

發明專利說明書

(本說明書格式、順序及粗體字，請勿任意更動，※記號部分請勿填寫)

※ 申請案號： 97112638

※ 申請日期： 97.4.8

※IPC 分類： B62B 7/04 (2006.01)

一、發明名稱：(中文/英文)

B 62B 9/20 (2006.01)

嬰兒車(一)

STROLLER

二、申請人：(共 1 人)

姓名或名稱：(中文/英文)

康貝股份有限公司 / COMBI CORPORATION

代表人：(中文/英文)

松浦弘昌 / MATSUURA, HIROMASA

住居所或營業所地址：(中文/英文)

日本國東京都台東區元淺草 2 丁目 6 番 7 號

6-7, MOTO-ASAKUSA 2-CHOME, TAITO-KU, TOKYO-TO, JAPAN

國 籍：(中文/英文)

日本 / JAPAN

三、發明人：(共 1 人)

姓 名：(中文/英文)

舟倉健二 / FUNAKURA, KENJI

國 籍：(中文/英文)

日本 / JAPAN

四、聲明事項：

☐ 主張專利法第二十二條第二項☐第一款或☐第二款規定之事實，其事實發生日期為：。

☒ 申請前已向下列國家（地區）申請專利：

【格式請依：受理國家（地區）、申請日、申請案號 順序註記】

☒ 有主張專利法第二十七條第一項國際優先權：

1. 日本、 2007/04/09、 2007-101717

☐ 無主張專利法第二十七條第一項國際優先權：

☐ 主張專利法第二十九條第一項國內優先權：

【格式請依：申請日、申請案號 順序註記】

☐ 主張專利法第三十條生物材料：

☐ 須寄存生物材料者：

國內生物材料 【格式請依：寄存機構、日期、號碼 順序註記】

國外生物材料 【格式請依：寄存國家、機構、日期、號碼 順序註記】

☐ 不須寄存生物材料者：

所屬技術領域中具有通常知識者易於獲得時，不須寄存。

五、中文發明摘要：

本發明之目的係提供一種可更穩定且確實地進行依把手位置切換車輪狀態之操作的嬰兒車。該嬰兒車包含有框體部；連結於框體部且可搖動之把手；將車輪固持成可迴旋之腳輪機構；轉換機構，且該轉換機構更具有藉搖動之把手而可被按壓移動的固鎖切換構件。在腳輪機構設置有限制車輪的迴旋之固鎖裝置。又，前述嬰兒車設有用以連動於固鎖切換構件之移動以操作固鎖裝置之傳動裝置。

六、英文發明摘要：

There is provided a stroller allowing an operation for switching the conditions of the wheels in accordance with a position of the handle to be performed in a more stable and reliable manner. A stroller 10 includes: a frame part 20; a handle 50 connected to the frame part so as to be swingable; caster mechanisms 60 and 80 configured to turnably hold wheels; and switch mechanisms 100a and 100b respectively including lock switching members capable of being pushed so as to be moved by the handle that is swung. The caster mechanisms are respectively provided with locking means capable of restricting a turning of the wheel. There are disposed transmission means 120 and 130 configured to operate the locking means in accordance with movements of the lock switching members.

七、指定代表圖：

(一)本案指定代表圖為：第 (10) 圖。

(二)本代表圖之元件符號簡單說明：

22...前腳	106...壓縮彈簧
24...後腳	110...固鎖切換構件
28...扶手	112...中空部
30a...卡合構件	120...第1傳動裝置
30b...卡合構件	122...導線
34...托架	124...管狀構件
42...保護構件	130...第2傳動裝置
50...把手	132...導線
51a...直線部	134...管狀構件
55...卡合構件；滑動構件	L1...移動軌跡
100a...第1轉換機構	L2...移動軌跡
100b...第2轉換機構	P1...第1位置
102...收納部	P2...第2位置
104...突起	

八、本案若有化學式時，請揭示最能顯示發明特徵的化學式：

九、發明說明：

【發明所屬之技術領域】

技術領域

本發明係有關於一種把手可在前傾位置及後傾位置之間搖動的嬰兒車，特別是有關於一種設置於前腳或後腳之車輪會依把手位置自動切換相對於嬰兒車前後方向之可迴旋狀態或不可迴旋狀態的嬰兒車。

【先前技術】

背景技術

已知有一種讓嬰幼兒乘坐並可使嬰幼兒朝向行進方向之前方的嬰兒車，近來更有一種嬰兒車亦相當普及，係具有可在由側面觀之較垂線更朝前方傾斜之第1位置(面對面推送位置)，以及較垂線更朝後方傾斜之第2位置(背面推送位置)之間搖動之把手者。在前述嬰兒車中，若把手位於第2位置，操作者(照顧者)可由嬰幼兒之背面側握持把手並使嬰幼兒朝向行進方向之前方來推送嬰兒車；另一方面，若把手位於第1位置，操作者可由面對著嬰幼兒之前腳側位置握持把手，使後腳側成為行進方向之前方來推送嬰兒車。

然而，若考慮到嬰兒車之操作性，最好是安裝於行進方向前側之腳上的車輪可相對前後方向迴旋，且安裝於行進方向後側之腳上的車輪不可相對前後方向迴旋。再者，日本專利公開公報特開2002-284015號揭示了一種設置於前腳及後腳之車輪會依把手位置自動切換相對於前後方向之可迴旋狀態或不可迴旋狀態的嬰兒車。

在日本專利公開公報特開2002-284015號所揭示之嬰兒車中，設置成固鎖切換構件可朝前腳滑動，且該固鎖切換構件藉朝第1位置(面對面推送位置)搖動之把手按壓而滑動，藉此將車輪切換成可迴旋狀態或是不可迴旋狀態。

5 但是，一般而言，考慮到乘坐舒適、操作性等，前腳之傾斜角度、把手搖動範圍會設定成相關於嬰兒車其他構造，如此一來，就無法在所有嬰兒車中，皆使把手按壓固鎖切換構件之方向與固鎖切換構件之可滑動方向，即，前腳延伸方向一致，因此，就無法藉由搖動把手使固鎖切換
10 構件平滑地滑動，換言之，有可能無法藉由把手穩定且確實地進行固鎖切換構件之操作。自始來說，根據嬰兒車整體構造，就易於握持把手或是便於操作把手之觀點而言，有時會不適合讓把手搖動至前腳之側邊位置，在前述狀況中，就無法藉搖動把手來按壓固鎖切換構件。

15 又，在日本專利公開公報特開2002-284015號之嬰兒車中，藉由設置於前腳之一個固鎖切換構件來切換前輪及後輪之兩邊車輪狀態，根據前述構造，雖有減少零件數量之優點，但卻可能會無法穩定且確實地進行切換操作。

【發明內容】

20 發明揭示

本發明之目的係提供一種考慮到前述各點而發明，可更穩定且確實地進行依把手位置切換車輪狀態之操作的嬰兒車。

本發明之嬰兒車包含有：框體部，具有扶手、連結於

前述扶手之前腳及後腳；把手，係連結於框體部且可在第1位置與第2位置之間搖動者；腳輪機構，係設置於前述前腳及前述後腳之至少一者，且具有車輪、將前述車輪固持成可旋轉且可迴旋之車輪固持件、及可在限制前述車輪的迴旋之上鎖位置與使前述車輪可迴旋之解鎖位置之間移動的固鎖裝置；轉換機構，係被支撐於前述框體部之前述扶手者，且具有藉搖動至前述第1位置或是前述第2位置之前述把手而可被按壓移動的固鎖切換構件；及傳動裝置，係設於前述轉換機構及前述腳輪機構之間，將前述固鎖切換構件之移動動作傳送至前述固鎖裝置，使前述固鎖裝置由前述解鎖位置移動至前述上鎖位置，或是由前述上鎖位置移動至前述解鎖位置。

在本發明之嬰兒車中，前述固鎖切換構件之可移動方向最好大致沿著當前述把手搖動並接觸前述固鎖切換構件時，前述把手朝向前述固鎖切換構件之接觸部的移動軌跡。

又，在本發明之嬰兒車中，亦可於前述前腳之下端設置有前腳用之前述腳輪機構，且於前述後腳之下端設置有後腳用之前述腳輪機構；於前述扶手設置有與位於前述第1位置之前述把手卡合的第1前述轉換機構，且設置有與位於前述第2位置之前述把手卡合的第2前述轉換機構；在前述前腳用腳輪機構及前述後腳用腳輪機構其中一者與前述第1轉換機構之間設置有第1前述傳動裝置，前述前腳用腳輪機構及前述後腳用腳輪機構之另外一者與前述第2轉換機構之間設置有第2前述傳動裝置。在該嬰兒車中，當前述把

手搖動於前述第2位置時，前述後腳用腳輪機構之前述車輪的迴旋受到限制；當前述把手搖動於前述第1位置時，前述前腳用腳輪機構之前述車輪的迴旋受到限制。在前述嬰兒車中，前述把手在前述第1位置時朝前方傾斜，在前述第2
5 位置時朝後方傾斜。

再者，在本發明之嬰兒車中，亦可在扶手上設置有與前述把手卡合且將前述把手卡止於前述第1位置之卡合構件，且前述第1轉換機構之前述固鎖切換構件配置在前述卡合構件附近。

10 又，在本發明之嬰兒車中，亦可在扶手上設置有與前述把手卡合且將前述把手卡止於前述第2位置之卡合構件，且前述第2轉換機構之前述固鎖切換構件配置在前述卡合構件附近。

在本發明之嬰兒車中，前述傳動裝置亦可包含有：金屬線，係兩端分別安裝於前述轉換機構之前述固鎖切換構件以及前述腳輪機構之前述固鎖裝置者；及管狀構件，係被固持於前述框體部者。前述金屬線插入貫通前述管狀構件內且可相對於前述管狀構件滑動。在該嬰兒車中，前述管狀構件亦可延伸通過前述框體部之前腳內或是後腳內。
15 抑或是，在該嬰兒車中，前述管狀構件被固持於前述框體部之前腳外面上或是後腳外面上。

藉由本發明之嬰兒車，可更穩定且確實地進行依把手位置切換車輪狀態之操作。

圖式簡單說明

第1圖係用以說明本發明一實施形態之嬰兒車的整體構造立體圖。

第2圖係顯示嬰兒車把手配置於第2位置(背面推送位置)狀態之側視圖。

5 第3圖係顯示嬰兒車把手配置於第1位置(面對面推送位置)狀態之側視圖。

第4圖係顯示前腳用腳輪機構之側視圖。

第5圖係顯示第4圖中之前腳用腳輪機構的縱截面圖，並顯示固鎖裝置配置於解鎖裝置之狀態。

10 第6圖係對應第5圖之截面圖，並顯示固鎖裝置配置於上鎖位置之狀態。

第7圖係沿第6圖VII—VII線之剖面圖。

第8圖係顯示後腳用腳輪機構之側視圖。

15 第9圖係顯示第8圖中之後腳用腳輪機構的縱截面圖，並顯示固鎖裝置配置於上鎖裝置之狀態。

第10圖係用以說明轉換機構之圖式，並顯示嬰兒車之部分側視圖。

【實施方式】

用以實施發明之形態

20 以下，參照圖式說明本發明之一實施形態。

第1圖至第10圖係用以說明本發明嬰兒車之一實施形態的圖式，其中，第1圖至第3圖顯示嬰兒車整體構造。如第1圖至第3圖所示，本實施形態之嬰兒車10包含有具有前腳22及後腳24之框體部20，以及可搖動地連結於框體部20

之把手50。又，框體部20之前腳22下端設置有附有前輪61之前腳用腳輪機構60，且框體部20之後腳24下端設置有附有後輪81之後腳用腳輪機構80。

在本實施形態中，嬰兒車10係構造成可摺疊以廣泛普及(例如，日本專利公開公報特開2006-117012號)。又，本實施形態之嬰兒車10中，藉由相對於框體部20使把手50搖動，操作者(照顧者)可自嬰幼兒背面方向握持把手50來操縱嬰兒車10，使嬰幼兒朝向行進方向之前方來推送嬰兒車10，抑或是，操作者可自面對嬰幼兒之前腳方向位置握持把手50來操縱嬰兒車10，使嬰兒車10之後腳方向作為行進方向之前方來推送嬰兒車10兩種方式皆可。

此外，在本說明書中，相對於嬰兒車之「前」、「後」、「上」、「下」、「前後方向」及「上下方向」之用語無特別指示時，係指以乘坐於呈展開狀態嬰兒車之嬰幼兒10為基準之「前」、「後」、「上」、「下」、「前後方向」及「上下方向」。更詳而言之，嬰兒車10之「前後方向」係連結第1圖之紙面左下及右上之方向，且相當於第2圖及第3圖之紙面左右方向。再者，若無特別指示，「前」係指乘坐嬰兒車之嬰幼兒面對之方向，嬰兒車10之前側即第1圖之紙面左下側以及第2圖及第3圖之紙面左側。另一方面，嬰兒車10之「上下方向」係與前後方向垂直相交，同時，與接地面垂直相交之方向。因而，當接地面為水平面時，「上下方向」係指垂直方向。又，「橫方向」為寬度方向，係與「前後方向」及「上下方向」任一者皆垂直相交之方向

首先，就作為嬰兒車整體構造之框體部20及把手50作說明。如第1圖所示，整體而言，本實施形態之嬰兒車10為以沿前後方向之橫方向中心面為中心呈大致對稱之構造。如第1圖至第3圖所示，本實施形態之框體部20包含有分別配置於左右之一對前腳22，分別配置於左右之一對後腳24，分別配置於左右之一對扶手28，以及分別配置於左右之一對連結杆26。

前腳22、後腳24及連結杆26可由如鋁合金製管等筒狀構件形成，且，扶手28可由如樹脂等形成。前腳22之上端部可旋動(可搖動)地連結於配置在對應側(左側或右側)之扶手28的前方部分。同樣地，後腳24之上端部可旋動(可搖動)地連結於配置在對應側(左側或右側)之扶手28之前方部分。再者，連結杆26之上端部可旋動(可搖動)地連結於配置在對應側(左側或右側)之扶手28的後方部分。

再者，框體部20更包含有連結左前腳22與左連結杆26之左側邊連結構件32，以及連結右前腳22與右連結杆26之右側邊連結構件32。各側邊連結構件32中，其前方部份可旋動地連結於前腳22之中間部分，其後方部份可旋動地連結連結杆26之下方部份，該側邊連結構件32可由如鋁合金製板材等形成。又，框體部20又包含有連結左後腳24與左連結杆26之左托架34，以及連結右後腳24與右連結杆26之右托架34。各托架34其中一部分可旋動地(可搖動)連結後腳24之中間部分，其他部分則可旋動地連結連結杆26之下方部份。

再者，本實施形態之嬰兒車10包含有連結一對前腳22之間的前側上部連結支架36及腳踏板38，以及連結一對後腳24之間的後側上部連結支架40，以作為往橫方向延伸之構成要件。又，在一對扶手28之間設置有可彎曲之保護構
5 件42。

把手50相對於前述構造形成之框體部20可搖動地連結，如第1圖所示，在本實施形態中，把手50包含有呈互相大致平行地延伸之略直線狀一對直線部51a，以及連結一對直線部51a之間的中間部51b，整體呈大致U字形之形狀，且
10 該把手50可旋動(可搖動)地連結於對應U字形兩端部方向之托架34。又，相對於把手50之托架34的旋動軸線(搖動中心)會與托架34和連結杆26之旋動軸線，以及連結杆26和側邊連結構件32之旋動軸線一致。如第2圖及第3圖所示，藉由前述構造，把手50會相對於框體部20搖動，且把手50之
15 直線部51a會沿著扶手28移動至扶手28側邊。

把手50中，可移動至扶手28側邊之一對直線部51a上分別設有卡合構件55，且各個卡合構件55可沿著直線部51a並相對直線部51a滑動，該把手50更在中間部51b設有遠距操作卡合構件55滑動之遠距操作裝置53。另一方面，如第2圖
20 及第3圖所示，各扶手28上設置有與滑動構件55卡合並限制把手50轉動之一對卡合構件(卡合突起，於第1圖中省略)30a及30b。又，藉由操作遠距操作裝置53使滑動構件55滑動至上方，可解除滑動構件55及卡合構件30a、30b之卡合狀態。

如第3圖所示，設置於前方之卡合突起30a與卡合構件

相互卡合以形成卡止狀態，藉此把手50會固定於第1位置
(面對面推送位置)P1。當把手50固定於第1位置P1時，把手
50會沿著由側面觀看之垂直相交之軸，呈現由轉動軸線(搖
動中心)上之顛倒位置(第3圖中一條鏈線之位置)朝嬰兒車
5 10前方傾斜之狀態(傾斜於前腳方向之狀態)，且該把手50
會延伸成與後腳24大致平行。如此一來，操作者可由面對
嬰幼兒之嬰兒車10前腳側位置來握持把手50，來推送嬰兒
車10，此時，嬰兒車10之後腳側會成為行進方向之前方。

另一方面，如第2圖所示，設置於後方之卡合突起30b
10 與卡合構件55相互卡合以形成卡止狀態，藉此把手50會固
定於第2位置(背面推送位置)P2。當把手50固定於第2位置
P2時，把手50會沿著由側面觀看之垂直相交之軸，呈現由
轉動軸線(搖動中心)上之顛倒位置(第2圖中一條鏈線之位
置)朝嬰兒車10後方傾斜之狀態(傾斜至後腳方向之狀態)，
15 且該把手50會延伸成與連結杆26大致平行。如此一來，操
作者可由位於嬰幼兒背面之嬰兒車10後腳側位置來握持把
手50，將嬰幼兒朝向行進方向前方來推送嬰兒車10，此時，
嬰兒車10之前腳側會成為行進方向之前方。

又，具有前述整體構造之嬰兒車10，可藉由相互轉動
20 各構成構件來摺疊該嬰兒車10。具體而言，先將配置於第2
位置P2之把手50拉起至後上方，接著，藉由壓下至下方，
托架34會相對於後腳24於第2圖中朝順時針方向轉動，伴隨
該操作，扶手28及側邊連結構件32會相對於連結杆26於第2
圖中朝順時針方向轉動。藉由前述操作方法，由側面觀之

把手50和前腳22配置成大致平行，且可使把手50之配置位置下降。如前述般，可摺疊嬰兒車10，且可使沿著嬰兒車前後方向及上下方向之尺寸小型化。另一方面，要使嬰兒車10由摺疊狀態變為展開狀態，只要反向進行前述摺疊操作順序即可。

接著，主要參照第4圖至第7圖，說明前腳用腳輪機構60。如前述般，一對前腳22之下端分別設置有前腳用腳輪機構60，且該二個前腳用腳輪機構60相互呈相同構造。如第4圖至第6圖所示，腳輪機構60包含有前輪(車輪)61，將前輪61固持成可旋轉且可相對於嬰兒車10前後方向迴旋之車輪固持件62，及設置於車輪固持件62上並可在限制車輪61的迴旋之上鎖位置P11與使車輪61可迴旋之解鎖位置P12之間移動的固鎖裝置75。如第5圖及第6圖所示，車輪固持件62包含有固定於前腳22之基部63，經由銷子63a固定於基部63之軸桿66，以及連結於軸桿66之固持部67。

固持部67包含有經由軸承70連結於軸桿66之第1構件68，經由銷子72a連接於第1構件68之第2構件72。軸桿66會延伸成與呈展開狀態之嬰兒車10的接地面大致垂直相交。又，第1構件68以軸桿66之長邊方向軸線為中心，可經由軸承70相對於軸桿66旋轉；第2構件72固持旋轉軸73，且前輪61分別固持該旋轉軸73之兩端部，即，第2構件72被配置於其兩側之車輪61固持成可旋轉之狀態。再者，藉由第1構件68相對於軸桿66旋轉，車輪61可相對於嬰兒車10之前後方向迴旋。第4圖至第6圖中省略了前輪61之其中一邊。

再者，在沿著嬰兒車10之前後方向且離軸桿66之軸線稍遠的位置上，旋轉軸73朝橫方向延伸，故當推送嬰兒車10時，前輪61相對於嬰兒車10前後方向迴旋而使軸桿66之軸線配置於較旋轉軸73更接近行進方向之前方。在此，第5圖係顯示以前腳方向做為行進方向前方來推送嬰兒車10時之腳輪機構60，且第6圖係顯示以後腳方向做為行進方向前方來推送嬰兒車10時之腳輪機構60。

又，如第4圖至第6圖所示，在第1構件68及第2構件72之間設有如橡膠等構成之彈性體71，且該彈性體71係用以吸收嬰兒車10在運行時會遇到的路面不平，改善嬰兒車10之穩定性及舒適性。再者，在第2構件72設有可經由銷子74a搖動之制動構件74，且該制動構件74相對於第2構件72搖動，並接觸車輪61使車輪61之旋轉停止，即，制動構件74係作為嬰兒車10之煞車功能。

如第5圖及第6圖所示，在基部63上設有作為固鎖裝置功能之固鎖構件75，該固鎖構件75經由銷子76，其中一邊之端部75a連結於基部63，且，該固鎖構件75設置成可以銷子76為中心相對於基部63搖動，如第5圖及第6圖所示，會在與固持部67卡合之上鎖位置P11，以及未與固持部67卡合之解鎖位置P12之間移動。又，如後詳述般，固鎖構件75會經由第1傳動裝置120連接第1轉換機構100a之固鎖切換構件110，該第1傳動裝置120通過前腳22之內部並延伸至固持有第1轉換機構100a之臂架28(請參照第10圖)。如後述般，固鎖構件75在上鎖位置P11及解鎖位置P12之切換係藉

由第1轉換機構100a經由該第1傳動裝置120來操作。

如第6圖及第7圖所明示，第1構件68與固鎖構件75卡合之部份呈大致圓筒狀。再者，如第7圖所示，圓筒狀外周面69a之一部分形成有用以嵌入固鎖構件75之凹部69b。前述
5 固鎖構件75之上鎖位置P11意指固鎖構件75進入該凹部69b且用以限制第1構件68相對於軸桿66旋轉之位置。

在前述構造中，若固鎖構件75配置於上鎖位置P11，會限制前輪61相對於嬰兒車10之前後方向的迴旋運動。以下我們將如前述般車輪的迴旋運動受限之狀態僅統稱為上鎖
10 狀態。又，如第6圖所示，當固鎖構件75嵌入第1構件68之凹部69b內時，會配置成旋轉軸73朝橫方向延伸，車輪61沿著嬰兒車10之前後方向，且軸桿66之軸線配置於較旋轉軸73更靠近嬰兒車10之後腳側。另一方面，當固鎖構件75配置於解鎖位置P12時，第1構件68可相對於軸桿66旋轉，並
15 解除相對於車輪61前後方向之迴旋運動的限制。

又，固鎖構件75會藉由扭力彈簧(未圖示)賦予之勢能由解鎖位置P12朝上鎖位置P11移動，因此，若第1傳動裝置120鬆弛，固鎖構件75會呈抵接於圓筒狀外周面69b之狀態或是呈進入凹部69b內之狀態。

20 接著，主要參照第8圖及第9圖，說明一對後腳24之下端分別設置之後腳用腳輪機構80，且該二個後腳用腳輪機構80相互呈相同構造，又，後腳用腳輪機構80與前腳用腳輪機構60呈大致相同構造。再者，如第8圖及第9圖所示，腳輪機構60包含有後輪(車輪)81，將後輪81固持成可旋轉且

可相對於前後方向迴旋之車輪固持件82，及設置於車輪固持件82上並可在限制車輪81的迴旋之上鎖位置P21與使車輪81可迴旋之解鎖位置P22之間移動的固鎖裝置95。如第9圖所示，車輪固持件82包含有固定於後腳24之基部83，經由銷子83a固定於基部83之軸桿86，以及連結於軸桿86之固持部87。

如第9圖所示，固持部87包含有經由軸承90連結於軸桿86之第1構件88，經由銷子92a連接於第1構件88之第2構件92。軸桿86會延伸成與呈展開狀態之嬰兒車10的接地面大致垂直相交。又，第2構件92經由旋轉軸93將一對車輪81固持成可旋轉。又，藉由第1構件88相對於軸桿86旋轉，車輪81可相對於嬰兒車10之前後方向迴旋。第8圖及第9圖中省略了後輪81之其中一邊。

再者，在沿著嬰兒車10之前後方向且離軸桿86之軸線稍遠的位置上，旋轉軸93朝橫方向延伸，故車輪81會隨著嬰兒車10之行進方向的改變，而更易於相對於前後方向迴旋。又，如第8圖及第9圖所示，在第1構件88及第2構件92之間設有如橡膠等構成之彈性體91，且在第2構件92設有可經由銷子94a搖動之制動構件94。

如第9圖所示，在基部83上設有作為固鎖裝置功能之固鎖構件95，該固鎖構件95經由銷子96，其中一邊之端部95a連結於基部83，且，該固鎖構件95設置成可以銷子96為中心相對於基部83搖動，如第9圖所示，會在與固持部87卡合之上鎖位置P21，以及未與固持部87卡合之解鎖位置P22之

間移動。又，如後詳述般，固鎖構件95會經由第2傳動裝置130連接第2轉換機構100b之固鎖切換構件110，該第2傳動裝置130通過後腳24之內部並延伸至固持有第2轉換機構100b之臂架28(請參照第10圖)。如後述般，固鎖構件95在上鎖位置P21及解鎖位置P22之切換係藉由第2轉換機構100b經由該第2傳動裝置130來操作。

與前腳用腳輪機構60相同，第1構件88與固鎖構件95卡合之部份呈大致圓筒狀，且圓筒狀外周面89a之一部分形成有用以嵌入固鎖構件95之凹部89b。前述固鎖構件95之上鎖位置P21意指固鎖構件95進入該凹部89b且用以限制第1構件88相對於軸桿86旋轉之位置。又，如第9圖所示，當固鎖構件95嵌入第1構件88之凹部89b內時，會配置成旋轉軸93朝橫方向延伸，後輪81沿著嬰兒車10之前後方向，且軸桿86之軸線配置於較旋轉軸93更靠近嬰兒車10之前腳側。

又，固鎖構件95會藉由扭力彈簧(未圖示)賦予之勢能由解鎖位置P22朝上鎖位置P21移動，因此，若第2傳動裝置130呈鬆弛狀態，固鎖構件95會呈抵接於圓筒狀外周面89b之狀態或是呈進入凹部89b內之狀態。

接著，就轉換機構100a、100b作說明。如第2圖、第3圖及第10圖如示，在本實施形態中，框體部20左右側之臂架28分別設有第1轉換機構100a及第2轉換機構100b。在本實施形態中，雖然第1轉換機構及第2轉換機構100b配置在臂架28上之位置不同，但具有相同構造。

如第2圖、第3圖及第10圖所示，各轉換機構100a、100b

包含有形成於臂架28上之收納部102，以及配置於收納部102內之固鎖切換構件，且固鎖切換構件110及收納部102呈細長狀。又，固鎖切換構件110在收納部102內沿著其長邊方向滑動，且可由收納部102突出。

5 如第10圖所示，各固鎖切換構件110形成有沿著其長邊方向延伸之中空部112。另一方面，在收納部102內配置有固定於臂架28上之突起104，且該突起104配置於會在收納部102內移動之固鎖切換構件110的中空部112內，因此，藉由該凸起104之位置及中空部112的形狀，會區分制定出固
10 鎖切換構件110可移動之範圍。又，在中空部112內配置有壓縮彈簧106，且該壓縮彈簧106會在突起104與固鎖切換構件110之間壓縮。再者，固鎖切換構件110會藉由壓縮彈簧106賦與之勢能由收納部102突出至外部。

 如第10圖所示，第1轉換機構100a之固鎖切換構件110
15 配置在扶手28上，且位於前方側之卡合構件30a附近，又，該第1轉換機構100a之固鎖切換構件110會與朝第1位置P1搖動之把手50接觸，進而被按壓而朝收納部102內滑動。再者，第1轉換機構100a之固鎖切換構件110的可滑動方向(即為固鎖切換構件110之長邊方向)係大致沿著當把手50朝第
20 1位置P1搖動並接觸固鎖切換構件110時，該把手50朝向固鎖切換構件110之接觸部分的移動軌跡(即第10圖之L1)。在本實施形態中，第1轉換機構100a在扶手28上配置成使固鎖切換構件110之長邊方向與配置於第1位置P1之把手50的直線部51a長邊方向大致垂直相交。

另一方面，如第10圖所示，第2轉換機構100b之固鎖切換構件110配置在扶手28上，且位於後方側之卡合構件30b附近，又，該第2轉換機構100b之固鎖切換構件110會與配置於第2位置P2之把手50接觸，進而被按壓而朝收納部102
5 內滑動。再者，第2轉換機構100b之固鎖切換構件110的可滑動方向(即為固鎖切換構件110之長邊方向)係大致沿著當把手50朝第2位置P2搖動並接觸固鎖切換構件110時，該把手50朝向固鎖切換構件110之接觸部分的移動軌跡(即第10圖之L2)。在本實施形態中，第2轉換機構100b在扶手28上
10 配置成使固鎖切換構件110之長邊方向與配置於第2位置P2之把手50的直線部51a長邊方向大致垂直相交。

接著，就傳動裝置120、130進行說明。如前述般，兩個第1傳動裝置120係分別設置於左側及右側之前腳用腳輪機構60及第1轉換機構100a之間，且該兩個第1傳動裝置120
15 呈相同構造。又，兩個第2傳動裝置130係分別設置於左側及右側之後腳用腳輪機構80及第2轉換機構100b之間，且該兩個第2傳動裝置130呈相同構造。再者，各個傳動裝置120、130係將固鎖切換構件110之移動動作傳送至固鎖裝置75、95，使固鎖裝置75、95由解鎖位置P12、P22移動至上
20 鎖位置P11、P21，並且由上鎖位置P11、P21移動至解鎖位置P12、P22。在本實施形態中，第1傳動裝置120及第2傳動裝置雖然配置位置有別，但具有相同構造。

第1傳動裝置120包含有其兩端分別安裝於第1轉換機構100a之固鎖切換構件110以及前腳用腳輪機構60之固鎖

裝置75的導線122，以及用以讓導線122通過其內部之管狀構件124。如第5圖、第6圖及第10圖所示，管狀構件124之兩端相對於扶手28(第1轉換機構100a之收納部102)以及前腳用腳輪60之基部63而固定，且該管狀構件124構造成通過前腳22內部並在前腳用腳輪機構60及扶手28之間延伸，且，該管狀構件124在前腳用腳輪機構60及扶手28之間被適當地固持且固定於框體部20。導線122在管狀構件124內呈可滑動狀態，即，導線122可相對於管狀構件124朝扶手方向作相對移動，以及朝腳輪機構方向作相對移動。

藉由前述構造，若第1轉換機構100a之固鎖切換構件110藉由壓縮彈簧賦予之勢能由收納部102突出時，導線122會隨著固鎖切換構件110之移動，由管狀構件124之扶手方向端部拉出至管狀構件外部，以及由管狀構件124之腳輪機構方向端部拉入至管狀構件內部，結果，連結於導線122之腳輪機構方向端部之固鎖構件75會由上鎖位置P11移動至解鎖位置P12。

相反地，當藉由把手50將第1轉換機構100a之固鎖切換構件110壓入收納部102內部時，導線122會隨著固鎖切換構件110之移動，由管狀構件124之扶手方向端部壓入至管狀構件124內部，以及由管狀構件124之腳輪機構方向端部壓出至管狀構件外部，結果，連結於導線122之腳輪機構方向端部之固鎖構件75會由解鎖位置P12移動至上鎖位置P11。

另一方面，第2傳動裝置130包含有其兩端分別安裝於第2轉換機構100b之固鎖切換構件110以及後腳用腳輪機構

80之固鎖裝置95的導線132，以及用以讓導線132通過其內部之管狀構件134。如第9圖及第10圖所示，管狀構件134之兩端相對於扶手28(第2轉換機構100b之收納部102)以及後腳用腳輪80之基部83而固定，且該管狀構件134構造成通過後腳24內部並在後腳用腳輪機構80及扶手28之間延伸，且，該管狀構件134在後腳用腳輪機構80及扶手28之間被適當地固持且固定於框體部20。導線132在管狀構件134內呈可滑動狀態，即，導線132可相對於管狀構件134朝扶手方向作相對移動，以及朝腳輪機構方向作相對移動。

藉由前述構造，若第2轉換機構100b之固鎖切換構件110藉由壓縮彈簧賦予之勢能由收納部102突出時，導線132會隨著固鎖切換構件110之移動，由管狀構件134之扶手方向端部拉出至管狀構件外部，以及由管狀構件134之腳輪機構方向端部拉入至管狀構件內部，結果，連結於導線132之腳輪機構方向端部之固鎖構件95會由上鎖位置P21移動至解鎖位置P22。

相反地，當藉由把手50將第2轉換機構100b之固鎖切換構件110壓入收納部102內部時，導線132會隨著固鎖切換構件110之移動，由管狀構件124之扶手方向端部壓入至管狀構件134內部，以及由管狀構件134之腳輪機構方向端部壓出至管狀構件外部，結果，連結於導線132之腳輪機構方向端部之固鎖構件95會由解鎖位置P22移動至上鎖位置P21。

又，藉由各個轉換機構100a、100b之壓縮彈簧106用以按壓固鎖切換構件110之力，會大於腳輪機構所設置之扭力

彈簧(未圖示)用以使各固鎖構件75、95搖動並將導線122、132拉出至腳輪機構方向之力，因此，若未施加外力於轉換機構100a、100b時，導線122、132會呈拉伸狀態，且固鎖切換構件會由收納部102突出，且固鎖構件75、95會配置於

5 解鎖位置P12、P22。

接著，就搖動前述構造形成之嬰兒車的把手50時之作用加以說明。

如前述般，藉由把手50之滑動構件55與設置於扶手28之前方側的卡合構件30a兩者卡合，把手50可固定於傾斜至

10 前腳方向之第1位置P1(請參照第3圖)，此時，照顧者可由嬰兒車10之前腳方向來握持配置於第1位置P1之把手50，且使嬰兒車10後腳方向作為行進方向前方來推送嬰兒車10。

又，藉由把手50之滑動構件55與設置於扶手28之後方側的卡合構件30b兩者卡合，把手50可固定於傾斜至後腳方向之

15 第2位置P2(請參照第2圖)，此時，照顧者可由嬰兒車10之後腳方向來握持配置於第2位置P2之把手50，且使嬰兒車10前腳方向作為行進方向前方來推送嬰兒車10。再者，即使朝任一方向推送嬰兒車10，配置於行進方向前方之車輪會相對於前後方向迴旋，且會限制配置於行進方向後方之車

20 輪相對前後方向迴旋，就操縱性及行進穩定性之觀點來說相當適用。又，在前述嬰兒車中，可自動依把手50位置穩定且確實地將前腳用腳輪60及後腳用腳輪80之車輪切換成可迴旋狀態及不可迴旋狀態。

首先，就把手50由第2位置P2朝第1位置P1搖動之狀態

詳細說明。若把手50開始由第2位置P2朝第1位置P1搖動時，隨著該把手50之搖動，先前壓入至收納部102內之第2轉換機構100b的固鎖切換構件110會藉由壓縮彈簧106賦予之勢能由收納部102突出，且第2轉換機構100b之固鎖切換構件110由收納部102突出時，如前述般，後腳用腳輪機構80之固鎖構件95會由上鎖位置P21移動至解鎖位置P22，結果，後輪81會自動地呈可迴旋狀態。

再者，當把手50朝第1位置P1搖動時，把手50會接觸第1轉換機構100a之固鎖切換構件110，進一步地，將把手50搖動到該把手50之滑動構件55與設置於扶手28上之卡合構件30a卡合時，把手50會按壓第1轉換機構100a之固鎖切換構件110並將其壓入至收納部102內，此時，固鎖切換構件110之可移動方向大致沿著當把手50搖動並接觸固鎖切換構件110時，把手50朝向固鎖切換構件110之接觸部的移動軌跡(即第10圖之L1)，即，把手50按壓固鎖切換構件110之方向，以及固鎖切換構件110之可移動方向大致相同，因此，可藉由把手50搖動極為平滑地來移動固鎖切換構件110。又，根據本實施形態，第1轉換機構100a之固鎖切換構件110配置在前方側之卡合構件30a附近者，因此，不會受到各構件之撓曲等影響，藉由朝向第1位置P1搖動之把手50可穩定且確實地按壓固鎖切換構件110。

再者，當第1轉換機構100a之固鎖切換構件110藉由把手50壓入至收納部102內時，如前述般，位於管狀構件124之腳輪機構方向上的導線122會鬆弛，且固鎖構件75會與第

1 構件68之圓筒狀外周面69a抵接，接著，當以嬰兒車10之後腳方向作為行進方向前方來推送嬰兒車10時，前輪61之旋轉軸73朝橫方向延伸而前輪61沿著嬰兒車10之前後方向，且前腳用腳輪之軸桿66的軸線配置於較旋轉軸73更靠近嬰兒車10之後腳側，如此地，車輪61相對於嬰兒車10之前後方向迴旋，藉此，固鎖構件75會在第1構件68之圓筒狀外周面69a上滑動並嵌入凹部69b內，且前腳用腳輪機構60之固鎖構件75會配置於上鎖位置P11，結果，前輪61會自動地呈不可迴旋狀態。

10 如前述般，當把手50由第2位置P2搖動至第1位置P1時，可穩定且確實地將前輪61由可迴旋狀態切換至不可迴旋之狀態，且可穩定且確實地將後輪81由不可迴旋狀態切換至可迴旋之狀態。

接著，就把手50由第1位置P1朝第2位置P2搖動之狀態
15 詳細說明。若把手50開始由第1位置P1朝第2位置P2搖動時，第1轉換機構100a之固鎖切換構件110會藉由壓縮彈簧106賦予之勢能由收納部102突出，且第1轉換機構100a之固鎖切換構件110由收納部102突出時，如前述般，前腳用腳輪機構60之固鎖構件75會由上鎖位置P11移動至解鎖位置
20 P12，結果，前輪61會自動地呈可迴旋狀態。

再者，將把手50搖動到該把手50之滑動構件55與設置於扶手28上之卡合構件30b卡合時，把手50會按壓第2轉換機構100b之固鎖切換構件110並將其壓入至收納部102內，此時，固鎖切換構件110之可移動方向大致沿著當把手50搖

動並接觸固鎖切換構件110時，把手50朝向固鎖切換構件110之接觸部的移動軌跡(即第10圖之L2)。又，第2轉換機構100b之固鎖切換構件110配置在後方側之卡合構件30b附近，因此，藉由朝向第2位置P2搖動之把手50可平滑穩定且
5 確實地按壓固鎖切換構件110。

再者，當第2轉換機構100b之固鎖切換構件110藉由把手50壓入至收納部102內時，如前述般，位於管狀構件134之腳輪機構方向上的導線132會鬆弛，且固鎖構件95會與第1構件88之圓筒狀外周面89a抵接，接著，當以嬰兒車10之
10 前腳方向作為行進方向前方來推送嬰兒車10時，固鎖構件95會在第1構件88之圓筒狀外周面89a上滑動並嵌入凹部89b內，且後腳用腳輪機構80之固鎖構件95會配置於上鎖位置P21，結果，後輪81會自動呈不可迴轉之狀態。

如前述般，當把手50由第1位置P1搖動至第2位置P2
15 時，可穩定且確實地將前輪61由不可迴旋狀態切換至可迴旋狀態，且可穩定且確實地將後輪81由可迴旋狀態切換至不可迴旋狀態。

根據前述本實施形態，可因應把手50之可搖動範圍，藉由扶手28將轉換機構100a、100b固持於適當位置，因此，
20 藉由搖動把手50可平滑地移動轉換機構100a、100b之固鎖切換構件110，藉此，可更加穩定且確實地進行因應把手50位置來切換車輪61、81狀態之操作。

又，根據本實施形態，另外設置有用以操作前腳用腳輪機構60之固鎖裝置75的轉換機構100a及傳動裝置120，以

及用以操作後腳用腳輪機構80之固鎖裝置95的轉換機構100b及傳動裝置130，因此，可經由傳動裝置120、130更加穩定且確實地將固鎖切換構件110之移動動作傳送至各固鎖裝置75、95，故藉由搖動把手50可更加平滑地移動固鎖

5 切換構件110及固鎖裝置75、95。

再者，根據本實施形態，管狀構件124、134延伸通過框體部20之前腳22內或後腳26內，藉由前述嬰兒車10，可大幅度地抑制傳動裝置120、130暴露於外部，因此，在摺疊嬰兒車10等狀況時，可防止傳動裝置120、130掛在其他

10 構件、外部等。

又，關於前述實施形態，可在本發明要旨之範圍內作種種變更，以下說明該變更之一例。

在前述實施形態中，雖然揭示了在前腳用腳輪機構60及後腳用腳輪機構80兩者皆設置固鎖裝置75、95之一例，

15 但並未受限於此，亦可僅設置於其中一邊，此時，未設置固鎖裝置之腳輪機構車輪可構造成相對於嬰兒車10前後方向迴旋，亦可構造成沿著嬰兒車10前後方向且不可迴旋。

又，在前述實施形態說明之嬰兒車10整體構造不過是其中一例，亦可構造成如不可摺疊之框體部20者。

20 再者，在前述實施形態說明之腳輪機構的構造不過是其中一例，亦可採用如日本專利公開公報2002-284015號所揭示之腳輪機構的構造。

又，在前述實施形態中，雖然揭示了一種管狀構件124、134延伸通過框體部20之前腳22內或後腳2內之例子，

但並未受限於此，管狀構件124、134亦可構造成被固持於
框體部20之前腳22外面上或後腳24之外面上，依據此種嬰
兒車，可增加傳動裝置120、130之配置通路的自由度，又，
由於可使傳動裝置120、130之配置通路單純化，故導線
5 122、132可平滑地在管狀構件124、134內滑動。

又，在前述實施形態中雖揭示了一種前腳用腳輪機構
61連接第1轉換機構100a，且後腳用腳輪機構80連接第2轉
換機構100b的例子，但並未受限於此，亦可構造成前腳用
腳輪機構60連接第2轉換機構100b，且後腳用腳輪機構80連
10 接第1轉換機構100a。再者，雖然揭示了各轉換機構100a、
100b之固鎖切換構件110藉由壓縮彈簧106賦予之勢能，將
導線122、132拉出至扶手方向之一例，但並未受限於此，
亦可構造成各轉換機構100a、100b之固鎖切換構件110藉由
壓縮彈簧106賦予之勢能，將導線122、132朝向腳輪機構方
15 向壓入至管狀構件124、134者。

【圖式簡單說明】

第1圖係用以說明本發明一實施形態之嬰兒車的整體
構造立體圖。

第2圖係顯示嬰兒車把手配置於第2位置(背面推送位
20 置)狀態之側視圖。

第3圖係顯示嬰兒車把手配置於第1位置(面對面推送
位置)狀態之側視圖。

第4圖係顯示前腳用腳輪機構之側視圖。

第5圖係顯示第4圖中之前腳用腳輪機構的縱截面圖，

並顯示固鎖裝置配置於解鎖裝置之狀態。

第6圖係對應第5圖之截面圖，並顯示固鎖裝置配置於上鎖位置之狀態。

第7圖係沿第6圖VII－VII線之剖面圖。

5 第8圖係顯示後腳用腳輪機構之側視圖。

第9圖係顯示第8圖中之後腳用腳輪機構的縱截面圖，並顯示固鎖裝置配置於上鎖裝置之狀態。

第10圖係用以說明轉換機構之圖式，且為表示嬰兒車之部分側視圖。

10 **【主要元件符號說明】**

10...嬰兒車	42...保護構件
20...框體部	50...把手
22...前腳	51a...直線部
24...後腳	51b....中間部
26...連結杆	53...遠距操作裝置
28...扶手	55...卡合構件；滑動構件
30a...卡合構件	60...前腳用腳輪機構
30b...卡合構件	61...前輪
32...側邊連結構件	62...車輪固持件
34...托架	63...基部
36...前側上部連結支架	63a...銷子
38...腳踏板	66...軸桿
40...後側上部連結支架	67...固持部

68...第1構件	89a...圓筒狀外周面
69a...圓筒狀外周面	89b...凹部
69b...凹部	90...軸承
70...軸承	91...彈性體
71...彈性體	92...第2構件
72...第2構件	93...旋轉軸
72a...銷子	94...制動構件
73...旋轉軸	95...固鎖裝置；固鎖構件
74...制動構件	95a...端部
74a...銷子	96...銷子
75...固鎖裝置；固鎖構件	100a...第1轉換機構
75a...端部	100b...第2轉換機構
76...銷子	102...收納部
80...後腳用腳輪機構	104...突起
81...後輪	106...壓縮彈簧
82...車輪固持件	110...固鎖切換構件
83...基部	112...中空部
83a...銷子	120...傳動裝置；第1傳動裝置
86...軸桿	122...導線
87...固持部	124...管狀構件
88...第1構件	130...傳動裝置；第2傳動裝置

132...導線

P2...第2位置

134...管狀構件

P11...上鎖位置

L1...移動軌跡

P12...解鎖位置

L2...移動軌跡

P21...上鎖位置

P1...第1位置

P22...解鎖位置

十、申請專利範圍：

1. 一種嬰兒車，包含有：

框體部，具有扶手、連結於前述扶手之前腳及後腳；

5 把手，係連結於框體部且可在第1位置與第2位置之間搖動者；

腳輪機構，係設置於前述前腳及前述後腳之至少一者，且具有車輪、將前述車輪固持成可旋轉且可迴旋之車輪固持件、及可在限制前述車輪的迴旋之上鎖位置與使前述車輪可迴旋之解鎖位置之間移動的固鎖裝置；

10 轉換機構，係被支撐於前述框體部之前述扶手者，且具有藉搖動至前述第1位置或是前述第2位置之前述把手而可被按壓移動的固鎖切換構件；及

傳動裝置，係設於前述轉換機構及前述腳輪機構之間，將前述固鎖切換構件之移動動作傳送至前述固鎖裝置，使前述固鎖裝置由前述解鎖位置移動至前述上鎖位置，或是由前述上鎖位置移動至前述解鎖位置；

15 其中於前述前腳之下端設置有前腳用之前述腳輪機構，且於前述後腳之下端設置有後腳用之前述腳輪機構；於前述扶手設置有與位於前述第1位置之前述把手卡合的第1前述轉換機構，且設置有與位於前述第2位置之前述把手卡合的第2前述轉換機構；在前述前腳用腳輪機構及前述後腳用腳輪機構其中一者與前述第1轉換機構之間設置有第1前述傳動裝置，前述前腳用腳輪機構及前述後腳用腳輪機構之另外一者與前述第2轉換機

構之間設置有第2前述傳動裝置。

2. 如申請專利範圍第1項之嬰兒車，其中於前述固鎖切換構件之可移動方向係大致沿著當前述把手搖動並接觸前述固鎖切換構件時，前述把手朝向前述固鎖切換構件之接觸部的移動軌跡。
3. 如申請專利範圍第1項之嬰兒車，其中當前述把手位於前述第2位置時，前述後腳用腳輪機構之前述車輪的迴旋受到限制；當前述把手位於前述第1位置時，前述前腳用腳輪機構之前述車輪的迴旋受到限制。
4. 如申請專利範圍第3項之嬰兒車，其中前述把手在前述第1位置時朝前方傾斜，在前述第2位置時朝後方傾斜。
5. 如申請專利範圍第1項之嬰兒車，其中在扶手上設置有與前述把手卡合且將前述把手卡止於前述第1位置之卡合構件，且前述第1轉換機構之前述固鎖切換構件配置在前述卡合構件附近。
6. 如申請專利範圍第1項之嬰兒車，其中在扶手上設置有與前述把手卡合且將前述把手卡止於前述第2位置之卡合構件，且前述第2轉換機構之前述固鎖切換構件配置在前述卡合構件附近。
7. 如申請專利範圍第1項之嬰兒車，其中前述傳動裝置更包含有：

金屬線，係兩端分別安裝於前述轉換機構之前述固鎖切換構件以及前述腳輪機構之前述固鎖裝置者；及

管狀構件，係被固持於前述框體部者，

又，前述金屬線插入貫通前述管狀構件內且可相對於前述管狀構件滑動。

8. 如申請專利範圍第7項之嬰兒車，其中前述管狀構件延伸通過前述框體部之前腳內或是後腳內。

5 9. 如申請專利範圍第7項之嬰兒車，其中前述管狀構件被固持於前述框體部之前腳外面上或是後腳外面上。

10. 一種嬰兒車，包含有：

框體部，具有扶手、連結於前述扶手之前腳及後腳；

10 把手，係連結於框體部且可在第1位置與第2位置之間搖動者；

腳輪機構，係設置於前述前腳及前述後腳之至少一者，且具有車輪、將前述車輪固持成可旋轉且可迴旋之車輪固持件、及可在限制前述車輪的迴旋之上鎖位置與使前述車輪可迴旋之解鎖位置之間移動的固鎖裝置；

15 轉換機構，係被支撐於前述框體部之前述扶手者，且具有藉搖動至前述第1位置之前述把手而可被按壓移動的固鎖切換構件；及

傳動裝置，係設於前述轉換機構及前述腳輪機構之間，將前述固鎖切換構件之移動動作傳送至前述固鎖裝置，使前述固鎖裝置由前述解鎖位置移動至前述上鎖位置，或是由前述上鎖位置移動至前述解鎖位置，其中

20 前述轉換機構能與位於前述第1位置之前述把手卡合，扶手上設有能與前述把手卡合以將前述把手卡止於前述第1位置之卡合構件，且

前述轉換機構之前述固鎖切換構件配置在前述卡合構件附近。

11. 如申請專利範圍第10項之嬰兒車，其中於前述固鎖切換構件之可移動方向係大致沿著當前述把手搖動並接觸前述固鎖切換構件時，前述把手朝向前述固鎖切換構件之接觸部的移動軌跡。

12. 如申請專利範圍第10項之嬰兒車，其中於前述前腳之下端設置有前腳用之腳輪機構，且於前述後腳之下端設置有後腳用之腳輪機構；

10 於前述扶手設置有第2轉換機構，係具有藉搖動至前述第2位置之前述把手而可被按壓移動的固鎖切換構件；

15 在前述前腳用腳輪機構與前述轉換機構之間設置有第1傳動裝置，前述後腳用腳輪機構與前述第2轉換機構之間設置有第2傳動裝置。

13. 如申請專利範圍第12項之嬰兒車，其中前述第1傳動裝置包含有其兩端分別安裝於前述轉換機構之前述固鎖切換構件以及前述前腳用腳輪機構之前述固鎖裝置的導線，以及被固持於前述框體部的管狀構件，

20 前述第2傳動裝置包含有其兩端分別安裝於前述第2轉換機構之前述固鎖切換構件以及前述後腳用腳輪機構之前述固鎖裝置的導線，以及被固持於前述框體部的管狀構件，

當前述把手自第1位置朝第2位置搖動時，前述第1

傳動裝置的導線會由前述第1傳動裝置的管狀構件之轉換機構方向端部拉出至管狀構件外部，以及由前述第1傳動裝置的管狀構件之前腳用腳輪機構方向端部拉入至管狀構件內部，前述第2傳動裝置的導線會由前述第2傳動裝置的管狀構件之前述第2轉換機構方向端部拉入至管狀構件內部，以及由前述第2傳動裝置的管狀構件之後腳用腳輪機構方向端部拉出至管狀構件外部，

當前述把手自第2位置朝第1位置搖動時，前述第1傳動裝置的導線會由前述第1傳動裝置的管狀構件之轉換機構方向端部拉入至管狀構件內部，以及由前述第1傳動裝置的管狀構件之前腳用腳輪機構方向端部拉出至管狀構件外部，前述第2傳動裝置的導線會隨著固鎖切換構件之移動，由前述第2傳動裝置的管狀構件之前述第2轉換機構方向端部拉出至管狀構件外部，以及由前述第2傳動裝置的管狀構件之後腳用腳輪機構方向端部拉入至管狀構件內部。

14. 如申請專利範圍第10項之嬰兒車，其中前述傳動裝置包含有其兩端分別安裝於前述轉換機構之前述固鎖切換構件以及前述腳輪機構之前述固鎖裝置的導線，以及被固持於前述框體部的管狀構件，

當前述把手自第1位置朝第2位置搖動時，前述傳動裝置的導線會由前述傳動裝置的管狀構件之轉換機構方向端部拉出至管狀構件外部，以及由前述傳動裝置的管狀構件之腳輪機構方向端部拉入至管狀構件內部，

當前述把手自第2位置朝第1位置搖動時，前述傳動裝置的導線會由前述傳動裝置的管狀構件之轉換機構方向端部拉入至管狀構件內部，以及由前述傳動裝置的管狀構件之腳輪機構方向端部拉出至管狀構件外部。

5 15. 如申請專利範圍第10項之嬰兒車，其中前述腳輪機構至少設置於前述前腳之下端。

16. 如申請專利範圍第15項之嬰兒車，其中前述傳動裝置包含有其兩端分別安裝於前述轉換機構之前述固鎖切換構件以及設置於前述前腳之下端的腳輪機構之前述固鎖裝置的導線，以及被固持於前述框體部的管狀構件，

當前述把手自第1位置朝第2位置搖動時，前述傳動裝置的導線會由前述傳動裝置的管狀構件之轉換機構方向端部拉出至管狀構件外部，以及由前述傳動裝置的管狀構件之腳輪機構方向端部拉入至管狀構件內部，

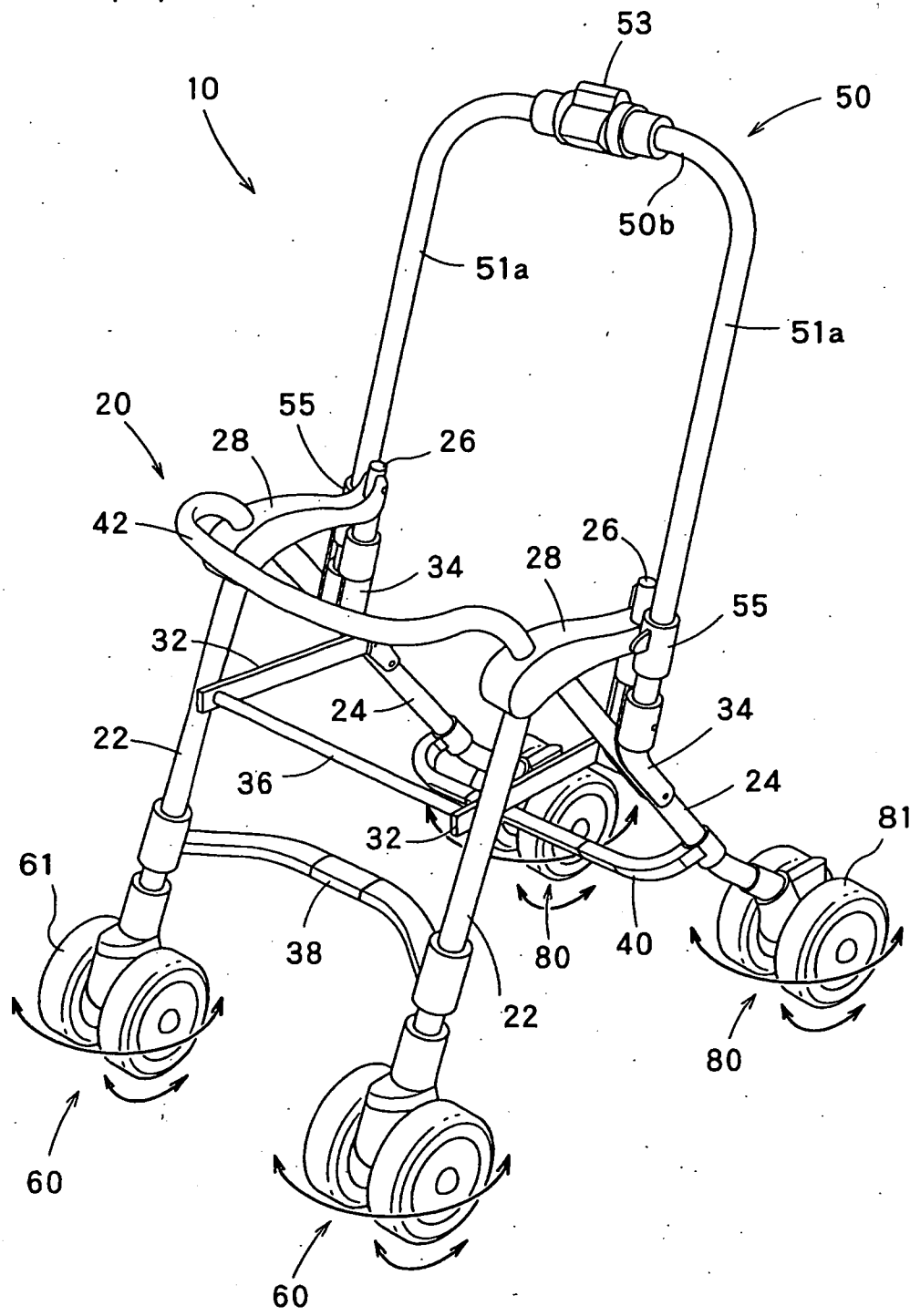
15 當前述把手自第2位置朝第1位置搖動時，前述傳動裝置的導線會由前述傳動裝置的管狀構件之轉換機構方向端部拉入至管狀構件內部，以及由前述傳動裝置的管狀構件之腳輪機構方向端部拉出至管狀構件外部。

17. 如申請專利範圍第10項之嬰兒車，其中於前述前腳之下端設置有前腳用之前述腳輪機構，當前述把手位於前述第1位置時，前述前腳用腳輪機構之前述車輪的迴旋受到限制。

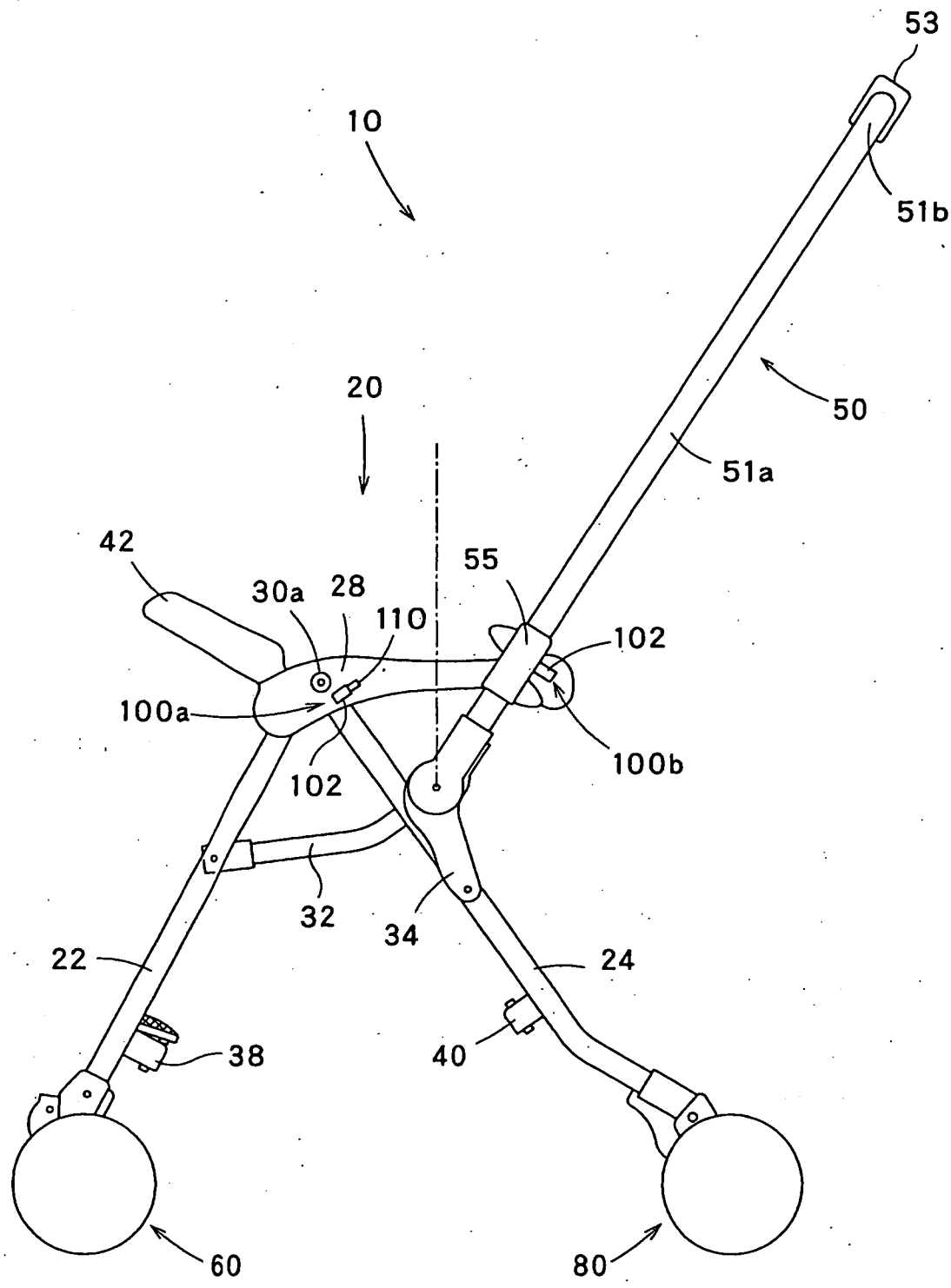
20 18. 如申請專利範圍第17項之嬰兒車，其中前述把手在前述第1位置時朝前方傾斜，在前述第2位置時朝後方傾斜。

19. 如申請專利範圍第12項之嬰兒車，其中在扶手上設置有與前述把手卡合且將前述把手卡止於前述第2位置之卡合構件，且前述第2轉換機構之前述固鎖切換構件配置在前述卡合構件附近。
- 5 20. 如申請專利範圍第10項之嬰兒車，其中前述傳動裝置更包含有：
- 金屬線，係兩端分別安裝於前述轉換機構之前述固鎖切換構件以及前述腳輪機構之前述固鎖裝置者；及
- 管狀構件，係被固持於前述框體部者，
- 10 又，前述金屬線插入貫通前述管狀構件內且可相對於前述管狀構件滑動。
21. 如申請專利範圍第20項之嬰兒車，其中前述管狀構件延伸通過前述框體部之前腳內或是後腳內。
22. 如申請專利範圍第20項之嬰兒車，其中前述管狀構件被
- 15 固持於前述框體部之前腳外面上或是後腳外面上。

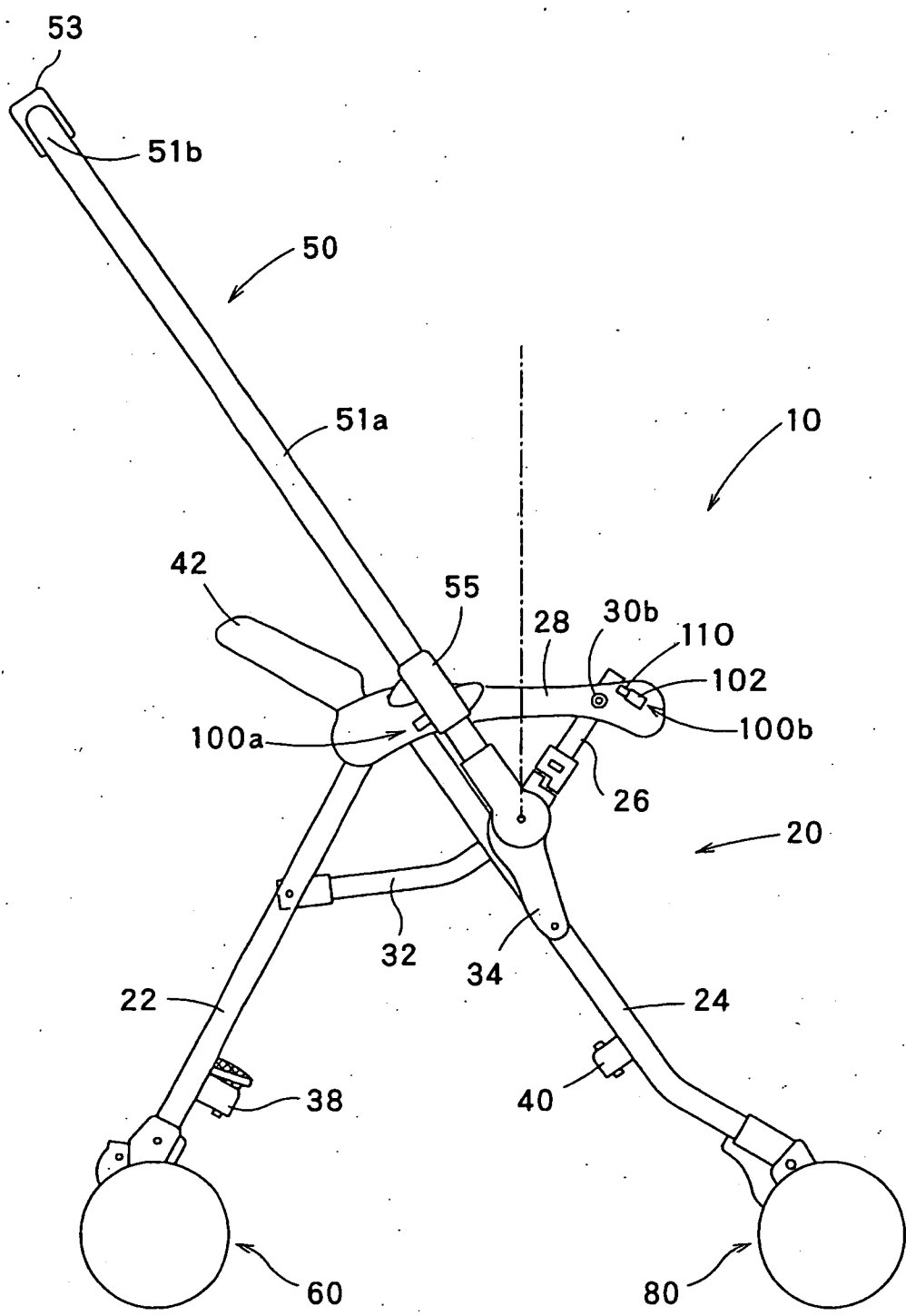
第 1 圖



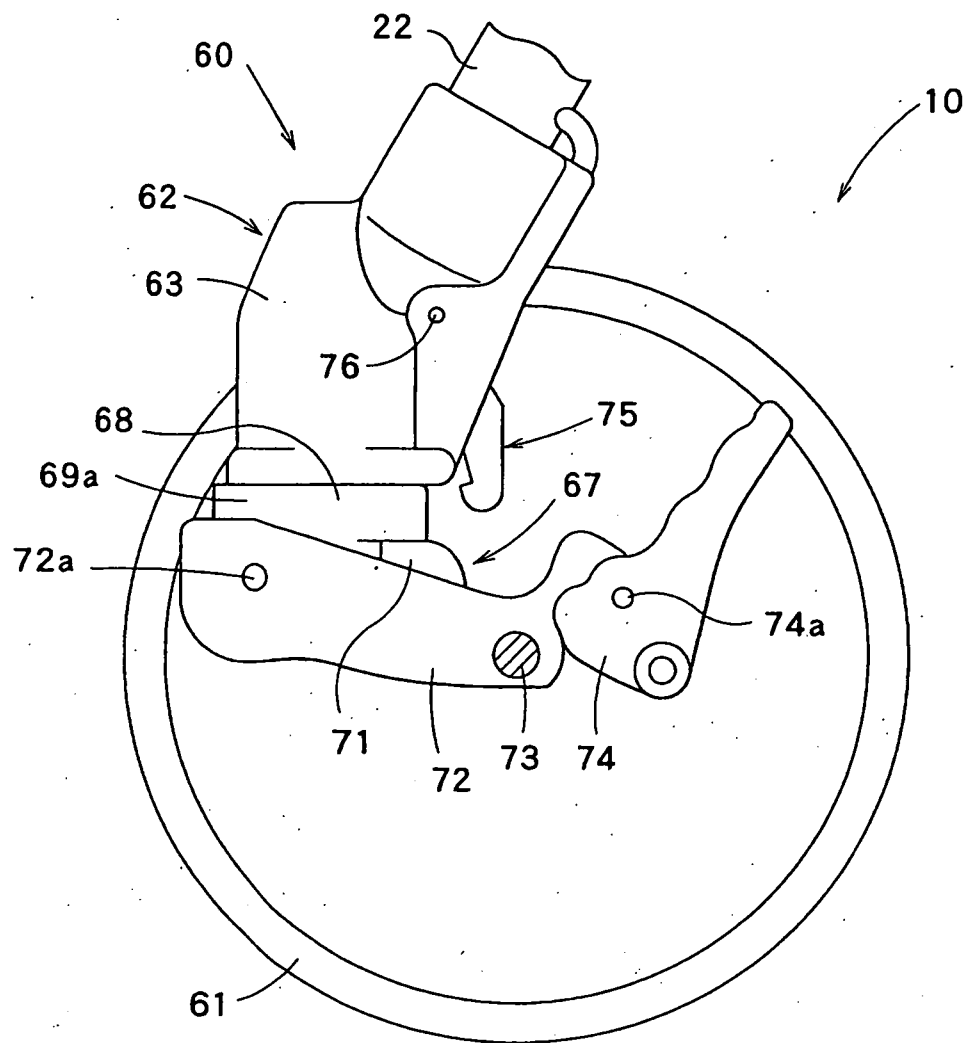
第 2 圖



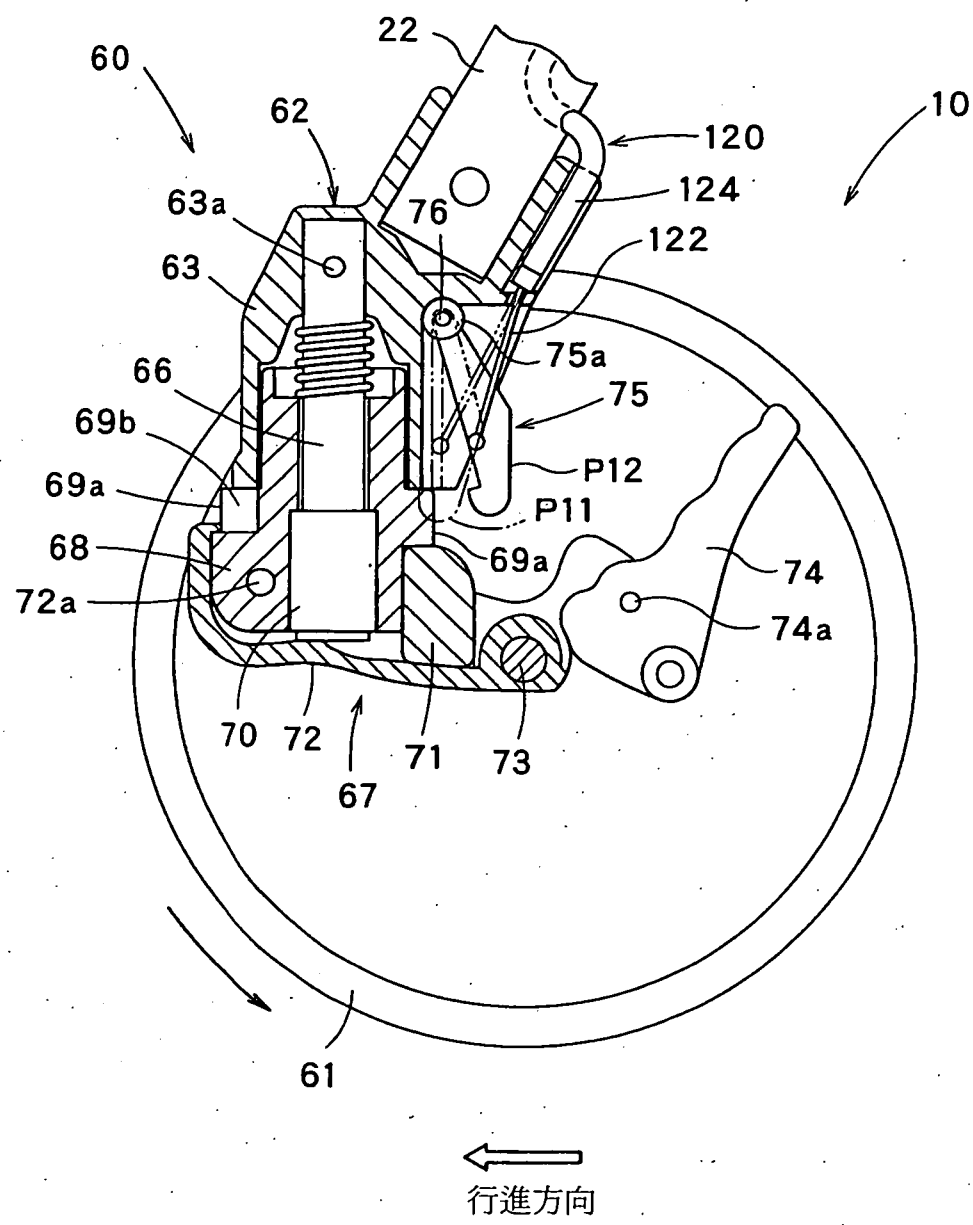
第 3 圖



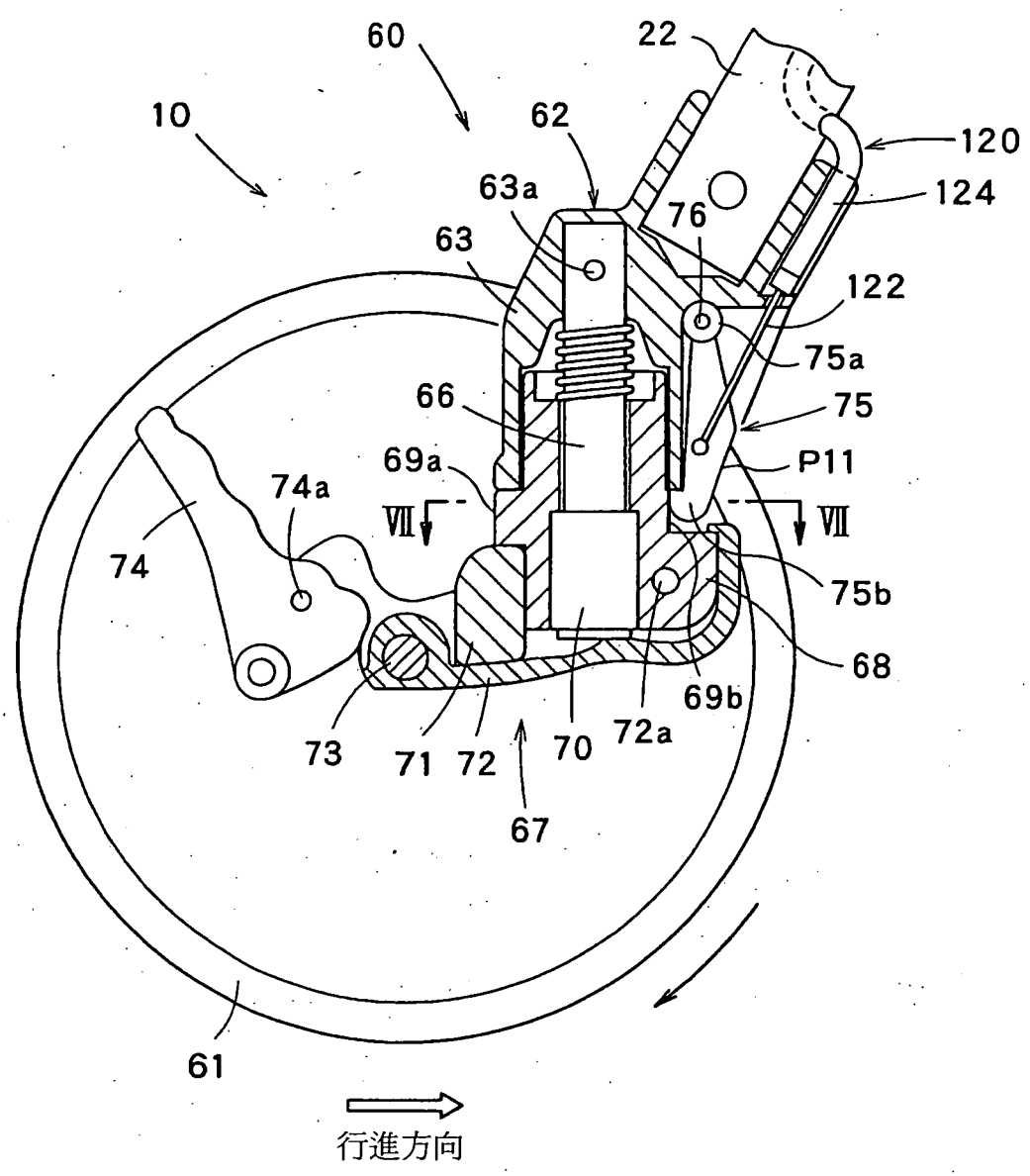
第 4 圖



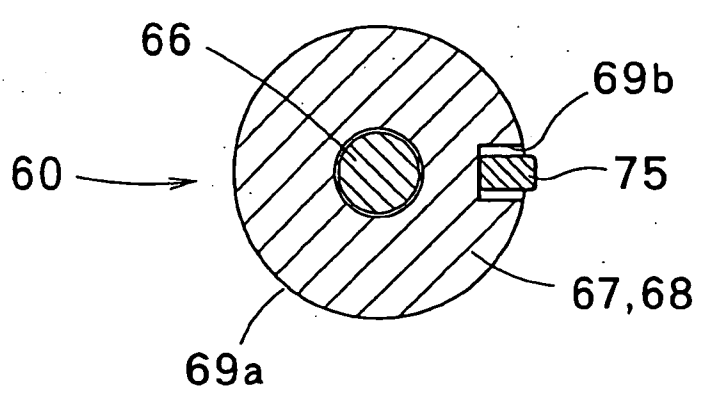
第 5 圖



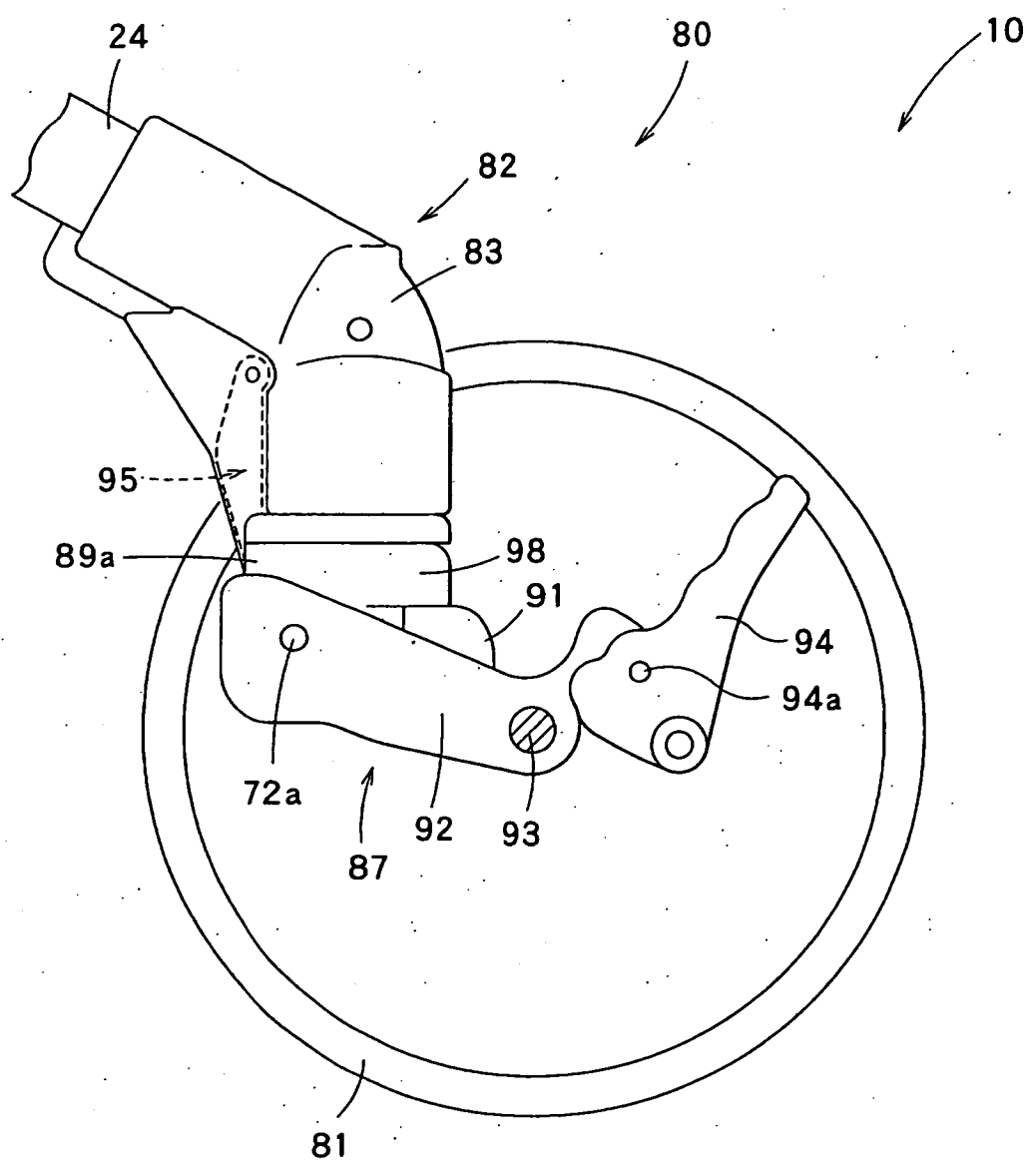
第 6 圖



第 7 圖



第 8 圖



第 9 圖

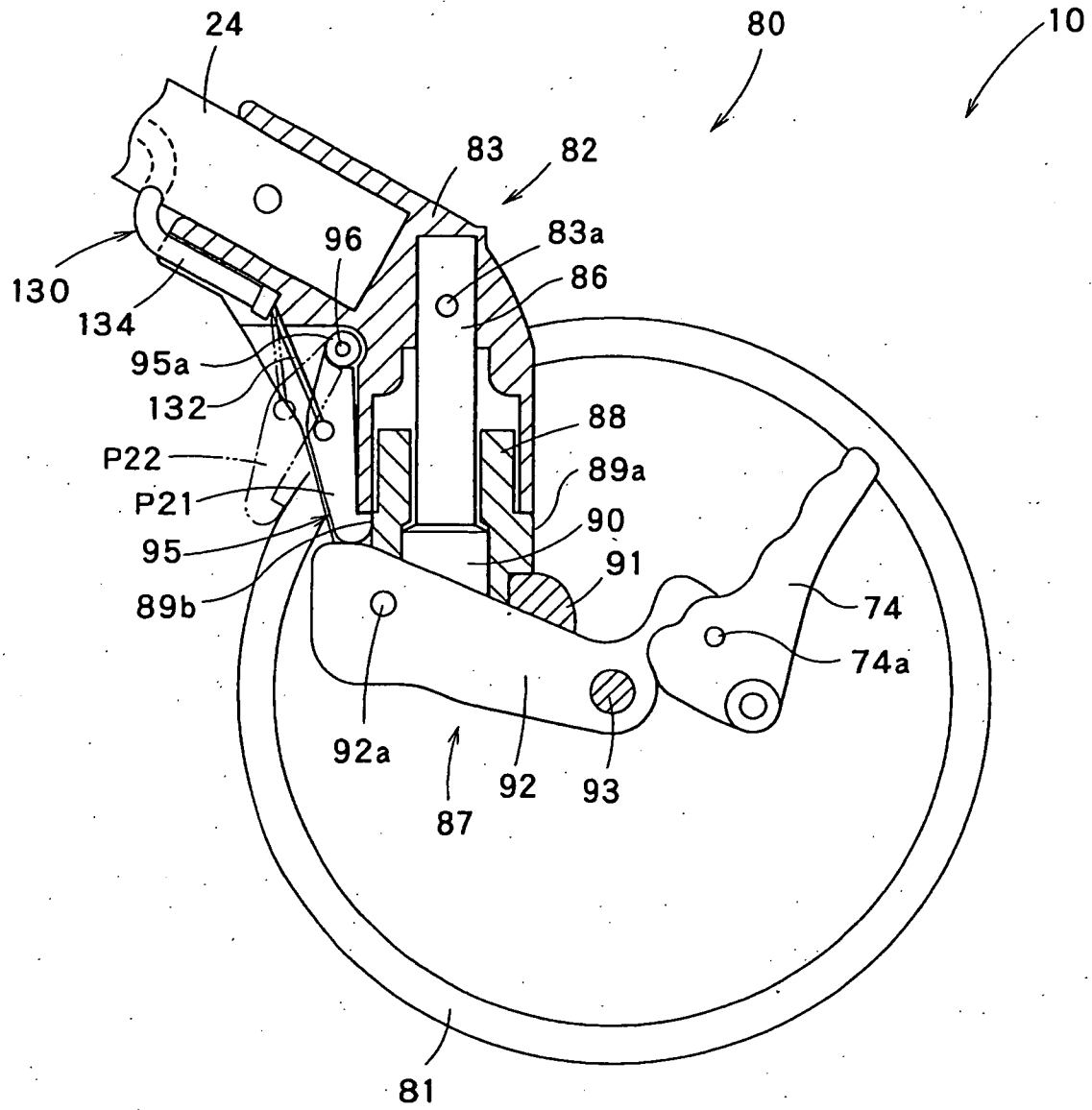


圖
10
策