



(21) 申请号 202321228649.X

(22) 申请日 2023.05.19

(73) 专利权人 广州康特凯科技有限公司

地址 510000 广东省广州市南沙区海滨路
181号623房(仅限办公)

(72) 发明人 金载浩

(74) 专利代理机构 厦门创象知识产权代理有限公司 35232

专利代理师 王凤玲

(51) Int. Cl.

A61H 15/00 (2006.01)

A61H 7/00 (2006.01)

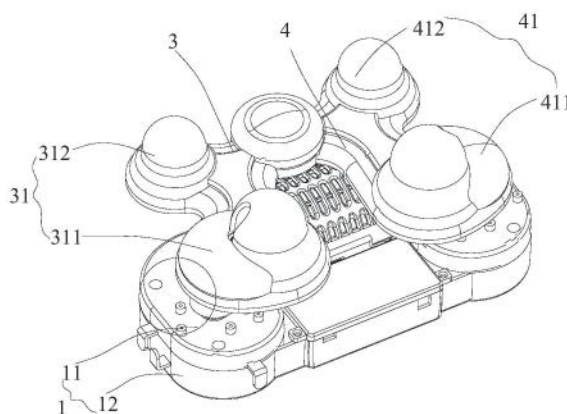
权利要求书2页 说明书7页 附图8页

(54) 实用新型名称

一种按摩机芯

(57) 摘要

本实用新型提供了一种按摩机芯,包括:壳体、驱动装置、第一连接臂、第二连接臂;驱动装置包括电机和由电机驱动的第一曲轴和第二曲轴,电机设置在壳体内,第一曲轴和第二曲轴均设置在壳体上并可绕其轴线旋转;第一连接臂可转动地连接第一曲轴,第一连接臂上设有第一按摩部;第二连接臂可转动地连接第二曲轴,第二连接臂上设有第二按摩部,第二连接臂与第一连接臂可相互摆动地相连;当电机驱动第一曲轴和第二曲轴转动时,第一连接臂和第二连接臂在相连位置相互制约,以使第一连接臂和第二连接臂带动按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动。由此,使得按摩机芯的结构简单,便于装配,可降低成本,并且能够最大化减轻产品重量。



1. 一种按摩机芯,其特征在于,包括:

壳体;

驱动装置,所述驱动装置包括电机和由所述电机驱动的第一曲轴和第二曲轴,所述电机设置在所述壳体内,所述第一曲轴和所述第二曲轴均设置在所述壳体上并可绕其轴线旋转;

第一连接臂,所述第一连接臂可转动地连接所述第一曲轴,所述第一连接臂上设有第一按摩部;

第二连接臂,所述第二连接臂可转动地连接所述第二曲轴,所述第二连接臂上设有第二按摩部,所述第二连接臂与所述第一连接臂可相互摆动地相连;

当所述电机驱动所述第一曲轴和所述第二曲轴转动时,所述第一连接臂和所述第二连接臂在相连位置相互制约,以使所述第一连接臂带动所述第一按摩部的按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动,所述第二连接臂带动所述第二按摩部的按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动。

2. 如权利要求1所述的按摩机芯,其特征在于,所述第一按摩部和所述第二按摩部均包括第一按摩头和第二按摩头,当所述电机驱动所述第一曲轴和所述第二曲轴转动时,所述第一连接臂带动所述第一按摩部的第一按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动,所述第二连接臂带动所述第二按摩部的第一按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动,所述第一连接臂和所述第二连接臂共同带动所述第一按摩部的第二按摩头和所述第二按摩部的第二按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动。

3. 如权利要求2所述的按摩机芯,其特征在于,所述第一连接臂和所述第二连接臂在临近其第二按摩头的位置可相互摆动地相连。

4. 如权利要求3所述的按摩机芯,其特征在于,所述第一连接臂和所述第二连接臂的第一末端均设有所述第一按摩头,所述第一连接臂和所述第二连接臂的第二末端均设有所述第二按摩头,所述第一连接臂和所述第二连接臂的相连位置位于所述第一按摩头和所述第二按摩头之间。

5. 如权利要求3所述的按摩机芯,其特征在于,所述第一连接臂和所述第二连接臂的第一末端均设有所述第一按摩头,所述第一连接臂和所述第二连接臂在其第二末端的位置可相互摆动地相连,两个所述第二按摩头一一对应地设置在所述第一连接臂和所述第二连接臂的第一末端和第二末端之间。

6. 如权利要求2所述的按摩机芯,其特征在于,所述第一连接臂和所述第二连接臂相交成X字型且在交叉位置可相互摆动地相连。

7. 如权利要求6所述的按摩机芯,其特征在于,所述第一连接臂和所述第二连接臂的第一末端均设有所述第一按摩头,所述第一连接臂和所述第二连接臂的第二末端均设有所述第二按摩头,所述交叉位置位于所述第一按摩头和所述第二按摩头之间。

8. 如权利要求2所述的按摩机芯,其特征在于,所述第一按摩部和所述第二按摩部均包括第三按摩头,所述第三按摩头设置在所述第一按摩头和所述第二按摩头之间,当所述电机驱动所述第一曲轴和所述第二曲轴转动时,所述第一连接臂带动所述第一按摩部的第一按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动,所述第二连接臂带动所述第二按摩部的第一按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动,所述第一连接臂和所述第二连接臂共同带动所述

第一按摩部的第二按摩头、第三按摩头和所述第二按摩部的第二按摩头、第三按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动。

9. 如权利要求8所述的按摩机芯,其特征在于,还包括第四按摩头,所述第四按摩头可摆动地设置在所述第一连接臂和所述第二连接臂的相连位置。

10. 如权利要求1-9中任一项所述的按摩机芯,其特征在于,所述第一连接臂和所述第二连接臂之间通过轴承连接以使所述第二连接臂与所述第一连接臂绕其相连位置可相互地进行摆动。

11. 如权利要求1-9中任一项所述的按摩机芯,其特征在于,所述驱动装置包括两组传动齿轮,所述电机的两端均设有一蜗杆,两组所述传动齿轮一一对应地与两个蜗杆传动连接,所述第一曲轴和所述第二曲轴一一对应地设置在两组所述传动齿轮上。

12. 如权利要求11所述的按摩机芯,其特征在于,所述传动齿轮包括第一齿轮、第二齿轮和第三齿轮,所述第二齿轮和所述第三齿轮共同构造为蜗轮,所述第二齿轮与所述蜗杆啮合传动,所述第三齿轮与所述第一齿轮啮合传动,所述第一齿轮的转轴上设有所述第一曲轴或所述第二曲轴。

一种按摩机芯

技术领域

[0001] 本实用新型涉及按摩器的技术领域，特别涉及一种按摩机芯。

背景技术

[0002] 随着按摩器行业技术的发展，市场上各种各样的用以缓解人类疲劳的按摩器具应运而生，例如按摩肩颈及腰背的按摩披肩、按摩腰垫等按摩产品。

[0003] 相关技术中如中国发明专利申请CN 107397663 A的一种肩部按摩机芯，其在工作时，揉捏齿轮的偏心轴带动第二按摩头旋转，第一按摩头在偏心轴和限位钉为支点的作用下做左右摆动和前后运动的复合运动，当转到第一按摩头、限位钉、第二按摩头呈一条直线时，出现第一按摩头和第二按摩头的距离为最大或最小距离，两按摩头之间实现捏的效果，从而令按摩头组同时满足对肩部的按摩和揉捏，两组往复运动的第一按摩头之间也会有距离变化而实现揉捏效果；从而满足对肩部的按摩和揉捏，且增加了揉捏行程，增进了揉捏效果。再如中国实用新型专利CN 208974526 U的一种按摩机芯，通过设置揉捏按摩组件和推拿按摩组件，揉捏按摩组件实现揉捏按摩，推拿按摩组件针对颈椎、脊椎等部位进行推拿按摩，既能实现传统按摩方式，又能对颈椎等部位进行推拿，让使用者体验不同的按摩效果。

[0004] 然而，上述的按摩机芯在使旋转运动转变成直线运动的方式是通过在旋转轴上设置偏心，在旋转轴上面的曲柄上安装导向部件，使其按照特定的方向进行直线运动。如此设计，使得按摩机芯的结构较为复杂，装配不便，制造成本高。

实用新型内容

[0005] 本实用新型旨在至少在一定程度上解决上述技术中的技术问题之一。为此，本实用新型的一个目的在于提出一种按摩机芯，该按摩机芯的结构简单，便于装配，可降低成本，并且能够最大化减轻产品重量。

[0006] 为达到上述目的，本实用新型的实施例提出了一种按摩机芯，其包括：

[0007] 壳体；

[0008] 驱动装置，所述驱动装置包括电机和由所述电机驱动的第一曲轴和第二曲轴，所述电机设置在所述壳体内，所述第一曲轴和所述第二曲轴均设置在所述壳体上并可绕其轴线旋转；

[0009] 第一连接臂，所述第一连接臂可转动地连接所述第一曲轴，所述第一连接臂上设有第一按摩部；

[0010] 第二连接臂，所述第二连接臂可转动地连接所述第二曲轴，所述第二连接臂上设有第二按摩部，所述第二连接臂与所述第一连接臂可相互摆动地相连；

[0011] 当所述电机驱动所述第一曲轴和所述第二曲轴转动时，所述第一连接臂和所述第二连接臂在相连位置相互制约，以使所述第一连接臂带动所述第一按摩部的按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动，所述第二连接臂带动所述第二按摩部的按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动。

[0012] 根据本实用新型实施例的一种按摩机芯,该按摩机芯在工作时,电机驱动第一曲轴和第二曲轴同步旋转,第一曲轴在旋转时带动第一连接臂的按摩头旋转,第二曲轴在旋转时带动第二连接臂的按摩头旋转,在这过程中,因第二连接臂与第一连接臂可相互摆动地相连,如此第一连接臂和第二连接臂的相连点会相互制约二者的旋转运动,把旋转运动变成直线运动,使得第一连接臂和第二连接臂的按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动;如此可减去导向部件,用第一连接臂与第二连接臂地相连进行相互制约而使按摩头维持在特定方向,而现有技术中是利用导向部件,例如导向槽实现两个连接臂的旋转运动变为直线运动,因此上述的按摩机芯的结构简单化,便于装配,降低成本,并且能够最大化减轻产品重量。

[0013] 另外,根据本实用新型上述实施例提出的一种按摩机芯,还可以具有如下附加的技术特征:

[0014] 可选地,所述第一按摩部和所述第二按摩部均包括第一按摩头和第二按摩头,当所述电机驱动所述第一曲轴和所述第二曲轴转动时,所述第一连接臂带动所述第一按摩部的第一按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动,所述第二连接臂带动所述第二按摩部的第一按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动,所述第一连接臂和所述第二连接臂共同带动所述第一按摩部的第二按摩头和所述第二按摩部的第二按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动。

[0015] 进一步地,所述第一连接臂和所述第二连接臂在临近其第二按摩头的位置可相互摆动地相连。

[0016] 进一步地,所述第一连接臂和所述第二连接臂的第一末端均设有所述第一按摩头,所述第一连接臂和所述第二连接臂的第二末端均设有所述第二按摩头,所述第一连接臂和所述第二连接臂的相连位置位于所述第一按摩头和所述第二按摩头之间。

[0017] 可选地,所述第一连接臂和所述第二连接臂的第一末端均设有所述第一按摩头,所述第一连接臂和所述第二连接臂在其第二末端的位置可相互摆动地相连,两个所述第二按摩头一一对应地设置在所述第一连接臂和所述第二连接臂的第一末端和第二末端之间。

[0018] 可选地,所述第一连接臂和所述第二连接臂相交成X字型且在交叉位置可相互摆动地相连。

[0019] 进一步地,所述第一连接臂和所述第二连接臂的第一末端均设有所述第一按摩头,所述第一连接臂和所述第二连接臂的第二末端均设有所述第二按摩头,所述交叉位置位于所述第一按摩头和所述第二按摩头之间。

[0020] 可选地,所述第一按摩部和所述第二按摩部均包括第三按摩头,所述第三按摩头设置在所述第一按摩头和所述第二按摩头之间,当所述电机驱动所述第一曲轴和所述第二曲轴转动时,所述第一连接臂带动所述第一按摩部的第一按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动,所述第二连接臂带动所述第二按摩部的第一按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动,所述第一连接臂和所述第二连接臂共同带动所述第一按摩部的第二按摩头、第三按摩头和所述第二按摩部的第二按摩头、第三按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动。

[0021] 进一步地,还包括第四按摩头,所述第四按摩头可摆动地设置在所述第一连接臂和所述第二连接臂的相连位置。

[0022] 可选地,所述第一连接臂和所述第二连接臂之间通过轴承连接以使所述第二连接

臂与所述第一连接臂绕其相连位置可相互地进行摆动。

[0023] 可选地,所述驱动装置包括两组传动齿轮,所述电机的两端均设有一蜗杆,两组所述传动齿轮一一对应地与两个蜗杆传动连接,所述第一曲轴和所述第二曲轴一一对应地设置在两组所述传动齿轮上。

[0024] 进一步地,所述传动齿轮包括第一齿轮、第二齿轮和第三齿轮,所述第二齿轮和所述第三齿轮共同构造为蜗轮,所述第二齿轮与所述蜗杆啮合传动,所述第三齿轮与所述第一齿轮啮合传动,所述第一齿轮的转轴上设有所述第一曲轴或所述第二曲轴。

[0025] 本实用新型的附加方面和优点将在下面的描述中部分给出,部分将从下面的描述中变得明显,或通过本实用新型的实践了解到。

附图说明

[0026] 图1是根据本实用新型的第一个实施例的按摩机芯的结构示意图;

[0027] 图2是根据本实用新型的第一个实施例的按摩机芯的分解示意图;

[0028] 图3是根据本实用新型的第一个实施例的按摩机芯的另一视角的分解示意图;

[0029] 图4是根据本实用新型的第一个实施例的按摩机芯的俯视图;

[0030] 图5是根据本实用新型的第一个实施例的第一连接臂的结构示意图;

[0031] 图6是根据本实用新型的第一个实施例的另一按摩机芯的俯视图;

[0032] 图7是根据本实用新型的第二个实施例的按摩机芯的结构示意图;

[0033] 图8是根据本实用新型的第二个实施例的按摩机芯的俯视图;

[0034] 图9是根据本实用新型的第三个实施例的按摩机芯的结构示意图;

[0035] 图10是根据本实用新型的第三个实施例的按摩机芯的俯视图;

[0036] 图11是根据本实用新型的第四个实施例的按摩机芯的结构示意图;

[0037] 图12是根据本实用新型的第四个实施例的按摩机芯的俯视图。

[0038] 附图标记说明:

[0039] 壳体1、上壳11、下壳12;

[0040] 驱动装置2、电机21、第一曲轴22、主轴221、连杆轴222、第二曲轴23、传动齿轮24、第一齿轮241、第二齿轮242、第三齿轮243;

[0041] 第一连接臂3、第一按摩部31、第一按摩头(311、411)、第二按摩头(312、412)、第三按摩头(313、413)、第四按摩头(314、414);

[0042] 第二连接臂4、第二按摩部41。

具体实施方式

[0043] 下面详细描述本实用新型的实施例,所述实施例的示例在附图中示出,其中自始至终相同或类似的标号表示相同或类似的元件或具有相同或类似功能的元件。下面通过参考附图描述的实施例是示例性的,旨在用于解释本实用新型,而不能理解为对本实用新型的限制。

[0044] 为了更好的理解上述技术方案,下面将参照附图更详细地描述本实用新型的示例性实施例。虽然附图中显示了本实用新型的示例性实施例,然而应当理解,可以以各种形式实现本实用新型而不应被这里阐述的实施例所限制。相反,提供这些实施例是为了能够更

透彻地理解本实用新型,并且能够将本实用新型的范围完整的传达给本领域的技术人员。

[0045] 实施例一

[0046] 以下结合附图1-图6对本实用新型提供的一种按摩机芯进行详细说明,该按摩机芯包括:壳体1、驱动装置2、第一连接臂3和第二连接臂4。

[0047] 具体地,驱动装置2包括电机21和由电机21驱动的第一曲轴22和第二曲轴23,电机21设置在壳体1内,第一曲轴22和第二曲轴23均设置在壳体1上并可绕其轴线旋转;第一连接臂3可转动地连接第一曲轴22,第一连接臂3上设有第一按摩部31;第二连接臂4可转动地连接第二曲轴23,第二连接臂4上设有第二按摩部41,第二连接臂4与第一连接臂3可相互摆动地相连;当电机21驱动第一曲轴22和第二曲轴23转动时,第一连接臂3带动第一按摩部31的按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动,第二连接臂4带动第二按摩部41的按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动。

[0048] 也就是说,电机21驱动第一曲轴22和第二曲轴23绕其各自的轴线旋转时,第一连接臂3可带动第一按摩部31的按摩头旋转,第二连接臂4可带动第二按摩部41的按摩头旋转;因第二连接臂4与第一连接臂3可相互摆动地相连,使得第二连接臂4与第一连接臂3的连接点将二者相互制约,连接点可进行往复直线移动,从而使得第一按摩部31的按摩头和第二按摩部41的按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动,如此可使第一按摩部31和第二按摩部41的按摩头共同实现、揉捏和推拿按摩动作。

[0049] 换言之,第一曲轴22和第二曲轴23自身都是旋转运动的,但是因第一连接臂3和第二连接臂4之间有连接点,相互制约了旋转运动,变成了上下左右摆动,类似于剪刀的杠杆原理结构,连接点是支点,两个旋转轴是发力点。而现有技术中,按摩头从旋转变成直线运动均是通过导向部件配合实现。

[0050] 由此,根据本实用新型实施例的按摩机芯,该按摩机芯在工作时,电机21驱动第一曲轴22和第二曲轴23同步旋转,第一曲轴22在旋转时带动第一连接臂3的按摩头旋转,第二曲轴23在旋转时带动第二连接臂4的按摩头旋转,且第一曲轴22和第二曲轴23的旋转方向相反,可实现两侧(即第一连接臂3和第二连接臂4)的按摩头旋转的揉捏按摩动作,在这过程中,因第二连接臂4与第一连接臂3可相互摆动地相连,如此,第一连接臂3和第二连接臂4的相连点会相互制约二者的旋转运动,把旋转运动变成直线运动,使得第一连接臂3和第二连接臂4的按摩头做左右摆动和前后运动的复合运动,两侧的按摩头同时工作,可同时满足对肩颈部位的推拿按摩;如此可减去导向部件,用第一连接臂3与第二连接臂4地相连相互制约而使按摩头维持在特定方向,从而使得按摩机芯的结构简单化,便于装配,降低成本,并且能够最大化减轻产品重量。

[0051] 更具体地,对于壳体1,壳体1包括可拆卸连接的上壳11和下壳12,上壳11和下壳12合并锁紧以共同限定出内部容置空间。

[0052] 结合图2,驱动装置2还包括两组传动齿轮24,电机21的两端均设有一蜗杆211,两组传动齿轮24一一对应地与两个蜗杆211传动连接,第一曲轴22和第二曲轴23一一对应地设置在两组传动齿轮24上。由此,通过一个电机21即可驱动第一曲轴22和第二曲轴23朝相反的方向旋转。

[0053] 进一步地,传动齿轮24包括第一齿轮241、第二齿轮242和第三齿轮243,第二齿轮242和第三齿轮243共同构造为蜗轮,第二齿轮242与蜗杆211啮合传动,第三齿轮243与第一

齿轮241啮合传动,第一齿轮241的转轴上设有第一曲轴22或第二曲轴23。可以理解地是,当电机21工作时,带动两个蜗杆211高速转动,两个蜗杆211则带动两组传动齿轮24中的第二齿轮242和第三齿轮243绕其轴线圆周转动,两个第三齿轮243则一一对应地带动两个第一齿轮241转动,两个第一齿轮241则一一对应地带动第一曲轴22和第二曲轴23转动。

[0054] 其中,电机21设置在内部容置空间内,内部容置空间设有中筒用于放置电机21,蜗杆211处于内部容置空间,传动齿轮24也设置在内部容置空间内,其中,第一齿轮241的转轴伸出上壳11与第一曲轴22或第二曲轴23连接。第二齿轮242可以是斜齿轮,第三齿轮243可以是直齿轮,第二齿轮242和第三齿轮243可以是一体成型也可以是组装件。

[0055] 如图1所示,对于第一按摩部31和第二按摩部41,二者的结构和原理相同,第一按摩部31和第二按摩部41均包括第一按摩头311、411和第二按摩头312、412,当电机21驱动第一曲轴22和第二曲轴23转动时,第一连接臂3带动第一按摩部31的第一按摩头311做左右摆动和前后运动的复合运动,第二连接臂4带动第二按摩部41的第一按摩头411做左右摆动和前后运动的复合运动,第一连接臂3和第二连接臂4共同带动第一按摩部31的第二按摩头312和第二按摩部41的第二按摩头412做左右摆动和前后运动的复合运动。

[0056] 其中,第一按摩头311、411的前后运动的行程是小于第二按摩头312、412的前后运动的行程。

[0057] 可以理解地,当电机21驱动第一曲轴22和第二曲轴23转动时,第一连接臂3和第二连接臂4带动第一按摩头311、411做左右摆动和前后运动的复合运动而做揉捏按摩,第一连接臂3和第二连接臂4带动第二按摩头312、412做左右摆动和前后运动的复合运动而做推拿、揉捏按摩,由此可实现第一按摩头311、411和第二按摩头312、412边上下移动边做画圆动作,使得按摩的范围变大,按摩的轨迹也更加复杂。

[0058] 其中,结合图2,对于第一曲轴22和第二曲轴23,二者的结构和原理一致,以下以第一曲轴22为例展开,第一曲轴22具有主轴221和连杆轴222,主轴221套设在第一齿轮241的转轴上,连杆轴222连接第一连接臂3,由此,电机21驱动第一齿轮241转动时,主轴221绕着其轴线圆周转动,连杆轴222也绕着主轴221的轴线圆周转动。

[0059] 结合图2和图4,对于第一连接臂3和第二连接臂4,二者是对称设置的,如此可使第一按摩头311、411和第二按摩头312、412共同配合按摩。

[0060] 具体地,第一连接臂3和第二连接臂4在临近其第二按摩头312、412的位置可相互摆动地相连。

[0061] 更具体地,结合图3,第一连接臂3和第二连接臂4的第一末端均设有第一按摩头311、411,第一连接臂3和第二连接臂4的第二末端均设有第二按摩头312、412,第一连接臂3和第二连接臂4的相连位置位于第一按摩头311和第二按摩头412之间,如此使得第一连接臂3和第四连接臂4构造成类似H字形。

[0062] 可以理解地是,通过第一连接臂3和第二连接臂4可相互摆动地相连,使得第一连接臂3和第二连接臂4可以连接点为支点摆动,从而使得第一按摩头311、411和第二按摩头312、412以第一连接臂3和第二连接臂4的连接点摆动,实现按摩动作。

[0063] 其中,第一连接臂3和第二连接臂4可通过轴承连接以使第二连接臂4与第一连接臂3绕其相连位置可相互地进行摆动。例如,在第二连接臂4的正面设置轴承孔,在第一连接臂3的背面设置转轴,转轴可枢转地连接轴承,轴承设置在轴承孔内。

[0064] 进一步地,连杆轴222也是通过轴承连接第一连接臂3或第二连接臂4。

[0065] 如图1-图5所示,当工作中,电机21带动第一齿轮241驱动第一曲轴22或第二曲轴23的连杆轴222绕主轴221作圆周运动时,第一连接臂3和第二连接臂4的第一按摩头311、411也绕主轴221作圆周运动,同时在圆周运动下带动第一连接臂3和第二连接臂4的连接点作往复直线运动,两种运动组合在一起,使得第一按摩头311、411和第二按摩头312、412均做左右摆动和前后运动的复合运动,第一按摩头311、411的前后运动的行程较小,倾向于作揉捏按摩,第二按摩头312、412的前后运动的行程较大,倾向于作推拿按摩,即两个第二按摩头距离由宽变窄揉捏夹住颈椎部位后再在窄的位置段推出一段,然后两个第二按摩头距离再由窄变宽松夹住肌肉,如此往复按摩。

[0066] 另外,对于本实施例的按摩机芯也可以是如图6所示的结构,图6的按摩机芯的第一连接臂3和第二连接臂4的尺寸、朝向以及按摩头的结构、数量与上述的图1-图5中的有所区别。

[0067] 实施例二

[0068] 本实施例的结构和原理与实施例一的大致相同,相同的地方不再描述,不一样的在于:结合图7和图8,第一连接臂3和第二连接臂4的第一末端均设有第一按摩头311、411,第一连接臂3和第二连接臂4在其第二末端的位置可相互摆动地相连,两个第二按摩头312、412一一对应地设置在第一连接臂3和第二连接臂4的第一末端和第二末端之间。如此,使得第一连接臂3和第二连接臂4构造出类V字型,可针对人身体特定部位更换按摩头的位置进行不同按摩形态。

[0069] 实施例三

[0070] 本实施例的结构和原理与实施例一的大致相同,相同的地方不再描述,不一样的在于:结合图9和图10,第一连接臂3和第二连接臂4相交成X字型且在交叉位置可相互摆动地相连。相较于实施例一,该实施例针对连接臂的长度和形状做变化,如此针对人身体特定部位进行不同的按摩形态。

[0071] 进一步地,第一连接臂3和第二连接臂4的第一末端均设有第一按摩头311、411,第一连接臂3和第二连接臂4的第二末端均设有第二按摩头312、412,交叉位置位于第一按摩头311、411和第二按摩头312、412之间。

[0072] 实施例四

[0073] 本实施例的结构和原理与实施例三的大致相同,相同的地方不再描述,不一样的在于:结合图11和图12,第一按摩部31和第二按摩部41均包括第三按摩头313、413,第三按摩头313、413设置在第一按摩头311、411和第二按摩头312、412之间,当电机21驱动第一曲轴22和第二曲轴23转动时,第一连接臂3带动第一按摩部31的第一按摩头311做左右摆动和前后运动的复合运动,第二连接臂4带动第二按摩部41的第一按摩头411做左右摆动和前后运动的复合运动,第一连接臂3和第二连接臂4共同带动第一按摩部31的第二按摩头312、第三按摩头313和第二按摩部41的第二按摩头412、第三按摩头413做左右摆动和前后运动的复合运动。如此,可针对人体的头部和肩部同时进行按摩。

[0074] 其中,第三按摩头313、413可具有若干个接触凸点。

[0075] 进一步地,还包括第四按摩头314、414,第四按摩头314、414可摆动地设置在第一连接臂3和第二连接臂4的相连位置,第四按摩头314、414构造成花朵形状。第四按摩头314、

414和第三按摩头313、413共同作用于人体的特性部位。

[0076] 由此,针对连接臂的长度和按摩位置做变化,针对人身体特定部位进行不同的按摩形态。

[0077] 综上,根据本实用新型实施例的按摩机芯,利用第二连接臂4与第一连接臂3可相互摆动地相连,使得两个连接臂相互制约,可减去导向部件,并且可使按摩头维持在特定方向,从而使得按摩机芯的结构简单化,便于装配,降低成本,并且能够最大化减轻产品重量。

[0078] 在本实用新型的描述中,需要理解的是,术语“中心”、“纵向”、“横向”、“长度”、“宽度”、“厚度”、“上”、“下”、“前”、“后”、“左”、“右”、“竖直”、“水平”、“顶”、“底”“内”、“外”、“顺时针”、“逆时针”等指示的方位或位置关系为基于附图所示的方位或位置关系,仅是为了便于描述本实用新型和简化描述,而不是指示或暗示所指的装置或元件必须具有特定的方位、以特定的方位构造和操作,因此不能理解为对本实用新型的限制。

[0079] 此外,术语“第一”、“第二”仅用于描述目的,而不能理解为指示或暗示相对重要性或者隐含指明所指示的技术特征的数量。由此,限定有“第一”、“第二”的特征可以明示或者隐含地包括一个或者更多个该特征。在本实用新型的描述中,“多个”的含义是两个或两个以上,除非另有明确具体的限定。

[0080] 在本实用新型中,除非另有明确的规定和限定,术语“安装”、“相连”、“连接”、“固定”等术语应做广义理解,例如,可以是固定连接,也可以是可拆卸连接,或成一体;可以是机械连接,也可以是电连接;可以是直接相连,也可以通过中间媒介间接相连,可以是两个元件内部的连通或两个元件的相互作用关系。对于本领域的普通技术人员而言,可以根据具体情况理解上述术语在本实用新型中的具体含义。

[0081] 在本实用新型中,除非另有明确的规定和限定,第一特征在第二特征之“上”或之“下”可以包括第一和第二特征直接接触,也可以包括第一和第二特征不是直接接触而是通过它们之间的另外的特征接触。而且,第一特征在第二特征“之上”、“上方”和“上面”包括第一特征在第二特征正上方和斜上方,或仅仅表示第一特征水平高度高于第二特征。第一特征在第二特征“之下”、“下方”和“下面”包括第一特征在第二特征正下方和斜下方,或仅仅表示第一特征水平高度小于第二特征。

[0082] 在本说明书的描述中,参考术语“一个实施例”、“一些实施例”、“示例”、“具体示例”、或“一些示例”等的描述意指结合该实施例或示例描述的具体特征、结构、材料或者特点包含于本实用新型的至少一个实施例或示例中。在本说明书中,对上述术语的示意性表述不应理解为必须针对的是相同的实施例或示例。而且,描述的具体特征、结构、材料或者特点可以在任何的一个或多个实施例或示例中以合适的方式结合。此外,本领域的技术人员可以将本说明书中描述的不同实施例或示例进行接合和组合。

[0083] 尽管上面已经示出和描述了本实用新型的实施例,可以理解的是,上述实施例是示例性的,不能理解为对本实用新型的限制,本领域的普通技术人员在本实用新型的范围内可以对上述实施例进行变化、修改、替换和变型。

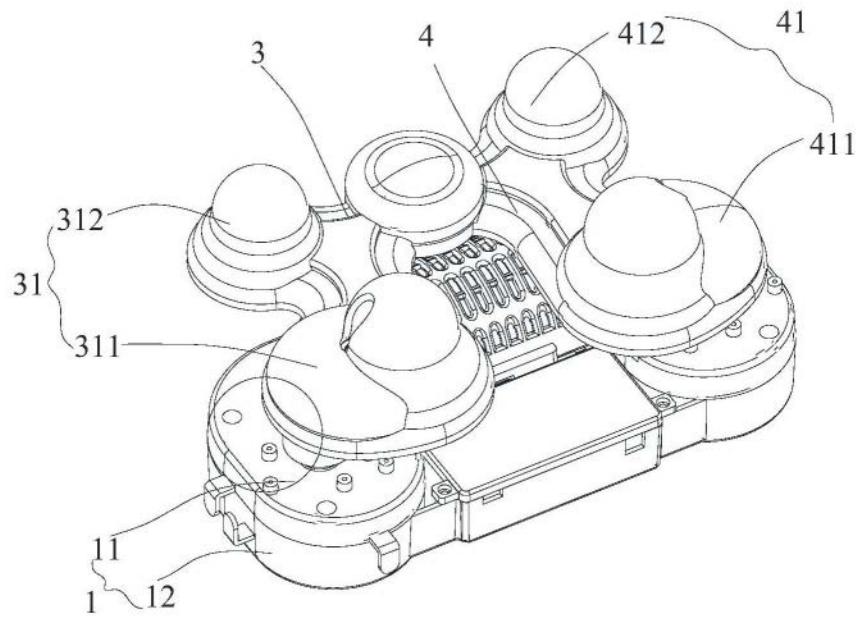


图1

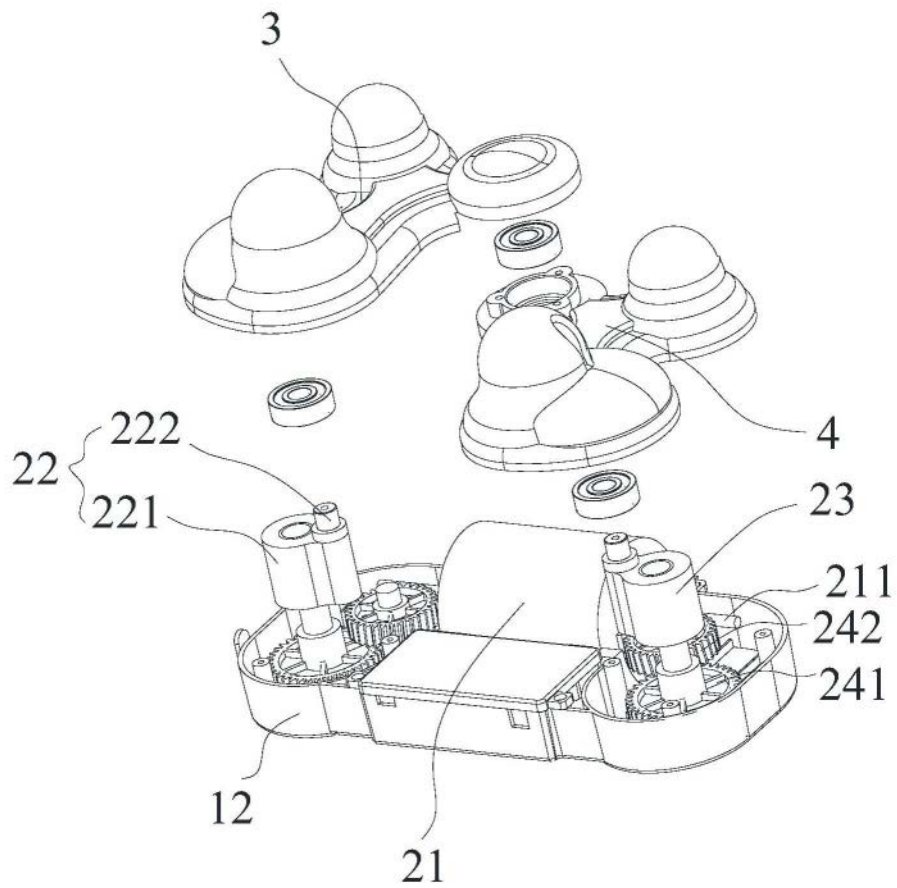


图2

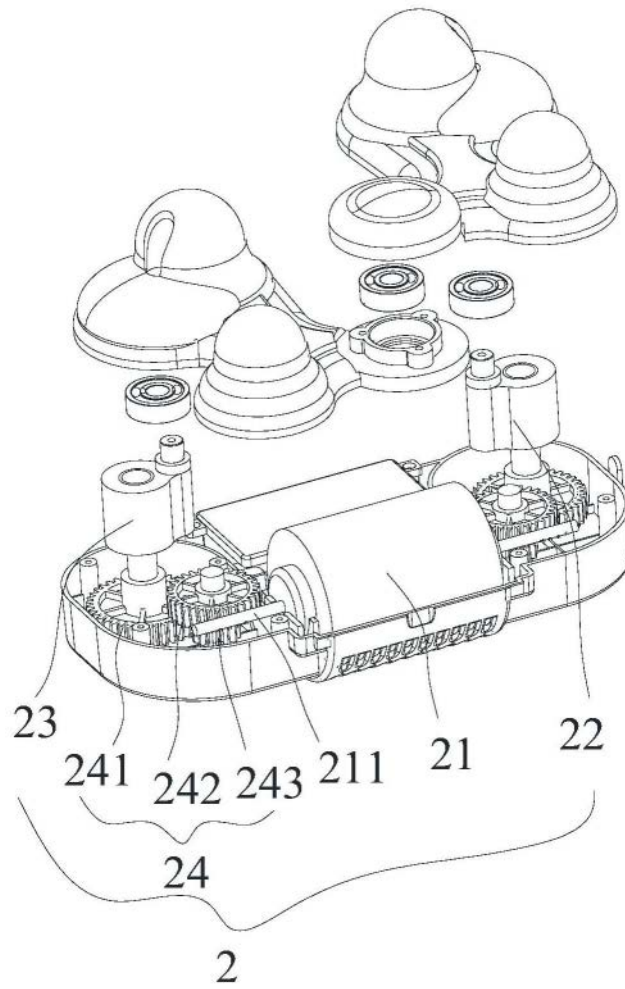


图3

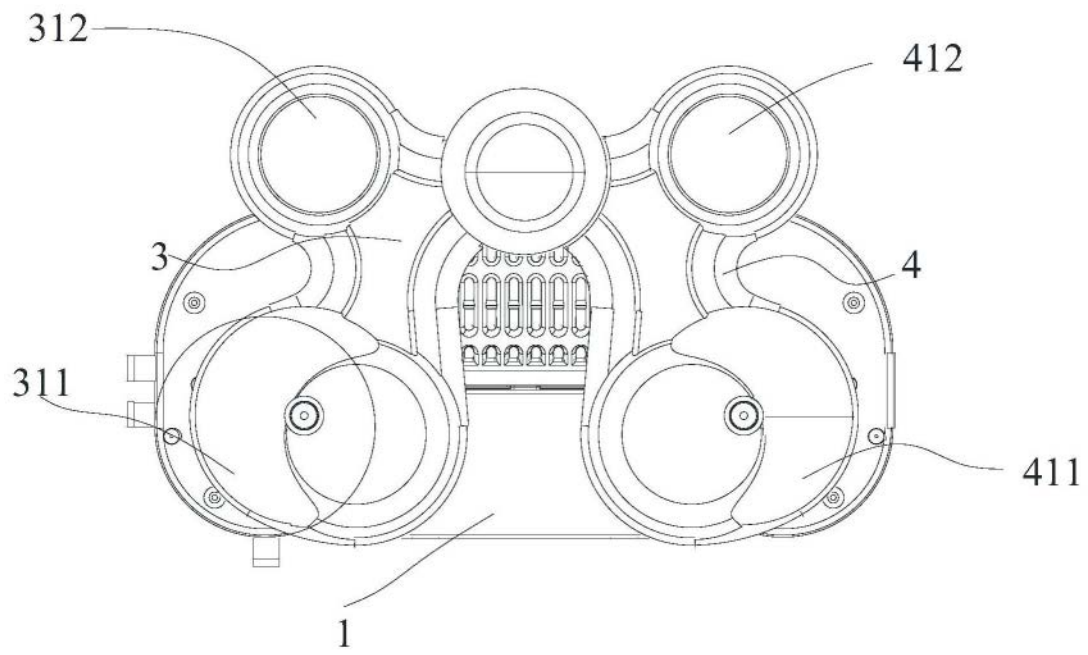


图4

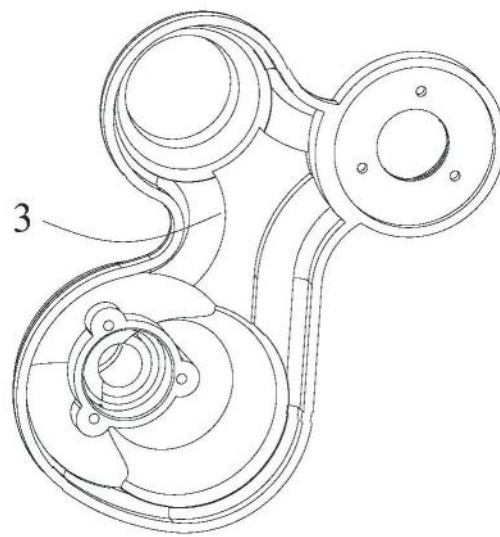


图5

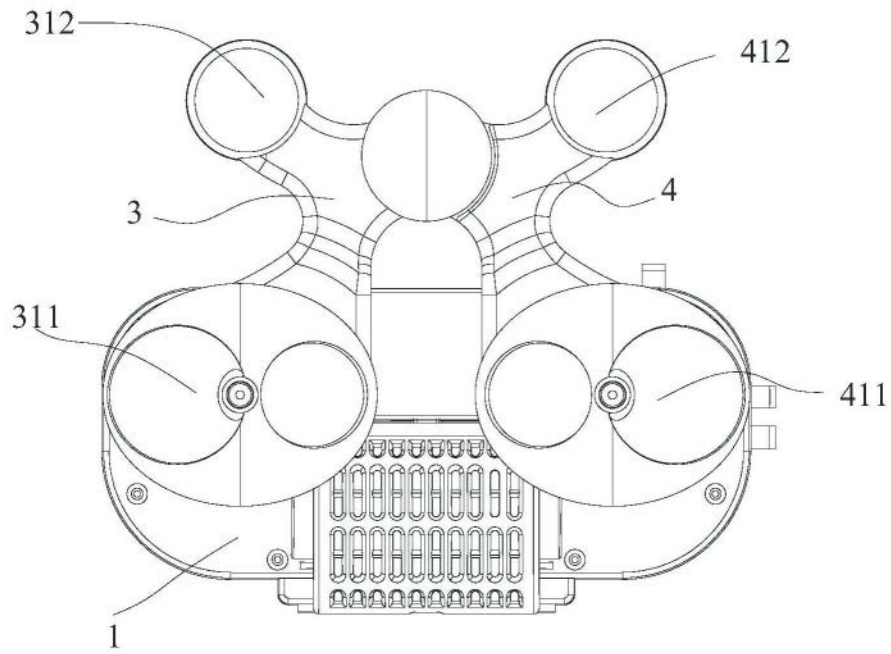


图6

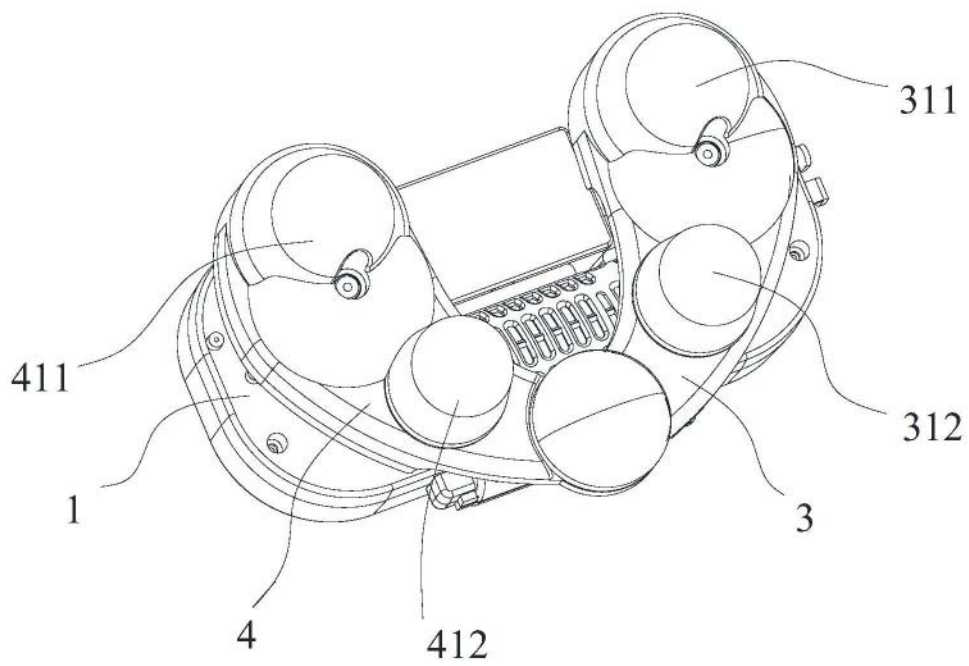


图7

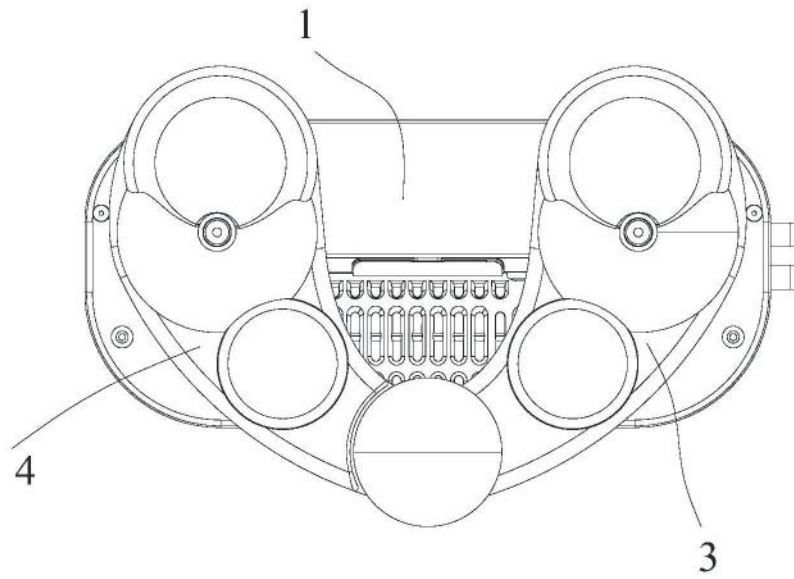


图8

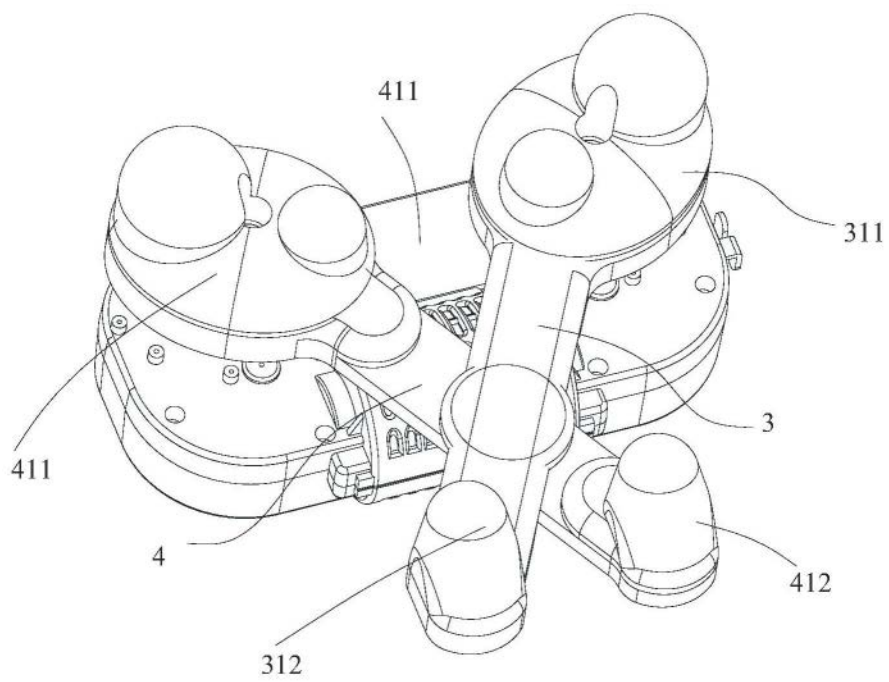


图9

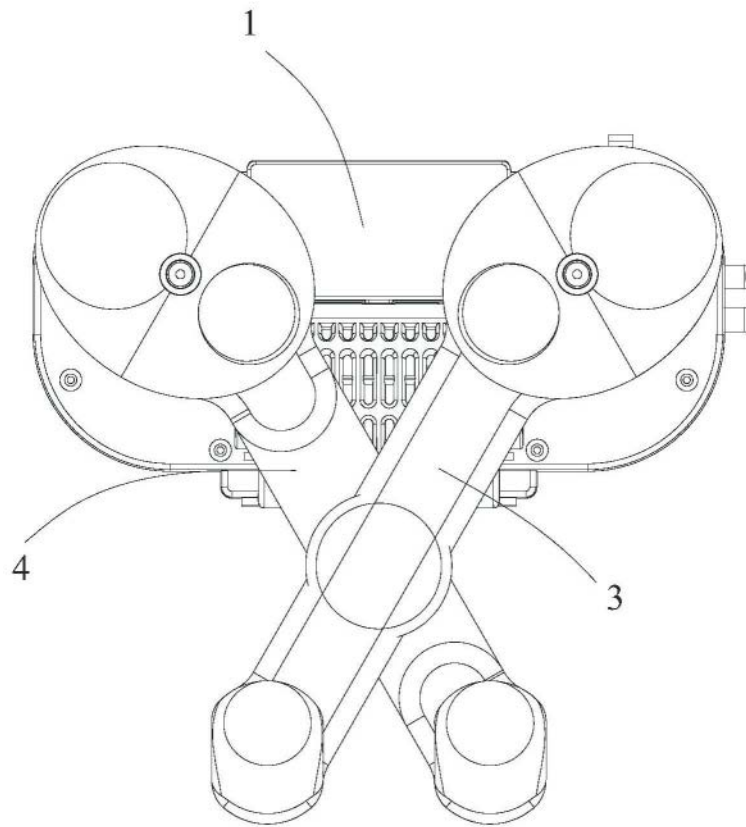


图10

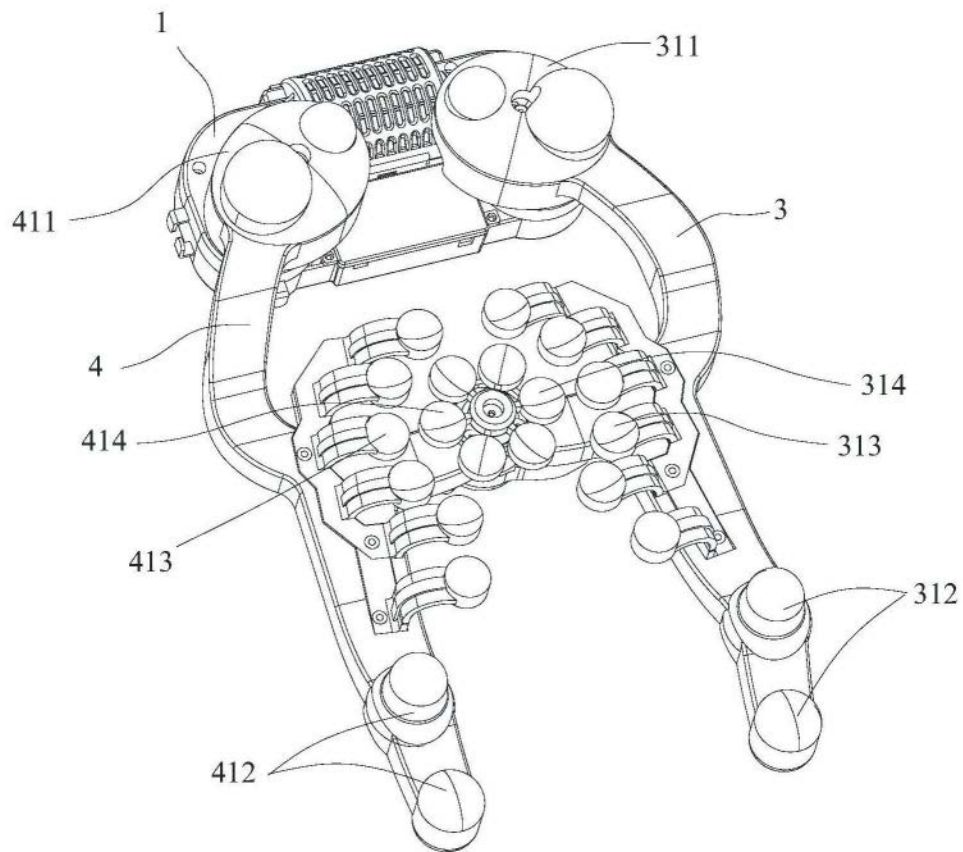


图11

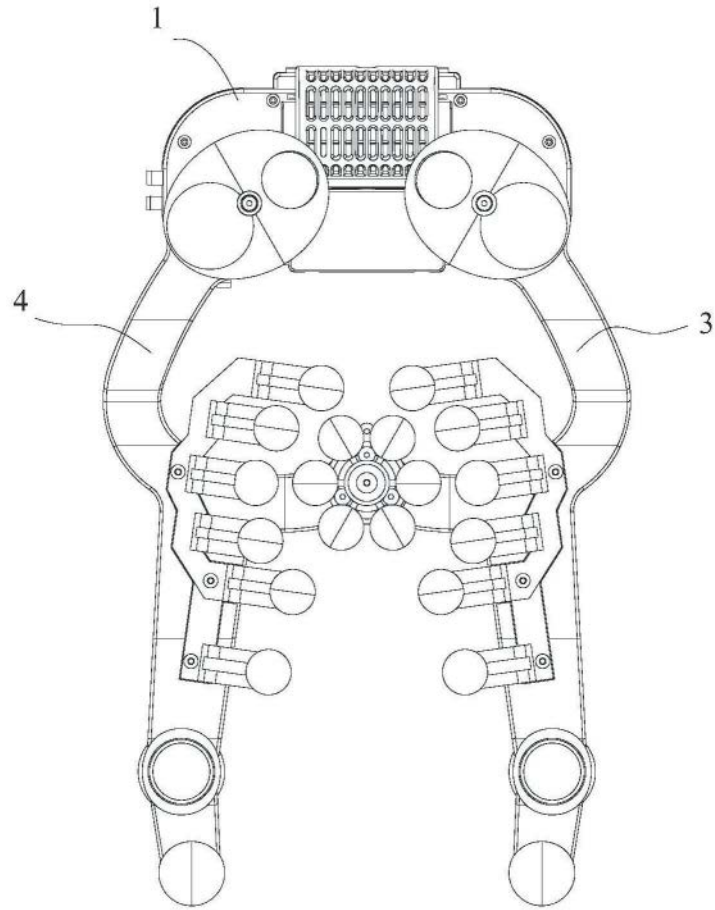


图12