



ÚŘAD PRO VYNÁLEZY
A OBJEVY

POPIS VYNÁLEZU K AUTORSKÉMU OSVĚDČENÍ

218542
(11) (B1)

(51) Int. Cl.³
B 66 C 1/34

[22] Přihlášeno 14 10 81
[21] (PV 7546-81)

[40] Zveřejněno 25 06 82

[45] Vydáno 15 03 85

(75)
Autor vynálezu

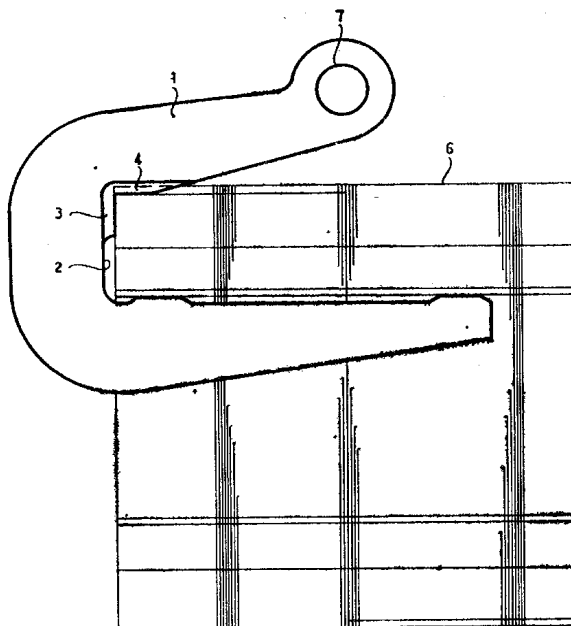
JENIŠTA VÁCLAV, FRENŠTÁT pod RADHOŠTĚM,
KARÁSEK RICHARD, FRÝDLANT nad OSTRAVICÍ

(54) Jeřábový hák

1

Vynález se týká jeřábového háku, zejména pro přenášení statorových svazků elektrických strojů točivých. Účelem vynálezu je docílit vytvoření jeřábového háku, umožňujícího přesné axiální i tangenciální polohové ustavení přenášených břemen na jeřábovém háku s vyloučením fyzicky náročných následných manipulací ustavení těchto břemen v upínacích pracovních zařízeních. Uvedeného účelu se dosáhne tím, že nosník jeřábového háku je u základnové části, opatřen rovinnou dorazovou plochou, vybaven podélným vodičkem.

2



Obr. 1

Vynález se týká jeřábového háku, zejména pro přenášení satorových svazků elektrických strojů točivých.

Známé jeřábové háky používané pro přenášení satorových svazků elektrických strojů točivých umožňují jen základní manipulace přemísťování těchto břemen. Nesplňují však požadavek často potřebné přesné polohové orientace satorových svazků podle polohovací drážky, jimiž bývá satorový svazek zpravidla opatřován na svém vnějším povrchu. Tento požadavek přesné polohové orientace vystupuje zvláště do popředí při potřebě strojního navíjení rozměrných a těžkých satorových svazků, kdy je nutné tyto nejprve přesně ustavit do polohy odpovídající výchozí poloze upínačů jednotlivých navíjecích strojů a zařízení tak, aby jimi mohlo být manipulováno podle předem stanoveného programu navíjení. Přesné výchozí polohové ustavení satorového svazku v upínačích navíjecího stroje se až doposud provádí po prostém vložení satorového svazku jeřábovým hákem, kdy je zpravidla nutné následně ručně otáčet satorovým svazkem v tangenciálním směru tak, až se jeho polohovací drážka dostane do polohy odpovídající stanovené výchozí poloze navíjení, ve které se pak mechanicky zajišťuje. Je nasnadě, že u velkých a těžkých satorových svazků se jedná o fyzicky značně namáhavou, jednotvárnou a navíc i časově zdlouhavou práci.

Výše uvedené nedostatky jsou odstraněny jeřábovým hákem podle vynálezu, jehož podstata spočívá v tom, že jeho nosník je u základnové části, opatřené rovinnou dorazovou plochou, vybaven podélným vodítkem.

Řešení jeřábového háku podle vynálezu

odstraňuje uvedené nedostatky zejména tím, že při přemísťování satorových svazků s takto vytvořeným satorovým hákem lze pomocí vodítka u základnové části nosníku přesně polohově orientovat přemísťovaný satorový svazek, přičemž i v axiálním směru je jeho nasunutí na nosník přesně určeno rovinnou dorazovou plochou. Takto přesně polohově orientovaný satorový svazek lze potom snadno bez následných náročných ručních manipulací polohového ustavování velmi přesně vložit do prostoru upínačů navíjecího stroje. Odstraňuje se tedy fyzicky namáhavá práce a snižují se manipulační časy ustavování satorových svazků v upínačích navíjecích strojů.

Na připojených výkresech je znázorněn příklad provedení jeřábového háku podle vynálezu, kde obr. 1 ukazuje boční pohled na jeřábový hák s nasunutým satorovým svazkem a obr. 2 znázorňuje čelní pohled na tentýž jeřábový hák s nasunutým satorovým svazkem.

Jeřábový hák pro přenášení satorových svazků 6 elektrických strojů točivých podle vynálezu sestává z nosníku 1 se závěsným okem 7, kterýžto nosník 1 je u základnové části 2 vybaven podélným vodítkem 4, vytvořeného například ve tvaru odnímatelného pera. Základnová deska 2 nosníku 1 je opatřena rovinnou dorazovou plochou 3, která přesně vymezuje délkovou polohu uspořádání satorového svazku 6 na nosníku 1. Přesná tangenciální poloha ustavení satorového svazku 6 na jeřábovém háku je pak dána pomocí vodítka 4, které zasahuje do polohovací drážky 5, vytvořené na vnějším povrchu satorového svazku 6.

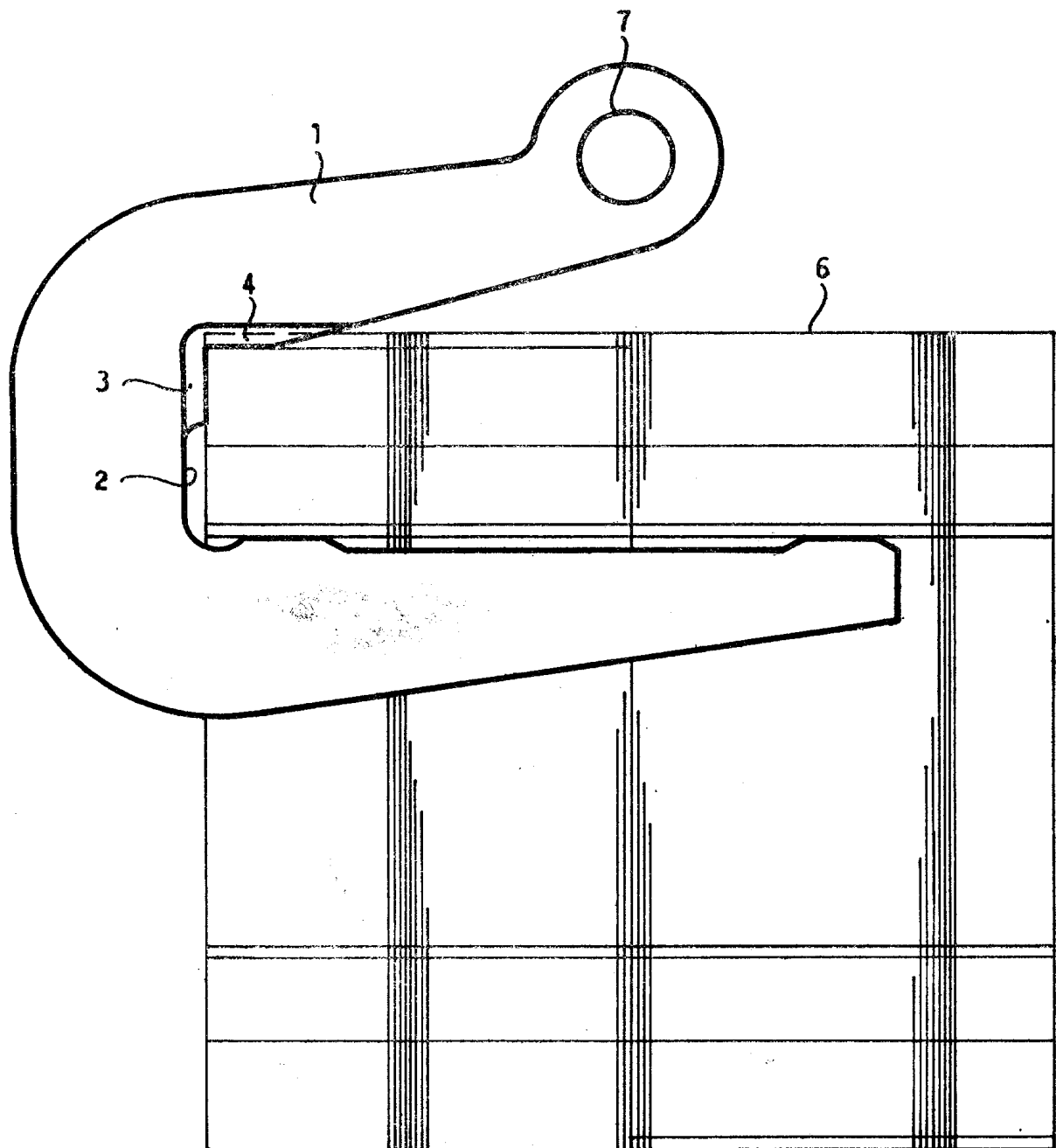
PŘEDMĚT VYNÁLEZU

1. Jeřábový hák, zejména pro přenášení satorových svazků elektrických strojů točivých, vyznačující se tím, že jeho nosník (1) je u základnové části (2), opatřené rovinnou dorazovou plochou (3), vybaven podélným vodítkem (4).

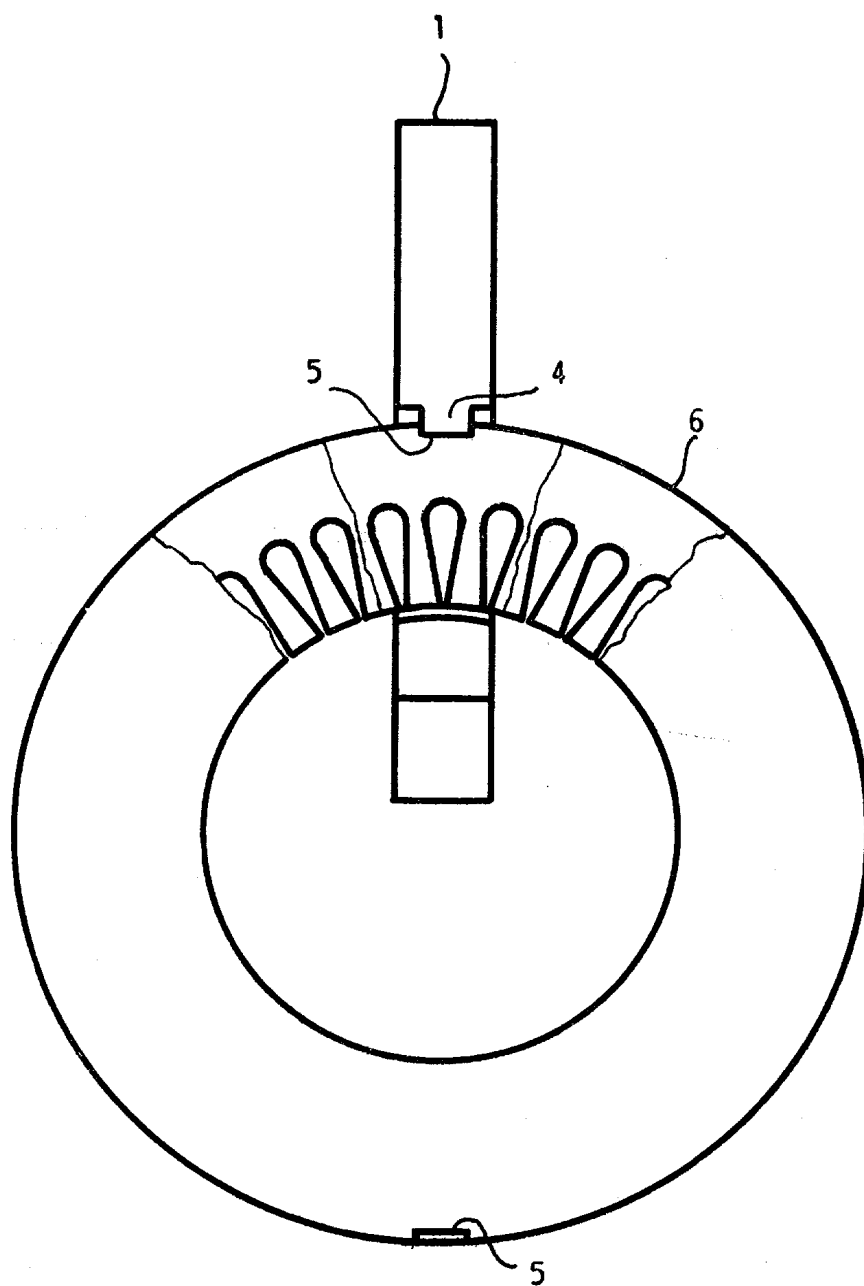
2. Jeřábový hák podle bodu 1, vyznačující se tím, že dorazová plocha (3) je tvořena rovinným výčnělkem.

3. Jeřábový hák podle bodu 1, vyznačující se tím, že vodítko (4) je tvořeno odnímatelným perem.

2 listy výkresů



Obr. 1



Obr. 2