



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 203497961 U

(45) 授权公告日 2014. 03. 26

(21) 申请号 201320584204. 5

(22) 申请日 2013. 09. 22

(73) 专利权人 江苏光阳机械制造有限公司

地址 225300 江苏省泰州市医药高新区凤凰
街道太白路 10 号

(72) 发明人 朱建国

(74) 专利代理机构 北京轻创知识产权代理有限
公司 11212

代理人 赖定真

(51) Int. Cl.

B66C 23/62 (2006. 01)

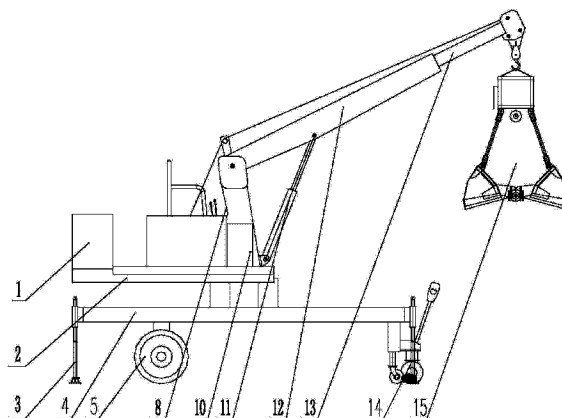
权利要求书1页 说明书2页 附图2页

(54) 实用新型名称

自行式电动液压抓斗吊车

(57) 摘要

本实用新型公开了自行式电动液压抓斗吊车,旨在提供一种性价比高、使用范围广、操作方便、减小人工费用的自行式电动液压抓斗吊车。本实用新型抓斗吊车包括底盘及与底盘下面相连的承重轮和行走驱动轮、底盘上的旋转台、安装在旋转台上的配重箱、旋转驱动装置、电气控制装置、控制操作台、起吊卷扬装置、升降液压缸和液压泵站、由升降液压缸驱动升降的起重臂及与其相连的抓斗,控制操作台集中控制起重臂旋转、上升、下降、抓斗上升、下降和抓斗的张开闭合动作。



1. 一种自行式电动液压抓斗吊车,包括底盘、起吊卷扬装置、起重臂和抓斗,其特征是:所述底盘下面连接有承重轮和行走驱动轮,底盘上面安装有旋转台,旋转台上安装有配重箱、旋转驱动装置、电气控制装置、控制操作台、升降液压缸、起重臂和液压泵站,所述旋转台与起重臂之间设有升降液压缸,升降液压缸驱动起重臂升降,起重臂与抓斗相连接,所述控制操作台集中控制起重臂旋转、上升、下降、抓斗上升、下降和抓斗的张开闭合动作。

2. 根据权利要求1所述的自行式电动液压抓斗吊车,其特征是:所述旋转台可以360度旋转。

3. 根据权利要求1所述的自行式电动液压抓斗吊车,其特征是:所述起重臂与抓斗之间设有伸缩臂。

4. 根据权利要求1所述的自行式电动液压抓斗吊车,其特征是:所述行走驱动轮由直流电机驱动。

5. 根据权利要求1至4任一项所述的自行式电动液压抓斗吊车,其特征是:所述底盘设有伸缩式支撑腿。

自行式电动液压抓斗吊车

技术领域

[0001] 本实用新型涉及装卸机械，尤其是一种液压抓斗吊车。

背景技术

[0002] 目前，酒厂酿酒车间将酒糟从酒糟池中挖出大致有三种方法：

[0003] 1、人工操作，通过人工并运用原始工具如铁锹进行清理，该方法工作量大，效率低下。

[0004] 2、在厂房高度及空间允许的情况下安装行车，通过行车配合抓斗进行挖掘。该方法使用范围受限制，对厂房高度有要求，运行范围有死角。

[0005] 3、运用小型挖掘机进行操作，价格贵，资金投入大，当酒窖池深度过深时无法操作。

实用新型内容

[0006] 针对以上现有技术的不足，本实用新型的目的是提供一种性价比高、使用范围广、减小人工费用的自行式电动液压抓斗吊车。

[0007] 本实用新型的目的是通过采用以下技术方案来实现的：

[0008] 自行式电动液压抓斗吊车，包括底盘、起吊卷扬装置、起重臂和抓斗，所述底盘下面连接有承重轮和行走驱动轮，底盘上面安装有旋转台，旋转台上安装有配重箱、旋转驱动装置、电气控制装置、控制操作台、升降液压缸、起重臂和液压泵站，所述旋转台与起重臂之间设有升降液压缸，升降液压缸驱动起重臂升降，起重臂与抓斗相连接，所述控制操作台集中控制起重臂旋转、上升、下降、抓斗上升、下降和抓斗的张开闭合动作。

[0009] 作为本实用新型的优选技术方案，所述旋转台台面可以 360 度旋转，作业范围大。介于起重臂和抓斗间的二级伸缩臂可实现自由伸缩，作业幅度大；直流电机驱动行走轮，保证设备移动、搬运方便省力。

[0010] 作为本实用新型的优选技术方案，所述底盘设有伸缩式支撑腿。伸缩收藏式摆动支撑腿能够根据不同的地形选择支撑方式，支撑面积大。

[0011] 本实用新型的有益效果是：相对于现有技术，本实用新型的液压抓斗吊车的性价比高、使用范围广、操作控制方便，能够有效减少人工费用、提高生产效率、增大产能。

附图说明

[0012] 下面结合附图与具体实施例对本实用新型作进一步说明：

[0013] 图 1 是本实用新型的结构示意图；

[0014] 图 2 是图 1 的俯视结构示意图。

[0015] 图中：配重箱 1、旋转台 2、支撑腿 3、底盘 4、承重轮 5、液压泵站 6、起吊卷扬装置 7、控制操作台 8、旋转驱动装置 9、电气控制装置 10、升降液压缸 11、起重臂 12、伸缩臂 13、行走驱动轮 14、抓斗 15。

具体实施方式

[0016] 如图 1 和图 2 所示, 自行式电动液压抓斗吊车, 包括底盘 4 及与底盘 4 下面相连的承重轮 5 和行走驱动轮 14、底盘 4 上的旋转台 2、安装在旋转台 2 上的配重箱 1、旋转驱动装置 9、电气控制装置 10、控制操作台 8、起吊卷扬装置 7、升降液压缸 11 和液压泵站 6、由升降液压缸 11 驱动升降的起重臂 12 及与其相连的抓斗 15, 控制操作台 8 集中控制起重臂旋转、上升、下降、抓斗上升、下降和抓斗的张开闭合动作。

[0017] 本实施例中, 旋转台台面可以 360 度旋转, 作业范围大; 在起重臂 12 和抓斗 15 之间设置有二级伸缩臂 13, 伸缩臂 13 可以实现自由伸缩, 作业幅度大; 行走驱动轮由直流电机驱动, 保证设备移动、搬运方便省力; 伸缩收藏式摆动支撑腿 3 能够根据不同的地形选择支撑方式, 支撑面积大、稳定可靠; 升降液压缸 11 驱动起重臂 12 升降, 承载能力大; 控制操作台 8 由单人操作控制, 使用方便、省力。

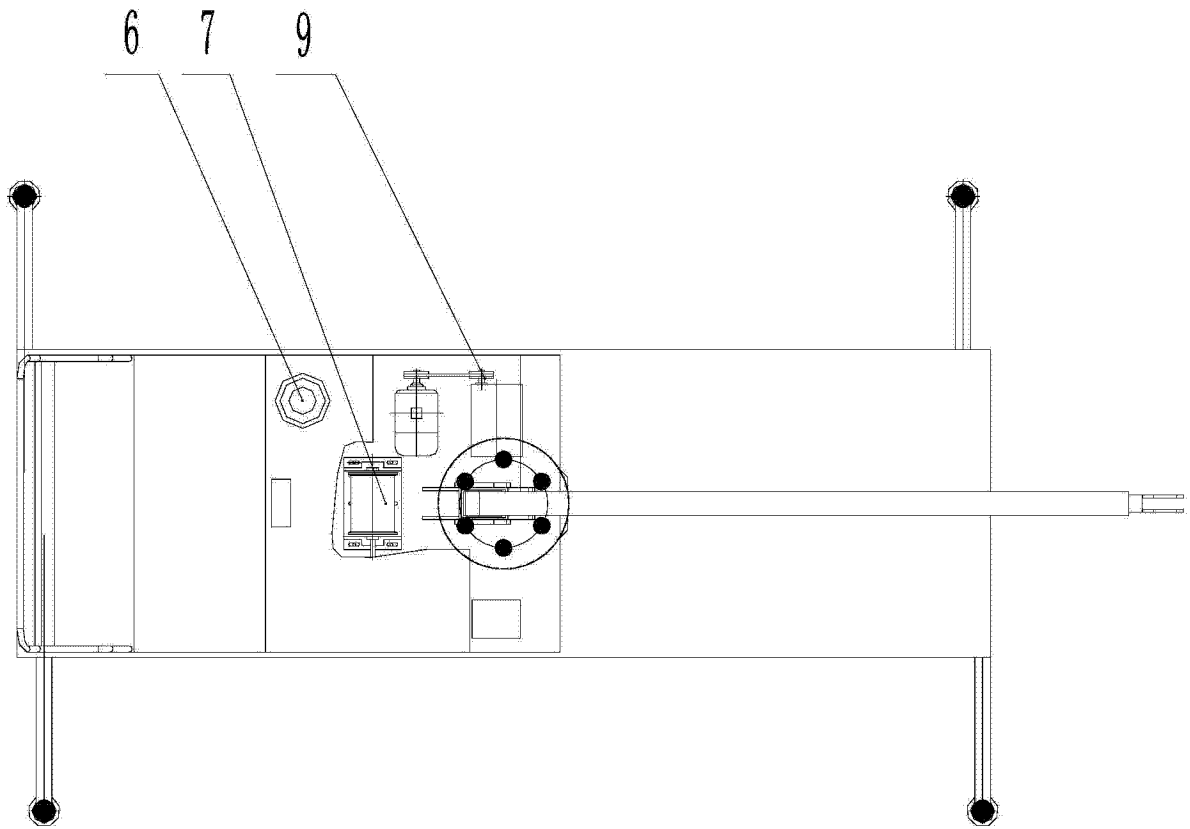


图 2