

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載  
 【部門区分】第 6 部門第 3 区分  
 【発行日】平成 27 年 2 月 12 日 (2015.2.12)

【公表番号】特表 2014-503090 (P2014-503090A)  
 【公表日】平成 26 年 2 月 6 日 (2014.2.6)  
 【年通号数】公開・登録公報 2014-007  
 【出願番号】特願 2013-545613 (P2013-545613)  
 【国際特許分類】

G 0 8 G 1/16 (2006.01)

B 6 0 R 21/00 (2006.01)

【F I】

G 0 8 G 1/16 C

B 6 0 R 21/00 6 2 4 F

【手続補正書】  
 【提出日】平成 26 年 12 月 18 日 (2014.12.18)

【手続補正 1】  
 【補正対象書類名】特許請求の範囲  
 【補正対象項目名】全文  
 【補正方法】変更  
 【補正の内容】  
 【特許請求の範囲】

【請求項 1】

複数の光源の各光源が互いに異なる光の特徴を持つ当該複数の光源の 1 つ以上から光を受け取り検出する光センサと、

検出された光から受け取られ検出された 1 つ以上の特徴に基づいて道路における車両の位置を決定するプロセッサと

を有する車両の運転手を誘導するシステム。

【請求項 2】

前記検出された光の 1 つ以上の特徴が波長である、請求項 1 記載のシステム。

【請求項 3】

前記検出された光の 1 つ以上の特徴が変調符号である、請求項 1 記載のシステム。

【請求項 4】

光の変調が前記変調符号を与える、請求項 3 記載のシステム。

【請求項 5】

前記光の 1 つ以上の特徴が偏光角である、請求項 1 記載のシステム。

【請求項 6】

前記検出された光を発生し、伝送する伝送器を更に有する、請求項 1 記載のシステム。

【請求項 7】

前記車両の位置を伝送する伝送器を更に有する、請求項 1 記載のシステム。

【請求項 8】

前記車両から前記車両内に存在しない受信器に前記車両の位置を伝送するトランシーバを更に有する、請求項 1 記載のシステム。

【請求項 9】

前記運転手に前記車両の位置を与える警告デバイスを更に有する、請求項 1 記載のシステム。

【請求項 10】

光が誘導デバイスから発生され、伝送される、請求項 1 記載のシステム。

【請求項 11】

光が反射される、請求項 1 記載のシステム。

【請求項 1 2】

前記検出された光の波長が、前記車両と誘導デバイスとの間の角度に依存する、請求項 1 0 記載のシステム。

【請求項 1 3】

前記検出された光の前記変調符号が、前記車両と、光を発生し伝送する誘導デバイスとの間の角度に依存する、請求項 3 記載のシステム。

【請求項 1 4】

前記検出された光の前記偏光角が、前記車両と、光を発生し伝送する誘導デバイスとの間の角度に依存する、請求項 5 記載のシステム。

【請求項 1 5】

道路に沿った誘導デバイスの位置を有するメモリを更に有する、請求項 1 記載のシステム。

【請求項 1 6】

光センサにおいて、複数の光源の各光源が互いに異なる光の特徴を持つ当該複数の光源の 1 つ以上から光を受け取るステップと、

受け取られた光の 1 つ以上の特徴を決定するステップと、

前記受け取られた光の前記決定された 1 つ以上の特徴に基づいて車両の位置を決定するステップと

を有する、車両の運転手を誘導する方法。

【請求項 1 7】

検出される前記光の1 つ以上の特徴が波長である、請求項 1 6 記載の方法。

【請求項 1 8】

検出される前記光の1 つ以上の特徴が変調符号である、請求項 1 6 記載の方法。

【請求項 1 9】

光の変調が前記変調符号を与える、請求項 1 8 記載の方法。

【請求項 2 0】

前記光の1 つ以上の特徴が1 つ以上の偏光角である、請求項 1 6 記載の方法。

【請求項 2 1】

前記決定するステップの後、前記車両の位置を伝送するステップを更に有する、請求項 1 6 記載の方法。