



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 204014908 U

(45) 授权公告日 2014. 12. 17

(21) 申请号 201420352394. 2

(22) 申请日 2014. 06. 28

(73) 专利权人 刘建华

地址 719100 陕西省榆林市横山县横山镇邮

电巷 62 号

(72) 发明人 刘建华

(74) 专利代理机构 西安通大专利代理有限责任

公司 61200

代理人 徐文权

(51) Int. Cl.

A21C 11/10 (2006. 01)

B25J 19/06 (2006. 01)

B25J 9/08 (2006. 01)

(ESM) 同样的发明创造已同日申请发明专利

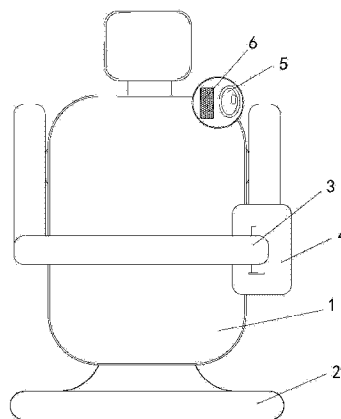
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54) 实用新型名称

一种安全可靠性高的剖面机器人

(57) 摘要

本实用新型公开了一种安全可靠性高的剖面机器人,包括主躯干,主躯干下方设置有起支撑固定作用的支撑底座,主躯干两侧分别设置有机械臂,一侧机械臂上设置有托面板,另一侧机械臂上设置有一与托面板配合工作的摆动臂,摆动臂上设置有切削刀,主躯干上设置有警报装置,警报装置上设置有扬声器,扬声器的控制电路中串联有感应器,本实用新型的一种安全可靠性高的剖面机器人在主躯干上设置有警报装置,警报装置上设置有扬声器,扬声器的控制电路中串联有感应器,能够及时的发现距离剖面机器人太近的人员,并通过扬声器发出提示,安全性非常高。



1. 一种安全可靠性高的削面机器人,其特征在于:包括主躯干(1)、支撑底座(2)和摆动臂(3),所述主躯干(1)下方设置有起支撑固定作用的支撑底座(2),所述主躯干(1)两侧分别设置有机臂,一侧机械臂上设置有托面板(4),另一侧机械臂上设置有一与托面板(4)配合工作的摆动臂(3),所述摆动臂(3)上设置有切削刀,所述主躯干(1)上设置有警报装置,警报装置上设置有扬声器(6),所述扬声器(6)的控制电路中串联有感应器(5)。

2. 根据权利要求1所述的一种安全可靠性高的削面机器人,其特征在于:所述主躯干(1)与支撑底座(2)采用一体成型制作工艺。

3. 根据权利要求1所述的一种安全可靠性高的削面机器人,其特征在于:所述主躯干(1)上伸出有电源线。

4. 根据权利要求1所述的一种安全可靠性高的削面机器人,其特征在于:所述警报装置通过螺栓固定在主躯干(1)上。

5. 根据权利要求1所述的一种安全可靠性高的削面机器人,其特征在于:所述支撑底座(2)下设置有防滑胶垫。

一种安全可靠性高的削面机器人

技术领域

[0001] 本实用新型属于机械装置领域,尤其涉及一种安全可靠性高的削面机器人。

背景技术

[0002] 在削面机器人出现之前,人们都是使用传统的手工削面,这样的削面需要比较熟练的技巧,而且效率较低,工作强度比较高,现在很多面馆中都使用削面机器人,这样不仅提高了削面的速度,而且削面的质量高,降低了操作人员的劳动强度,也降低了经营成本,但是目前市场上的削面机器人结构较为简单,安全性较低,不能有效的发现有人距离削面机器人太近,存在一定的安全隐患,所以本实用新型提供一种安全可靠性高的削面机器人。

实用新型内容

[0003] 本实用新型提供了一种安全可靠性高的削面机器人,能够及时的发现距离削面机器人太近的人员,并通过扬声器发出提示,安全性非常高。

[0004] 本实用新型是通过下述技术方案来解决上述技术问题的:一种安全可靠性高的削面机器人,包括主躯干、支撑底座和摆动臂,所述主躯干下方设置有起支撑固定作用的支撑底座,所述主躯干两侧分别设置有机臂,一侧机械臂上设置有托面板,另一侧机械臂上设置有一与托面板配合工作的摆动臂,所述摆动臂上设置有切削刀,所述主躯干上设置有警报装置,警报装置上设置有扬声器,所述扬声器的控制电路中串联有感应器。

[0005] 进一步的,所述主躯干与支撑底座采用一体成型制作工艺。

[0006] 进一步的,所述主躯干上伸出有电源线。

[0007] 进一步的,所述警报装置通过螺栓固定在主躯干上。

[0008] 进一步的,所述支撑底座下设置有防滑胶垫。

[0009] 与现有技术相比,本实用新型的一种安全可靠性高的削面机器人在所述主躯干上设置有警报装置,警报装置上设置有扬声器,所述扬声器的控制电路中串联有感应器,能够及时的发现距离削面机器人太近的人员,并通过扬声器发出提示,安全性非常高。

[0010] 下面列举本实用新型的较佳实施例,对本实用新型的技术手段进行详细说明。

附图说明

[0011] 图1为本实用新型的结构示意图。

[0012] 附图:1 主躯干,2 支撑底座,3 摆动臂,4 托面板,5 感应器,6 扬声器。

具体实施方式

[0013] 下面结合附图和具体实施例进一步说明本实用新型的技术方案。

[0014] 如图1所示,一种安全可靠性高的削面机器人,包括主躯干1和所述主躯干1下方设置的与其采用一体成型工艺制作的起支撑固定作用的支撑底座2,主躯干1上伸出有连

接电源插座的电源线,所述主躯干 1 两侧分别设置有机械臂,一侧机械臂上设置有托面板 4,另一侧机械臂上设置有一与托面板 4 配合工作的摆动臂 3,所述摆动臂 3 上设置有切削刀,所述主躯干 1 上通过螺栓固定有警报装置,警报装置上设置有扬声器 6,所述扬声器 6 的控制电路中串联有感应器 5。

[0015] 进一步的,所述支撑底座 2 下设置有起固定防滑作用的胶垫,保证了削面机器人放置在台面上具有较好的稳定性。

[0016] 本实用新型的一种安全可靠性的削面机器人在所述主躯干 1 上设置有警报装置,警报装置上设置有扬声器 6,所述扬声器 6 的控制电路中串联有感应器 5,能够及时的发现距离削面机器人太近的人员,并通过扬声器 6 发出提示,安全性非常高,在不脱离本实用新型构思的前提下,任何显而易见的替换均在本实用新型保护范围之内。

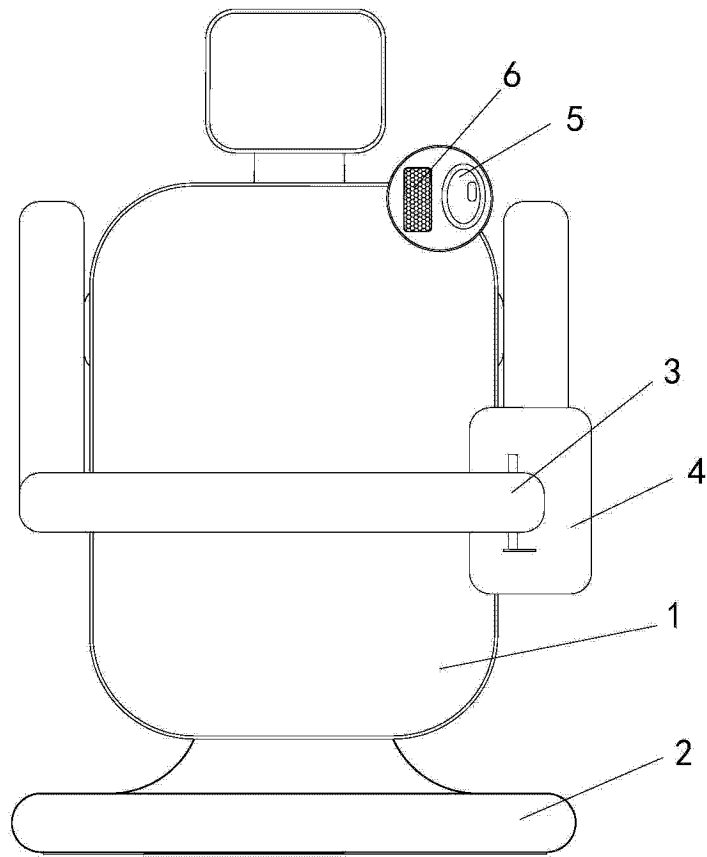


图 1