、本実施形態では白色基準板の汚れを検知した波長帯に対してのみ、取得した白色基準板の分光分布を両面転写Yパッチ、両面転写Cパッチから推定した白色基準板の推定分光分布に切替えた。しかし、全ての波長帯に対して、取得した白色基準板の分光分布を両面転写Yパッチ、両面転写Cパッチから推定した白色基準板の推定分光分布に切替えても良い。

【0101】

また、本実施形態ではカラーセンサとして波長帯毎の光強度が取得可能な分光センサを用いたけれども、RGBセンサ等、他のセンサを用いても良い。

40

【0102】

< 第三実施形態 >

本発明に係る第三実施形態を説明する。本実施形態に係る画像形成装置の構成、及びカラーセンサの構成は第一、第二実施形態と同様であるため説明を省略する。本実施形態では、記録材9の種類に応じて転写する汚れ検知用パッチのトナーの種類、転写回数、汚れ検知用パッチを転写する記録材の表裏を変更して、白色基準板の汚れ検知、及び色補正を行う。

【0103】

本実施形態では、メディアセンサ14によって記録材9の種類がCPUに報知されており、CPUは記録材9の種類に応じて白色基準板汚れ検知用パッチの種類を変更する。こ

50

れは、記録材 9 に種類によってトナーの定着性が異なる為、記録材 9 の種類に応じた最適なトナー量のパッチを記録材 9 に転写することで、色補正実行時間を短縮、及び消費トナー量を削減することができる。

【0104】

本実施形態では、図 1 4 に示すテーブルが CPU にて扱われる。図 1 4 に示すテーブルは紙種に対応した色補正時の条件を定義したものである。具体的には、No. 1 の紙種を検知した場合、Y パッチを用紙の片面に 1 回転写する。No. 2 の紙種を検知した場合は、Y パッチと C パッチの 2 種類のパッチを用紙の両面に 1 回ずつ転写する。No. 3 の紙種を検知した場合は、Y パッチ、M パッチ、C パッチの 3 種類のパッチを用紙の片面に 2 回ずつ重ねて転写する。

10

【0105】

No. 4 の紙種を検知した場合は、Y パッチと、C と M を同一箇所重ねた 2 種類のパッチを用紙の片面に 1 回ずつ転写する。2 種類のトナーを同一箇所重ねるとパッチの光強度が低下する一方、多くのトナー量を用紙に転写できる為、パッチの分光分布を安定して取得することができる。また、用紙を裏返すことなくパッチを 2 回重ねることができる為、色補正実行時間を短縮することができる。なお、本実施形態では、No. 4 の紙種の場合は、Y パッチと、C と M を同一箇所重ねた 2 種類のパッチを用いれば、色補正精度、実行時間が最適になると判定する。No. 5 の紙種を検知した場合は、Y パッチ、M パッチ、C パッチの 3 種類のパッチを用紙の両面に 2 回ずつ転写する。本実施形態では、紙種が特定できない場合も、No. 5 の紙種を検知した場合と同じパッチを用紙に転写する。

20

【0106】

本実施形態では、トナーの定着性が良い用紙に対しては、トナーの載り量が少ないパッチを選択し、平滑性の悪いラフ紙や光沢性の高い用紙等に対しては、トナーの載り量が多いパッチを選択している。このように、用紙に応じて転写するパッチを変更することで、色補正精度、色補正実行時間、消費トナー量が最適となる色補正を実行することができる。

【0107】

[システム構成]

図 1 5 に本実施形態における色補正システムのブロック図を示す。画像形成制御部 3 8 2 における CPU 3 6 0 は、図 3 に示す情報入力部 8 8 を介してユーザから色補正の開始を指示されると、メディアセンサ 1 4 を用いて記録材 9 の種類を取得し、形成するパッチ No を図 1 4 に示すテーブルに従って決定する。CPU 3 6 0 は、画像形成ユニット 3、及び搬送モータ 8 4 を制御し、決定したパッチ No に応じたパッチ、及び色補正用パッチパターン 1 0 を記録材 9 上に形成する。CPU 3 6 0 から色補正の開始、及び形成パッチ No を指示されると、ASIC 3 1 0 1 内の白色基準板汚れ検知部 3 1 0 2 がカラーセンサを制御し、白色基準板 1 1、パッチ No に応じたパッチ、及び色補正用パッチパターン 1 0 の分光分布を順次取得する。

30

【0108】

ROM 3 1 0 0 には、画像形成装置の出荷時にカラーセンサ 7 で検知した白色基準板 1 1、パッチ No に応じたパッチの分光分布、及び白色基準板 1 1 の色値と白の色値との差を補正する為の情報記憶されている。また、白色基準板汚れ検知部 3 1 0 2 には、Y、M、C パッチ用汚れ有無判定閾値 T_{y_err} 、 T_{m_err} 、 T_{c_err} 及び Y、M、C パッチ用汚れレベル判定閾値 $T_{y_err_high}$ 、 $T_{y_err_low}$ 、 $T_{m_err_high}$ 、 $T_{m_err_low}$ 、 $T_{c_err_high}$ 、 $T_{c_err_low}$ が入力される。ここで入力される値は、図 2 の画像形成ユニット 3 Y、3 M、3 C 内の現像器のメモリに記憶されており、トナーの定着特性や製造ばらつき等を考慮した値となっている。

40

【0109】

本実施形態では、1 つの波長帯の差によって、白色基準板 1 1 の推定分光分布から算出

50

した色値と白色基準板 11 のカラーセンサによる検知分光分布から算出した色値との差が、カラーセンサ 7 の色値検知精度より大きくなる波長帯差の値を汚れ有無判定閾値として設定する。更に、汚れ有無判定閾値には、各パッチの記録材 9 への定着性の製造ばらつきを考慮し、現像器毎に異なる値が設定されている。また、汚れレベル判定閾値には、波長帯毎の差の合計値が、白色基準板の推定分光分布から算出した色値と、カラーセンサ 7 で検知した白色基準板の分光分布から算出した色値との差に与える影響を考慮した値が設定されている。

【0110】

白色基準板汚れ検知部 3102 は、現像器内のメモリに記憶されている各汚れ有無判定閾値、汚れレベル判定閾値を、パッチ No に応じて補正する。本実施形態では、図 16 に示すように、1 回片面転写パッチに対してはメモリに記憶された値をそのまま閾値として用いる。また、その他の 2 回転写パッチや両面転写パッチ等に対してはメモリに記憶された値に、各々予め設定された補正係数 をかけた値を汚れ有無判定閾値 T_err 、汚れレベル判定閾値 T_err_high 、 T_err_low とする。

10

【0111】

また、白色基準板汚れ検知部 3102 は、カラーセンサ 7 で検知したパッチ No に応じたパッチの分光分布、ROM 3100 に記憶された白色基準板 11、及びパッチ No に応じたパッチの分光分布から、白色基準板の推定分光分布を算出する。本実施形態では、第二実施形態同様、複数転写されたパッチの中から、波長帯毎に光強度の大きなパッチを選択して白色基準板の推定分光分布を算出する。白色基準板の推定分光分布、カラーセンサ 7 で検知した白色基準板の分光分布、及び汚れ有無判定閾値、汚れレベル判定閾値より、白色基準板汚れの有無、及び汚れ度合いを検知する。そして、検知した情報を白色基準板汚れ情報として、図 3 における情報報知部 89 を介してユーザに報知する。

20

【0112】

また、白色基準板汚れ検知部 3102 は、白色基準板の推定分光分布、カラーセンサ 7 で検知した白色基準板の分光分布、及び汚れの影響を受けている波長帯情報を白色基準板分光分布切換え部 103 へ出力している。ユーザは、情報報知部 89 で報知されている白色基準板 11 の汚れ情報から色補正を続行するか判断し、情報入力部 88 を介して CPU 360 に色補正を終了するか、継続するかを指示することができる。

【0113】

色補正を継続する場合、ユーザは、カラーセンサ 7 で検知した白色基準板の分光分布を、白色基準板の推定分光分布に切換えて色補正を実施するか否かを、情報入力部 88 を介して白色基準板分光分布切換え部 103 に指示することができる。切換えを指示された場合、白色基準板分光分布切換え部 103 は、汚れの影響を受けている波長帯はパッチ No に応じたパッチから推定した白色基準板の推定分光分布を白色基準板の補正分光分布として色値算出部 104 へ出力する。また、汚れの影響を受けていない波長帯はカラーセンサ 7 で検知した白色基準板の分光分布を白色基準板の補正分光分布として色値算出部 104 へ出力する。切換えを指示されなかった場合、白色基準板分光分布切換え部 103 は、カラーセンサ 7 で検知した白色基準板の分光分布を白色基準板の補正分光分布として色値算出部 104 へ出力する。

30

40

【0114】

白色基準板汚れ検知部 3102 は、カラーセンサで検知した色補正用パッチパターン 10 の分光分布を色値算出部 104 に出力している。色値算出部 104 は、白色基準板分光分布切換え部 103 から出力される白色基準板の補正分光分布と、白色基準板汚れ検知部 3102 から出力されるパッチパターンの分光分布と、予め ROM 3100 に記憶された白色基準板 11 の色値と白の色値との比情報から、色補正用パッチパターン 10 の色値を算出する。そして、色値算出部 104 は、図 3 に示す画像処理部 81 へ出力する。

【0115】

画像処理部 81 は、パッチパターン色値を補正テーブル生成部 87 へ反映し、色補正の終了を CPU 360 に報知する。CPU 360 は色補正の終了を報知されると、色補正の

50

終了を白色基準板汚れ検知部 3 1 0 2 に指示すると共に、情報報知部 8 9 を介してユーザに色補正の終了を報知する。

【 0 1 1 6 】

[色補正処理]

図 1 7 に本実施形態における色補正シーケンスを示す。CPU 3 6 0 は、ユーザから色補正の開始を指示されたら (S 3 0 0 1 にて Y E S)、A S I C 3 1 0 1 に色補正の開始を指示し、メディアセンサ 1 4 を用いて記録材 9 の種類を取得する (S 3 0 0 2)。CPU 3 6 0 は、取得した記録材 9 の種類に基づいて形成するパッチ No を決定する (S 3 0 0 3)。このとき、CPU 3 6 0 は、図 1 4 に示すテーブルを用いてパッチ No を決定する。そして、CPU 3 6 0 は、決定したパッチ No のパッチ、及び色補正用パッチパターン 1 0 を記録材 9 へ転写させる (S 3 0 0 4)。A S I C 3 1 0 1 の白色基準板汚れ検知部 3 1 0 2 は、CPU 3 6 0 から色補正の開始を指示されるとカラーセンサ 7 を用いて、白色基準板 1 1、決定された No のパッチ、色補正用パッチパターン 1 0 の分光分布を取得する (S 3 0 0 5)。

10

【 0 1 1 7 】

白色基準板汚れ検知部 3 1 0 2 は、波長 として 1 を選択し (S 3 0 0 6)、決定された No の各パッチの中から、一番光強度が大きなパッチを選択する (S 3 0 0 7)。カラーセンサ 7 で取得した選択パッチの分光分布と、出荷時に R O M 3 1 0 0 に記憶された白色基準板 1 1、及び各パッチ No に対応するパッチの分光分布から、白色基準板 1 1 の推定分光分布を算出する (S 3 0 0 8)。次の波長を選択し (S 3 0 0 9)、全波長帯に対して白色基準板 1 1 の推定分光分布の算出が完了するまで、上記処理 (S 3 0 0 7 ~ S 3 0 0 9) を繰り返す。

20

【 0 1 1 8 】

全波長帯に対して、白色基準板 1 1 の推定分光分布の算出が完了後 (S 3 0 1 0 にて Y E S)、白色基準板汚れ検知部 3 1 0 2 は、白色基準板 1 1 が汚れの有無を判定する (S 3 0 1 1)。ここでは、白色基準板の推定分光分布と、カラーセンサ 7 を用いて取得した白色基準板の分光分布とを波長帯毎に比較する。そして、取得した白色基準板の分光分布と白色基準板の推定分光分布との差が、汚れ有無判定閾値より大きい波長帯が 1 つでもあれば、白色基準板 1 1 が汚れていると判定する。この汚れ有無判定閾値は、決定された No の各パッチの中から、波長帯毎に一番光強度の大きなパッチに対応した閾値が選択される。例えば、図 1 6 の No . 2 のパッチが選択された場合、Y パッチの光強度が一番大きな波長帯では T 2 y _ _ e r r を、C パッチの光強度が一番大きな波長帯では T 2 c _ _ e r r を T _ _ e r r として選択する。

30

【 0 1 1 9 】

汚れはない場合 (S 3 0 1 1 にて N O)、白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 は、白色基準板の補正分光分布として、取得した白色基準板の分光分布を使用する (S 3 0 1 2)。汚れがある場合 (S 3 0 1 1 にて Y E S)、白色基準板汚れ検知部 3 1 0 2 は、白色基準板の推定分光分布と取得した白色基準板の分光分布との差の合計値と、決定された No に応じた汚れレベル判定の閾値とを比較する (S 3 0 1 3)。例えば、図 1 6 の No . 2 のパッチが選択された場合は、T 2 _ _ e r r _ _ l o w、T 2 _ _ e r r _ _ h i g h を、No . 3 のパッチが選択された場合は、T 3 _ _ e r r _ _ l o w、T 3 _ _ e r r _ _ h i g h が T _ _ e r r _ _ l o w、T _ _ e r r _ _ h i g h として選択される。その差の合計値が T _ _ e r r _ _ l o w 以下であれば、白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 は、情報報知部 8 9 を介してレベル 1 の白色基準板 1 1 の汚れをユーザに報知する (S 3 0 1 4)。差の合計値が T _ _ e r r _ _ h i g h 以上であれば (S 3 0 1 5 にて Y E S)、白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 は、情報報知部 8 9 を介してレベル 3 の白色基準板 1 1 の汚れをユーザに報知する (S 3 0 1 6)。差の合計値が T _ _ e r r _ _ l o w より大きく、T _ _ e r r _ _ h i g h より小さければ (S 3 0 1 3 にて N O、かつ S 3 0 1 5 にて N O)、白色基準板分光分布切換え部 1 0 3 は、情報報知部 8 9 を介してレベル 2 の汚れをユーザに報知する (S 3 0 1 7)。

40

50

【0120】

白色基準板11の汚れを報知後、ユーザから情報入力部88を介して色補正の終了を指示されれば(S3018にてNO)、CPU360は、ASIC3101の白色基準板汚れ検知部3102に色補正終了を指示し、色補正を終了する(S3028)。また、CPU360は、情報報知部89を介して、色補正の終了をユーザに報知する(S3029)。

【0121】

ユーザから情報入力部88を介して色補正の続行を指示された場合は(S3018にてYES)、S3019へ進む。パッチNoに応じたパッチから推定した白色基準板の推定分光分布を用いた色補正が指示されなければ(S3019にてNO)、白色基準板分光分布切換え部103は、白色基準板の補正分光分布として、取得した白色基準板の分光分布を使用する(S3012)。

10

【0122】

パッチNoに応じたパッチから推定した白色基準板の推定分光分布を用いた色補正を指示されれば(S3019にてYES)、白色基準板分光分布切換え部103は、波長として1を選択する(S3020)。そして、白色基準板分光分布切換え部103は、白色基準板の汚れの有無を判定する(S3021)。汚れのある波長帯であれば(S3021にてYES)、白色基準板分光分布切換え部103は、白色基準板の補正分光分布として、取得した白色基準板の分光分布を白色基準板の推定分光分布へ切換える(S3022)。汚れのない波長帯であれば(S3021にてNO)、白色基準板分光分布切換え部103は、白色基準板の補正分光分布として、取得した白色基準板の分光分布を使用する(S3023)。

20

【0123】

白色基準板分光分布切換え部103は、次の波長を選択し(S3024)、全波長帯に対して白色基準板11の推定分光分布の算出が完了するまで、上記処理(S3021~S3024)を繰り返す。全ての波長帯について切換えが完了後(S3025にてYES)、色値算出部104は、白色基準板の補正分光分布、取得したパッチパターンの分光分布、及び予め設定された白色基準板11の色値と白の色値との比情報から、色補正用パッチパターン10の色値を算出する(S3026)。

【0124】

画像処理部81は、算出した色補正用パッチパターン10の色値を補正テーブル生成部87に反映することで色補正を実施する(S3027)。画像処理部81は、色補正が終了するとCPU360に色補正終了を報知する。CPU360は、画像処理部81から色補正終了を報知されると、ASIC3101の白色基準板汚れ検知部3102に色補正終了を指示して色補正を終了し(S3028)、情報報知部89を介して、色補正の終了をユーザに報知する(S3029)。

30

【0125】

尚、この色補正シーケンスにおいて、本実施形態では色補正用パッチパターン10全ての分光分布を取得した後に白色基準板の補正分光分布を算出した。しかし、白色基準板の補正分光分布を算出した後に色補正用パッチパターン10の分光分布を取得しても良い。また、この場合において、色補正用パッチパターン10の各パッチの分光分布を取得する度にパッチの色値を算出しても良い。

40

【0126】

以上、本実施形態の制御を行うことで、記録材に種類に応じて安定して分光分布が取得可能なトナー量のパッチを選択できる為、色補正実行時間を短縮、及び消費トナー量を削減することができる。

【0127】

また、本実施形態では図14に示す5種類のパッチNoを用いた。しかし、本発明を適用する画像形成装置が扱うことができる記録材に適したパッチを形成できるのであれば、パッチNo数、形成パッチ、転写回数、転写面は本実施形態と同じでなくても良い。

50

【0128】

また、本実施形態ではメディアセンサを用いて記録材の種類を検知した。しかし、情報入力部を介してユーザから指示された情報に基づいて記録材の種類を検知しても良い。

【0129】

また、本実施形態では白色基準板の推定分光分布と、取得した白色基準板の分光分布との差が閾値 T_{err} より大きい波長帯が1つでもあれば白色基準板の汚れと判定した。しかし、閾値 T_{err} より大きい波長帯が予め設定された個数より多い場合や、差の合計値が予め設定された値より大きい場合に白色基準板の汚れと判定しても良い。この時の汚れ有無判定閾値も、白色基準板の推定分光分布から算出する色値と、カラーセンサで検知した白色基準板の分光分布から算出する色値との差が、カラーセンサの色値検知精度以上に大きい場合に白色基準板の汚れと判定できるような値が設定される。

10

【0130】

また、本実施形態では白色基準板の推定分光分布と、取得した白色基準板の分光分布との差の合計値を用いて白色基準板の汚れ度合いを判定した。しかし、差が閾値 T_{err} より大きい波長帯の数を用いて白色基準板の汚れ度合いを判定しても良い。この場合、汚れレベル判定閾値も、差が閾値 T_{err} より大きい波長帯の数が、白色基準板の推定分光分布から算出した色値と、カラーセンサで検知した白色基準板の分光分布から算出した色値との差に与える影響を考慮した値が設定される。

【0131】

また、本実施形態では、パッチ No に応じた複数のパッチの中から波長帯毎に1つのパッチを選択して白色基準板の推定分光分布を算出した。しかし、複数のパッチそれぞれから2つ以上の白色基準板の推定分光分布を算出し、取得した白色基準板の分光分布との波長帯毎の差の合計が閾値より大きい推定値が1つ以上ある場合に白色基準板の汚れと判定しても良い。この場合、汚れ有無判定閾値も、白色基準板の推定分光分布から算出する色値と、カラーセンサで検知した白色基準板の分光分布から算出する色値との差が、カラーセンサの色値検知精度以上に大きい場合に白色基準板の汚れと判定できるような値が設定される。

20

【0132】

また、本実施形態では白色基準板の汚れを検知した波長帯に対してのみ、取得した白色基準板の分光分布をパッチから推定した白色基準板の推定分光分布に切換えた。しかし、全ての波長帯に対して、取得した白色基準板の分光分布をパッチから推定した白色基準板の推定分光分布に切換えても良い。

30

【0133】

また、本実施形態ではカラーセンサとして波長帯毎の光強度が取得可能な分光センサを用いた。しかし、濃度もしくは色値を算出可能なセンサであれば分光センサでなくても良い。

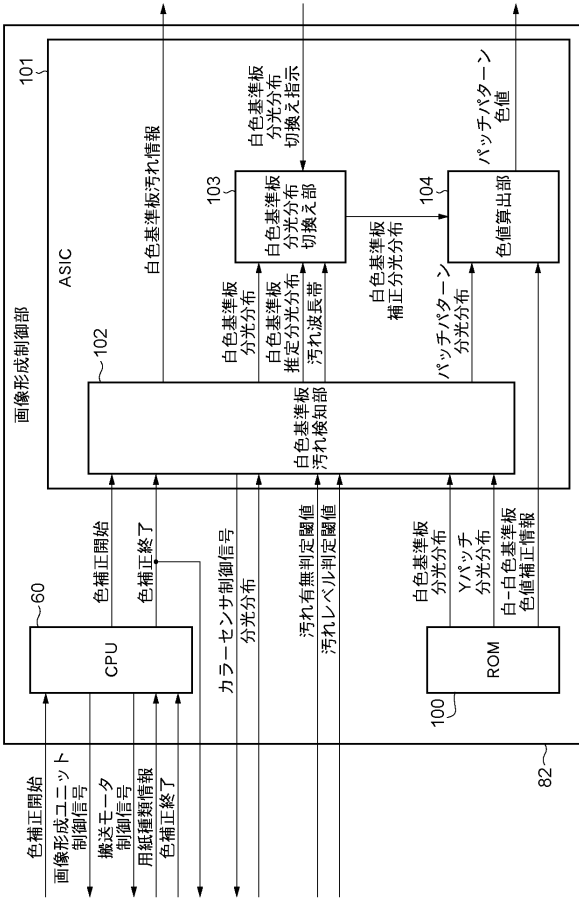
【0134】

<その他の実施形態>

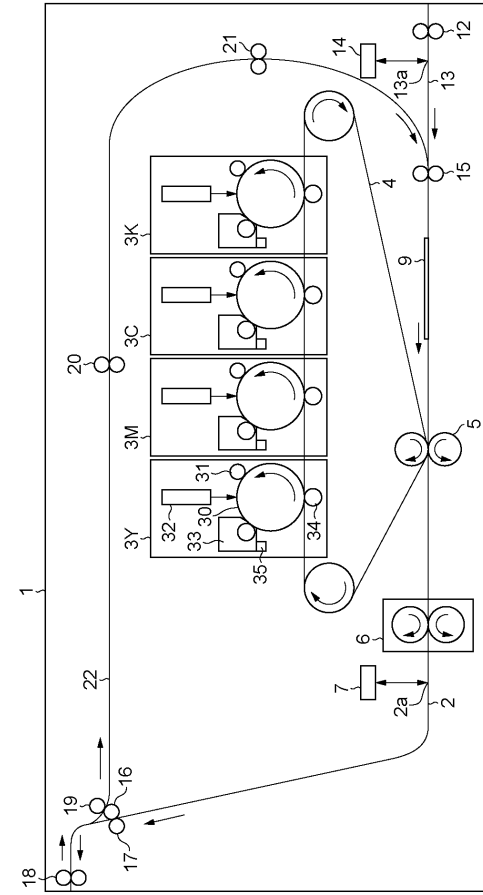
また、本発明は、以下の処理を実行することによっても実現される。即ち、上述した実施形態の機能を実現するソフトウェア（プログラム）を、ネットワーク又は各種記憶媒体を介してシステム或いは装置に供給し、そのシステム或いは装置のコンピュータ（またはCPUやMPU等）がプログラムを読み出して実行する処理である。

40

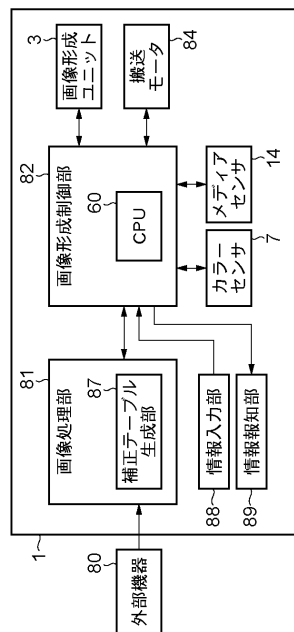
【 図 1 】



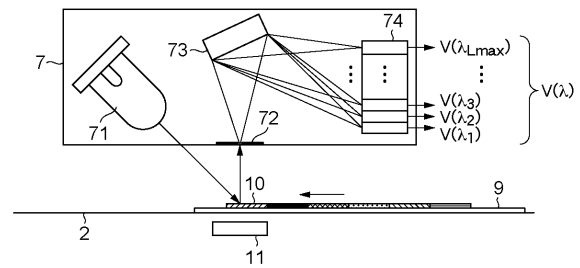
【 図 2 】



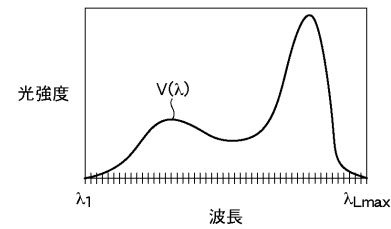
【 図 3 】



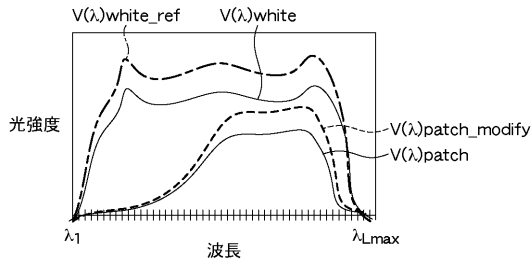
【 図 4 】



【 図 5 】



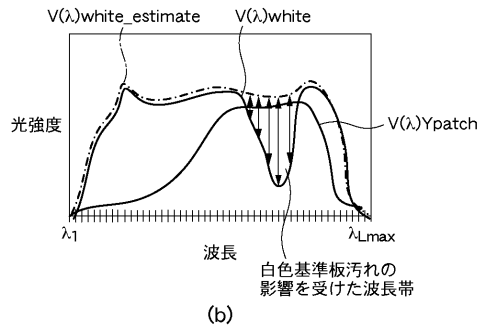
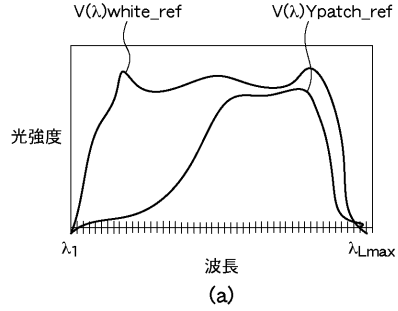
【 図 6 】



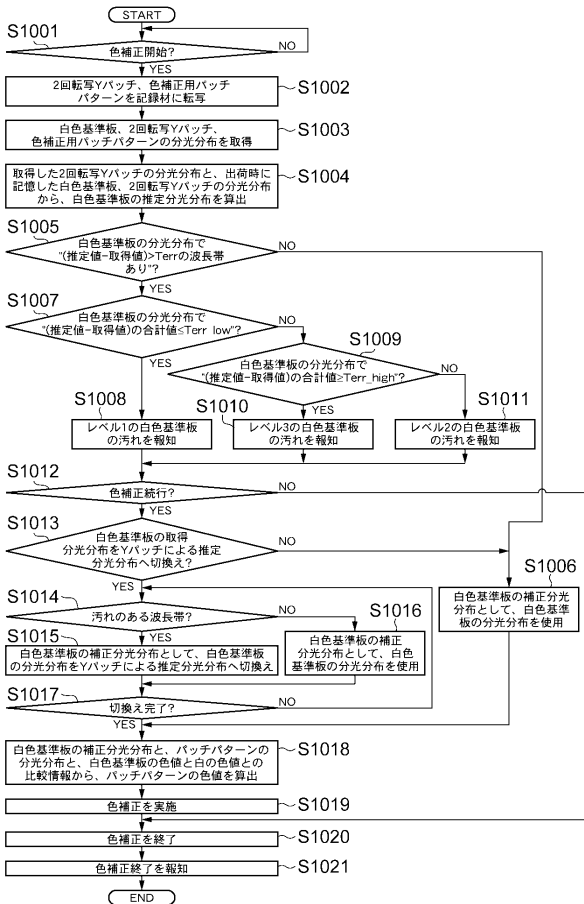
【 図 7 】



【 図 8 】



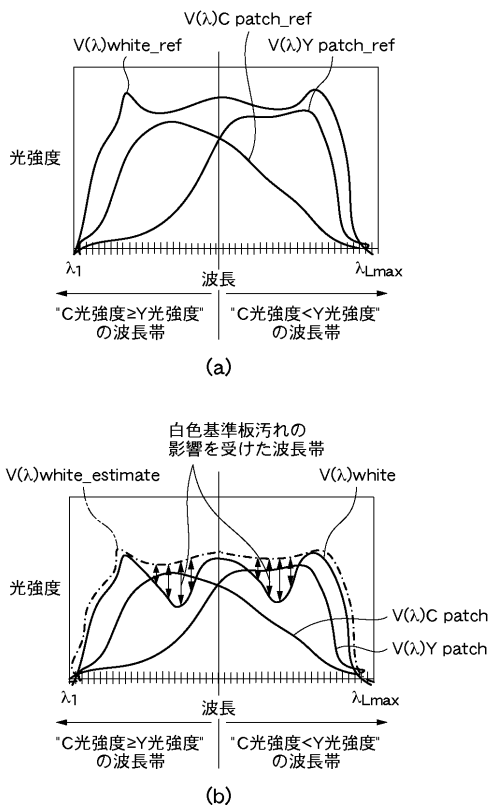
【 図 9 】



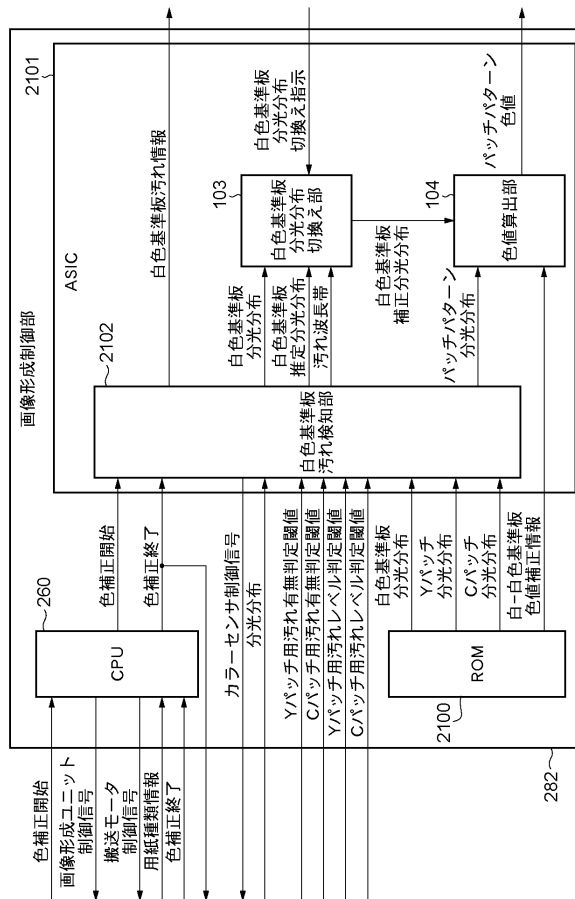
【 図 10 】



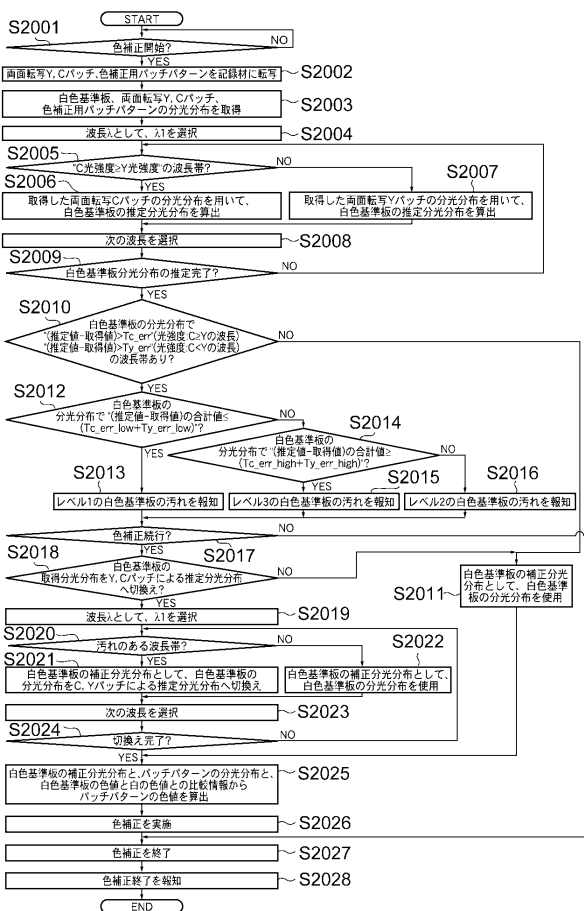
【図 1 1】



【図 1 2】



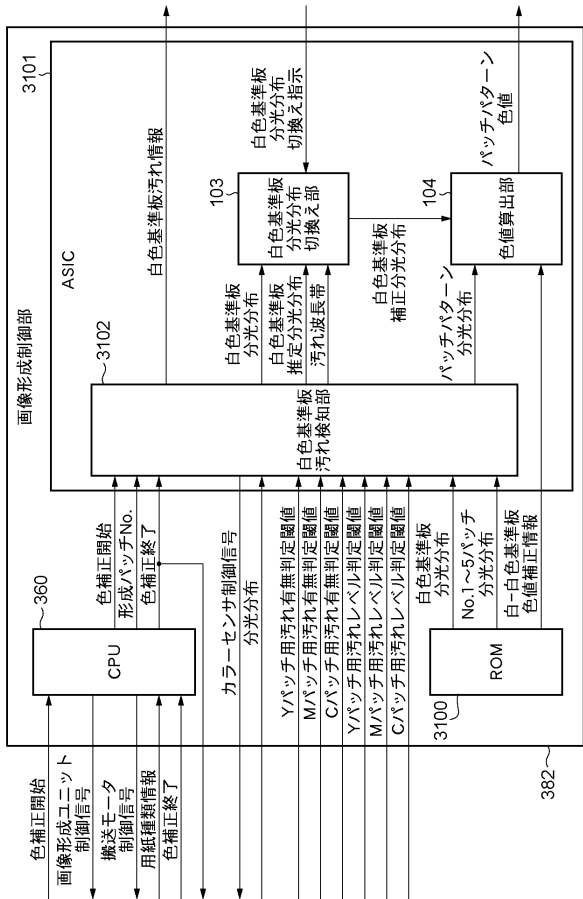
【図 1 3】



【図 1 4】

紙種No (=パッチNo)	形成パッチ	転写回数	転写面
1	Y	1	片面
2	Y, C	1	両面
3	Y, M, C	2	片面
4	Y, CM	1	片面
5	Y, M, C	2	両面

【図 15】

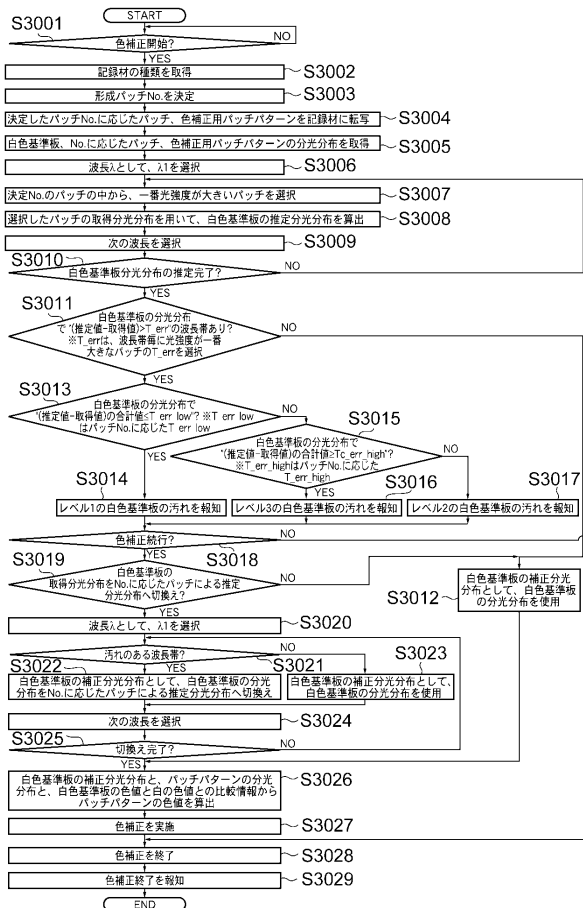


【図 16】

※各αは予め設定された補正係数

紙種No (=パッチNo)	転写 回数	転写面	汚れ有無判定閾値 (T_err)	汚れレベル判定閾値(T_err_low, T_err_high)
1	Y 1	片面	T1_err = Ty_err	T1_err_low = Ty_err_low T1_err_high = Ty_err_high
2	Y 1	両面	T2_err = α2y * Ty_err	T2_err_low = α2y_low * Ty_err_low + α2c_low * Tc_err_low
	C 1		T2_err_high = α2y_high * Ty_err_high + α2c_high * Tc_err_high	
3	Y 2	片面	T3_err = α3y * Ty_err	T3_err_low = α3y_low * Ty_err_low + α3m_low * Tm_err_low + α3c_low * Tc_err_low
	M 2		T3_err_high = α3y_high * Ty_err_high + α3m_high * Tm_err_high + α3c_high * Tc_err_high	
	C 2		T3_err = α3c * Tc_err	
4	Y 1	片面	T4_err = Ty_err	T4_err_low = α4y_low * Ty_err_low + α4m_low * Tm_err_low + α4c_low * Tc_err_low
	CM		T4_err_high = α4y_high * Ty_err_high + α4m_high * Tm_err_high + α4c_high * Tc_err_high	
5	Y 2	両面	T5_err = α5y * Ty_err	T5_err_low = α5y_low * Ty_err_low + α5m_low * Tm_err_low + α5c_low * Tc_err_low
	M 2		T5_err_high = α5y_high * Ty_err_high + α5m_high * Tm_err_high + α5c_high * Tc_err_high	
	C 2		T5_err = α5c * Tc_err	

【図 17】



フロントページの続き

(72)発明者 鈴木 総一郎

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤノン株式会社内

Fターム(参考) 2H270 KA05 LD03 LD08 LD09 MB27 MB30 MB36 MB39 MC39 MD01
MF08 MF13 QB07 RA01 RA02 RA13 RA16 ZC03 ZC04 ZC05
ZC08
2H300 EA05 EB04 EB07 EB12 EC05 EF03 EG02 EH16 EJ09 EJ47
EK03 FF05 GG01 GG02 GG32 HH12 HH23 QQ01 QQ24 RR23
RR50 TT03 TT04 TT05
5C074 AA07 AA11 BB02 DD12 DD24 DD27 EE08 EE11 FF15 GG11
GG12 GG13 GG15 HH02 HH04
5C077 LL02 LL19 MM27 PP33 PP47 RR14 SS04
5C079 HB03 JA12 KA15 LA02 MA10 NA02 NA21