



ФЕДЕРАЛЬНАЯ СЛУЖБА
ПО ИНТЕЛЛЕКТУАЛЬНОЙ СОБСТВЕННОСТИ,
ПАТЕНТАМ И ТОВАРНЫМ ЗНАКАМ

(12) ОПИСАНИЕ ПОЛЕЗНОЙ МОДЕЛИ К ПАТЕНТУ(титульный лист)

(21), (22) Заявка: 2006117363/22, 22.05.2006

(24) Дата начала отсчета срока действия патента:
22.05.2006

(30) Конвенционный приоритет:
19.12.2003 HU P0304097

(45) Опубликовано: 27.11.2006 Бюл. № 33

(85) Дата перевода заявки РСТ на национальную фазу:
19.07.2006

(86) Заявка РСТ:
HU 2004/000120 (16.12.2004)

(87) Публикация РСТ:
WO 2005/058679 (30.06.2005)

Адрес для переписки:
191186, Санкт-Петербург, а/я 230, "АПС-
ПАТЕНТ", пат.пов. М.В.Хмаре, рег. № 771

(72) Автор(ы):

ДАЧЕВ Христо Атанасов (HU),
БЕШЕНЬЕ Имре Йожеф (HU),
ДЕМЕТЕР Магдолина (HU),
ГИАЛУШ Йожеф (HU),
КЕСЕГИ Арпад (HU),
ЛЕТАК Лайош (HU),
МЕННИЧ Лайош (HU),
МОЛЬНЯР Миклош Конрад (HU),
РАКАЧ Йожеф (HU),
РОЖА Миклош (HU),
ШЧЕИЛИ Ричард (HU),
ТАТОШ Зольтан (HU),
ВИГ Шандорне (HU)

(73) Патентообладатель(и):

ДАЧЕВ Христо Атанасов (HU)

(54) ПРИВОДНОЙ МЕХАНИЗМ, В ОСОБЕННОСТИ ДЛЯ ОДНОКОЛЕСНЫХ ВЕЛОСИПЕДОВ

(57) Формула полезной модели

1. Приводной механизм, в особенности для одноколесных велосипедов, содержащий ведомое колесо (12), установленное с возможностью вращения во втулке, жестко прикрепленной к раме (10) велосипеда; и правосторонний и левосторонний кривошипы (6, 8), связанные с возможностью вращения с рамой (10) велосипеда, причем ось вращения правостороннего и левостороннего кривошипов (6, 8) отлична от оси вращения (16) ведомого колеса (12), при этом ось вращения правостороннего и левостороннего кривошипов (6, 8) проходит параллельно оси вращения (16) ведомого колеса (12) на расстоянии от нее, равном или меньшем радиуса ведомого колеса (12), отличающийся тем, что ось вращения правостороннего и левостороннего кривошипов (6, 8) имеет фиксируемое относительно оси вращения ведомого колеса (12) положение, причем приводной механизм содержит правостороннюю трансмиссию, связанную с правосторонним кривошипом (6) и ведомым колесом (12), и левостороннюю трансмиссию, связанную с левосторонним кривошипом (8) и ведомым колесом (12), при этом правосторонняя трансмиссия и левосторонняя трансмиссия выполнены в виде силовой кинематической связи, проходящей через ведомое колесо (12).

2. Приводной механизм по п.1, отличающийся тем, что правосторонняя и левосторонняя трансмиссии выполнены в виде цепной передачи, содержащей по меньшей мере первые звездочки (20, 22), связанные с кривошипами (6, 8), вторые звездочки (24, 26), связанные с ведомым колесом (12), и цепи (28, 30), огибающие первые звездочки (20, 22) и вторые звездочки (24, 26).

3. Приводной механизм по п.1, отличающийся тем, что правосторонняя и левосторонняя трансмиссии выполнены в виде зубчатой передачи, содержащей по меньшей мере первые шестерни (20f, 22f), связанные с кривошипами (6, 8), вторые введенные шестерни (32f, 34f), связанные с первыми шестернями (20f, 22f) и прикрепленные с возможностью вращения к раме (10) велосипеда, и третьи шестерни (24f, 26f), связанные со вторыми введенными шестернями (32f, 34f) и неподвижно прикрепленные к ведомому колесу (12).

4. Приводной механизм по одному из пп.1-3, отличающийся тем, что ось вращения правостороннего кривошипа (6) и ось вращения левостороннего кривошипа (8) инцидентны.

5. Приводной механизм по одному из пп.1-3, отличающийся тем, что ось вращения правостороннего кривошипа (6) и/или ось вращения левостороннего кривошипа (8) имеют регулируемое относительно оси вращения (16) ведомого колеса (12) положение.

6. Приводной механизм по одному из пп.1-3, отличающийся тем, что правосторонняя трансмиссия и/или левосторонняя трансмиссия снабжены механическими или электрическими приводными средствами.

