

【公報種別】特許法第 17 条の 2 の規定による補正の掲載

【部門区分】第 7 部門第 2 区分

【発行日】令和 4 年 10 月 13 日(2022.10.13)

【国際公開番号】WO2020/100608

【出願番号】特願 2020-556015(P2020-556015)

【国際特許分類】

H 0 1 S 5/343(2006.01)

H 0 1 S 5/022(2021.01)

【F I】

H 0 1 S 5/343

H 0 1 S 5/022

10

【手続補正書】

【提出日】令和 4 年 10 月 4 日(2022.10.4)

【手続補正 1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0 0 6 1

【補正方法】変更

【補正の内容】

20

【0 0 6 1】

< 3 . 第 2 の実施の形態 >

次に、本開示の第 2 の実施の形態に係る距離測定装置 2 について説明する。図 2.1 は、距離測定装置 2 の概略構成の一例を表したものである。距離測定装置 2 は、T O F (Time Of Flight) 方式により被検体 3 0 0 までの距離を測定するものである。距離測定装置 2 は、光源として半導体レーザ 1 を備えたものである。距離測定装置 2 は、例えば、半導体レーザ 1、受光部 4 1、レンズ 4 2、4 3、レーザドライバ 4 4、増幅部 4 5、計測部 4 6、制御部 4 7 および演算部 4 8 を備えている。

【手続補正 2】

【補正対象書類名】明細書

30

【補正対象項目名】0 0 6 5

【補正方法】変更

【補正の内容】

【0 0 6 5】

< 4 . 第 3 の実施の形態 >

次に、本開示の第 3 の実施の形態に係るプロジェクタ 3 について説明する。図 2.2 は、プロジェクタ 3 の概略構成の一例を表したものである。プロジェクタ 3 は、外部から入力された映像信号 D i n に基づく映像をスクリーンなどに投影する装置である。プロジェクタ 3 は、ビデオ信号処理回路 5 1、レーザ駆動回路 5 2、光源部 5 3、スキャナ部 5 4 およびスキャナ駆動回路 5 5 を備えている。

40