



(12) 发明专利申请

(10) 申请公布号 CN 112166328 A

(43) 申请公布日 2021.01.01

(21) 申请号 201980035121.0

(72) 发明人 周洋 常先华 张杨

(22) 申请日 2019.06.28

(74) 专利代理机构 北京华进京联知识产权代理有限公司 11606

(66) 本国优先权数据

代理人 刘葛

PCT/CN2018/093479 2018.06.28 CN

(85) PCT国际申请进入国家阶段日

(51) Int.Cl.

2020.12.07

G01N 35/02 (2006.01)

G01N 35/10 (2006.01)

(86) PCT国际申请的申请数据

PCT/CN2019/093668 2019.06.28

(87) PCT国际申请的公布数据

W02020/001613 ZH 2020.01.02

(71) 申请人 深圳迈瑞生物医疗电子股份有限公司

地址 518057 广东省深圳市南山区高新技术产业园区科技南十二路迈瑞大厦

申请人 深圳迈瑞科技有限公司

(54) 发明名称

连续进样方法、进样装置及存储介质

(57) 摘要

一种连续进样方法、进样装置及存储介质，方法的具体步骤包括：根据当前样本架推进机构(100)对应的进样触发信号，控制当前样本架推进机构(100)执行推进操作；当当前样本架推进机构(100)运动至极限位置时，控制当前样本架推进机构(100)执行回退操作；当当前样本架推进机构(100)运动至初始位置时，控制当前样本架推进机构重复执行推进操作和回退操作；或当当前样本架推进机构(100)运动至初始位置时，获取下一个样本架推进机构(100)的进样触发信号，并控制下一个样本架推进机构执行推进操作和回退操作，若当前样本架推进机构(100)以外的其他样本架推进机构均处于暂停状态时，则控制当前样本架推进机构重复执行推进操作和回退操作；其中，极限位置置于样本装载装置与样本分析装置连接的一端，初始位置置于与极限位置相对的一端。由此，可以实现连续进样，方便使用。

根据当前样本架推进机构对应的进样触发信号，控制当前样本架推进机构执行推进操作，其中，推进操作包括控制当前样本架推进机构沿初始位置到极限位置的方向运动，在当前样本架推进机构的推动部能够与当前样本装载装置内的样本架的侧壁抵接

S100

当当前样本架推进机构运动至所述极限位置时，控制当前样本架推进机构执行回退操作，其中，回退操作包括控制当前样本架推进机构沿极限位置到初始位置的方向运动，在当前样本架推进机构的推动部置于不与样本架接触的安全位置

S110

当当前样本架推进机构运动至初始位置时，控制当前样本架推进机构重复执行推进操作和回退操作

S120