



(12) 实用新型专利

(10) 授权公告号 CN 204627082 U

(45) 授权公告日 2015. 09. 09

(21) 申请号 201520037539. 4

(22) 申请日 2015. 01. 20

(73) 专利权人 云南名家智能设备股份有限公司

地址 650106 云南省昆明市高新区二环西路
398 号高新科技广场办公室

(72) 发明人 吴伟钊 蒋光明

(51) Int. Cl.

E04H 6/30(2006. 01)

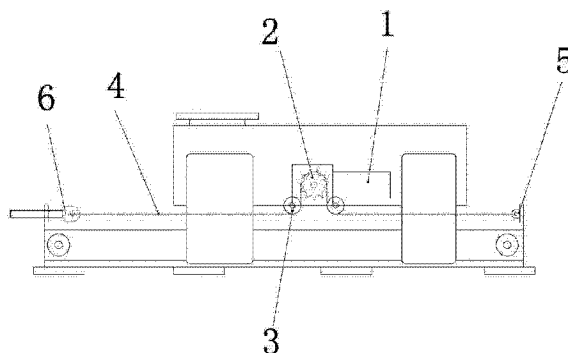
权利要求书1页 说明书2页 附图1页

(54) 实用新型名称

立体停车设备的移动装置

(57) 摘要

本实用新型公开一种立体停车设备的移动装置,是由移动电机(1)、移动链轮(2)、张紧轮(3)、移动链条(4)、链条固定点(5)和移动链条调节杆(6)构成。采用移动链轮(2)在移动链条(4)上滚动的方式,实现立体停车设备的水平移动,由于驱动力输出平稳,从而确保了立体停车设备水平运行稳定安全。整个装置具有安装维护方便、快捷,功能可靠、成本低廉的优点,有利于推广运用。



1. 一种立体停车设备的移动装置,其特征在于:装置是由移动电机(1)、移动链轮(2)、张紧轮(3)、移动链条(4)、链条固定点(5)和移动链条调节杆(6)构成,其中,移动电机(1)固定于立体停车设备上,移动链轮(2)安装在移动电机(1)的输出轴端,移动链条(4)绕过移动链轮(2),两端分别从张紧轮(3)穿出,其一端与链条固定点(5)连接,另一端则与移动链条调节杆(6)连接。

2. 根据权利要求1所述的立体停车设备的移动装置,其特征在于:移动链条调节杆(6)是螺纹杆结构。

立体停车设备的移动装置

技术领域

[0001] 本实用新型涉及立体停车设备技术领域,特别是一种能让立体停车设备实现水平移动的装置。

背景技术

[0002] 立体停车设备目前主要采用的移动装置是:驱动轮驱动的方式,一般分为两种。

[0003] 1、链条传动驱动轮:利用链条传动的方式,将电机的扭矩传递给停车设备的驱动轮,驱动轮在轨道上滚动从而实现设备的移动。这种方式存在驱动轮打滑造成驱动力小,设备无法移动的情况,还有些设备由于机箱受力并不均匀,造成驱动力不协调,使设备不能正常移动。

[0004] 2、齿轮传动驱动轮:利用齿轮传动的方式,将电机扭矩传递给停车设备的驱动轮,驱动轮在轨道上滚动从而实现设备的移动。这种方式依然存在驱动轮打滑现象,而且齿轮加工复杂,成本较高,也不利于安装调试。

实用新型内容

[0005] 本实用新型的目的是提供一种立体停车设备的移动装置,克服了上述立体停车设备移动装置的不足,其安装方便、快捷、运行简单可靠、生产成本相对低廉,有利于推广。

[0006] 具体方案如下:

[0007] 一种立体停车设备的移动装置是由移动电机、移动链轮、张紧轮、移动链条、链条固定点和移动链条调节杆构成。其中,移动电机是固定于立体停车设备上相应装置。移动链轮安装在移动电机的输出轴端,移动链条则绕过移动链轮,两端分别从张紧轮穿出,其一端与链条固定点固定连接,另一端则与移动链条调节杆连接。移动链条调节杆是一个螺纹杆结构,可以根据需要,调节移动链条的松紧。

[0008] 本实用新型采用移动链轮在移动链条上滚动的方式,实现立体停车设备的水平移动,由于驱动力输出平稳,从而确保了立体停车设备水平运行稳定安全。整个装置设计巧妙,结构简单,并具有安装维护方便、快捷,功能可靠、成本低廉的优点,故而有利于推广运用,市场前景较好。

附图说明

[0009] 图1 是本实用新型的结构示意图。

具体实施方式

[0010] 一种立体停车设备的移动装置是由移动电机(1)、移动链轮(2)、张紧轮(3)、移动链条(4)、链条固定点(5)和移动链条调节杆(6)构成。其中,移动电机(1)固定于立体停车设备的相应位置上。移动链轮(2)安装在移动电机(1)的输出轴端,移动链条(4)绕过移动链轮(2),两端分别从张紧轮(3)穿出,其一端与链条固定点(5)固定,另一端则与移动链条

调节杆(6)连接。移动链条调节杆(6)是螺纹杆结构,可根据实际要求,通过移动链条调节杆(6)对移动链条(4)的长度进行调整,确保移动平稳可靠。

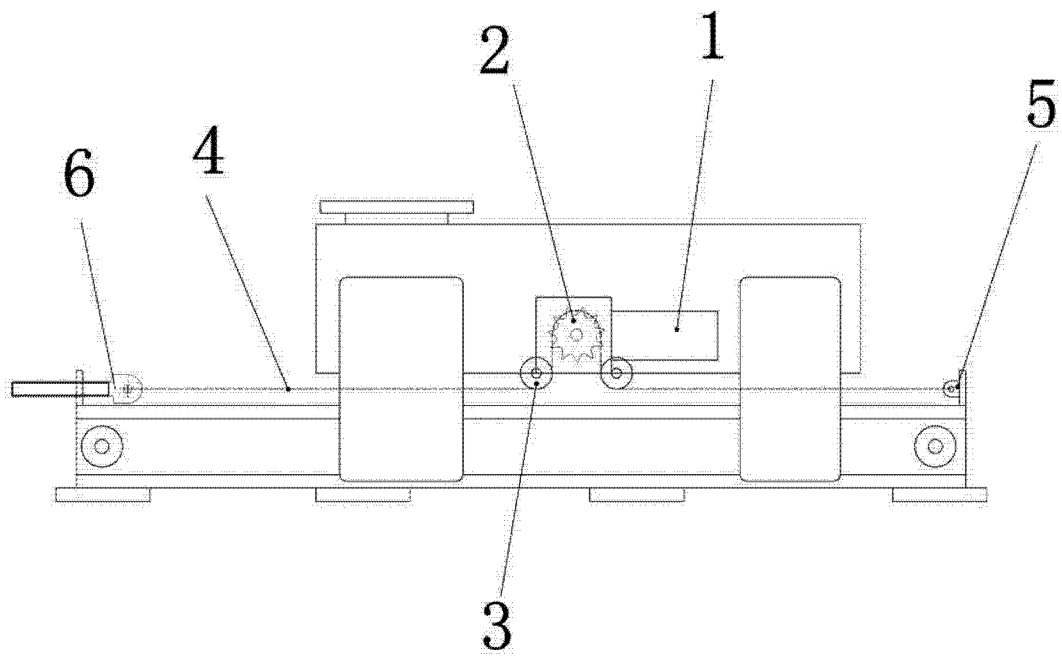


图 1