



(12) 发明专利申请

(10) 申请公布号 CN 112093349 A

(43) 申请公布日 2020.12.18

(21) 申请号 202010968454.3

(22) 申请日 2020.09.15

(71) 申请人 隆链智能科技(上海)有限公司

地址 201914 上海市崇明区横沙乡富民支
路58号9950室(上海横泰经济开发区)

(72) 发明人 黄晓明 马云龙

(74) 专利代理机构 上海领誉知识产权代理有限
公司 31383

代理人 车超平

(51) Int. Cl.

B65G 1/04 (2006.01)

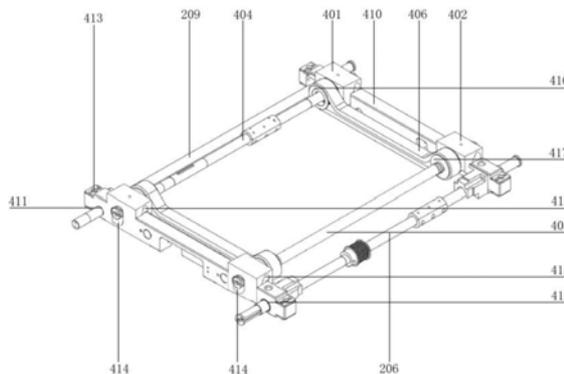
权利要求书2页 说明书9页 附图6页

(54) 发明名称

一种顶升联动式十六轮四向穿梭车

(57) 摘要

本发明公开了一种顶升联动式十六轮四向穿梭车,包括支撑框架、横向行走驱动机构、纵向行走驱动机构和斜拉换向及顶升机构;横向行走驱动机构包括横向主动轮、第一横向从动轮、第二横向从动轮和第三横向从动轮;纵向行走驱动机构包括第一纵向主动轮、第二纵向主动轮、第一纵向从动轮和第一纵向从动轮;以及换向及顶升机构包括顶升横板、第一斜拉顶升滑块和第二斜拉顶升滑块,顶升轴孔内活动设置有滚珠轴套,滚珠轴套的前后两侧设置有斜拉顶升柱,两端的斜拉顶升滑块之间通过顶升轴连接。本发明的顶升联动式十六轮四向穿梭车,采用16轮双向行走小车的结构设计,大大提高小车的载重能力和过坎能力;且其结构设计紧凑,既降低成本,又节省空间。



1. 一种顶升联动式十六轮四向穿梭车,其特征在於,包括支撑框架(100)和装设于所述支撑框架(100)上的横向行走驱动机构(200)、纵向行走驱动机构(300)和斜拉换向及顶升机构(400),其中:

所述横向行走驱动机构(200)包括分别对称布置于所述支撑框架(100)前后两侧的横向主动轮(201)、第一横向从动轮(202)、第二横向从动轮(203)和第三横向从动轮(204),两所述横向主动轮(201)分别设置于横向传动轴(206)两端,两所述第三横向从动轮(204)分别设置于横向连接轴(209)两端,且所述横向传动轴(206)通过第一横向传动带(207)传动连接横向电机(208);

所述纵向行走驱动机构(300)包括分别对称布置于所述支撑框架(100)左右两侧的第一纵向主动轮(301)、第二纵向主动轮(302)、第一纵向从动轮(303)和第二纵向从动轮(304),两侧的所述第一纵向主动轮(301)和第二纵向主动轮(302)分别通过第一纵向传动带(308)连接纵向传动轴(305),且所述纵向传动轴(305)通过第二纵向传动带(306)传动连接纵向电机(307);以及

所述斜拉换向及顶升机构(400)包括分别对称布置于所述支撑框架(100)前后两侧的顶升横板(410)、分别设置于所述顶升横板(410)两端的第一斜拉顶升滑块(401)和第二斜拉顶升滑块(402);所述顶升横板(410)两端分别开设有用于装配所述横向传动轴(206)和横向连接轴(209)的第一换向装配槽(411)和第二换向装配槽(412);所述第一斜拉顶升滑块(401)和第二斜拉顶升滑块(402)的结构相同,其上开设有左右贯通的顶升轴孔(414)和前后贯通且呈倾斜布置的顶升斜孔(415);所述顶升轴孔(414)内活动设置有滚珠轴套(418),所述滚珠轴套(418)的前后两侧设置有斜拉顶升柱(420),且所述斜拉顶升柱(420)活动嵌设于所述顶升斜孔(415)内;两所述第一斜拉顶升滑块(401)之间通过活动穿设于滚珠轴套(418)内的第一顶升轴(404)连接,两所述第二斜拉顶升轴(402)之间通过活动穿设于滚珠轴套(418)内的第二顶升轴(405)连接,且所述第一顶升轴(404)和/或第二顶升轴(405)通过顶升传动带(408)传动连接顶升电机(409)。

2. 根据权利要求1所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车,其特征在於,所述支撑框架(100)的前后两侧壁分别开设四个方形装配孔(101),所述支撑框架(100)的左右两侧壁分别开设四个圆形装配孔(102),其中:

所述横向主动轮(201)与穿过所述第二换向装配槽(412)、对应所述方形装配孔(101)的所述横向传动轴(206)连接,所述第一横向从动轮(202)和第二横向从动轮(203)的轮轴分别穿过对应的所述方形装配孔(101)连接所述顶升梁(401),所述第三横向从动轮(204)与穿过所述第一换向装配槽(411)、对应所述方形装配孔(101)的横向连接轴(209)连接;

所述第一纵向主动轮(301)和第二纵向主动轮(302)的轮轴分别穿过所述圆形装配孔(102)通过第一轴承座(105)连接所述支撑框架(100)底部,所述第一纵向从动轮(303)、第二纵向从动轮(304)设置于对应的所述圆形装配孔(102)内。

3. 根据权利要求1所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车,其特征在於,所述横向主动轮(201)通过第二横向传动带(205)连接同侧的所述第一横向从动轮(202);和/或通过第二横向传动带(205)连接同侧的所述第三横向从动轮(204)。

4. 根据权利要求1所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车,其特征在於,还包括设置于所述第一纵向传动带(308)外侧的张紧调节机构(700),其中:

所述张紧调节机构(700)包括贴合于所述第一纵向传动带(308)外侧布置的第一张紧轮(701)和第二张紧轮(703),所述第一张紧轮(701)通过第一固定板(702)固定设置于所述支撑框架(100)内侧壁,所述第二张紧轮(703)通过调节板(704)活动设置于所述支撑框架(100)内侧壁。

5.根据权利要求4所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车,其特征在于,所述调节板(704)上水平开设调节方孔(705),并通过穿设于所述调节方孔(705)内的螺栓活动固定于所述支撑框架(100)内侧壁,且其一端通过调节螺母及螺栓与固定于所述支撑框架(100)内侧壁的第二固定板(706)可调节连接。

6.根据权利要求1所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车,其特征在于,所述斜拉换向及顶升机构(400)还包括:

第二轴承座(403),其设置于所述支撑框架(100)上,其顶端设置有轴承,以支撑所述第一顶升轴(404)和/或第二顶升轴(405);

顶升螺母(419),其固定套设于所述滚珠轴套(418)上,且其前后两侧壁分别与所述斜拉顶升柱(420)焊接连接。

7.根据权利要求1所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车,其特征在于,所述顶升横板(410)通过其两端开设的导向滑槽(413)上下滑动连接所述支撑框架(100)四角位置的顶升导柱(103),所述顶升导柱(103)的上下两端分别通过导柱固定板(104)固定连接所述支撑框架(100)。

8.根据权利要求1所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车,其特征在于,所述顶升斜孔(415)的倾斜角度为 $5-85^{\circ}$,且其垂直高度等于所述顶升轴孔(414)的垂直高度。

9.根据权利要求1所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车,其特征在于,所述第一顶升轴(404)的两端设置第一同步轮(416),所述第二顶升轴(405)设置第二同步轮(417),所述第一同步轮(416)和第二同步轮(417)之间通过顶升同步带(406)连接。

10.根据权利要求9所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车,其特征在于,所述顶升同步带(406)的两端靠近所述第一同步轮(416)和第二同步轮(417)的位置分别设置顶升张紧轮(407)。

一种顶升联动式十六轮四向穿梭车

技术领域

[0001] 本发明涉及一种四向穿梭车,尤其涉及一种顶升联动式十六轮四向穿梭车。

背景技术

[0002] 随着仓储物流业的快速发展,对立体仓库空间的利用率提出了越来越高的要求,希望立体仓库平面上布置更多的货架,高度方向上布置更多的货架隔层,最大限度减少进货、卸货通道占据的空间。

[0003] 目前的立体库结构更多采用一条进货卸货巷道与多条与其垂直相连存货架巷道的模式,这就要求穿梭车必须可以纵向、横向两个互相垂直的方向行走。现有技术中,立体仓库通常使用子母车系统,即母车承载着子车在进货、卸货巷道行走,然后子车从与母车行走方向相垂直的方向驶出,进入货架巷道,之后再原路回到母车上,最后再由母车带走。

[0004] 现有子母车两台穿梭车组合的方式,大多采用双向8轮结构设计,其货物承载量低、过坎能力弱,且故障率高,已不能满足日益繁忙的仓储物流需要;且其一般采用凸轮顶升结构,存在凸轮易磨损,从动件受力不均匀及传动效率低的缺陷;此外,现有的子母车穿梭车,不仅自身占据了相当大的空间,减少货架及隔层的数量,降低了立体库的空间利用率,还增加了制造、采购及维护成本。

发明内容

[0005] 本发明所要解决的技术问题是:针对现有技术中的上述缺陷,提出一种顶升联动式十六轮四向穿梭车。

[0006] 为实现上述目的,本发明采用以下技术方案:

[0007] 本发明提供一种顶升联动式十六轮四向穿梭车,包括支撑框架和装设于所述支撑框架上的横向行走驱动机构、纵向行走驱动机构和斜拉换向及顶升机构,其中:

[0008] 所述横向行走驱动机构包括分别对称布置于所述支撑框架前后两侧的横向主动轮、第一横向从动轮、第二横向从动轮和第三横向从动轮,两所述横向主动轮分别设置于横向传动轴两端,两所述第三横向从动轮分别设置于横向连接轴两端,且所述横向传动轴通过第一横向传动带传动连接横向电机;

[0009] 所述纵向行走驱动机构包括分别对称布置于所述支撑框架左右两侧的第一纵向主动轮、第二纵向主动轮、第一纵向从动轮和第一纵向从动轮,两侧的所述第一纵向主动轮和第二纵向主动轮分别通过第一纵向传动带连接纵向传动轴,且所述纵向传动轴通过第二纵向传动带传动连接纵向电机;以及

[0010] 所述斜拉换向及顶升机构包括分别对称布置于所述支撑框架前后两侧的顶升横板、分别设置于所述顶升横板两端的第一斜拉顶升滑块和第二斜拉顶升滑块;所述顶升横板两端分别开设有用于装配所述横向传动轴和横向连接轴的第一换向装配槽和第二换向装配槽;所述第一斜拉顶升滑块和第二斜拉顶升滑块的结构相同,其上开设有左右贯通的顶升轴孔和前后贯通且呈倾斜布置的顶升斜孔;所述顶升轴孔内活动设置有滚珠轴套,所

述滚珠轴套的前后两侧设置有斜拉顶升柱,且所述斜拉顶升柱活动嵌设于所述顶升斜孔内;两所述第一斜拉顶升滑块之间通过活动穿设于滚珠轴套内的第一顶升轴连接,两所述第二斜拉顶升轴之间通过活动穿设于滚珠轴套内的第二顶升轴连接,且所述第一顶升轴和/或第二顶升轴通过顶升传动带传动连接顶升电机。

[0011] 进一步地,在所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车上,所述支撑框架的前后两侧壁分别开设四个方形装配孔,所述支撑框架的左右两侧壁分别开设四个圆形装配孔,其中:

[0012] 所述横向主动轮与穿过所述第二换向装配槽、对应所述方形装配孔的所述横向传动轴连接,所述第一横向从动轮和第二横向从动轮的轮轴分别穿过对应的所述方形装配孔连接所述顶升梁,所述第三横向从动轮与穿过所述第一换向装配槽、对应所述方形装配孔的横向连接轴连接;

[0013] 所述第一纵向主动轮和第二纵向主动轮的轮轴分别穿过所述圆形装配孔通过第一轴承座连接所述支撑框架底部,所述第一纵向从动轮、第一纵向从动轮设置于对应的所述圆形装配孔内。

[0014] 进一步地,在所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车上,所述横向主动轮通过第二横向传动带连接同侧的所述第一横向从动轮;和/或通过第二横向传动带连接同侧的所述第三横向从动轮。

[0015] 进一步地,在所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车上,还包括设置于所述第一纵向传动带外侧的张紧调节机构,其中:

[0016] 所述张紧调节机构包括贴合于所述第一纵向传动带外侧布置的第一张紧轮和第二张紧轮,所述第一张紧轮通过第一固定板固定设置于所述支撑框架内侧壁,所述第二张紧轮通过调节板活动设置于所述支撑框架内侧壁。

[0017] 进一步优选地,在所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车上,所述调节板上水平开设调节方孔,并通过穿设于所述调节方孔内的螺栓活动固定于所述支撑框架内侧壁,且其一端通过调节螺母及螺栓与固定于所述支撑框架内侧壁的第二固定板可调节连接。

[0018] 进一步地,在所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车上,所述斜拉换向及顶升机构还包括:

[0019] 第二轴承座,其设置于所述支撑框架上,其顶端设置有轴承,以支撑所述第一顶升轴和/或第二顶升轴;

[0020] 顶升螺母,其固定套设于所述滚珠轴套上,且其前后两侧壁分别与所述斜拉顶升柱焊接连接。

[0021] 进一步地,在所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车上,所述顶升横板通过其两端开设的导向滑槽上下滑动连接所述支撑框架四角位置的顶升导柱,所述顶升导柱的上下两端分别通过导柱固定板固定连接所述支撑框架。

[0022] 进一步地,在所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车上,所述顶升斜孔的倾斜角度为 $5-85^{\circ}$,且其垂直高度等于所述顶升轴孔的垂直高度。

[0023] 进一步地,在所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车上,所述第一顶升轴的两端设置第一同步轮,所述第二顶升轴设置第二同步轮,所述第一同步轮和第二同步轮之间通过顶升同步带连接。

[0024] 进一步地,在所述的顶升联动式十六轮四向穿梭车上,所述顶升同步带的两端靠

近所述第一同步轮和第二同步轮的位置分别设置顶升张紧轮。

[0025] 本发明采用上述技术方案,与现有技术相比,具有如下技术效果:

[0026] (1) 两第一斜拉顶升滑块通过第一顶升轴横向布置,两第二斜拉顶升滑块之间通过第二顶升轴横向布置,且第一顶升轴和第二顶升轴之间采用顶升同步带实现同步联动,提高了第一斜拉顶升滑块与第二斜拉顶升滑块升降的一致性,保证了小车运行稳定性;

[0027] (2) 采用横向8轮纵向8轮及强化的支撑框架,提高了载重能力;并优化了各车轮的安装位置,使小车具有较好的过坎能力;

[0028] (3) 为匹配16轮,优化了车轮传动机构,通过将纵向传动轴的位置上移,及加大纵向车轮的直径,使小车具有较好的承载能力;

[0029] (4) 采用张紧调节机构调整第一纵向传动带的张紧度,同时保证第一纵向主动轮和第二纵向主动轮动力传输的稳定性和连续性;

[0030] (5) 斜拉换向及顶升机构采用斜拉顶升滑块与斜拉顶升柱滚动线接触,传动效率高,压力角无变化,顶升滑块两侧的顶升斜孔对称布置,受力均匀;其设计新颖,结构紧凑,运行稳定,体积小,载重大,减少了机械机构的维护、保养次数,工作效率高,使用寿命长;

[0031] (6) 采用滚柱丝杆与滚珠轴套相配合的传动结构,传动效率达50%-70%,且滚珠轴套与顶升轴之间通过顶升螺母直接配合连接,减少了动能损失;

[0032] (7) 该十六轮四向穿梭车,结构设计紧凑,既降低成本,又节省空间;且减小了小车整体重量和体积,提升运行能力和货物存取效率。

附图说明

[0033] 图1为本发明一种顶升联动式十六轮四向穿梭车的俯视结构示意图;

[0034] 图2为本发明一种顶升联动式十六轮四向穿梭车的主视结构示意图;

[0035] 图3为本发明一种顶升联动式十六轮四向穿梭车的侧视结构示意图;

[0036] 图4为本发明一种顶升联动式十六轮四向穿梭车的立体结构示意图;

[0037] 图5为本发明一种顶升联动式十六轮四向穿梭车中支撑框架的结构示意图;

[0038] 图6为本发明一种顶升联动式十六轮四向穿梭车中张紧调节机构的装配结构示意图;

[0039] 图7为本发明一种顶升联动式十六轮四向穿梭车中斜拉换向及顶升机构的部分结构示意图;

[0040] 图8为本发明一种顶升联动式十六轮四向穿梭车中斜拉换向及顶升机构的整体结构示意图;

[0041] 图9为本发明一种顶升联动式十六轮四向穿梭车中斜拉顶升滑块的结构示意图;

[0042] 图10为本发明一种顶升联动式十六轮四向穿梭车中斜拉顶升滑块的剖视结构示意图;

[0043] 图11为本发明一种顶升联动式十六轮四向穿梭车中滚珠丝杆与滚珠轴套的剖视结构示意图;

[0044] 图12为本发明一种顶升联动式十六轮四向穿梭车中斜拉顶升滑块的结构示意图;

[0045] 其中,各附图标记为:

[0046] 100-支撑框架,101-方形装配孔,102-圆形装配孔,103-顶升导柱,104-导柱固定

板,105-第一轴承座;

[0047] 200-横向行走驱动机构,201-横向主动轮,202-第一横向从动轮,203-第二横向从动轮,204-第三横向从动轮,205-第二横向传动带,206-横向传动轴,207-第一横向传动带,208-横向电机,209-横向连接轴,210-十字减速器;

[0048] 300-纵向行走驱动机构,301-第一纵向主动轮,302-第二纵向主动轮,303-第一纵向从动轮,304-第二纵向从动轮,305-纵向传动轴,306-第二纵向传动带,307-纵向电机,308-第一纵向传动带;

[0049] 400-斜拉换向及顶升机构,401-第一斜拉顶升滑块,402-第二斜拉顶升滑块,403-第二轴承座,404-第一顶升轴,405-第二顶升轴,406-顶升同步带,407-顶升张紧轮,408-顶升传动带,409-顶升电机,410-顶升横板,411-第一换向装配槽,412-第二换向装配槽,413-导向滑槽,414-顶升轴孔,415-顶升斜孔,416-第一同步轮,417-第二同步轮,418-滚珠轴套,419-顶升螺母,420-斜拉顶升柱;

[0050] 500-电池组,600-控制器;700-张紧调节机构,701-第一张紧轮,702-第一固定板,703-第二张紧轮,704-调节板,705-调节方孔,706-第二固定板。

具体实施方式

[0051] 下面通过具体实施例对本发明进行详细和具体的介绍,以使更好的理解本发明,但是下述实施例并不限制本发明范围。

[0052] 在一些实施例中,如图1所示,提供一种顶升联动式十六轮四向穿梭车,包括支撑框架100和装设于支撑框架100上的横向行走驱动机构200、纵向行走驱动机构300、斜拉换向及顶升机构400、电池组500和控制器600。

[0053] 在其中的一个实施例中,支撑框架100是通过钣金折弯及局部加强筋连成的一个整体,极大提高整车的承载能力;电池组500作为动力源给整车提高动力,电池组500可采用锂离子可充电电池、蓄电池或其他任何蓄能电池,为小车各功能电源供电;控制器600作为整车的大脑,控制整车的运动,控制器600电连接电池组500、横向行走驱动机构200的横向电机208、纵向行走驱动机构300、纵向电机307和换向及顶升机构400的顶升电机408,通过控制器600控制小车灵活径向纵向或横向行走,并通过换向及顶升机构400实现小车顶升和换向。

[0054] 在一些实施例中,如图2和图4所示,横向行走驱动机构200作为十六轮四向穿梭车横向移动的执行单元,其包括分别对称布置于支撑框架100前后两侧的横向主动轮201、第一横向从动轮202、第二横向从动轮203和第三横向从动轮204,其中,横向主动轮201、第一横向从动轮202、第二横向从动轮203和第三横向从动轮204均为两个布置在支撑框架100的前后两侧位置,形成单向8轮车体结构,提高了小车的横向行走的载重能力和过坎能力。

[0055] 在其中的一个实施例中,如图2和图4所示,两横向主动轮201分别设置于横向传动轴206两端,通过横向传动轴206可带动两端的横向主动轮201转动,且在横向传动轴206上设置有横向联轴器210;为提高小车的运行稳定性,两第三横向从动轮204之间通过横向连接轴209连接,同步保证两侧第三横向从动轮204同步运行。且横向传动轴206通过第一横向传动带207传动连接横向电机208,由横向电机208通过第一横向传动带207驱动横向传动轴206转动,所横向电机208采用伺服驱动电机。

[0056] 该十六轮四向穿梭车中横向行走驱动机构200的工作原理为:由横向电机208通过第一横向传动带207驱动横向传动轴206转动,同步带动横向传动轴206两端的横向主动轮201转动,并同步带动支撑框架100上的第一横向从动轮202、第二横向从动轮203和第三横向从动轮204转动,实现该十六轮四向穿梭车的横向行走。

[0057] 在一些实施例中,如图3和图4所示,纵向行走驱动机构300作为十六轮四向穿梭车横向移动的执行单元,其包括分别对称布置于支撑框架100左右两侧的第一纵向主动轮301、第二纵向主动轮302、第一纵向从动轮303和第二纵向从动轮304,其中第一纵向主动轮301、第二纵向主动轮302、第一纵向从动轮303和第二纵向从动轮304均为两个,呈对称布置在支撑框架100的两侧位置,形成单向8轮车体结构,提高了小车纵向行走的载重能力和过坎能力。

[0058] 在其中的一个实施例中,如图3和图4所示,两侧的第一纵向主动轮301和第二纵向主动轮302作为主动轮,分别通过第一纵向传动带308连接纵向传动轴305,且纵向传动轴305通过第二纵向传动带306传动连接纵向电机307,由纵向电机307通过第二纵向传动带306驱动纵向传动轴305转动,所纵向电机307采用伺服驱动电机。

[0059] 在其中的一个实施例中,为匹配16轮,优化了纵向车轮的传动机构,将纵向传动轴305的位置上移,使纵向传动轴305、第一纵向主动轮301和第二纵向主动轮302的装配结构在其侧面形成三角结构,一方面采用一根纵向传动轴305同步带动第一纵向主动轮301和第二纵向主动轮302同时转动,另一方面抬升布置的纵向传动轴305可很好的错开其下方布置的换向及顶升机构400,使得小车设计更为紧凑、合理,节省了空间。

[0060] 在其中的一个实施例中,为使得小车具有较好的承载能力,相比横向行走驱动机构200所采用的8个横向车轮,纵向行走驱动机构300上所采用的8个纵向车轮均采用先较大直接的纵向车轮。具体地,横向主动轮201、第一横向从动轮202、第二横向从动轮203和第三横向从动轮204的直径略小于第一纵向主动轮301、第二纵向主动轮302、第一纵向从动轮303和第二纵向从动轮304的直径,其直径比为1:1.1-1:1.3,优选地,其直径比为1:1.2。

[0061] 该十六轮四向穿梭车中纵向行走驱动机构300的工作原理为:由纵向电机307通过第二纵向传动带306驱动纵向传动轴305转动,同步带动纵向传动轴305两端的第一纵向主动轮301、第二纵向主动轮302转动,并同步带动支撑框架100上的第一纵向从动轮303和第二纵向从动轮304转动,实现该十六轮四向穿梭车的纵向行走,且在纵向传动轴305上设置有纵向联轴器306。此外,第二纵向传动带306在工作一段时间后重新张紧,可根据皮带轮的松紧情况,采用张紧调节机构700横向移动达到调节的目的。

[0062] 在一些实施例中,如图4和图7所示,斜拉换向及顶升机构400作为十六轮四向穿梭车上下顶升和换向的执行单元,其包括分别对称布置于支撑框架100前后两侧的顶升横板410,每侧的顶升横板410的两端分别设置有第一斜拉顶升滑块401和第二斜拉顶升滑块402,第一斜拉顶升滑块401和第二斜拉顶升滑块402与顶升横板410一体成型,第一斜拉顶升滑块401和第二斜拉顶升滑块402的顶部端面高于顶升横板410,由第一斜拉顶升滑块401和第二斜拉顶升滑块402直接与顶升平台接触连接。在顶升横板410两端分别开设有用于装配横向传动轴206和横向连接轴209的第一换向装配槽411和第二换向装配槽412,横向传动轴206的两端穿过第一换向装配槽411连接横向主动轮201,横向连接轴209的两端穿过第二换向装配槽412连接第三横向从动轮204。

[0063] 在其中的一个实施例中,如图7和图8所示,第一斜拉顶升滑块401和第二斜拉顶升滑块402均为两个,分别对称设置在支撑框架100的前后两侧位置,且的第一斜拉顶升滑块401和第二斜拉顶升滑块402结构和工作原理相同。第一斜拉顶升滑块401和第二斜拉顶升滑块402在顶升电机409的驱动下相对支撑框架100做上下升降运动,同时通过顶升横板410带动两侧的横向主动轮201、第一横向从动轮202、第二横向从动轮203和第三横向从动轮204升降,灵活实现横向行走驱动机构200和纵向行走驱动机构300的换向功能。

[0064] 在其中的一个实施例中,如图9、图10、图11和图12所示,以第一斜拉顶升滑块401为例,该第一斜拉顶升滑块401上开设有左右贯通的顶升轴孔414和前后贯通且呈倾斜布置的顶升斜孔415;顶升轴孔414内活动设置有滚珠轴套418,滚珠轴套418的前后两侧设置有斜拉顶升柱420,且斜拉顶升柱420活动嵌设于顶升斜孔415内;两第一斜拉顶升滑块401之间通过活动穿设于滚珠轴套418内的第一顶升轴404连接,两第二斜拉顶升轴402之间通过活动穿设于滚珠轴套418内的第二顶升轴405连接,且第一顶升轴404和/或第二顶升轴405通过顶升传动带408传动连接顶升电机409。

[0065] 该该十六轮四向穿梭车中斜拉换向及顶升机构400的工作原理为:由顶升电机409通过顶升传动带408驱动第一顶升轴404和/或第二顶升轴405转动,第一顶升轴404和第二顶升轴405在转动过程中,带动其两端的滚珠轴套418及两斜拉顶升柱420分别沿顶升轴孔414和顶升斜孔415进行左右滑动,并同步带动第一斜拉顶升滑块401和第二斜拉顶升滑块402进行上下移动,继而带动第一斜拉顶升滑块401和第二斜拉顶升滑块402顶部的顶升平台升降,实现小车顶升及换向功能。

[0066] 在其中的一个实施例中,如图4和图7所示,横向传动轴206和横向连接轴209的两端分别穿过顶升横板410两端的第一换向装配槽411和第二换向装配槽412布置,使得该横向传动轴206和横向连接轴209可随顶升横板410同步进行上下移动,继而带动横向行走驱动机构200有横向主动轮201、第一横向从动轮202、第二横向从动轮203和第三横向从动轮204组成的8个横向车轮相对8个纵向车轮同步上下移动,以脱离地面或接触地面,实现横向行走驱动机构200与纵向行走驱动机构300之间的换向功能。

[0067] 在一些实施例中,如图5所示,支撑框架100是通过钣金折弯及局部加强筋连成的一个整体,在支撑框架100的前后两侧壁分别开设四个用于装配横向车轮的方形装配孔101,相对应的在支撑框架100的左右两侧壁分别开设四个用于装配纵向车轮的圆形装配孔102。

[0068] 在其中的一个实施例中,如图5和图7所示,前后两侧的横向主动轮201与穿过第二换向装配槽412、穿过对应方形装配孔101的横向传动轴206轴连接;第一横向从动轮202和第二横向从动轮203的轮轴分别穿过对应的方形装配孔101连接顶升横板410,第三横向从动轮204与穿过第一换向装配槽411、对应方形装配孔101的横向连接轴209连接。此外,为配合换向及顶升机构400的顶升及换向功能,横向主动轮201、第一横向从动轮202和第二横向从动轮203以及第三横向从动轮204可随顶升横板410在相应的方形装配孔101内进行上下限位升降。

[0069] 在其中的一个实施例中,如图4、图5和图6所示,第一纵向主动轮301和第二纵向主动轮302的轮轴分别穿过相应的圆形装配孔102连接纵向传动轴305,由纵向传动轴305通过第一纵向传动带308带动第一纵向主动轮301和第二纵向主动轮302同步转动,提高小车的

运载能力;此外,该第一纵向主动轮301和第二纵向主动轮302的轮轴分别穿过圆形装配孔102布置,并通过通过第一轴承座105固定连接在支撑框架100的底部,保证了第一纵向主动轮301和第二纵向主动轮302在转动过程中的稳定性。

[0070] 在其中的一个实施例中,如图3、图4、图5和图6所示,第一纵向从动轮303、第二纵向从动轮304作为从动轮,在支撑框架100的带动的被动运行,主要起到支撑和导向作用,该第一纵向从动轮303、第二纵向从动轮304固定设置在对应的圆形装配孔102内。

[0071] 在一些实施例中,如图2、图4和图7所示,对该十六轮四向穿梭车的车轮安装结构进行了优化,将第一横向从动轮202作为小车的辅助主动轮,进一步提高了小车的横向抓地和过坎能力。具体地,将横向主动轮201通过第二横向传动带205连接同侧的第一横向从动轮202,及通过第二横向传动带205将横向主动轮201的动力输送给第一横向从动轮202,同步带动第一横向从动轮202转动。

[0072] 此外,根据实际小车运行需要,还可以通过第二横向传动带205连接同侧的第三横向从动轮204,将第三横向从动轮204为横向主动轮201的联动机构,从而进一步提高了小车的横向行走的稳定性和抓地和过坎能力。

[0073] 在一些实施例中,如图1和图5所示,为保证纵向行走驱动机构300动力传输的稳定性,该十六轮四向穿梭车中,还包括设置于第一纵向传动带308外侧的张紧调节机构700,通过张紧调节机构700优化了第一纵向传动带308与第一纵向主动轮301、第二纵向主动轮302之间连接,使第一纵向传动带308更方便安装。

[0074] 在其中的一个实施例中,如图6所示,张紧调节机构700包括贴合于第一纵向传动带308外侧布置的第一张紧轮701和第二张紧轮703,第一张紧轮701通过第一固定板702固定设置于支撑框架100内侧壁,第一张紧轮701固定不动,始终位于第一张紧轮701和纵向传动轴305之间位置,并始终与第一纵向传动带308呈贴合状态;而第二张紧轮703则可以通过调节板704活动设置于支撑框架100内侧壁,及第二张紧轮703在调节板704的调节作用下,可相对第二张紧轮703向纵向传动轴305产生相对位移,压紧贴合于第一纵向传动带308的另一侧端面,对第一纵向传动带308形成张紧状态;或移动第二张紧轮703远离纵向传动轴305,使其与第一纵向传动带308脱离,消除第一纵向传动带308张紧状态。

[0075] 在其中的一个实施例中,如图6所示,调节板704上水平开设调节方孔705,并通过穿设于调节方孔705内的螺栓活动固定于支撑框架100内侧壁,该调节方孔705在螺栓的作用下起到一定的限位作用,调节方孔705的长度决定了该第二张紧轮703左右可调节的间距,以满足第一纵向传动带308张紧需要。

[0076] 在其中的一个实施例中,如图6所示,在调节板704的远端通过调节螺母及螺栓与第二固定板706可调节连接,通过调节螺母及螺栓可控制调节板704及其上的第二张紧轮703沿调节方孔705的长度方向进行左右移动,以调节的第一纵向传动带308张紧度,第二固定板706固定于支撑框架100内侧壁。调节板704和第二固定板706均采用L型板,且其侧端面呈相对布置,调节螺母及螺栓设置在该相对布置的L型板上,调节螺母及螺栓的调节方式采用现有常规结构实现,在此不再赘述。

[0077] 在其中的一个实施例中,如图4、图7、图8、图9和图10所示,斜拉换向及顶升机构400还包括:第二轴承座403,其设置于支撑框架100上,其顶端设置有轴承,以支撑第一顶升轴404和第二顶升轴405;每侧第二轴承座403至少为两个,分别设置于第一斜拉顶升滑块

401和第二斜拉顶升滑块402内侧位置;第一顶升轴404和第二顶升轴405分别通过轴承设在第二轴承座403上端的安装孔内,第二轴承座403起到稳定和支撑第一顶升轴404和第二顶升轴405的作用,提高了该斜拉换向即顶升组件运行的稳定性。此外,为进一步的保障顶升及换向机构400的稳定性,将第一顶升轴404和第二顶升轴405的两端分别通过轴套设置在支撑框架100上。

[0078] 在其中的一个实施例中,如图11和图12所示,斜拉换向及顶升机构400还包括:顶升螺母419,其固定套设于滚珠轴套407上,且其前后两侧壁分别与斜拉顶升柱420焊接连接。顶升螺母419采用铜螺母,顶升螺母419固定套设在滚珠轴套407上,传动效率达50%-70%,减少了动能损失。

[0079] 在其中的一个实施例中,如图4和图7所示,为保证换向及顶升机构400在顶升及换向过程中的稳定性,在顶升横板410通过其两端开设的导向滑槽413上下滑动连接支撑框架100四角位置的顶升导柱103,顶升横板410的两端在升降过程中可沿顶升导柱103滑动,避免了顶升横板410在顶升过程中左右晃动的缺陷;且顶升导柱103的上下两端分别通过导柱固定板104固定连接支撑框架100,上下两端设置的导柱固定板104同时对顶升横板410的升降起到限位作用。

[0080] 在其中的一个实施例中,如图11所示,可根据实现需求,针对不同使用工况,设计不同的顶升斜孔415倾斜角。顶升斜孔415的倾斜角度为 $5-85^{\circ}$;优选地,顶升斜孔415的倾斜角度为 $15-75^{\circ}$;优选地,顶升斜孔342的倾斜角度为 $25-65^{\circ}$;进一步优选地,顶升斜孔415的倾斜角度为 $30-65^{\circ}$;较为优选地,顶升斜孔415的倾斜角度为 $35-65^{\circ}$;更为优选地,顶升斜孔415的倾斜角度为 $40-45^{\circ}$ 。

[0081] 在其中的一个实施例中,如图9和图11所示,顶升轴孔414与顶升斜孔415相连通,其形状均采用弧形槽孔的结构设计。且顶升轴孔414的垂直高度等于顶升斜孔415的垂直高度,以满足顶升滑块在上下移动的过程中,同步满足第一顶升轴404和第二顶升轴405在顶升轴孔414内以及斜拉顶升柱420在顶升斜孔415内的上下移动行程。

[0082] 在其中的一个实施例中,如图4和图8所示,为保证顶升及换向动作的稳定性,需确保第一斜拉顶升滑块401和第二斜拉顶升滑块402之间的传动稳定,第一顶升轴404的两端设置第一同步轮416,第二顶升轴405设置第二同步轮417,第一同步轮416和第二同步轮417之间通过顶升同步带406连接。顶升同步带406的两端靠近第一同步轮416和第二同步轮417的位置分别设置顶升张紧轮407,该顶升张紧轮407至少为两个设置在顶升同步带406的上端面位置,对顶升同步带406起到张紧作用,且顶升张紧轮407的两端通过固定板固定安装在支撑框架100的底部。

[0083] 本发明提供的顶升联动式十六轮四向穿梭车,采用每侧8个车轮,形成16轮双向行走小车的结构设计,大大提高小车的载重能力和过坎能力;且采用斜拉换向及顶升机构,利用斜拉顶升滑块与斜拉顶升轴滚动线接触,传动效率高,压力角无变化,顶升滑块两侧的顶升斜孔对称布置,受力均匀,其设计新颖,结构紧凑,运行稳定,体积小,载重大,减少了机械机构的维护、保养次数,工作效率高,使用寿命长。该顶升联动式十六轮四向穿梭车的结构设计紧凑,既降低成本,又节省空间;且减小了小车整体重量和体积,提升运行能力和货物存取效率。

[0084] 以上对本发明的具体实施例进行了详细描述,但其只是作为范例,本发明并不限

制于以上描述的具体实施例。对于本领域技术人员而言,任何对本发明进行的等同修改和替代也都在本发明的范畴之中。因此,在不脱离本发明的精神和范围下所作的均等变换和修改,都应涵盖在本发明的范围内。

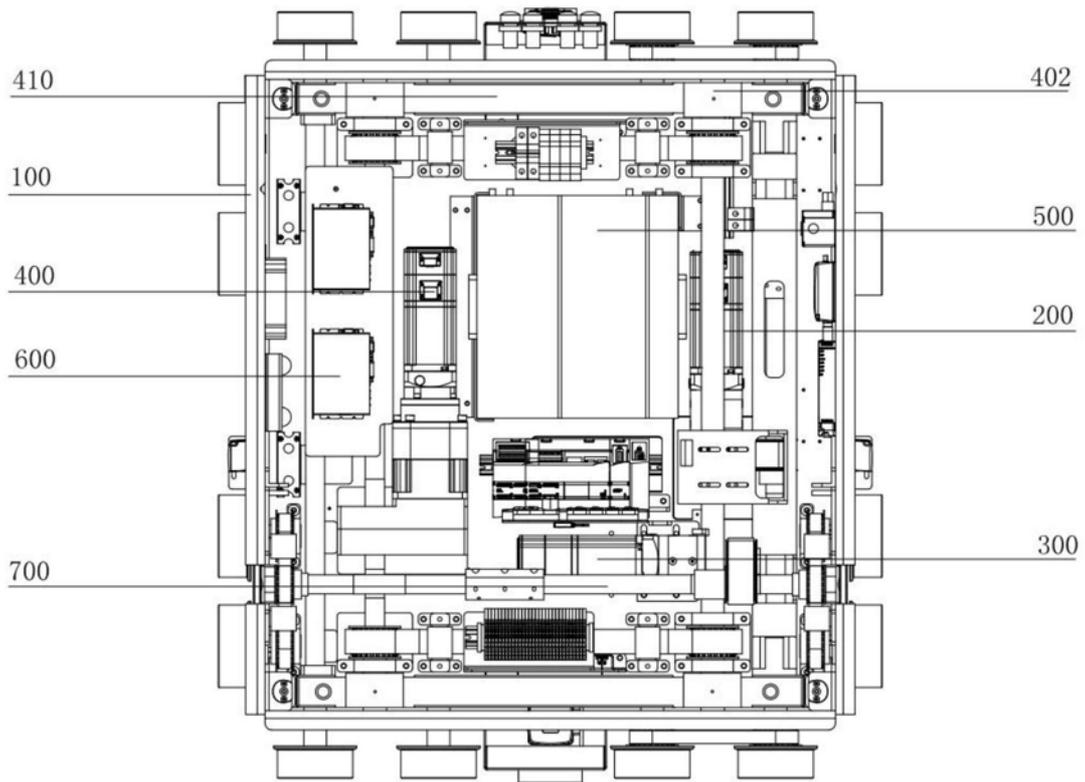


图1

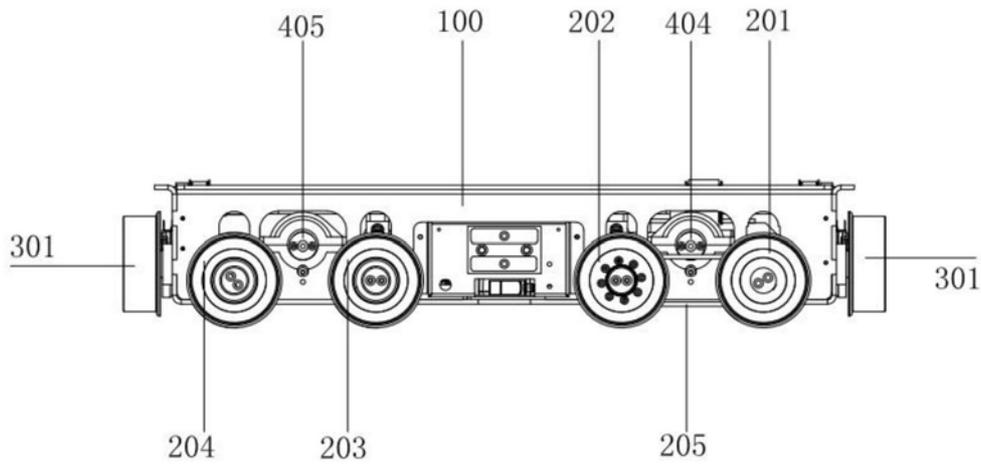


图2

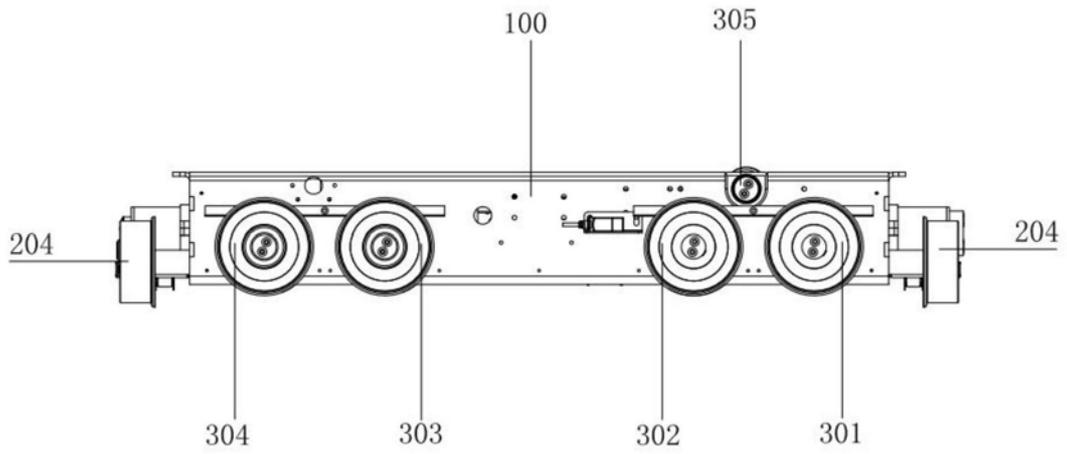


图3

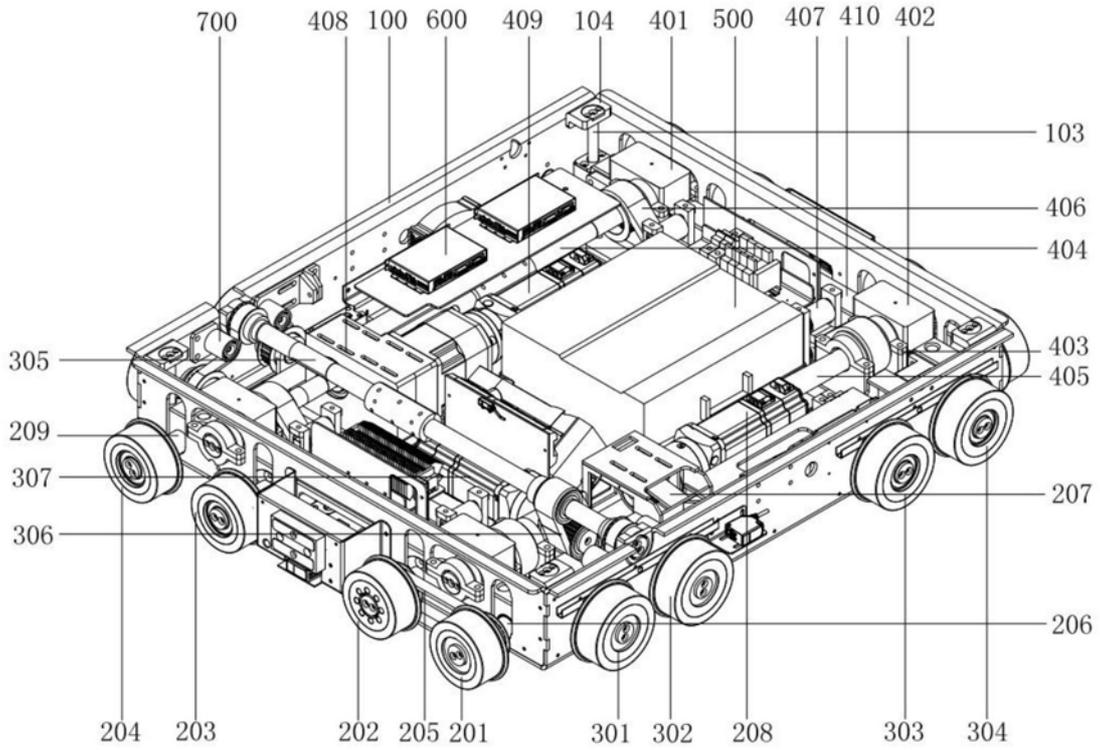


图4

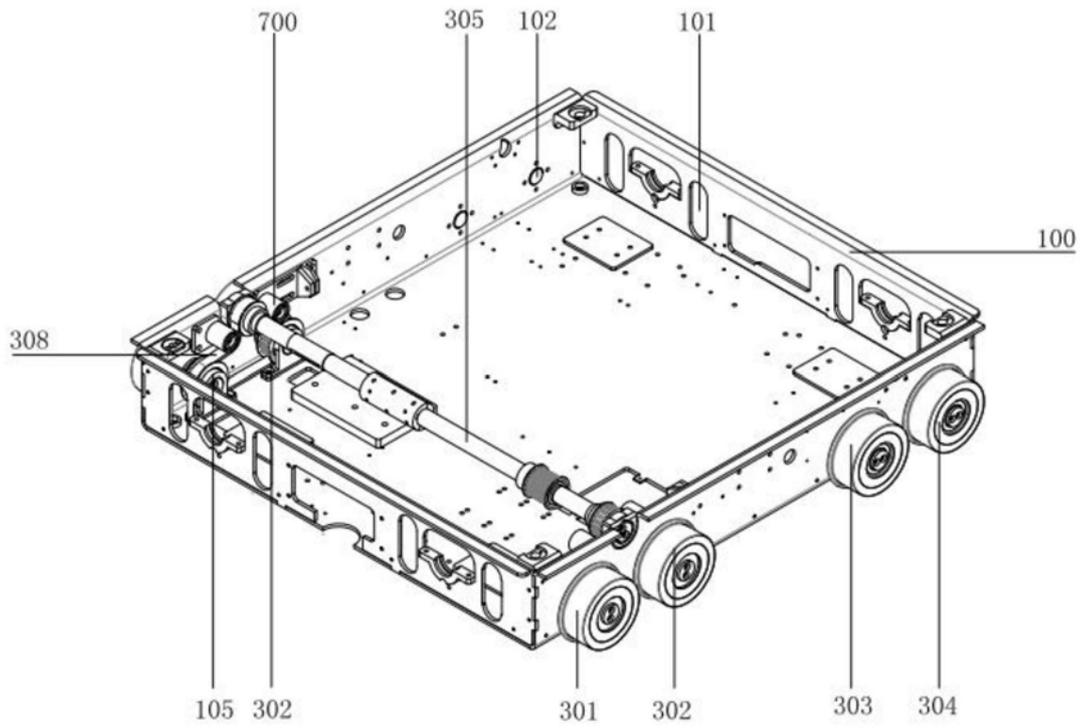


图5

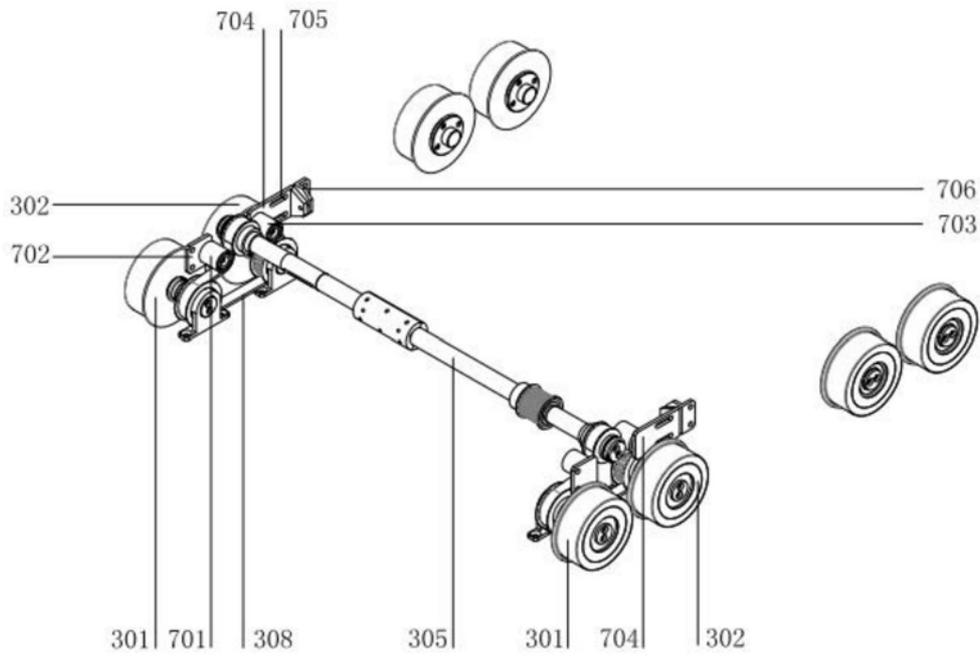


图6

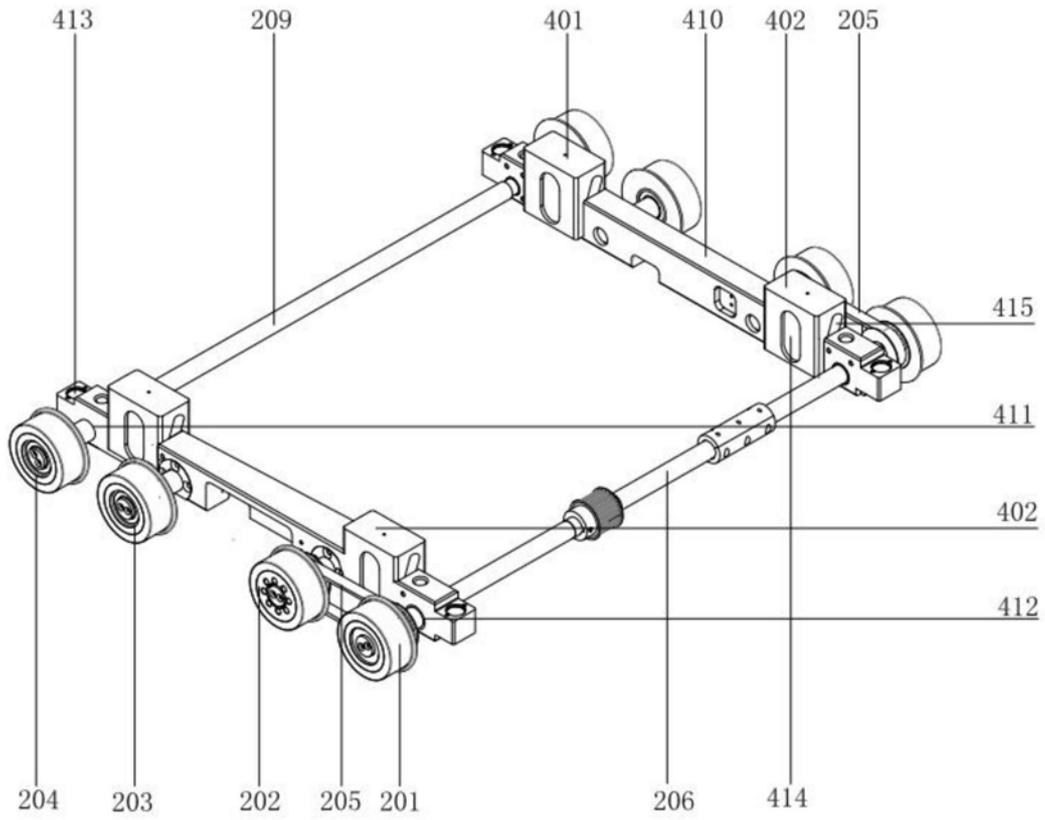


图7

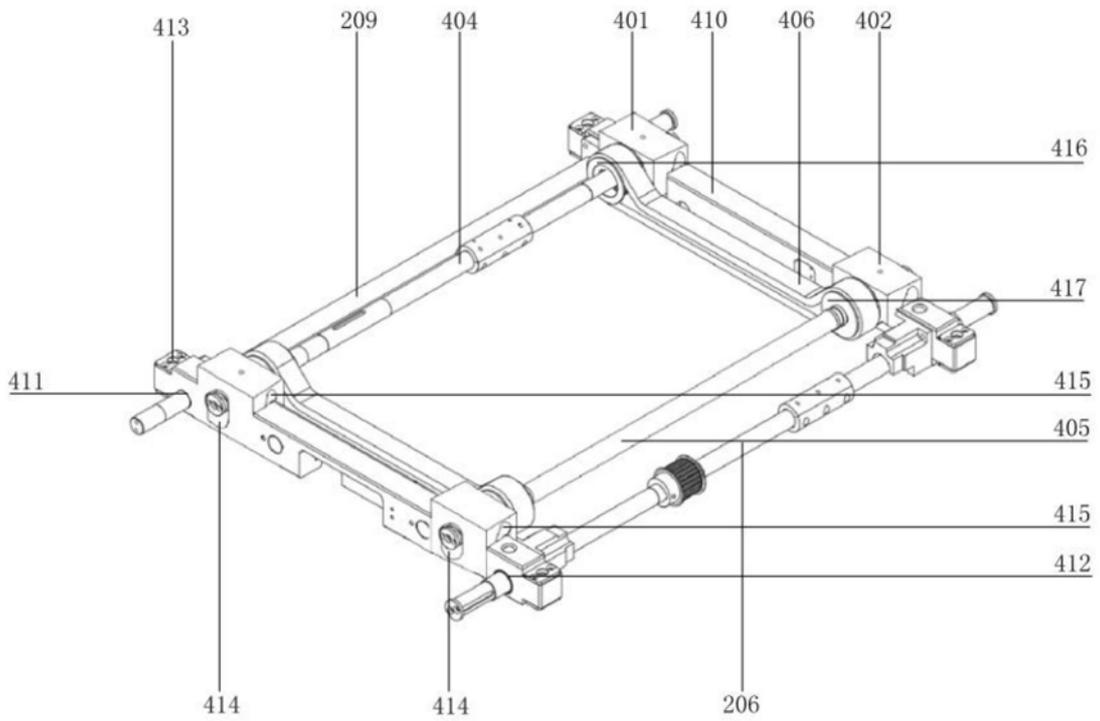


图8

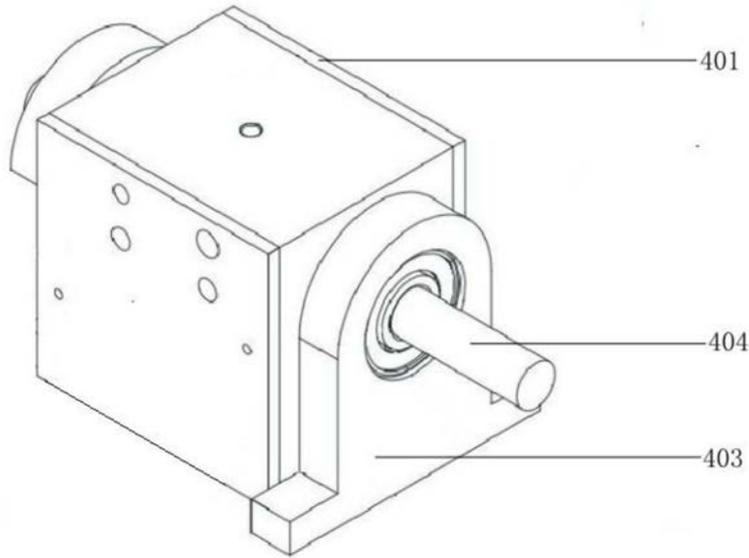


图9

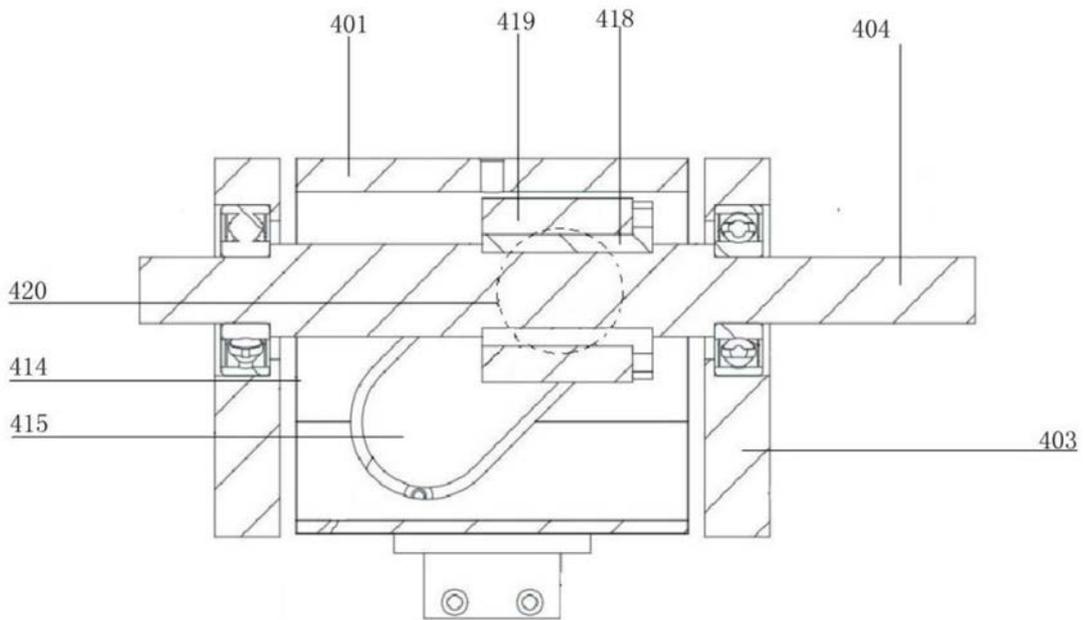


图10

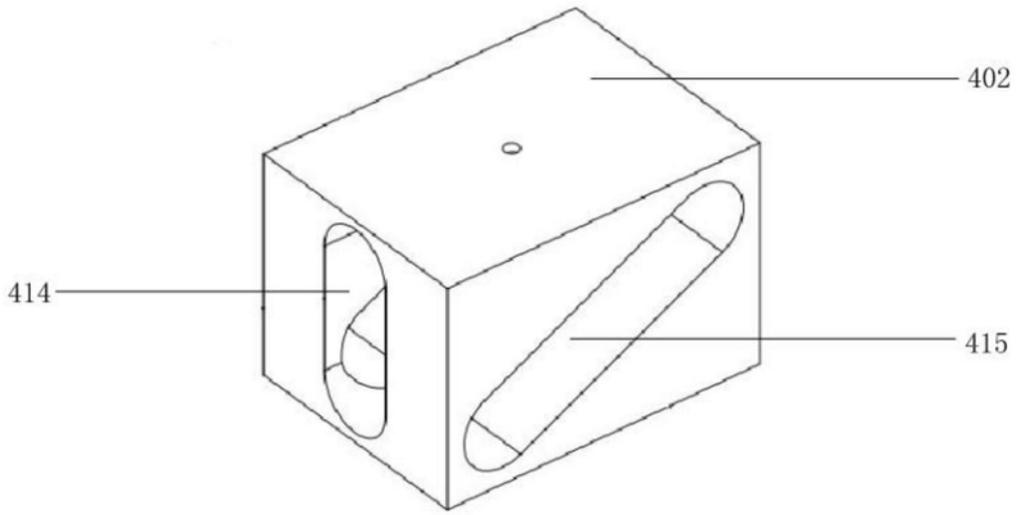


图11

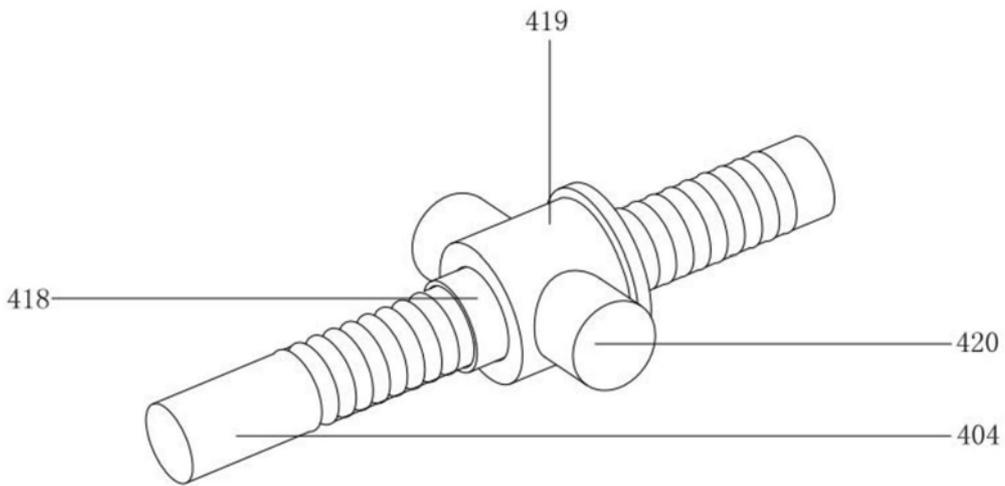


图12