

(19)日本国特許庁(JP)

(12)特許公報(B2)

(11)特許番号  
特許第7599845号  
(P7599845)

(45)発行日 令和6年12月16日(2024.12.16)

(24)登録日 令和6年12月6日(2024.12.6)

(51)国際特許分類

F I

H 0 4 N 25/78 (2023.01)

H 0 4 N 25/70 (2023.01)

H 0 4 N 25/78

H 0 4 N 25/70

請求項の数 11 (全17頁)

(21)出願番号	特願2020-94025(P2020-94025)	(73)特許権者	000001007
(22)出願日	令和2年5月29日(2020.5.29)		キヤノン株式会社
(65)公開番号	特開2021-190823(P2021-190823 A)	(74)代理人	東京都大田区下丸子3丁目30番2号
(43)公開日	令和3年12月13日(2021.12.13)		110002860
審査請求日	令和5年5月23日(2023.5.23)		弁理士法人秀和特許事務所
		(72)発明者	山下 孝教
			東京都大田区下丸子3丁目30番2号
		(72)発明者	キヤノン株式会社内
			村井 肇
			東京都大田区下丸子3丁目30番2号
			キヤノン株式会社内
		審査官	うし 田 真悟

最終頁に続く

(54)【発明の名称】 撮像装置、撮像システム、移動体および撮像装置の駆動方法

(57)【特許請求の範囲】

【請求項1】

光電変換により画素信号を生成する画素回路が行列状に配置された画素領域と、  
参照電圧を出力するランプ電圧生成回路と、  
画素が設けられた列に対応して設けられ、前記画素信号に応じた入力信号と前記ランプ電圧生成回路から出力される前記参照電圧との比較に基づいて比較結果信号を出力する、コンパレータ回路と、  
を備え、  
前記ランプ電圧生成回路は、前記コンパレータ回路の基準電圧を設定するためのオフセット電圧を出力する第1の期間と、時間的に変化するスロープ状の電圧波形を有する参照電圧を出力する第2の期間と、を有し、  
前記ランプ電圧生成回路は、前記第2の期間における参照電圧の単位時間あたりの電圧変化量が第1の電圧量である第1の駆動状態と、前記第2の期間における参照電圧の単位時間あたりの電圧変化量が第1の電圧量よりも小さい第2の電圧量である第2の駆動状態と、をとることができ、  
前記第2の駆動状態におけるオフセット電圧は、前記第1の駆動状態におけるオフセット電圧に、前記第1の電圧量に対する前記第2の電圧量の比を掛けた値よりも小さく、  
前記ランプ電圧生成回路は、容量素子の蓄積電荷に応じた電圧を前記参照電圧として出力し、前記第2の駆動状態では前記第1の駆動状態と比較して、前記容量素子への供給電流が小さく設定され、かつ、前記オフセット電圧を生成するための前記容量素子への電流

供給期間が短く、

前記ランプ電圧生成回路は、前記第 1 の期間のうちに、第 1 のグループのコンパレータ回路の基準電圧を設定するための第 1 のリセット期間に対応し第 1 のオフセット電圧を出力する期間と、第 2 のグループのコンパレータ回路の基準電圧を設定するための第 2 のリセット期間に対応し前記第 1 のオフセット電圧よりも大きい第 2 のオフセット電圧を出力する期間と、を有する、

ことを特徴とする撮像装置。

【請求項 2】

前記第 2 の期間における参照電圧の最大値と前記オフセット電圧との差は、前記第 1 の駆動状態と前記第 2 の駆動状態において略等しい、

ことを特徴とする請求項 1 に記載の撮像装置。

【請求項 3】

前記第 2 の期間における参照電圧の最大値と前記オフセット電圧との差は、前記第 1 の駆動状態と前記第 2 の駆動状態のいずれにおいても、前記画素回路からノイズ信号を読み出したときの前記入力信号のバラツキよりも大きい、

ことを特徴とする請求項 1 または 2 に記載の撮像装置。

【請求項 4】

前記第 2 の駆動状態における第 1 のオフセット電圧は、前記第 1 の駆動状態における第 1 のオフセット電圧に、前記第 1 の電圧量に対する前記第 2 の電圧量の比を掛けた値よりも小さく、

前記第 2 の駆動状態における第 2 のオフセット電圧は、前記第 1 の駆動状態における第 2 のオフセット電圧に、前記第 1 の電圧量に対する前記第 2 の電圧量の比を掛けた値よりも小さい、

ことを特徴とする請求項 1 から 3 のいずれか 1 項に記載の撮像装置。

【請求項 5】

前記第 2 の期間における参照電圧の最大値と前記第 2 のオフセット電圧との差は、前記第 1 の駆動状態と前記第 2 の駆動状態において略等しい、

ことを特徴とする請求項 1 から 4 のいずれか 1 項に記載の撮像装置。

【請求項 6】

画素が設けられた列に対応して設けられ、前記画素回路から出力される画素信号を増幅するアンプ回路をさらに有し、

前記コンパレータ回路には、前記アンプ回路による増幅後の画素信号が前記入力信号として入力される、

ことを特徴とする請求項 1 から 5 のいずれか 1 項に記載の撮像装置。

【請求項 7】

前記アンプ回路は、前記画素回路から出力される画素信号を、第 1 のゲインと第 2 のゲインで増幅し、

前記コンパレータ回路は、前記第 1 のゲインで増幅された画素信号と、前記第 2 のゲインで増幅された画素信号とをそれぞれ前記入力信号として、前記比較結果信号を出力する、

ことを特徴とする請求項 6 に記載の撮像装置。

【請求項 8】

前記第 2 の期間は、前記画素回路からノイズ信号を読み出したときの前記入力信号に基づいて前記コンパレータ回路が前記比較結果信号を出力する期間であり、

前記ランプ電圧生成回路は、前記画素回路から前記ノイズ信号を含む光電変換量に応じた画素信号を読み出したときの前記入力信号に基づいて前記コンパレータ回路が前記比較結果信号を出力する期間である、第 3 の期間をさらに有する、

ことを特徴とする請求項 1 から 7 のいずれか 1 項に記載の撮像装置。

【請求項 9】

請求項 1 から 8 のいずれか 1 項に記載の撮像装置と、

前記撮像装置から出力される信号を処理する信号処理部と、

10

20

30

40

50

を有することを特徴とする撮像システム。

【請求項 10】

移動体であって、

請求項 1 から 8 のいずれか 1 項に記載の撮像装置と、

前記撮像装置から出力される信号から、対象物までの距離情報を取得する距離情報取得手段と、

前記距離情報に基づいて前記移動体を制御する制御手段と、

を有することを特徴とする移動体。

【請求項 11】

光電変換により画素信号を生成する複数の画素回路が行列状に配置された画素領域と、

参照電圧を出力するランプ電圧生成回路と、

列毎に設けられる複数のコンパレータ回路と、

を備える撮像装置の駆動方法であって、

前記ランプ電圧生成回路が出力するスロープ状の電圧波形を有する参照電圧の単位時間あたりの電圧変化量を設定するステップと、

前記ランプ電圧生成回路がオフセット電圧を前記コンパレータ回路に出力し、前記コンパレータ回路が前記オフセット電圧に基づいて基準電圧を設定するステップと、

前記ランプ電圧生成回路が時間的に変化するスロープ状の電圧波形を有する参照電圧を前記コンパレータ回路に出力し、前記コンパレータ回路が、前記画素信号に応じた入力信号と前記ランプ電圧生成回路から出力される前記参照電圧との比較に基づいて比較結果信号を出力するステップと、

を含み、

第 1 の駆動状態では、前記電圧変化量を設定するステップにおいて、参照電圧の単位時間あたりの電圧変化量を第 1 の電圧量に設定し、

第 2 の駆動状態では、前記電圧変化量を設定するステップにおいて、参照電圧の単位時間あたりの電圧変化量を、前記第 1 の電圧量よりも小さい第 2 の電圧量に設定し、

前記第 2 の駆動状態におけるオフセット電圧は、前記第 1 の駆動状態におけるオフセット電圧に、前記第 1 の電圧量に対する前記第 2 の電圧量の比を掛けた値よりも小さく、

前記ランプ電圧生成回路は、容量素子の蓄積電荷に応じた電圧を前記参照電圧として出力し、前記第 2 の駆動状態では前記第 1 の駆動状態と比較して、前記容量素子への供給電流が小さく設定され、かつ、前記オフセット電圧を生成するための前記容量素子への電流供給期間が短く、

前記基準電圧を設定するステップにおいて、前記ランプ電圧生成回路が、第 1 のグループのコンパレータ回路の基準電圧を設定するための第 1 のリセット期間に対応し第 1 のオフセット電圧を出力する期間と、第 2 のグループのコンパレータ回路の基準電圧を設定するための第 2 のリセット期間に対応し前記第 1 のオフセット電圧よりも大きい第 2 のオフセット電圧を出力する期間と、を有する、

ことを特徴とする撮像装置の駆動方法。

【発明の詳細な説明】

【技術分野】

【0001】

本発明は、撮像装置、撮像システム、移動体および撮像装置の駆動方法に関する。

【背景技術】

【0002】

撮像装置においてノイズ信号を除去するために、ノイズ信号（以下、N 信号と記載する）と、ノイズ信号を含む光電変換量に応じた画素信号（以下、S 信号と記載する）を読み出し、その差分信号を画像信号として読み出す構成が知られている。

【0003】

特許文献 1 は、時間的に変化するスロープ波形のランプ信号と、画素から読み出されて

10

20

30

40

50

増幅されたアナログ信号を、N信号とS信号に時間を分けて比較動作する駆動方法が記載されている。さらに、ランプ信号の時間的变化と同時にカウンタ値のカウントアップを開始し、ランプ信号とアナログ信号が等しくなった時のカウンタ値によってA/D変換される駆動方法が記載されている。

【先行技術文献】

【特許文献】

【0004】

【文献】特開2011 24109号広報

【発明の概要】

【発明が解決しようとする課題】

【0005】

N信号と比較されるランプ信号は、N信号の列毎の電圧バラツキや電圧変動を鑑みてA/D変換できるように、ランプ信号電圧幅を有する。さらに、ランプ信号の単位時間あたりの電圧変化量をN信号およびS信号に共通で一律に変更することによってA/D変換ゲインを変更できる。すなわち、A/D変換ゲインによって、ランプ信号電圧幅が変化する。

【0006】

具体的に、ランプ信号によってA/D変換ゲインを大きくする場合、ランプ信号電圧幅が小さくなる。そのため、N信号において、N信号の列毎の電圧バラツキや電圧変動が、ランプ信号電圧幅よりも大きくなることがある。すなわち、ランプ信号とN信号の比較動作が正しく行われず、正しい値がA/D変換されないことがある。つまり、縦線やざらつきなどと言った画質劣化を招くことになる。

【0007】

一方で、ランプ信号電圧幅を大きくするために、単位時間あたりの電圧変化量を一定のまま、ランプ信号が時間的に変化する時間を延ばした場合、1水平期間を延ばすことになり、高速読み出しすることができなくなる。

【0008】

本発明の目的は、高品質な画像信号を高速読み出し可能な撮像装置を提供することである。

【課題を解決するための手段】

【0009】

本発明は上記課題を鑑みてなされ、上記目的を以下の構成によって達成される。

【0010】

本発明の第一の態様は、  
光電変換により画素信号を生成する画素回路が行列状に配置された画素領域と、  
参照電圧を出力するランプ電圧生成回路と、  
画素が設けられた列に対応して設けられ、前記画素信号に応じた入力信号と前記ランプ電圧生成回路から出力される前記参照電圧との比較に基づいて比較結果信号を出力する、コンパレータ回路と、

を備え、

前記ランプ電圧生成回路は、前記コンパレータ回路の基準電圧を設定するためのオフセット電圧を出力する第1の期間と、時間的に変化するスロープ状の電圧波形を有する参照電圧を出力する第2の期間と、を有し、

前記ランプ電圧生成回路は、前記第2の期間における参照電圧の単位時間あたりの電圧変化量が第1の電圧量である第1の駆動状態と、前記第2の期間における参照電圧の単位時間あたりの電圧変化量が第1の電圧量よりも小さい第2の電圧量である第2の駆動状態と、をとることができ、

前記第2の駆動状態におけるオフセット電圧は、前記第1の駆動状態におけるオフセット電圧に、前記第1の電圧量に対する前記第2の電圧量の比を掛けた値よりも小さい、

ことを特徴とする撮像装置である。

10

20

30

40

50

## 【 0 0 1 1 】

本発明の第二の態様は、  
光電変換により画素信号を生成する複数の画素回路が行列状に配置された画素領域と、  
参照電圧を出力するランブ電圧生成回路と、  
列毎に設けられる複数のコンパレータ回路と、  
を備える撮像装置の駆動方法であって、  
前記ランブ電圧生成回路が出力するスロープ状の電圧波形を有する参照電圧の単位時間あたりの電圧変化量を設定するステップと、  
前記ランブ電圧生成回路がオフセット電圧を前記コンパレータ回路に出力し、前記コンパレータ回路が前記オフセット電圧に基づいて基準電圧を設定するステップと、  
前記ランブ電圧生成回路が時間的に変化するスロープ状の電圧波形を有する参照電圧を前記コンパレータ回路に出力し、前記コンパレータ回路が、前記画素信号に応じた入力信号と前記ランブ電圧生成回路から出力される前記参照電圧との比較に基づいて比較結果信号を出力するステップと、  
を含み、

10

第 1 の駆動状態では、前記電圧変化量を設定するステップにおいて、参照電圧の単位時間あたりの電圧変化量を第 1 の電圧量に設定し、

第 2 の駆動状態では、前記電圧変化量を設定するステップにおいて、参照電圧の単位時間あたりの電圧変化量を、前記第 1 の電圧量よりも小さい第 2 の電圧量に設定し、

前記第 2 の駆動状態におけるオフセット電圧は、前記第 1 の駆動状態におけるオフセット電圧に、前記第 1 の電圧量に対する前記第 2 の電圧量の比を掛けた値よりも小さい、  
ことを特徴とする撮像装置の駆動方法である。

20

## 【発明の効果】

## 【 0 0 1 2 】

本発明によれば、高品質な画像信号を高速読み出し可能な撮像装置を提供することができる。

## 【図面の簡単な説明】

## 【 0 0 1 3 】

【図 1】実施形態に係る撮像装置のブロック図である。

【図 2】実施形態に係るランブ回路の回路図である。

30

【図 3】第 1 の実施形態に係るランブ回路の駆動タイミングチャート図である。

【図 4】ランブゲイン毎オフセット電圧の設定方法を説明する概略説明図である。

【図 5】第 2 の実施形態に係るランブ回路の駆動タイミングチャート図である。

【図 6】第 3 の実施形態に係るランブ回路の駆動タイミングチャート図である。

【図 7】第 4 の実施形態に係る撮像システムの構成例を表す図である。

【図 8】第 5 の実施形態に係る撮像システムおよび移動体の構成例を表す図である。

## 【発明を実施するための形態】

## 【 0 0 1 4 】

以下、本発明に係る撮像装置を実施するための最良の形態について、図面を参照にして具体的に説明する。

40

## 【 0 0 1 5 】

## (第 1 実施形態)

図 1 は、本実施形態にかかる撮像装置 100 の構成ブロック図を示す。撮像装置は、画素領域 1、列アンプ回路 2、列コンパレータ回路 3、列 A/D 変換回路 4、列メモリ回路 5、水平駆動回路 6、垂直駆動回路 7、データ信号演算回路 8、出力回路 9、ランブ回路 10 を含む。

## 【 0 0 1 6 】

画素領域 1 には、光電変換素子と画素回路が行列状に複数配置される。水平方向に配置される複数の画素回路は、行毎に垂直駆動回路 7 から供給される行制御信号  $PV(1) \cdot \dots \cdot PV(m)$  ( $m$  は自然数) によって制御される。画素回路は、光電変換によって得ら

50

れる電荷に基づく画素信号を生成して出力する。画素回路からの信号は、列毎の垂直読み出し線  $V(1) \cdots V(n)$  ( $n$  は自然数) および増幅回路を介して読み出される。画素回路からは行単位で、ノイズ信号 (以下、 $N$  信号と記載する) と、ノイズを含む光電変換量に応じた画素信号 (以下、 $S$  信号と記載する) のアナログ信号が読み出される。列毎の垂直読み出し線から読み出された画素信号は、列アンプ回路 2 に入力される。

【 0 0 1 7 】

列アンプ回路 2 は、垂直読み出し線を介して列毎に読み出された画素信号を、所定のゲイン倍に増幅する。列アンプ回路 2 による増幅後の画素信号は、入力信号として列コンパレータ回路 3 に入力される。

【 0 0 1 8 】

列コンパレータ回路 3 は、列アンプ回路 2 から入力されるアナログの入力信号と、ランプ回路 10 から入力される時間的に変化するスロープ状の電圧波形のランプ信号 (参照電圧) とを比較する。列コンパレータ回路 3 は、入力信号とランプ信号の比較に基づいて比較結果信号を出力する。例えば、列コンパレータ回路 3 は、入力信号の電圧がランプ信号の電圧より低いときは  $L$  レベルを出力し、高いときには  $H$  レベルを出力する。なお、ランプ信号は複数列に対して共通であり、ランプ回路 10 から供給される。

【 0 0 1 9 】

列  $A/D$  変換回路 4 は、ランプ信号の時間的な変化と同時にカウントアップするカウンタを有し、列コンパレータ回路 3 における比較結果に基づき、ランプ信号とアナログ信号が等しくなったタイミングにおけるカウンタ値のデジタル信号に変換する。変換されたデジタル信号は列メモリ回路 5 に  $N$  信号と  $S$  信号に分けて保存される。

【 0 0 2 0 】

列メモリ回路 5 に保存されたデジタル信号は水平駆動回路 6 からの駆動制御信号によって、順次、行単位でデータ信号演算回路 8 に読み出される。データ信号演算回路 8 は、入力されたデジタル信号から  $S$  信号と  $N$  信号の差分を演算するなどの信号演算処理を行い、出力回路 9 を通じて外部に画像信号として出力する。

【 0 0 2 1 】

上記の各回路は、制御回路 (不図示) から供給される制御信号に基づいてその動作が制御される。

【 0 0 2 2 】

なお、本発明は本実施形態に限定されることなく、例えば、列アンプ回路 2 を省略した形態にしてもよい。この場合、列コンパレータ回路 3 には、画素回路からの画素信号が入力信号として入力される。さらに、列メモリ回路 5 は  $S$  信号と  $N$  信号の差分値を保存する形態にしてもよい。

【 0 0 2 3 】

図 2 は、ランプ回路 (ランプ電圧生成回路) 10 の回路構成を示す。

【 0 0 2 4 】

オペアンプ  $OP1$  は、+ 入力端子に入力電圧  $V_R$  が入力され、- 入力端子は、一方の端子が電源  $V_{SS}$  に接続された抵抗素子  $R1$  の他方の端子に接続される。抵抗素子  $R1$  の他方の端子は、ゲート端子がオペアンプ  $OP1$  の出力端子に接続されたトランジスタ  $M2$  のソースまたはドレインの一方の端子に接続される。そして、トランジスタ  $M2$  のソースまたはドレインの他方の端子は、ソースまたはドレインの一方の端子が電源  $V_{DD}$  に接続されたトランジスタ  $M1$  のゲート端子とソースまたはドレインの他方の端子に接続される。さらに、トランジスタ  $M2$  のソースまたはドレインの他方の端子は、ソースまたはドレインの一方の端子が電源  $V_{DD}$  に接続されたトランジスタ  $M3$  のゲート端子も接続される。トランジスタ  $M3$  のソースまたはドレインの他方の端子は、ゲート端子が  $EN$  信号によって制御されるトランジスタ  $M4$  のソースまたはドレインの一方の端子に接続される。トランジスタ  $M4$  のソースまたはドレインの他方の端子は、一方の端子が  $V_{SS}$  電源に接続された容量  $C1$  の他方の端子に接続される。容量  $C1$  の他方の端子はランプ信号出力  $V_{RAM}$  であり、ゲート端子が  $RES$  信号によって制御されソースまたはドレインの一方の端

10

20

30

40

50

子が電源  $V_{SS}$  に接続されたトランジスタ  $M_5$  のソースまたはドレインの他方の端子に接続される。

【0025】

続いて、ランプ回路 10 の制御方法について簡単に説明をする。

【0026】

トランジスタ  $M_1$  には、入力電圧  $V_R$  と容量素子  $R_1$  に対応した電流  $I_1$  が流れ、電流量は入力電圧  $V_R$  と抵抗素子  $R_1$  によって調整することができる。すなわち、電流  $I_1$  は  $I_1 = V_R / R_1$  で表すことができる。そして、トランジスタ  $M_3$  にはトランジスタ  $M_1$  に流れる電流  $I_1$  がミラーされ、トランジスタ  $M_1$  とトランジスタ  $M_3$  の駆動能力比率 ( $B = M_3 / M_1$  とする) に応じた電流  $I_2$  がトランジスタ  $M_3$  に流れる。電流  $I_2$  は  $I_2 = B \cdot I_1 = B \cdot V_R / R_1$  で表すことができる。

10

【0027】

続いて、容量  $C_1$  は  $EN$  信号によって電流  $I_2$  が供給または停止され、電流が供給されることで容量に電荷が蓄積され、蓄積された電荷に応じた電圧がランプ信号出力  $V_{RAMP}$  として出力される。また、ランプ信号出力  $V_{RAMP}$  は、 $RES$  信号に応じてトランジスタ  $M_5$  を介して  $V_{SS}$  電源にリセットされる。

【0028】

すなわち、ランプ信号出力  $V_{RAMP}$  は、電流  $I_2$  の電流量と電流が供給されている時間によって調整され、時間的に変化するスロープ状の電圧波形になる。

【0029】

20

図 3 は、1 水平期間における駆動タイミングチャートである。図 3 を参照して、実際の撮像装置におけるランプ回路動作について具体的に説明をする。なお、1 水平期間とは、列アンプ回路 2 や列コンパレータ回路 3 などの列回路に行単位で信号を読み出す期間のことである。1 水平期間を少なくとも行数分繰り返すことで全行の信号を読み出すことができる。

【0030】

まず、時刻  $t_0$  以前において、 $EN$  信号は  $L$  レベルであり、トランジスタ  $M_4$  はオフ状態である。また、 $RES$  信号は  $H$  レベルでありトランジスタ  $M_5$  はオン状態である。すなわち、容量  $C_1$  の両端は短絡状態かつ電流  $I_2$  が供給されないため、ランプ信号出力は  $V_{SS}$  電圧になる。

30

【0031】

時刻  $t_0$  において、 $EN$  信号が  $L$  レベルから  $H$  レベルに変化して、トランジスタ  $M_4$  はオフ状態からオン状態に変化する。なお、トランジスタ  $M_5$  はオン状態のままである。すなわち、容量  $C_1$  に電流  $I_2$  が供給されるが、容量  $C_1$  の両端は短絡状態のため、ランプ信号出力  $V_{RAMP}$  は  $V_{SS}$  電圧のままである。

【0032】

時刻  $t_1$  において、 $RES$  信号が  $H$  レベルから  $L$  レベルに変化して、トランジスタ  $M_5$  はオン状態からオフ状態に変化する。これにより、容量  $C_1$  の両端は開放されるため、電流  $I_2$  に応じて容量  $C_1$  に電荷が蓄積される。そして、時刻  $t_1$  から時刻  $t_2$  直前まで容量  $C_1$  に電荷が蓄積されるため時間的に変化する電圧がランプ信号出力  $V_{RAMP}$  として出力される。

40

【0033】

時刻  $t_2$  において、 $EN$  信号が  $H$  レベルから  $L$  レベルに変化して、トランジスタ  $M_4$  はオン状態からオフ状態に変化する。よって、容量  $C_1$  に対する電流  $I_2$  の供給が停止され、容量  $C_1$  に保持された電圧がランプ信号出力  $V_{RAMP}$  として時刻  $t_2$  から時刻  $t_3$  直前まで出力される。

【0034】

なお、時刻  $t_2$  から時刻  $t_3$  直前は、列コンパレータ回路 3 をリセットするリセット期間であり、この期間におけるランプ信号出力  $V_{RAMP}$  が時刻  $t_3$  以降の列コンパレータ回路 3 の回路動作の基準電圧となる。すなわち、リセット期間は、ランプ信号出力 (以下

50

、リセット期間のランプ信号出力をオフセット電圧  $V_{OF}$  と記載する)と、同期間における列アンプ回路 2 から出力される信号のリセット電圧  $V_0$  が相対的に等しくなる回路動作が行われる。さらに言い換えると、リセット期間は、列コンパレータ回路 3 の基準電圧を設定するためのオフセット電圧  $V_{OF}$  を、ランプ回路 10 が出力する第 1 の期間である。

【0035】

次に、時刻  $t_3$  において、RES 信号が L レベルから H レベルに変化して、トランジスタ M5 はオフ状態からオン状態に変化する。よって、容量  $C_1$  の両端が短絡状態になるのでランプ信号出力  $V_{RAMP}$  は  $V_{SS}$  電圧になる。

【0036】

時刻  $t_4$  以降、時刻  $t_0$  から時刻  $t_3$  までと同様に、EN 信号と RES 信号を制御した回路動作を順次繰り返す。

10

【0037】

時刻  $t_5$  から時刻  $t_6$  直前までが、N 信号とスロープ状のランプ信号を比較動作する N 信号変換期間 (第 2 の期間) であり、時刻  $t_8$  から時刻  $t_9$  直前までが、S 信号とスロープ状のランプ信号を比較動作する S 信号変換期間 (第 3 の期間) である。N 信号変換期間は、列コンパレータ回路 3 が画素回路から読み出される N 信号とランプ信号とを比較する期間であり、ランプ回路 10 がこの比較動作のためのランプ信号 (参照電圧) を出力する期間ともいえる。S 信号変換期間は、列コンパレータ回路 3 が画素回路から読み出される S 信号 (N 信号を含む光電変換量に応じた画素信号) とランプ信号とを比較する期間であり、ランプ回路 10 がこの比較動作のためのランプ信号 (参照電圧) を出力する期間ともいえる。

20

【0038】

S 信号は光電変換量に応じた信号であり N 信号よりも大きいため、S 信号変換期間におけるランプ信号電圧幅は、N 信号変換期間と比較して広くする必要がある。具体的には、S 信号変換期間を N 信号変換期間よりも時間を長くして、N 信号時のランプ信号電圧幅  $V_{NR}$  よりも S 信号時のランプ信号電圧幅  $V_{SR}$  を広くする。

【0039】

さらに、時刻  $t_5$  から時刻  $t_6$  直前までの N 信号変換期間における、列アンプ回路 2 から出力されるアナログ信号を  $V_N$  とする。列コンパレータ回路 3 は、 $V_N$  電圧に対してリセット電圧  $V_0$  との差分電圧にオフセット電圧  $V_{OF}$  を加算した電圧 ( $V_N - V_0 + V_{OF}$ ) に対して、同期間のランプ信号との比較動作をする。

30

【0040】

また、時刻  $t_8$  から時刻  $t_9$  直前までの S 信号変換期間における、列アンプ回路 2 から出力されるアナログ信号を  $V_S$  とする。列コンパレータ回路 3 は、 $V_S$  電圧に対してリセット電圧  $V_0$  との差分電圧にオフセット電圧  $V_{OF}$  を加算した電圧 ( $V_S - V_0 + V_{OF}$ ) に対して、同期間のランプ信号との比較動作をする。

【0041】

このように、リセット期間のランプ信号出力にオフセット電圧  $V_{OF}$  を設定することにより、列アンプ回路 2 の出力信号が電圧変動などによって各信号変換期間にリセット電圧  $V_0$  よりも小さくなったとしても、列コンパレータ回路 3 で正確に比較動作できる。

40

【0042】

時刻  $t_0$  から時刻  $t_9$  直前までの回路動作を、繰り返すことによって、画素領域の N 信号と S 信号を行単位で順次読み出していく。

【0043】

上記において、オフセット電圧  $V_{OF}$  およびランプ信号電圧幅は、制御回路が供給する EN 信号および RES 信号のタイミングを変えることで制御可能である。また、ランプ電圧の傾き (単位時間あたりのランプ電圧の変化量) は、制御回路からランプ回路 10 に供給されるランプ制御電圧によって制御可能である。

【0044】

以上説明したランプ回路動作において、リセット期間と N 信号変換期間のランプ信号の

50



設定方法について、図 4 を用いてさらに詳細を説明する。

【 0 0 4 5 】

図 4 の ( A ) ( B ) に、図 3 で示したランプ信号波形に基づき、ランプゲインを  $X$  倍としたときのランプ信号波形と、ランプゲイン  $Y$  倍としたときのランプ信号波形を示す。図 4 ( B ) は、ランプ回路 1 0 における  $E N$  信号および  $R E S$  信号のタイミングを図 4 ( A ) のときと変えずにランプゲインのみを変更した場合のランプ信号波形を示す。ゲイン  $Y$  倍はゲイン  $X$  倍よりも大きい値 ( $Y > X$ ) であると仮定し、ランプゲイン  $X$  倍を基本ゲインとして、ラインゲインを  $X$  倍から  $Y$  倍に変更すると仮定する。

【 0 0 4 6 】

ランプゲインは、時間的に変化するスロープ状のランプ電圧の傾き ( 単位時間あたりのランプ電圧の変化量 ) であり、 $A / D$  変換ゲインに対応する。例えば、ランプゲインを大きくする場合、ランプ電圧の傾きを小さくして、 $A / D$  変換ゲインを大きくする。このように、本実施形態に係る撮像装置は、ランプ電圧 ( 参照電圧 ) の単位時間あたりの変化量を第 1 の電圧量とする第 1 の駆動状態と、第 1 の電圧量よりも小さい第 2 の電圧量とする第 2 の駆動状態をとることができる。第 1 の駆動状態がランプゲイン  $X$  倍の状態に相当し、第 2 の駆動状態がランプゲイン  $Y$  倍 ( $Y > X$ ) に相当する。第 1 の駆動状態と第 2 の駆動状態において  $A / D$  変換ゲインを異ならせることができる。

【 0 0 4 7 】

まず、ランプゲイン  $X$  倍のランプ信号において、図 4 ( A ) に示すようにリセット期間時のオフセット電圧を  $V O F X$  とし、 $N$  信号変換期間におけるランプ信号電圧幅を  $V N X$  とする。さらに、 $N$  信号変換期間のランプ信号電圧幅とオフセット電圧の差分電圧を  $V X$  とする ( $V X = V N X - V O F X$ )。

【 0 0 4 8 】

また、ランプゲイン  $Y$  倍のランプ信号において、図 4 ( B ) に示すようにリセット期間時のオフセット電圧を  $V O F Y$  とし、 $N$  信号変換期間におけるランプ信号電圧幅を  $V N Y$  とする。さらに、 $N$  信号変換期間のランプ信号電圧幅とオフセット電圧の差分電圧を  $V Y$  とする ( $V Y = V N Y - V O F Y$ )。

【 0 0 4 9 】

まず、ランプゲイン  $X$  倍において、 $N$  信号変換期間におけるランプ信号電圧幅  $V N X$  を、 $N$  信号の列毎の電圧バラツキや電圧変動を鑑みて十分に大きく設定する必要がある。具体的に、 $N$  信号の列毎の電圧バラツキや電圧変動の電圧変動量を  $V N$  とすると、差分電圧  $V X$  は  $V N$  よりも大きく設定する。このようにすることで、確実に  $N$  信号とランプ信号が比較動作することができる。

【 0 0 5 0 】

次に、ランプゲインを  $X$  倍の設定から  $Y$  倍に変更する場合を検討する。ランプゲインを  $Y$  倍に変更すると、オフセット電圧  $V O F Y$  は  $V O F Y = X / Y \cdot V O F X$ 、 $N$  信号変換期間におけるランプ信号電圧幅  $V N Y$  は  $V N Y = X / Y \cdot V N X$  になり、差分電圧  $V Y$  は  $V Y = X / Y \cdot V X$  になる。すなわち、各電圧は一律で  $X / Y$  倍される。

【 0 0 5 1 】

ここで着目すべきは、 $N$  信号の列毎の電圧バラツキや電圧変動  $V N$  はランプゲインによらない点である。すなわち、電圧変動量  $V N$  に対して、ランプゲイン  $X$  倍において、差分電圧  $V X$  は  $V X > V N$  を満たすように設定される。一方で、ランプゲイン  $Y$  倍において、差分電圧  $V Y (= X / Y \cdot V X)$  は  $V N > V Y$  となり、 $N$  信号の電圧変動  $V N$  が差分電圧  $V Y$  より大きくなってしまふ場合がある。そうすると、ランプゲイン  $Y$  倍においては、 $N$  信号とランプ信号の比較動作が正しく行うことができない。つまり、 $N$  信号の  $A / D$  変換が正しく行われないため、縦スジやざらつきといった画質劣化の課題が発生することになる。

【 0 0 5 2 】

この課題に対して、 $N$  信号変換期間を延長して  $N$  信号電圧幅  $V N Y$  を大きくして差分電圧  $V Y$  を、ランプゲイン  $X$  倍の時の差分電圧  $V X$  に近くすることが考えられる。これ

10

20

30

40

50

により、 $V_Y > V_N$ とできるので、N信号とランプ信号の比較動作ができるようになる。しかしながら、1水平時間を延ばすことになるため、ランプゲインX倍とランプゲインY倍で読み出しスピードが変わってしまうため高速読み出し動作に対応できない、という新たな課題が発生する。

#### 【0053】

本実施形態は、ランプゲインを変更しても高速動作かつ画質劣化しない駆動方法を開示する。本実施形態に係る駆動方法は、ランプゲインに応じてランプ信号のオフセット電圧V<sub>OF</sub>を調整する。

#### 【0054】

具体的に、ランプゲインY倍の時のオフセット電圧V<sub>OFY</sub>を、ランプゲインX倍の時のオフセット電圧V<sub>OFX</sub>に対するランプゲイン比( $X/Y$ )倍した電圧よりも小さくするように設定する( $V_{OFY} < X/Y \cdot V_{OFX}$ )。より詳細には、ランプゲインY倍の時の差分電圧 $V_Y$ を出来るだけランプゲインX倍の時の差分電圧 $V_X$ に近くなるようにオフセット電圧V<sub>OFY</sub>を設定する。

#### 【0055】

言い換えると、ランプゲインがY倍の状態(第2の駆動状態)におけるオフセット電圧V<sub>OFY</sub>は、ランプゲインがX倍の状態(第1の駆動状態)におけるオフセット電圧V<sub>OFX</sub>に、ランプゲイン比( $X/Y$ )を掛けた値よりも小さく設定される。ここで、ランプゲイン比( $X/Y$ )は、第1の駆動状態における参照電圧の単位時間あたりの電圧変化量(第1の電圧量)に対する、第2の駆動状態における参照電圧の単位時間あたりの電圧変化量(第2の電圧量)の比ともいえる。そして、第1の駆動状態および第2の駆動状態での、N信号変換期間における参照電圧の最大値とオフセット電圧との差(それぞれ $V_X$ 、 $V_Y$ )、が略等しくなるように第2の駆動状態におけるオフセット電圧V<sub>OFY</sub>が設定される。なおここで、 $V_X$ と $V_Y$ が「略等しい」とは、これらの値の差が、N信号の列毎の電圧バラツキや電圧変動( $V_N$ )と比較して十分小さいこと(典型的には10分の1以下)を意味する。

#### 【0056】

ランプゲインY倍の時のオフセット電圧V<sub>OFY</sub>を、ランプゲインX倍の時のオフセット電圧V<sub>OFX</sub>のランプゲイン比( $X/Y$ )倍した電圧より小さくするように設定するためには、ランプ回路10の容量C<sub>1</sub>への電荷蓄積時間を短くすればよい。ランプゲインX倍の時は、図3に示すように、EN信号とRES信号がともにオンである時刻t<sub>1</sub>から時刻t<sub>2</sub>の期間に容量C<sub>1</sub>に電荷が蓄積される。これに対して、ランプゲインY倍の時には、時刻t<sub>2</sub>'(ただし、 $t_1 < t_2' < t_2$ )にEN信号をオフとして、容量C<sub>1</sub>への電荷蓄積時間を短くする。これにより、オフセット電圧V<sub>OFY</sub>をオフセット電圧V<sub>OFX</sub>のランプゲイン比( $X/Y$ )倍した電圧よりも小さくできる。

#### 【0057】

このようにすることで、N信号の電圧変動量 $V_N$ に対してランプゲインY倍の時の差分電圧 $V_Y$ を大きくできる( $V_N < V_Y$ )。よって、ランプゲインY倍でもN信号とランプ信号の比較動作を正しく行うことができるので、N信号のA/D変換が正しく行われ画質劣化は発生しない。また、1水平時間を延ばすこともないため、高速読み出し動作が可能である。したがって、本実施形態によれば、高速で画質劣化することのない高品質な撮像装置を提供することができる。

#### 【0058】

##### (第2実施形態)

図5は、第2の実施形態におけるランプ回路10の駆動タイミングチャートを示す。図5の駆動タイミングチャートは、図3と同様に1水平期間における駆動タイミングを示す。

#### 【0059】

なお、第2の実施形態は、第1の実施形態と比較して、ランプ回路10の駆動方法が異なるが、装置構成は第1の実施形態と同様である。以下では、第1の実施形態との差分について説明をする。

10

20

30

40

50

## 【 0 0 6 0 】

本実施形態の特徴の一つは、オフセット電圧として時刻  $t_{12}$  から時刻  $t_{13}$  直前の  $V_{OF1}$  と、時刻  $t_{14}$  から時刻  $t_{15}$  直前の  $V_{OF2}$  の 2 つの値を用意して、列に応じてリセット期間を設定してオフセット電圧を変更できる点である。すなわち、リセット期間が、第 1 のグループの列コンパレータ回路の基準電圧を設定するための第 1 のオフセット電圧を出力する期間と、第 2 のグループの列コンパレータ回路の基準電圧を設定するための第 2 のオフセット電圧を出力する期間と、を含む。

## 【 0 0 6 1 】

例えば、偶数列における列コンパレータ回路のリセット期間に対応したランプ信号のオフセット電圧を  $V_{OF1}$  として、奇数列における列コンパレータ回路のリセット期間に対応したランプ信号のオフセット電圧を  $V_{OF2}$  とする。

10

## 【 0 0 6 2 】

すべての列において列コンパレータ回路のオフセット電圧を同一とすると、列コンパレータ回路 3 のすべての列においてほぼ同時に比較結果が確定する。N 信号変換時の列アンブ 2 の出力信号 (N 信号) の列毎のバラツキや電圧変動により、比較結果が確定するタイミングは厳密には異なるが、大きく異なることはなくほぼ同一である。すべての列においてほぼ同時に比較結果が確定すると、列コンパレータ回路 3 の全列に一斉に電流が流れる。電流が一斉に流れると大きな総和電流となり、電源電圧の変動を生じ、電源電圧変動に起因したクロストークなどによって画質劣化をさせることがある。

## 【 0 0 6 3 】

20

一方、本実施形態では、列に応じてランプ信号のオフセット電圧を 2 つの値 (第 1 のオフセット電圧  $V_{OF1}$ 、および第 2 のオフセット電圧  $V_{OF2}$ ) から設定する。これにより、N 信号変換時に列コンパレータ回路 3 の比較結果が確定するタイミングがおよそ 2 つに分散される。したがって、全列の列コンパレータ回路 3 の電流が一斉に流れることがないので、電源電圧変動を緩和させて画質劣化しにくい駆動をすることができる。

## 【 0 0 6 4 】

さらに、本実施形態においても、ランプゲイン X 倍からランプゲイン Y 倍に変更する場合、第 1 の実施形態と同様にする必要がある。すなわち、ランプゲイン Y 倍の時のランプ信号における第 1 および第 2 のオフセット電圧を、ランプゲイン X 倍の時の第 1 および第 2 のオフセット電圧に対してランプゲイン比 ( $X/Y$ ) 倍した電圧よりも、小さくなるように設定する。より詳細には、ランプゲインが X 倍と Y 倍の時、N 信号変換期間における参照電圧の最大値と第 2 のオフセット電圧との差が略等しくなるようにランプゲイン Y 倍の時の第 2 のオフセット電圧が設定される。なお、同様に、ランプゲインが X 倍と Y 倍の時、N 信号変換期間における参照電圧の最大値と第 1 のオフセット電圧との差が略等しくなるようにランプゲイン Y 倍の時の第 1 のオフセット電圧が設定してもよい。

30

## 【 0 0 6 5 】

このようにすることで、画質劣化することのない高品質な撮像装置を提供することができる。

## 【 0 0 6 6 】

なお、本実施形態では、画素列を偶数列と奇数列の 2 つに分けて、それぞれに対して異なるオフセット電圧を設定しているが、画素列を列の偶奇以外の基準で分類してもよい。すなわち、画素列を第 1 の列グループと第 2 の列グループに分類して、それぞれの列グループの列コンパレータ回路に対して異なるオフセット電圧を設定する形態であれば、列のグループ分けの方法は特に限定されない。また、画素列を 2 つのグループに分類する以外に、3 つ以上のグループに分類してそれぞれの列コンパレータ回路に対して異なるオフセット電圧を設定してもよい。

40

## 【 0 0 6 7 】

(第 3 実施形態)

図 6 は、第 3 の実施形態におけるランプ回路 10 の駆動タイミングチャートを示す。図 6 の駆動タイミングチャートは、図 3 と同様に 1 水平期間における駆動タイミングを示す。

50

## 【 0 0 6 8 】

なお、第 3 の実施形態は、第 1 および第 2 の実施形態と比較して、ランプ回路 1 0 の駆動方法が異なる。以下では、第 1 の実施形態との差分について説明をする。

## 【 0 0 6 9 】

本実施形態の特徴の一つは、画素回路から読み出されたアナログ信号を、列アンプ回路 2 で高ゲイン  $H_g$  と低ゲイン  $L_g$  の異なる 2 つのゲインで読み出す点である。このようにすることで、低輝度の画素信号は高ゲイン  $H_g$  で読み、高輝度の画素信号は低ゲイン  $L_g$  で読み出し、データ信号演算回路 8 や撮像装置の外部の回路によって画像合成することでダイナミックレンジを拡張した画像を読み出すことができる。

## 【 0 0 7 0 】

本実施形態においても、ランプゲイン  $X$  倍からランプゲイン  $Y$  倍 ( $Y > X$ ) に変更する場合、第 1 の実施形態と同様にする。すなわち、ランプゲイン  $Y$  倍の時のランプ信号におけるオフセット電圧を、ランプゲイン  $X$  倍の時のオフセット電圧に対してランプゲイン比 ( $X/Y$ ) 倍した電圧よりも、小さくなるように設定する。

## 【 0 0 7 1 】

なお、本発明は本実施形態に限定されることなく、列アンプ回路 2 からの読み出し順番を低ゲイン  $L_g$ 、高ゲイン  $H_g$  の読み出し順番を変更し、 $S$  信号変換期間と  $N$  信号変換期間の読み出し順番を変更して駆動してもよい。さらに、異なる 3 つ以上の列アンプゲインで読み出すように駆動してもよい。

## 【 0 0 7 2 】

さらに、本発明は上記全ての実施形態に限定されることなく、その他の回路構成によって実現されてもよい。

## 【 0 0 7 3 】

## (第 4 の実施形態)

本発明の第 4 の実施形態による撮像システムについて、図 7 を用いて説明する。図 7 は、本実施形態による撮像システムの概略構成を示すブロック図である。

## 【 0 0 7 4 】

上記第 1 乃至第 3 の実施形態で述べた撮像装置は、種々の撮像システムに適用可能である。適用可能な撮像システムとしては、特に限定されるものではないが、例えば、デジタルスチルカメラ、デジタルカムコーダ、監視カメラ、複写機、ファックス、携帯電話、車載カメラ、観測衛星、医療用カメラなどの各種の機器が挙げられる。また、レンズなどの光学系と撮像装置 (光電変換装置) とを備えるカメラモジュールも、撮像システムに含まれる。図 7 にはこれらのうちの一例として、デジタルスチルカメラのブロック図を例示している。

## 【 0 0 7 5 】

撮像システム 2 0 0 0 は、図 7 に示すように、撮像装置 1 0 0、撮像光学系 2 0 0 2、CPU 2 0 1 0、レンズ制御部 2 0 1 2、撮像装置制御部 2 0 1 4、画像処理部 2 0 1 6、絞りシャッター制御部 2 0 1 8、表示部 2 0 2 0、操作スイッチ 2 0 2 2、記録媒体 2 0 2 4 を備える。

## 【 0 0 7 6 】

撮像光学系 2 0 0 2 は、被写体の光学像を形成するための光学系であり、レンズ群、絞り 2 0 0 4 等を含む。絞り 2 0 0 4 は、その開口径を調節することで撮影時の光量調節を行なう機能を備えるほか、静止画撮影時には露光秒時調節用シャッターとしての機能も備える。レンズ群及び絞り 2 0 0 4 は、光軸方向に沿って進退可能に保持されており、これらの連動した動作によって変倍機能 (ズーム機能) や焦点調節機能を実現する。撮像光学系 2 0 0 2 は、撮像システムに一体化されていてもよいし、撮像システムへの装着が可能な撮像レンズでもよい。

## 【 0 0 7 7 】

撮像光学系 2 0 0 2 の像空間には、その撮像面が位置するように撮像装置 1 0 0 が配置されている。撮像装置 1 0 0 は、第 1 乃至第 3 の実施形態で説明した撮像装置であり、C

10

20

30

40

50

M O S センサ（画素部）とその周辺回路（周辺回路領域）とを含んで構成される。撮像装置 1 0 0 は、複数の光電変換部を有する画素が 2 次元配置され、これらの画素に対してカラーフィルタが配置されることで、2 次元単板カラーセンサを構成している。撮像装置 1 0 0 は、撮像光学系 2 0 0 2 により結像された被写体像を光電変換し、画像信号や焦点検出信号として出力する。

【 0 0 7 8 】

レンズ制御部 2 0 1 2 は、撮像光学系 2 0 0 2 のレンズ群の進退駆動を制御して変倍操作や焦点調節を行うためのものであり、その機能を実現するように構成された回路や処理装置により構成されている。絞りシャッター制御部 2 0 1 8 は、絞り 2 0 0 4 の開口径を変化して（絞り値を可変として）撮影光量を調節するためのものであり、その機能を実現

10

【 0 0 7 9 】

C P U 2 0 1 0 は、カメラ本体の種々の制御を司るカメラ内の制御装置であり、演算部、R O M、R A M、A / D コンバータ、D / A コンバータ、通信インターフェイス回路等を含む。C P U 2 0 1 0 は、R O M 等に記憶されたコンピュータプログラムに従ってカメラ内の各部の動作を制御し、撮像光学系 2 0 0 2 の焦点状態の検出（焦点検出）を含む A F、撮像、画像処理、記録等の一連の撮影動作を実行する。C P U 2 0 1 0 は、信号処理部でもある。

【 0 0 8 0 】

撮像装置制御部 2 0 1 4 は、撮像装置 1 0 0 の動作を制御するとともに、撮像装置 1 0 0 から出力された信号を A / D 変換して C P U 2 0 1 0 に送信するためのものであり、それら機能を実現するように構成された回路や制御装置により構成される。A / D 変換機能は、撮像装置 1 0 0 が備えていてもかまわない。画像処理部 2 0 1 6 は、A / D 変換された信号に対して 変換やカラー補間等の画像処理を行って画像信号を生成する処理装置であり、その機能を実現するように構成された回路や制御装置により構成される。表示部 2 0 2 0 は、液晶表示装置（L C D）等の表示装置であり、カメラの撮影モードに関する情報、撮影前のプレビュー画像、撮影後の確認用画像、焦点検出時の合焦状態等を表示する。操作スイッチ 2 0 2 2 は、電源スイッチ、レリーズ（撮影トリガ）スイッチ、ズーム操作スイッチ、撮影モード選択スイッチ等で構成される。記録媒体 2 0 2 4 は、撮影済み画像等を記録するためのものであり、撮像システムに内蔵されたものでもよいし、メモリカード等の着脱可能なものでもよい。

20

30

【 0 0 8 1 】

このようにして、第 1 乃至第 3 の実施形態による撮像装置 1 0 0 を適用した撮像システム 2 0 0 0 を構成することにより、高性能の撮像システムを実現することができる。

【 0 0 8 2 】

（第 5 の実施形態）

本発明の 5 の実施形態による撮像システム及び移動体について、図 8 A 及び図 8 B を用いて説明する。図 8 A 及び図 8 B は、本実施形態による撮像システム及び移動体の構成を示す図である。

【 0 0 8 3 】

図 8 A は、車載カメラに関する撮像システム 2 1 0 0 の一例を示したものである。撮像システム 2 1 0 0 は、撮像装置 2 1 1 0 を有する。撮像装置 2 1 1 0 は、上述の第 1 乃至第 4 の実施形態に記載の撮像装置のいずれかである。また、撮像システム 2 1 0 0 は、画像処理部 2 1 1 2 と、視差取得部 2 1 1 4 と、距離取得部 2 1 1 6 と、衝突判定部 2 1 1 8 と、を有する。画像処理部 2 1 1 2 は、撮像装置 2 1 1 0 により取得された複数の画像データに対し、画像処理を行う処理装置である。視差取得部 2 1 1 4 は、撮像装置 2 1 1 0 により取得された複数の画像データから視差（視差画像の位相差）の算出を行う処理装置である。距離取得部 2 1 1 6 は、算出された視差に基づいて対象物までの距離を算出する処理装置である。衝突判定部 2 1 1 8 は、算出された距離に基づいて衝突可能性があるか否かを判定する処理装置である。ここで、視差取得部 2 1 1 4 や距離情報取得部 2 1 1

40

50

6 は、対象物までの距離情報等の情報を取得する情報取得手段の一例である。すなわち、距離情報とは、視差、デフォーカス量、対象物までの距離等に関する情報である。衝突判定部 2 1 1 8 はこれらの距離情報のいずれかを用いて、衝突可能性を判定してもよい。上述の処理装置は、専用に設計されたハードウェアによって実現されてもよいし、ソフトウェアモジュールに基づいて演算を行う汎用のハードウェアによって実現されてもよい。また、処理装置は F P G A ( Field Programmable Gate Array )、A S I C ( Application Specific Integrated Circuit ) 等によって実現されてもよいし、これらの組合せによって実現されてもよい。

#### 【 0 0 8 4 】

撮像システム 2 1 0 0 は、車両情報取得装置 2 1 2 0 と接続されており、車速、ヨーレート、舵角などの車両情報を取得することができる。また、撮像システム 2 1 0 0 は、衝突判定部 2 1 1 8 での判定結果に基づいて、車両に対して制動力を発生させる制御信号を出力する制御装置である制御 E C U 2 1 3 0 が接続されている。すなわち、制御 E C U 2 1 3 0 は、距離情報に基づいて移動体を制御する移動体制御手段の一例である。また、撮像システム 2 1 0 0 は、衝突判定部 2 1 1 8 での判定結果に基づいて、ドライバーへ警報を発する警報装置 2 1 4 0 とも接続されている。例えば、衝突判定部 2 1 1 8 の判定結果として衝突可能性が高い場合、制御 E C U 2 1 3 0 はブレーキをかける、アクセルを戻す、エンジン出力を抑制するなどして衝突を回避、被害を軽減する車両制御を行う。警報装置 2 1 4 0 は音等の警報を鳴らす、カーナビゲーションシステムなどの画面に警報情報を表示する、シートベルトやステアリングに振動を与えるなどしてユーザに警告を行う。

#### 【 0 0 8 5 】

本実施形態では、車両の周囲、例えば前方又は後方を撮像システム 2 1 0 0 で撮像する。図 8 B に、車両前方 ( 撮像範囲 2 1 5 0 ) を撮像する場合の撮像システム 2 1 0 0 を示した。車両情報取得装置 2 1 2 0 は、撮像システム 2 1 0 0 を動作させ撮像を実行させるように指示を送る。上述の第 1 乃至第 4 の実施形態の撮像装置を撮像装置 2 1 1 0 として用いることにより、本実施形態の撮像システム 2 1 0 0 は、測距の精度をより向上させることができる。

#### 【 0 0 8 6 】

以上の説明では、他の車両と衝突しないように制御する例を述べたが、他の車両に追従して自動運転する制御、車線からはみ出さないように自動運転する制御等にも適用可能である。更に、撮像システムは、自動車等の車両に限らず、例えば、船舶、航空機あるいは産業用ロボットなどの移動体 ( 輸送機器 ) に適用することができる。移動体 ( 輸送機器 ) における移動装置はエンジン、モーター、車輪、プロペラなどの各種の駆動源である。加えて、移動体に限らず、高度道路交通システム ( I T S ) 等、広く物体認識を利用する機器に適用することができる。

#### 【 符号の説明 】

#### 【 0 0 8 7 】

1 : 画素領域      3 : 列コンパレータ回路      1 0 : ランプ回路  
V R : 入力電圧      V R A M P : ランプ信号電圧

10

20

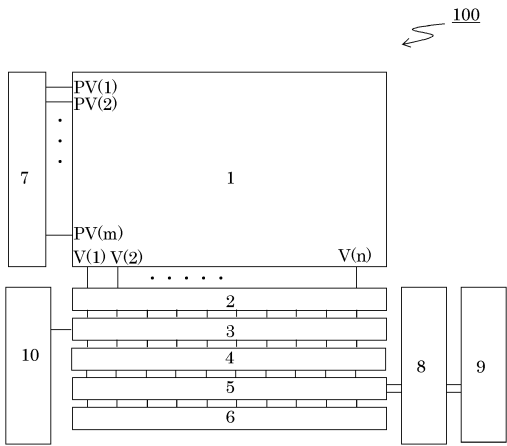
30

40

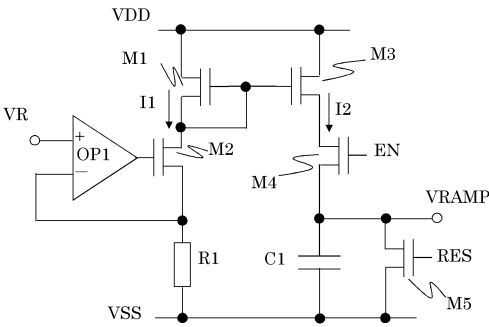
50

【図面】

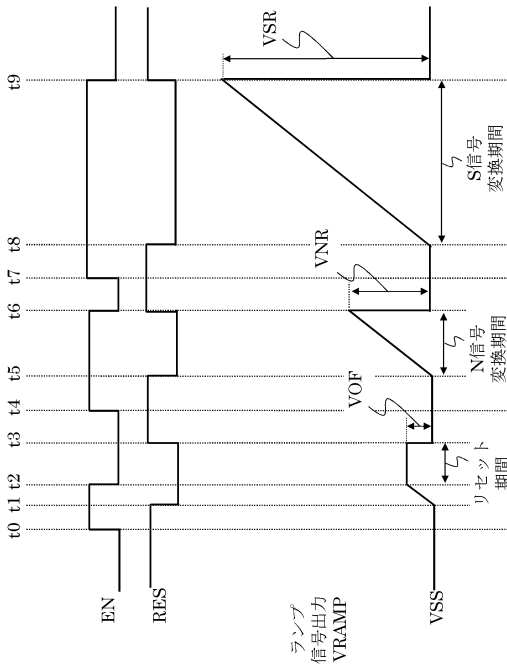
【図 1】



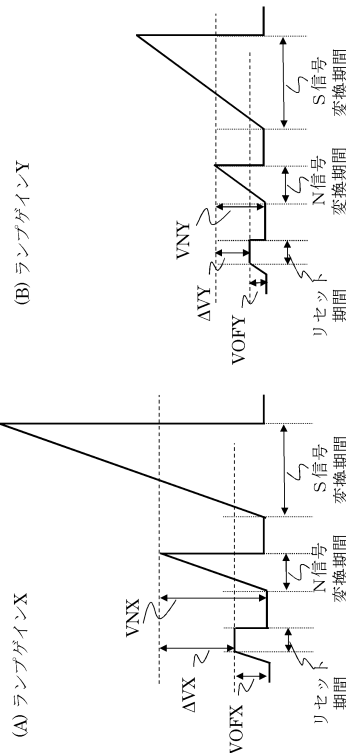
【図 2】



【図 3】



【図 4】



10

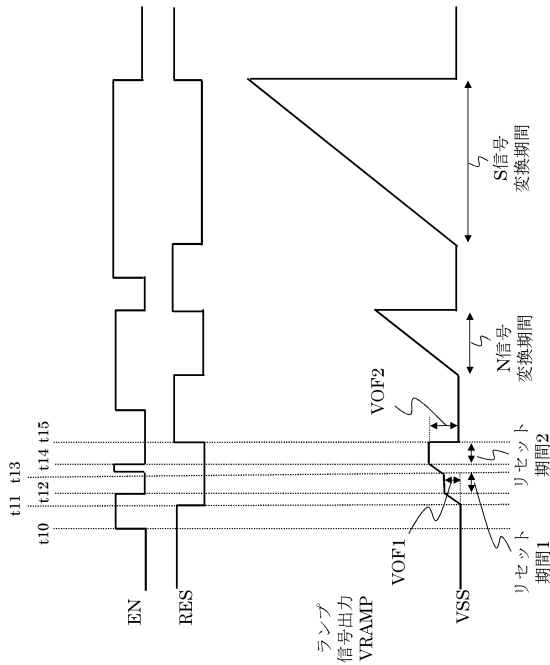
20

30

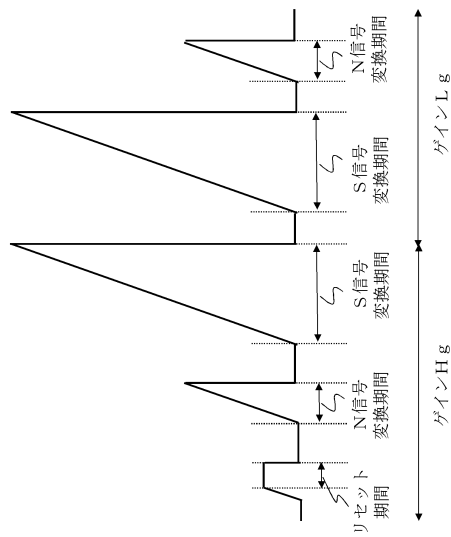
40

50

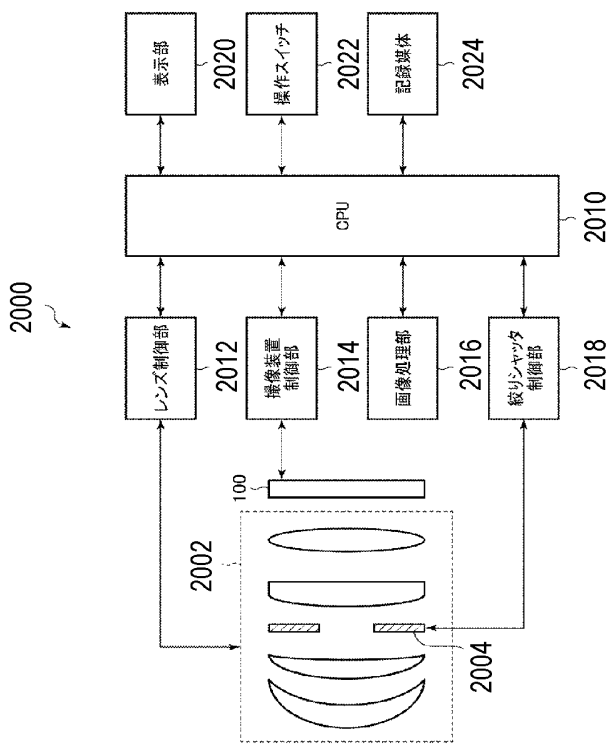
【図 5】



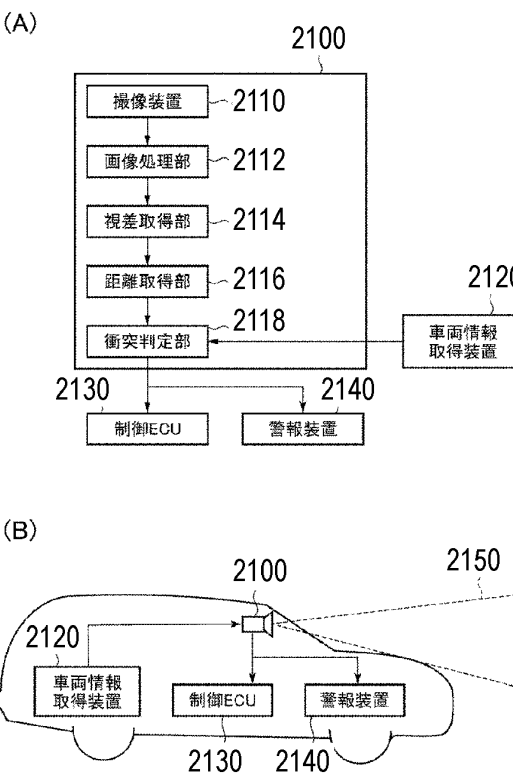
【図 6】



【図 7】



【図 8】



10

20

30

40

50



---

フロントページの続き

- (56)参考文献 特開 2 0 1 1 - 0 4 0 8 5 5 ( J P , A )  
特開 2 0 0 4 - 0 7 8 3 3 2 ( J P , A )  
特開 2 0 1 9 - 1 8 6 9 1 0 ( J P , A )  
特開 2 0 1 6 - 0 9 2 6 6 2 ( J P , A )
- (58)調査した分野 (Int.Cl. , D B 名)
- H 0 4 N 2 5 / 7 8  
H 0 4 N 2 5 / 7 0