



Patent dodatkowy
do patentu nr 87486

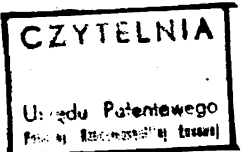
Zgłoszono: 27.09.74. (P. 174415)

Pierwszeństwo: _____

Zgłoszenie ogłoszono: 25.09.76

Opis patentowy opublikowano: 15.03.1979

Int. Cl.² B66C 23/42



Twórca wynalazku: Edward Sosna

Uprawniony z patentu: Zakład Doświadczalny Dźwigów Samochodowych i Samojezdnych przy Ośrodku Badawczo-Rozwojowym Maszyn Budowlanych, Bielsko-Biała (Polska)

Osprzęt wieloczynnościowy dźwigu wieloczołowego przeładunkowego

1

Wynalazek dotyczy osprzętu wieloczynnościowego dźwigu wieloczołowego jezdnego przeznaczonego do prac przeładunkowych interwencyjnych wg patentu nr 87486.

Zgodnie z wynalazkiem nr 87487 osprzęt wieloczynnościowy dźwigu wieloczołowego składa się z wysięgnika osadzonego obrotowo na podstawie, bociana zawieszonego obrotowo na wysięgniku na końcu którego usytuowany jest osprzęt dźwigowy, przy czym siłownik hydrauliczny łączy wysięgnik z podstawą. Drąg łączy bocian z podstawą stojaka składającego się z prętów przegubowo zamocowanych na platformie, na której zawieszona jest obrotowo podstawa, oraz siłownika hydraulicznego osadzonego jednym końcem przegubowo na platformie, a drugim również przegubowo na stojaku. Wadą tego rozwiązania jest niemożliwość zawieszania innych osprzętów oprócz haka, czerpakowego lub chwytakowego jak również niekontrolowane usytuowanie go.

W celu uniknięcia wyżej wymienionych niedogodności wykonano osprzęt wieloczynnościowy w ten sposób, że jest on zawieszony przegubowo na bocianie i połączony poprzez siłownik i pręt z elementem pośrednim, osadzonym obrotowo na sworzniu w osi obrotu bociana. Pręt osadzony obrotowo w podstawie wysięgnika połączony jest prętem z elementem pośrednim osadzonym na sworzniu w osi obrotu bociana i prętem z ramieniem osadzonym obrotowo w podstawie wysięgnika na-

2

pędzanym siłownikiem osadzonym przegubowo w podstawie wysięgnika.

Ramiona i element pośredni posiadają rozłączne piasty. Zaletami takiego rozwiązania są: uniwersalność, możliwość stosowania dowolnych osprzętów i krótki czas ich przezbierania oraz kontrolowane usytuowanie ich.

Przedmiot wynalazku jest przedstawiony w przykładach wykonania na rysunku gdzie fig. 1 przedstawia dźwig z podniesionym osprzętem, zaś fig. 2 i 3 osprzęt w stanie opuszczonym i podniesionym.

Jak przedstawiono na fig. 1, osprzęt wieloczynnościowy dźwigu wieloczołowego składa się z osprzętu roboczego widłowego 1, osadzonego obrotowo na bocianie 2 poprzez sworzeń 3 połączonego przez siłownik hydrauliczny 7 i pręt 11 z ramieniem pośrednim 9. Element pośredni 9 osadzony poprzez sworzeń 10 w osi obrotu bociana 2. Pręt 8 jest osadzony obrotowo w podstawie wysięgnikowej 6 na sworzniu 17.

Układ zapewnia samoczynną kontrolę położenia osprzętu 1 zaś siłownik 7 zapewnia pożądane jego usytuowanie. Fig. 2 i 3 przedstawia rozwiązanie osprzętu wieloczynnościowego dźwigu wieloczołowego składającego się z: osprzętu roboczego widłowego 1, połączonego obrotowo z bocianem 2 poprzez sworzeń 3, ramienia 4 osadzonego obrotowo na sworzniu 5 podstawy wysięgnikowej 6, obracanego przez siłownik hydrauliczny 7, umocowanego między ramieniem a podstawą i połączonego

Fig. 2

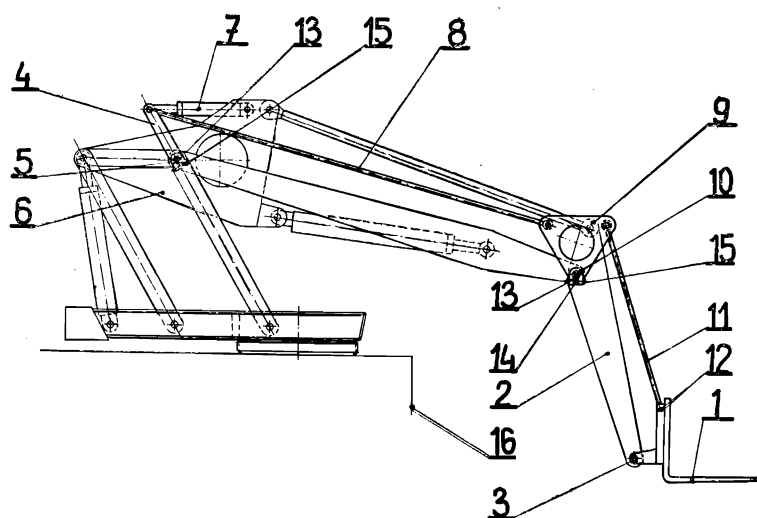


Fig. 3

