



B65g 37/00

POLSKIEJ RZECZYPOSPOLITEJ LUDOWEJ

OPIS PATENTOWY

Nr 37221

Kl. 81 e, 116

P. P. Warszawskie Przemysłowe Zjednoczenie Budowlane Nr 3*)

Warszawa, Polska

Przenośnik samoladowny

Udzielono patentu z mocą od dnia 15 grudnia 1953 r.

Przedmiotem wynalazku jest przenośnik samoladowny do załadunku i przeładunku materiałów sypkich. Przenośnik według wynalazku pokazany jest tytułem przykładu na rysunku, na którym fig. 1 przedstawia częściowo w przekroju widok z boku przenośnika, fig. 2 — wysięgnik w pozycji wysuniętej z podniesionym podnośnikiem czerpakowym, fig. 3 — przenośnik w pozycji podniesionej i odchylonej do góry z wysięgnikiem opuszczonym, fig. 4 — przenośnik w widoku z góry, a fig. 5 — układ kierowniczy przenośnika.

Przenośnik według wynalazku składa się z następujących zasadniczych części: przenośnika taśmowego 1, podnośnika czerpakowego 2 i wieżyczki pionowej 3, zamocowanej na podwoziu 4 przy czym przenośnik 1 może być w czasie pracy wydłużany lub skracany (fig. 2) i podnoszony oraz ustawiany pod dowolnym kątem do poziomu (fig. 3), a podnośnik czerpako-

wy 2 może być jednocześnie podnoszony lub opuszczany, niezależnie od ruchów przenośnika taśmowego. Całość spoczywa na obrotnicy 5 i może być obracana o dowolny kąt dokoła osi pionowej.

Przenośnik 1 składa się z korpusu 6 i ruchomego wysięgnika 7, pozwalającego na zmianę długości przenośnika (fig. 2) Taśma nośna 8 przenośnika jest prowadzona bębnem tylnym 9 zamocowanym z tyłu korpusu bęben przednim 10, zamocowanym na przodzie przesuwanego wysięgnika 7, bębnami pomocniczymi 11, 12, 13, zamocowanymi na przedzie korpusu, i bębnem naprężającym 14 zamocowanym na tylnej części wysięgnika 7 i posiadającym wraz z nim ruch posuwisty, umożliwiający zmianę długości przenośnika 1.

Przenośnik 1 zamocowany jest uchylnie na wałku 15, osadzonym w tylnej części łoża 16, co daje możliwość odchylania go od poziomu (fig. 3).

Łoże 16 zamocowane jest do posiadającej ruch posuwisty części ruchomej 17 wieżyczki 3, co

*) Właściciel patentu oświadczył, że twórcą wynalazku jest Edward Roguski.

daje możność ustawienia przenośnika na żądanej wysokości.

Wieżyczka 3 zamocowana jest na obrotnicy 5, osadzonej obrotowo dokoła osi pionowej, co daje możność obracania przenośnika zasadniczego dokoła osi pionowej.

Podnośnik czerpakowy 2 zawieszony jest na wysięgniku 7 prostopadle do przenośnika 1 z możnością zmiany kąta zawieszenia i przesuwu pionowego względem przenośnika 1 (fig. 2). Składa się on z korpusu i taśmy 20 zaopatrzonej w czerpaki korytkowe 21 i prowadzonej za pomocą bębnow górnego 22 i dolnego 23.

Podnośnik czerpakowy posiada prowadnicę 24, umożliwiającą mu ruch przesuwany pionowy względem przenośnika 1 (fig. 2). Prowadnica ta połączona jest z przednią częścią wysięgnika 7 zawiasowo oraz centrycznie z przednim bębnem 10, co umożliwia zmianę kąta nachylenia podnośnika czerpakowego 2 względem przenośnika 1.

Taśma nośna 8 przenośnika jest napędzana silnikiem 25 za pośrednictwem bębna tylnego 9 i koła pasowego 26 zamocowanego na wspólnym wale. Taśma nośna służy jednocześnie jako pas napędowy przedniego bębna 10, skąd ruch przenoszony jest na bęben górny 22 podnośnika czerpakowego 2. Do przenoszenia ruchu służą: koło pasowe 27, zamocowane na wspólnym wale z bębmem 10, koło pasowe 28 zamocowane na wspólnym wale z bębmem 22, oraz pas 29. Pas ten jest prowadzony rolkami 30, 31 zamocowanymi na prowadnicy 24 i na rolce 32, służącej do jego naprężenia i przenoszenia ruchu z koła 27 na koło 28 niezależnie od wzajemnej ich odległości, która zmienia się przy przesuwaniu podnośnika czerpakowego 2 względem przenośnika 1 (fig. 2). Koło 28 napędza osadzony na wspólnym z nim wale bęben 22, który napędza z kolei taśmę 20 i umocowane na niej czerpaki 21.

Czerpaki 21 czerpią materiał, podlegający załadunkowi względnie wyładunkowi i podają go za pośrednictwem kosza 19 na taśmę nośną 8 przenośnika 1, która przenosi go do tyłu przenośnika.

Przesuwanie podnośnika czerpakowego 2 w kierunku pionowym względem przenośnika taśmowego 1 odbywa się za pomocą linki 33 zamocowanej jednym końcem do korpusu podnośnika czerpakowego 2 w miejscu 34 i prowadzonej rolkami 35, osadzonymi na prowadnicy 24 zespołem rolek 36, 37, 38, 39, zamocowanym na przodzie korpusu przenośnika 1, oraz rolką przesówną 40. Drugi koniec linki 33 jest przymocowany do wysięgnika 7 w miejscu 41.

Rolka ruchoma 40 jest osadzona przesuwnie wzdłuż przenośnika 1. Przesunięcie jej do przodu powoduje opuszczenie, a przesunięcie do tyłu — podniesienie podnośnika czerpakowego 2. Rolka 40 przesuwana jest do tyłu linką 18, a do przodu — pod wpływem ciężaru podnośnika czerpakowego 2 w miarę luzowania linki 18.

Wieżyczka 3 podtrzymuje przenośnik taśmowy 1 i składa się z części zamocowanej na obrotnicy 5, służącej jako prowadnica części ruchomej 17, osadzonej przesuwnie w kierunku pionowym. Przenośnik 1 przymocowany jest do części ruchomej 17, co daje możność ustawiania go na potrzebnej wysokości. Poza tym zamocowanie wieżyczki na obrotnicy 5 daje przenośnikowi 1 możność ruchu obrotowego dokoła osi pionowej.

Podwozie posiada cztery koła na pneumatykach, których osie są zamocowane na stałe na podwoziu 4; napęd w czasie pracy przenośnika przenosi się na tylne koło z silnika 42. Sterowanie kołami przednimi odbywa się w czasie pracy ze stanowiska 43 operatora, a w czasie transportu samoczynnie za ciągnikiem. Sterowanie przenośnika w czasie pracy wykonuje się za pomocą zespołu sterowniczego umożliwiającego operatorowi niezależne sterowanie kołami podwozia 4 przy zmianach położenia jego stanowiska.

Układ kierowniczy kół przednich (fig. 5) składa się z koła umieszczonego pod przednią osią i posiadającego ruch obrotowy dokoła sworznia 59. W wyźłobieniu na obwodzie tego koła umieszczone są linki 44a, 44b, przymocowane do koła w punkcie 60 i prowadzone rolkami 45, 46, osadzonymi na podwoziu symetrycznie do osi pionowej obrotu wieżyczki 3 rolkami 47, 48, osadzonymi na części ruchomej 17 wieżyczki 3 również symetrycznie do osi pionowej obrotu wieżyczki, rolkami ruchomymi odciągającymi 49, 50, rolkami 51, 52 oraz 53, 54, osadzone do części ruchomej wieżyczki.

Drugimi końcami linki 44a, 44b przymocowane są w punkcie 55 do prowadnicy wieżyczki 3. Rolki ruchome odciągające 48, 50 połączone są z końcami linki owiniętej na bębnie 56. Obroty bębna powodują przesunięcia poziome rolek odciągających 49, 50 w kierunkach przeciwnych, co powoduje obroty koła dokoła sworznia 59 i za pośrednictwem pręta 62 wychylenie kół przednich.

Zastrzeżenia patentowe

1. Przenośnik samoladowny składający się z przenośnika taśmowego i przesuwnego wysięgnika z podnośnikiem czerpakowym, zna-

mienny tym, że posiada urządzenie do samoczynnej zmiany długości przenośnika taśmowego (1) zależnie od stopnia przesuwu wysięgnika (7) podnośnika czerpakowego (2).

2. Przenośnik według zastr. 1, znamieny tym, że jego przenośnik taśmowy (1) jest osadzony uchylnie dokoła osi poziomej.

3. Przenośnik według zastrz. 1 i 2, znamieny tym, że posiada wieżyczkę (3) osadzoną obrotowo na podwoziu (4) za pośrednictwem obrotnicy (5) i zaopatrzoną w przesuwną część (17) do nastawiania przenośnika (1) wraz z podnośnikiem czerpakowym (2) w kierunku pionowym.

4. Przenośnik według zastrz. 1—3, znamieny

tym, że posiada znane urządzenie do sterowania przednich kół podwozia (4) ze stanowiska (43) operatora.

5. Przenośnik według zastrz. 1—4, znamieny tym, że jego podnośnik czerpakowy (2) jest napędzany od przenośnika taśmowego (1) niezależnie od pionowych i wychylnych ruchów tego podnośnika.

6. Przenośnik według zastrz. 1—5, znamieny tym, że wydłużenie przenośnika taśmowego (1) jest niezależne od zmiany wysokości podnośnika czerpakowego (2).

P. P. Warszawskie Przemysłowe
Zjednoczenie Budowlane Nr 3

Zastępca: Kolegium Rzeczników Patentowych

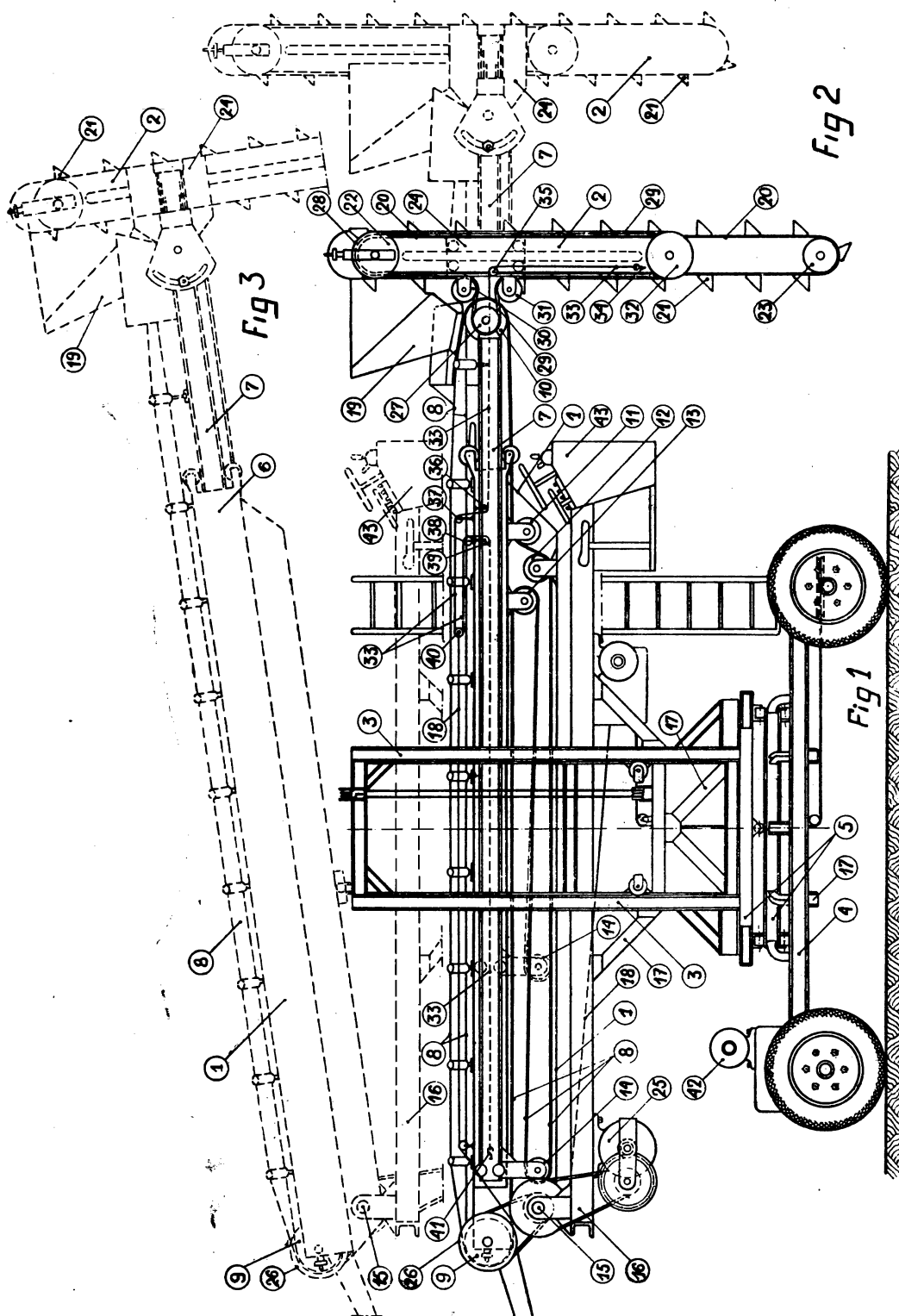
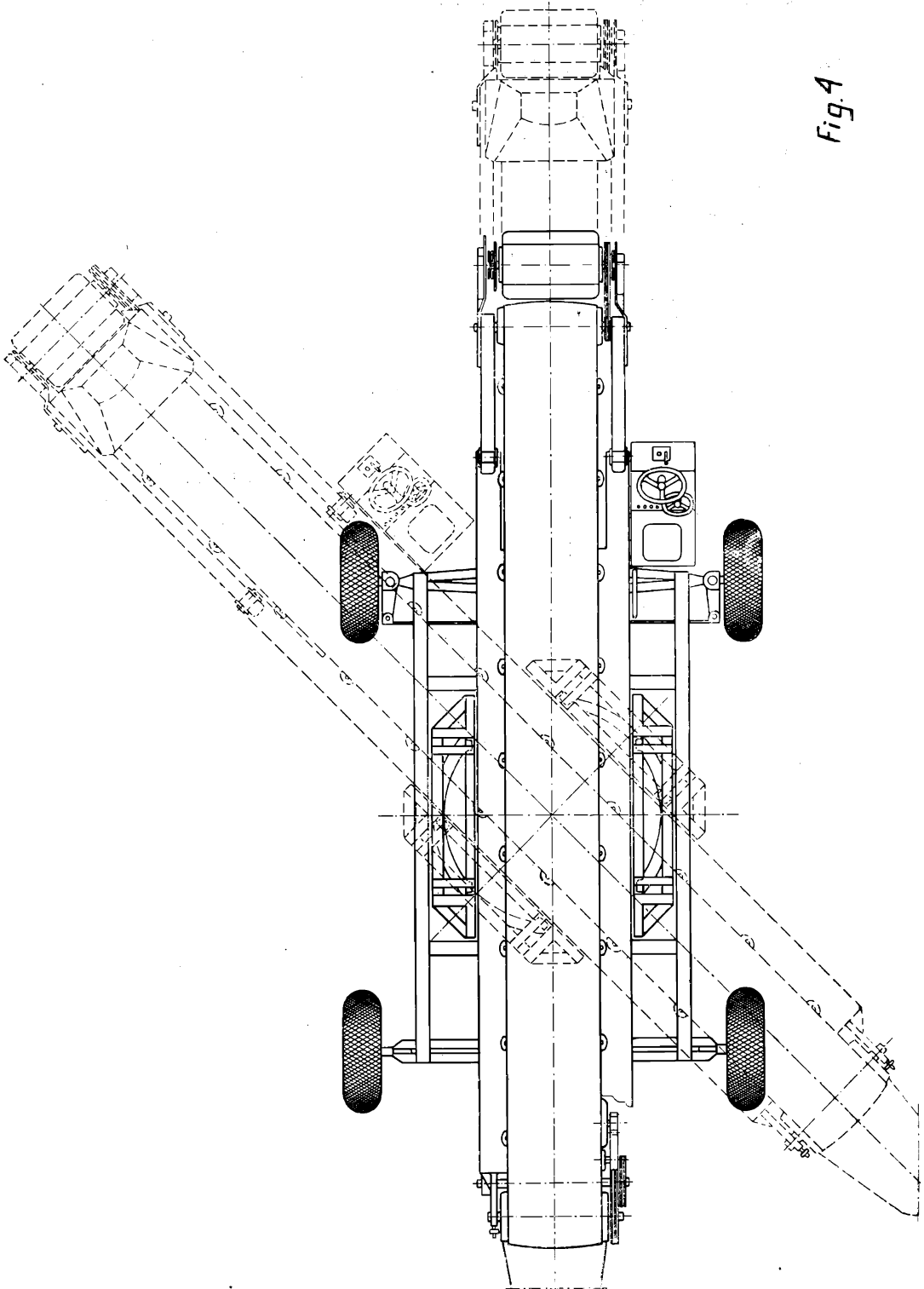
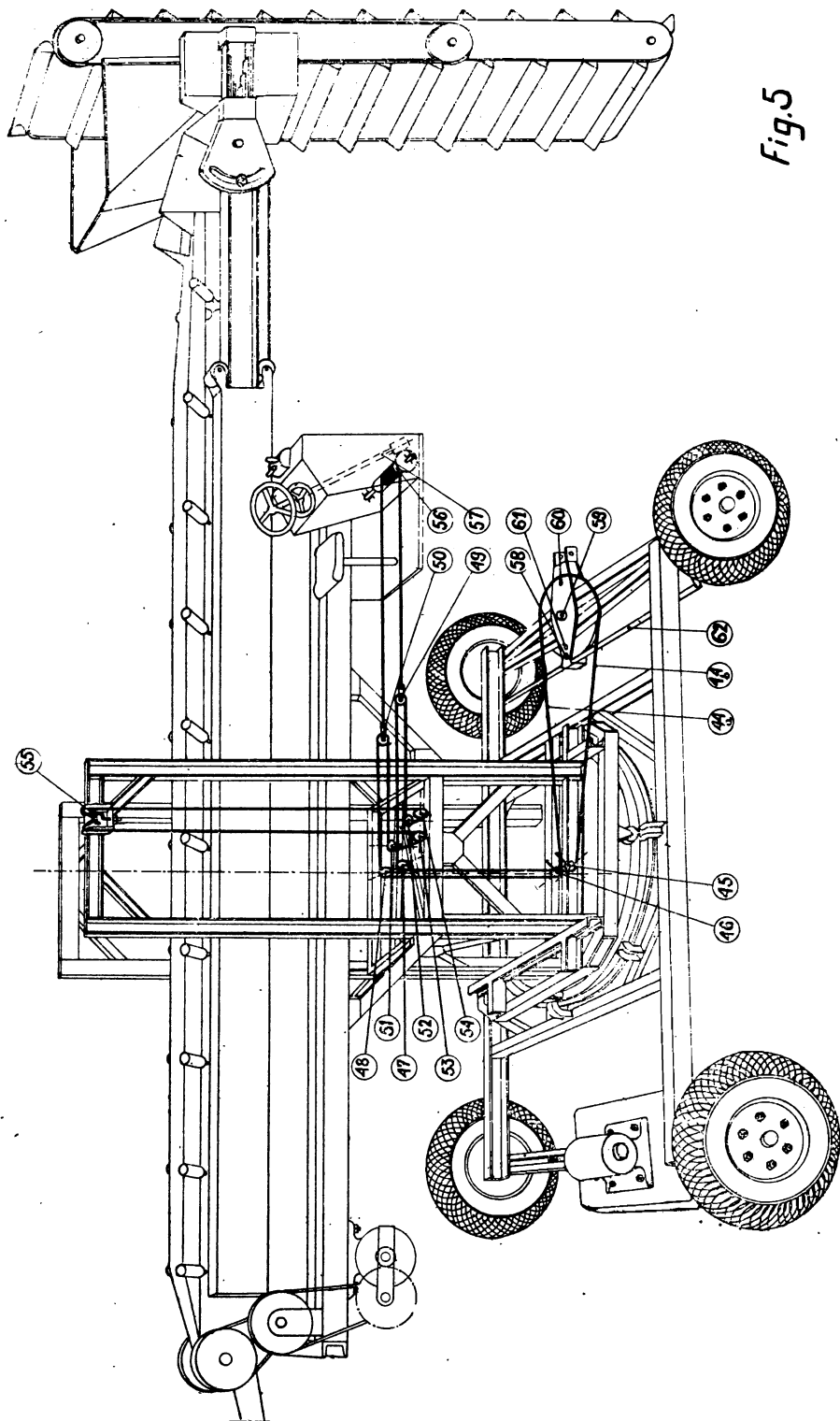


Fig. 4





Nr patentu 37221

Zakł. Graf. Domu Słowa Polskiego. Zapr. 3924/A. Pap. druk. sat. kl. III 70 g. 150 egz.