



(12)实用新型专利

(10)授权公告号 CN 206336873 U

(45)授权公告日 2017.07.18

(21)申请号 201621496279.8

(22)申请日 2016.12.31

(73)专利权人 迪丽娜尔·牙生

地址 830011 新疆维吾尔自治区乌鲁木齐市
市新市区河北东路188号特检院

(72)发明人 迪丽娜尔·牙生 甘瑜琴 柴绍桦

(51)Int.Cl.

B66B 5/02(2006.01)

B66B 5/26(2006.01)

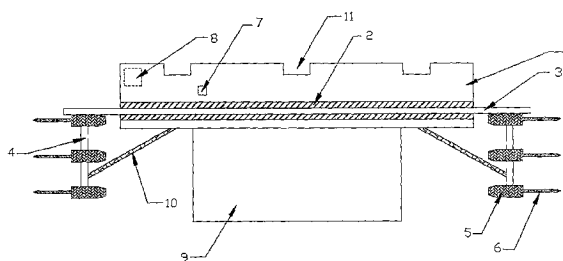
权利要求书1页 说明书3页 附图1页

(54)实用新型名称

一种电梯下行机械阻止装置

(57)摘要

本实用新型公开了一种电梯下行机械阻止装置,包括连接底座机构且连接底座机构内设置有卡紧槽机构,卡紧槽机构内部套有紧固连接机构,紧固连接机构端部的一侧均设置有安装杆,安装杆的一侧设置有若干电钻机构,电钻机构的端部均设置有钻孔杆;连接底座机构内部设置有重力感应器,连接底座机构的底部设置有缓冲机构,缓冲机构为整块钨钢制成。本实用新型当连接底座机构连接的电梯轿厢发生急速下行或者不可控的下行的时候,重力感应器会将感知的数据传送至控制器,控制器会控制电钻机构带动钻孔杆进行运转,在电梯轿厢的两侧进行钻孔,提供足够的制动力对电梯轿厢进行制动,更加的稳定,而且方便后期对电梯轿厢内的城院进行救援。



1. 一种电梯下行机械阻止装置,其特征在于,包括连接底座机构(1)且所述连接底座机构(1)内设置有卡紧槽机构(2),所述卡紧槽机构(2)内部套有紧固连接机构(3),所述紧固连接机构(3)端部的一侧均设置有安装杆(4),所述安装杆(4)的一侧设置有若干电钻机构(5),所述电钻机构(5)的端部均设置有钻孔杆(6);所述连接底座机构(1)内部设置有重力感应器(7)。

2. 根据权利要求1所述的一种电梯下行机械阻止装置,其特征在于,所述重力感应器(7)的一侧设置有控制器(8)。

3. 根据权利要求1所述的一种电梯下行机械阻止装置,其特征在于,所述连接底座机构(1)的底部设置有缓冲机构(9),所述缓冲机构(9)为整块钨钢制成。

4. 根据权利要求3所述的一种电梯下行机械阻止装置,其特征在于,所述安装杆(4)与所述缓冲机构(9)之间均设置有稳定机构(10),所述稳定机构(10)为钨钢制成的连接杆。

5. 根据权利要求1所述的一种电梯下行机械阻止装置,其特征在于,所述连接底座机构(1)的顶部内设置有若干连接槽机构(11)。

6. 根据权利要求2所述的一种电梯下行机械阻止装置,其特征在于,所述重力感应器(7)电性连接所述控制器(8),所述控制器(8)电性连接所述电钻机构(5)。

一种电梯下行机械阻止装置

技术领域

[0001] 本实用新型涉及一种电梯的阻止装置,特别涉及一种电梯下行机械阻止装置。

背景技术

[0002] 电梯是指服务于建筑物内若干特定的楼层,其轿厢运行在至少两列垂直于水平面或与铅垂线倾斜角小于 15° 的刚性轨道运动的永久运输设备。也有台阶式,踏步板装在履带上连续运行,俗称自动扶梯或自动人行道。服务于规定楼层的固定式升降设备。垂直升降电梯具有一个轿厢,运行在至少两列垂直的或倾斜角小于 15° 的刚性导轨之间。轿厢尺寸与结构形式便于乘客出入或装卸货物。习惯上不论其驱动方式如何,将电梯作为建筑物内垂直交通运输工具的总称。按速度可分低速电梯(4米/秒以下)、快速电梯4~12米/秒)和高速电梯(12米/秒以上)。19世纪中期开始出现液压电梯,至今仍在低层建筑物上应用。1852年,美国的E.G.奥蒂斯研制出钢丝绳提升的安全升降机。80年代,驱动装置有进一步改进,如电动机通过蜗杆传动带动缠绕卷筒、采用平衡重等。19世纪末,采用了摩擦轮传动,大大增加电梯的提升高度。20世纪末电梯采用永磁同步曳引机作为动力。大大缩小了机房占地,并且具有能耗低、节能高效、提升速度快等优点,极大地助推了房地产向超高层方向发展。

[0003] 电梯作为21世纪不可或缺的一种设备,已经成为现代社会的基础设施类的设备,电梯广泛的使用在各种建筑内,但是现有的电梯在发生急速和不可控的下行的时候,十分的危险,现有的电梯下行的阻止装置大多是对电梯的动力输出装置进行改进,在进行下行阻止的时候效果不稳定,而且不便于停止后对电梯内人员进行救援。

实用新型内容

[0004] 本实用新型要解决的技术问题是克服现有技术的缺陷,提供一种电梯下行机械阻止装置。

[0005] 为了解决上述技术问题,本实用新型提供了如下的技术方案:

[0006] 本实用新型一种电梯下行机械阻止装置,包括连接底座机构且所述连接底座机构内设置有卡紧槽机构,所述卡紧槽机构内部套有紧固连接机构,所述紧固连接机构端部的一侧均设置有安装杆,所述安装杆的一侧设置有若干电钻机构,所述电钻机构的端部均设置有钻孔杆;所述连接底座机构内部设置有重力感应器。

[0007] 作为本实用新型的一种优选技术方案,所述重力感应器的一侧设置有控制器。

[0008] 作为本实用新型的一种优选技术方案,所述连接底座机构的底部设置有缓冲机构,所述缓冲机构为整块钨钢制成。

[0009] 作为本实用新型的一种优选技术方案,所述安装杆与所述缓冲机构之间均设置有稳定机构,所述稳定机构为钨钢制成的连接杆。

[0010] 作为本实用新型的一种优选技术方案,所述连接底座机构的顶部内设置有若干连接槽机构。

[0011] 作为本实用新型的一种优选技术方案,所述重力感应器电性连接所述控制器,所

述控制器电性连接所述电钻机构。

[0012] 与现有技术相比,本实用新型的有益效果如下:当连接底座机构连接的电梯轿厢发生急速下行或者不可控的下行的时候,重力感应器会将感知的数据传送至控制器,控制器会控制电钻机构带动钻孔杆进行运转,在电梯轿厢的两侧进行钻孔,提供足够的制动力对电梯轿厢进行制动,更加的稳定,而且方便后期对电梯轿厢内的城院进行救援。

附图说明

[0013] 附图用来提供对本实用新型的进一步理解,并且构成说明书的一部分,与本实用新型的实施例一起用于解释本实用新型,并不构成对本实用新型的限制。在附图中:

[0014] 图1是本实用新型的整体结构示意图;

[0015] 图中:1、连接底座机构;2、卡紧槽机构;3、紧固连接机构;4、安装杆;5、电钻机构;6、钻孔杆;7、重力感应器;8、控制器;9、缓冲机构;10、稳定机构;11、连接槽机构。

具体实施方式

[0016] 以下结合附图对本实用新型的优选实施例进行说明,应当理解,此处所描述的优选实施例仅用于说明和解释本实用新型,并不用于限定本实用新型。实施例1

[0017] 如图1所示,本实用新型提供一种电梯下行机械阻止装置,包括连接底座机构1且连接底座机构1内设置有卡紧槽机构2,卡紧槽机构2内部套有紧固连接机构3,紧固连接机构3端部的一侧均设置有安装杆4,安装杆4的一侧设置有若干电钻机构5,电钻机构5的端部均设置有钻孔杆6,连接底座机构1内部设置有重力感应器7。

[0018] 进一步的,重力感应器7的一侧设置有控制器8,可以方便控制器8对电钻机构5进行控制。

[0019] 连接底座机构1的底部设置有缓冲机构9,缓冲机构9为整块钨钢制成,可以在电梯轿厢下坠的时候,将电钻机构5与缓冲机构9之间留足空隙方便电钻机构5的钻孔杆6钻孔。

[0020] 安装杆4与缓冲机构9之间均设置有稳定机构10,稳定机构10为钨钢制成的连接杆,可以提高稳定性。

[0021] 连接底座机构1的顶部内设置有若干连接槽机构11,可以方便连接底座机构1与电梯轿厢固定。

[0022] 重力感应器7电性连接控制器8,控制器8电性连接电钻机构5,可以方便控制器8对电钻机构5进行控制。

[0023] 具体的,当连接底座机构1连接的电梯轿厢发生急速下行或者不可控的下行的时候,重力感应器7会将感知的数据传送至控制器8,控制器8会控制电钻机构5带动钻孔杆6进行运转,在电梯轿厢的两侧进行钻孔,提供足够的制动力对电梯轿厢进行制动。

[0024] 本实用新型当连接底座机构1连接的电梯轿厢发生急速下行或者不可控的下行的时候,重力感应器7会将感知的数据传送至控制器8,控制器8会控制电钻机构5带动钻孔杆6进行运转,在电梯轿厢的两侧进行钻孔,提供足够的制动力对电梯轿厢进行制动,更加的稳定,而且方便后期对电梯轿厢内的城院进行救援。

[0025] 最后应说明的是:以上所述仅为本实用新型的优选实施例而已,并不用于限制本实用新型,尽管参照前述实施例对本实用新型进行了详细的说明,对于本领域的技术人员

来说,其依然可以对前述各实施例所记载的技术方案进行修改,或者对其中部分技术特征进行等同替换。凡在本实用新型的精神和原则之内,所作的任何修改、等同替换、改进等,均应包含在本实用新型的保护范围之内。

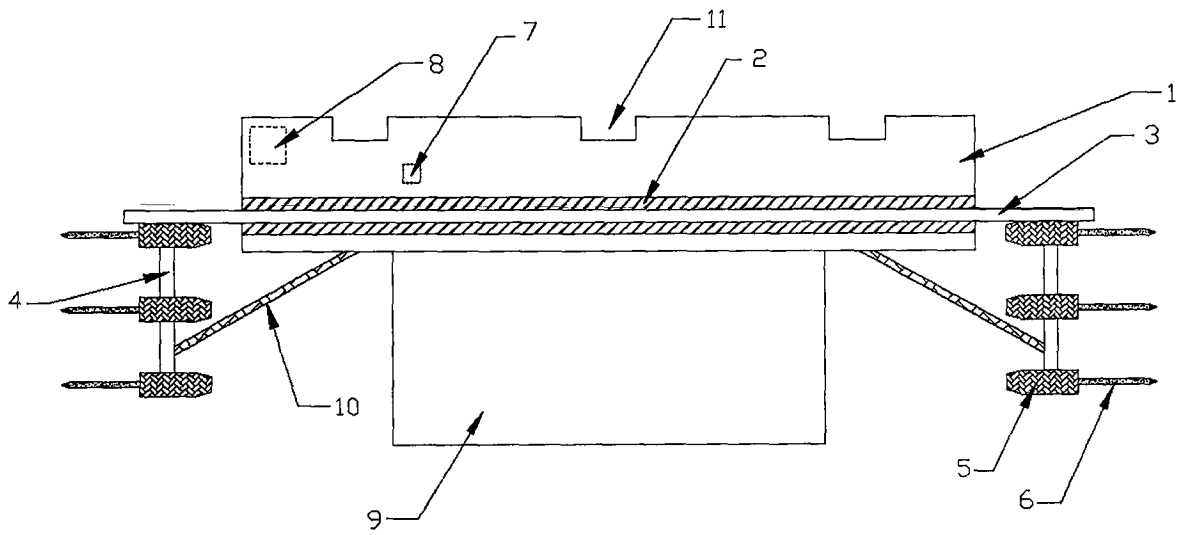


图1