【公報種別】特許法第１７条の２の規定による補正の掲載
【部門区分】第２部門第５区分
【発行日】平成23年8月4日(2011.8.4)

【公開番号】特開2009-1099(P2009-1099A)
【公開日】平成21年1月8日(2009.1.8)
【年通号数】公開・登録公報2009-001
【出願番号】特願2007-162506(P2007-162506)
【国際特許分類】
Ｂ６０Ｗ　10/26　(2006.01)
Ｂ６０Ｗ　20/00　(2006.01)
Ｂ６０Ｌ　 3/00　(2006.01)
Ｂ６０Ｋ　 6/46　(2007.10)
Ｂ６０Ｗ　10/08　(2006.01)
Ｂ６０Ｗ　10/06　(2006.01)
【ＦＩ】
Ｂ６０Ｋ　6/04　３３０
Ｂ６０Ｌ　3/00　ＺＨＶＳ
Ｂ６０Ｋ　6/04　４００
Ｂ６０Ｋ　6/04　５１０
Ｂ６０Ｋ　6/04　３２０
Ｂ６０Ｋ　6/04　３１０

【手続補正書】
【提出日】平成23年6月15日(2011.6.15)
【手続補正１】
【補正対象書類名】特許請求の範囲
【補正対象項目名】請求項５
【補正方法】変更
【補正の内容】
【請求項５】
燃料の燃焼によって駆動される内燃機関、およびバッテリによって駆動されるモータを、走行用の動力源として有するハイブリッド車両用の前記バッテリの充放電管理装置に用いるプログラムであって、
目的地までの予想経路における、前記モータによる前記ハイブリッド車両の駆動の有無、および、前記バッテリの充電の有無についてのスケジュールを決定し、その決定したスケジュールに基づいて、前記予想経路上の前記バッテリの残量の推移を予測する計画手段、
前記ハイブリッド車両が前記予想経路上を走行しているときに、前記計画手段が決定した前記スケジュールに従って、前記モータによる前記ハイブリッド車両の駆動の有無、および、前記バッテリの充電の有無を制御する計画走行制御手段、
前記ハイブリッド車両が前記予想経路上を走行しているときに、前記計画手段が予測した推移中の前記ハイブリッド車両の現在位置に対応する残量と、現在検出されたバッテリの残量と、の差が基準値以上であることに基づいて、前記計画手段を再度作動させる再計画制御手段、および、
前記ハイブリッド車両が前記予想経路上の出発地点から現在位置に到るまでに前記再計画制御手段が基準回数以上作動したことに基づいて、前記計画走行制御手段の作動を中止する中止手段として、コンピュータを機能させるプログラム。